

DJI GOGGLES INTEGRA MOTION COMBO

คู่มือการใช้งาน

v1.2 2023.04



Q การค้นหาคำสำคัญ

ค้นหาคำสำคัญ อย่างเช่น “แบบเตอร์” และ “ติดตั้ง” เพื่อค้นหาหัวข้อฉบับ หากคุณใช้ Adobe Acrobat Reader เพื่ออ่านเอกสารนี้ โปรดกด Ctrl+F ใน Windows หรือ Command+F ใน Mac เพื่อเริ่มต้นค้นหา

🖨️ ไปที่หัวข้อ

ดูหัวข้อทั้งหมดในสารบัญ คลิกที่ชื่อหัวข้อเพื่อไปที่หัวข้อนั้น

🖨️ การพิมพ์เอกสาร

เอกสารนี้สามารถพิมพ์แบบความละเอียดสูงได้

ระบบการแก้ไข

เวอร์ชัน	วันที่	การแก้ไข
v1.2	2023.04	<ol style="list-style-type: none">อัปเดตฟังก์ชันแป้นหมุน FNอัปเดตเมนู FPV ของเว็บไซต์อัปเดตวิธีการอัปเดตเฟริมแวร์อัปเดตรายชื่อรุ่นโดรนที่รองรับ

การใช้คู่มือนี้

คำอธิบายภาพ

⚠️ ข้อสำคัญ

💡 ข้อแนะนำและเคล็ดลับ

ก่อนขึ้นบิน

ข้อแนะนำให้ใช้มือถือส่องการใช้งานทั้งหมดและอ่านคำแนะนำสำหรับความปลอดภัยก่อนจะใช้งานจริงเป็นครั้งแรก เตรียมพร้อมบินครั้งแรกโดยการทดสอบกุญแจเริ่มใช้งานอย่างรวดเร็วและอ้างถึงคู่มือการใช้งานนี้เพื่อทราบข้อมูลเพิ่มเติม

- ⚠️ • คลื่น 5.8 GHz ไม่สามารถใช้ได้ในบางพื้นที่ แอปความถี่นี้จะปิดใช้งานโดยอัตโนมัติเมื่อโดรนเปิดใช้งานหรือเชื่อมต่อ กับแอป DJI™ Fly ในภูมิภาคเหล่านี้ โปรดปฏิบัติตามกฎหมายและระเบียบข้อบังคับ ใบกองถังคัน
- การใช้แวนต้าไม่เพียงพอให้สอดคล้องตามข้อกำหนดว่าด้วยแนวสายตา (VLOS) บางประเทศหรือภูมิภาคต้องการผู้ลังกอกการณ์ที่มองเห็นเพื่อช่วยในระหว่างการบิน ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ปฏิบัติตามระเบียบข้อบังคับใบกองถังคันเมื่อใช้แวนต้า

วิดีโอสอนการใช้งาน

<https://www.dji.com/goggles-integra/video>

ดาวน์โหลดแอป DJI Fly

<https://www.dji.com/goggles-integra/downloads>

ดาวน์โหลด DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)

<https://www.dji.com/goggles-integra/downloads>

สารบัญ

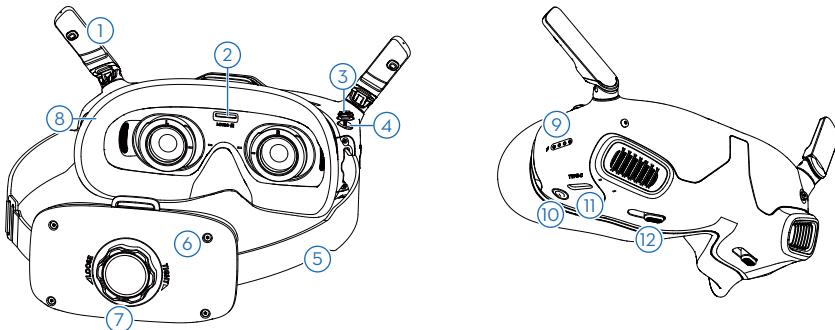
การใช้คุณลักษณะ	3
การอ่านภาษาพม่า	3
ก่อนขึ้นเครื่อง	3
วิธีอ่านข้อมูลการใช้งาน	3
ดาวน์โหลดแอป DJI Fly	3
ดาวน์โหลด DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)	3
ภาพรวม	6
DJI Goggles Integra	6
DJI RC Motion 2	7
การเริ่มต้นใช้งาน	9
การเตรียมเว็บไซต์	9
การเตรียมตัวควบคุมการเคลื่อนไหว	13
การเปลี่ยนแปลง	14
การเชื่อมโยง	15
การสัมภาระ	17
DJI Goggles Integra	18
การใช้งานเว็บไซต์	18
บุญม่อง FPV ของเว็บไซต์	18
เมนูการตั้งค่า	20
การตั้งค่ากล้อง	21
เมนูเว็บไซต์	22
โหมด Sleep	25
การจดเก็บและการสังอุจฟ์ต่างๆ	25
การฟอร์แมตการ์ด microSD	26
การมาสก์หน้าจอ	26
การใช้งานการติดตามศูนย์กลาง	26
การสับเปลี่ยน	26
DJI RC Motion 2	27
การควบคุมโดรน	27
การควบคุมกล้อง	29
การควบคุมการเคลื่อนไหว	30
การเตือนตัวควบคุมการเคลื่อนไหว	31
การปรับเทียบตัวควบคุมการเคลื่อนไหว	31

การอปเปเดตเฟรมแวรและ การบารงรักษาอปกรณ	32
การอปเปเดตเฟรมแวร	32
การจดเก็บเวบดา	33
การหากความສະਆດและ การบารงรักษา	34
การเปลี่ยนไฟบุบ	34
ข้อมลหลงการนาຍ	35
ภาคผนวก	36
ขอนบลจราเพาะ	36

ກາພວັນ

DJI Goggles Integra (ຕ່ອໄປນັ້ນຈະເຮັຍກວ່າແບ່ນຕາ) ນັ້ນມາພັດວັນກັບຈອແສດງພລຄູປະສົກຮັກພສູງ 2 ຈອແລະ ສັນຍານສັງກາພທີ່ມີຄວາມໜ່ວງດຳເປັນພື້ນເຫຼືອໃຊ້ກັບໂດຣນ DJI ໄກສຸລັບສັນພັສປະປາກຮານ FPV (ມູນມອງ ບຸຄຄລກທີ່ເປັ້ນ) ການເກາະຄະບັນຍິເຮັດໄລ້ໄວ້ (ເນື້ອໃຊ້ກັບ DJI RC Motion 2 (ຕ່ອໄປນັ້ນຈະເຮັຍກວ່າຕົວຄຸນຄຸນກາຮເຄລື່ອນໄຂວ) ຜູ້ຜ່ານາມຮາດຄຸນຄຸນໂດຣນໄດ້ຢ່າງໜ່າຍຕາຍແລະເປັນຮຽນຮາຕີ

DJI Goggles Integra



1. ເສາວາກສ

2. ຂອງເສຍບກາຣດ microSD

3. ປນ 5D

ກອດຮັບສັບໄປກາງຂາເພື່ອເປີດເມບູຈາກມູນມອງ FPV ພອງແວ່ນຕາ ກດສັບປຸນໄປດ້ານໜ້າເພື່ອເປີດແຜງກາຮ ຕັ້ງຄ່າກລັອງ ແລະ ກດສັບໄປດ້ານໜ້າເລັງເພື່ອເປີດເມບູກາງສັດ

ເລັງຈາກເປີດແຜງກາຮຕັ້ງຄ່າແລ້ວ ໃຫ້ກດສັບປຸນເພື່ອເລື່ອນໄປຢັ້ງເມບູຕ່າງ ອ ມີປັບປຸງຕົກກຳມີຕອບ ກດປຸນ ເພື່ອຍືນຍັນກາຮເຊື້ອກ

4. ປນຍອນກລບ

ກດເພື່ອກລບໄປກໍ່ເມບູກ່ອນໜ້າເຮັດວຽກຈາກມູນມອງປັ້ງຈຸບັນ

5. ແກບຄາດຄຣະ:

⚠ • ສາຍໄຟແບຕເຕັອຮີ່ຝັ້ງອູ້ໃນແກບຄາດຄຣະ ລ້ານດຶງແກບຄາດຄຣະແຮງເກີນໄປເພື່ອເຫັນເລື່ອຍ່າຍຄວາມເສີ່າຫາ ອ່າຍ ຕ່ອສາຍໄຟ

6. ຂອງໄສແບຕເຕັອ

7. ປນປບແກບຄາດຄຣະ:

ເມບູນລຸກບົດເພື່ອປັບຄວາມຍາວຂອງແກບຄາດຄຣະ:

8. ພນບ

9. TW LED ແສດງຮະດບແບຕເຕັອ

10. ปุ่มเปิดปิด/ปุ่มการเชื่อมโยง

กดหนึ่งครั้งเพื่อตั้งส่วนตัวแบบเดียวที่ปัจจุบัน
กด แล้วกดค้างเพื่อเปิดหรือปิดแบนดา
เมื่อเปิดเครื่อง ให้กดปุ่มค้างไว้เพื่อเริ่มการเชื่อมโยง

11. พอร์ต USB-C

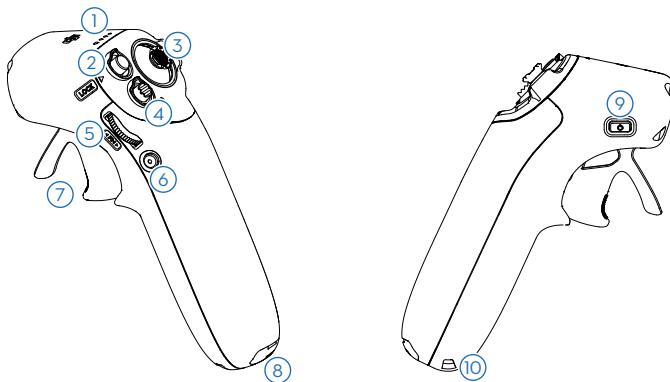
สำหรับการชาร์จ การเชื่อมต่อหูฟัง หรือการเชื่อมต่อแบนดา กับคอมพิวเตอร์

- รองรับหูฟัง Type-C และอะแดปเตอร์หูฟังที่มี DAC ในตัวเก่าบัน (ตัวแปลงแบบดิจิทัลเป็นอนาล็อก)
- ข้อแนะนำให้ใช้สาย USB-C OTG ที่ให้มาและสายแปลง USB-A เป็น USB-C เพื่อเชื่อมต่อแบนดา เข้า กับอุปกรณ์มือถือ
- แบนดาไม่รองรับการเชื่อมต่อคอมพิวเตอร์โดยใช้สายแปลง USB-C เป็น USB-C

12. ปุ่มเลื่อน IPD (ระยะทางระหว่างตา)

เลื่อนไปทางซ้ายและขวาเพื่อปรับระยะห่างระหว่างเลนส์จนกว่าภาพจะอยู่ในแนวที่ถูกต้อง

DJI RC Motion 2



1. Tw LED และระบบแบตเตอร์ย

2. ปุ่ม Lock (ล็อก)

เริ่ม/หยุดมอเตอร์: กดปุ่มล็อกสองครั้งเพื่อเริ่มหรือหยุดมอเตอร์ของโดรน

บันชั้น: กดสองครั้งเพื่อสตาร์ทก่อนมอเตอร์ของโดรน จากนั้นกดค้างไว้เพื่อให้โดรนบันชั้น โดรนจะบันชั้นสูงประมาณ 1.2 ม. แล้วloyอยู่กับที่

ลงจอด: กดค้างไว้ในขณะที่โดรนบันชั้นอยู่กับที่ เพื่อให้โดรนลงจอดและหยุดการทำงานของมอเตอร์

เบรก: กดหนึ่งครั้งเพื่อกำให้โดรนเบรกและบันชั้นอยู่กับที่ กดอีกครั้งเพื่อปลดล็อกการกำกั้นความสูง

เมื่อโดรนอยู่ในโหมด RTH หรือลงจอดอัตโนมัติ ให้กดปุ่มนี้หนึ่งครั้งเพื่อยกเลิก RTH หรือการลงจอด

