Министерство науки и высшего образования Российской Федерации ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ

НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ИТМО ITMO University

АННОТАЦИЯ ВЫПУСКНОЙ КВАЛИФИКАЦИОННОЙ РАБОТЫ SUMMARY OF A GRADUATION THESIS

Обучающийся / Student Симонов Роман Алексеевич

Факультет/институт/кластер/ Faculty/Institute/Cluster факультет систем управления и робототехники

Группа/Group R34353

Направление подготовки/ Subject area 15.03.06 Мехатроника и робототехника **Образовательная программа / Educational program** Робототехника и искусственный интеллект 2021

Язык реализации ОП / Language of the educational program Русский Квалификация/ Degree level Бакалавр

Тема ВКР/ Thesis topic Разработка метода анализа робастности обученных моделей **Руководитель ВКР/ Thesis supervisor** Ведяков Алексей Алексевич, доцент, кандидат технических наук, Университет ИТМО, факультет систем управления и робототехники, доцент (квалификационная категория "ординарный доцент")

XAPAKTEPИСТИКА ВЫПУСКНОЙ КВАЛИФИКАЦИОННОЙ РАБОТЫ DESCRIPTION OF THE GRADUATION THESIS

Цель исследования / Research goal

Разработка и исследование метода анализа робастности обученных моделей машинного обучения к изменениям параметров среды.

Задачи, решаемые в BKP / Research tasks

1. Выполнен аналитический обзор существующих методов оценки робастности обученных моделей машинного обучения к изменениям параметров среды. 2. Реализован программный прототип предлагаемого метода анализа робастности, основанный на подходах из работ The Colosseum и Simpler. 3. Проведена экспериментальная проверка разработанного метода оценки робастности на двух задачах манипуляции при различных возмущениях параметров среды. 4. Сформулированы методические рекомендации по практическому применению разработанного метода анализа робастности.

Краткая характеристика полученных результатов / Short summary of results/findings Выполнен аналитический обзор современных подходов к оценке робастности обученных моделей машинного обучения. Разработан метод анализа робастности, реализованный в виде программного модуля на языке Python с использованием фреймворка IsaacLab. Проведено тестирование предложенного метода на двух задачах манипуляции с использованием четырех различных обученных моделей. В ходе экспериментов подтверждена корреляция между результатами оценки эффективности моделей в реальных условиях и результатами оценки с помощью разработанного метода в симуляционной среде. Продемонстрирована способность предложенного метода выявлять параметры

среды, наиболее критично влияющие на работу моделей. По результатам экспериментов подготовлены методические рекомендации по практическому применению метода анализа робастности.

Обучающийся/Student

Документ подписан	
Симонов Роман	
Алексеевич	***************************************
13.05.2025	

(эл. подпись/ signature)

Симонов Роман Алексеевич

(Фамилия И.О./ name and surname)

Руководитель BKP/ Thesis supervisor

Документ подписан	
Ведяков Алексей	
Алексеевич	
13.05.2025	

(эл. подпись/ signature)

Ведяков Алексей Алексеевич

(Фамилия И.О./ name and surname)