## 异常处理程序

## eret 没有延迟槽

eret 承担了跳转功能,但是 eret 是没有延迟槽的。也就是说测试数据中可能出现 eret 指令后紧跟另一条非 nop 指令的情况。你的设计应该保证 eret 的后续指令不被执行。

## 异常处理程序的结构

异常处理程序是由软件实现的,我们只需要提供接口而无需自己实现。同时,了解异常处理程序 是十分有必要的。

异常和中断处理流程可以概括成如下步骤(需要强调的是,这些步骤只是为了让同学们更好的理解处理程序的结构,我们在实际测评中并不保证下述的步骤都执行,也不保证不包含在下述步骤里的结构不出现):

- Step 1: 构造异常处理环境,保存现场。
- Step 2: 读取 Cause 和 EPC 寄存器, 判断错误类型。
- Step 3: 根据异常类型和其他属性执行对应处理。
- Step 4: 恢复现场。
- Step 5: 使用 eret 指令从异常处理返回。

下面列出了一个简要的发生算数溢出时的程序,同学们可以结合源码进行参考和理解。

```
# 程序首先从这里运行
.text
    # 只允许外部中断
    ori $t0, $0, 0x1001
    mtc0 $t0, $12

# 算术溢出
    lui $t0, 0x7fff
    lui $t1, 0x7fff
    add $t2, $t0, $t1

end:
    beq $0, $0, end
    nop

.ktext 0x4180
_entry:
    # 保存上下文
```

```
j _save_context
   nop
_main_handler:
   # 取出 ExcCode
   mfc0 $k0, $13
   ori $k1, $0, 0x7c
   and $k0, $k0, $k1
   # 如果是中断,直接恢复上下文
   beq $k0, $0, _restore_context
   nop
   # 将 EPC + 4, 即处理异常的方法就是跳过当前指令
   mfc0 $k0, $14
   addu $k0, $k0, 4
   mtc0 $k0, $14
   j _restore_context
   nop
_exception_return:
   eret
_save_context:
   ori $k0, $0, 0x1000
                       # 在栈上找一块空间保存现场
   addiu $k0, $k0, -256
   sw $sp, 116($k0)
                       # 最先保存栈指针
   move $sp, $k0
   # 依次保存通用寄存器 (注意要跳过 $sp)、HI 和 LO
   sw $1, 4($sp)
   sw $2, 8($sp)
   # .....
   sw $31, 124($sp)
   mfhi $k0
   mflo $k1
   sw $k0, 128($sp)
   sw $k1, 132($sp)
   j _main_handler
   nop
_restore_context:
   # 依次恢复通用寄存器(注意要跳过 $sp)、 HI 和 LO
   lw $1, 4($sp)
   lw $2, 8($sp)
   # .....
   lw $31, 124($sp)
   lw $k0, 128($sp)
   lw $k1, 132($sp)
   mthi $k0
   mtlo $k1
   # 最后恢复栈指针
   lw $sp, 116($sp)
```

j \_exception\_return
nop

## 利用 MARS 验证异常处理框架

尽管在 MARS 中,我们只能针对内部异常进行模拟,无法模拟外部中断。但由我们对内部异常与外部中断的了解可以知道,两者的处理是类似的。因此我们可以在 MARS 中先验证中断/异常处理的框架是否正确(我们可以构造一条产生异常的指令,如溢出,再观察 MARS 能否进入 Exception Handler),至于我们如何处理这个错误,则是次要问题。