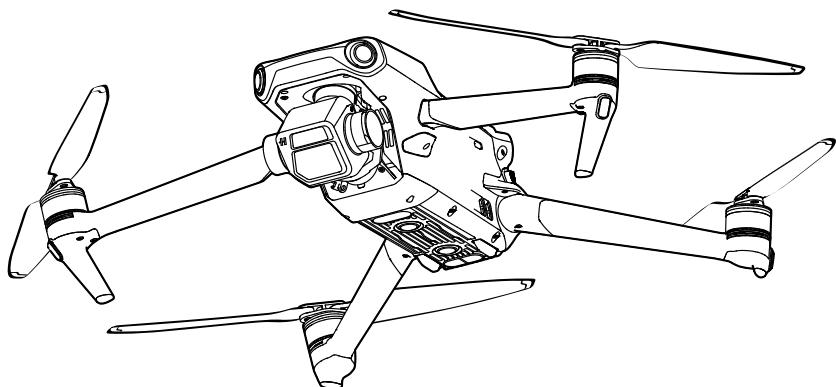


# **DJI MAVIC 3 / MAVIC 3 V2.0**

คู่มือการใช้งาน [v2.0] 2022.12



## Q ค้นหาคำสำคัญ

ค้นหาคำสำคัญ อย่างเช่น “แบบเดอว์” และ “ติดตั้ง” เพื่อค้นหาหัวข้อนั้น หากคุณใช้ Adobe Acrobat Reader เพื่ออ่านเอกสารนี้ กรุณากด Ctrl+F ใน Windows หรือ Command+F ใน Mac เพื่อเริ่มต้นค้นหา

## 🖨️ ไปที่หัวข้อ

ดูหัวข้อทั้งหมดในสารบัญ คลิกที่หัวข้อเพื่อไปที่หัวข้อนั้น

## 🖨️ พิมพ์เอกสารนี้

เอกสารนี้สามารถพิมพ์แบบความละเอียดสูงได้

## บันทึกการแก้ไข

เวอร์ชัน	วันที่	การแก้ไข
v1.2	2021.12	เพิ่มส่วน “ใหม่ของการบินอัจฉริยะ”
v1.4	2022.1	อัปเดต Smart RTH, เพิ่มคุณสมบัติ QuickShots, QuickTransfer และโหมด USB
v1.6	2022.5	คุณสมบัติล็อกเทเลเพิ่ปรับปรุงใหม่ ฯลฯ
v1.8	2022.11	เพิ่มคุณสมบัติใหม่ เช่น ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ โหมดกลางคืน เพิ่มการ สนับสนุนการรับรอง EU C1 และ RID ในสหราชอาณาจักร
v2.0	2022.12	เพิ่ม Waypoint Flight (การบินแบบนิ่tzจุดนำทาง)

# การใช้คู่มือนี้

## คำอธิบายภาพ



!

สีงาช้าง



!

ข้อแนะนำและเคล็ดลับ



!

เอกสารอ้างอิง

## อ่านก่อนขึ้นบินครั้งแรก

กรุณาอ่านเอกสารต่อไปนี้ก่อนใช้งาน DJI™ MAVIC™ 3:

- คำแนะนำด้านความปลอดภัย
- คู่มือเริ่มใช้งานฉบับย่อ
- คู่มือการใช้งาน

ข้อแนะนำให้ข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับการใช้งานทั้งหมดที่เว็บไซต์ทางการของ DJI และอ่านคำแนะนำด้านความปลอดภัยก่อนใช้งานจริงเป็นครั้งแรก เตรียมพร้อมบินครั้งแรกโดยการทบทวนคู่มือเริ่มใช้งานอย่างรวดเร็วและอ้างถึงคู่มือการใช้งานนี้เพื่อทราบข้อมูลเพิ่มเติม

## วิธีอีสอนาคตการใช้งาน

ไปที่เว็บไซต์ด้านล่างหรือสแกนคิวอาร์โคเด เพื่อเข้าชมวิธีอีสอนาคตการใช้งาน DJI Mavic 3 ซึ่งจะสาธิตวิธีใช้งาน DJI Mavic 3 อย่างปลอดภัย:

MAVIC 3



<https://s.dji.com/ZGppL5>

MAVIC 3 CINE



<https://s.dji.com/ZGppL4>

## ดาวน์โหลดแอป DJI Fly

ตรวจสอบไปที่แนบมาไว้ใช้แอป DJI Fly ระหว่างบิน สแกนคิวอาร์โคเดด้านบน เพื่อดาวน์โหลดเวอร์ชันล่าสุด



- รีมายคอกโนໂගร DJI RC Pro มีแอป DJI Fly ติดตั้งอยู่แล้ว ผู้ใช้จำเป็นต้องดาวน์โหลด DJI Fly ลงในอุปกรณ์เคลื่อนที่ของตน เนื่อจากไม่มีรีมายคอกโนໂගร DJI RC-N1
- เวอร์ชัน Android ของ DJI Fly ใช้งานได้กับ Android v6.0 หรือใหม่กว่า เวอร์ชัน iOS ของ DJI Fly ใช้งานได้กับ iOS v11.0 หรือใหม่กว่า

\* เพื่อความปลอดภัยที่สูงสุด เนื่อไม่ได้ซื้อต่อหรือล็อกอินกับแอประหว่างการบิน การบินจะจำกัดไว้ความสูง 98.4 ฟุต (30 เมตร) และระยะห่างที่ 164 ฟุต (50 เมตร) คำแนะนำนี้ใช้กับ DJI Fly และแอปอย่างทุกแอปที่ทำงานร่วมกับโครงสร้าง DJI ได้

## ดาวน์โหลด DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)

ดาวน์โหลด DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) ที่ <http://www.dji.com/mavic-3/downloads>



- อุณหภูมิที่ใช้งานได้สำหรับผลิตภัณฑ์ต้อง -10° ถึง 40° C ผลิตภัณฑ์นี้ไม่ได้เป็นไปตามมาตรฐานอุณหภูมิการใช้งานระดับการพาณิชย์ (-55° ถึง 125° C) ซึ่งต้องพิจารณาต่อความหลากหลายของสภาวะแวดล้อมมากกว่า ใช้งานผลิตภัณฑ์ให้เหมาะสม และใช้งานเฉพาะกับสภาพอากาศ ที่อยู่ในช่วงอุณหภูมิที่ใช้งานได้ของผลิตภัณฑ์จะดีที่สุด

# ເໜືອຂາ

ບັນທຶກກາຮແກ້ໄຂ	2
ກາຮີເຊື່ອມື້ນີ້	2
ຄ້າອື່ນບາຍກາພ	2
ຢ່ານກ່ອນບິນບົນຄັ້ງແຮກ	2
ວິດີໂອສອນກາໄຫ້ຈຳນານ	2
ດາວນີ້ໂທລດແອປ DJI Fly	2
ດາວນີ້ໂທລດ DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)	2
ຮາຍລະເອີ່ມຜລິຕວິນທີ	6
ຫຼຸມລານນີ້ອ່ອງທີ່ນ	6
ກາຮີເຊົ່າຈຳນານຄັ້ງແຮກ	7
ແພນກາພ	9
ໂດຣນ	14
ໄທມດກາຮບິນ	14
ຕົວແສດງສຄານໄດຣນ	15
Return to Home (ກລົບຈຸດບິນບົນ)	16
ຮະນບຈັນກາພວ່າດຸກແລະຮະບນເຊັນເຊື່ອຮີນພໍາເຣດ	21
ໄທມດກາຮບິນອ້ອຈະວິຍະ	23
Advanced Pilot Assistance Systems (APAS 5.0)	35
ບັນທຶກຫຼຸມກາຮບິນ	36
QuickTransfer	36
ໃບພັດ	37
ແບບເຕວີ່ໂດຣນອ້ອຈະວິຍະ	38
ກົມບອລແລະກລື້ອງ	43
ຮົມທຄອນໄທຮລ	46
DJI RC Pro	46
RC-N1	54
ກາຮເຊື່ອມຕ່ອກນິ້ນຮົມທຄອນໄທຮລ	58
ແອປ DJI Fly	60
Home	60
ມູນມອງກລື້ອງ	61

<b>การบิน</b>	<b>66</b>
ข้อกำหนดสภาวะแวดล้อมทางการบิน	66
การใช้งานโดรนอย่างมีความรับผิดชอบ	66
ข้อจำกัดการบินและ GEO Zone (พื้นที่ควบคุมการบิน)	66
รายการตรวจสอบก่อนบิน	68
ขึ้นบิน/ลงจอดแบบอัตโนมัติ	69
ติดเครื่อง/ดับเครื่องของมอเตอร์	69
ทดสอบการบิน	70
<b>ภาคผนวก</b>	<b>72</b>
ข้อมูลจำเพาะ	72
อุปกรณ์ไฟร์มแวร์	77
ขั้นตอนการแก้ไขปัญหา	78
ความเสี่ยงและค่าเตือน	78
การกำจัด	79
การรับรอง C1	79
ข้อมูลหลังการขาย	83

## รายละเอียดผลิตภัณฑ์

---

ส่วนนี้คือการแนะนำ DJI Mavic 3 และแสดงส่วนประกอบ  
ต่างๆ ของโดรนและรีโมทคอนโทรล

## รายละเอียดผลิตภัณฑ์

ข้อมูลเบื้องต้น

DJI Mavic 3 ฝีมือระบบเซนเซอร์อินฟราเรดและระบบการมองเห็นเพื่อหน่วยหลักสี่กิตติวงศ์ห้ามห้าม ด้านหลัง ด้านบน ด้านข้าง และด้านล่าง โดยที่ได้ตั้งบันไดกุบกุบที่ มีน้ำในร่มและกลางแจ้ง รวมถึงชั้มมีร่องรอยน้ำกลับด้านน้ำบันไดมันดี พิรุณหลักเลี้ยงสี่กิตติวงศ์ในทุกที่ศรทาง ไดรเวอร์บันไดร์ริงสุดที่ 47 ไมล์/ชั่วโมง (75.6 กม./ชม.) และมีรัชชีวะเวลาการบันสุดที่ 46 นาที

รีโมทคอนโทรล DJI RC Pro มีหน้าจอในตัวขนาด 5.5 นิ้ว ความสว่างสูง 1000cd/m<sup>2</sup> พร้อมความละเอียด 1920x1080 พิกเซล ถูกใจสายมารยาท เซ็นเซอร์อินฟราเรดที่ติดต่อกัน Wi-Fi ส่วนระบบปฏิบัติการ Android จะมีชิปเซ็ตและ GNSS DJI RC Pro มาพร้อมกับระบบควบคุมโดยไร้สายและก้มอนเอย่างหล่อหลอม รวมถึงปุ่มที่ต้องกดได้โดยแสงและมีระบบทะเบียนในการใช้งานง่ายสุด 3 ชั้น ไม่ใช่ รีโมทคอนโทรล RC-N1 และด้วยการสั่งว่าด้วยภาษาไทยในปัจจุบัน DJI Fly บนอปกรณ์คือเครื่องที่ได้รับและออกแบบมาสำหรับผู้ใช้ชาวไทย ให้ความสนุกสนานและเพลิดเพลินไปกับการบินโดรนได้มากยิ่งขึ้น

សំណង់ទៅ

กิมบองอลและล้อส์: DJI Mavic 3 ใช้เซนเซอร์ CMOS ขนาด 4/3 นิ้ว กล้อง Hasselblad L2D-20c ที่สามารถถ่ายภาพ 20MP และวิดีโอ 5.1K 50fps/DCI 4K 120fps Apple ProRes 422 HQ\* H.264/H.265 กล้องมีรูรับแสงกว้างให้ f/2.8 ลีด f/11 ช่วงไดนามิกที่ 12.8 ครั้ง และรองรับหนังสือ D-I ဝค 10 บิ๊บ กล้องเทเลซูปเปอร์ทูลที่สามารถถ่ายภาพซูมได้สูงสุด 28 เท่าโดยไม่สูญเสียคุณภาพ

การส่องสวัสดิ์: DJI Mavic 3 มีความสามารถในการส่องสวัสดิ์ที่ดีเยี่ยม สามารถส่องสวัสดิ์ในระยะไกล O3+ ของ DJI ได้ระยะทางสูงถึง 15 กิโลเมตร และสามารถส่องสวัสดิ์ได้จากอุปกรณ์ที่ต่อเข้ากับ DJI Fly โดยอุปกรณ์สามารถส่องสวัสดิ์ที่ 1080p 60fps ไม่ว่าคุณจะอยู่ที่ใดก็ตาม ทั้ง 2.4 GHz และ 5.8 GHz และช่องเลื่อนอกช่องสื่อสารอื่นๆ อีกด้วย

ใหม่เดินทางอัจฉริยะ: ผู้ใช้สามารถอุ่นความสนิใจอยู่กับการควบคุมดูมโดยตรง ในขณะที่ Advanced Pilot Assistance System 5.0 (APAS 5.0) ช่วยให้เดินทางง่ายๆ ไม่ต้องเสียเวลา

\* เล่นทางดิจิทัล DJI Mavic 3 Cine/DJI Mavic 3 Cine V2.0 เท่านั้นที่มาพร้อมกับ SSD 1 TB ในตัว ซึ่งรองรับการบันทึกและจัดเก็บวิดีโอ Apple ProRes มีช่องก้อนขนาดเล็กซึ่งอัลกอริทึมจะจดจำและรับประทานเพื่อ DJI Mavic 3 V2.0 และ DJI Mavic 3 Cine V2.0 ในส่วนภาพถ่ายรูปในรูปแบบ JPEG ที่มีไฟล์แนบมาด้วย แต่ไม่สามารถบันทึกได้ในรูปแบบ RAW ที่มีไฟล์แนบมาด้วย สำหรับการบันทึกไฟล์ RAW ให้ใช้ DJI Mavic 3 Cine/DJI Mavic 3 Cine V2.0

- ⚠**

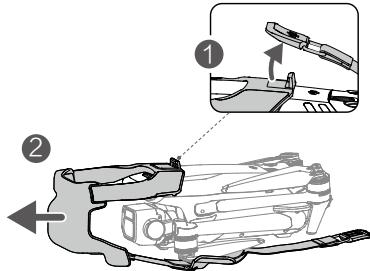
  - ระยะเวลาการบินสูงสุดต่อครั้งการทดสอบในสภาวะแวดล้อมที่ไม่เปลี่ยน โดยทั่วไปนับต่อความเร็วคลื่นที่ 20.1 ไมล์/ชั่วโมง (32.4 กิโลเมตร/ชั่วโมง) ความเร็วการบินสูงสุดต่อครั้งการทดสอบที่รีบดันไฟฟ้าโดยไม่เปลี่ยน โปรดทราบว่าความเร็วในการบินสูงสุดจำกัดอยู่ที่ 42 ไมล์/ชั่วโมง (68.4 กิโลเมตร/ชั่วโมง) ในสหภาพยุโรป (EU) คุณลักษณะเหล่านี้มีไว้เพื่อช่วยอิงเท่านั้น
  - รีเมคตอนนี้หรือส่งถ่ายทอดไม่ได้ก็ต่อสู่ (FCC) ในหน้าที่เลือกนี้มีผลกับเครื่องบินของคุณที่รีบดันความสูง 400 ฟุต (120 เมตร) ระยะทางสั้นๆจะถูกตัด除ที่เดียวคือระยะทางสูงสุดที่ต้องเดินทางและรับเสียงสัญญาณที่ดีในสถานะภายนอกนี้ได้ในการบินที่เหลือที่อยู่ระหว่างเดินทางไปจุดสุดท้ายการเดินทางจะต้องใช้เวลาอย่างน้อย 1 ชั่วโมง คุณลักษณะนี้มีไว้เพื่อช่วยอิงเท่านั้น
  - คลิน 5.8 GHz ไม่สามารถใช้ในบางพื้นที่ กรุณารับภัยเข้าติดตามกฎหมายและระเบียบภูมิภาคที่ต้องถูกนับ
  - รีเมคตอนนี้ฟอร์ม DJI RC-N1, DJI RC Pro และฟอร์ม ND ที่ประมวลผลไม่สามารถรับ Mavic 3 ได้ช่วงสัมภาระ

## การใช้งานครั้งแรก

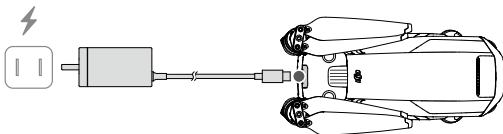
DJI Mavic 3 ถูกพับเก็บก่อนบรรจุลงกล่อง ทำตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อการ卸น้ำได้รุนและการเส้าอากาศของรีโมทคอนโทรล

เตรียมได้รันให้พร้อม

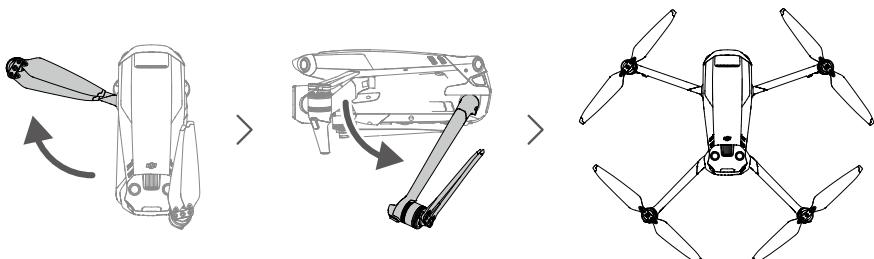
1. ถอนตัวเครื่องได้รุนออก



2. แบตเตอรี่ได้รุนอัจฉริยะทั้งหมดอยู่ในโหมดไฮเบอร์เนตตอนการจัดส่งสินค้าเพื่อความปลอดภัย ใช้เครื่องชาร์จที่มีมาให้เพื่อชาร์จและกระตุ้นแบตเตอรี่ได้รุนอัจฉริยะเป็นครั้งแรก ใช้เวลา 1 ชั่วโมง 36 นาทีเพื่อชาร์จแบตเตอรี่สำหรับได้รุนจนเต็ม เวลาในการชาร์จได้รับการทดสอบเมื่อใช้สายชาร์จที่ถูกออกแบบมาสำหรับสายชาร์จเดียวได้รุนอัจฉริยะ



3. การ卸นด้านหน้าออก ตามด้วย卸นด้านหลัง จากนั้นใบพัด

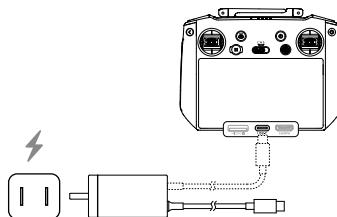


- การ卸นด้านหน้าออก ก่อนจะการ卸นด้านหลัง
- ก่อนจะบินเครื่องได้รุน ตรวจสภาพให้แน่ใจว่าได้ถอนตัวเครื่องได้รุนออกแล้วและการ卸นหันหมุดอกเรียบร้อยแล้ว ไม่เช่นนั้นผู้บินอาจส่งผลกระทบกับระบบตรวจสอบอัตโนมัติของได้รุน
- สวมตัวเครื่องได้รุนเพื่อการจัดเก็บ เมื่อไม่ได้ใช้งานได้รุน

## เตรี่รีโมทคอนโทรลให้พร้อม

ท่าตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อเตรียมใช้รีโมทคอนโทรล DJI RC Pro

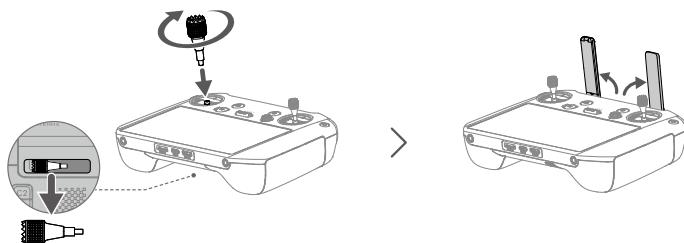
- ใช้หัวชาร์จที่ได้มาเพื่อชาร์จรีโมทคอนโทรลผ่านพอร์ต USB-C เพื่อเปิดใช้งานแบตเตอรี่



- แกะก้านควบคุมจากช่องเก็บบันเริ่มทุกคราวที่ใช้งาน

3. ทางเส้าอากาศ

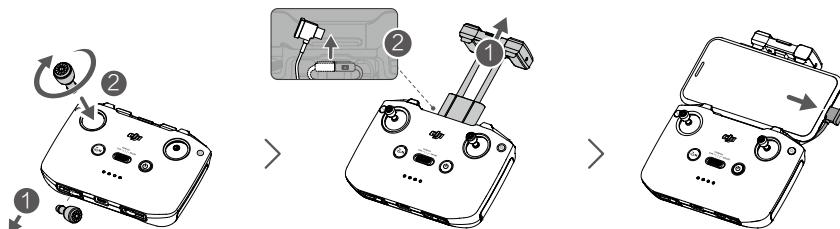
- ต้องปิดใช้งานรีโมทคอนโทรลก่อนการใช้งานครั้งแรก และต้องเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตเพื่อเปิดใช้งาน กด แล้วกดปุ่มพาวเวอร์ตั้งไว้เพื่อเปิดรีโมทคอนโทรล ทำตามคำแนะนำบนหน้าจอเพื่อเปิดใช้งานรีโมทคอนโทรล



ท่าตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อเตรียมใช้รีโมทคอนโทรล DJI RC-N1

- แกะดันโดยความคุณจากช่องในกล่องนำมายังดินรีโมทคอนโทรลและหมุนให้เข้าที่

- ดึงตัวดูอุปกรณ์เคลื่อนที่ออกมา เลือกสากรีโมทคอนโทรลที่เหมาะสมสม่ำเสมอ กับช่องอุปกรณ์เคลื่อนที่ สาย Lightning, สายไมโคร USB และสาย USB-C มือถือในกล่อง เชื่อมต่อปลายที่มีโลโก้ไปยังช่องที่ต้องการที่ต่อเข้ากับอุปกรณ์เคลื่อนที่ของคุณ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุปกรณ์เคลื่อนที่ติดแน่นดีแล้ว



- ถ้ามีความลังการเชื่อมต่อ USB ปรากฏขึ้น เมื่อใช้กับอุปกรณ์เคลื่อนที่แบบแอนดรอยด์ ให้เลือกชาร์จอย่างเต็ม วิธีนี้นั้นอาจไม่สามารถเชื่อมต่อได้

## การเปิดใช้งานโดรน DJI Mavic 3

DJI Mavic 3 ต้องมีการปีนเข้าห้อง ก่อนจะให้ร่างคนครั้งแรก หลังจากปีนเดิมครั้งเดียว ตามตำแหน่งนั่นเอง เพื่อปีนเข้าห้อง DJI Mavic 3 ให้อิสระ DJI Fly ในรายละเอียดเดียวกัน

## การเชื่อมโดรนเข้ากับรีโมท

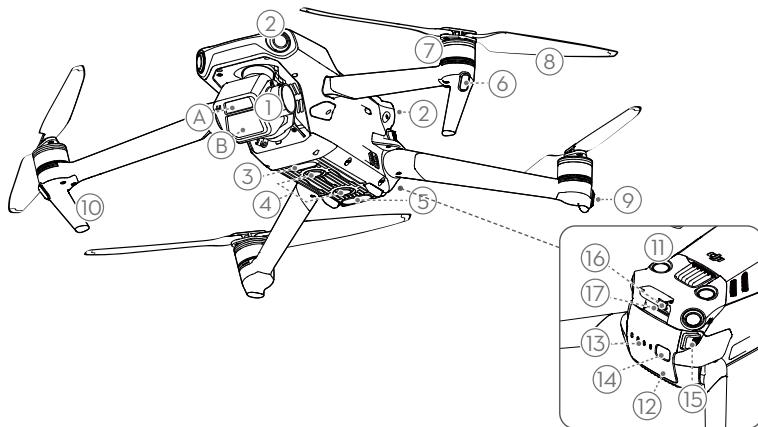
ขอแนะนำให้ใช้โมเดรน์ห้ากับบีมท็อกโนโลยี เพื่อการรับประทานบริการหลังการขายที่ดีที่สุด ทำตามคำแนะนำบนหน้าจอหลังจากเปิดใช้งานเพื่อเชื่อมต่อโมเดรน์ห้ากับบีมท็อกโนโลยี

## การอัปเดตเฟิร์มแวร์

ข้อความแจ้งจะประกายขึ้นใน DJI Fly เมื่อมีไฟร์มแวร์ใหม่ ข้อมูลนี้ให้อัปเดตไฟร์มแวร์ทุกครั้งที่ได้รับแจ้ง เพื่อให้มั่นใจว่าผู้ใช้จะได้รับประสบการณ์การใช้งานที่ดีที่สุด

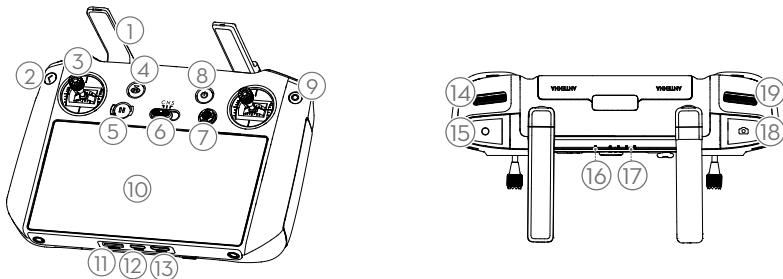
แผนภาพ

ໄຕຣນ

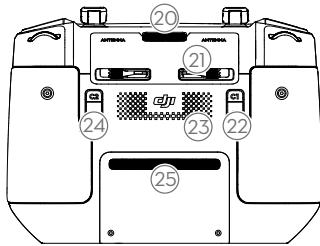


1. กิมบูล็อกและกล้อง
    - A. กล้องเทเล
    - B. กล้อง Hasselblad L2D-20c
  2. ระบบจับภาพวัดค่ารอบทิศทางในแนวราบ
  3. ไฟเสริมต้านล่าง
  4. ระบบจับภาพต้านล่าง
  5. ระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรด
  6. ไฟ LED ต้านหน้า
  7. มอเตอร์
  8. ใบพัด
  9. ตัวแสดงสถานะไดร์ฟ
  10. เกียร์ล็อกจอด (สามารถเบนไปตัวเครื่อง)
  11. ระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านบน
  12. แบตเตอรี่ไดร์ฟรวมอัจฉริยะ
  13. ไฟ LED และระบบตัวบันดาลไฟ
  14. บุมพาวเวอร์
  15. สายรัดแบตเตอรี่
  16. พอร์ต USB-C
  17. ช่องเสียบการ์ด microSD

## DJI RC Pro



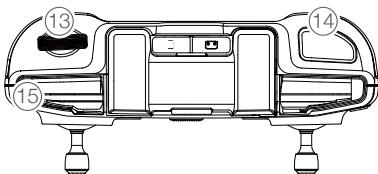
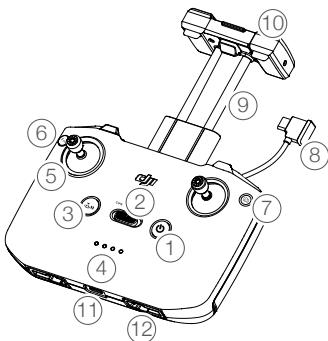
1. เสาอากาศ  
ส่งสัญญาณเพื่อการควบคุมโดยรวมและวิดีโอแบบบ้าร์สาย
2. ปุ่ม Back  
กดหนึ่งครั้งเพื่อย้อนกลับไปยังหน้าจอท่อนหน้านี้ กดสองครั้งเพื่อข้อนก้าวไปยังหน้า Home
3. คันโยกควบคุม  
ใช้ด้านนโยบายควบคุมเพื่อควบคุมการเคลื่อนไหวของโดรน ด้าน ويمดควบคุมการบินด้วย DJI Fly คันโยกควบคุมสามารถถอดออกและเก็บได้ร่าง
4. ปุ่มกลับจุดขึ้นบิน (RTH)  
กดดังไว้เพื่อเริ่มต้นการกลับจุดขึ้นบิน กดอีกครั้งเพื่อยกเลิก RTH
5. ปุ่มหยุดบินชั่วคราว  
กดหนึ่งครั้งเพื่อเบรกโดรนและสั่งให้บินอยู่บกที่ (เฉพาะเมื่อ GNSS หรือระบบการบินของเทียนเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางได้)
6. เปลี่ยนโหมดการบิน  
สั่งระบบทว่าไฟmode Cine, Normal และ Sport
7. ปุ่ม 5D  
ดูคลิปขนาดของปุ่ม 5D ใน DJI Fly โดยเข้าไปที่ Camera View (ภูมิมองกล้อง), Settings (การตั้งค่า) จากนั้น Control (การควบคุม)
8. ปุ่ม膨กขาอธร์  
กดหนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแนวต่ออีปีจูบัน กดหนึ่งครั้งแล้ว กดด้ำาด เนื่อเปิดหรือปิดโหมดป้องกันมือถือ เมื่อเปิดโหมดป้องกันโทรศัพท์ กดหนึ่งครั้งเพื่อเปิดหรือปิดจดจำสัมผัส
9. ปุ่มยืนยัน  
กดหนึ่งครั้งเพื่อยืนยันการเลือก ปุ่มนี้ไม่มีการทำงานในขณะที่ใช้ DJI Fly
10. จดจำสัมผัส  
แตะหน้าจอเพื่อใช้งานรีโมทคอนโทรล โปรดทราบว่าจดจำสัมผัสไม่กันน้ำ ใช้งานด้วยความระมัดระวัง
11. ช่องเสียบการ์ด microSD  
ใช้เพื่อใส่การ์ด microSD
12. พорт USB-C  
สำหรับชาร์จ
13. พорт Mini HDMI  
สำหรับเอาท์พุตวิดีโอ
14. Gimbal Dial (ดั๊ปปรับกิมบล)
15. ปุ่ม Record  
กดหนึ่งครั้งเพื่อเริ่มหรือหยุดการบันทึกวิดีโอ
16. ไฟ LED แสดงสถานะ  
แสดงสถานะของรีโมทคอนโทรล
17. ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่  
แสดงระดับแบตเตอรี่ปัจจุบันของรีโมทคอนโทรล
18. ปุ่มไฟฟ้า/ชัตเตอร์  
กดปุ่มลงครึ่งหนึ่งเพื่อไฟฟ้าสัตต์โินมัติและกดลงจนสุดเพื่อถ่ายภาพ
19. ปุ่มหยุดควบคุมกล้อง  
สำหรับควบคุมการรับซ้อม



20. ช่องระบบอากาศ  
ใช้เพื่อรับอากาศความร้อน อย่าอุดช่องระบบอากาศระหว่างการใช้งาน

21. ช่องเก็บคันโยกควบคุม  
สำหรับเก็บคันโยกควบคุม
22. ปุ่ม C1 ที่ตั้งค่าได้เอง  
สลับระหว่างการปรับแต่งหน้างไว้กับบล็อกยูตูร์ตระศูนย์กลางหรือ  
เลียงกิมบล็อกไปด้านล่าง สามารถตั้งฟังก์ชันได้ใน DJI Fly
23. ล้อไฟฟ้า  
ส่งเสียง
24. ปุ่ม C2 ที่ตั้งค่าได้เอง  
กดหนึ่งครั้งเพื่อเปิดหรือปิดไฟเสริมด้านล่าง สามารถตั้งฟังก์ชัน  
ได้ใน DJI Fly
25. ช่องอากาศเข้า  
ใช้เพื่อรับอากาศความร้อน ห้ามปิดช่องอากาศเข้าระหว่างการใช้งาน

## RC-N1



1. ปุ่มพาวเวอร์  
กดหนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระบบตัวบินปั๊บจุบัน กดหนึ่งครั้ง  
และกดค้างอีกครั้งเพื่อเปิดหรือปิดไฟมอเตอร์ไฟร่อ
2. เปลี่ยนโหมดการบิน  
สลับระหว่างโหมด Sport, Normal และ Cine
3. ปุ่ม Flight Pause (หยุดบินชั่วคราว)/Return to Home (RTH)  
หรือกลับลูกทิ้งบิน
4. ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่  
แสดงระดับแบตเตอรี่ปั๊บจุบันของรีโมทคอนโทรล
5. คันโยกควบคุม  
ใช้คันโยกควบคุมเพื่อควบคุมการเคลื่อนไหวของโดรน ตั้งโน้มด  
ควบคุมการบินด้วย DJI Fly คันโยกควบคุมสามารถถอดออกและ  
เก็บได้ง่าย
6. Customizable Button (ปุ่มที่ตั้งค่าได้เอง)  
กดหนึ่งครั้งเพื่อเปิดหรือปิดไฟเสริมด้านล่าง กดสองครั้งเพื่อปรับ  
ตัวแหนงไว้กับบล็อกยูตูร์ตระศูนย์กลางหรือเลียงกิมบล็อกไปด้าน  
ล่าง (ตั้งค่าเริ่มต้น) ปุ่มสามารถตั้งได้ด้วย DJI Fly

7. Photo/Video Toggle (การสั่งใหม่மைபாபன்/விட்டோ)  
กดหน้าจอครั้งเพื่อเปลี่ยนโหมดระหว่างภาพหน้างและวิดีโอ
8. สายรีโมทคอนโทรล  
เข็มомต่ออุปกรณ์เคลื่อนที่เพื่อการส่งข้อมูลวิดีโอผ่านสายรีโมทคอนโทรล เสือกสายตามแต่ชนิดของอุปกรณ์เคลื่อนที่
9. ที่จับอุปกรณ์เคลื่อนที่  
ใช้เพื่อชี้ดูอุปกรณ์เคลื่อนที่บันทึกวีซีมทคอนโทรลให้มั่นคง
10. เสาอากาศ  
ส่งสัญญาณเพื่อการควบคุมดูมโดยตรงและวิดีโอบนໄร์ສาย
11. พอร์ต USB-C  
ใช้ในการชาร์จและเชื่อมต่อรีโมทคอนโทรลกับคอมพิวเตอร์
12. ช่องเก็บคัมภีร์ความคุ้ม  
สำหรับเก็บคันโยกความคุ้ม
13. Gimbal Dial (ตัวปรับกึมบล)  
สำหรับควบคุมความเรียงของกล้อง กดปุ่มที่ด้านล่างค้างไว้เพื่อใช้ตัวปรับกึมบลเพื่อปรับการซูมในudemสารัวจ
14. Shutter/Record Button (ปุ่มชัตเตอร์/บันทึก)  
กดหน้าจอครั้งเพื่อถ่ายภาพ หรือเริ่ม/หยุดการบันทึกวิดีโอ
15. ช่องเสียบอุปกรณ์เคลื่อนที่  
ใช้เพื่อชี้ดูอุปกรณ์เคลื่อนที่

