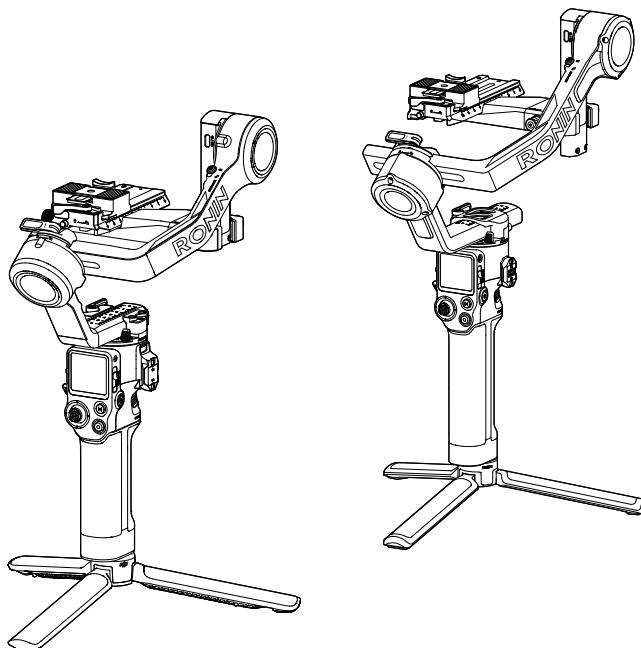


# dji RS 4 / RS 4 PRO

## Manual Pengguna

v1.0 2024.04





Hak cipta dokumen ini ialah milik DJI dan semua hak cipta adalah terpelihara. Melainkan diberikan kebenaran oleh DJI, anda tidak dibenarkan untuk menggunakan atau membenarkan orang lain menggunakan dokumen atau mana-mana bahagian dokumen ini dengan menghasilkan semula, memindahkan atau menjual dokumen ini. Pengguna hendaklah hanya merujuk dokumen ini dan kandungannya sebagai arahan untuk mengendalikan produk DJI. Dokumen ini hendaklah tidak digunakan untuk tujuan lain.

### **Mencari Kata Kunci**

Cari kata kunci seperti Bateri atau Pasang untuk mencari topik. Jika anda menggunakan Adobe Acrobat Reader untuk membaca dokumen ini, tekan Ctrl+F pada Windows atau Command+F pada Mac untuk memulakan carian.

### **Menavigasi ke Topik**

Lihat senarai lengkap topik dalam isi kandungan. Klik pada topik untuk menavigasi ke bahagian itu.

### **Mencetak Dokumen Ini**

Dokumen ini menyokong pencetakan resolusi tinggi.

# Menggunakan Manual Ini

## Petunjuk

⚠️ Penting

💡 Kiat dan Petua

## Baca Sebelum Guna

Manual yang berikut telah dihasilkan untuk membantu anda memanfaatkan gimbal anda sepenuhnya:

Panduan Permulaan Ringkas

Garis Panduan Keselamatan

Manual Pengguna

Baca keseluruhan panduan permulaan ringkas dan manual pengguna serta tonton video maklumat dan tutorial pada halaman produk laman web rasmi DJI™ (<https://www.dji.com/rs-4>, <https://www.dji.com/rs-4-pro>). Baca garis panduan keselamatan untuk memahami hak dan tanggungjawab undang-undang anda. Sekiranya anda mempunyai apa-apa pertanyaan atau masalah semasa pemasangan, penyelenggaraan atau penggunaan produk ini, sila hubungi DJI atau wakil penjual sah DJI.

## Muat Turun Aplikasi Ronin dan Tonton Video Tutorial

DJI RS 4



<https://s.dji.com/guide73>

DJI RS 4 Pro



<https://s.dji.com/guide72>

# Kandungan

<b>Menggunakan Manual Ini</b>	<b>3</b>
Petunjuk	3
Baca Sebelum Guna	3
Muat Turun Aplikasi Ronin dan Tonton Video Tutorial	3
<b>Kandungan</b>	<b>4</b>
<b>Pengenalan</b>	<b>5</b>
Gambar Rajah DJI RS 4	6
Gambar Rajah DJI RS 4 Pro	7
<b>Menggunakan Buat Kali Pertama</b>	<b>8</b>
Mengecas Bateri	8
Memasang Penggenggam/Tripod Dipanjangkan	9
Melekapkan Kamera	10
Pengimbangan	14
Pengaktifan	22
Kemaskinian Perisian Tegar	23
Menyambungkan Kamera	23
Autotala	24
<b>Operasi</b>	<b>25</b>
Fungsi Butang dan Port	25
Skrin Sentuh	28
Mod Ikut Gimbal	33
Mod Operasi Gimbal	35
Tetapan Aplikasi Ronin	37
<b>Penggenggam dan Bateri Terbina Dalam</b>	<b>49</b>
<b>Penyelenggaraan</b>	<b>53</b>
<b>Spesifikasi</b>	<b>53</b>

# Pengenalan

DJI RS 4 dan DJI RS 4 Pro ialah gimbal profesional sebelah tangan 3 paksi yang serasi dengan kebanyakan kamera utama yang menggunakan kanta 24-70 mm F2.8. DJI RS 4 direka bentuk khusus untuk kamera tanpa cermin dan menyokong muatan yang diuji hingga 3 kg. DJI RS 4 Pro direka bentuk khusus untuk kamera tanpa cermin dan kamera miniatur serta menyokong muatan yang diuji hingga 4.5 kg.

Struktur gimbal dapat dilaraskan dengan mudah. Tanggalkan bahagian peranti dengan cepat dan pasang plat mendatar gimbal untuk beralih antara mod rakaman mendatar dengan mod rakaman menegak. Suis mod kayu ria yang baharu membolehkan peralihan pantas mod kayu ria kepada kawalan pergerakan gimbal atau kawalan zum. Kunci paksi berautomasi meningkatkan dengan ketara kecekapan dan pengalaman rakaman. Dengan skrin sentuh OLED 1.8 inci, pengguna dapat menentukur gimbal dan menetapkan parameter. Pengguna dapat mengawal pergerakan gimbal, pengatup, perakaman dan fokus kamera menggunakan butang atas papan. Gimbal boleh digandingkan dengan kamera melalui Bluetooth atau disambungkan kepada kamera menggunakan kabel kawalan kamera untuk kawalan yang mudah. Port atas papan RSA/NATO menyokong aksesori seperti Penggenggam Beg Bimbit DJI RS.

Waktu jalan DJI RS 4 adalah selama 12 jam<sup>[1]</sup> dan waktu jalan DJI RS 4 Pro selama 13 jam<sup>[1]</sup>. Kedua-dua gimbal adalah serasi dengan Penggenggam Bateri Kapasiti Tinggi BG70 yang melanjutkan waktu jalan DJI RS 4 dan DJI RS 4 Pro masing-masing hingga 29.5 jam dan 29 jam.<sup>[2]</sup>

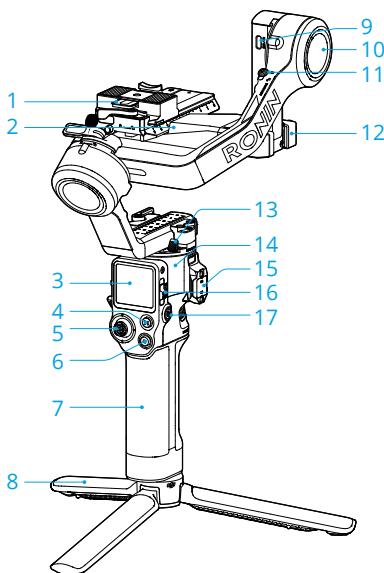
Gimbal boleh disambungkan kepada aplikasi Ronin. Pengguna boleh mengawal gimbal, menetapkan parameter dan menggunakan fungsi pintar seperti Panorama, Selang Masa dan Jejak menggunakan aplikasi ini.

DJI RS 4 mendayakan kawalan kamera apabila digunakan dengan DJI Focus Pro Motor baharu. DJI RS 4 Pro mendayakan autofokus apabila digunakan dengan DJI Focus Pro Motor dan LiDAR yang baharu. DJI RS 4 Pro, DJI Transmission dan sistem pemfokusan DJI Focus Pro saling tersambung untuk penstabilan, pemantauan video, kawalan gimbal, fokus auto dan pembantu fokus.

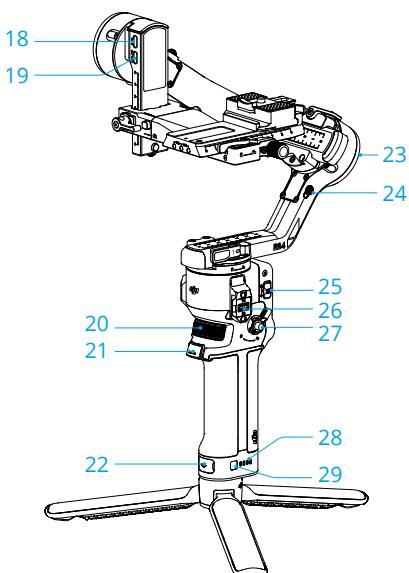
[1] Diukur dengan gimbal diseimbangkan dalam keadaan yang rata dan pegun. Apabila gimbal sedang bergerak, tempoh pengendalian akan berkurang.

[2] Diukur pada suhu 24° C dalam persekitaran makmal dengan gimbal diseimbangkan dalam keadaan yang rata dan pegun, untuk rujukan sahaja.

## Gambar Rajah DJI RS 4

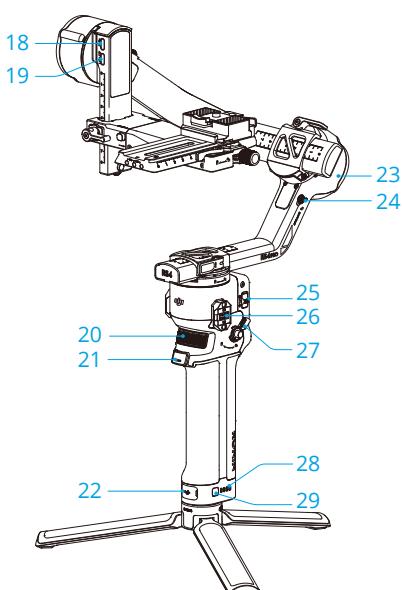
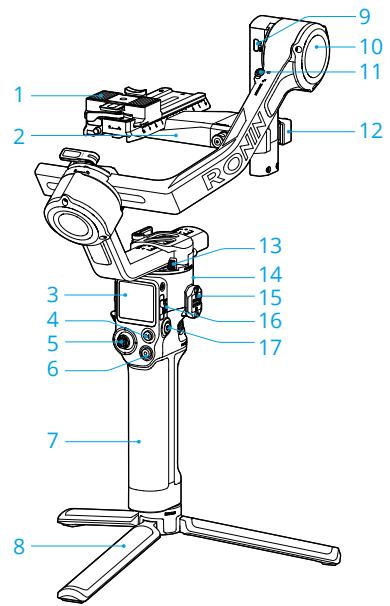


1. Plat Pelepas Pantas Atas/Bawah
2. Plat Mendatar Gimbal (Bahagian Boleh Tanggul pada Plat Pelekap Kamera)
3. Skrin Sentuh Warna Lengkap OLED 1.8 inci
4. Butang M
5. Kayu Ria
6. Butang Kawalan Kamera
7. Penggenggam BG21 (Bateri terbina dalam dengan lubang skru 1/4"-20)
8. Penggenggam/Tripod Dipanjangkan
9. Port Kawalan Kamera RSS (USB-C)
10. Motor Kecondongan
11. Kunci Kecondongan
12. Plat Pelekap Kamera
13. Kunci Pendar
14. Motor Pendar
15. Port NATO
16. Suis Mod Gimbal
17. Butang Kuasa



18. Port Motor Fokus (USB-C)
19. Port Penghantaran Video (USB-C)
20. Dail Hadapan
21. Picu
22. Port Pengecasan (USB-C)
23. Motor Gelekan
24. Kunci Gelekan
25. Suis Mod Kayu Ria
26. Port Aksesori Siri Ronin (RSA)/NATO
27. Tuil Penggenggam/Butang Keselamatan
28. Penunjuk Paras Bateri
29. Butang Paras Bateri

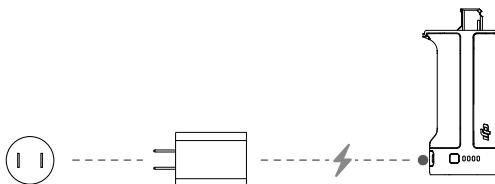
## Gambar Rajah DJI RS 4 Pro



# Menggunakan Buat Kali Pertama

## Mengecas Bateri

Untuk penggunaan kali pertama, sambungkan port USB-C pada penggenggam bateri dengan kabel USB-A kepada USB-C yang disediakan untuk mengaktifkan bateri dan pengecasan. Pengaktifan selesai apabila penunjuk bateri menyala. Pengecasan bateri sepenuhnya mengambil masa kira-kira 2.5 jam<sup>[1]</sup> bagi DJI RS 4 dan 1.5 jam<sup>[2]</sup> bagi DJI RS 4 Pro. Tekan butang paras bateri untuk memeriksa paras bateri semasa kuasa dimatikan.

