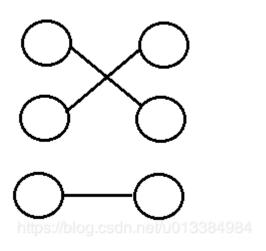




先行概念:

1、图G的一个匹配是由一组没有公共端点的不是圈的边构成的集合。这里, 我们用一个图来表示下匹配的概念:



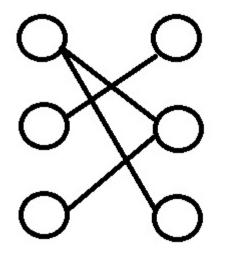
如图所示,其中的三条边即该图的一个匹配;所以,匹配的两个重点: 1. 匹配是边的集合; 2. 在该集合中,任意两条边不能有共同的顶点。



概念点:

完美匹配: 考虑部集为 $X=\{x1, x2, ...\}$ 和 $Y=\{y1, y2, ...\}$ 的二部图,一个完美匹配就是定义从X-Y的一个双射,依次为x1, x2, ... xn找到配对的顶点,最后能够得到 n! 个完美匹配。

二**部图**: 这个其实很好理解,给定两组顶点,但是组内的任意两个顶点间没有边相连,只有两个集合之间存在边,即组1内的点可以和组2内的点相连,这样构建出来的图就叫做二部图(更好理解就是n个男人,n个女人,在不考虑同性恋的情况下,组成配偶)



二部图





概念点:

最大匹配:一个图所有匹配中,所含匹配边数最多的匹配,称为这个图的最大匹配。

可以看出来,完美匹配一定是最大匹配,而最大匹配不一定是完美匹配。当然,有些情况下我们做不到完美匹配,只能尽可能实现最多的配对,这个就叫做最大匹配。所以,我们的核心目标就是找到最大匹配了。

交错路径:给定图G的一个匹配M,如果一条路径的边交替出现在M中和不出现在M中,我们称之为一条M-交错路径。

而如果一条M-交错路径,它的两个端点都不与M中的边关联,我们称这条路径叫做M-增广路径。

举个例子:

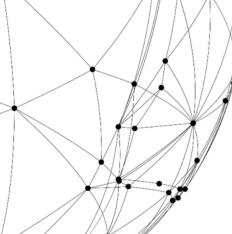
1-23-45

当图中再没有增广路径了,就意味着我们找到了该图的最大匹配。 不

了。

在上图中,有五条边,按照匹配的概念,2,4两条加粗的边是一个匹配,目光锐利的你或许同时发现了,1,3,5是不是也是一个匹配呢?

毫无疑问是的!

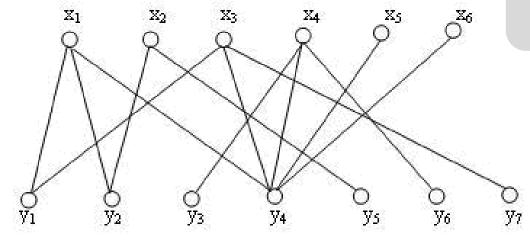


匈牙利算法:

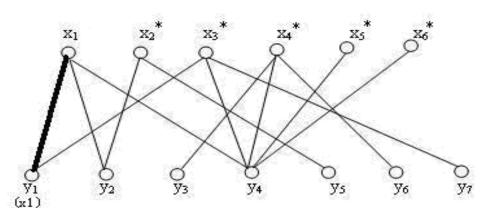
给定一个图:

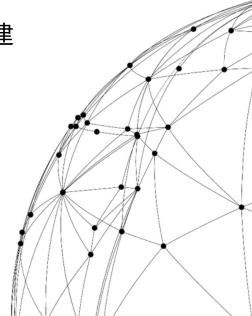


我们的目标是尽可能 给x中最多的点找到配 对。



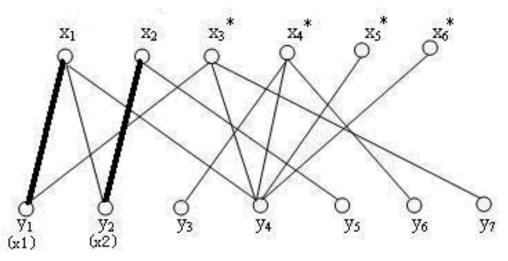
1、刚开始,一个匹配都没有,我们随意选取一条边, (x1, y1) 这条边,构建最初的匹配出来,结果如下,已经配对的边用粗线标出:



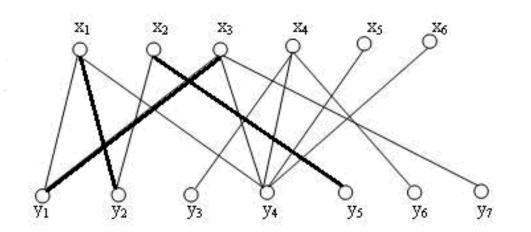




2. 我们给x2添加一个匹配,如下图的(x2, y2)边。



3、我们现在想给x3匹配一条边,发现它的另一端y1已经被x1占用了,那x3就不高兴了,它就去找y1游说,让y1离开x1。





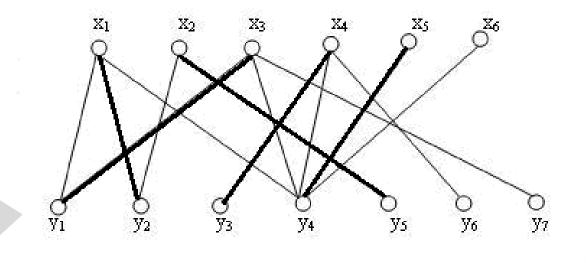
4、上面这个争论与妥协的过程中,我们把牵涉到的节点都拿出来: (x3, y1, x1, y2, x2, y5),很明显,这是一条路径P。

而在第二步中,我们已经形成了匹配M,而P呢?还记得增广路径么,我们发现,P原来是M的一条增广路径!

上文已经说过,发现一条增广路径,就意味着一个更大匹配的出现。于是,我们将M中的配对点拆分开,重新组合,得到了一个更大匹配,M1,其拥有(x3, y1),(x1, y2),(x2, y5)三条边。

而这,就是匈牙利算法的精髓。同样, x4, x5 按顺序加入进来,最终会得到本图的最大匹配。

1. 匈牙利算法寻找最大匹配,就是通过不断寻找原有匹配M的增广路径,因为找到一条M匹配的增广路径,就意味着一个更大的匹配M',其恰好比M多一条边。
2. 对于图来说,最大匹配不是唯一的,但是最大匹配的大小是唯一的。





同学程

Thank You