# ໂດຣນ

---

DJI Mavic 3 ມີຮະບນບຄວນຄຸມກາຣົບນິນ ຮະບນບສ່ງລັກຄາລັນ  
ວິດෝໂອ ຮະບນບຈັບກາພວັດຖຸ ຮະບນບເຊັນເຊືອວິອິນໄຟວາເຣດ ຮະບນບຫັນ  
ເຄລື່ອນ ແລະແບບຕະຕອລືອົ້ຈະວິຍະ

# ໂດຣນ

DJI Mavic 3 มีระบบควบคุมการบิน ระบบส่งสัญญาณวิดีโอ ระบบจับภาพติดตาม ระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรด ระบบขับเคลื่อน และแบตเตอรี่อึดอิ๋วซึ่งใช้เวลาในการชาร์จเพียง 30 นาที

ໂຄສະນາລະບົດ

DJI Mavic 3 มีโหมดการบินสามรูปแบบ รวมถึงโหมดการบินแบบที่สี่ ซึ่งได้รับการปรับเปลี่ยนไปตามสถานการณ์ ให้มีโหมดการบินสามรูปแบบ รวมถึงโหมดการบินที่อยู่บนหิมะทุกตอนท้อง

**Normal Mode (ໂຄນຕົກຕົກ)**: ໂດຍຈະໃຫ້ GNSS ແລະ ระบบການອ່ານເທິງເພື່ອກຳລັງເຖິງຂວາງຕ້ານໜັງ ດ້ວນລັບ ດ້ວນຫັງ ດ້ວນນັນແລະດ້ວນເລັງ ແລະ ระบบເຫັນຂະໜາດວິວກໍາທີ່ຈະໄດ້ທັງດອນແລະຂ້າງາມເສີ່ງກາພ ເຊື່ອສູນຍາກ GNSS ແລະ ໂດຍຈະໃຫ້ GNSS ເພື່ອຮັບຕຳແໜ່ງດອນແລ ຂ້າງາມເສີ່ງກາພ ເຊື່ອສູນຍາກ GNSS ອັນ ແຕ່ສັກພະແສນແລະສັກພະແວດ້ວຍມື່ນໆ ຈຸ່າ ເພີ່ງພອ ໂດຍຈະໃຫ້ຮັບການອ່ານເທິງເພື່ອກຳລັງເຖິງຂວາງ ເພື່ອຮັບຕຳແໜ່ງດອນແລະຂ້າງາມເສີ່ງກາພ ເຊື່ອສູນຍາກ GNSS ແລະ ການອ່ານເທິງເພື່ອກຳລັງເຖິງຂວາງຕ້ານໜັງ ດ້ວນລັບ ດ້ວນຫັງ ດ້ວນນັນແລະດ້ວນເລັງເປົ້າຈຳເປົ້າ

**Sport Mode (โหมด Sport):** ในโหมด Sport ไดรเวอร์จะใช้ GNSS เพื่อรับตำแหน่งและ การตอบรับของโทรศัพท์มือถือเพื่อความแม่นยำของตัวและทำความเร็วเพื่อให้ตัดสินใจก้าวบ้างก้าวหน้า เช่น ไปรุดทรายว่า เช่นเชอร์ต์ ตรวจจับสิ่งกีดขวางจะใช้งานไม่ได้ และความเร็วสูงสุดในการเดินคือ 21 เมตร/วินาที (19 เมตร/วินาที เมื่อหันไปในสภาพภูมิประเทศ)

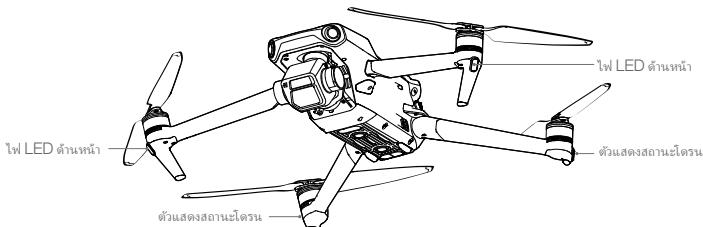
**Cine Mode (โหมด Cine)**: โหมด Cine จะอิงตามโหมด Normal และความเร็วในการบินจะจำกัด เพื่อที่โดรนทรงตัวได้เมื่อกำหนดรอบเวลาที่ถ่ายทำ

โดยรวมแล้ว Attitude (ATTI) ให้ผลลัพธ์ที่ดีกว่า GNSS ตัวเดียว แต่ต้องใช้เวลาในการคำนวณมากกว่า GNSS ตัวเดียว แต่ ATTITude สามารถคำนวณได้ในเวลาทันที ไม่ต้องรอผลลัพธ์จาก GNSS ตัวเดียว

- ระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านหน้า ด้านหลัง ด้านซ้าย และด้านบนจะใช้ช่วงไม่ได้ในหมวด Sport นั่นหมายถึงว่าไม่สามารถตรวจจับสิ่งกีดขวางในเส้นทางได้อีกด้วยในเมต
  - อัตราความเร็วสูงและระยะห่างในการเบรกของโตรอนจะเพิ่มขึ้นอย่างมากในหมวด Sport ต้องมีระยะห่างในการเบรกต่ำสุด 30 เมตรในสภาวะลดลงที่ไม่รุ่มล้ม
  - ระยะห่างในการเบรกหักทันที 10 เมตรจะเป็นจังหวะที่ไม่เรียบเนียนและต้องบินขึ้นและลง
  - การตอบสนองของโตรอนจะเพิ่มขึ้นอย่างมากในหมวด Sport ซึ่งหมายถึงเพิ่งคุณขับตัวโดยความคุ้มครองมากขึ้นอยู่บนพื้นที่หกคนไปพร้อมกันที่ได้แก่ล้อที่ปิดเกือกมา ตรวจสอบให้แน่ใจว่าล้อมีพื้นที่เพียงพอในการบิน

## ตัวแสดงสถานะโดรน

DJI Mavic 3 มี LED ด้านหน้าและตัวแสดงสถานะโดรน



เมื่อโดรนเพิ่งทิ้งงานแต่มอเตอร์ไม่ทำงานไฟ LED ด้านหน้าจะสว่างเป็นสีแดงเพื่อแสดงการหันทิศทางของโดรน

เมื่อโดรนปิดทิ้งงานแต่มอเตอร์ไม่ทำงาน ตัวแสดงสถานะโดรนจะแสดงสถานะของระบบควบคุมการบิน โปรดอุทิ้ตarrant ถ้าต้องด้านล่างเพื่อทราบข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับตัวแสดงสถานะโดรน

### ลักษณะของตัวแสดงสถานะโดรน

สภาวะปกติ			
 .....	ไฟสีแดง สีเขียวและสีเหลือง สลับกัน	กะพริบ	เบื้องต้นและแสดงถึงการวิเคราะห์ตัวเอง ของโดรน
 x4 .....	สีเหลือง	กะพริบสี่ครั้ง	อุ่นเครื่อง
 .....	สีเขียว	กะพริบช้า ๆ	เบื้องต้น GNSS
 x2 .....	สีเขียว	กะพริบสี่ครั้งเป็นช่วง ๆ	เบื้องต้นระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีก สิ่งกีดขวาง
 .....	สีเหลือง	กะพริบช้า ๆ	ไม่มี GNSS หรือระบบการมองเห็นเพื่อหลบ หลีกสิ่งกีดขวาง
สภาวะส่งสัญญาณเตือน			
 .....	สีเหลือง	กะพริบเร็ว ๆ	สัญญาณจากภาระคงที่หรือคาดหมาย
 .....	ไฟสีแดง	กะพริบช้า ๆ	แบตต์อ่อน
 .....	ไฟสีแดง	กะพริบเร็ว ๆ	แบตเตอรี่ใกล้หมด
 .....	ไฟสีแดง	ขึ้นค้าง	มีความผิดปกติร้ายแรง
 .....	ไฟสีแดงและสีเหลืองสลับกัน	กะพริบเร็ว ๆ	ต้องมีการรีบูตซึ่งทำให้ใหม่

หลังจากมอเตอร์เริ่มทิ้งงานไฟ LED ด้านหน้าจะกะพริบเป็นสีแดงและเขียวสลับกัน และไฟแสดงสถานะโดรนจะกะพริบเป็นสีเขียวไฟลีทีช่วงจังหวะ กว่าโดรนเป็นอากาศยานไร้คนขับ (UAV) และไฟแสดงจะระบุส่วนทวารและตัวแทนของอิฐของ

- เพื่อให้ได้ภาพวิดีโอที่ดีขึ้น ไฟ LED ด้านหน้าจะปิดโดยอัตโนมัติเมื่อถ่ายภาพ หากไฟ LED ด้านหน้าถูกตั้งเป็นอัตโนมัติใน DJI Fly ขอกำหนดโดยกับส่วนภาพแสดงอาจแตกต่างกันไปในแต่ละภูมิภาค กรุณาตรวจสอบกฎหมายและระเบียบปฏิบัติในท้องถิ่น

## Return to Home (กลับจุดที่บิน)

กลับจุดที่บิน (RTH) จะนิยมโดยนักบินไปใช้จุดที่บินที่บันทึกไว้ล่วงหน้าเพื่อระบบกำหนดตัวแหน่งทำงานเป็นปกติ RTH มีการท่องานสามประเภท ได้แก่: Smart RTH, Low Battery RTH (RTH แบบเบนเดตอร์ต่อ) และ Failsafe RTH (RTH แบบสูญเสียการเชื่อมต่อ) โดยจะบันทึกกลับไปยังจุดที่บินที่บันทึกไว้ในแม็คและลงจอดเมื่อ Smart RTH เริ่มทำงาน, โดยเรียกว่าสีเหลือง Low Battery RTH หรือสัญญาณเข้มต่อเมื่อต้องดึงขาตากลับไปในระหว่างการบิน

รายการ	GNSS	รายละเอียด
จุดที่บิน	 10	จุดที่บินที่เป็นค่าเริ่มต้นคือจุดแรกที่โดรนได้รับสัญญาณ GNSS อ่านแรงหนีปีปานกลาง เมื่อได้รับสัญญาณ GNSS สามารถอ่านสัญญาณ GNSS ที่บันทึกไว้ในแม็คและลงจอดกลับไปยังจุดที่บินที่บันทึกไว้ ตราบใดที่โดรนได้รับสัญญาณ GNSS แรงหรือแรงปานกลาง หากสัญญาณ GNSS ล่อน จะไม่สามารถอ่านสัญญาณ GNSS ที่บันทึกไว้

### Smart RTH

สำหรับ GNSS แรงพอ จะสามารถใช้ Smart RTH เพื่อนำโดรนกลับมาจังหวัดที่บินได้ เปิดใช้งาน Smart RTH ได้ทั้งการแตะ  ใน DJI Fly หรือการกดค้างตัวที่ปุ่ม RTH บนรีโมทคอนโทรลจะมีเสียงดังนี้ การออกจาก Smart RTH ทำได้โดยแตะ  ที่ DJI Fly หรือกดปุ่ม RTH บนรีโมทคอนโทรล

#### RTH ขั้นสูง

ระบบจะเตือนให้ใช้งาน RTH ขั้นสูง หากมีแสงสว่างเพียงพอและสภาพแวดล้อมเหมาะสมสำหรับระบบจับภาพวัดอุณหภูมิ เช่น Smart RTH ได้รับผลกระทบจากการบิน RTH ที่ดีที่สุดโดยอัตโนมัติ ซึ่งจะแสดงใน DJI Fly และจะปรับตามสภาพแวดล้อม

#### การตั้งค่า RTH

มีการตั้งค่า RTH สำหรับ Advanced RTH ไปดูอยู่ใน DJI Fly และ System (ระบบ) Safety (ความปลอดภัย) และ RTH

- Optimal: ได้รับจะวางแผนเส้นทาง RTH ที่ดีที่สุดและประเมินระดับความสูงตามปัจจัยด้านสิ่งแวดล้อม โดยไม่คำนึงถึงการต้องคำนึงถึงความสูง RTH เช่น สีกีดขวางและการส่งสัญญาณ เส้นทาง RTH ที่ดีที่สุดหมายความว่าได้รับจะเดินทางในระยะทางที่สั้นที่สุดซึ่งจะช่วยลดพลังงานและลดเวลาการบิน
- Preset: เมื่อได้รับอยู่ท่าจากจุดที่บินเกิน 50 เมตรเมื่อ RTH เริ่มขึ้น ได้รับจะวางแผนเส้นทาง RTH บันทึกไว้ปัจจุบันที่โลก เมื่อเดินทางที่ดีที่สุด เมื่อได้รับอยู่ในระยะ 5 ถึง 50 เมตรจากจุดที่บินเมื่อ RTH เริ่มขึ้น ได้รับจะบันทึกไว้ในระยะตัวความสูง RTH และกลับจุดที่บินได้โดยใช้เส้นทางที่ดีที่สุด ที่สุดที่จะต้องเดินทางไปจุดที่บินที่สูงกว่าจุดที่บิน เมื่อได้รับอยู่ใกล้จุดที่บิน ได้รับจะลดระดับลงในขณะที่บินไปทั่วหน้า หากต้องความสูงปัจจุบันสูงกว่าตัวความสูง RTH

#### ขั้นตอนของ RTH ขั้นสูง

- มีการบันทึกจุดที่บินไว้เรียบร้อยแล้ว
- เมื่อใช้ RTH ขั้นสูง
- ได้รับจะบรรยายและบันทึกกับที่
- ได้รับจะลงจอดทันทีที่ห่างจากจุดที่บินน้อยกว่า 5 เมตร เมื่อเริ่ม RTH
- หากได้รับอยู่ท่าจากจุดที่บินไกลกว่า 5 เมตร เมื่อเริ่ม RTH ได้รับจะวางแผนเส้นทางที่ดีที่สุดตามการตั้งค่า RTH และบันทึกไว้ในจุดที่บิน พัฒนาและหลีกเลี่ยงกีดขวางและ GEO zone ด้านหน้าของได้รับจะบินไปในทิศทางเดียวกับที่คิดไว้ในแม็ค

4. โถรนจะบินโดยอัตโนมัติตามการตั้งค่า RTH สภาพแวดล้อม และการส่งสัญญาณระหว่าง RTH
5. โถรนจะลงจอดและมอเตอร์จะหยุดทำงาน หลังจากถึงจุดที่บิน



### Straight Line RTH

โถรนจะเข้าสู่โหมด Straight Line RTH เมื่อแสงสว่างไม่เพียงพอและสภาพแวดล้อมไม่เหมาะสมกับ Advanced RTH (RTH ขั้นสูง)

#### ขั้นตอนของ Straight Line RTH:

1. มีการบันทึกจุดที่บินไว้เรียบร้อยแล้ว
2. เริ่มใช้ Straight Line RTH
3. โถรนจะเบรกและบินย่อสูบที่
  - ก. หากโถรนอยู่ใกล้จุดที่บินได้ กว่า 50 เมตร เมื่อเริ่มใช้ RTH โถรนจะปรับทิศทางและขึ้นไปยังระดับความสูง RTH ที่ตั้งค่าไว้ล่วงหน้า และบินกลับไปยังจุดที่บิน หากความสูงปัจจุบันสูงกว่าความสูงของ RTH โถรนจะบินไปยังจุดที่บินในระดับความสูงปัจจุบัน
  - ข. หากโถรนอยู่ห่างจากจุดที่บินตั้งแต่ 5 - 50 เมตร เมื่อเริ่มใช้ RTH โถรนจะปรับทิศทางและบินกลับไปยังจุดที่บินในระดับความสูงปัจจุบัน หากระดับความสูงปัจจุบันต่ำกว่า 2 เมตร และบินไปยังจุดที่บิน
  - ค. โถรนจะลงจอดที่ที่บิน ห่างจากจุดที่บินเพียงคราว 5 เมตร เมื่อเริ่มใช้ RTH
4. โถรนจะลงจอดและมอเตอร์จะหยุดทำงาน หลังจากถึงจุดที่บิน



- ในระหว่างโหมด RTH ขั้นสูง โถรนจะปรับความเร็วในการบินโดยอัตโนมัติตามปัจจัยแวดล้อม เช่น ความเร็วลมและสี่กีดูชวา
- โถรนไม่สามารถหลีกเลี่ยงวัตถุขนาดเล็กหรือเล็ก เช่น ลิ้นปืนหรืออาไฟฟ์ไฟต์ ให้บินโดยรอบไปรอบพื้นที่ที่เล็กก่อนเท่านั้น สำหรับ Smart RTH
- ตั้งค่า Advanced RTH เป็น Preset หากมีสายหรือสายไฟฟ้าที่โถรนไม่สามารถหลีกเลี่ยว์ได้ในเส้นทาง RTH และตรวจสอบให้แนใจว่าจะตั้งความสูง RTH สูงกว่าเล็กก็ดีของที่หมุด
- โถรนจะเบรกและกลับย่อสูบเพื่อติดตามการรักษาอิสระสูตร หากมีการเปลี่ยนแปลงการตั้งค่า RTH ในระหว่าง RTH
- หากความสูงสูงสุดที่กว่าความสูงปัจจุบันระหว่าง RTH โถรนจะลดระดับลงมาที่ระดับความสูงสูงสุดและกลับย่อสูบใน
- ไม่สามารถเปลี่ยนระดับความสูง RTH ระหว่าง RTH ได้
- หากมีความแตกต่างอย่างมากในระดับความสูงปัจจุบันและระดับความสูง RTH จะไม่สามารถคำนวณเบริกก่อนแพลنجานแบบเดื่อต่อที่ใช้ได้อย่างถูกต้อง เนื่องจากความเร็วลมที่ระดับความสูงต่างกัน ให้ความสนใจเป็นพิเศษกับแพลنجานแบบเดื่อต่อและค่าเดื่อต่อใน DJI Fly
- ไม่สามารถรีเซ็ต RTH ขั้นสูงได้ หากสภาพแสงและสภาพแวดล้อมไม่เหมาะสมสำหรับระบบจับภาพวัดอุณหภูมิบันทึก RTH

- ในระหว่างที่ซี RTH ขึ้นสูง ไดรเวอร์จะขับถูกให้เป็นเส้นตรง叫做 Straight Line RTH หากสภาพแสงและสภาพแวดล้อมไม่เหมือนสมการสำหรับระบบจักรภพวัดอุ แล้วไดรเวอร์ไม่สามารถหลบหลีกเกิดจากไว้ได้ ต้องหันตัวไปทางขวาซึ่ง RTH ให้เหมาะสมก่อนเข้าสู่ไฟฟ้า RTH
  - เมื่อสัญญาณไฟมีผลก่อนไฟเป็นปกติในระหว่างที่ซี RTH ขึ้นสูง สามารถใช้คนโดยสารเพื่อควบคุมความเร็วการบริบูรณ์ได้ แต่ไม่สามารถครอบคลุมทุกภาคและระดับความสูงได้ และไดรเวอร์ไม่สามารถบินไปทางซ้ายหรือขวาได้ การเร่งความเร็วใช้ชี้พังลงงานมากขึ้น โดยไม่สามารถหลบหลีกเกิดจากไว้ได้ หากความเร็วในกรณีการบินสูงกว่าความเร็วในการรับสื่อเกิดจากวางแผนบินประสีที่พิเศษภาพ ไดรเวอร์จะเบรกและบินอยู่บันทึกและออกจากไฟไหม้ RTH หากต้นไม้ไม่สามารถหลบหลีกได้ ให้จอดรถและบินอยู่บันทึกและออกจากไฟไหม้
  - เมื่อบินขึ้นในไฟไหม้ Straight Line RTH ไดรเวอร์จะหยุดบินขึ้นและออกจากไฟไหม้ RTH หากต้นก้านกามควบคุมลงลิ่งสูง หลังจากปล่อยต้นบันทึกและจะเข้าสู่สถานการณ์ควบคุมไฟไหม้ได้ เมื่อบินไปข้างหน้าในไฟไหม้ Straight Line RTH ไดรเวอร์จะเบรกและบินอยู่บันทึกและออกจากไฟไหม้ RTH หากต้นไม้ไม่สามารถหลบหลีกได้ ให้จอดรถและบินอยู่บันทึกและออกจากไฟไหม้
  - หากไดรเวอร์บินขึ้นสูงระดับความสูงเพิ่มที่ ในขณะเดียวกันที่เดินบินขึ้นในระหว่างอยู่ในไฟไหม้ RTH ไดรเวอร์จะหยุดและบินกลับไปที่จุดขึ้นบันทึกที่ระดับความสูงปัจจุบัน
  - ไดรเวอร์จะเดินบินขึ้นสูงระดับความสูงเพิ่มที่ ในขณะเดียวกันที่บินขึ้นหลังจากทราบพวงลมสี่เก้าที่ขึ้นบันทึกและออกจากไฟไหม้
  - ระยะทางอยู่ในไฟไหม้ Straight Line RTH ความเร็วและระดับความสูงของไฟไหม้จะควบคุมไม่ต้องใช้รีโมทคอนโทรล หากสัญญาณไฟมีผลก่อนไฟเป็นปกติ แต่ต้องกระหน่ำกัดตาม ที่พากษาของไดรเวอร์และพักทิศทางการบินเชิงเส้นสามารถควบคุมได้ โดยไม่สามารถหลบหลีกเกิดจากไว้ได้ หากผู้ใช้ชี้ค่าโดยสารเพื่อเร่งความเร็ว และความเร็วในการบินก่อนระดับความเร็วในการรับสื่อเกิดจากแบบบินประสีที่พิเศษภาพ

Low Battery RTH

Low Battery RTH จะเรียกเข้ามารีบแบบเดื่อตัวรือจังหวะจะลดลงถึงจุดที่การบินกลับอย่างปลอดภัยของโดรนอาจเกิดอันตราย บินกลับจุดที่บินนั้นให้ดีๆ โหมดทันที เมื่อไรต้องการต้อง

เพื่อหลีกเลี่ยงอันตรายที่ไม่เจ้าเป็นเนื่องจากแบตเตอรี่ไม่เพียงพอ โดรนจะคำนวณโดยอัตโนมัติว่าแบตเตอรี่มีพลังงานเพียงพอที่จะบินกลับชุดที่บินจากเดิมทั้ง สภาพแวดล้อม และความเร็วในการบินปัจจุบันหรือไม่ อ้อความเดือนจะปรากฏใน DJI Fly เมื่อมีแบตเตอรี่ต่ำ และไดรเวอร์จะร้องให้เปลี่ยนแบตเตอรี่ Low Battery RTH เท่านั้น

ผู้ใช้ได้รับสามารถยกเลิก RTH ได้โดยการกดปุ่ม RTH หรือปุ่มหยุดหน้าจอชั่วคราวบนเรโมทคอนโทรล ถ้าเกี่ยวยกเลิก RTH แล้วตามมาด้วยการเดือนรอดตัวแบบเดื่อเรื่อง แนะนำเดื่อเรื่องจะรีเซ็ตเวลาจาร์ฟลังงานใหม่เพียงพอให้ได้รับลงจอดอย่างบล็อกด้วย ซึ่งอาจส่งผลให้ได้รับตกหิ้วสูญหายได้ ได้รับจะลงจอดโดยอัตโนมัติ หากตรวจสอบแนวเดื่อเรื่องปุ่มบันทึกให้หลังงานก็ได้รับนานเพียงในการลดระดับลงจากความสูงปุ่มบันทึก การลงจอดอัตโนมัติไม่สามารถยกเลิกได้ แต่จะจะใช้รีโมทคอนโทรลเพื่อรับเปลี่ยนทิศทางและความเร็วระยะบินลงของไดรเวอร์ห่วงการลงจอดได้ สามารถเลือกซื้อคุณคุณภาพเพื่อเพิ่มความเร็วระยะบินขึ้นร้อง 1 เมตร/วินาที หากมีแนวเดื่อเรื่องเพียงพอ ก้านควบคุมไม่สามารถใช้เพื่อเพิ่มความเร็วระยะบินขึ้น และไดรเวอร์จะลงจอดด้วย หากไม่มีแนวเดื่อเรื่องที่หล่ออยู่

ระหว่างการลงจอดตัวโน้มต์ ให้หาสถานที่ที่เหมาะสมในการลงจอดโดยเร็วที่สุด โดยจะตกลงมาหากไม่เว้นแต่เครื่องเหลืออยู่

#### Failsafe RTH (RTH แบบสูญเสียการเชื่อมต่อ)

หากจุดที่บินนั้นเกิดภัยร้ายที่ไม่รู้อย่างสมมุติและเริ่มทิศทางทำงานปกติ Failsafe RTH จะทำงานโดยอัตโนมัติหลังจากสัญญาณเริ่มเทคโนโลยีไป ประมาณกว่า 6 วินาที โปรดทราบว่าเมื่อสัญญาณเริ่มเทคโนโลยีหายไป จะต้องตั้งค่าการต่อเนื่องการของโดรนเป็น Return to Home (กลับจุดที่บิน) ใน DJI Fly

เอลิเมเนชันสวาร์ฟเพิร์ฟพอลและระบบบันทึกภาพวิดีโอ DJI Fly จะแสดงเส้นทาง RTH ที่ได้รับสร้างขึ้นก่อนหน้าที่สัญญาณเริ่มทำงานโดยอัตโนมัติ สำหรับการบินแบบ Advanced RTH ตามที่ตั้งค่า RTH ไว้ ไดรเวอร์จะยังคงอยู่ในโหมด RTH และว่าสัญญาณเริ่มทำงานโดยอัตโนมัติ

เมื่อมีแสงสว่างไม่เพียงพอและระบบจับภาพวัดถูกไม่พร้อมใช้งาน โดรนจะเข้าสู่โหมด RTH ในเส้นทางการบินเดิม

ขั้นตอนของ RTH ในเส้นทางการบินดังนี้:

1. โดรนจะเบรกและบินอยู่กับที่
2. ก. หากได้รอนอย่างจากจุดขึ้นบินไกลกว่า 50 เมตร โดรนจะปรับทิศทางและบินถอยหลังเป็นระยะ 50 เมตรในเส้นทางการบินเดิมก่อนที่จะเข้าสู่ mode Straight Line RTH
  - ข. หากได้รอนอย่างจากจุดขึ้นบินไกลกว่า 5 เมตร และไม่เกิน 50 เมตร โดรนจะเข้าสู่ mode Straight Line RTH
  - ค. โดรนจะลงจอดทันที หากได้รอนอย่างจากจุดขึ้นบินน้อยกว่า 5 เมตร เนื่อเรื่อง RTH
3. โดรนจะลงจอดและมีเสียงกระซิบว่า “ลงแล้ว” หลังจากถึงจุดขึ้นบิน

โดรนจะหัวใจด้วยเสียงร้องใน mode Straight Line RTH และว่าเสียงยاناณีเมื่อคุณไฟรอจะกลับมาทำงานตามปกติในระหว่างอยู่ใน mode RTH ในเส้นทางการบินเดิมก็ตาม



- หากเริ่มใช้ RTH ผ่าน DJI Fly และได้รอนอย่างจากจุดขึ้นบินไกลกว่า 5 เมตร ข้อความเตือนจะปรากฏในแอปให้เลือกวิธีลงจอด
- โดรนอาจไม่สามารถบินกลับไปยังจุดขึ้นบินได้ตามปกติ ถ้าหากสัญญาณ GNSS อ่อนหรือไม่สามารถใช้งานได้ หลังจากเข้าสู่ mode Failsafe RTH โดรนจะบินอยู่กับที่เป็นระยะเวลาหนึ่ง ก่อนจะลงจอด
- การตั้งระดับความสูงใน mode RTH ที่เหมาะสมก่อนการบินมีนัยสิ่งสำคัญ เปิด DJI Fly และตั้งระดับความสูง RTH ความสูง RTH เริ่มต้นคือ 100 เมตร
- โดรนไม่สามารถลงหลักลิ่งก็ตามที่ได้ ระหว่างอยู่ใน mode Failsafe RTH หากระบบจับภาพวัดถูกไม่พร้อมใช้งาน
- GEO zone อาจส่งผลต่อ RTH หลักเล็กน้อยกับ GEO zone
- เนื่องจากความเร็วลดลงและเกินไป โดรนอาจจราจรไม่สามารถบินกลับไปยังจุดขึ้นบินได้ โปรดพิจารณาความระมัดระวัง
- ระหว่างติดอยู่บนเดลิกะหรือเล็กมาก (เช่น นิ่งไม่หรือสาไฟ) หรือติดอยู่ในร่องแสง (เช่น น้ำหล่อเย็น) ในระหว่างอยู่ใน mode RTH ออกจาก RTH และควบคุมโดยรอนตัวตนเองในการนิ่งๆ ไม่ได้
- RTH อาจไม่สามารถใช้งานได้ในบางสภาพแวดล้อม และว่าระบบจับภาพวัดถูกจะทำงานก่อตัว โดรนจะออกจากรอบเขต

#### การสแกนพื้นดินก่อนลงจอด

การสแกนพื้นดินก่อนลงจอดจะเปิดใช้เมื่ออยู่ใน mode Smart RTH เมื่อได้รับแจ้งการลงจอด ระบบจะเปิดใช้งานการสแกนพื้นดินก่อนลงจอด

1. ในช่วงการสแกนพื้นดินก่อนลงจอด จะมีข้อความ “โดรนจะตรวจสอบด้วยวิธีเดียวกับที่ได้ประเมิน”
2. หากตรวจสอบพื้นดินแล้วว่าไม่เหมาะสมในภาระที่ได้ประเมิน โดรนจะบินอยู่กับที่และรอคำสั่งใหม่จากนักบิน
3. ถ้าการสแกนพื้นดินก่อนลงจอดสำเร็จได้ DJI Fly จะแสดงคำเตือนการลงจอด เมื่อได้รับแจ้งการลงจอด ต้นคันโยกการบินขึ้น/ลงบนดิสเพลย์หัวและหัวเรือใช้ชั่วคราวก่อนลงจอดต่อไป

## Precision Landing (การลงจอดอย่างแม่นยำ)

โดรนจะสแกนโดยอัตโนมัติและพยายามจะจับคู่ลักษณะภูมิประเทศด้านล่างระหว่างอยู่ในโหมด RTTH เมื่อยุ่งมีประเทศบริเวณเบื้องข้างบันไดลงกับจุดที่นั่น บิน โดรนจะลงจอด จะมีคำเตือนปรากฏที่ DJI Fly หากการจับคู่ภูมิประเทศล้มเหลว

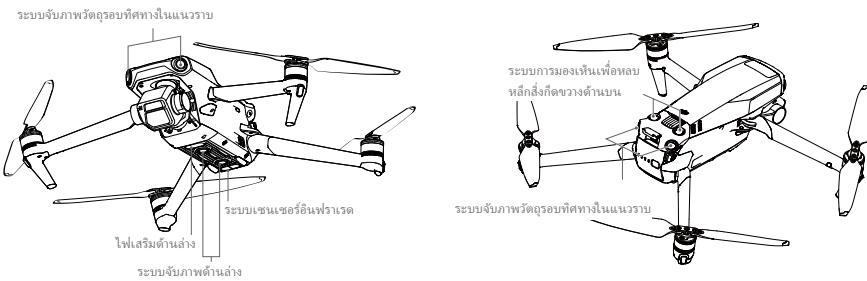


- ระบบการสแกนพื้นดินก่อนลงจอดจะทำงานระหว่างการลงจอดอย่างแม่นยำ
- ประสาทสัมผัสของกล้องจะดึงดูดอย่างแม่นยำจากพื้นดินอยู่กับเครื่องในต่อไปนี้:
  - ก. จุดที่บินต้องการบินที่กว้างเดินเข้าบินและต้องไม่มีการเปลี่ยนแปลงระหว่างบิน หลังบันไดบนบันไดบนบันได
  - ข. ในระหว่างการบินนี้ โดรนจะบินเข้าบินเป็นแนวเดียวอย่างน้อย 7 เมตร ก่อนที่จะบินเป็นแนวราบ
  - ค. ลักษณะภูมิประเทศของจุดที่บินส่วนใหญ่จะต้องสามารถแยกแยกได้เจ้ายิ่งพอดี กับภูมิประเทศ เช่น พื้นที่ที่มีหินประกอบกัน หินไม่เหมาสม
  - ง. สภาพแสงต้องไม่สว่างเกินไป ไม่เมดเกินไป
- การปฏิบัติต่อไปนี้จะช่วยให้โดรนลงจอดอย่างแม่นยำ:
  - ก. กดคันโยกการบินขึ้น/ลงแนวตั้งลงเพื่อเร่งความเร็วในการลงจอด
  - ข. เลื่อนคันบังคับไปในทิศทางการไดกิเต้ที่ไม่ใช่ทิศทางการบินลงเพื่อยุดการลงจอดอย่างแม่นยำ โดรนจะลดระดับลงในแนวตั้งหลังจากปล่อยคันโยก

## ระบบจับภาพวัดถูกและระบบเซอร์อินฟราเรด

DJI Mavic 3 ฝ่ายที่ระบบเซนเซอร์อินฟราเรดและระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านหน้า ด้านหลัง ด้านข้าง ด้านบน และด้านล่าง ระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านบนและด้านล่างเมื่อกล้องสองตัวในแต่ละด้าน และระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านหน้า ด้านหลัง และด้านข้างมาถึงลิ้นชักทั้งหมดที่สั่น

ระบบเซนเซอร์อินฟราเรดจะครอบคลุม 3 มิติแบบอินฟราเรดสองหัว ระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านล่างและระบบเซนเซอร์อินฟราเรดซุ่มไปที่โครงสร้างตามหน้างปูจุบัน บินอยู่รับที่ได้ແร有所อยู่ขึ้น และสามารถบินในร่มหรือในสภาวะแวดล้อมอื่นที่ไม่มีสัญญาณ GNSS ซึ่งมีการเสริมไฟสำรองด้านล่างที่อยู่บริเวณด้านล่างของเครื่องบิน เพื่อช่วยเพิ่มประสิทธิภาพของระบบจับภาพวัดถูกด้านล่างในสภาวะแสงน้อยหรือตื้อเช่นนี้



### ระยะการตรวจจับ

ระบบจับภาพด้านหน้า

ขอบเขตการประมวลผลอย่างแม่นยำ: 0.5-20 เมตร, FOV: 90° (แนวอน), 103° (แนวตั้ง)

ระบบจับภาพด้านหลัง

ขอบเขตการประมวลผลอย่างแม่นยำ: 0.5-16 เมตร, FOV: 90° (แนวอน), 103° (แนวตั้ง)

