ПРИМЕНЕНИЕ АЛГОРИТМОВ ДВУМЕРНОГО АНАЛИЗА ГЛАВНЫХ КОМПОНЕНТ ДЛЯ ЗАДАЧ РАСПОЗНАВАНИЯ ИЗОБРАЖЕНИЙ ЛИЦ

Н.Л. Щеголева,

кандидат технических наук, доцент кафедры математического обеспечения и применения ЭВМ Санкт-Петербургского государственного электротехнического университета (ЛЭТИ)

Г.А. Кухарев,

доктор технических наук, профессор кафедры математического обеспечения и применения ЭВМ Санкт-Петербургского государственного электротехнического университета (ЛЭТИ), профессор факультета информатики Западно-поморского технологического университета, Щецин, Польша (West Pomeranian University of Technology, Szczecin, Poland)

Адрес: г. Санкт-Петербург, ул. Профессора Попова, д. 5

E-mail: stil_hope@mail.ru, gkukharev@wi.zut.edu.pl

Представлены алгоритмы двумерного анализа главных компонент (Two-dimensional Principal Component Analysis — 2D PCA), ориентированные на обработку цифровых изображений больших размеров в условиях малой выборки. Рассматриваются два способа выполнения 2D PCA, соответствующие параллельной и каскадной формам его реализации. Оценены характеристики представленных алгоритмов. Обсуждаются возможности использования представленных алгоритмов в других областях.

Ключевые слова: двумерный анализ главных компонент, двумерное преобразование Карунена-Лоэва, распознавание изображений лиц, применение в бизнес-приложениях.

Введение

XI век ознаменовался переходом от простых информационных систем к использованию интеллектуальных сред — современного поколения вычислительных и информационных технологий. Примерами интеллектуальных сред являются:

- ◆ интернет, через который реализуются общение людей бизнес-сообщества (видеоконференции, консультации, почта), поиск информации и доступ к ней, интернет-маркетинг и интернет-магазины и т.д.;
- ◆ виртуальные предприятия, реализующие проекты по типу «start up», сообщества и ассоциации, реализующие обмен информацией, технологиями,

другими информационными и вычислительными ресурсами;

- ◆ высокоорганизованные интерфейсы систем «клиент — банк»;
- ◆ системы класса «Visitor Identification», реализующие распознавание или аутентификацию, например, постоянного покупателя магазина, гостя (посетителя) частного дома или офиса, пассажира международного транспорта и т.д;
- ◆ системы контроля доступа к информации (базам данных, корпоративным сетям), к средствам (техническим, финансовым), к помещениям, к ресурсам (например, вычислительным).

Перечисленные примеры имеют одну очень важную общую характеристику: здесь все задачи решаются в процессе непосредственного общения человека со средой (в режиме «on-line») и, что самое важное, — этим человеком может быть только зарегистрированный пользователь, подлинность личности которого проверяется на входе в интеллектуальную среду.

Сегодня, например, сложно представить себе успешного бизнесмена без ноутбука, планшетного компьютера, смартфона или коммуникатора. Более того, в ходе круглого стола «Электронный парламент: вопросы правового обеспечения», который прошел 14 апреля 2011 г. было принято решение об обеспечении всех депутатов Госдумы шестого созыва, которые будут избраны в декабре 2011 г., личными интернет-планшетами iPad. Вскоре подобная перспектива ждет и каждое региональное правительство. Все эти мобильные устройства хранят личную и деловую информацию, сведения, содержащие коммерческую тайну, а устройства депутатов Госдумы - сведения, представляющие государственную тайну. Очевидно, что доступ постороннего человека к этой информации может стать причиной материальных потерь и/или нанести ущерб безопасности государства. И здесь одной из наиболее актуальных проблем является проблема идентификации (аутентификации) конечного пользователя подобных устройств.

Задачи идентификации (аутентификации) пользователя успешно решаются в рамках биометрических технологий. Эти идеи отражает статья [1], в которой показано использование методов анализа главных компонент (Principal Component Analysis – PCA) в задачах распознавания изображений лиц.

