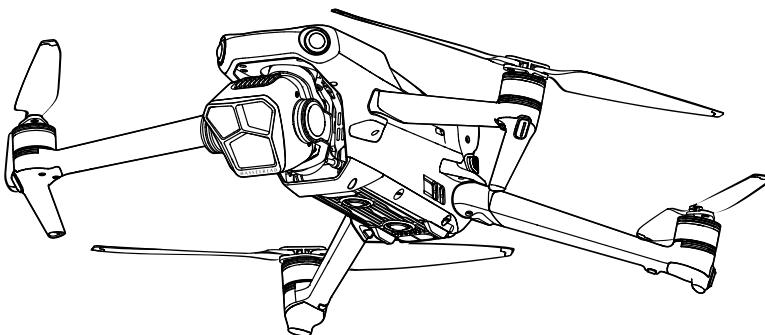


# dji MAVIC 3 PRO

คู่มือการใช้งาน

v1.4 2024.08





เอกสารฉบับนี้เป็นลิขสิทธิ์ของ DJI กี ส่งวนลิขสิทธิ์กังหันด คุณไม่มีสิทธิ์ที่จะใช้หรืออ่อนบุญญาตให้ผู้อื่นใช้เอกสารหรือส่วน  
ใดส่วนหนึ่งของเอกสารโดยการทำซ้ำ ถ่ายโอน หรือจำหน้าiyเอกสาร เว้นแต่จะได้รับอนุญาตจาก DJI ผู้ใช้ควรอ่าน  
จังหวัดเอกสารนี้และเป็นทางในการใช้งาน DJI UAV เท่านั้น ไม่ควรใช้เอกสารเพื่อวัตถุประสงค์อื่น

## Q การค้นหาคำสำคัญ

ค้นหาคำสำคัญ อย่างเช่น “แบบเต่อร์” และ “ติดตั้ง” เพื่อค้นหาหัวข้อนั้น หากคุณใช้ Adobe Acrobat Reader เพื่อว่าทางเอกสารนี้ โปรดกด Ctrl+F ใน Windows หรือ Command+F ใน Mac เพื่อเริ่มต้นค้นหา

### 👉 ไปที่หัวข้อ

ดูหัวข้อทั้งหมดในสารบัญ คลิกที่ชื่อหัวข้อเพื่อไปที่หัวข้อนั้น

### 🖨️ การพิมพ์เอกสารนี้

เอกสารนี้สามารถพิมพ์แบบความละเอียดสูงได้

## บันทึกการแก้ไข

เวอร์ชัน	วันที่	การแก้ไข
v1.2	2023.09	เพิ่มระบบช่วยการมองเห็น AR RTH, การวางแผนการมองเห็นและ สวิตช์ตัวจัดการสิ่งที่ดูดบ้าง และกรอบเฟรม ฯลฯ

# การใช้คู่มือนี้

## คำอธิบายภาพ

ข้อสำคัญ

ข้อแนะนำและเคล็ดลับ

เอกสารอ้างอิง

## อ่านก่อนขึ้นบินครั้งแรก

DJI<sup>TM</sup> มีวิดีโอสอนการใช้งานและเอกสารต่อไปนี้ให้ผู้ใช้ทราบแก่ผู้ใช้:

- ค่าแนะนำด้านความปลอดภัย
- คู่มือเริ่มใช้งานฉบับย่อ
- คู่มือการใช้งาน

ข้อแนะนำและคำแนะนำดังที่กล่าวมาข้างต้นจะช่วยให้คุณสามารถบินโดรนได้อย่างปลอดภัยและสนุกสนาน อย่างไรก็ตามคุณต้องอ่านคู่มือการใช้งานฉบับย่อและอ่านคู่มือการใช้งานฉบับเต็มเพื่อทราบข้อมูลเพิ่มเติม

## วิดีโอสอนการใช้งาน

กรุณาไปที่ลิ้งค์หรือสแกนคิวอาร์โคเด้ตัวเองเพื่อดูวิดีโอสอนการใช้งานตามรุ่นของโดรน ซึ่งจะสาธิตวิธีการใช้ DJI MAVIC<sup>TM</sup> 3 Pro อย่างปลอดภัย:

MAVIC 3 PRO CINE



<https://s.dji.com/guide57>

MAVIC 3 PRO



<https://s.dji.com/guide56>

## ดาวน์โหลดแอป DJI Fly

ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ติดตั้งแอป DJI Fly ระหว่างบิน สแกนคิวอาร์โคเด้ตัวเองเพื่อดาวน์โหลดเวอร์ชันล่าสุด



- รีโมทคอนโทรลของ DJI RC Pro และ DJI RC มีแอป DJI Fly ติดตั้งอยู่แล้ว ผู้ใช้จำเป็นต้องดาวน์โหลดแอป DJI Fly ลงในอุปกรณ์เคลื่อนที่ของตน เมื่อใช้รีโมทคอนโทรล DJI RC-N1
- ดาวน์โหลด Android ของ DJI Fly ใช้งานได้กับ Android v7.0 หรือใหม่กว่า เวอร์ชัน iOS ของ DJI Fly ใช้งานได้กับ iOS v11.0 หรือใหม่กว่า

\* เพื่อความปลอดภัยยิ่งขึ้น เมื่อไปได้ถึงจุดต่อหัวอธารอิฐอันดับและระหว่างการบิน การบินจะจำกัดไปถึงความสูง 98.4 ฟุต (30 เมตร) และระยะห่างที่ 164 ฟุต (50 เมตร) คำแนะนำใช้กับ DJI Fly และแอปทุกแอปที่ทำงานร่วมกับโดรนของ DJI ได้

## ດាហ្មីការ DJI Assistant 2

ດាប់ឯកសារ DJI ASSISTANT™ 2 (Consumer Drones Series)

<https://www.dji.com/mavic-3-pro/downloads>

- ⚠ • อุณหภูมิที่ซ่างานได้สำหรับผลิตภัณฑ์ต้อง  $-10^{\circ}\text{C}$  ถึง  $40^{\circ}\text{C}$  ผลิตภัณฑ์นี้ไม่ต้องเก็บในตู้เย็น แต่ต้องเก็บในอุณหภูมิการใช้งานประจำตั้งแต่  $-55^{\circ}\text{C}$  ถึง  $125^{\circ}\text{C}$  ซึ่งต้องยกเว้นต่อความหลากหลายของสภาพแวดล้อมมากกว่า ใช้งานผลิตภัณฑ์ที่ให้เหมาะสม และใช้งานเฉพาะภูมิภาคที่อยู่ในช่วงอุณหภูมนี้ที่ใช้งานได้ของผลิตภัณฑ์ต้องดำเนินการ

# สารบัญ

การใช้คุณเมื่อئี	3
คำอธิบายภาพ	3
จุดก่อเบื้องต้นบินครั้งแรก	3
วิธีทดสอบการซึ่งกัน	3
ดาวน์โหลดแอป DJI Fly	3
ดาวน์โหลด DJI Assistant 2	4
รายละเอียดผลิตภัณฑ์	9
ข้อมูลเบื้องต้น	9
สักยานะเด่น	9
การใช้งานเครื่องแรก	10
เติร์ยบໂດຣນให้พร้อม	10
เติร์ยบຮັບໂນກຄອນໄກຣລີໃຫ້ພຽງມາ	11
การເປີດໃຫ້ຈະນໂດຣນ DJI Mavic 3 Pro	12
ກາຮເສົ່ມໂດຣນເຫັນກຳນົດ	12
ກາຮວັນເປົ້າດີຕິເຟັ້ນແວຣ	12
ກາພຽນ	13
ໂດຣນ	13
DJI RC Pro	14
ຮັບໂນກຄອນໄກຣລີ DJI RC	17
គາມປິລອດກົຍກາຮບັນ	20
ຂ້ອກໍານົດສກາວະແວດລ້ອມກາງກາຮບັນ	20
ກາຮໃຫ້ຈະນໂດຣນຍ່າງນີ້ມີການຮັບຜິດຂອບ	20
ຂ້ອບັນກັບໃນກາຮບັນ	21
ຮະບຸ GEO (Geospatial Environment Online)	21
ບັດຈຳກັດກາຮບັນ	21
GEO Zone	23
ກາຮປິດຕືກ GEO Zone	23
ຮາຍກາຮຕຽວຈັດສອບກ່ອບບັນ	23
ກາຮບັນພື້ນຖານ	24
ບັນບັນ/ລົງຈອດແບບອັດໄນມັຕີ	24
ຕິດເຄຣັອງ/ດັບເຄຣັອງນອເຕອຣ	24
ກາຮຄວບຄຸມໂດຣນ	26
ບັນດອນບັນບັນ/ລົງຈອດ	27
ວິດີໂອແນ້າກາຮໃຫ້ຈະນແລະເຄື້ອດລັບ	27
ໂທມດກາຮບັນອັຈດີຍະ	28
FocusTrack	28
MasterShots	32

QuickShots	33
Hyperlapse (តាមរយៈរបៀប Timelapse និងការផ្តល់ព័ត៌មានថ្ងៃខែឆ្នាំ)	35
Waypoint Flight (ការបូនបៅដើម្បីចុះតុលាការ)	37
របៀបគុចគុចគុណភាពទឹកអាទិត្យនៃវិញ្ញាណ	41
<b>ទូរសព្ទ</b>	<b>43</b>
វិវាទការបូប	43
ឲវិសេចនការបូប	44
Return to Home (ការតួនាទីឡើងមិនមែន)	45
Smart RTTH	46
Low Battery RTTH	49
Fail-safe RTTH (RTTH របៀបសុខ្សោយសេចក្តីផ្តល់ព័ត៌មានពីរ)	49
ការសេចក្តីផ្តល់ព័ត៌មានពីរនៃលំនៅ	50
Precision Landing (ការលើកចុះតុលាការ)	50
របៀបចុះតុលាការ	52
របៀបចុះតុលាការ	52
ការចិត្តរបៀបចុះតុលាការ	53
Advanced Pilot Assistance Systems (APAS)	55
ការសេចក្តីផ្តល់ព័ត៌មានពីរនៃលំនៅ	55
របៀបចុះតុលាការនៃហើយ	56
ការតែងតាំនៃការចុះតុលាការ	57
ប៊ូកក៉ូនុករបៀប	58
ឱពិណិត្យ	58
ការតួនាទីឱពិណិត្យ	58
ការកណ្តាលឱពិណិត្យ	58
របៀបចុះតុលាការ	59
កុំណុំលើកមុននៃប៊ូកក៉ូនុក	59
ការចិត្តរបៀបចុះតុលាការ	60
ការបារិចប៊ូកក៉ូនុក	61
ការតែងតាំរបៀបចុះតុលាការ	64
កុំបែកនិងការតួនាទី	65
ការតួនាទីកុំបែក	65
វិវាទការបូបកុំបែក	65
កុំណុំលើកមុននៃកុំបែក	66
ការចិត្តកុំបែក	67
QuickTransfer	67
ការចិត្តកុំបែក	67
<b>ទីនំកគុណនៃកូន</b>	<b>70</b>
DJI RC Pro	70
ការចិត្តកុំបែក	70

ไฟ LED รีโมทคอนโทรล	75
การเตือนจากรีโมทคอนโทรล	75
Optimal Transmission Zone (บริเวณการส่งสัญญาณที่เหมาะสม)	75
การเชื่อมต่อ กับ รีโมทคอนโทรล	76
การใช้งานหน้าจอสัมผัส	77
คุณลักษณะขั้นสูง	79
<b>DJI RC</b>	<b>80</b>
การใช้งาน	80
ไฟ LED รีโมทคอนโทรล	84
การเตือนจากรีโมทคอนโทรล	85
Optimal Transmission Zone (บริเวณการส่งสัญญาณที่เหมาะสม)	85
การเชื่อมต่อ กับ รีโมทคอนโทรล	86
การใช้งานหน้าจอสัมผัส	87
คุณลักษณะขั้นสูง	89
<b>แอป DJI Fly</b>	<b>91</b>
หน้าหลัก	91
บุบบองกล้อง	92
คำอธิบายปุ่ม	92
ปุ่มลัดในหน้าจอ	97
การตั้งค่า	98
ความปลอดภัย	98
การควบคุม	99
กล้อง	100
การส่งข้อมูล	101
เกี่ยวกับ	101
<b>ภาคผนวก</b>	<b>104</b>
ข้อบูลจาร์เพาะ:	104
เมटริกซ์ฟังก์ชันของกล้อง	112
การอัปเดตไฟร์มแวร์	113
การใช้แอป DJI Fly	113
การใช้งาน DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)	113
รายการตรวจสอบหลังเกียร์บิน	114
คำแนะนำในการบำรุงรักษา	114
ขั้นตอนการแก้ไขปัญหา	115
ความเสี่ยงและคำเตือน	115
การกำจัด	115
ข้อมูลการบีบีติตาม FAR Remote ID	117
ข้อมูลหลังการขาย	117

# รายละเอียดผลิตภัณฑ์

---

บทนี้จะเป็นการแนะนำคุณสมบัติหลักของผลิตภัณฑ์

# รายละเอียดผลิตภัณฑ์

## ข้อมูลเบื้องต้น

DJI Mavic 3 Pro มีทั้งระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรดและระบบการบันทึกภาพ ซึ่งช่วยให้ได้รับสารสนเทศบันอยู่กับที่บันทึกในร่มและกลางแจ้ง รวมถึงยังมีระบบบันทึกกล้องจุดเดียวอัตโนมัติ พร้อมหลักเลี้ยงสีกดับความไม่สงบของอากาศในทุกทิศทาง โดยบันทึกได้เร็วสูงสุดถึง 47 นิล./ชั่วโมง (75.6 กม./ชม.) และมีระยะเวลาการบันทึกสูงสุดถึง 43 นาที

รีโมทคอนโทรลของ DJI RC Pro และ DJI RC มีหน้าจอในตัวขนาด 5.5 นิ้ว ที่มีความละเอียด 1920x1080 พิกเซล ผู้ใช้สามารถเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตผ่าน Wi-Fi ส่วนระบบปฏิบัติการ Android จะมี Bluetooth และ GNSS รีโมทคอนโทรลมาพร้อมกับการควบคุมโดรนและกิมbal ที่หลากหลาย ตลอดจนปุ่มที่สามารถปรับแต่งได้ DJI RC Pro มีหน้าจอแสดงผลส่วนต่างๆ และสามารถใช้งานได้บนสูงสุด 3 ชั่วโมง DJI RC สามารถใช้งานได้บนสูงสุด 4 ชั่วโมง

## ลักษณะเด่น

**กิมбалและกล้อง:** DJI Mavic 3 Pro มีกล้อง Hasselblad ที่มีเซ็นเซอร์ CMOS ขนาด 4/3

บันทึกภาพถ่ายภาพพรูปแบบ RAW 12 บิต และช่วงโหมดบันทึกสูงสุด 12.8 สต็อป บนจากนี้

โดรนยังมีกล้องไฟเลเซอร์ระดับกลาง 1/1.3 นิ้ว และกล้องไฟเลเซอร์ 1/2 บันทึกภาพถ่ายวิดีโอ 4K 60fps

ด้วยอ่อนตัวค่าคลื่น 3x หรือ 7x ใหม่ล่าสุด D-Log M 10 บิตที่เพิ่มเข้ามาให้มีรอบประสาทร้อนที่สอดคล้องกับการถ่ายภาพสูงสุด 4 ชั่วโมง

**การส่งสัญญาณวิดีโอ:** ด้วยเทคโนโลยีส่งสัญญาณในระดับโลก O3+ ของ DJI ทำให้ DJI Mavic 3

Pro มีระบบการส่งสัญญาณໄโนล็อกถึง 15 กิโลเมตร และส่งสัญญาณวิดีโอจากตัวโดรนมาที่แอป DJI Fly

ได้ด้วยคุณภาพวิดีโอสูงสุดถึง 1080p 60fps รีโมทคอนโทรลทำงานได้ถูกต้อง 2.4 GHz และ 5.8 GHz และยังเลือกช่องสัญญาณที่ดีที่สุดได้อัตโนมัติ

**ใหม่การบินอัจฉริยะ:** ผู้ใช้สามารถถ่ายภาพบันทึกความสนิจอยู่กับการควบคุมโดรน ในขณะที่ Advanced Pilot Assistance System (APAS) ช่วยให้ได้รับสารสนเทศหลักสิ่งที่ดับความไม่สงบของอากาศ ด้วยใหม่การบินอัจฉริยะ เช่น FocusTrack, MasterShots, Hyperlapse, QuickShots หรือ Waypoint Flight ผู้ใช้จะสามารถเพลิดเพลินไปกับการถ่ายภาพพร้อมวิดีโอได้อย่างง่ายดาย

- 💡 • เนพะฯไดรฟ์ DJI Mavic 3 Pro Cine เท่านั้นที่มี SSD 1TB ในตัว ซึ่งรองรับการบันทึกและจัดเก็บวิดีโอ Apple ProRes 422 HQ, Apple ProRes 422 และ Apple ProRes 422 LT ในคราวเดียว คุณลักษณะและฟังก์ชันที่อธิบายไว้ในคู่มือนี้ใช้กับโดรน DJI Mavic 3 Pro และ DJI Mavic 3 Pro Cine ทั้งสองรุ่น

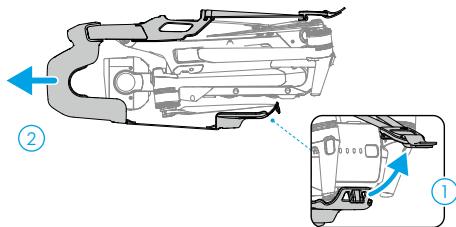
- ⚠️ • ระยะเวลาการบินสูงสุดได้รับการทดสอบในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีลม โดยทำการบินตัวอย่างความเร็วคงที่ที่ 20.1 นิล./ชั่วโมง (32.4 กิโลเมตร/ชั่วโมง) ความเร็วการบินสูงสุดได้รับการทดสอบที่ระดับน้ำทะเลโดยที่ไม่มีลม  
• อุปกรณ์รีโมทคอนโทรลส่งสัญญาณได้ถึงระยะการส่งสัญญาณได้ 120 เมตร (400 ฟุต) ระยะการส่งสัญญาณสูงสุดที่ระยะทางสูงสุดที่ได้รับสารสนเทศส่วนตัว ไม่ได้หมายถึงถึงระยะทางสูงสุดที่ได้รับสารสนเทศ ในการบินนั่นเป็นไปได้ ระยะเวลาใช้งานสูงสุดมีการทดสอบในสภาพแวดล้อมในห้องทดลอง คุณลักษณะนี้ไม่ว้าเพื่ออ้างอิงเท่านั้น  
• คลื่น 5.8 GHz ไม่สามารถใช้ได้ในบางพื้นที่ โปรดปฏิบัติตามกฎหมายและระเบียบข้อบังคับในก้องที่นั่น

## การใช้งานเครื่องแทรก

DJI Mavic 3 Pro ถูกพับเก็บก่อนบรรจุลงกล่อง ทำตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อการแขวนโดรนและเตรียมรีบิก่อนโกรล

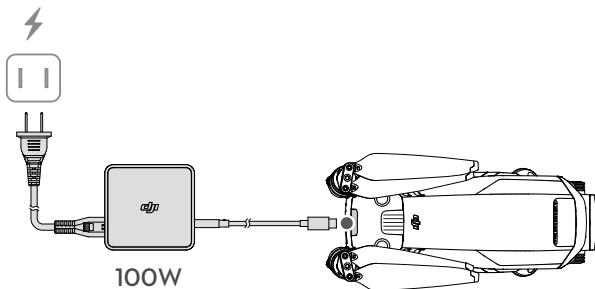
### เตรียมโดรนให้พร้อม

#### 1. ถอนตัวเครื่องบนโดรนออก

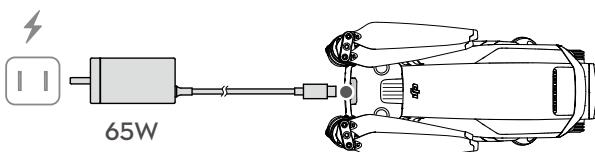


#### 2. แบตเตอรี่โดรนอ่อนริยะอยู่ในไฟเมดจำศิลป์ ก่อนการจัดส่งสินค้าเพื่อความปลอดภัย ใช้ก๊าซาร์จที่มีมาให้เพื่อชาร์จและกระตุ้นแบตเตอรี่โดรนอ่อนริยะเป็นครั้งแรก

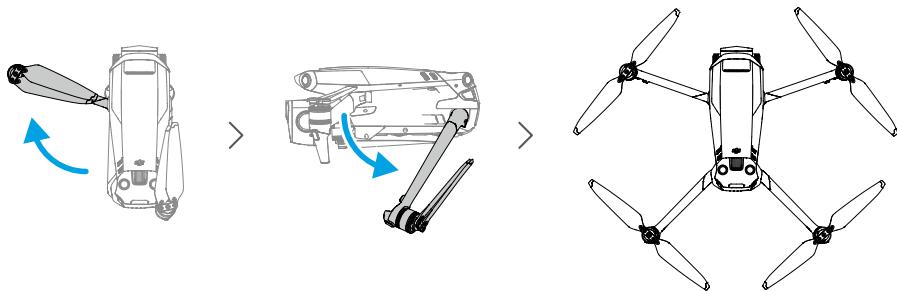
- หากใช้อะแดปเตอร์ชาร์จไฟ DJI 100W USB-C จะใช้เวลาาราว 1 ชั่วโมง 20 นาทีเพื่อชาร์จแบตเตอรี่โดรนอ่อนริยะหนึ่งก้อนจนเต็ม



- หากใช้ก๊าซาร์จแบบพกพา DJI 65W จะใช้เวลาาราว 1 ชั่วโมง 36 นาทีเพื่อชาร์จแบตเตอรี่โดรนอ่อนริยะหนึ่งก้อนจนเต็ม เวลาในการชาร์จได้รับการทดสอบเมื่อใช้สายชาร์จที่ยืดอยู่กับตัว ขอแนะนำให้ใช้สายนี้เพื่อชาร์จแบตเตอรี่โดรนอ่อนริยะ



### 3. การแนบด้านหน้าออก ตามด้วยแนบด้านหลัง จากนั้นใบพัด

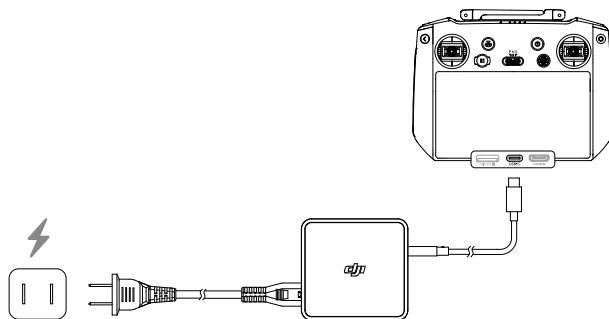


- ⚠️** • ก๊าซาร์จไปได้ແກນນາພຮອມກັບ Mavic 3 Pro (ໄດ້ຮັບເກົ່ານັ້ນ) ຂອບແນະນຳໃຫ້ໃຊ້ກໍ່ໜ້າຮັງ PD 65W (ເຊື້ອຮຸນສູງກວ່າ)  
ເພື່ອໜ້າຮັງແບຕເຕົວຮີໄດ້ຮັບວັຈວິຍ:
- ໃຫ້ໃຊ້ສາຍໄຟທີ່ຮອງຮັບກັບການຮ່າງຈະ ແລະ ໃຫ້ໃຊ້ຂະໜາດເດີປະຕົວຮັງໄຟທຏກຈຳເປັນ
  - ການແນບໂດຣນດ້ານໜ້າອອກ ຄ່ອນຈະການແນບໂດຣນດ້ານໜ້າ
  - ຕຽວສອບໃຫ້ແນວໃຈວ່າຄວດຕັ້ງປັບປຸງກັບຄົມບອລອອກໄປແລ້ວແລະ ຂາໂດຣນທັງໝົດການອອກເຮັຍບຮ້ອຍແລ້ວ  
ກ່ອນຈະເປີດເຄື່ອງໂດຣນ ໃນເຊັນນັ້ນອາຈ່າລ່ວມຜລກຮຽກບັນດາໂດຣນ
  - ສູນຕັ້ງຄຣອບໂດຣນເພື່ອການຈັດເກີບ ເນື້ອໄປໄດ້ໃຊ້ງານໂດຣນ

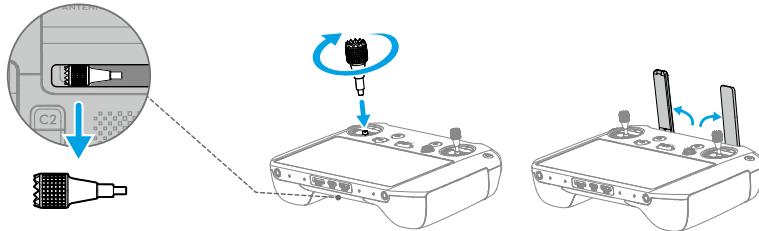
### ເຕີຣີມຮີໄມກຄອນໄໂກຣລໃຫ້ພົວຮ້ອມ

ກຳຕາມຂັ້ນຕອນດ້ານລ່າງເພື່ອເຕີຣີມຮີໄມກຄອນໄໂກຣ DJI RC Pro

1. ຜັກກໍ່ໜ້າຮັງທີ່ໄດ້ນາເພື່ອໜ້າຮັງຮີໄມກຄອນໄໂກຣລີ່າມພົກພົກ USB-C ເພື່ອເປີດໃຊ້ງານແບຕເຕົວຮີ



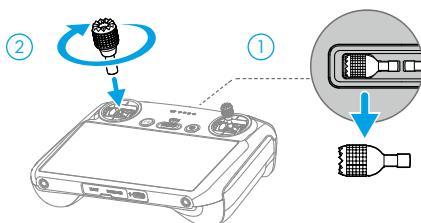
2. ແກະຄັນບັງຄັບຈາກຫຼັງເກີບບັນດາໂມກຄອນໄໂກຣລແລະ ມຸນໃຫ້ເຂົ້າກໍ່
3. ການເສາວາກາສ



4. ต้องเปิดใช้งานรีโมทคอนโทรลก่อนการใช้งานครั้งแรก และต้องเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตเพื่อเปิดใช้งาน กด แล้วกด ปุ่มเปิดปิดอีกครั้งและค้างไว้เพื่อเปิดรีโมทคอนโทรล ดำเนินตามคำแนะนำเพื่อเปิดใช้งานรีโมทคอนโทรล

ดำเนินขั้นตอนด้านล่างเพื่อเตรียมรีโมทคอนโทรล DJI RC

1. แยกคันบังคับจากช่องเก็บบันรีโมทคอนโทรลและหมุนให้เข้ากัน



2. ต้องเปิดใช้งานรีโมทคอนโทรลก่อนการใช้งานครั้งแรก และต้องเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตเพื่อเปิดใช้งาน กด แล้วกด ปุ่มเปิดปิดอีกครั้งและค้างไว้เพื่อเปิดรีโมทคอนโทรล ดำเนินตามคำแนะนำเพื่อเปิดใช้งานรีโมทคอนโทรล

## การเปิดใช้งานโดรน DJI Mavic 3 Pro

DJI Mavic 3 Pro ต้องมีการเปิดใช้งานก่อนการใช้งานครั้งแรก หลังจากเปิดเครื่องโดยรีโมทคอนโทรลแล้ว ดำเนินตามคำแนะนำในหน้าจอเพื่อเปิดใช้งาน DJI Mavic 3 Pro โดยใช้ DJI Fly ในการเปิดใช้งานต้องใช้การเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ต

## การเชื่อมโดรนเข้ากับรีโมท

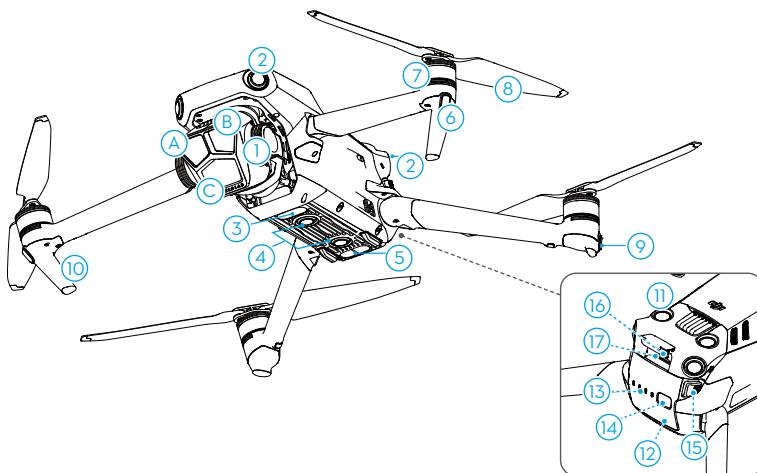
ข้อแนะนำให้เชื่อมโดรนเข้ากับรีโมทคอนโทรล เพื่อการรับประทานบริการหลังการขายที่ดีที่สุด ดำเนินตามคำแนะนำบนหน้าจอหลังจากเปิดใช้งานเพื่อเชื่อมโดรนเข้ากับรีโมทคอนโทรล

## การอัปเดตเฟิร์มแวร์

ข้อความแจ้งจะปรากฏขึ้นใน DJI Fly เมื่อมีเฟิร์มแวร์ใหม่ อัปเดตเฟิร์มแวร์ทุกครั้งที่ได้รับแจ้งเพื่อให้มั่นใจในประสบการณ์ของผู้ใช้ที่ดีที่สุด

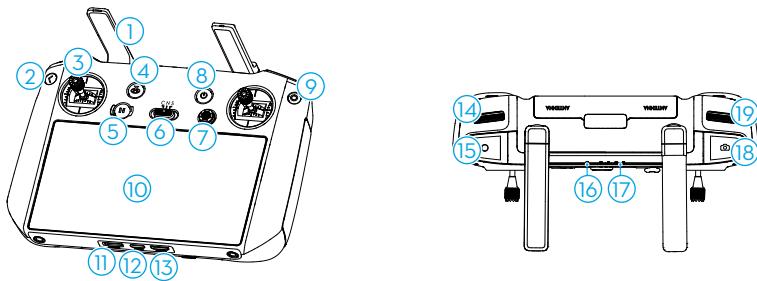
## การควบคุม

### โดรน



- |                                      |   |
|--------------------------------------|---|
| 1. กิมบอลและกล้อง                    | 9. ไฟแสดงสถานะโดรน                                  |
| A. กล้องเก่า                         | 10. เกียร์ลงจอด (เสาอากาศแบบใบตัวเครื่อง)           |
| B. กล้องเก่าเลซูมระยะกลาง            | 11. ระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวาง<br>ด้านบน |
| C. กล้อง Hasselblad                  | 12. แบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะ                           |
| 2. ระบบจับภาพวัดทุกรอบทิศทางในแบบراب | 13. ไฟ LED และด้านแบตเตอรี่                         |
| 3. ไฟสีรีม                           | 14. บุมเปิดปิด                                      |
| 4. ระบบการมองเห็นด้านล่าง            | 15. สายรัดแบตเตอรี่                                 |
| 5. ระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรด            | 16. พور์ต USB-C                                     |
| 6. ไฟ LED ด้านหน้า                   | 17. ช่องเสียบการ์ด microSD ของกล้อง                 |
| 7. มอเตอร์                           |   |
| 8. ใบพัด                             |   |

## DJI RC Pro



### 1. เสาอากาศ

ส่งสัญญาณควบคุมและสัญญาณวิดีโอแบบไร้สายระหว่างรีโมทคอนโทรลกับโดรน

### 2. ปุ่มย้อนกลับ/พังก์ชัน

กดหนึ่งครั้งเพื่อย้อนกลับไปยังหน้าจอ ก่อนหน้านี้ กดสองครั้งเพื่อย้อนกลับไปยังหน้า Home ใช้ปุ่มย้อนกลับร่วมกับปุ่มอื่น ๆ สำหรับพังก์ชันเพิ่มเติม สำหรับข้อมูลเพิ่มเติม โปรดอ่านส่วนการใช้ปุ่มของรีโมทคอนโทรลแบบผสม

### 3. คันโยกควบคุม

ใช้คันโยกควบคุมเพื่อควบคุมการเคลื่อนไหวของโดรน ตั้งใหม่คันโยกใน DJI Fly คันโยกควบคุมสามารถถอดออกและเก็บได้ง่าย

### 4. ปุ่มกลับจุดขึ้นบิน (RTH)

กดค้างไว้เพื่อเริ่มต้นการกลับจุดขึ้นบิน (RTH) กดอีกครั้งเพื่อยกเลิก RTH

### 5. ปุ่มหยุดบินชั่วคราว

กดหนึ่งครั้งเพื่อเบรกโดรนและสั่งให้บินอยู่กับที่ (เฉพาะเมื่อ GNSS หรือระบบการบองเดินใช้งานได้)

### 6. เปรี้ยบไฟหมดการบิน

สำหรับการสลับระหว่างไฟหมดการบินสามโหมด: สลับระหว่างไฟหมด Cine, Normal และ Sport

### 7. ปุ่ม 5D

กดและตั้งคุณลักษณะของปุ่ม 5D ใน DJI Fly โดยเข้าไปที่ Camera View (บุบบองกล้อง) > Settings (การตั้งค่า) > Control (การควบคุม) > Button Customization (การปรับแต่งปุ่ม)

### 8. ปุ่มเปิดปิด

กดหนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน กดหนึ่งครั้งแล้วกดค้าง เพื่อเปิดหรือปิดรีโมทคอนโทรล เมื่อเปิดรีโมทคอนโทรลแล้ว กดหนึ่งครั้งเพื่อเปิดหรือปิดจอสับ派ส

### 9. ปุ่มยืนยัน/C3 ที่ตั้งค่าได้เอง

กดหนึ่งครั้งเพื่อยืนยันการเลือก โดยค่าเริ่มต้นแล้ว ปุ่มนี้ไม่มีการทำงานในขณะที่ใช้ DJI Fly คุณสามารถตั้งการทำงานได้ใน DJI Fly โดยเข้าไปที่ Camera View (บุบบองกล้อง) > Settings (การตั้งค่า) > Control (การควบคุม) > Button Customization (การปรับแต่งปุ่ม)

**10. จอยสัมผัส**

แตะหน้าจอเพื่อใช้งานรีโมทคอนโทรล โปรดทราบว่าจอสัมผัสไม่กันน้ำ ใช้งานด้วยความระมัดระวัง

**11. ช่องเสียบการ์ด microSD**

สำหรับใส่การ์ด microSD

**12. พور์ต USB-C**

ใช้ในการชาร์จและเชื่อมต่อรีโมทคอนโทรลกับบอร์ดคอมพิวเตอร์

**13. พอร์ต Mini HDMI**

สำหรับการส่งสัญญาณ HDMI ไปยังอุปกรณ์ภายนอก

**14. ตัวปรับกึ่ง自动**

สำหรับควบคุมความเร็วของกล้อง

**15. ปุ่มบันทึก**

กดหนึ่งครั้งเพื่อเริ่มหรือหยุดการบันทึก

**16. IW LED และสถานะ**

แสดงสถานะของรีโมทคอนโทรล

**17. IW LED และระดับแบบเต็มรีส**

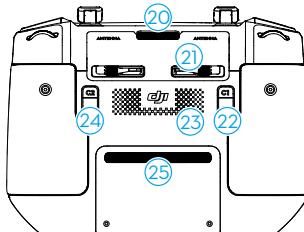
แสดงระดับแบบเต็มรีสของรีโมทคอนโทรล

**18. ปุ่มไฟกั๊ส/ชัตเตอร์**

กดปุ่มลงครึ่งหนึ่งเพื่อไฟกั๊สสวิตโนมัติและกดลงจนสุดเพื่อถ่ายภาพ กดหนึ่งครั้งเพื่อเปลี่ยนเป็นโหมดภาพถ่ายเบื้องต้น

**19. ปุ่มหมุนควบคุมกล้อง**

ควบคุมการซูมเข้า/ออกโดยคำเริ่มต้น คุณสามารถตั้งการทำงานได้ใน DJI Fly โดยเข้าไปที่ Camera View (มุมมองกล้อง) > Settings (การตั้งค่า) > Control (การควบคุม) > Button Customization (การปรับแต่งปุ่ม)



**20. ช่องระบบอากาศ**

สำหรับการระบายน้ำมัน อย่าอุดช่องระบบอากาศระหว่างการใช้งาน

**21. ช่องเก็บคันโยกควบคุม**

สำหรับเก็บคันโยกควบคุม

**22. ปุ่ม C1 ที่ตั้งค่าได้เอง**

สลับระหว่างการปรับตำแหน่งให้กับบล็อกยูตรองศูนย์กลางหรือเสียงกิมบล็อกไปด้านล่าง  
คุณสามารถตั้งการทำงานได้ใน DJI Fly โดยเข้าไปที่ Camera View (บุบหนองกล้อง) > Settings (การตั้งค่า) > Control (การควบคุม) > Button Customization (การปรับแต่งปุ่ม)

**23. ลำโพง**

ส่งเสียง

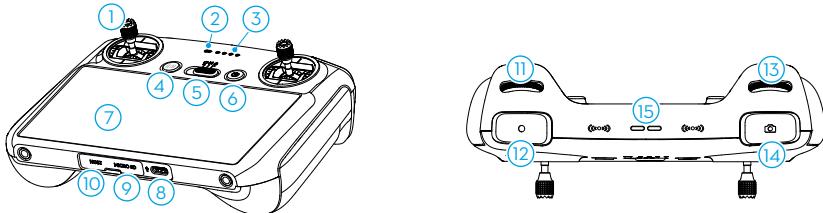
**24. ปุ่ม C2 ที่ตั้งค่าได้เอง**

กดหนึ่งครั้งเพื่อเปิดหรือปิดไฟเสริม คุณสามารถตั้งการทำงานได้ใน DJI Fly โดยเข้าไปที่ Camera View (บุบหนองกล้อง) > Settings (การตั้งค่า) > Control (การควบคุม) > Button Customization (การปรับแต่งปุ่ม)

**25. ช่องอากาศเข้า**

สำหรับการระบายน้ำมัน อย่าอุดช่องอากาศเข้าระหว่างการใช้งาน

## รีโมทคอนโทรล DJI RC



### 1. คันโยกควบคุม

ใช้คันโยกควบคุมเพื่อควบคุมการเคลื่อนไหวของโดรน ตั้งใหม่ด้วยคันโยกใน DJI Fly คันโยกควบคุมสามารถถอดออกและเก็บได้ง่าย

### 2. IW LED แสดงสถานะ:

แสดงสถานะของรีโมทคอนโทรล

### 3. IW LED แสดงระดับแบตเตอรี่

แสดงระดับแบตเตอรี่ของรีโมทคอนโทรล

### 4. ปุ่ม Flight Pause (หยุดบินชั่วคราว)/RTH (กลับจุดขึ้นบิน)

กดหนึ่งครั้งเพื่อเบรกโดรนและสั่งให้บินอถุกที่ (เฉพาะเมื่อ GNSS หรือระบบการมองเห็นใช้งานได้) กดค้างไว้เพื่อเริ่มต้นการกลับดูดขึ้นบิน (RTH) กดอีกครั้งเพื่อยกเลิก RTH

### 5. เปลี่ยนโหมดการบิน

สำหรับการลับระหว่างโหมดการบินสามโหมด: สลับระหว่างโหมด Cine, Normal และ Sport

### 6. ปุ่มเปิดปิด

กดหนึ่งครั้งเพื่อติดต่อสื่อสารแบบบอร์ดอิเล็กทรอนิกส์ กดหนึ่งครั้งแล้วกดค้าง เพื่อเปิดหรือปิดรีโมทคอนโทรล เมื่อเปิดรีโมทคอนโทรลแล้ว กดหนึ่งครั้งเพื่อเปิดหรือปิดจอสัมผัส

### 7. จอสัมผัส

แตะหน้าจอเพื่อใช้งานรีโมทคอนโทรล โปรดทราบว่าจอสัมผัสไม่กันน้ำ ใช้งานด้วยความระมัดระวัง

### 8. พورต USB-C

ใช้ในการชาร์จและเชื่อมต่อรีโมทคอนโทรลกับคอมพิวเตอร์

### 9. ช่องเสียบการ์ด microSD

สำหรับใส่การ์ด microSD

### 10. พอร์ตไฮสปีด (USB-C)

ส่วนนี้

### 11. ตัวปรับคิมบօด

สำหรับควบคุมความเร็วของกล้อง

### 12. ปุ่มบันทึก

กดหนึ่งครั้งเพื่อเริ่มหรือหยุดการบันทึก

### 13. ปุ่มควบคุมกล้อง

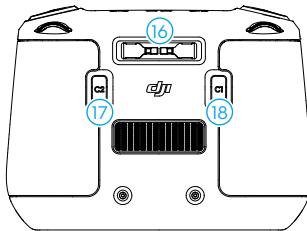
ควบคุมการซูมเข้า/ออกโดยค่าเริ่มต้น คุณสามารถตั้งการทำงานได้ใน DJI Fly โดยเข้าไปที่ Camera View (บุบบองกล้อง) > Settings (การตั้งค่า) > Control (การควบคุม) > Button Customization (การปรับแต่งปุ่ม)

### 14. ปุ่มไฟกัส/ชัตเตอร์

กดปุ่มลงครึ่งหนึ่งเพื่อไฟกัสอัตโนมัติและกดลงจนสุดเพื่อถ่ายภาพ กดหนึ่งครั้งเพื่อเปลี่ยนเป็นโหมดภาพถ่าย เมื่ออยู่ในโหมดบันทึกวิดีโอ

### 15. สำลี

ส่งเสียง



### 16. ช่องเก็บคันโยกควบคุม

สำหรับเก็บคันโยกควบคุม

### 17. ปุ่ม C2 ที่ตั้งค่าได้เอง

กดหนึ่งครั้งเพื่อเปิดหรือปิดไฟเสริม คุณสามารถตั้งการทำงานได้ใน DJI Fly โดยเข้าไปที่ Camera View (บุบบองกล้อง) > Settings (การตั้งค่า) > Control (การควบคุม) > Button Customization (การปรับแต่งปุ่ม)

### 18. ปุ่ม C1 ที่ตั้งค่าได้เอง

สั่งระหง่วงการปรับทำหมาบลังให้กับบลลจย์ตรองศูนย์กลางหรือเมืองกิบบลลังไปด้านล่าง

คุณสามารถตั้งการทำงานได้ใน DJI Fly โดยเข้าไปที่ Camera View (บุบบองกล้อง) > Settings (การตั้งค่า) > Control (การควบคุม) > Button Customization (การปรับแต่งปุ่ม)

## ความปลอดภัยการบิน

ส่วนนี้อธิบายถึงการฝึกอบรมอย่างปลอดภัยและข้อกำหนดด้านการบิน

## ความปลอดภัยการบิน

ເນື່ອເຕີເຮັດວຽກພໍາວອນກ່ອນບັນເຣຍບໍລອຍແລ້ວ ຂອບແນະນຳໃຫ້ຄຸນຝຶກກະບະການບັນຂອງຄຸນແລະຝຶກບັນອ່າງປລອດກັບ ເລື່ອ  
ພື້ນທີ່ເຫັນສະໜ້າຮັບການບັນຕານັ້ນຂ້າມໍາບັດແລະຂ້າວັດຂອງການບັນດັງຕ່ວໄປນີ້ ຕຽວສອບໃຫ້ແພີໃຈວ່າຄຸນບ້າງໃຈແລະ  
ປົງປັດຕາມກຸ່ມາຍາແລະຮະບັບຂັ້ນຂັ້ນບັນຂອງກ່ອນກໍາກຳການບັນ ອ່ານແນວກາງປົງປັດຕານຄວາມປລອດກັບກ່ອນບັນ  
ພໍ້ໃຫ້ແນໃຈໃນການໃຫ້ພຶດຕັກນີ້ອ່າງປລອດກັບ