ระบบจับภาพด้านข้าง

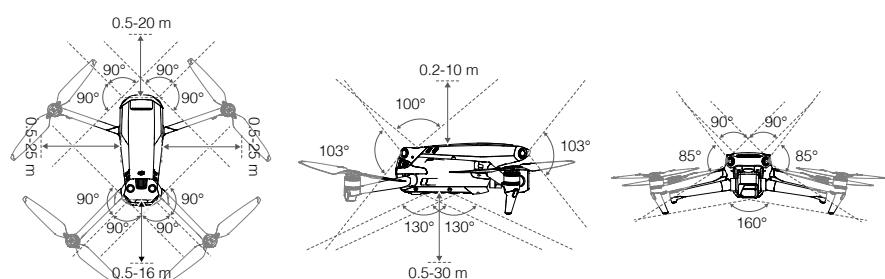
ขอบเขตการประมวลผลอย่างแม่นยำ: 0.5-25 เมตร, FOV: 90° (แนวอน), 85° (แนวตั้ง)

ระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านบน

ขอบเขตการประมวลผลอย่างแม่นยำ: 0.2-10 เมตร, FOV: 100° (ด้านหน้าและด้านหลัง), 90° (ข้างและขวา)

ระบบจับภาพด้านล่าง

ขอบเขตการประมวลผลอย่างแม่นยำ: 0.3-18 เมตร, FOV: 130° (ด้านหน้าและด้านหลัง), 160° (ข้างและขวา) ระบบจับภาพวัดถูกด้านล่างทำงานได้ดีที่สุด เมื่อติดตั้งอยู่ที่ระดับความสูง 0.5 - 30 เมตร



## ใช้ระบบจับก้าวพัตตุ

เมื่อระบบ GNSS ใช้งานไม่ได้ ระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านล่างจะเปิดใช้งาน ถ้าหากพื้นดินเรียบและวิ่งเสียงเพียงพอ

ระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านหน้า ด้านหลัง ด้านข้าง และด้านบนจะเปิดใช้งานโดยอัตโนมัติเมื่ออุปกรณ์เคลื่อนไหวอยู่ในโหมด Normal หรือ Cine และระบบการหลบหลีกสิ่งกีดขวาง (Obstacle Avoidance) ตั้งค่าเป็น Bypass (อ้อม) ใน DJI Fly โหมดจะเบรกเมื่อตรวจพบสิ่งกีดขวาง เนื่อจากระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านหน้า ด้านหลัง ด้านข้างและด้านบน ระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านหน้า ด้านหลัง และด้านบนทำงานได้ดีสุดเมื่อมีเสียงส่องสว่างเพียงพอและสิ่งกีดขวางมีลักษณะเฉพาะหรือมีลวดลายอย่างชัดเจน สีเขียวต้องเวกโตรในระยะที่เหมาะสม เพื่อสำหรับรับแรงเรื่องนี้



- ระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางคำนวณเวลาจัดการไว้รับและหลบหลีกสิ่งกีดขวาง และสมรรถนะอาจได้รับผลกระทบจากสภาพแวดล้อมโดยรอบ รักษาแนวสายตาให้มองเห็นได้远ในระยะต่อเนื่องเวลา และลดความเสี่ยงของการแจ้งเตือนในแอป DJI Fly
- ระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านล่างทำงานได้ดีที่สุด เมื่อได้รับอุปทานความสูง 0.5 - 30 เมตร หากไม่มีสัญญาณ GNSS จะต้องระมัดระวังเป็นพิเศษถ้าต้องความสูงของไฟแนนซ์ 30 เมตร เนื่องจากระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางอาจได้รับผลกระทบ
- ไฟเสริมด้านล่างสามารถตั้งค่าได้ใน DJI Fly หากตั้งค่าเป็น Auto (อัตโนมัติ) ระบบจะปิดใช้งานโดยอัตโนมัติเมื่อสภาพแสงแวดล้อมมีเกินไป โปรดทราบว่าประจุทิศทางของล้อของระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางอาจได้รับผลกระทบเมื่อปิดไฟเสริมด้านล่าง บันทึกความร่วมตระหง่านหากสัญญาณ GNSS สลับ
- ระบบการมองเห็นด้านล่างไม่ถูกต้องเมื่อได้รับแสงน้ำเงินหรือฟ้าที่มีหิมะปกคลุม ด้วยเหตุนี้ควรดูดูในสภาวะอากาศ เสียงด้านล่างได้ตามแหล่งอุด รักษาแนวสายตาให้มองเห็นได้远ในระยะต่อเนื่องเวลา และลดความเสี่ยงของการแจ้งเตือนในแอป DJI Fly
- ระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านบนได้ดีกว่าด้านล่าง ระบบจับก้าวพัตตุจะทำงานได้ดีเมื่อเท่าที่คุณในส่วนภายนอกต้องการ
  - ก. บันทึกร่องรอยที่เป็นสีเดียว (เช่น สีตัวล้วน สีขาวล้วน สีเขียวล้วน)
  - ข. บันทึกร่องรอยที่มีสีสันของสีต่างๆ เช่น สีฟ้า สีเหลือง สีเขียว สีแดง สีเหลือง สีฟ้า สีเขียว สีฟ้า สีเหลือง
  - จ. บันทึกร่องรอยที่มีสีสันของสีต่างๆ เช่น สีฟ้า สีเหลือง สีเขียว สีฟ้า สีเหลือง สีฟ้า สีเหลือง สีฟ้า สีเหลือง
  - ฉ. บันทึกร่องรอยที่มีสีสันของสีต่างๆ เช่น สีฟ้า สีเหลือง สีเขียว สีฟ้า สีเหลือง สีฟ้า สีเหลือง สีฟ้า สีเหลือง
  - ช. บันทึกร่องรอยที่มีสีสันของสีต่างๆ เช่น สีฟ้า สีเหลือง สีเขียว สีฟ้า สีเหลือง สีฟ้า สีเหลือง สีฟ้า สีเหลือง
  - ฉ. บันทึกร่องรอยที่มีสีสันของสีต่างๆ เช่น สีฟ้า สีเหลือง สีเขียว สีฟ้า สีเหลือง สีฟ้า สีเหลือง สีฟ้า สีเหลือง
  - ญ. บันทึกร่องรอยที่มีสีสันของสีต่างๆ เช่น สีฟ้า สีเหลือง สีเขียว สีฟ้า สีเหลือง สีฟ้า สีเหลือง สีฟ้า สีเหลือง
- กรุณาตรวจสอบสายของเซนเซอร์ที่อยู่ส่วนหัว หัวมดและเปล่งเซนเซอร์ อ่อนตัวไปในสภาวะแสงส่องสว่างที่มีผู้คนมากหรือความชื้นสูง
- กล้องของระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางอาจจำเป็นต้องคลายหรือตั้งค่าใหม่ในระยะเวลานาน ข้อความเตือนจะปรากฏขึ้นใน DJI Fly และจะหายไปเมื่อตั้งค่าใหม่
- ห้ามบินในบริเวณที่ไม่ปลอด มีหมอกหนาหรือทันควันวิ่งชั่วคราว:

  - ก. ตรวจสอบว่าไม่มีสิ่งกีดขวางที่อยู่ส่วนหัว หัวมดและเปล่งเซนเซอร์อ่อนตัวไปในสภาวะแสงส่องสว่างที่มีผู้คนมากหรือความชื้นสูง
  - ข. ถ้ามีสิ่งกีดขวาง ฝุ่น หรือสา ต้องบนเซนเซอร์อ่อนฟ้าเรตและระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวาง ให้ใช้ดูออกตัวผ่านๆ ฯ อย่าใช้หน้ายาที่ความสะอาดที่ผสมแมลกอกออลอฟลีสต์
  - ค. ตัดต่อไฟอุปกรณ์ลูกค้าของ DJI หากมีความเสียหายเกิดขึ้นกับกระจากของเซนเซอร์อ่อนฟ้าเรตและระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวาง
  - อย่าให้มีสิ่งใดกีดขวางระบบเซนเซอร์อ่อนฟ้าเรต

## โหมดการบินอัจฉริยะ

### FocusTrack

FocusTrack นี้ Spotlight 2.0, Point of Interest 3.0 และ ActiveTrack 5.0

#### Spotlight 2.0

ควบคุมโดยตรงตัวบินและกล้องด้วยการบินที่ล็อกเป้าไว้ต่ำๆ ให้มุมเดียวของรับทั้งวัดอุปกรณ์เคลื่อนไหวและวัดอุปกรณ์ที่อยู่ในสี เช่น ยานพาหนะ เครื่อง และผู้คน ขับคันโดยการบินไปทางซ้าย/ขวา (Roll) เพื่อบินวนรอบวัดอุปกรณ์เคลื่อนไหว/ออยหลัง (Pitch) เพื่อออกห่างหรือเข้าใกล้วัดอุปกรณ์ที่อยู่ในสี เช่น ยานพาหนะ เครื่อง และผู้คน ขับคันโดยการบินขึ้น/ลง (Throttle) เพื่อบินสูงขึ้นหรือต่ำลง และขับคันโดยการหัน (Pan) เพื่อปรับกรอบภาพ

ในโหมด Spotlight โดยจะบินอยู่กับที่เมื่อตรวจพบสิ่งที่สนใจ ไม่ว่าพอดีกรรมนั้นจะตั้งเป็น Bypass หรือ Brake ใน DJI Fly โปรดทราบว่าระบบจับภาพวัดอุปกรณ์ที่ใช้งานในโหมดนี้

#### Point of Interest 3.0 (POI 3.0)

โดยรวมติดตามวัดอุปกรณ์ที่บิน โดยใช้จ้าวครั้มมีและความเร็วในการบินที่มีการตั้งค่าไว้แล้ว โหมดนี้รองรับทั้งวัดอุปกรณ์เคลื่อนไหวและวัดอุปกรณ์ที่อยู่ในสี เช่น ยานพาหนะ เครื่อง และผู้คน ความเร็วในการบินสูงสุดคือ 15 เมตร/วินาที และความเร็วในการบินอาจถูกปรับตามรัศมีจริง ขับคันโดยการบินไปทางซ้าย/ขวา (Roll) เพื่อปรับความเร็ว ขับคันโดยการบินเดินหน้า/ออยหลัง (Pitch) เพื่อออกห่างหรือเข้าใกล้วัดอุปกรณ์ที่อยู่ในสี เช่น ยานพาหนะ เเครื่อง และผู้คน ขับคันโดยการบินขึ้น/ลง (Throttle) เพื่อบินสูงขึ้นหรือต่ำลง และขับคันโดยการหัน (Pan) เพื่อปรับกรอบภาพ

โดยรวมจะขับสี่เหลี่ยมตามตัดตามได้โดยไม่คำนึงถึงการตั้งค่าใน DJI Fly ไม่รองรับจับภาพวัดอุปกรณ์ที่งานปกติ

#### ActiveTrack 5.0:

ActiveTrack 5.0 แบ่งออกเป็น Trace และ Parallel ซึ่งสนับสนุนการติดตามวัดอุปกรณ์ที่อยู่ในสีและเคลื่อนที่ เช่น ยานพาหนะ เครื่อง และผู้คน ในแนวดิ่ง Sport, Normal และ Cine ความเร็วในการบินสูงสุดคือ 12 เมตร/วินาที เมื่อบินไปข้างหน้าและออกห่าง แล้ว 15 เมตร/วินาที เมื่อบินไปทางซ้ายและขวา ขับคันโดยการบินไปทางซ้าย/ขวา (Roll) เพื่อบินวนรอบวัดอุปกรณ์เคลื่อนไหว/ออยหลัง (Pitch) เพื่อออกห่างหรือเข้าใกล้วัดอุปกรณ์ที่อยู่ในสี เช่น ยานพาหนะ เเครื่อง และผู้คน ขับคันโดยการบินขึ้น/ลง (Throttle) เพื่อบินสูงขึ้นหรือต่ำลง และขับคันโดยการหัน (Pan) เพื่อปรับกรอบภาพ

โดยรวมจะขับสี่เหลี่ยมตามตัดตามได้โดยไม่คำนึงถึงการตั้งค่าใน DJI Fly

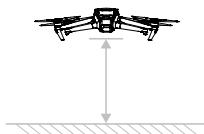
ติดตาม: โดยรวมจะติดตามวัดอุปกรณ์ที่อยู่ในระยะทางและระดับความสูงคงที่ตามทิศทางของวัดอุปกรณ์ โดยสามารถติดตามวัดอุปกรณ์ได้แบบทิศทาง ได้แก่ ด้านหน้า ด้านหลัง ด้านซ้าย ด้านขวา ท้ายด้านหน้าไปทางซ้าย ท้ายด้านหน้าไปทางขวา ท้ายด้านหลังไปทางซ้าย และท้ายด้านหลังไปทางขวา ทิศทางจะถูกตั้งเป็นต่อเรื่มต้นและการตั้งค่านี้จะใช้งานได้เฉพาะเมื่อวัดอุปกรณ์เคลื่อนที่ในทิศทางที่ไม่เปลี่ยนแปลงเท่ากัน ทิศทางของ การติดตามสามารถปรับได้ในระหว่างการติดตาม

#### Parallel: โดยรวมจะติดตามวัดอุปกรณ์ที่มุ่งเดิมอย่างต่อเนื่องและอยู่ทางจากทางเดินข้าม

ใน ActiveTrack โหมดจะรักษาระยะห่าง 4-20 ม. เมื่อติดตามผู้คนที่ระดับความสูง 2-20 ม. (ระยะทางที่เหมาะสมคือ 5-10 ม. และระดับความสูงคือ 2-10 ม.) และระยะห่าง 6-100 ม. เมื่อติดตามยานพาหนะหรืออุปกรณ์ที่ความสูง 6-100 ม. (ระยะทางที่เหมาะสมคือ 20-50 ม. และระดับความสูงคือ 10-50 ม.) โดยรวมจะบินไปทิศทางที่ต้องรับและสร้างความนิ่งของวัดอุปกรณ์ที่อยู่ในช่วงนี้ เมื่อ ActiveTrack เริ่มต้น บินโดยอัตโนมัติในระยะทางและระดับความสูงที่เหมาะสมที่สุดเพื่อปรับอุปกรณ์ที่ต้องติดตาม

#### ใช้ FocusTrack

##### 1. ขึ้นบิน



2. ลากกล้องรอบวัตถุในมุมมองกล้องหรือปีกใช้งานการสแกนวัดถูกภายใต้การตั้งค่าการควบคุมใน DJI Fly Control และแตะวัตถุที่ต้องการเพื่อเปลี่ยนไปใช้งาน FocusTrack ใหม่เดิมคือ Spotlight แต่ที่ไอคอนเพื่อสั่งระหว่าง Spotlight, ActiveTrack และ POI FocusTrack รองรับการซูม 2 เท่า อัตราส่วนการซูมจะถูกจำกัด หากเข้ามาด้วยเกินกว่าที่จะดึงจำกัดได้ แตะ GO เพื่อเริ่ม FocusTrack



3. ใน Trace of ActiveTrack พิศทางการติดตามสามารถเปลี่ยนแปลงได้โดยใช้ล้อเลื่อนกำกับพิศทาง ล้อเลื่อนกำกับพิศทางจะถูกย่อให้เล็กที่สุด หากไม่มีการทำงานจะเป็นระยะเวลานานหรือพื้นที่อื่น ๆ ของหน้าจอถูกเคาะ สามารถเลือก Trace หรือ Parallel เมื่อล็อตล้อเลื่อนกำกับพิศทางแล้ว การติดตามจะถูกเรียกตัวกลับไปเมื่อมีอ่อนเต้นเมื่อเลือก Trace อีกครั้ง



4. แตะปุ่ม ชุดเตอร์/บันทึก เพื่อถ่ายรูปหรือเริ่มบันทึกวิดีโอ ดูคลิปที่ถ่ายมาแล้วในโหมด Playback

#### ออกจาก FocusTrack

แตะ หยุด ใน DJI Fly หรือกดปุ่มหยุดบันทึกรอบบันทึกค่อนไนท์รอลเพื่ออกจาก FocusTrack



- ห้ามใช้ FocusTrack ในพื้นที่ที่มีคนและสัตว์ร่วงหรือภัยคุกคามพานะและเลื่อนที่
- ห้ามใช้ FocusTrack ในพื้นที่ที่มีสิ่งของเล็ก ๆ (เช่น ก้อนไม้หรือสายไฟฟ้า) หรือวัตถุไปร่วงลง (เช่น น้ำหรือแก๊ส)
- ควบคุมโดยตรงด้วยตนเอง กดปุ่มหยุดบันทึกรอบบันทึกค่อนไนท์รอลเพื่อหยุดใน DJI Fly เมื่อเกิดเหตุฉุกเฉิน



- โปรดระดูตระวงเงินให้เศษเมื่อเลือก FocusTrack ในสถานการณ์ต่อไปนี้:

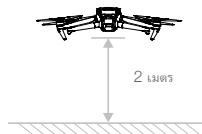
- วัดอุณหภูมิที่ติดตามไม่ได้เคลื่อนที่หรือในระยะเดียวกัน
  - วัดอุณหภูมิที่ติดตามอยู่เบื้องหน้าที่ขณะที่กำลังเคลื่อนที่
  - วัดอุณหภูมิที่ติดตามอยู่เบื้องหลังที่กำลังเคลื่อนที่
  - วัดอุณหภูมิที่ติดตามอยู่เบื้องหน้าที่เป็นพื้นที่
  - วัดอุณหภูมิที่ติดตามอยู่เบื้องหลังที่เป็นพื้นที่
  - สภาพแสงน้อยมาก (<300 lux) หรือสว่างมาก (>10,000 lux)
- โปรดตรวจสอบว่าไฟส่องสว่างด้านหน้าของอุปกรณ์และชุดกล้องสามารถเป็นส่วนตัวของพื้นที่นั้น ๆ เมื่อใช้งาน FocusTrack
  - ขอบเขตไม่ได้ติดตามเฉพาะบ้านเลขที่ เหรือ และผู้คน (แต่ไม่ใช่เด็ก ๆ) บ้านด้วยความระหบ้นจะต้องมีอุปกรณ์และเครื่องซ่อนอยู่ที่บ้านเด็กเล็กเพื่อบรรยากาศ
  - ส่านรับวัดอุณหภูมิที่ต้องรับ บ้านพำนพะหนะหมายถึงอุปกรณ์และเครื่องซ่อนอยู่ที่บ้านเด็กเล็กเพื่อบรรยากาศ
  - อายุติดตามรอบนี้หรือเริ่มควบคุมอุณหภูมิ
  - วัดอุณหภูมิที่ติดตามอยู่บนล้อไปเป็นเวลารอบอื่นโดยไม่ตั้งใจ เช่นพวงแม่ฟันแม่เข้าไปใกล้กัน
  - FocusTrack ถูกปิดใช้งานในโหมด Explore เมื่อใช้เลนส์ ND หรือเลนส์ที่กว้างต่อความละเอียด 5.1K ขึ้นไป หรือ 120fps ขึ้นไป และ Apple ProRes 422 HQ/422/422LT
  - ActiveTrack ไม่พร้อมใช้งานเมื่อแสงส่องสว่างไม่เพียงพอและระบบจับภาพติดไม่ไว้พร้อมใช้งาน POI สำหรับวัดอุณหภูมิไฟฟ้าสถิตย์และ Spotlight ยังคงใช้ได้ แต่ไม่สามารถจับสิ่งกีดขวาง
  - FocusTrack ไม่พร้อมใช้งานเมื่อไดร์เวอร์อยู่บนพื้นดิน
  - FocusTrack อาจทำงานไม่ถูกต้องเมื่อไดร์เวอร์อยู่บนพื้นดิน

## MasterShots

MasterShots ช่วยให้วัดอุณหภูมิตั้งกล้องเพื่อรวมในขณะที่สั่งการควบคุมทิศทางต่าง ๆ ตามลำดับเพื่อสร้างวิดีโอภาพนวนธรรม ฯ

### การใช้งาน MasterShots

1. ขึ้นบินและบินอยู่ที่อย่างน้อย 2 เมตร เห็นอุณหภูมิ



2. ใน DJI Fly แตะไอคอนใหม่ด้านขวา เพื่อเลือก MasterShots และท้าตามคำแนะนำ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณเห็นใจว่าจะใช้งานใหม่ด้วยภาพอย่างไร และไม่ใช่กีดขวางใดๆที่รบกวน
3. เลือกวัดอุณหภูมิในขณะมองกล้อง โดยแตะวงกลมที่วัดอุณหภูมิเวลาตุรก์ปล่องรอบวัสดุ และ Start เพื่อเริ่มการบันทึก โดรนบินกลับไปยังตำแหน่งแรก เมื่อกลับมาแล้วจะเริ่มบันทึกอีกครั้ง



#### 4. แตะ เพื่อใช้งานวิดีโอ

##### การออกจก MasterShots

กดปุ่มหยุดบันทึกคราวหนึ่งครั้ง หรือแตะ ที่ DJI Fly เพื่อออกจกใหม่ MasterShots โดยจะบันทึกกลับที่



- ใช้ MasterShots ในรีวิวนี้เพื่อฝึกหัดการหรือสี่่ก็ตามที่อื่นได ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีบุคคล เด็ก หรือสัตว์เลี้ยงอยู่ในบริเวณที่บันทึกภาพ โปรดตรวจสอบและบันทึกที่ทางเดินที่ปลอดภัยที่สุด
- ห้ามลังเลกกดต่อรอบ ๆ โดยรวม และใช้รีโมทคอนโทรลเพื่อหลบหลีกไม่ให้เกิดอุบัติเหตุ
- ห้ามใช้ MasterShots ในสถานการณ์ต่อไปนี้:
  - เมื่อวัดอุณหภูมิเดียวภายในช่วงเวลาหนึ่ง หรือคุณไม่ได้เห็นวัดอุณหภูมิ
  - เมื่อวัดอุณหภูมิหรือลดลงได้เกินกว่า 5% ของอุณหภูมิเดิม
  - เมื่อวัดอุณหภูมิค่าคงที่
  - เมื่อวัดอุณหภูมิอ่อนไหว
  - สภาพแสงน้อยมาก (<300 lux) หรือสว่างมาก (>10,000 lux)
- ห้ามใช้ MasterShots ในบริเวณใกล้บ้านท่องเที่ยว หรือบริเวณที่สัญญาณ GNSS ล่อน ไม่เช่นนั้นเส้นทางการบันทึกไม่เสถียร
- โปรดตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณทำตามกฎหมายและข้อกำหนดด้านความเป็นส่วนตัวของพื้นที่นั้น ๆ เมื่อใช้งาน MasterShots

##### HyperLapse (ถ่ายภาพแบบ Timelapse และเคลื่อนไหวกล้องไปด้วย)

โหมดถ่ายภาพ Hyperlapse รวมถึง Free, Circle, Course Lock และ Waypoint



##### Free (อิสระ)

โหมดถ่ายภาพอิสระที่ไม่มีติดตาม แต่สามารถบันทึกได้โดยใช้รีโมทคอนโทรล ทำตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อใช้โหมด Free:

- ตั้งระยะเวลา ความยาวของวิดีโอและความเร็วสูงสุด หน้าจอจะแสดงจำนวนภาพที่ถ่ายและระยะเวลาที่ใช้ในการถ่าย
- กดปุ่ม ชัตเตอร์/บันทึก เพื่อเริ่ม

ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ: ตั้งค่าฟังก์ชันปุ่มปรับแต่งได (ปุ่ม C1 หรือ C2 สำหรับ DJI RC Pro และปุ่ม Fn สำหรับรีโมทคอนโทรล DJI RC-N1) เป็น Cruise Control (ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ) และกดปุ่มปรับแต่งไดและคืนปุ่มพร้อมกันเพื่อเข้าสู่ Cruise Control โดยรีโมทจะบันทึกต่อไปด้วยความเร็วเดิม

**Circle (ปีนวง)**

เครื่องจะถ่ายภาพโดยอัตโนมัติขณะที่บินรอบวัตถุที่เลือกเพื่อสร้างวิดีโอมัลติสี ทำตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อใช้โหมด Circle:

- ตั้งระยะเวลา ความพยายามของวิดีโอและความเร็วสูงสุด ในโหมด Circle สามารถเลือกการเคลื่อนที่ในทิศทางตามเข็มนาฬิกาหรือวนเข็มนาฬิกาได้ หน้าจอจะแสดงจ่านวนภาพที่จะถ่ายและระยะเวลาที่ใช้ในการถ่าย
- เลือกวัดคุณหน้าจอก ใช้คันโยกการทันแผลและปุ่มหมุนปรับกิมบลลเพื่อปรับกรอบภาพ
- แตะปุ่ม ชัตเตอร์/บันทึก เพื่อเริ่ม

**Course Lock**

Course Lock ใช้งานได้สองวิธี วิธีแรก ทิศทางของโดรนจะกำหนดไว้ แต่ไม่สามารถเลือกวัตถุได้ วิธีที่สอง ทิศทางของโดรนจะกำหนดไว้ และโドรนจะบินรอบวัตถุที่เลือก ทำตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อใช้ Course Lock:

- ตั้งระยะเวลา ความพยายามของวิดีโอและความเร็วสูงสุด หน้าจอจะแสดงจ่านวนภาพที่จะถ่ายและระยะเวลาที่ใช้ในการถ่าย
- ตั้งเส้นทางการบิน
- ถ้าไห้ได้ เลือกวัตถุ ใช้ตัวปุ่มหมุนและคันโยกการทันแผลเพื่อปรับกรอบภาพ
- แตะปุ่ม ชัตเตอร์/บันทึก เพื่อเริ่ม

**Waypoints**

โดรนจะถ่ายภาพเป้าหมายสองถึงห้าเป้าหมายในเส้นทางการบินโดยอัตโนมัติและถ่ายวิดีโอบน timelapse โดยนรสามารถบินได้ตามลำดับจากเป้าหมาย 1 - 5 หรือ 5 - 1 ทำตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อใช้ Waypoints

- ตั้งค่าจุดนำทางที่ต้องการ
- ตั้งระยะเวลา ความพยายามของวิดีโอและความเร็วสูงสุด หน้าจอจะแสดงจ่านวนภาพที่จะถ่ายและระยะเวลาที่ใช้ในการถ่าย
- แตะปุ่มชัตเตอร์เพื่อเริ่ม

โดรนจะถ่ายวิดีโอบน Timelapse โดยอัตโนมัติและจะรับชมได้ในการเดินวิดีโอชื่อหนังสือ ผู้ใช้สามารถเลือก Output Quality และ Photo Type ในหน้า System Settings-Camera ใน DJI Fly Mavic 3 ของรับฟังค์ชันการจัดวางองค์ประกอบของ Hyperlapse เลือก "Preview (ดูต่อจาก)" ในคุณภาพภาพต่ำๆ Mavic 3 จะไม่ป้องกัน ภาพพื้นที่ในหน้าและไม่ปรับความสว่างให้เรียบเนียน แต่จะทำเพื่อแก้ลักษณะของ Hyperlapse ภาพบนตัวรับสัญญาณที่แสดงตัวอย่างเงื่อนไขไฟครึ่นมา เท่านั้น ซึ่งช่วยประหยัดเวลาในการจัดองค์ประกอบของ Hyperlapse ได้ ผู้ใช้สามารถสังเคราะห์ภาพบนตัวรับสัญญาณที่คุณภาพสูงได้ในภายหลัง



- เพื่อประกันวิดีโอภาพถ่ายสมบูรณ์ แนะนำให้ใช้ Hyperlapse ที่ระดับความสูงมากกว่า 50 เมตรและตั้งค่าถ่ายภาพที่ระหะห่วงเวลาที่ตั้งไว้ในภาคถ่ายและชัตเตอร์
- แนะนำให้เลือกวัตถุที่ไม่เคลื่อนที่ (เช่น ตึกสูง ภูเขา) ที่อยู่ในระยะปลอดภัยจากโดรน (ไกลกว่า 15 เมตร) อย่าเลือกวัตถุที่อยู่ใกล้โดรนเกินไป
- เมื่อแสงสว่างเพียงพอและสภาพแวดล้อมเหมาะสมสำหรับระบบจับภาพพัฒนา โดรนจะเบรกและบินอยู่กับที่หากตรวจสอบสิ่งกีดขวางระหว่าง Hyperlapse หากแสงสว่างไม่เพียงพอหรือสภาพแวดล้อมไม่เหมาะสมสำหรับระบบจับภาพพัฒนา Hyperlapse โดรนจะขึ้นด้วยภาพต่อไปโดยเลือกเลื่อนสีกีดขวาง โปรดทำการบินต่อเมื่อความสว่างดีกว่า
- โดรนจะถ่ายถ่ายวิดีโอ ก็ต่อเมื่อมันถ่ายภาพได้อย่างน้อย 25 ภาพ ซึ่งเป็นจำนวนที่ต้องใช้เพื่อสร้างวิดีโocommumtry ที่น่าสนใจ ถ้าจำนวนภาพน้อยกว่า 25 ภาพ โดรนจะไม่สามารถบินต่อไปได้

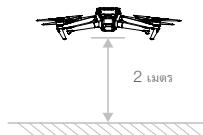
## QuickShot (ถ่ายด่วน)

โหมด QuickShot รวมถึง Dronie, Rocket, Circle, Helix, Boomerang และ Asteroid การบันทึกภาพของ Mavic 3 ขึ้นอยู่กับการเลือกโหมดการถ่ายทำและจะเป็นการบันทึกวิดีโอสั้นโดยอัตโนมัติ วิดีโอสามารถรับชม ตัดต่อ หรือแชร์ไปที่โซเชียลมีเดียได้ จากการปีดซิมบล็อกหลัง

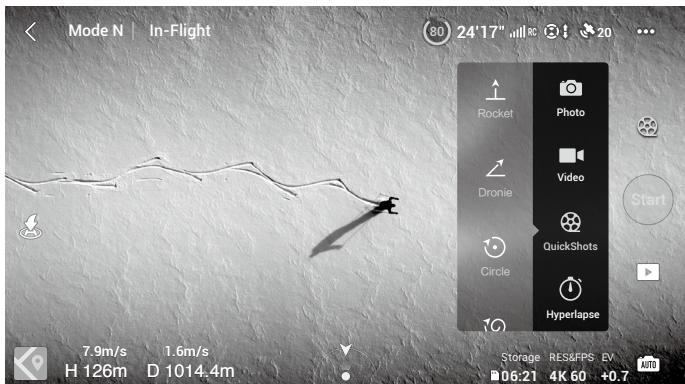
- Dronie (บินเดินหน้าและกลับ):** โดรนบินกลอยหลังและบินขึ้น โดยที่กล้องยึดจับอยู่ที่ตัวหัวตุ๊ก
- Rocket (บินตรงสู่อากาศ):** โดรนบินขึ้นโดยที่กล้องบันลังมาทางด้านล่าง
- Circle (บินวน):** โดรนบินวนรอบตัวคุณ
- Helix (บินวนเป็นเกลียว):** โดรนบินขึ้นและบินวนเป็นเกลียวรอบตัวคุณ
- Boomerang (บูมเมอแรง):** โดรนบินรอบตัวคุณเป็นวงรูปไข่ บินขึ้นแล้วไปจากจุดตั้งต้น และบินร่อนลงมาตอนบินกลับ จุดตั้งต้นของโดรนที่ให้เกิดปลาด้านหนึ่งของรูปทรงไข่แบบหยา ในขณะเดียวกันจะมีเสียงกระซิบดังๆ ที่ฟังได้ชัดเจน แต่ไม่รบกวน
- Asteroid:** โดรนบินกลอยหลังและขึ้นบ้างบิน ถ่ายภาพหลายภาพ จากนั้นกีบินกลับไปยังจุดตั้งต้น วิดีโอดีบันภาพเริ่มตัวยกภาพโน้มราวด้วยก้าวเดิน ระยะห่าง 2 เมตร ระหว่างการบันทึก ระยะห่าง 40 เมตร และพื้นที่สำหรับหนีโกรน 50 เมตร

### การใช้ QuickShot

- บินและบินอุบัติที่อย่างน้อย 2 เมตร เหนือพื้นดิน



- ใน DJI Fly และแอปฯ ของโดรน แตะถ่ายภาพ เพื่อเลือก QuickShots และกดตามคำแนะนำ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณเข้าใจว่าจะใช้งานโหมดถ่ายภาพอย่างไร และไม่มีสิ่งใดขวางในพื้นที่รอบบ้าน
- เลือกวัตถุเป้าหมายในมุมมองกล้อง โดยแตะวงกลมที่วัดอุหูหรือวัดรูปกล้องรองรอบตุ๊ก เลือกโหมดถ่ายภาพแล้วแตะ Start เพื่อเริ่มต้นการบันทึก



#### 4. แตะ เพื่อใช้งานวิดีโอ

##### ออกจากโหมด QuickShots

กดปุ่มหยุดบันทึกวิดีโอ หรือแตะ ที่ DJI Fly เพื่ออกจากโหมด QuickShots โดยจะบันทึกวิดีโอที่



- ใช้ QuickShots ในบริเวณที่มีสีตึกรามบ้านเรือนหรือสีกีดขวางที่น้ำดี ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีมนุษย์ สัตว์ หรือสิ่งกีดขวางอื่นใดในเส้นทางบิน ไม่รวมสะพานและบ้านอยู่กันที่ ล้ามีการตรวจจับพบว่ามีสีกีดขวาง
- ห้ามสังเกตวัดถูกอุบ อุ ไดรอน และใช้รีโมทคอนโทรลเพื่อหลีกเลี่ยงไม่ให้ไดรอนเข้าไปชน
- ห้ามใช้ QuickShots ในสถานการณ์ดังต่อไปนี้:
  - ก. เนื่องด้วยภัยคุกคามทางอากาศในช่วงเวลาหนึ่ง หรืออุณหภูมิสูงกว่า 30°C
  - ข. เนื่องด้วยภัยคุกคามจากไฟไหม้ ไฟฟ้าสถิต ไฟฟ้าสถิต ไฟฟ้าสถิต
  - ค. เนื่องด้วยภัยคุกคามทางอากาศในช่วงเวลาหนึ่ง หรืออุณหภูมิสูงกว่า 30°C
  - ง. เนื่องด้วยภัยคุกคามทางอากาศในช่วงเวลาหนึ่ง หรืออุณหภูมิสูงกว่า 30°C
  - จ. เนื่องด้วยภัยคุกคามทางอากาศในช่วงเวลาหนึ่ง หรืออุณหภูมิสูงกว่า 30°C
  - ฉ. สภาพแสงน้อยมาก (<300 lux) หรือสว่างมาก (>10,000 lux)
- ห้ามใช้ QuickShots ในบริเวณใกล้กับทัวอากาศ หรือบริเวณที่สัญญาณ GNSS อ่อน ไม่เช่นนั้นเส้นทางการบินจะไม่เสถียร
- โปรดตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณทำตามกฎหมายและข้อกำหนดด้านความเป็นส่วนตัวในท้องถิ่นเมื่อใช้งาน QuickShots