Однако в современных условиях развития информационных технологий и инженерии программного

обеспечения можно предложить более рациональные алгоритмы для этого метода, позволяющие более детально анализировать многомерные данные, какими являются изображения. Именно эти рациональные алгоритмы и предлагаются в настоящей статье, что отличает ее от работы [1].

Проблемы, связанные с обработкой изображений методами РСА

В задачах обработки изображений методами РСА исходными являются три базовых параметра: $\{M, N, K\}$, где M и N — число строк и столбцов исходных изображений, а K — количество изображений [2-4]. Первые два параметра определяют размерность DIM исходного пространства признаков DIM = MN. При этом обработке изображений лиц методами PCA сопутствует проблема малой выборки (Small Sample Size — SSS), когда DIM >> K. Размерность исходного пространства признаков DIM определяет вычислительную сложность реализуемых алгоритмов.

Классический метод РСА [2] включает два этапа.

Первый из них — анализ главных компонент, в рамках которого по всем исходным данным определяется матрица ковариации и для нее определяются наибольшие собственные значения (главные компоненты) и матрица собственных векторов (матрица проекции). Второй этап включает одномерное преобразование в собственном базисе (или преобразование Карунена-Лоэва/Karhunena-Loeva Transform/KLT), которое использует найденную матрицу проекции.

Результат КLТ представляет исходные данные как их спектр в собственном базисе, поэтому для сохранения основной информации об исходных данных достаточно использовать только несколько главных спектральных компонент [2]. При этом достигается условие:

$$DIM_{new} \ll DIM,$$
 (1)

где DIM_{new} — размерность нового пространства признаков

Однако статистически устойчивое решение задачи PCA/KLT в приложении к обработке изображений возможно только в случае отсутствия проблемы SSS и/или выполнения условия:

$$DIM = MN << K. \tag{2}$$

Варианты реализации РСА/КLТ в условиях проблемы SSS показаны в работах [1, 3]. Они сводятся к предобработке исходных данных с целью уменьшения их размерности до достижения условия (2). Так в [3] решение основано на перемасштабировании каждого исходного изображения до размеров m < M и n < N, при которых DIM = mn << K и последующего прямого применения PCA/KLT. В [1] решение основано на декомпозиции всего набора исходных данных (общим размером $MN \times K$) в виде нескольких подматриц меньшего размера, для которых выполняется условие (2), нахождении частных решений PCA/KLT для этих подматриц и сведении частных решений к полному решению.

В настоящей статье представлены алгоритмы двумерного анализа главных компонент (2DPCA) и двумерного преобразования Карунена-Лоэва (2DKLT), специально предназначенные для обработки изображений больших размеров в условиях SSS и не требующие предобработки исходных данных с целью достижения условия (2) [4-6].

1. Идея и реализация 2D PCA\2D KLT

Пусть нам задан набор X, состоящий из X центрированных и нормированных к «1» изображений $X^{(k)}$ k=1,2,...,K (для k=1,2,...,K) размером $M\times N$ каждое, и MN>>K:

$$X = [X^{(1)}X^{(2)}...X^{(K)}]$$
 (3)

Целью 2D PCA является определение двух матриц проекции, трансформирующих исходные данные в новое пространство признаков так, чтобы выполнялось условие минимума расстояния:

$$disance(X^{(k)} - W_1^T X^{(k)} W) \rightarrow min, \ \forall k = 1, 2, ..., K,$$
 (4)

где W_1 , W_2 — ортогональные матрицы порядков M и N соответственно.

Параллельный алгоритм. Здесь двумерный анализ главных компонент выполняется независимо по строкам и столбцам исходных данных, и при этом определяются два независимых собственных базиса.

Модель вычислений в 2D PCA\2D KLT можно представить следующим образом:

1.0.
$$X \xrightarrow{R} X_I;$$

1.1. $X \xrightarrow{PCAr} W_I;$ (5)

1.2.
$$X_1 \xrightarrow{PCAr} W_2$$
;
2. $Y^{(k)} = W_1^T X^{(k)} W_2, \forall k=1, 2, ..., K$.