3. จอยสติ๊ก

ยกขับหรือลงเพื่อให้โดรนบินขึ้นหรือลง โดยข้ายหรือขวางเพื่อให้โดรนเคลื่อนที่ในแนวอนุไปข่ายหรือขวาง

4. ปุ่มใหม่

กดเพื่อสลับระหว่างโหมด Normal และ Sport กดค้างไว้เพื่อเริ่มต้นการกลับจุดขั้นบัน (RTH) กดอีกครั้งเพื่อยกเลิก RTH

5. แป้นหมุน FN

กดแป้นหมุนเพื่อเปิดแผงการตั้งค่ากล้องในบูนของ FPV เลื่อนแป้นหมุนไปที่เบบุการตั้งค่าหรือปรับค่าพารามิเตอร์ จากนั้นกดแป้นหมุนเพื่อยืนยันการเลือก กดแป้นหมุนค้างไว้เพื่อออกรายการเมบุปัจจุบัน

แป้นหมุน FN ยังสามารถใช้เพื่อควบคุมการอี้ยงของกล้องก่อนที่จะบินหรือระหว่าง RTH และลงจอด กดแป้นหมุน FN ค้างไว้จะควบคุมของ FPV จากนั้นให้เลื่อนขึ้นหรือลงเพื่ออี้ยงกล้อง ปล่อยแป้นหมุนเพื่อยุดการอี้ยงของกล้อง

หากโดรนรองรับโหมด Explore และโหมด Explore เปิดอย ให้เลื่อนแป้นหมุนไปก้มบูนของ FPV ของเวนตามเพื่อปรับการซัมบูลอง

6. ปุ่มชตเตอร์/บันกอก

กดหนึ่งครั้ง: ถ่ายภาพ หรือเริ่ม/หยุดการบันก็วิดีโอ

กดค้าง: เปลี่ยนโหมดระหว่างโหมดภาพนิ่งและวิดีโอ

7. คีย์เรง

กดเพื่อบินโดรนไปในkitทาง Circle (บันวน) ในเว็บตา ดันไปข้างหน้าเพื่อให้โดรนบินไปข้างหลัง กดคันเร่งมากขึ้นเพื่อเร่งความเร็ว ปล่อยคันเร่งเพื่อยุด แล้วบันอยู่กับที่

8. พอร์ต USB-C

9. ปุ่มเปดปด/ปุ่มการเชื่อมโยง

กดหนึ่งครั้งเพื่อตั้งสอูบระดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน

กด แล้วกดค้างเพื่อเปิดหรือปิดตัวควบคุมการเคลื่อนไหว

เมื่อเปิดเครื่อง ให้กดปุ่มค้างไว้เพื่อเริ่มการเชื่อมโยง

10. ช่องเสียบสายคล้อง

การเริ่มต้นใช้งาน

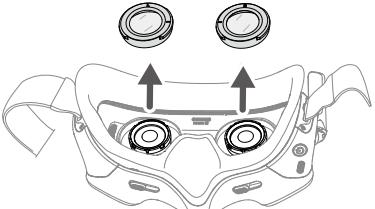
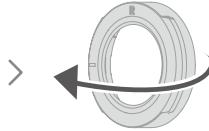
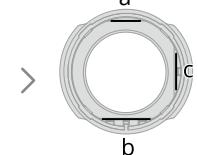
หากน้ำมันหล่อลื่นดูดซึมแล้วห้ามรับผู้ใช้หากที่เริ่มต้นใช้งานครั้งแรก

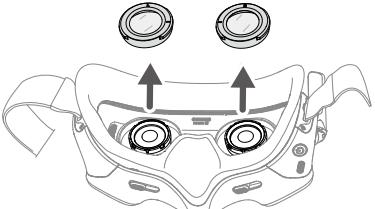
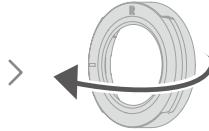
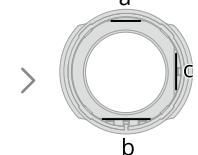
การเตรียมแวนต้า

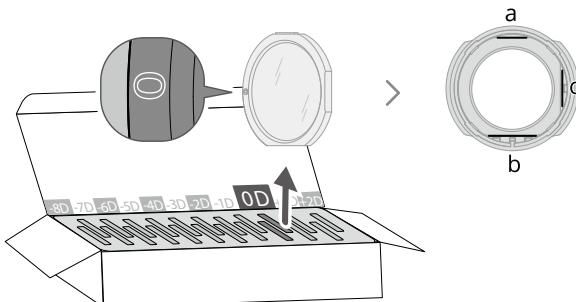
การติดตั้งเลนส์แก้ไข

แวนต้ามีกรอบแวนต้าหนึ่งคู่และมาพร้อมกับเลนส์ปรับระดับสายตา 10 คู่ (ตั้งแต่ -8.0 diopters ถึง +2.0 diopters) โดยไม่มีการแก้ไขสายตาอีก (0 diopters) และเลนส์ธรรมดานั้นคู่ (0 diopters) ผู้ใช้สามารถติดตั้งเลนส์ที่เหมาะสมตามค่าสายตาที่แท้จริง

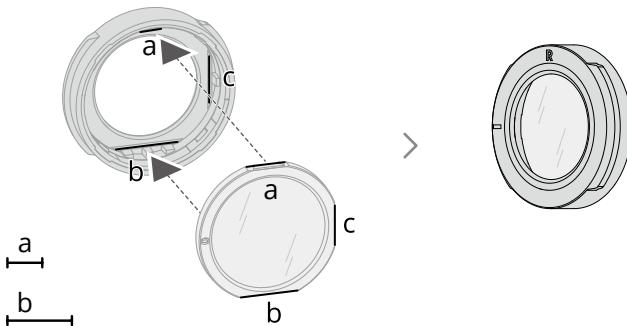
- ข้อ:
 - แนะนำการแก้ไขการมองเห็นจะไม่จำเป็น แต่ขอแนะนำให้ติดตั้งเลนส์แบบธรรมดานี้เพื่อป้องกันแวนต้าไม่ให้เกิดรอยบากบวน
 - หากจำเป็นต้องแก้ไขสายตาอีกหรือเลนส์ที่ให้มาไม่เหมาะสม ผู้ใช้สามารถซื้อเลนส์เพิ่มเติมได้ เมื่อคุณซื้อเลนส์ ให้ทำการกรอบแวนต้า (หนึ่งคู่) และเลนส์หนึ่งคู่ไปให้ช่างแวนต้ามืออาชีพตรวจดูให้แน่ใจว่ารูปร่างขนาด แกนสายตาอีก และความหนาของขอบ (< 2.8 mm.) ของเลนส์ตรงตามข้อกำหนดในการติดตั้งกรอบแวนต้า

1. กรอบแวนต้าออกจากกล่อง  >  > 

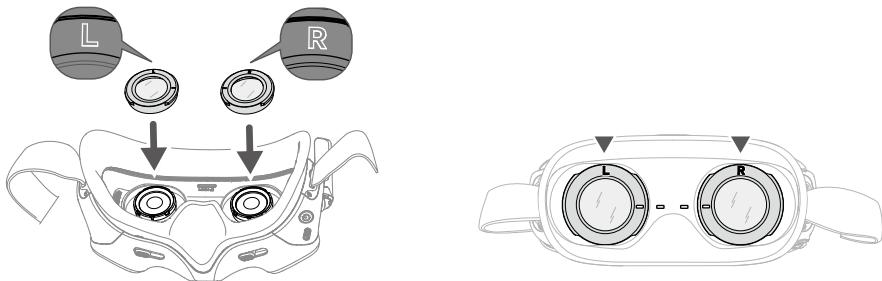
2. นำเลนส์ที่เหมาะสมออกจากบรรจุภัณฑ์  >  > 



- แยกกรอบด้านซ้ายและขวาและเลนส์ที่เกี่ยวข้อง จากบันไดเลนส์ลงในกรอบ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าขอบตัดที่สั้นที่สุด (a) ขอบตัดที่ยาวที่สุด (b) และขอบตัดด้านข้าง (c) ของเลนส์อยู่ในแนวเดียวกับเครื่องหมายเส้นบนกรอบตามลำดับ เพื่อให้ติดตั้งได้ง่ายขึ้น ให้จัดแนวและใส่ขอบที่ยาวที่สุด (b) ก่อน ตรวจสอบให้แน่ใจว่าติดตั้งลงเลนส์เข้าก็ และไม่เอียง หากขอบตัดของเลนส์อยู่ในแนวที่ไม่ตรงกับเครื่องหมายเส้นกรอบ เลนส์จะไม่พอดีกับกรอบ ทำความสะอาดเลนส์ด้วยผ้าทำความสะอาดเพื่อเช็ดรอยบั้งเมือและผุบหลังการติดตั้ง



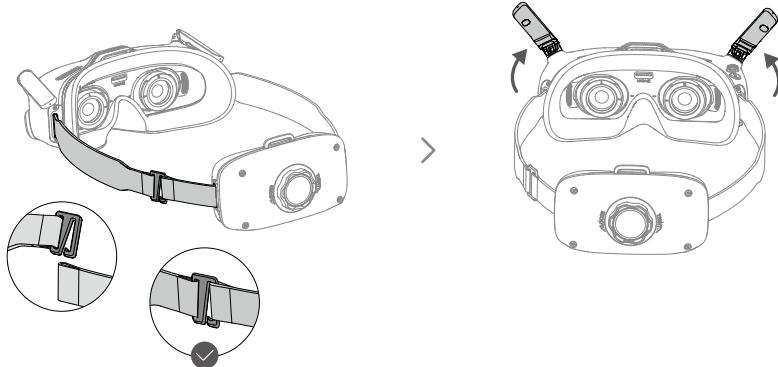
- ติดตั้งกรอบแว่นกึ่งติดตั้งลงเลนส์เข้ากับแว่นตา (ไม่จำเป็นต้องหันบุ๊กกรอบ) ระหว่างติดตั้ง ตรวจสอบให้แน่ใจว่าตัวอักษร L/R ที่ด้านบนของกรอบหันขึ้นด้านบนและเครื่องหมายจัดตำแหน่งบนกรอบอยู่ในแนวเดียว กับเครื่องหมายจัดตำแหน่งบนแว่นตา



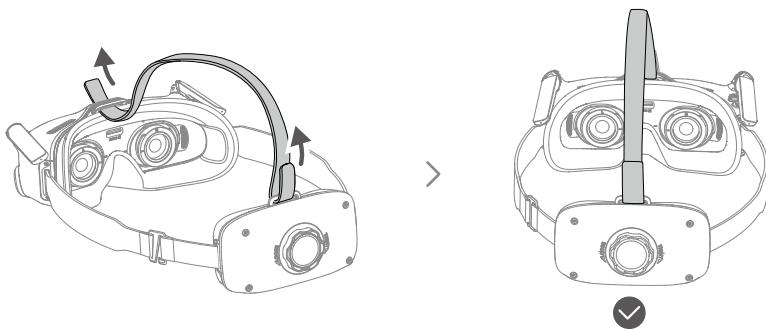
การติดตั้งแบบคาดศีรษะและการถอดเสื้อผ้า

- ⚠️**
- สายไฟแบบเตตอร์ฟังออยู่ในแบบคาดศีรษะ ห้ามดึงแบบคาดศีรษะแรงเกินไปเพื่อหลีกเลี่ยงความเสียหายต่อสายไฟ
 - เมื่อไม่ใช่วันตาก็ให้พับเสื้อผ้าเพื่อหลีกเลี่ยงความเสียหาย
 - ห้ามจัดหรือขัดบุนเดฟฟ์บนบุและด้านบุของช่องใส่แบบเตตอร์ด้วยวัสดุอื่น

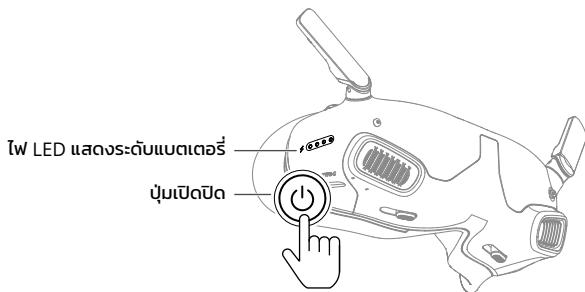
เกี่ยวกับแบบคาดศีรษะและการถอดเสื้อผ้าออก



