

DRV8301 电机开发套件硬件手册 A

DRV8301 电机开发套件 A 包括电机控制板和电机驱动板,主要用于开发 500W 以下的无刷直流电机和永磁同步电机。

注: 收到开发板后,请认真阅读软硬件手册。在修改软硬件之前,建议连上有传感器的 电机进行空载测试(未搪锡时驱动板最大输出电流为 5A),确保开发板在运输途中完好无损。

一、电机开发套件设置说明

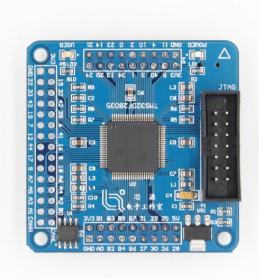
- 1、按照下文的电机接线方式正确连上需要驱动的电机。
- 2、连上外部电机电源,上电后开发套件上的三个绿色 LED 常亮,表示供电正常。如果电机控制板上的红色 LED 闪烁,表示程序正在运行,否则需要下载相应的程序。
- 3、红色 LED 闪烁时,用万用表测一下电机控制板上的 GPIO33(板上标注 33)的引脚电平,高电平表示运行的程序是 PMSM_SD,低电平表示运行的程序是 BLDC_SD。即确保运行的程序要和驱动的电机类型匹配。
- 4、如果匹配,此时可以用镊子短接(一直短接)电机控制板上的 GPIO22(板上标注 22) 和 GND。如果电机驱动板上的红色 LED 常亮,松开镊子,红色 LED 灭掉后再次短接。如果操作顺利,电机将以 15%的占空比启动。
- 5、如果电机可以正常启动,说明硬件没有问题,下一步可以连上 USB 线缆进行上位机测试。
- 6、连上 USB 线缆后,在设备管理器中会增加一路串口设备,将此串口设备的串口号修改为 COM1-COM4 之间,如改为 COM2。
- 7、打开上位机后,在串口一栏选择 COM2,波特率一栏选择 115200,然后点击打开串口按钮。
- 8、打开串口后,如果供电电压一栏显示相应的数值,表示串口通信正常。此时可以调节 滑块启动电机并进行调速。
- 注: 电机开发套件的上电顺序是先接上外部电机电源, 然后连上 USB 线缆。掉电顺序正好相反,即 先拔掉 USB 线缆, 然后拔掉外部电机电源。



二、控制板板载功能

1、没有集成仿真器+USB转 TTL 串口的控制板,需另购仿真器才能进行程序仿真和下载,同时需自备 TTL 串口模块实现控制板和电脑的串口通信功能。板上的 mini-USB接口只能实现供电功能。

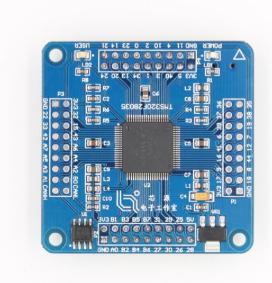
板上资源:用户LED+CAN通信





2、集成有仿真器+USB 转 TTL 串口的控制板,通过板上的 mini-USB 接口即可实现程序 仿真、程序下载、串口通信等功能。

板上资源: 用户 LED + CAN 通信 + XDS100V2 仿真器 + USB 转 TTL 串口

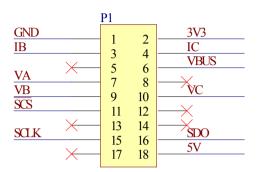


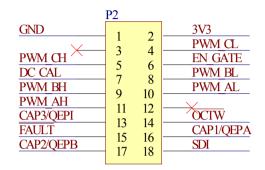




三、驱动板控制接口

DRV8301 电机驱动板可以由任何类型的 MCU 来控制(控制接口兼容 3.3V 和 5V 的逻辑电平),可以驱动 500W 以下的无刷直流电机和永磁同步电机。