На этапе 1.0 выполняется реорганизация структуры исходных данных (3). Это реализуется как транспонирование всех матриц размером $M \times N$ в наборе X и составление нового набора данных X_1 . На этапе 1.1 выполняется базовая процедура PCA относительно строк исходных данных (PCAr). На этапе 1.2 выполняется PCA относительно строк (PCAr) данных, входящих в набор X_1 , или, что тоже самое, — относительно столбцов исходных данных. Результат этапов 1.1 и 1.2 — вычисление двух матриц проекции W_1 и W_2 . Этапы 1.1 и 1.2 могут быть выполнены параллельно, поскольку процедура PCAr применяется для независимых наборов данных X и X_1 .

Наконец, этап 2 — это трансформация всех исходных изображений из набора X в новое пространство признаков Y. С учетом этого, на puc. I представлена схема параллельного способа (5) реализации 2D PCA. Блок «R» реализует транспонирование всех матриц размером $M \times N$ в наборе X. Блоки, обозначенные как « \otimes », реализуют процедуру проекции исходных данных. Пунктиром выделен блок, определяющий двумерное преобразование Карунена-Лоэва (2D KLT).

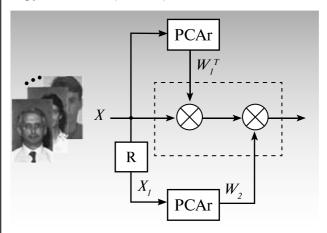


Рис. 1. Параллельный способ реализации 2D PCA.

Заметим, что в представленном методе двумерное 2D КLT реализуется по каскадной схеме: сначала исходное изображение обрабатывается по строкам, а затем полученный результат обрабатывается по столбцам (или наоборот). Это аналогично тому, как могут выполняться многие двумерные дискретные ортогональные преобразования изображений

[2], что, однако, противоречит способу получения собственных базисов в (5).

Каскадный алгоритм. Здесь в первом каскаде выполняется анализ главных компонент по строкам исходных изображений, а во втором — по столбцам результата первого каскада (или наоборот — сначала по столбцам, а потом по строкам результата). При этом определяются два взаимосвязанных собственных базиса, и 2D КLT реализуется также по каскадной схеме во взаимосвязанных базисах. Модель каскадного алгоритма запишем следующим образом:

$$X \xrightarrow{PCAr} \{W_1; X_1\} \xrightarrow{R} \tilde{X}_1 \xrightarrow{PCAr} \{W_2; \tilde{Y}\} \xrightarrow{R} Y.$$
 (6)

Здесь: \tilde{X}_1 — данные X_1 после их реорганизации блоком «R»; выражения в фигурных скобках представляют результаты РСА\КLТ по строкам и столбцам исходных изображений.

Схема вычислений, соответствующая модели (6), представлена на *puc. 2*. Здесь в явной форме отражен каскадный способ реализации 2D PCA\2D KLT.

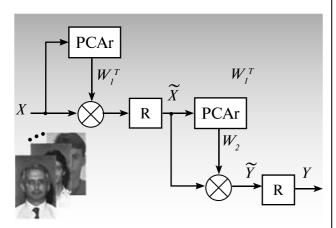


Рис. 2. Структура каскадного алгоритма 2D PCA.

2. Формальное описание алгоритмов

Версия параллельного алгоритма. Вычислим две матрицы ковариации, определив их относительно *строк* («r» - row) и *столбцов* («c» - column) для исходных изображений (3):

$$C^{(r)} = \sum_{k=1}^{K} X^{(k)} (X^{(k)})^{T} \quad \mathbf{M} \quad C^{(c)} = \sum_{k=1}^{K} (X^{(k)})^{T} X^{(k)}, \ \forall \ k \in K, \ (7)$$

где $C^{(r)}$ и $C^{(c)}$ — матрицы порядков M и N соответственно.

С учетом (7) определим собственные значения и соответствующие им собственные векторы, решив следующие две задачи на собственные значения:

$$W_1^T C^{(r)} W_1 = \Lambda_1; \quad W_2^T C^{(c)} W_2 = \Lambda$$
 (8)

При этом $W_1^TW_1 = I_1$ и $W_2^TW_2 = I_2$, а I_1 и I_2 — единичные матрицы порядков M и N соответственно; Λ_1 и Λ_2 — диагональные матрицы порядков M и N соответственно.