## Waypoint Flight (การบินแบบใช้จุดนำทาง)

Waypoint Flight ช่วยให้โดรนสามารถถ่ายภาพในระหว่างการบินตามเส้นทางของเที่ยวบินที่สร้างขึ้นโดยอุปกรณ์ทางที่ กำหนดไว้ล่วงหน้า Points of Interest (POI) สามารถซื้อเพิ่มจากชุดนำทางต่าง ๆ ได้ โดรนจะมุ่งหน้าไปยัง POI ใน ระหว่างการบิน คุณสามารถบันทึกและทำซ้ำเส้นทางของ การบินแบบใช้จุดนำทางได้

### การใช้ Waypoint Flight

#### 1. เปิดใช้งาน Waypoint Flight

แตะไอคอน Waypoint Flight ที่ด้านข้างของมุมมองกล้องใน DJI Fly เพื่อเปิดใช้งาน Waypoint Flight



#### 2. การตั้งค่าจุดนำทาง

ปักหมุดจุดนำทาง

สามารถปักหมุดจุดนำทางต่าง ๆ ผ่านแผนที่ก่อนที่จะบินขึ้น

สามารถปักหมุดจุดนำทางผ่านรีโมทคอนโทรล แอปพลิเคชัน และแผนที่หลังจากได้รับบินขึ้น จำเป็นต้องใช้ GNSS

a. การใช้งานรีโมทคอนโทรล: กดปุ่ม Fn (RC-N1) หรือปุ่ม C1 (DJI RC/DJI RC Pro) หนึ่งครั้งเพื่อปักหมุดจุดนำทาง

b. การใช้แผนกร่างงาน: แตะ + บนแผนกร่างงานเพื่อปักหมุดจุดนำทาง

c. การใช้แผนที่: เข้าสู่แผนที่และระบุแนวเส้นทางที่เพื่อปักหมุดจุดนำทาง ระดับความสูงเริ่มต้นของจุดนำทางในแผนที่ จะตั้งไว้ที่ 50 เมตร

กดจุดนำทางค้างไว้เพื่อย้ายตำแหน่งจุดนำทางในแผนที่



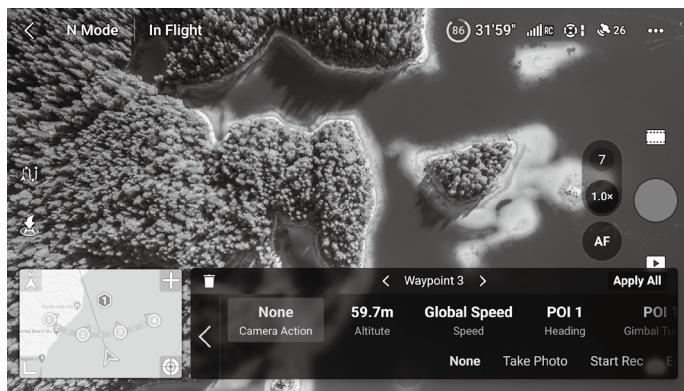
- เมื่อตั้งค่าจุดนำทาง ขอแนะนำให้บินไปยังจุดแรกนั้น ๆ เพื่อให้ได้ผลลัพธ์การถ่ายภาพที่แม่นยำและรวดเร็วขึ้น ชั้นระหว่างว่างที่ทำการบินแบบ Waypoint Flight
- จะทำการบันทึกแต่ละ GNSS 位置 บนแผนที่ ก่อนที่จะบินขึ้น ทิศทางที่ได้รับมุ่งหน้าบินไป ความถาวรสิ่งแวดล้อม และการเคลื่อนไหวของภูมิประเทศ ไม่สามารถตรวจสอบได้ในระหว่างการบิน
- เชื่อมต่อไมโครโฟนหรือเข้ากับอิเลคทรอนิกส์ได้และดาวน์โหลดแผนที่ก่อนใช้แผนที่เพื่อปักหมุดจุดนำทาง เมื่อปักหมุดจุดนำทาง ค่าความแม่นยำของแผนที่จะสามารถบันทึกได้เพียง GNSS ในแผนก่อนของโดรน



- เส้นทางบินระหว่างจุดนำทางต่าง ๆ จะเป็นเส้นโค้ง และความสูงของโดรนอาจลดลงในระหว่างเส้นทางบิน ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้เลี้ยงสี่กีดูช่วงด้านล่างเมื่อการบินจุดนำทาง

## การตั้งค่า

แตะหมายเลขจุดน้ำทางสำหรับการตั้งค่า เช่น การทำงานของกล้อง ระดับความสูง ความเร็ว ทิศทางที่โดรนมุ่ง หน้าบินไป การอ้างอิงของกิมบอล การซูม และเวลาในการบินอยู่กับที่



การทำงานของ กล้อง	เลือกระหว่าง Non (ไม่อ้อท่าอะไร), Take Photo (ถ่ายภาพ) และ Start or Stop Recording (เริ่มหรือหยุดบันทึกวีดีโอ)
ระดับความสูง	ตั้งค่าระดับความสูงจากจุดบินขึ้น ตรวจสอบไปไหนใจว่าท่าการบินขึ้นที่ระดับความสูง เดียวกันเพื่อให้ได้ประสิทธิภาพ พื้นที่ขึ้นเมื่อการบิน Waypoint Flight สำ
ความเร็ว	สามารถตั้งค่าความเร็วในการบินเป็น Global Speed หรือ Custom ได เมื่อเลือก Global Speed (ความเร็วต่ำของการบิน) โดรนจะบินด้วยความเร็วท่ากันตลอด เส้นทางการบินแบบไข่จุดนำทาง เมื่อเลือก Custom (กำหนดเอง) โดรนจะเร่งหรือชลอตัว ด้วยความเร็วคงที่เมื่อบินระหว่างจุดนำทางต่างๆ โดรนจะบินสีความเร็วที่ตั้งไว้ระหว่างหน้า เมื่อโดรนยุ่งจุดนำทาง
ทิศทางที่โดรนมุ่ง หน้าบินไป	เลือกระหวัง Follow Course (ตามเส้นทาง), POI (จุดสนใจ), Custom (กำหนดเอง) และ Manual (แม่นวลด) Custom (กำหนดเอง): ลากແຄນເພື່ອປັບທີ່ທີ່ການກົດຕົວຍ່າງ ທີ່ທີ່ການມີຫຼັງໝາຍເປັນໄປໃນນຸ່ມມອງແພັນທີ່ Manual (แม่นวลด) ຜູ້ໃຊ້ສາມາດປັບທີ່ທີ່ການກົດຕົວຍ່າງທີ່ທີ່ການກົດຕົວຍ່າງທີ່ທີ່ການบິນແນບ Waypoint Flight
Gimbal Tilt (การ อ้างอิงของ กิม บอร์)	เลือกระหวัง POI (จุดสนใจ), Custom (กำหนดเอง) และ Manual (แม่นวลด) จุดสนใจ: ແຕະໜາຍເລຂຍຂອງ POI ເພື່ອຊັກຂອງໄປຮັງ POI ນັ້ນ ຈ Custom (กำหนดเอง): ລາກແຄນເພື່ອປັບການອື່ນຍາຍຂອງກິມບອລ Manual (แม่นวลด) ຜູ້ໃຊ້ສາມາດປັບການອື່ນຍາຍຂອງກິມບອລໄດ້ໃນຮະຫວ່າງທີ່ທີ່ການກົດຕົວຍ່າງທີ່ທີ່ການກົດຕົວຍ່າງທີ່ທີ່ການบິນແນບ Waypoint Flight
ซูม	เลือกระหวัง Auto (ຕັດໂນມືຕິ), Digital Zoom (ຫຼຸມຈິຈິກົດ) และ Manual (แม่นวลด) Auto (ຕັດໂນມືຕິ): ໂດຮນຈະໄວ້ຮັບຕໍ່ຕາມການຊູມແນ່ວ່ານີ້ແມ່ນຍຸ້ງຮະຫວ່າງຈຸດນ້າທາງສອງຈຸດ Digital (ຈິຈິກົດ): ລາກແຄນເພື່ອປັບການຊູມແນ່ວ່ານີ້ແມ່ນຍຸ້ງຮະຫວ່າງຈຸດນ້າທາງສອງຈຸດ Manual (แม่นวลด) ຜູ້ໃຊ້ສາມາດປັບການຊູມແນ່ວ່ານີ້ແມ່ນຍຸ້ງຮະຫວ່າງຈຸດນ້າທາງສອງຈຸດໄດ້ໃນຮະຫວ່າງທີ່ທີ່ການກົດຕົວຍ່າງທີ່ທີ່ການກົດຕົວຍ່າງທີ່ທີ່ການบິນແນບ Waypoint Flight
Hovering Time (เวลาในการบิน อยู่กับที่)	ตั้งค่าระยะเวลาที่โดรนบินอยู่กับที่ขึ้นอยู่กับที่ต้องจุดนำทางป້ອງຈຸນ

จะสามารถเลือกการสั่งค่าทั้งหมด (ยกเว้นการทำงานของกล้อง) กับจุดนำทางทุกจุดหลังจากเลือก Apply to All (นำไปใช้กับทั้งหมด) และไอล็อกลบเพื่อบรรจุตัวนำทาง

### 3. การตั้งค่า POI

แตะ POI ในแผนการทำงานเพื่อเล่นไปที่การตั้งค่า POI ใช้วิธีการเดียวกันเพื่อปักหมุด POI ตามแบบที่ใช้กับจุดนำทาง แตะหมายเลข POI เพื่อตั้งค่าระดับความสูงของ POI สามารถเชื่อม POI เข้ากับจุดนำทางได้ สามารถเชื่อมจุดนำทางหลายจุดเข้ากับ POI เดียวทันใด กล่องจะซึ้งไปที่ POI ระหว่างที่ทำการบินแบบ Waypoint Flight

### 4. วางแผน Waypoint Flight

แตะ ●●● เพื่อวางแผน Waypoint Flight และ Next (ถัดไป) เพื่อปรับ Global Speed (ความเร็วต่อการบิน), ลักษณะการทำงานของ End of Flight (สิ้นสุดเที่ยวบิน), On Signal Lost (สัญญาณขาดหาย) และ Start Point (จุดเริ่มต้น) การตั้งค่านี้จะเป็นการตั้งค่าให้กับจุดนำทางทั้งหมด

### 5. ทำการบินแบบ Waypoint Flight



- ตรวจสอบการตั้งค่า Obstacle Avoidance (การหลบหลีกสิ่งกีดขวาง) ในส่วน Safety (ความปลอดภัย) ของ DJI Fly ก่อนทำการบินแบบ Waypoint Flight เมื่อตั้งค่าเป็น Bypass หรือ Brake โดยจะเบรกและบินอยู่กับที่ หากตรวจสอบสิ่งกีดขวางระหว่างที่ทำการบินแบบ Waypoint Flight โดยไม่สามารถหลบหลีกสิ่งกีดขวาง หาก เปิดใช้งานระบบการหลบหลีกสิ่งกีดขวาง (Obstacle Avoidance) □ แนะนำความระมัดระวัง
- สังเกตสภาพแวดล้อมและตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีสิ่งกีดขวางในเส้นทางก่อนที่จะทำการบินแบบ Waypoint Flight
- รักษาแนวสายตา (VLOS) ให้มองเห็นได้รอบตัวเวลา กดปุ่ม Flight Pause (หยุดบินชั่วคราว) ในกรณีฉุกเฉิน

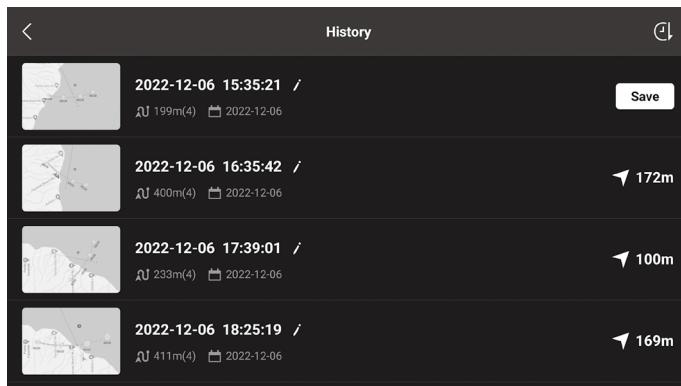
- แตะ GO (ไป) เพื่ออัปโหลดภารกิจการบินโดยใช้จุดนำทาง และปุ่ม ▶ เพื่อยกเลิกกระบวนการภารกิจให้กับจุดนำทาง
- ระบบจะดำเนินภารกิจตามเดิมที่ใช้จุดนำทางหลังจากการอัปโหลด และจะแสดงระยะเวลาการบิน จุดนำทาง และระยะทางในมุมมองกล้อง การบินด้วยคุณภาพจะเปลี่ยนตามเรื่องของการบินระหว่างที่ทำการบินแบบ Waypoint Flight
- แตะ □ เพื่อยุดภารกิจการบินแบบ Waypoint Flight ชั่วคราวหลังจากภารกิจเสร็จแล้ว และ × เพื่อยุดภารกิจการบินแบบ Waypoint Flight และกลับไปที่สถานะการแก้ไขการบินตามจุดนำทาง และ ▶ เพื่อท่าการบินแบบ Waypoint Flight ต่อ



- เมื่อสัญญาณหายไปในระหว่างที่ทำการบิน ไดรฟ์จะดำเนินการตามที่กำหนดไว้ใน On Signal Lost
- เมื่อทำการบินแบบ Waypoint Flight เสร็จแล้ว ไดรฟ์จะดำเนินการตามที่กำหนดไว้ใน End of Flight

### 6. ใบหน้า

เมื่อวางแผนการบินแบบ Waypoint Flight ภารกิจจะถูกสร้างขึ้นโดยอัตโนมัติและถูกบันทึกทุกนาที และไอล็อก รายการทางด้านซ้ายเพื่อเข้าถึงใบหน้าและบันทึกภารกิจตัวตนเอง



- แตะไอคอนรายการเพื่อตรวจสอบภารกิจที่บันทึกไว้ และแตะเพื่อเปิดภารกิจ
- แตะไอคอนเพื่อแก้ไขข้อมูลภารกิจ
- เลื่อนไปทางซ้ายเพื่อลบภารกิจ
- แตะไอคอนฯลฯเพื่อเข้าสู่หน้าจอต่อไป

:ภารกิจจะถูกบันทึกตามเวลา

;ภารกิจจะถูกบันทึกตามระยะเวลาที่หัวจุดนำทางเริ่มต้นและดำเนินงบีจูบันของโตรนจากระยะทางสั้นที่สุด ไปถึงระยะทางไกลที่สุด

## 7. ออกจาก Waypoint Flight

แตะไอคอนเพื่ออกจาก Waypoint Flight และ Save and Exit (บันทึกและออก) เพื่อบันทึกภารกิจลงในไลบรารี และออก

ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ

ฟังก์ชันระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติช่วยให้ไดร์ฟสามารถเลือกอินพุตของคันบังคับในปัจจุบันของรีโมทคอนโทรล เนื่องจากว่าต่าง ๆ เอื้ออำนวย บันทึกความเร็วที่ต้องการแล้วอินพุตของคันบังคับปัจจุบันโดยไม่ใช้การเคลื่อนไหว ของคันบังคับอย่างต่อเนื่อง และช่วยรองรับการเคลื่อนไหวของกล้องมากขึ้น เช่น การหมุนเวียนโดยการเปลี่ยนอินพุต ของคันบังคับ

การใช้ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ

### 1. ตั้งค่าปุ่มระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ

ไปที่ DJI Fly, เลือก System Settings (การตั้งค่าระบบ), Control (การควบคุม) จากนั้นตั้งค่าปุ่ม C1 หรือ C2 ของ รีโมทคอนโทรล DJI RC หรือปุ่ม Fn ของรีโมทคอนโทรล RC-N1 เป็น Cruise Control (ระบบควบคุมความเร็ว อัตโนมัติ)

### 2. เข้าสู่ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ

ดำเนินการปั้บปับในไฟฟ้าภายในเครื่อง แลกดูปุ่ม Cruise Control (ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ) พร้อมกัน ตาม อินพุตที่คันบังคับที่รับໄ道ร์นจะบันทึกความเร็วปัจจุบัน คุณสามารถปล่อยคันบังคับซึ่งจะกลับไปที่จุดศูนย์กลาง โดยอัตโนมัติ ก่อนที่คันบังคับจะกลับไปที่จุดศูนย์กลาง ให้กดปุ่ม Cruise Control (ระบบควบคุมความเร็ว อัตโนมัติ) อีกครั้ง และไดร์ฟจะบันทึกความเร็วของการบินตามอินพุตของคันบังคับปัจจุบัน ดำเนินการบันทึกลงมาที่ กลับสู่จุดศูนย์กลางแล้ว และไดร์ฟจะบันทึกความเร็วที่เพิ่งเข้าไปโดยอิจ佳ความเร็วก่อนหน้านี้ ในกรณีนี้ ให้กดปุ่ม Cruise Control (ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ) อีกครั้ง และไดร์ฟจะบันทึกความเร็วที่เพิ่งเข้า

### 3. ออกจากระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ

กดปุ่ม Cruise Control (ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ) โดยไม่ใช้อินพุตของคันบังคับ, ปุ่ม Flight Pause (หยุด บินชั่วคราว) ของรีโมทคอนโทรล หรือปีดใช้งานระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติเพื่อออกจากระบบควบคุมความเร็ว อัตโนมัติ



- ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติเมื่อใช้งานในโหมด Normal, Cine และ Sport หรือ APAS, Free Hyperlapse และ Spotlight
- ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติจะไม่สามารถเริ่มขึ้นได้หากไม่มีอินพุตของคันบังคับ
- ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติจะไม่สามารถเริ่มขึ้นได้หากไม่มีอินพุตของคันบังคับที่ไม่ใช้รีโมทคอนโทรล รีโมทคอนโทรลหรือ DJI Fly
- ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติจะไม่สามารถเริ่มขึ้นได้หากไม่มีอินพุตของคันบังคับที่ไม่ใช่รีโมทคอนโทรลหรือ DJI Fly
- ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติจะไม่สามารถเริ่มขึ้นได้หากไม่มีอินพุตของคันบังคับที่ไม่ใช่รีโมทคอนโทรลหรือ DJI Fly
- ในระหว่าง RTTH หรือการลงจอดอัตโนมัติ ไดร์ฟจะไม่สามารถเข้าสู่ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ หรือจะออกจากการบิน ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติโดยอัตโนมัติ
- ไดร์ฟจะออกจากระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติเมื่อไดร์ฟกลับไปเป็นโหมดการบิน
- การหลบหลีกเด็ก雏鸟ในระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติจะเป็นไปตามไนท์วิดิชัน บันทึกความ ระมัดระวัง

## Advanced Pilot Assistance Systems (APAS 5.0)

คุณสมบัติ Advanced Pilot Assistance Systems 5.0 (APAS 5.0) มีให้ใช้งานในโหมด Normal และ Cine เมื่อเปิดใช้งาน APAS โตรนจะติดต่อกันด้วยเสียงกระซิบและแสดงผลบนหน้าจอตามการควบคุมคันโยกและสภาพแวดล้อมของการบิน APAS ทำให้การ操控หลักสิ่งกีดขวางที่ไม่ต่างจาก ถ้าคดสิปีได้รับขึ้นแล้วและบันทึกไว้ในชั้น APAS ที่ไม่ใช้ในการบินที่ต้องขึ้น

ขั้นตอนโดยไปในทิศทางเดียวกันเพื่อตัดส่วนที่ไม่ต้องขึ้น โตรนจะหันหน้าไปทางซ้ายหรือขวาของสิ่งกีดขวาง โตรนจะสามารถตอบสนองต่อการควบคุมคันโยกในขณะที่หันหน้าไปทางซ้ายหรือขวา

เมื่อเปิดใช้งาน APAS โตรนจะหยุดบินโดยการคดปุ่มหยุดบินชี้ไปที่หน้าจอที่แสดง APAS หรือแตะบนจอกอง DJI Fly โตรนจะบินอยู่กับที่ สามวินาทีและรอค่าสั่งของมั่กบันต่อไป

ในการเปิดใช้งาน APAS ให้เปิด DJI Fly และเข้าไปที่ System Settings, Safety และเปิดใช้งาน APAS โดยเลือก Bypass (อ้อม)

เลือกหมวด Normal หรือ Nifty เมื่อใช้ Bypass (อ้อม) ในโหมด Nifty โตรนจะสามารถบินได้เร็วขึ้น ราบรื่นขึ้น และเข้า ใกล้สิ่งกีดขวางมากขึ้น พร้อมที่จะตัดสิ่งกีดขวางที่หันหน้าไปทางซ้ายหรือขวา ไม่ต้องหันหน้าไปทางซ้ายหรือขวา ความเสี่ยงที่จะชนกันสูง กีดขวางจะเพิ่มขึ้น บินด้วยความระมัดระวัง

Nifty ไม่สามารถทำงานตามปกติในสถานการณ์ต่อไปนี้:

- เมื่อพิศวงของโตรนแปลงอย่างรวดเร็วและบินใกล้กับสิ่งกีดขวางโดยไม่ใช้ Bypass อ้อม
- เมื่อยืนผ่านสิ่งกีดขวางที่มีลักษณะแคบ เนื้อ ร่มไม้หรือทุ่งไม้ด้วยความเร็วสูง
- เมื่อยืนใกล้สิ่งกีดขวางที่เล็กเกินกว่าจะตรวจจับได้
- เมื่อยืนพื้นห้องด้วยฝ่าครอบใบพัด

การสแกนพื้นดินก่อนลงจอด

Landing Protection จะเปิดใช้งานหากตั้งค่าการหลีกเลี่ยงสิ่งกีดขวางเป็น Bypass หรือ Brake และผู้ใช้ตั้งคันบังคับลงเพื่อจอดโตรน เมื่อโตรนเริ่มการลงจอด ระบบจะเปิดใช้งาน Landing Protection

- ในช่วงการสแกนพื้นดินก่อนลงจอด โตรนจะตรวจสอบติดตามที่และจอดบนจุดที่เหมาะสม
- หากพื้นดินถูกตัดสิ่งไม่เหมาะสมสำหรับการลงจอด โตรนจะบินอยู่กับที่เมื่อโตรนลดระดับลงต่ำกว่า 0.8 เมตร ตั้งคันบังคับลงให้นานกว่าห้าวินาทีและโตรนจะลงจอดโดยไม่มีการหลีกเลี่ยงสิ่งกีดขวาง



- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณใช้ APAS เมื่อระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางในช่วงเวลาที่ไม่คุณ สตอร์ วัตถุที่มีพื้นผิวเล็ก (เช่น ก้อนฟู) หรือวัตถุใหญ่และสูง (เช่น ภัยวารีน้ำ) อยู่ในเส้นทางบิน
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณใช้ APAS เมื่อระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านล่างในช่วงเวลาที่ไม่คุณ GNSS หรือ APAS อาจทำงานได้ไม่ถูกต้อง เมื่อโตรนบินเหนืออัฒนาหรือพื้นที่ที่มีปริมาณป่าคุณ
- ขออภัยสำหรับการบินที่มีความสว่างมาก ( $>10,000 \text{ lux}$ ) หรือสว่างมาก ( $<300 \text{ lux}$ ) หรือสว่างมาก ( $>10,000 \text{ lux}$ )
- หลีกเลี่ยงเขต DJI Fly และตรวจสอบว่า APAS ทำงานเป็นปกติ
- APAAS อาจทำงานไม่ถูกต้องเมื่อโตรนบินใกล้จุดจำกัดการบินหรือใน GEO Zone

## ขั้นที่ก้าวมุ่งการบิน

ข้อมูลการบิน รวมถึงการรับส่งข้อมูลจากไฟล์ ข้อมูลสถานะไดเรน และตัวแบบอื่น ๆ มีการบันทึกอัตโนมัติเพื่อที่ตัวเก็บข้อมูลภายในไดเรน ข้อมูลสามารถเข้าถึงได้โดยใช้ DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)

## QuickTransfer

DJI Mavic 3 สามารถเชื่อมต่อโดยตรงกับโทรศัพท์เคลื่อนที่ผ่าน Wi-Fi ที่ให้ผู้ใช้สามารถดาวน์โหลดภาพถ่ายและวิดีโอจากไดเรนไปยังโทรศัพท์เคลื่อนที่ผ่าน DJI Fly โดยไม่ต้องใช้มีไฟฟ้าและไม่ต้องมีสาย USB หรือ RC-N1 ผู้ใช้ยังได้เพลิดเพลินกับการดาวน์โหลดที่รวดเร็วและสะดวกสบายยิ่งขึ้นด้วยอัตราการส่งข้อมูลสูงสุดถึง 80 MB/S

### การใช้งาน

วิธีที่ 1: เมื่อโทรศัพท์เคลื่อนที่ในตัวช่องต่อ กับสายไฟฟ้าและสาย USB

1. เปิดเครื่องและร่องนากาการทดสอบวินิจฉัยด้วยของไดเรนจะแสดงผลลัพธ์
2. ตรวจสอบไปที่แน่ใจว่าได้ใช้งาน Bluetooth และ Wi-Fi บนอุปกรณ์เมื่อถูกตั้งค่าแล้ว เปิดแอป DJI Fly และข้อความแจ้งจะปรากฏขึ้นโดยอัตโนมัติให้เมื่อมีอุปกรณ์ไดร์ฟ
3. แตะเพื่อต่อ เมื่อเข้ามายังหน้าจอ DJI Fly เว็บไซต์ไดเรนจะสามารถเข้าถึงและดาวน์โหลดได้ตัวอย่างความเร็วสูง

วิธีที่ 2: เมื่อโทรศัพท์เคลื่อนที่เชื่อมต่อกับสายไฟฟ้าและสาย USB

1. ตรวจสอบไปที่แน่ใจว่าไดร์ฟโทรศัพท์เคลื่อนที่ผ่านสายไฟฟ้าและสาย USB
2. เปิดใช้งาน Bluetooth และ Wi-Fi บนโทรศัพท์เคลื่อนที่
3. เปิด DJI Fly เข้าสู่การเล่นย้อนกลับ และแตะ ที่มุมขวาบน เพื่อเข้าถึงไฟล์ที่ไดเรน เพื่อดาวน์โหลดด้วยความเร็วสูง



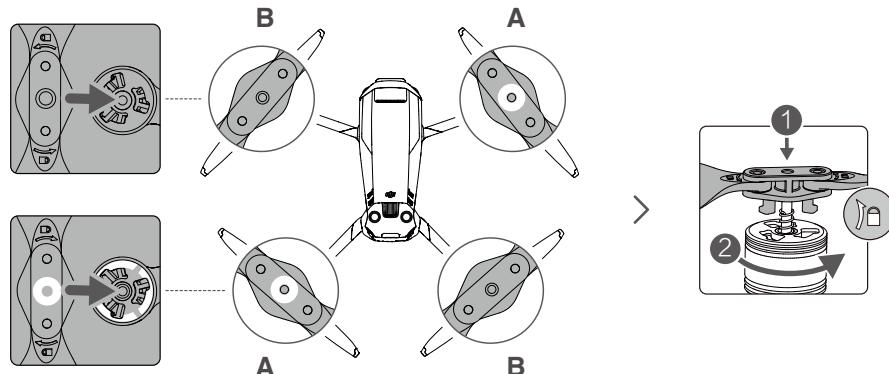
- DJI RC Pro ไม่สามารถรองรับ QuickTransfer ได้
- อุปกรณ์ที่สามารถใช้ไฟล์ไฟล์ได้เฉพาะในประทุมและกฎหมายที่กำหนดหมายและข้อบังคับกฎหมายให้ใช้ความถี่ 5.8 GHz เมื่อใช้ไฟล์ไฟล์ที่ต้องรับข่ายความถี่ 5.8 GHz และการเชื่อมต่อ Wi-Fi 6 โดยมีการพัฒนาให้ใช้กับข้อมูลภายในของจีตัน และในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีสัญญาณรบกวนหรือสิ่งกีดขวาง หากตามที่ขอว่าด้วยสิ่งที่ต้องดูแล (เช่น ในญี่ปุ่น) ไม่อนุญาตให้ใช้ข่ายความถี่ 5.8 GHz โทรศัพท์เคลื่อนที่ของผู้ใช้จะไม่รองรับข่ายความถี่ 5.8 GHz มีลักษณะทางกายภาพลักษณะที่สัญญาณความถี่ต่างๆ แรง ภายใต้สถานการณ์เหล่านี้ QuickTransfer จะเปลี่ยนเป็นข่ายความถี่ 2.4 GHz โดยอัตโนมัติและอัตราการดาวน์โหลดสูงสุดจะลดลงเหลือ 10 MB/s
- ก่อนจะใช้ QuickTransfer ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไดร์ฟไฟล์ไฟล์ที่ต้องใช้ในอุปกรณ์ Wi-Fi และบริการระบบด้านบนโทรศัพท์เคลื่อนที่แล้ว
- เมื่อใช้ QuickTransfer ไม่จำเป็นต้องป้อนรหัสผ่าน Wi-Fi ในหน้าการตั้งค่าของโทรศัพท์เคลื่อนที่ที่เชื่อมต่อ เปิดแอป DJI Fly และข้อความแจ้งจะปรากฏขึ้นเพื่อแจ้งเมื่อต่อไดเรน
- ใช้ QuickTransfer ในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีสิ่งกีดขวางโดยไม่มีสัญญาณรบกวนและอยู่ห่างจากแหล่งที่มาของสัญญาณรบกวน เช่น เตาเตารีซีรีย์สีขาว ลิ้นลมอุตสาหกรรม หรือหุ้ฟัง

## ใบหัด

เมื่อพัดบนเสียงเบาๆ ของ DJI Mavic 3 อยู่ส่องบนไฟที่หมุนไปในทิศทางเดียวกัน เครื่องหมายให้รู้เพื่อแนะนำว่าควรใช้ใบหัดแบบไหนเพื่อติดกับมอเตอร์แบบไหน ตรวจสอบให้แน่ใจว่าซันคูบีพัดกับมอเตอร์ตรงกันตามค่าแนะนำแล้ว

### การติดตั้งใบหัด

ติดตั้งใบหัดที่มีเครื่องหมายเข้ากับมอเตอร์ที่มีเครื่องหมาย และใบหัดที่ไม่มีเครื่องหมายเข้ากับมอเตอร์ที่ไม่มีเครื่องหมาย กดใบหัดแต่ละชั้นลงไปที่มอเตอร์และหมุนจนกว่านั่นจะล็อก



### ลองใบหัด

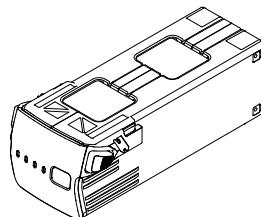
กดใบหัดลงไปที่มอเตอร์และหมุนวันไปในทิศทางก้อนล็อก



- ใบหัดมีความคม กรุณาระบัตระวังด้วย
- ใช้เฉพาะใบหัดของ DJI อ่างเป็นทางการเท่านั้น ห้ามใช้ใบหัดต่างชนิดกัน
- หากจำเป็นให้เชื่อใบหัดแยกต่างหาก
- ตรวจสอบให้แน่ใจก่อนการบินแต่ละครั้งว่าใบหัดติดตัวอย่างแน่นหนา
- ตรวจสอบให้แน่ใจก่อนการบินแต่ละครั้งว่าใบหัดทั้งหมดถูกติดตั้งอย่างแน่นหนา
- เพื่อหลีกเลี่ยงภัยทางอากาศ เช่น อุ่นเข้าไปในใบหัดที่กำลังหมุนและมอเตอร์
- อย่าบีบหรือบีบใบหัดระหว่างการขนส่งหรือการเก็บ
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่ามอเตอร์ติดตัวอย่างแน่นหนาและหมุนอย่างราบรื่น ถ้ามอเตอร์ติดขัดและไม่สามารถหมุนได้อย่างอิสระให้จอดโตรนทันที
- ห้ามปรับแต่งส่วนปะกอนของมอเตอร์
- ห้ามแตะต้องหรือปล่อยให้มือหรือวัสดุอื่นติดกับใบหัด
- ห้ามปิดช่องระบบของอากาศในขณะเดื่อหรือหีบหนาตัวได้
- ตรวจสอบใบหัดเมื่อเสียง ESC ปกติเมื่อเปิดเครื่อง

## แบตเตอรี่ไดร์นอัจฉริยะ

แบตเตอรี่ไดร์นอัจฉริยะของ DJI Mavic 3 เป็นแบตเตอรี่ความดัน 15.4 V, 5000 mAh ที่มีฟังก์ชันスマาร์ทชาร์จและคายประจุแบตเตอรี่



### คุณลักษณะของแบตเตอรี่

- การแสดงระดับแบตเตอรี่: ไฟปุกกระตุบ LED และแสดงระดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน
- ฟังก์ชันการคายประจุแบตต์ในมัดเดียว: เพื่อป้องกันไม่ให้แบตเตอรี่ร้อน เนื่องจากไฟใช้งานสามวัน แบตเตอรี่จะคายประจุอัตโนมัติให้เหลือ 96% และเปลี่ยนไฟใช้งานเก่าไว้ แบตเตอรี่จะคายประจุอัตโนมัติให้เหลือ 60% ระหว่างกระบวนการคายประจุ แบตเตอรี่อาจปล่อยความร้อนปานกลางออกจนเป็นปกติ
- การชาร์จอย่างสมดุล ระหว่างการชาร์จ แรงดันไฟฟ้าในแบตเตอรี่จะสมดุลโดยอัตโนมัติ
- การป้องกันการชาร์จมากเกินไป: เมื่อชาร์จเต็มแล้ว แบตเตอรี่จะหยุดชาร์จอัตโนมัติ
- การตรวจสอบอุณหภูมิ: เพื่อป้องกันการปะละเมียดตัวเอง แบตเตอรี่จะดีไซน์มาเพื่ออยู่ที่อุณหภูมิสูงระหว่าง 5°C ถึง 40°C (41°F ถึง 104°F) เท่านั้น
- การป้องกันกระแสไฟเกิน เมื่อเมื่อการตรวจสอบพบว่ามีกระแสไฟเกิน แบตเตอรี่จะหยุดชาร์จ
- การป้องกันการปะละเมียดตัวเอง: เมื่อบนบัดดอตี้เมื่อไฟใช้งาน จะถูกหักด户การคายประจุอัตโนมัติเพื่อป้องกันการคลายประจุมากเกินไป เมื่อแบตเตอรี่เสียหายใช้งาน จะไม่สามารถใช้การป้องกันการคลายประจุมากเกินไปได้
- การป้องกันการลัดวงจร หากมีการตรวจสอบพบว่าเกิดการลัดวงจร จะมีการตัดจากแหล่งไฟโดยอัตโนมัติ
- การป้องกันแบตเตอรี่เสียหาย DJI Fly จะแสดงข้อความเตือนเมื่อมีการตรวจสอบพบว่าแบตเตอรี่เสียหาย
- Hibernation Mode (โหมดพักการทำงาน): แบตเตอรี่จะต้องหลังจากไม่ใช้งาน 20 นาทีเพื่อประหยัดพลังงาน ถ้าจะต้องแบตเตอรี่เสียหายกว่า 5% หลังจากไม่ใช้งานหนึ่งชั่วโมง แบตเตอรี่จะหยุดพักการทำงานเพื่อป้องกันการปล่อยประจุมากเกินไปในขณะพักการทำงาน การบันทึกแบตเตอรี่จะเริ่มต้นใหม่เมื่อเริ่มแสง ชาร์จแบตเตอรี่เพื่อระบุต้นแบบแบตเตอรี่ที่ออกจากโหมดพักการทำงาน
- การรีเซ็ต: ข้อมูลเกี่ยวกับแบตเตอรี่จะถูกลบส่วนใหญ่ให้ความดูแลด้านความปลอดภัยและสติกเกอร์ที่แบตเตอรี่ก่อนใช้งาน ผู้ใช้ต้องรับผิดชอบทั้งหมดในการดำเนินการและการใช้งาน