ติดตั้งแบบคาดศีรษะด้านบนที่ให้มาเพื่อเพิ่มความนิ่มคง หากจำเป็น ติดปลายด้านหนึ่งของแบบคาดศีรษะ เข้ากับรูยึดแบบคาดศีรษะที่ด้านบนของวันตาก และปลายอีกด้านหนึ่งเข้ากับรูที่ด้านบนของช่องใส่แบบเตตอร์ ปรับแบบคาดศีรษะให้มีความยาวที่เหมาะสม



เปิดเครื่อง



กดปุ่มเปิดปิดหนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน

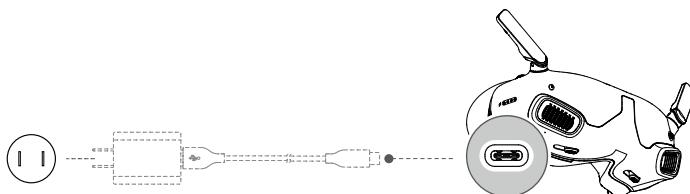
กด จากนั้นกดปุ่มเปิดปิดค้างไว้เพื่อเปิดวีดีโอ

ไฟ LED และดังระดับแบตเตอรี่จะแสดงระดับพลังงานของแบตเตอรี่ระหว่างการชาร์จและการคายประจุสถานะของไฟ LED กำหนดไว้ด้านล่าง:

- ไฟ LED ติดอยู่
- ไฟ LED กะพริบ
- ไฟ LED ดับ

ไฟ LED				ระดับแบตเตอรี่
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	89%-100%
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>		76%-88%
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	64%-75%
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	51%-63%
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	39%-50%
<input type="radio"/>		<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	26%-38%
<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	14%-25%
	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	<input type="radio"/>	1%-13%

หากระดับแบตเตอรี่ต่ำ ข้อแนะนำให้ใช้เครื่องชาร์จ USB Power Delivery ที่มีไฟออกอยู่ที่ 9 V, ≥ 2 A เพื่อชาร์จอุปกรณ์

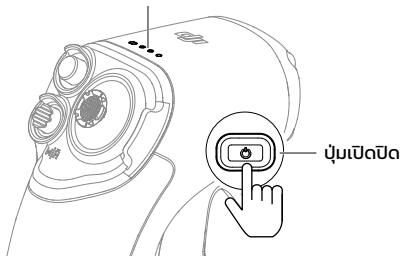


ตารางด้านล่างแสดงสถานะของ IW LED และระดับแบตเตอรี่ระหว่างที่กำลังชาร์จ

IW LED	ระดับแบตเตอรี่
● ● ○ ○	1% - 50%
● ● ○ ○	51% - 75%
● ● ○ ○	76% - 99%
○ ○ ○ ○	100%

การเตรียมตัวควบคุมการเคลื่อนไหว

IW LED และระดับแบตเตอรี่



กดปุ่มเปิดปิดหนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน
กด จากนั้นกดปุ่มเปิดปิดค้างไว้เพื่อเปิดตัวควบคุมการเคลื่อนไหว

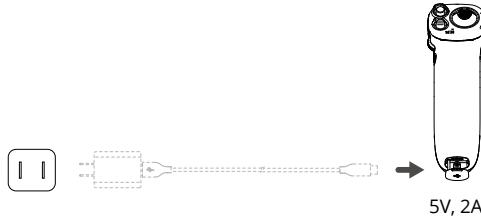
IW LED และระดับแบตเตอรี่จะแสดงระดับพลังงานของแบตเตอรี่ระหว่างการชาร์จและการายประจุ
สถานะของ IW LED กำหนดไว้ด้านล่าง:

- IW LED ติดอยู่
- IW LED กะพริบ
- IW LED ดับ

IW LED	ระดับแบตเตอรี่
○ ○ ○ ○	81% - 100%
○ ○ ○ ●	76% - 80%
○ ○ ○ ○	64% - 75%
○ ○ ○ ●	51% - 63%
○ ○ ○ ○	26% - 50%
○ ● ○ ○	16% - 25%
○ ○ ○ ○	9% - 15%
○ ○ ○ ○	1% - 8%

หากจะดับแบตเตอรี่ตัว ขอแนะนำให้ใช้เครื่องชาร์จที่รองรับเอาต์พุต 5 V, 2 A เพื่อชาร์จอุปกรณ์

- ⚠** • ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแรงดันเอาต์พุตเริ่มต้นของเครื่องชาร์จคือ 5V และดันไฟฟ้าที่สูงเกินไปจะทำให้อุปกรณ์เสียหาย



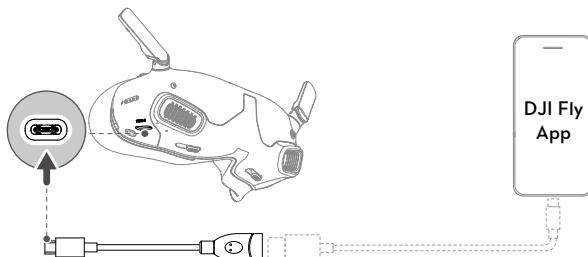
ตารางด้านล่างแสดงสถานะของไฟ LED และดังระดับแบตเตอรี่: ระหว่างที่กำลังชาร์จ

ไฟ LED	ระดับแบตเตอร์รี่
灭	1%-50%
亮	51%-75%
亮	76%-99%
灭	100%

การเปิดใช้งาน

เปิดใช้งานและอัปเดตเฟิร์มแวร์ก่อนใช้งานครั้งแรก

เชื่อมต่อพอร์ต USB-C ของแว่นตากับอุปกรณ์มือถือ และเรียกใช้แอป DJI Fly ดำเนินคำแนะนำหน้าจอเพื่อเปิดใช้งานอุปกรณ์และอัปเดตเฟิร์มแวร์ ตรวจสอบว่าอุปกรณ์มีอัปเดตล่าสุด หรืออัปเดตเมื่อ 30 วันก่อน



- 💡 • หากคุณใช้สายแปลง USB-A เป็น USB-C ให้ใช้สาย USB-C OTG ที่ให้มาเพื่อเชื่อมต่อ
 • แวนตารองรับโปรดต่อคลุมมาตรฐาน USB-C และสาย Lightning ที่ MFI ให้การรับรองเท่านั้น
 ไม่รองรับสายที่ไม่มีมาตรฐาน หากอุปกรณ์ไม่ตอบสนองหลังจากเชื่อมต่อ ให้ใช้สายข้อมูลเส้นอื่น
 แล้วลองอีกครั้ง

การเชื่อมโยง

การเตรียมการก่อนการเชื่อมโยง:

1. เปิดเครื่องโดรน แวนต้า และตัวควบคุมการเคลื่อนไหว
2. กดปุ่ม 5D บนตัวเพื่อเปิดเมนู เลือก **Status** (สถานะ) และตรวจสอบให้แน่ใจว่ารุ่นของโดรนที่แสดง
 ก็ ด้านบนของเมนูนี้ถูกต้อง หรือเลือก **Switch** (สลับ) จากนั้นเลือกโดรนที่ถูกต้อง

การเชื่อมโยงผ่านแอป DJI Fly (แนะนำ)

เชื่อมต่อแวนต้าเข้ากับอุปกรณ์มือถือหลังจากเปิด
 ใช้งานตลอดเวลา แตะ **Connection Guide** (คู่มือ
 การเชื่อมต่อ) ก่อน DJI Fly ที่อุปกรณ์มือถือและดำเนิน
 ตามคำแนะนำบนจอเพื่อเชื่อมต่อโดรน



การเชื่อมโยงโดยใช้ปุ่ม

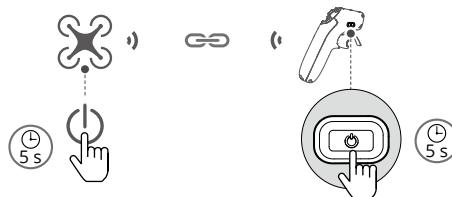
1. เชื่อมโยงโดรนกับแวนต้า:



- a) กดปุ่มเปิดปิดของโดรนค้างไว้จนกระ่างไฟ LED และดังระดับแบตเตอรี่จะพรับอย่างต่อเนื่อง
- b) กดปุ่มเปิดปิดบนแวนต้าค้างไว้จนกว่าแวนต้าจะเริ่มส่องเสียงบีบอย่างต่อเนื่อง
- c) เมื่อการเชื่อมโยงเสร็จสิ้นไฟ LED และดังระดับแบตเตอรี่ของโดรนจะติดค้างและแสดงระดับแบตเตอรี่แวนต้าจะหยุดส่องเสียงบีบ และสามารถแสดงสัญญาณส่งภาพได้ตามปกติ

💡 • หากไม่สามารถเชื่อมโยงแวนต้าขึ้นกับโดรนได้ ให้กดปุ่มเปิดปิดบนแวนต้าเพื่อหยุดกระบวนการ เชื่อมต่อแวนต้ากับอุปกรณ์มือถือ แล้วเรียกใช้แอป DJI Fly และ **Connection Guide** (คู่มือการเชื่อมต่อ) จากนั้นทำการคำนึงแบบหน้าจอเพื่อเชื่อมโยง

2. เชื่อมโยงโดรนกับตัวควบคุมการเคลื่อนไหว:

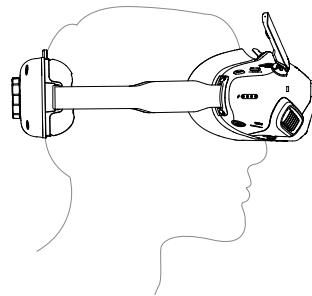


- a) กดปุ่มเปิดปิดของโดรนค้างไว้จนกระ่างไฟ LED และดังระดับแบตเตอรี่จะพรับอย่างต่อเนื่อง
- b) กดปุ่มเปิดปิดของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวค้างไว้จนกว่าตัวควบคุมจะส่องเสียงบีบอย่างต่อเนื่อง และไฟ LED และดังระดับแบตเตอรี่จะพรับอย่างต่อเนื่อง
- c) ตัวควบคุมการเคลื่อนไหวจะหยุดส่องเสียงบีบเมื่อเชื่อมโยงสำเร็จ และไฟ LED และดังระดับแบตเตอรี่ของโดรนและของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวจะติดค้างกันคู่ๆ และแสดงระดับแบตเตอรี่

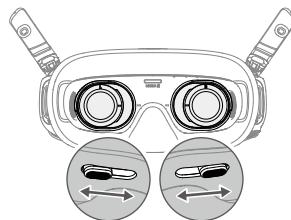
⚠️ • คุณสามารถควบคุมโดรนได้โดยใช้อุปกรณ์รีโมทคอนโทรลเพียงเครื่องเดียวระหว่างที่บิน หากคุณเชื่อมโยงโดรนกับอุปกรณ์รีโมทคอนโทรลหลายเครื่อง ให้ปิดรีโมทคอนโทรลอื่น ๆ ก่อนบิน

การสวมแว่นตา

1. สวมแว่นตาหลังจากเปิดอุปกรณ์และนีลัญญาณส่งภาพปรากฏแล้ว

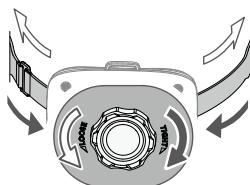


2. เลื่อนปุ่มเลื่อน IPD ไปทางซ้ายและขวาเพื่อปรับระยะห่างระหว่างเลนส์จนกว่าภาพจะอยู่ในแนวที่ถูกต้อง



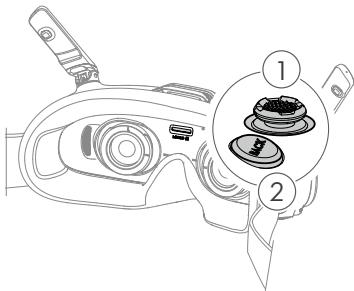
3. หมุนปุ่มปรับแคนบคาดศีรษะเบื้องหลังไปแบบเด透รี่เพื่อปรับความยาวของแคนบคาดศีรษะ หมุนตามเข็ม นาฬิกาเพื่อปรับแคนบคาดศีรษะให้แนบและหมุนกวนเข็มนาฬิกาเพื่อคลายแคนบคาดศีรษะ