## ข้อกำหนดสภาวะแวดล้อมการทำงานบัน

1. ห้ามใช้โดรนในสภาพอากาศที่รุนแรง รวมถึงเมื่อความเร็วลมเกิน 12 เมตร/วินาที ห้ามบิน ผิดปกติ และหมอกลง
  2. บินในพื้นที่เปิดโล่งกว้างน้ำหนัก อาคารสูงและสิ่งก่อสร้างที่เป็นโลหะขนาดใหญ่อาจส่งผลกับความถูกต้องของเข็มทิศ ที่ตัวโดรนและระบบ GNSS ได้ ขอแนะนำให้บินบนอยู่ห่างจากอาคารเหล่านั้นอย่างน้อย 5 เมตร
  3. หลีกเลี่ยงสิ่งที่ติดขวาง ผู้ชุมชน ต้นไม้ และแหล่งน้ำ (ความสูงที่แนะนำควรสูงกว่าหัวใจอย่างน้อย 3 ม.)
  4. ลดสิ่งรบกวนให้เหลืออยู่สุด โดยการหลีกเลี่ยงพื้นที่ที่มีกระเบშและไฟฟ้าแรงสูง เช่น บرجเวลล์ไกล์ลาร์ไฟฟ้า สถานีจ่ายไฟฟ้า สถานีไฟฟ้าอย่างอื่น และอาคารที่มีการกระแสจัลลูดูญาณเสียงหรือภาพ
  5. ห้ามบินขึ้นจากกระดับความสูงเกินกว่า 6,000 ม. (19,685 ฟุต) เนื่องจากกระดับน้ำทะเล สมรรถนะของโดรนและแบตเตอรี่ ต่อรักษาไว้ได้มีจำกัดเมื่อบินที่ระดับความสูงที่สูง บินด้วยความระบัดระวัง
  6. ระยะการเบรกของโดรนได้รับผลกระทบจากเวลาระดับความสูงของการบิน ยิ่งระดับความสูงมากเท่าใด ระยะการเบรกจะยิ่งมากขึ้นกว่านี้ เมื่อบินที่ระดับความสูงเกินกว่า 3,000 ม. (9,843 ฟุต) ผู้ใช้ควรเพิ่มระยะการเบรกในแนวตั้งอย่างน้อย 20 ม. และระยะการเบรกในแนวนอน 25 ม. เพื่อความปลอดภัยของการบิน
  7. ไม่สามารถใช้ GNSS กับโดรนได้ในแนบทกภูมิภาคข้าวโลก ใช้ระบบการบินของเห็นแก่
  8. อย่าขึ้นบินจากวัสดุที่ทำลังเคลื่อนที่ เช่น รถยกบ่อและเรือ
  9. ห้ามใช้โดรน รีโมทคอนโทรล แบบเตตอเร่ และที่ชาาร์จแบบเตตอเร่ใกล้กับอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ เช่น โทรศัพท์มือถือ คอมพิวเตอร์ โน๊ตบุ๊ค หรืออุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์อื่นๆ ที่อาจส่งผลกระทบต่อการบิน
  10. ใช้ที่ชาาร์จแบบเตตอเร่ที่ชาร์จอุณหภูมิ 5 °C ถึง 40 °C (41 °F ถึง 104 °F)
  11. ใช้งานโดรน แบบเตตอเร่ รีโมทคอนโทรล และที่ชาาร์จแบบเตตอเร่ในสภาพแวดล้อมที่แห้ง
  12. ห้ามใช้ที่ชาาร์จแบบเตตอเร่ที่ใช้ในสภาพแวดล้อมที่มีความชื้น

## การใช้งานโดรนอย่างมีความรับผิดชอบ

เพื่อหลักเลี่ยงการบาดเจ็บสาหัสและความเสียหายต่อทรัพย์สิน ให้ปฏิบัติตามกฎต่อไปนี้

1. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณไม่ได้ใช้ยาระงับความรู้สึก ดื่มแอลกอฮอล์ ใช้ยาเสพติดหรือกำลังมีอาการวิงเวียนศีรษะ อ่อนเพลีย คลื่นไส้ หรือมีอาการไม่สบายอื่นๆ ดี ซึ่งอาจส่งผลให้ความสามารถในการควบคุมโหมดของคุณอย่างปลดปล่อยลง
  2. เมื่อลงจอด ให้ปิดโหมดก่อน จากนั้นจึงปิดเครื่องคอมพิวเตอร์และโทรศัพท์มือถือ
  3. ห้ามปล่อย เปิด ยัง หรือขับเคลื่อนของที่บรรทุกใช้ซึ่งเป็นอันตรายลงบนหรือที่อาคาร บุคคล หรือสัตว์ใด ๆ ซึ่งอาจทำให้เกิดการบาดเจ็บหรือความเสียหายต่อกรรพร์ยสิ่น
  4. ห้ามใช้โหมดที่คิดหรือเสียหายจากอุบัติเหตุ หรือโหมดที่อยู่ในสภาพไม่ดี
  5. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้รับการฝึกอบรมอย่างเพียงพอและมีแผนฉุกเฉินสำหรับเหตุฉุกเฉินหรือเมื่อเกิดเหตุการณ์ไม่คาดคิด

## ข้อบังคับในการบิน

s:uu GEO (Geospatial Environment Online)

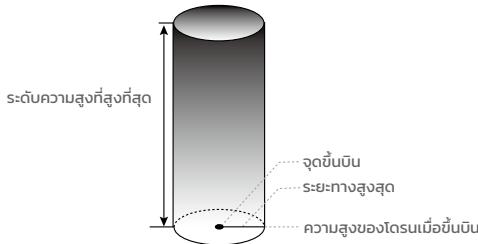
ระบบ Geospatial Environment Online (GEO) ของ DJI เป็นระบบสารสนเทศดิจิทัลที่ให้ข้อมูลแบบเรียลไทม์ที่เกี่ยวกับความปลอดภัยของการบินและการอัปเดตข้อจำกัด และป้องกัน UAV ไม่หันหน้าบินไปทางที่ไม่ถูกกฎหมาย ภายใต้สถานการณ์พิเศษ สามารถปลดล็อกพื้นที่ที่จำเป็นเพื่อบุญตานะที่ได้ ก่อนหน้านี้นั้น ผู้ใช้ต้องส่งคำขอปลดล็อกตามระบบชื่อว่าดังนั้นในพื้นที่การบินที่ต้องการ ระบบ GEO อาจไม่ได้ปรับปรุงสถานะกฎหมายและระเบียบชื่อไป คืนของห้องท่องถิ่นอย่างคร่าวๆ ผู้ใช้งานต้องรับผิดชอบในความปลอดภัยของการบินของตนเองและต้องปรึกษาทักษะหนึ่ง วิธีงานของห้องท่องถิ่นเดียวที่เกี่ยวกับข้อกำหนดทางกฎหมายและกฎระเบียบที่เกี่ยวข้องกับเครื่องบินปลดล็อกการบินในพื้นที่จำกัด สำหรับข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับระบบ GEO โปรดไปที่ <https://fly-safe.dji.com>

## ขีดจำกัดการบิน

ด้วยเหตุผลด้านความปลอดภัย ขึ้นนำทักษิณการบินมีการเปิดใช้งานตามค่าเริ่มต้น เพื่อช่วยให้ผู้ใช้ชักขั้งโน้นได้อ่านง่ายปลอดภัย ผู้ใช้สามารถตั้งค่าขึ้นนำทักษิณการบินได้ถังความสูงและระยะทาง ข้อนำทักษิณด้านระดับความสูง ข้อนำทักษิณด้านระยะทาง และพังก์บัน GEO Zone จะทำงานพร้อมกันเพื่อให้เกิดความปลอดภัยในการบินเมื่อ GNSS ใช้งานได้ มีพิธยังระดับความสูงเท่านั้นที่ถูกนำทักษิณได้ เมื่อ GNSS ใช้งานไม่ได้

## ข้อจำกัดด้านระดับความสูงและระยะทาง

ระดับความสูงสุดจำกัดระดับความสูงในการบินของโดรน ในขณะที่ระยะทางสูงสุดจะจำกัดศักยภาพการบินรอบจุดขั้นบันไดของโดรน สามารถเปลี่ยนแปลงเวลจัดกำหนดเวลาได้ตามแบบ DJI Fly เพื่อความปลอดภัยในการบินที่เพิ่มขึ้น



จุดขึ้นบันไม่ได้รับการอัปเดตด้วยตนเองในระหว่างการบัน

สัญญาณ GNSS กีแรง

	ข้อบังคับในการบัน	การแจ้งเตือนໃນแอป DJI Fly
ระดับความสูงที่สูงที่สุด	ระดับความสูงของโดรนไม่สามารถเกินจากค่าที่ตั้งไว้ในแอป DJI Fly	ถึงระดับความสูงสูงสุดของการบัน
ระยะทางสูงสุด	ระยะทางเลี้ยวต่างจากโดรนไปยังจุดขึ้นบันไม่ส ามารถเกินระยะทางการบันสูงสุดที่ตั้งไว้ในแอป DJI Fly	ถึงระยะทางสูงสุดของการบัน

ສັນໜານ GNSS ອ່ອນ

	ข้อบังคับในการบิน	การแจ้งเตือนในแอป DJI Fly
ระดับความสูงที่สูงที่สุด	<ul style="list-style-type: none"> <li>ความสูงถูกจำกัดอยู่ที่ 30 เมตรจากจุดขึ้นบันห้ากและสว่างเพียงพอ</li> <li>ความสูงถูกจำกัดไว้ที่ 5 เมตรเหนือพื้นดิน หากแสงไม่เพียงพอและระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรดกำลังทำงาน</li> <li>ความสูงถูกจำกัดอยู่ที่ 30 เมตรจากจุดขึ้นบันห้ากและสว่างไม่เพียงพอและระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรดไม่ทำงาน</li> </ul>	ถึงระดับความสูงสูงสุดของ การบิน
ระยะทางสูงสุด	ไม่มีขีดจำกัด	

- ⚠**

  - ขัดจำกัดระดับความสูงเมื่อสัญญาณ GNSS อ่อนจะไม่บันทึกได้หากสัญญาณ GNSS แรง (ความแรงของสัญญาณ GNSS  $\geq 2$ ) เมื่อเปิดเครื่องโดรน
  - หากโดรนบันทึกข้อมูลที่ระดับสูงกว่า บันทึกยังคงสามารถคุกคามได้ แต่จะไม่สามารถบันทึกได้หากพื้นที่ห้ามบินได้มากขึ้นอีก
  - เพื่อความปลอดภัย อย่าบันทึกในสถานที่สาธารณะ กลางด่วน สถาบันอุดมศึกษา โรงพยาบาล หรือพื้นที่เสี่ยงอันตราย เช่น บริเวณทางเดิน สะพาน ถนน ฯ บันทึกได้เฉพาะในแนวสายตาที่คนมองเห็นได้เท่านั้น

**GEO Zone**

## การปลดล็อก GEO Zone

เพื่อตอบสนองความต้องการที่แตกต่างกันของผู้ใช้ DJI มีให้บริการปลดล็อกส่องโหนด การปลดล็อกด้วยตนเอง และการปลดล็อกแบบกำหนดเอง ผู้ใช้สามารถรับข้อมูลเบราว์เซอร์ DJI Fly Safe

การปลดล็อกด้วยยานเหยี่ยวทั่วโลกประสีกเพื่อปลดล็อกเบตของบุญญาด หากต้องการปลดล็อกด้วยยานเหยี่ยว ผู้ใช้ต้องส่งคำขอปลดล็อกผ่านทางเว็บไซต์ DJI Fly Safe ที่ <https://fly-safe.dji.com> เมื่อคำขอปลดล็อกได้รับการอนุมัติแล้ว ผู้ใช้สามารถเดินทางต่อไปในอุบัติการปลดล็อกผ่านทาง DJI Fly ทางเลือกในการปลดล็อกเบต ผู้ใช้อาจง่ายกว่าเดิม ไม่ต้องเดินทางไปยังเบตของบุญญาดที่ได้รับอนุมัติแล้วได้โดยตรง และทำตามคำแนะนำใน DJI Fly เพื่อปลดล็อกเบต

การปลดล็อกแบบกำหนดเอง ได้ปรับแต่งสำหรับผู้ใช้ที่มีข้อจำกัดพิเศษ โดยผู้ใช้จะกำหนดพื้นที่ทำการบินได้อย่าง และจัดเตรียมเอกสารอุปกรณ์ต่างๆ ตามความต้องการของผู้ใช้โดยตรงกับ สามารถใช้ชุดเครื่องมือที่ได้รับจาก DJI Fly Safe ที่ <https://fly-safe.dji.com>

**⚠** • เพื่อให้แน่ใจถึงความปลอดภัยของเที่ยวบิน โปรดระบุไฟสามารถยกบันไดจากเตียงที่ปลอดภัยได้หากลังจากห้องน้ำ บนบันไดข้ามสู่พื้นที่ดังกล่าวแล้ว หากจุดนี้เป็นป้อมอยู่ก่อนเดินทางที่ปลอดภัย โปรดระบุไฟสามารถยกกลับจุดนี้บันได

## รายการตรวจสอบก่อนขึ้นบิน

1. ตรวจสอบบินให้แน่ใจว่ารีโมทคอนโทรล อุปกรณ์น้ำเสียงที่ และแบบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะต้องชำรังเต็มที่
  2. ตรวจสอบบินให้แน่ใจว่าแบบเดตเตอร์รีโดรนอัจฉริยะและใบพัดล็อกติดกับตัวโดรนอย่างแน่นหนา
  3. ตรวจสอบบินให้แน่ใจว่าแขนของโดรนทำงานอookแล้ว
  4. ตรวจสอบบินให้แน่ใจว่ากีบบล็อกและกล้องทำงานปกติ
  5. ตรวจสอบบินให้แน่ใจว่าไม่มีอะไรที่ดักขวางทางเดตเตอร์และน้อตเตอร์ทำงานปกติ
  6. ตรวจสอบบินให้แน่ใจว่า DJI Fly เชื่อมต่อ กับโดรนได้เรียบร้อย
  7. ตรวจสอบบินให้แน่ใจว่าเลนส์ของกล้องและเซนเซอร์หันหน้าด้านหน้า
  8. ใช้เพาเวอร์ไลท์แท็บบองของ DJI หรืออ่าไฟหลักที่ได้รับการรับรองจาก DJI เก่า�ับ อะไหล่ที่ไม่ได้รับการรับรองอาจทำให้รับบกทำลายได้

## การบินพื้นฐาน

### ขึ้นบิน/ลงจอดแบบอัตโนมัติ

#### ขึ้นบินอัตโนมัติ

ใช้ฟังก์ชันการขึ้นบินอัตโนมัติ:

1. เปิดแอป DJI Fly และเข้าสู่โหมดบิน
2. กำหนดทุกขั้นตอนในรายการตรวจสอบก่อนบินให้ครบถ้วน
3. แตะ ถ้าสภาพแวดล้อมปลอดภัยในการบินขึ้น กดค้างที่ปุ่มเพื่อยืนยัน
4. โดรนจะขึ้นบินและบินอยู่กับที่เหนือพื้นดินประมาณ 1.2 เมตร (3.9 ฟุต)

#### จอดอัตโนมัติ

ใช้ฟังก์ชันการลงจอดอัตโนมัติ:

1. แตะ ถ้าสภาพแวดล้อมปลอดภัยที่จะลงจอด ให้กดปุ่มค้างไว้เพื่อยืนยัน
2. การลงจอดอัตโนมัติสามารถยกเลิกได้โดยการแตะ
3. ถ้าระบบการมองเห็นด้านล่างทำงานเป็นปกติ การป้องกันการลงจอดจะใช้งานได้
4. หลังจากลงจอดนอตเดอร์จะหยุดโดยอัตโนมัติ

• เลือกสถานที่ลงจอดที่เหมาะสมในการลงจอด

### ติดเครื่อง/ดับเครื่องมอเตอร์

#### การติดเครื่องมอเตอร์

ใช้คำสั่งจากคันโยกแบบผสมผสาน (CSC) ดึงและดันด้านล่างเพื่อสตาร์ทมอเตอร์ เมื่อมอเตอร์เริ่มหมุนแล้ว ปล่อยคันโยกทิ้งสองอันพร้อมกัน



#### ดับเครื่องมอเตอร์

สามารถดับมอเตอร์ได้สองวิธี:

- วิธีที่ 1: เมื่อโดรนลงจอดแล้ว ให้กดคันโยกการบินขึ้น/ลงเบนซึ่งลงและค้างไว้ จนกว่ามอเตอร์จะหยุดทำงาน
- วิธีที่ 2: เมื่อโดรนลงจอดแล้ว ให้ใช้ CSC แบบเดียวกับที่ใช้ในการสตาร์ทมอเตอร์ จนกว่ามอเตอร์จะหยุดทำงาน



วิธีที่ 1



หรือ



วิธีที่ 2

## ติดเครื่องมอเตอร์ระหัวงบัน

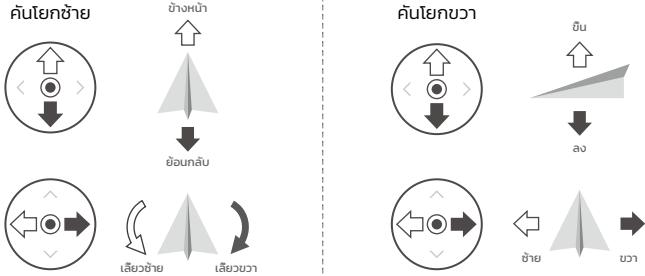
การติดเครื่องมอเตอร์ระหัวงบันอาจทำให้ไดร์นตอกได้ การติดเครื่องมอเตอร์ระหัวงบันควรก้าวเฉพาะเมื่อเกิดเหตุการณ์ฉุกเฉินเท่านั้น เช่น โดรนเกิดการชน หรือเกิดการชน บนพื้นที่ดิน โดรนจะบุบกลางอากาศ หรือเมื่อไดร์นควบคุมไฟได้แล้ว กำลังจะบินขึ้นหรือบินลงอย่างรวดเร็ว หากต้องการติดเครื่องมอเตอร์ระหัวงบัน ให้ใช้ขั้นตอน CSC แบบเดียวกับการติดต่อกล้อง หรือติดต่อสื่อสารกับผู้ใช้งาน ในการติดต่อสื่อสารกับผู้ใช้งาน ให้ใช้ช่องทางที่ได้ระบุไว้ใน DJI Fly

## การควบคุมโดรน

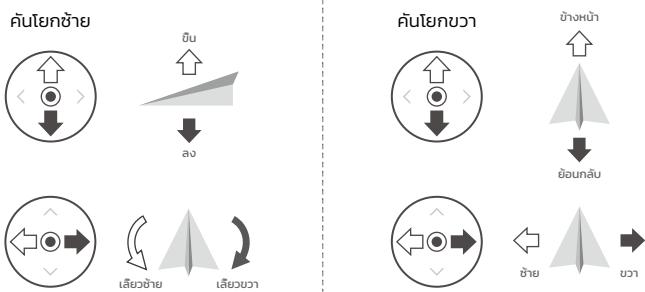
สามารถใช้คันโยกควบคุมของรีโมทคอนโทรลเพื่อควบคุมการเคลื่อนไหวของโดรน

สามารถใช้งานแท่งควบคุมได้ใน模式 1 โหมด 2 หรือโหมด 3 ดังที่แสดงด้านล่าง โหมดควบคุมที่เป็นค่าเริ่มต้นของรีโมทคอนโทรลคือ โหมด 2 โปรดถูกระยะสั้นเพื่อเติบในส่วนรีโมทคอนโทรล

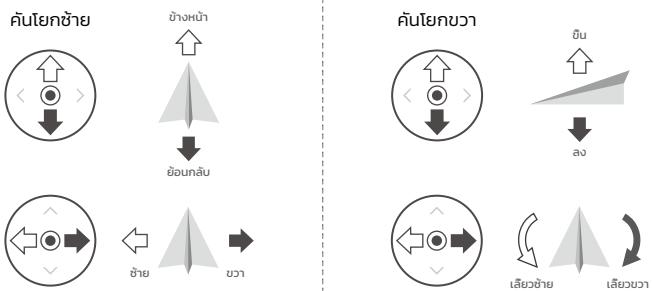
### โหมด 1



### โหมด 2



### โหมด 3



## ขั้นตอนขึ้นบิน/ลงจอด

1. วางโดรนไว้บนพื้นที่โล่งและราบเรียบโดยที่ก้าวยของโดรนเข้ามาทางผู้ใช้
2. กดปุ่มเปิดปิดที่รีโมทคอนโทรล และที่ตัวโดรน
3. เปิดแอป DJI Fly และเข้าสู่บุญมองกล้อง
4. แตะ Settings (การตั้งค่า) > Safety (ควบคุมอุดกั้ย) จากนั้นตั้งค่าการดำเนินการหลบหลีกสิ่งกีดขวางเป็น Bypass หรือ Brake ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้กำหนดความสูงสุดและความสูง RTH ที่เหมาะสม
5. รอให้การวินิจฉัยตนเองของโดรนเสร็จ หาก DJI Fly ไม่แสดงคำเตือนความผิดปกติใด ๆ ผู้ใช้สามารถถอดสายรัดจากอุปกรณ์
6. ดันคันบังคับการบินขึ้น/ลงแบบเดี่ยวขึ้นเบ้า ๆ เพื่อขึ้นบิน
7. ในการลงจอด ให้บินอยู่กับที่เมื่อพื้นพิภพที่เสียหาย และดันคันบังคับลงและถอดก่อนอุปกรณ์จะหยุดทำงาน
8. หลังจากการลงจอด ดันคันบังคับลงและถอดก่อนกว่าจะอุปกรณ์จะหยุดทำงาน
9. ปิดโดรนก่อนปิดรีโมทคอนโทรล

## วิธีแนะนำการใช้งานและเคล็ดลับ

1. รายการตรวจสอบก่อนขึ้นบินอุปกรณ์แบบมาเพื่อช่วยให้ผู้ใช้บินได้อย่างปลอดภัยและเพื่อถ่ายวิดีโอระหว่างบิน ตรวจสอบรายการตรวจสอบก่อนขึ้นบินให้ครบทุกข้อก่อนการบินทุกครั้ง
2. เลือกโหมดการใช้งานตามกิจกรรมที่ต้องการ
3. ข้อแนะนำถ่ายภาพหรือบันทึกวิดีโอบินในโหมด Normal หรือ Cine
4. ห้ามบินในสภาพอากาศที่เลวร้าย เช่น ในวันที่ฝนตกหรือวันที่มีลมแรง
5. เลือกการตั้งค่ากล้องที่เหมาะสมกับความต้องการของคุณที่สุด
6. ทำการทดสอบการบินเพื่อสร้างเส้นทางการบิน และเพื่อดูสภาพแวดล้อมก่อนบินจริง
7. กดคันบังคับควบคุมลงเบ้า ๆ เพื่อให้การเคลื่อนไหวของโดรนเป็นไปอย่างราบรื่นและมีเสถียรภาพ

💡 • ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้วางโดรนบนพื้นผิวน้ำและมั่นคงก่อนขึ้นบิน ห้ามบินขึ้นจากฝ้ามือหรือบนที่กีดขวางด้วยมือของคุณ

## โหมดการบินอัจฉริยะ

### FocusTrack

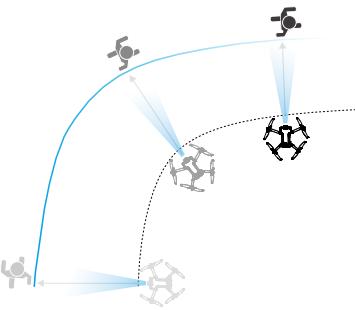
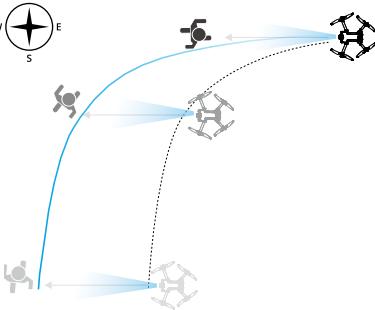
FocusTrack มี Spotlight, Point of Interest และ ActiveTrack

- 💡 • โปรดดูส่วนนี้หากคุณไม่ต้องการควบคุมโดรนสำหรับข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับคันโยกการบินอัจฉริยะไปทางซ้าย/ขวา (Roll), คันโยกการเดินหน้า/กลอยหลัง (Pitch), คันโยกการบินขึ้น/ลง (Throttle) และคันโยกการหันไปทางซ้าย/ขวา (Yaw)

- ⚠️ • FocusTrack ไม่สามารถใช้ได้เมื่อใช้กับ DJI Goggle

	Spotlight	Point of Interest (POI)	ActiveTrack
รายละเอียด	ควบคุมโดยรับสัญญาณในขณะที่กล้องยังคงล็อกเป้าไว้ต่อ	โดรนติดตามวัตถุเป็นวงกลม โดยยึดจากครึ่งบนและครึ่งล่างในการบินที่มีการเดินทางไปทางซ้าย/ขวา (Roll) ความเร็วในการบินสูงสุดถึง 12 เมตร/วินาที และความแม่นยำในการบินอาจถูกปรับตามครึ่งบันทึก	โดรนจะรักษาระยะห่างและระดับความสูงจากวัตถุที่ติดตาม และมีหน่วงลดลงให้น้อยลง (Trace) (การบินติดตาม) และ Parallel (การบินขนาน) ความเร็วสูงสุดในการบินอยู่ที่ 12 เมตร/วินาที
วัตถุที่รองรับ	<ul style="list-style-type: none"><li>วัตถุที่อยู่เบื้องหน้า</li><li>วัตถุที่เคลื่อนไหว เช่น ยานพาหนะ เรือ และผู้คน</li></ul>		<ul style="list-style-type: none"><li>วัตถุที่เคลื่อนไหว เช่น ยานพาหนะ เรือ และผู้คน</li></ul>
การควบคุม	ใช้คันโยกควบคุมเพื่อควบคุมการเคลื่อนไหวของโดรนดังนี้: <ul style="list-style-type: none"><li>ขับคันโยกการบินอัจฉริยะไปทางซ้าย/ขวา (Roll) เพื่อบินบนรอบวัตถุ</li><li>ขับคันโยกการเดินหน้า/กลอยหลัง (Pitch) เพื่อเปลี่ยนระยะห่างจากวัตถุ</li><li>ขับคันโยกการบินขึ้น/ลงแบบดึง (Throttle) เพื่อเปลี่ยนระดับความสูง</li><li>ขับคันโยกการหันไปทางซ้าย/ขวา (Yaw) เพื่อปรับกรอบภาพ</li></ul>	ใช้คันโยกควบคุมเพื่อควบคุมการเคลื่อนไหวของโดรน ดังนี้: <ul style="list-style-type: none"><li>ขับคันโยกการบินอัจฉริยะไปทางซ้าย/ขวา (Roll) เพื่อเปลี่ยนความเร็วในการบินบนรอบวัตถุของโดรน</li><li>ขับคันโยกการเดินหน้า/กลอยหลัง (Pitch) เพื่อเปลี่ยนระยะห่างจากวัตถุ</li><li>ขับคันโยกการบินขึ้น/ลงแบบดึง (Throttle) เพื่อเปลี่ยนระดับความสูง</li><li>ขับคันโยกการหันไปทางซ้าย/ขวา (Yaw) เพื่อปรับกรอบภาพ</li></ul>	ใช้คันโยกควบคุมเพื่อควบคุมการเคลื่อนไหวของโดรน ดังนี้: <ul style="list-style-type: none"><li>ขับคันโยกการบินอัจฉริยะไปทางซ้าย/ขวา (Roll) เพื่อบินบนรอบวัตถุ</li><li>ขับคันโยกการเดินหน้า/กลอยหลัง (Pitch) เพื่อเปลี่ยนระยะห่างจากวัตถุ</li><li>ขับคันโยกการบินขึ้น/ลงแบบดึง (Throttle) เพื่อเปลี่ยนระดับความสูง</li><li>ขับคันโยกการหันไปทางซ้าย/ขวา (Yaw) เพื่อปรับกรอบภาพ</li></ul>
การหลบหลีกสิ่งกีดขวาง	เมื่อรับสัญญาณของหินทำงานปกติ DJI จะบินอัจฉริยะกับที่เมื่อต้องพบสิ่งกีดขวาง โดยไม่คำนึงว่าจะต้องการดำเนินการหลบหลีกสิ่งกีดขวางเป็น Bypass หรือ Brake ใน DJI Fly โปรดทราบ: การหลบหลีกสิ่งกีดขวางถูกปิดให้ใช้งานในโหมด Sport	โดรนจะบินเลี้ยวสิ่งกีดขวางโดยไม่คำนึงถึงการตั้งค่าของโหมดการหลบหลีกสิ่งกีดขวางใน DJI Fly เมื่อระบบการบินของหินทำงานปกติ	

## ActiveTrack

Trace	Parallel
<p>หลังจากตั้งค่ากิจกรรมการติดตาม (กิจกรรมที่เป็นค่าเริ่มต้นคือด้านหลัง) โดรนจะติดตามวัตถุไปตามกิจกรรมการเคลื่อนที่ของวัตถุ และดำเนินการตามที่บันทึกไว้ ณ จุดเดิมที่อยู่เสมอไปตามกิจกรรมการติดตาม</p> <p>(ใช้ Right Follow เป็นตัวอย่าง)</p> 	<p>โดรนจะติดตามวัตถุด้วยมุมและระยะห่างจากด้านข้างที่สม่ำเสมอเมื่อเริ่มทำการติดตาม</p> <p>(ใช้ East Follow เป็นตัวอย่าง)</p> 

- ⚠️ • ในโหมด Trace การตั้งค่ากิจกรรมจะใช้งานได้เฉพาะเมื่อวัตถุกำลังเคลื่อนที่ในกิจกรรมที่ไม่เปลี่ยนแปลงเท่านั้น กิจกรรมของการติดตามสามารถปรับเปลี่ยนได้ในระหว่างการติดตาม

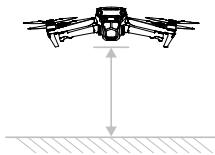
ใน ActiveTrack ระยะการบันทิดตามที่รองรับของโดรนกับวัตถุจะเป็นไปตามนี้:

วัตถุ	ผู้คน		พาหนะ/เรือ	
	กล้อง Hasselblad	กล้องเกลเซียมระย客กลาง	กล้อง Hasselblad	กล้องเกลเซียมระย客กลาง
ระยะห่าง	4-20 เมตร (ระยะห่างที่เหมาะสม: 5-10 เมตร)	7-20 เมตร	6-100 เมตร (ระยะห่างที่เหมาะสม: 20-50 เมตร)	16-100 เมตร
ระยะห่างความสูง	2-20 เมตร (ระยะห่างความสูงที่เหมาะสม: 2-10 เมตร)		6-100 เมตร (ระยะห่างความสูงที่เหมาะสม: 10-50 เมตร)	

- ⚠️ • โดรนจะบันทุกอย่างทางที่รองรับและช่วงระยะห่างความสูงหากระยะทางและระยะห่างความสูงอยู่นอกช่วงเมื่อ ActiveTrack เริ่มต้น บันทุกอย่างในระยะทางและระยะห่างความสูงที่เหมาะสมที่สุดเพื่อประสิทธิภาพที่ดีที่สุด

## ใช้ FocusTrack

### 1. บันทึก



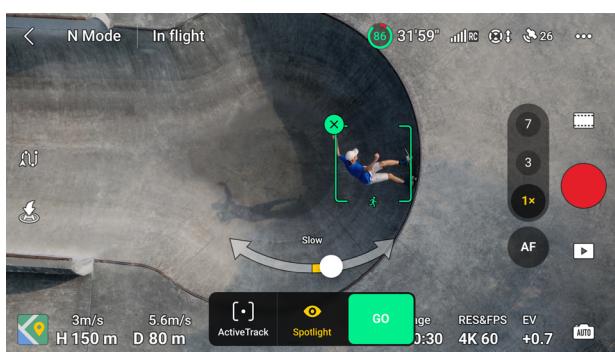
2. ลาก-เลือกวัตถุในบูมของกล้อง หรือเปิดใช้งานการสแกนวัตถุภายใน DJI Fly และแตะวัตถุที่รับรู้เพื่อเปิดใช้งาน FocusTrack

- 💡 • ต้องใช้ FocusTrack ภายใต้วัตถุการซูมที่รองรับดังต่อไปนี้ มีจะบันทึกส่งผลกระ gebต่อการจดจำวัตถุ:
  - a. Spotlight (สปอร์ตไลท์)/Point of Interest (จุดสนใจ): รองรับวัตถุที่เคลื่อนไหว เช่น ยานพาหนะ เรือผู้คน และวัตถุที่อยู่ด้วยการซูมสูงสุด 7 เท่า กล้องเทาเรองรับเฉพาะวัตถุที่อยู่เบื้องหน้าบันทึก
  - b. ActiveTrack: รองรับวัตถุที่เคลื่อนไหว เช่น ยานพาหนะ เรือ และผู้คนด้วยการซูมสูงสุด 3 เท่า

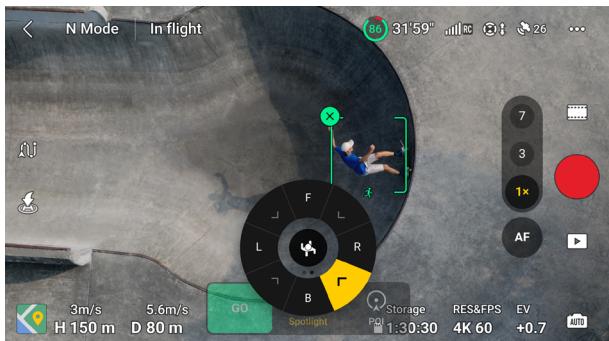
- a. โดรนจะเข้าสู่โหมด Spotlight โดยค่าเริ่มต้น



- b. แตะที่ล้านล่างของหน้าจอเพื่อสลับไปเป็น Point of Interest หลังจากตั้งค่ากิจกรรมและความเร็วแล้ว ให้แตะ GO (ไป) เพื่อเริ่มบันทึก



- c. แตะที่จ้าบล่างของหน้าจอเพื่อสั่งให้เป็น ActiveTrack ในโหมด Trace จะสามารถเปลี่ยนเกติศทางการติดตามได้โดยใช้ล้อเลื่อนกำกับเกติศทาง (หน้าหลัง ข้าง ขวา หน้าซ้าย หน้าขวา หลังซ้าย และหลังขวา) ล้อเลื่อนกำกับเกติศทางจะถูกย่อให้เล็กที่สุด หากไม่มีการดำเนินการเป็นระยะเวลานานหรือพื้นที่อื่น ๆ ของหน้าจอถูกใจใส่โหมดไปทางซ้ายหรือขวาเพื่อสั่งให้หัว Trace หรือ Parallel เมื่อล้อเลื่อนกำกับเกติศทางถูกย่อลง ก็จะทำการติดตามจะถูกรีเซ็ตกลับไปเหมือนเดิมเมื่อเลือก Trace อีกครั้ง แต่ GO (IW) เพื่อเริ่มการติดตาม



3. แตะปุ่ม ชัตเตอร์/บันทึก เพื่อถ่ายภาพหรือเริ่มบันทึกวิดีโอ ดูคลิปที่ถ่ายมาแล้วในโหมด Playback ▶

## อุปกรณ์ FocusTrack

ใน Point of Interest หรือ ActiveTrack ให้กดปุ่ม Flight Pause หนึ่งครั้งบนเบร์ไมโคคอนโทรล หรือแตะ Stop (หยุด) ในหน้าจอเพื่อคลิกไปที่ Spotlight

ใน Spotlight ให้กดปุ่ม Flight Pause (หยุดบันทึกคราว) บนรีโมทคอนโทรลเพื่อออกจาก FocusTrack



- ห้ามใช้ FocusTrack ในพื้นที่ที่มีคนและสัตว์วิ่งหรือพยายามพาหนะเคลื่อนที่
- ห้ามใช้ FocusTrack ในพื้นที่ที่มีสิ่งของเล็ก ๆ (เช่น กีบไข่หรือสายไฟฟ้า) หรือวัตถุไปร่องแสง (เช่น บ้านหรือแก้ว)
- ควบคุมได้ด้วยตนเอง ในกรณีฉุกเฉิน ให้กดปุ่มหยุดบันทึกคราวหรือแตะที่หยุดใน DJI Fly
- โปรดระบัดระวังเป็นพิเศษเมื่อใช้ FocusTrack ในสถานการณ์ดังต่อไปนี้:
  - วัตถุที่ติดตามไม่ได้เคลื่อนที่อยู่ในระบบเดียวกัน
  - วัตถุที่ติดตามอยู่ในปลายนิรภัยของกันที่จะชนกัน
  - วัตถุที่ติดตามอยู่ในบริเวณที่มีความสูงมาก
  - วัตถุที่ติดตามอยู่ในบริเวณที่มีความกว้างมาก
  - วัตถุที่ติดตามอยู่ในบริเวณที่มีความลึกมาก
  - สภาพแสงน้อยมาก (<300 lux) หรือสว่างมาก (>10,000 lux)
- โปรดตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณกำลังดำเนินกิจกรรมทางการบินอย่างปลอดภัยและบังคับกำหนดความเป็นส่วนตัวของพื้นที่นั้น ๆ เมื่อใช้งาน FocusTrack
- ขอบเขตนำ้ำที่ติดตามเฉพาะยานพาหนะ เรือ และผู้คนเท่านั้น บันทึกความเร็วของวัตถุที่ติดตามวัตถุนั้น ๆ
- สำหรับวัตถุเคลื่อนไหวที่รองรับ ยานพาหนะกับเรือหมายถึงรถยนต์ และเรือยอช์ขนาดเล็กที่ขับเคลื่อนด้วยพลังงานไฟฟ้า

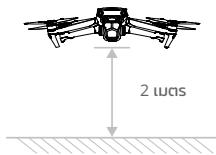
- วัตถุที่ติดตามอยู่อาจสักด้วยเป็นวัตถุอื่นโดยไม่ตั้งใจ เมื่อวัตถุเหล่านั้นเคลื่อนที่สูบกัน
- FocusTrack ถูกปิดใช้งานในโหมด Explore หรือเมื่อบันทึกวิดีโอความละเอียด 5.1K และ 120fps ขึ้นไป และ Apple ProRes 422HQ/422/422LT
- เมื่อแสงสว่างไม่เพียงพอและระบบการมองเห็นไม่พร้อมใช้งาน Spotlight และ POI จะยังคงสามารถใช้สำหรับวัตถุที่อยู่เบื้องใต้แต่ระบบตรวจจับสิ่งกีดขวางจะไม่สามารถใช้ได้ ไม่สามารถใช้ ActiveTrack ได้
- FocusTrack ไม่พร้อมใช้งานเมื่อโดรนบอยู่บนพื้นดิน
- FocusTrack อาจทำงานไม่ถูกต้องเมื่อดронบินใกล้ชิดจุดกำหนดการบินหรือใน GEO Zone

## MasterShots

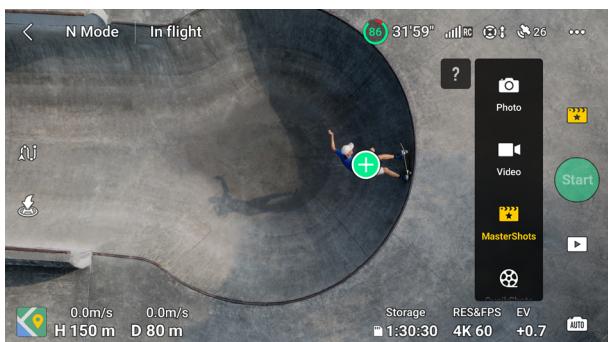
MasterShots ช่วยให้วัตถุอยู่ตรงกลางเฟรมในขณะที่สิ่งการควบคุมกิจกรรมต่าง ๆ ตามลำดับเพื่อสร้างวิดีโอภาพแบบต่อเนื่อง 1

### การใช้งาน MasterShots

1. เปิดโดรนและบินอยู่กับที่เหนือพื้นดินอย่างน้อย 2 เมตร (6.6 ฟุต)



2. ใน DJI Fly แตะโหมดถ่ายภาพ เพื่อเลือก MasterShots แล้วอ่านคำแนะนำ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณเข้าใจว่าจะใช้งานโหมดถ่ายภาพอย่างไร และไม่สิ่งกีดขวางในพื้นที่รอบข้าง
3. ลาก-เลือกวัตถุเป้าหมายของคุณในบุบผ่องกล้อง ตั้งระยะเวลาบัน แตะ Start เพื่อรับการบันทึก โดรนจะบินกลับไปยังตำแหน่งเดิม เมื่อถ่ายภาพเสร็จเรียบร้อย



4. แตะ เพื่อใช้งานเบวีด์วิ

## การออกจาก MasterShots

กดปุ่ม Flight Pause (หยุดบินชั่วคราว) หนึ่งครั้ง หรือแตะ กับ DJI Fly เพื่อออกจากโหมด MasterShots โดยจะเบรกและบินอยู่กับที่

- ใช้ MasterShots ในตำแหน่งที่ไม่มีอาคารหรือสิ่งกีดขวางอื่นใด ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีบุษย์ สัตว์ หรือสิ่งกีดขวางอื่น ๆ ในเส้นทางบิน เมื่อแสงสว่างเพียงพอและสภาพแวดล้อมเหมาะสมสำหรับระบบจับภาพวัดต่ำ โดรนจะเบรกและบินอยู่กับที่หากตรวจพบสิ่งกีดขวาง
- ห้ามใช้ MasterShots ในสถานการณ์ดังต่อไปนี้:
  - เมื่อวัตถุถูกกีดขวางในช่วงเวลาหนึ่ง หรือคุณมองไม่เห็นวัตถุ
  - เมื่อวัตถุมีสีหรือลวดลายใกล้เคียงกับสภาพแวดล้อม
  - เมื่อวัตถุตื้นอยู่บนอากาศ
  - เมื่อวัตถุกำลังเคลื่อนที่เร็ว
  - เมื่อสภาพแสงน้อยมาก (<300 lux) หรือสว่างมาก (>10,000 lux)
- ห้ามใช้ MasterShots ในสถานที่ใกล้กับอาคารหรือบริเวณที่มีสัญญาณ GNSS อ่อน บังสนับเส้นทางการบินอาจไม่เสถียรได้
- โปรดตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณปฏิบัติตามกฎหมายและข้อกำหนดด้านความเป็นส่วนตัวของพื้นที่นั้น ๆ เมื่อใช้งาน MasterShots

## QuickShots

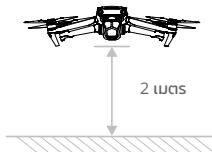
โหมดถ่ายภาพของ QuickShots ได้แก่ Droneie, Rocket, Circle, Helix, Boomerang และ Asteroid การบันทึกภาพของ

- Drone (บินเดินหน้าและถอยหลัง): โดรนบินโดยหลังและบินขึ้น โดยที่กล้องยังบันทึกตัววัตถุ
- Rocket (บันตรึงสู่อากาศ): โดรนบินขึ้นโดยที่กล้องหันลงมาทางด้านล่าง
- Circle (บินวน): โดรนบินวนรอบวัตถุ
- Helix (บินวนเป็นเกลียว): โดรนบินขึ้นและบินวนเป็นเกลียวรอบวัตถุ
- Boomerang (บุบเมือง): โดรนบินรอบวัตถุเป็นวงรี โดยบินขึ้นเมื่อไปจากจุดตั้งต้น และบันร่องลงตอนบินถอยกลับ จุดตั้งต้นของโดรนทำให้เกิดปลายด้านหนึ่งของแกนตามยาวของวงรี ในขณะที่ปล่อยอึดตื้นอยู่ผ่านตรงข้ามของวัตถุจากจุดเริ่มต้น
- Asteroid (แสงเท啫รอยด์): โดรนบินโดยหลังและขึ้นข้างบน ถ่ายภาพหลายภาพ จำกัดนับกีบบกกลับไปยังจุดตั้งต้น วิดีโอที่สร้างขึ้นจะเริ่มต้นโดยเป็นภาพพาโนรามาจากตัวแท้แห่งสูงที่สุด จากนั้นจะจับภาพบุบเมืองจากโดรนทำลักษณะที่โดรนทำลักษณะที่โดรนทำลักษณะ

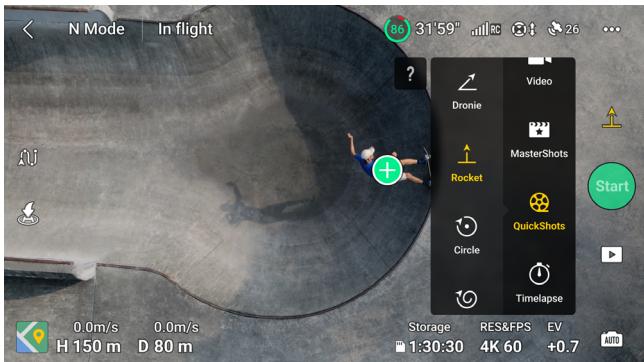
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่ามีพื้นที่เพียงพอเมื่อใช้โหมด Boomerang ตรวจสอบให้เสร็จเมื่อย่างน้อย 30 เมตร (99 ฟุต) รอบโดรนและบันทึกที่หนึ่งโดยอย่างน้อย 10 เมตร (33 ฟุต)
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่ามีพื้นที่เพียงพอเมื่อใช้โหมด Asteroid ตรวจสอบให้บันทึกที่ด้านหลังอย่างน้อย 40 เมตร (131 ฟุต) และพื้นที่ด้านบนเหนือโดยรุ่น 50 เมตร (164 ฟุต)