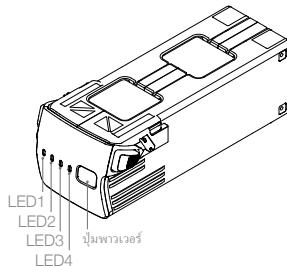


- โปรดอ่านค่าแนะนำด้านความปลอดภัยและสติกเกอร์ที่แบตเตอรี่ก่อนใช้งาน ผู้ใช้ต้องรับผิดชอบทั้งหมดในการดำเนินการและการใช้งาน

การใช้แบตเตอรี่

ตรวจสอบระดับแบตเตอรี่

กดปุ่มพาวเวอร์หนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแบตเตอรี่



ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่

○ : ไฟ LED ติด

○ : ไฟ LED กะพริบ

○ : ไฟ LED ดับ

LED1	LED2	LED3	LED4	ระดับแบตเตอรี่
○	○	○	○	ระดับแบตเตอรี่ ≥ 88%
○	○	○	○	75% ≤ ระดับแบตเตอรี่ < 88%
○	○	○	○	63% ≤ ระดับแบตเตอรี่ < 63%
○	○	○	○	50% ≤ ระดับแบตเตอรี่ < 63%
○	○	○	○	38% ≤ ระดับแบตเตอรี่ < 50%
○	○	○	○	25% ≤ ระดับแบตเตอรี่ < 38%
○	○	○	○	13% ≤ ระดับแบตเตอรี่ < 25%
○	○	○	○	0% ≤ ระดับแบตเตอรี่ < 13%

การเปิด/ปิดเครื่อง

กดปุ่มพาวเวอร์หนึ่งครั้ง จากนั้นกดอีกครั้ง ค้างไว้สักวินาทีเพื่อเปิดหรือปิดแบตเตอรี่ ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่จะแสดงระดับแบตเตอรี่ เมื่อทำการตั้งค่าแล้ว

คำเตือนอุณหภูมิค่า

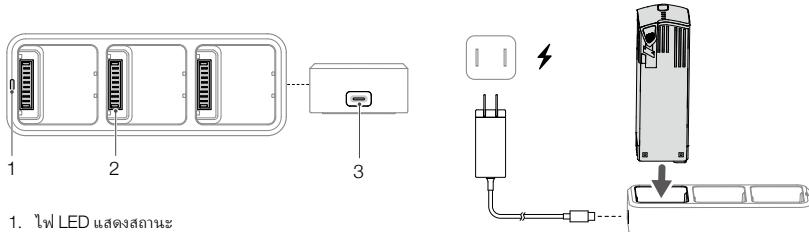
1. เอ็มบีในสภาพแวดล้อมที่อุณหภูมิค่า -10° - 5°C (14° - 41°F) จะทำให้ความจุของแบตเตอรี่ลดลงอย่างมาก ขอแนะนำให้ดูรายละเอียดของอุณหภูมิที่ก่อนเพื่อ分鐘ค่าของแบตเตอรี่ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าชาร์จแบตเตอรี่ที่แม่นยำก่อนบิน
2. แบตเตอรี่ไม่สามารถใช้งานได้ในสภาพแวดล้อมที่ต่ำกว่า -10° C (14° F)
3. เอ็มบีในสภาพแวดล้อมที่อุณหภูมิค่า ให้เลิกบินทันทีที่ DJI Fly และเตือนระดับแบตเตอรี่ต่ำ
4. เพื่อให้แน่ใจถึงประสิทธิภาพสูงสุดของแบตเตอรี่ กรุณาดูแลให้แบตเตอรี่อยู่ในอุณหภูมิสูงกว่า 20° C (68° F)
5. ความจุของแบตเตอรี่ลดลงในสภาพแวดล้อมที่อุณหภูมิต่ำจะลดประสิทธิภาพการด้านแรงลมของโดรน โปรดทิ่งไว้ความร้อนเมื่อรักษา
6. บันทึกความร้อนมัตต์ระหว่างเป็นพิเศษที่ความสูงจากการดับเบล

## การชาร์จแบตเตอรี่

ชาร์จแบตเตอรี่ด้วยอุปกรณ์ชาร์จแบบหัวปลั๊กที่ได้รับจากผู้ผลิต หรือหัวชาร์จแบบหัวปลั๊กที่สามารถใช้กับ DJI Mavic 3 และหัวชาร์จแบบพกพา DJI 65W

## การใช้หัวชาร์จแบบหัวปลั๊ก

เมื่อใช้หัวชาร์จแบบหัวปลั๊กที่ได้รับจากผู้ผลิต หัวชาร์จจะสามารถชาร์จแบตเตอรี่ของ DJI Mavic 3 ได้โดยอัตโนมัติ ให้สูงสุดสามก้อนตามลำดับตั้งแต่ตัวที่หนึ่งถึงที่สาม ภายในเวลา 36 นาที



- ไฟ LED แสดงสถานะ
- ช่องแบตเตอรี่
- พอร์ตพลังงาน

## การชาร์จ

- ใส่แบตเตอรี่ในเครื่องล็อกไปในช่องแบตเตอรี่ เชื่อมต่อหัวชาร์จเข้ากับปลั๊กไฟ (100-240 V, 50-60 Hz) โดยใช้หัวชาร์จแบบพกพา DJI 65W
- จะชาร์จแบตเตอรี่ด้วยอุปกรณ์ชาร์จที่มีรีเซ็ตบล็อกงานสูงสุดก้อน และจากนั้นจะชาร์จแบตเตอรี่ที่เหลือตามลำดับระหว่างพลังงาน ดูขั้วข้อด้านข้างไฟ LED และสถานะหัวชาร์จที่เปลี่ยนเพื่อเตือนเกี่ยวกับรูปแบบการประมวลผลไฟ LED แสดงสถานะ สามารถติดการเชื่อมต่อแบตเตอรี่ด้วยสายริบบิ้งจากหัวชาร์จได้ เมื่อหัวชาร์จจบทันที

## ค่าอธิบายไฟ LED แสดงสถานะ

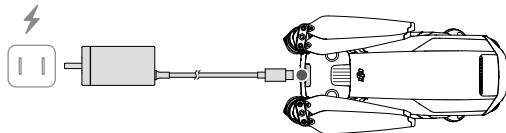
รูปแบบการประมวลผล	รายละเอียด
สีเหลืองค้าง	ไม่ได้ใส่แบตเตอรี่
กะพริบเป็นสีเขียว	การชาร์จ
สีเขียวค้าง	แบตเตอรี่รักษาความชาร์จเต็มแล้ว
ไฟกราฟฟิคสีเหลือง	อุณหภูมิของแบตเตอรี่ต่ำหรือสูงเกินไป (ไม่ว่าเป็นต้องดำเนินการเพิ่มเติม)
สีแดงค้าง	แหล่งจ่ายไฟหรือแบตเตอรี่มีข้อผิดพลาด (คอดแลและใส่แบตเตอรี่อีกครั้งหรือถอดปลั๊กและเสียบหัวชาร์จใหม่)



- ขอแนะนำให้ใช้หัวชาร์จแบบพกพา DJI 65W หรือหัวชาร์จ DJI Mavic 3 ในร่องรอยที่ได้รับจากผู้ผลิต หรือหัวชาร์จแบบหัวปลั๊กที่ได้รับจากผู้ผลิต Mavic 3
- แท่นชาร์จสามารถใช้ได้กับแบตเตอรี่ที่ได้รับจากผู้ผลิต BWX260-5000-15.4 เท่านั้น อย่าพยายามใช้หัวชาร์จกับแบตเตอรี่รุ่นอื่น ๆ
- วางแท่นชาร์จบนพื้นผิวราบและนิ่มคงเมื่อใช้งาน ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุปกรณ์มีสนับสนุนภัยความร้อนที่เหมาะสมเพื่อป้องกันอันตรายจากเพลิงไหม้
- อย่าพยายามลืมสักขี้โลหะบนผลิตภัณฑ์
- หากความสะอาดหัวชาร์จไม่ดี ทำความสะอาดหัวชาร์จโดยใช้ผ้าสะอาดและแห้ง

## การใช้ชาร์จแบบพกพา DJI 65W

- เชื่อมต่อที่ชาร์จแบบพกพา DJI 65W เข้ากับแหล่งจ่ายไฟ AC (100-240V, 50/60 Hz)
- เชื่อมต่อโดรนเข้ากับที่ชาร์จโดยใช้สายชาร์จแบบเดอเร่ โดยที่แบตเตอรี่ปั๊มการทำงานอยู่
- ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่และจำนวนแบตเตอรี่ที่จะห่วงที่กำลังชาร์จ
- เมื่อไฟ LED บอกระดับต่ำ แสดงว่าแบตเตอรี่อ่อนริบะชาร์จเต็มแล้ว ถอดอะแดปเตอร์ออก เมื่อบริการชาร์จเต็มแล้ว



- ห้ามชาร์จแบบเดอเร่ทันทีหลังจากเพิ่งบินเสร็จ เพราะอุณหภูมิอาจจะสูงเกินไป รอให้อุณหภูมิของแบตเตอรี่ลดลงมาอยู่ที่อุณหภูมิที่องค์กรจะชาร์จใหม่
- ที่ชาร์จจะหยุดชาร์จแบบเดอเร่ หากอุณหภูมิของเซลล์แบตเตอรี่ไม่ถูกในช่วงอุณหภูมิที่ชาร์จได้คือ 5° - 40° C (41° - 104° F) อุณหภูมิที่เหมาะสมในการชาร์จคือ 22° - 28° C (71.6° - 82.4° F)
- ควรชาร์จแบบเดอเร่ที่เดิมอีกครั้งหนึ่งหลังถูกความเสียหายเพื่อให้แบตเตอรี่ไม่เสื่อม
- DJI ไม่อนุญาตให้ชาร์จต่อความเสียหายที่เกิดขึ้น อันเนื่องมาจากการใช้ช่องแปรงบนบริษัทอื่น



- ขอแนะนำให้ใช้ประจุแบตเตอรี่ให้เหลือ 30% หรือต่ำกว่า ก่อนการขนส่ง ซึ่งสามารถทำได้โดยการบินได้ร้อนออกอาการหิ่งเหี้ยมแบตเตอรี่น้อยกว่า 30%

ตารางด้านล่างแสดงให้เห็นถึงระดับแบตเตอรี่ที่จะห่วงที่กำลังชาร์จ

LED1	LED2	LED3	LED4	ระดับแบตเตอรี่
●	●	○	○	0% < ระดับแบตเตอรี่ ≤ 50%
●	●	●	○	50% < ระดับแบตเตอรี่ ≤ 75%
●	●	●	●	75% < ระดับแบตเตอรี่ < 100%
○	○	○	○	ชาร์จเต็มแล้ว

## กลไกการป้องกันแบตเตอรี่

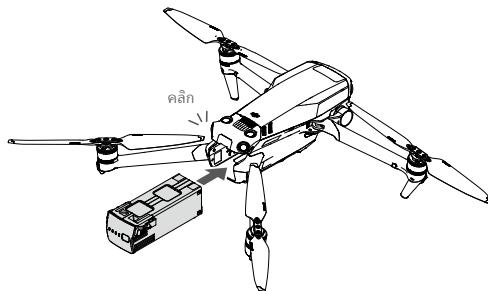
ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่สำหรับการแสดงข้อมูลความเดือนเพื่อป้องกันแบตเตอรี่ที่มีการกระชุนจากภายนอกในการชาร์จผิดปกติได้

กลไกการป้องกันแบตเตอรี่					
LED1	LED2	LED3	LED4	รูปแบบการกระพริบ	สถานะ
○	●	○	○	LED2 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	ตรวจสอบกระแสไฟเกิน
○	●	○	○	LED2 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	ตรวจสอบการลัดวงจร
○	○	●	○	LED3 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	ตรวจสอบการชาร์จมากเกินไป
○	○	●	○	LED3 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	ตรวจสอบไฟเกินที่อ่อนแอบเตอร์
○	○	○	●	LED4 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	อุณหภูมิในการชาร์จต่ำไป
○	○	○	●	LED4 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	อุณหภูมิในการชาร์จสูงไป

หากกล้องการป้องกันแบบเดตอร์ทั่งงาน ในการจะกลับไปชาร์จอีกครั้งจำเป็นต้องถอนแบตเตอรี่จากอะแดปเตอร์ก่อน และเสียบในใหม่อีกครั้ง หากอุณหภูมิในการชาร์จพิเศษเกิด ไปด้วยอุณหภูมิกลับเข้าบันไดก็ต้อง แล้วแบตเตอร์รี่จะกลับไปเริ่มชาร์จใหม่เมื่อใดก็ได้ในวันนี้ ไดขึ้นมาจำเป็นต้องถอน และเสียบอะแดปเตอร์ใหม่อีกครั้ง

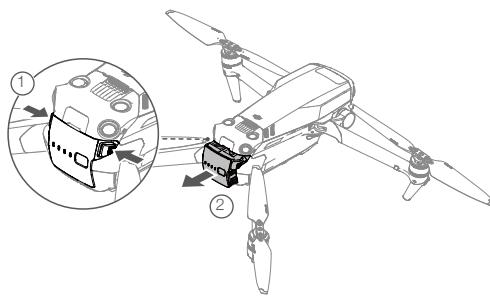
#### การใส่แบบเดตอร์ทั่งริชชิรีช

ใส่แบบเดตอร์ทั่งริชชิรีชลงไปในช่องเสียบแบบเดตอร์ทั่งโดรน ตรวจสอบให้แน่ใจว่าใส่เข้าไปอย่างแน่นหนาและตัวล็อกแบบเดตอร์ทั่งล็อกเข้าที่แล้ว



#### การถอนแบบเดตอร์ทั่งริชชิรีช

กดปลดล็อกตัวล็อกตรงส่วนที่มีลักษณะเป็นฟันพิวจากด้านข้างของแบบเดตอร์ทั่ง เพื่อถอนออกจากช่องเสียบ

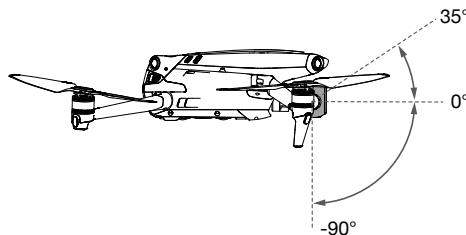


- ห้ามถอนแบบเดตอร์ทั่งเมื่อปิดเครื่องโดยรวมแล้ว
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแบบเดตอร์ทั่งรับการติดตั้งเข้าที่อย่างแน่นหนา

## กิมบลและกล้อง

ลักษณะของกิมบล

กิมบล 3 แกนของ DJI Mavic 3 กันสั่น ทำให้เก็บล้องมีความนิ่ง ทำให้คุณได้ภาพและวิดีโอที่ชัดเจนและไร้ความสั่นไหว ช่วงการเอียง (Tilt) ของตัวควบคุมคือ  $-90^\circ$  ถึง  $+35^\circ$



ให้ตัวปรับกิมบลบนรีโมทคอนโทรลเพื่อควบคุมการเอียงของกล้อง หรืออีกทางหนึ่งคือเข้าสู่มุมมองกล้องใน DJI Fly กดหน้าจอหน้าจอทั้งสองปุ่มปรับตั้งป้ำกกฎ และลากขึ้นและลงเพื่อควบคุมการเอียงของกล้อง

ใหม่ของการใช้งานกิมบล

มีใหม่การใช้งานกิมบลอยู่สองแบบ เปเลี่ยนใหม่การใช้งานที่แตกต่างกันตามด้วย DJI Fly

Follow Mode (โหมดติดตาม): หมุนศีรษะทางของกิมบลและถ้าคนหน้าได้รับครั้งที่ต่อลดเวลา

FPV Mode (โหมดมุมมองบุคคลที่หนึ่ง): กิมบลปรับไปตามการเคลื่อนที่ของโดรนเพื่อนำเสนอประสบการณ์การบินแบบบุกเบิกที่หนึ่ง



- เมื่อโดรนเดินเครื่องแล้ว อ่อนแต่หือหรือคาดกิมบล เพื่อป้องกันกิมบลลื่นชักนิ่น กรุณาขึ้นบันจากพื้นที่ลื่นและวางเรียบ
- ความแม่นยำของกิมบลอาจเสียหายได้จากการชนหรือกระแทก ซึ่งอาจทำให้กิมบลทำงานผิดปกติ
- อ่อนไฟฟ้าหรือสายไฟภายนอกกิมบล โดยเฉพาะอย่างอ่อนไฟฟ้าในมอเตอร์ของกิมบล
- มอเตอร์กิมบลอาจเข้าไฟฟ้าโดยไม่ต้องกันตัวเองในสถานการณ์ที่ไม่ดี
  - ก. โดรนอยู่บนพื้นที่ไม่สมอ กันหรือกิมบลโดนกัดขาว
  - ข. กิมบลเจอกับแรงกระแทกด้านนอกอย่างแรง เช่น การชน
- ห้ามกระแทกกิมบลหรือจัดที่เปิดกิมบลแล้ว ห้ามเพิ่มน้ำหนักไดกิตามกับกิมบล เนื่องจากอาจทำให้กิมบลทำงานผิดปกติหรืออาจทำให้มอเตอร์เสียหายได้
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าค่าตัวคงที่ติดกิมบลออกก่อนจะเปิดเครื่องโดรน เมื่อไหร่ใช้งานโดรนโปรดตรวจสอบว่าได้ตัวคงที่ติดกิมบลแล้ว
- การบินในสภาวะหมอกหนาหรือเมฆครึ่งอาจทำให้กิมบลเบี้ยง ซึ่งทำให้กิมบลใช้การไม่ได้ชัวร์ ควรเปลี่ยนสภาพอากาศก่อนบิน

การล็อกแกนกิมบล

เพื่อให้สะดวกต่อการจัดเก็บมากขึ้น แกนของกิมบลจะล็อกโดยอัตโนมัติหลังจากปิดเครื่องโดรนและปลดล็อกเมื่อเปิดเครื่องอีกครั้ง ถ้าใช้ในเวลากลางคืน



- ฟังก์ชันล็อกกิมบล็อกท่าทางเป็นปกติ เมื่ออุณหภูมิภารท่าทางอยู่ที่  $-10^{\circ}\text{C}$  ( $14^{\circ}\text{F}$  ถึง  $40^{\circ}\text{C}$  ( $104^{\circ}\text{F}$ ) ซึ่งอาจทำท่าทางผิดพลาดคนด้วยอุณหภูมนี้ และจะเช็คข้อมูลเดือนปัจจุบันใน DJI Fly หากเกิดเหตุการณ์นี้ขึ้น หากฟังก์ชันล็อกกิมบล็อกท่าทางพิศวง ให้อุณหภูมิภารท่าทางอยู่ที่  $-10^{\circ}\text{C}$  ( $14^{\circ}\text{F}$ ) สำหรับการบินก็จะไม่สามารถบินได้ต่อไป
- หากฟังก์ชันล็อกกิมบล็อกท่าทางพิศวง เครื่องจะกลับไปท่าทางตามปกติครั้ง เมื่ออุณหภูมิภารท่าทางอยู่ที่  $-10^{\circ}\text{C}$  ( $14^{\circ}\text{F}$ ) ถึง  $40^{\circ}\text{C}$  ( $104^{\circ}\text{F}$ )
- เป็นเรื่องปกติที่กิมบล็อกจะสั่นเล็กน้อยหลังจากล็อกกิมบล็อกแล้ว

#### คุณลักษณะของกล้อง

DJI Mavic 3 จะใช้กล้อง Hasselblad L2D-20c ที่มีเซ็นเซอร์ CMOS ขนาด  $4/3$  นิ้ว ซึ่งสามารถถ่ายภาพที่ความละเอียด 20MP และบันทึกวิดีโอในรูปแบบ 5.1K 50fps/DCI 4K 120fps Apple ProRes 422 HQ และ H.264/H.265 กล้องนี้รองรับฟีดแบค D-log 10 มิติ มีรูรับแสงปรับได้ที่ f/2.8 ถึง f/11 และสามารถถ่ายได้ตั้งแต่ 1 เมตรถึงระยะหอนันต์

กล้องที่เลนส์เซ็นเซอร์ CMOS ขนาด  $1/2$  นิ้ว ที่สามารถถ่ายภาพที่ความละเอียด 12MP พื้นที่รับแสง f/4.4 และถ่ายภาพได้ตั้งแต่ 3 เมตรถึงระยะหอนันต์ เมื่ออยู่ในโหมดส่วนตัว จะถ่ายภาพได้ตั้งแต่ 28 เท่า



- เลนส์ DJI Mavic 3 Cine เท่านั้นที่รองรับการบันทึกวิดีโอด้วย Apple ProRes
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุณหภูมิและความชื้นเหมาะสมสำหรับกล้อง ทั้งระหว่างการใช้งานและในการเก็บรักษา
- ใช้น้ำยาทำความสะอาดเลนส์เพื่อทำความสะอาดเลนส์เพื่อป้องกันความเสียหาย
- ห้ามเปิดกันรูระบายน้ำอากาศที่เกลือ เนื่องจากความร้อนเพิ่มขึ้นอาจทำให้อุปกรณ์เสียหายและถูกข้ามเจ็บได้
- ก็อต่องอาจไม่ได้ถูกต้องในสถานการณ์ต่อไปนี้:
  - การถ่ายภาพวิดีโอด้วยจักรยาน
  - การถ่ายภาพวิดีโอด้วยรูรับแสงและพื้นผิวที่อุ่นๆ เช่น ไฟฟิก้อนและกระเจา
  - การถ่ายภาพวิดีโอด้วยน้ำหนึ่งห้องที่อุ่นๆ เช่น ไฟฟิก้อนและกระเจา
  - การถ่ายภาพวิดีโอด้วยแสงอาทิตย์
  - การถ่ายภาพวิดีโอด้วยไฟต่ำๆ เช่น ไฟฟิก้อนและกระเจา
  - การถ่ายภาพวิดีโอด้วยไฟต่ำๆ เช่น ไฟฟิก้อนและกระเจา
  - การถ่ายภาพวิดีโอด้วยไฟต่ำๆ เช่น ไฟฟิก้อนและกระเจา

#### การบันทึกวิดีโอ

DJI Mavic 3 มีพื้นที่เก็บในตัว 8 GB และรองรับการใช้การ์ด microSD เพื่อจัดเก็บภาพถ่ายและวิดีโอ จะต้องใช้ การ์ด microSD แบบ SDXC หรือ UHS-I เพื่อที่การอ่านข้อมูลและการบันทึกข้อมูลทำได้รวดเร็ว ซึ่งเป็นสิ่งจำเป็น สำหรับข้อมูลวิดีโอด้วยความละเอียดสูง โปรดดูที่ส่วนข้อ มูลสำหรับข้อมูลเพิ่มเติม เกี่ยวกับการ์ด microSD ที่แนะนำ

นอกจากนี้ โดรน DJI Mavic 3 Cine ยังมี SSD 1TB ในตัว ภาพวิดีโอด้วยสามารถส่งออกได้อัตราเร็วต่อสاعة 10Gbps สำหรับการบันทึกวิดีโอด้วย DJI



- ห้ามถอนการ์ด microSD จากโดรนขณะที่เครื่องเปิดอยู่ มิฉะนั้น การ์ด microSD อาจเสียหายได้
- เพื่อให้แน่ใจว่าความเสี่ยงของระบบกล้อง การบันทึกวิดีโอด้วยตัวเองได้ 30 นาที
- ตรวจสอบการตั้งค่ากล้องก่อนใช้งานเพื่อให้แน่ใจว่าได้ตั้งค่าให้ตามที่ต้องการแล้ว
- ก่อนถ่ายภาพหรือวิดีโอด้วยกล้อง กรุณาถ่ายภาพดูก่อนสักสองสามภาพเพื่อทดสอบว่ากล้องท่าทางไม่ถูกต้อง
- ถ้าต้องเปลี่ยนเครื่องกล้อง จะไม่สามารถส่งข้อมูลหรือท่าสีเนตรูปและวิดีโอจากกล้องได้
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ดาวน์โหลดแอปพลิเคชัน DJI Fly ใหม่ที่สุด รวมทั้งน้ำหนักของคุณอาจไม่ได้บันทึกไว้และวิดีโอที่คุณบันทึกไว้อาจเสียหายได้ DJI ไม่รับผิดชอบต่อความล้มเหลวใดในการบันทึกภาพหรือวิดีโอที่บันทึกไว้ในแบบที่อุปกรณ์ไม่สามารถอ่านข้อมูลได้

## รีโมทคอนโทรล

---

ส่วนนี้อธิบายถึงคุณลักษณะของรีโมทคอนโทรล รวมถึงคำแนะนำสำหรับการควบคุมโดยรวมและกล้อง

# รีโมทคอนโทรล

## DJI RC Pro

รีโมทคอนโทรล DJI RC Pro มี O3+ ซึ่งเป็นเทคโนโลยีการส่งสignal OcuSync อันเป็นเอกลักษณ์ของ DJI เวอร์ชันล่าสุด ซึ่งสามารถทำงานได้ทั้งคลื่น 2.4 และ 5.8 GHz สามารถเลือกช่องทางการส่งสัญญาณที่ดีที่สุดโดยอัตโนมัติ และสามารถส่งสัญญาณ HD จากกล้องของโดรนให้ในระยะสูงสุดถึง 15 กม. หน้าจอขนาด 5.5 นิ้ว ความสว่างสูง 1000 cd/m<sup>2</sup> พร้อมความละเอียด 1920x1080 พิกเซล และรีโมทคอนโทรลมาพร้อมกับระบบควบคุมที่ดีเยี่ยมและกิมบล็อกที่หลากหลาย รวมถึงปุ่มที่ตั้งค่าได้ ผู้ใช้สามารถซื้อมารองรับการใช้งาน Wi-Fi และระบบปฏิบัติการ Android 10 มาพร้อมกับฟังก์ชันที่หลากหลาย เช่น นาฬิกาและ GNSS (GPS+GLONASS+Galileo)

ตัวอัลตราไฟฟ้าในตัว รีโมทคอนโทรลรองรับวีดีโอ H.264 4K/120fps และ H.265 4K/120fps ซึ่งรองรับเวลาที่พอดีกับพอร์ต Mini HDMI ที่จัดเก็บข้อมูลภายในของรีโมทคอนโทรลความจุ 32 GB และช่องรับการใส่การ์ด microSD เพื่อจัดเก็บภาพถ่ายและวิดีโอ

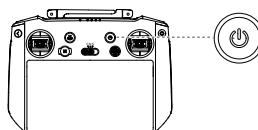
แบตเตอรี่ขนาด 5000 mAh และ 36 Wh ให้ RC Pro มีเวลาการทำงานสูงสุด 3 ชั่วโมง

การใช้งานรีโมทคอนโทรล

การเปิด/ปิดเครื่อง

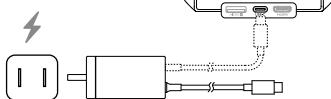
กดปุ่มพาวเวอร์หน้างรีโมทและกดแบบเดียวกันอีกครั้งเพื่อตั้งเวลาที่ต้องการ

กดหน้างรีโมทและกดตัวค้างอีกครั้ง เพื่อเปิดหรือปิดรีโมทคอนโทรล



การชาร์จแบตเตอรี่

ใช้สาย USB-C เพื่อต่อที่ชาร์จเข้ากับพอร์ต USB-C ของรีโมทคอนโทรล



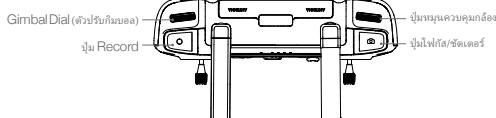
การควบคุมกิมบล็อกและกล้อง

ปุ่มไฟก้าส/ชัตเตอร์: กดลงครึ่งหนึ่งเพื่อไฟก้าสอัตโนมัติและกดลงจนสุดเพื่อถ่ายภาพ

ปุ่มบันทึก: กดหน้างรีโมทเพื่อเริ่มหรือหยุดการบันทึกวิดีโอ

ปุ่มหมุนควบคุมกล้อง: ใช้เพื่อรับความเรียบของกิมบล็อก

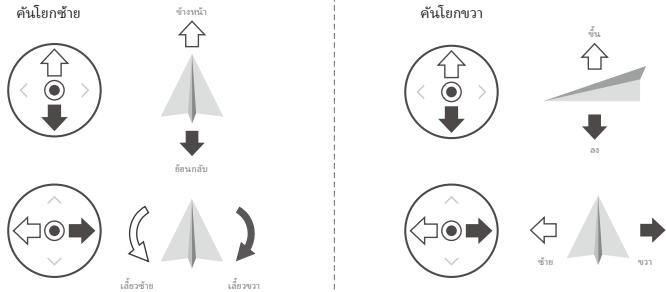
ตัวบันทึกวิดีโอ: ใช้เพื่อรับความเรียบของกิมบล็อก



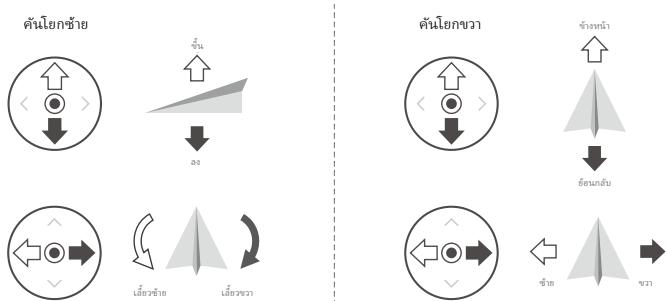
## การควบคุมโดยรีโมท

โหมดเดิมที่ตั้งค่าเป็น默認คือ (โหมด 1, โหมด 2 และ โหมด 3) ซึ่งพร้อมให้ใช้งานและมีโหมดที่ปรับแต่งได้เองซึ่งสามารถตั้งค่าได้ใน DJI Fly โหมดเดิมที่เป็น默認คือ โหมด 2

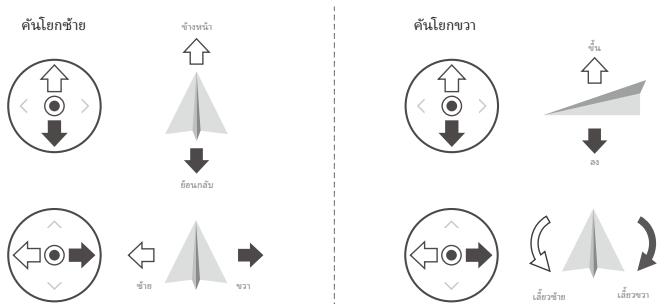
## โหมด 1



## โหมด 2



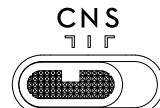
## โหมด 3



รีโมทคอนโทรล (โหมด 2)	โดรน (◀ แสดงทิศทางการหันหน้า)	หมายเหตุ
		การบังคับคันโดยใช้ขาขึ้นหรือลงจะเป็นการเปลี่ยนระดับความสูงของโดรน ผลักคันโดยใช้ขึ้นเพื่อเพิ่มระดับความสูง ดันคันโดยลงเพื่อลดระดับ อีกทั้งโดยถูกผลักออกไปทางจากศูนย์กลางทำให้โดรนก็จะเลี้ยว ระดับความสูงเริ่วขึ้นเท่านั้น กรุณาผลักคันโดยอย่างมุ่งมั่นและ慢 เพื่อ มีองค์การเมื่อใช้ระหว่างหันทิศที่ต้องได้หรือไม่คาดคิด
		บังคับคันโดยใช้ไปทางซ้ายหรือขวาคือการควบคุมทิศทางของโดรน ผลักคันโดยไปทางซ้าย จะหมุนโดรนตามเข็มนาฬิกา และไปทางขวา จะเป็นการหมุนโดรนตามเข็มนาฬิกา ซึ่งคันโดยถูกผลักออกไปทางจากศูนย์กลางเท่าไหร่โดรนก็จะหมุนเริ่วขึ้นเท่านั้น
		การบังคับคันโดยใช้ขาขึ้นหรือลงจะเปลี่ยนระดับการเคลื่อนไปทางหน้า/หลังของโดรน ผลักคันโดยใช้ขึ้นเพื่อบินไปทางหน้า หรือผลักลงเพื่อบิน ด้วยหลัง อีกทั้งโดยถูกผลักออกไปทางจากศูนย์กลางเท่าไหร่โดรนก็จะ บินไปเร็วขึ้นเท่านั้น
		การบังคับคันโดยใช้ขาขึ้นหรือขาจะเปลี่ยนระหะว่างการบินไปทาง ซ้าย/ขวาของโดรน ผลักคันโดยไปทางซ้ายเพื่อบินไปทางซ้าย และผลัก ไปทางขวาเพื่อบินไปทางขวา ซึ่งคันโดยถูกผลักออกไปทางจากศูนย์กลาง เท่าไหร่โดรนก็จะบินไปเร็วขึ้นเท่านั้น

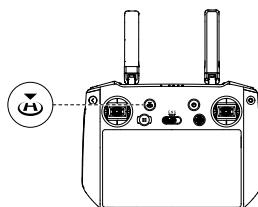
เปลี่ยนโหมดการบิน  
เลื่อนสวิตช์เพื่อเลือกโหมดการบิน