- ⚠️** • สายไฟแบบเด透รี่ฟิตอยู่ในแคนบคาดศีรษะ ห้ามดึงแคนบคาดศีรษะแรงเกินไปเพื่อหลีกเลี่ยงความเสียหายต่อสายไฟ



DJI Goggles Integra

การใช้งานเบื้องต้น



1. ปุ่ม 5D

กดหรือสลับไปทางขวาเพื่อเปิดเมบูจากบุบมอง FPV ของเบื้องต้น กดสลับปุ่มไปด้านหน้าเพื่อเปิดแพงการตั้งค่ากล้อง และกดสลับไปด้านหลังเพื่อเปิดเมบูทางลัด

หลังจากเปิดแพงการตั้งค่าแล้ว ให้กดสลับปุ่มเพื่อเลือกไปยังเมบูต่าง ๆ หรือปรับค่าพารามิเตอร์ กดปุ่มเพื่อยืนยันการเลือก

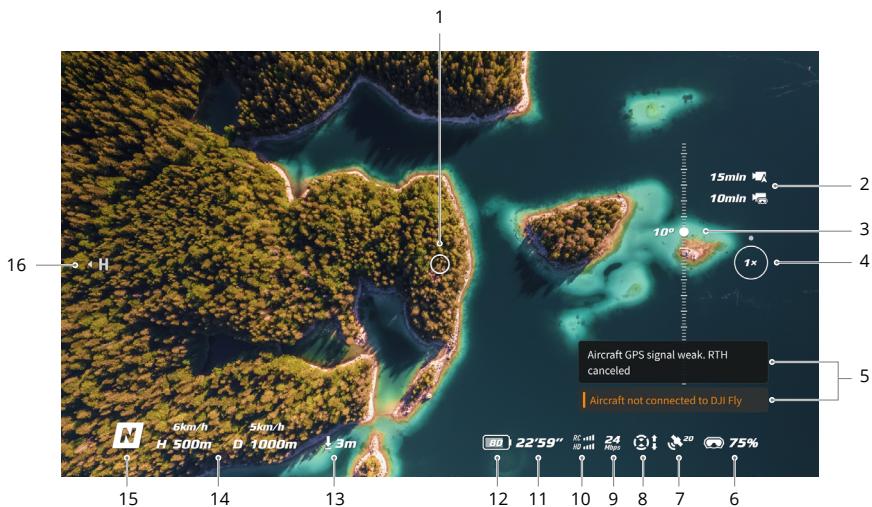
2. ปุ่มยอกกลบ

กดเพื่อกลับไปที่เมบูก่อนหน้าหรือออกจากบุบมองปัจจุบัน

บุบมอง FPV ของเบื้องต้น



- อินเกอร์เฟชบันหัวจอตานมจริงอาจจะแตกต่างไปจากคำอธิบายในคู่มือนี้และอาจแตกต่างกันไปตามรุ่นของโดรนที่ใช้ และเวอร์ชันเฟิร์มแวร์ของเบื้องต้น



1. ตัวระบทกถกทางการบบ

เมื่อควบคุมโดรนด้วยตัวควบคุมคุณการเคลื่อนไหว ตัวควบคุมดังกล่าวจะบอกรถทางที่โดรนกำลังบุ่งหน้าไป

2. ข้อมูลของจุดเก็บข้อมูล

แสดงความถี่ที่เหลืออยู่ของพื้นที่จัดเก็บของโดรนและແວນຕາ ไอค่อนจะพร้อมจะประมวลผลในขณะที่บันทึกเพื่อแสดงเวลาในการบันทึก

3. แสดงنمเมอยงของกົມບອລ

แสดงบຸນເອີ້ນຂອງກົມບອລ

4. ອົດຮາກຮັບ

หากໂດຣນຽອງຮັບໂໜ່າດ Explore ແລະ ໂໜ່າດ Explore ເປີດອຍໃນໄໝມດຄາຍກາພ (Shooting) ອົດຮາກຮັບປົງຈົບນະພາກງູບນ ເລືອນແປນໝານນີ້ໄປທຶນນອນ FPV ຂອງແວນຕາເພື່ອປະກາດຂອງກົມບອລ

5. ບໍ່ຂອງມາແຈງເຕັມ

ແສດງການແຈ້ງເຕັມແລະບັນລຸ ເຊັ່ນ ເມື່ອໃຫ້ໄໝມດໃຫ້ມໍ່ເຮືອແບຕເຕັມເຕັມຢູ່ໃນຮະດັບຕຳ

6. ຮະດັບແບຕເຕັມຂອງແວນຕາ

ແສດງຮະດັບແບຕເຕັມຢູ່ຂອງແວນຕາ

7. ຄວາມແຮງຂອງສະໜັບສະໜັນ GNSS

ແສດງສານະຄວາມແຮງປັບປຸງຂອງສະໜັບສະໜັນ GNSS ຂອງໂດຣນ

หากໄຟໄຟໄຟໃຫ້ອຸປະກຣດນີ້ປັບປຸງເວລານານາ ອາຈາໃຫ້ເວລາຄັນຫາສະໜັບສະໜັນ GNSS ນາບກວ່າປົກຕິ ພາກເປີດແລະ ປິດໄກຢູ່ໃນໜັງເວລາສັ້ນ ຊ້າ ສັ້ນ ຈະໃຫ້ເວລາປະມານ 20 ວັນກໍໃນການຄັນຫາສະໜັບສະໜັນ GNSS ມາກີ່ມີເສັ້ນ ກົດຂວາງສະໜັບສະໜັນ

8. ສາມາຮະບບການອອນເໜີນ

ແສດງສານະຂອງຮະບບການອອນເໜີນຂອງໂດຣນເຊື່ອມຕອອຍດວຍ ໄອຄອນນະພາກຕາງກົນໄປຕາມຮນຂອງໂດຣນ ໄອຄອນເປັນສ່າງເວລາແລະຮະບບການອອນເໜີນເປັນປົກຕິ ແລະເປັນສະແດງເມວຮະບບການອອນເໜີນໃນເລານາດີ

9. ອົດຮາບຕວດໂອ

ແສດງອົດຮາບຕວດໂອປັບປຸງຂອງໄລຟິວິວ

10. ຄວາມແຮງຂອງສະໜັບສະໜັນໂໂກຄອນໄໂກຣລແລະສະໜັບສະໜັນສົງກາພ

ແສດງຄວາມແຮງຂອງສະໜັບສະໜັນຮະຫວ່າງໂດຣນກັບໂໂກຄອນໄໂກຣລ ຮວມທີ່ຄວາມແຮງຂອງສະໜັບສະໜັນສົງກາພ ຮະຫວ່າງໂດຣນກັບແວນຕາ

11. ເວລາການບັນທຶນ

ແສດງເວລາບັນທຶນທີ່ເຫັນຂອງໂດຣນເຫັນຈາກສຕາຣກນອເຕົວໆ

12. ຮະດັບແບຕເຕັມຂອງໂດຣນ

13. ຮະຍະໜາກພັນ

ແສດງບັນຫຼາຍຮະດັບຄວາມສູງປັງຈຸບັນຂອງໂດຣນຈາກພັ້ນດິນ ເມື່ອໂດຣນບ່ອຍໆສູງຈາກພັ້ນດິນນ້ອຍກວ່າ 10 ເມີຕຣ

14. ການຮັບສົນຂອນລາກາງໄກລໃນການບັນທຶນ

ແສດງຮະຍະກາງໃນແນວບອນ (D) ແລະຄວາມເຮົ້ວ ຮວມທີ່ຮະຍະກາງແບວຕັ້ງ (H) ແລະຄວາມເຮົ້ວຮະຫວ່າງໂດຣນກັບຈຸດ ຊື້ນບັນ

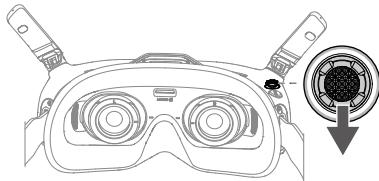
15. ເໜີນດການບັນທຶນ

ແສດງໂໜ່າດການບັນປັງຈຸບັນ

16. ຈົດຂົບປົນ

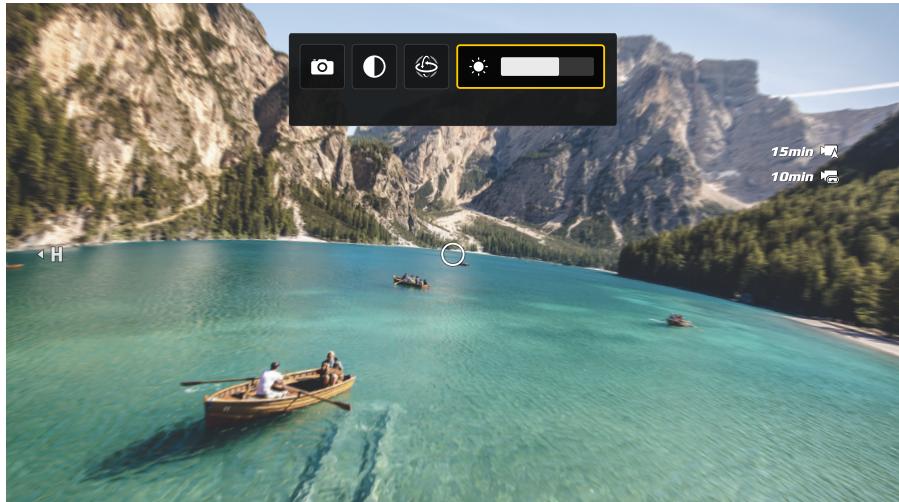
ຮະບຸຕຳແໜ່ບ່ັນທຶນທີ່ກີ່ຍົວຂ້ອງຂອງຈຸດຂັ້ນບັນ

เมนูปุ่มทางลัด

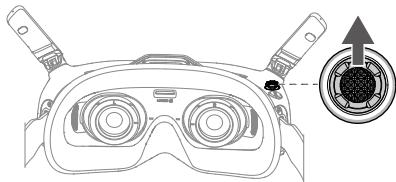


ลับบุ่ม 5D ไปข้างหลังเพื่อเปิดเมนูทางลัดจากบุมนมอง FPV และเข้าถึงการควบคุมฟังก์ชันต่อไปนี้ย่างรวดเร็ว:

- ถ่ายภาพ หรือเริ่ม/หยุดการบันทึก
- เปิดใช้งาน/ปิดใช้งานการแสดงผลขั้นสูง
- เปิดใช้งาน/ปิดใช้งานการติดตามศีรษะ
- ปรับความสว่าง

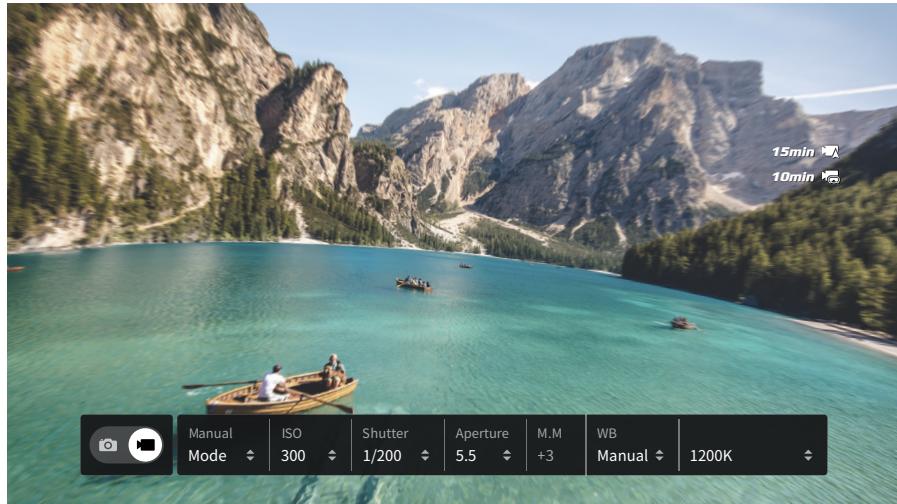


การตั้งค่ากล้อง

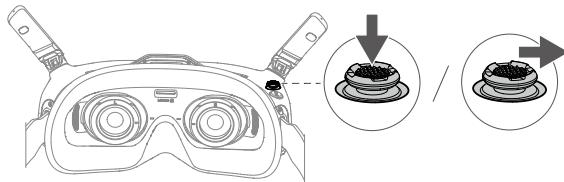


สลับปุ่ม 5D ไปข้างหน้าเพื่อเปิดแผงการตั้งค่ากล้องจากบุบบอง FPV และเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องกับกล้อง