## การใช้ QuickShots

- เปิดโดรนและบินอยู่กับที่เหนือพื้นดินอย่างน้อย 2 เมตร (6.6 ฟุต)



- ใน DJI Fly และอุปกรณ์ใหม่ถ่ายภาพ เพื่อเลือก QuickShots แล้วกำดำเนินคำแนะนำ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณเข้าใจว่าจะใช้งานใหม่ถ่ายภาพอย่างไร และไปบล็อกที่ดินของที่รอดูห้อง
- เลือกใหม่การถ่ายทำ ลาก-เลือกตัตๆไปหมายในบุบบูบองกล้อง แล้วแต่ Start เพื่อเริ่มถ่าย โดรนจะบินกลับไปยังตำแหน่งเดิม เมื่อถ่ายภาพเสร็จเรียบร้อย



- แตะ เพื่อใช้งานวิดีโอ

### ออกจากโหมด QuickShots

กดปุ่ม Flight Pause (หยุดบินชั่วคราว) หนึ่งครั้ง หรือแตะ ที่ DJI Fly เพื่ออกจากโหมด QuickShots โดรนจะเบรกและบินอยู่กับที่ และทิ้งบ้าเจ้ออกรักครั้งและโดรนจะถ่ายภาพต่อ

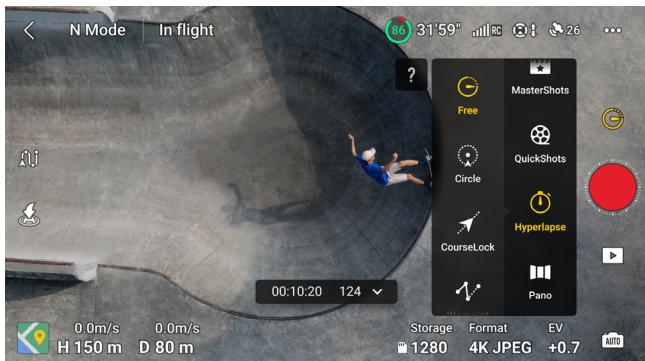
หมายเหตุ: หากคุณยังคงควบคุมโดยไม่ได้ตั้งใจ โดรนจะออกจากโหมด QuickShots และลอยอยู่กับที่

- ใช้ QuickShots ในบริเวณที่ไม่มีอาคารหรือสิ่งกีดขวางอื่นใด ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีบุษบุษย์ สตั๊ด หรือสิ่งกีดขวางอื่น ๆ ในเส้นทางบิน เมื่อแสงสว่างเพียงพอและสภาพแวดล้อมเหมาะสมสำหรับระบบจับภาพวัด โดรนจะเบรกและบินอยู่กับที่หากตรวจพบสิ่งกีดขวาง
- หมุนสังเกตตัตๆรอบ ๆ โดรน และใช้รีโมทคอนโทรลเพื่อหลีกเลี่ยงไม่ให้โดรนเข้าไปชน
  - ห้ามใช้ QuickShots ในสถานการณ์ดังต่อไปนี้:
    - เมื่อวัดคุณลักษณะของโดรนเกิน 50 เมตร
    - เมื่อวัดคุณลักษณะของโดรนเกิน 50 เมตร
    - เมื่อวัดคุณลักษณะของโดรนเกิน 50 เมตร
    - เมื่อวัดคุณลักษณะของโดรนเกิน 50 เมตร

- e. เมื่อวัดถูกกำลังเคลื่อนที่เร็ว
- f. เมื่อสภาพแสงน้อยมาก (<300 lux) หรือ ส่องมาก (>10,000 lux)
- ห้ามใช้ QuickShots ในสถานที่ใกล้กับอาคารหรือจุดที่สัญญาณ GNSS อ่อน 弱 จึงนั่นเส้นทางการบินจะไม่เสถียร
- โปรดตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณกำลังตามกฎหมายและข้อกำหนดด้านความเป็นส่วนตัวในก้องถีนเมื่อใช้งาน QuickShots

## Hyperlapse (ถ่ายภาพแบบ Timelapse และเคลื่อนไหวตลอดไปด้วย)

โหมดถ่ายภาพ Hyperlapse รวมถึง Free, Circle, Course Lock และ Waypoint



### Free (อิสระ)

โหมดจะถ่ายภาพอัตโนมัติและถ่ายวิดีโอแบบ Timelapse แม้ไดรเวอร์ยูบบ์พื้นเดิน โหมด Free ที่ใช้งานได้ หลังจากบินขึ้น การควบคุมการเคลื่อนที่ของโดรนและบุบกิบบลจะใช้รีโมทคอนโทรล

ดำเนินขั้นตอนด้านล่างเพื่อใช้โหมด Free:

1. ตั้งระยะเวลา ความยาวของวิดีโอและความเร็วสูงสุด หน้างานจะแสดงจำนวนภาพที่จะถ่ายและระยะเวลาในการถ่ายภาพ
2. แตะปุ่ม ชัตเตอร์/บันทึก เพื่อเริ่ม

### Circle (บันวน)

เครื่องจะถ่ายภาพโดยอัตโนมัติบนวงกลมที่บันรอบวัตถุที่เลือกเพื่อสร้างวิดีโอแบบ Timelapse

ดำเนินขั้นตอนด้านล่างเพื่อใช้โหมด Circle:

1. ตั้งระยะเวลา ความยาวของวิดีโอและความเร็วสูงสุด ในโหมด Circle สามารถเลือกตัวถ่ายภาพตามเข็มนาฬิกาหรือ กะบันเข็มนาฬิกาได้ หน้างานจะแสดงจำนวนภาพที่จะถ่ายและระยะเวลาในการถ่ายภาพ
2. ลาก-เลือกวัตถุในหน้าจอ ใช้คันโยกการหันไปทางซ้าย/ขวาและปุ่มหมุนปรับกิบบลเพื่อปรับกรอบภาพ
3. แตะปุ่ม ชัตเตอร์/บันทึก เพื่อเริ่ม

## Course Lock

Course Lock ทำให้ผู้ใช้แทรกเก็ตคิทกาทางการบันได เมื่อใช้ Course Lock ผู้ใช้สามารถเลือกวัตถุเพื่อให้ักล่องหันไปทางวัตถุเสนอ หรือไม่เลือกวัตถุเพื่อให้ได้สามารถครอบคุมเก็ตคิทกาทางและเก็บบล็อกของໂໂຣດได้

กำหนดขั้นตอนด้านล่างเพื่อใช้งาน Course Lock:

- ตั้งระยะเวลา ความยาวของวัตถุ และความเร็ว หน้างานจะแสดงจำวนภาพที่จะถ่ายและระยะเวลาในการถ่ายภาพ
  - ตั้งเส้นทางการบิน
  - ลาก-เลือกวัตถุ (หากเกี่ยวข้อง) หลังจากที่เลือกวัตถุแล้ว ไดรverbจะควบคุมกิจกรรมการหรือกิมบลโดยอัตโนมัติเพื่อให้วัตถุอยู่ตรงกลาง ซึ่งจะไม่สามารถปรับเฟรมได้ด้วยตนเอง ณ จุดนี้
  - แตะปุ่ม ชัตเตอร์/ปุ่มที่ เพื่อเริ่ม

## Waypoints

โดรนจะถ่ายภาพเป้าหมายสองถึงห้าเป้าหมายในเส้นทางการบินโดยอัตโนมัติและถ่ายวิดีโอแบบ Timelapse

โดยรวมสามารถประเมินได้ว่าด้านความต้องการของผู้บริโภคในส่วนของสินค้าและบริการที่มีอยู่ในประเทศไทยนั้น มีความต้องการที่สูงมาก แต่ในส่วนของการจัดการธุรกิจ ยังคงมีความไม่แน่นอนและไม่เสถียร ทำให้เกิดความไม่สงบในสังคม ซึ่งเป็นปัจจัยสำคัญที่影晌ต่อการดำเนินการของผู้ประกอบการ

กำหนดขั้นตอนด้านล่างเพื่อใช้ Waypoints

1. ตั้งเป้าหมายที่ต้องการและกิจกรรมของเล่นส์เจ้าวัย
  2. ตั้งระยะเวลาและความยาวของวิดีโอ หน้าง桔ะแสดงจำวนะภาพที่จะถ่ายและระยะเวลาในการถ่ายภาพ
  3. แตะปุ่ม ชัตเตอร์/บันทึก เพื่อเริ่ม

ໄດຮັບຈະຄ່າວິດີໂອແບບ Timelapse ໂດຍອັຕີໃນວິດີແລະຈະຮັບຜົມໄດ້ໃນການເລັກວິດີໂອຢ້ອນໜັງ ຜູ້ໃຊ້ສາມາດເລືອກ Photo Type ໃຫ້ນໍາ Settings > Camera ໃນ DJI Fly

- เพื่อให้ได้ประสิทธิภาพสูงสุด แนะนำให้ใช้ Hyperlapse ที่ระดับความสูงมากกว่า 50 เมตร และตั้งค่าให้มีความแตกต่างอย่างน้อยสองวินาทีที่ต้องใช้ในการถ่ายและเวลาการล็อบชัตเตอร์
  - แนะนำให้เลือกตั้งค่าที่ไม่เครื่องอ่อนที่ ( เช่น ตีกสูง ภูเขา ) ที่อยู่ในระยะปลดล็อกจากโถрон ( ไกลกว่า 15 เมตร ) อย่างเลือกตั้งค่าที่อยู่ใกล้โถรอนเป็นไป
  - เมื่อแสงสว่างเพียงพอและสภาพแวดล้อมเหมาะสมสำหรับระบบการมองเห็น โถรอนจะเบรกแล้วบันทึกที่หากตกร่วงพับสิ่งศักดิ์ของระหว่าง Hyperlapse หากแสงสว่างไม่เพียงพอหรือสภาพแวดล้อมไม่เหมาะสมสำหรับระบบการมองเห็นระหว่าง Hyperlapse โถรอนจะยังคงถ่ายภาพต่อไปโดยไม่หลุดเลี้ยงสิ่งศักดิ์ของระหว่างบันดัวยความระมัดระวัง
  - โถรอนจะถ่ายวิดีโอหลังจากที่ถ่ายภาพได้อย่างน้อย 25 ภาพ ซึ่งเป็นจำนวนที่ต้องใช้เพื่อสร้างวิดีโอด้วยความยาวหนึ่งวินาที วิดีโอดังกล่าวสร้างขึ้นตามค่าเริ่มต้นโดยไม่คำนึงว่า Hyperlapse จะสิ้นสุดตามปกติหรือไม่ หรือโถรอนจะออกจากโถรอนดังกล่าวโดยไม่คาดคิด ( เช่น เมื่อมีการกระแทกตู้ไฟฟ้า Low Battery RTH )

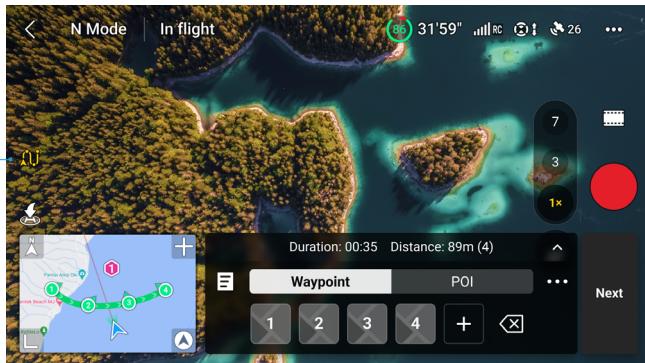
## Waypoint Flight (การบินแบบใช้จุดนำทาง)

Waypoint Flight ช่วยให้ได้รับสามารถถ่ายภาพในระหว่างการบินตามเส้นทางของเที่ยวบินที่สร้างขึ้นโดยจุดนำทาง กีก้าบดับเบิลวิ่งหน้า Points of Interest (POI) สามารถเดี่ยวเมืองกับจุดนำทางต่าง ๆ ได้ โดยจะบันทึกเมืองหน้าไปยัง POI ในระหว่างการบิน คุณสามารถบันทึกและกำช้ำเส้นทางของการบินแบบใช้จุดนำทางได้

### การใช้ Waypoint Flight

#### 1. เปิดใช้งาน Waypoint Flight

แตะที่ ตรงด้านซ้ายของบุบบลลังใน DJI Fly เพื่อเปิดใช้งาน Waypoint Flight



#### 2. การตั้งค่าจุดนำทาง

##### ปักหมุดจุดนำทาง

สามารถปักหมุดจุดนำทางต่าง ๆ ผ่านแบบที่ก่อนที่จะบินขึ้น

สามารถปักหมุดจุดนำทางได้ด้วยวิธีการต่อไปนี้หลังจากที่บินขึ้น จำเป็นต้องมี GNSS

- เมื่อใช้รีโมทคอนโทรล: กดปุ่ม C1 หนึ่งครั้งเพื่อปักหมุดจุดนำทาง
- เมื่อใช้แพลงการ์ด้านบน: แตะ บนแพลงการ์ด้านบนเพื่อปักหมุดจุดนำทาง
- เมื่อใช้แพลงค์: ป้อนข้อมูลและแตะที่แพลงค์เพื่อปักหมุดจุดนำทาง ระดับความสูงเริ่มต้นของจุดนำทางในแพลงค์จะตั้งไว้ที่ 50 เมตรจากจุดบินขึ้น

แตะจุดนำทางค้างไว้เพื่อย้ายตำแหน่งจุดนำทางในแพลงค์

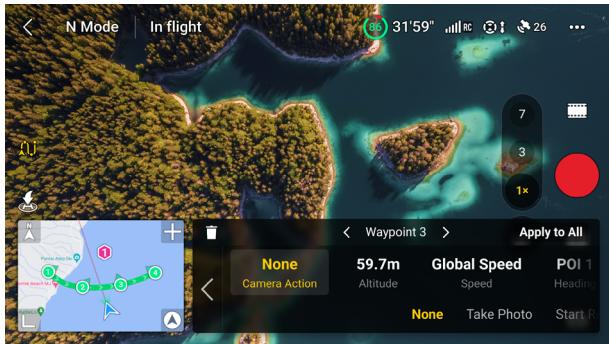
- ข้อแนะนำให้ปักหมุดจุดนำทางเมื่อบินไปยังตำแหน่งต่าง ๆ เพื่อให้ได้ผลลัพธ์การถ่ายภาพที่แม่นยำและราบรื่นยิ่งขึ้น

- จะมีการบันทึกตำแหน่ง GNSS ในแบบบันทุกนาที ระดับความสูงจากจุดบินขึ้น ก็สามารถที่ได้รับเมืองหน้าบินไป และการอ่านข้อมูลกับบลลัง หากมีการปักหมุดจุดนำทางผ่านรีโมทคอนโทรล และแพลงการ์ดานบน
- เชื่อมต่อรีโมทคอนโทรลเข้ากับอินเทอร์เน็ตและดาวน์โหลดแพลงค์ที่ก่อนใช้แพลงค์ที่เพื่อปักหมุดจุดนำทาง เมื่อปักหมุดจุดนำทางผ่านแพลงค์ จะสามารถบันทึกได้เพียงตำแหน่ง GNSS ในแบบบันทุกนาที

- เส้นทางบินจะหักเมื่อเจอกับจุดนำทางต่าง ๆ จะเป็นเส้นโค้ง และความสูงของโดรนอาจลดลงในระหว่างเส้นทางบิน ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้เลี่ยงสิ่งกีดขวางล่างเมื่อกำหนดจุดนำทาง

## ការតั้งកា

ពេលវេលាយករាយការងារដើម្បីការតั้ងកា សារកណ្តាលនិងការចូលរួមទៅការបង្កើតជាផ្លូវការ។



ការកំណត់រយៈការបិនប័ណ្ណ	ការកំណត់រយៈការបិនប័ណ្ណទៅតាមតម្លៃដែលបានការចូលរួមទៅការ។ សារកណ្តាលអាជីវការនៃការបិនប័ណ្ណគឺ 'None' (បានការចូលរួមទៅការ), 'Take Photo' (ការថតរឿង) ឬ 'Start or Stop Recording' (ចាប់ផ្តើមឬបញ្ចប់ការរួចរាល់)។
រោងចាប់រយៈការបិនប័ណ្ណ	រោងចាប់រយៈការបិនប័ណ្ណទៅតាមតម្លៃដែលបានការចូលរួមទៅការ។ សារកណ្តាលអាជីវការនៃការបិនប័ណ្ណគឺ 'Waypoint Flight' ។
គ្មានការបិនប័ណ្ណ	<p>គ្មានការបិនប័ណ្ណទៅតាមតម្លៃដែលបានការចូលរួមទៅការ។</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>'Global Speed' (គ្មានការបិនប័ណ្ណទៅតាមតម្លៃដែលបានការចូលរួមទៅការ): ទូទាត់នៃតម្លៃដែលបានការចូលរួមទៅការ។</li> <li>'Custom' (ការបិនប័ណ្ណ): ទូទាត់នៃតម្លៃដែលបានការចូលរួមទៅការ។</li> </ul>
កិត្តិការកំណត់រយៈការបិនប័ណ្ណ	<p>កិត្តិការកំណត់រយៈការបិនប័ណ្ណទៅតាមតម្លៃដែលបានការចូលរួមទៅការ។</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>'Follow Course' (តាមតម្លៃដែលបានការចូលរួមទៅការ): កិត្តិការកំណត់រយៈការបិនប័ណ្ណទៅតាមតម្លៃដែលបានការចូលរួមទៅការ។</li> <li>'POI*': ពេលវេលាយករាយការងារដើម្បីការបិនប័ណ្ណទៅតាមតម្លៃដែលបានការចូលរួមទៅការ។</li> <li>'Manual' (របៀបរបៀប): ធ្វើឱ្យសារកណ្តាលប្រើប្រាស់កិត្តិការកំណត់រយៈការបិនប័ណ្ណ។</li> <li>'Custom' (ការបិនប័ណ្ណ): ការបិនប័ណ្ណដែលបានការចូលរួមទៅការ។</li> </ul>
Gimbal Tilt (ការអេឡិចត្រូនកុំបែក)	<p>ការអេឡិចត្រូនកុំបែកទៅតុលាការ។</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>'POI*': ពេលវេលាយករាយការងារដើម្បីការបិនប័ណ្ណទៅតាមតម្លៃដែលបានការចូលរួមទៅការ។</li> <li>'Manual' (របៀបរបៀប): ធ្វើឱ្យសារកណ្តាលប្រើប្រាស់កិត្តិការកំណត់រយៈការបិនប័ណ្ណ។</li> <li>'Custom' (ការបិនប័ណ្ណ): ការបិនប័ណ្ណដែលបានការចូលរួមទៅការ។</li> </ul>
ចូល	<p>ការចូលទៅតាមតម្លៃដែលបានការចូលរួមទៅការ។</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>'Digital (1-3x)' (ឯកតាង 1-3): ការបិនប័ណ្ណដែលបានការចូលរួមទៅការ។</li> <li>'Manual' (របៀបរបៀប): ធ្វើឱ្យសារកណ្តាលប្រើប្រាស់កិត្តិការកំណត់រយៈការបិនប័ណ្ណ។</li> <li>'Auto' (ការចូលរួមទៅការ): ទូទាត់នៃតម្លៃដែលបានការចូលរួមទៅការ។</li> </ul>
Hovering Time (វេលាទានការបិនប័ណ្ណ)	វេលាទានការបិនប័ណ្ណទៅតាមតម្លៃដែលបានការចូលរួមទៅការ។

\* កំណត់រយៈការបិនប័ណ្ណទៅតាមតម្លៃដែលបានការចូលរួមទៅការដែលបានការចូលរួមទៅការ។ តម្លៃដែលបានការចូលរួមទៅការគឺតម្លៃដែលបានការចូលរួមទៅការដែលបានការចូលរួមទៅការ។

จะสามารถใช้การตั้งค่าทั้งหมด (ยกเว้นการทำางานของกล้อง) กับจุดนำทางทุกจุดหลังจากเลือก Apply to All (นำไปใช้กับทั้งหมด) และ เพื่อผลบุญนำทางที่เลือกในปัจจุบัน

### 3. การตั้งค่า POI

แต่ POI ในแฟ้มการทำางานเพื่อสลับไปที่การตั้งค่า POI ใช้วิธีการเดียวกันเพื่อปักหมุด POI ตามแบบที่ใช้กับจุดนำทาง

แต่หมายเสย POI เพื่อตั้งค่าระดับความสูงของ POI สามารถเชื่อม POI เข้ากับจุดนำทางได้ สามารถเชื่อมจุดนำทางหลายจุดเข้ากับ POI เดียวกันได้ กล้องจะซื้อไปที่ POI ระหว่างที่ทำการบันแบบ Waypoint Flight

### 4. วางแผน Waypoint Flight

แต่ หรือ Next (ถัดไป) เพื่อตั้งค่าพารามิเตอร์สำหรับเส้นทางการบัน เช่น Global Speed, ลักษณะการทำางานของ End of Flight, On Signal Lost และ Start Point การตั้งค่าซึ่งเป็นการตั้งค่าให้กับจุดนำทางทั้งหมด

Global Speed (ความเร็วของจุดตั้งค่า)	ความเร็วของการบันโดยอัตโนมัติของจุดตั้งค่าและจุดที่เลือก ความเร็วของจุดนำทางทั้งหมดจะถูกตั้งค่าเป็นความเร็วเดียวกัน
End of Flight (สิ้นสุดเที่ยวบิน)	พฤติกรรมของโดรนหลังจากการกิจกรรมบันสิ้นสุดลง สามารถตั้งค่าเป็น Hover, RTH, Land หรือ Back to Start ได้
On Signal Lost (สัญญาณขาดหาย)	พฤติกรรมของโดรนเมื่อสัญญาณรีโมทคอนโทรลหายไปในระหว่างที่ทำการบัน สามารถตั้งค่าเป็น RTH, Hover, Land หรือ Continue
Start Point (จุดเริ่มต้น)	หลังจากเลือกจุดนำทางเริ่มต้นแล้ว เส้นทางการบันจะเริ่มจากจุดนำทางนี้ไปยังจุดนำทางถัดไป

### 5. ทำการบันแบบ Waypoint Flight



- ตรวจสอบการตั้งค่าของการบันบนหน้า Settings > Safety ของ DJI Fly ก่อนทำการบันแบบ Waypoint Flight เมื่อตั้งค่าเป็น Bypass หรือ Brake โดรนจะเบรกและบันอยู่กับที่หากต้องพสึงกีดขวางระหว่างที่ทำการบันแบบ Waypoint Flight โดรนไม่สามารถรับรู้สิ่งกีดขวาง หากปิดใช้งานการดำเนินการบันจะถูกตัดขาด
- สังเกตสภาพแวดล้อมและตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีสิ่งกีดขวางในเส้นทางก่อนที่จะทำการบันแบบ Waypoint Flight
- รักษาแนวสายตา (VLOS) ให้มองเห็นโดรนตลอดเวลา กดปุ่ม Flight Pause (หยุดบันชั่วคราว) ในกรณีฉุกเฉิน



- เมื่อสัญญาณหายไปในระหว่างที่ทำการบัน โดรนจะดำเนินการตามที่กำหนดไว้ใน On Signal Lost
- เมื่อทำการบันแบบ Waypoint Flight เสร็จสิ้นแล้ว โดรนจะดำเนินการตามที่กำหนดไว้ใน End of Flight

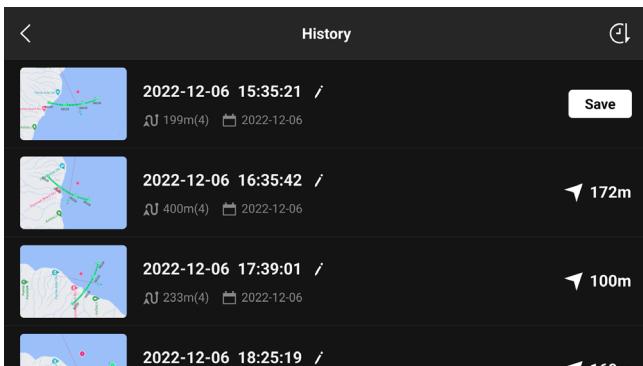
a. แต่ GO (ไป) เพื่ออัปโหลดภารกิจการบันโดยใช้จุดนำทาง แต่ เพื่อยกเลิกกระบวนการการอัปโหลดและก่อตัวไปที่การตั้งค่าพารามิเตอร์การบันโดยใช้จุดนำทาง

b. ระบบจะดำเนินการภารกิจการบันโดยใช้จุดนำทางหลังจากที่อัปโหลดแล้ว และจะแสดงระยะเวลาการบัน จุดนำทาง และระยะทางในบันทึกของกล้อง การบันจะดำเนินการตามที่กำหนดไว้ใน Waypoint Flight

- c. แตะ เพื่อหยุดทำการบินแบบ Waypoint Flight ขั้นตอนหลังจากที่การจัดเริ่มขึ้น และ เพื่อกำทำการบินแบบ Waypoint Flight ต่อ และ เพื่อหยุดทำการบินแบบ Waypoint Flight และกลับไปที่สถานะการเดินทาง

## 6. ໄລປරາເຮົາ

เมื่อวางแผนการบินแบบ Waypoint Flight ภารกิจจะถูกสร้างขึ้นโดยอัตโนมัติและถูกบันทึกทุกนาที และ เมื่อดำเนินการบินเสร็จสิ้นแล้ว ผู้ใช้งานสามารถนำไฟล์ที่บันทึกไว้ไปใช้ใหม่ได้



- ในไลบรารีเส้นทางการบัน ผู้ใช้สามารถติดตามจุดการกิจที่บันทึกไว้ และแตะเพื่อเปิดหรือแก้ไขการกิจ
  - แตะ / เพื่อแก้ไขชื่อของรายการ
  - เลื่อนไปทางซ้ายเพื่อลบรายการ
  - แตะไอคอนกับมุ่งหมายเพื่อเปลี่ยนลำดับของรายการ

## 7. ອອກຈາກ Waypoint Flight

แตะ **ไฟฟ้า**เพื่อออกจาก Waypoint Flight และ **Save and Exit** (บันทึกและออก) เพื่อบันทึกการกิจลงในไลบรารีและออก

## ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ

ฟังก์ชันระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติช่วยให้ไดรนสามารถถืออิอินพุตของคันบังคับในปัจจุบันของรีโมทคอนโทรลเมื่อสภาวะต่าง ๆ เปลี่ยนไป ด้วยความเร็วที่สอดคล้องกับการขับคันบังคับปัจจุบันโดยไม่ต้องขับคันบังคับอยู่ตลอดเวลา ไฟจ่อร์ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติช่วยรองรับการเคลื่อนที่ของไดรน เช่น การหมุนเข็มโดยการเพิ่มการขับของคันบังคับ

### การใช้ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ

#### 1. ตั้งค่าปุ่มระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ

ไปที่ DJI Fly เลือก Settings > Control > Button Customization จากนั้นตั้งค่าปุ่ม C1, C2 หรือ C3 เป็น Cruise Control

#### 2. เข้าสู่ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ

- กดปุ่ม Cruise Control (ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ) ขณะเดินคันบังคับ จากนั้นไดรนจะบันทึกความเร็วปัจจุบันตามการขับของคันบังคับ เมื่อตั้งระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติแล้ว คุณสามารถปล่อยคันบังคับซึ่งจะกลับไปที่จุดศูนย์กลางโดยอัตโนมัติ
- กดคีย์คันบังคับจะกลับไปที่จุดศูนย์กลาง ให้กดปุ่ม Cruise Control (ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ) อีกครั้งเพื่อเริ่มติดความเร็วของ การบันตามการขับคันบังคับปัจจุบัน
- ดำเนินคันบังคับหลังจากก้าลับสู่จุดศูนย์กลางแล้ว ไดรนจะบันทึกความเร็วที่เพิ่มขึ้นโดยอิงจากความเร็วที่กดหน้าปั๊นในกรณีนี้ ให้กดปุ่ม Cruise Control (ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ) อีกครั้ง และไดรนจะบันทึกความเร็วที่เพิ่มขึ้น

#### 3. ออกจากระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ

กดปุ่ม Cruise Control (ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ) โดยไม่ต้องขับคันบังคับ, กดปุ่ม Flight Pause (หยุดบันทึกภาพ) บนรีโมทคอนโทรล หรือแตะ ในหน้าจอเพื่อออกจากระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ ไดรนจะบีบและบันทึกอัตโนมัติ



- ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติใช้ช่วงงานในโหมด Normal, Cine และโหมด Sport หรือ APAS, Free Hyperlapse และ FocusTrack
- ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติไม่ต้องไม่สามารถเริ่มขึ้นได้หากไม่มีอินพุตของคันบังคับ
- ไดรนจะไม่สามารถเข้าสู่หรือออกจากระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติในสถานการณ์ต่อไปนี้:
  - เมื่อยื้อใช้ระดับความสูงสูงสุดหรือระยกระด้าสูงสุด
  - เมื่อไดรนตัดการเชื่อมต่อจากรีโมทคอนโทรลหรือ DJI Fly
  - เมื่อไดรนตกรอบพื้นที่ที่กำหนด
  - ในระหว่าง RTT หรือการลงจอดโดยอัตโนมัติ
- ไดรนจะออกจากระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติโดยอัตโนมัติเมื่อเปลี่ยนโหมดการบันทึก
- การตรวจสอบสิ่งกีดขวางในระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติเป็นไปตามโหมดการบันปัจจุบัน บันทึกความระยะทาง

## ໂດຣນ

---

DJI Mavic 3 Pro ມີຮະບບຄວບຄຸມການບັນຮະບບສ່ງສັຍໝາຍາລົດໄວ ຮະບບກາຣນອງເຫັນຮະບບເຊັນເຊືອຮົດອົບພຣາເຣດ ຮະບບຫັບເຄລືອນແລະແບຕເຕອຣໄດຣນອັຈຈຽຍ:

# โหมด

DJI Mavic 3 Pro มีระบบควบคุมการบิน ระบบส่งสัญญาณวิดีโอ ระบบการบองไฟเบิล ระบบเซนเซอร์อินฟราเรด ระบบบันคคลื่น และแบตเตอรี่ไดรนอัจฉริยะ

## โหมดการบิน

DJI Mavic 3 Pro รองรับโหมดการบินต่อไปนี้ โหมดการบันสามารถเปลี่ยนได้ โดยใช้สวิตซ์โหมดการบินที่อยู่บนรีโมทคอนโทรล

### โหมด Normal

โドรนจะใช้ GNSS, ระบบการบองไฟเบิลในแบบนอน ด้านบน และด้านล่าง รวมถึงระบบเซนเซอร์อินฟราเรดเพื่อรับ�� ภาพเบื้องตัวและรักษาตัว เมื่อสัญญาณ GNSS แรง โドรนจะใช้ GNSS เพื่อรับ知 ภาพเบื้องตัวและรักษาเสถียรภาพ เมื่อสัญญาณ GNSS อ่อน แต่สภาพแสงและสภาพแวดล้อมอ่อน ฯ เพียงพอ โドรนจะใช้ระบบการบองไฟเบิลได้ใช้งานระบบการบองไฟเบิลและสภาพแสงและสภาพแวดล้อมอ่อน ฯ เพียงพอ บุนเดสสูงสุดจะเป็น 30° และความเร็วสูงสุดในการบินจะเป็น 15 เมตร/วินาที

### โหมด Sport

ในโหมด Sport โドรนจะใช้ GNSS เพื่อจัดตำแหน่งเบื้องตัวและติดตามสิ่งของโドรนจะมีการปรับให้เหมาะสมสมกับสุดสำหรับความคล่องตัวและความเร็ว ทำให้ได้โตรนตอบสนองต่อการเคลื่อนไหวของคันบังคับได้มากยิ่งขึ้น หมายเหตุ: การหลบหลีกสิ่งกีดขวางถูกปิดใช้งาน และความเร็วสูงสุดในการบินคือ 21 เมตร/วินาที

### โหมด Cine

โหมด Cine จะอิงตามโหมด Normal และความเร็วในการบินจะจำกัด เพื่อกำให้โตรนทรงตัวได้นิ่งมากขึ้นระหว่างที่ถ่ายทำ

หากบินได้ร้อนอยู่ในสภาพภูมิอากาศ โตรนจะเปลี่ยนเป็นโหมดความเร็วต่ำเมื่อเปลี่ยนไปโหมดการบินเป็น C แบบรีโมทคอนโทรล โหมดความเร็วต่ำจะจำกัดความเร็วการบินสูงสุดในแบบฉบับอัตรา 2.8 เมตร/วินาที ตามโหมดปกติ และไม่จำกัดความเร็วในการบินขึ้นหรือลดระดับ

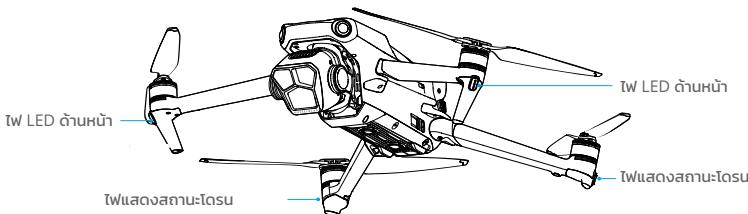
โตรนจะมีการเปลี่ยนเป็นโหมด Attitude (ATTI) (โหมดบินในตัวอาคารที่มีสัญญาณ GNSS ต่ำ) โดยอัตโนมัติ เมื่อระบบการบองไฟเบิลใช้งานไม่ได้หรือมีการปิดใช้งาน และเมื่อสัญญาณ GNSS อ่อน หรือเข้มเกินไประบบควบคุม ในโหมด ATT โตรนจะถูกบกวนจากสภาพแวดล้อมได้ง่ายขึ้น ปัจจัยของสภาพแวดล้อม เช่น ลม จะส่งผลให้เกิดการเปลี่ยนเกิดคาด หมายเหตุ: ไม่สามารถบินอย่างก้าบเท้าหรือบินโดยไม่มีอัตโนมัติได้ ดังนั้น บักบิบควรนำโตรนลงจอดโดยเร็วที่สุดเพื่อหลีกเลี่ยงอุบัติเหตุ

-  • สามารถใช้โหมดการบินได้เฉพาะกับการบินแบบแนวโน้มและระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติเท่านั้น
-  • ระบบการบองไฟเบิลจะใช้งานไม่ได้ใน Sport mode นั่นหมายถึงโตรนไม่สามารถตรวจจับสิ่งกีดขวางในเส้นทางได้โดยอัตโนมัติ ผู้ใช้ต้องตื่นตัวอยู่เสมอต่อสภาพแวดล้อมโดยรอบและควบคุมโตรนเพื่อหลีกเลี่ยงสิ่งกีดขวาง
- อัตราความเร็วสูงสุดและระยะห่างในการเบรกต่ำสุด 30 เมตรในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีลม
- ระยะห่างในการเบรกขั้นต่ำ 10 เมตรเป็นสิ่งจำเป็นในสภาพที่ไม่มีลมในขณะที่ไดรนบินขึ้นและลงในโหมด Sport หรือโหมด Normal

- การตอบสนองของโหมดประจำตัวที่เปลี่ยนอ่อนโยนมากในโหมด Sport ซึ่งหมายถึงเพียงคุณหยิบคันโยกควบคุมเล็กน้อยบนรีโมทคอนโทรลก็จะทำให้โดรนเคลื่อนที่ไปได้ไกลมาก ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณมีพื้นที่เพียงพอในการบิน

## ไฟแสดงสถานะโดรน

DJI Mavic 3 Pro มี LED ด้านหน้าและด้านหลังแสดงสถานะโดรน



เมื่อโดรนเปิดทำงานแต่ไม่เตอร์ไม่ทำงาน IW LED ด้านหน้าจะสว่างเป็นสีแดงเพื่อแสดงการหันกีกการทำงานของโดรน เมื่อโดรนเปิดอยู่แต่ไม่เตอร์ไม่ทำงาน ไฟแสดงสถานะโดรนจะแสดงสถานะปัจจุบันของระบบควบคุมการบิน โปรดดู กิตาร่างด้านล่างเพื่อทราบข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับไฟแสดงสถานะโดรน

### คำอธิบายไฟแสดงสถานะโดรน

#### สภาวะปกติ

	ไฟพรับเป็นสีแดง เเหลือง และเปียวสลับกัน	เปิดเครื่องและกดลอกการวิเคราะห์ตัวเองของโดรน
	กะพรับเป็นสีเหลืองสีครั้ง	อุ่นเครื่อง
	กะพรับเป็นสีเปียวชา ๆ	เปิดใช้งาน GNSS
	กะพรับเป็นสีเปียวสองครั้งชา ๆ	เปิดใช้งานระบบการมองเห็น
	กะพรับเป็นสีเหลืองชา ๆ	เปิดใช้งานระบบ GNSS และระบบการมองเห็น (เปิดใช้งานโหมด ATTI)

#### สภาวะส่งสัญญาณเตือน

	กะพรับเป็นสีเหลืองเร็ว ๆ	สัญญาณจากรีโมทคอนโทรลขาดหาย
	กะพรับเป็นสีแดงชา ๆ	การบินขึ้นถูกปิดใช้งาน เช่น แบบเตอร์อ่อน*
	กะพรับเป็นสีแดงเร็ว ๆ	แบบเตอร์ไกลล์หยุด
	สีแดงค้าง	มีความผิดปกติร้ายแรง
	กะพรับสีแดงและสีเหลืองสลับกัน	ต้องมีการปรับเกียร์เบรกศักดิ์ใหม่

\* หากโดรนไม่สามารถบินขึ้นได้ในขณะที่ไฟแสดงสถานะกะพรับเป็นสีแดงอ้างชา ๆ ให้เปิด DJI Fly บนรีโมทคอนโทรลเพื่อกราฟิกอัปเดต

หลังจากนอตเตอร์เริ่มทำงาน ไฟ LED ด้านหน้าจะกะพริบเป็นสีแดงและเปลี่ยนสีลับกัน และไฟแสดงสถานะโดยรอบจะกะพริบเป็นสีเขียว ไฟสีเขียวบ่งบอกว่าโดรนเป็นอากาศยานไร้คนขับ (UAV) และไฟสีแดงจะระบุส่วนหัวและตำแหน่งของโดรน

- ⚠️** • เพื่อให้ได้ภาพวิดีโอคุณภาพสูง ไฟ LED ด้านหน้าจะปิดโดยอัตโนมัติเมื่อถ่ายภาพ หากไฟ LED ด้านหน้าถูกดังเป็นอัตโนมัติใน DJI Fly ข้อกำหนดเกี่ยวกับสภาพแสงอาจแตกต่างกันไปในแต่ละภูมิภาค โปรดปฏิบัติตามกฎหมายและระเบียบข้อบังคับในท้องถิ่น

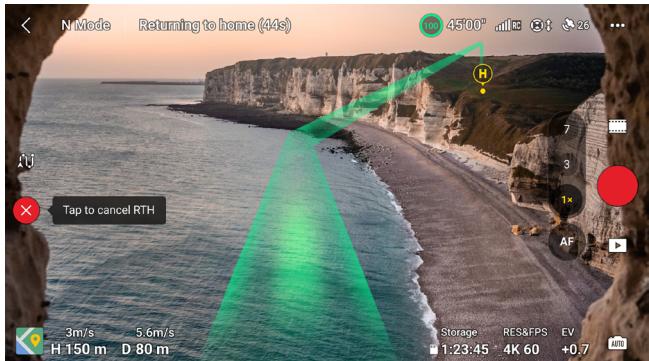
## Return to Home (กลับจุดขึ้นบิน)

กลับจุดขึ้นบิน (RTH) จะนำโดรนกลับไปยังจุดขึ้นบินที่ไว้ล่าสุดเมื่อระบบคำนวณดัดแปลงทำงานเป็นปกติ RTH มีการทำงานสามประเภท ได้แก่: Smart RTH, Low Battery RTH (RTH แบบแบตเตอรี่ต่ำ) และ Failsafe RTH (RTH แบบสัญญาณเชื่อมต่อ) โดยนับเก็บไปยังจุดขึ้นบินโดยอัตโนมัติและลงจอดเมื่อ Smart RTH เริ่มทำงาน โดรนเข้าสู่โหมด Low Battery RTH หรือสัญญาณระหว่างรีโมทคอนโทรลกับโดรนขาดหายไประหว่างที่ทำการบิน

	GNSS	รายละเอียด
จุดขึ้นบิน	 10	<p>จุดแรกที่โดรนได้รับสัญญาณ GNSS ที่แรงหรือแรงปานกลาง (บ่งชี้ด้วยไอคอนสีขาว) จะบันทึกเป็นจุดขึ้นบินเริ่มต้น สามารถอัปเดตจุดขึ้นบินก่อนขึ้นบินตามลำดับ โดรนจะรับสัญญาณ GNSS อีกครั้งและแรงปานกลาง หากสัญญาณอ่อนจะไม่สามารถอัปเดตจุดขึ้นบินได้ หลังจากที่จุดขึ้นบินได้รับการบันทึกแล้ว จะมีข้อความปรากฏขึ้นใน DJI Fly</p> <p>หากจำเป็นต้องอัปเดตจุดขึ้นบินในระหว่างการบิน (เช่น หากผู้ใช้เปลี่ยนตำแหน่ง) สามารถอัปเดตจุดขึ้นบินได้ด้วยตนเองในหน้า Settings &gt; Safety ใน DJI Fly</p>

ในระหว่าง RTH โดรนจะปรับความเร็วของกิมบล็อกโดยอัตโนมัติเพื่อหันกลับไปทางเส้นทาง RTH เป็นค่าเริ่มต้น หากการล็อปสัญญาณวิดีโอยังคงดำเนินต่อไป AR, เส้นทาง AR RTH และ AR Aircraft Shadow จะแสดงในบุบบูลของกล้องเป็นค่าเริ่มต้น วิธีนี้จะช่วยปรับปรุงประสบการณ์การบินโดยช่วยให้ผู้ใช้สามารถดูเส้นทาง RTH และจุดขึ้นบินและหลีกเลี่ยงอุปสรรคบนเส้นทาง สามารถเปลี่ยนแปลงการและผลให้ใน การตั้งค่าระบบ (System Settings) > ความปลอดภัย (Safety) > การตั้งค่า AR (AR Settings)

- ⚠️** • เส้นทาง AR RTH ใช้เพื่อการอ้างอิงเก่าบัน แล้วอาจเบี่ยงเบนจากเส้นทางของเกียร์บันจริงในแต่ละสถานการณ์ โปรดใช้ความสนใจกับบุบบูลของสดในหน้าจออยู่เสมอระหว่างที่ทำการ RTH ด้วยความระมัดระวัง
- ในระหว่าง RTH การใช้แบตเตอรี่บุบบูลเพื่อปรับกิจกรรมของกล้องหรือการกดปุ่มที่ปรับแต่งได้บน รีโมทคอนโทรลเพื่อตั้งคุณลักษณะให้มีจะหยุดไปให้ได้รับปรับความเร็วของกิมบล็อกโดยอัตโนมัติ ซึ่งอาจทำให้ไม่สามารถดูเส้นทาง AR RTH ได้
- เมื่อไปถึงจุดขึ้นบิน โดรนจะปรับความเร็วของกิมบล็อกในแนวตั้งลงโดยอัตโนมัติ
- AR Aircraft Shadow จะแสดงที่ต่อเมื่อได้รับอยู่เหนือพื้นดิน 0.5-15 เมตร



## Smart RTH

ถ้าสัญญาณ GNSS แรงพอ สามารถเปิดใช้ Smart RTH เพื่อบาโตรนกลับบ้านยังจุดเดิมได้ เปิดใช้งาน Smart RTH ได้ทั้งการแตะ: ใน DJI Fly หรือการกดค้างที่ปุ่ม RTH บนรีโมทคอนโทรลจนกว่าจะมีเสียงดังบีบ การออกจาก Smart RTH ทำได้โดยแตะ: ใน DJI Fly หรือกดปุ่ม RTH บนรีโมทคอนโทรล หลังจากออกจาก RTH ผู้ใช้จะควบคุมโดรนได้อีกครั้ง

## RTH ขั้นสูง

ระบบจะเปิดใช้งาน RTH ขั้นสูง หากมีแสงสว่างเพียงพอและสภาพแวดล้อมเหมาะสมสำหรับระบบการมองเห็นเมื่อเริ่มใช้ Smart RTH โดยจะวางแผนเส้นทาง RTH ที่ตัดกับสุดยอดอัตโนมัติ ซึ่งจะแสดงใน DJI Fly และจะปรับตามสภาพแวดล้อม

