ZLToolKit笔记9:设计模式

2024年12月28日 15:45

有关设计模式的内容参见: C++设计模式

— 单例模式

在EventPoller.cpp中有这句代码:

INSTANCE IMP(EventPollerPool)

这其实是个宏定义,宏定义和宏展开如下,也就是说**上面个这句代码会在预处理的时候被下面黑色的代码所替** 换。

```
#define INSTANCE_IMP(class_name, ...) \
class_name &class_name::Instance() { \
    static std::shared_ptr<class_name> s_instance(new class_name(_VA_ARGS__)); \
    static class_name &s_instance_ref = *s_instance; \
    return s_instance_ref; \
}

扩展到:

EventPollerPool &EventPollerPool::Instance() {
    static std::shared_ptr<EventPollerPool> s_instance(new EventPollerPool());
    static EventPollerPool &s_instance_ref = *s_instance;
    return s_instance_ref;
```

这段代码实现了一个线程安全的单例模式,返回一个 EventPollerPool 的唯一实例。具体功能如下:

- 1. 单例实现: 通过 static 变量,确保 EventPollerPool 的实例在程序生命周期内只会被创建一次。
- 2. 共享所有权: 使用 std::shared ptr 管理单例对象,确保生命周期由引用计数自动管理。
- 3. 全局访问: Instance() 函数提供了一个全局访问点,用于获取 EventPollerPool 的实例。

函数内 static 的作用

- 1. static 变量的特点
 - 局部静态变量: 在函数范围内声明, 但具有静态存储期。
 - 初始化一次: 在第一次调用 Instance() 函数时, s_instance 和 s_instance_ref 会被初始化。之后, 所 有对 Instance() 的调用都会返回同一个实例。
 - **线程安全**: C++11 标准保证了局部静态变量的初始化是线程安全的。

2. 在代码中的具体作用

- s instance:
 - 是一个 std::shared ptr, 持有 EventPollerPool 实例的所有权。
 - 确保实例在不再使用时可以被释放(虽然单例通常不会释放)。
- s instance ref:

- 是 EventPollerPool 的引用,简化了访问逻辑。
- 通过引用避免了每次调用时需要解引用 std::shared ptr, 提供更直接的访问方式。

这样设计的好处

1. 单例实现:

- 确保系统中只有一个 EventPollerPool 实例。
- 适用于需要全局管理的资源,如线程池、事件循环等。

2. 线程安全性:

○ 使用 static 变量和 C++11 标准的线程安全特性,避免了多线程环境下可能的竞争条件。

3. 内存管理:

- 使用 std::shared ptr 提供自动内存管理。
- 如果程序设计允许释放单例对象,可以通过 std::shared_ptr 的引用计数实现 (尽管单例通常不需要释放)。

4. 高效访问:

o s_instance_ref 提供了直接访问实例的方式,避免频繁解引用 std::shared_ptr,提高了运行效率。

5. 懒加载:

○ 单例对象的实例化延迟到第一次调用 Instance() 函数时,而不是程序启动时。这节省了资源,尤其是在对象初始化代价较大且可能不被使用的情况下。

函数内 static 修饰的变量

在 C++ 中, static 修饰的局部变量具有特殊的存储和生命周期特性。以下是其详细特点和作用:

1. 特点

- 1. 存储期:静态存储期
 - o 函数内 static 变量在程序运行期间**仅被初始化一次**,并且**一直存在于内存中**直到程序结束。
 - o 即使函数调用结束, static 变量的值也不会销毁或重置。

2. 作用域:局部作用域

○ 变量只能在函数内部访问,外部无法直接使用,符合局部变量的作用域规则。

3. 初始值:

- 默认会被初始化为其类型的默认值 (例如 int 默认初始化为 0, 指针默认初始化为 nullptr)。
- 如果用户显式指定初值,则在第一次函数调用时进行初始化。

4. 线程安全 (C++11 及更高版本)

