

Свойства криволинейных интегралов 2 рода

1) $\int_{UBA} \vec{A} d\vec{r} = - \int_{UAB} \vec{A} d\vec{r}$

2) Линейность

a. $\int_L c \vec{A} d\vec{r} = c \int_L \vec{A} d\vec{r}$.

b. $\int_L (\vec{A}_1 + \vec{A}_2) d\vec{r} = \int_L \vec{A}_1 d\vec{r} + \int_L \vec{A}_2 d\vec{r}$.

3) Пусть $L = L_1 \cup L_2$ и L_1, L_2 имеют только одну общую точку. Тогда $\int_L f dS = \int_{L_1} f dS + \int_{L_2} f dS$.

4) Пусть D – область, ∂D – ее граница ($D \in \mathbb{R}^2$). Пусть $D = D_1 \cup D_2, \mu(D_1 \cap D_2) = 0$. Пусть \vec{A} непрерывна в D . Тогда $\oint_{\partial D} \vec{A} d\vec{r} = \oint_{\partial D_1} \vec{A} d\vec{r} + \oint_{\partial D_2} \vec{A} d\vec{r}$.

Доказательство. $D_1: \oint_{\partial D_1} \vec{A} d\vec{r} = \int_{UABC} \vec{A} d\vec{r} + \int_{UCA} \vec{A} d\vec{r}, D_2: \oint_{\partial D_2} \vec{A} d\vec{r} = \int_{UCEA} \vec{A} d\vec{r} + \int_{UAC} \vec{A} d\vec{r}$. Тогда $\oint_{\partial D_1} \vec{A} d\vec{r} + \oint_{\partial D_2} \vec{A} d\vec{r} = \int_{UABC} \vec{A} d\vec{r} + \int_{UCEA} \vec{A} d\vec{r} = \oint_{\partial D} \vec{A} d\vec{r}$.

Замечание. Это свойство обобщается на любое количество разбиений области D .

Вычисление криволинейных интегралов 2 рода

$\int_L \vec{A} d\vec{r} = \int_L (f dx + g dy + h dz)$. Пусть кривая L задается параметрически: $\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t), t \in [\alpha; \beta], x, y, z - \text{дифференцируемые функции. Тогда координаты точек} \\ z = z(t) \end{cases}$
 A, B будут $A(x(\alpha); y(\alpha); z(\alpha)), B(x(\beta); y(\beta); z(\beta))$. Обозначим точку $M(x(t); y(t); z(t))$, лежащую произвольно на кривой L в промежутке $[\alpha; \beta]$. Обозначим длину дуги AM как $S(t)$. Тогда $dS = S'(t) dt$. Вектор касательной к кривой L будет выражаться как $\frac{d\vec{r}(t)}{dt}$. Длина касательного вектора будет равна $\left| \frac{d\vec{r}(t)}{dt} \right| = S'(t)$ (корень квадратный из суммы квадратов). Тогда единичный вектор касательной можно будет выразить как $\frac{\frac{d\vec{r}(t)}{dt}}{S'(t)} = \frac{d\vec{r}(t)}{dS}$. У этого вектора есть направляющие косинусы $\frac{dx}{dS} = \lim_{\Delta S \rightarrow 0} \frac{\Delta x}{\Delta S} = \cos \alpha, \frac{dy}{dS} = \lim_{\Delta S \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta S} = \cos \beta, \frac{dz}{dS} = \lim_{\Delta S \rightarrow 0} \frac{\Delta z}{\Delta S} = \cos \gamma$. Отсюда можно выразить $dx = \cos \alpha dS, dy = \cos \beta dS, dz = \cos \gamma dS$. Подставив в исходный интеграл, получим $\int_L \vec{A} d\vec{r} = \int_L (f(x, y, z) dx + g(x, y, z) dy + h(x, y, z) dz) = \int_L (f(x, y, z) \cos \alpha + g(x, y, z) \cos \beta + h(x, y, z) \cos \gamma) dS$. Тем самым мы свели интеграл второго рода к интегралу первого рода. В параметрическом виде интеграл можно записать в форме $\int_{\alpha}^{\beta} (f(x(t), y(t), z(t))x'(t) + g(x(t), y(t), z(t))y'(t) + h(x(t), y(t), z(t))z'(t)) dt$.