Трансформация исходных данных в новое пространство признаков реализуется как двумерное преобразование Карунена-Лоэва на основе собственных базисов, определяемых по (8) в следующей форме:

$$Y^{(k)} = (W_1^T X^{(k)}) W_2, \forall k = 1, 2, ..., K,$$
 (9)

где $Y^{(k)}$ — матрицы размера $M \times N$, представляющие исходные изображения в новом пространстве признаков.

Версия каскадного алгоритма.

Выполним проекцию исходных данных так, что:

$$X_1^{(k)} = W_1^T X^{(k)}, \ \forall \ k = 1, 2, ..., K,$$
 (10)

где $X_1^{(k)}$ — матрицы размера $M \times N$, представляющие исходные изображения (3) в новом (промежуточном) пространстве признаков; матрица W_1 была определена в (8).

Далее вычислим матрицу ковариации, определив ее относительно <u>столбцов</u> («c» — column) результата (10):

$$C^{(c)} = \sum_{k=1}^{K} (X_1^{(k)})^T X_1^{(k)} , \qquad (11)$$

где матрица $C^{(c)}$ имеет порядок, равный N .

Вычислим для (11) собственные значения и соответствующие им собственные векторы, решив следующую задачу на собственные значения:

$$W_2^T C^{(c)} W_2 = \Lambda_2$$
; (12)

где W_2 и Λ_2 — матрицы порядка N .

Трансформация исходных данных (3) в новое пространство признаков реализуется теперь как двумерное преобразование Карунена-Лоэва (9) на основе собственных базисов, определяемых ортогональными матрицами проекции (8) и (12).

Редукция размерности пространства признаков

Изменим (9) так, чтобы в дальнейших преобразованиях участвовали только те собственные векторы, которые соответствуют «d» главным компонентам ($d < \min \{ M, N \}$). Для этого, из выбранных собственных векторов формируются две прямоугольные матрицы: из матрицы W_1^T выбираем «d» строк, а из матриц W_2 выбираем «d» столбцов, соответствующих «d» наибольшим собственным числам, и на их основе формируются две матрицы редукции F_1 и F_2 . Верхние границы параметра «d» выбираются исходя из критерия энергетической значимости собственных значений [5, 6]. Нижние границы параметра «d» выбираются экспериментально с учетом критерия (4). При этом d < $\min \{ M, N \}$ или $d_1 < M$; $d_2 < N$, если $d_1 \neq d_2$.

Теперь выполним «усеченное» двумерное преобразование Карунена-Лоэва:

$$\hat{Y}^{(k)} = F_1 X^{(k)} F_2 \text{ , где } \hat{Y}^{(k)} = \begin{bmatrix} y(1,1) \dots y(d,1) \\ y(2,1) \dots y(d,2) \\ \vdots & \dots & \dots \\ y(d,1) \dots y(d,d) \end{bmatrix}^{(k)}.$$
(13)

Матрицы F_1 и F_2 имеют размеры $d \times M$ и $N \times d$ соответственно (или $d_1 \times M$ и $N \times d_2$ в общем случае); знак «^» — определяет отличие результата (13) от (9).

Результирующие матрицы в (13) имеют в общем случае размеры $d_1 \times d_2$ и представляют исходные изображения в новом пространстве признаков.

3. Характеристики разработанных алгоритмов и их отличия от известных

3.1. На реализацию полного 2D КLТ (9) потребуется ($NM^2 + MN^2$) операций, а на реализацию «усеченного» 2D КLТ по схеме (13) потребуется ($Md^2 + MNd$) операций. При этом **сокращение вычислений** на этапе редукции размерности пространства признаков (РПП) можно приблизительно оценить как величину (M + N)/d, поскольку:

$$rac{NM^2 + MN^2}{Md^2 + MNd} = rac{MN(M+N)}{M(d+N)d} pprox rac{M+N}{d},$$
 для $d << N$. (14)

Например, для M=112 и N=92 (база лиц ORL [9])

и d=10 сокращение вычислений составит примерно 20 раз(!) на каждое изображение. С учетом параметра «K» — числа изображений, ускорение вычислений составит величину, равную примерно K(M+N)/d на все исходные данные.

