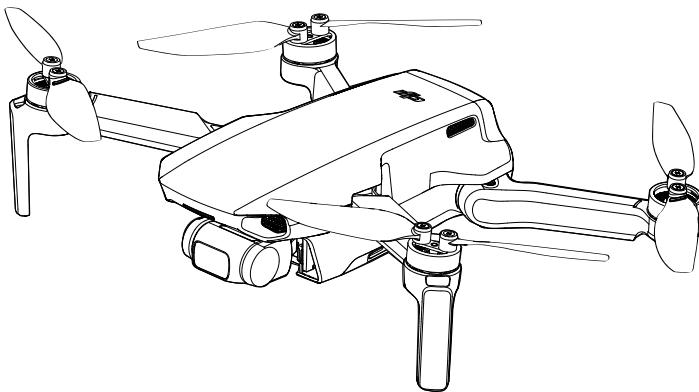


# dji MINI 2

คู่มือการใช้ v1.4 2023.03



## Q ค้นหาคำสำคัญ

ค้นหาคำสำคัญ อย่างเช่น “แบบเตอร์” และ “ติดตั้ง” เพื่อค้นหาหัวข้อนั้น หากคุณใช้ Adobe Acrobat Reader เพื่ออ่านเอกสารนี้ กรุณากด Ctrl+F ใน Windows หรือ Command+F ใน Mac เพื่อเริ่มต้นค้นหา

## ຫຼັບໄປທ່າງຂອງ

ຊື່หัวข้อทั้งหมดในสารบัญ คลิกที่ริมขวาของหัวข้อเพื่อໄປທ່າງຂອງนັ້ນ

## 🖨️ พิมพ์ເອກສານນີ້

ເອກສານນີ້ສາມາດຄົນພິມພຶກສະບັບຄວາມລະເບີຍດູສູງໄດ້

# การใช้คุณลักษณะ

## คำอธิบายภาพ

⌚ ค่าเดือน

⚠️ สีสันคัญ

💡 ข้อมูลแนะนำและเคล็ดลับ

📖 เอกสารอ้างอิง

## อ่านก่อนเขียนบินครั้งแรก

กรุณารอการต่อไปนี้ก่อนจะใช้งาน DJI™ Mini 2:

- คู่มือการใช้
- คู่มือรีโมทสำหรับบิน
- ข้อควรระวังและคำแนะนำสำหรับความปลอดภัย

ข้อมูลนี้ให้รวมวิดีโอสอนการใช้งานพื้นฐานที่รวมไว้ด้วยตัวการของ DJI และอ่านข้อมูลสำหรับผู้ใช้งานที่มีความปลอดภัยอย่างมาก แต่ยังคงสามารถบินครั้งแรกโดยการทราบทวนคู่มือรีโมทสำหรับบินได้โดยไม่ต้องใช้งานอย่างรวดเร็วและถูกต้อง คู่มือการใช้งานนี้เพื่อทราบข้อมูลเพิ่มเติม

## วิดีโอสอนการใช้งาน

ไปที่เว็บไซต์ด้านล่างหรือสแกนคิวอาร์โค้ด เพื่อชมวิดีโอสอนการใช้งาน DJI Mini 2 ซึ่งจะสาธิตวิธีใช้งาน DJI Mini 2 อย่างปลอดภัย:

<http://www.dji.com/minи-2/video>



## ดาวน์โหลดแอป DJI Fly

ตรวจสอบให้แน่ใจว่าใช้อุปกรณ์ DJI Fly ระหว่างบิน สแกนคิวอาร์โค้ดที่ด้านขวา เพื่อดาวน์โหลดแอปเวอร์ชันล่าสุด

เวอร์ชัน Android ของ DJI Fly ใช้งานได้กับ Android v6.0 หรือใหม่กว่า เวอร์ชัน iOS ของ DJI Fly ใช้งานได้กับ iOS v11.0 หรือใหม่กว่า



\* เพื่อความปลอดภัยของบิน เนื่องมาได้เชื่อมต่อหาร์ดแวร์อิเล็กทรอนิกส์กับแบตเตอรี่ห่วงทางการบิน การบินจะจำกัดไว้ที่ความสูง 98.4 ฟุต (30 เมตร) และระยะห่างที่ 164 ฟุต (50 เมตร) คำแนะนำนี้ใช้กับ DJI Fly และแอปทุกแอปที่ทำงานร่วมกับโดรนของ DJI ได้

**⚠️** อุณหภูมิที่ใช้งานได้สำหรับผลิตภัณฑ์ชิ้นนี้ต้อง 0° ถึง 40° เซลเซียส ผลิตภัณฑ์ชิ้นนี้ไม่ได้เป็นไปตามมาตรฐานอุณหภูมิของภาระใช้งาน ระดับการห้าม (-55° ถึง 125° C) ซึ่งต้องพิจารณาต่อความหลักภัยของสภาวะแวดล้อมมากกว่า ใช้งานผลิตภัณฑ์ในหน่วยงานและใช้งานเฉพาะกับสภาพอากาศที่อยู่ในช่วงอุณหภูมิที่ใช้งานได้ของผลิตภัณฑ์จะดับไฟฟ้า

