TU Ilmenau, Fakultät für Informatik und Automatisierung FG Komplexitätstheorie und Effiziente Algorithmen Univ.-Prof. Dr. M. Dietzfelbinger, Philipp Schlag, Stefan Walzer, Alexander Jeuk https://www.tu-ilmenau.de/iti/lehre/lehre-ss-2020/aud/



Algorithmen und Datenstrukturen SS 2020 - Praktikum 2

Zur Bearbeitung zwischen 15. Juni - 19. Juni (KW 25)

In diesem Praktikum beschäftigen wir uns mit binären Suchbäumen. Wiederholen Sie dazu sorgfältig Kapitel 4 der Vorlesung. Die Suchbaumanfragen sind dabei *zufällig* generiert. Insbesondere gilt Satz 4.2.1 der Vorlesung, der entstehende Baum wird also sehr wahrscheinlich nur logarithmische Tiefe haben.

Aufgabe 0 (Zeiger, new und delete, struct, Repräsentation eines binären Suchbaums) optional

Falls Sie sich noch etwas mit Zeigern und structs vertraut machen möchten, können Sie sich zunächst dieser Aufgabe widmen.

(a) Mittels der Anweisung char a = 'x' erzeugt man eine Variable a vom Typ char und dem Zeichen 'x' als Inhalt. Über deren Namen a kann man auf dessen Inhalt zugreifen: a == 'x'. Im nebenstehenden Beispiel wird dieser an Adresse 102 abgespeichert. Diese Adresse liefert der &-Operator: &a == 102.

Einen Zeiger b auf eine Variable vom Typ char erzeugen wir mit Hilfe von * durch char *b = &a. Der Inhalt dieses Zeigers ist dann die Adresse von a: b == 102. Die Zeigervariable besitzt natürlich auch selber eine Adresse: &b == 103. Mit dem *-Operator kann man auf den Inhalt der Variablen/Speicherzelle, auf die der Zeiger zeigt, lesend und schreibend zugreifen: *b == 'x'.

Natürlich kann man Zeiger auch kopieren: char *c = b. Damit zeigt der Zeiger c auf genau dieselbe Position wie Zeiger b: c == 102 und *c == 'x', aber &c == 104.

In C++ wird der Speicher in verschiedene Bereiche unterteilt. Wie oben definierte Variablen landen dabei im Stapelspeicher (Stack), ihr zugehöriger Speicherplatz wird automatisch wieder freigegeben, wenn ihr Gültigkeitsbereich verlassen wird. Größere Objekte oder solche, die über den aktuellen Gültigkeitsbereich hinaus existieren sollen, sollten hingegen explizit mittels new im Haldenspeicher (Heap) angelegt und abschließend mit delete wieder gelöscht werden.

	101	
a:	102	,x,
b:	103	102
c:	104	102
d:	105	902
	106	
	901	
	902	'y'
	903	

Bei der Anweisung char *d = new char{'y'} wird mittels des new-Operators auf dem Heap für ein char reserviert und mit dem Inhalt 'y' initialisiert. Rückgabe ist ein Zeiger auf diesen Speicherbereich (d. h. die Adresse 902), der dann als Zeiger d gespeichert wird. Die Zeigervariable d wird dabei wiederum im Stack abgelegt. Da im Heap benutzter Speicher nicht automatisch freigegeben wird (z. B., wenn kein Zeiger mehr auf diese Speicherposition zeigt), muss man sich selber darum kümmern. Das ist mit dem delete-Operator möglich, der auf einem Zeiger aufgerufen wird und den zugehörigen Speicherbereich wieder freigibt: delete d.²

¹Insbesondere gilt auch b == &*b: b ist genau die Adresse (&) des Speicherbereichs (*), auf den b zeigt.

²Danach zeigt d zwar immer noch auf die Position 902, beim Zugriff *d oder einem wiederholten delete d kommt es allerdings zu einem Speicherzugriffsfehler. Deshalb ist es sinnvoll, nach der Freigabe den Zeiger auf den Nullzeiger nullptr zu setzen: d = nullptr. Bei erneutem delete d passiert dann einfach nichts, und Dereferenzierungen *d sollte man sowieso nur dann verwenden, wenn man weiß, dass d nicht der Nullzeiger ist und auf einen gültigen Speicherbereich zeigt.