3.2. Результат в (13) содержит d^2 (или $d_1 \times d_2$) элементов, поэтому **степень редукции** РПП определяется соотношением MN/d^2 или $MN/\left(d^1d^2\right)$, если $d_1 \neq d_2$.

Например, для M=112, N=92 и d=10 редукция размерности пространства признаков составит более чем 100 раз(!) на каждое изображение. Таким образом, использование предложенных в статье алгоритмов ориентировано на сокращение ресурсных затрат в практических приложениях.

- 3.3. Наибольший порядок матриц ковариации в (7), (12) составляет величину $DIM = \max \{M, N\}$. Это предопределяет практическую возможность решения задачи на собственные значения и стабильность этого решения даже для изображений больших размеров.
- 3.4. При представлении исходных изображений как совокупности строк и столбцов общее число получаемых векторов составляет величину K(M+N), а размерность исходного пространства признаков определяется как $DIM = \max \left\{ M, N \right\}$. Поэтому при любых значениях M и N соотношение «размерность/число векторов» всегда будет отвечать условию $\max \left\{ M, N \right\} << K(M+N)$, «обходя» таким образом, проблему SSS.

4. Распознавание изображений лиц

Эксперименты выполнены на базе ORL [9], некоторые изображения которой показаны на рис. 3. База ORL охватывает 40 различных классов образов (изображений лиц людей различных наций), по 10 образов в каждом классе. Все изображения базы ORL относятся к типу «indoor», имеют размер 112 на 92 пикселя и представлены в шкале «GRAY» (256 уровней яркости).

Для лиц базы ORL характерно изменение: контраста изображений и яркости фона вокруг области лица; размера лиц, в том числе не пропорционально по осям X и Y; поворота головы в пространстве 3D в пределах не менее $\pm 20^{\circ}$ по оси X, $\pm 30^{\circ}$ по оси Y и не менее $\pm 10^{\circ}$ по оси Z; мимики лиц, прорисовки деталей лиц (их сглаживание).



Рис. З. Примеры исходных данных.

В первом эксперименте решалась задача поиска изображений лиц по заданному тестовому образу с помощью представленного в данной статье алгоритма 2D PCA. Эксперимент был выполнен для всех 40 классов с выбором только одного образа из каждого класса для эталона и девяти других образов в каждом классе для теста. Таким образом, в формулировке задачи поиска база системы поиска содержала 40 образов-эталонов (по одному на класс), а в качестве тестовых были использованы 360 образов (по девять образов на каждый из 40 классов). В эксперименте дважды использована процедура кросс-валидации: в каждом эксперименте изменялся номер выбранного образа-эталона, а внутри каждого эксперимента изменялся параметр редукции «d» (d = 3, 4,...,10). Всего, таким образом, выполнено $10 \times 8 = 80$ экспериментов. Модель выполненного эксперимента имеет следующий вид [6]:

ORL(40/1/9/CV){2DPCA:112×92→ $d\times d/KMP/L1/rank = 1$ },

где определены:

ORL(40/1/9/CV) — база лиц, структура данных и процедура кросс-валидации (CV);

2DPCA:112 \rightarrow 92 $d \times d$ — использованный метод и размеры данных до и после редукции размерности пространства признаков;

KMP/L1/rank = 1 - тип классификатора, метрика и ранг результата.

Текущие результаты в каждом эксперименте оценивались как отношение количества правильно классифицированных тестовых образов к общему их числу 360. Общее число тестовых образов составило 3600 для каждого значения параметра «d». Результат считался правильным, если на первом месте (rank = 1) в группе результатов находился образ из того же класса, что и тестовый образ.

В эксперименте использован классификатор по минимуму расстояния (КМР) в метрике L1.

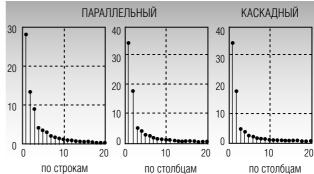


Рис. 4. Собственные значения для метода 2D PCA.

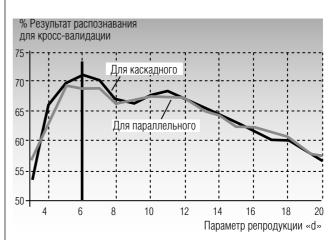


Рис. 5. К выбору параметра редукции «d».