### การตั้งค่า RTH

การตั้งค่า RTH สำหรับ Advanced RTH ในที่มุมมองกล้องใน DJI Fly และ System (ระบบ) > Safety (ความปลอดภัย) และ RTH

- ค่าที่เหมาะสม: โドรนจะวางแผนเส้นทาง RTH ที่ตัดกับสุดและปรับระดับความสูงตามปัจจัยด้านสิ่งแวดล้อม เช่น สีที่ตัดของและภาระสัญญาณ โดยไม่คำนึงถึงการตั้งค่าระดับความสูง RTH เส้นทาง RTH ที่ตัดกับสุดหมายความว่าโドรนจะเดินทางในระยะทางที่สั้นที่สุดซึ่งจะช่วยลดพลังงานแบบเตอร์กิชและเพิ่มเวลาการบิน



2. ค่าที่ตั้งไว้ล่วงหน้า: เมื่อโดรนอยู่ห่างจากจุดขึ้นบินเกิน 50 เมตรเมื่อ RTTH เริ่มขึ้น โดรนจะวิ่งแผนเส้นทาง RTTH, บินไปยังพื้นที่ให้สูงในขณะที่หลีกเลี่ยงสิ่งกีดขวาง, บินขึ้นไปยังระดับความสูง RTTH และกลับจุดขึ้นบินโดยใช้เส้นทางที่เดิมสุด  
เมื่อโดรนอยู่ในระยะ 5 ถึง 50 เมตรจากจุดขึ้นบินเมื่อ RTTH เริ่มขึ้น โดรนจะไม่บินขึ้นไปกึ่งระดับความสูง RTTH และจะกลับจุดขึ้นบินโดยใช้เส้นทางที่เดิมสุดที่ระดับความสูงปัจจุบัน  
เมื่อโดรนอยู่ใกล้จุดขึ้นบิน โดรนจะลดระดับลงในขณะที่บินไปข้างหน้า หากระดับความสูงปัจจุบันสูงกว่าระดับความสูง RTTH



### ขั้นตอนของ RTTH ขั้นสูง

1. มีการบันทึกจุดขึ้นบินไว้เรียบร้อยแล้ว
2. เริ่มใช้ RTTH ขั้นสูง
3. โดรนจะเบรกและบินอยู่กับที่
  - a. โดรนจะลงจอดทันที หากโดรนอยู่ห่างจากจุดขึ้นบินน้อยกว่า 5 เมตร เมื่อเริ่ม RTTH
  - b. หากโดรนอยู่ห่างจากจุดขึ้นบินไกลกว่า 5 เมตร เมื่อเริ่ม RTTH โดรนจะวิ่งแผนเส้นทางที่เดิมตามการตั้งค่า RTTH และบินไปยังจุดขึ้นบิน พร้อมตระเวนสิ่งกีดขวางและหมอบล็อก GEO Zone ด้านหน้าของโดรนจะบุบไปในทิศทางเดียวทันทีหากตรวจพบอุปสรรค
4. โดรนจะบินโดยอัตโนมัติตามการตั้งค่า RTTH, สgapewad ล้อม และการส่งสัญญาณระหว่าง RTTH
5. โดรนจะลงจอดและมอเตอร์จะหยุดทำงาน หลังจากถึงจุดขึ้นบิน

## Straight Line RTH

ได้รับจะเข้าสู่ใหม่ Straight Line RTH เมื่อแสงสว่างไม่เพียงพอและสภาพแวดล้อมไม่เหมาะสมกับ Advanced RTH (RTH ขั้นสูง)

### ขั้นตอนของ Straight Line RTH:

1. มีการบันทึกจุดขั้นบันไดเรียบร้อยแล้ว
  2. เริ่มใช้ Straight Line RTH
  3. ไดรนงะเบรกและปินอยู่กับที่

- a. หากໂດນອຍ່າງຈາກຈຸດຂັ້ນບັນໄກລົກກວ່າ 50 ເມັຕຣ ເນື້ອເຮັ່ນໃຫ້ RTH ໂດຣນະບັນຂັ້ນສູ່ຮ່ວມມືດັບຄວາມສູງ 20 ແມຕຣກ່ອນ (ຂັ້ນຕົວນີ້ຈະຖືກບ້ານທາກຄວາມສູງປັງຈຸບັນເກີບກວ່າ 20 ເມັຕຣ) ຈາກນີ້ໄດ້ນະບັບປະບົບກົດປົກການແລະຂັ້ນໄປຢ່າງສູ່ຮ່ວມມືດັບຄວາມສູງ RTH ທີ່ດັ່ງຕ້າງວ່າລ່ວງໜ້າແລະເບັກລັບໄປຢັງຈຸດຂັ້ນບັນ ມາກຄວາມສູງປັງຈຸບັນສູງກວ່າຄວາມສູງຂອງ RTH ໂດຣນະບັນໄປຢັງຈຸດຂັ້ນບັນໃນຮະດັບຄວາມສູງປັງຈຸບັນ

b. ພາກໂດນອຍ່າງຈາກຈຸດຂັ້ນບັນຕັ້ງແຕ່ 5 - 50 ເມັຕຣ ເນື້ອເຮັ່ນໃຫ້ RTH ໂດຣນະປະບົບກົດປົກການແລະເບັກລັບໄປຢັງຈຸດຂັ້ນບັນໃນຮະດັບຄວາມສູງປັງຈຸບັນ ມາກຮະດັບຄວາມສູງປັງຈຸບັນຕໍ່ກວ່າ 2 ເມັຕຣ ເນື້ອເຮັ່ນໃຫ້ RTH ໂດຣນະບັນຂັ້ນປິກໄທຮະດັບ 2 ແມຕຣແລະເບັກລັບໄປຢັງຈຸດຂັ້ນບັນ

c. ໂດຣນະຈະລວງຈອດກັບທີ່ ພາກໂດນອຍ່າງຈາກຈຸດຂັ້ນບັນນ້ອຍກວ່າ 5 ເມັຕຣ ເນື້ອເຮັ່ນ RTH

4. ໂດຣນະລົງຈອດແລະນອເຕອຣຈະຫຍຸດກໍາງບານ ມີລັງຈາກຄົ້ນຈຸດຂຶ້ນບັນ

- ในระบบห่วงไม่มี RTTH ขั้นสูง โดยจะปรับความเร็วการบินโดยอัตโนมัติตามปัจจัยด้านสิ่งแวดล้อม เช่น ความเร็วลมและสิ่งกีดขวาง
  - โดยไม่สามารถหลีกเลี่ยงวัตถุทางเดิมที่อยู่ในเส้นทาง เช่น กังหันหรือสายไฟฟ้าได้ ให้บินโดยรอบไปยังพื้นที่อื่นๆ ที่ไม่ต้องผ่าน RTTH
  - ตั้งค่า Advanced RTTH เป็น Preset หากมีสายหรือสายไฟฟ้าที่โดยรอบไม่สามารถหลีกเลี่ยงได้ในเส้นทาง RTTH และต้องรอบเวลาก่อนที่จะไปว่าจะดับความสูง RTTH สูงกว่าสิ่งกีดขวางทั้งหมด
  - โดยจะเบรคและกลับจุดขึ้นบินตามการตั้งค่าสุด หากมีการเปลี่ยนแปลงการตั้งค่า RTTH ในระหว่าง RTTH
  - หากตั้งความสูงสุดได้แล้วก็จะดับความสูงปัจจุบันจะดับ RTTH โดยจะลดระดับลงมาที่ระดับความสูงสุดและกลับจุดขึ้นบิน
  - ไม่สามารถเปลี่ยนระดับความสูง RTTH ระหว่าง RTTH ได้
  - หากมีความแตกต่างอย่างมากในระดับความสูงปัจจุบันและระดับความสูง RTTH จะไม่สามารถคำนวณปริมาณพลังงานแบบเต็มที่ได้ต้องคำนึงถึง เนื่องจากความเร็วลมที่จะดับความสูงต่างกัน ให้ความสนใจเป็นพิเศษกับพลังงานแบบเต็มที่และค่าต่อหน่วย DJI Fly
  - ไม่สามารถใช้ RTTH ขั้นสูงได้ หากสภาพแสงและสภาพแวดล้อมไม่เหมาะสม สำหรับระบบการมองเห็นระหว่างบินขึ้นหรือ RTTH
  - ในระบบห่วงที่ใช้ RTTH ขั้นสูง โดยจะเข้าสู่โหมด Straight Line RTTH หากสภาพแสงและสภาพแวดล้อมไม่เหมาะสมสำหรับระบบการมองเห็น และโดยรอบไม่สามารถตรวจพบสิ่งกีดขวางได้ ต้องตั้งค่าระดับความสูง RTTH ให้เหมาะสมกับสิ่งที่อยู่ในบริเวณ RTTH
  - เมื่อสัญญาณรีโมทคอนโทรลเป็นปกติในระหว่างที่ใช้ RTTH ขั้นสูง สามารถใช้คันโยกการเดินหน้า/กลอยหลัง (Pitch) เพื่อควบคุมความเร็วการบินได้ แต่ไม่สามารถควบคุมทิศทางและระดับความสูงได้ และโดยรอบไม่สามารถบินไปทางซ้ายหรือขวาได้ การเร่งความเร็วจะใช้พลังงานมากขึ้น โดยรอบไม่สามารถตรวจพบสิ่งกีดขวางได้ หากความเร็วในการบินสูงกว่าความเร็วในการรับรู้สิ่งกีดขวางแบบประสาทิกภาพ โดยจะเบรคและบินอยู่กับที่และออกจากการบิน RTTH หากต้องคันโยกกลองวนสุด หลังจากปล่อยคันโยกการเดินหน้า/กลอยหลัง (Pitch) แล้ว จะสามารถควบคุมโดยรอบได้

- หากจุดขึ้นบันอยู่ในเขตว่ากัดความสูงในขณะที่โดรนอยู่ด้านบน ให้มด RTTH ขึ้นสูงจะบังคับให้โดรนบินต่อ กว่าปีดจำกัดความสูง ซึ่งอาจต่อไปกว่าความสูง RTTH ที่ตั้งไว้ บันด้วยความระมัดระวัง
- เมื่อสัญญาณรีบกคุณໂගຣລີເປັບປົກຕິໃນຮະບວງທີ່ໃຊ້ Straight Line RTTH ຈະສາມາດໃຫ້ໄປໂກຣນີ້ດັບຄຸນໄວ້ ໂດຍບໍ່ເພື່ອຄຸນຄຸນຄວາມເຮົາແລະຮະດັບຄວາມສູງຂອງການບັນໄດ້ ແຕ່ຈະໄມ້ສາມາດຄຸນຄວາມເຮົາຕົກກາງຂອງ ໂດຮນໄດ້ ແລະໂດຮນທີ່ໄມ້ສາມາດບັນໄປກາງໜ້າຍເຮົວຂາງໄດ້ ໂດຮນໄມ້ສາມາດຄຸນຄວາມເຮົາຕົກກາງຂອງ ໄກຜູ້ໃຊ້ຕິດກົດຂວາງແບບນີ້ປະກິດການເດີເຫັນໜ້າ/ຄອຍເຫັນ (Pitch) ເພື່ອເຮັດຄວາມເຮົາ ແລະຄວາມເຮົາໃນການບັນເກີນຮະດັບຄວາມເຮົາ ພົມກົດກົດຂໍສົງກົດຂວາງແບບນີ້ປະກິດການເດີເຫັນໜ້າ/ຄອຍເຫັນ (Pitch) ເພື່ອເຮັດຄວາມເຮົາ ເພື່ອໃຫ້ກັບນາຄຸນໂດຮນໄດ້
- หากໂດຮນບັນຫັນຕຶ້ນຮະດັບຄວາມສູງເຕີມທີ່ໃນບັນດີໃນຮະບວງທີ່ໃຫ້ໄປໂດຮນ RTTH ປລອຍຕົນບັນຕົກເພື່ອໃຫ້ກັບນາຄຸນໂດຮນໄດ້
- หากໂດຮນບັນຫັນຕຶ້ນຮະດັບຄວາມສູງສຸດ ໃນບັນດີໃນຮະບວງທີ່ໃຫ້ໄປໂດຮນ RTTH ໂດຮນທະໜູດແລະບັນດີໄປກົດຂໍສົງກົດຂໍສົງກົດຂວາງ

## Low Battery RTTH

ເນື່ອຮະດັບແບຕເຕອຮ່ອງຈົບຮັບຂອງໂດຮນຕໍ່ເກີນໄປແລະໄມ້ມີພລັງຈານເພື່ອງພວກໆຈະບັນກລັບຈຸ່ນບັນ ໃຫ້ນໍາໄດ້ໂດຮນລົງຈອດໄດ້ໂດຍເຫັນທີ່ສຸດ

ເພື່ອຫັກສີເລີ່ມຈຳເປັນເຖິງຈຳນວດຕະຫຼາດທີ່ໄມ້ເປັນເຖິງຈຳນວດຕະຫຼາດທີ່ໄມ້ເພີ່ມພວກໂຮງ ໂດຮນຈະຄຳນວນໂດຍວັດໄນມັດວ່າແບຕເຕອຮ່ອ໌ ມີພລັງຈານເພື່ອງພວກໆຈະບັນກລັບຈຸ່ນບັນຈາກຕຳແໜ່ນ ສກາວແວດລ້ອມ ແລະຄວາມເຮົາໃນການບັນປັງຈຸບັນເຮົວໄປການເຈັ້ງເຕືອນຈະປະກຸງຢູ່ໃນ DJI Fly ເນື່ອຮະດັບແບຕເຕອຮ່ອ໌ຕໍ່ເຕີມແລະເພີ່ມພວກສໍາເຮັດການບັນ RTTH ແກ່ນັ້ນ ໂດຮນຈະບັນໄປຢ່າງຈຸດຂັ້ນບັນໂດຍວັດໄນມັດ ທັກໄນ້ມີການເລືອກການດຳເນີນການໄດ້ເຮັດຈາກນັບຄອຍເຫັນ 10 ວິນາກີ

ຜູ້ໃຊ້ໂດຮນສາມາດຄຍກເລີກ RTTH ໄດ້ໂດຍການຄຸດປຸ່ນ RTTH ເຮົ້ວປັ້ງໝາຍດີບັນຫຼືກ່ຽວບັນຫຼືໄນກໂດຣ ຈະມີການແຈ້ງເຕືອນຮະດັບແບຕເຕອຮ່ອ໌ຕໍ່ເພີ່ມຄຽງຮັບຢູ່ໃນ ດ້ວຍກໍາລົງຈາກກໍາລົງພວກສໍາເຮັດການບັນ RTTH ຮັດຈາກກໍາລົງຈາກກໍາລົງພວກສໍາເຮັດການບັນຢ່າງສູງຫຍາຍໄດ້

ໂດຮນຈະລົງຈອດໄດ້ວັດໄນມັດ ທັກໄນ້ຮະດັບແບຕເຕອຮ່ອ໌ປັ້ງຈຸບັນຢູ່ໃຫ້ພລັງຈານກັບໂດຮນນາມພວກໃນການລົດຮະດັບລົງຈາກຄວາມສູງປັ້ງຈຸບັນ ການລົງຈອດວັດໄນມັດມີສາມາດຄຍກເລີກໄດ້ ແຕ່ຈະຢູ່ໃຫ້ໄດ້ໂດຮນໄພ້ເປົ້ອຮັບແບ່ນຍັກເລືອບຕານແນວບອນແລະຄວາມເຮົາໃນການບັນລົງຂອງໂດຮນຮະບວງການລົງຈອດໄດ້ ທັກໄນ້ກໍາລົງເພີ່ມພວກສໍາເຮັດການໃຫ້ຕົນໂຍກການບັນຫຼືລົງແບວດັ່ງ (Throttle) ເພື່ອໃຫ້ໂດຮນບັນຫຼືກໍາລົງພວກສໍາເຮັດການ 1 ເມຕີ/ວິນາກີ

ຮະບວງການລົງຈອດວັດໄນມັດ ໃຫ້ເຄີຍລື່ອນໂດຮນໄປຕາມແບວນອັນພ້ອເຮັດສາການທີ່ເຫັນມະສນໃນການລົງຈອດໄດ້ເຫັນທີ່ສຸດ ໂດຮນຈະດັບລົງນາມທັກຜູ້ໃຊ້ຢ້າງຄົດຄົນໄຍກການບັນຫຼືລົງແບວດັ່ງຂັ້ນຈະກໍາລົງພວກສໍາເຮັດການ

## Failsafe RTTH (RTTH ແບບສູງເສີຍການເຂັ້ມຕ່ວງ)

ສາມາດຕັ້ງການດຳເນີນການຂອງໂດຮນເນື່ອສັນຍານຮີນໂກຄົນໂດຣລີສູງຫຍາຍໄດ້ປັ້ນ RTTH, ລົງຈອດ ເຮົ້ວບັນຍຸ່ງກັບກົດທີ່ໄດ້ໃນ Setting > Safety > Advanced Safety Settings ໃນ DJI Fly ທັກຈຸດຂັ້ນບັນນີ້ການບັນກັບກົດໄວ້ອ່າງສົມບູຮົນນີ້ແລະເປັນກົດທີ່ຄຳກຳຈານປົກຕິ Failsafe RTTH ຈະກຳຈານໄດ້ວັດໄນມັດເຫັນຈາກສັນຍານຂອງຮີນໂກຄົນໂດຣລີເພື່ອຮັບແບ່ນຍັກເລືອບຕານແນວບອນແລະຄວາມເຮົາໃນການບັນລົງຂອງໂດຮນຮະບວງການລົງຈອດໄດ້ ທັກໄນ້ກໍາລົງເພີ່ມພວກສໍາເຮັດການໃຫ້ຕົນໂຍກການບັນຫຼືລົງແບວດັ່ງ (Throttle) ເພື່ອໃຫ້ໂດຮນບັນຫຼືກໍາລົງພວກສໍາເຮັດການ 1 ເມຕີ/ວິນາກີ

ເນື່ອມີແສງສວ່າງເພີ່ມພວກສໍາເຮັດການນີ້ໄດ້ໃຫ້ມີການແບວນອັນພ້ອເຮັດສາການທີ່ເຫັນມະສນໃນການລົງຈອດໄດ້ເຫັນທີ່ສຸດ ໂດຮນໃນເສັນການການບັນເດີນຂັ້ນຕອນຂອງ RTTH ໃນເສັນການການບັນເດີນ:

### 1. ໂດຮນຈະເບຣກແລະບັນຍຸ່ງກັບກົດທີ່

- a. หากไดร์บอนอยู่ห่างจากจุดขั้นบันไดก็กล่าวว่า 5 เมตร โดยจะปรับทิศทางและบันดออยหลังเป็นระยะ 5 เมตรในเส้นทางการบันเดินก่อนที่จะเข้าสู่ใหมด Straight Line RTH
    - b. หากไดร์บอนอยู่ห่างจากจุดขั้นบันไดก็กล่าวว่า 5 เมตร และไม่เกิน 50 เมตร โดยจะปรับทิศทางและบันดออยหลังเป็นระยะ 5 เมตรในเส้นทางการบันเดินก่อนที่จะเข้าสู่ใหมด Straight Line RTH
    - c. โดยจะลงจอดกับที่ หากไดร์บอนอยู่ห่างจากจุดขั้นบันดออยกว่า 5 เมตร เมื่อเริ่ม RTH
  3. โดยจะลงจอดและนอเตอร์ช่วยยึดทำงาน หลังจากถึงจุดขั้นบัน

ໄດຮຈະບ້າສູ່ເຫັນຍັງຄວດຢູ່ໃນໂທນົດ Straight Line RTH ກຳກຳໃຫ້ສ້າງຍານຮັມເຖກອນໂທລກລັບມາດຳນັກຕາມປົກຕິໃນຮະບຸວັງຍູ້ໃນໂທນົດ RTH

- ⚠** • หากเริ่มใช้ RTTH ผ่าน DJI Fly และโดรนอยู่ห่างจากจุดขึ้บบินไกลกว่า 5 เมตร ข้อความเตือนจะปรากฏในแอปฯ ให้เลือกทวีปลงจอด

  - โดรนอาจไม่สามารถบินกลับไปยังจุดขึ้บบินได้ตามปกติ หากสัญญาณ GNSS อ่อนหรือไม่มีสัญญาณ โดรนอาจเข้าสู่โหมด ATTI หากสัญญาณ GNSS อ่อนหรือไม่สามารถใช้งานได้ หลังจากเข้าสู่โหมด Failsafe RTTH โดรนจะบินอยู่กับที่เป็นระยะทางหนึ่ง ก่อนจะลงจอด
  - การตั้งระดับความสูงในโหมด RTTH ก็เหมือนกับการบินเป็นเส้นstraight เปิด DJI Fly และตั้งระดับความสูง RTTH ความสูง RTTH เริ่มต้นคือ 100 เมตร
  - โดรนไม่สามารถติดตัวจับเส้นกีดขวางได้ ระหว่างอยู่ในโหมด Failsafe RTTH หากระบบการมองเห็นไม่พร้อมใช้งาน
  - GEO zone อาจส่งผลต่อ RTTH หลักเดียวของการบินหากลักษณะ GEO zone
  - เมื่อความเร็วลงแรงเกินไป โดรนอาจไม่สามารถบินกลับไปยังจุดขึ้บบินได้ บันทึกความระบัดระวัง
  - ระหว่างวัดอุณหภูมิเด็กหรือเด็กมาก (เช่น ถึง 100°F หรือวัดอุณหภูมิคงแสง) (เช่น น้ำหรือแก้ว) ในระหว่างอยู่ในโหมด RTTH ออกจาก RTTH และควบคุมโดยน้ำด้วยตันเองในกรณีฉุกเฉิน
  - RTTH อาจไม่สามารถใช้งานได้ในบางสภาพแวดล้อม แม้ว่าระบบจะพยายามวัดคุณภาพที่ดีที่สุด โดรนจะออกจาก RTTH ในกรณีชั่วคราว

## การสแกนพื้นดินก่อนลงจอด

หากผู้ใช้ทำการซื้องาน RTH หรือการลงจอดโดยอัตโนมัติด้วยรีโมทคอนโทรลหรือแอป การสแกนพื้นดินก่อนลงจอด จะถูกเปิดซึ่งในระหว่างที่ทำการใช้งาน Smart RTH

ระบบจะเปิดใช้งานการสแกนพื้นดินก่อนลงจอด เมื่อโดรนเริ่มการลงจอด

1. ในช่วงการสแกนพื้นดินก่อนลงจอด โดรนจะตรวจสอบว่าตั้งไปไว้ตั้งและลงจอดบนจุดที่เหมาะสม
  2. หากตรวจพบพื้นดินแล้วว่าไม่เหมาะสมในการลงจอด โดรนจะบินอยู่กับที่และรอคำสั่งอีกบานจากบังคับ
  3. ถ้าการปักป้องกการลงจอดใช้งานไม่ได้ DJI Fly จะแสดงคำเตือนการลงจอด เมื่อโดรนลงระดับลงไปที่ 0.5 เมตรจากพื้น และยืนยันหรือตัดคันบังคับการบินขึ้น/ลงแนวตั้งลงบนสดค้างใช้งานบังคับว่างาน แล้วโดรนจะลงจอด

### Precision Landing (การลงจอดอย่างแม่นยำ)

ໂໄຮນະສແກນໄດ້ວັດໄປນັດແລະພາຍານຈະຈັງຄູ່ລັກບະຍຸກົມປະເທດຕ້ານລ່າງຮະຫວ່າງອູນໃຫ້ເປັນດ RTB ເນື້ອງກົມປະເທດ  
ຮົງເປັນປັງຈຸບັນຕຽນກັບຈຸດຂັ້ນບົນ ໂໄຮນະລົງອດ ຈະມີຄໍາເຊື້ອປະກາກຖື DJI Fly ກາກການຈັງຄູ່ກົມປະເທດລັ້ນເໜວ



- ระบบการสแกนพื้นดินก่อนลงจอดจะทำงานระหว่างการลงจอดอย่างแม่นยำ
- ประสาทสัมภัติของการลงจอดอย่างแม่นยำจะขึ้นอยู่กับเงื่อนไขต่อไปนี้:
  - a. จุดขึ้นบินต้องมีการบันทึกไว้ตอนขึ้นบินและต้องไม่มีการเปลี่ยนแปลงระหว่างบันทึกเมื่อเวลาผ่านไป
  - b. ในระหว่างการขึ้นบิน โดรนจะบันทึกขึ้นแบบเดียวอย่างบ่อย 7 เมตร ก่อนที่จะบันทึกแบบรวม
  - c. ลักษณะภูมิประเทศของจุดขึ้นบินส่วนใหญ่จะต้องไม่มีการเปลี่ยนแปลง
  - d. ลักษณะภูมิประเทศของจุดขึ้นบินต้องสามารถแยกแยะได้ง่ายเพียงพอ ภูมิประเทศอย่างเช่นพื้นที่ที่มีภูเขาสูงหรือภูมิประเทศที่มีความหลากหลายทางธรรมชาติ
  - e. สภาพแสงต้องไม่สว่างเกินไป ไม่บัดกรีเกินไป
- การปฏิบัติต่อไปนี้จะทำให้ตัวห่วงโซ่การลงจอดอย่างแม่นยำ:
  - a. กดคันโยกการบันทึก/ลงแบบเดียวลงเพื่อรับความเร็วในการลงจอด
  - b. เลื่อนคันบังคับไปในทิศทางการบันทึกลงเพื่อหยุดการลงจอดอย่างแม่นยำ โดรนจะลดระดับลงในแบบเดียวหลังจากปล่อยคันโยก

## ระบบจับภาพวัตถุและระบบเชื่อมต่ออินฟราเรด

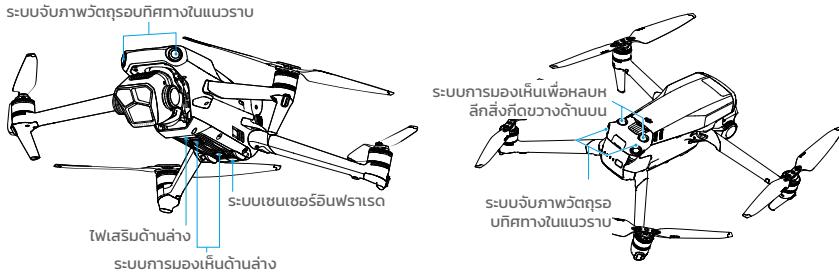
DJI Mavic 3 Pro มีทั้งระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรดและระบบการมองเห็นในแนวนอน ด้านบน และด้านล่าง

ระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านบนและด้านล่างมีกล้องสองตัวในแต่ละด้าน และระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านหน้า ด้านหลัง และด้านข้างมีกล้องรวมกันหมดสี่ตัว

ระบบเชื่อมต่ออินฟราเรดประกอบด้วยกล้อง 3 มิติแบบอินฟราเรดสองตัว ระบบการมองเห็นด้านล่างและระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรดช่วยให้ไดรฟ์มองดำเนินการบินได้แม่นยำขึ้น สามารถบินในร่มหรือในสภาพแวดล้อมอิสระที่ไม่มีสัญญาณ GNSS

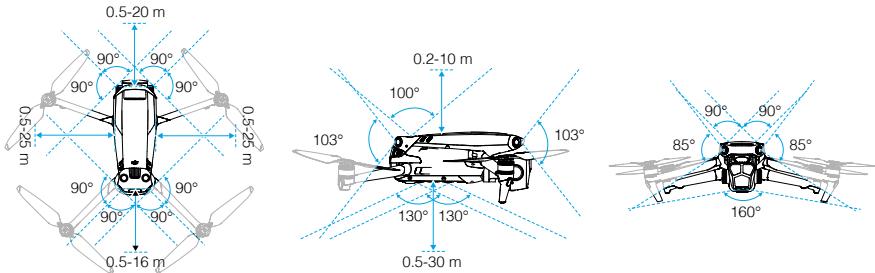
ไฟเสริมที่อยู่ตรงด้านล่างของโดรนจะช่วยเสริมการทำงานของระบบการมองเห็นด้านล่างได้ โดยค่าเริ่มต้นจะเปิดโดยอัตโนมัติในสภาพแวดล้อมที่มีแสงน้อยเมื่อตัดความสูงของการบินต่ำกว่า 5 เมตร ผู้ใช้ยังสามารถปิดหรือปิดได้ด้วยตนเองในแอป DJI Fly ทุกรุ่นที่รีสตาร์ทโดยรุ่นไฟเสริมด้านล่างจะกลับสู่การตั้งค่าเริ่มต้น ซึ่งก็คือ Auto (อัตโนมัติ)

- ⚠️ • ไฟ LED เสริมจะถูกตั้งค่าเป็นอัตโนมัติเมื่อใช้ในสภาพแย่และไม่สามารถเปลี่ยนแปลงได้ ไฟ LED ของไฟเสริมด้านล่างของโดรนจะเปิดอยู่เสมอเมื่อใช้ในสภาพแย่และไม่สามารถเปลี่ยนแปลงได้



## ระยะเวลาการตรวจจับ

ระบบการมองเห็นด้านหน้า	ขอบเขตการประบินอย่างแม่นยำ: 0.5-20 เมตร, FOV: 90° (แนวนอน), 103° (แนวตั้ง)
ระบบการมองเห็นด้านหลัง	ขอบเขตการประบินอย่างแม่นยำ: 0.5-16 เมตร, FOV: 90° (แนวนอน), 103° (แนวตั้ง)
ระบบจับภาพด้านข้าง	ขอบเขตการประบินอย่างแม่นยำ: 0.5-25 เมตร, FOV: 90° (แนวนอน), 85° (แนวตั้ง)
ระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านบน	ขอบเขตการประบินอย่างแม่นยำ: 0.2-10 เมตร, FOV: 100° (ด้านหน้าและด้านหลัง), 90° (ข้างและขวา)
ระบบการมองเห็นด้านล่าง	ขอบเขตการประบินอย่างแม่นยำ: 0.3-18 เมตร, FOV: 130° (ด้านหน้าและด้านหลัง), 160° (ข้างและขวา) ระบบจับภาพวัตถุด้านล่างทำงานได้ดีที่สุด เมื่อโดรนอยู่ที่ระดับความสูง 0.5 - 30 เมตร



## การใช้ระบบจับภาพวัดๆ กัน

พัฟ์กซันการวางแผนฯ สำหรับการบินของหึ่นด้านล่างสามารถใช้ได้เมื่อสัญญาณ GNSS ไม่สามารถใช้งานได้อีกหรืออ่อน จะเปิดใช้งานให้ใหม่ Normal หรือโหมด Cine โดยอัตโนมัติ ระบบการมองเห็นในแบบบันดาลและด้านบนจะเปิดใช้งานโดยอัตโนมัติเมื่อคดบุบเปิดเครื่องโดรน หากโดรนอยู่ในโหมด Normal หรือ Cine และระบบการหลบหลีกสิ่งกีดขวาง (Obstacle Avoidance) ตั้งค่าเป็น Bypass (อ่อน) หรือ Brake (เบรก) ใน DJI Fly เมื่อใช้ระบบการมองเห็นในแบบบันดาลและด้านบน โดรนจะเบรกกันก่อนเมื่อต้องพบสิ่งกีดขวาง ระบบการมองเห็นในแบบบันดาลและด้านบนทำงานได้ดีที่สุดเมื่อปีและส่องสว่างเพียงพอและสิ่งกีดขวางมีลักษณะเฉพาะหรือมีลวดลายอย่างชัดเจน ผู้ใช้ต้องตระหนักร่วมกับโดรนเบรกในระยะที่เหมาะสม โดยผู้ใช้สามารถเปลี่ยน設定การบินที่ต้องการใน **การตั้งค่าความปลอดภัย (Safety) > การตั้งค่าความปลอดภัยขั้นสูง (Advanced Safety Settings)** ใน DJI Fly



- ใช้จั่งกับสภาพแวดล้อมในการบิน ระบบการมองเห็นและระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรดสามารถทำภาระได้หากไม่ได้ตั้งค่าการบินอย่างเด่น และไม่สามารถถอดเทียบทรรศนคุณและการตัดสินใจของบุษย์ได้ในระหว่างการบิน ให้ใช้จั่งกับสภาพแวดล้อมโดยรอบและคำเตือนแบบแอป DJI Fly รวมถึงรับผิดชอบและรักษาการควบคุมโดยบุบเบิกต่อตลอดเวลา
- การวางแผนฯ สำหรับการบินและการตระเวนจับสิ่งกีดขวางจะใช้ได้เฉพาะเมื่อ บินด้วยตันและเท่านั้น และไม่สามารถใช้ได้ในโหมดต่าง ๆ อย่าง RTK, การลงจอด อัตโนมัติ และโหมดการบินอัจฉริยะ
- เมื่อปิดใช้งานการวางแผนฯ สำหรับการบินของหึ่นและ การตระเวนจับสิ่งกีดขวาง โดรนจะใช้ GNSS เท่านั้นในการบินอยู่กับที่ จะไม่สามารถตระเวนจับสิ่งกีดขวางรอบกีดกัน ได้ และโดรนจะไม่ลดความเร็วโดยอัตโนมัติเมื่อลดระดับลงมาใกล้กับพื้นดิน ต้องใช้ ความระมัดระวังเป็นพิเศษเมื่อปิดใช้งานการวางแผนฯ สำหรับการบินของหึ่นและการตระเวนจับสิ่งกีดขวางชั่วคราวในสภาวะที่มีเมฆและหมอก หรือเมื่อต้องพบสิ่งกีดขวางเมื่อ ลงจอด ให้เปิดใช้งานการวางแผนฯ สำหรับการบินของหึ่นและ การตระเวนจับสิ่งกีดขวางใน สถานการณ์การบินปกติ การวางแผนฯ สำหรับการบินของหึ่นและ การตระเวนจับสิ่งกีดขวาง ถูกยกไปเมื่อปิดใช้งานเป็นค่าเริ่มต้นหลังจากเริ่มต้นการบิน
- ระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านล่างล่าง ทำงานได้ดีที่สุด เมื่อโดรนอยู่ที่ระดับความสูง 0.5 - 30 เมตร หากไม่มีสัญญาณ GNSS จะต้องระมัดระวังเป็นพิเศษถ้าระดับความสูงของโดรนเกิน 30 เมตร เมื่อจากไปสักครู่ ก่อการกระแทกบุบต่ำๆ สำหรับการจับภาพอาจจะได้รับผลกระทบ
- ในสภาพแวดล้อมที่มีแสงน้อย ระบบการมองเห็นอาจมีประสิทธิภาพในการระบุตำแหน่งไม่ถูกต้อง ด้วยความระมัดระวังหากสัญญาณ GNSS อ่อนในสภาพแวดล้อมดังกล่าว
- เมื่อโดรนบินใกล้ล้ำ ระบบการมองเห็นด้านล่างอาจทำงานได้ไม่ดีเกินกว่า ดังนั้นเมื่อลงจอด โดรนอาจไม่สามารถหลบหลีกผู้ที่เข้ามาด้านล่างได้อย่างเต็มที่ ขอแนะนำให้รักษาการควบคุมการบินต่ำลงเวลา ใช้ดูดสายพันจอยอย่างสมเหตุสมผลตามสภาพแวดล้อมโดยรอบและหลีกเลี่ยงการพึ่งพาระบบการมองเห็นด้านล่างมากเกินไป

- ระบบการมองเห็นในสภาวะครุ遇รุนแรงร้ายกาจมีกรอบและสายเคเบิลได้อ่าย่างแน่น้ำเช่น กาวเวอร์ครอน เสาส่างไฟฟ้าแรงสูง สายส่างไฟฟ้าแรงสูง สะพานชั้ง และสะพานแขวน
  - ระบบการมองเห็นที่ไม่สามารถทำงานได้อ่าย่างถูกต้องให้กล้องพับผือที่มีรูปแบบที่ไม่ใช้เดินหรือสภาพแผลบันอย่างเดินไปพร้อมแสงสว่างเดินไป ระบบการมองเห็นที่ไม่สามารถทำงานได้อ่ายางถูกต้องในสถานการณ์ดังต่อไปนี้:
    - บันไดกล้องพับผือที่เป็นสีเดียว (เช่น สีดำล้วน สีขาวล้วน สีแดงล้วน หรือสีเขียวล้วน)
    - บันไดกล้องพับผือที่สีก้อนและอย่างมาก
    - บันไดกล้องพับน้ำเงินพับผือที่โปร่งแสง
    - บันไดกล้องพับผือหรือวัตถุที่เคลื่อนที่
    - บันไดพับที่แสงน้อย ( $< 10 \text{ lux}$ ) หรือสว่างมาก ( $> 40,000 \text{ lux}$ )
    - บันไดกล้องพับผือที่สีก้อนของย่างมากหรือพับผือที่ซึมซับแสงอันฟราเรด (เช่น กระเจก)
    - บันไดกล้องพับผือที่มีลวดลายหรือพื้นหน้าที่ไม่ชัดเจน
    - บันไดกล้องพับผือที่มีลวดลายหรือพื้นหน้าที่เหมือนกับข้าวไปข้าวมา (เช่น กระเบื้องที่มีลวดลายเดียวกัน)
    - บันไดกล้องสีสันสดใบที่มีพื้นผิวเล็ก ๆ (เช่น กุ้งไข่)
  - โปรดรักษาความสะอาดของเซ็นเซอร์อยู่เสมอ ห้ามบุหรือดัดแปลงเซ็นเซอร์ อย่าใช้ไถรนในสภาวะแวดล้อมที่มีฝุ่นมากหรือมีความชื้นสูง
  - ก่อนลงของการบินมองเห็นอาจจำเป็นต้องปรับเทียบ หลังจากจัดตั้งเบินเป็นระยะเวลาก่อน ข้อความเตือนจะปรากฏขึ้นใน DJI Fly และจะมีการปรับเทียบโดยอัตโนมัติ
  - ห้ามบินเมื่อฝนตก มีหมอกควัน หรือมีก๊าซบนสัยต่ำกว่า 100 เมตร
  - ตรวจสอบส่วนสี่เหลี่ยมต่อไปนี้ก่อนเข้าบินในแต่ละครั้ง:
    - ตัววัดว่าไม่มีสีติดเกลือหรือสีสันสดใบที่สีก้อนของย่างอ่อน
    - ถ้ามีสีสันสดใส ผ่าน หรือน้ำ ติดบนกระจะกของเซ็นเซอร์อันฟราเรดหรือระบบการมองเห็น ให้ใช้ผ้าบุ่มเช็ดทำความสะอาด
    - ติดต่อผู้ฝ่ายดูแลลูกค้าของ DJI หากมีความเสียหายเกิดขึ้นกับเปลี่ยนเซ็นเซอร์อันฟราเรดและระบบก๊าซบนสัย
  - อาย่าให้มีสีสันสดใบที่สีก้อนของย่างอ่อน

## Advanced Pilot Assistance Systems (APAS)

คุณสมบัติ Advanced Pilot Assistance Systems (APAS) มีให้ใช้งานในโหมด Normal และ Cine เมื่อเปิดใช้งาน APAS โดยจะตอบรับคำสั่งของผู้ใช้และวางแผนเส้นทางขึ้นบนหน้าจอ ในการควบคุมและสภาพแวดล้อม ของการบิน APAS ทำให้การหลบหลีกสิ่งกีดขวางดำเนินการได้ง่ายขึ้น ถ่ายคลิปได้ราบรื่นขึ้น และมอบประสบการณ์การบินที่ดียิ่งขึ้น

ขยายคันโยกไปในทิศทางใดก็ได้อย่างต่อเนื่อง โดยจะหลบหลีกสิ่งกีดขวางโดยอัตโนมัติ บันดาลล่าม หรืออ่อนโยนของสิ่งกีดขวาง โดยยังสามารถตอบสนองต่ออันตรายจากคันโยกที่ควบคุมในขณะที่หลบหลีกสิ่งกีดขวาง เป็นต้น APAS สามารถหลบหลีกสิ่งกีดขวางได้โดยการลดความเร็วลง หรือเปลี่ยนทิศทาง ไม่ต้องใช้คันโยก ให้สามารถบินได้ราบรื่นและปลอดภัยมากขึ้น

เพื่อเปิดใช้งาน APAS ให้เปิด DJI Fly แล้วเข้าไปที่ Settings > Safety และเปิดใช้งาน APAS โดยเลือก Bypass (อ่อนโยน) เลือกโหมด Normal หรือ Nifty เมื่อใช้ Bypass (อ่อนโยน) ในโหมด Nifty โดยจะสามารถบินได้เร็วขึ้น ราบรื่นขึ้น และเข้าใกล้สิ่งกีดขวางมากขึ้น เพื่อให้ได้ดีกว่าโหมดอื่นที่ต้องบินในขณะที่หลีกเลี่ยงสิ่งกีดขวาง อย่างไรก็ตาม จำเป็นต้องใช้คันโยกในการบิน แต่เมื่อเปิด APAS สามารถบินได้โดยอัตโนมัติ ไม่ต้องใช้คันโยก

โหมด Nifty ไม่สามารถทำงานตามปกติในสถานการณ์ต่อไปนี้:

- เมื่อติดตั้งของโดรนเบสิ่นและลงจอดในที่ที่มีสิ่งกีดขวาง
- เมื่อบินผ่านสิ่งกีดขวางที่มีลักษณะแคบ เช่น ร่องน้ำหรือผู้คนที่เดินอยู่ในขณะเดียวกัน
- เมื่อบินใกล้สิ่งกีดขวางที่เล็กเกินกว่าจะตรวจจับได้
- ขณะบินพร้อมด้วยผู้คนในพื้นที่

### การสแกนพื้นดินก่อนลงจอด

การสแกนพื้นดินก่อนลงจอดจะเปิดใช้งานหากต้องการหลบหลีกสิ่งกีดขวาง (Obstacle Avoidance) เป็น Bypass หรือ Brake และผู้ใช้ต้องค้นหามุมมองที่ด้านหลังของโดรน ระบบจะเปิดใช้งานการสแกนพื้นดิน ก่อนลงจอด เมื่อโดรนเริ่มการลงจอด

- ระหว่างที่ทำการสแกนพื้นดินก่อนลงจอด โดรนจะตรวจสอบพื้นที่บันไดอย่างอัตโนมัติว่าเหมาะสมสำหรับการลงจอดหรือไม่ หากบันไดที่จะลงจอดไม่เหมาะสม โดรนจะบินกลับไปอีกจุดหนึ่ง
- หากพื้นดินถูกตัดสิ่งว่าไม่เหมาะสมสำหรับการลงจอด โดรนจะบินกลับไปอีกจุดหนึ่ง หรือหากพื้นดินดี แต่ไม่สามารถลงจอดได้ โดรนจะบินกลับไปอีกจุดหนึ่ง

- ⚠️** • ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณใช้ APAS เมื่อระบบของเครื่องใช้งานได้ โปรดตรวจสอบว่าไม่มีคน สัตว์ วัตถุที่มีพื้นผิวเล็ก (เช่น ก๊อกน้ำ) หรือวัตถุที่ร้อนแรง (เช่น แก้วหรือปาล์ม) อยู่ในเส้นทางบินที่ต้องการ • ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณใช้ APAS เมื่อระบบของเครื่องใช้งานได้ หรือเมื่อสัญญาณ GNSS แรง APAS อาจทำงานได้ไม่ถูกต้อง เมื่อโดรนบินเหนือบ้านหรือพื้นที่ที่มีสีม่วงปากลูม • ขอให้ระวังบันไดและสิ่งที่อาจตกต้อง เมื่อโดรนบินเหนือบ้านหรือพื้นที่ที่มีสีม่วงปากลูม (<300 lux) • หมุนสังเกต DJI Fly และตรวจสอบว่า APAS ทำงานเป็นปกติ • APAAS อาจทำงานไม่ถูกต้องเมื่อโดรนบินใกล้ชิดจำถัดการบินหรือใน GEO Zone

## ຮະບບ໌ຍກາຣມອງເກີນ

-  • เมื่อใช้ระบบช่วยการมองเห็น คุณภาพของการส่งวิดีโออาจลดลงเมื่อจากขัดจำกัดแบบเดียวกันของการส่งข้อมูล ประสิทธิภาพของโทรศัพท์มือถือ หรือความละเอียดของการส่งข้อมูลวิดีโอของหน้าจอบนเครื่องคอมพิวเตอร์

  - เป็นเรื่องปกติที่ในพัฒนาการก็จะมีปัญหานี้ของระบบช่วยการมองเห็น
  - ควรใช้ระบบช่วยการมองเห็นสำหรับการอ้างอิงเท่านั้น กันนี้ จะไม่สามารถแสดงผลลัพธ์ของระบบช่วยการมองเห็น เช่น ทิ้งไฟฟ้า สายไฟ และสายว่าย้ำได้อ่างแน่นอน
  - ระบบช่วยการมองเห็นจะไม่สามารถรับใช้งานได้เมื่อต่อ/run ในไดบันช์หรือเมื่อสัมผัสถูกการส่งวิดีโอหนึ่งอ่อน



<b>ความเร็วแบบนอบของໂດຣນ</b>	ກົດການຂອງເສັນຈະ-ຮະບຸຖື່ງກົດກົດການປັບຈຸບັນໃນແບວນອນຂອງໂດຣນ ແລະຄວາມຍາວ່າ ອັນເສັນຈະ-ຮະບຸຖື່ງຄວາມເຮົາໃນແບວນອນຂອງໂດຣນ
<b>ກົດການບຸນນອງຂອງຮະບບໍ່ຫຍ່ງ ການນອງເກີບ</b>	ຮະບຸກົດການຂອງບຸນນອງຮະບບໍ່ຫຍ່ງການນອງເກີບ ແຕະ-ດັກໄວ້ເພື່ອລົ້ອກກົດການ
<b>ສັບໄປເປັນແຜນກົບນາດຢ່ອ ຢ່ອ</b>	ແຕະ-ເພື່ອສັບຈາກບຸນນອງຮະບບໍ່ຫຍ່ງການນອງເກີບເປັນແຜນກົບນາດເລີກ ແຕະ-ເພື່ອລົດບຸນນອງຮະບບໍ່ຫຍ່ງການນອງເກີບໃຫ້ຍູ້ໃນຮະ-ດັບຕໍ່ສຸດ
<b>ສູງສຸດ</b>	ແຕະ-ເພື່ອເພີ່ມບຸນນອງຮະບບໍ່ຫຍ່ງການນອງເກີບໃຫ້ຍູ້ໃນຮະ-ດັບສູງສຸດ
<b>ລົ້ອກແລ້ວ</b>	ຮະບຸວ່າກົດການຂອງບຸນນອງຮະບບໍ່ຫຍ່ງການນອງເກີບປັບຄຸກລົ້ອກ ແຕະ-ເພື່ອຍົກເລີກການລົ້ອກ

- เมื่อกิจกรรมไม่ถูกกล้อกในกิจกรรมที่กำหนด บุนเดรบบงจะเปลี่ยนเป็นกิจกรรมการบันบังปัจจัยอื่นๆในเมือง แต่ลูกศรคือกิจกรรมอื่นอันได้แก่เพื่อสัมภาร์กิจกรรมของบุนเดรบบงจะเป็นเวลาสามวันที่ก่อตัวจะกลับไปที่บุนเดรบบงของกิจกรรมการบันบังในแนวโน้มปัจจัยบัน
  - เมื่อกิจกรรมถูกกล้อกในกิจกรรมที่กำหนด แต่ลูกศรคือกิจกรรมอื่นอันได้แก่เพื่อสัมภาร์กิจกรรมของบุนเดรบบงของระบบ ซึ่งการมองเห็นเป็นเวลาสามวันที่ก่อตัวจะกลับไปที่กิจกรรมการบันบังในแนวโน้มปัจจัยบัน

## คำเตือนการชน

เมื่อตรวจพบสิ่งกีดขวางในทิศทางบุบบัน บุบบันของระบบช่วยการมองเห็นจะแสดงคำเตือนการชน สีของคำเตือนจะกำหนดตามระยะห่างระหว่างสิ่งกีดขวางและโดรน



สีของคำเตือนการชน	ระยะห่างระหว่างโดรนกับสิ่งกีดขวาง
สีเหลือง	2.2-5 ม.
สีแดง	$\leq 2.2$ ม.