(b) Jeder Knoten eines binären Suchbaumes (ohne Datenelemente) besteht aus einem Schlüssel und zwei Zeigern zu einem linken bzw. rechten (evtl. leeren) Unterbaum. Im C++-Programm bintree zu dieser Aufgabe definieren wir uns dafür eine Struktur Tree, die ähnlich wie Datentypen und Klassen verwendet wird:

```
int key

Tree *left Tree *right
```

```
struct Tree { Tree *left; int key; Tree *right; };
```

Den nebenstehenden BSB können wir dann wie folgt in drei Schritten explizit konstruieren:

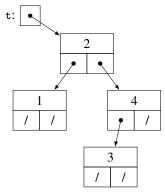
```
Tree *t = new Tree { nullptr ,2 , nullptr };
```

Zunächst erzeugen wir die Wurzel mit initialen Werten left == nullptr, key == 2 und right == nullptr entsprechend der Reihenfolge in der Definition der Struktur. t ist dann ein Zeiger auf diese Wurzel und repräsentiert den BSB im Programm. nullptr repräsentiert den leeren BSB.

```
2 (*t).left = new Tree{nullptr,1,nullptr};
```

Auf die Komponente left der Wurzel *t können wir mittels des .-Operators zugreifen: (*t).left. Nach der obigen Operation zeigt dieser Zeiger also auf einen neu erzeugten Knoten mit Schlüssel 1.

```
t \rightarrow right = new Tree\{new Tree\{nullptr, 3, nullptr\}, 4, nullptr\};
```



Dank des ->-Operators kann man statt (*t).right auch kurz t->right schreiben. Ebenso können wir ineinander verschachtelt neue Knoten erzeugen und die zurückgelieferten Zeiger direkt verwerten. Die obigen drei Anweisungen lassen sich deshalb wie folgt zusammenfassen:

```
Tree *t = new Tree {new Tree {nullptr, 1, nullptr}, 2, new Tree {new Tree {nullptr, 3, nullptr}}, 4, nullptr}};
```

(c) In der Definition der Struktur Tree sehen Sie noch zwei spezielle Methoden. Der Konstruktor

```
Tree(Tree *1, int k, Tree *r) : left(1), key(k), right(r) {
   ++livingTrees;
}
```

wird immer dann aufgerufen, wenn eine neue Instanz von Tree erzeugt wird, wie es beispielsweise durch new Tree{nullptr,5,nullptr} geschieht. Durch: left(1), key(k), right(r) werden die drei übergebenen Werte zunächst direkt in die drei Tree-Komponenten übernommen. Anschließend wird die mit 0 initialisierte globale Variable int livingTrees um eins erhöht.

Umgekehrt wird der Destruktor

```
~Tree() {
  delete left; delete right;
  --livingTrees;
}
```

immer dann aufgerufen, wenn eine Tree-Instanz gelöscht wird, z. B. mittels des delete-Operators. Hier sorgen wir also dafür, dass zusätzlich zu dem aktuellen Knoten auch automatisch die beiden Unterbäume rekursiv gelöscht werden. Achtung! Wenn man nur einen einzelnen Knoten, nicht aber dessen Unterbäume löschen möchte, muss man sich deshalb etwas geschickter anstellen. Eine Möglichkeit dazu finden Sie im Beispielprogramm zu dieser Aufgabe.

Tipp: Da zusätzlich der Zähler livingTrees um eins verringert wird, gibt dieser also zu jedem Zeitpunkt im Programmablauf die aktuelle Anzahl der im Speicher vorhandenen Tree-Instanzen an. Damit stellt diese Variable ein einfaches Hilfsmittel dar, um beim Debuggen Speicherlecks zu entdecken.

Aufgabe 1 (Binäre Suchbäume, rekursiver Ansatz)

(a) Schreiben Sie ein Programm bintree, das die Suchbaumoperationen insert, lookup und delete mittels extractMin rekursiv implementiert. Schlüssel sind natürliche Zahlen im int-Wertebereich, und der Einfachheit halber lassen wir die Datenelemente des Baumes weg, d. h., eine lookup-Operation soll nur zurückgeben, ob ein Element im Baum enthalten ist (1) oder nicht (0).

