Inhaltsverzeichnis

Komplexe Zahlen					
Polarkoordinaten		 	 	 	3
Lineare Gleichungssysteme					3
Vereinfachte Schreibweise als Matrix:					
Umformen in ZNF:					
Rang einer Matrix					
Matrix					4
Besondere Matrizen					4
Rechenoperationen					
Elementarmartizen					
Rechenregeln Matrizen					
Gruppen		 	 	 	10
Untergruppen		 	 	 	10
Von Elementen erzeugten Untergruppen		 	 	 	10
Ordnung eines Elements		 	 	 	11
Sätze von Lagrange und Euler		 	 	 	11
Die Restklassen modulo n:		 	 	 	11
Ringe		 	 	 	12
Einheitengruppe (= Gruppe der invertierbaren Elemente))	 	 	 	12
Prime Restklassengruppen		 	 	 	12
Euklidischer Algorithmus					12
Erweiterte Euklidischer Algorithmus					13
Berechnung					13
Eulersche φ -Funktion:					13
kleiner Satz von Fermat					13
Das Pohlig Hellman Verfahren					13
RSA-Verfahren:					14
Vektorräume					14
Körper					14
Sprechweisen und Regeln					14
Untervektorräume					15
Linearkombinationen					15
Das Erzeugnis von X					
Lineare Unabhängigkeit:					
Basen von Vektorräumen					
Merkregeln					
Anwendung in Linearen Gleichungssystemen					16
Spaltenraum					-
Lineare codes					17
Wie läuft das Dekodieren ab?					18
Hamming Gewicht und Abstand					18
Lineare Codes (Fortsetzung)					18
Die Kontrollmatrix (Parity Check Matrix)					18
Vorbereitung auf Determinante					19
Die Determinante berechnen:					19
Laplace'scher Entwicklungssatz:					20
Determinante und elementare Zeilenumformungen					20
Blockdiagonalmatrizen					20
Skalarprodukt					21
Wichtige Skalarprodukte					21
Orthogonalität					22
Normieren:					22
Orthogonale Zerlegung von Vektoren:					22
Linearkombinationen bezüglich Orthonormalbasen:					22
Orthogonale Matrizen:					22
Gram-Schmidt'sches Orthonormalisierungsverfahren		 	 	 	23

Komplexe Zahlen

Konstellation von \mathbb{C} :

$$R^2 = \{(a,b)|a,b \in \mathbb{R}\}$$

$$(0,1)^2 = -1$$

"imaginäre Einheit:"

$$(0,1) = i$$

Andere Notation:

$$(a,b) \in R^2 = (a,0) + (0,b) = (a,0) + (0,1) \cdot (b,0) = a+i \cdot b$$

 $\mathbb{C} = \{a+ib|a,b \in \mathbb{R}\}$

Addition:

$$(a+ib) + (c+id) = (a+c) + i(b+d)$$

Multiplikation:

$$(a+ib) \cdot (c+id) = ac + i^2bd + i(ad+bc) = ac - bd + i(ad+bc)$$

Begriffe:

$$Z = a + ib \in \mathbb{C}, a, b \in \mathbb{R}$$

$$a = Re(\mathbb{Z})$$

$$b = Im(\mathbb{Z})$$

wenn $a=0 \to Z$ rein imaginär

$$Z = a + ib \rightarrow \overline{Z} = a - ib$$

 \overline{Z} ist die zu Zkonjugierte komplexe Zahl

Nützliches:

$$Z \cdot \overline{Z} = (a+ib) \cdot (a-ib) = a^2 + b^2$$

$$|Z| = \sqrt[2]{a^2 + b^2}$$

$$\overline{Z+W} = \overline{Z} + \overline{W}$$

$$\overline{Z\cdot W}=\overline{Z}\cdot \overline{W}$$

$$Re(Z) = \frac{1}{2}(Z + \overline{Z})$$

$$Im(Z) = \frac{1}{2i}(Z - \overline{Z})$$

Dreiecksgleichung:

$$Z, W \in \mathbb{C} \Rightarrow |Z + W| \le |Z| + |W|$$

Invertieren: (komplexe Zahl aus Nenner raus bekommen)

$$\frac{a+bi}{c+di} = \frac{a+bi}{c+di} \cdot \frac{c-di}{c-di} = \frac{ac+bd+i(cb-ad)}{c^2+d^2}$$

Polarkoordinaten

Form:
$$Z = r(\cos \varphi + i \sin \varphi)$$

mit Radius $r \in \mathbb{R}$ und Winkel $\varphi \in]-\pi, \pi]$

Umrechnung:

•
$$Z = a + ib$$

1.
$$r = \sqrt{a^2 + b^2}$$

2.
$$\varphi = \begin{cases} \arccos \frac{a}{r}, b \ge 0 \\ -\arccos \frac{a}{r}, b < 0 \end{cases}$$

3.
$$Z = r \cdot (\cos \varphi + i \sin \varphi)$$

•
$$cos\varphi = \frac{a}{r}$$

•
$$sin\varphi = \frac{b}{r}$$

Multiplikation:

$$Z_1 = r_1(\cos(\varphi_1) + i\sin(\varphi_1))$$

$$Z_2 = r_2(\cos(\varphi_2) + i\sin(\varphi_2))$$

$$Z_1 \cdot Z_2 = r_1 \cdot r_2 \cdot (\cos(\varphi_1 + \varphi_2) + i\sin(\varphi_1 + \varphi_2))$$

Potenzen:

$$Z = r \cdot (\cos(\varphi) + i\sin(\varphi))$$

$$Z^n = r^n \cdot (\cos(n \cdot \varphi) + i \sin(n \cdot \varphi))$$

Wurzeln:

 $\sqrt[n]{Z}$ hat genau n Lösungen

$$Z_k = \sqrt[n]{r} \cdot (\cos \frac{\varphi + 2\pi \cdot k}{n} + i \sin \frac{\varphi + 2\pi \cdot k}{n})$$

mit n = "Wurzel exponent",

r = "Radius",

k = "k-te Lösung der Wurzel von 0 bis n-1

Lineare Gleichungssysteme

Vereinfachte Schreibweise als Matrix:

$$linearesGleichungssystem\ LGS$$

reduzier te Zeilenstufen form

$$\cdots \Rightarrow \begin{pmatrix} * & \cdots & * & * \\ 0 & * & \cdots & * & \vdots \\ \vdots & 0 & * & * & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & * \end{pmatrix} \Rightarrow \cdots \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & * & \cdots & * & * \\ 0 & 1 & * & * & * \\ 0 & 0 & 1 & * & * \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

*: unbekannter Wert

*****: 0

 \star : wenn $\neq 0$ gibt es keine Lösung

Umformen in ZNF:

Elementare Zeilenumformungen $\left\{ \begin{array}{l} \text{Vertauschen zweier Zeilen} \\ \text{Multiplikation einer Zeile mit } \lambda \neq 0 \\ \text{Addition des λ-fachen eines Zeile zu einer anderen} \end{array} \right.$

Rang einer Matrix

Matrix M auf ZSF bringen

 \Rightarrow Anzahl an nicht null Zeilen = Rang von M = rg(M)

Das Kriterium für Lösbarkeit:

- Das System ist genau dann lösbar, wenn: rg(A) = rg(A|b)
- ist das LGS lösbar, so gilt: Anzahl frei wählbaren Vraiablen = n r

n = Anzahl der variablen und r = rg(A)

• ist das System (A|b) lösbar, so gilt: $\exists_1 \lg \Leftrightarrow n = r$

Matrix

$$A = \left(\underbrace{\begin{array}{ccc} a_{11} & \cdots & a_1 a \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{ma} \end{array}}_{n \text{ Spalten}} \right) \right\} m \text{ Zeilen}$$

Stelle (i, j): *i*-te Zeile | *j*-te Spalte

$$\underbrace{\mathbb{C}^{m\times n}}_{\mathbb{C}^{m\times n}} = \{(a_{ij})_{m,n} | a_{ij} \in \mathbb{R}\} \Rightarrow \text{"reelle Matrix"}}_{\Rightarrow K(k\"{o}rper)^{m\times n} = \{(a_{ij})_{m,n} | a_{ij} \in K\}} \text{"komplexe Matrix"}$$

 $A=B\Leftrightarrow$ gleich viele Spalten UND gleich viele Zeilen UND gleiche Einträge an den gleichen Stellen

4

Besondere Matrizen

•
$$m \times 1 : S = \begin{pmatrix} S1 \\ \vdots \\ S_m \end{pmatrix}$$
 Spaltenvektor

• $1 \times n : Z = (Z1 \cdots Z_n)$ Zeilenvektor

•
$$m \times n : 0 = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}$$
 Nullmatrix

• m = n: quadratische Matrix

Diagonal
matrix:
$$diag(\lambda_1 \dots \lambda_n) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \lambda_n \end{pmatrix}$$

Einheitsmatrix:
$$E_n = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$

Obere
$$\Delta$$
-Matrix: $O = \begin{pmatrix} * & * & \cdots & * \\ 0 & * & \cdots & * \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & * \end{pmatrix}$

Untere
$$\Delta$$
-Matrix: $U = \begin{pmatrix} * & 0 & \cdots & 0 \\ * & * & \ddots & 0 \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ * & * & \cdots & * \end{pmatrix}$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \in K^{m \times n} = \begin{pmatrix} \overrightarrow{S_1}, & \cdots & \overrightarrow{S_n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Z_1 \\ \vdots \\ Z_m \end{pmatrix}$$

Rechenoperationen

Transponieren:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \Rightarrow A^T = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{m1} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

Symmetrische Matrix: $A^T = A$

Addieren:

$$A = (a_{ij})_{m,n} , B = (b_{ij})_{m,n}$$

$$A + B = (a_{ij} + b_{ij})_{m,n}$$

$$A = (a_{ij}) = -(-a_{ij}) = -(-A)$$

Skalare Multiplikation (Vervielfachen:)

$$A = (a_{ij})_{m,n} \in \mathbb{K}^{m \times n}$$

$$\lambda \in \mathbb{K}$$

$$\Rightarrow \lambda A = (\lambda a_{ij})$$

Multiplikation:

$$Z = (Z_1, \cdots, Z_n)$$
 , $S = \begin{pmatrix} S_1 \\ \vdots \\ S_n \end{pmatrix}$

$$Z \cdot S = \sum_{i=1}^{n} Z_i S_i$$

 \Downarrow

$$A = \begin{pmatrix} Z_1 \\ \vdots \\ Z_m \end{pmatrix} \in \mathbb{K}^{m \times n} \quad , \quad B = \begin{pmatrix} S_1 & \cdots & S_p \end{pmatrix} \in \mathbb{K}^{n \times p}$$

$$A \cdot B := \begin{pmatrix} Z_1 \cdot S_1 & Z_1 \cdot S_2 & \cdots & Z_1 S_p \\ Z_2 \cdot S_1 & Z_2 \cdot S_2 & \cdots & Z_2 S_p \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ Z_m \cdot S_1 & Z_m \cdot S_2 & \cdots & Z_m \cdot S_p \end{pmatrix} \in K^{m \times p}$$