ตำแหน่ง	โหมดการบิน
S	โหมด Sport
N	โหมด Normal
C	โหมด Cine



**ปุ่ม RTH**

กดปุ่ม RTH ค้างไว้จนกว่ารีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงบีบ เปื่อเริ่มต้นโหมด RTH กดปุ่มนี้อีกครั้งเพื่อยกเลิกคำสั่ง RTH และกลับไปควบคุมได้รับอีกครั้ง อ่านรายละเอียดในไฟล์ข้อ Return to Home (กลับจุดเดิม) เพื่อทราบข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับ RTH

**Customizable Button (ปุ่มที่ตั้งค่าได้เอง)**

รวมถึง C1, C2 และ 5D ไปที่การตั้งค่าระบบ DJI Fly และเลือก Control เพื่อกำหนดค่าการทำงานของปุ่มนี้

ปุ่มต่าง ๆ ที่ใช้ร่วมกัน

ปุ่มหมุนซ่อนกลับ + ก้มบอร์ด: ปรับความสว่าง

ปุ่มหมุนซ่อนกลับ + ควบคุมกล้อง: ปรับระดับเสียง

ปุ่มซ่อนกลับ + บันทึก: บันทึกหน้าจอ

ปุ่มซ่อนกลับ + ชัตเตอร์: ภาพหน้าจอ

ปุ่มซ่อนกลับ + 5D: ขึ้น - Home, ลง - การตั้งค่าทางลัด, ซ้าย - ล่าสุด

ค่าอธิบายไฟ LED และสถานะและไฟ LED และระดับแบตเตอรี่

**ไฟ LED และสถานะ**

รูปแบบการกะพริบ	รายละเอียด
สีแดงค้าง	ตัดการเชื่อมต่อ กับ DJI โดรน
กะพริบเป็นสีแดง	อุณหภูมิของรีโมทคอนโทรลสูงเกินไปหรือ โดรนมีระดับแบตเตอรี่ต่ำ
สีเขียวค้าง	เชื่อมต่อ กับ DJI โดรน
ไฟกะพริบสีน้ำเงิน	รีโมทคอนโทรลกำลัง เชื่อมต่อ กับ DJI โดรน
สีเหลืองค้าง	การอัปเดตเฟิร์มแวร์ล้มเหลว
ไฟกะพริบสีเทา	ระดับแบตเตอรี่ของรีโมทคอนโทรลต่ำ
ไฟกะพริบสีฟ้า	คืนไก่ไม่อู่ยู่ดรอปลง

**ไฟแสดงระดับแบตเตอรี่**

รูปแบบการกะพริบ					ระดับแบตเตอรี่
●	●	●	●	●	75%~100%
●	●	●	○	○	50%~75%
●	●	○	○	○	25%~50%
●	○	○	○	○	0%~25%

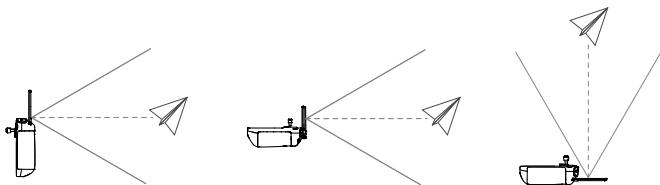
การเตือนจากเริ่มทคอนไทรอล

เริ่มทคอนไทรอลสั่นหรือส่งเสียงบีบเบี้ยเมื่อข้อต่อพลาดหรือค่าเดือน ให้ความสนใจเมื่อข้อความเตือนประกายขึ้นบนจอสัมผัสริม DJI Fly เลื่อนลงจากตัวบนเพื่อเลือก Do Not Disturb (ห้ามรบกวน) หรือ Mute (ปิดเสียง) เพื่อปิดใช้งานการแจ้งเตือนบางอย่าง

### Optimal Transmission Zone (บริเวณส่งสัญญาณ)

สัญญาณระหว่างโดรนกับเริ่มทคอนไทรอลจะต้องสูงสุด เมื่อเสาระบบทราบอยู่ในตำแหน่งที่สอดคล้องกับโดรนตามภาพด้านล่าง

ระยะการส่งสัญญาณที่เหมาะสมคือเมื่อเสาระบบทราบอยู่ในตำแหน่งที่สอดคล้องกับตัวน้ำหนักของเริ่มทคอนไทรอลคือ 180° หรือ 270°



- อย่าใช้อุปกรณ์ไฟฟ้าอื่นๆ ที่ทำงานด้วยความถี่เดียวกับเริ่มทคอนไทรอล มีลักษณะ เริ่มทคอนไทรอลจะมีสัญญาณรบกวน
- คุณจะได้รับข้อความเตือนใน DJI Fly หากสัญญาณการส่องสว่างในระหว่างการบิน ปรับเสาอากาศเพื่อให้แนใจว่าไดรเวอร์อยู่ในระยะการส่งสัญญาณที่เหมาะสม

การเขื่อมต่อกับเริ่มทคอนไทรอล

โดยรับสัญญาณจากเริ่มทคอนไทรอลที่ต้องเขื่อมต่อกับก้อนการใช้งาน ทำตามขั้นตอนดังไปนี้เพื่อเขื่อมต่อเริ่มทคอนไทรอลใหม่

วิธีที่ 1:

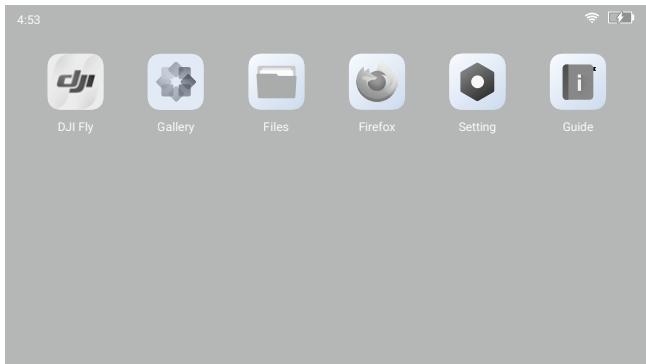
- กดปุ่มพาวเวอร์ที่เริ่มทคอนไทรอล และที่ตัวโดรน
- กดปุ่ม C1, C2 และปุ่มบันทึกพร้อมกันจนกว่าไฟ LED แสดงสถานะจะกะพริบเป็นสีน้ำเงินและเริ่มทคอนไทรอลส่งเสียงบีบ
- กดปุ่มพาวเวอร์ที่ไดรเวอร์ไวนานกว่าสี่วินาที ไดรเวอร์จะส่งเสียงบีบปักนิ่งครั้ง เพื่อแสดงว่าไดรเวอร์จะเขื่อมต่อแล้ว ไดรเวอร์จะส่งเสียงบีบสองครั้ง เพื่อแสดงว่าการเขื่อมต่อเสร็จสมบูรณ์ ไฟ LED บนกระดับแนวตัดօรี่ข้างเริ่มทคอนไทรอลจะเปลี่ยนแสง

วิธีที่ 2:

- กดปุ่มพาวเวอร์ที่เริ่มทคอนไทรอล และที่ตัวโดรน
- เปิดแอป DJI Fly
- ในหน้าจอจากกล้อง แตะ ● ● ● และลากเลือก Control และ Pair to Aircraft (Link)
- กดปุ่มพาวเวอร์ที่ไดรเวอร์ไวนานกว่าสี่วินาที ไดรเวอร์จะส่งเสียงบีบปักนิ่งครั้ง เพื่อแสดงว่าไดรเวอร์จะเขื่อมต่อแล้ว ไดรเวอร์จะส่งเสียงบีบสองครั้ง เพื่อแสดงว่าการเขื่อมต่อเสร็จสมบูรณ์ ไฟ LED บนกระดับแนวตัดօรี่ข้างเริ่มทคอนไทรอลจะเปลี่ยนแสง

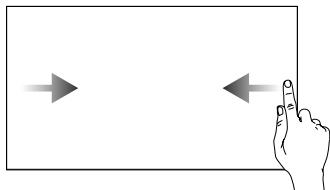
## การสั่งการด้วยจอสัมผัส

### Home

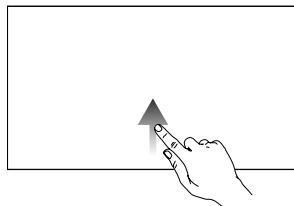


ด้านบนสุดของจอสัมผัสจะแสดงเวลา สัญญาณ Wi-Fi และระดับแบตเตอรี่ของรีโมทคอนโทรล บางแอปจะได้รับการติดตั้งตามค่าเริ่มต้น เช่น DJI Fly, คลิปวิดีโอ, ไฟล์, Firefox, การตั้งค่า และคู่มือ การตั้งค่าประกอบด้วยการกำหนดค่าเครื่องอ่าน การแสดงผล เสียง และบลูทูธ ผู้ใช้สามารถรีเซ็ตค่าที่ตั้งเดิมได้

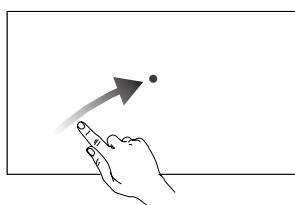
### การใช้งาน



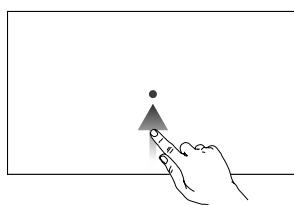
เลื่อนจากซ้ายหรือขวาไปตรงกลางของหน้าจอเพื่อ  
อกลับไปยังหน้าจอ ก่อนหน้า



เลื่อนขึ้นจากด้านล่างของหน้าจอและปล่อย  
เพื่อกลับไปที่หน้า Home

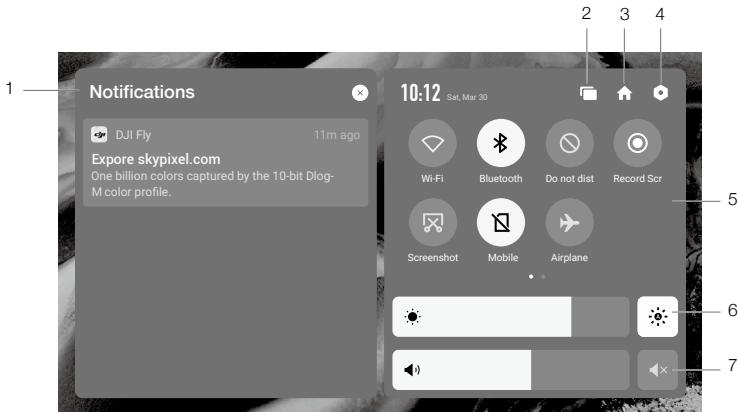


เลื่อนขึ้นไปทางขวาจากด้านล่างของหน้า  
Home และค้างไว้เพื่อเข้าถึงเมนูที่เพิ่งเปิดเมื่อ  
อยู่ที่หน้า Home



เลื่อนขึ้นจากด้านล่างของหน้าจอและค้างไว้ เพื่อ  
เข้าถึงเมนูที่เพิ่งเปิดเมื่อไปถึงอยู่ที่หน้า Home

## การตั้งค่าต่อวัน



## 1. การแจ้งเตือน

แตะเพื่อตรวจสอบการแจ้งเตือนของระบบ

## 2. ล่าสุด

☒ แตะเพื่อตรวจสอบและลบที่เพิ่งเปิดล่าสุด

## 3. Home

⬆️ แตะเพื่อขยับกล้องไปยังหน้า Home

## 4. การตั้งค่าระบบ

⌚ แตะเพื่อเข้าถึงการตั้งค่าระบบ

## 5. ทางลัด

ⓘ : แตะเพื่อเปิดหรือปิด Wi-Fi กดค้างไว้เพื่อเข้าสู่การตั้งค่าและซื้อขายเครือข่าย Wi-Fi

＊ : แตะเพื่อเปิดหรือปิดบลูทูธ กดค้างไว้เพื่อเข้าถึงการตั้งค่าและเปลี่ยนต่อภาระบลูทูธ Bluetooth ใกล้เคียง

🚫 : แตะเพื่อเปิดใช้งานโหมด Do Not Disturb (ห้ามรบกวน) ในโหมดนี้ ข้อความเดือนของระบบจะถูกปิดใช้งาน

◉ : แตะเพื่อเริ่มมินิเกมที่ภาพหน้าจอ ขณะบินทึก หน้าจอจะแสดงเวลาการบินทึก แตะ Stop (หยุด) เพื่อหยุดการแสดงบินทึก

☒ : แตะเพื่อบันทึกภาพหน้าจอ

☒ : ข้อมูลอุปกรณ์เคลื่อนที่

✈️ : แตะเพื่อเปิดใช้งานโหมด Airplane (ใช้งานบนเครื่องบิน) Wi-Fi, Bluetooth และข้อมูลอุปกรณ์เคลื่อนที่จะถูกปิดใช้งาน

## 6. การปรับความสว่าง

+: หน้าจออยู่ในโหมดความสว่างอัตโนมัติ เมื่อมีไฟเล็กๆ โคลอ้อน แตะไว้ค่อนน้ำหนึ่งเลื่อนแคน แล้วไว้ค่อนจะเปลี่ยนเป็นโหมดปรับความสว่างด้วยตนเอง

## 7. การปรับระดับเสียง

เลื่อนแคนเพื่อปรับระดับเสียง และแตะ 🔍 เพื่อปิดเสียง

## คุณลักษณะขั้นสูง

### ค่าอิเบรตเข้มทิศ

อาจต้องค่าอิเบรตเข้มทิศ หลังจากใช้รีโมทคอนโทรลในพื้นที่ที่มีคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้ารบกวน จะมีข้อความเตือนปรากฏขึ้น หากต้องค่าอิเบรตเข้มทิศ ของรีโมทคอนโทรล และที่ข้อความเตือนเพื่อเริ่มค่าอิเบรต ในกรณีนี้ ๆ ให้ทิ่าตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อค่าอิเบรตรีโมทคอนโทรลของคุณ

1. เข้าสู่หน้า Home
2. เลือกการตั้งค่า เสื่อนลง และแตะที่เข้มทิศ
3. ทิ่าตามแผนภาพบนหน้าจอเพื่อค่าอิเบรตรีโมทคอนโทรลของคุณ
4. ผู้ใช้จะได้รับข้อความเตือนเมื่อทำการค่าอิเบรตเสร็จสมบูรณ์

### การตั้งค่า HDMI

สามารถชาร์จอุปกรณ์ไปร่วมกับแสดงผลได้หลังจากเชื่อมต่อพอร์ต HDMI ของรีโมทคอนโทรลแล้ว สามารถตั้งค่าความละเอียดได้โดยเข้าไปที่การตั้งค่า จอแสดงผล และ HDMI ขั้นสูง

## RC-N1

รีโมทคอนโทรลรุ่นใหม่ล่าสุดของ DJI ที่สามารถส่งข้อมูลระยะไกลของ DJI ซึ่งสามารถส่งข้อมูลได้ไกลที่สุด 15 กิโลเมตร และแสดงวิดีโอที่ส่งสัญญาณจากโดรนมาให้ DJI Fly บนอุปกรณ์เคลื่อนที่ของคุณได้ด้วยความละเอียดสูงสุด 1080p 60fps (ขึ้นอยู่กับประเภทของไฟร์สตัฟท์) สามารถควบคุมโดรนและกล้องได้ถ่ายรูปได้ทันที

ในพื้นที่ที่เปิดโล่งที่ไม่มีบล็อกแม่เหล็กครบวงจร โดรนจะใช้ฟังก์ชัน O3+ เพื่อถ่ายทอดสัญญาณวิดีโอได้สูงสุด 1080p 60fps อีกทั้งร่วมน้ำ (ขึ้นอยู่กับประเภทของไฟร์สตัฟท์) รีโมทคอนโทรลทำงานได้ทั้งหมด 2.4 GHz และ 5.8 GHz โดยจะเลือกช่องสัญญาณที่ดีที่สุดเองอัตโนมัติ แบตเตอรี่ในตัวมีความจุ 5200 mAh และพลังงาน 18.72 Wh และใช้งานได้เต็มที่ 6 ชั่วโมง รีโมทคอนโทรลจะชาร์จอุปกรณ์เคลื่อนที่โดยมีความสามารถในการชาร์จ 500 mA ที่ 5 V รีโมทคอนโทรลจะชาร์จอุปกรณ์ Android โดยอัตโนมัติ สำหรับอุปกรณ์ iOS ก่อนอื่นไปต่อชุดสายชาร์จที่ปรับแต่งได้เองซึ่งสามารถเชื่อมต่อได้ใน DJI Fly และใช้งานได้เต็มที่ 6 ชั่วโมง รีโมทคอนโทรลจะชาร์จอุปกรณ์ iOS ผ่านช่องเสียบชาร์จแบบหัวต่อหัวและสามารถชาร์จได้ใน DJI Fly ไม่ต้องที่ต้องเปลี่ยนสายชาร์จ

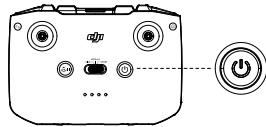


- เวลาชาร์จที่ต้องการห้ามกางหนา: รีโมทคอนโทรลเป็นไฟฟ้าห้ามกางหนาในท้องถิ่น
- Control Stick Mode (ไฟแสดงนิรภัยควบคุม): โหมดตัวไนโอดควบคุมกางหนาเพื่อป้องกันการทำงานของการเคลื่อนไหวของตัวไนโอดควบคุมแต่ละแบบ เมื่อหมดที่ต้องไปแล้วจะไม่หมดคือ (โหมด 1, โหมด 2 และ โหมด 3) ซึ่งพร้อมใช้งานและรีโมทที่ปรับแต่งได้เองซึ่งสามารถเชื่อมต่อได้ใน DJI Fly ไม่ต้องที่ต้องเปลี่ยนสายชาร์จ

### การใช้งานรีโมทคอนโทรล

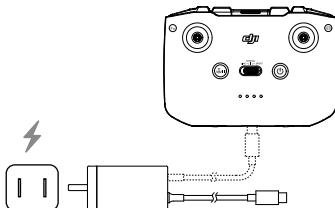
#### การเปิด/ปิดเครื่อง

กดปุ่มไฟเวอเร่อท์หนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระบบตัวบินแบบเดียวที่ปั๊บจุบัน กดหนึ่งครั้งและกดค้างอีกครั้งเพื่อปิดไฟรีโมทคอนโทรล ลักษณะตัวบินแบบเดียวที่ต้องการเปิดก่อนใช้งาน



#### การชาร์จแบบเดียวที่

ใช้สาย USB-C เพื่อต่อที่ชาร์จที่หัวเข้ากับพอร์ต USB-C ของรีโมทคอนโทรล อาจใช้เวลาประมาณสี่ชั่วโมงเพื่อชาร์จรีโมทคอนโทรล เดือนที่

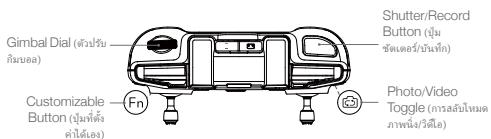


### การควบคุมกล้องและกล้อง

ปุ่มซีซเตอร์/บันทึก: กดหนึ่งครั้งเพื่อถ่ายภาพ หรือเริ่ม/หยุดการบันทึก การสั่งใหม่และการนับที่/วิดีโอ: กดหนึ่งครั้งเพื่อเปลี่ยนโหมดระหว่างภาพนิ่งและวิดีโอ

ตัวบันทึกกล้อง: ใช้ควบคุมความละเอียดของกล้อง

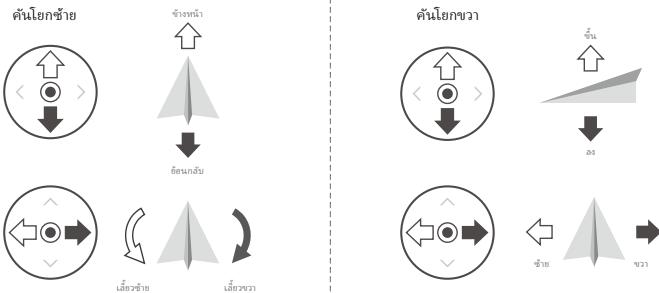
กดปุ่มที่ตั้งค่าได้เองค้างไว้เพื่อให้สามารถใช้ตัวบันทึกกล้องในการบันทึกระยะห่างในโหมดส่วนตัว



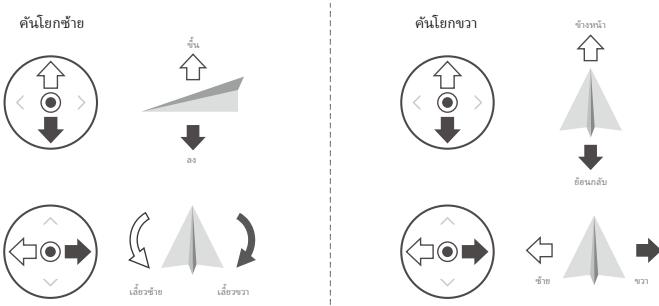
## การควบคุมโดรน

คันโยกควบคุมจะควบคุมทิศทางการบินของโดรน (Pan), การเดินหน้า/หลบหลัง (Pitch), ระดับความสูง (Throttle) และการบินในทางซ้าย/ขวา (Roll) โดยแต่ละคันโยกควบคุมสามารถพิ่งก์กันการบินของโดรนได้ในเวลาเดียวกัน หมายเหตุที่ต้องโปรดทราบไว้แล้วสาไปหมดคือ (ใหม่ด 1, ใหม่ด 2 และใหม่ด 3) ซึ่งพร้อมใช้งานและเป็นใหม่ที่ปรับแต่งได้ใน DJI Fly ใหม่ด 2 ที่เป็นค่าเริ่มต้นคือ ใหม่ด 2

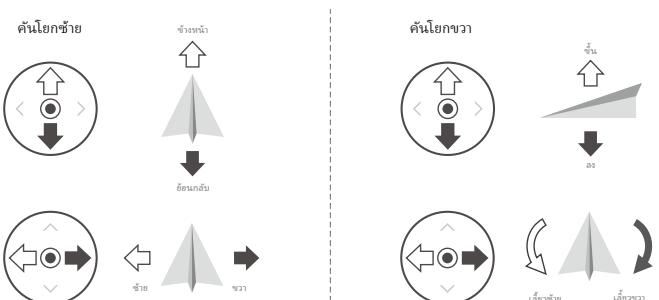
## ใหม่ด 1



## ใหม่ด 2



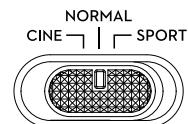
## ใหม่ด 3



รีโมทคอนโทรล (โหมด 2)	โดรน (◀➡ แสดงทิศทางการหันหน้า)	หมายเหตุ
		การบังคับคันโยกซ้ายข้างหรือขวาจะเป็นการเคลื่อนยกระดับความสูงของโดรน ผลักคันโยกขึ้นเพื่อเพิ่มระดับความสูง ดันคันโยกลงเพื่อลดระดับ ยิ่งคันโยกถูกผลักออกไปทางจากศูนย์กลางเท่าไหร่โดรนก็จะบินปีกยิ่ง ระหว่างความสูงเริ่วขึ้นเท่านั้น กรุณานำลักษณะนี้ยกย่องถ่างมุนวนเลسمอ เพื่อป้องกันการเปลี่ยนระดับของทิศทางที่ไม่ได้หัวใจคาดเดา
		บังคับคันโยกซ้ายไปทางซ้ายหรือขวาเพื่อการควบคุมทิศทางของโดรน ผลักคันโยกไปทางซ้าย จะหมุนโดรนทวนเข็มนาฬิกา และไปทางขวา จะเป็นการหมุนโดรนตามเข็มนาฬิกา ยิ่งคันโยกถูกผลักออกไปทางจากศูนย์กลางเท่าไหร่โดรนก็จะหมุนเริ่วขึ้นเท่านั้น
		การบังคับคันโยกขวาไปทางซ้ายหรือลงจะเปลี่ยนระดับการเคลื่อนไปทางหน้า/หลังของโดรน ผลักคันโยกขึ้นเพื่อบินไปข้างหน้า หรือผลักลงเพื่อบิน ออกหลัง ยิ่งดันคันโยกถูกผลักออกไปทางจากศูนย์กลางเท่าไหร่ โดรนก็จะบินไปเร็วขึ้นเท่านั้น
		การบังคับคันโยกขวาไปทางซ้ายหรือขวาจะเปลี่ยนระดับการบินไปทางซ้าย/ขวาของโดรน ผลักคันโยกไปทางซ้ายเพื่อบินไปทางซ้าย และผลักไปทางขวาเพื่อบินไปทางขวา ยิ่งคันโยกถูกผลักออกไปทางจากศูนย์กลางเท่าไหร่ โดรนก็จะบินไปเร็วขึ้นเท่านั้น

เปลี่ยนโหมดการบิน  
เลื่อนสวิตช์เพื่อเลือกโหมดการบิน

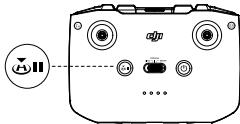
ตำแหน่ง	โหมดการบิน
S	โหมด Sport
N	โหมด Normal
C	โหมด Cine



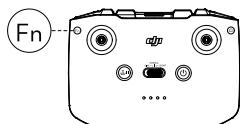
**ปุ่ม Flight Pause/RTH (ปุ่มหยุดบิน/รั่วครัว/กลับจุดเดิมบิน)**

กดเพื่อครั้งเพื่อที่ให้โดรนเบรกและบินอยู่กับที่ หากโดรนอยู่ในโหมด Smart RTH หรือลงจอดอัตโนมัติ กดที่นี่ครั้งเพื่อออกจากโหมดแล้วค่อยเป็นครั้ง

กดปุ่ม RTH ค้างไว้จะนับว่าเริ่มทดสอบโหมดส่งเสียงบีบ เพื่อเริ่มต้นโหมด RTH กดปุ่มนี้อีกครั้งเพื่อยกเลิกคำสั่ง RTH และกลับไปความคุณธรรมอีกครั้ง อ่านรายละเอียดในหน้าข้อ Return to Home (กลับจุดเดิมบิน) เพื่อทราบข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับ RTH

**Customizable Button (ปุ่มที่ตั้งค่าได้เอง)**

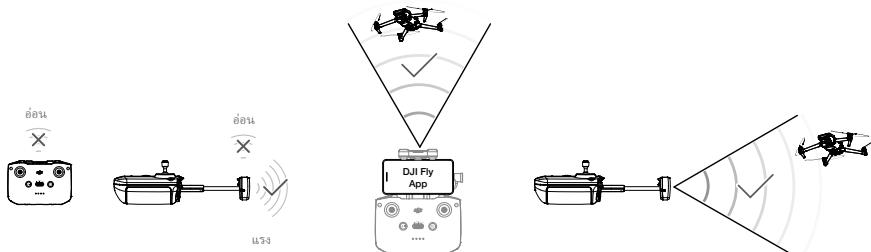
นำไปใช้การตั้งค่าระบบ DJI Fly และเลือก Control เพื่อกำหนดค่าการทำงานของปุ่มนี้ ฟังก์ชันต่าง ๆ รวมถึงการปรับตำแหน่งไฟกิมbalอยู่ตรงศูนย์กลาง การเปลี่ยนไฟ LED เสริม และการเปิดใช้ระบบควบคุมความเร็วอัตโนมัติ

**การเดือนจากเริ่มทดสอบไมโคร**

เริ่มทดสอบไมโครจะส่งเสียงเดือน ระหว่างกลับจุดเดิมบิน (RTH) หรือเมื่อระดับแบตเตอรี่ต่ำ (6% ถึง 15%) การเดือนแบบเดื่อต่ำกว่า 5% ไม่สามารถยกเลิกได้

**Optimal Transmission Zone (บริเวณสัญญาณ)**

สัญญาณระหว่างโดรนกับเริ่มทดสอบไมโครจะต้องสูด เมื่อเสาระยะห่างสอดคล้องกับโดรนตามภาพด้านล่าง



Optimal Transmission Zone (บริเวณสัญญาณ)

## การเชื่อมต่อ กับ รีโมทคอนโทรล

โปรดทราบว่า รีโมทคอนโทรลจะต้องเชื่อมต่อกับก้อนไฟฟ้าในห้องทำงาน ทำตามขั้นตอนดังต่อไปนี้เพื่อเชื่อมต่อ รีโมทคอนโทรลให้成:

- กดปุ่มพาวเวอร์ที่รีโมทคอนโทรล และทิ้งไว้ 10 วินาที
- เปิดแอป DJI Fly
- ในหน้าจอของแอปพลิเคชัน แตะ ● ● ● และเลือก Control และ Pair to Aircraft (Link)
- กดปุ่มพาวเวอร์ที่ไดร์ฟ์ค้างไว้ นานกว่า 5 วินาที ไดร์ฟจะส่องสีส่องสีเขียวทันที พร้อมทั้งค้าง เพื่อแสดงว่าไดร์ฟพร้อมจะเชื่อมต่อแล้ว ไดร์ฟจะส่องสีเขียวทันที สำหรับการเชื่อมต่อ เสียงกระซิบสีเขียว พร้อมทั้งไฟ LED บนรีโมทคอนโทรลจะเปลี่ยนสี



- ตรวจสอบให้แน่ใจว่า รีโมทคอนโทรลในระยะ 0.5 เมตรกับไดร์ฟระหว่างการเชื่อมต่อ
- รีโมทคอนโทรลจะยกเลิกการเชื่อมต่อ กับ ไดร์ฟ ในกรณีที่ ไดร์ฟไม่มีการเชื่อมต่อ กับ ไดร์ฟ ล้ำเดียว กัน



- ชาร์จรีโมทคอนโทรลให้เต็มก่อนการบินทุกครั้ง รีโมทคอนโทรลจะส่องสีเขียวเมื่อต้องการ เชื่อมต่อ
- ถ้ารีโมทคอนโทรลปิดอยู่และไม่ได้ใช้งานนานาที จะมีเสียงเตือน หลังจาก 6 นาที รีโมทคอนโทรลจะปิดเองอัตโนมัติ หากบันทึกความคุณหรือ กดปุ่มใดก็ได้เพื่อยกเลิกการแจ้งเตือน
- ปรับรูปแบบการบินให้สอดคล้องกับภารกิจที่ต้องการ เช่น การบินแบบติดต่อ หรือ การบินแบบอิสระ
- ควรตรวจสอบและตัดไข่เส้นสายไฟที่ติดต่อ กับ ไดร์ฟ ก่อนบิน

## ແອນ DJI Fly

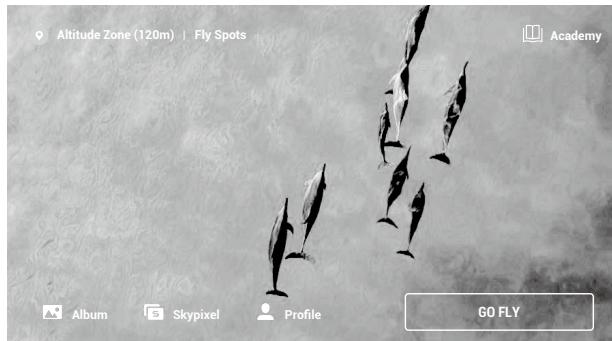
---

ສ່ວນນີ້ຈະແນະນຳໄຟງກໍ່ຫັນຫລັກຂອງ ແອນ DJI Fly

# แอป DJI Fly

## Home

เปิดแอป DJI Fly และเข้าสู่หน้า home



### จุดบิน

ชุมชนรีวิวบินที่อยู่บ้านและสถานที่ถ่ายทำในบริเวณใกล้เคียง เรียนรู้เพิ่มเติมเกี่ยวกับโซน GEO และชุมภาพถ่ายทางอากาศของสถานที่ต่าง ๆ ที่ถ่ายโดยผู้ใช้รายอื่น

### Academy

แดชท์ที่อุ่นนุ่มนวลของแอปฯ Academy การสอนให้ร่วงผลิตภัณฑ์ เคล็ดลับในการบิน ความปลอดภัยในการบิน และเอกสารดูแล มีความสามารถอ่านได้ทันที

### Album

ให้คุณสามารถถ่ายและวิดีโอด้วย DJI Fly และอุปกรณ์เดลล้อนที่ของคุณ มีห้องแบบ Templates และ Pro Templates มีใหม่ปรับแต่งอัตโนมัติหรือคลิปที่ถ่ายมา Pro จะให้คุณเรียนแต่งคลิปที่ถ่ายมาได้ตามที่คุณต้องการ

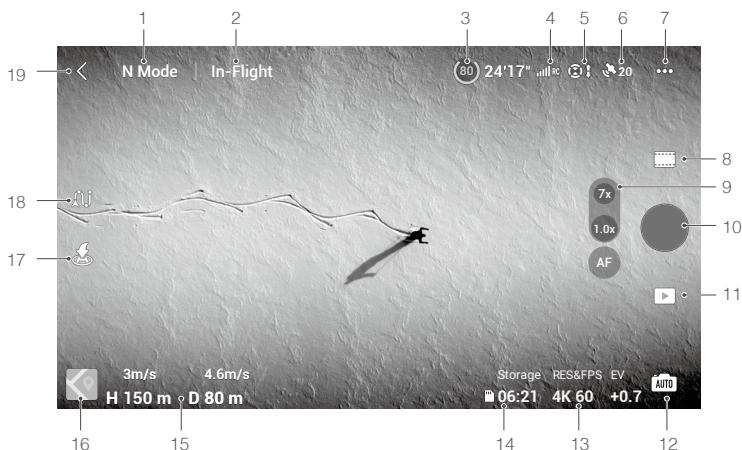
### SkyPixel

เข้าสู่โหมด SkyPixel เพื่อชมวิดีโอและภาพที่ผู้ใช้อัปโหลดไว้

### Profile

ดูข้อมูลบัญชี, บันทึกการบิน, ฟอร์ม DJI, ร้านค้าออนไลน์, ฟีเจอร์ Find My Drone (ระบุตำแหน่งโดรนของคุณ) และการตั้งค่าอื่น ๆ

## คู่มือการใช้งาน



### 1. โหมดการบิน

N : แสดงโหมดการบินปัจจุบัน

### 2. และการแสดงสถานะระบบ

In-Flight : และแสดงสถานะการบินของโดรนและแสดงข้อความเตือนหากล้าๆ แบบ

### 3. ข้อมูลแบบต่อเรื่อง

(3) 24'17" : แสดงระยะต้นแบบต่อปัจจุบันและเวลาบินที่เหลือ แตะเพื่อดูข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับแบบต่อเรื่อง