- การตั้งค่าของกล้องอาจแตกต่างกันไปตามโดรนที่ใช้

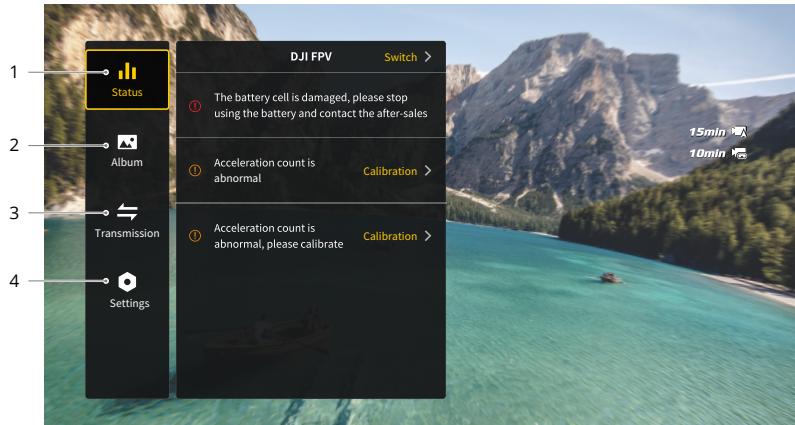


เมนูเว่นตา



กดปุ่ม 5D หรือสลับไปทางขวาเพื่อเปิดเมนูจากบุญมของ FPV

- 💡 • ตัวเลือกเมนูตามจริงอาจแตกต่างไปจากคำอธิบายในคู่มือนี้และอาจแตกต่างกันไปตามรุ่นของโดรนที่ใช้และเวอร์ชันเฟิร์มแวร์ของเว่นตา



1. Status (สถานะ)

- แสดงรุ่นของโดรนที่ใช้งานและข้อมูลรายละเอียดของการแจ้งเตือน
- ใช้ฟังก์ชัน Switch (สลับ) ที่บุญข้างบน หากต้องการเปลี่ยนโดรน

2. Album (อัลบัม)

แสดงภาพถ่ายหรือวิดีโอที่จัดเก็บไว้ใน карт์ microSD เลือกไฟล์ที่ต้องการดูตัวอย่าง

3. Transmission (การส่งข้อมูล)

เมนู Transmission (การส่งข้อมูล) มีเมนูย่อย Pilot และเมนูย่อย Audience:

- ให้กดการส่งข้อมูลอัตโนมัติสำหรับอุปกรณ์ปัจจุบันสามารถตั้งค่าได้ภายใต้เมนูย่อย Pilot รวมถึงแต่ไม่จำกัดเพียงข้อต่อไปนี้:

- a) เปิดใช้งานหรือปิดใช้งานโหมด Broadcast (โถesonbaangรุ่นเท่านั้นที่รองรับ) หมายเลขอุปกรณ์จะแสดงเมื่อเปิดใช้งานโหมด Broadcast เพื่อให้อุปกรณ์อื่น ๆ สามารถค้นหาอุปกรณ์และเข้าสู่ช่องสัญญาณเพื่อรับชนบุบหนองกล้อง
- b) เปิดหรือปิดใช้งานโหมด Focus หรือตั้งค่าเป็นอัตโนมัติ
- c) ตั้งค่าโหมด Channel เป็น Auto หรือ Manual ได้ ข้อแนะนำให้เลือกโหมด Auto เพื่อให้การส่งวิธีอิสสลับไปมาระหว่างย่างความถี่ 2.4 และ 5.8 GHz โดยอัตโนมัติและเลือกช่องสัญญาณที่มีสัญญาณดีที่สุด
- d) ตั้งค่าย่างความถี่ หากมีการตั้งค่าโหมด Channel เป็น Manual สามารถเลือกความถี่ 2.4 หรือ 5.8 GHz ได้ (โถesonbaangรุ่นรองรับความถี่เดียวกันเท่านั้น)
- e) ตั้งค่าแบบดิจิตอลของ การส่งวิธีอิส จำวนะช่องสัญญาณที่ใช้ได้จะแทรกต่างกันไปตามแบบดิจิตอล สำหรับเลือกช่องสัญญาณที่มีความแรงของสัญญาณดีที่สุดได้ด้วยตัวเอง ยังแบบดิจิตอล สูงเท่าใด ก็ยังสามารถย้ายไปอื่นๆได้หากชี้ไปนั้น เพื่อให้อัตโนมัติการส่งข้อมูลวิธีอิส ขึ้นและคุณภาพของภาพที่ดีเจนขึ้น อย่างไรก็ตามมีโอกาสมากขึ้นที่จะเกิดสัญญาณรบกวนแบบไร้สาย เมื่อใช้แบบดิจิตอลที่สูงขึ้น และจำวนะอุปกรณ์ที่สามารถรองรับได้จะมีจำกัด เพื่อหลีกเลี่ยงการรบกวนสัญญาณในการแบ่งแบบผู้เล่นหลายคน ให้เลือกแบบดิจิตอลและช่องสัญญาณคงที่ด้วยตัวเอง
- หากอุปกรณ์ส่งสัญญาณวิธีอิสในบริเวณใกล้เคียงเปิดโหมด Broadcast คุณสามารถคุกคามอุปกรณ์และความแรงของสัญญาณได้ในเบื้องต้น ผู้ใช้สามารถอัปเดตจุดขึ้นเป็นตั้งค่าพัฒนาระบบการหลบหลีกสิ่งที่ดีขึ้น (หากโถesonbaangรองรับการหลีกเลี่ยงสิ่งที่ดีขึ้น) และดู IMU และสถานะเข้าบิน ก็ และปรับเกียร์ได้หากจำเป็น

4. Settings (การตั้งค่า)

- ความปลอดภัย
 - a) ตั้งค่าการกำหนดค่าความปลอดภัย เช่น ระดับความสูงสูงสุดของ การบิน ระยะทางบินสูงสุด และระดับความสูง RTH ผู้ใช้บังสามารถอัปเดตจุดขึ้นเป็นตั้งค่าพัฒนาระบบการหลบหลีกสิ่งที่ดีขึ้น (หากโถesonbaangรองรับการหลีกเลี่ยงสิ่งที่ดีขึ้น) และดู IMU และสถานะเข้าบิน ก็ และปรับเกียร์ได้หากจำเป็น
 - b) คุณสมบัติ Camera View Before Loss ช่วยให้หากต้องเสียหาย โถesonbaangจะต้องรีบินตัวเองโดยใช้จุดที่บันทึกไว้ก่อนหน้านี้ ให้เปิดเสียงบีบ ESC เพื่อให้เสียงช่วยในการค้นหาโถesonbaang
 - c) การตั้งค่าความปลอดภัยขั้นสูงมีดังต่อไปนี้:
 - สัญญาณของโถesonbaangที่สูงหาย: เมื่อสัญญาณจากเรโนมิกคอนโกรลขาดหายไป สามารถตั้งค่าพัฒนาระบบของโถesonbaangให้ล็อกอยู่ที่กับที่ ลงจอด หรือ RTH ได้
 - AirSense: แวนต์ตานกลมจะแจ้งให้ผู้ใช้ทราบหากมีโถesonbaangพลurreoanกำลังเข้าใกล้ใบหน้าได้
 - การหยุดบินอุปกรณ์: (ปิดใช้งานตามค่าเริ่มต้น): เมื่อเปิดใช้งานแล้ว คุณสามารถหยุดอุปกรณ์ของโถesonbaangที่บินได้ต่ำลดลง เนื่องจากต้องการบินต่ำกว่า 4 ครั้ง หากปิดใช้งานสวิตช์ ไม้อเตอร์จะหยุดการทำงานนี้ในสถานการณ์ฉุกเฉินเท่านั้น เช่น หากเกิดภัยชีวิต ก็จะหยุดการทำงานของอุปกรณ์



- การตั้งค่าความปลอดภัยขั้นสูงมีดังต่อไปนี้:

- การควบคุม
 - a) กำหนดค่าฟังก์ชันที่เกี่ยวข้องกับเรโนมิกคอนโกรล เช่น การตั้งค่าโหมดคันบังคับ บุ่มปรับแต่ง และการปรับเกียบ IMU กับเข้าบิน
 - b) ปรับเกียบตัวควบคุมการเคลื่อนไหว หรือวิธีอิสช่วยสอนการใช้งาน

- c) ปรับเกียบกับบอล ปรับความเร็วการอ่อนของก้มบอล ตั้งค่าเครื่อง หรือใช้ใหมด Turtle เพื่อพลิกโดรนที่พลิกควัวให้ตั้งตรง (เฉพาะโดรนบางรุ่นเท่านั้นที่รองรับใหมด Turtle)
- d) ดูบทช่วยสอนการใช้งานแวนต้า

• ก้าวที่

- a) ตั้งค่าอัตราส่วนภาพ คุณภาพของวิดีโอ รูปแบบวิดีโอ เส้นตาราง อุปกรณ์จัดเก็บข้อมูล หรือฟอร์แมตการ์ด microSD

 • ไม่สามารถถ่ายภาพข้อมูลหลังจากการฟอร์แมตแล้ว ใช้งานด้วยความระมัดระวัง

b) การตั้งค่ากล้องขั้นสูง:

- ตั้งค่าอุปกรณ์บันทึก ส และการป้องกันแสงกระพริบ เปิดหรือปิดใช้งานการบันทึกอัตโนมัติเมื่อขั้นบัน ตลอดจนเปิดหรือปิดใช้งานคำบรรยายวิดีโอ
- การบันทึกมุมมองกล้อง (เปิดใช้งานตามค่าเริ่มต้น): หากปิดใช้งาน การบันทึกหน้างอแวนต้าจะไม่วรรณถึงองค์ประกอบ OSD

c) เลือก **Reset Camera Parameters** (การตั้งค่าพารามิเตอร์กล้องใหม่) เพื่อคืนการตั้งค่ากล้องที่ง่ายดายให้เป็นค่าเริ่มต้น

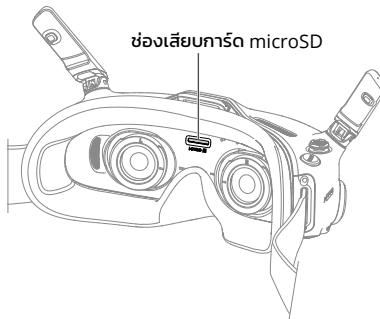
- การแสดงผล ปรับความสว่างของหน้าจอ ชูม และดองหรือซ่อนจุดขั้นบัน และปิดใช้งานฟังก์ชันการมาสก์หน้าจอ
- เกี่ยวกับ
 - a) ดูข้อมูลอุปกรณ์ เช่น หมายเลขประจำเครื่อง เฟิร์มแวร์ของแวนต้า และอุปกรณ์ที่เชื่อมโยง
 - b) ตั้งค่าภาษาของระบบ
 - c) ดูข้อมูลการปฏิบัติตามกฎหมาย
 - d) รีเซ็ตแวนต้าและอุปกรณ์ที่เชื่อมโยงเป็นการตั้งค่าเริ่มต้น

โหมด Sleep

หากแว่นตาไม่ได้ทำงานเป็นเวลากานครว 40 วินาทีหลังจากเปิดทำงาน แว่นตางจะเข้าสู่โหมด Sleep และหน้าจอจะปิด การเบี้ยวนตาก็จะเปิดหน้าจอได้ภายใน 5 นาที เมื่อหน้าจอเปิดโดยอัตโนมัติ

หากคุณสูบเมฆแล้วตากหรือถือแว่นตาไว้เป็นเวลา 40 วินาทีโดยไม่มีการดำเนินการใด ๆ แว่นตางจะส่งเสียง แจ้งเตือนและแสดงข้อความตามว่าต้องการปิดเครื่องหรือไม่ หากผู้ใช้ไม่ดำเนินการใด ๆ แว่นตางจะปิดโดยอัตโนมัติหลังจากห้านไป 60 วินาที