 $A \cdot B \neq B \cdot A \leftarrow$ keine Kommutativität

$$A^k = \underbrace{A \cdot A \cdots A}_{k}$$

$$A^0 := E_n$$

Invertieren:

$$A \in K^{n \times n} \quad , \quad B = A^{-1}$$

$$A \cdot B = E_n = B \cdot A$$

Nicht jede Matrix invertierbar!

$$B = \begin{pmatrix} \overrightarrow{S_1} & \dots & \overrightarrow{S_n} \end{pmatrix} , e_i = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$A \cdot B = A \cdot \begin{pmatrix} \overrightarrow{S_1} & \dots & \overrightarrow{S_n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A\overrightarrow{S_1} & A\overrightarrow{S_n} & B \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e_1 & \dots & e_n \end{pmatrix} = E_n$$
löse so:
$$(A|E_n) \Rightarrow \dots \text{ el. ZUF} \dots \Rightarrow (E_n|A^{-1})$$

Elementarmartizen

Permutationsmatrizen (Vertauschen von Zeilen):

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 2 \\ 3 & 3 & 3 \end{pmatrix}$$

$$P \cdot A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 3 & 3 & 3 \\ 2 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Multiplikation einer Zeile mit $\lambda \neq 0$:

$$D_k(\lambda) = \begin{pmatrix} 1 & \cdots & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & 1 & 0 & 0 & \ddots & 0 \\ 0 & \ddots & 0 & \lambda & 0 & \ddots & 0 \\ 0 & \ddots & 0 & 0 & 1 & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix} \leftarrow k$$

Addition des λ -fachen der l-ten Zeile zur k-ten Zeile:

$$N_{kl}(\lambda) = \begin{pmatrix} 1 & \cdots & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \lambda & \vdots \\ 0 & \ddots & 1 & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix} \leftarrow \lambda \text{ an der } k\text{-ten Zeile und } l\text{-ten Spalte}$$

Rechenregeln Matrizen

Addition:

Transposition:

$$\begin{array}{c|c} (A+B)^T = A^T + B^T \\ (\lambda A)^T = \lambda A^T \\ (A^T)^T = A \\ (AB)^T = B^T A^T \\ (A^{-1})^T = (A^T)^{-1} \end{array} \middle| \begin{array}{c} \text{Summe} \\ \text{Skalarmultiplikation} \\ \text{Zweifache Transposition} \\ \text{Produkt} \\ \text{Inverses} \end{array}$$

Multiplikation:

$\exists A, B : AB \neq BA \mid$	nicht kommutativ!
(AB)C = A(BC) $\exists E \in E_n : EA = A$	Assoziativität
$\exists E \in E_n : EA = A$	Neutrales Element
A(B+C) = AB + AC	Distributivität
(B+C)A = BA + CA	
A(B+C) = AB + AC (B+C)A = BA + CA $(A \cdot B)^{-1} = B^{-1} \cdot A^{-1}$	Inverses
	1

Gruppen

Gnichtleere Menge mit innerer Verknüpfung \cdot

$$\cdot:G\times G\to G$$

 (G,\cdot) heißt Gruppe, wenn:

$$\begin{array}{l} \forall a,b,c \in G: (a \cdot b) \cdot c = a \cdot (b \cdot c) \\ \exists e \in G: e \cdot a = a = a \cdot e \quad \forall a \in G \\ \forall a \in G \exists b \in G: a \cdot b = e = b \cdot a \end{array} \right| \begin{array}{l} \text{Assoziativgesetz} \\ \text{neutrales Element} \\ \text{inverses Element} \end{array}$$

G nennt man <u>abelsch</u> (=kommutativ) falls:

•
$$ab = ba \quad \forall a, b \in G$$

Untergruppen

 (G,\cdot) sei eine Gruppe mit neutralem Element e

 $U \subseteq G$ mit:

$$\left. \begin{array}{c} e \in U \\ u,v \in U \Rightarrow u \cdot v \in U \\ u \in U \Rightarrow u^{-1} \in U \end{array} \right| \begin{array}{c} \text{neutrales Element} \\ \text{abgeschlossen} \\ \text{inverses Element} \end{array} \right\} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{c} U \text{ ist Untergruppe} \\ U \leq G \end{array} \right.$$

Von Elementen erzeugten Untergruppen

$$\langle a \rangle = \{ a^k \mid a \in G, \, k \in \mathbb{Z} \}$$

- $e \in \langle a \rangle$
- $a^k, a^l \in \langle a \rangle \Rightarrow a^k \cdot a^l = a^{k+l} \in \langle a \rangle$
- $\bullet \quad a^k a^{-k} = a^0 = e$

Ordnung eines Elements

 (G,\cdot) Gruppe $\to a \in G$

$$\to O(a) = |\langle a \rangle| = \left\{ \begin{array}{ll} n \in \mathbb{N}, & \# \left\{ a^k \, | \, k \in \mathbb{Z} \right\} \\ \infty, & sonst. \end{array} \right.$$

O(a) = kleinste Zahl n mit $a^n = e$

$$\langle a \rangle = \{e, a, \dots, a^{n-1}\}$$

$$O(a) = n$$

Satz über die Ordnung von Gruppenelementen:

Es sei G eine Gruppe mit neutralem Element e, und es sei $a \in G$:

- (a) Falls $O(a) = \infty$, dann: $a^i \neq a^j$, $i \neq j$.
- (b) Falls $O(a) \in \mathbb{N}$, so gilt: O(a) = u = kleinste natürliche Zahl, für die $a^n = e$ gilt.

$$a^s = e \Leftrightarrow O(a) | s$$

Sätze von Lagrange und Euler

Satz von Lagrange:

G sei eine endliche Gruppe, $U \leq G$

Dann:

Satz von Euler:

$$a^{|G|} = e \quad \forall a \in G$$

Die Restklassen modulo n:

Gegeben: $n \in \mathbb{N}$

Betrachte: wähle $a \in \mathbb{Z}$

$$\overline{a} = \{a + nz \mid z \in \mathbb{Z}\}\$$

Wir schließen $a, b \in \mathbb{Z}$:

 $a \equiv b \pmod{n}$, falls a, b den gleichen Rest bei Div durch n haben:

Es gilt.

$$\begin{array}{c} a = qn + r \\ b = \tilde{q}n + r \end{array} \right\} \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{ccc} a - b & = (q - \tilde{q})n \\ & \Leftrightarrow n | (a - b) \\ & \Leftrightarrow a + n\mathbb{Z} = b + n\mathbb{Z} \\ & \Leftrightarrow \overline{a} = \overline{b} \end{array} \right.$$

Menge der Restklassen $\to \mathbb{Z} \Big| n\mathbb{Z} = \mathbb{Z} \Big| n = \mathbb{Z}_n = \{\overline{0}, \overline{1}, \dots, \overline{n-1}\}$

$$|\mathbb{Z}_n| = n$$

Addition:

$$\overline{k}, \overline{l} \in \mathbb{Z}$$

$$\rightarrow \overline{k} = \overline{l} = \overline{k+l}$$

Ringe

Eine Menge R mit zwei Verknüpfungen + und \cdot heißt ein Ring falls gilt:

- (R, +) ist abelsche Gruppe
- \bullet · ist assoziativ
- Distributivgesätze a(b+c)=ab+ac und $(a+b)c=ac+bc \forall a,b,c \in R$
- \exists Einselement: $1 \in R$: $1 \cdot a = a = a \cdot 1 \quad \forall a \in R$

Einheitengruppe (= Gruppe der invertierbaren Elemente)

Gegeben: Ring $(R, +, \cdot)$

$$R^{\times} = \{a \in R \mid a \text{ ist invertierbar}\} = \{a \in R \mid \exists b \in R : ab = 1 = ba\}$$

 R^\times ist die Einheitengruppe von R

Prime Restklassengruppen

$$n \in \mathbb{N} \to \mathbb{Z}_n^{\times} = \{ \overline{a} \text{ ist invertierbar} \}$$

= $\{ \overline{a} \in \mathbb{Z}_n \mid \exists j \in \mathbb{Z}_n : \overline{a}j = 1 \}$
= $\{ \overline{a} \in \mathbb{Z}_n \mid ggt(a, n) = 1 \}$

a, b sind relativ prim/teilerfremd $\Leftrightarrow ggT(a, b) = 1$

 $(\mathbb{Z}_n, +, \cdot)$ ist körper $\Leftrightarrow n \in (\mathbb{P})$

$$\overline{a} \text{ invertierbar } \Leftrightarrow \exists \overline{b} \in \mathbb{Z}_n \\ \Leftrightarrow \exists b \in \mathbb{Z} \exists x \in \mathbb{Z} : ab - 1 = nx \\ \Leftrightarrow \exists b \in \mathbb{Z} \exists x \in \mathbb{Z} : ab - nx = 1 \\ \Rightarrow ggT(a, n) = 1$$

Euklidischer Algorithmus

$$a_1 = a, \ a_2 = b \mid b > 0$$

Sukzessive Division mit Rest:

 $\exists r, s \in \mathbb{Z} : ra + sb = a_n \quad \Leftarrow \text{ erweiterter euklidischer Algorithmus}$

Erweiterte Euklidischer Algorithmus

Der Erweiterte Euklidischer Algorithmus findet zwei weitere Zahlen $s, t \in R$ die eine Linearkombination bilden, die folgende Gleichung erfüllt:

$$s \cdot a + t \cdot b = ggT(a, b)$$

Berechnung

Bei dem Erweiterten Euklidischen Algorithmus wird die bisherige Folge r_x um drei weitere (q_x, s_x, t_x) erweitert, welche mit der folgenden Formeln bestimmt werden

$$q_{x+1} := \left[\frac{r_{x-1}}{r_x} \right]$$

$$r_{x+1} := \left\{ \begin{array}{ccc} a & \text{wenn } x = 0, \\ b & \text{wenn } x = 1 \\ r_{x-1} - q_x \cdot r_x \end{array} \right. \longrightarrow \left. \begin{array}{c} \text{ggT}(a,b) = r_n \\ = s_n \cdot a + t_n \cdot b \end{array} \right. \text{mit } r_{n+1} = 0$$

$$s_{x+1} := \left\{ \begin{array}{ccc} 1 & \text{wenn } x = 0, \\ 0 & \text{wenn } x = 1 \\ s_{x-1} - q_x \cdot s_x \end{array} \right. \longrightarrow \left. \begin{array}{c} \text{ggT}(a,b) = r_n \\ = s_n \cdot a + t_n \cdot b \end{array} \right. \text{mit } r_{n+1} = 0$$

$$t_{x+1} := \left\{ \begin{array}{ccc} 0 & \text{wenn } x = 0, \\ 1 & \text{wenn } x = 1 \\ t_{x-1} - q_x \cdot t_x \end{array} \right.$$

Eulersche φ -Funktion:

Man nennt
$$\varphi(n) = \#\{a \in \{1, \dots, n\} \mid ggT(a, n) = 1\}$$

$$\varphi(n) = |\mathbb{Z}_n^{\times}|$$

$$\varphi(p) = p - 1 \quad \forall p \in \mathbb{P}$$

kleiner Satz von Fermat

Es sei $p \in \mathbb{P}$ dann gilt: $\forall a \in \mathbb{Z} : a^p \equiv a \pmod{p}$