### 4. ลักษณะและความแรงของการเคลื่อนที่ต่อวัตถุ

มี (RC) : แสดงความแรงของสัญญาณซึ่งต่อวิธีอาลังกระหงโดยตรงกับไมโครคอนโทรล์

### 5. สถานะระบบและการอ่านเที่น้ำเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวาง

(5) : ด้านซ้ายของอีโคโนมีแสดงสถานะของระบบการอ่านเที่น้ำเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านหน้า ด้านหลัง และด้านข้าง และด้านขวาของอีโคโนมีแสดงสถานะของระบบการอ่านเที่น้ำเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางด้านหน้าและด้านหลัง ไอคอนนี้จะมีเมื่อระบบการอ่านเที่น้ำเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางทำงานเป็นปกติ และเป็นสีแดงเมื่อระบบการอ่านเที่น้ำเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวางไม่สามารถเป็นปกติ

### 6. สถานะ GNSS

มี (20) : แสดงความแรงของสัญญาณ GNSS ปัจจุบัน แตะเพื่อตรวจสอบสถานะสัญญาณ GNSS จุดขึ้นบนสามารถ อัปเดตได้เมื่อไหร่icon เป็นสีขาว ซึ่งชี้ว่าสัญญาณ GNSS นั้นแรง

### 7. การตั้งค่าระบบ

● ● : แตะเพื่อดูข้อมูลเกี่ยวกับความปลอดภัย การควบคุม และการล็อกข้อมูล

#### ความปลอดภัย

ระบบการอ่านเที่น้ำเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวาง (Obstacle Avoidance) มี Bypass (อ้อม) หรือ Brake (เบรก) โดยในเมื่อสามารถรับรู้สิ่งกีดขวาง หากปิดใช้งานระบบการอ่านเที่น้ำเพื่อหลบหลีกสิ่งกีดขวาง (Obstacle Avoidance) เลือกใหม่ Normal หรือ Nifty เมื่อใช้ Bypass (อ้อม)

การแสดงแผนที่ต่อเรื่อง : เมื่อเปิดใช้งาน แผนที่จะต้องรวมเข้ากับแผนที่จริง

Return to Home (กลับจุดขึ้นบิน) : แตะเพื่อสั่ง RTTH ขึ้นสูง, จะตั้งความสูง RTTH ตั้งโน้มติ (ความสูงเริ่มต้นคือ 100 ม.) และ เพื่ออัปเดต Home Point (จุดที่บิน)

การป้องกันการบิน : แตะเพื่อตั้งค่าความสูงที่สุดและระยะทางสูงสุด, ตั้งความสูง RTTH ตั้งโน้มติ (ความสูงเริ่มต้นคือ 100 ม.) และเพื่ออัปเดต Home Point (จุดที่บิน)

เช่นเชอร์ฟ : แตะเพื่อดู IMU และสถานะเซมิทิศ และหากจำเป็นจะเริ่มทำการคลาเบอร์ต

**แบบเตอร์:** แตะเพื่อตัดข้อมูลแบบเตอร์ เช่น สถานะเซลล์แบบเตอร์ หมายเลขอร์เรียล และเวลาที่ชาร์จ

LED เสริม; แต่เพื่อตั้งค่าไฟ LED เสริมเป็นอัตโนมัติ เปิดหรือปิด อย่าเปิดไฟ LED เสริมก่อนเข้าบิน

ไฟ LED ที่แนะนำติดตั้งหน้า: ไม่โน้มตัวในแนวนอน ไฟ LED ด้านหน้าโดยรวมถูกปิดใช้งานในระหว่างการบันทึก เพื่อให้แน่ใจว่า จะไม่กระทบต่อคุณภาพ

ไฟเจอร์ Find My Drone ช่วยให้หาตำแหน่งที่โดรนอยู่บนพื้นดินได้

การตั้งค่าความป้องกันขั้นสูง รวมถึงการตั้งค่าสิ่งที่ไดรอนต้องทำ เมื่อสัญญาณจากเรือทุกคนโกรลหายไป เมื่อในพัด สามารถหยุดได้ระหว่างการบิน และสวิช AirSense

ผลต่อการรอมของໂຕຣັນເມື່ອສະບຸງານາຣົມທາດຫາຍໄປນັ້ນລາມາຮອດຕັ້ງດໍາເປັນ Return to Home (ກລັບຈຸດຫັ້ນນິນ), Descend (ດອດຕັ້ນ) ແລະ Hover (ນິນອອ່ງກົນທີ່ໄດ້)

"Emergency Only" (ฉุกเฉินเท่านั้น) และตัวอักษรที่จะหยุดกล่องใส่การ์ดในสถานการณ์ฉุกเฉินเท่านั้น เช่น เมื่อเกิดภัยธรรมชาติ ไม่สามารถลากมาหาตัว หรือได้รับเสียงกระซิบดูม และยังสามารถหีบหักตัวเองได้ ตัวอย่างเช่น "Anytime" (เมื่อใดก็ได้) หมายความว่าเมื่อมีเหตุการณ์ทางการ์ดกล่องใส่การ์ดเมื่อใดก็ได้ เมื่อผู้ใช้เข้าใช้คำสั่งจากคันโยกแบบผสมผสาน (Combination Stick Command CSC) การหยุดมอเตอร์ลงหากจะทำให้ได้รูปหน้าตัด

การเดือนจะประกาศขึ้นในแอป DJI Fly เมื่อตรวจพบอากาศยานที่ควบคุมโดยคน หากเปิดใช้งาน AirSense ถ่านข้อส่วน สิทธิ์นี้ข้อความแจ้งของ DJI Fly ก็จะให้ใช้งาน AirSense

การควบคุม  
การตั้งค่าโ地道น

หน่วย	สามารถตั้งค่าเป็นแบบเดิมหรืออัปเกรด
การสแกนเวดกุ	เมื่อเปิดใช้งาน ไดร์นจะสแกนและแสดงเวดกุในมุมมองกล้องไดร์นได้ตามต้องการ (ใช้ได้กับ ภาพถ่ายที่ถ่ายครั้งเดียวและการบันทึกวิดีโอปกติเท่านั้น)
การปรับแต่ง Gain and Expo	รองรับการปรับแต่งการตั้งค่า Gain and Expo บนโหมดรับสัญญาณไฟฟ้าและก้มอนส์เตอร์ บันทุต่าง ๆ ซึ่งรวมถึงความเร็วแนวน้ำราบสูงสุด, ความเร็วระหว่างบันทุน้ำสูงสุด, ความเร็ว ระยะบันทุนลงสูงสุด, ความเร็วเชิงมุมสูงสุด, ความเร็วมุมลงของการหันเข้าขวา, ความเร็วของเบรก, Expo, ความเร็วสูงสุดในการควบคุมการก้มเงยของก้มบล็อก และ ความเร็วมุมลงของการก้มเงย



- เมื่อปล่อยศัณภังค์ ความไวเบรกที่เพิ่มขึ้นจะลดระยะเวลาเบรกของడิรัน ในขณะที่ความไวเบรกที่ลดลงจะเพิ่ม ระยะการเบรก นิ่งด้วยความเร็วมีต่อรั้ง

การตั้งค่ากิมบกอล: แนะนำเพื่อตั้งค่าโหมดกิมบกอล การตั้งค่าทันสูง หมอกิมบกอล และดำเนินการตรวจสอบกิมบกอล

การตัดค่าเร็วเทคโนโลยีกรองน้ำ: แต่เดิมที่อัตราฟี้ฟักชันของปูมีที่ตั้งค่าได้เรื่อง เพื่อค่าลิเบรต์ไมโครล และเพื่อเปลี่ยนใหม่ด้าน โยก ตรวจสอบให้แน่ใจว่าเข้าใจการทั่วไปของปูใหม่ด้วยการอ่านและเข้าใจคำอธิบายที่แน่นอน

វិធីសាស្ត្រការងារបំផុតសាច់រៀងទំនើប៖ អមវិធីសាស្ត្រការងារបំ

**ເຊື່ອມຕ້ອງກັນໂດຮນ:** ນະທະເພົ່າເຮີ່ມກາຣເຊື່ອມຕ້ອງເມົື່ອໂດຮນໄປໄດ້ເຊື່ອມຕ້ອງກັນເວົ້ມທຄອນໂກຮລ

ก้าว

การตั้งค่าพารามิเตอร์ของกล้อง: แสดงการตั้งค่าที่แตกต่างกัน ตามแต่โหมดถ่ายภาพ

การตั้งค่าทั่วไป: แตะเพื่อซูมและแต่งค่ากราฟความถี่, การตีอันการเปิดรับแสงเกิน, เส้นตาราง, เส้นโนลิงระดับแสง, สมดุลสี ขาว, ชิ้นศักดิ์ภาพ HD, ล็อกใบหน้า และดูค่าปัจจุบันที่กราฟ

ตัวแทนการรับที่ห้องมูลค่า คลิปที่ใช้สำหรับบันทึกไว้เพื่อเรียกหรือที่การ์ด microSD สามารถฟอร์แมตพื้นที่วิดีโอภายใน และการ์ด microSD ได้

ไฟแนล USB: Mavic 3 Cine รองรับไฟแนล USB ที่ไฟล์ซื้อสามารถคัดลอกไฟล์เท่านั้นหรือตั้งแต่เดิมหรือไฟล์เดิม USB เป็นไฟล์เดิม และเริ่มต้นอ่านค้อมเพิ่มเติมไฟล์ไฟแนล USB ในระหว่างนี้ สามารถเข้าถึงไฟล์ที่เก็บข้อมูลภายในไฟล์เดิมได้ แม้ไม่สามารถใช้งานการ์ด SD ได้

รีสตาร์ทไดรเวอร์และปัดการใช้งานไฟ沫ด USB ในไฟ沫ด DJI Fly เพื่อออกจากไฟ沫ด USB ไฟ沫ด USB จะเปิดใช้งานอีกครั้งเมื่อ โดรนรีสตาร์ท  
หากยังคงใช้งานไม่ได้ ติดต่อ D.II Assistant 2



- ไม่รองรับ USB โดรนจะต้องการหัวปลั๊กต่อจากปุ่มท่อปูโกรล์ไฟที่แยกโดยรวมจะดีกว่า และห้ามลอกภายนอกโดยเด็ดขาด

การส่งข้อมูล

การตั้งค่า Live Stream Platform (แพลตฟอร์มสตรีมสด), HDMI Output (เอาต์พุต HDMI), Frequency (ความถี่) และ Channel (ช่องสัญญาณ)

เกี่ยวกับ

ดูข้อมูลอุปกรณ์ ดูข้อมูลเพิ่มเติม เวอร์ชันของแอป เวอร์ชันของแบบเดตอเรีย และอื่น ๆ และ Reset All Settings (รีเซ็ตการตั้งค่าทั้งหมด) เพื่อใช้ตั้งการตั้งค่า ซึ่งรวมถึงการตั้งค่าอื่นๆ กับบันทึกและค่าที่เปลี่ยนแปลงเป็นครั้งเดียว และ Clear All Data (ล้างข้อมูลทั้งหมด) เพื่อใช้ตั้งการตั้งค่าทั้งหมดเป็นครั้งเดียว และลบข้อมูลทั้งหมดที่จัดเก็บไว้ในรีเซ็ตเก็บภายใน การ์ด microSD และ SSD รวมถึงบันทึกการบิน ข้อมูลนี้ให้แสดงหลักฐาน (บันทึกการบิน) แล้วเรียกร้องค่าชดเชย ติดต่อฝ่าย อุบลลูกค้าของ DJI ก่อนถังบันทึกการบินหากเกิดอุบัติเหตุขึ้นในระหว่างการบิน

## 8. โหมดถ่ายภาพ

**■** วีดีโอ: Normal, Explore, Night และ Slow Motion รองรับด้วยตัวเลือกสำหรับโหมดวิดีโอปกติ ในโหมด Explore (สำรวจ) โหมดจะแนะนำส่วนของการซูม และแตะเพื่อปรับอัตราส่วนการซูมให้อยู่ข้างใน โหมด Night จะลดอัตราบินได้ตื้นลงและให้ภาพเทาที่คงอยู่ ISO ได้สูงสุดถึง 12800 ISO



- ปั๊บบันโน่模式 Night รองรับ 4K 30fps
- ระบบการหลบหลีกสิ่งกีดขวาง (Obstacle Avoidance) จะถูกปิดใช้งานในโหมด Night บันดูความระมัดระวัง
- โหมดจะออกจากโหมด Night โดยอัตโนมัติเมื่อถึง RTH หรือลงจอด
- ระหว่าง RTH หรือการลงจอดอัตโนมัติ โหมด Night จะไม่สามารถใช้งานได้
- FocusTrack ไม่รองรับในโหมด Night

ภาพถ่าย: Single, Explore, Burst Shooting, AEB และ Timed Shot

MasterShots: เลือกวิดีโอ โหมดจะบันทึกข้อมูลใช้การเคลื่อนที่แบบต่าง ๆ ตามลำดับ และค่อยรักษาไว้ได้ทั้งกลางไฟรวม วิดีโอภาพยนต์ล็อกสร้างขึ้นหลังจากนั้น

QuickShots: Dronie, Rocket, Circle, Helix, Boomerang และ Asteroid

HyperLapse: เลือกจาก Free, Circle, Course Lock และ Waypoints

Pano: เลือกรอบวงกลม Sphere, 180°, Wide Angle และ Vertical

## 9. กล้องและ

**■** 7x เพื่อส่องลึกกล้องเหลาเลนส์ Photo (ภาพถ่าย) หรือ Video (วิดีโอ) รองรับโหมดภาพถ่าย Single, AEB, Burst และ JPEG, RAW และ J+R และสามารถตั้งค่า ISO และความไวชัตเตอร์ด้วยตนเองได้ในโหมดภาพถ่าย รองรับรูปแบบ 4K 25/30/50fps และ 1080p 25/30/50fps และสามารถตั้งค่า ISO และความไวชัตเตอร์ด้วยตนเองได้ในโหมดวิดีโอ สามารถใช้ Spotlight และ POI เมื่อใช้กล้องเหลาเพื่อตัวส่วน 7x, รองรับถูกต้องกับที่ แตะ เพื่อเปลี่ยนเป็นลักษณะมุมกว้าง

## 10. ปั๊บบันโน่บันทึก



แตะเพื่อถ่ายภาพหรือเพื่อเริ่ม/หยุดการบันทึกวิดีโอ

## 11. เล่นข้อมูลกับ



แตะเพื่อเข้าถึงการเล่นข้อมูลและดูตัวอย่างภาพถ่ายและวิดีโอทันทีที่ถ่ายไว้

## 12. เปรียบเทียบmode



**AUTO** : เลือกรอบหว่างโหมด Auto และ Pro เมื่ออยู่ในโหมดถ่ายภาพ สามารถตั้งค่าพารามิเตอร์ต่าง ๆ ได้ในโหมดต่าง ๆ ที่ หลากหลาย

## 13. พารามิเตอร์รักษา



4K 60 : แสดงพารามิเตอร์รักษาอย่างต่อเนื่องในปั๊บบัน แตะเพื่อเข้าถึงการตั้งค่าพารามิเตอร์

## 14. ข้อมูลของพื้นที่ที่จัดเก็บข้อมูล



Storage 06:21 : แสดงจำนวนภาพถ่ายหรือเวลาบันทึกวิดีโอที่เหลืออยู่ของที่เก็บข้อมูลในปั๊บบัน แตะเพื่อดูความจุที่มีอยู่ของการ์ด SSD หรือ microSD

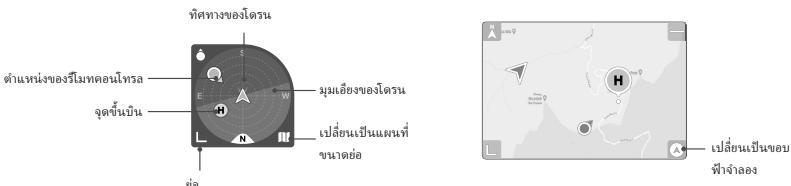
## 15. การรับส่งข้อมูลภายในเครื่องในการบิน

D 80m H 150m 4.6m/s 3m/s : แสดงระยะทางระหว่างโดรนและจุดที่บิน ความสูงจากจุดที่บิน ความเร็วแนวราบ ของโดรน และความเร็วแนวตั้งของจุดที่บิน

## 16. แผนที่



แตะเพื่อเปลี่ยนเป็นข้อมูลพื้นที่จัดของ ซึ่งแสดงข้อมูล เช่น การวางแผนและมุมเอียงของโดรน ตำแหน่งของ รีโมทคอนโทรล และตำแหน่งของจุดที่บิน



## 17. วินช์อัตโนมัติ/ลงด้วย/RTH

: แตะที่รีคอน เนื่องมาด้วยความเร็วเพื่อเริ่มขึ้นบินหรือลงจอดอัตโนมัติ

: แตะเพื่อเริ่มโหมด Smart RTH และทิ้งไว้โดยอัตโนมัติเมื่อจุดขึ้นบินที่บินที่ใกล้สุด

## 18. Waypoint Flight (การบินแบบนำทาง)

: แตะเพื่อเปลี่ยนจาก/Waypoint Flight

## 19. ห้องเก็บ

: แตะเพื่อรับกลับไปบังหน้า home

กดค้างเพื่อเพิ่มแบบการบันทึกของ เพื่อปรับมุมกิมบล

แตะที่หน้าจอเพื่อเปิดใช้งานการบันทึกแบบสั่ง แล้วแตะเพื่อตั้งค่า ให้กับหน้าจอค้างไว้เพื่อเลือกค่ารับแสง ห้องเก็บน้ำอยู่ในโหมดไฟฟ้า ใหม่เดิมค่ารับแสง และใหม่เดิมค่ารับแสงแบบบุคคล หลังจากใช้การตั้งค่ารับแสง แบบบุคคลแล้ว ให้กดบนหน้าจอค้างไว้เพื่อเลือกค่ารับแสง หากต้องการเปลี่ยนค่ารับแสง ให้กดบนหน้าจอค้างไว้ครึ่งครั้ง



- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าชาร์จแบตเตอรี่ของคุณแล้วก่อนจะปิดแอป DJI Fly
- ต้องใช้เน็ต Mobile cellular data สำหรับ DJI Fly ติดต่อสู้กับการเครือข่ายที่ไร้สายของคุณเพื่อขอทราบค่า ใช้จ่ายสำหรับเน็ต
- ถ้าคุณใช้โทรศัพท์เคลื่อนที่เพื่อเชื่อมต่อ ก้าวเริ่มสายที่เราเข้ามาหรือบนข้อความใด ๆ ในแอปเพลิดเจนได้กิตาม ระหว่างการบิน
- ถ้าไม่แลกเปลี่ยนความปลอดภัย ค่าเดือน และข้อสงวนสิทธิ์ของลูกค้า รับทราบและจดจำข้อกำหนดที่เกี่ยวข้อง ในพื้นที่ของคุณและไว้ คุณคือผู้รับผิดชอบถ้าเข้าใจว่าเป็นการบันทึกภาพที่เกี่ยวข้อง และการบันทึกที่ได้รับอนุญาต
  - a. ถ้าและหากท่านซึ่งได้รับการบันทึกภาพที่เกี่ยวข้อง ฯ ก่อนใช้ชื่อข้อมูลนี้ในมิติและการจัดตั้งค่าในมิติ
  - b. ถ้าและหากท่านซึ่งได้รับการบันทึกภาพที่เกี่ยวข้อง ฯ และข้อสงวนสิทธิ์ ก่อนจะตั้งค่าและตั้งค่าความสูงที่อยู่กันจากการ ตั้งค่าเริ่มต้น
  - c. ถ้าและหากท่านซึ่งได้รับการบันทึกภาพที่เกี่ยวข้อง ฯ และข้อสงวนสิทธิ์ ก่อนจะสั่งให้ใหม่เดิมการบันทึกแบบนั้น ฯ
  - d. ถ้าและหากท่านซึ่งได้รับการบันทึกภาพที่เกี่ยวข้อง ฯ และค่าเดือนข้อสงวนสิทธิ์ที่ถูกอ่านหรืออยู่ใน GEO Zone ฯ
  - e. ถ้าและหากท่านซึ่งได้รับการบันทึกภาพที่เกี่ยวข้อง ฯ ก่อนใช้ใหม่เดิมการบันทึกวิดีโอ
- ให้มั่นใจว่าของคุณลงจอดทันที ณ ตำแหน่งที่ป้อนค่า กหากมีข้อความแจ้งให้ดำเนินการตั้งกล่าวในแอป
- ทบทวนข้อความเดือนจังหวัดที่อยู่ในรายการที่แสดงในแอป ก่อนเข้าบินทุกครั้ง
- ใช้การสอนใช้งานในแอปเพื่อฝึกทักษะการบินของคุณ หากคุณยังไม่เคยบินโดยรวมก่อน หรือถ้าคุณยังไม่ ประสมการบินเพื่อเพียงพอที่จะบินได้ นอนอยู่มั่นใจ
- ทำการ cache ข้อมูลแผนที่ของบริเวณที่คุณต้องการบินโดย โดยเชื่อมต่อกับอินเทอร์เน็ตก่อนเข้าบินทุกครั้ง
- แอปนี้ออกแนวโน้มเพื่อช่วยคุณในการบิน ใช้วิจารณญาณของคุณ และอย่าเพิ่งตอบเพื่อควบคุมโดยรวมของคุณ การ ใช้งานแอปนี้ช่วยคุณต้องเป็นไปตามข้อกำหนดการใช้งานของ DJI Fly และนโยบายความเป็นส่วนตัวของ DJI ถ้า ทั้งหมดอย่างละเอียดได้ในแอป

## การบิน

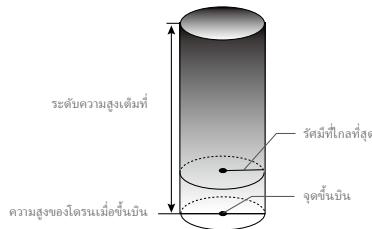
---

ส่วนนี้อธิบายถึงการฝึกนิโนย่างปลดปล่อยและข้อกำหนดต้าน  
การบิน



ข้อจํากัดตัวนรจะตบความสูงและระยะทาง

ข้อจํากัดตัวนรจะตบความสูงและระยะทางสามารถปรับเปลี่ยนได้ใน DJI Fly เมื่อพิจารณาจากการตั้งค่าเหล่านี้ โดรนจะบินในขอบเขตจํากัดตามที่แสดงด้านล่าง



## เมื่อ GNSS ใช้งานได้

	การจำกัดด้านการบิน	แอป DJI Fly
จะตั้งความสูงที่สูงที่สุด	จะตั้งความสูงของโดรนไม่สามารถเกินจากค่าที่ระบุ	คำเตือน: ถึงจะตั้งความสูงที่จำกัด
รัศมีที่ไกลที่สุด	ระยะห่างของโดรนต้องอยู่ในขอบเขตที่ใกล้ที่สุด	คำเตือน: ถึงจุดใกล้ที่สุดที่จำกัด

มีผลเฉพาะบนจัมภาร์วัตถุด้านล่างเท่านั้นที่ได้

	การจำกัดด้านการบิน	แอป DJI Fly
จะตั้งความสูงที่สูงที่สุด	ความสูงถูกจำกัดไว้ที่ 30 เมตร เมื่อสัญญาณ GNSS ยังไม่ได้รับ ความสูงถูกจำกัดไว้ที่ 3 เมตร เมื่อสัญญาณ GNSS ยังไม่ได้รับ และสภาพแสงไม่เพียงพอ	คำเตือน: ถึงจะตั้งความสูงที่จำกัด
รัศมีที่ไกลที่สุด	ข้อจำกัดของรัศมีถูกปรับให้เข้ากันและมีความสามารถรับการแจ้งเตือนออนไลน์ได้	



- ข้อจำกัดระดับความสูงเมื่อ GNSS สัญญาณยังไม่ได้รับ หากสัญญาณ GNSS แรงกว่าเบ็ดเครื่องโดยเฉลี่ย
- ถ้าไม่ถอนสัญญาณ GNSS ออกแล้ว คุณจะต้องควบคุมโดรนได้ แต่จะไม่สามารถบินต่อไปได้ ถ้าไม่ถอนสัญญาณ GNSS ออกไป
- เพื่อความปลอดภัย อย่าบินใกล้สถานที่บ้าน ทางด่วน สถานีเรือไฟ โรงงานไฟ เขตเมืองหรือพื้นที่เสี่ยงอันตราย บินโดยสารในประเทศที่คุณมองเห็น เท่านั้น

## GEO Zone

GEO Zone ทุกแห่งมีแม่สื่อไว้ในเรื่องใช้ติดต่อทางการของ DJI ที่ <http://www.dji.com/flysafe> GEO Zone แม่สื่อเป็นหลักประเทก รวมถึงพื้นที่ เช่น สถานที่ท่องเที่ยว สถานที่สำคัญ สถานที่ทางการ ฯลฯ ที่ต้องห้ามบิน ไม่สามารถบินในพื้นที่ดังกล่าวได้

## รายการตรวจสอบก่อนขึ้นบิน

- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่ครอบคลุมอุปกรณ์เคลื่อนไหว และแบตเตอรี่ได้รับอัจฉริยะต้องพร้อมใช้งาน
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแบตเตอรี่ได้รับอัจฉริยะและไม่พังเสียหาย
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแบตเตอรี่ของโดรนของคุณไม่หมด
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีของเหลวและภัยคุกคามภายในบิน
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีเชือกหรือสายของอุปกรณ์ที่ติดตัวของคุณ
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่า DJI Fly เชื่อมต่อ กับ DJI ได้เรียบร้อย
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าเลนส์กล้องและเซ็นเซอร์ระบบจับภาพวัดอุณหภูมิ
- ใช้เฉพาะอุปกรณ์ที่ได้รับอนุญาตของ DJI เท่านั้น ยกเว้นที่ได้รับอนุญาตของ DJI หรืออุปกรณ์จากผู้ผลิตที่ DJI ไม่ได้รับรองอาจทำให้ระบบการทำงานผิดปกติและเกิดอันตรายได้
- ตรวจสอบว่า Remote ID เป็นปัจจุบันและเข้ากันได้ทั่วโลก
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าจะตั้งค่าที่เหมาะสมกับภาระที่คุณต้องการ
- ห้ามบินเหนือที่ฟาร์มปศุสัตว์ การบินเหนือที่ฟาร์มปศุสัตว์ ห้ามบินเหนือที่ฟาร์มปศุสัตว์ ห้ามบินเหนือที่ฟาร์มปศุสัตว์
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่ได้รับผลกระทบจากหมาและสัตว์อื่นๆ
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่ได้รับผลกระทบจากหมาและสัตว์อื่นๆ

## ขั้นบิน/ลงจอดแบบอัตโนมัติ

ขั้นบินอัตโนมัติ

ใช้การขั้นบินอัตโนมัติ:

1. เปิดแอป DJI Fly และเข้าสู่โหมดของกล้อง
2. ท่าตามทุกขั้นตอนในรายการตรวจสอบก่อนขั้นบินให้ครบถ้วน
3. แตะ ถ้าสภาพแวดล้อมปลอดภัยในการขั้นบิน กดค้างที่ปุ่มเพื่อเริ่มยาน
4. ไดรเวอร์จะขับบินและบินอยู่กับที่เหนือน้ำ深 1.2 เมตร

จอดอัตโนมัติ

ใช้การลงจอดอัตโนมัติ:

1. แตะ ถ้าสภาพแวดล้อมปลอดภัยที่จะลงจอด กดปุ่มค้างไว้เพื่อเริ่มยาน
2. การลงจอดอัตโนมัติสามารถยกเลิกได้โดยการแตะ
3. สำหรับนักพัฒนาที่ทำงานเป็นปกติ การป้องกันการลงจอดจะใช้ช่วงไม้
4. มอเตอร์หยุดหลังจากลงจอด

## ติดเครื่อง/ดับเครื่องมอเตอร์

การติดเครื่องมอเตอร์

ค้างจากคันโยกแบบผสมผสาน (CSC) ใช้เพื่อเริ่มการทำงานของมอเตอร์ ตัวคันโยกทั้งสองข้างไปที่มุมด้านใน หรือปัดออกไปที่มุมด้านนอก เพื่อเริ่มการทำงานของมอเตอร์ เมื่อมอเตอร์ติดและหมุนแล้ว ปล่อยคันโยกทั้งสองอันพร้อมกัน

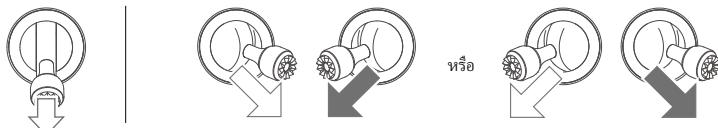


ดับเครื่องมอเตอร์

การดับเครื่องมอเตอร์ทำได้สองวิธี

วิธีที่ 1: เมื่อโดรนลงจอดแล้ว ดันคันโยกขึ้นและค้างไว้ รอให้มอเตอร์หยุดหลังจากผ่านไปหนึ่งวินาที

วิธีที่ 2: เมื่อโดรนลงจอดแล้ว ให้ใช้ CSC แบบเดียวที่ใช้ในการสตาร์ทมอเตอร์ รอให้มอเตอร์จัดตั้งหลังจากสอง วินาที ปล่อยคันโยกทั้งสองทันทีที่มอเตอร์ติดบ๊บบ๊บ



วิธีที่ 1

หรือ

วิธีที่ 2



- หากมอเตอร์เริ่มทำงานโดยไม่คาดคิด ให้ใช้ CSC เพื่อดับเครื่องมอเตอร์ทันที

ดับเบลร์อ่อมเมตเตอร์ระหว่างบิน

การตั้งค่าเครื่องมือต่อร์รัชระหว่างบินอาจทำให้ได้รับตกได้ การตั้งค่าเครื่องมือต่อร์รัชระหว่างบินควรทำกีฬาขณะเดียวกันเพื่อเกิดเหตุการณ์ฉุกเฉินท่านนั้น เช่น เกิดการชน หรือเมื่อได้รับความคุณไม่ได้และกลับบินขึ้นหรือบินลงลงอย่างรวดเร็ว โดยรวมหลักภาษาศาส หรือมอเตอร์จะดัดตัว การตั้งค่าเครื่องมือต่อร์รัชระหว่างบินนี้ใช้กับ CSC แบบเดียวกับที่กำหนดตัวเรื่อง การตั้งค่าเริ่มต้นสามารถเปลี่ยนแปลงได้ใน DJI Fly

## ทดสอบการบิน

ขั้นตอนขั้นบิน/ลงจอด

1. วางแผนในพื้นที่ล่วง รวมเรียนโดยที่ตัวแสดงสถานะได้รับชื่อทางคุณ
2. เปิดโดรนและรีโมทคอนโทรล
3. เปิดแอป DJI Fly และเข้าสู่มุมมองกล้อง
4. รอจนกว่าจะดำเนินการตรวจสอบอุปกรณ์เสริม สิ่งที่บินจะปลอดภัยหากไม่มีใครเดินทางทำงานผิดปกติใน DJI Fly
5. ตั้งค่าไก่การบินขึ้น/ลงแนวตั้ง (Throttle) ขึ้นเบาๆ เพื่อขึ้นบินหรือใช้ไก่หมุดขึ้นบินตั้งแต่ในเมือง
6. ตั้งค่าไก่การบินขึ้น/ลงแนวตั้ง (Throttle) ลงเริ่มใช้ไก่หมุดลงจอดอันนี้ตั้งแต่ลงจอด
7. หลังจากการลงจอดค่าตั้งค่าไก่การบินขึ้น/ลงแนวตั้ง (Throttle) ลงล่างแล้วค่าไปร์ มอเตอร์หยุดหลังจากผ่านไป หนึ่งวินาที
8. ปิดโดรนและปิดรีโมทคอนโทรล

วิธีแนะนำการใช้งานและเคล็ดลับ

1. รายการตรวจสอบก่อนขึ้นบินอุปกรณ์บนเครื่องที่อาจทำให้คุณบินได้อย่างปลอดภัยและเพื่อให้แน่ใจว่าคุณถ่ายวิดีโอได้ระหว่างบิน ตรวจสอบรายการตรวจสอบก่อนบินนี้ให้ครบถ้วนก่อนการบินทุกครั้ง
2. เลือกโหมดการใช้งานกิมบลล์ที่ต้องการใน DJI Fly
3. ใช้โหมด Normal หรือโหมด Cine เพื่อบันทึกวิดีโอ
4. ห้ามบินในสภาวะอากาศที่เลวร้าย เช่น เมื่อฝนตกหรือลมแรง
5. เลือกการตั้งค่าล้อที่เหมาะสมต่อการของคุณที่สุด
6. ลองทดสอบการบินเพื่อสร้างเส้นทางการบิน และเพื่อติดสกปรกเวลาล้อก่อนบินจริง



- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้รับหนังพื้นผิวราบและมั่นคงก่อนขึ้นบิน หากบินขึ้นจากผ้ามือหรือผ้าที่อ่อนตัวของคุณ

## ภาคผนวก

---

# ภาคผนวก

## ข้อมูลจำเพาะ

โฉนด	รายละเอียด
น้ำหนักเมื่อชี้บัน	895 กรัม (Mavic 3) 899 กรัม (Mavic 3 Cine)
ขนาด (ยาว×กว้าง×สูง)	ขนาดพับ: 221×96.3×90.3 มม. ขนาดกลาง: 347.5×283×107.7 มม.
ระยะทางแนวทแยง	380.1 มม.
ความเร็วไฟฟ้าเมื่อชี้บันสูงสุด	โหมด S: 8 m/s โหมด N: 6 m/s โหมด C: 1 m/s
ความเร็วลดลงสูงสุด	โหมด S: 6 m/s โหมด N: 6 m/s โหมด C: 1 m/s
เร็วสูงสุด (โกลเดิลกับระดับน้ำทะเล ไม่มีลม)	โหมด S: 21 m/s, โหมด S (EU): 19 m/s โหมด N: 15 m/s โหมด C: 5 m/s
ใช้งานได้สูงสุดที่หนึ่งระดับน้ำทะเล	6,000 เมตร
ระยะเวลารับได้นานที่สุด	46 นาที (วัตราช่วงบินที่ 32.4 กม./ชม. ในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีลม)
เวลาบินอยู่กับที่สูงสุด (ไม่มีลม)	40 นาที
ระยะทางบินได้ไกลที่สุด	30 กม.
การต้านความเร็วลมสูงสุด	12 ม./นาที
หมุนเอียงสูงสุด	โหมด S: 35° โหมด N: 30° โหมด C: 25°
ความเร็วนมบุรุษสูงสุด	200°/s
อุณหภูมิในการทำงาน	-10° ถึง 40°C (14° ถึง 104°F)
GNSS	GPS + Galileo + BeiDou
ระยะความแม่นยำในการบินอยู่กับที่	แนวตั้ง: การวางตัวแน่นและการมองเห็น: ±0.1 ม. การวางตัวแน่น GNSS: ±0.5 ม. แนวราบ: การวางตัวแน่นและการมองเห็น: ±0.3 ม. การวางตัวแน่นระบบความแม่นยำเข้าสูง: ±0.5 ม.
พื้นที่จัดเก็บข้อมูลภายใน	Mavic 3: 8 GB (พื้นที่ร่าง 7.9 GB) Mavic 3 Cine: 1 TB (พื้นที่ร่าง 934.8 GB)
กล้อง Hasselblad	รายละเอียด
เซ็นเซอร์	4/3 CMOS Effective Pixels: 20 MP
เลนส์	FOV: 84° ฟอร์มาต์เซ็นเซอร์: 24 มม. รูรับแสง: f/2.8-f/11 ระยะการถ่ายภาพ: 1 เมตรถึงระยะอนันต์ (พร้อมไฟกีฬาติดในมัตติ)
ระยะ ISO	วีตติโอ ปิกเซลและภาพเคลื่อนไหวช้า 100-6400 (ปิกติ) 400-1600 (D-Log) 100-1600 (HLG) คลาคิค: 800-12800 (ปิกติ) ภาพถ่าย: 100-6400