**⚠️** • ขอบเขตการมองเห็น (FOV) ของระบบช่วยการมองเห็นให้ถูกต้องจะอยู่ที่ประมาณ  $70^\circ$  เป็นเรื่องปกติที่จะไม่เห็นสิ่งกีดขวางในขอบเขตการมองเห็นระหว่างที่มีคำเตือนการชน  
 • คำเตือนการชนเป็นได้ควบคุมโดยสวิตเชอร์และยังคงมองเห็นได้แม้ในขณะที่ปิดแพนกีร์เดาร์  
 • คำเตือนการชนจะปรากฏขึ้นทันทีเมื่อบุบบันของระบบช่วยการมองเห็นปรากฏขึ้นในหน้าต่างขนาดเล็กเท่านั้น

## บันทึกข้อมูลการบิน

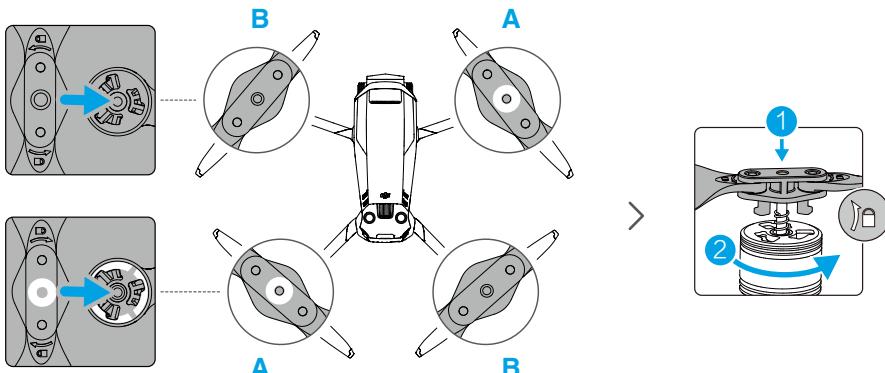
ข้อมูลการบิน รวมถึงการรับส่งข้อมูลทางไกล ข้อมูลสถานะโดรน และตัวแปรอื่น ๆ บันทึกโดยอัตโนมัติไปที่ด้วยเก็บข้อมูลภายในโดรน ข้อมูลสามารถเข้าถึงได้โดยใช้ DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)

## ใบพัด

ใบพัดแบบปลดล็อกของ DJI Mavic 3 Pro น้ำหนักเบาและแข็งแรง ซึ่งออกแบบมาให้หุ่นยนต์ปีกศักดิ์สิทธิ์ที่ต้องกัน เครื่องหมายใช้เพื่อแนบไว้บนใบพัดแบบใหม่เพื่อติดกับบันอย่างต่อเนื่องแบบใหม่ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าจับคู่ใบพัดกับบันอย่างต่อเนื่องกับตามคำแนะนำแล้ว

### การติดตั้งใบพัด

ติดตั้งใบพัดที่มีเครื่องหมายเข้ากับบันอย่างต่อเนื่องที่มีเครื่องหมาย และใบพัดที่ไม่มีเครื่องหมายเข้ากับบันอย่างต่อเนื่องที่มีเครื่องหมาย จับบันอย่างต่อเนื่อง กดในพัดลงแล้วหมุนไปตามทิศทางที่ระบุไว้บนใบพัด จนกว่าจะไฟลั่นขึ้นมาและล็อกเข้าที่



### การถอนใบพัด

จับบันอย่างต่อเนื่อง กดใบพัดลงและหมุนไปในทิศทางตรงกันข้ามกับใบพัดที่กำกับเครื่องหมายไว้จนกว่าจะไฟลั่นขึ้นมา

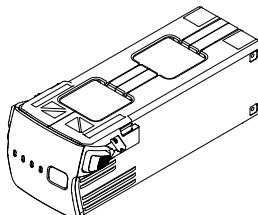


- ใบพัดมีความคม โปรดระมัดระวังด้วย
- ใช้เฉพาะใบพัดของ DJI อย่างเป็นทางการเท่านั้น ห้ามใช้ใบพัดต่างชนิดกัน
- ใบพัดเป็นส่วนประภากองที่ซ่อนอยู่ในหัวมดไป ซื้อใบพัดเพิ่มเติมหากจำเป็น
- ตรวจสอบให้แน่ใจก่อนการบินแต่ละครั้งว่าใบพัดและมอเตอร์ติดตั้งอย่างแน่นหนา
- ตรวจสอบให้แน่ใจก่อนการบินแต่ละครั้งว่าใบพัดตั้งหมุดอยู่ในสภาพดี ห้ามใช้ใบพัดที่ชำรุดหรือเสียหาย
- เพื่อหลีกเลี่ยงการบาดเจ็บ อย่าเข้าใกล้ใบพัดหรือมอเตอร์ที่กำลังหมุน
- เพื่อไม่ให้ใบพัดเสียหาย ใช้วัสดุในห้องน้ำสำหรับทำความสะอาด ห้ามใช้สารเคมีที่อาจทำลายใบพัด

- ตรวจส่องให้แน่ใจว่าแบตเตอรี่ติดอย่างแน่นหนาและหมุนอย่างราบรื่น ถ้าไม่ติดแน่นหนา ให้ดูดีกว่า
- ห้ามบีบตัวและหักตัวของแบตเตอรี่
- ห้ามแตะหรือปั๊มอุ่นร้อนร่างกายคุณลักษณะที่สำคัญของแบตเตอร์ยห้องการบิน เนื่องจากแบตเตอร์ยอาจจางหาย
- ห้ามเปิดช่องระบายอากาศที่ไม่ติดต่อหรือหัวตัวไดร์
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าเสียง ESCs ปกติเมื่อเปิดเครื่อง

## แบตเตอรี่ไดร์นอัจฉริยะ

แบตเตอรี่ไดร์นอัจฉริยะของ Mavic 3 เป็นแบตเตอรี่ความจุ 15.4V, 5000 mAh ที่มีฟังก์ชันสามารถรักษาและขยายเวลาใช้งาน



## คุณลักษณะของแบตเตอรี่

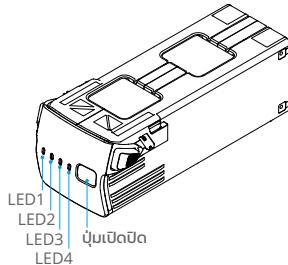
1. การแสดงระดับแบตเตอรี่: IP LED และดูดีกว่าแบบเดิม
2. พิงก์ชันการคายประจุแบบต่อเนื่อง: เพื่อป้องกันไฟฟ้าหักตัวของแบตเตอรี่ที่บุน เมื่อไม่มีการใช้งานนานวัน แบตเตอรี่จะคงอยู่ในระดับไฟฟ้าหักตัวที่ 96% และเมื่อเวลาผ่านไป 1 วัน แบตเตอรี่จะคงอยู่ในระดับไฟฟ้าหักตัวที่ 60%
3. การชาร์จอย่างสมดุล: ระหว่างการชาร์จ แรงดันไฟฟ้าในแบตเตอรี่จะคงอยู่ในระดับไฟฟ้าหักตัวที่ 50%
4. ป้องกันการชาร์จมากเกินไป: เมื่อชาร์จเต็มแล้ว แบตเตอรี่จะหยุดชาร์จอัตโนมัติ
5. การตราช่วงจับอุณหภูมิ: แบตเตอรี่จะหยุดการทำงานเมื่ออุณหภูมิอยู่ระหว่าง 5° C ถึง 40° C (41° F ถึง 104° F) เก่าบันเพื่อป้องกันความเสียหาย
6. ป้องกันกระแสไฟฟ้าเกิน: เมื่อมีกระแสไฟฟ้ามากเกินไป แบตเตอรี่จะหยุดทำงาน
7. การป้องกันการคายประจุมากเกินไป: เมื่อแบตเตอรี่ไม่มีการใช้งาน จะมีการหยุดการคายประจุอัตโนมัติเพื่อป้องกันการคายประจุมากเกินไป เมื่อแบตเตอรี่มีการใช้งาน จะไม่สามารถใช้การป้องกันการคายประจุมากเกินไปได้
8. ป้องกันไฟฟ้าลัดวงจร: หากมีกระแสไฟฟ้าลัดวงจร จะมีการตัดวงจรและจ่ายไฟฟ้าโดยอัตโนมัติ
9. การป้องกันความเสียหายของแบตเตอรี่: แอปพลิเคชันจะแจ้งเตือนเมื่อตรวจพบแบตเตอรี่ที่เสียหาย
10. ให้ผลพัฒนาการทำงาน: แบตเตอรี่จะทำงานได้ดีกว่าเดิมเมื่อไม่มีการใช้งาน 20 นาทีเพื่อประหยัดพลังงาน ถ้าดูดีกว่าเดิมหรือมากกว่า 5% แบตเตอรี่จะเข้าสู่โหมดพัฒนาการทำงานหลังจากหกชั่วโมงเพื่อป้องกันการล้อประจุมากเกินไป ในโหมดพัฒนาการทำงาน ไฟฟ้าจะลดลงเมื่อไม่ติดสวิตช์ ชาร์จแบตเตอรี่เพื่อกระตุ้นแบตเตอรี่ให้กลับมาทำงานได้ดีกว่าเดิม
11. การส่งข้อมูล: ข้อมูลเกี่ยวกับแรงดันไฟฟ้า ความจุ และกระแสไฟฟ้าของแบตเตอรี่จะถูกส่งไปยังไดร์

- ⚠️** • ໂបរណុយនេះត្រូវបានប្រគល់ដើម្បីបានស្ថិតិកក្នុងបញ្ហាស្ថិតិកទៅក្នុងបញ្ហាស្ថិតិក។ ពួកខ្លួនត្រូវបានប្រគល់ដើម្បីបានស្ថិតិកទៅក្នុងបញ្ហាស្ថិតិក។

## ការិច្ឆេទបញ្ហាស្ថិតិក

### ការពន្លាឯកសារបញ្ហាស្ថិតិក

កណ្តាលបូងដែលបានក្រោងដើម្បីពន្លាឯកសារបញ្ហាស្ថិតិក។



**#[[Icon]]** ពួកខ្លួននឹងបង្កើតការការពន្លាឯកសារបញ្ហាស្ថិតិក ដែលបានប្រគល់ដើម្បីបានស្ថិតិកទៅក្នុងបញ្ហាស្ថិតិក។

**●** : ពួកខ្លួនបានប្រគល់ដើម្បីបានស្ថិតិក

**●** : ពួកខ្លួនបានប្រគល់ដើម្បីបានស្ថិតិក

**○** : ពួកខ្លួនបានប្រគល់ដើម្បីបានស្ថិតិក

LED1	LED2	LED3	LED4	រាល់បញ្ហាស្ថិតិក
<b>●</b>	<b>●</b>	<b>●</b>	<b>●</b>	88%-100%
<b>●</b>	<b>●</b>	<b>●</b>	<b>●</b>	76%-87%
<b>●</b>	<b>●</b>	<b>●</b>	<b>○</b>	63%-75%
<b>●</b>	<b>●</b>	<b>●</b>	<b>●</b>	51%-62%
<b>●</b>	<b>●</b>	<b>○</b>	<b>○</b>	38%-50%
<b>●</b>	<b>●</b>	<b>●</b>	<b>○</b>	26%-37%
<b>●</b>	<b>○</b>	<b>○</b>	<b>○</b>	13%-25%
<b>●</b>	<b>○</b>	<b>○</b>	<b>○</b>	0%-12%

### ការបូក/បូកគ្រែរំខែង

កណ្តាលបូងដែលបានក្រោងដើម្បីបានស្ថិតិក ត្រូវបានបូកគ្រែរំខែងដើម្បីបានប្រគល់ដើម្បីបានស្ថិតិក នៃបញ្ហាស្ថិតិក។

#### ការបូកគ្រែរំខែង

1. ឱ៉ែបូកបានស្ថិតិកដែលត្រូវបានប្រគល់ដើម្បីបានស្ថិតិក។ ការបូកគ្រែរំខែងត្រូវបានប្រគល់ដើម្បីបានស្ថិតិក។
2. បញ្ហាស្ថិតិកត្រូវបានបូកគ្រែរំខែងដើម្បីបានស្ថិតិក។
3. បញ្ហាស្ថិតិកត្រូវបានបូកគ្រែរំខែងដើម្បីបានស្ថិតិក។

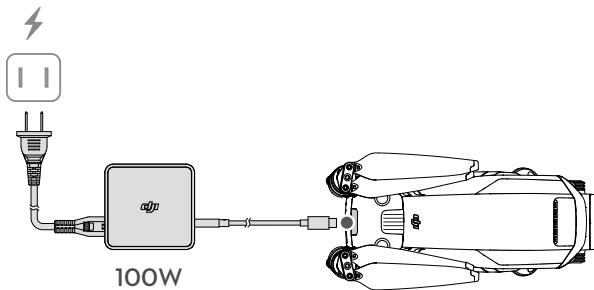
4. เพื่อให้แบตเตอรี่ถูกสบายน้ำและการทำงานสูงสุด ขอให้ดูแลให้แบตเตอรี่อยู่ในอุณหภูมิสูงกว่า  $20^{\circ}\text{C}$  ( $68^{\circ}\text{F}$ )
5. ความจุของแบตเตอรี่ที่ลดลงในสภาพแวดล้อมที่อุณหภูมิต่ำจะลดประสิทธิภาพการตัวบันและลดช่วงเวลาของโดรน
6. บันดับความระมัดระวังเป็นพิเศษเมื่อบินสูงกว่าระดับน้ำทะเล (High Altitude)

## การชาร์จแบตเตอรี่

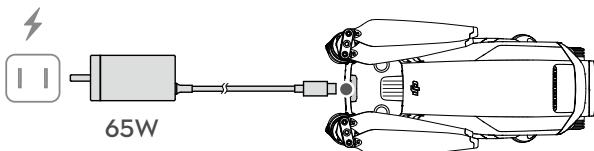
ชาร์จแบตเตอรี่ผ่านก้อนการใช้งานแต่ละครั้ง ของแบตเตอรี่ที่เป็นของ DJI เช่น อะแดปเตอร์ชาร์จไฟ DJI 100W USB-C, ที่ชาร์จแบบพกพา DJI 65W หรือที่ชาร์จ USB Power Delivery อีก ฯ

### การใช้ที่ชาร์จ

1. เชื่อมต่อที่ชาร์จเข้ากับแหล่งจ่ายไฟ AC (100-240V, 50/60 Hz); ใช้สายไฟที่รองรับกับการชาร์จไฟ และใช้อะแดปเตอร์ชาร์จไฟหากว่าเป็น)
2. เชื่อมต่อโดรนเข้ากับที่ชาร์จโดยใช้สายชาร์จแบตเตอรี่ โดยที่แบตเตอรี่ได้รับการชาร์จอยู่
3. ไฟ LED และดับเบลต์เตอร์จะแสดงระดับของแบตเตอรี่ระหว่างที่กำลังชาร์จ
4. เมื่อไฟ LED บอกระดับดับลง และดับเบลต์เตอร์จะอัจฉริยะชาร์จเต็มแล้ว ถอนอะแดปเตอร์ออก เมื่อแบตเตอรี่ชาร์จเต็มแล้ว



หรือ



- ⚠**

  - ห้ามชาร์จแบตเตอรี่โดยนองจิริยะกับที่หลังจากเพิ่งบันเสร็จ เนื่องจากอุณหภูมิอาจสูงเกินไป ปล่อยให้แบตเตอรี่เย็นลงจนอยู่ที่อุณหภูมิการใช้งานก่อนจะชาร์จอีกครั้ง
  - ถ้าชาร์จจะหยุดชาร์จแบตเตอรี่ หากอุณหภูมิของเซลล์แบตเตอรี่ไฟอยู่ในช่วงอุณหภูมิที่ชาร์จได้คือ  $5^{\circ} - 40^{\circ} \text{ C}$  ( $41^{\circ} - 104^{\circ} \text{ F}$ ) อุณหภูมิที่เหมาะสมในการชาร์จคือตั้งแต่  $22^{\circ} - 28^{\circ} \text{ C}$  ( $71.6^{\circ} - 82.4^{\circ} \text{ F}$ )
  - ควรชาร์จแบตเตอรี่ให้เต็มอย่างน้อยหนึ่งครั้งทุกสามاءเดือนเพื่อให้แบตเตอรี่ไม่เสื่อม
  - หากไฟมีการชาร์จแบตเตอรี่หรือปล่อยประจุแบบเต่อรีเป็นเวลาสามเดือนขึ้นไป การรับประทานจะไม่ครอบคลุม แบตเตอรี่อีกต่อไป
  - เพื่อความปลอดภัย ให้แบตเตอรี่มีระดับพลังงานต่ำในระหว่างการขนส่ง ขอแนะนำให้ค้ายังประเทศต่อไป เหลือ 30% หรือต่ำกว่า ก่อนการขนส่ง

ตารางด้านล่างแสดงให้เห็นถึงระดับແບຕເຕອມທີ່ຮ່ວມມືນກຳລັງຈາກຈົດ

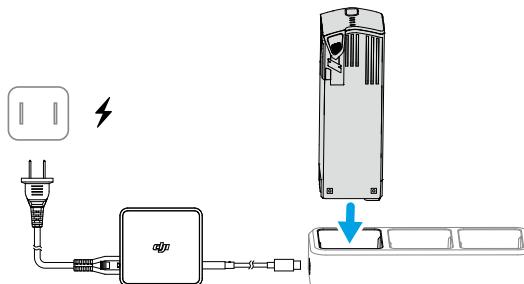
LED1	LED2	LED3	LED4	ຮະດັບແບດເຕອ້ນ
				0%-50%
				51%-75%
				76%-99%
				100%

## การใช้อัปส์สำหรับการชาร์จ

แท่นชาร์จแบตเตอรี่ DJI Mavic 3 Series 100W ออกแบบมาเพื่อใช้กับแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะของ Mavic 3 เมื่อชาร์จแบตเตอรี่จะแสดงสถานะในหน้าจอ USB-C แท่นชาร์จจะสามารถชาร์จแบตเตอรี่ได้ในเวลาอันสั้น ด้วยความจุ 10,000 mAh ที่สามารถชาร์จแบตเตอรี่ได้สูงสุดสามก้อน ตามลำดับจากระดับพลังงานสูงถึงต่ำ เวลาในการชาร์จแบตเตอรี่ห้องนั่งห้องคือประมาณ 1 ชั่วโมง 10 นาที

วิธีการชาร์จ

1. ໄສແບຕເຕອຣ໌ໂດຣນອຈົງຮົຍະລະກີໃປໃນຫ່ອງແບຕເຕອຣ໌ ເຊື່ອນຕ່ວແກ່ນໜາຮົງເບົາກັບປລັກໄວ (100-240 V, 50-60 Hz) ໄດ້ໃຫ້ອະແດປເຕອຣ໌ຈາກໄວ DJI 100W USB-C
  2. ຈະໜາຮົງແບຕເຕອຣ໌ໄດ້ຮັບອັຈິງຮົຍະທີ່ມີຮະດັບພລັງງານສຸງສຸດກ່ອນ ແລະຈາກນັ້ນຈະໜາຮົງແບຕເຕອຣ໌ທີ່ເໜີວ່າຕາມສຳດັບຮັດບພລັງງານ ດູ້ກ້າວຂ້ອງຄໍາອຮັບຍາໄວ LED ແສດງສຄາະ-ສໍາຫຼັບຂ້ອງມູນເພີ່ມເຕີມເກີ່ວົກບຽບຮູບແບບກະພຽບຂອງໄວ LED ແສດງສຄາະ-
  3. ສາມາດຄົດກາເຊື່ອນຕ່ວແບຕເຕອຣ໌ໄດ້ຮັບອັຈິງຮົຍະຈາກແກ່ນໜາຮົງໄດ້ ເມື່ອໜາຮົງຈົນເຖິ່ນ



## คำอธิบายไฟ LED และสถานะ:

รูปแบบการกะพริบ	รายละเอียด
สีเหลืองค้าง	ไม่มีการใส่แบตเตอรี่
กะพริบเป็นสีเขียว	การชาร์จ
สีเขียวค้าง	แบตเตอรี่กังหันหมดชำรุดเต็มแล้ว
ไฟกะพริบสีเหลือง	อุณหภูมิของแบตเตอรี่ต่ำหรือสูงเกินไป (ไม่จำเป็นต้องดำเนินการเพิ่มเติม)
สีแดงค้าง	แหล่งจ่ายไฟหรือแบตเตอรี่เสื่อมผิดพลาด (ถอดและใส่แบตเตอรี่อีกครั้งหรือกดบล็อกและเสียบกับชาร์จใหม่)

- ⚠ ข้อแนะนำให้ใช้อะแดปเตอร์ชาร์จไฟ DJI 100W USB-C เมื่อใช้แท่นชาร์จแบตเตอรี่เพื่อชาร์จแบตเตอรี่ได้ บอตอร์ยังของ Mavic 3
- แท่นชาร์จสามารถใช้ได้กับแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะ BWX260-5000-15.4 เท่านั้น อย่าพยายามใช้แท่นชาร์จกับแบตเตอรี่รุ่นอื่น ๆ
  - วางแท่นชาร์จบนพื้นผิวราบและมั่นคงเมื่อใช้งาน ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุปกรณ์มีอุบัติเหตุกับความร้อนที่เหมาะสมเพื่อป้องกันอันตรายจากเพลิงไหม้
  - อย่าพยายามล้มพลิกขึ้นลงหรือกระแทกแบตเตอรี่
  - ทำความสะอาดข้างในห้องโดยสารด้วยผ้าแห้งที่สะอาด หากมีฝุ่นเกาสะสมที่สังเกตเห็นได้

## กลไกการป้องกันแบตเตอรี่

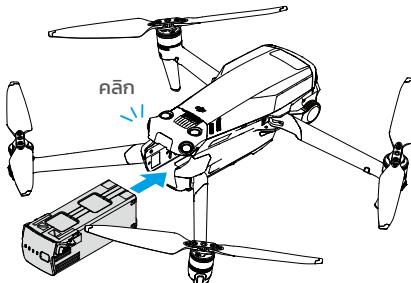
ไฟ LED และระดับแบตเตอรี่สามารถแสดงการแจ้งเตือนเพื่อป้องกันแบตเตอร์จิกสภาวะในการชาร์จที่ผิดปกติได้

กลไกการป้องกันแบตเตอรี่					Status (สถานะ)
LED1	LED2	LED3	LED4	รูปแบบการกะพริบ	
○	●	○	○	LED2 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	ตรวจสอบกระแสไฟเกิน
○	●	○	○	LED2 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	ตรวจสอบการลัดวงจร
○	○	●	○	LED3 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	ตรวจสอบการชาร์จมากเกินไป
○	○	●	○	LED3 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	ตรวจสอบไฟเกินท่อแดปเตอร์
○	○	○	●	LED4 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	อุณหภูมิในการชาร์จต่ำไป
○	○	○	●	LED4 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	อุณหภูมิในการชาร์จสูงไป

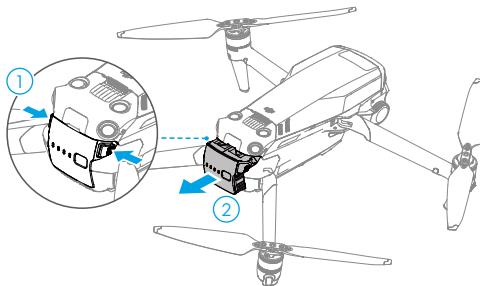
ถ้ากลไกการป้องกันแบตเตอรี่ทำงาน การจะชาร์จใหม่อีกครั้งจำเป็นต้องถอนแบตเตอร์จิกก่อน จากนั้นค่อยเสียบให้หมดชาร์จ หากอุณหภูมิในการชาร์จผิดปกติ รอให้อุณหภูมิกลับสู่ระดับปกติเสียก่อน แบตเตอร์จิกจะชาร์จต่อโดยอัตโนมัติไม่จำเป็นต้องถอนแบตเตอร์จิกและเสียบกับชาร์จอีกครั้ง

## การใส่/ถอนแบตเตอรี่

ใส่แบตเตอรี่อัจฉริยะลงไปในช่องเสียบแบตเตอรี่ของโดรน ตรวจสอบให้แน่ใจว่าใส่เข้าไปอย่างแน่นหนาและตัวล็อกแบตเตอรี่ล็อกอย่างเรียบร้อย



กดปลดล็อกตัวล็อกติดร่องส่วนของหัวสายรัดแบตเตอร์ตรังส่วนที่เป็นลวดลายด้านข้างของแบตเตอร์ค้างไว้เพื่อถอดออกจากช่องใส่

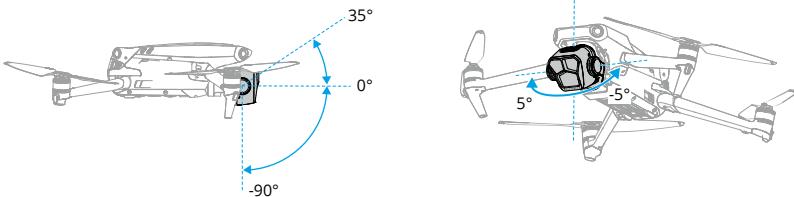


- 
- ⚠️ • ห้ามใส่หรือถอดแบตเตอรี่ในขณะที่โดรนเปิดอยู่  
• ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแบตเตอรี่ได้รับการติดตั้งอย่างแน่นหนา
-

## กิมบอลและกล้อง

### ลักษณะของกิมบอล

กิมบอล 3 แกนช่วยป้องกันการสั่น ทำให้กล้องมีความนิ่ง คุณจึงได้ภาพและวิดีโอที่ชัดเจนและไร้ความสั่นไหว ขอบเขตการควบคุมการกันเงย (Tilt) คือ  $-90^\circ$  ถึง  $+35^\circ$  และขอบเขตการควบคุมการหัน (Pan) คือ  $-5^\circ$  ถึง  $+5^\circ$



ใช้ตัวปรับกิมบอลงบนรีโมทคอนโทรลเพื่อควบคุมการเอียงของกล้อง หรืออีกทางหนึ่งคือการทำผ่านบุมของกล้องใน DJI Fly กดหน้าจอค้างไว้จะกระตุ้นแลบปรับกล้องไปทางซ้ายขวา ลากแตะบื้นหรือลงเพื่อควบคุมการกันเงย และลากไปทางซ้ายหรือขวาเพื่อควบคุมการหัน

### ใหม่ดการใช้งานกิมบอล

เมื่อใหม่ดการใช้งานกิมบอลงแบบเบื้องต้น เปลี่ยนใหม่ดการใช้งานที่แตกต่างกันได้ใน Settings > Control ใน DJI Fly ใหม่ดติดตาม: บุมเดียวกับกิมบอลงจะคงที่เมื่อเก็บกันระบบแวร์แรม ผู้ใช้สามารถปรับความเรียงของกิมบอลงได้ใหม่ดนี้หมายความว่าสามารถถ่ายภาพนิ่ง

ใหม่ด FPV: เมื่อโตรนกำลังบินไปข้างหน้า กิมบอลงจะปรับไปตามการเคลื่อนที่ของโตรนเพื่อบรรลุประสิทธิภาพบันทึกแบบบุบคลิกที่นิ่ง

- ⚠️** • ห้ามแตะหรือเคาะกิมบอลงหลังจากที่ไดร์นเปิดเครื่องแล้ว กรุณารีบันจากพื้นที่ส่องและระบาระเบียบเพื่อป้องกันกิมบอลงในช่วงบินนี้
- หลังจากติดตั้งเลนส์บุบกัวงแล้ว ตรวจสอบให้แน่ใจว่ากิมบอลงอยู่ในแนวระดับและเลื่อนไปข้างหน้าก่อนที่การบินนี้ เพื่อให้ได้รับสารานุกรมต่อไปนี้ หากกิมบอลงบุบ กิมบอลงจะอยู่ในแนวระดับเมื่อเปิดใช้งานโตรน ให้ตั้งคุณยังกิมบอลงอีกครั้งโดยใช้รีโมทคอนโทรลหรือ DJI Fly ดังนี้:
  - แตะ Recenter Gimbal ในหน้า Settings > Control ของ DJI Fly
  - กดปุ่ม C1 ที่ปรับแต่งได้บนรีโมทคอนโทรล (ฟังก์ชันเดียวกันกับปุ่มที่เรียกว่าตั้งค่าเบื้องต้น) ในการตั้งคุณยังกิมบอลงอีกครั้งแล้ว กิมบอลงจะกลับมาอยู่ในแนวระดับอีกครั้ง
- ฟังก์ชัน Panor และ Asteroid จะไม่สามารถใช้งานได้หลังจากติดตั้งเลนส์บุบกัวงแล้ว
- ความแม่นยำของกิมบอลงอาจเสียหายได้จากการชนหรือกระแทก ซึ่งอาจทำให้กิมบอลงทำงานผิดปกติ
- อายุใช้งานกิมบอลงอาจสั้นลงเมื่อต้องใช้ในสภาพอากาศร้อน แนะนำให้ใช้ในอุณหภูมิที่ต่ำกว่า  $30^\circ\text{C}$
- มอเตอร์กิมบอลงอาจเสียหายเมื่อต้องใช้ในสภาพอากาศร้อน แนะนำให้ใช้ในอุณหภูมิที่ต่ำกว่า  $30^\circ\text{C}$
- แนะนำให้ใช้กิมบอลงในสภาพอากาศที่ดี เช่น อากาศแห้ง爽 ไม่มีลมแรง ไม่ฝนตก ไม่หิมะ
- ห้ามกระแทกกิมบอลงหลังจากที่เปิดกิมบอลงแล้ว ห้ามเพิ่มน้ำหนักติดกิมบอลงหลังจากเปิดกิมบอลงแล้ว
- แนะนำให้ใช้กิมบอลงหลังจากที่เปิดกิมบอลงแล้ว ห้ามเพิ่มน้ำหนักติดกิมบอลงหลังจากเปิดกิมบอลงแล้ว

- ຄອດຕັ້ງຄອບຄົມບອລອອກຄ່ອນຈະເປີດເກຣື່ອໂດຣານ ໄສ່ຕັ້ງປັບປຸງກັນຄົມບອລເນື້ອໄນ້ໄດ້ຫັ້ງຈານ
  - ການບັນໃນສາກວະໜົນອົກທານາຮອງແນ່ນຂຽນຈາກໃກ້ຄົມບອລເປີຍກ ທີ່ງກໍາໃຫ້ຄົມບອລໃຊ້ການໄຟໄດ້ຫົວຄຽວເນື້ອຄົມບອລແຮ້ງແລ້ວ ກົມບອລະກຳລັບສໍາສາກະປົກຕິ

## คุณลักษณะของกล้อง

DJI Mavic 3 Pro มาพร้อมกับกล้อง 3 ตัว ที่สามารถสลับใช้การถ่ายภาพขาวดำ ฯ ได้อย่างอัตโนมัติ เพื่อปรับให้เข้ากับองค์ประกอบการถ่ายภาพของวงการต่าง ๆ

DJI Mavic 3 Pro จะใช้กล้อง Hasselblad L2D-20c ที่มีเซ็นเซอร์ CMOS ขนาด 4/3 นิ้ว ซึ่งสามารถถ่ายภาพที่ความละเอียด 20MP และบันทึกวิดีโอในรูปแบบ 5.1K 50fps/DCI 4K 120fps Apple ProRes 422 HQ, Apple ProRes 422, Apple ProRes 422 LT และ H.264/H.265 กล้องยังรองรับวิดีโอ D-Log 10 บิต มีช่วงเวลาบันทึกที่ 12.8 สต็อป และมีรูรับแสงปรับได้ตั้งแต่ f/2.8 ถึง f/11 ทางยาวไฟกัสมีค่าเทียบเท่ากัน 24 มม. และถ่ายได้ตั้งแต่ 1 เมตรไปจนถึงระยะอันบันต์

กล้องหน้าใช้เซ็นเซอร์ CMOS ขนาด 1/1.3 นิ้ว พร้อมรูรับแสง f/2.8, รองรับกล้อง 3x และอัตรารีดตัวภาพสูงสุด 7x กล้องหลังสามารถถ่ายภาพ 48MP และวิดีโอ 4K 60fps ทางยาวไฟฟ้ามีค่าเกียบเท่ากับ 70 มม. และถ่ายได้ตั้งแต่ 3 เมตรไปจนถึงระยะอัน无限

กล้องเงาเลนส์เซมิโค้ด CMOS ขนาด 1/2 นิ้ว พร้อมรูรับแสง f/3.4 และอปติคัลชูน 7x กล้องสามารถถ่ายภาพ 12MP และวิดีโอ 4K 60fps ทางยาวโฟกัสบินค่าเทียบเท่ากับ 166 มม. และถ่ายได้ตั้งแต่ 3 เมตรไปจนถึงระยะอันบันต์ เมื่อยื่นให้ไปหมดสำหรับ กล้องเงาสามารถถ่ายได้ 28 เท่า

- ⚠

  - อย่าใช้เลนส์กล้องอยู่ในสภาพแวดล้อมที่มีลำแสงเลเซอร์ เช่น การแสดงเลเซอร์ เพื่อหลีกเลี่ยงความเสียหายต่อ เอ็นเซอร์ของกล้อง
  - ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุณหภูมิและความชื้นอยู่ภายในช่วงที่เหมาะสมสำหรับกล้องในระหว่างการใช้งานและไม่ควรเก็บรักษา
  - ใช้น้ำยาทำความสะอาดส่วน外เพื่อทำความสะอาดส่วน外เพื่อป้องกันความเสียหายหรือคุณภาพแพทที่ไม่ดี
  - ห้ามบิดก้นธูร้ายจากอากาศที่กล้อง เพราะเมื่อความร้อนเพิ่มขึ้นอาจทำให้อุปกรณ์เสียหายหรือผู้ใช้บาดเจ็บได้
  - เอฟเฟกต์ DJI Mavic 3 Pro Cine เก่าบันทึกและการบันทึกและจัดเก็บวิดีโอ Apple ProRes 422 HQ, Apple ProRes 422 และ Apple ProRes 422 LT
  - Mavic 3 Pro ใช้โหมด SmartPhoto โดยค่าเริ่มต้นใน Single Shot ซึ่งประกอบไปด้วยคุณสมบัติต่าง ๆ เช่น การจดจำจุดที่ต้องการ HDR เพื่อผลลัพธ์ที่ดีที่สุด SmartPhoto จำเป็นต้องถ่ายภาพหลายภาพอย่างต่อเนื่องเพื่อการสร้างภาพ เมื่อได้รับคำสั่งเคลื่อนที่หรือใช้กล้องเทเลซูมระยะกลางที่ความละเอียด 48MP SmartPhoto จะไม่สามารถใช้งานได้และประสิทธิภาพการถ่ายภาพจะแตกต่างกันไป
  - กล้องอาจไฟฟ้าสั่นไม่ถูกต้องในสถานการณ์ต่อไปนี้:
    - การถ่ายภาพวัตถุนิ่งจากกระยะไกล
    - การถ่ายภาพวัตถุที่มีรูปแบบและพื้นผิวที่ดูซ้ำกัน หรือไม่มีรูปแบบและพื้นผิวที่ชัดเจน
    - การถ่ายภาพวัตถุที่มีบล็อกแสง (เช่น ไฟถนนและกระเจง)
    - การถ่ายภาพวัตถุที่มีแสงกะพริบ
    - การถ่ายภาพวัตถุที่เคลื่อนไหวเร็ว
    - เมื่อได้รับกับบล็อกเคลื่อนที่อย่างรวดเร็ว
    - การถ่ายภาพวัตถุที่มีระยะห่างต่างกันในระยะไฟฟ้า

## การจัดเก็บและการส่งออกภาพถ่ายและวิดีโอ

### การจัดเก็บภาพภาพและวิดีโอ

DJI Mavic 3 Pro มีพื้นที่จัดเก็บข้อมูลในตัว 8 GB และรองรับการใช้การ์ด microSD เพื่อจัดเก็บภาพถ่ายและวิดีโอ ซึ่งต้องใช้การ์ด microSD แบบ SDXC หรือ UHS-I เพื่อให้การอ่านข้อมูลและการบันทึกข้อมูลทำได้รวดเร็ว ซึ่งเป็นสิ่งจำเป็นสำหรับข้อมูลวิดีโอด้วยความละเอียดสูง โปรดดูที่ส่วนข้อมูลจำเพาะสำหรับข้อมูลเพิ่มเติม เกี่ยวกับการ์ด microSD ที่แนะนำ

นอกจากนี้ โดรน DJI Mavic 3 Pro Cine ยังมี SSD 1TB ในตัว ภาพวิดีโอล่าสามารถส่งออกได้อย่างรวดเร็วผ่านสายเคเบิลข้อมูลความเร็วแสง DJI 10Gbps

### การส่งออกภาพถ่ายและวิดีโอ

ใช้ QuickTransfer เพื่อส่งออกไฟล์เท่านี้ไปยังโทรศัพท์มือถือ เชื่อมต่อโดยตรงกับคอมพิวเตอร์หรือใช้เครื่องอ่านบัตรเพื่อส่งออกไฟล์เท่านี้ไปยังคอมพิวเตอร์

- ⚠️** • ห้ามถอนการ์ด microSD ออกจากโดรนขณะถ่ายภาพหรือวิดีโอ บันทึก การ์ด microSD อาจเสียหายได้
  - เพื่อให้แน่ใจถึงความเสถียรของระบบกล้อง การบันทึกวิดีโอไว้มากถึง 30 นาที
  - ตรวจสอบการตั้งค่ากล้องก่อนใช้งานเพื่อให้แน่ใจว่าได้ตั้งค่าไว้อย่างถูกต้องแล้ว
  - ก่อนถ่ายภาพหรือวิดีโอสำคัญ กรุณาทดสอบถ่ายภาพสองสามภาพเพื่อทดสอบว่ากล้องทำงานได้ถูกต้อง
  - ถ้าโดรนปิดเครื่องแล้ว จะไม่สามารถส่งข้อมูลหรือถ่ายภาพได้
  - ตรวจสอบให้แน่ใจว่าปิดโดรนอย่างถูกต้อง ไม่เช่นนั้น ฟาร์มเตอร์กล้องจะไม่ได้รับการบันทึกไว้ และวิดีโอกล้องได้
  - ตรวจสอบให้แน่ใจว่าปิดโดรนอย่างถูกต้อง ไม่เช่นนั้น ฟาร์มเตอร์กล้องจะไม่ได้รับการบันทึกไว้ และวิดีโอกล้องได้

## QuickTransfer

DJI Mavic 3 Pro สามารถเชื่อมต่อโดยตรงกับอุปกรณ์เคลื่อนที่ผ่าน Wi-Fi ทำให้ผู้ใช้สามารถดาวน์โหลดภาพถ่ายและวิดีโอด้วยโทรศัพท์มือถือไปยังอุปกรณ์เคลื่อนที่ผ่าน DJI Fly โดยไม่ต้องโหลดแอปพลิเคชัน ผู้ใช้ยังได้เพลิดเพลินกับการดาวน์โหลดที่รวดเร็วและสะดวกสบายยิ่งขึ้นด้วยอัตราการส่งข้อมูลสูงสุดถึง 80 MB/s

### การใช้งาน

1. เปิดเครื่องและตรวจสอบว่าการทดสอบบินอยู่ในสถานะเรียบร้อย
2. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าเปิดใช้งาน Bluetooth และ Wi-Fi ในอุปกรณ์เคลื่อนที่แล้ว เปิดแอป DJI Fly และข้อความแจ้งว่าสามารถเชื่อมต่อได้
3. แตะเชื่อมต่อ เมื่อเชื่อมต่อสำเร็จ จะสามารถเข้าถึงและดาวน์โหลดไฟล์จากโดรนได้ด้วยความเร็วสูง เมื่อเชื่อมต่อสำเร็จ ไฟล์จะถูกบันทึกในโฟลเดอร์ “DJI Mavic 3 Pro”



## ຮູ່ໂນກຄອນໂກຣລ

ສ່ວນນີ້ອີເມວຍຄົງຄຸນລັກບະນະຂອງຮູ່ໂນກຄອນໂກຣລ ຮວມຄົງຄໍາແນະນຳສໍາເຮັບການຄວບຄຸມໂດຣນແລະກລັອງ

## รีโมทคอนโทรล

### DJI RC Pro

รีโมทคอนโทรลของ DJI RC Pro ที่มาพร้อมกับ O3+ ซึ่งใช้งานได้กับความถี่ 2.4 GHz และ 5.8 GHz บันทึกสามารถเลือกช่องของการถ่ายร่องสัญญาณที่ต้องการได้โดยอัตโนมัติและสามารถส่งบุญบองสดแบบ HD จำกัดอัตราของข้อมูลได้ในระดับสูงสุด 15 กม. (สอดคล้องตามมาตรฐาน FCC และวัดค่าในพื้นที่ที่ไม่มีสัญญาณรบกวน) หน้าจอควบคุมสว่างสูง 1,000 cd/ตร.น. ขนาด 5.5 นิ้วในตัวมีความละเอียด 1920×1080 พิกเซล ในขณะที่รีโมทคอนโทรลมาพร้อมกับการควบคุมโดรนและกับบล็อกที่หลากหลาย รวมถึงปุ่มที่ปรับแต่งได้ ผู้ใช้สามารถซื้อเพิ่มอินเทอร์เฟซผ่าน Wi-Fi และระบบปฏิบัติการ Android 10 มาพร้อมกับฟังก์ชันที่หลากหลาย เช่น Bluetooth และ GNSS (GPS+GLONASS+Galileo)