○ 在多线程环境中,C++11 保证了局部 static 变量的初始化是线程安全的,多个线程不会导致竞争条件。

2. 使用场景

1. 函数内的持久性数据存储:

- 用于在函数中保存需要跨调用的状态信息。
- 例如计数器、缓存、配置数据等。

2. 实现单例模式的局部单例

○ 局部 static 变量可以在函数内部创建一个全局唯一对象,常用于实现单例模式。

3. 延迟初始化:

○ 静态局部变量只有在函数第一次调用时才会被初始化,适用于某些初始化成本较高的对象或在运行时 才能确定的值。

3. 示例分析

示例 1: 计数器

```
cpp
复制代码
int counter() {
    static int count = 0; // 静态局部变量,只初始化一次
    return ++count; // 每次调用,值会递增
}
int main() {
    std::cout << counter() << std::endl; // 输出: 1
    std::cout << counter() << std::endl; // 输出: 2
    std::cout << counter() << std::endl; // 输出: 3
}
• static int count 在第一次调用 counter() 时被初始化为 0。</pre>
```

示例 2: 单例实现

```
cpp
复制代码
class Singleton {
  public:
    static Singleton& getInstance() {
       static Singleton instance; // 静态局部变量,线程安全
       return instance;
    }
  private:
    Singleton() {} // 私有构造函数,防止外部实例化
};
```

• 在后续的函数调用中, count 保持其值, 不会被重新初始化。

- 通过 static 确保 Singleton 的实例在全局范围内唯一。
- 延迟初始化: 实例只有在第一次调用 getInstance 时才会被创建。
- 4. 静态局部变量与全局变量的对比

特性 静态局部变量 全局变量

作用域 函数内(局部作用域) 全局

存储期 程序运行期间(静态存储期) 程序运行期间(静态存储期)

初始化时机 第一次调用所在函数时 程序启动时

访问限制 只能在声明的函数内访问 任何地方都可访问

封装性高(局部变量的特性)低(容易被全局修改)

5. 优缺点

优点:

- 1. 高效:
 - 初始化只执行一次,减少了不必要的重复工作。
- 2. 作用域限定:
 - 与全局变量相比,作用域受到限制,提高了封装性和代码可维护性。
- 3. 线程安全:
 - 从 C++11 开始, 局部静态变量的初始化是线程安全的。

缺点:

- 1. 难以测试:
 - o static 变量隐藏在函数内,可能导致测试覆盖不足。
- 2. 资源占用:
 - 无法主动释放,可能导致长期运行程序中占用不必要的资源。

6. 总结

函数内 static 修饰的变量,是一种非常实用的设计模式。它可以在局部范围内提供全局性持久化存储,同时限制访问范围,提高封装性。常用于计数器、缓存、延迟初始化和单例模式的实现。

将静态变量 s_instance 定义在函数 Instance 内部,而不是作为 EventPollerPool 类的私有成员变量,有以下好处和意义:

1. 延迟初始化

- 函数内部 static:
 - 静态局部变量只有在 Instance 函数第一次被调用时才会被初始化。这种 "懒**加载**"的方式避免了在程序启动时就初始化,而是将初始化延迟到真正需要使用时,节省了资源。
 - 适用于单例模式中实例的延迟创建,尤其当实例化成本较高或者实例可能并不一定总会被使用时。
- 作为类成员:
 - 如果是类的私有静态成员,初始化时机通常在程序启动时完成(如果静态成员定义为直接初始化),即使该对象可能永远不会被使用,仍然会占用资源。

2. 提高封装性

- 函数内部 static:
 - s_instance 被限制在 Instance 函数内部,外界完全无法直接访问它,保证了更高的封装性。只有通过 Instance 函数,才能访问或创建该单例对象。
 - 避免了静态成员暴露在类中时的潜在滥用风险。
- 作为类成员:
 - 即使是私有静态成员变量,仍然是类的一部分,可能会被其他类的成员函数通过友元或反射等机制访