สปีดชัตเตอร์อิเล็กทรอนิกส์	1/8000-8 s
ขนาดภาพถ่ายสูงสุด	5280 × 3956
โหมดถ่ายภาพเพียง	ภาพเดียว: 20 MP ถ่ายร่วมค่าแสงอัตโนมัติ (AEB): 20 MP, 3/5 Frames ที่ 0.7EV Step กำหนดเวลา: 20 MP 2/3/5/7/10/15/20/30/60 วินาที
ความละเอียดวิดีโอ	Apple ProRes 422 HQ /422/422LT* 5.1K: 5120 × 2700@24/25/30/48/50fps DCI 4K: 4096 × 2160@24/25/30/48/50/60/120**fps 4K: 3840 × 2160@24/25/30/48/50/60/120**fps  H.264/H.265 5.1K: 5120 × 2700@24/25/30/48/50fps DCI 4K: 4096 × 2160@24/25/30/48/50/60/120**fps 4K: 3840 × 2160@24/25/30/48/50/60/120**fps FHD: 1920 × 1080@24/25/30/48/50/60/120**/200**fps  * เลนส์ DJI Mavic 3 Cine เท่านั้นที่รองรับการบันทึกวิดีโอยูบีกีดี Apple ProRes ** เฟรมเรทที่บันทึก วิดีโอที่ต้องบันทึกเป็นวิดีโอภาพเคลื่อนไหวช้า
อัตราบินของวีโว่สูงสุด	H.264/H.265: 200 Mbps
ไฟล์ที่รองรับ	exFAT
ฟอร์แมตภาพถ่าย	JPEG/DNG (RAW)
รูปแบบวิดีโอ	Mavic 3: MP4/MOV (MPEG-4 AVC/H.264, HEVC/H.265)  Mavic 3 Cine: MP4/MOV (MPEG-4 AVC/H.264, HEVC/H.265) MOV (Apple ProRes 422 HQ)
โหมดตั้งค่า	ปกติ/HLG/D-Log
กล้องเทคโนโลยี	
เซ็นเซอร์	CMOS 1/2 นิ้ว
เลนส์	FOV: 15° ฟอร์แมตพิเศษเท่ากับ: 162 มม. รูรับแสง: f/4.4 ระยะการถ่ายภาพ: 3 เมตรถึงระยะอันดับที่
ระดับ ISO	วิดีโอ: 100-6400 ภาพถ่าย: 100-6400
สปีดชัตเตอร์อิเล็กทรอนิกส์	1/8000-2 s
ขนาดภาพถ่ายสูงสุด	4000 × 3000
ฟอร์แมตภาพถ่าย	JPEG
รูปแบบวิดีโอ	MP4/MOV (MPEG-4 AVC/H.264, HEVC/H.265)
โหมดถ่ายภาพเพียง	ถ่ายภาพเดียว: 12 MP
ความละเอียดวิดีโอ	H.264/H.265 4K: 3840 × 2160@25/30/50fps FHD: 1920 × 1080@25/30/50fps
ชัมติจิ้หัล	4 เท่า
กิมบอร์	
กันสั่น	3-axis (Tilt, Roll, Pan)
ข้อมูลทางเทคนิค	Tilt: -135° ถึง +100° Roll: -45° ถึง +45° Pan: -27° ถึง +27°

ขอบเขตการควบคุม	ก้มลง: -90° ถึง 35° หันข้ามขวา: -5° ถึง 5°
ความเร็วควบคุมสูงสุด (กิโลเมตรต่อชั่วโมง)	100°/s
ขอบเขตการเปลี่ยนเส้นทางเมือง	±0.007°
ระบบวาร์ปที่ดีที่สุด	ดูรายละเอียดเพิ่มเติม
ประเภท	ระบบจับภาพวัดถูกออบที่ทางและระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรด
ระบบการมองเห็นด้านหน้า	ขอบเขตการปะทะเมียนอย่างแม่นยำ: 0.5-20 เมตร ขอบเขตการตรวจจับ: 0.5-200 เมตร ความเร็วในการวาร์ปที่ดีที่สุดของแบบมีประสิทธิภาพ: ≤15 m/s FOV: 90° (แนวราบ), 103° (แนวตั้ง)
ระบบการมองเห็นด้านหลัง	ขอบเขตการปะทะเมินอย่างแม่นยำ: 0.5-16 เมตร ความเร็วในการวาร์ปที่ดีที่สุดของแบบมีประสิทธิภาพ: ≤12 m/s FOV: 90° (แนวราบ), 103° (แนวตั้ง)
ระบบจับภาพด้านข้าง	ขอบเขตการปะทะเมินอย่างแม่นยำ: 0.5-25 เมตร ความเร็วในการวาร์ปที่ดีที่สุดของแบบมีประสิทธิภาพ: ≤15 m/s FOV: 90° (แนวราบ), 85° (แนวตั้ง)
ระบบการมองเห็นเพื่อหลบหลีกสิ่ง กีดขวางด้านบน	ขอบเขตการปะทะเมินอย่างแม่นยำ: 0.2-10 เมตร ความเร็วในการวาร์ปที่ดีที่สุดของแบบมีประสิทธิภาพ: ≤6 m/s FOV: 100° (ด้านหน้าและด้านหลัง), 90° (ซ้ายและขวา)
ระบบการมองเห็นด้านล่าง	ขอบเขตการปะทะเมินอย่างแม่นยำ: 0.3-18 เมตร ความเร็วในการวาร์ปที่ดีที่สุดของแบบมีประสิทธิภาพ: ≤6 m/s FOV: 130° (ด้านหน้าและด้านหลัง), 160° (ซ้ายและขวา)
สภาพแวดล้อมในการใช้งาน	ด้านหน้า ด้านข้าง ด้านบน ด้านหลัง: พื้นผิวที่มีองศาเอี้ยว แสงเพียงพอที่ $I_{UX} > 15$ ด้านล่าง: พื้นผิวไม่สMOOTH และมองเห็นได้เพียง 20% เช่น ผนัง ตู้น้ำ ถนน แสงเพียงพอที่ $I_{UX} > 15$ พื้นผิวที่มีลวดลายซึ่งจะ Jen
การส่องช่องมูล	
ระบบการส่องวีดีโอ	O3+
คุณภาพความละเอียดของภาพ	รีม็อกค่อนโกรล: 1080p@30fps/1080p@60fps
ความถี่ในการทำงาน	2.400-2.4835 GHz, 5.725-5.850 GHz
ระยะการส่องสัญญาณไกออลท์สุด (ไม่มีสิ่งกีดขวางไม่ได้รอบวง)	15 กิโลเมตร (FCC), 8 กิโลเมตร (CE/SRRC/MIC)
ความเร็วในการดาวน์โหลดสูงสุด	SDR: 5.5 MB/วินาที (มี RC-N1) 15 MB/วินาที (มี DJI RC Pro)
ความหน่วง (ชั่วโมงต่อการส่องสัญญาณ)	130 ms (มี RC-N1) 120 ms (มี DJI RC Pro)
เวลาการส่องสัญญาณ	เส้าอากาศ 4 เสา, 2T4R
กำลังไฟในการส่องสัญญาณ (EIRP)	2.4 GHz: <33 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: <33 dBm (FCC), <30 dBm (SRRC), <14 dBm (CE)
แบตเตอรี่ติดต่อสื่อสาร	
ความจุ	5000 mAh
แรงดันไฟมาตรฐาน	15.4 V
ชาติจังหวัดที่สามารถใช้ได้	17.6 V
ชนิดของแบตเตอรี่	LiPo 4S
พลังงาน	77 Wh

น้ำหนัก	335.5 g.
อุณหภูมิขยับชาติร์จ	5° ถึง 40°C (41° ถึง 104°F)
ที่ชาร์จแบตเตอรี่	
ไฟเข้า	100-240 V AC (47-63 Hz) 2.0 A
ไฟออก	USB-C: 5.0 V = 5.0 A/9.0 V = 5.0 A/12.0 V = 5.0 A/15.0 V = 4.3 A/ 20.0 V = 3.25 A/5.0 V~20.0 V = 3.25 A USB-A: 5 V = 2 A
กำลังไฟ	65 W
แหล่งชาร์จแบตเตอรี่	
ไฟเข้า	USB-C: 5 V-20 V = 5.0 A สูงสุด
ไฟออก	ช่องแบตเตอรี่: 12 V - 17.6 V = 5.0 A สูงสุด
กำลังไฟ	65 W
ประกายไฟชาติร์จ	ชาติร์จแบบเดียวที่ดูเหมือนวิธีสามก่อนตามลำดับ
อุณหภูมิขยับชาติร์จ	5° ถึง 40°C (41° ถึง 104°F)
ที่ชาร์จในรถยนต์	
ไฟเข้า	ช่องจ่ายไฟในรถยนต์: 12.7 V-16 V = 6.5 A, และตัวไฟ: 14 V DC
ไฟออก	USB-C: 5.0 V = 5.0 A/9.0 V = 5.0 A/12.0 V = 5.0 A/15.0 V = 4.3A/ 20.0 V = 3.25 A/5.0 V~20.0 V = 3.25 A USB-A: 5 V = 2 A
กำลังไฟ	65 W
เวลาในการชาร์จ	ประมาณ 96 นาที
อุณหภูมิขยับชาติร์จ	5° ถึง 40°C (41° ถึง 104°F)
พื้นที่จัดเก็บข้อมูล	
การ์ด SD ที่รองรับ	SDXC, UHS-I Speed Grade 3 rating microSD card
การ์ด microSD ที่แนะนำ	Lexar 1066 x 64 GB V30 A2 microSDXC Lexar 1066 x 128 GB V30 A2 microSDXC Lexar 1066 x 256 GB V30 A2 microSDXC Lexar 1066 x 512 GB V30 A2 microSDXC SanDisk High Endurance 64 GB V30 microSDXC SanDisk High Endurance 128 GB V30 microSDXC SanDisk High Endurance 256 GB V30 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 64 GB V30 A2 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 128 GB V30 A2 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 256 GB V30 A2 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 512 GB V30 A2 microSDXC Samsung EVO Plus 512 GB V30 A2 microSDXC Samsung PRO Plus 256 GB V30 A2 microSDXC Samsung PRO Plus 512 GB V30 A2 microSDXC
	การ์ด microSD ไม่สามารถบันทึกตัวเปลี่ยนสัญญาณ Apple ProRes 422 HQ
SSD	ความจุ: 1 TB ความเร็วในการอ่านสูงสุด: 700 MB/วินาที* ความเร็วในการบันทึกข้อมูลสูงสุด: 471 MB/วินาที*

\* ความเร็วในการอ่านหรือการบันทึกข้อมูลสูงสุดของ SSD คือความเร็วในการบันทึกข้อมูลสูงสุดของโตรคน ความเร็วอาจแตกต่างกันไปเมื่อเชื่อมต่อ กับคอมพิวเตอร์หรืออุปกรณ์อื่น ๆ

## รีโมทคอนโทรล DJI RC-N1

## ระบบการส่ง

เมื่อใช้รีโมทเพื่อกำหนดค่า莎าร์ดแวร์ทั่ง ๆ ของโดรน รีโมทคอนโทรล DJI RC-N1 จะเริ่มกรุณ้าพิรู้แล้วว่าที่ท่องเที่ยวขึ้นอยู่ในเดือนและ เส้นทางที่ต้องการเดินทางไป

- a. DJI Mini 2/ DJI Mavic Air 2: O2
- b. DJI Air 2S: O3
- c. DJI Mavic 3: O3+

## ระยะเวลาในการใช้งาน

6 ชั่วโมง (โดยใช้ชาร์จอุปกรณ์แค่ครึ่งหนึ่ง)

4 ชั่วโมง (โดยใช้ชาร์จอุปกรณ์จนถึงครึ่งหนึ่ง)

## ประเภท USB Port ที่รองรับ

Lightning, Micro USB, USB-C

## ขนาดอุปกรณ์แค่ครึ่งหนึ่งที่สูงสุดที่รองรับ (H×W×T)

180 มม. × 86 มม. × 10 มม.

## อุณหภูมิในการทำงาน

0° ถึง 40°C (32° ถึง 104°F)

## กำลังในการส่งสัญญาณ (EIRP)

2.4 GHz:

≤26 dBm (FCC), ≤20 dBm (CE/SRRC/MIC)

5.8 GHz:

≤26 dBm (FCC/SRRC), ≤14 dBm (CE)

## อัปเดตเฟิร์มแวร์

ใช้ DJI Fly หรือ DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) เพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ของโดรน

### การใช้งาน DJI Fly

เมื่อคุณซื้อตัวเครื่องหุ่นยนต์โดรนในชุด DJI Fly คุณจะได้รับการเดือน เมื่อเมืองใหม่พัฒนาให้อัปเดต หากต้องการอัปเดตให้เปลี่ยนต่อไปเมืองใหม่ทุกครั้งแล้วคุณกับอินเทอร์เน็ตและท่าทางค่าแนวโน้มจึงดูดีมากขึ้น คุณไม่สามารถอัปเดตเฟิร์มแวร์ได้ ถ้าเมืองใหม่ไม่สามารถให้บริการได้

### การใช้งาน DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)

อัปเดตโดรนและเฟิร์มแวร์ของเมืองใหม่ทุกครั้งจากกันโดยใช้ DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)

#### ท่าทางค่าแนวโน้มด้านล่างเพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ของโดรนผ่าน DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)

1. เปิด DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) และล็อกอินด้วยบัญชี DJI ของคุณ
2. เปิดโดรน และเข้าสู่โหมดอัปเดต กับคอมพิวเตอร์ผ่านพอร์ต USB-C
3. เลือก DJI Mavic 3 และคลิก Firmware Updates ทางซ้าย
4. เลือกเวอร์ชันเฟิร์มแวร์คุณต้องการอัปเดต
5. รอการดาวน์โหลดเฟิร์มแวร์ การอัปเดตเฟิร์มแวร์จะเริ่มเองอัตโนมัติ
6. โดรนจะมีการรีบูตอัตโนมัติหลังจากอัปเดตเฟิร์มแวร์เรียบร้อย

#### ท่าทางค่าแนวโน้มด้านล่างเพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ของเมืองใหม่ทุกครั้งผ่าน DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series):

1. เปิด DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) และล็อกอินด้วยบัญชี DJI ของคุณ
2. เปิดเมืองใหม่ทุกครั้งในชุด และเข้าสู่โหมดอัปเดต กับUSB-C port โดยใช้สาย Micro USB
3. เลือก DJI Mavic 3 Remote Controller และคลิก Firmware Updates ที่ด้านซ้าย
4. เลือกเวอร์ชันเฟิร์มแวร์คุณต้องการอัปเดต
5. รอการดาวน์โหลดเฟิร์มแวร์ การอัปเดตเฟิร์มแวร์จะเริ่มเองอัตโนมัติ
6. รอให้การอัปเดตเฟิร์มแวร์เสร็จเรียบร้อย



- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าท่าทางขั้นตอนทั้งหมดนี้เพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ไม่ใช่นั้นการอัปเดตอาจล้มเหลว
- การอัปเดตเฟิร์มแวร์อาจใช้เวลาประมาณ 10 นาที เป็นเรื่องปกติที่ก้มหน้าไม่ทำงาน ในขณะเดียวกันจะรีบูตเอง รอจนกว่าการอัปเดตเสร็จเรียบร้อย
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคอมพิวเตอร์ที่ซื้อต้องกับอินเทอร์เน็ตอยู่
- ก่อนจะอัปเดต ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะรักษาระดับ 40% และเมืองใหม่ทุกครั้งจะรีบูตเอง 30%
- อ่านติดตามข้อมูลต่อไปนี้เพื่อรับทราบว่างานการอัปเดต
- ห้ามใช้ชาร์ดและซอฟต์แวร์ที่ DJI ไม่ได้ระบุไว้โปรดอุทธรณ์เหตุการณ์แพร์ Mavic 3 สำหรับข้อมูลการอัปเดตเฟิร์มแวร์ เพื่อเตรียมต่อการตรวจสอบอ่อนล้า

## ขั้นตอนการแก้ไขปัญหา

1. ท่าไม่ลงไม่สามารถใช้แบบเดต่อรีกอนการบินครั้งแรก  
ต้องกระชับแนบติดต่อได้การชาร์จแบบเดต่อรีก่อนใช้งานเป็นครั้งแรก
2. วิธีการแก้ไขปัญหาเกี่ยวกับมุมมองวิวการคงเหลือในระหว่างการบิน  
คลิเบอร์ IMU และเซมิทิศใน DJI Fly หากยังพบปัญหา ให้ติดต่อฝ่ายดูแลลูกค้าของ DJI
3. ไม่มีไฟฟ้าชาร์จ  
ตรวจสอบว่าแบบเดต่อรีก่อนล้วนล็อคไว้ในโหมดไฟฟ้าชาร์จหรือไม่ หากยังพบปัญหา ให้ติดต่อฝ่ายดูแลลูกค้าของ DJI
4. ปัญหาการเปิดและสตาร์ทเครื่อง  
ตรวจสอบว่าแบบเดต่อรีมีไฟส่องหนึ่งไฟ หากใช่ โปรดติดต่อฝ่ายดูแลลูกค้าของ DJI หากไม่สามารถเริ่มต้นได้ตามปกติ
5. ปัญหาการอัปเดต SW  
ปัญหัดามคำแนะนำในคู่มือการใช้งานเพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ หากการอัปเดตเฟิร์มแวร์ล้มเหลว ให้รีสตาร์ทอุปกรณ์ ทั้งหมดแล้วลองอีกครั้ง หากยังพบปัญหา ให้ติดต่อฝ่ายดูแลลูกค้าของ DJI
6. ขั้นตอนในการเรียกเบี้ยนค่าเสื่อมจากการทำงานหรือการดำเนินการที่ทราบว่าสุด  
ใช้อป DJI Fly เพื่อเรียกเบี้ยนค่าเสื่อมจากโรงงาน
7. ปัญหาการวัดระบบและขัดเครื่อง  
ติดต่อฝ่ายดูแลลูกค้าของ DJI
8. วิธีการตรวจหากการจัดการหรือการจัดเก็บข้อมูลที่ไม่ระบุตัวตนในส่วนที่ไม่ปลอดภัย  
ติดต่อฝ่ายดูแลลูกค้าของ DJI

## ความเสี่ยงและคำเตือน

เมื่อได้รับตรวจพบความเสี่ยงหลังจากเปิดเครื่อง จะมีข้อความเตือนใน DJI Fly ให้ความสนใจกับรายการสถานการณ์ ด้านล่าง

1. หากสถานที่ไม่เหมาะสมสำหรับการบินขึ้น
2. หากตรวจพบสิ่งกีดขวางในระหว่างการบิน
3. หากตัวแทนไม่สามารถเข้าห้องล็อกจอด
4. หากเซมิทิศและ IMU เกิดการรบกวนและจำเป็นต้องเคลียร์
5. ปัญหัดามคำแนะนำบนหน้าจอเมื่อได้รับแจ้ง

## การกำจัด



ปฏิบัติตามกฎหมายท้องถิ่นที่เกี่ยวข้องกับอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์เมื่อต้องการทิ้งトイตรนและรีไซเคิลคอนไทรอล

การทิ้งแบบเดียว

ทึ่งแบบเดียวในสังเคราะห์เคมีและพลาสติก หลังจากคำประจุอย่างสมบูรณ์แล้วเท่านั้น ห้ามทิ้งแบบเดียวลงสิ่งของทั่วไป ปฏิบัติตามข้อบังคับในท้องถิ่นอย่างเคร่งครัดเกี่ยวกับการทิ้งและรีไซเคิลแบบเดียว

ทึ่งแบบเดียวทันที หากไม่สามารถปิดให้ดีหลังจากการคำประจุมากเกินไป

หากภายนอกเปิด/ปิดบนแบบเดียวที่ควรจะใช้งานไม่ได้และแบบเดียวไม่สามารถคำประจุออกได้หมด ให้ติดต่อตัวแทน ก้าจต./ตัวแทนรีไซเคิลแบบเดียวของค่าใช้จ่ายเพื่อขอความช่วยเหลือเพิ่มเติม

## การรับรอง C1

Mavic 3 V2.0 เป็นไปตามการรับรอง C2 มีข้อกำหนดและข้อจำกัดบางประการเมื่อใช้ Mavic 3 V2.0 ในเขตเศรษฐกิจยุโรป (EEA ซึ่งได้แก่ สหภาพยุโรป รวมด้วยอุรเวช ไอซ์แลนด์ และลิกเตนสไตน์)

UAS Class	C1
ระดับเสียงเสียง	83 dB
ความเร็วพัดสูงสุด	7500 RPM

รายละเอียดเกี่ยวกับมวลสูงสุดสำหรับการขึ้นบิน

MTOM ของ Mavic 3 V2.0 (รุ่น L2AA) รวมถึงการ์ด SD คือ 895 กรัม เพื่อให้เป็นไปตามข้อกำหนด C1

ผู้ใช้ต้องปฏิบัติตามค่าແນหน้าด้านล่างเพื่อให้เป็นไปตามข้อกำหนดของ MTOM C1 มิฉะนั้น จะไม่สามารถใช้トイตรนเป็น C1 UAV ได้:

- ห้ามเพิ่มน้ำหนักบรรทุกได้ ๆ ลงในトイตรน เช่น ฝาครอบในพัด
- ห้ามใช้ชี้แหล่งพลังไฟฟ้า เช่น แบบเดียวที่ควรจะจังหวะหัวใจในพัดที่ไม่มีคุณสมบัติเหมาะสม เป็นต้น
- ห้ามตัดแบล็คไทรน



- ข้อความแจ้ง "Low Battery RTH" (กลับจุดขึ้นบินเนื่องจากแบบเดียวที่เหลืออยู่) จะไม่ปรากฏขึ้นในกรณีที่ระยะห่างแนวราบระหว่างน้ำหนักและトイตรนต่ำกว่า 5 เมตร
- FocusTrack จะปิดโดยอัตโนมัติหากระยะห่างแนวราบระหว่างวัตถุกับトイตรนอยู่ไกลกว่า 50 เมตร (จะใช้ได้เฉพาะเมื่อใช้ FocusTrack ในสหภาพยุโรป)
- ไฟ LED เสริมจะถูกตั้งค่าเป็นอัตโนมัติเมื่อใช้ในสหภาพยุโรปและไม่สามารถเปลี่ยนแปลงได้ ไฟ LED ของแขนด้านหน้าของトイตรนจะเปิดอยู่เสมอเมื่อใช้ในสหภาพยุโรปและไม่สามารถเปลี่ยนแปลงได้

## Remote ID โดยตรง

- วิธีการเคลื่อนย้าย: Wi-Fi Beacon
- วิธีการอัปโหลดหมายเลขอุบัติเหตุนักบินโดยรวม UAS ลงในโดรน: เข้าไปที่ DJI Fly > Safety (ความปลอดภัย) > UAS Remote Identification (เลขทะเบียนประจำตัว UAS ระยะไกล) จากนั้นอัปโหลดหมายเลขอุบัติเหตุนักบินโดยรวม UAS

รายการสินค้า รวมถึงอุปกรณ์เสริมที่ได้รับการรับรอง

- ใบพัสดุแบบเสียงภาษาของ DJI Mavic 3 V2.0 (รุ่น: 9453F, 8.5 กรัม)
- ชุดไฟล์เตอร์ ND ของ DJI Mavic 3 V2.0 (ND 4/8/16/32/64/128/256/512) (2.3 กรัม)
- แบตเตอรี่ติดตั้งจัดเรียงของ DJI Mavic 3 V2.0 (รุ่น: BWX260-5000-15.4, 335.5 กรัม)

รายการอื่นๆ ให้และขึ้นส่วนของไฟล์

- ใบพัสดุแบบเสียงภาษาของ DJI Mavic 3 V2.0 (รุ่น: 9453F)
- แบตเตอรี่ติดตั้งจัดเรียงของ DJI Mavic 3 V2.0 (รุ่น: BWX260-5000-15.4)

## ค่าเตือนของวิทยุหอดูดาว

ไฟแสดงสถานะวิทยุหอดูดาวเป็นสีแดงหลังจากหยุดการทำงานซึ่งมีต่อ กับโดยรวมเป็นเวลาหนึ่งวินาที

DJI Fly จะเตือนหนังสือหยุดการทำงานซึ่งมีต่อ กับโดยรวมเป็นเวลาหนึ่งวินาที

วิทยุหอดูดาวจะส่งเสียงร้องและภาพที่โดยอัตโนมัติหลังจากหยุดการทำงานซึ่งมีต่อ กับโดยรวมหรือไม่ก็ตามเป็นระยะเวลา



- หลักสูตรการเกิดสัญญาณรุกงานระหว่างวิทยุหอดูดาวและอุปกรณ์ไร้สายอื่น ๆ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ปิด Wi-Fi ที่อุปกรณ์เคลื่อนที่ของคุณซึ่งอยู่ในบริเวณใกล้เคียงแล้ว น้ำดื่มน่องลดต่ำลงเพื่อสูดหายใจอีกครั้ง
- ห้ามใช้โดยรวมหากสภาพแสงสว่างหรือเมืองเกินไป เช่น ที่ฟาร์มหรือเมืองที่มีสีเหลืองเพื่อตรวจสอบส่วนของบันทึกที่รับผิดชอบ ในการปรับความสว่างของแสงลดลงถ้าถูกต้องเมื่อใช้จอยาวที่มีแสงลดลงโดยตรงในระหว่างการทำงาน
- ปล่อยคันบังคับหรือกดปุ่ม Flight Pause (หยุดบันชั่วคราว) หากมีการต่อเนื่องการที่ไม่คาดคิดเกิดขึ้น

## การรับรู้ GEO

การรับรู้ GEO มีคุณลักษณะที่ระบุไว้ด้านล่าง

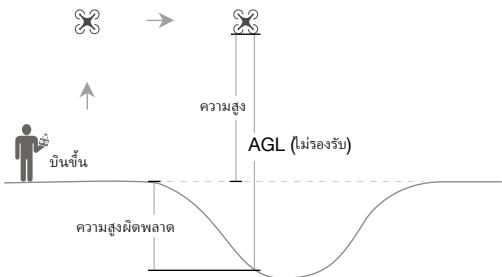
การอัปเดตข้อมูลเขตภูมิศาสตร์ของภาระบินไร้คนขับ (UGZ หรือ Unmanned Geographical Zone): ผู้ใช้สามารถ อัปเดตข้อมูลความปลอดภัยของภาระบินผ่าน GPS โดยใช้คุณลักษณะการอัปเดตข้อมูลและจัดเก็บข้อมูลไว้ในโดยรวม

การวางแผนที่การรับรู้ GEO: หลังจากอัปเดตข้อมูล UGZ ล่าสุด แผนที่การบินพร้อมเขตห้ามบินจะแสดงในแอป DJI Fly สามารถซื้อเวลาเพิ่มเติม ปัจจัยดังความสูง เป็นต้น ได้โดยการแตะบนรีโมทหนึ่ง

ค่าเตือนล่วงหน้าของการรับรู้ GEO: แนะนำและแสดงข้อมูลคำเตือนเมื่อโดยรวมอยู่ใกล้หรืออยู่ในพื้นที่ห้ามบิน ระยะทางใน แนวราบน้อยกว่า 160 เมตร หรือระยะทางในแนวตั้งน้อยกว่า 40 เมตรจากพื้นที่สูงล่างเพื่อเตือนให้ผู้ใช้บันทึกความระมัดระวัง

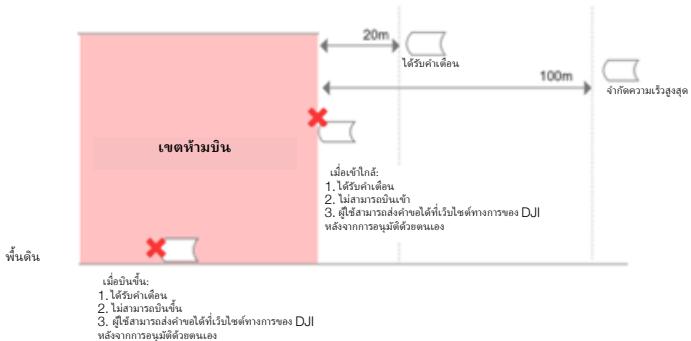
ค่าคง AGL (Above Ground Level หรือหน้างroundที่ดิน)

ส่วนหนึ่งของ “Geo-awareness” (การรับรู้ GEO) อาจใช้รับต้นความสูงของ AGL หรือความสูงของ H สำหรับสิ่งของที่ระบุไว้ใน UGZ DJI Mavic 3 V2.0 ไม่รองรับรับต้นความสูงของ AGL หรือความสูงของ H จะปรากฏในหน้าจอของแอป DJI Fly ซึ่งเป็นความสูงจากจุดที่บินของโดรน ความสูงที่ห้ามบินอาจมีการใช้งานเป็นแบบค่าประมาณ แต่อาจแตกต่างจากความต้นความสูง/ ความสูงที่กำหนดสำหรับ UGZ ที่เฉพาะเจาะจง โดยอาจมากกว่าหรือน้อยกว่าที่ได้ระบุนี้โดยรวมจะต้องรับ ผิดชอบในการไม่ล้มเหลวที่ดีที่สุดของ UGZ



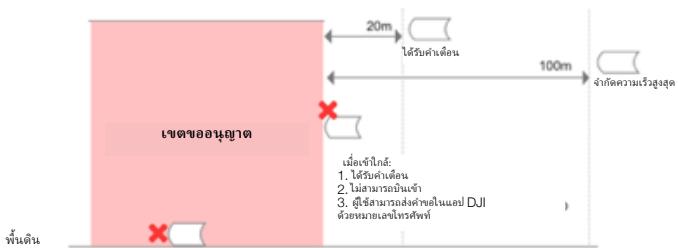
#### เขตห้ามบิน

ปรากฏเป็นสีแดงในแอป DJI ผู้ใช้จะได้รับคำเตือน และการบินจะได้รับการป้องกัน UA ไม่สามารถบินหรือบินขึ้นในโซนเหล่านี้ได้ สามารถปลดล็อกเขตห้ามบินได้ หากต้องการปลดล็อก โปรดติดต่อ [flysafe@dji.com](mailto:flysafe@dji.com) หรือไปที่ [Unlock A Zone](https://dji.com/flysafe) ที่ [dji.com/flysafe](https://dji.com/flysafe)



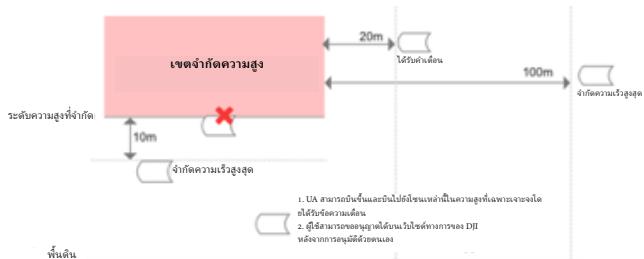
#### เขตข้ออ่อนญาด

ปรากฏเป็นสีน้ำเงินในแอป DJI ผู้ใช้จะได้รับคำเตือน และการบินจะถูกจำกัดโดยคำเริ่มต้น UA ไม่สามารถบินหรือบินขึ้นในโซนเหล่านี้ได้ เว้นแต่จะได้รับการปลดล็อกได้โดยผู้ใช้ที่ได้รับอนุญาตโดยใช้บัญชีที่ผ่านการยืนยันของ DJI



**เขตจำกัดความสูง**

เขตจำกัดความสูงเป็นโซนที่มีระดับความสูงจำกัดและปรากฏเป็นลักษณะแน่นที่ เมื่อเข้าไป กู้ภัยจะได้รับคำเตือนในแอป DJI

**เขตการเตือนขั้นสูง**

ข้อความเตือนจะแสดงแก่ผู้ใช้เมื่อโดรนไปถึงขอบของโซน

**เขตการเตือน**

ข้อความเตือนจะแสดงแก่ผู้ใช้เมื่อโดรนไปถึงขอบของโซน



- เมื่อโดรนและแอป DJI Fly ไม่สามารถรับสัญญาณ GPS ฟังก์ชันการรับรู้ GEO จะไม่ทำงาน การรับสัญญาณบน gw และสถานที่ของโดรนหรือการปิดใช้งานการอ่อนゆาต GPS ใน DJI Fly จะทำให้เกิดสัญญาณ GPS และไม่สามารถรับได้

คู่มือนี้จัดทำโดย SZ DJI Technology, Inc. และเนื้อหาอาจมีการเปลี่ยนแปลงได้

ที่อยู่: 14th Floor, West Wing,

Skyworth Semiconductor Design Building, No 18 Gaoxin South 4th Ave, Nanshan District, Shenzhen, China, 518057

### ข้อมูลหลังการขาย

หากต้องการดูข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับนโยบายด้านการบริการหลังการขาย บริการซ่อมบำรุงและความช่วยเหลือ

ฝ่ายสนับสนุนของ DJI  
<http://www.dji.com/support>

ข้อความนี้อาจมีการเปลี่ยนแปลงได้

ดาวน์โหลดเอกสารชุดจาก

<http://www.dji.com/mavic-3>

หากคุณมีคำถามเกี่ยวกับเอกสารฉบับนี้ โปรดติดต่อ DJI โดยส่งข้อความไปที่  
[DocSupport@dji.com](mailto:DocSupport@dji.com)

DJI เป็นเครื่องหมายการค้าของ DJI  
ดิจิลิกน์ © 2022 DJI สงวนลิขสิทธิ์