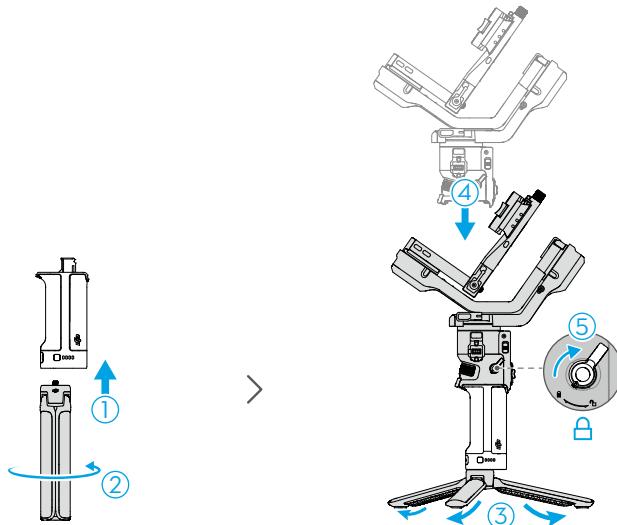


- [1] Diukur dengan pengecas yang menyokong pengecasan pantas 18 W. Anda disyorkan untuk menggunakan pengecas yang menyokong protokol PD.
- [2] Diukur dengan pengecas yang menyokong pengecasan pantas 24 W. Anda disyorkan untuk menggunakan pengecas yang menyokong protokol QC 2.0 atau PD.

## Memasang Penggenggam/Tripod Dipanjangkan

- Pasang penggenggam/tripod dipanjangkan pada penggenggam bateri, ketatkan, kemudian buka lipatan tripod.
- Selepas menanggalkan busa dan filem pelindung daripada lengan paksi DJI RS 4 dan penutup silikon daripada lengan paksi DJI RS 4 Pro, pasangkan gimbal kepada penggenggam bateri. Ketatkan tuil penggenggam dalam arah penguncian selepas anda mendengar bunyi "klik" untuk memastikan pemegang telah dipasang dengan kukuh.

- 💡** • DJI RS 4 dan DJI RS 4 Pro dipasang dengan cara yang sama. DJI RS 4 digunakan sebagai contoh di bawah.
- ⚠️** • Gerakkan tuil penggenggam dengan kukuh sehingga putaran tidak dapat dilakukan lagi. Anak panah menunjukkan arah penguncian sahaja dan tidak mewakili kedudukan terkunci yang sepenuhnya.



Untuk menanggalkan penggenggam, tahan tuil pada kedudukan tidak berkunci, tekan dan tahan butang keselamatan, kemudian tarik penggenggam jauh dari gimbal.

## Melepaskan Kamera

### Kamera dan Kanta yang disokong

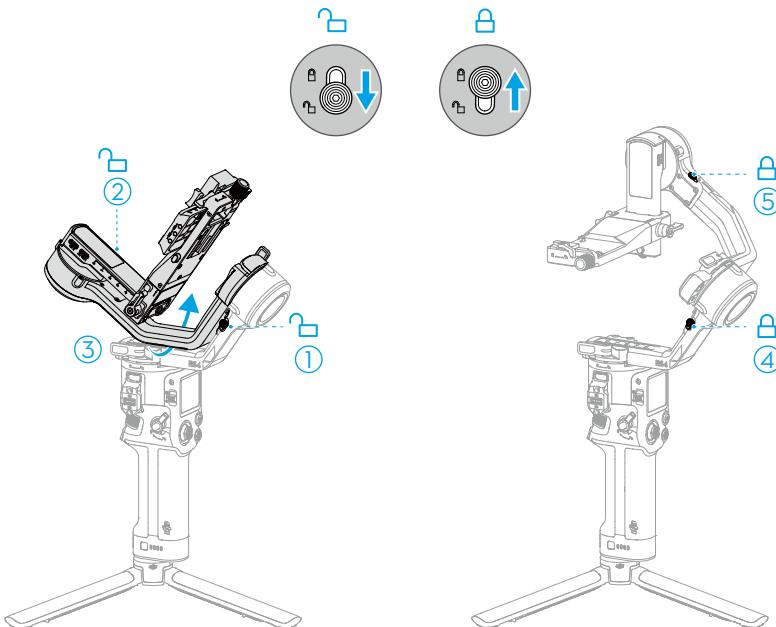
DJI RS 4 dan DJI RS 4 Pro telah diuji dengan teliti untuk masing-masing menyokong muatan seberat 3 kg dan 4.5 kg. Pastikan berat gabungan kamera, kanta dan aksesori lain adalah dalam lingkungan kapasiti muatan. Rujuk laman web DJI rasmi (<https://www.dji.com/support/compatibility>) untuk Senarai Keserasian Siri Ronin yang terkini.

### Melepaskan Kamera

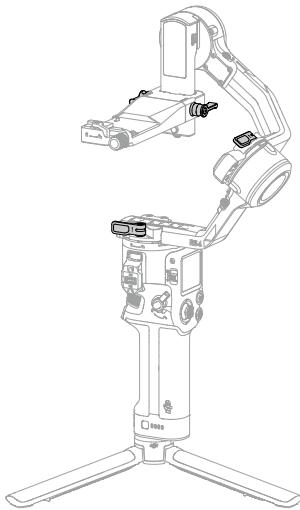
Buat persediaan berikut sebelum melepaskan kamera:

- Tanggalkan penutup kanta dan pastikan bateri dan kad memori telah dimasukkan ke dalam kamera.
- Pastikan gimbal dimatikan kuasa.
- Buka kunci paksi pendar dan putar 180°. Gerakkan kunci anggulan dan gelekan kepada kedudukan terbuka kunci masing-masing dan laraskan kedudukan kedua-dua paksi seperti yang ditunjukkan dalam rajah di bawah, kemudian kunci paksi itu.

 • DJI RS 4 dan DJI RS 4 Pro dipasang dengan cara yang sama. DJI RS 4 digunakan sebagai contoh di bawah.

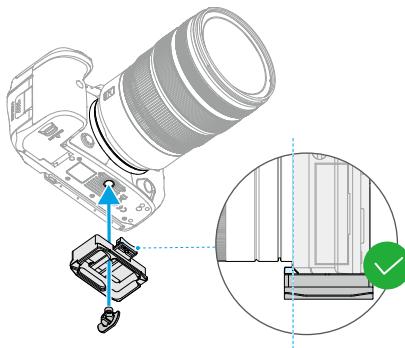


- 💡 • Semasa pelekapan, jika tuil paksi pendar, tuil paksi gelekan dan tombol pada kedua-dua sisi plat pelekap mengganggu kamera, angkat tuil atau tombol untuk melakukan orientasi semula.



### 1. Pasangkan Plat Pelepas Pantas Atas

Pasangkan plat pelepas pantas atas kepada bahagian bawah kamera dengan skru 1/4" di dalam kit skru. Detapkan pemandu penempatan boleh laras pada badan kamera sebelum mengunci skru.



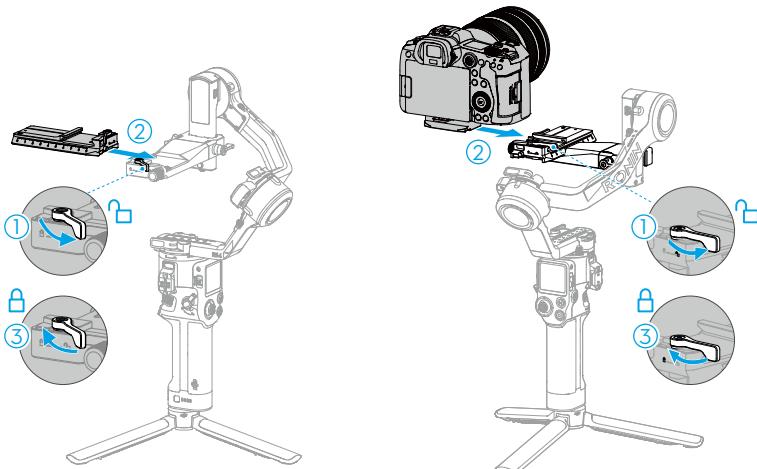
## 2. Pasangkan Kamera pada Gimbal

DJI RS 4 dan DJI RS 4 Pro menyokong rakaman mendatar dan rakaman menegak. Ikut langkah-langkah itu untuk memasang kamera dalam mod rakaman mendatar dan menegak.

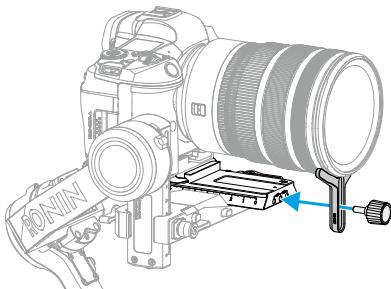
### Rakaman Mendatar

- Gerakkan tuil pada plat pelekap ke kedudukan terbuka kunci, masukkan plat pelepas pantas bawah dan gerakkan tuil ke kedudukan terkunci selepas terpasang.
- Gerakkan tuil pada plat pelepas pantas bawah ke kedudukan terbuka kunci, masukkan plat pelepas pantas atas dan gerakkan tuil ke kedudukan terkunci selepas terpasang.

-  • Untuk menanggalkan kamera daripada plat pelepas pantas bawah, gerakkan tuil ke kedudukan terbuka kunci dan tanggalkan kamera sambil menekan kunci keselamatan di sebelah tuil.  
• Untuk menanggalkan plat pelepas pantas bawah, gerakkan tuil pada plat pelekap kamera ke kedudukan terbuka kunci dan tanggalkan plat pelepas pantas bawah sambil menekan kunci keselamatan pada plat pelekap.

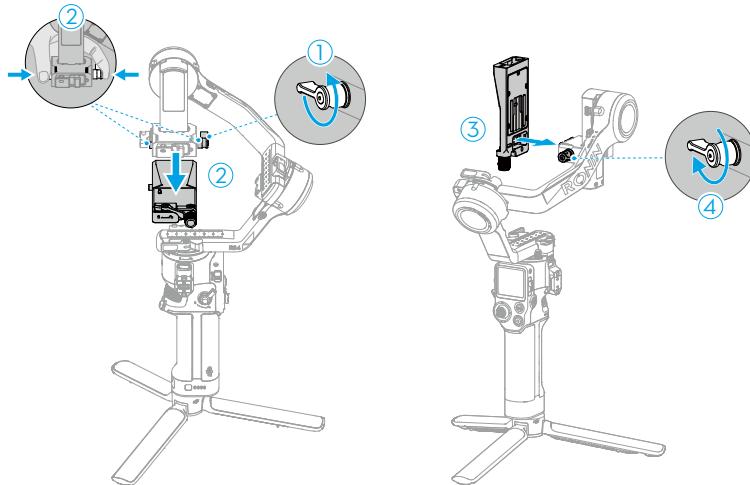


Anda disyorkan untuk menggunakan sokongan pengikat kanta apabila menggunakan kanta yang panjang atau berat.

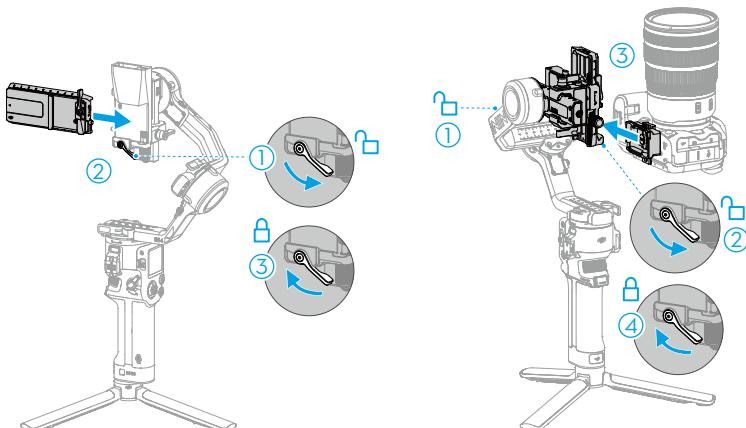


### Rakaman Menegak

- a. Longgarkan tombol pada plat pelekap kamera dan tekan tombol serta kunci keselamatan pada masa yang sama, kemudian alih keluar plat mendatar gimbal, lekapkan plat itu secara menegak kepada gimbal dan ketatkan tombol.



- b. Gerakkan tuil pada plat mendatar ke kedudukan tidak berkunci, masukkan plat pelepas pantas bawah dan gerakkan tuil ke kedudukan terkunci selepas tuil terpasang.  
 c. Buka kunci paksi kecondongan dan sandarkan lengan paksi sedikit untuk mengekalkannya dalam kedudukan mendatar. Gerakkan tuil pada plat pelepas pantas bawah ke kedudukan terbuka kunci, masukkan plat pelepas pantas atas dan gerakkan tuil ke kedudukan terkunci selepas terpasang. Kunci paksi kecondongan.



## Pengimbangan

Imbangkan kecondongan menegak, kedalaman untuk paksi kecondongan, paksi gelekan dan paksi pendar secara berujujukan mengikut keperluan rakaman sebelum menggunakan gimbal. Langkah ini memastikan kestabilan video dan prestasi penuh gimbal.