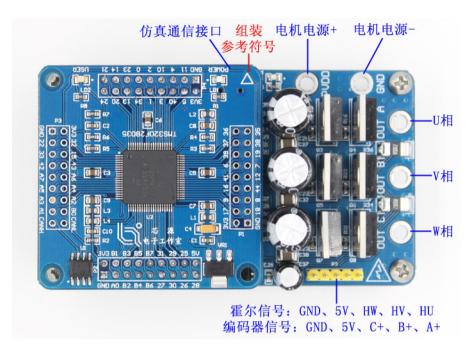




	P1 接口		P2 接口	
1	GND	地	GND	地
2	3V3	3V3 电源输入,由外部 MCU 供电	3V3	3V3 电源输入,由外部 MCU 供电
3	IB	B相电流	NC	空
4	IC	C相电流	PWM_CL	PWM 信号
5	NC	空	PWM_CH	PWM 信号
6	VBUS	总线电压, 60V 时对应 3.3V	EN_GATE	栅极使能信号,高电平有效
7	VA	A 相电压, 60V 时对应 3.3V	DC_CAL	电流运放校准使能,高电平有效
8	NC	空	PWM_BL	PWM 信号
9	VB	B 相电压, 60V 时对应 3.3V	PWM_BH	PWM 信号
10	VC	C 相电压, 60V 时对应 3.3V	PWM_AL	PWM 信号
11	SCS	SPI 片选信号	PWM_AH	PWM 信号
12	NC	空	NC	空
13	NC	空	CAP3/QEPI	霍尔传感器信号/增量编码器信号
14	NC	空	OCTW	过流、过温警告信号
15	SCLK	SPI 时钟信号	FAULT	故障信号
16	SDO	SPI 数据输出	CAP1/QEPA	霍尔传感器信号/增量编码器信号
17	NC	空	CAP2/QEPB	霍尔传感器信号/增量编码器信号
18	5V	5V 电源输出,可为外部 MCU 供电	SDI	SPI 数据输入



四、驱动板接线参考

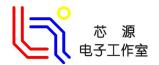


- 1、与有刷直流电机相连时,两根引线分别与输出端 OUT B 和 OUT C 相连。
- 2、与无刷直流电机相连时,三根相线和五根霍尔信号线必须——对应,线序定义以个人 手中的电机参数为准。
- 3、与永磁同步电机相连时,三根相线和五根编码器信号线必须一一对应,线序定义以个 人手中的电机参数为准。

例: 电机传感器信号有 A+、A-、B+、B-、Z+、Z-、U+、U-、V+、V-、W+、W-、5V、GND, 其中 霍尔信号的接法: GND、5V、W+、V+、U+, 编码器信号的接法: GND、5V、Z+、B+、A+。

4、组装参考符号为一个三角形,控制板和驱动板上下对应位置各有一个,避免组装错误。

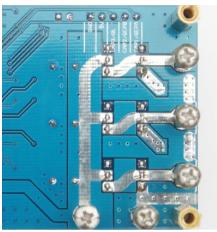




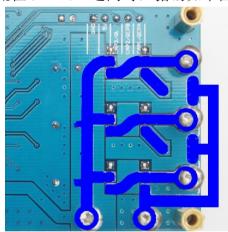
五、驱动板搪锡操作

搪锡的作用: 增大驱动板上电机电流主回路(PVDD->MOS 管->电机->采样电阻->GND)的过流能力。

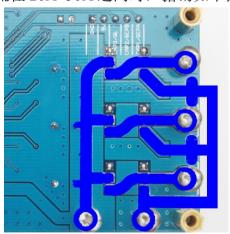
1、当流经驱动板上的电流小于 5A 时,可以不用搪锡,如下图所示。



2、当流经驱动板上的电流在 5A~20A 之间时, 搪锡如下图蓝色区域所示。



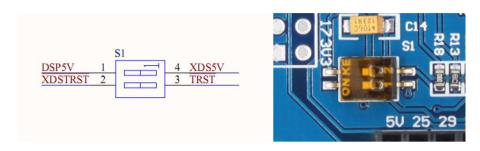
3、当流经驱动板上的电流在 20A~50A 之间时, 搪锡如下图蓝色区域所示。





六、控制板常见问题

1、集成有仿真器+USB 转 TTL 串口的控制板, 仿真器部分有一个 2 位拨码开关, 如下图 所示。



当单独使用控制板时,确保位1闭合;当与驱动板组合使用时,建议位1断开。 当对控制板进行程序仿真、下载操作时,确保位2闭合;否则位2可以断开。

注: 灵活运用之前, 保持默认设置即可。

2、DSP 芯片的温升(正常 50 ℃,最高 70 ℃)与系统时钟频率、使能外设的数量、程序运算量等有关。



七、驱动板常见问题

- 1、通电后,尽量不要测试驱动板上的节点信号,尤其是模拟部分和高压部分,可能会影响驱动芯片的正常工作。
- 2、首次通电并启动电机时, FAULT 红色指示灯常亮, 只需再次启动即可。原因: 可能由于自举电容未充电所致, 可在程序中进行改善。
- 3、无刷直流电机无法启动时,可能是电机相线和霍尔信号线不匹配所致,可以轮流更换 电机相线接法,直到电机正常启动。
 - 4、刚开始接触电机控制时,建议在电机空载、低速的条件下入门。