ด้วยลำโพงในตัว รีโมทคอนโทรลจะรองรับวิดีโอ H.264 4K/120fps และ H.265 4K/120fps ซึ่งยังรองรับการบันทึกวิดีโอผ่านพอร์ต Mini HDMI ที่วัดเก็บข้อมูลภายในของรีโมทคอนโทรลมีความจุ 32 GB และยังรองรับการใช้การ์ด microSD เพื่อจัดเก็บภาพถ่ายและวิดีโอ

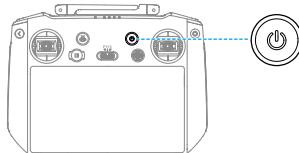
แบตเตอรี่ขนาด 5000 mAh 36Wh ทำให้สามารถใช้งานรีโมทคอนโทรลได้นานสูงสุดสามชั่วโมง

### การใช้งาน

#### การเปิด/ปิดเครื่อง

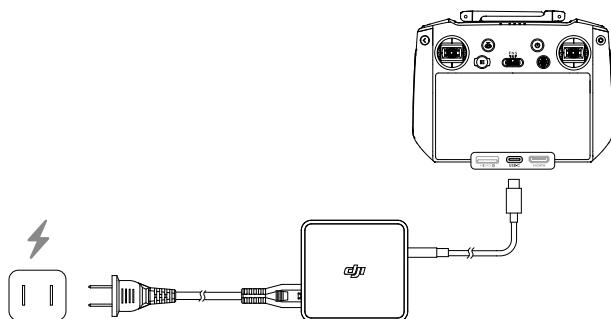
กดปุ่มเปิดปิดหนึ่งครั้งเพื่อตั้งเวลาและดับเบลท์เพื่อปั๊งจุบัน

กดหนึ่งครั้งที่ปุ่มเปิดปิดแล้วกดค้าง เพื่อเปิดหรือปิดรีโมทคอนโทรล



#### การชาร์จแบตเตอรี่

ใช้สาย USB-C เพื่อต่อที่ชาาร์จเข้ากับพอร์ต USB-C ของรีโมทคอนโทรล



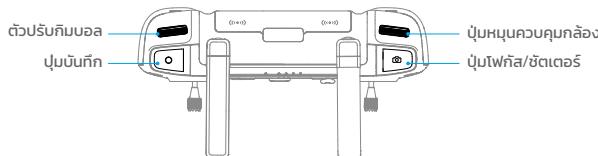
## การควบคุมกิมบอลและกล้อง

ปุ่มไฟกัส/ชัตเตอร์: กดลงครึ่งหนึ่งเพื่อไฟกัสอัตโนมัติและกดลงจนสุดเพื่อถ่ายภาพ

ปุ่มบันทึก: กดหนึ่งครั้งเพื่อเริ่มหรือหยุดการบันทึก

แป้นหมุนควบคุมกล้อง: ใช้เพื่อปรับการซูมโดยค่าเริ่มต้น พังก์ชันการหมุนสามารถตั้งค่าเพื่อปรับทางยาวไฟกัส, EV, รูรับแสง, ความไวชัตเตอร์ และ ISO ได้

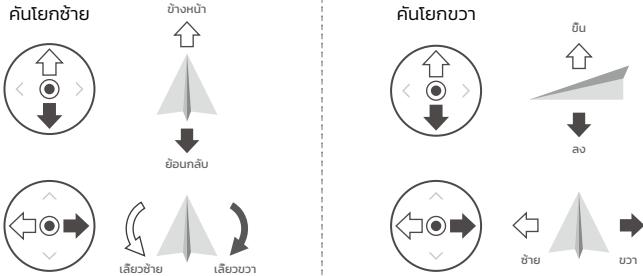
ตัวปรับกิมบอล: ควบคุมการอี้ยงของกิมบอล



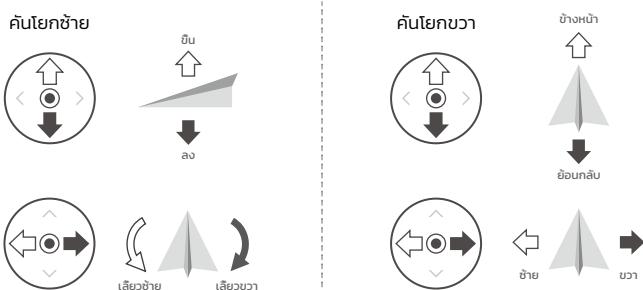
## การควบคุมโดรน

โน宦ดกที่ต้องโปรดทราบไว้แล้วสามโน宦ดคือ (โน宦ด 1, โน宦ด 2 และ โน宦ด 3) ซึ่งพร้อมใช้งานและมีโน宦ดกที่ปรับแต่งได้อีกสองชั้นสามารถดึงค่าได้ในแอป DJI Fly

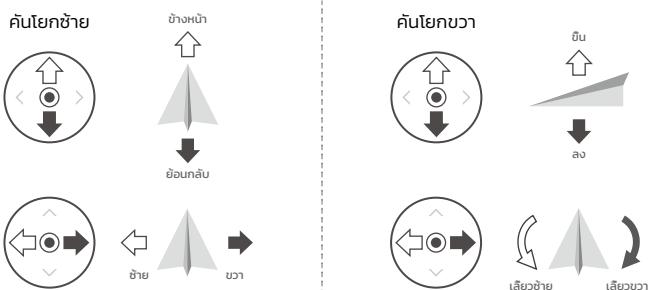
### โน宦ด 1



### โน宦ด 2



### โน宦ด 3



โน宦ดควบคุมที่เป็นค่าเริ่มต้นของรีโมทคอนโทรลคือ โน宦ด 2 ในครุเมื่อนี้ จะใช้โน宦ด 2 เป็นตัวอย่างเพื่อแสดงวิธีการใช้คันบังคับ

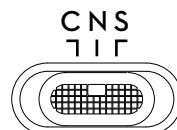
- ตำแหน่งกลางของคันโยก: คันบังคับอยู่ตรงกลาง
- การยับคันบังคับ: ดันคันบังคับออกจากตำแหน่งกลาง

รีโมทคอนโทรล (ใหม่ 2)	โถรน	หมายเหตุ
		<p>คันโยกการบินขึ้น/ลงแบบเดิม: บัญคันโยกชี้ทางขึ้นหรือลงเพื่อเปลี่ยนแปลงระดับความสูงของโดรน</p> <p>ผลักคันโยกขึ้นเพื่อเพิ่มระดับความสูง ดันคันโยกลงเพื่อลดระดับ</p> <p>ถ้าคันโยกอยู่ตรงกลาง โดรนจะลดลงอยู่กับที่</p> <p>ใช้คันโยกด้านซ้ายเพื่อลงจอด เมื่อมอเตอร์หยุดหมุนด้วยความเร็ว</p> <p>อบเดินเบา</p> <p>ยังคันโยกถูกดันออกไปจากศูนย์กลางมากเกินไป โดรนก็จะเปลี่ยนระดับความสูงได้เร็วขึ้นกว่าเดิม ผลักคันโยกอย่างบุกเบิกเสีย</p> <p>เพื่อป้องกันการเปลี่ยนระดับของขา</p>
		<p>คันโยกการหันไปทางซ้าย/ขวา (Yaw): บัญคันโยกชี้ไปทางซ้ายหรือขวาเพื่อควบคุมทิศทางของโดรน</p> <p>ผลักคันโยกไปทางซ้ายเพื่อหมุนโดรนกวนเข็มนาฬิกา ถ้าคันโยกอยู่ตรงกลาง โดรนจะลดลงอยู่กับที่</p> <p>ยังผลักคันโยกออกไปทางซ้ายมากเกินไป โดรนก็จะหมุนเร็วขึ้นกว่าเดิม</p>
		<p>คันโยกการเดินหน้า/ถอยหลัง (Pitch): บัญคันโยกทางขวาขึ้นและลงเพื่อเปลี่ยนบุกทัน-ใจของโดรน</p> <p>ผลักคันโยกขึ้นเพื่อบินไปข้างหน้า หรือผลักลงเพื่อบินถอยหลัง</p> <p>ถ้าคันโยกอยู่ตรงกลาง โดรนจะลดลงอยู่กับที่</p> <p>ยังผลักคันโยกออกไปทางซ้ายมากเกินไป โดรนก็จะเคลื่อนที่เร็วขึ้นกว่าเดิม</p>
		<p>คันโยกการเอียงไปทางซ้าย/ขวา (Roll): การขยับคันโยกทางขวาไปทางซ้ายหรือทางขวาจะเปลี่ยนการเอียงซ้าย-ขวาของโดรน</p> <p>ผลักคันโยกไปทางซ้ายเพื่อบินไปทางซ้าย และผลักไปทางขวาเพื่อบินไปทางขวา ถ้าคันโยกอยู่ตรงกลาง โดรนจะลดลงอยู่กับที่</p> <p>ยังผลักคันโยกออกไปทางซ้ายมากเกินไป โดรนก็จะเคลื่อนที่เร็วขึ้นกว่าเดิม</p>

## เปลี่ยนโหมดการบิน

เลื่อนสวิตซ์เพื่อเลือกโหมดการบินที่ต้องการ

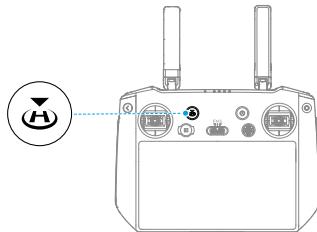
ตำแหน่ง	โหมดการบิน
S	โหมด Sport
N	โหมด Normal
C	โหมด Cine*



\* โหมดความเร็วต่ำในสหภาพยุโรป

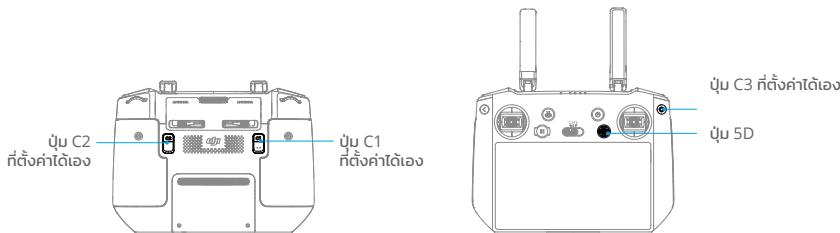
## ปุ่ม RTH

กดปุ่ม RTH ค้างไว้จนกว่ารีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงบีบ เพื่อเริ่มต้นให้โดรนบินไปยังจุดขึ้นบันที่อัปเดตล่าสุด กดปุ่มนี้อีกครั้งเพื่อยกเลิกคำสั่ง RTH และกลับไปควบคุมโดรนอีกครั้ง



## ปุ่มที่ตั้งค่าได้อิสระ

รวมถึงปุ่ม C1, C2, C3 และ 5D ในไฟล์ Settings > Control ใน DJI Fly เพื่อกำหนดค่าการทำงานของปุ่มนี้



## ปุ่มต่าง ๆ ที่ใช้ร่วมกัน

คุณสมบัติที่ใช้บ่อยทางอย่างสามารถเปิดใช้งานได้โดยใช้ปุ่มผสม หากต้องการใช้ปุ่มผสม ให้กดปุ่มย่อหนักลับค้างไว้ แล้วใช้ปุ่มอื่นในชุดผสม ในการซิงเกิลริง ให้เข้าสู่หน้าหลักของรีโมทคอนโทรลและแตะที่ Tips (เคล็ดลับ) เพื่อดูปุ่มผสมที่เนื้อญั้งหมดอย่างรวดเร็ว

การทำงานร่วมกัน	ฟังก์ชัน
ปุ่มย่อหนักลับ + แป้นหมุนซ้าย	ปรับความสว่าง
ปุ่มย่อหนักลับ + แป้นหมุนขวา	ปรับระดับเสียง
ปุ่มย่อหนักลับ + ปุ่มบันทึก	บันทึกหน้าจอ
ปุ่มย่อหนักลับ + ปุ่มชัตเตอร์	ภาพหน้าจอ
ปุ่มย่อหนักลับ + ปุ่ม 5D	สลับชั้น - หน้าแรก; สลับลง - การตั้งค่าปุ่มลัด; สลับไปทางซ้าย - แอปที่เพิ่งเปิดล่าสุด

## ไฟ LED รีโมทคอนโทรล

### ไฟ LED แสดงสถานะ:

รูปแบบการกะพริบ	รายละเอียด
	สีแดงค้าง
	กะพริบเป็นสีแดง
	สีเขียวค้าง
	ไฟกะพริบสีเขียว
	สีเหลืองค้าง
	ไฟกะพริบสีเหลือง
	ไฟกะพริบสีฟ้า
	ตัดการเชื่อมต่อ กับโดรน
	อุณหภูมิของรีโมทคอนโทรลสูงเกินไปหรือไดร์น้ำระดับแบตเตอรี่ต่ำ
	เชื่อมต่อ กับโดรน
	รีโมทคอนโทรลกำลังเชื่อมต่อ กับโดรน
	การอัปเดตเฟิร์มแวร์ล้มเหลว
	ระดับแบตเตอรี่ของรีโมทคอนโทรลต่ำ
	คันโยกไม่อยู่ตรงกลาง

### ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่

รูปแบบการกะพริบ				ระดับแบตเตอรี่
				76%-100%
				51%-75%
				26%-50%
				0%-25%

### การเตือนจากรีโมทคอนโทรล

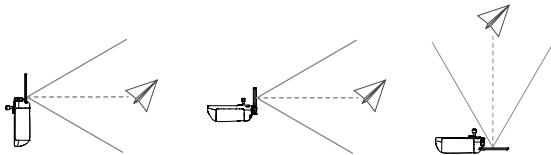
รีโมทคอนโทรลสั่นหรือส่งเสียงบีบสองครั้งเพื่อบรรบว่ามีข้อผิดพลาดหรือคำเตือน ให้ความสนับสนุนเมื่อข้อความเตือนปรากฏขึ้นบนจอสัมผัสหรืออิน DJI Fly เลือนลงจากด้านบนของหน้าจอและเลือก Do Not Disturb (ห้ามรบกวน) หรือ Mute (ปิดเสียง) เพื่อปิดใช้งานการแจ้งเตือน

รีโมทคอนโทรลสั่นส่งเสียงเตือนระหว่าง RTK ไม่สามารถยกเลิกการแจ้งเตือนได้ รีโมทคอนโทรลสั่นส่งเสียงเตือน ไม่ใช่ระดับแบตเตอรี่ของรีโมทคอนโทรลมีระดับต่ำ (6% - 10%) สามารถปิดการเตือนบนระดับแบตเตอรี่อ่อนบัดได้ ด้วยการกดปุ่มเปิดปิด การแจ้งเตือนบนระดับแบตเตอรี่วิกฤต ซึ่งจะดึงขึ้นเมื่อระดับแบตเตอรี่เหลือน้อยกว่า 5% บันทึกไม่สามารถยกเลิกได้

### Optimal Transmission Zone (บริเวณการส่งสัญญาณที่เหมาะสม)

สัญญาณระหว่างโดรนกับรีโมทคอนโทรลจะดีที่สุด เมื่อเส้าอากาศอยู่ในตำแหน่งที่สอดคล้องกับโดรนตามภาพด้านล่าง

ระยะการส่งสัญญาณที่เหมาะสมคือเมื่อเส้าอากาศหันเข้าหาโดรนและบุนระหว่างเส้าอากาศกับด้านหลังของรีโมทคอนโทรลคือ 180° หรือ 270°



- ⚠️**
- ห้ามใช้อุปกรณ์ไร้สายอื่นที่ทำงานด้วยความถี่เดียวกับรีโมทคอนโทรลเพื่อเลี้ยงสัญญาณรบกวน
  - ข้อความเตือนจะแสดงใน DJI Fly หากสัญญาณการส่งอ่อนในระหว่างการบันทึกเสียงเพื่อให้แน่ใจว่าได้รับอยู่ในระยะการส่งสัญญาณที่เหมาะสม

## การเชื่อมต่อ กับ รีโมทคอนโทรล

รีโมทคอนโทรลซึ่งต่อ กับ โดรนแล้ว เมื่อเชื่อมต่อจะเป็นแบบคอมโบ หรือทำตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อเชื่อมต่อรีโมทคอนโทรล กับ โดรนหลังจากเปิดใช้งาน

### วิธีที่ 1: การใช้ปุ่มผสม

- เปิดเครื่องโดยกดและรีโมทคอนโทรล
- กดปุ่ม C1, C2 และปุ่มบันทึกพร้อมกันจนกว่าไฟ LED แสดงสถานะจะกะพริบเป็นสีเขียวเงินและรีโมทคอนโทรลสั่งสี่งบีบีปีบ
- กดปุ่มเปิดปิดที่โดรนค้างไว้บนก้าวสีเทาที่ โดรนจะส่งเสียงบีบีสองครั้งหลังจากสั่งเสียงบีบีสั้น ๆ และไฟ LED จะดับแบบเต็มร่องจะกะพริบตามลำดับเพื่อแสดงว่าพร้อมที่จะเชื่อมต่อแล้ว รีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงบีบีสองครั้ง และไฟ LED แสดงสถานะจะเปลี่ยนเป็นสีเขียวทึบเพื่อแสดงว่าทำการเชื่อมต่อสำเร็จ

### วิธีที่ 2: การใช้แอป DJI Fly

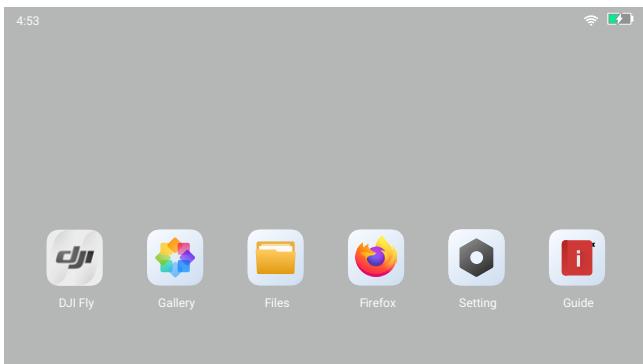
- เปิดเครื่องโดยกดและรีโมทคอนโทรล
- เปิด DJI Fly ในบุนเดสของกล้อง แตะ **•••** แล้วเลือก Control และ Connect to Aircraft ในระหว่างที่ทำการเชื่อมต่อ ไฟ LED แสดงสถานะของรีโมทคอนโทรลจะกะพริบเป็นสีเขียวเงินและรีโมทคอนโทรลจะสั่งเสียงบีบีปีบ
- กดปุ่มเปิดปิดที่โดรนค้างไว้บนก้าวสีเทาที่ โดรนจะส่งเสียงบีบีสองครั้งหลังจากสั่งเสียงบีบีสั้น ๆ และไฟ LED จะดับแบบเต็มร่องจะกะพริบตามลำดับเพื่อแสดงว่าพร้อมที่จะเชื่อมต่อแล้ว รีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงบีบีสองครั้ง และไฟ LED แสดงสถานะจะเปลี่ยนเป็นสีเขียวทึบเพื่อแสดงว่าทำการเชื่อมต่อสำเร็จ

- 💡**
- ตรวจสอบว่าไฟเขียวทึบแสดงว่ารีโมทคอนโทรลอยู่ในระยะ: 0.5 เมตรกับโดรนระหว่างการเชื่อมต่อ
  - รีโมทคอนโทรลจะยกเลิกการเชื่อมต่อ กับ โดรนอัตโนมัติ ถ้ารีโมทคอนโทรลใหม่มีการเชื่อมต่อ กับ โดรนลำดับถัดไป
  - ปิด Bluetooth และ Wi-Fi ของรีโมทคอนโทรลเพื่อการส่งสัญญาณวิดีโอที่ดีที่สุด

- ⚠️**
- ชาร์จรีโมทคอนโทรลให้เต็มก่อนการบินทุกครั้ง รีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงเตือน เมื่อแบตเตอรี่อ่อน
  - ถ้ารีโมทคอนโทรลเปิดอยู่และไม่ได้ใช้งานห้ามทิ้ง จะมีเสียงเตือน หลังจากหยุดทิ้งไว้ โดรนจะปิดเองอัตโนมัติ ขับดันโดยอัตโนมัติ
  - ควรชาร์จแบตเตอรี่ให้เต็มอย่างน้อยหนึ่งครั้งทุกสามเดือนเพื่อให้แบตเตอรี่ไม่เสื่อม

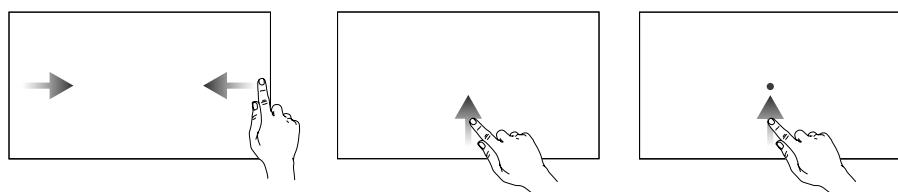
## การใช้งานหน้าจอสัมผัส

### หน้าหลัก



ด้านบนสุดของจอสัมผัสจะแสดงเวลา สัญญาณ Wi-Fi และระดับแบตเตอรี่ของรีโมทคอนโทรล  
บางและปุ่มได้รับการตั้งแต่งแล้วโดยค่าเริ่มนั้น เช่น DJI Fly, คลังภาพ, WiFi, Firefox, การตั้งค่า และเคล็ดลับ การตั้งค่าจะถูกอ่านโดยการกำหนดค่าเครื่องอย่าง การแสดงผล เสียง และ Bluetooth ผู้ใช้สามารถเรียกดูได้ทันทีในหน้าจอสัมผัส

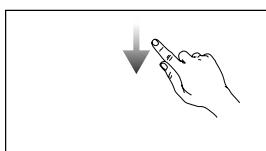
### ท่าทางสำหรับใช้งานหน้าจอ



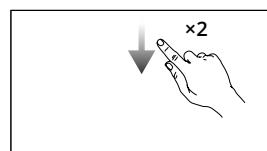
เลื่อนจากซ้ายหรือขวาไปตรงกลางของหน้าจอเพื่อกลับไปยังหน้าจอท่องเที่ยว

เลื่อนขึ้นจากด้านล่างของหน้าจอเพื่อกลับไปที่หน้าหลัก

เลื่อนขึ้นจากด้านล่างของหน้าจอและค้างไว้เพื่อเข้าถึงแอปที่เพิ่งเปิดใช้งาน

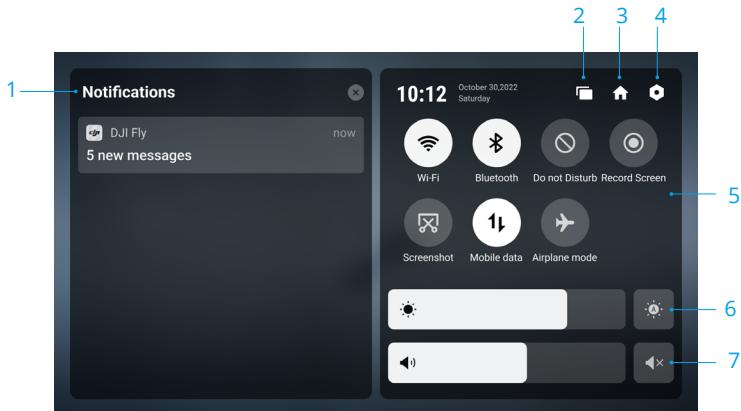


เลื่อนลงมาจากด้านบนของหน้าจอเพื่อเปิดแบบแสดงสถานะ: เมื่อยืดใน DJI Fly แบบแสดงสถานะจะแสดงข้อมูลต่าง ๆ อย่างเวลา, สัญญาณ Wi-Fi และระดับแบตเตอรี่ของรีโมทคอนโทรล



เปิดการตั้งค่าอย่างง่าย: เลื่อนลงสองครั้งจากด้านบนของหน้าจอเพื่อเปิด Quick Settings (การตั้งค่าอย่างง่าย) เมื่อยืดใน DJI Fly เลื่อนลงหนึ่งครั้งจากด้านบนของหน้าจอเพื่อเปิด Quick Settings (การตั้งค่าอย่างง่าย) เมื่อยืดใน DJI Fly

## การตั้งค่าอย่างง่าย



### 1. การแจ้งเตือน

แตะเพื่อตรวจสอบการแจ้งเตือนของระบบ

### 2. ล่าสุด

แตะเพื่อตรวจสอบแอปที่เพิ่งเปิดล่าสุด

### 3. หน้าหลัก

แตะเพื่อย้อนกลับไปยังหน้า Home

### 4. การตั้งค่าระบบ

แตะเพื่อเข้าถึงการตั้งค่าระบบ

### 5. การตั้งค่า

: แตะเพื่อเปิดหรือปิด Wi-Fi กดค้างไว้เพื่อเข้าสู่การตั้งค่าและเชื่อมต่อหรือเพิ่มเครือข่าย Wi-Fi

: แตะเพื่อเปิดหรือปิด Bluetooth กดค้างไว้เพื่อเข้าสู่การตั้งค่าและเชื่อมต่อกับอุปกรณ์ Bluetooth ใกล้เคียง

: แตะเพื่อเปิดใช้งานโหมด Do Not Disturb (ห้ามรบกวน) ในไฟแสดงน้ำ ข้อความเตือนของระบบจะถูกปิดใช้งาน

: แตะเพื่อรับบันทึกภาพหน้าจอ ขณะบันทึก หน้าจอจะแสดงเวลาการบันทึก แตะ Stop (หยุด) เพื่อหยุดการบันทึก

: แตะเพื่อบันทึกภาพหน้าจอ

: ขึ้นบุลลูปกรณ์เคลื่อนที่

: แตะเพื่อเปิดใช้งานโหมด Airplane Wi-Fi, Bluetooth และข้อมูลอุปกรณ์เคลื่อนที่ถูกปิดใช้งาน

### 6. การปรับความสว่าง

: หน้าจออยู่ในโหมดความสว่างอัตโนมัติ เมื่อยื้อเมื่อไรก็ต้องค่อน การแตะจะเลื่อนแฉบจะทำให้เปลี่ยนเป็นโหมดปรับความสว่างด้วยตนเอง

### 7. การปรับระดับเสียง

เลื่อนแฉบเพื่อปรับระดับเสียง และแตะ เพื่อปิดเสียง

## คุณลักษณะขั้นสูง

### ปรับเกียบเข็มทิศ

อาจต้องปรับเกียบเข็มทิศ หลังจากใช้รีโมทคอนโทรลในพื้นที่ที่มีคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้ารบกวน จะมีข้อความเตือนปรากฏขึ้น หากต้องปรับเกียบเข็มทิศของรีโมทคอนโทรล แตะที่ปุ่มข้อความเตือนเพื่อเริ่มปรับเกียบในกรอบนี้ ฯ ให้ดำเนินขั้นตอนด้านล่างเพื่อปรับเกียบรีโมทคอนโทรลของคุณ

1. เปิดรีโมทคอนโทรลแล้วเข้าสู่หน้าหลัก
2. เลือกการตั้งค่าระบบ , เลื่อนลง และแตะที่เข็มทิศ
3. ดำเนินคำแนะนำบนหน้าจอเพื่อปรับเกียบเข็มทิศ
4. การแจ้งเตือนจะแสดงขึ้นเมื่อการปรับเกียบสำเร็จ

### การตั้งค่า HDMI

คุณสามารถ設ร์ทบ้าจօสัมผัสໃນหน้าจอแสดงผลผ่านสาย HDMI ได้  
สามารถตั้งค่าความละเอียดได้โดยเข้าไปที่ Settings > Display และ HDMI

## DJI RC

เมื่อใช้กับ DJI Mavic 3 Pro รีโมทคอนโทรลของ DJI RC จะมีการส่งสัญญาณวิดีโอ O3+ และทำงานเกินร่างความกว้างถึง 2.4 GHz และ 5.8 GHz สามารถเลือกช่องการทำงานการส่งสัญญาณได้ที่สุดโดยอัตโนมัติและสามารถรับสัญญาณของสตดิป HD ได้สูงสุดถึงหน้าจอ 1080p 60fps จากโดรนไปยังรีโมทคอนโทรลในระยะสูงสุดถึง 15 กม. (ทดสอบลังทามมาตรฐาน FCC และวัดในพื้นที่เล็กกว้างใหญ่ไม่มีสัญญาณรบกวน) DJI RC ยังติดตั้งหน้าจอข้อมูลขนาด 5.5 นิ้ว (ความละเอียด 1920×1080 พิกเซล) และการควบคุมที่หลักหลายและบุบบุบที่ปรับได้ ซึ่งทำให้ผู้ใช้สามารถควบคุมโดรนและเปลี่ยนการตั้งค่าได้บนกระยะไกลได้อย่างง่ายดาย

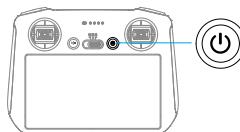
แบตเตอรี่ขนาด 5200 mAh ในตัวพร้อมกำลังไฟ 18.72 Wh ให้เวลาในการใช้งานสูงสุดของรีโมทคอนโทรลนานสี่ชั่วโมง DJI RC มาพร้อมกับฟังก์ชันอื่น ๆ มากนัก เช่น การเชื่อมต่อ Wi-Fi, GNSS ในตัว (GPS+BeiDou+Galileo), Bluetooth, ลำโพงในตัว, ต้นบังคับที่可ดอลล์อฟได้ และพื้นที่เก็บข้อมูล microSD

## การใช้งาน

### การเปิด/ปิดเครื่อง

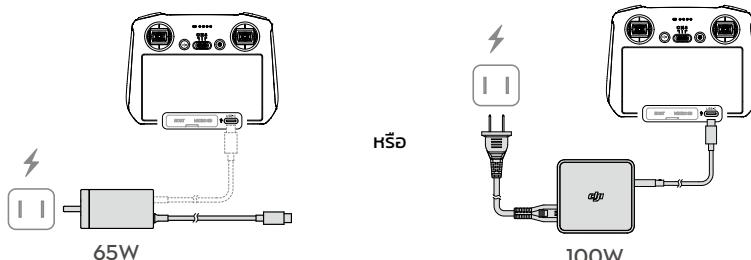
กดปุ่มเปิดปิดหนึ่งครั้งเพื่อตຽงจังหวะดับเบลและเปิดเครื่อง

กดปุ่มเปิด/ปิดเครื่องหนึ่งครั้งแล้วกดค้างไว้สองวินาที เพื่อเปิดหรือปิดรีโมทคอนโทรล



### การชาร์จแบตเตอรี่

ใช้สาย USB-C เพื่อต่อที่ชาร์จเข้ากับพอร์ต USB-C ของรีโมทคอนโทรล แบตเตอรี่สามารถชาร์จได้เต็มในเวลาประมาณ 1 ชั่วโมง 30 นาที ด้วยพลังงานการชาร์จสูงสุด 15 W (5V/3A)



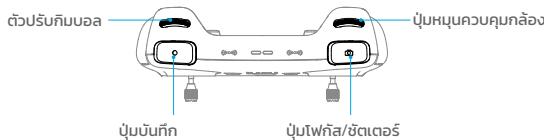
## การควบคุมกิมบอลและกล้อง

ปุ่มไฟกัส/ชัตเตอร์: กดลงครึ่งหนึ่งเพื่อโฟกัสอัตโนมัติและกดลงจนสุดเพื่อถ่ายภาพ

ปุ่มบันทึก: กดหนึ่งครั้งเพื่อเริ่มหรือหยุดการบันทึก

ปุ่มหมุนควบคุมกล้อง: ใช้เพื่อปรับการซูมโดยคำเริ่มต้น พังก์ชันการหมุนสามารถตั้งค่าเพื่อปรับทางยาวไฟฟ้า, EV, รูรับแสง, ความไวชัตเตอร์ และ ISO ได้

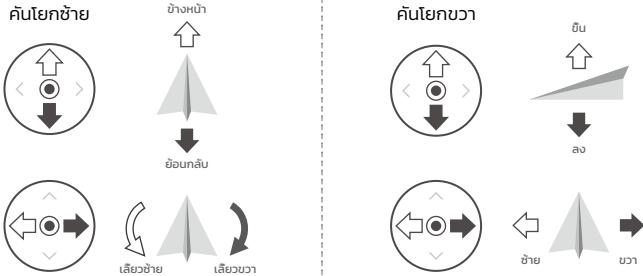
ตัวปรับกิมบอล: ควบคุมการอี้ยงของกิมบอล



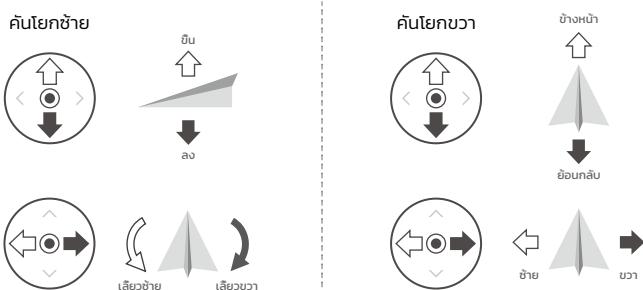
## การควบคุมโดรน

โหมดก่อตั้งไปร์เกอร์แล้วสามโหมดคือ (โหมด 1, โหมด 2 และ โหมด 3) ซึ่งพร้อมใช้งานและมีโหมดก่อรับแต่งได้อีก ชั้งสามารถดึงค่าได้ใน DJI Fly

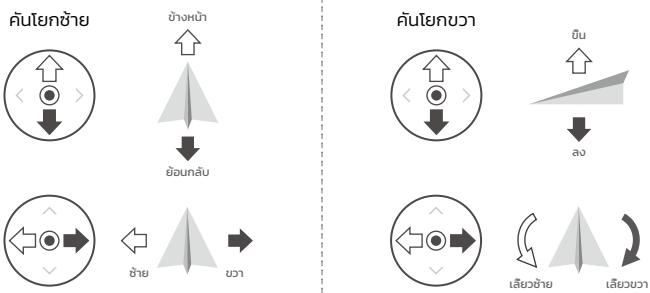
### โหมด 1



### โหมด 2



### โหมด 3



โหมดควบคุมที่เป็นค่าเริ่มต้นของรีโมทคอนโทรลคือ โหมด 2 ในคู่มือนี้ จะใช้โหมด 2 เป็นตัวอย่างเพื่อแสดงวิธีการใช้คันบังคับ

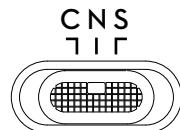
- ตำแหน่งกลางของคันโยก: คันบังคับอยู่ตรงกลาง
- การขยับคันบังคับ: ดันคันบังคับออกจากตำแหน่งกลาง

รีโมทคอนโทรล (ใหม่ด 2)	โถรน	หมายเหตุ
		<p>คันโยกการบินขึ้น/ลงแบบเดิม: บัญคันโยกช้ายขึ้นหรือลงเพื่อเปลี่ยนแปลงระดับความสูงของโถรน</p> <p>ผลักคันโยกขึ้นเพื่อเพิ่มระดับความสูง ดันคันโยกลงเพื่อลดระดับยิ่งคันโยกถูกผลักออกไปทางขวาคุณยังคงสามารถเท้าไว้ โถรนก็จะเปลี่ยนระดับความสูงเร็วขึ้นเท่านั้น</p> <p>ผลักคันโยกอย่างบุกเบิกและเมื่อ เพื่อป้องกันการเปลี่ยนระดับอย่างบันทึกกันได้หรือไม่คาดคิด</p>
		<p>คันโยกการหันไปทางซ้าย/ขวา (Yaw): บัญคันโยกช้ายไปทางซ้ายหรือขวาเพื่อควบคุมทิศทางของโถรน</p> <p>ผลักคันโยกไปทางซ้ายเพื่อหมุนโถรนตามเข็มนาฬิกา ถ้าคันโยกอยู่ตรงกลาง โถรนจะล้ออยู่กับที่</p> <p>ยิ่งผลักคันโยกออกไปทางขวาคุณยังคงสามารถเท้าไว้ โถรนก็จะหมุนเร็วขึ้นเท่านั้น</p>
		<p>คันโยกการเดินหน้า/ถอยหลัง (Pitch): บัญคันโยกทางขวาขึ้นและลงเพื่อเปลี่ยนบุบกัน-เขยข่องโถรน</p> <p>ผลักคันโยกขึ้นเพื่อบินไปข้างหน้า หรือผลักลงเพื่อบินถอยหลัง ถ้าคันโยกอยู่ตรงกลาง โถรนจะล้ออยู่กับที่</p> <p>ยิ่งผลักคันโยกออกไปทางขวาคุณยังคงสามารถเท้าไว้ โถรนก็จะเคลื่อนที่เร็วขึ้นเท่านั้น</p>
		<p>คันโยกการเอียงไปทางซ้าย/ขวา (Roll): การบัญคันโยกทางขวาไปทางซ้ายหรือซ้ายทางขวาเพื่อเปลี่ยนการเอียงซ้าย-ขวาของโถรน</p> <p>ผลักคันโยกไปทางซ้ายเพื่อบินไปทางซ้าย และผลักไปทางขวาเพื่อบินไปทางขวา ถ้าคันโยกอยู่ตรงกลาง โถรนจะล้ออยู่กับที่</p> <p>ยิ่งผลักคันโยกออกไปทางขวาคุณยังคงสามารถเท้าไว้ โถรนก็จะเคลื่อนที่เร็วขึ้นเท่านั้น</p>

## เปลี่ยนโหมดการบิน

เลือกสวิตซ์เพื่อเลือกโหมดการบินที่ต้องการ

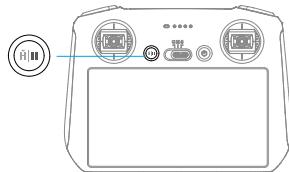
ตำแหน่ง	โหมดการบิน
S	โหมด Sport
N	โหมด Normal
C	โหมด Cine*



\* โหมดความเร็วดำเนินสหภาพยูโรป

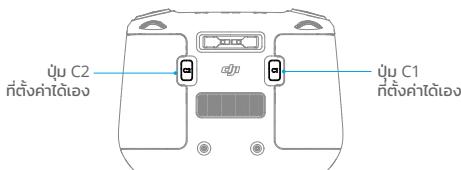
## ปุ่ม Flight Pause (หยุดบันช์คราว)/RTH (กลับจุดขึ้นบัน)

กดหนึ่งครั้งเพื่อทำให้โดรนเบรกและบันอยู่กับที่ กดปุ่มค้างไว้บันกระตุ้นรีบินกลับไปริบลสิ่งเสียงบีบีและเริ่ม RTH โดยจะกลับไปที่จุดขึ้นบันที่บันกิกไว้ล่าสุด กดปุ่มนี้อีกครั้งเพื่อยกเลิกคำสั่ง RTH และกลับไปควบคุมโดยรีบล



## ปุ่มที่ตั้งค่าได้เอง

ไปที่ Settings > Control ใน DJI Fly เพื่อกำหนดค่าการทำงานของปุ่ม C1 และ C2 ที่ตั้งได้อิสระ



## ไฟ LED รีบินกลับไปริบล

### ไฟ LED แสดงสถานะ:

รูปแบบการกะพริบ	รายละเอียด
● —	สีแดงค้าง
● .....	สีแดงกะพริบ
● —	สีเขียวค้าง
● .....	สีเขียวกะพริบ
● —	สีเหลืองค้าง
● .....	สีเหลืองกะพริบ
● —	สีฟ้าเงินค้าง
● .....	สีฟ้าเงินกะพริบ

## ไฟ LED และระดับแบตเตอรี่

รูปแบบการกะพริบ				ระดับแบตเตอรี่
●	●	●	●	76%-100%
●	●	●	○	51%-75%
●	●	○	○	26%-50%
●	○	○	○	0%-25%

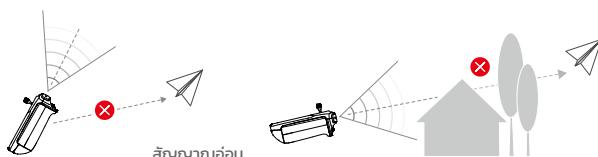
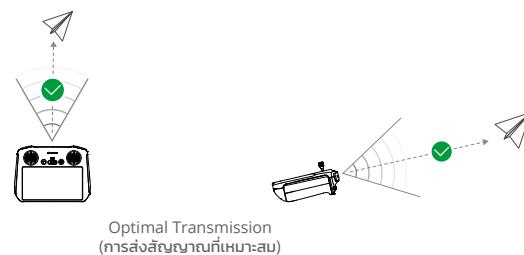
## การเตือนจากเรโนเกคตอนໂກຣ

เรโนเกคตอนໂກຣส่งเสียงบีบเพื่อบรุ่งนั่งเมื่อข้อผิดพลาดหรือคำเตือน ให้ความสนใจเมื่อข้อความเตือนปรากฏขึ้นบนจอสัมผัสหรือใน DJI Fly เลื่อนลงจากด้านบนของหน้าจอและเลือก Mute (ปิดเสียง) เพื่อปิดใช้งานการแจ้งเตือนทั้งหมด หรือเลื่อนແກะระดับเสียงไปที่ 0 เพื่อปิดใช้งานการแจ้งเตือนบางอย่าง

เรโนเกคตอนໂກຣจะส่งเสียงเตือนระหว่าง RTTH ไม่สามารถเลิกการแจ้งเตือนได้ เรโนเกคตอนໂກຣส่งเสียงเตือนเมื่อระดับแบตเตอรี่ของเรโนเกคตอนໂගຣมีระดับต่ำ (6% - 10%) สามารถปิดการเตือนระดับแบตเตอรี่อ่อนได้ ด้วยการกดปุ่มเปิดปิด การแจ้งเตือนระดับแบตเตอรี่วิกฤต ซึ่งจะดังขึ้นเมื่อระดับแบตเตอรี่เหลือน้อยกว่า 5% ขึ้นไปสามารถเลิกได้

## Optimal Transmission Zone (บริเวณการส่งสัญญาณที่เหมาะสม)

สัญญาณระหว่างโดรนกับเรโนเกคตอนໂගຣจะเป้าเชื่อมต่อที่สุดเมื่อเรโนเกคตอนໂගຣอยู่ในตำแหน่งที่เหมาะสมตามภาพด้านล่าง



- ⚠️ • ห้ามใช้อุปกรณ์ใดสายอื่นที่ทำงานด้วยความถี่เดียวกับเรโนเกคตอนໂගຣเพื่อเลี่ยงสัญญาณรบกวน
- ข้อความเตือนจะแสดงใน DJI Fly หากสัญญาณการส่งอ่อนในระหว่างการบิน ปรับทิศทางของเรโนเกคตอนໂගຣเพื่อให้แน่ใจว่าโดรนอยู่ในระยะการส่งสัญญาณที่เหมาะสม

## การเชื่อมต่อคับรีโมทคอนโทรล

รีโมทคอนโทรลเชื่อมต่อคับโดยตรงแล้วเมื่อชื่อรุ่นคันแบบคอมโบ หรือตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อเชื่อมรีโมทคอนโทรลกับโดยตรงหลังจากเปิดใช้งาน

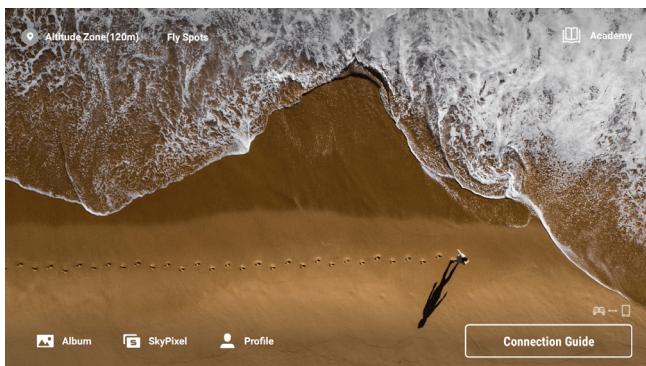
1. เปิดเครื่องของโดยตรงและรีโมทคอนโทรล
2. เปิดแอป DJI Fly
3. ในบุบบองของกล้อง แตะ \* แล้วเลือก Control และ Connect to the Aircraft ในระหว่างที่ทำการเชื่อมต่อไฟ LED แสดงสถานะของรีโมทคอนโทรลจะพริบเป็นสีเข้มเงินและรีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงบีบ
4. กดปุ่มเปิดปิดที่โดยตรงค้างไวนานกว่าสี่วินาที โดยจะส่งเสียงบีบสองครั้งหลังจากส่งเสียงบีบสั้น ๆ และไฟ LED จะดับแบบเต่อรีจะจะพรับตามลำดับเพื่อแสดงว่าพร้อมที่จะเชื่อมต่อแล้ว รีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงบีบสองครั้ง และไฟ LED แสดงสถานะจะเปลี่ยนเป็นสีเขียวทั่วไปเพื่อแสดงว่าทำการเชื่อมต่อสำเร็จ