การจัดเก็บและการส่งออกฟุตเทจ



แว่นตารองรับการติดตั้งการ์ด microSD หลังจากใส่การ์ด microSD และ ในขณะที่โดรนกำลังบันทึกวิดีโอ แว่นตาก็จะสัญญาณส่งภาพที่แสดงบนหน้าจอไปพร้อมกับและจัดเก็บไว้ในการ์ด microSD ของแว่นตา หากต้องการส่งออกฟุตเทจที่บันทึกไว้ ให้ดำเนินขั้นตอนดังนี้:

1. เปิดแว่นตา
2. เชื่อมต่อพอร์ต USB-C ของแว่นตากับคอมพิวเตอร์โดยใช้สายแปลง USB-A เป็น USB-C และปรับบัตเตอร์ตามคำแนะนำบนหน้าจอเพื่อส่งออกฟุตเทจ

⚠️ • แว่นตาก็ไม่รองรับการเชื่อมต่อคอมพิวเตอร์โดยใช้สายแปลง USB-C เป็น USB-C

การบันทึกหน้าจอประกอบด้วยองค์ประกอบ OSD ตามค่าเริ่มต้น หากต้องการบันทึกหน้าจอที่ไม่มีองค์ประกอบ OSD ให้เปลี่ยนการตั้งค่าตามที่แสดงด้านล่าง:

1. กดปุ่ม SD เพื่อเปิดเมนูจากเมนูของ FPV
2. เลือก **Settings (การตั้งค่า) > Camera (กล้อง) > Advanced Camera Settings (การตั้งค่ากล้องแบบสูง)** และปิดใช้งาน **Camera View Recording (การบันทึกภาพของกล้อง)**

การฟอร์แมตการ์ด microSD

หากต้องการฟอร์แมตการ์ด microSD ให้ดำเนินขั้นตอนดังนี้:

1. กดปุ่ม 5D เพื่อเปิดเมนูจากมุมมอง FPV
2. เลือก **Settings (การตั้งค่า) > Camera (กล้อง) > Format (ฟอร์แมต)**
3. เลือกอุปกรณ์วัดเก็บข้อมูลเพื่อกำกับการฟอร์แมตและปฏิบัติตามคำแนะนำบนหน้าจอเพื่อดำเนินการให้เสร็จสิ้น

 • ไม่สามารถคุ้นช้องบลูทูธหลังจากการฟอร์แมตแล้ว ใช้งานด้วยความระมัดระวัง

การมาสก์หน้าจอ

ขอบของรัศมายานสั่งภาพและการบันทึกหน้าจออาจบัดเบี้ยง พังก์ชันการมาสก์หน้าจอสามารถเพิ่มขอบสีดำให้กับภาพเพื่อครอบคลุมความผิดเพี้ยนที่ชัดเจน พังก์ชันนี้เปิดใช้งานตามค่าเริ่มต้นและฟุตเทจที่บันทึกไว้จะรวมขอบสีดำ

ผู้ใช้สามารถปิดใช้งานพังก์ชันการมาสก์หน้าจอได้ด้วยวิธีต่อไปนี้:

1. กดปุ่ม 5D เพื่อเปิดเมนูจากมุมมอง FPV
2. เลือก **Settings (การตั้งค่า) > Display (การแสดงผล) และปิดใช้งาน Screen Masking (การมาสก์หน้าจอ)**

การใช้พังก์ชันการติดตามศีรษะ

พังก์ชันการติดตามศีรษะรองรับเฉพาะโดรนบางลำไก่เท่านั้น และสามารถเปิดใช้งานได้โดยเลือก  จากเมนู กางลัด หากต้องการเปิดเมนูทางลัด ให้สลับปุ่ม 5D ไปข้างหลังจากบุบมมอง FPV

หลังจากเปิดใช้งานพังก์ชันการติดตามศีรษะแล้ว คุณสามารถควบคุมทิศทางแบบอ่อนของโดรนและการก้มเงยของกิมบล็อกผ่านการเคลื่อนไหวของศีรษะได้ อุปกรณ์รีโมทคอนโทรลจะควบคุมเส้นทางการบินของโดรนเท่านั้น

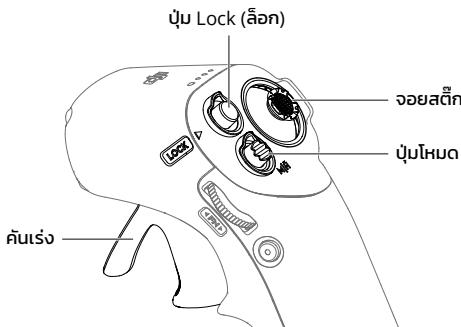
การสลับโดรน

หากต้องการเปลี่ยนโดรน ให้กดปุ่ม 5D เพื่อเปิดเมนูจากมุมมอง FPV และเลือก **Status (สถานะ)** เลือก **Switch (สวิตช์)** จากมุมขวาบน จากนั้นเลือกโดรนที่ต้องการใช้ ดำเนินคำแนะนำบนหน้าจอเพื่อเปลี่ยนให้เสร็จสิ้น

DJI RC Motion 2

- ⚠ • เพื่อความปลอดภัยของการบินเมื่อใช้ตัวควบคุมการเคลื่อนไหวเพื่อควบคุมโดรน ให้กดปุ่มล็อก หนึ่งครั้งเพื่อกำให้ไดร์เบรกและบันอยู่กับที่ก่อนใช้งานแล้วต้า หากไม่ทำการนี้ อาจเกิดความเสี่ยง ด้านความปลอดภัยและอาจทำให้โดรนสูญเสียการควบคุมได้

การควบคุมโดรน



ปมไฟเบด

ตัวควบคุมการเคลื่อนไหวมีสองไฟเบด: ไฟเบด Normal และไฟเบด Sport ไฟเบด Normal จะถูกกำหนดเป็นค่าเริ่มต้น กดปุ่มไฟเบดเพื่อสลับระหว่างไฟเบด Normal และไฟเบด Sport กดค้างไว้เพื่อเริ่มต้นการกลับจุดขึ้นบัน (RTH) กดอีกครั้งเพื่อยกเลิก RTH

ปม Lock (ล็อก)

ใช้ปุ่มล็อกเพื่อควบคุมการขึ้นบัน การลงจอด และการเบรกของโดรน:

เริ่ม/หยุดมอเตอร์: กดปุ่มล็อกสองครั้งเพื่อเริ่มหรือหยุดมอเตอร์ของโดรน

บันขึ้น: กดสองครั้งเพื่อสถาาร์กมอเตอร์ของโดรน จากนั้นกดค้างไว้เพื่อให้โดรนบันขึ้น โดรนจะบันขึ้นสูงประมาณ 1.2 ม. แล้วloyอยู่กับที่

ลงจอด: กดปุ่มล็อกค้างไว้ในขณะที่โดรนบันอยู่กับที่ เพื่อให้โดรนลงจอดและหยุดมอเตอร์โดยอัตโนมัติ
เบรก: ระหว่างที่บันอยู่ กดหนึ่งครั้งเพื่อกำให้โดรนเบรกและบันอยู่กับที่โดยล็อกการทรงตัวในการบันไว กดอีกครั้งเพื่อปลดล็อกการทรงตัวและกลับสู่การควบคุมการบิน

เมื่อโดรนอยู่ในไฟเบด RTH หรือลงจอดอัตโนมัติ ให้กดปุ่มหนึ่งครั้งเพื่อยกเลิก RTH หรือการลงจอด

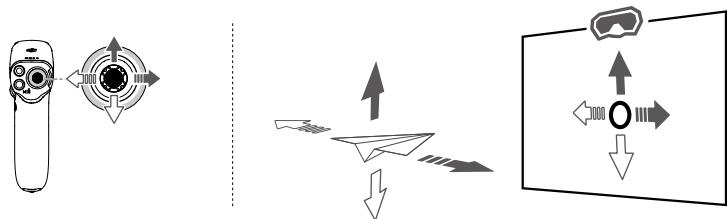
- ⚠ • ไม่สามารถยกการลงจอด Critical Low Battery

การหยุดมอเตอร์ได้ในระดับต่ำ (Low Power): หากมีเหตุฉุกเฉินเกิดขึ้น (เช่น การชนหรือไม่สามารถควบคุมโดรนได้) ในระหว่างที่อยู่บัน ให้กดปุ่มล็อก 4 ครั้ง เพื่อให้หยุดมอเตอร์ได้โดยทันที

- ⚠ • การดับเครื่องมอเตอร์ระหว่างบันอาจทำให้ไดร์บตกลง ใช้งานด้วยความระมัดระวัง

จอยสติ๊ก

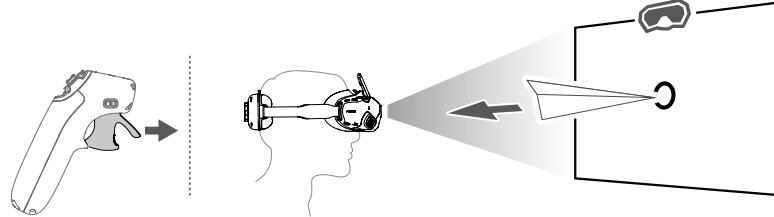
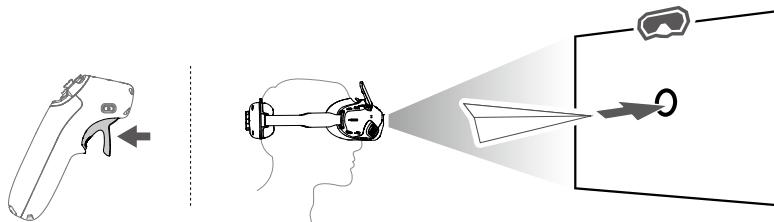
โยกขึ้นหรือลงเพื่อให้โดรนบินขึ้นหรือลง โดยข้ายหรือขวาเพื่อให้โดรนเคลื่อนที่ในแนวโน้มไปข้างหน้าหรือขวา



- 💡 • หลังจากสถาปัตยนอเตอร์ของโดรนโดยการกดปุ่มล็อกสองครั้งแล้ว ให้ค่อย ๆ ดันคันบังคับขึ้นเพื่อให้โดรนบินขึ้น
• เมื่อโดรนบินไปยังตำแหน่งที่ต้องการแล้ว ให้ดึงคันบังคับลงเพื่อลงจอดโดรน หลังจากลงจอด ให้ดึงคันบังคับลงและค้างไว้จนกว่าอเตอร์จะหยุด

คันเร่ง

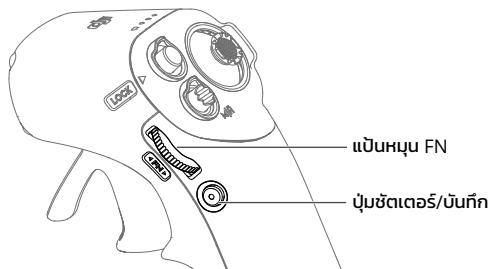
กดคันเร่งเพื่อบินโดรนไปในทิศทาง Circle (บีบวน) ในเว็บตา ดันไปข้างหน้าเพื่อให้โดรนบินไปข้างหน้า กดคันเร่งมากขึ้นเพื่อเร่งความเร็ว ปล่อยคันเร่งเพื่อหยุด แล้วบินอยู่กับที่



💡 ความเร็วในการบินที่ควบคุมโดยคันบังคับและคันเร่งสามารถกำหนดค่าได้ดังนี้:

1. กดปุ่ม 5D เพื่อเปิดแม่ข่ายบุบบอง FPV
2. เลือก **Settings** (การตั้งค่า) > **Control** (การควบคุม) > **Motion Controller** (ตัวควบคุม การเคลื่อนไหว) > **Gain Tuning** (การปรับค่า Gain) จากนั้นตั้งค่าความเร็วสูงสุดในแต่ละ กิจกรรม

การควบคุมกล้อง



แป้นหุบ FN

การปรับค่าพารามิเตอร์ของกล้อง: กดแป้นหุบเพื่อเปิดแพลงการตั้งค่ากล้องจากบุบบอง FPV ของแว่นตา เลื่อนแป้นหุบไปที่แม่ข่ายการตั้งค่าหรือรับค่าพารามิเตอร์ จากนั้นกดแป้นหุบเพื่อยืนยันการเลือก กดแป้นหุบค้างไว้เพื่อออกรายการเบบูปัจจุบัน