Die Eingabedatei enthält einen Befehl pro Zeile. Das erste Zeichen jeder Zeile ist i, 1 oder d und steht für insert, lookup oder delete. Danach kommt der Schlüssel, der eingefügt, nachgeschlagen oder entfernt werden soll. Führen Sie die Befehle nacheinander aus, startend mit dem leeren Baum. Geben Sie nach jeder insert und delete Operation den aktuellen Baum aus. Geben Sie nach jeder lookup Operation dessen Ergebnis, also 0 bzw. 1 aus.

Listing 1: sample.in

Listing 2: sample.ans

```
(-,3,-)
     i 3
1
                           1
     i 7
2
                           2
                                (-,3,(-,7,-))
     i 7
3
                           3
                                (-,3,(-,7,-))
                                (-,3,((-,5,-),7,-))
4
     i 5
                           4
5
     i 9
                           5
                                (-,3,((-,5,-),7,(-,9,-)))
                                ((-,2,-),3,((-,5,-),7,(-,9,-)))
6
     i 2
                           6
                                ((-,2,-),3,((-,5,(-,6,-)),7,(-,9,-)))
7
     i 6
                           7
8
     1 5
                           8
9
     1 2
                           9
                                1
                          10
                               0
10
     1 8
11
     1 1
                          11
                               0
12
     1 7
                          12
                                ((-,2,-),3,((-,5,(-,6,-)),7,(-,9,-)))
13
     d 1
                          13
                                ((-,2,-),3,((-,6,-),7,(-,9,-)))
14
     d 5
                          14
                                ((-,2,-),3,((-,6,-),9,-))
15
     d 7
                          15
                                ((-,2,-),6,(-,9,-))
16
     d 3
                          16
17
    1 7
                          17
```

Testen Sie Ihre Implementierung mit sample.in (und bei Bedarf mit dem zusätzlichen Ein-/Ausgabepaar special.in/ans) und reichen Sie sie für das Problem **p2-a1-bsb** im DOMjudge-System ein.

Hinweise:

- (1) Sie dürfen das C++-Schlüsselwort delete nicht für eigene Bezeichner verwenden. Nennen Sie sie stattdessen beispielsweise erase.
- (2) Den Materialien liegt eine Datei bintree.cpp bei, die Sie als Ausgangspunkt für Ihre Implementierung nutzen können. In dieser wird u. a. struct Tree wie in Aufgabe 0 beschrieben definiert und der Stream-Operator << überladen, so dass cout mit Zeigern auf Bäume wie gewünscht umgehen kann. Außerdem werden geeignete Signaturen für die zu implementierenden Operationen vorgeschlagen.³
- (3) Wenn Sie nicht weiterkommen, benutzen Sie die Vorlesungsfolien als Vorbild. Die Fallunterscheidungen dort sollten sich auch in Ihrem Programm wiederfinden.
- (b) Optional: Achten Sie darauf, sämtlichen Speicher, den Sie mit new anfordern, auch wieder mit delete freizugeben! Sie können das DOMjudge-Problem p2-a1-bsb (oder die lokalen Eingabedateien) zur Überprüfung

³Tree *insert(Tree *T, const int key) bedeutet beispielsweise, dass die insert-Methode einen Zeiger T auf die Wurzel eines BSBs und einen in diesen BSB einzufügenden Schlüssel key als Eingabe erhält. Der Rückgabewert ist dann ein Zeiger auf die (möglicherweise neue) Wurzel des BSBs, in den key eingefügt wurde.

verwenden, indem Sie den in Aufgabe 0 beschriebenen Ansatz mit der Variablen livingTrees umsetzen und zusätzlich die beiden folgenden Ergänzungen vornehmen:

- Binden Sie am Anfang Ihres Programmes mittels #include <cassert> die Header-Datei cassert ein.
- Löschen Sie am Ende Ihres Programmes, kurz bevor die main-Methode verlassen wird, den evtl. noch vorhandenen Rest-BSB mit delete t. Führen Sie dann den Befehl assert(livingTrees == 0) aus. Wenn livingTrees != 0 ist, kommt es zu einem Programmabbruch, im DOMjudge-System erhalten Sie dann RUN-ERROR als Rückmeldung.