На рис. 4 показаны 20 наибольших собственных значений (собственные значения, вычисленные по строкам для обоих способов, — одинаковы по определению). При этом главные компоненты ограничены величиной $d \approx 6$, поскольку далее собственные значения практически равны «0».

На *рис.* 5 показаны результаты решения поставленной задачи поиска для различных значений параметра редукции «d». Как видно, наилучший результат поиска получен при значении d=6. Степень редукции размерности пространства признаков составила при этом значение, равное 286 (поскольку $112 \times 92 / 36 = 286$).

Подводя итоги эксперимента, необходимо отметить следующее:

◆ При выполнении поставленного эксперимента дважды решалась задача на собственные значения. Порядки матриц ковариации составили соответственно 112 и 92. Общее число «изображений» составило 40 × (112 + 92), поэтому матрицы ковариации были хорошо обусловлены и не потребовалось никаких процедур их регуляризации (в подходе

«Eigenfaces» [1] порядок матрицы ковариации составил бы величину $112 \times 92 = 10304$, что сразу же определило бы невозможность ее дальнейшего использования);

- ◆ Ярко выраженное наличие «главных компонент» в составе собственных значений гарантирует репрезентативное представление исходных данных в новом пространстве признаков при малом значении параметра «d»;
- ◆ Решение поставленной задачи поиска выполнено успешно, особенно если учитывать специфику исходных данных изображений лиц базы ORL и малое число образов-эталонов в системе поиска: по одному на каждый класс. Результаты, представленные в ходе экспериментов, выше результатов, показанных в [5], при решении аналогичной задачи.

Во втором эксперименте решалась задача распознавания изображений лиц при различном числе эталонов в базе системы распознавания (Face Recognition System — FaReS [6]). Модель выполненного эксперимента имеет следующий вид:

ORL(40/L/10-L/R+CV){2DPCA:12×92 \rightarrow 8×8} [KMP/L1/rank = 1].

В базу FaReS выбирается L тренировочных изображений в каждом из 40 классов; выбор организован случайным образом (random — R) и использована процедура кросс-валидации (R+CV). Число тестовых образов составляет 10-L для L=1,2,3,4,5. Результаты выполненных экспериментов представлены в *таблице 1*.

Таблица 1. Результаты экспериментов

	1/40/360		2/80/320		3/120/280		4/160/240		5/200/200	
Э	П	K	П	K	П	K	П	K	П	K
1	68	68	78	79	93	93	94	94	97	97
2	68	68	78	78	88	89	90	90	95	96
3	70	70	82	82	90	90	94	94	95	94
4	66	68	83	84	91	90	93	93	95	93
5	71	71	83	83	90	90	91	90	92	91
6	71	71	83	83	90	90	91	92	95	95
7	70	70	87	87	91	92	93	93	96	97
8	64	64	90	90	91	91	94	95	95	95
9	67	67	82	81	89	88	90	89	94	95
10	66	68	82	82	89	89	92	92	96	96
ср	68	69	83	83	90	90	92	92	95	95

Здесь: «Э» – номер эксперимента;

1/40/360...5/200/200 — значение L и общее число изображений-эталонов и тестовых изображений в каждом эксперименте; Π и K — способы: параллельный и каскадный.

Из представленных результатов видно, что существенный скачок результативности распознавания возникает уже при L=2, а при значении L=5 результат распознавания составляет (при округлении до наименьшего целого) в среднем 95% и в максимуме 97%. При этом результативность для двух алгоритмов реализации 2D PCA\2D KLT практически одинакова.

Эффективность применения 2D PCA\2D KLT для изображений тестовой базы FERET была показана нами в [10].

Заключение

Укажем наиболее значимые области, в которых применение алгоритмов 2D PCA/2D KLT может дать наиболее значимый эффект.