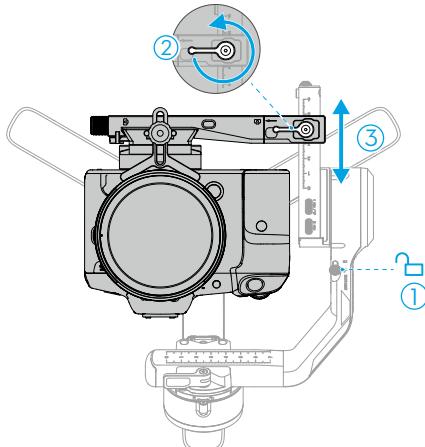
- 💡 • Keseimbangan DJI RS 4 dan DJI RS 4 Pro dilaraskan dengan cara yang sama. DJI RS 4 digunakan sebagai contoh di bawah.
- ⚠️ • Gimbal yang tidak seimbang mungkin akan menjadikan kestabilan video dan mengurangkan hayat bateri. Ketidakseimbangan yang teruk boleh menyebabkan peranti menjadi terlampau panas dan memasuki penghibernatan.

## Sebelum Pengimbangan

1. Sebelum pengimbangan, pastikan kamera dihidupkan jika menggunakan kanta zum optik dan jarak fokus dipilih jika menggunakan kanta dengan pelbagai jarak fokus.
2. Pastikan DJI RS 4 / DJI RS 4 Pro dimatikan kuasa atau ditetapkan kepada mod tidur sebelum mengimbangkan.

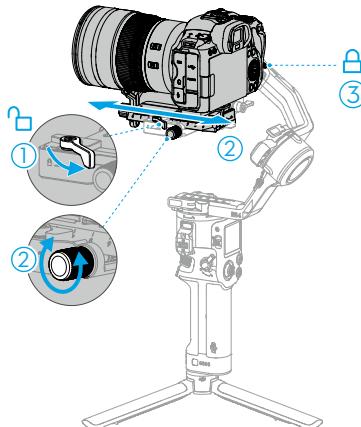
## Pengimbangan dalam Rakaman Mendatar

1. mengimbangkan Kecondongan Menegak
  - a. Buka kunci paksi kecondongan ①.
  - b. Ikat rajah di bawah (pandangan atas) dan putar paksi kecondongan agar kanta kamera menghadap ke atas. Periksa untuk memastikan kamera tidak berat di atas atau di bawah. Jika berat di sebelah atas, gerakkan kamera ke belakang. Jika berat di sebelah bawah, gerakkan kamera ke hadapan. Longgarkan tombol plat pelekap ② dan gerakkan plat pelekap ③ bolak-balik untuk melaraskan pusat graviti.
  - c. Ketatkan tombol plat pelekap sambil memegang kamera arah ke atas. Kecondongan menegak seimbang ketika kamera stabil manakala menghala ke atas.



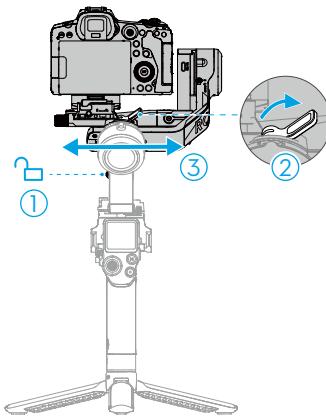
## 2. Mengimbangkan Kedalaman untuk Paksi Kecondongan

- a. Putar paksi kecondongan agar kanta kamera menghala ke hadapan.
- b. Pastikan kamera tidak berat di hadapan atau berat di belakang. Jika berat di hadapan, gerakkan kamera ke belakang dengan memutar tombol. Jika berat di belakang, gerakkan kamera ke hadapan. Buka kunci tuil ① pada plat pelekap dan gerakkan plat pelepas pantas bawah ② bolak-balik untuk melaraskan pusat graviti.
- c. Gerakkan tuil pada plat pelekap ke kedudukan terkunci. Paksi kecondongan adalah seimbang apabila kamera stabil manakala dicondongkan ke atas atau ke bawah sebanyak 45°.
- d. Kuncikan paksi kecondongan ③.



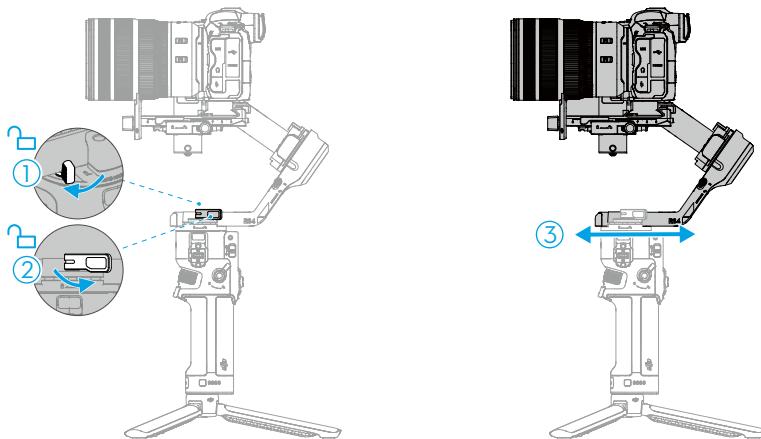
### 3. Mengimbangkan Paksi Gelekan

- a. Sandarkan sedikit lengan paksi dan buka kunci paksi gelekan ①.
- b. Periksa arah ayunan motor gelekan. Jika kamera berputar ke kiri, gerakkan kamera ke kanan. Jika kamera berputar ke kanan, gerakkan kamera ke kiri. Buka kunci tuil pada paksi gelekan ②, sandarkan sedikit plat pelekap (kamera) dan gerakkan lengan paksi gelekan ③ untuk melaraskan pusat graviti.
- c. Gerakkan tuil pada lengan gelekan ke kedudukan terkunci. Paksi putaran adalah seimbang apabila kamera stabil secara mendatar.
- d. Kuncikan paksi gelekan.



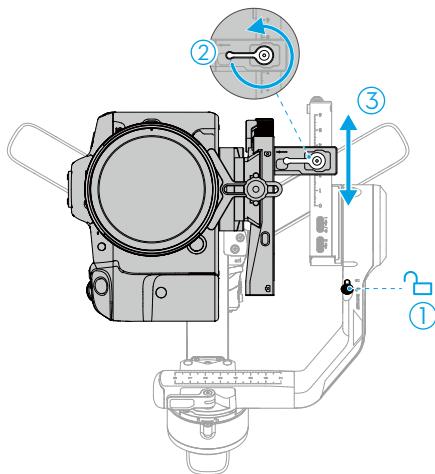
#### 4. Mengimbangi Paksi Pendar

- a. Buka kunci paksi pendar ①.
- b. Sambil memegang penggenggam, condongkan gimbal ke hadapan dan putar lengan pendar sehingga selari dengan diri anda. Periksa pergerakan paksi pendar. Jika kanta kamera berputar ke kiri, tolak paksi pendar ke kanan. Jika kanta kamera berputar ke kanan, tolak paksi pendar ke kiri. Buka kunci tuil pada paksi pendar ② dan gerakkan lengan paksi pendar ③ untuk mlaraskan pusat graviti.
- c. Gerakkan tuil pada lengan pendar ke kedudukan terkunci. Paksi pendar adalah seimbang apabila kamera stabil semasa memutar pendar sambil mencondongkan penggenggam.



## Pengimbangan dalam Rakaman Menegak

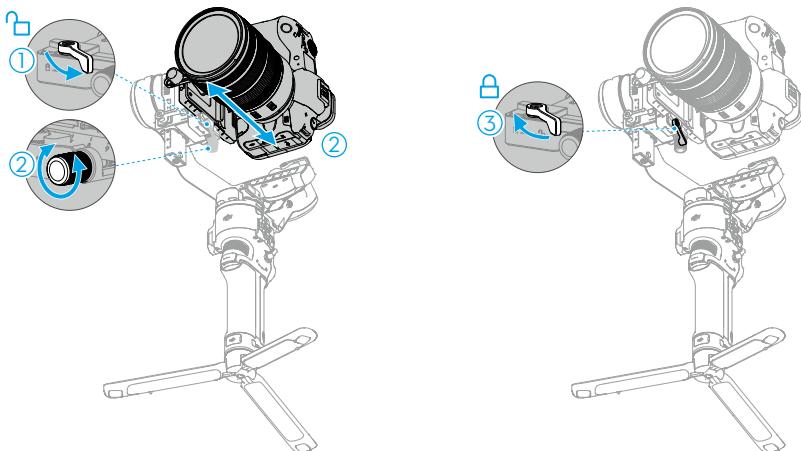
1. mengimbangkan Kecondongan Menegak
  - a. Buka kunci paksi kecondongan ①.
  - b. Ikut rajah di bawah (pandangan atas) dan putar paksi kecondongan agar kanta kamera menghadap ke atas. Periksa untuk memastikan kamera tidak berat di atas atau di bawah. Jika berat di sebelah atas, gerakkan kamera ke belakang. Jika berat di sebelah bawah, gerakkan kamera ke hadapan. Longgarkan tombol plat pelekap ② dan gerakkan plat pelekap ③ bolak-balik untuk melaraskan pusat graviti.
  - c. Ketatkan tombol plat pelekap sambil memegang kamera arah ke atas. Kecondongan menegak seimbang ketika kamera stabil manakala menghala ke atas.



## 2. Mengimbangkan Kedalaman untuk Paksi Kecondongan

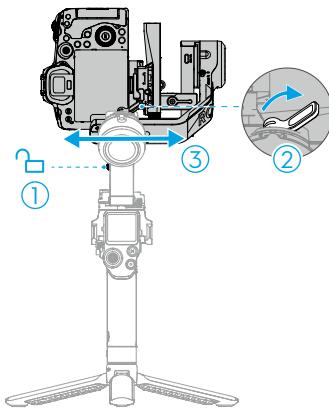
- a. Putar paksi kecondongan agar kanta kamera menghala ke hadapan.
- b. Pastikan kamera tidak berat di hadapan atau berat di belakang. Jika berat di hadapan, gerakkan kamera ke belakang dengan memutar tombol. Jika berat di belakang, gerakkan kamera ke hadapan. Buka kunci tuil ① pada plat pelekap dan gerakkan plat pelepas pantas bawah ② bolak-balik untuk melaraskan pusat graviti.
- c. Gerakkan tuil pada plat pelekap ke kedudukan terkunci. Paksi kecondongan adalah seimbang apabila kamera stabil manakala dicondongkan ke atas atau ke bawah sebanyak 45°.
- d. Kuncikan paksi kecondongan ③.

💡 • Tidak perlu mengimbangi semula kedalaman paksi kecondongan apabila beralih kepada mod rakaman menegak daripada mod rakaman mendatar.



### 3. Mengimbangkan Paksi Gelekan

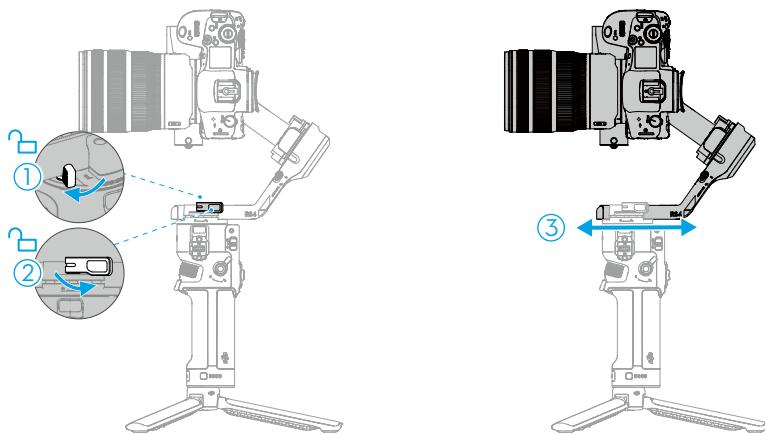
- a. Sandarkan sedikit lengan paksi dan buka kunci paksi gelekan ①.
- b. Periksa arah ayunan motor gelekan. Jika kamera berputar ke kiri, gerakkan kamera ke kanan. Jika kamera berputar ke kanan, gerakkan kamera ke kiri. Buka kunci tuil pada paksi gelekan ② sandarkan sedikit plat pelekap (kamera) dan gerakkan lengan paksi gelekan ③ untuk melaraskan pusat graviti.
- c. Gerakkan tuil pada lengan gelekan ke kedudukan terkunci. Paksi putaran adalah seimbang apabila kamera stabil secara mendatar.
- d. Kuncikan paksi gelekan.



#### 4. Mengimbangi Paksi Pendar

- a. Buka kunci paksi pendar ①.
- b. Sambil memegang penggenggam, condongkan gimbal ke hadapan dan putar lengan pendar sehingga selari dengan diri anda. Periksa pergerakan paksi pendar. Jika kanta kamera berputar ke kiri, tolak paksi pendar ke kanan. Jika kanta kamera berputar ke kanan, tolak paksi pendar ke kiri. Buka kunci tuil pada paksi pendar ② dan gerakkan lengan paksi pendar ③ untuk mlaraskan pusat graviti.
- c. Gerakkan tuil pada lengan pendar ke kedudukan terkunci. Paksi pendar adalah seimbang apabila kamera stabil semasa memutar pendar sambil mencondongkan penggenggam.