Das Pohlig Hellman Verfahren

$$p = (\text{große})$$
 Primzahl $\parallel \mathcal{N} = \text{Klartext} \mid \mathcal{N} \in \mathbb{Z}_p^{\times} \parallel e, d = \text{Schlüssel}$

Wähle $e \in \mathbb{N}$ mit ggT(e, p - 1) = 1

Bestimme d mit:

$$ed \equiv 1 \pmod{p-1}$$

 $ed = 1 + r(p-1)$
 $1 = ed - r(p-1)$

 \Rightarrow euklidischer Algorithmus

Verschlüsseln:

$$C = \mathcal{N}^e$$

Entschlüsseln:

$$\mathcal{C}^d = (\mathcal{N}^e)^d = \mathcal{N}^{ed} = \mathcal{N}^{1+r(p-1)} = \mathcal{N}^1 \cdot (\mathcal{N}^{(p-1)})^r \overset{\text{Satz von Euler - Fermat}}{=} N$$

Wähle pam besten mit $\frac{p-1}{2}$ auch prim \leftarrow sichere Primzahl

RSA-Verfahren:

Vorbereitung des Empfängers (Erzeugers der Schlüssel):

- 1. wähle große $p,q\in\mathbb{P}\ :\ p\neq q$ und $p\pm 1,q\pm 1$ müssen große Primteiler haben
- 2. setze $n = p \cdot q$
- 3. $\left| \mathbb{Z}_n^{\times} \right| = \left| \{ a \in \{1, \dots, n\} \mid ggT(a, n) = 1 \} \right| = \varphi(n) = \varphi(p \cdot q) = (p 1)(q 1)$
- 4. wähle $e \in \{1, \dots, n\}$: $ggT(e, \varphi(n)) = 1$
- 5. berechne $d: e \cdot d \equiv 1 \pmod{\varphi(n)}$
- 6. veröffentliche Schlüssel (n, e)

Verschlüsselung des Senders:

$$\mathcal{C} \equiv \mathcal{N}^e \ (mod \ n)$$

Entschlüsselung des Empfängers:

$$\mathcal{N} \equiv \mathcal{C}^d \; (mod \; n)$$

Vektorräume

Körper

Ein Ring K $(K, +, \cdot)$ mit:

- 1. K ist kommutativ
- 2. \exists Einselement 1 : $1 \cdot \lambda = \lambda = \lambda \cdot 1 \quad \forall \lambda \in K$
- 3. Jedes $\lambda \neq 0$ ist invertierbar $\Leftrightarrow K^{\times} = K \setminus \{0\}$

V heißt ein K-<u>Vektorraum</u> falls $\forall \lambda, \mu \in K$, $\forall u, v, w \in V$:

$$\begin{cases} 1. \ v + w \in V \ , \ \lambda \cdot v \in V \\ 2. \ u + (v + w) = (u + v) + w \\ 3. \ \exists 0 \in V \ : \ 0 + v = v \\ 4. \ \exists v' \in V \ : \ v + v' = 0 \\ 5. \ u + v = v + u \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \\ (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \ : \ \text{abelsche Gruppe} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (V, +) \$$

Sprechweisen und Regeln

Vektor: Element eines Vektorraumes

Nullvektor: 0-Element des Vektorraumes

Entgegengesetzte Vektoren (Negative): $-v \rightarrow w + (-v) = w - v$

 $K = \mathbb{R}$: reeller Vektorraum

 $K = \mathbb{C}$: komplexer Vektorraum

 $\lambda \in K$: Skalare

3 Regeln:

$$0 \cdot v = (0+0) \cdot v = 0 \cdot v + 0 \cdot v \mid -(0v)$$

$$0 = 0 \cdot v$$

$$\lambda \cdot 0 = \lambda(0+0) = \lambda \cdot 0 + \lambda \cdot 0$$

$$0 = \lambda \cdot 0$$

$$\lambda \cdot v = 0 \iff \lambda = 0 \lor v = 0$$

Untervektorräume

V sei ein K-Vektorraum

 $U \subseteq$ heißt Untervektorraum, falls U wieder ein K-Vektorraum ist d.h.

- $0 \in U$
- $u, v \in U \Rightarrow u + v \in U$
- $\lambda \in K, u \in U \Rightarrow \lambda u \in U$

Linearkombinationen

$$v_1, \ldots, v_n \in V, \lambda_1, \ldots, \lambda_n \in K$$

wenn gilt:

$$v = \lambda_1 v_1 + \ldots + \lambda_n v_n = \sum_{i=1}^n \lambda_i v_i \in V$$

ist v eine Linearkombination von v_1, \ldots, v_n

Das Erzeugnis von X

Geg.: V : K-Vektorraum $x \subseteq V$

$$\begin{array}{lll} Setze: \, \langle X \rangle & = & lin(X) = span(X) \\ & = & \left\{ \sum_{i=1}^n \lambda_i v_i \; \middle|\; \lambda_i \in K, \; v_i \in X, \; n \in \mathbb{N} \right\} \\ & = & Kv_1 + \ldots + Kv_n \\ & = & \text{Menge aller endlichen Linearkombinationen von Elementen aus } X \\ & = & \text{Erzeugnis von } X \\ & = & \text{lineare Hülle von } X \end{array}$$

• $\langle X \rangle \leq V \leftrightarrow \langle X \rangle$ ist ein Untervektorraum von V

Definition:

$$X = \emptyset \rightarrow \langle \emptyset \rangle = \{0\}$$

Lineare Unabhängigkeit:

Geg.: K-Vektorraum V

 $v_1, \ldots, v_n \in V$ heißen linear unabhängig, falls:

$$\forall T \subsetneq \{v_1, \dots, v_n\} \Rightarrow \langle T \rangle \subsetneq \langle v_1, \dots, v_n \rangle \leftarrow \text{"keins unn\"otig"}$$

Das Kriterium für lineare Unabhängigkeit:

Gegeben:
$$v_1, \ldots, v_n \in V$$
, $0_v \in V$

Ansatz:

$$\lambda_1 v_1 + \ldots + \lambda_n v_n = 0_v$$

Falls:

$$\exists_1 \text{Lsg.} \Rightarrow v_1, \dots, v_n \text{ linear unabhängig}$$

Basen von Vektorräumen

Ist V ein K-Vektorraum, so nennt man $B \leq V$ eine Basis von V, falls:

- B linear unabhängig
- B erzeugt V

Merkregeln

- Jeder K-Vektorraum hat eine Basis
- $B \le V$ ist eine Basis von V $\Leftrightarrow B$ ist eine maixmal-linear-unabhängige Teilmenge von V $\Leftrightarrow B$ ist minimales Erzeugendensystem von V
- $\bullet\,$ Jede linear unabhängige Menge von V kann man zu einer Basis ergänzen
- ullet Jedes Erzeugendensystem von V kann zu einer Basis verkürzt werden
- Ist B eine Basis von V, so kann jedes $v \in V$ als genau eine Weise bzgl. B dargestellt werden:

$$v = \lambda_1 b_1 + \ldots + \lambda_n b_n$$

- Je zwei Basen von V haben die gleiche Mächtigkeit : B_1, B_2 Basen von $V \Rightarrow |B_1| = |B_2|$
- Die Dimension eines Vektorraumes V:

Wähle Basis B von V

$$dim(V) = |B| = \begin{cases} n \\ \infty \end{cases}$$

• Ist V ein Vektorraum der Dimension n: dim(V) = n:

Dann:

- \bullet Jede linear unabhängige Menge mit n Elementen ist eine Basis
- $\bullet\,$ Jedes Erzeugendensystem mit n Elementen ist eine Basis
- Mehr als n Vektoren sind immer linear abhängig
- $U < V \Rightarrow dim(U) < dim(V)$
- $U \le V \land dim(U) = dim(V) \Rightarrow U = V$
- $dim(\mathbb{R}[x]_n) = n+1$

Anwendung in Linearen Gleichungssystemen

$$A \in K^{m \times n} = (a(ij)) = \begin{pmatrix} s_1 & \dots & s_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_m \end{pmatrix}$$

$$S_A = \langle s_1, \dots, s_n \rangle$$
 = Spaltenraum von $A \mid Z_A = \langle z_1, \dots, z_m \rangle$ = Zeilenraum von $A \mid dim(S_A)$ = Spaltenrang von $A \mid dim(Z_A)$ = Zeilenrang von A

$$rg(A) = \text{Zeilenrang} = \text{Spaltenrang } \forall A \in K^{m \times n}$$

Spaltenraum

$$A = (s_1 \ldots s_n) \in K^{m \times n}$$

$$\langle s_1, \dots, s_n \rangle = \left\{ \sum_{i=1}^n \lambda_i s_i \mid \lambda_i \in K \right\}$$

$$= \left\{ \left(s_1 \dots s_n \right) \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \vdots \\ \lambda_n \end{pmatrix} \mid \lambda_1, \dots, \lambda_n \in K \right\}$$

$$= \left\{ A \cdot x \mid x \in K^n \right\}$$

$$Ax = 0: (A|0) \rightarrow ZSF$$

Lösungsraum von
$$A \cdot x = 0$$

 $Kern(A)$
 $ker(A)$ $\} \leq K^n$

$$dim(Kern(A)) = n - rg(A)$$

Lineare codes

datenübertragung: Bits $\rightarrow x_1, x_2, x_3, \dots$

Strom von Bits über gestörten Kanal

 $p \approx 10^{-6}$ falsches Bit wird übertragen

G = Generator matrix

$$G = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \ddots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \\ 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \ddots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$
 Wiederholungsmatrix
$$G = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \ddots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \\ 1 & 1 & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$
 Parity-Check Matrix

Die Menge
$$C := \left\{ \begin{array}{c} G \cdot \left(\begin{array}{c} x_1 \\ \vdots \\ x_k \end{array} \right) \middle| \left(\begin{array}{c} x_1 \\ \vdots \\ x_k \end{array} \right) \in K^k \end{array} \right\} \leq K$$

heißt (n, k)-Code:

$$n = \text{Länge}$$

 $n - k = \text{Redundanz}$

$$\begin{array}{rcl} dim(C) & = & k \\ \frac{k}{n} & = & \text{Informations rate} \\ rg(G) & = & k \end{array}$$

Wie läuft das Dekodieren ab?

1. Fall $c' \in C$:

Dekodiere :
$$G \cdot x = c' \implies x \in k^k$$

2. Fall: $c' \notin C$:

Suche c'', das sich von c' möglichst wenig unterscheidet:

$$\exists_1 c'' \\ \text{nächstes } c' \text{ an } c'' \text{wählen und wie in Fall 1 dekodieren} \\ \begin{vmatrix} \exists c''_1, \dots c''_n : c''_1, \dots, c''_n \text{ paarweise disjunkt} \\ \text{Nachricht neu senden lassen} \end{vmatrix}$$

Hamming Gewicht und Abstand

Für
$$c = \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} \in K^n$$
 ist das Hamming-Gewicht:

$$w(c) = \left| \left\{ i \in \left\{ 1, \dots, n \right\} \middle| c_i \neq 0 \right\} \right|$$

