

Curs III

Base. Dimensiunea unui spațiu vectorial.

K corp, V un K -sp. vectorial

$$S \subset V \text{ notăm } \langle S \rangle = \left\{ \sum_{i=1}^n a_i v_i : n \in \mathbb{N}^*, v_1, \dots, v_n \in S, a_1, \dots, a_n \in K \right\}$$

↓
• subspațiul vectorial generat de mulțimea S .

[Def] $S \subset V$ este un S.G. pentru V dacă $\langle S \rangle = V$.

[Def] $v_1, \dots, v_n \subset V$ formează un sistem linear independent (SLI)

dacă $\forall a_1, \dots, a_n \in K$ a.i. dacă $a_1 v_1 + \dots + a_n v_n = 0 \Rightarrow a_1 = \dots = a_n = 0$

* Dacă $S \subset V$, spunem că S este S.L.I. dacă orice submulțime finită a sa este SLI.

* Dacă S nu e SLI, spunem că vectorii din S sunt linear dependenti (SLD)
(sau S este sistem linear dependent).

* Să presupunem că

$v_1, v_2, \dots, v_n \subset V$ sunt vectori linear dependenti.

Atunci $\exists a_1, \dots, a_n \in K$ nu toți nuli cu:

$$a_1 v_1 + a_2 v_2 + \dots + a_n v_n = 0$$

Să pp. că $a_1 \neq 0$

$$a_1 v_1 = -a_2 v_2 - \dots - a_n v_n$$

$$v_1 = -\frac{a_2}{a_1} v_2 - \frac{a_3}{a_1} v_3 - \dots - \frac{a_n}{a_1} v_n$$

$$v_1 \in \langle v_2, v_3, \dots, v_n \rangle$$

◀ Obs: $S \subset V$ este SLD \Leftrightarrow unul din vectorii din S este comb. liniară de ceilalți
 $\Leftrightarrow \exists x \in S$ cu $x \in \langle S \setminus \{x\} \rangle$

[Lemă] Fie $S \subset V$ un SLI și $x \in V$.

Atunci $S \cup \{x\}$ este SLI $\Leftrightarrow x \in V \setminus \langle S \rangle$

• Exemple: 1) $\{0\}$ nu este SLI pt că $1_K \cdot 0_V = 0_V$
Fie $a \in K \setminus \{0_K\}$ $\neq 0_K$

2) Dacă $S \subset V$ și $0 \in S \Rightarrow S$ nu este SLI.

3) Fie $v \in V$. Atunci $\{v\}$ este SLI $\Leftrightarrow v \neq 0_V$

4) Fie $v_1, v_2 \in V \setminus \{0\}$. Atunci $\{v_1, v_2\}$ este SLI $\Leftrightarrow v_1$ și v_2 nu sunt proporționale.
 v_1, v_2 sunt SLD $\Leftrightarrow v_1 \in \langle v_2 \rangle$ sau $v_2 \in \langle v_1 \rangle$

5). K^n $e_i = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ 0 mai puțin în linia i

$\{e_1, e_2, \dots, e_n\}$ este SLI.

Fie $a_1, \dots, a_n \in K$ cu $\sum_{i=1}^n a_i e_i = 0$

$$a_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} + a_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} + \dots + a_n \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow a_i = 0 \quad \forall i = \overline{1, n}$$

[Prop]: Fie $v_1, \dots, v_n \in \mathbb{R}^m$.

$\{v_1, \dots, v_n\}$ este SLI \Leftrightarrow matricea $\begin{pmatrix} v_1 & v_2 & \dots & v_n \\ 1 & 1 & & 1 \end{pmatrix}$ are în formă esalon

pivot pe fiecare coloană

Dem: Fie $a_1, \dots, a_n \in \mathbb{R}$ și $a_1 v_1 + \dots + a_n v_n = 0$

$$\begin{pmatrix} v_1 & v_2 & \dots & v_n \\ 1 & 1 & & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$\{v_1, \dots, v_n\}$ este SLI \Leftrightarrow sistemul are doar soluția nulă
 \Leftrightarrow sistemul este comp. det.

\Leftrightarrow în formă esalon pt $(v_1 \ v_2 \ \dots \ v_n | 0)$ avem pivot pe toate coloanele cu excepția ultimei \Leftrightarrow în formă esalon pt matricea sistemului avem pivot pe toate coloanele.

[Def] Fie V sp. vectorial.

- 1) Dacă SCV este SLI și $S_1 \subset S$, atunci S_1 este SLI .
- 2) Dacă SCV este SG și $S \subset S_2 \subset V$, atunci S_2 este SG .

[Def] O submulțime a lui V se numește bază pt V , dacă este SLI și SG pentru V .