3. 更简洁的代码

- 函数内部 static:
 - 静态局部变量的定义和初始化合并在 Instance 函数中,代码更加紧凑且直观。
 - 不需要在类外部为静态成员变量显式定义和初始化(C++17 以前,静态成员变量需要类外定义)。

• 作为类成员:

○ 静态成员变量需要在类外部提供定义(非内联变量),代码结构分散,显得冗余。

4. 线程安全性

- 函数内部 static:
 - 从 C++11 开始,函数内的静态局部变量初始化是 **线程安全** 的。这意味着即使多个线程同时调用 Instance,编译器也会确保 s instance 的初始化只发生一次。
- 作为类成员:
 - 静态成员变量的线程安全初始化需要开发者手动实现(如使用 std::call_once 等机制),增加了代码复杂性和错误可能性。

5. 防止非预期的静态初始化顺序问题

- 函数内部 static:
 - 局部静态变量的初始化受限于函数调用,不会受到其他静态对象初始化顺序的影响。
 - 解决了静态变量初始化可能依赖其他静态变量的问题 (静态初始化顺序问题)。
- 作为类成员:
 - 静态成员变量初始化可能在程序启动时就进行,若它依赖于其他静态对象,可能会导致未定义行为。

6. 提供更灵活的使用方式

- 函数内部 static:
 - o 这种设计使得单例的生命周期完全由 Instance 函数的调用管理,符合单例模式的设计原则。
- 作为类成员:
 - 静态成员变量的生命周期绑定到类,难以实现延迟销毁或自定义生命周期控制。

7. 示例对比

函数内局部静态变量实现

```
复制代码
class EventPollerPool {
public:
    static EventPollerPool& Instance() {
        static EventPollerPool s_instance; // 延迟初始化,线程安全
        return s_instance;
    }
private:
    EventPollerPool() = default:
```

};

类内静态成员变量实现

```
g制代码
class EventPollerPool {
public:
    static EventPollerPool& Instance() {
        return s_instance; // 返回已有的静态成员
    }
private:
    static EventPollerPool s_instance; // 必须类外定义
    EventPollerPool() = default;
};
// 类外定义
EventPollerPool EventPollerPool::s instance; // 初始化
```

总结

将 s_instance 定义为 Instance 函数中的静态局部变量,而不是类的静态成员变量,主要有以下优势:

- 1. 延迟初始化,节省资源。
- 2. 提高封装性,减少外界干扰。
- 3. 避免静态初始化顺序问题。
- 4. 利用 C++11 提供的线程安全特性,代码简洁可靠。
- 5. 减少静态成员的复杂性,代码更清晰。

这种设计符合现代 C++ 的单例模式实现风格,是一种更优雅和高效的方式。

— 工厂模式

- 1. 简单工厂模式
- 2. 工厂方法模式
- 3. 抽象工厂模式

工厂模式简介

工厂模式是一种创建对象的设计模式,通过定义一个接口或抽象类,让子类或具体的实现类来决定对象实例化的方式。工厂模式主要分为以下几种类型:

- 1. 简单工厂模式: 一个工厂类根据传入的参数决定创建哪种具体的对象。
- 2. 工厂方法模式: 将对象的创建推迟到子类中, 使用子类实现来创建具体的产品对象。
- 3. 抽象工厂模式:提供一个接口,允许创建一系列相关或依赖的对象,而无需指定它们的具体类。

工厂模式的目的

- 解耦对象创建和使用: 将实例化逻辑与具体使用逻辑分离, 提高代码可维护性。
- 便于扩展:新增对象类型时,只需修改工厂逻辑,而不影响其他代码。
- 简化对象管理: 可以对创建的对象进行统一管理, 如复用、缓存等。

在 ZLToolKit 项目中的体现

BufferRaw 类及其 create 函数就是工厂模式的一种实现,以下结合代码具体说明其使用了哪些工厂模式思想:

代码分析

1. 创建接口统一化

- 静态方法 BufferRaw::create() 提供了创建 BufferRaw 对象的接口,屏蔽了具体实现细节。
- 调用者通过 create() 获取实例,无需关心 BufferRaw 的构造方式或内存分配细节。

2. 分离创建和使用

- BufferRaw 提供了 assign、setCapacity 等功能接口,用于操作数据,但创建过程通过 create 统一管理。
- 调用者只需依赖 BufferRaw::Ptr, 不需要直接管理 BufferRaw 的生命周期。

3. 支持对象池优化

- create 函数的 #if 0 部分展示了一种基于对象池的实现:
 - 使用 ResourcePool〈BufferRaw〉提供了对 BufferRaw 对象的复用。
 - 对象池 packet_pool 提前分配了一批 BufferRaw 对象,减少了频繁创建销毁对象的开销,提高了性能。
- o 对象池的使用将资源管理与对象创建逻辑集中到 create 内部,调用者完全透明。

4. 增强扩展性

- 如果需要切换到更复杂的 BufferRaw 实现 (如引入缓存策略或引用计数) , 只需修改 create 方法 的实现。
- 例如,可以通过配置开关 (如 #if 0) 动态调整对象创建逻辑,而不需要更改使用 BufferRaw 的代码。

工厂模式的好处

通过这种设计:

- 1. 统一创建接口: BufferRaw::create 提供了一致的对象创建方式,隐藏了具体的内存管理和初始化逻辑。
- 2. 提升性能:结合对象池机制,避免频繁分配和销毁内存。
- 3. 增强灵活性:可以轻松替换创建逻辑,如从对象池切换到直接分配或其他复杂初始化方案。
- 4. 解耦依赖: 调用者只需依赖 BufferRaw::Ptr, 无需关注底层实现。

对比传统设计的改进

传统设计方式

在没有工厂模式的情况下,创建 BufferRaw 通常直接调用构造函数,例如:

срр

复制代码

BufferRaw *buf = new BufferRaw();

缺点:

1. 代码冗余:每次都需要手动调用构造函数。

- 2. 生命周期管理复杂: 需要手动调用 delete, 容易导致内存泄漏。
- 3. 扩展性差: 若创建逻辑发生变化(如引入对象池), 需要修改所有调用点。

工厂模式的改进

通过 create:

срр

复制代码

auto buf = BufferRaw::create();

优点:

- 1. 简洁: 只需调用工厂方法, 无需关心构造细节。
- 2. 自动管理内存:结合智能指针,自动释放内存,避免泄漏。
- 3. 易扩展: 通过修改 create 方法, 可以轻松支持新特性 (如对象池)。

除了以上的BufferRaw的设计结合了工厂模式的设计思想,还有下面BufferList的设计也是,其定义在ZLToolKit笔记8:Buffer设计中

从代码设计来看, BufferList::create 函数体现了工厂方法模式 (Factory Method Pattern) , 具体特点如下:

1. 抽象基类与派生类分离:

- BufferList 是抽象基类,定义了接口 empty、count、send, 以及静态工厂方法 create。
- 实现具体功能的逻辑由派生类 BufferSendTo、BufferSendMsg、BufferSendMmsg 提供。

2. 动态选择具体派生类:

○ 根据系统条件 (如操作系统类型) 和 is udp 参数, 动态决定创建哪种派生类的实例。

3. 隐藏派生类细节:

- 调用者只依赖 BufferList 接口,不需要直接操作派生类。
- 。 派生类的具体实现对外透明。

工厂方法模式的好处

1. 解耦创建与使用

- 调用者无需知道派生类 BufferSendTo、BufferSendMsg 等的存在,只需调用 BufferList::create 创建对象。
- 对象的使用通过 BufferList 提供的统一接口完成。

2. 便于扩展

• 如果需要新增一种发送策略(如支持新的系统或优化 UDP 方案),只需增加一个新的派生类并修改 create 方法即可,无需改变调用逻辑。

3. 针对不同平台和条件优化

- create 方法根据编译条件动态选择派生类:
 - o Windows 使用 sendto 或 WSASend。
 - Linux 使用 sendmmsg 或 sendmsg。
 - 其他平台默认使用 sendmsg。
- 这种设计能针对不同系统的特点优化性能,而调用方完全不需要感知。

4. 代码复用

• BufferList 提供了一致的接口,派生类只需实现特定功能。通过继承和多态机制,简化了不同发送策略的实现和维护。

实现了什么功能?