Für $c, c' \in K^n$ ist der Hamming-Abstand:

$$d(c,c') = w(c-c') = \left| \left\{ i \in \left\{ a, \dots, n \right\} \middle| c_i \neq c'_i \right\} \right|$$

Für $C \subseteq K^n$ gilt:

$$d(C) = min \Big\{ d(c, c') \middle| c, c' \in C, c \neq c' \Big\}$$

$$d(C) = min \Big\{ w(c) \middle| c \in C \setminus \{0\} \Big\}$$

Lineare Codes (Fortsetzung)

$$d(c,c^{\prime\prime}) \le d(c,c^\prime) + d(c^\prime,c^{\prime\prime})$$

Es sei $C \in K^n$ ein Code:

$$d(C) = 2e+1 \quad | \quad d(C) = 2e+2$$

$$C \text{ ist } e\text{-fehlerkorrigierend} \quad C \text{ ist } e\text{-fehlerkorrigierend} \quad C \text{ ist } (e+1)\text{-fehlererkennend}$$

Die Kontrollmatrix (Parity Check Matrix)

$$G = \begin{pmatrix} E_k \\ A \end{pmatrix} \in K^{n \times k}$$

$$P = \begin{pmatrix} -A & E_{n-k} \end{pmatrix} \in K^{(n-1) \times n}$$
Es gilt:

$$P \cdot G = 0$$

Damit:

- $Pc = 0 \forall c \in C$
- dim(C) = dim(Lösungsraum Px = 0) = n (n k) = k

C = "Lösungsmenge Px = 0"

Vorbereitung auf Determinante

Die symmetrische Gruppe:

Menge aller Permutationen (=Bijektionen) von $\{1, 2, ..., n\} = I_n$

$$S_n = \left\{ \sigma : I_n \to I_n \middle| \sigma \text{ bijektiv} \right\}$$

 $|S_n| = n!$

Verknüpfung: Komposition (Hintereinanderausführung):

$$f \circ g = f(g(x))$$

Das Signum (Vorzeichen) einer Permutation:

Wir nennen (j, i) einen <u>Fehlstand</u> der Permutation σ , falls

$$i < j$$
, aber $\sigma(i) > \sigma(j)$

Hat σ f Fehlstände, so setze $sgm(\sigma) = (-1)^f$

Es gilt:

f = #Fehlstände von $\sigma \leftarrow$ ist ein Homomorphismus:

$$sgm(\sigma \circ \tau) = sgm(\sigma) \cdot sgm(\tau) \quad \forall \sigma, \tau \in S_n$$

$$sgm(\sigma \circ \tau) = \prod_{i < j} \frac{\sigma(\tau(j)) - \sigma(\tau(i))}{j - i}$$

$$= \prod_{i < j} \frac{\sigma(\tau(j)) - \sigma(\tau(i))}{\tau(j) - \tau(i)} \cdot \prod_{i < j} \frac{\tau(j) - \tau(i)}{j - i}$$

$$sgm(\sigma) \cdot \prod_{sgm(\sigma)} \frac{\sigma(\tau(j)) - \sigma(\tau(i))}{sgm(\tau)}$$

Die Determinante berechnen:

Für jede quadratische Matrix $A \in K^{n \times n}, Kk\"{o}rper$, heißt

$$|A| = det(A) = \sum_{\sigma \in S_n} sgm(\sigma) \prod_{i=1}^n a_{i,\sigma(i)}$$

die Determinante von A (Leibniz'sche Formel).

Permanente von
$$A = per(A) = \sum_{\sigma \in S_n} \prod_{i=1}^n a_{i,\sigma(i)}$$

- $\left| diag(\lambda_1, \dots, \lambda_n) \right| = \prod_{i=1}^n \lambda_i \leftarrow \text{ gilt auch für obere- und untere-} \Delta$ -Matrizen
- $det(A) = det(A^T) \ \forall A \in K^{n \times n}$

• Determinantenmultiplikationssatz:

$$det(A \cdot B) = det(A) \cdot det(B) \ \forall A, B \in K^{n \times n}$$

- $det(A^{-1}) = \frac{1}{det(A)}$
- $det(A^k) = det(A)^k$

Laplace'scher Entwicklungssatz:

Vorab:

Streichungsmatrix:

$$A = \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1,m} & a_{2,m} & \cdots & a_{n,m} \end{pmatrix} \rightarrow A_{1,1} = \begin{pmatrix} a_{2,2} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{2,m} & \cdots & a_{n,m} \end{pmatrix}$$

$$A_{i,j} \rightarrow \text{Zeile } i \text{ und Spalte } j \text{ weglassen}$$

$$A = (a_{i,j}) \to det(A) = \begin{cases} \sum_{j=1}^{n} (-1)^{i+j} \cdot a_{i,j} \cdot det(A_{i,j}) \\ \sum_{j=1}^{n} (-1)^{i+j} \cdot a_{i,j} \cdot det(A_{i,j}) \end{cases}$$
Entwicklung nach *i*-ter Zeile Entwicklung nach *j*-ter Spalte

Determinante und elementare Zeilenumformungen

 $P_{i,j} = Permutationsmatrix$

$$det(P_{i,j} \cdot A) = det(P_{i,j}) \cdot det(A) = -det(A)$$

 $D_i(\lambda) = \text{Multiplikation einez Zeile mit } \lambda$

$$det(D_i(\lambda) \cdot A) = det(D_i(\lambda)) \cdot det(A) = \lambda \cdot det(A)$$