 • Keseimbangan paksi pendar tidak perlu dilaraskan semula apabila beralih kepada mod rakaman menegak daripada mod rakaman mendatar.

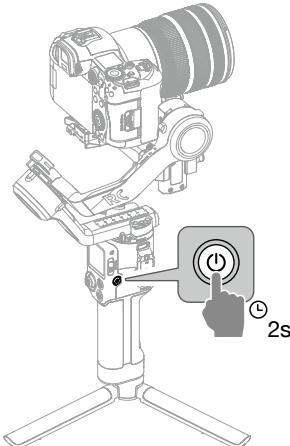


## Pengaktifan

Pengaktifan diperlukan untuk DJI RS 4 dan DJI RS 4 Pro melalui aplikasi Ronin. Ikut langkah di bawah untuk mengaktifkan peranti anda:

1. Tekan dan tahan butang kuasa untuk menghidupkan peranti anda dan pilih bahasa pada skrin sentuh.
2. Imbas kod QR pada skrin sentuh untuk memuat turun aplikasi Ronin. Jika langkah pengaktifan dilangkaui, gimbal akan terbuka kunci secara automatik dan memberikan gesaan pada skrin.
3. Dayakan Bluetooth pada telefon bimbit. Lancarkan aplikasi Ronin dan log masuk dengan akaun DJI. Pilih peranti yang digunakan, taipkan kata laluan lalai 12345678 dan aktifkan gimbal mengikut arahan. Sambungan Internet diperlukan untuk pengaktifan.

-  • Lima kali penggunaan disokong tanpa pengaktifan gimbal. Selepas itu, pengaktifan diperlukan untuk kegunaan selanjutnya.  
• Jika aplikasi Ronin tidak dapat dimuat turun selepas mengimbas kod QR pada skrin peranti, lawati <https://www.dji.com/mobile/downloads/djiapp/dji-ronin> atau imbas kod QR di bawah.



DJI Ronin App

## Kemaskinian Perisian Tegar

Jika perisian tegar baharu tersedia, pengguna akan dimaklumi oleh aplikasi Ronin. Kemas kinikan perisian tegar mengikut arahan pada skrin. JANGAN matikan kuasa gimbal atau keluar daripada aplikasi semasa kemaskinian perisian tegar. Jika kemaskinian gagal, mulakan semula gimbal dan aplikasi Ronin dan cuba lagi.

-  • Pastikan terdapat kuasa yang mencukupi pada gimbal dan telefon bimbit tersambung kepada Internet semasa kemaskinian.
- Gimbal membuka kunci, mengunci dan membut semula secara automatik semasa proses kemaskinian adalah normal.

## Menyambungkan Kamera

DJI RS 4 dan DJI RS 4 Pro menyambung kepada kamera melalui Bluetooth atau kabel kawalan kamera.

### Menyambung kepada Kamera melalui Bluetooth

#### Dayakan Bluetooth pada Kamera

Gimbal menyokong sesetengah kamera Sony dan Canon yang mengawal pengatup selepas menyambung kepada kamera melalui Bluetooth. Rujuk senarai Keserasian Siri Ronin untuk model kamera yang disokong dan kaedah penyediaan.

Mengambil contoh Sony A7S3, sediakan Bluetooth kamera seperti berikut.

1. Masuki menu Kamera dan pilih Rangkaian 2 > Bluetooth > Fungsi Bluetooth > Hidupkan.
2. Pergi ke Rangkaian, Alat Kawalan Jauh Bluetooth dan pilih Hidupkan.
3. Pilih nama gimbal yang digunakan dan lakukan penggandingan.

Mengambil contoh Canon EOS R5, sediakan Bluetooth kamera seperti berikut.

1. Lihat menu kamera dan pilih tetapan Wayarles > Tetapan Bluetooth > Bluetooth > Dayakan.
2. Pergi ke tetapan Wayarles > Sambungan Wi-Fi/Bluetooth dan pilih Sambung Kepada Alat Kawalan Jauh Wayarles.
3. Tekan sekejap butang Q (kawalan kelajuan) dan pilih Mod Pandu > Swafoto. Tetapkan tunda kepada 1 s/jarak jauh atau 2 s/jarak jauh.
4. Akses Tetapan > Penjimatan Kuasa > Matikan Kuasa Secara Automatik dan pilih Nyahdayakan.
5. Beralih kepada Mod Video dan pilih Tangkap dan Rakam > Alat Kawalan Jauh > Dayakan.

## Menyediakan Bluetooth Gimbal

Leret ke bawah dari bahagian atas skrin sentuh pada skrin Utama untuk memasuki skrin Pusat Kawalan. Ketik ikon Bluetooth di sudut atas kanan. Gimbal akan mengimbas isyarat Bluetooth bagi peranti di sekeliling. Pilih Bluetooth kamera yang sepadan untuk disambungkan. Sesetengah kamera memerlukan kata laluan untuk digandingkan. Ikon Bluetooth bertukar menjadi biru untuk menandakan sambungan berjaya.



- Gimbal hanya boleh menyambung kepada satu kamera pada satu masa.
- 

## Notis

1. Selepas menyambungkan kamera kepada gimbal buat kali pertama, but semula kamera dan gimbal, kemudian pengatup Bluetooth secara automatik akan dapat menyambung semula. Sesetengah kamera memerlukan pengguna untuk menekan sekejap butang kawalan kamera gimbal untuk menyambung semula secara automatik selepas but semula.
2. Sambung semula kepada Bluetooth kamera selepas kemaskinian perisian tegar.
3. Semak senarai Keserasian Siri Ronin untuk maklumat terperinci tentang fungsi kawalan yang disokong oleh Bluetooth.

## Menyambung kepada Kamera menggunakan Kabel Kawalan Kamera

Gunakan kabel kawalan kamera untuk menyambungkan port kawalan kamera RSS pada gimbal dengan port USB kamera.

Semak senarai Keserasian Siri Ronin untuk maklumat terperinci tentang kabel yang digunakan oleh kamera dan fungsi yang dapat dilakukannya.

## Autotala

Autotala memberikan kekakuan yang sesuai untuk motor, bergantung pada prestasi gimbal yang optimum. Ikut langkah di bawah untuk memulakan penentukan automatik.

1. Tekan dan tahan butang kuasa selama dua saat untuk menghidupkan gimbal dan ketiga-tiga paksi akan membuka kunci dan mengembang secara automatik.
2. Tekan dan tahan butang M dan picu untuk memulakan penentukan automatik.



- Letakkan gimbal pada permukaan rata yang stabil. JANGAN gerakkan gimbal semasa penentukan automatik sedang berjalan. Semasa penentukan, gimbal bergetar atau berbunyi adalah normal.
-

# Operasi

## Fungsi Butang dan Port



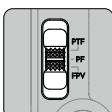
### Butang Kuasa

Tekan dan tahan: Untuk menghidupkan/mematiakan gimbal.

Tekan sekali: Masuk atau keluar daripada mod tidur. Ketiga-tiga paksi akan terkunci secara automatik. Tekan sekali lagi untuk membangunkan gimbal.

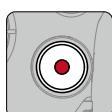


- Ketiga-tiga paksi ini secara automatik dibuka kunci secara lalai apabila gimbal dihidupkan dan akan melipat dan mengunci secara automatik apabila gimbal dimatikan.
- Tetapan berkaitan dengan kunci paksi berautomasi boleh dilaraskan dalam tetapan sistem pada skrin sentuh.



### Suis Mod Gimbal

Togol untuk mengalih mod gimbal daripada PF, PTF dan FPV.



### Butang Kawalan Kamera

Selepas menyambungkan kamera, tekan separuh jalan untuk autofocus. Tekan sekali untuk memulakan atau menghentikan rakaman. Tekan dan tahan untuk mengambil gambar.



- Semak Senarai Keserasian Siri Ronin untuk mendapatkan maklumat terperinci tentang ciri kamera yang disokong.



### Butang M

Tekan sekali untuk mengambil foto secara lalai.

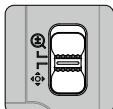
Untuk DJI RS 4, fungsi butang boleh ditetapkan pada skrin sentuh kepada Pemetaan Butang C1/Fn1.

Untuk DJI RS 4 Pro, fungsi butang boleh ditetapkan pada skrin sentuh kepada Pemetaan Butang C1/Fn1 atau LiDAR AF/MF. \*

\* Perkara ini memerlukan DJI Focus Pro LiDAR.

Tekan dan tahan: Masuki Mod Sukan. Dalam Mod Sukan, kelajuan ikut gimbal meningkat dengan banyaknya. Mod ini sesuai untuk penggambaran dalam senario apabila subjek bergerak secara tiba-tiba dan pada kelajuan yang pantas.

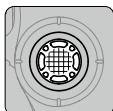
Tekan dan tahan butang M sambil menekan picu dua kali: Masuki dan kekal dalam Mod Sukan. Ulang untuk keluar.



## Suis Mod Kayu Ria

Tekan ke bawah: Tetapkan mod kayu ria kepada kawalan pergerakan gimbal.

Tekan ke atas: Tetapkan mod kayu ria kepada kawalan zum.



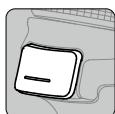
## Kayu Ria

Untuk kawalan pergerakan gimbal: Gerakkan kayu ria ke atas dan ke bawah untuk mengawal kecondongan gimbal dan gerakkan kayu ria ke kiri dan kanan untuk mengawal pendar gimbal.

Untuk kawalan zum: Gerakkan kayu ria ke atas dan ke bawah untuk mengawal zum.



- Dayakan zum kuasa pada kamera Sony, dengan itu kayu ria akan dapat mengawal zum kuasa kamera. Apabila digunakan dengan DJI Focus Pro Motor, kayu ria akan dapat mengawal zum selepas penentukan. Tetapkan motor kepada mod Z apabila sedang digunakan.
- Mod kawalan dan arah kayu ria boleh ditetapkan dalam aplikasi Ronin.



## Picu

Tekan dan tahan untuk memasuki mod Kunci. Dalam mod Kunci, gimbal tidak akan bergerak balas terhadap pergerakan penggenggam. Selepas menyediakan skrin sentuh, tekan dan tahan picu untuk memasuki mod FPV.

Ketik dua kali untuk memusatkan semula gimbal.

Ketik tiga kali untuk memutar gimbal 180° supaya kamera menghadap anda (mod swafoto).

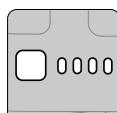


## Dail Hadapan

Putar untuk mengawal motor fokus secara lalai. Tetapan boleh ditukar melalui skrin sentuh. Rujuk bahagian Skrin Sentuh untuk butiran lanjut.



- Semak senarai Keserasian Siri Ronin untuk maklumat terperinci tentang ciri yang disokong.



## Butang Paras Bateri

Tekan sekali untuk memeriksa paras bateri.



## Port Kawalan Kamera RSS

Untuk menyambungkan kamera.



### Port Motor Fokus

Untuk menyambungkan motor fokus.

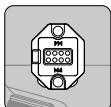


### Port Penghantaran Video (DJI RS 4)

Untuk DJI RS 4, port ini dapat disambungkan kepada Pemancar Imej DJI Ronin untuk komunikasi atau kepada motor fokus untuk kawalan fokus.

### Penghantaran Video/Port Pencari Julat LiDAR (DJI RS 4 Pro)

Untuk DJI RS 4 Pro, port ini boleh disambungkan pada pemancar Imej DJI Ronin untuk komunikasi atau kepada LiDAR untuk melaksanakan kawalan fokus, kawalan zum dan ActiveTrack Pro.



### Port Aksesori Siri Ronin (RSA)/NATO

Untuk menyambungkan Roda Fokus DJI R, Penggenggam Pulas Dua Pemegang DJI R atau Pemegang Beg Bimbit DJI RS.

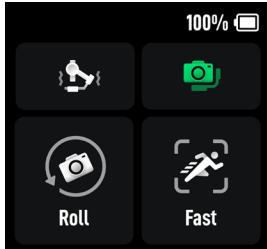


- DJI RS 4 Pro dilengkapi port RSA/NATO pada kedua-dua belah skrin sentuh. DJI RS 4 dilengkapi port RSA/NATO di sebelah kiri skrin sentuh dan port NATO di sebelah kanan.

## Skrin Sentuh

### Skrin Utama

Skrin utama memaparkan ikon untuk autotala, status keseimbangan, mod ikut gimbal dan kelajuan ikut. Bar status di bahagian atas skrin sentuh menunjukkan status sambungan gimbal dan paras bateri.



#### Autotala

Tiga nilai menunjukkan kekakuan tiga paksi pada halaman autotala.

Ketik Mulakan Penentukuran dan gimbal DJI RS 4 akan menentukur secara automatik.