-  • ตรวจสอบให้แน่ใจว่ารีโมทคอนโทรลอยู่ในระยะ: 0.5 เมตรกับโดยตรงระหว่างการเชื่อมต่อ  
• รีโมทคอนโทรลจะยกเลิกการเชื่อมต่อคับโดยตรงอัตโนมัติ ถ้ารีโมทคอนโทรลไม่มีการเชื่อมต่อคับโดยตรงสามวินาที  
• ปิด Bluetooth และ Wi-Fi ของรีโมทคอนโทรลเพื่อการส่งสัญญาณวิดีโอที่ดีที่สุด

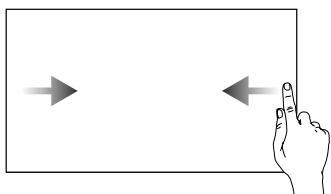
-  • ชาร์จรีโมทคอนโทรลให้เต็มก่อนการบินทุกครั้ง รีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงเตือน เมื่อแบตเตอรี่อ่อน  
• ถ้ารีโมทคอนโทรลเปิดอยู่และไม่ได้ใช้งานหน้าจอ จะมีเสียงเตือน หลังจากหน้าจอ โดยจะเปิดเองอัตโนมัติ ขยับคันโยกควบคุมหมุนหรือกดปุ่มใดก็ได้เพื่อยกเลิกการแจ้งเตือน  
• ควรชาร์จแบตเตอรี่ให้เต็มอย่างน้อยหนึ่งครั้งทุกสามเดือนเพื่อให้แบตเตอรี่ไม่เสื่อม

## การใช้งานหน้าจอสัมผัส

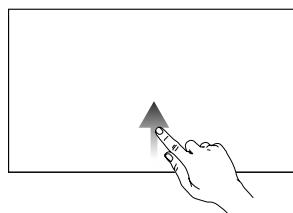
### หน้าหลัก



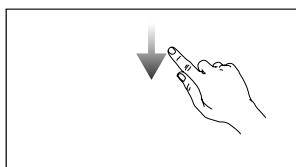
### ท่าทางสำหรับใช้งานหน้าจอ



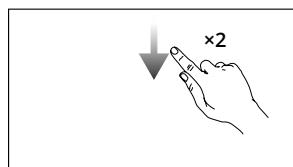
เลื่อนจากซ้ายหรือขวาไปตรงกลางของหน้าจอเพื่อกลับไปยังหน้าจอ ก่อนหน้า



เลื่อนขึ้นจากด้านล่างของหน้าจอเพื่อกลับไปที่หน้า DJI Fly

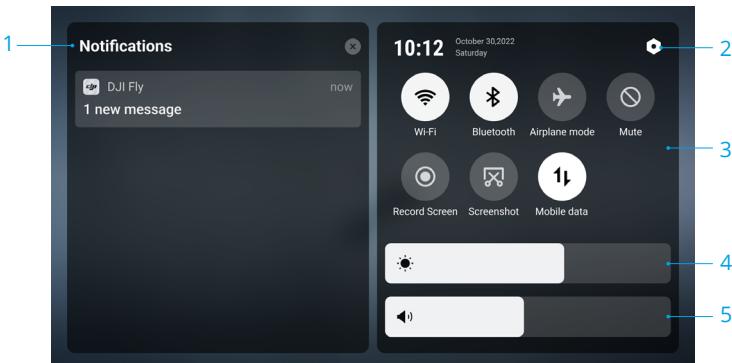


เลื่อนลงมาจากการด้าบนของหน้าจอเพื่อปิดแฟลกและแสดงสถานะเมื่อเชื่อม DJI Fly แลบและแสดงสถานะแสดงเวลารัญญาณ Wi-Fi และดับเบลเตอร์ของรีโมทคอนโทรล ยก



เลื่อนลงสองครั้งจากการด้าบนของหน้าจอเพื่อเปิดการตั้งค่าด่วนเมื่อยังคงใช้ใน DJI Fly

## การตั้งค่าอย่างง่าย



### 1. การแจ้งเตือน

แตะเพื่อตรวจสอบการแจ้งเตือนของระบบ

### 2. การตั้งค่าระบบ

แตะเพื่อเข้าถึงการตั้งค่าระบบและกำหนดค่าอย่าง Bluetooth, ระดับเสียง และเครือข่าย นอกจากนี้คุณยังสามารถกดดูคู่มือเพื่อเรียนรู้เพิ่มเติมเกี่ยวกับการควบคุมและไฟ LED และสถานะต่าง ๆ

### 3. การแสดงผล

: แตะเพื่อเปิดหรือปิด Wi-Fi กดค้างไว้เพื่อเข้าสู่การตั้งค่าแล้วเชื่อมต่อหรือเพิ่มเครือข่าย Wi-Fi

: แตะเพื่อเปิดหรือปิด Bluetooth กดค้างไว้เพื่อเข้าสู่การตั้งค่าและเชื่อมต่อกับอุปกรณ์ Bluetooth ใกล้เคียง

: แตะเพื่อเปิดใช้งานโหมด Airplane Wi-Fi และ Bluetooth จะถูกปิดใช้งาน

: แตะเพื่อปิดการแจ้งของระบบและปิดใช้งานการแจ้งเตือนทั้งหมด

: แตะเพื่อเริ่มบันทึกภาพหน้าจอ พังก์ชันนี้จะใช้งานได้หลังจากใส่การ์ด microSD ในช่องเสียบ microSD บนรีโมทคอนโทรลแล้วเท่านั้น

: แตะเพื่อถ่ายภาพหน้าจอ พังก์ชันนี้จะใช้งานได้หลังจากใส่การ์ด microSD ในช่องเสียบ microSD บนรีโมทคอนโทรลแล้วเท่านั้น

: ขึ้นบุลลูปกรณ์เคลื่อนที่

### 4. การปรับความสว่าง

เลื่อนแนบเพื่อปรับความสว่างของหน้าจอ

### 5. การปรับระดับเสียง

เลื่อนแนบเพื่อปรับระดับเสียง

## คุณลักษณะขั้นสูง

### ปรับเกียบเข็มทิศ

อาจต้องปรับเกียบเข็มทิศ หลังจากใช้รีโมทคอนโทรลในพื้นที่ที่มีคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้ารบกวน จะมีข้อความเตือนปรากฏขึ้น หากต้องปรับเกียบเข็มทิศของรีโมทคอนโทรล แตะที่ข้อความเตือนเพื่อเริ่มปรับเกียบในครั้นถ้วน ๆ ให้ดำเนินขั้นตอนด้านล่างเพื่อปรับเกียบรีโมทคอนโทรล

1. เปิดรีโมทคอนโทรลและเข้าสู่การตั้งค่าด่วน
2. เลือกการตั้งค่าระบบ ⓘ, เลื่อนลง และแตะที่เข็มทิศ
3. ดำเนินคำแนะนำบนหน้าจอเพื่อปรับเกียบเข็มทิศ
4. การแจ้งเตือนจะแสดงขึ้นเมื่อการปรับเกียบสำเร็จ

## ແອປ DJI Fly

---

ສ່ວນເນື້ຈະແບະເກຳພັງກົດຂັບຮັກຂອງ ແອປ DJI Fly

# แอป DJI Fly

## หน้าหลัก

เปิดแอป DJI Fly และเข้าสู่หน้า home

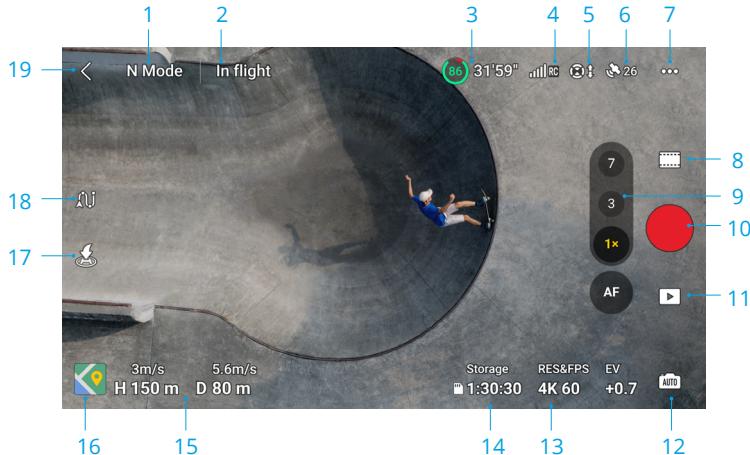
- 💡 • อินเตอร์เฟซและฟังก์ชันของ DJI Fly อาจแตกต่างออกไปจากการอัปเดตซอฟต์แวร์เวอร์ชันปัจจุบัน ประสบการณ์การใช้งานจริงขึ้นอยู่กับเวอร์ชันซอฟต์แวร์ที่ใช้

เปิดแอป DJI Fly และเข้าสู่หน้า Home เพื่อใช้งานฟีเจอร์ต่อไปนี้:

- ค้นหาวิดีโอสอนการใช้งาน คู่มือการใช้งาน จุดบิน เคล็ดลับการบิน และอื่น ๆ
- ตรวจสอบข้อมูลตามระเบียบข้อบังคับของกฎหมายภาคต่าง ๆ และรับข้อมูลเกี่ยวกับจุดบิน
- ถ่ายภาพและวิดีโอด้วยกล้องบินของโดรนหรือฟูตเทกที่ได้บันทึกไว้ในอุปกรณ์ หรือสำรวจฟูตเทกที่แชร์ไว้เพิ่มเติมจาก SkyPixel
- เข้าสู่ระบบจ่ายบัญชี DJI ของคุณเพื่อตรวจสอบข้อมูลบัญชีของคุณ
- รับการบริการหลังการขายและการสนับสนุน
- อัปเดตเฟิร์มแวร์ ดาวน์โหลดแผนที่อوفไลน์ เข้าถึงฟีเจอร์ Find My Drone (หากโดรนของคุณ) เรียนรู้และปรับปรุงความสามารถของโดรนค่า DJI และรับคำแนะนำ

## มุมมองกล้อง

### คำอธิบายปุ่ม



#### 1. โหมดการบิน

N Mode: และโหมดการบินบังจูบัน

#### 2. แสดงสถานะระบบ

In Flight: และแสดงสถานะการบินของโดรนและแสดงคำเตือน安全隐患 ฯ แบบ

#### 3. ข้อมูลแบตเตอรี่

31'59": และแสดงระดับแบตเตอรี่ปัจจุบันและเวลาบินที่เหลือ แตะเพื่อดูข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับแบตเตอรี่

#### 4. สัญญาณความแรงของเครือข่ายต่อวิธี

3m/s: และแสดงความแรงของสัญญาณเครือข่ายต่อวิธีหรือระหว่างโดรนกับรีโมทคอนโทรล

#### 5. สถานะระบบการมองเห็น

3: ด้านซ้ายของห้องโดยสารแสดงสถานะของระบบการมองเห็นในแนวนอน และด้านขวาของห้องโดยสารแสดงสถานะของระบบการมองเห็นด้านบนและด้านล่าง ไอคอนเป็นเส้นขาวเมื่อระบบการมองเห็นกำลังทำงานเป็นปกติ และเป็นสีแดงเมื่อระบบการมองเห็นไม่สามารถใช้งานได้

#### 6. สถานะ GNSS

26: และแสดงความแรงของสัญญาณ GNSS บังจูบัน และเพื่อตรวจสอบสถานะสัญญาณ GNSS จุดเข้าบินสามารถอัปเดตได้เมื่อไอคอนเป็นสีขาว ซึ่งบ่งชี้ว่าสัญญาณ GNSS บันแรม

#### 7. การตั้งค่า

...: และเพื่อดูอธิบายตั้งค่าพารามิเตอร์เพื่อความปลอดภัย การควบคุม กล้อง และการส่งข้อมูล โปรดดูที่ส่วนการตั้งค่าสำหรับข้อมูลเพิ่มเติม

## 8. โหมดถ่ายภาพ



ภาพถ่าย: Single, Explore, AEB, Burst Shooting และ Time Shot



วิดีโอ: Normal, Night, Explore และ Slow Motion



MasterShots: ลาก-เลือกจังหวะ ไดรฟ์บันทึกชนิดใช้การเคลื่อนที่แบบต่าง ๆ ตามลำดับ และคอยรักษาไว้ทุกวิธีการถ่ายภาพ



QuickShots: Drone, Rocket, Circle, Helix, Boomerang และ Asteroid



HyperLapse: Free, Circle, Course Lock และ Waypoints



Pano: Sphere, 180°, Wide Angle และ Vertical ไดรฟ์บันทึกภาพหลายภาพโดยอัตโนมัติและสร้างภาพพาโนรามาตามประเภทภาพพาโนรามาที่เลือก



- โหมด Explore ใช้กล้องเงาและกล้องเงาเลเซอร์ระบบกล้องของ Mavic 3 Pro เพื่อเป็นเวิร์กที่ป้องด้วยกล้องที่ติดต่อไปด้วย
  - a. แตะปุ่มชูมและสลับไปใช้การชูมแบบต่าง ๆ เช่นประกอบไปด้วย 1x, 3x, 7x, 14x และ 28x
  - b. แตะปุ่มชูมค้างไว้แล้วลากขึ้นและลงเพื่อปรับการชูมของกล้อง
  - c. ใช้ปุ่มสลับน้ำหน้าแบบบนหน้าจอเพื่อชูมเข้าหรือชูมออก
  - d. ใช้แป้นหมุนควบคุมกล้องของเครื่องโดยกดค้อนໄก์รอลเพื่อชูมเข้าหรือชูมออก
- โหมด Night จะลดจุดบกวนได้ดีขึ้นและใช้ไฟฟุตเทจที่คุ้มชัดขึ้น รองรับ ISO ได้สูงสุดถึง 12800 ISO



- ปัจจุบันโหมด Night รองรับ 4K 24/25/30fps
- การตรวจสอบสิ่งกีดขวางจะถูกปิดใช้งานในโหมด Night บันดูวิเคราะห์บันดูวิเคราะห์วัง
- โหมด Night จะอ่อนกว่าโหมด Night ในมืดเมื่อเริ่ม RTH หรือลงจอด
- ระหว่าง RTH หรือการลงจอดอัตโนมัติ โหมด Night จะไม่สามารถใช้งานได้
- FocusTrack ไม่รองรับในโหมด Night

## 9. ปุ่มสลับกล้อง/ไฟกัส

แตะ: ⑦ เพื่อสลับไปใช้กล้องเงา และแตะ ③ เพื่อสลับไปใช้กล้องเงาเลเซอร์ระบบกล้อง แตะ ⑩ เพื่อเปลี่ยนไปใช้กล้อง Hasselblad

กดปุ่มกล้องค้างไว้เพื่อเรียกใช้งานแกนการชูมและปรับการชูมดิจิทัล



- รองรับการชูมดิจิทัลเฉพาะในโหมด Normal และโหมด Explore
- เมื่อชูมเข้าหรือชูมออก ยิ่งอัตราการชูมมากเท่าไร ไดรฟ์ก็จะหมุนซ้ายลงเท่าบันทึ้นเพื่อให้ได้บันทึมมองที่ดูราบรื่น

AF/MF: แตะเพื่อสลับระหว่าง AF และ MF กดไอคอนค้างไว้เพื่อแสดงแฟบไฟกัส

## 10. ปุ่มชัตเตอร์/บันทึก

● : แตะเพื่อถ่ายภาพหรือเริ่ม/หยุดการบันทึกวิดีโอ

## 11. เล่นย้อนกลับ

▶ : แตะเพื่อเข้าสู่การเล่นย้อนกลับและดูตัวอย่างภาพถ่ายและวิดีโอที่ถ่ายไว้

## 12. เปลี่ยนโหมดกล้อง

**Auto** : ແຕະເພື່ອສັບຮະຫວ່າງໂທນົດ Auto ກັບ Pro ສາມາດຕັ້ງຄ່າພາຣາມີເຕັກຕ່າງໆ ອີເລີນໂທນົດຕ່າງໆ ທີ່ກໍ່າລັກຂ່າຍ

### 13. พารามิเตอร์การถ่าย

RES&FPS : แสดงพารามิเตอร์การถ่ายในปัจจุบัน แตะเพื่อเข้าถึงการตั้งค่าพารามิเตอร์

#### 14. ข้อมูลของพื้นที่จัดเก็บข้อมูล

**Storage**  
10:30 : แสดงจำนวนภาพถ่ายหรือเวลาบันทึกเก็บไว้ที่ยังถ่ายได้อีกในพื้นที่จัดเก็บข้อมูลในปัจจุบัน แตะเพื่อดูค่าวา  
บุจที่มีอยู่ของภาพ microSD หรือพื้นที่ที่เก็บข้อมูลภายในในของໂດຣນ

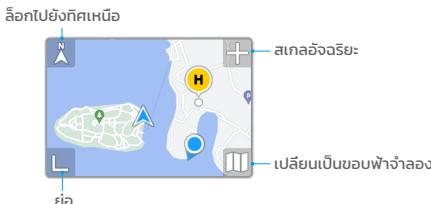
## 15. การรับส่งข้อมูลทางไกลในการบันทึก

แสดงงบประมาณการก่อสร้างในแบบที่ต้องการ (D) และความเร็ว รวมถึงงบประมาณตั้งตัว (H) และความเร็วของหัวว่างโดยรอบกับจุดขึ้นบันได

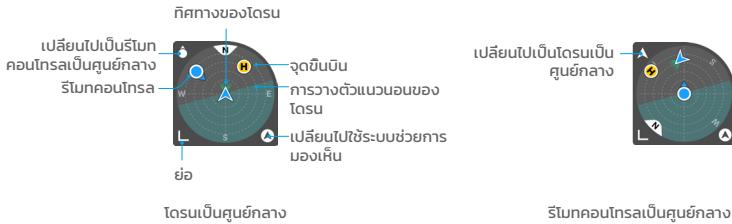
#### 16. แผนที่/ตัวบ่งชี้ระดับความสูง/ระบบช่วยการมองเห็น

☞ : แตะเพื่อขยายไปยังแพนท์ขนาดย่อ และแตะตรงกลางของแพนท์ขนาดย่อเพื่อสับจากบุนมองกล้องไปเป็นบุนมองแพนท์ แพนท์ขนาดย่อสามารถเปลี่ยนเป็นข้อฟ้าจำลองได้

- ແພນກົບນາດຍ່ອງ: ແສດແພນກົບລຸ່ມລ່າງຂ້າຍຂອງໜ້າວັງເພື່ອໃຫ້ຜູ້ໃຊ້ສາມາດຄຕຽວຈອບບຸນນອນກຳລັງດຳແນບ່ງລະ ຖືກາກງແບບເຮັດໄກນົມຂອງໄດຣນແລະຮົໄນທຄອນໂຖຣລ ດຳແນບ່ງຈຸດບັນບັນ ແລະເສັ້ນກາທກຳບັນຍາໄ ໄດ້ພຽວອັນກັນ



- ขอบฟ้าจำลอง: แสดงขอบฟ้าจำลองที่มุ่งเน้นการอ่านและเขียนตัวอักษรภาษาไทย รวมถึงการฝึกหัดการอ่านและการเขียนตัวอักษรภาษาไทย ผ่านการใช้เครื่องมือเทคโนโลยี เช่น คอมพิวเตอร์ แท็บเล็ต หรือสมาร์ทโฟน ที่ช่วยให้เด็กสามารถเรียนรู้และฝึกฝนทักษะทางภาษาอย่างสนุกสนาน



สลับไปยังการควบคุมโดรน/ รีโมทค่อนไถรอลเป็น ศูนย์กลาง	แตะเพื่อสลับไปยังการควบคุมโดรน/รีโมทค่อนไถรอลเป็นศูนย์กลางของขอบฟ้าจำลอง
กิตกาทางของโดรน	ระบุกิตกาทางของโดรน เมื่อโดรนเป็นจุดศูนย์กลางในขอบฟ้าจำลองและผู้ใช้กำลังเปลี่ยนกิตกาทางของโดรน องค์ประกอบอื่น ๆ กังวลดับนของขอบฟ้าจำลองจะหมุนไปรอบ ๆ ไอคอนโดรน กิตกาทางลูกศรของไอคอนโดรนจะยังคงไม่เปลี่ยนแปลง
การวางแผนบนของโดรน	แสดงข้อมูลการวางแผนบนของโดรน (รวมถึงแกนเดินหน้า/ก้อยหลังและแกนซ้าย/ขวา) พื้นที่สีเขียวเป็นแนวแพลงและอยู่ตรงกลางของขอบฟ้าจำลองเมื่อโดรนอยู่ที่กับที่ หากไม่ แสดงว่าแม่กลิ่นเปลี่ยนการวางแผนบนของโดรน เป็นดังนี้ ระหว่าง พื้นที่สีเขียวเป็นเขียวจะเปลี่ยนไปแบบเรียลไทม์ตามการวางแผนบนของโดรน
เปลี่ยนไปใช้ระบบช่วยการมองเห็น	แตะเพื่อสลับจากขอบฟ้าจำลองไปเป็นบุมของระบบช่วยการมองเห็น
ย่อ	แตะเพื่อย่อขอบฟ้าจำลองลง
จุดขึ้นบัน	ตำแหน่งของจุดขึ้นบัน หากต้องการควบคุมโดรนด้วยตนเองเพื่อกลับจุดขึ้นบัน ให้เริ่มจากปรับกิตกาทางของโดรนให้ชี้ไปยังจุดขึ้นบัน
รีโมทค่อนไถรอล	จุดจะระบุตำแหน่งรีโมทค่อนไถรอล ในขณะที่ลูกศรบนจุดจะระบุกิตกาทางของรีโมทค่อนไถรอล ปรับกิตกาทางของรีโมทค่อนไถรอลให้ระหว่างการบินเพื่อให้แน่ใจว่าลูกศรส์ไปที่ไอคอนโดรนเพื่อการสั่งสัญญาณที่เหมาะสมที่สุด

- ระบบช่วยการมองเห็น: บุมของระบบช่วยการมองเห็นที่ขึ้นเคลื่อนโดยระบบการมองเห็นในแนวโน้นบันจะเปลี่ยน กิตกาความเร็วในแนวโน้น (ไปข้างหน้า ข้างหลัง ซ้าย และขวา) เพื่อช่วยให้ผู้ใช้ดำเนินการและสังเกตสิ่งกีดขวางใน ระหว่างที่ยวบินได้



គ្មាននៃរូបរាងនៃការងារ	ពិភាក្សាប្រព័ន្ធដែលត្រូវបានបង្ហាញដោយប្រព័ន្ធ និងប្រព័ន្ធឌីជីថល។
ការងារប្រព័ន្ធដែលត្រូវបានបង្ហាញ	ប្រព័ន្ធឌីជីថលដែលត្រូវបានបង្ហាញដោយប្រព័ន្ធ និងប្រព័ន្ធដែលត្រូវបានបង្ហាញ។
សម្រាប់ប្រព័ន្ធទីផ្លូវ	ប្រព័ន្ធទីផ្លូវដែលត្រូវបានបង្ហាញដោយប្រព័ន្ធ និងប្រព័ន្ធទីផ្លូវ។
យ៉ាង	ប្រព័ន្ធយ៉ាងដែលត្រូវបានបង្ហាញដោយប្រព័ន្ធ និងប្រព័ន្ធយ៉ាង។
សុខតុល្យ	ប្រព័ន្ធសុខតុល្យដែលត្រូវបានបង្ហាញដោយប្រព័ន្ធ និងប្រព័ន្ធសុខតុល្យ។
តួកអេឡិចត្រូនិក	ប្រព័ន្ធតួកអេឡិចត្រូនិកដែលត្រូវបានបង្ហាញដោយប្រព័ន្ធ និងប្រព័ន្ធតួកអេឡិចត្រូនិក។

## 17. ចូលចូលទៅលើប្រព័ន្ធអំពី/ចូលចូល/RTH

: ដោលការចូលចូល មើលឯកតាមតំណែនឈឺបាន កណ្តាលការងារដោយចូលចូលទៅលើប្រព័ន្ធ

: ដោលការចូលចូល Smart RTH និងការចូលចូលទៅលើប្រព័ន្ធអំពី

## 18. Waypoint Flight (ការចូលចូលដោយត្រូវបានបង្ហាញ)

: ដោលការចូលចូល Waypoint Flight

## 19. ចូលកាលបរិច្ឆេទ

: ដោលការចូលកាលបរិច្ឆេទដោយចូលទៅលើប្រព័ន្ធអីម៉ោង Home

## ปุ่มลัดในหน้าจอ

### แตะเพื่อเลือก

จะช่วยในการบินให้แตะที่จุดสนใจในหน้าจอสองครั้ง แล้วโดรนก็จะย้ายจุดสนใจไปตรงจุดศูนย์กลางของเฟรมให้ได้ย อดโน้มตัว

### การปรับบุบบิมบบล

กดค้างที่จ่อเพื่อดึงแกบการปรับบิมบบล เพื่อปรับบุบบิมบบล

### ไฟกัส/การวัดแสงแบบจุด

แตะที่หน้าจอเพื่อเปิดใช้งานการวัดแสงที่จุดไฟกัสหรือการวัดแสงแบบจุด การวัดแสงที่จุดไฟกัสหรือการวัดแสงแบบจุดแสดงผลแทรกต่างกัน ทั้งนี้ขึ้นอยู่กับโหมดการถ่าย โหมดไฟกัส โหมดค่ารับแสง และโหมดการวัดแสงแบบจุด หลังจากที่ใช้การวัดแสงแบบจุด:

- หัวลาก ⚡ กดอยู่ข้าง ๆ กล่องขึ้นและลงเพื่อปรับ EV (ค่ารับแสง)
- หากกดบนหน้าจอค้างไว้เพื่อล็อกค่ารับแสง หากต้องการปลดล็อกค่ารับแสง ให้แตะบนหน้าจอค้างไว้อีกครั้ง หรือแตะพื้นที่อีกส่วนของหน้าจอ

การตั้งค่า

ความปลดภัย

- #### • ความช่วยเหลือในการบัน

การดำเนินการหลบหลีกสิ่งกีดขวาง	ระบบการมองเห็นในแบบนิวเคลียร์ เปิดใช้งานหลังจากที่ทำการตั้งค่า การดำเนินการหลบหลีกสิ่งกีดขวาง (Obstacle Avoidance Action) เป็น Bypass (อ้อม) หรือ Brake (เบรก) โดยไม่สามารถรับรู้สิ่ง กีดขวาง หากปิดใช้งานระบบการหลบหลีกสิ่งกีดขวาง (Obstacle Avoidance)
ตัวเลือกการอ้อม	เลือกโหมด Normal หรือ Nifty เมื่อใช้ Bypass (อ้อม)
แสดงแผนที่เรดาร์	เมื่อเปิดใช้งาน แผนที่เรดาร์ตระวงจับตระวงจับสิ่งกีดขวางแบบเรียลไทม์จะปรากฏขึ้น

- คลับดั้งเดิม (RTH): แตะเพื่อดึงค่า Advanced RTH (RTH ขึ้นสูง), Auto RTH Altitude (ระดับความสูงอัตโนมัติของ RTH) และเพื่ออัปเดตจุดชี้บันบัน
  - การดึงค่า AR: เปิดใช้งานการแสดงผลจุดชี้บัน AR, AR RTH Route และ AR Aircraft Shadow
  - การป้องกันในการบิน: แตะเพื่อดึงค่าความสูงสุดและระยะทางสูงสุดสำหรับการบิน
  - เชนเซอร์: แตะเพื่อดูสถานะ IMU และเซ็นเซอร์ และเริ่มทำการปรับเทียบหากจำเป็น
  - แบตเตอรี่: แตะเพื่อดูข้อมูลแบตเตอรี่ เช่น สถานะเซลล์แบตเตอรี่ หมายเลขอร์เรียล และจำนวนครั้งที่ชาร์จ
  - IW LED เสริม: แตะเพื่อดึงค่าไฟ IW LED เสริมเป็นอัตโนมัติ เปิด หรือปิด อย่างเปิดไฟ IW LED เสริมก่อนชี้บันบัน
  - IW LED ตrong แขนห้าของโดรน: แตะเพื่อดึงค่าไฟ IW LED ตrong แขนห้าของโดรนเป็นอัตโนมัติหรือเปิดในโหมดอัตโนมัติ IW LED ด้านหน้าโดรนจะถูกปิดใช้งานในระหว่างการถ่าย เพื่อให้แน่ใจว่าจะไม่กระทบต่อคุณภาพ
  - Unlock GEO Zone: แตะเพื่อดูข้อมูลเกี่ยวกับการปลดล็อก GEO Zone
  - Find My Drone (ค้นหาโดรนของฉัน): คุณสมบัตินี้ช่วยค้นหาตำแหน่งของโดรน ไม่ว่าจะด้วยการเปิดใช้งานไฟ LED ของโดรน เสียงบีบ หรือการใช้แผนก
  - ดึงค่าความปลอดภัยชั้นสูง

สัญญาณหายไป	พัฒนาระบบของโดรนเมื่อสัญญาณรีโมทขาดหายไปนั้นสามารถดังค่าเป็น RTH (กลับจุดขึ้นบิน), Descend (ลดระดับ) หรือ Hover (บินอยู่กับที่) ได้
หยุดใบพัดฉุกเฉิน	Emergency Only หากลิฟท์ของเตอร์จะหยุดทำงานได้ก็ต่อเมื่อใช้คำสั่งจากคันนายกแบบผสมผสาน (CSC) เท่านั้นระหว่างการบินในสถานการณ์ฉุกเฉิน เช่น หากเกิดการชนหัน มันจะต้องหยุดลงกลางคันโดยบนมุนกางขาอากาศ หรือโถดรอนอยู่บนอุกหนาอกรควบคุมและบินขึ้นหรือลงอย่างรวดเร็วหาก Anytime หมายถึงบอร์เตอร์สามารถหยุดลงกลางอากาศเมื่อใดก็ได้ เมื่อผู้ใช้ใช้คำสั่งจากคันโยกแบบผสมผสาน (CSC)

การควบคุม

- ### • การตั้งค่าโถรบ

អប់រំ	សារព័ត៌មានថ្មីនៃការបែងចុះផែនការទិន្នន័យ
ការសេវាបណ្តុះបណ្តុះ	ម៉ោងបណ្តុះបណ្តុះ និងបណ្តុះបណ្តុះសេវាបណ្តុះបណ្តុះ និងបណ្តុះបណ្តុះសេវាបណ្តុះបណ្តុះ
ការបែងចុះផែនការទិន្នន័យ	សារព័ត៌មានថ្មីនៃការបែងចុះផែនការទិន្នន័យ

 • เป็นไปล้อยคันบังคับ ความไว้เบรกที่เพิ่มขึนจะลดระยะการเบรกของโดรน ในขณะที่ความไว้เบรกที่ลดลง จะเพิ่มระยะการเบรก บัญชีวัյแวร์ความเร็วตัดรัววัง

- การตั้งค่ากิมบอล: แตะเพื่อตั้งค่าให้หมดกิมบอล ทำการปรับเกียร์กิมบอล และปรับคุณภาพกลางหรือปรับกิมบอลให้ชัดลง
  - การตั้งค่าเรโนกลอนโกรล: แตะเพื่อตั้งพังก์คันของปุ่มแบบปรับแต่งเอง ปรับเกียร์เรโนกลอนโกรล เปรี้ยงไฟหมดคันบังคับ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าเข้าใจการทํางานของไฟหมดคันบังคับ ก่อนจะเปลี่ยนไฟหมดคันบังคับ
  - การสอนบันบัน: ดูบทช่วยสอนการบันบัน
  - จับคู่โดยเรอคัรริง (สิงค์): เมื่อโถรดนไฟได้เชื่อมต่อคันบาร์โนกลอนโกรล ให้แตะเพื่อเริ่มการเชื่อมต่อ

ກລົວງ

- การตั้งค่าพารามิเตอร์กล้อง: แสดงการตั้งค่าที่แตกต่างกันตามโหมดการถ่าย

ให้ผลถ่ายภาพ	การตั้งค่า
ให้ผลภาพถ่าย	รูปแบบ, อัตราส่วนภาพ
ให้ผลบันบัดධ์วิดีโอ	ฟอร์แมต, สี, ฟอร์แมต Coding, อัตราบีตวิดีโอ, คำบรรยายภาพของวิดีโอ
MasterShots	ฟอร์แมต, สี, ฟอร์แมต Coding, อัตราบีตวิดีโอ, คำบรรยายภาพของวิดีโอ
QuickShots	ฟอร์แมต, สี, ฟอร์แมต Coding, อัตราบีตวิดีโอ, คำบรรยายภาพของวิดีโอ
Hyperlapse (ถ่ายภาพแบบ Timelapse และเคลื่อนไหวกล้องไปด้วย)	ประเภทภาพถ่าย, กรอบภาพ, รูปแบบ
Pano	ประเภทภาพถ่าย

- #### • การตั้งค่าทั่วไป

กันแสงกะพริบ	เมื่อเปิดใช้งาน อาการจะพริบของพุตเตเก็ที่เกิดจากแหล่งจักษุลงเมือถ่ายในสภาพแวดล้อมที่มีแสงสว่าง 💡: ในโหมด Pro การป้องกันการกะพริบจะมีผลเฉพาะเมื่อตั้งค่าความไวชัตเตอร์และ ISO เป็นอัตโนมัติเท่านั้น
อัตโนมัติ	เมื่อเปิดใช้งาน ผู้ใช้สามารถตั้งเวลาสูบทะเบียนเพื่อดูว่าค่าแสงนั้นเหมาะสมหรือไม่
ระดับสูงสุด	เมื่อเปิดใช้งานในโหมด MF วัตถุที่อยู่ไกลไฟกัลจะแสดงในกรอบสีแดง ยิ่งค่าของระดับ Peaking มากเท่าไร กรอบก็จะ明快ขึ้นเท่านั้น
เตือนเปลี่ยนรับแสงมากไป	เมื่อเปิดใช้งาน พื้นที่ที่มีค่าแสงมากเกินไปจะถูกระบุด้วยเส้นกากบาท
เลี้ยงตาราจ	เปิดใช้งานเส้นตาราจ เช่น เส้นกากบาท ให้เส้นตาราจเก้าช่อง และจุดศูนย์กลาง
กรอบเฟรม	เมื่อเปิดใช้งานกรอบเฟรม จะมีมาสก์เงาแสดงในบุมมองสดเพื่อช่วยให้ผู้ใช้จัดองค์ประกอบภาพได้ 💡: กรอบเฟรมไม่มีผลต่ออัตราการถ่ายภาพ และสามารถมองเห็นได้ในโหมด บันทึกวิดีโอเท่านั้น
สมดุลสีขาว	ตั้งค่าเป็นอัตโนมัติ หรือปรับอัตโนมัติ

- พื้นที่จัดเก็บข้อมูล

พื้นที่จัดเก็บข้อมูล	จัดเก็บไฟล์ที่บันทึกไว้ลงในการ์ด microSD ของโดรนหรือพื้นที่จัดเก็บข้อมูลภายในโดรน
	Mavic 3 Pro มีพื้นที่จัดเก็บข้อมูลภายใน 8 GB ส่วน Mavic 3 Pro Cine จะมี SSD ความจุ 1TB ในตัว
การตั้งชื่อไฟล์เดอร์แบบกำหนดเอง	เมื่อทำการเปลี่ยนแปลงไฟล์เดอร์ใหม่จะถูกสร้างขึ้นโดยอัตโนมัติในพื้นที่จัดเก็บข้อมูลของโดรนพร้อมจัดเก็บไฟล์ในอนาคต

การตั้งชื่อไฟล์แบบกำหนดเอง	เมื่อปีกการเปลี่ยนแปลง ชื่อใหม่จะถูกนำไปใช้กับไฟล์ในอนาคตในพื้นที่จัดเก็บข้อมูลของโดรน
แฟลชเมื่อกำการบันทึก	เมื่อเปิดใช้งาน ภาพสดก่อประกูในรีโมทคอนโทรลจะถูกจัดเก็บไว้ในพื้นที่จัดเก็บข้อมูลของรีโมทคอนโทรลเมื่อบันทึกวิดีโอ
ความจุแฟลชดีอสูงสุด	เมื่อถึงขีดจำกัดแฟลชแล้ว แฟลชแรกสุดจะถูกลบโดยอัตโนมัติ

- รีเซ็ตการตั้งค่ากล้อง: แตะเพื่อคืนค่าพารามิเตอร์ของกล้องทั้งหมดให้เป็นการตั้งค่าเริ่มต้น
  - หน่วย USB: Mavic 3 Pro Cine รองรับหน่วย USB สำหรับใช้สามารถคัดลอกฟุตเทจเมื่อระดับแบตเตอรี่ร่องโดรนตัว เปิดโดรน เปิดชั้งไฟและ USB ใน DJI Fly และเชื่อมต่อโดรนกับคอมพิวเตอร์เพื่อใช้ไฟแนด USB ระหว่างนี้ สามารถเข้าถึงพื้นที่จัดเก็บข้อมูลของโดรนได้
- ตัดการเชื่อมต่อโดรนออกจากคอมพิวเตอร์และรีสตาร์ทโดรนเพื่อออกจากไฟแนด USB ไฟแนด USB จะเปิดใช้งานอีกครั้งเมื่อโดรนรีสตาร์ทและยังเชื่อมต่ออยู่กับคอมพิวเตอร์ หากปิดการใช้งานผ่าน DJI Assistant 2
- 
- ⚠️** • ในไฟแนด USB โดรนจะตัดการเชื่อมต่อจากไร้สัญญาณในการตั้งค่าภายในไฟฟ้าและพัดลมภายในโดรนจะหยุด

## การส่งข้อมูล

สามารถเลือกแพลตฟอร์มการสตรีมสดเพื่อแพร่ภาพบุบบองของกล้องในแบบเรียลไทม์ นอกเหนือไปนี้ยังสามารถตั้งค่าเอาต์พุต HDMI, ย่างความถี่ และไฟแนดซองสัญญาณในการตั้งค่าการส่งข้อมูล

- 
- ⚠️** • โปรดอ่านแพลตฟอร์มการสตรีมสดและเอาต์พุต HDMI เมื่อใช้ DJI RC

## เกี่ยวกับ

แสดงข้อมูลต่าง ๆ อย่างเช่นอุปกรณ์, เชื่อ Wi-Fi, รุ่น, เวอร์ชันของแอป, เฟิร์มแวร์ของโดรน, เฟิร์มแวร์ RC, ข้อมูล FlySafe, SN เป็นต้น

แตะ Reset All Settings (รีเซ็ตการตั้งค่าทั้งหมด) เพื่อรีเซ็ตการตั้งค่า ซึ่งรวมถึงการตั้งค่ากล้อง กิมบลล และความปลอดภัยเป็นค่าเริ่มต้น

แตะ Clear All Data (ล้างข้อมูลทั้งหมด) เพื่อรีเซ็ตการตั้งค่าทั้งหมดเป็นค่าเริ่มต้น และล้างข้อมูลทั้งหมดที่จัดเก็บไว้ในจัดเก็บภายในไฟแนด SD รวมถึงบันทึกการบิน ของเบ้าหัวและลักษณะ (บันทึกการบิน) เมื่อเรียกร้องค่าชัดเจน ติดต่อฝ่ายดูแลลูกค้าของ DJI ก่อนล้างบันทึกการบินหากเกิดอุบัติเหตุขึ้นในระหว่างการบิน

- 
- ⚠️** • ชาติจุ琥珀คนใช้เดิมก่อไฟปิดแอป DJI Fly
- จำเป็นต้องใช้ข้อมูลอุปกรณ์เคลื่อนที่เมื่อใช้แอป DJI Fly ติดต่อผู้ใช้บริการเครือข่ายไร้สายของคุณเพื่อขอทราบค่าใช้จ่ายสำหรับเน็ต
  - ถ้าคุณใช้โทรศัพท์เคลื่อนที่เป็นจอยาฬ ห้ามรับสายที่ไม่ใช่เครือข่ายที่คุณสมบัติการรับส่งข้อมูลระหว่างการบิน
  - อ่านข้อความแจ้งเตือนน้ำ capacità ข้อความเตือน และข้อสงวนสิทธิ์ทั้งหมดให้หลังจากตั้งค่าการรับส่งข้อมูลระหว่างการบิน
  - อ่านและทำความเข้าใจข้อมูลในพื้นที่ของคุณอาจใช้คุณคือผู้รับผิดชอบผู้เดียวเท่านั้นที่ต้องรับทราบถึงข้อกำหนดที่เกี่ยวข้อง และการบันแบบที่ได้รับอนุญาต
- a. อ่านและทำความเข้าใจข้อมูลในพื้นที่ของคุณอาจใช้คุณคือผู้รับผิดชอบผิดชอบผู้เดียวเท่านั้นที่ต้องรับทราบถึงข้อกำหนดที่เกี่ยวข้อง และการบันแบบที่ได้รับอนุญาต

- b. อำนวยและกำกับความเข้าใจถึงข้อความเดือนต่าง ๆ และข้อสังวนสิกธ์ก่อนจะตั้งค่าระดับความสูงที่อยู่เกินจากภารตึ่งค่าเริ่มต้น
  - c. อำนวยและกำกับความเข้าใจถึงข้อความเดือนต่าง ๆ และข้อสังวนสิกธ์ก่อนจะสัลubiใช้ให้หมดการบินแบบต่าง ๆ
  - d. อำนวยและกำกับความเข้าใจข้อความเดือนต่าง ๆ และกำหนดเวลาปลดหรือออยู่ใน GEO Zone
  - e. อำนวยและกำกับความเข้าใจถึงข้อความเดือนต่าง ๆ ก่อนใช้ให้หมดการบินอัจฉริยะ
  - หากมีคำเดือนขึ้นในแอป ให้ห้องด้วยบนของคุณกันที ณ ตำแหน่งที่ปั๊บลดักย
  - กบกบเว้นข้อความเดือนทั้งหมดที่อยู่ในรายการที่แสดงในแอปก่อนขึ้นบินทุกครั้ง
  - ใช้การสอนใช้งานในแอปเพื่อฝึกกักษะการบินของคุณ หากคุณยังไม่เคยบินโดยรวมก่อน หรือถ้าคุณยังมีประสบการณ์เพียงพอที่จะบินโดยร่างมื้นใจ
  - แอปนี้ออกแบบมาเพื่อช่วยคุณในการบิน ใช้วิจารณญาณของคุณ และห้ามพึ่งแอปเพื่อควบคุมโดยเด็ดขาด การใช้งานและการบินของคุณต้องเป็นไปตามข้อกำหนดการใช้งานของ DJI Fly และนโยบายความเป็นส่วนตัวของ DJI อำนวยทั้งหมดอย่างละเอียดได้ในแอป

## រាជធានីភ្នំពេញ

---

## ភាគពេរក

### ខ្លួនប្រចាំថ្ងៃ

#### តារាង

បានដាក់ដើម្បីបាន

Mavic 3 Pro: 958 ករ៉ា

Mavic 3 Pro Cine: 963 ករ៉ា

ខ្សោយ

ដំឡើង (ប្រវុណីបិបដាត): 231.1×98×95.4 មម.

ដំឡើងអក (ប្រវុណីបិបដាត): 347.5×290.8×107.7 មម.

គ្មានទឹកដើម្បីសុំសុំសុំ

8 ម./វិហាតិ

គ្មានទឹកលិខិតសុំសុំសុំ

6 ម./វិហាតិ

គ្មានទឹកប្រាបាសុំសុំសុំ (សារិកបានបានបាន)

21 ម./វិហាតិ

គ្មានសុំសុំសុំដែលបានបានបាន

6,000 មេត្រ

រំលែកបានសុំសុំសុំ

43 បាតិ

វេលានការបានបានអូរកំពុងសុំសុំ

37 បាតិ

រំលែកបានបានដោកលិកសុំ

28 កម.