 $N_{i,j}(\lambda) = \text{Addition des } \lambda\text{-fachen der } j\text{-ten Zeile zur } i\text{-ten Zeile}$

$$det(N_{i,j}(\lambda) \cdot A) = det(N_{i,j}(\lambda)) \cdot det(A) = det(A)$$

$$det(\lambda \cdot A) = \lambda^n \cdot det(A) \ \forall A \in K^{n \times n}$$

Blockdiagonalmatrizen

$$A, B \text{ quadratisch} \rightarrow \begin{vmatrix} A & C \\ 0 & B \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A & 0 \\ C & B \end{vmatrix} = |A| \cdot |B|$$

$$det(A) \neq 0 \Leftrightarrow A \text{ invertierbar } \forall A \in K^{n \times n}$$

Skalarprodukt

 $V \times V \to \mathbb{R}$, V ist ein \mathbb{R} -Vektorraum

 $\langle \cdot, \cdot \rangle$ heißt Skalarprodukt wenn:

• Bilinearität: $\forall v, w, v', w' \in V$, $\forall \lambda \in \mathbb{R}$

$$\langle \lambda v + v', w \rangle = \lambda \langle v, w \rangle + \langle v', w \rangle$$

$$\langle v, \lambda w + w' \rangle = \lambda \langle v, w \rangle + \langle v, w' \rangle$$

• Symmetrie: $\forall v, w \in V$

$$\langle v, w \rangle = \langle w, v \rangle$$

• Positive Definitheit: $\forall v \in V$

$$\langle v, v \rangle \ge 0$$

 $\langle v, v \rangle = 0 \Leftrightarrow v = 0$

Wichtige Skalarprodukte

• kanonisches/standard Skalarprodukt:

$$V = \mathbb{R}^n, v, w \in V$$

$$\langle v,w\rangle := v^Tw$$

• Skalar
produkt mit Matrix: $A = \mathbb{R}^{n \times n}$, $v, w \in \mathbb{R}^n$

$$\langle v, w \rangle_A := v^T A w$$

$$n = 2 \Rightarrow A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

$$\langle v, w \rangle_A = a \cdot v_1^2 + (b+c) \cdot v_1 \cdot v_2 + d \cdot v_2^2$$

• Polynom Skalar
produkt: $p,q\in\mathbb{R}[x]$

$$\langle p, q \rangle := \int_{a}^{b} p(x) \cdot q(x) dx$$

Begriffe:

- Euklidescher Vektorraum: \mathbb{R} -Vektorraum mit Skalarprodukt
- Länge/Betrag/Norm eines Vektors: $v \in V$

$$||v||:=\sqrt{\langle v,v\rangle}$$

• Distanz/Abstand: $v, w \in V$

$$d(v, w) := ||v - w||$$

• Winkel $\forall v,w \in V$, $v,w \neq 0$ mit Cauchy-Schwarzschen Ungleichung:

$$\sphericalangle(v,w) := \arccos \frac{\langle v,w \rangle}{||v|| \cdot ||w||} \in [0,\pi]$$

21

Orthogonalität

$$v \perp w \mid v, w \in V$$
 falls:

$$\langle v, w \rangle = 0$$

$$B\subseteq V$$

$$\underbrace{b_i \bot b_j \ \forall i \neq j \ \land \ b_i, b_j \in B}_{\text{Ortholonormal system}} \ \land \ ||b_i|| = 1 \ \forall b_i \in B$$

Falls B eine Basis von V ist: Orthogonalbasis/Orthonormalbasis

Normieren:

$$v \in V \setminus \{0\}$$

$$\hat{v} = \frac{1}{||v||} \cdot v$$

Orthogonale Zerlegung von Vektoren:

$$v, a \neq 0 | v, a \in V$$

gesucht:
$$v_a, v_{a^{\perp}}|v = v_a + v_{a^{\perp}} \wedge v_a \perp v_{a^{\perp}}$$

$$v_a = \frac{\langle v, a \rangle}{\langle a, a \rangle} \cdot a$$

$$v_{a^{\perp}} = v - v_a$$

Linearkombinationen bezüglich Orthonormalbasen:

$$B = \{b_1, \dots, b_n\}$$
 ist ONB von V

Linearkombination zu $v \in V$ finden:

$$\lambda_i = \langle b_i, v \rangle \ \forall i \in \{1, \dots, n\}$$

Orthogonale Matrizen:

 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ heißt orthogonal falls: $A^T A = E_n$

A sei orthogonal:

•
$$A^{-1} = A^T$$

•
$$A^T A = A A^T = E_n$$

•
$$det(A) = \pm 1$$

- Zeilen bzw. Spalten von A bilden eine ONB des \mathbb{R}^n

•
$$||Av|| = ||v||$$

Gram-Schmidt'sches Orthonormalisierungsverfahren

Basis $A = \{a_1, a_2, \dots, a_n\}$ eines euklidischen Vektorraumes V

$$b_1 = \frac{1}{||a_1||} \cdot a_1$$

$$b_2 = \frac{1}{||c_2||} \cdot c_2$$
 mit $c_2 = a_2 - \langle a_2, b_1 \rangle \cdot b_1$

$$b_3 = \frac{1}{||c_3||} \cdot c_3 \text{ mit } c_3 = a_3 - \langle a_3, b_2 \rangle \cdot b_2 - \langle a_3, b_1 \rangle \cdot b_1$$

$$b_n = \frac{1}{||c_n||} \cdot c_n$$
 mit $c_n = a_n - \langle a_n, b_1 \rangle \cdot b_1 - \ldots - \langle a_n, b_{n-1} \rangle \cdot b_{n-1}$

allgemein:

$$b_{k+1} = \frac{1}{||c_{k+1}||} \cdot c_{k+1} \text{ mit } c_{k+1} = a_{k+1} - \sum_{i=1}^{k} \langle a_{k+1}, b_i \rangle \cdot b_i$$