功能1:平台无关的统一接口

调用方通过 BufferList::Ptr buffer_list = BufferList::create(...) 获取实例,可以在任何系统上工作,不需要关心底层实现细节。

功能2: 动态分配合适的派生类

根据 is udp 和操作系统条件, 动态选择最优的派生类, 如:

- Linux 上的 sendmmsg 支持批量发送,性能优于逐一调用 sendto。
- Windows 的 WSASend 适用于非阻塞 I/O, 效率更高。

功能3:降低复杂性

派生类的创建逻辑集中在 create 方法中,隐藏了复杂的条件判断和派生类细节,调用者无需重复实现这些逻辑。

总结

代码中的设计体现了工厂方法模式的核心思想: **延迟到子类决定创建哪种对象**。通过静态方法 BufferList::create:

- 1. 实现了解耦:调用者不需要知道具体派生类,统一使用抽象接口 BufferList。
- 2. **提高了扩展性和平台适配能力**:新增派生类或优化现有策略时,只需修改 create,而调用方代码保持不变。
- 3. 优化了性能:通过动态选择策略,在不同平台实现最佳性能。

这种设计不仅符合工厂模式的原则,还充分考虑了跨平台性能优化需求,体现了良好的架构思想。

工厂模式是一种创建对象的设计模式,其核心思想是将对象的创建过程封装起来,从而使客户端代码与具体的对象实现解耦。工厂模式主要分为以下几种形式:

1. **简单工厂模式 (**Simple Factory Pattern)

定义

一个工厂类根据参数的不同,返回不同类型的实例。这是一种最简单的工厂模式实现。

特点

- 工厂类集中管理对象的创建。
- 客户端只需传递参数,不需要直接使用 new 创建对象。

例子

以一个饮料工厂为例,根据输入返回不同种类的饮料对象:

срр

复制代码

class Beverage {
public:

```
virtual void drink() = 0;
    virtual ~Beverage() = default;
class Coffee : public Beverage {
public:
    void drink() override {
        std::cout << "Drinking coffee.\n";</pre>
};
class Tea : public Beverage {
public:
    void drink() override {
        std::cout << "Drinking tea.\n";</pre>
};
class BeverageFactory {
public:
    static Beverage* createBeverage(const std::string& type) {
        if (type == "coffee") {
            return new Coffee();
        } else if (type == "tea") {
            return new Tea();
        } else {
            return nullptr;
    }
};
// 使用示例
int main() {
    Beverage* drink = BeverageFactory::createBeverage("coffee");
    if (drink) {
        drink->drink();
        delete drink;
    return 0;
```

优点

• 简单易用,适合简单对象创建。

缺点

- 工厂类职责过重,违反了开闭原则(每新增一种类型需要修改工厂类)。
- 不支持复杂对象结构。

2. **工厂方法模式 (**Factory Method Pattern)