Untuk DJI RS 4 Pro, pilih mod pegangan tangan atau mod Lekapan Kereta mengikut keperluan rakaman, kemudian ketik Mulakan Penentukuran. Mod Pegangan Tangan boleh memenuhi keperluan rakaman kebanyakan senario dan mod Lekapan Kereta boleh memberikan penstabilan lebih baik dalam senario rakaman di dalam kendaraan.

- Selepas menyeimbangkan gimbal, jika anda mengubah jarak fokus, menukar kanta atau kamera akan menyebabkan ikon status imbangan berwarna merah atau jika gimbal bergetar tanpa sebab, anda disyorkan untuk melaksanakan penentukuran automatik.
- Letakkan gimbal pada permukaan rata yang stabil. JANGAN gerakkan gimbal semasa penentukuran automatik sedang berjalan. Normal bagi gimbal untuk bergetar atau berbunyi semasa penentukuran.
- Anda disyorkan untuk meningkatkan kekejangan jika gimbal tidak cukup stabil dan untuk mengurangkan kekejangan jika gimbal mula bergetar.

#### Status Keseimbangan

Bar status yang menunjukkan warna hijau atau kelabu menandakan bahawa gimbal seimbang. Bar status yang menunjukkan warna kuning pula menandakan bahawa gimbal tidak begitu seimbang. Bar status akan menunjukkan warna merah apabila gimbal dalam keadaan sangat tidak seimbang. Dalam kes ini, imbangkan semula paksi yang sepadan. Untuk menyemak status keseimbangan gimbal, condongkan gimbal 15° ke kiri atau ke kanan dan periksa bar status.

#### Mod Ikut Gimbal

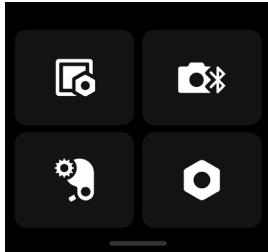
Mod FPV boleh ditukar kepada mod Gelekan 360 3D atau mod Tersuai melalui skrin sentuh.

## Ikut Kelajuan

Ketik untuk memilih kelajuan ikut. Pengguna boleh memilih pantas, sederhana, perlahan dan tersuai. Ketik ikon di bahagian atas sebelah kanan skrin sentuh untuk menyuaikan kelajuan.

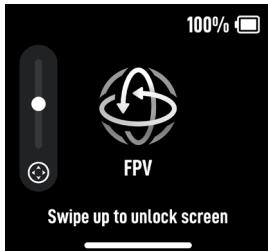
## Luncur Ke Bawah - Skrin Pusat Kawalan

Luncurkan ke bawah dari bahagian atas skrin sentuh untuk memasuki skrin pusat kawalan.



## Paparan

Ketik untuk menetapkan autokunci, kecerahan semasa dikunci, dan putaran. Dayakan putaran dan paparan pada skrin akan berbalik 180°. Skrin akan dikunci apabila tiada operasi selepas tamat masa. Skrin kunci memaparkan mod ikut gimbal, mod kayu ria dan pergerakannya. Leret ke atas untuk keluar daripada skrin kunci.



## Bluetooth

Ketik ikon untuk bersambung ke kamera melalui Bluetooth. Ketik Sambung untuk menggandingkan Bluetooth gimbal dengan kamera. Sesetengah kamera, seperti kamera siri BMPCC, memerlukan kata laluan untuk digandingkan. Ikon bertukar menjadi biru selepas berjaya menyambung.

- 
-  • Gimbal hanya boleh menyambung kepada satu kamera pada satu masa.
- 

## Titik Hujung Motor Fokus

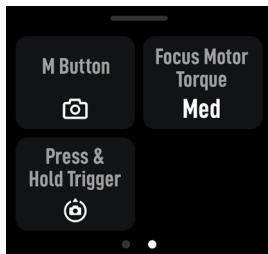
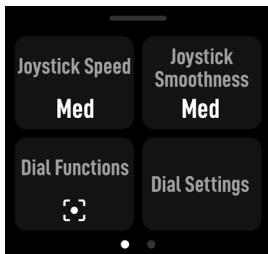
Penentukan motor fokus boleh dipilih dan titik hujung motor fokus boleh ditetapkan secara manual atau dinyahdayakan.

 **Tetapan Sistem**

Item	Penerangan
Menyahdayakan Swafoto	Menyahdayakan Swafoto mencegah daripada memasuki mod swafoto secara tidak sengaja dan mengganggu rakaman.
Ikut Orbit	Apabila didayakan, gimbal mendapat pergerakan yang lebih lancar selepas didayakan semasa merakam syot arka.
Autokunci	Pilih sama ada hendak mendayakan kunci paksi berautomasi atau tidak dan paksi akan mengunci pergerakan apabila menghidupkan/memati dan memasuki/keluar daripada mod tidur.  ⚠️ • Apabila menggunakan DJI RS 4 Pro, pastikan bahawa paksi gelekan tidak mengganggu paksi pendar sebelum memilih Lipat & Kunci. Jika tidak, gimbal mungkin akan rosak.
Mod Senyap	Dayakan untuk mematikan bunyi.  Bunyi yang dihasilkan oleh gimbal semasa penentukuran automatik dan bunyi mengunci/membuka kunci tidak dapat dinyahdayakan.
Mod Tekan	Aktifkan untuk mengawal paksi kecondongan dan pendar secara manual.
Penentukuran Mendatar	Cuba penentukuran mendatar atau penentukuran manual apabila gimbal tidak rata atau paksi terbabas. Jika gimbal tetap tidak rata selepas penentukuran manual, anda disyorkan untuk mencuba sekali lagi sehingga gimbal rata.
Pemeriksaan Auto Gimbal	Ketik untuk menganalisis dan mengeluarkan maklumat status perkakasan gimbal. Ketik untuk melihat butiran dan penyelesaian jika apa-apa ralat dikesan.
Pulihkan Parameter	Ketik untuk memulihkan parameter gimbal (mod kayu ria, mod ikut, fungsi butang) dan kata laluan Bluetooth.
Bahasa	Menyokong 11 bahasa termasuk Cina Ringkas, Inggeris dan Cina Tradisional.
Maklumat Peranti	Ketik untuk melihat maklumat peranti seperti SN peranti, nama peranti dan kata laluan.
Versi Perisian Tegar	Ketuk untuk melihat versi perisian tegar gimbal dan aksesori.
Maklumat Pematuhan	Ketik untuk melihat maklumat pematuhan.

## Luncurkan ke Atas - Skrin Tetapan Gimbal

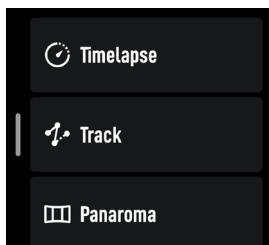
Luncurkan ke atas dari bahagian bawah skrin sentuh untuk memasuki skrin tetapan gimbal.



Kelajuan Kayu Ria	Membolehkan pengguna mengawal kelajuan kayu ria untuk gimbal. Pengguna boleh memilih daripada pantas, sederhana, perlahan dan tersuai. Ketik ikon di bahagian atas sebelah kanan skrin sentuh untuk menyuaiakan kelajuan. Lebih besar nilainya, lebih cepat kelajuan kayu ria.
Kelancaran Kayu Ria	Membenarkan pengguna mengawal kepekaan gimbal. Semakin rendah nilai kelancaran, semakin peka pergerakan gimbal.
Fungsi Dail	Membenarkan pengguna menetapkan fungsi dail hadapan. Pengguna boleh memilih untuk mengawal motor fokus, fokus Bluetooth (dipacu kabel), ISO, apertur, kelajuan pengatup, paksi gelekan, paksi pendar dan paksi kecondongan.
Tetapan Dail	Benarkan pengguna menetapkan kelajuan respons bagi fungsi yang diset untuk dail hadapan atau membalikkan arah dail.
Butang M	Benarkan pengguna mengambil foto secara lalai. Untuk DJI RS 4, fungsi butang boleh ditetapkan pada skrin sentuh kepada Pemetaan Butang C1/Fn1. Untuk DJI RS 4 Pro, fungsi butang boleh ditetapkan pada skrin sentuh kepada Pemetaan Butang C1/Fn1 atau LiDAR AF/MF. *
	* Perkara ini memerlukan DJI Focus Pro LiDAR.  Petakan ciri butang C1/Fn1 kamera: <ol style="list-style-type: none"> <li>Petakan Butang M kepada butang C1 atau Fn1 pada kamera Sony A7S3, A7M3, ZV-1 dan Nikon Z50 dan Z6II.</li> <li>Lengkapkan tetapan pada kamera bagi butang C1/Fn1.  💡 • Fungsi ini hanya tersedia apabila disambungkan kepada kamera melalui Bluetooth.</li> </ol>
Tork Motor Fokus	Ketik untuk melaraskan kekuatan motor kepada tinggi, sederhana atau rendah.
Tekan & Tahan Picu	Fungsi menekan dan menahan picu pencetus boleh ditetapkan untuk mengunci gimbal atau memasuki mod FPV.

## Luncur ke Kiri - Cipta Skrin

Luncurkan ke kiri dari pinggir kanan skrin untuk memasuki skrin cipta.



### Selang Masa

Dalam Selang Masa, gimbal mencetuskan kamera untuk menangkap imej pegun pada selang masa yang ditetapkan dan akan berhenti secara automatik apabila selesai. Tempoh untuk Selang Masa dan masa selang boleh ditetapkan agar gimbal boleh mengira dengan tepat bilangan imej yang diperlukan dan tempoh video boleh dikira selepas kadar bingkai ditetapkan.

Selang Gerakan membolehkan pengguna menetapkan hingga lima titik laluan agar kamera bergerak dan merakam semasa Selang Masa.

### Jejak

Jejak direka untuk merakam video dengan hingga 10 titik laluan. Titik laluan perlu dipilih dengan menggerakkan gimbal secara manual atau menggunakan kayu ria. Ketik + untuk menambah titik laluan.

Tempoh dan masa kekal boleh ditetapkan pada skrin tetapan titik laluan setelah titik laluan ditambah. Kedudukan titik laluan juga boleh ditetapkan semula. Tempoh itu menunjukkan masa yang diperlukan untuk gimbal bergerak dari satu titik laluan ke titik laluan yang lain. Masa kekal menunjukkan tempoh masa gimbal akan kekal stabil di satu titik laluan sebelum bergerak ke titik laluan seterusnya.

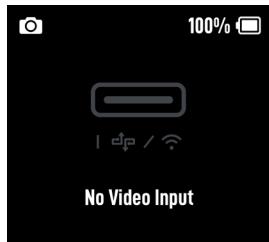
### Panorama

Panorama membolehkan pengguna menangkap serangkaian imej pegun yang saling berkaitan dengan kawalan persis berdasarkan tetapan. Pengguna kemudiannya boleh menjanakan panorama menggunakan perisian pemprosesan imej. Kamera menangkap imej pegun yang saling berkaitan berdasarkan julat tetapan apabila memilih panorama 3x3 atau 180°. Semasa mencipta panorama 720 VR, pengguna perlu menetapkan jenis sensor, jarak fokus kanta, tindihan dan selang masa. Semasa mencipta panorama tersuai, pengguna perlu menetapkan julat rakaman, jenis sensor, jarak fokus kanta, tindihan dan selang masa.

-  • Masa selang antara penangkapan foto perlu ditetapkan satu saat lebih panjang daripada waktu pengatup untuk mengelakkan rakaman yang kabur ketika menggunakan pendedahan yang panjang.

## Leret ke Kanan - LiDAR/Skrin Penghantaran Video (DJI RS 4 Pro)

Leret ke kanan dari bahagian kiri skrin sentuh untuk memasuki skrin LiDAR/Penghantaran Video.



Jika tiada peranti yang tersambung, "Tiada Input Isyarat" akan dipaparkan pada skrin.

ActiveTrack Pro dan Force Mobile tersedia jika paparan kamera dipaparkan pada skrin sentuh dan aplikasi Ronin apabila menggunakan pemancar Imej DJI Ronin.

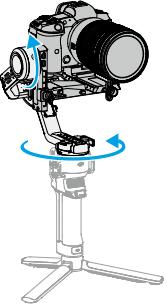
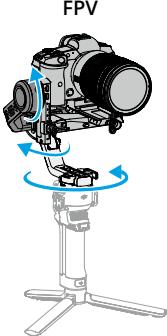
Apabila menggunakan DJI Focus Pro LiDAR, autofocus dan ActiveTrack Pro tersedia.

## Mod Ikut Gimbal

Mod ikut gimbal DJI RS 4 dan DJI RS 4 Pro termasuk gerakan ikut pendar (PF), ikut pendar dan kecondongan (PTF) dan ikut pendar, kecondongan dan gelekan (FPV). Mod FPV boleh ditukar kepada mod Gelekan 360 3D atau mod Tersuai melalui skrin sentuh.

- Mod ikut gimbal bagi DJI RS 4 dan DJI RS 4 Pro adalah sama. DJI RS 4 digunakan sebagai contoh di bawah.