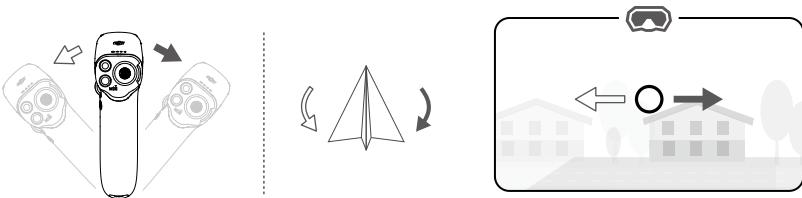
การควบคุมการอ่อนตัวของกล้อง: ก่อนโดรนขึ้นหรือระหว่าง RTH และลงจอด ให้กดแป้นหุบค้างไว้จะกบบอง FPV แล้วเลื่อนขึ้นหรือลงเพื่ออ่อนตัวของกล้อง ปล่อยแป้นหุบเพื่อยุดการอ่อนตัวของกล้อง

การปรับการชมในโหมด Explore: หากโดรนรองรับโหมด Explore และโหมด Explore เปิดอยู่ ให้เลื่อนแป้นหุบไปบนบอง FPV ของแว่นตาเพื่อปรับการชมของกล้อง

ปมชตเตอร์/บันกีก

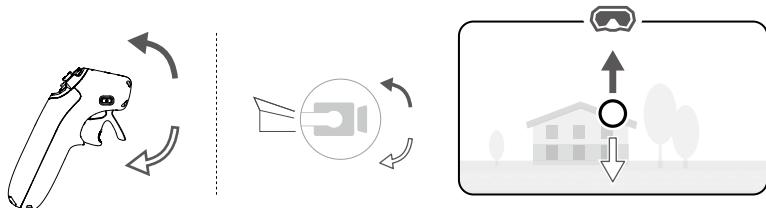
กดค้างเพื่อเปลี่ยนโหมดระหว่างโหมดภาพนิ่งและวิดีโอ กดหนึ่งครั้งเพื่อถ่ายภาพ หรือเริ่ม/หยุดการบันกีก

การควบคุมการเคลื่อนไหว

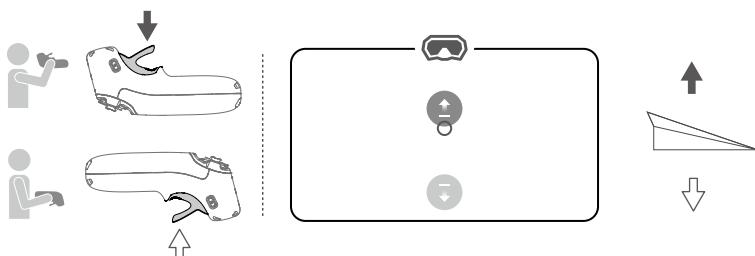


สามารถควบคุมทิศทางของโดรนได้โดยการเอียงตัวควบคุมการเคลื่อนไหวไปทางซ้ายและขวา เอียงไปทางซ้ายเพื่อหมุนโดรนคว่ำเข็มนาฬิกา และเอียงไปทางขวาเพื่อหมุนโดรนตามเข็มนาฬิกา วงกลมในแนวตากจะเลื่อนไปทางซ้ายและขวา และสัญญาณส่งภาพจะเปลี่ยนไปตามนั้น

ยิ่งบุบเอียงของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวมากเท่าไร โดรนก็จะยิ่งหมุนเร็วขึ้นเท่านั้น



เอียงตัวควบคุมการเคลื่อนไหวขึ้นและลงเพื่อควบคุมการเอียงของกิมบลอธว่างบีบ วงกลมในแนวตากจะเลื่อนขึ้นและลง และสัญญาณส่งภาพจะเปลี่ยนไปตามนั้น



ในการควบคุมการบินขึ้นหรือบินลงของโดรน ก่อนอื่นให้เอียงตัวควบคุมการเคลื่อนไหวขึ้นหรือลง 90° เมื่อวงกลมในแนวตากลมเข้าไปในไอคอนบันทึก หรือลง ให้กดคันบังเห helf ให้โดรนบินขึ้นหรือลง

การเตือนตัวควบคุมการเคลื่อนไหว

รีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงเตือน เมื่อแบตเตอรี่อยู่ในช่วงระดับ 6% - 15% สามารถปิดการเตือนระดับ แบตเตอร์ย์อ่อนได้ด้วยการกดปุ่มเปิดปิด การแจ้งเตือนระดับแบตเตอรี่วิ่งถึงจังหวะ เมื่อระดับแบตเตอรี่น้อยกว่า 5% และไม่สามารถเลิกได้

รีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงเตือนระหว่าง RTTH ไม่สามารถยกเลิกการแจ้งเตือนได้

การปรับเทียบตัวควบคุมการเคลื่อนไหว

สามารถปรับเทียบเซ็นเซอร์ IMU คันเร่ง และจอยสติ๊กของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวได้

ปรับเทียบโนดูลทันทีเมื่อได้รับแจ้งให้ดำเนินการ:

1. กดปุ่ม 5D ในบุมมอง FPV เพื่อเปิดเมนู
2. เลือก **Settings** (การตั้งค่า) > **Control** (การควบคุม) > **Motion Controller** (ตัวควบคุมการเคลื่อนไหว) > **RC Calibration** (การปรับเทียบ RC)
3. เลือกโนดูลและดำเนินคำแนะนำเพื่อปรับเทียบให้เสร็จสิ้น

- :> • ห้ามปรับเทียบอุปกรณ์ของคุณในบริเวณที่มีการระบุห้าม เช่น ใกล้กับแม่เหล็ก สถานีออดิโอ หรือพื้นที่ก่อสร้างที่มีโครงสร้างเสริมคอนกรีตใต้ดิน
• ห้ามพกพาวัสดุที่เป็นสารที่มีอันตรายแม่เหล็ก เช่น โทรศัพท์เคลื่อนที่ ระหว่างที่ทำการปรับเทียบ

การอัปเดตเฟิร์มแวร์และการบำรุงรักษาอุปกรณ์

การอัปเดตเฟิร์มแวร์

ใช้วิธีการใดวิธีการหนึ่งต่อไปนี้เพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์:

การใช้ DJI Fly App

เมื่อใช้กับ DJI Avata:

เปิดเครื่องໂໂຣນ ແວນຕາ ແລະ ຕົວຄວບຄມການເຄລອນໄຫວ ຕຽງສອບວາເຊອນຕອອປກຮນກອງໜົດແລ້ວ ເຊອນຕອພວຣຕ USB-C ຂອງແວນຕາໄປຢູ່ງອປກຮນໂທຣຄົພທເຄລອນທ ເປັດແປ່ DJI Fly ແລະ ກາຕານາແນະນາ ເພື່ອປັດຕິເຟຣີມແວຣ ຕຽງສອບວາວິປກຮນນອຄອເຊອນຕອອກບອນເກອຣແນຕະຮາວກາຮອປັດຕິເຟຣີມແວຣ

เมื่อໃຊ້ກົບໂໂຣນ DJI ລາອນ:

ປັດເຄຣອງໂໂຣນ ປັດໃຈງານແວນຕາ ແລະ ຕົວຄວບຄມການເຄລອນໄຫວ ເຊອນຕອພວຣຕ USB-C ຂອງແວນຕາກົບອປກຮນນອຄອ ແລະ ເຮຍກີ່ DJI Fly ເລັກ ໂປຣໄຟ (Profile) > ກາຈົດການອປກຮນ (Device Management) ດັນໜາແວນຕາກົກຍົງຂອງ ເລັກອປັດຕິເຟຣີມແວຣ (Firmware Update) ແລະ ກາຕານາແນະນາໃໝ່ເນັດໃຫຍ້ເພື່ອປັດຕິເຟຣີມແວຣ ຕຽງສອບວາວິປກຮນນອຄອເຊອນຕອອກບອນເກອຣແນຕະຮາວກາຮອປັດຕິເຟຣີມແວຣ

- ⚠️ • ພາກຄຸນໃຊ້ສາຍແປລັງ USB-A ເປັນ USB-C OTG ໃຫ້ໃຊ້ສາຍ USB-C ຖໍ່ເຊື່ອເຊື່ອນຕ່ອງ
• ແວ່ນດາຮອງຮັບໂປຣໂໂໂຄລ່ອນມາຕຽບງານ USB-C ແລະ ສາຍ Lightning ຖໍ່ MFI ໃຫ້ກາຮັບຮອງເກົ່ານັ້ນ ໄນຮັບສາຍທີ່ໄປໜ້າມາຕຽບງານ ພາກອຸປກຮນນີ້ມີຕອບສະອງຫລັງຈາກເຊື່ອນຕ່ອງ ໃຫ້ໃຊ້ສາຍຂ້ອງບຸລຸເສັ້ນເນັ້ນ ແລ້ວລອງອັກຄັ້ງ

การໃຊ້ງານ DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)

1. ເປັດອຸປກຮນ ເຊື່ອນຕ່ອພວຣຕ USB-C ຂອງແວ່ນຄຣອບຕາກັບຄອນພິວເຕອຣໂດຍໃຊ້ສາຍແປລັງ USB-C ເປັນ USB-A

- ⚠️ • ແວ່ນດາໄມ່ຮອງຮັບການເຊື່ອນຕ່ອຄອນພິວເຕອຣໂດຍໃຊ້ສາຍແປລັງ USB-C ເປັນ USB-C

2. ເປັດ DJI ASSISTANT™ 2 ແລ້ວລື້ອກອັນດ້ວຍບັນຍະ DJI

3. ເລືອກອຸປກຮນນະຄຄົກ Firmware Update (ກາຮອປັດຕິເຟຣີມແວຣ) ກາງດ້ານຫ້າຍຂອງໜ້າຈ່າວ

4. ເລືອກເວຼອຣີບັນເຟຣີມແວຣ

5. ເຟຣີມແວຣຈະຖຸກດາວໂຫລດແລະ ອັບເດດໄດ້ຍັດໃນມັບຕິ

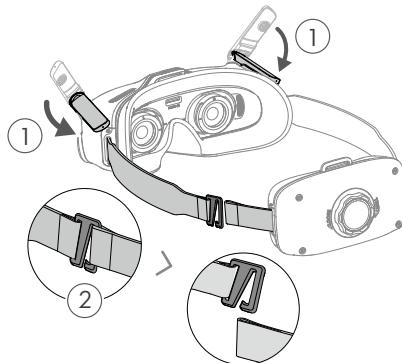
6. ອຸປກຮນນະເປົກກັບຮັບຮັດກົດໄປໂນມັບຕິຫລັງຈາກອັບເດດເຟຣີມແວຣເຮັດວຽກ

- ⚠️ • ຕຽງສອບວ່າໄດ້ກຳຕາມຂັ້ນຕອນທັງໝົດເພື່ອອັບເດດເຟຣີມແວຣ ບົຈະນັ້ນ ກາຮອປັດຕິວ່າຈັກສັນເໜລວ
• ກາຮອປັດຕິເຟຣີມແວຣໃຊ້ເວລາຫລາຍນາກີ ເປັນເຮື່ອງປົກຕິເຫາກໜ້າຈົດຕັບຮັບຮັດແວນຕາຮັບຮັດໄດ້
ວັດໄມບັດຮ່າວ່າການອັບເດດ ໂປຣດອກສັກຄູ່ເພື່ອໃຫ້ກາຮອປັດຕິເຟຣີມແວຣເສົ່ງສົມຜູ້ຮົນ
• ຕຽງສອບວ່າຄອນພິວເຕອຣເຊື່ອນຕ່ອກັບອິນເກອຣນິຕິແລ້ວໃນຮາວ່າກ່ອ້າປັດຕິ
• ຕຽງສອບວ່າອຸປກຮນນີ້ມີພັດງານເພີ່ມພົກພັນພົກພັນທີ່ກ່ອ້າປັດຕິເຟຣີມແວຣ
• ທັນຄອດປັບປຸງສາຍ USB-C ຮະຫວ່າງກາຮອປັດຕິ
• ໂປຣດອກວ່າກາຮອປັດຕິຈະຮັບຮັດໄດ້ເຊື້ອນຕ່ອກັບອິນເກອຣນິຕິ ກ່ອນກາຮອປັດຕິ ໄຈຈດບັນທຶກກາຮອປັດຕິຕັ້ງຄ່າທີ່ຕ້ອງກາຮ
ແລະ ກຳນົດຄ່າໃໝ່ໜ້າຫລັງຈາກກາຮອປັດຕິ