Nr. de elemente dintr-o bază a lui V se numește dimensiunea spațiului vectorial V , notăm $\dim V$

- Intrebări:
- 1) Există baze în orice spațiu vectorial?
 - 2) Este adevărat că orice două baze au același nr de elemente?) \textcircled{DA}
 - 3) Cum găsim ~~un~~ o bază într-un spațiu vectorial?

[Teoremă] Fie V un K -sp vectorial și $S \subseteq V$ submulțime:

- UASE
- $\textcircled{1}$ S este o bază
 - $\textcircled{2}$ S este un SLI maximal în raport cu incluziunea
 - $\textcircled{3}$ S este un SG pentru V minimal față de incluziune

dem: $\textcircled{1} \Rightarrow \textcircled{2}$ Arătăm că S este SG pt V .

Dacă R.A. S nu este SG pt $V \Rightarrow \exists x \in V \setminus \langle S \rangle$.

Dar S este $SLI \Rightarrow S \cup \{x\}$ este SLI X_0

Deci $\langle S \rangle = V$. $\textcircled{1}$) X greșit

$\textcircled{2} \Rightarrow \textcircled{1}$ Vrem $\langle S \rangle = V$. Dacă R.A. $\exists x \in V \setminus \langle S \rangle \Rightarrow S \cup \{x\}$ este SLI X_0

$\textcircled{1} \Rightarrow \textcircled{2}$ S este SLI maximal. Fie $x \in V \setminus S$

S este SG pt $V \Rightarrow x \in \langle S \rangle = V$

$\Rightarrow S \cup \{x\}$ nu e $SLI \Rightarrow S$ este SLI maximal

① \Rightarrow ③ S este SG. minimal pt V

Fie $x \in S$. Cum S este SLI $\Rightarrow x \notin \langle S \setminus \{x\} \rangle$

Deci $\langle S \setminus \{x\} \rangle \subsetneq V \Rightarrow S \setminus \{x\}$ nu e SG pt V .

③ \Rightarrow ① S este SG.

S este SLI dacă R.A., $\nexists x \in S$ cu $x \in \langle S \setminus \{x\} \rangle$ (Tema).

[Teorema Schimbării] (Steinitz) Fie V un K -sp. vectorial,

$S = \{u_1, \dots, u_s\}$ un SLI în V .

$S_1 = \{v_1, \dots, v_m\}$ un SG în V . Atunci:

① $s \leq m$

② Eventual renumerăm vectorii din S_1 .

$\{u_1, \dots, u_s, v_{s+1}, \dots, v_m\}$ este SG pt V .

[Corolar]. Fie V un K -sp. vectorial. Atunci orice 2 baze din V au același nr. de elemente.

În particular, dacă V este bine definit.

[Teoremă]. Orice spațiu vectorial are o bază.

Începem cu un SG finit pt V și eliminăm, pe rând din S vectorii care sunt combinații liniare de ceilalți. (pt găsirea unei baze)

Ex: 1) În K^n : $\{e_1, e_2, \dots, e_n\}$ este baza canonică din K^n

$$\Rightarrow \dim_K K^n = n$$

2) $\dim V = 0 \Leftrightarrow \emptyset$ este bază $\Leftrightarrow V = \{0_V\}$

3) $K[x]$ $\{1, x, x^2, \dots, x^n, \dots\}$ formează o bază în $K[x]$

$$\Rightarrow \dim_K K[x] = \infty$$

Cum construim o bază?

Fie $v_1, v_2, \dots, v_m \in K^m$

① Construim matricea $(\begin{smallmatrix} | & | & & | \\ v_1 & v_2 & \dots & v_m \\ | & | & & | \end{smallmatrix}) \in M_{m,n}(K)$.

pentru care calculăm forma esalon E.

⚠ Atunci $\{v_i : \text{pe coloana } i \text{ din } E \text{ avem pivot}\}$ este o bază
pentru $V = \langle v_1, \dots, v_m \rangle \leq K^m$.

În particular : $\dim V = \text{nr de pivotați din } E$

Dem. Ideea. Pe coloana i din E nu găsim pivot $\Leftrightarrow v_i \in \langle v_1, \dots, v_{i-1} \rangle$.

În general, în forma esalon pt matricea $(w_1, w_2, \dots, w_p, v)$

nu găsim pivot pe ultima coloană \Leftrightarrow sistemul $a_1 w_1 + \dots + a_p w_p = v$
are soluție

$$\Leftrightarrow v \in \langle w_1, \dots, w_p \rangle$$

Prop. 1 ① Orice SGI se extinde la o bază

② Din orice SG pt V se poate extinde o bază pt V .