8.4. Задания для самостоятельного выполнения

8.4.1. Линейное программирование

```
Решите задачу линейного программирования:
                                        x_1+2x_2+5x_3 \rightarrow max,
        при заданных ограничениях:
        -x 1 + x 2 + 3x 3 \le -5
        x_1 + 3x_2 - 7x_3 \leqslant 10,
        0 \le x_1 \le 10,
        x_2 \geqslant 0,
        x_3 \geqslant 0.
In [1]:
          # Подключение пакетов:
          using JuMP
          using GLPK
In [2]:
          # Определение объекта модели с именем model:
          task_1 = Model(GLPK.Optimizer)
Out[2]:
                                                  feasibility
                                               Subject to
In [3]:
          # Определение переменных х1, х2, х3 и граничных условий для них:
          @variable(task_1, 0 <= x1 <= 10)</pre>
          @variable(task_1, x2 >= 0)
          @variable(task_1, x3 >= 0)
          # Определение ограничений модели:
          @constraint(task_1, -x1 + x2 +3x3 <= -5)
          @constraint(task 1, x1 + 3x2 - 7x3 <= 10)
          # Определение целевой функции:
          @objective(task_1, Max, x1 + 2x2 +5x3)
Out[3]:
                                              x1 + 2x2 + 5x3
In [4]:
          # Вызов функции оптимизации:
          optimize!(task_1)
          # Определение причины завершения работы оптимизатора:
          termination_status(task_1)
```

In [5]: # Демонстрация первичных результирующих значений переменных x1, x2 и x3:

OPTIMAL::TerminationStatusCode = 1

Out[4]:

```
@show value(x1);
@show value(x2);
@show value(x3);

value(x1) = 10.0
value(x2) = 2.1875
value(x3) = 0.9375

In [6]:
# Демонстрация результата оптимизации:
@show objective_value(task_1);

objective_value(task_1) = 19.0625

8.4.2. Линейное программирование. Использование массивов
```

Решите предыдущее задание, используя массивы вместо скалярных переменных.

Рекомендация. Запишите систему ограничений в виде $Aec{x}=ec{b}$, а целевую функцию как $ec{c}^Tec{x}$.

```
In [7]:
# Определение объекта модели с именем vector_model:
task_2 = Model(GLPK.Optimizer)
```

Out[7]:

feasibility Subject to

```
In [9]: # Определение вектора переменных и граничных условий для них: @variable(task_2, x[1:3] >= 0) set_upper_bound(x[1], 10) # 0 \leq x1 \leq 10
```

```
In [10]: # Определение ограничений модели:
    @constraint(task_2, A * x .== b)
```

Out[10]: 2-element Array{ConstraintRef{Model,MathOptInterface.ConstraintIndex{MathOptInterface.ScalarAffineFunction{Float64},MathOptInterface.EqualTo{Float64}},ScalarShape}, 1}: -x[1] + x[2] + 3 x[3] = -5.0 x[1] + 3 x[2] - 7 x[3] = 10.0

```
In [11]: # Определение целевой функции:
@objective(task_2, Max, c' * x)
```

Out[11]:

$$x_1 + 2x_2 + 5x_3$$

```
In [12]:
```

```
# Вызов функции оптимизации:
optimize!(task_2)

In [13]: # Определение причины завершения работы оптимизатора:
termination_status(task_2)

Out[13]: OPTIMAL::TerminationStatusCode = 1

In [14]: # Демонстрация результата оптимизации:
@show objective_value(task_2);
objective_value(task_2) = 19.0625

8.4.3. Выпуклое программирование
```

Решите задачу оптимизации:

$$\|Aec{x}=ec{b}\|_2^2 o min$$

при заданных ограничениях:

$$\vec{x} \succeq 0$$
,

где $ec{x} \in \mathbb{R}^n, A \in \mathbb{R}^{m imes n}, ec{b} \in \mathbb{R}^m$

Матрицу A и вектор $ec{b}$ задайте случайным образом.