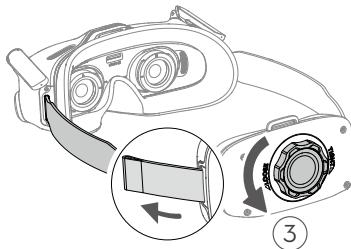
การจัดเก็บแว่นตา

เมื่อไม่ได้ใช้แว่นตา ให้จัดเก็บดังวิธีต่อไปนี้:

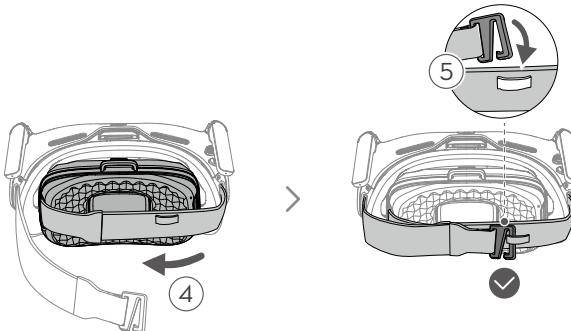
- พับเส้าอากาศและปลดแอบคอด์รบะ



- หมุนปุ่มปรับแอบคอด์รบะกวนเข็มนาฬิกาเพื่อคลายแอบคอด์รบะให้สายยาวที่สุด



- พับซองใส่แบบเตอร์รี่และเกี่ยวแอบคอด์รบะตามที่แสดงด้านล่าง ตอนนี้แว่นตาพร้อมที่จะจัดเก็บในกล่องแล้ว



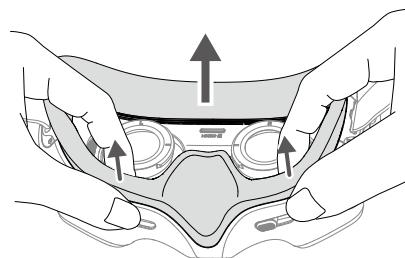
การกำกับความสะอาดและการบำรุงรักษา

เช็ดทำความสะอาดพื้นผิวของแว่นตาด้วยผ้าบุ้งแห้งสะอาด ใช้ผ้าทำความสะอาดสะอาดเลนส์ที่ให้มาเพื่อกำกับ สะอาดเลนส์โดยเช็ดเป็นวงกลมจากตรงกลางถึงขอบด้านนอก

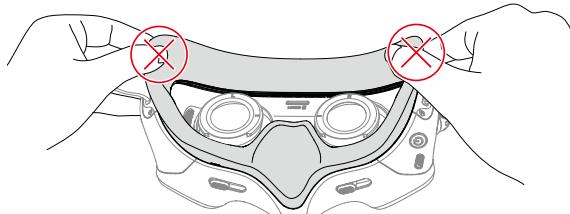
- ⚠ • ห้ามใช้แอลกอฮอล์ทำความสะอาดส่วนตัว สามารถกำกับความสะอาดเลนส์แก้ไขสายตาที่ติดตั้งเพิ่มเติมด้วยแผ่นแอลกอฮอล์แบบใช้แล้วทิ้ง
- เลนส์มีความบอบบาง ทำความสะอาดส่วนตัว ฯ อย่าทำให้มีรอยขีดข่วน เพราะจะส่งผลต่อคุณภาพการรับชม
 - ห้ามใช้แอลกอฮอล์หรือน้ำยาทำความสะอาดส่วนตัวอื่น ๆ เช่นน้ำยาล้างจาน ฯ ซึ่งอาจทำให้เกิดรอยขีดข่วนและเสียหาย
 - ห้ามจัดหรือขยับแผ่นโฟมบุและด้านบุ้งของช่องใส่แบบเตอร์ด้วยวัสดุไม้คัน
 - เก็บไว้ในห้องที่อุณหภูมิห้องปกติและไม่มีความชื้น เพื่อหลีกเลี่ยงความเสียหายต่อเลนส์และชั้นลับบนประดับของปีกอ่อนอไหว ฯ อันเกิดจากอุณหภูมิสูงและสภาพแวดล้อมที่ชื้น
 - อย่าให้เลนส์โดดเด้นและตกกระแทกไปให้หัวใจเสียหาย

การเปลี่ยนโฟมบุ

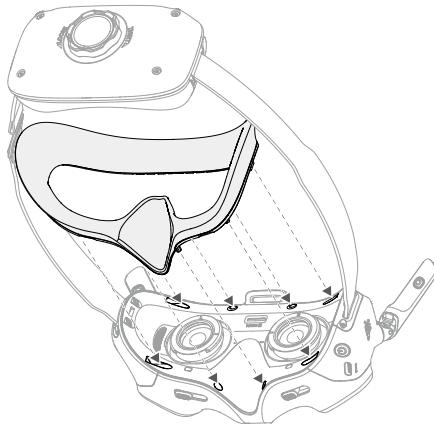
1. จับส่วนล่างของโฟมบุไว้ แล้วค่อยๆ ดึงออกตามที่แสดงด้านล่าง



- ⚠ • อย่าดึงด้านข้างเมื่อถอดแผ่นโฟมออก ไม่เช่นนั้นแผ่นโฟมอาจเสียหายได้



- จัดตำแหน่งเบื้องคอลัมน์ของไฟมุ่งให้ตรงกับรูบนแว่นตา ติดตั้งแล้วกดตามแนว หลังจากได้ยืนเสียง "คลิก" ให้ตรวจสอบว่าไม่มีช่องว่างระหว่างไฟมุ่งกับแว่นตา



ข้อมูลหลังการขาย

ไปที่ <https://www.dji.com/support> เพื่อดูข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับนโยบายบริการหลังการขาย บริการซ่อมแซม และบริการสนับสนุน

ภาคผลิต

ข้อมูลจำเพาะ

DJI Goggles Integra

หมายเลขอุปกรณ์	RCD513
น้ำหนัก	ประมาณ 410 กรัม (รวมแบตเตอรี่)
ขนาด	เมื่อพับเสือภาค: 170×104×75 มม. เมื่อออกเสือภาค: 205×104×104 มม.
ขนาดหน้าจอ (หน้าจอเดียว)	0.49 นิ้ว
ความละเอียด (หน้าจอเดียว)	1920×1080p
อัตราการรีเฟรช	สูงสุด 100 Hz
ช่วงระยะ IPD	56-72 มม.
FOV (หน้าจอเดียว)	44°
Transmission (การส่งข้อมูล)	เมื่อใช้กับโดรนหลายลำ แวนต้าจะเลือกเฟิร์มแวร์ที่เกี่ยวข้องโดยอัตโนมัติ เพื่อให้ตรงตามข้อมูลจำเพาะการส่งสัญญาณของโดรน
ความถี่ในการทำงาน	2.4000-2.4835 GHz 5.725-5.850 GHz ^[1]
กำลังในการส่งสัญญาณ (EIRP)	2.4 GHz: <30 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC/KC) 5.8 GHz: <30 dBm (FCC), <23 dBm (SRRC), <14 dBm (CE/KC)
ความหน่วงของการส่งข้อมูล ^[2]	1080p@100fps: ต่อสั้น 30 ms 1080p@60fps: ต่อสั้น 40 ms
อัตรา比特ของวิดีโอสูงสุด ^[3]	50 Mbps
รูปแบบการบันทึกวิดีโอที่รองรับ	MOV
รูปแบบการเล่นวิดีโอที่รองรับ	MP4, MOV รูปแบบวิดีโอ: H.264, H.265 รูปแบบเสียง: AAC, PCM
อุณหภูมิในการทำงาน	-10° สีน 40°C (14° สีน 104°F)
การ์ด SD ที่รองรับ	การ์ด microSD, สูงสุด 512 GB
การ์ด microSD ที่แนะนำ	SanDisk Extreme® U3 V30 A1 32GB microSDXC™ SanDisk Extreme PRO U3 V30 A1 32GB microSDXC Lexar® Professional 1066x U3 V30 A2 64GB microSDXC Lexar Professional 1066x U3 V30 A2 128GB microSDXC Lexar Professional 1066x U3 V30 A2 256GB microSDXC Lexar Professional 1066x U3 V30 A2 512GB microSDXC Kingston® Canvas Go! Plus U3 V30 A2 64GB microSDXC Kingston Canvas Go! Plus U3 V30 A2 128GB microSDXC Kingston Canvas React Plus U3 V90 A1 64GB microSDXC Kingston Canvas React Plus U3 V90 A1 128GB microSDXC Kingston Canvas React Plus U3 V90 A1 256GB microSDXC Samsung® EVO Plus U3 V30 A2 512GB microSDXC
ความจุแบตเตอรี่ในตัว	2450 mAh
แรงดันไฟฟ้าแบตเตอรี่	5.6-8.4 V
ชนิดของแบตเตอรี่	Li-ion
ระบบสารเคมีในแบตเตอรี่	LiNiMnCoO2
พลังงาน	17.64 Wh
อุณหภูมิขณะชาร์จ	5° สีน 45°C (41° สีน 113°F)
ระยะเวลาในการใช้งาน	ประมาณ 2 ชั่วโมง (ขบวนปั๊บ)

DJI RC Motion 2

หมายเลขอุปกรณ์	RM220
น้ำหนัก	ประมาณ 170 กรัม
ความถี่ในการทำงาน	2.4000-2.4835 GHz 5.725-5.850 GHz ^[1]
กำลังในการส่งสัญญาณ (EIRP)	2.4 GHz: <30 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: <30 dBm (FCC), <23 dBm (SRRC), <14 dBm (CE)
อุณหภูมิในการทำงาน	-10° ถึง 40°C (14° ถึง 104°F)
ระดับเสียงในการใช้งาน	ประมาณ 5 ชั่วโมง
ประเภทแบตเตอรี่ในตัว	Li-ion
ระบบสารเคมีในแบตเตอรี่	LiNiMnCoO2

[1] บังบันไดสำหรับการใช้งานความถี่ 5.8 GHz ในบางประเทศหรือภูมิภาค สำหรับรายละเอียด โปรดอุดมคุณภาพและระเบียบข้อบังคับก่อนที่จะใช้

[2] วัดในสภาพแวดล้อมกลางแจ้งที่เปิดโล่งโดยไม่มีสัญญาณรบกวน ข้อมูลรังสีแต่ละตัวที่นำไปตามไดร์บล็อกต่อไปนี้

[3] วัดในสภาพแวดล้อมกลางแจ้งที่เปิดโล่งโดยไม่มีสัญญาณรบกวน ข้อมูลรังสีแต่ละตัวที่นำไปตามไดร์บล็อกต่อไปนี้

สุ่มต่อการรบกวน:

- DJI Avata
- DJI Mavic 3 Pro / DJI Mavic 3 Pro Cine
- DJI Mavic 3 / DJI Mavic 3 Cine
- DJI Mavic 3 Classic
- DJI Mini 3 Pro

เราพร้อมให้ความช่วยเหลือ



ດឹកជញ្ជូន
ជាមួយសម្រាប់
បច្ចេកទេស

<https://www.dji.com/support>

ដោយអាជ្ញាគមការប្រើប្រាស់បញ្ហាទូរសព្ទដើម្បីតាមការប្រើប្រាស់
គម្រោងនៃការងាររបស់អ្នក។



<https://www.dji.com/goggles-integra/downloads>

អាកកុណីដែលត្រូវបានក្លាយជាអំពីរបាយការណ៍របស់អ្នក។

អាកកុណីដែលត្រូវបានក្លាយជាអំពីរបាយការណ៍របស់អ្នក។

DJI មែនគឺជាក្រុមហ៊ុនការពាររបស់ខ្លួន។

សិក្សា © 2023 DJI សង្គមសិក្សា