ការបានបានគ្មានទឹកដើម្បីសុំសុំសុំ

12 ម./វិហាតិ

បុរាណីសុំសុំសុំ

35°

អុនអកុណីបានការងារ

-10° តិំ 40° C (14° តិំ 104° F)

GNSS

GPS + Galileo + BeiDou

រំលែកគ្មានប្រាបាសុំសុំសុំ

បែនធី: ±0.1 ម. (ថ្វីបច្ចនវចុះ Vision Positioning), ±0.5 ម. (ថ្វី GNSS Positioning)

បែនរាប: ±0.3 ម. (ថ្វីបច្ចនវចុះ Vision Positioning), ±0.5 ម. (ថ្វីបច្ចនវចុះ High-precision Positioning)

ផែនកំងកែបានប្រចាំថ្ងៃ

Mavic 3 Pro: 8 GB (ផែនកំងកែបានប្រចាំថ្ងៃ 7.9 GB)

Mavic 3 Pro Cine: 1 TB (ផែនកំងកែបានប្រចាំថ្ងៃ 934.8 GB)

#### កាល់

ខ្លួនខេត្តរាងរាង

កាល់ Hasselblad: CMOS 4/3 នឹង, ពិកមេត្តកំតាយតិំ: 20 MP

កាល់ថែលេខុម្រម្យកាល់: CMOS 1/1.3 នឹង, ពិកមេត្តកំតាយតិំ: 48 MP

កាល់ថែលេខោ: CMOS 1/2 នឹង, ពិកមេត្តកំតាយតិំ: 12 MP

លេបតិ៍

កាល់ Hasselblad

FOV: 84°

អវិតមេត្តកំពុងកំពុង: 24 មម.

ទូរបន់: f/2.8-f/11

ឈឺតិំ: 1 ម. តិំ ∞

កាល់ថែលេខុម្រម្យកាល់

FOV: 35°

អវិតមេត្តកំពុងកំពុង: 70 មម.

ទូរបន់: f/2.8

ឈឺតិំ: 3 ម. តិំ ∞

	<b>กล้องเทเล</b> FOV: 15° ฟอร์แมตเก็บเข้ากับ: 166 มม. รูรับแสง: f/3.4 ไฟกั๊ส: 3 บ. ถึง ∞
ระดับ ISO	วัดโดย ปกติและภาพเคลื่อนไหวช้า: 100-6400 (ปกติ) 400-1600 (D-Log) 100-1600 (D-Log M) 100-1600 (HLG)
	<b>กลางคืน:</b> 800-12800 (ปกติ)
	<b>ภาพถ่าย</b> 100-6400
ความไวชัตเตอร์	กล้อง Hasselblad: 8-1/8000 วินาที กล้องเทเลชูมแบร์ยะกลาง: 2-1/8000 วินาที กล้องเทเล: 2-1/8000 วินาที
ขนาดภาพถ่ายสูงสุด	กล้อง Hasselblad: 5280×3956 กล้องเทเลชูมแบร์ยะกลาง: 8064×6048 กล้องเทเล: 4000×3000
โหมดถ่ายภาพนิ่ง	<b>กล้อง Hasselblad</b> ถ่ายภาพเดี่ยว: 20 MP ถ่ายภาพต่อเนื่อง: 20 MP, 3/5/7 เฟรม ถ่ายครอปบิ๊กค่าแสงอัตโนมัติ (AEB): 20 MP, 3/5 เฟรม ที่ 0.7 EV Step ถ่ายแบบตั้งเวลา: 20 MP, 2/3/5/7/10/15/20/30/60 วินาที
	<b>กล้องเทเลชูมแบร์ยะกลาง</b> ถ่ายภาพเดี่ยว: 12 MP หรือ 48 MP ถ่ายภาพต่อเนื่อง: 12 MP หรือ 48 MP, 3/5/7 เฟรม ถ่ายครอปบิ๊กค่าแสงอัตโนมัติ (AEB): 12 MP หรือ 48 MP, 3/5 เฟรม ที่ 0.7 EV Step ถ่ายแบบตั้งเวลา: 12 MP: 2/3/5/7/10/15/20/30/60 วินาที 48 MP: 7/10/15/20/30/60 วินาที
	<b>กล้องเทเล</b> ถ่ายภาพเดี่ยว: 12 MP ถ่ายภาพต่อเนื่อง: 12 MP, 3/5/7 เฟรม ถ่ายครอปบิ๊กค่าแสงอัตโนมัติ (AEB): 12 MP, 3/5 เฟรม ที่ 0.7 EV Step ถ่ายแบบตั้งเวลา: 12 MP, 2/3/5/7/10/15/20/30/60 วินาที
ฟอร์แมตภาพถ่าย	JPEG/DNG (RAW)

ความละเอียดวิดีโอ <sup>[8]</sup>	<p><b>กล้อง Hasselblad</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Apple ProRes 422 HQ</li> <li>Apple ProRes 422</li> <li>Apple ProRes 422 LT</li> <li>5.1K: 5120×2700@24/25/30/48/50fps</li> <li>DCI 4K: 4096×2160@24/25/30/48/50/60/120*fps</li> <li>4K: 3840×2160@24/25/30/48/50/60/120*fps</li> <li>H.264/H.265</li> <li>5.1K: 5120×2700@24/25/30/48/50fps</li> <li>DCI 4K: 4096×2160@24/25/30/48/50/60/120*fps</li> <li>4K: 3840×2160@24/25/30/48/50/60/120*fps</li> <li>FHD: 1920×1080@24/25/30/48/50/60/120*/200*fps</li> </ul> <p>* เฟรมเรตที่บันทึก วิดีโอที่ได้จะเปิดเล่นเป็นวิดีโอภาพเคลื่อนไหวช้า</p> <p><b>กล้องกลีบழูระยะกلاح</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Apple ProRes 422 HQ</li> <li>Apple ProRes 422</li> <li>Apple ProRes 422 LT</li> <li>4K: 3840×2160@24/25/30/48/50/60fps</li> <li>H.264/H.265</li> <li>4K: 3840×2160@24/25/30/48/50/60fps</li> <li>FHD: 1920×1080@24/25/30/48/50/60fps</li> </ul> <p><b>กล้องเกเล</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Apple ProRes 422 HQ</li> <li>Apple ProRes 422</li> <li>Apple ProRes 422 LT</li> <li>4K: 3840×2160@24/25/30/48/50/60fps</li> <li>H.264/H.265</li> <li>4K: 3840×2160@24/25/30/50/60fps</li> <li>FHD: 1920×1080@24/25/30/50/60fps</li> </ul>
รูปแบบวิดีโอ <sup>[8]</sup>	MP4/MOV (MPEG-4 AVC/H.264, HEVC/H.265) MOV (Apple ProRes 422 HQ/422/422 LT)
อัตราบีตของวิดีโอสูงสุด <sup>[8]</sup>	H.264/H.265: 200 Mbps Apple ProRes 422 HQ: 3772 Mbps Apple ProRes 422: 2514 Mbps Apple ProRes 422 LT: 1750 Mbps
ไฟล์กรองรับ	exFAT

โหมดสีและวิธีการสุ่มตัวอย่าง<sup>[8]</sup>**กล้อง Hasselblad**

Normal (ปกติ):

10 บิต 4:2:2 (Apple ProRes 422 HQ/422/422 LT)

8 บิต 4:2:0 (H.264/H.265)

D-Log:

10 บิต 4:2:2 (Apple ProRes 422 HQ/422/422 LT)

10 บิต 4:2:0 (H.264/H.265)

HLG/D-Log M:

10 บิต 4:2:2 (Apple ProRes 422 HQ/422/422 LT)

10 บิต 4:2:0 (H.265)

**กล้องเกลเซบราะกลา**

Normal (ปกติ):

10 บิต 4:2:2 (Apple ProRes 422 HQ/422/422 LT)

8 บิต 4:2:0 (H.264/H.265)

HLG/D-Log M:

10 บิต 4:2:2 (Apple ProRes 422 HQ/422/422 LT)

10 บิต 4:2:0 (H.265)

**กล้องเกเล**

Normal (ปกติ):

10 บิต 4:2:2 (Apple ProRes 422 HQ/422/422 LT)

8 บิต 4:2:0 (H.264/H.265)

HLG/D-Log M:

10 บิต 4:2:2 (Apple ProRes 422 HQ/422/422 LT)

10 บิต 4:2:0 (H.265)

การซูมดิจิทัล

กล้อง Hasselblad: 1-3×

(เฉพาะในโหมดวิดีโอปกติและโหมด

กล้องเกลเซบราะกลา: 3-7×

Explore)

กล้องเกเล: 7-28×

**กิมบอต**

กันสั่น

กิมบอตเชิงกล 3 แกน (กันเงย เอียงซ้ายขวา หันซ้ายขวา)

ขอบเขตถ่ายเท็คบิค

กันเงย: -140° ถึง 50°

เอียงซ้ายขวา: -50° ถึง 50°

หันซ้ายขวา: -23° ถึง 23°

ขอบเขตการควบคุม

กันเงย: -90° ถึง 35°

หันซ้ายขวา: -5° ถึง 5°

ความเร็วควบคุมสูงสุด (กันเงย)

100°/วินาที

ขอบเขตการสั่นสะเทือนเชิงมุม

การบันอยู่กับที่ได้ไปมีผล: ±0.001°

Normal Mode (โหมดปกติ): ±0.003°

Sport Mode (โหมด Sport): ±0.005°

**การตรวจจับ**

ประเภทการตรวจจับ

ระบบการมองเห็นด้วยกล้องสองตัวแบบรอบทิศทาง เสริมด้วยเซนเซอร์อินฟราเรดตรงด้านล่างของโดรน

ข้างหน้า

ขอบเขตการประเหมิน: 0.5-20 เมตร

ขอบเขตการตรวจจับ: 0.5-200 เมตร

ความเร็วในการตรวจจับแบบมีประสิทธิภาพ: ความเร็วในการบัน ≤ 15 เมตร/วินาที FOV: แวง舟น 90°, แวงดึง 103°

ยอดคลับ	ขอบเขตการประเมิน: 0.5-16 เมตร ความเร็วในการตรวจสอบแบบมีประสิทธิภาพ: ความเร็วในการบันทึก ≤ 12 เมตร/ วินาที FOV: แวงนอน 90°, แวงตั้ง 103°
ด้านข้าง	ขอบเขตการประเมิน: 0.5-25 เมตร ความเร็วในการตรวจสอบแบบมีประสิทธิภาพ: ความเร็วในการบันทึก ≤ 15 เมตร/ วินาที FOV: แวงนอน 90°, แวงตั้ง 85°
ด้านบน	ขอบเขตการประเมิน: 0.2-10 เมตร ความเร็วในการตรวจสอบแบบมีประสิทธิภาพ: ความเร็วในการบันทึก ≤ 6 เมตร/ วินาที FOV: ด้านหน้าและด้านหลัง 100°, ซ้ายและขวา 90°
ด้านล่าง	ขอบเขตการประเมิน: 0.3-18 เมตร ความเร็วในการตรวจสอบแบบมีประสิทธิภาพ: ความเร็วในการบันทึก ≤ 6 เมตร/ วินาที FOV: ด้านหน้าและด้านหลัง 130°, ซ้ายและขวา 160°
สภาพแวดล้อมในการใช้งาน	ด้านหน้า ด้านหลัง ซ้าย ขวา และด้านบน: พื้นผิวที่มีรูปแบบที่มีองค์ประกอบและมี แสงสว่างเพียงพอ ( $\text{lux} > 15$ ) ด้านล่าง: พื้นผิวที่มีรูปแบบที่มีองค์ประกอบและมีแสงสว่างเพียงพอ ( $\text{lux} > 15$ )
<b>การส่งวิดีโอ</b>	
ระบบการส่งวิดีโอ	O3+
คุณภาพบุบบุบของสอดคล้อง: ถ่ายทอดออนไลน์: 1080p/30fps, 1080p/60fps	ความต้องการสำหรับการทำงาน <sup>[3]</sup>
2.400-2.4835 GHz, 5.725-5.850 GHz	กำลังในการส่งสัญญาณ (EIRP)
2.4 GHz: <33 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: <33 dBm (FCC), <14 dBm (CE), <30 dBm (SRRC)	ระยะการส่งสัญญาณไกลที่สุด (ไม่มีสิ่งกีดขวาง ไม่มีการบวกกับ) <sup>[4]</sup>
15 กิโลเมตร (FCC), 8 กิโลเมตร (CE/SRRC/MIC)	ระยะการส่งสัญญาณใกล้ที่สุด (ไม่มีสิ่งกีดขวาง ไม่มีการบวกกับ) <sup>[5]</sup>
การรับกวนที่รุนแรง: เขตเมือง, ประมาณ 1.5-3 กม. การรับกวนปานกลาง: เขตชนบท/ชานเมือง, ประมาณ 3-9 กม. การรับกวนต่ำ: เขตชนบท/ชานเมือง, ประมาณ 9-15 กม.	การรับกวนที่ต่ำและมีอារค่ากีดขวาง: ประมาณ 0-0.5 กม. การรับกวนต่ำและมีอันตรายกีดขวาง: ประมาณ 0.5-3 กม.
ความเร็วในการดาวน์โหลดสูงสุด (ไม่มีสิ่งกีดขวาง ไม่มีการบวกกับ) <sup>[6]</sup>	03+: 5.5 MB/s (โดยใช้รีโมทคอนโทรล DJI RC-N1) 15 MB/วินาที (โดยใช้ DJI RC Pro) 5.5 MB/วินาที (โดยใช้ DJI RC)
ความเร็วในการดาวน์โหลดสูงสุด <sup>[7]</sup>	Wi-Fi 6: 80 MB/วินาที*
	* วัดในสภาพแวดล้อมของห้องทดลองที่มีสัญญาณบวกและเสียงเล็กน้อยในประเทศไทย/ ภูมิภาคที่รองรับทั้ง 2.4 GHz และ 5.8 GHz ด้วยการบันทึกฟุตเทจให้เพียงที่ดูเห็น บัญญาณใน ความเร็วในการดาวน์โหลดอาจแตกต่างกันไปตามสภาพแวดล้อมจริง
ความหน่วงต่ำสุด <sup>[7]</sup>	130 ms (โดยใช้รีโมทคอนโทรล DJI RC-N1) 120 ms (โดยใช้ DJI RC Pro) 130 ms (โดยใช้ DJI RC)
เสาอากาศ	เสาอากาศ 4 เสา, 2T4R

**พื้นที่จัดเก็บข้อมูล**

การ์ด microSD ที่แนะนำ	Lexar 1066x 64GB V30 A2 microSDXC Lexar 1066x 128GB V30 A2 microSDXC Lexar 1066x 256GB V30 A2 microSDXC Lexar 1066x 512GB V30 A2 microSDXC SanDisk High Endurance 64GB V30 microSDXC SanDisk High Endurance 128GB V30 microSDXC SanDisk High Endurance 256GB V30 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 64GB V30 A2 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 128GB V30 A2 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 256GB V30 A2 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 512GB V30 A2 microSDXC Samsung EVO Plus 512GB V30 A2 microSDXC Samsung PRO Plus 256GB V30 A2 microSDXC Samsung PRO Plus 512GB V30 A2 microSDXC
------------------------	--

**แบตเตอรี่ไดรบันอัจฉริยะ:**

ความจุ	5000 mAh
น้ำหนัก	335.5 กรัม
แรงดันไฟฟ้าที่กำลังbat	15.4 V
ชาร์จไฟเต็มที่	17.6 V
ประเภท	Li-ion 4S
ระบบสารเคมี	LiCoO2
พลังงานบัน	77 Wh
อุณหภูมิขั้นตอนของชา	5° ถึง 40° C (41° ถึง 104° F)
เวลาในการชาร์จ	ใช้สายหัวข้อมูลที่ให้มาของที่ชาชาร์จแบบพกพา DJI 65W: ประมาณ 96 นาที  ใช้อะแดปเตอร์ชาชาร์จไฟ DJI 100W USB-C และแท่นชาชาร์จแบบเตอร์ DJI Mavic 3 Series 100W: ประมาณ 70 นาที

**ที่ชาชาร์จ**

ไฟเข้า	ที่ชาชาร์จแบบพกพา DJI 65W: 100-240 V AC, 50-60 Hz, 2 A อะแดปเตอร์ชาชาร์จไฟ DJI 100W USB-C: 100-240 V AC, 50-60 Hz, 2.5 A
ไฟออก	ที่ชาชาร์จแบบพกพา DJI 65W: USB-C: $5 \text{ V} = 5 \text{ A} / 9 \text{ V} = 5 \text{ A} / 12 \text{ V} = 5 \text{ A} / 15 \text{ V} = 4.3 \text{ A} / 20 \text{ V} = 3.25 \text{ A} / 5 \text{ V} - 20 \text{ V} = 3.25 \text{ A}$ USB-A: $5.0 \text{ V} = 2.0 \text{ A}$ อะแดปเตอร์ชาชาร์จไฟ DJI 100W USB-C: สูงสุด 100 W (รวม) เมื่อใช้กับส่องพอร์ต กำลังไฟออกสูงสุดของหัวส่องพอร์ตคือ 82 W และที่ชาชาร์จจะจัดสรรกำลังไฟออกของกับส่องพอร์ตตามไฟหลอดกำลังไฟแบบเปลี่ยนแปลงได้

<b>กำลังไฟ</b>	ก๊าซร็อกแบบพกพา DJI 65W: 65 W อะแดปเตอร์ชาติ W DJI 100W USB-C: 100 W
<b>DJI RC Pro</b>	
อุณหภูมิในการทำงาน	-10° ถึง 40° C (14° ถึง 104° F)
GNSS	GPS + Galileo + GLONASS
แบตเตอรี่	Li-ion (5000 mAh @ 7.2 V)
ชาร์จของแบตเตอรี่	Li-ion
ระบบสารเคมี	LiNiMnCoO2
ระยะเวลาในการใช้งาน	ประมาณ 3 ชั่วโมง
ความจุของพื้นที่จัดเก็บข้อมูล	พื้นที่จัดเก็บข้อมูลภายใน (ROM): 32 GB รองรับการ์ด microSD เพื่อเพิ่มความจุ
<b>การส่งวิดีโอ</b>	
ระบบการส่งวิดีโอ	O3+
ความถี่ในการทำงาน <sup>[3]</sup>	2.400-2.4835 GHz, 5.725-5.850 GHz
กำลังในการส่งสัญญาณ (EIRP)	2.4 GHz: <33 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: <33 dBm (FCC), <14 dBm (CE), <23 dBm (SRRC)
<b>Wi-Fi</b>	
โปรโตคอล	802.11 a/b/g/n/ac/ax รองรับ 2x2 MIMO Wi-Fi
ความถี่ในการทำงาน <sup>[3]</sup>	2.400-2.4835 GHz, 5.725-5.850 GHz
กำลังในการส่งสัญญาณ (EIRP)	2.4 GHz: <26 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: <26 dBm (FCC/SRRC), <14 dBm (CE)
<b>Bluetooth</b>	
โปรโตคอล	Bluetooth 5.1
ความถี่ในการทำงาน	2.400-2.4835 GHz
กำลังในการส่งสัญญาณ (EIRP)	<10 dBm
<b>DJI RC</b>	
อุณหภูมิในการทำงาน	-10° ถึง 40° C (14° ถึง 104° F)
GNSS	GPS + Galileo + BeiDou
แบตเตอรี่	5200 mAh
ชาร์จของแบตเตอรี่	Li-ion
ระบบสารเคมี	LiNiMnCoO2
ระยะเวลาในการใช้งาน	ประมาณ 4 ชั่วโมง
ความจุของพื้นที่จัดเก็บข้อมูล	รองรับการ์ด microSD เพื่อเพิ่มความจุ
<b>การส่งวิดีโอ</b>	
ระบบการส่งวิดีโอ	เมื่อใช้ร่วมกับค้าขายร์ดแวร์ต่าง ๆ ของโดรน รีโมทคอนโทรล DJI RC จะเลือกเวอร์ชันเพริมแวร์ที่เกี่ยวข้องโดยอัตโนมัติสำหรับการอัปเดต โดยรองรับเทคโนโลยีการส่งสัญญาณ O3+ เมื่อเชื่อมต่อคับ DJI Mavic 3 Pro

ความถี่ในการทำงาน <sup>[3]</sup>	2.400-2.4835 GHz, 5.725-5.850 GHz
กำลังในการส่งสัญญาณ (EIRP)	2.4 GHz: <26 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: <26 dBm (FCC), <14 dBm (CE), <23 dBm (SRRC)
Wi-Fi	
โปรโตคอล	802.11 a/b/g/n
ความถี่ในการทำงาน <sup>[3]</sup>	2,400-2.4835 GHz, 5.150-5.250 GHz, 5.725-5.850 GHz
กำลังในการส่งสัญญาณ (EIRP)	2.4 GHz: <23 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.1 GHz: <23 dBm (FCC/CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: <23 dBm (FCC/SRRC), <14 dBm (CE)
Bluetooth	
โปรโตคอล	Bluetooth 4.2
ความถี่ในการทำงาน	2.400-2.4835 GHz
กำลังในการส่งสัญญาณ (EIRP)	<10 dBm

- [1] วัดในสภาพแวดล้อมการทดสอบที่มีการควบคุม เอื่องไข่กีเพาเวเจะจะงในการทดสอบมีดังนี้: การบันทุยความเร็วคงที่ 32.4 kph ในสภาพแวดล้อมที่เริ่มต้นที่ระดับน้ำทะเล โดยปิด APAS, ปิด AirSense, พารามิเตอร์ของกล้องตั้งค่าไว้ที่ 1080p/24fps, ปิดไฟหน้าด้วย และบันจาระดับเบลดเตอร์ 100% จนถึง 0% ผลลัพธ์ที่ได้อาจแตกต่างกันไปตามสภาพแวดล้อม การใช้งานจริง และควรใช้ฟิล์มเวฟ
- [2] วัดในสภาพแวดล้อมการทดสอบที่มีการควบคุม เอื่องไข่กีเพาเวเจะจะงในการทดสอบมีดังนี้: การบันทุยความเร็วคงที่ 32.4 kph ในสภาพแวดล้อมที่เริ่มน้ำจากทะเล โดยปิด APAS, ปิด AirSense, พารามิเตอร์ของกล้องตั้งค่าไว้ที่ 1080p/24fps, ปิดไฟหน้าด้วย และบันจาระดับเบลดเตอร์ 100% จนถึง 0% ผลลัพธ์ที่ได้อาจแตกต่างกันไปตามสภาพแวดล้อม การใช้งานจริง และควรใช้ฟิล์มเวฟ
- [3] ในบางประเทศและบางภูมิภาค ไม่อนุญาตให้ใช้ความถี่ 5.8 และ 5.1GHz หรืออนุญาตให้ใช้ความถี่ 5.1GHz ได้สำหรับการใช้งานภายในอาคารเท่านั้น กรุณาตรวจสอบกฎหมายและเบียดบังคับของท้องถิ่นสำหรับข้อบัญญัติเพิ่มเติม
- [4] วัดในสภาพแวดล้อมกลางแจ้งที่มีเสียงคิดของทางและไม่มีสัญญาณรบกวน ข้อมูลข้างต้นแสดงช่วงการสื่อสารที่ใกล้ที่สุดสำหรับการบันทึกแบบที่ยกเว้นที่ไม่ปักลับภายในตัวเครื่องแต่ละชิ้น ในระหว่างการบิน โปรดให้ความสนใจกับการแจ้งเตือนของ RTH ในแอป DJI Fly
- [5] ข้อมูลได้จากการทดสอบภายใต้มาตรฐาน FCC ในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีสึ่งคิดของทางและไม่มีสัญญาณรบกวนตามปกติ ใช้สำหรับการอ้างอิงเท่านั้นและไม่รับประกันจะสามารถใช้งานได้ในทุกๆ สถานการณ์
- [6] ข้อมูลได้จากการทดสอบภายใต้มาตรฐาน FCC ในสภาพแวดล้อมที่มีสัญญาณรบกวนดำเนินการ สื่อสารที่ใกล้ที่สุดสำหรับการบันทึกแบบที่ยกเว้นที่ไม่ปักลับภายในตัวเครื่องแต่ละชิ้น ในระหว่างการบิน โปรดให้ความสนใจกับการแจ้งเตือนของ RTH ในแอป DJI Fly
- [7] ข้อมูลได้จากการทดสอบภายใต้มาตรฐาน FCC ในสภาพแวดล้อมที่มีสัญญาณรบกวนดำเนินการ สื่อสารที่ใกล้ที่สุดสำหรับการบันทึกแบบที่ยกเว้นที่ไม่ปักลับภายในตัวเครื่องแต่ละชิ้น ในระหว่างการบิน โปรดให้ความสนใจกับการแจ้งเตือนของ RTH ในแอป DJI Fly
- [8] เผา: DJI Mavic 3 Pro Cine เท่านั้นที่รองรับการบันทึกวิดีโอบี Apple ProRes

## ເມກຮົກໜີ້ພັງກໍບັນຂອງກລັວງ

	กล้อง Hasselblad	กล้องเก่าเล็กมีระบบกล่าง	กล้องเก่าเล็ก
ภาพถ่าย	ถ่ายภาพเดียว	✓	✓
	ถ่ายภาพต่อเนื่อง	✓	✓
	การถ่ายภาพพร้อมการเปิดรับแสงอัตโนมัติ	✓	✓
	ถ่ายแบบตั้งเวลา	✓	✓
	DNG	✓	✓
	Pano	✓	ภาพพาโนรามากรุบกรอบ*
	Hyperlapse (ถ่ายภาพแบบ Timelapse และเคลื่อนไหวกล้องไปด้วย)	✓	✓
วิดีโอ	เคลื่อนไหวช้า	4K 120fps C4K 120fps 1080p 200fps	✗
	โนมดสี	Hasselblad HNCS D-Log D-Log M HLG	Normal D-Log M HLG
	โนมด Night	✓	✗
	QuickShots	✓	✗
	MasterShots	✓	✗
	FocusTrack	✓	✓
			รองรับเฉพาะกับ Spotlight และ POI เท่านั้น ไม่รองรับกับ ActiveTrack

\* กล่องเงาชูกระยะกลางรองรับการถ่ายวิดีโอเก่าบันน์ แต่ไม่สามารถครอบภาพได้ขบวน:ถ่ายภาพพาโนรามากรองกล้อง ผู้ใช้สามารถครอบภาพได้ด้วยตนเอง

## การอัปเดตเฟิร์มแวร์

ใช้ DJI Fly หรือ DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) เพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ของโดรน

## การใช้แอป DJI Fly

เมื่อเชื่อมต่อไดร์ฟหรือในทกคุณไมร์กับแลป DJI Fly คุณจะได้รับการเตือน เมื่อไฟเฟิร์นแวนก์ให้พร้อมให้อัปเดต หากต้องการรีเซ็ตอัปเดต ให้เชื่อมต่อไร้เบลอกอนไทร์ดหรืออุปกรณ์โน๊ตบุ๊คที่ของคุณกับอุปกรณ์นี้และดำเนินคำแนะนำ บนจอ คุณไม่สามารถอัปเดตไฟเฟิร์นแวนก์ได้ ถ้ารีเซ็ตคุณไมร์กไม่ได้เชื่อมต่อ ก็ต้องใช้การเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ต

## การใช้งาน DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)

อัปเดตโดรนและเฟิร์มแวร์ของรีโมทคอนโทรลและจากกันโดยใช้ DII Assistant 2 (Consumer Drones Series)

กำหนดค่าแนะนำสำหรับล่างเพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ของโดรน:

1. เปิด DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) และล็อกอินด้วยบัญชี DJI ของคุณ
  2. เปิดโดรน และเชื่อมต่อโดรนกับคอมพิวเตอร์ผ่านพอร์ต USB-C ภายใน 20 วินาที
  3. เลือก DJI Mavic 3 Pro และคลิก Firmware Updates
  4. เลือกเวอร์ชันเฟิร์มแวร์
  5. รอการดาวน์โหลดเฟิร์มแวร์ การอัปเดตเฟิร์มแวร์จะเริ่มเองอัตโนมัติ
  6. ไดรverb สำหรับการรับสัญญาณ GPS ของโดรน

กำตามคำแนะนำด้านล่างเพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ของรีโมทคอนโทรล:

1. เปิด DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) และล็อกอินด้วยบัญชี DJI ของคุณ
  2. เปิดรีโมทคอนโทรล แล้วเชื่อมต่อกับคอมพิวเตอร์ผ่านพอร์ต USB-C
  3. เลือกรีโมทคอนโทรล DJI Mavic 3 Pro และคลิก Firmware Updates
  4. เลือกเวอร์ชันเฟิร์มแวร์
  5. รอการดาวน์โหลดเฟิร์มแวร์ การอัปเดตเฟิร์มแวร์จะเริ่มเองอัตโนมัติ
  6. รอให้การอัปเดตเฟิร์มแวร์เรียบร้อย

- ⚠️ • เพิร์ฟ์มแวร์ของแบตเตอรี่รวมอยู่ในเพิร์ฟ์มแวร์ของໂດຣນ ອ່າຍເລີມອັປິດແບຕເຕອຮ່າງໜຸ້ມ

  - ຕຽວຈັກສອບໃຫ້ແປໄຈວ່າກຳຕາມບັນດາຕອນທັງໝາຍນີ້ເພື່ອອັປິດເຕີເພີ້ມແວັດ ໃນເຊັ່ນນັ້ນການອັປິດຕາວຈຳລັນເໜລວ
  - ຕຽວຈັກສອບວ່າຄວນພົວເຕອຮ໌ເຊື່ອນຕ່ອງກັບອັນເກໂຮຣີບົດແລ້ວໃນຮະບ່າງວ່າທີ່ອັປິດ
  - ກ່ອນຈະອັປິດຕາມ ຕຽວຈັກສອບໃຫ້ແປໄຈວ່າແບຕເຕອຮ໌ເຊົາຈັງແລ້ວອ່າງນ້ອຍ 40% ແລະ ເຮັດວຽກຄອນໂກຮລ່າຮົງແລ້ວອ່າງນ້ອຍ 30%
  - ອ່າຍຄອດປັບລັກສາຍ USB-C ຮະບ່າງການອັປິດ
  - ການອັປິດເຕີເພີ້ມແວັດໃຈ້ເວລາປະບານສັບທາກ ເປັນເຮື່ອງປົກຕົກທີ່ກົມບອລະຈະໄມ່ກຳຕາມ ໄຟແສດງສານະໂດຣນກະພົບແລະໂໂໂຣບົຈຮັບຕາອງ ອອງຈົກວ່າການອັປິດເຕີເພີ້ມແວັດເສົ່ງເຮັດວຽກ

โปรดดูหมายเหตุการเผยแพร่ Mavic 3 Pro สำหรับข้อมูลการอัปเดตเฟิร์มแวร์เพิ่มเติมเพื่อการติดต่อสนับสนุนลับ

## รายการตรวจสอบหลังเก็บบัน

- ตรัวสอบให้ແນ່ໃຈວ່າໄດ້ກ່າວການຕຽວສອບດັວຍສາຍຕາເພື່ອຊ່ວ່າໂດຣນ ຮົບເຖິງຄອນໂໂກຣລ ກລັອງກີບປອລ ບັດຕະເຕີຣີໂດຣນອັຈອຣີຍະ ແລະ ພິບດັບນ້ອຍຂຶ້ນສກາພົດ ຕິດຕ່ອົ່ງດູລູກຄ້າຂອງ DJI ມາກພວບວໍາມີຄວາມເສີ່ຫາຍໃດ ຈະ
  - ຕຽວສອບໃຫ້ແນ່ໃຈວ່າເລັບສັກລັອງແລະເຫັນເອົາຮັບການນອນເກີນບັນສະາດ
  - ຕຽວສອບໃຫ້ແນ່ໃຈວ່າຈັດຕົກໂດຣນອນຍ່າງດຸກຕັ້ງກ່ອນຈົງຂະບຸ

## คำแนะนำในการบำรุงรักษา

เพื่อหลักเลี้ยงการbadเจ็บร้ายแรงต่อเด็กและสัตว์ โปรดปฏิบัติตามกฎระเบียบดังต่อไปนี้:

- ชั้นส่วนบนหาดเล็ก เช่น สายเคเบิลและสายรัด เป็นอันตรายหากกลืนเข้าไป เก็บขั้นส่วนกังหันให้พับมือเด็กและสัตว์
  - เก็บแบตเตอรี่โดยรอบอัจฉริยะและรีบินกอคอนໂໂගຣໄວໃນที่แห้งและเย็น ห่างจากแสงแดดโดยตรงเพื่อให้แห้งไว้แบบเต็ม LiPo ในตัวจะไม่ร้อนเกินไป อุณหภูมิการเก็บรักษาที่แนะนำ: ระหว่าง 22° C ถึง 28° C (71° F ถึง 82° F) สำหรับระยะเวลาการเก็บรักษานานกว่าสามเดือน ห้ามเก็บในสภาพแวดล้อมที่อยู่บลอกช่วงอุณหภูมิ 14° ถึง 113° F (-10° ถึง 45° C)
  - อย่าหักกัลลงสับสักกับหัวหรืออุ่นลงในน้ำหรือของเหลวอื่น ๆ หากเปียก ให้เช็ดให้แห้งด้วยผ้าเบื้องบุรุษกับซับน้ำได้ การปิดโดยรอบเก็บกันในเปลือกไม้สำหรับการใช้งาน ทำให้ส่วนประกายของเสียงหาย去จากวงการ ห้ามใช้สารกีดกันส่วนผสมของแอลกอฮอล์ เบนซิน กันเบอร์ หรือสารไวไฟอื่น ๆ ในการทำความสะอาดหรือบ่มรุ่งรักษากล้อง ห้ามเก็บกล้องไว้ในพับที่ซึมหรือมีฝุ่นมาก
  - ห้ามเชื่อมต่อผลิตภัณฑ์กับบันด์เกอร์เฟช USB ที่เก่ากว่าเวอร์ชัน 3.0 ห้ามเชื่อมต่อผลิตภัณฑ์กับบันด์ “พาวเวอร์ USB” หรืออุปกรณ์ที่คล้ายกัน
  - ตรวจสอบชั้นส่วนของโดยรอบทุกชั้นห้องจากเกิดการชนบทุก ๆ ครั้ง หรือการถูกกระแทกอย่างรุนแรง หากมีปัญหาหรือชำรุดมาดู ไปโปรดติดต่อตัวแทนจำหน่ายที่ได้รับอนุญาตของ DJI
  - ตรวจสอบไฟแสดงระดับแบตเตอรี่อย่างสม่ำเสมอ เพื่อระดับแบตเตอรี่ปัจจุบันและอายุการใช้งานแบตเตอร์ได้ยั่งนาน
  - ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้เคลือบเข้าไปในกอคอนໂໂගຣโดยพับขนาดใหญ่โดยเด็ดขาด
  - ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้เคลือบเข้าไปในกอคอนໂໂගຣโดยพับขนาดใหญ่โดยเด็ดขาด
  - แบบเตอร์จะเป็นต้องใช้เวลาในการจัดเก็บเป็นเวลาบาน ชาร์จแบตเตอรี่เพื่อให้อุดกจากไฟแหล่งพลัง
  - ใช้ฟิลเตอร์ ND หากจำเป็นต้องใช้เวลาบานในการเปิดรับแสง โปรดดูข้อมูลผลิตภัณฑ์เกี่ยวกับวิธีการติดตั้งฟิลเตอร์ ND
  - จัดเก็บและขนส่งโดยรอบ รีบินกอคอนໂໂගຣ แบตเตอรี่ และเซาฟ์ในสภาพแวดล้อมที่แห้ง แห้งให้จัดเก็บและขนส่งผลิตภัณฑ์ในสภาพแวดล้อมที่มีอุณหภูมิ 15° ถึง 25° C และความชื้นประมาณ 40%
  - คอดแบบเตอร์จะออกก่อนช่วงเวลาบาน ( เช่น การทำความสะอาดหรือการติดและการคอดในพัด ) ตรวจสอบให้แน่ใจว่าโดยรอบและในพื้นที่สามารถเข้าถึงได้โดยการบดสิ่งสกปรกหรือฝุ่นด้วยผ้าบุรุษ อย่าทำความสะอาดโดยรอบด้วยผ้าเปียกหรือใช้ปืนยารักษาความสะอาดที่มีแอลกอฮอล์ ของเหลวสามารถซึมผ่านตัวเครื่องด้านบนของโดยรอบได้ ซึ่งอาจทำให้เกิดไฟฟ้าลัดวงจรและทำลายอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์
  - ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ปิดแบบเตอร์ก่อนเปลี่ยนหรือตัวจริงส่วนในพัด

## ขั้นตอนการแก้ไขปัญหา

1. ทำใหม่จึงไม่สามารถใช้แบบเตอเร่ก่อนการบันครรงแรก  
ต้องคงรังตุนแบบเตอเร่โดยการชำระจำเป็นก่อนใช้งานเป็นครั้งแรก
2. วิธีการแก้ไขปัญหาเกี่ยวกับมือถือการโคลงเคลงในระหว่างการบัน  
จำเป็นต้อง IMU และเข็มทิศใน DJI Fly หากยังพบปัญหา ให้ติดต่อฝ่ายดูแลลูกค้าของ DJI
3. ไม่มีพังก์ชัน  
ตรวจสอบว่าแบบเตอเร่ได้รับอัจฉริยะและรีโมทคอนโทรลมีการเปิดใช้งานโดยการชำระหน้อไม่ หากยังพบปัญหา ให้ติดต่อฝ่ายดูแลลูกค้าของ DJI
4. ปัญหาการเปิดและสตาร์ตเครื่อง  
ตรวจสอบว่าแบบเตอเร่มีพลังงานหน้อไม่ หากใช้ โปรดติดต่อฝ่ายดูแลลูกค้าของ DJI  
หากไม่สามารถเรียบต้นได้ตามปกติ
5. ปัญหาการอัปเดต SW  
ปฏิบัติตามคำแนะนำในคู่มือการใช้งานเพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ หากการอัปเดตเฟิร์มแวร์ล้มเหลว ให้รีสตาร์ทอุปกรณ์ ยังคงหมดแล้วลองอีกครั้ง หากยังพบปัญหา ให้ติดต่อฝ่ายดูแลลูกค้าของ DJI
6. ขั้นตอนในการเช็ตต้าเบินค่าเริ่มต้นจากโรงงานหรือการกำหนดค่าการทำงานที่กราบล่าสุด  
ใช้แอป DJI Fly เพื่อเรียกตัวเบินค่าเริ่มต้นจากโรงงาน
7. ปัญหาการปิดระบบและปิดเครื่อง  
ติดต่อฝ่ายดูแลลูกค้าของ DJI
8. วิธีการตรวจสอบการจัดการหน้ออย่างไม่ระมัดระวังในสภาวะที่ไม่ปลอดภัย  
ติดต่อฝ่ายดูแลลูกค้าของ DJI

## ความเสียงและคำเตือน

เมื่อโดรนตรวจพบความเสียงหลังจากเปิดเครื่อง จะมีข้อความเตือนใน DJI Fly

ให้ความสนใจกับรายการสถานการณ์ล้านล่าง

1. หากสถานที่ไม่เหมาะสมสำหรับการบันทึก
2. หากตรวจพบสิ่งกีดขวางในระหว่างการบัน
3. หากดำเนินการล่วงชุด
4. หากเข็มทิศและ IMU เกิดการระบกวนและจำเป็นต้องคำลี้เบต
5. ปฏิบัติตามคำแนะนำบนหัวใจเมื่อได้รับแจ้ง

## การกำจัด



ปฏิบัติตามกฎระเบียบทั่วถือกีดขวางกับอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์เมื่อต้องการทิ้งโดรนและรีโมทคอนโทรล

## การทั่งแบตเตอรี่

กังแบตเตเตอร์รีถังรี้เคิลເພີພາ: ແລ້ວຈາກຄາປະຈອຍຕ່າງໆສຸມບຽນສັເລັກໄດ້ນັ້ນ ຜັກກັ້ງແບຕເຕອຮັບຄົງຂະໜັກໄປ ປົງບັດຕິຕາມບັນດັບຕັບໃຫກອັນດີບ່ອຍ່າງຄຽງຄົດຖືກວັນກັນແລະຮີເຊີເຕີແບຕເຕອຮັບ

กังแบตเตอรี่กันที่ หากไม่สามารถเปิดใช้ได้หลังจากการคายประจุมากเกินไป

หากปุ่มเปิด/ปิดแบบต่อรีส์ไดร์นั้นจังหวะ-ใช้งานไม่ได้และแบบเตอร์รีส์ไม่สามารถถูกประจุออกได้หมด  
ให้ตัดต่อหัวเทียบแบบคำนัดด์/หัวเทียบเรซิลิคแบบเตอร์รีส์เมื่ออาชีพเพื่อขอความช่วยเหลือเพิ่มเติม

## ข้อมูลการปฏิบัติตาม FAR Remote ID

โดรนเป็นไปตามข้อกำหนดของ 14 CFR ส่วนที่ 89:

- โดรนจะระบุชื่อความ Remote ID โดยอัตโนมัติถ้าเครื่องขึ้นจังกึ่งปีดเครื่อง จะต้องเชื่อมต่ออุปกรณ์ภายนอก เช่น โทรศัพท์มือถือหรือแท็บเล็ต เช้ากับอุปกรณ์เคลื่อนที่ของ DJI ที่ไม่มีระบบ GNSS ในตัวเพื่อใช้เป็นแหล่งข้อมูลตำแหน่งที่ตั้ง<sup>[1]</sup> และต้องเปิดใช้งานและควบคุมการบินของ DJI เช่น DJI Fly พร้อมอุปกรณ์ที่แอปควบคุมการบินของ DJI ได้รับข้อมูลตำแหน่งที่ตั้งที่ถูกต้องเสมอ อุปกรณ์ภายนอกที่เชื่อมต่อด้วยจะต้องเป็นหนึ่งในรายการต่อไปนี้เป็นอย่างน้อย:
  - อุปกรณ์ไร้สายส่วนบุคคลที่ได้รับการรับรองจาก FCC ซึ่งใช้ GPS กับ SBAS (WAAS) สำหรับการระบุตำแหน่ง หรือ
  - อุปกรณ์ไร้สายส่วนบุคคลที่ได้รับการรับรองจาก FCC ที่มี GNSS ในตัว ประกอบด้วย อุปกรณ์ภายนอกดังกล่าวจะต้องทำงานในลักษณะที่ไม่รบกวนดำเนินการทางการเดินทางและความสันัพันธ์กับตำแหน่งผู้ปฏิบัติงาน
- โดรนจะเริ่มการทดสอบตัวเองก่อนการบิน (PFST) ของระบบ Remote ID โดยอัตโนมัติก่อนบินขึ้น และจะไม่สามารถบินขึ้นได้หากไม่ผ่าน PFST<sup>[2]</sup> สามารถดูผลของ PFST ของระบบ Remote ID ได้ในแอปควบคุมการบินของ DJI เช่น DJI Fly หรือ DJI Goggles
- โดรนจะติดตามการทำงานของระบบ Remote ID ตั้งแต่ก่อนการบินไปจนถึงการปิดเครื่อง หากระบบ Remote ID ทำงานผิดปกติหรือล้มเหลว สัญญาณเตือนจะแสดงในแอปควบคุมการบินของ DJI เช่น DJI Fly หรือ DJI Goggles

### เชิงอรรถ

[1] อุปกรณ์เคลื่อนที่ของ DJI ที่ไม่มีระบบ GNSS ในตัว เช่น DJI RC-N1, DJI FPV Goggles V2 และ DJI Goggles 2

[2] เกณฑ์การผ่าน PFST คือการทดสอบและซอฟต์แวร์ของแหล่งข้อมูลที่จำเป็นสำหรับ Remote ID และตัวส่งสัญญาณวิทยุในระบบ Remote ID ทำงานได้อย่างถูกต้อง

## ข้อมูลหลังการขาย

ไปที่ <https://www.dji.com/support> เพื่อดูข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับนโยบายบริการหลังการขาย บริการซ่อมแซม และบริการสนับสนุน

เราพร้อมให้ความช่วยเหลือ



ติดต่อ  
ฝ่ายสนับสนุนของ DJI

เครื่องหมายการค้าที่ปรากฏ



Adopted Trademarks HDMI, HDMI High-Definition Multimedia Interface และโลโก้ HDMI เป็นเครื่องหมายการค้าหรือเครื่องหมายการบริโภคที่จดทะเบียนของ HDMI Licensing Administrator, Inc. ในสหราชอาณาจักรและประเทศอื่น ๆ

ข้อความนี้อาจมีการเปลี่ยนแปลงได้

<https://www.dji.com/mavic-3-pro/downloads>

หากคุณมีคำถามเกี่ยวกับเอกสารฉบับนี้ โปรดติดต่อ DJI  
โดยส่งข้อความไปที่ [DocSupport@dji.com](mailto:DocSupport@dji.com)

DJI และ MAVIC เป็นเครื่องหมายการค้าของ DJI  
ลิขสิทธิ์ © 2024 DJI สงวนลิขสิทธิ์