定义

定义一个创建对象的接口,但将具体实现延迟到子类。每个具体工厂负责一个具体产品的创建。

特点

- 遵循开闭原则。
- 每种产品对应一个工厂类。

例子

以操作系统日志记录器为例,不同操作系统有不同的实现:

```
срр
复制代码
{\tt class\ Logger}\ \{
public:
    virtual void log(const std::string& message) = 0;
    virtual ~Logger() = default;
};
class WindowsLogger : public Logger {
public:
    void log(const std::string& message) override {
        std::cout << "Windows Logger: " << message << "\n";</pre>
};
class LinuxLogger : public Logger {
public:
    void log(const std::string& message) override {
        std::cout << "Linux Logger: " << message << "\n";</pre>
};
class LoggerFactory {
public:
    virtual Logger* createLogger() = 0;
    virtual ~LoggerFactory() = default;
};
class WindowsLoggerFactory : public LoggerFactory {
public:
    Logger* createLogger() override {
        return new WindowsLogger();
};
class LinuxLoggerFactory : public LoggerFactory {
public:
    Logger* createLogger() override {
        return new LinuxLogger();
}:
// 使用示例
int main() {
    LoggerFactory* factory = new WindowsLoggerFactory();
    Logger* logger = factory->createLogger();
    logger->log("Hello, Factory Method!");
    delete logger;
    delete factory;
    return 0;
```

优点

- 解耦了产品的创建与使用。
- 易于扩展新产品类型。

缺点

- 增加了类的数量,复杂性提高。
- 每种新产品需要新增一个工厂类。

3. 抽象工厂模式 (Abstract Factory Pattern)

定义

提供一个接口,用于创建一系列相关或互相依赖的对象,而无需指定它们的具体类。

特点

- 适用于有多种产品族的场景。
- 工厂负责创建多个相关产品,而不仅仅是一个。

例子

以一个跨平台 GUI 工具包为例,支持创建按钮和窗口组件:

```
срр
复制代码
class Button {
public:
    virtual void render() = 0;
    virtual ~Button() = default;
};
class Window {
public:
    virtual void render() = 0;
    virtual ~Window() = default;
class WindowsButton : public Button {
public:
    void render() override {
        std::cout << "Rendering Windows Button.\n";</pre>
};
class LinuxButton : public Button {
public:
    void render() override {
        std::cout << "Rendering Linux Button.\n";</pre>
};
class WindowsWindow : public Window {
public:
    void render() override {
        std::cout << "Rendering Windows Window.\n";</pre>
};
class LinuxWindow : public Window {
public:
    void render() override {
        std::cout << "Rendering Linux Window.\n";</pre>
};
```

```
class GUIFactory {
public:
    virtual Button* createButton() = 0;
    virtual Window* createWindow() = 0;
    virtual ~GUIFactory() = default;
};
class WindowsFactory : public GUIFactory {
public:
    Button* createButton() override {
        return new WindowsButton();
    Window* createWindow() override {
        return new WindowsWindow();
};
class LinuxFactory : public GUIFactory {
public:
    Button* createButton() override {
        return new LinuxButton();
    Window* createWindow() override {
        return new LinuxWindow();
};
// 使用示例
int main() {
    GUIFactory* factory = new WindowsFactory();
    Button* button = factory->createButton();
    Window* window = factory->createWindow();
    button->render();
    window->render();
    delete button;
    delete window;
    delete factory;
    return 0;
```

优点

- 提供了一个产品族的创建。
- 确保产品之间的兼容性。

缺点

- 扩展一个产品族时,需要修改抽象工厂接口,违反开闭原则。
- 实现复杂度较高。

4. **工厂模式在** ZLToolKit 中的应用

示例: BufferList::create

在 ZLToolKit 中, BufferList::create 是一个动态选择具体实现的工厂方法,既符合工厂方法模式的特点,又能针对不同条件优化对象创建。

特点

1. 动态选择合适的派生类: 如 BufferSendTo、BufferSendMsg。

- 2. 隐藏了具体实现: 用户通过统一的 BufferList 接口操作, 无需关心派生类。
- 3. 易于扩展:如果未来增加新的发送策略,只需新增派生类并修改 create 方法。

优点

- 解耦:调用方无需直接依赖派生类。
- 跨平台支持: 针对不同系统条件选择最优实现。
- 维护方便: 实现逻辑集中在 create 方法中, 易于修改。

总结

工厂模式通过不同的形式(简单工厂、工厂方法、抽象工厂)实现了对象创建的封装和解耦,适合不同复杂度的场景。

在 ZLToolKit 中, 工厂模式有效地提升了代码的可维护性、可扩展性和跨平台适配能力。