Aufgabe 2 (Laufzeitmessungen)

(a) Um die Ausgabe für große Eingabedateien klein zu halten, gibt es einen vierten Befehlstyp p (print). Der Befehl p 0 bedeutet, dass im Folgenden auf eine Ausgabe des aktuellen Baums nach jedem insert und delete verzichtet werden soll. Die Antworten auf lookup-Befehle sollen nach wie vor ausgegeben werden. Jeder andere p-Befehl, z. B. p 1, soll die vollständige Ausgabe wieder aktivieren.

Testen Sie Ihre Implementierung mit sample. in und reichen Sie sie für das Problem **p2-a2-bsb-p** im DOMjudge-System ein.

(b) Nun soll Ihr Programm bintree auf einer großen Eingabe large. in ausgeführt und die Laufzeit gemessen werden. Wir unterscheiden dabei zwischen "CPU time" (von dem Programm beanspruchte Prozessorzeit) und "wall-clock time" (insgesamt vergangene Zeit während der Ausführung des Programmes). Neben p 0 enthält die Datei insgesamt 1.6 Millionen Befehle.

Unter **WSL/Linux/macOS** können wir beide Werte leicht über den time-Befehl im Terminal ermitteln. Führen Sie dazu den folgenden Befehl im Unterordner Aufgabe 2 im Terminal aus:

```
time ./bintree < large.in > /dev/null
```

Das Programm bintree liest die Datei large .in mittels cin als Eingabe, durch > /dev/null wird die über cout erfolgte Ausgabe verworfen. Währenddessen werden die uns interessierenden Zeiten gemessen und zum Schluss ausgegeben, z.B.

```
real 0m2.019s
user 0m1.547s
sys 0m0.453s
```

Dabei gibt real die "wall-clock time" an und user die "CPU time".

Unter **Windows** oder als **Alternative unter WSL/Linux/macOS** können Sie die Messung der Zeiten auch **direkt im C++-Programm** vornehmen. In den Materialien finden Sie dazu eine Header-Datei Timer.h.⁴ Binden Sie diese mittels

```
#include "Timer.h"
```

in Ihr Programm ein. Ganz am Anfang der main-Methode beginnen Sie das Messen der Zeiten mit einem Timer t dann mittels

```
Timer t; t.start();
```

Am Ende der main-Methode beenden Sie dann die Messung und geben die Zeiten aus:

```
t.stop(); clog << t.getTime() << endl;</pre>
```

⁴Die konkrete Implementierung unterscheidet sich zwischen Windows und WSL/Linux/macOS, die Verwendung bleibt aber gleich.

clog ist (genauso wie cout und cerr) ein Ausgabestream. Wenn wir die Standardausgabe (von cout) beim Ausführen des Programmes umleiten (z.B. bei der DIFF-Konfiguration in eine Datei sample.out mittels > sample.out) oder komplett verwerfen (> /dev/null unter WSL/Linux/macOS bzw. > nul unter Windows), wird die Ausgabe von clog (und die von cerr) trotzdem in der ausführenden Konsole angezeigt.

Kompilieren Sie nun Ihr erweitertes Programm.

• Unter WSL/Linux/macOS führen Sie es dann im Terminal mittels

```
./bintree < large.in > /dev/null
aus.
```

• Unter Windows muss es in der Eingabeaufforderung

```
.\bintree < large.in > nul
heißen. Wenn Sie die PowerShell verwenden, nutzen Sie stattdessen
cmd /c ".\bintree < large.in > nul"
```

Die Ausgabe sieht dann beispielsweise wie folgt aus:

```
cpu: 1.96875s
wall-clock: 1.9795s
```

Aufgabe 3 (Iterativer Ansatz) optional

Ersetzen Sie Ihre rekursiven insert, lookup und delete Funktionen jeweils durch eine iterative Implementierung. Stellen Sie sicher, dass Ihr Programm nach wie vor korrekt funktioniert, indem Sie es auf Ihrem eigenen System testen und für das DOMjudge-Problem **p2-a2-bsb-p** einreichen, und führen Sie erneut eine Zeitmessung durch.

Bemerkung: Es kann sein, dass der Unterschied zwischen iterativer und rekursiver Implementierung recht gering ausfällt. Das kann auch daran liegen, dass es dem Compiler selbstständig gelingt, den rekursiven Aufruf "weg zu optimieren".