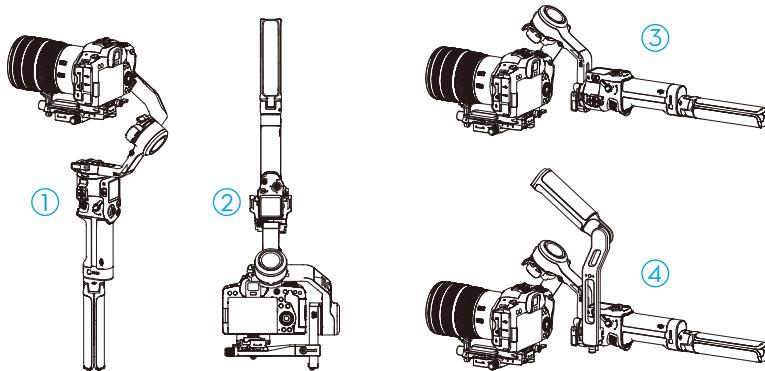
Mod Ikut Gimbal	Penerangan	Senario
PF 	PF: Ikut pendar, iaitu apabila hanya paksi pendar mengikuti pergerakan penggenggam.	Sesuai untuk senario seperti merakam gambar berjalan lalu dan syot arka atau bergerak dari kiri ke kanan.

 <p><b>PTF</b></p>	<p>PTF: Ikut pendar dan kecondongan, iaitu apabila kedua-dua paksi pendar dan kecondongan mengikut pergerakan penggenggam.</p>	<p>Sesuai untuk senario apabila bergerak pada permukaan condong.</p>
 <p><b>FPV</b></p>	<p>FPV: Ikut pendar, kecondongan dan gelekan, iaitu apabila ketiga-tiga paksi mengikut pergerakan penggenggam.</p>	<p>Sesuai untuk senario apabila memutarkan kamera.</p>
<p><b>Tersuai</b></p>	<p>Tersuai: Mendayakan atau menyahdayakan mana-mana paksi yang diikuti seperlunya. Mod kunci didayakan apabila ketiga-tiga paksi dinyahdayakan. Ketiga-tiga paksi tidak akan mengikut pergerakan penggenggam dalam mod kunci.</p>	<p>Sesuai untuk syot penjejak lancar dan syot reaksi pantas. Mod tersuai disyorkan untuk senario rakaman kenderaan. Nyahdayakan ikut 3 paksi apabila menggunakan mod ini.</p>
<p><b>Gelekan 360 3D</b></p>	<p>Dalam mod Gelekan 360 3D, paksi kecondongan diputar 90° ke atas dan kanta kamera berada tegak ke atas dan pada masa ini anda boleh menggunakan kayu ria untuk mengawal putaran 360° paksi pendar.</p>	<p>Sesuai untuk syot berputar.</p>

## Mod Operasi Gimbal

Terdapat empat mod operasi untuk DJI RS 4 dan DJI RS 4 Pro: Tegak, Anduh Bawah, Lampu Suluh dan Beg Bimbit.

- 💡 • Mod operasi gimbal bagi DJI RS 4 dan DJI RS 4 Pro adalah sama. DJI RS 4 digunakan sebagai contoh di bawah.



### ① Mod Tegak

Mod ini ialah mod kerja standard gimbal dan sesuai untuk kebanyakan senario rakaman seperti syot berjalan dan berlari.

### ② Mod Anduh Bawah

Gimbal dibalikkan dan kamera berada dalam kedudukan yang lebih rendah. Mod ini sesuai untuk mengambil syot sudut rendah, seperti menjelaki objek di atas tanah.

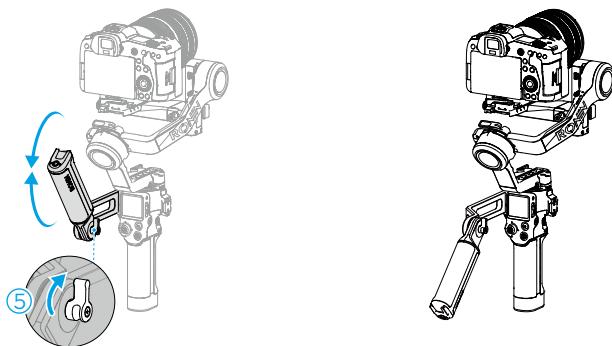
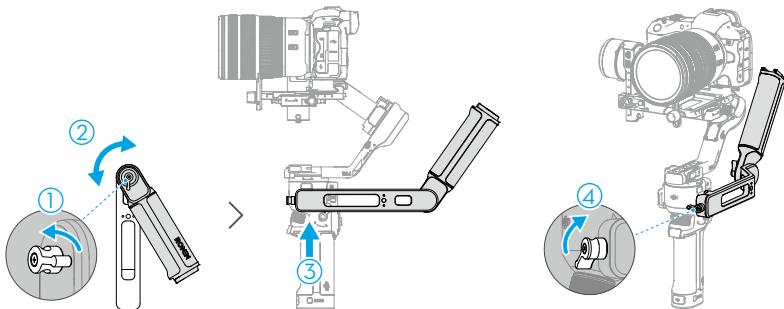
### ③ Mod Lampu Suluh

Gimbal dipegang secara mendatar seperti lampu suluh. Mod ini sesuai untuk rakaman dalam ruang terkurung.

### ④ Mod Beg Bimbit

Penggenggam beg bimbit perlu dipasang dalam mod ini. Sudut penggenggam beg bimbit boleh dilaraskan menggunakan tombol. Kasut sejuk dan lubang pelekapan 1/4"-20 pada gimbal membolehkan pelekapan monitor luaran untuk membantu dalam merakam dengan membuatkan pergerakan kamera sudut rendah lebih intuitif.

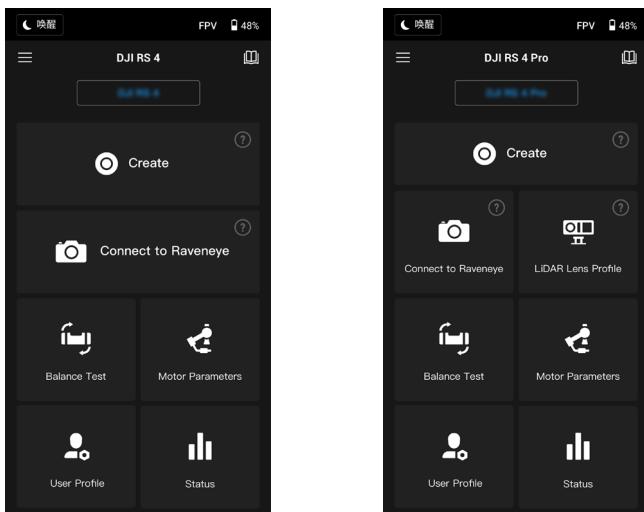
Lekapkan pemegang beg pada gimbal mengikut rajah di bawah.



- 💡 • Anda disyorkan untuk melekapkan pemegang beg bimbit pada port NATO di sebelah kiri skrin sentuh.
-

## Tetapan Aplikasi Ronin

Pengguna boleh mengaktifkan gimbal, mengemaskinkan perisian tegar, menggunakan fungsi pintar dan pemancaran imej menggunakan aplikasi Ronin. Parameter motor, profil pengguna, kelajuan kayu ria dan arah kayu ria juga boleh dilaraskan melalui aplikasi itu. Status sistem, manual pengguna dan video tutorial juga tersedia.



### Bar Atas

**Tidur/Bangun:** Ketuk untuk memasuki atau keluar daripada mod tidur.

**FPV:** Paparkan mod ikut semasa.

**Paras Bateri:** Memaparkan paras bateri gimbal.

### Tentang

**Tetapan:** Lihat akaun anda, bahasa dan panduan permulaan ringkas.

**Senarai Peranti:** Memaparkan SN peranti, nama peranti dan kata laluan.

**Perisian tegar:** Memaparkan versi perisian tegar.

### Akademi

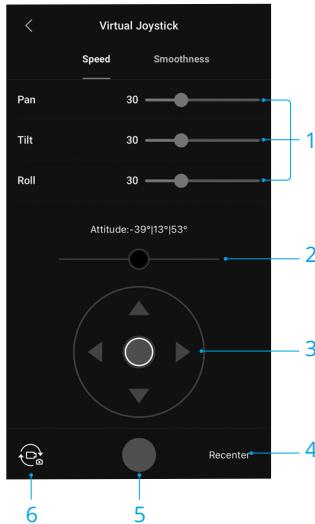
Tonton tutorial dan baca dokumen manual.

### Cipta

Termasuk kayu ria maya, Force Mobile, panorama, selang masa, jejak dan alat kawalan permainan.

Apabila gimbal bersambung dengan motor fokus, kawalan fokus juga disertakan.

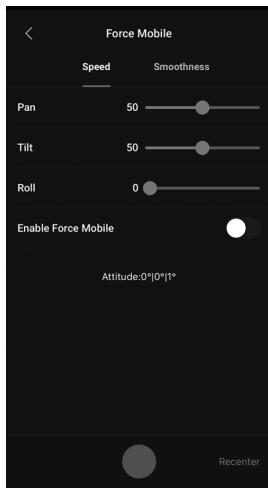
## Kayu Ria Maya



Gunakan kayu ria maya dalam aplikasi untuk mengawal pergerakan gimbal dan untuk merakam.

1. Bar Kawalan: Kawal kelajuan dan kelancaran gimbal dengan melaraskan bar kawalan. Kelajuan membolehkan pengguna mlaraskan kelajuan putaran yang dikawal dari jauh. Kelancaran membolehkan pengguna mlaraskan kepekaan gimbal. Semakin rendah nilai kelancaran, semakin peka pergerakan gimbal.
2. Butang Gelekan: Kawal pergerakan paksi gelekan gimbal dengan kayu ria maya.
3. Batang Pendar/Kecondongan: Kawal pergerakan paksi pendar dan kecondongan gimbal menggunakan kayu ria maya.
4. Pemusatkan semula: Ketik untuk memusatkan semula gimbal itu.
5. Butang Tangkap/Rakam: Ketik untuk mengambil foto atau merakam video.
6. Togol Foto/Video: Ketik untuk beralih antara mod foto dengan video. Pastikan mod itu sama dengan tetapan pada kamera.

## Force Mobile



Force Mobile memerlukan pemegang telefon dan telefon bimbit dilekapkan pada tripod atau bar pemegang secara menegak.

Setelah mengaktifkan ciri ini dalam aplikasi Ronin, pergerakan gimbal dapat dikawal dengan mencondongkan dan memutar telefon bimbit anda.

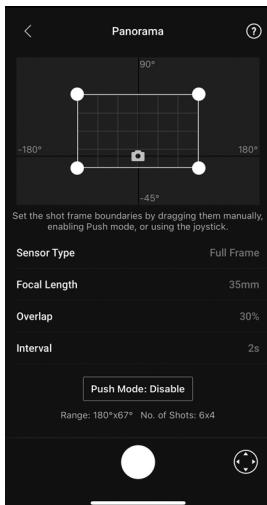
Kelajuan menentukan hubungan antara kelajuan putaran dengan sudut. Apabila kelajuan ditetapkan pada 50, sudut putaran gimbal dan telefon bimbit ialah 1-ke-1.

Kelancaran membolehkan pengguna mengawal kepekaan gimbal. Semakin rendah nilai kelancaran, semakin peka pergerakan gimbal.

Pemusatkan semula: Ketik untuk memusatkan semula gimbal itu.

Butang Pengatup/Rakam: Ketik untuk mengambil foto atau merakam video.

## Panorama



Panorama membolehkan pengguna merakam rangkaian imej pegun yang saling berkaitan dengan kawalan persis berdasarkan jenis sensor, jarak fokus kanta, tindihan dan selang.

Pastikan anda telah menyambungkan kamera dan gimbal menggunakan kabel kawalan kamera yang sesuai sebelum menggunakan Panorama (Sambungan Bluetooth tidak disokong).

Tindihan menentukan nisbah pertindihan setiap foto semasa menjana panorama.

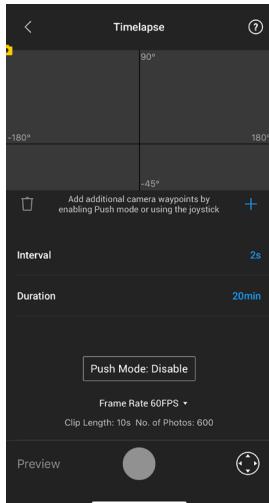
Masa selang antara penangkapan foto perlu ditetapkan satu saat lebih panjang daripada waktu pengatup untuk mengelakkan rakaman yang kabur ketika menggunakan pendedahan yang panjang.

Setelah mengesahkan tetapan kamera, julat panorama boleh ditetapkan dengan menyeret titik putih pada peta grid, menolak gimbal secara manual atau menggunakan kayu ria maya.

Julat keseluruhan yang diliputi oleh titik hujung dan syot yang diperlukan untuk mengubah panorama dipaparkan di atas peta grid. Julat paksi kecondongan dalam Panorama ialah  $-45^\circ$  hingga  $+90^\circ$  untuk mengelakkan daripada menangkap gimbal dalam syot manakala paksi pendar membolehkan anda menangkap putaran penuh  $360^\circ$ .

Ketik butang pengatup/rakam untuk memulakan.