- 1. В [11] обосновывается необходимость применения свёртки наименьшего размера, позволяющей достигнуть наибольшей точности и производительности в процессе идентификации. Особенно актуально это для больших баз данных, хранящих информацию о биометрических характеристиках человека. Применение представленных в настоящей статье алгоритмов 2DPCA\2DKLT позволит создавать эффективные биометрические системы, обеспечивающие низкий уровень ошибок.
- 2. Алгоритмы 2D PCA можно использовать также для анализа и поиска закономерностей в экономических и финансовых данных, представленных многомерной структурой данных - многомерными наблюдениями. Одним из хорошо зарекомендовавших себя методов анализа и прогнозирования финансового рынка является метод «Гусеница» [12]. Метод независимо разрабатывался в России, Великобритании и США (там его аналог получил название SSA – Singular Spectrum Analysis). Суть метода заключается в формировании матриц наблюдений из множества временных рядов и выполнении РСА в приложении к этим матрицам. Применение 2D PCA\2DKLT позволит в этом случае выявить закономерности в исходных данных (тренды и их периоды, сезонные и другие периодические составляющие, взаимосвязь отдельных рядов наблюдений между собой и определить их модели), а также позволит сократить объем вычислений и объем

информации, представив исходные данные в более компактном виде.

3. Развитие методов записи и хранения данных привело к бурному росту объемов собираемой и анализируемой информации. Объемы данных настолько внушительны, что человеку просто не по силам проанализировать их самостоятельно, хотя необходимость проведения такого анализа вполне очевидна, ведь в этих «сырых» данных заключены знания, которые могут быть использованы при

принятии решений. Для того чтобы провести автоматический анализ данных, используется метод «Data Mining». Это процесс обнаружения в «сырых» данных ранее неизвестных нетривиальных практически полезных и доступных интерпретации знаний, поиска закономерностей и представление данных в виде удобном для анализа, делающее возможным построение моделей прогнозирования. Одним из методов, широко используемых в «Data Mining», является РСА. Очевидно, что алгоритмы 2D PCA будут здесь также кстати! ■

Литература

- 1. Мокеев А.В. О точности и быстродействии метода синтеза главных компонент // Бизнес-информатика, 2010, № 3(13). С. 65-68.
- 2. Прэтт У. Цифровая обработка изображений. М.: Мир, 1982. 312 с.
- 3. Turk M., Pentland A. Eigenfaces for Face Detection // Journal of Cognitive Neuroscience, 1991, Vol. 3, №1. P. 71-86.
- 4. Tsapatsoulis N., Alexopoulos V., Kollias S.A. Vector Based Approximation of KLT and Its Application to Face Recognition // Proceedings of the IX European Signal Processing Conference EUSIPCO-98, Vol. 3. P.1581-1584.
- 5. Кухарев Г.А. Биометрические системы: Методы и средства идентификации личности человека. СПб.: Политехника, 2001. 240 с.
- 6. Kukharev G., Forczmański P. Data Dimensionality Reduction for Face Recognition // Journal MACHINE GRAPHICS & VISION, 2004, Vol. 13, № 1/2. P. 99-121.
- 7. Кухарев Г.А., Щеголева Н.Л. Алгоритмы двумерного анализа главных компонент для задач распознавания изображений лиц // Компьютерная оптика, 2010, т.34, № 4. С. 545-551.
- 8. Кухарев Г.А. Щеголева Н.Л. Системы распознавания человека по изображению лица. СПб.: Изд-во СПбГЭТУ «ЛЭТИ», 2006.-176c.
- 9. Zuo W., Wang K., Zhang H. Subspace Methods for Face Recognition: Singularity, Regularization, and Robustness // State of the Art in Face Recognition. I-Tech, Vienna, Austria, 2004. 250 p.
- 10. Кухарев Г.А. Поиск изображений лиц в больших базах данных // Мир измерений, 2009, № 4(98). С. 22-30.
- 11. The ORL database www.uk.research.att.com/pub/data/att faces.zip.
- 12. Shchegoleva N.L., Kukharev G.A. Application of Two-Dimensional Principal Component Analysis for Recognition of Face Images // Pattern Recognition and Image Analysis, 2010, Vol. 20, №4. P. 513-527. http://www.maik.ru/contents/patrec/patrec4_10v20cont.htm
- 13. Силантьев Д.А. Оценка необходимого размера свертки биометрического образца для обеспечения заданных параметров надежности биометрической системы идентификации // Бизнес-информатика, 2009, № 3(09). С. 21-23.