# ເໜືອຂາ

ການໃຊ້ຄູ່ມືອນ	2
ຄໍາອີງມາຍກາພ	2
ອໍານຸກອນບັນຍົນຄັ້ງແຮກ	2
ວິທີໂສອນກາວໃຊ້ຈຳຈານ	2
ດາວັນເໜລດແອປ DJI Fly	2
ຮາຍລະເລື່ອດົດຜົດກັບແຫຼ່ງ	6
ບັນຍົນ	6
ເຕີຣີມໄຕຮັນໄທ້ພຽວມ	6
ເຕີຣີມຮົມທົມຄອນໄທ້ພຽວມ	7
ແພນກາພໄດ້ຮັນ	8
ແພນກາພຮົມທົມຄອນໄທ້ພຽວມ	8
ການເປົ້າໃຊ້ຈານ DJI Mini 2	9
ໄຕຣນ	11
ໂທມດກາວບັນ	11
ຕົວແສດງສົກະນະໄຕຣນ	12
QuickTransfer	13
Return to Home (ບັນກຳບັນຈຸດຫຸ້ນບັນ)	14
ຮະບນຈຳກັດກາວັດຖຸນະລະບົບນະເຂດອົບອົນຝວາເວັດ	16
ໂທມດກາວບັນອັຈນວິຍະ	18
ບັນເກີດຫຸ້ນມູນກາຮັບບັນ	20
ໃບພັດ	20
ແນບດເຕອຣີໄຕຣນອັຈນວິຍະ	21
ກິມນອລແລະກຳລັອງ	25
ຮົມທົມຄອນໄທ້ພຽວມ	28
ຄຸນກັກຍົນຮົມທົມຄອນໄທ້ພຽວມ	28
ການໃຊ້ຈານຮົມທົມຄອນໄທ້ພຽວມ	28
Optimal Transmission Zone (ບຣີເວັນສົ່ງສະຍຸຄູາລັບ)	32
ການເຂົ້າມີມຕ່ອງກັນຮົມທົມຄອນໄທ້ພຽວມ	32
ແອປ DJI Fly	34
Home	34
Camera View (ມຸມມອງກຳລັອງ)	35

<b>การบันทึก</b>	39
ข้อกำหนดสภาวะแวดล้อมทางการบันทึก	39
ข้อจำกัดการบันทึก และ GEO Zones (พื้นที่ควบคุมการบันทึก)	39
รายการตรวจสอบก่อนเข้าบันทึก	41
ขั้นบันทึก/ลงจอด แบบอัตโนมัติ	41
ติดเครื่อง/ดับเครื่องของมอเตอร์	42
ทดสอบการบันทึก	42
<b>ภาคผนวก</b>	45
ข้อมูลจำเพาะ	45
ค่าลิเบรตี้เบิร์นทิศ	48
อัปเดตเฟิร์มแวร์	49
ข้อมูลหลังการขาย	49

## รายละเอียดผลิตภัณฑ์

---

ส่วนนี้คือการแนะนำ DJI Mini 2 และแสดงส่วนประกอบต่างๆ ของโดรนและรีโมทคอนโทรล

# รายละเอียดผลิตภัณฑ์

## ข้อมูลเบื้องต้น

DJI Mini 2 น้ำหนักของเครื่องที่พับเก็บได้และน้ำหนักเบากว่า 249 กรัม ด้วยระบบจับภาพวัดคุณลักษณะล่างและระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรด DJI Mini 2 สามารถบินอุ่นหัวที่และบินในร่มได้เช่นเดียวกับการบินกลางแจ้งและบินกับอุปกรณ์บิน (RTH) ได้อย่างดีในเมือง ด้วยกล้องด้านล่างและระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรด DJI Mini 2 ถ่ายวิดีโอ 4K และภาพถ่ายความละเอียด 12 MP ได้ เพลิดเพลินไปกับโหมด Intelligent Flight เช่น QuickShots และ Panorama ในขณะที่ QuickTransfer และ Trimmed Download ที่ให้คุณได้สัมผัสถึงความงามและวิถีชีวิตริมฝั่งแม่น้ำ

เทคโนโลยีส่องสัญญาณในระยะไกลของ DJI Mini 2 คือ OCUSYNC™ 2.0 ใช้ระยะทางในการบินที่ไกลถึง 7200 ฟุต ไม่ต้องเสียเวลาในการตั้งค่า แต่ยังคงความถูกต้องแม่นยำที่ 2.4 GHz และ 5.8 GHz และช่วงเลือกช่องสัญญาณที่ต่ำที่สุดได้อัตโนมัติ โดยไม่ต้องเสียเวลาตั้งค่า

ความเร็วสูงสุดของ DJI Mini 2 คือ 36 ไมล์ต่อชั่วโมง (57.6 กิโลเมตรต่อชั่วโมง) และระยะเวลาการบินสูงสุดคือ 31 นาที ในขณะที่รับเวลาการใช้งานสูงสุดของรีโมทคอนโทรลคือห้าชั่วโมง