Для решения задачи используйте пакет Convex и решатель SCS.

```
In [15]:
          using Convex, SCS
In [16]:
          # Задаем переменные для определения размерности матрицы А
          # Задаем матрицу А и вектор в
          A = randn(m, n)
          b = randn(m, 1)
         5×1 Array{Float64,2}:
Out[16]:
           0.37974429867172604
          -1.5525315174702539
           0.4883412588264075
          -0.4069536239842097
           0.3731970925049839
In [17]:
          # Создаем вектор-столбец размера п х 1
          x = Variable(n)
         Variable
Out[17]:
         size: (3, 1)
          sign: real
         vexity: affine
         id: 318...347
In [18]:
          # Объект модели:
          task_3 = minimize(sumsquares(A * x - b), [x >= 0])
```

```
minimize
Out[18]:
         └ qol_elem (convex; positive)
             - norm2 (convex; positive)
               └ + (affine; real)
             - [1.0]
         subject to
         └ >= constraint (affine)
             - 3-element real variable (id: 318...347)
            L ø
         status: `solve!` not called yet
In [19]:
          # Находим решение:
          solve!(task_3, SCS.Optimizer)
                SCS v2.1.2 - Splitting Conic Solver
                (c) Brendan O'Donoghue, Stanford University, 2012
         Lin-sys: sparse-indirect, nnz in A = 24, CG tol ~ 1/iter^(2.00)
         eps = 1.00e-05, alpha = 1.50, max_iters = 5000, normalize = 1, scale = 1.00
         acceleration_lookback = 10, rho_x = 1.00e-03
         Variables n = 6, constraints m = 14
         Cones: primal zero / dual free vars: 1
                linear vars: 4
                soc vars: 9, soc blks: 2
         Setup time: 1.08e-02s
          Iter | pri res | dua res | rel gap | pri obj | dua obj | kap/tau | time (s)
             0 1.60e+19 1.34e+19 1.00e+00 -3.92e+19 2.50e+19 5.11e+19 2.10e-05
             Status: Solved
         Timing: Solve time: 8.75e-03s
                Lin-sys: avg # CG iterations: 2.00, avg solve time: 5.74e-07s
                Cones: avg projection time: 9.62e-08s
                Acceleration: avg step time: 2.28e-04s
         Error metrics:
         dist(s, K) = 2.2204e-16, dist(y, K^*) = 0.0000e+00, s'y/|s||y| = 0.0000e+00
         primal res: |Ax + s - b|_2 / (1 + |b|_2) = 5.1514e-11
         dual res: |A'y + c|_2 / (1 + |c|_2) = 1.3742e-10
         rel gap: |c'x + b'y| / (1 + |c'x| + |b'y|) = 1.9793e-11
         c'x = 2.4056, -b'y = 2.4056
In [20]:
          # Проверяем статус (найдено ли оптимальное решение)
          task 3.status
         OPTIMAL::TerminationStatusCode = 1
Out[20]:
In [21]:
          # Получаем оптимальное значение
          task_3.optval
         2.405571018460159
Out[21]:
```

8.4.4. Оптимальная рассадка по залам

Проводится конференция с 5 разными секциями. Забронировано 5 залов различной вместимости: в каждом зале не должно быть меньше 180 и больше 250 человек, а на третьей секции активность подразумевает, что должно быть точно 220 человек.

В заявке участник указывает приоритет посещения секции: 1 — максимальный приоритет, 3 — минимальный, а начение 10000 означает, что человек не пойдёт на эту секцию.

Организаторам удалось собрать 1000 заявок с указанием приоритета посещения трёх секций. Необходимо дать рекомендацию слушателю, на какую же секцию ему пойти, чтобы хватило места всем.

Для решения задачи используйте пакет Convex и решатель GLPK.

Приоритеты по слушателям распределите случайным образом.

```
In [ ]:

In [ ]:
```

8.4.5. План приготовления кофе

Кофейня готовит два вида кофе «Раф кофе» за 400 рублей и «Капучино» за 300. Чтобы сварить 1 чашку «Раф кофе» необходимо: 40 гр. зёрен, 140 гр. молока и 5 гр. ванильного сахара. Для того чтобы получить одну чашку «Капучино» необходимо потратить: 30 гр. зёрен, 120 гр. молока. На складе есть: 500 гр. зёрен, 2000 гр. молока и 40 гр. ванильного сахара.