## Selang Masa



Dalam Selang Masa, gimbal mencetuskan kamera untuk menangkap imej pegun dengan masa selang masa yang ditetapkan dan akan berhenti secara automatik apabila selesai. Tempoh Selang Masa dan kadar bingkai boleh ditetapkan supaya gimbal dapat mengira jumlah tepat imej yang diperlukan.

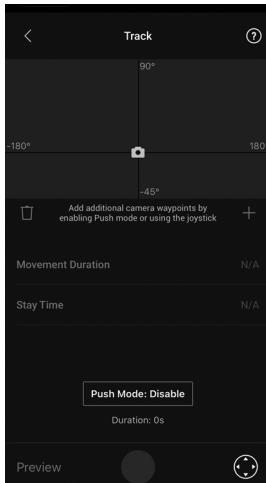
Dengan mengaktifkan mod Tolak, pengguna boleh melaraskan paksi pendar dan kecondongan secara manual sebelum memulakan Selang Masa. Pengguna boleh menolak gimbal untuk meminda orientasi kamera dan melaraskan pembingkaian. Ketik ikon kayu ria maya untuk menggunakan kayu ria maya untuk melaraskan orientasi kamera.

Selang Gerakan membolehkan pengguna menetapkan hingga lima titik laluan agar kamera bergerak semasa Selang Masa.

Untuk melaraskan kedudukan titik laluan, laraskan kamera ke kedudukan yang dikehendaki dan ketik ikon + untuk mengesahkan titik laluan. Anda juga boleh menggunakan kayu ria maya untuk mengawal paksi pendar, kecondongan dan gelekan.

Untuk menambah titik laluan yang lain, gerakkan gimbal ke titik laluan yang seterusnya dan ketik ikon + di atas peta grid. Selepas itu, untuk memadamkan titik laluan, pilih titik laluan itu dan ketik ikon sampah. Setelah menyediakan titik laluan, anda boleh sama ada mengetik Pratonton untuk memastikan Selang Gerakan merangkumi semua atau mengetik butang pengatup/rakam untuk memulakan rakaman. Pastikan kamera dan gimbal telah disambungkan menggunakan kabel kawalan kamera yang sepadan.

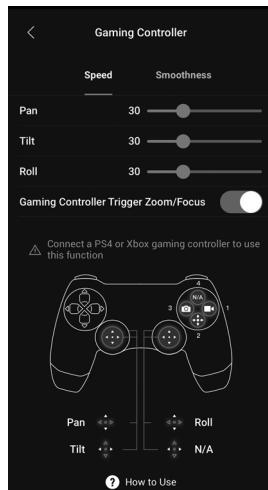
## Jejak



Jejak direka untuk merakam video dengan hingga 10 titik laluan. Pengguna perlu memilih titik laluan secara manual dengan menggerakkan gimbal atau menggunakan kayu ria maya. Ketik + untuk menambah titik laluan. Tempoh dan masa kekal boleh ditetapkan pada skrin tetapan titik laluan setelah titik laluan ditambah. Kedudukan titik laluan juga boleh ditetapkan semula. Parameter tempoh di bawah peta grid menunjukkan masa yang diperlukan untuk gimbal bergerak dari satu titik laluan ke titik laluan yang lain. Masa kekal menunjukkan tempoh masa gimbal akan kekal stabil di satu titik laluan sebelum bergerak ke titik laluan seterusnya.

- 
- JANGAN tekan butang pengatup kamera semasa menggunakan Jejak.
-

## Alat Kawalan Permainan



Alat kawalan PS4 DualShock dan Xbox boleh digunakan untuk mengawal gimbal dan kamera. Selepas menyambungkan alat kawalan kepada peranti mudah alih dan gimbal, pengguna boleh mengawal pergerakan gimbal, fokus dan zum serta merakam video, memusatkan semula gimbal dan menangkap foto.

Kelajuan dan kelancaran batang kawalan boleh dilaraskan. Tetapkan nilai fokus dalam lingkungan 10 pada tetapan kamera untuk prestasi yang optimum. iOS 13 atau lebih tinggi, Android 9.0 atau lebih tinggi dan aplikasi Ronin v1.7.0 atau lebih tinggi diperlukan.

Ketik Cara Penggunaan untuk mengetahui lebih lanjut tentang alat kawalan permainan.

## Pemancaran Imej

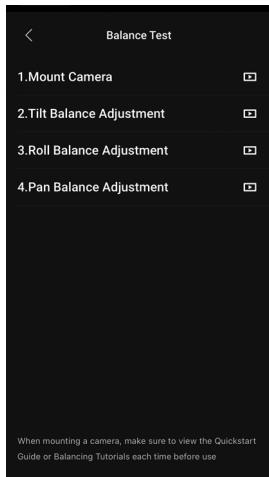
Dengan pemancar imej DJI Ronin yang dilekapkan, ketik Sambung kepada RavenEye pada skrin utama aplikasi Ronin untuk menggunakan ciri pemancaran imej.

## Profil Kanta LiDAR (DJI RS 4 Pro)

Untuk DJI RS 4 Pro menenturk secara automatik tangkapan fokus kanta yang disokong atau melaraskan jarak bebibir. Rujuk halaman berikut yang mengandungi maklumat tentang [pemasangan dan penggunaan DJI Focus Pro Motor dan LiDAR](#) untuk mendapatkan butiran.

## Ujian Imbangan

Tonton video tutorial pada halaman ini.

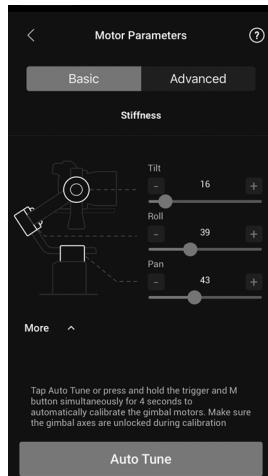


## Parameter Motor

Terdapat menu Asas dan Lanjutan. Kekakuan boleh dipaparkan dan dilaraskan dalam menu Asas. Selain itu, Kekuatan boleh dilaraskan dalam menu Lanjutan (jangan laraskan jika tidak perlu).

Ketik Autotala dan gimbal akan mengira hasil secara automatik berdasarkan berat penyediaan gimbal.

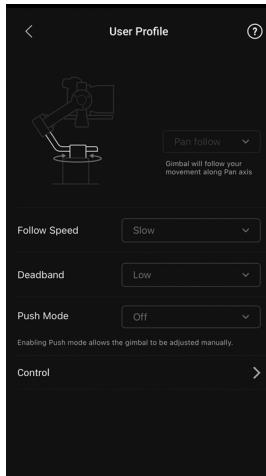
Selepas penentukan, anda akan dapat melihat diagnosis terperinci motor di bahagian bawah skrin. Jika gimbal diseimbangkan dengan betul, nilai kuasa motor berada dalam julat  $\pm 5$ . Jika penggunaan kuasa pada paksi tertentu sentiasa melebihi julat tersebut, periksa keseimbangan mekanikal gimbal.



## Profil Pengguna

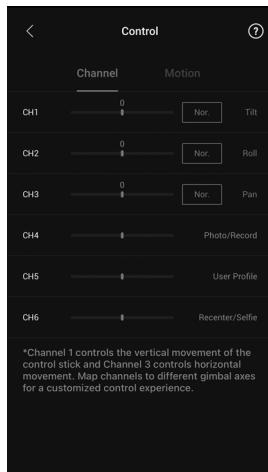
Mod gimbal, kelajuan ikut, jalur mati, mod tolak dan kawalan kayu ria boleh ditetapkan dalam halaman ini.

Jalur mati menentukan jumlah pergerakan yang ditoleransi oleh gimbal sebelum menterjemahkan pergerakan pendar, kecondongan atau gelekan kamera.

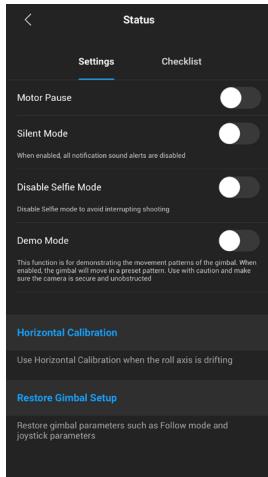


## Tetapan Kawalan

Saluran	Petunjuk saluran memberikan maklum balas semasa mengkonfigurasi operasi jarak jauh. Saluran pendar, kecondongan serta gelekan boleh diuntukkan semula dan setiap paksi juga boleh diterbalikkan. Normal bermaksud arah pergerakan sama dengan kayu ria. Terbalik bermaksud arah pergerakan adalah bertentangan dengan kayu ria.
	Semasa menggunakan kayu ria, anda hanya dapat mengawal CH1 dan CH3 yang dipetakan kepada paksi kecondongan dan pendar secara lalai. Anda boleh menyesuaikan pemetaan saluran dengan mengetik pada nama paksi di sebelah kanan skrin.
Gerakan	Anda boleh menetapkan kawalan kayu ria dengan melaraskan jalur mati, kelajuan maksimum, kelancaran dan titik hujung untuk setiap paksi. Terdapat tiga profil lalai bagi setiap tetapan.
Jalur mati	apabila nilai jalur mati meningkat, lebih banyak pergerakan batang akan diperlukan untuk menterjemahkan ke dalam pergerakan sebenar gimbal.
Kelajuan Maksimum	Membolehkan kelajuan putaran kawalan jauh dilaraskan.
Kelancaran	Membolehkan anda mengawal kepekaan gimbal.
Titik Hujung	Mengehadkan julat putaran gimbal dengan menetapkan titik hujung. Paksi pendar mengandungi gelang gelincir yang membolehkan gimbal berputar berterusan apabila titik hujung ditetapkan kepada 180°. Pada paksi kecondongan, anda boleh menetapkan titik hujung mengikut keperluan anda. Sesetengah kanta yang lebih panjang boleh menyentuh bingkai gimbal. Tetapan sudut titik hujung untuk mengelakkan kes sedemikian.



## Status



## Tetapan

Gunakan lebih banyak ciri seperti Jeda Motor, Mod Senyap, Penentukuran Mendatar dan Pulihkan Penyediaan Gimbal.

## Senarai Semak

Memaparkan status sambungan Bluetooth dan kamera. Apabila status gimbal tidak normal, maklumat status akan dipaparkan di sini.

# Penggenggam dan Bateri Terbina Dalam

DJI RS 4 dilengkapi penggenggam BG21 dengan bateri 3000 mAh terbina dalam yang menjadikan masa jalanan maksimum gimbal kira-kira 12 jam<sup>[1]</sup>. DJI RS 4 Pro dilengkapi penggenggam BG30 dengan bateri 1950 mAh terbina dalam yang menjadikan masa jalanan maksimum gimbal kira-kira 13 jam<sup>[1]</sup>. Kedua-dua gimbal adalah serasi dengan Penggenggam Bateri Kapasiti Tinggi BG70 yang masing-masing melanjutkan masa jalanan DJI RS 4 dan DJI RS 4 Pro hingga 29.5 jam dan 29 jam<sup>[2]</sup>, yang dengan itu menyediakan sokongan kuasa tanpa gangguan untuk tugas rakaman tempoh panjang.

- [1] Diukur dengan gimbal diseimbangkan dalam keadaan yang rata dan pegun. Apabila gimbal sedang bergerak, tempoh pengendalian akan berkurang.
- [2] Diukur pada suhu 24° C dalam persekitaran makmal dengan gimbal diseimbangkan dalam keadaan yang rata dan pegun, untuk rujukan sahaja.

## Garis Panduan Keselamatan

**AMARAN** Prosedur yang jika tidak diikuti dengan betul, akan menimbulkan kemungkinan kerosakan harta benda, kebinasaan lingkungan dan kecederaan parah ATAU amat mungkin akan mewujudkan kecederaan ringan.

**PEMBERITAHUAN** Prosedur yang jika tidak diikuti dengan betul, menimbulkan kemungkinan kerosakan harta benda fizikal DAN kemungkinan sedikit atau tiada kecederaan.



### AMARAN

Baca manual pengguna untuk mengetahui ciri produk ini sebelum mengendalikannya. Kegagalan mengendalikan produk dengan betul boleh mengakibatkan kerosakan pada produk, harta benda peribadi dan menyebabkan kecederaan serius. Produk ini adalah canggih. Produk ini mesti dikendalikan dengan berhati-hati dan pertimbangan akal serta memerlukan sedikit kemampuan mekanikal asas. Kegagalan mengendalikan produk ini dengan cara yang selamat dan bertanggungjawab boleh mengakibatkan kecederaan atau kerosakan pada produk atau harta benda lain.

Produk ini tidak bertujuan untuk digunakan oleh kanak-kanak tanpa pengawasan langsung orang dewasa. Jangan gunakan dengan komponen yang tidak serasi atau mengubah produk ini dengan apa-apa cara sekalipun selain dokumen yang disediakan oleh SZ DJI TECHNOLOGY CO., LTD. Garis Panduan Keselamatan ini mengandungi arahan untuk keselamatan, pengendalian dan penyelenggaraan. Membaca dan mengikut semua arahan serta amaran dalam manual pengguna, sebelum pemasangan, penyediaan atau penggunaan adalah penting untuk membolehkan pengendalian produk yang betul dan mengelakkan kerosakan atau kecederaan serius.

