# Calcolo Scientifico, A.A. 2022/23 Appello 17 gennaio 2023

Tutte le function sono scaricabili dalla pagina paola-gervasio.unibs.it/CS/MATLAB.

## Esercizio 1. Si vuole interpolare la funzione

$$f(x) = e^{-x \cos(\pi x)},\tag{1}$$

sull'intervallo [-3, 1].

#### Punto 1.1

Al variare di  $n = 4, \ldots, 16$ :

- calcolare il polinomio di interpolazione globale di Lagrange  $p_n(x)$  di grado n che interpola f in (n+1) nodi equispaziati in [-3,1] (si utilizzi uno qualsiasi dei metodi visti a lezione),
- disegnare su uno stesso grafico la funzione f(x), il polinomio  $p_n$  ed i nodi di interpolazione utilizzati per costruire  $p_n$ ,
- valutare e stampare a video l'errore  $||f p_n||_{\infty}$  (utilizzando 1000 punti equispaziati nell'intervallo).

Rappresentare in un secondo grafico gli errori  $||f - p_n||_{\infty}$  al variare di n e commentare il loro comportamento quando n cresce.

Commentare infine il grafico di  $p_n(x)$  quando n = 16.

**Punto 1.2** Si consideri ora l'interpolatore composito lineare  $p_1^c$  che interpola f in n+1 nodi equispaziati in [-3,1].

Sapendo che

$$||f - p_1^c||_{\infty} \le \frac{1}{8} H^2 ||f''(x)||_{\infty},$$
 (2)

dove H è la distanza tra due nodi di interpolazione successivi,

- calcolare su carta il minimo numero  $\overline{n}$  di nodi di interpolazione per cui l'errore fornito dalla stima (2) è minore o uguale a  $10^{-1}$ ,\*
- disegnare su uno stesso grafico la funzione f(x) e l'interpolatore composito  $p_1^c(x)$  costruito con  $\overline{n}$  nodi di interpolazione,
- calcolare  $||f p_1^c||_{\infty}$  utilizzando  $\overline{n}$  nodi di interpolazione e verificare che  $||f p_1^c||_{\infty} \le 10^{-1}$ .

<sup>\*</sup>Per il calcolo delle derivate di f si può utilizzare il toolbox di calcolo simbolico di Matlab. Esempio per calcolare la derivata prima di una funzione g: syms x; g=sin(x); g1=diff(g,x) % (funzione simbolica); fun1=matlabFunction(g1) % (function handle)

#### Esercizio 2.

Si vuole risolvere il problema di Cauchy del primo ordine:

$$\begin{cases} y_1'(t) = -4y_1(t) - 6y_2(t) & \text{per } t \in [0, 20] \\ y_2'(t) = 3y_1(t) - y_2(t) + e^{-\cos(t)} \\ y_1(0) = 1 \\ y_2(0) = 1. \end{cases}$$

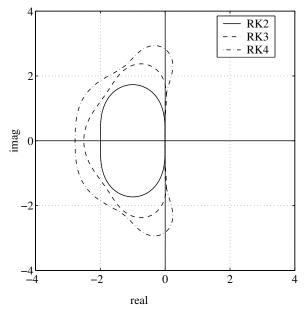
$$(3)$$

#### Punto 2.1 Scrivere un m-file in cui:

- si definiscono i dati dal problema,
- si richiama il metodo RK4 per la risoluzione del sistema dato (rk4.m),
- si risolve il sistema con h = 0.01,
- si rappresentano graficamente le funzioni  $y_1(t)$  e  $y_2(t)$ .

**Punto 2.2** Considerare ora il sistema omogeneo, ottenuto eliminando il termine  $e^{-cos(t)}$ . Avvalendosi del grafico riportato a fianco, determinare il valore di  $h_0$  tale che, per ogni  $h < h_0$ , RK4 sia assolutamente stabile nella risoluzione del sistema dato.

**Punto 2.3** Prendendo prima h = 0.5 e poi h = 0.6, calcolare la soluzione numerica del sistema omogeneo e rappresentarla graficamente. Dire, per ognuno dei valori di h, se lo schema RK4 è assolutamente stabile per la risoluzione di questo problema.



**Punto 2.4** Risolvere il problema originario non omogeneo con h = 0.5, confrontare questa soluzione con quella ottenuta con h = 0.01 e dire se h = 0.5 è un passo accettabile o no.

**Domanda 1.** Il numero di condizionamento di matrice, come è definito e qual è la sua utilità. In quali stime entra in gioco?

### Domanda 2. Il metodo di Newton:

- 1. a cosa serve,
- 2. come si formula,
- 3. come deve essere scelto il punto iniziale,
- 4. che proprietà di convegenza ha il metodo,
- 5. quale test d'arresto è preferibile applicare per fermare il metodo.