Необходимо найти план варки кофе, обеспечивающий максимальную выручку от их реализации. При этом необходимо потратить весь ванильный сахар.

```
In [39]:
          # Контейнер для хранения данных о запасах на складе:
          coffee_data = JuMP.Containers.DenseAxisArray(
              [0 500;
              0 2000;
              0 40;],
              ["coffee bean", "milk", "vanilla sugar"],
              ["min", "max"])
         2-dimensional DenseAxisArray{Int64,2,...} with index sets:
Out[39]:
             Dimension 1, ["coffee bean", "milk", "vanilla sugar"]
             Dimension 2, ["min", "max"]
         And data, a 3×2 Array{Int64,2}:
          0
             500
          0 2000
               40
          0
In [41]:
          # массив данных с наименованиями кофе:
          coffee = ["raf coffee", "cappuccino"]
```

```
Out[41]: 2-element Array{String,1}:
          "raf coffee"
           "cappuccino"
In [42]:
          # Массив стоимости кофе:
          cost = JuMP.Containers.DenseAxisArray(
              [400, 300],
              coffee)
         1-dimensional DenseAxisArray{Int64,1,...} with index sets:
Out[42]:
             Dimension 1, ["raf coffee", "cappuccino"]
         And data, a 2-element Array{Int64,1}:
          400
          300
In [43]:
          # Расход продуктов для приготовления кофе:
          coffee_data = JuMP.Containers.DenseAxisArray(
              [40 140 5;
               30 120 0],
              coffee,
              ["coffee bean", "milk", "vanilla sugar"])
         2-dimensional DenseAxisArray{Int64,2,...} with index sets:
Out[43]:
              Dimension 1, ["raf coffee", "cappuccino"]
             Dimension 2, ["coffee bean", "milk", "vanilla sugar"]
         And data, a 2×3 Array{Int64,2}:
          40 140 5
          30 120 0
In [44]:
          # Определение объекта модели с именем model:
          model = Model(GLPK.Optimizer)
Out[44]:
                                                feasibility
                                              Subject to
In [45]:
          # Определим массив:
          products = ["coffee bean", "milk", "vanilla sugar"]
         3-element Array{String,1}:
Out[45]:
           "coffee bean"
           "milk"
           "vanilla sugar"
In [46]:
          # Определение переменных:
          @variables(model, begin
          coffee_data[c, "min"] <= nutrition[c = products] <= coffee_data[c, "max"]</pre>
          # Сколько покупать продуктов:
          buy[coffee] >= 0
          end)
In [47]:
          # Определение целевой функции:
          @objective(model, Max, sum(cost[f] * buy[f] for f in coffee))
Out[47]:
```

 $400buy_{rafcoffee} + 300buy_{cappuccino}$

```
In [48]:
          # Определение ограничений модели:
          @constraint(model, [c in products],
          sum(coffee_data[f, c] * buy[f] for f in coffee) == nutrition[c])
         1-dimensional DenseAxisArray{ConstraintRef{Model,MathOptInterface.ConstraintIndex
Out[48]:
         {MathOptInterface.ScalarAffineFunction{Float64},MathOptInterface.EqualTo{Float6
         4}},ScalarShape},1,...} with index sets:
             Dimension 1, ["coffee bean", "milk", "vanilla sugar"]
         And data, a 3-element Array{ConstraintRef{Model,MathOptInterface.ConstraintIndex{M
         athOptInterface.ScalarAffineFunction(Float64),MathOptInterface.EqualTo(Float64)),S
         calarShape},1}:
          -nutrition[coffee bean] + 40 buy[raf coffee] + 30 buy[cappuccino] = 0.0
          -nutrition[milk] + 140 buy[raf coffee] + 120 buy[cappuccino] = 0.0
          -nutrition[vanilla sugar] + 5 buy[raf coffee] = 0.0
In [49]:
          # Вызов функции оптимизации:
          JuMP.optimize!(model)
          term_status = JuMP.termination_status(model)
         OPTIMAL::TerminationStatusCode = 1
Out[49]:
In [50]:
          #Для просмотра результата решения модно вывести значение переменной buy:
          hcat(buy.data, JuMP.value.(buy.data))
         2×2 Array{GenericAffExpr{Float64,VariableRef},2}:
Out[50]:
          buy[raf coffee] 8
          buy[cappuccino]
In [ ]:
In [ ]:
```