Untuk mengelakkan kebakaran, kecederaan serius dan kerosakan harta benda, patuhi garis panduan keselamatan berikut semasa menggunakan, mengecas atau menyimpan penggenggam.



## Penggunaan Penggenggam

1. JANGAN biarkan penggenggam terkena apa-apa jenis cecair. JANGAN biarkan penggenggam terkena hujan atau diletakkan berhampiran sumber kelembapan. JANGAN jatuhkan penggenggam ke dalam air. Jika bahagian dalam bateri terkena air, penguraian kimia mungkin akan berlaku yang berkemungkinan akan mengakibatkan bateri terbakar dan malah mungkin akan membawa kepada letupan.
2. Jika penggenggam jatuh ke dalam air tanpa sengaja, letakkan di kawasan yang selamat dan terbuka dengan segera. Jauhkan diri dalam jarak yang selamat sehingga penggenggam kering sepenuhnya. JANGAN gunakan penggenggam itu lagi dan lupuskan dengan betul seperti yang dijelaskan dalam bahagian Pelupusan Penggenggam.
3. Padamkan apa-apa kebakaran dengan air, pasir, selimut api atau alat pemadam api serbuk kering.
4. JANGAN gunakan bateri bukan DJI. Pergi ke [www.dji.com](http://www.dji.com) untuk membeli bateri baharu. DJI tidak bertanggungjawab atas apa-apa kerosakan yang disebabkan oleh bateri bukan DJI.
5. JANGAN gunakan atau cas penggenggam yang Bengkak, bocor atau rosak. Jika penggenggam tidak normal, hubungi DJI atau pengedar sah DJI untuk bantuan lanjut.
6. Penggenggam hendaklah digunakan dalam suhu dari -20° hingga 45° C (-4° hingga 113° F). Penggunaan penggenggam dalam persekitaran melebihi 50° C (122° F) boleh membawa kepada kebakaran atau letupan. Penggunaan penggenggam di bawah suhu -10° C (14° F) boleh membawa kepada kerosakan kekal.
7. JANGAN gunakan penggenggam dalam persekitaran elektrostatik atau elektromagnet yang kuat. Jika tidak, papan kawalan bateri mungkin akan malfungsi.
8. JANGAN tanggalkan bahagian atau tusuk penggenggam dengan apa-apa cara sekalipun, atau bateri mungkin akan bocor, menyala atau meletup.
9. JANGAN jatuhkan atau hentak bateri. JANGAN letakkan objek berat di atas penggenggam.
10. Elektrolit di dalam bateri sangat mengakis. Jika elektrolit terkena kulit atau mata anda, basuh kawasan yang terlibat menggunakan air mengalir segar sekurang-kurangnya 15 minit, kemudian jumpalah doktor dengan segera.
11. JANGAN gunakan penggenggam yang terjatuh.
12. JANGAN panaskan bateri. JANGAN masukkan penggenggam ke dalam ketuhar gelombang mikro atau bekas bertekanan.
13. JANGAN lakukan litar pintas ke atas penggenggam secara manual.
14. Bersihkan terminal penggenggam dengan kain yang bersih dan kering.

## Pengecasan Penggenggam

1. JANGAN biarkan penggenggam dicas tanpa pengawasan. JANGAN cas penggenggam dekat dengan bahan mudah terbakar atau di atas permukaan yang mudah terbakar seperti permaidani atau kayu.
2. Mengecas penggenggam di luar julat suhu 5° hingga 40° C (41° hingga 104° F) boleh menyebabkan kebocoran, pemanasan melampau atau kerosakan bateri. Suhu pengecasan yang ideal ialah 22° hingga 28° C (72° hingga 82° F).

## **Penyimpanan Penggenggam**

1. Jauhkan penggenggam daripada capaian kanak-kanak dan haiwan.
2. Jika penggenggam akan disimpan untuk jangka masa yang lama, cas penggenggam hingga paras bateri mencapai antara 30% hingga 50%.
3. JANGAN tinggalkan penggenggam berhampiran sumber haba seperti relau atau pemanas. JANGAN tinggalkan penggenggam di dalam kenderaan pada hari panas. Suhu penyimpanan yang ideal ialah 22° hingga 28° C (72° hingga 82° F).
4. Pastikan penggenggam kering.

## **Penyelenggaraan Penggenggam**

1. JANGAN gunakan penggenggam apabila suhu terlalu tinggi atau terlalu rendah.
2. JANGAN simpan bateri dalam persekitaran dengan suhu lebih tinggi daripada 45° C (113° F) atau lebih rendah daripada 0° C (32° F).

## **Notis Perjalanan**

1. Sebelum membawa penggenggam dalam perjalanan dengan kapal terbang, penggenggam mesti dinyahcas dahulu hingga paras bateri kurang daripada 30%. Hanya nyahcas penggenggam di lokasi kalis api dan simpan penggenggam di lokasi berpungudaraan.
2. Jauhkan penggenggam dari objek logam seperti cermin mata, jam tangan, barang kemas dan pin rambut.
3. JANGAN angkat penggenggam yang rosak atau yang paras baterinya lebih daripada 30%.

## **Pelupusan Penggenggam**

Lupuskan penggenggam di dalam kotak kitar semula yang tertentu hanya setelah dinyahcas sepenuhnya. JANGAN masukkan penggenggam ke dalam tong sampah biasa. Patuhi dengan ketat peraturan tempatan anda berkeraaan pelupusan dan kitar semula bateri.

### **PEMBERITAHUAN**

## **Penggunaan Penggenggam**

1. Pastikan penggenggam dicas penuh sebelum digunakan.
2. Sekiranya amaran paras bateri rendah muncul, cas penggenggam secepat mungkin.

## **Pengecasan Penggenggam**

1. Penggenggam telah direka bentuk untuk berhenti mengecas apabila telah penuh. Walau bagaimanapun, memantau kemajuan pengecasan dan memutuskan sambungan penggenggam setelah dicas sepenuhnya merupakan amalan yang baik.

## **Penyimpanan Penggenggam**

1. Nyahcas bateri penggenggam hingga 40%-65% jika tidak digunakan selama 10 hari atau lebih. Hal ini akan dapat memanjangkan jangka hayat bateri dengan lebih lama.
2. Jika penggenggam disimpan untuk suatu jangka masa yang panjang dan bateri sudah habis, penggenggam akan memasuki mod tidur. Cas semula penggenggam untuk keluar daripada mod tidur.
3. Tanggalkan penggenggam daripada gimbal apabila disimpan untuk jangka masa yang panjang.

### **Penyelenggaraan Penggenggam**

1. Hayat bateri mungkin akan berkurangan jika tidak digunakan untuk satu jangka masa yang panjang.
2. Nyahcas dan caskan penggenggam sepenuhnya setiap tiga bulan agar sentiasa dalam keadaan baik.

### **Pelupusan Penggenggam**

1. Jika penggenggam dinyahdayakan dan bateri tidak dapat dinyahcas sepenuhnya, hubungi ejen pelupusan atau kitar semula bateri yang profesional untuk bantuan lanjut.
2. Lupuskan penggenggam dengan segera sekiranya penggenggam tidak dapat dihidupkan setelah dicas berlebihan.

# Penyelenggaraan

Gimbal tidak kalis air. Pastikan anda melindunginya daripada habuk dan air semasa penggunaan. Selepas penggunaan, anda disyorkan untuk mengelap gimbal dengan kain lembut yang kering. JANGAN sembur apa-apa cecair pembersih pada gimbal.

# Spesifikasi

	DJI RS 4	DJI RS 4 Pro
<b>Persisian</b>		
Port Aksesori	Port Aksesori Siri Ronin (RSA)/NATO	Port Aksesori Siri Ronin (RSA)/NATO
	Lubang Pelekapan 1/4"-20	Lubang Pelekapan 1/4"-20
	Kasut Sejuk	Kasut Sejuk
	Port Penghantaran Video (USB-C)	Port Penghantaran Video/Pencari Julat LiDAR (USB-C)
	Port Kawalan Kamera RSS (USB-C)	Port Kawalan Kamera RSS (USB-C)
	Port Motor Fokus (USB-C)	Port Motor Fokus (USB-C)
Bateri	Model: BHX711-3000-7.2V	Model: BG30-1950mAh-15.4V
	Jenis: LiPo 2S	Jenis: LiPo 4S
	Kapasiti: 3000 mAh	Kapasiti: 1950 mAh
	Tenaga: 21 Wh	Tenaga: 30 Wh
	Waktu Jalan Maks: 12 jam <sup>[1]</sup>	Waktu Jalan Maks: 13 jam <sup>[1]</sup>
	Masa Pengecasan: Lebih kurang 2.5 jam <sup>[2]</sup>	Masa Pengecasan: Lebih kurang 1.5 jam <sup>[3]</sup>
	Cadangan Suhu Pengecasan: 5° hingga 40° C (41° hingga 104° F)	Cadangan Suhu Pengecasan: 5° hingga 40° C (41° hingga 104° F)
Sambungan	Bluetooth 5.1	Bluetooth 5.1
	Port Pengecasan (USB-C)	Port Pengecasan (USB-C)
Keperluan Aplikasi Ronin	iOS 11.0 atau ke atas	iOS 11.0 atau ke atas
	Android 8.0 atau ke atas	Android 8.0 atau ke atas
Bahasa yang Disokong	Inggeris, Cina Ringkas, Cina Tradisional, Jerman, Perancis, Korea, Jepun, Sepanyol, Portugis (Brazil), Rusia, Thai	Inggeris, Cina Ringkas, Cina Tradisional, Jerman, Perancis, Korea, Jepun, Sepanyol, Portugis (Brazil), Rusia, Thai

<b>Prestasi Kerja</b>		
Muatan Diuji	3 kg (6.6 paun)	4.5 kg (10 paun)
Kelajuan Putaran Terkawal Maksimum	Pendar: 360°/ s	Pendar: 360°/ s
	Kecondongan: 360°/ s	Kecondongan: 360°/ s
	Gelekan: 360°/ s	Gelekan: 360°/ s
Julat Mekanikal	Paksi Pendar: Putaran berterusan 360°	Paksi Pendar: Putaran berterusan 360°
	Paksi Gelekan: -95° hingga +240°	Paksi Gelekan: -95° hingga +240°
	Paksi kecondongan: -112° hingga +214°	Paksi kecondongan: -112° hingga +214°
<b>Sifat Mekanikal &amp; Elektrik</b>		
Frekuensi Pengendalian	2.4000-2.4835 GHz	2.4000-2.4835 GHz
Kuasa Pemancar Bluetooth	<8 dBm	<8 dBm
Suhu Pengendalian	-20° hingga 45° C (-4° hingga 113° F)	-20° hingga 45° C (-4° hingga 113° F)
Berat	Gimbal: Kira-kira 1066 g (2.35 paun)	Gimbal: Kira-kira 1242 g (2.74 paun)
	Penggenggam: Kira-kira 203 g (0.45 paun)	Penggenggam: Kira-kira 265 g (0.58 paun)
	Penggenggam/Tripod Dipanjangkan (Plastik): Kira-kira 183 g (0.4 paun)	Penggenggam/Tripod Dipanjangkan (Logam): Kira-kira 226 g (0.49 paun)
	Plat Pelepas Pantas Atas dan Bawah: Kira-kira 98 g (0.22 paun)	Plat Pelepas Pantas Atas dan Bawah: Kira-kira 110 g (0.24 paun)
Dimensi	Dilipat: 245×255×75 mm (PxLxT, tidak termasuk kamera, penggenggam dan Penggenggam/Tripod Dipanjangkan)	Dilipat: 271×283×75 mm (PxLxT, tidak termasuk kamera, penggenggam dan Penggenggam/Tripod Dipanjangkan)
	Tidak dilipat: 370×191×189 mm (PxLxT, ketinggian termasuk penggenggam dan tidak termasuk Penggenggam/Tripod Dipanjangkan)	Tidak dilipat: 416×223×202 mm (PxLxT, ketinggian termasuk penggenggam dan tidak termasuk Penggenggam/Tripod Dipanjangkan)

- [1] Diukur dengan gimbal diseimbangkan dalam keadaan yang rata dan pegun. Apabila gimbal sedang bergerak, tempoh pengendalian akan berkurang.
- [2] Diukur dengan pengecas yang menyokong pengecasan pantas 18 W. Anda disyorkan untuk menggunakan pengecas yang menyokong protokol PD.
- [3] Diukur dengan pengecas yang menyokong pengecasan pantas 24 W. Anda disyorkan untuk menggunakan pengecas yang menyokong protokol QC 2.0 atau PD.

KAMI BERSEDIA MEMBANTU ANDA



Hubungi  
SOKONGAN DJI

Kandungan ini tertakluk pada perubahan tanpa notis lebih awal.

 <https://www.dji.com/rs-4/downloads>  
<https://www.dji.com/rs-4-pro/downloads>

Sekiranya anda mempunyai apa-apa pertanyaan tentang dokumen ini, sila hubungi DJI dengan menghantar mesej kepada [DocSupport@dji.com](mailto:DocSupport@dji.com).

DJI ialah tanda dagangan DJI.  
Hak Cipta © 2024 DJI OSMO Hak Cipta Terpelihara.