В случае кривой L – график функции $y = y(x), x \in [a; b]$ на плоскости интеграл принимает вид $\int_L (f(x, y, z) dx + g(x, y, z) dy) = \int_a^b (f(x, y(x)) + g(x, y(x))y'(x)) dx$.

§9. Независимость криволинейного интеграла второго рода от контура интегрирования

Пусть дуга $L \in \mathbb{R}^2$. Вычислим интеграл $\int_L (xdy - ydx)$.

$$1) L: y = x^2, (0; 0) \rightarrow (1; 1). \int_L (xdy - ydx) = \int_0^1 (2x^2 - x^2)dx = \frac{1}{3}.$$

$$2) L: y = x^3, (0; 0) \rightarrow (1; 1). \int_L (xdy - ydx) = \int_0^1 (3x^3 - x^3)dx = \frac{1}{2}.$$

Если провести те же расчет для интеграла $\int_L (xdy + ydx)$, то выяснится, что в первом и втором случае интегралы равны. Необходимо понять, какие необходимы условия, чтобы криволинейный интеграл 2 рода не зависел от пути интегрирования, а зависел только от начальной и конечной точки.

Теорема 5. Для независимости криволинейного интеграла 2 рода $\int_{(P_0)}^{(P)} (P(x, y)dx + Q(x, y)dy)$ от контура интегрирования необходимо достаточно, чтобы $Pdx + Qdy = dU$, т.е. $P = \frac{dU}{dx}, Q = \frac{dU}{dy}, ([P(x, y); Q(x, y)] = \text{grad } U)$.

Доказательство. Пусть кривая L задается параметрически: $L = \begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases}, t \in [\alpha; \beta]$, x, y – дифференцируемые функции. L связывает точки P_0 и P . $\int_{(P_0)}^{(P)} (P(x, y)dx + Q(x, y)dy) = \int_{\alpha}^{\beta} (P(x, y)x'(t) + Q(x, y)y'(t))dt = \int_{\alpha}^{\beta} \left(\frac{dU}{dx} x'(t) + \frac{dU}{dy} y'(t) \right) dt = \int_{\alpha}^{\beta} \left(\frac{dU}{dt} \right) dt = \int_{\alpha}^{\beta} U'(t)dt = U(\beta) - U(\alpha) = U(P) - U(P_0)$, откуда следует что интеграл не зависит от пути интегрирования.

Теорема 6. Для выполнения $P(x, y)dx + Q(x, y)dy = dU$ необходимо и достаточно, чтобы $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$.

Доказательство. Если $P(x, y)dx + Q(x, y)dy$ – полный дифференциал, то $P = \frac{\partial U}{\partial x}, Q = \frac{\partial U}{\partial y}, \frac{\partial^2 U}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 U}{\partial y \partial x}$, откуда и вытекает требуемое.

Замечание. $P(x, y)dx + Q(x, y)dy = dU$ тогда и только тогда, когда $\oint P(x, y)dx + Q(x, y)dy = 0$.

Замечание. Пусть есть $\vec{A}(P; Q; R)$. Тогда $\int_{(P_0)}^{(P)} (P(x, y)dx + Q(x, y)dy + R(x, y, z)dz)$ не зависит от пути интегрирования тогда и только тогда, когда $\text{rot } \vec{A} =$

$$\begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix} = \vec{i} \left(\frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) + \vec{j} \left(\frac{\partial R}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial z} \right) + \vec{k} \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) = 0, \text{ т.е. тогда, когда } \begin{cases} \frac{\partial R}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial z} \\ \frac{\partial R}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial z} \\ \frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial y} \end{cases}.$$