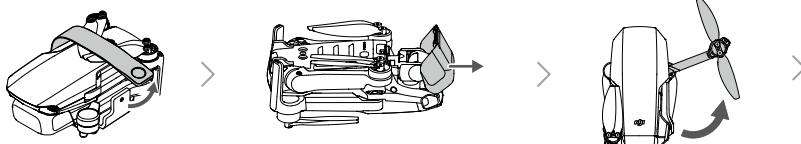
- ระยะทางการบินสูงสุดได้รับการทดสอบในลักษณะเดียวกันที่ไม่มีลม โดยทำการบินแบบครึ่งที่ 10.5 ไมล์ต่อชั่วโมง (17 กิโลเมตรต่อชั่วโมง) และทดสอบความเร็วสูงสุดในการบินที่ระดับน้ำทะเลโดยที่ไม่มีลม คุณลักษณะเหล่านี้ได้รับการอ้างอิงเท่านั้น
- รีโมทคอนโทรลส่องสัญญาณไฟโกลฟ์ที่สุด (FCC) ในประเทศที่ลงตัวไม่มีคลื่นแม่เหล็กและหลักภาระที่ต่ำกว่า 400 ฟุต (120 เมตร) ระยะการส่องข้อมูลสูงสุดหมายถึงระยะทางที่สุดที่ต้องมีสัมภาระอยู่ในลักษณะเดียวกันได้ไม่ต่ำกว่า 400 ฟุต (120 เมตร) สามารถนำไปใช้ในการบินห้องใต้ดิน ระยะเวลาใช้งานสูงสุดมีภาระทดสอบในลักษณะเดียวกันที่ต้องมีห้องทดลองและไม่ได้ใช้รีโมทคอนโทรลที่ต่ำกว่า 400 ฟุต (120 เมตร)
- คลื่น 5.8 GHz อาจไม่สามารถใช้ได้ในบางพื้นที่ คุณลักษณะนี้จะถูกปิดโดยอัตโนมัติในภูมิภาคเหล่านี้

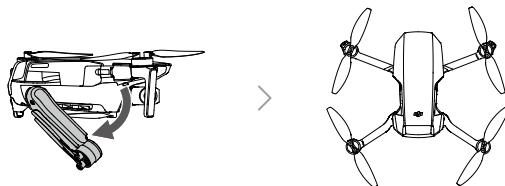
กรุณารอตรวจสอบกฎหมายและระเบียบปฏิบัติในท้องถิ่น

## เตรียมโดรนให้พร้อม

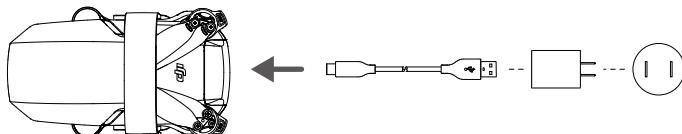
ก่อนที่จะเดินทาง ตรวจสอบว่าส่วนใดส่วน哪ที่ห้องน้ำของโดรนทั้งหมดถูกพับเก็บไว้ รุ่นมาทำตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อการตัวโดยรวม

1. ออกตัวที่บินหัด
2. แยกตัวครองกิมมอลออกจากกัน
3. ทำความสะอาดด้านหน้า ด้านหลังและด้านทั้งหมด





4. แบบเดียวกับเครื่องร่อนน้ำที่ในไม่กี่นาที ก่อนการจัดตั้งสิ่นค้าให้ความปลอดภัย ใช้เครื่องชาร์จไฟฟ้าเพื่อชาร์จและรักษารุ่นแบตเตอรี่ด้วยน้ำร้อนเป็นครั้งแรก



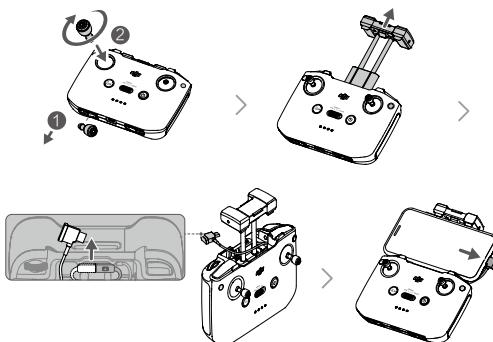
- ขบวนนี้ให้ดูตั้งแต่ว่อปีกันก้มบล็อก เพื่อปีกันก้มบล็อกและใช้ที่ดินพัสดุเพื่อติดตั้งในพื้นที่ที่ดิน



- ที่ยื่นไปพัดและชาร์จ USB จะนำไปโน้ตเพ็กเกจคอมไม่เท่านั้น
- การขาไดร์นต้านหน้าออกก่อนจะจากเดินทางหลัง
- ตรวจสอบไฟแน่ใจว่าแกะตัวครอบบล็อกไปแล้วและเข้าใจว่าตั้งหมุดตามที่ต้องการ ไม่เช่นนั้นภัยอาจส่งผล

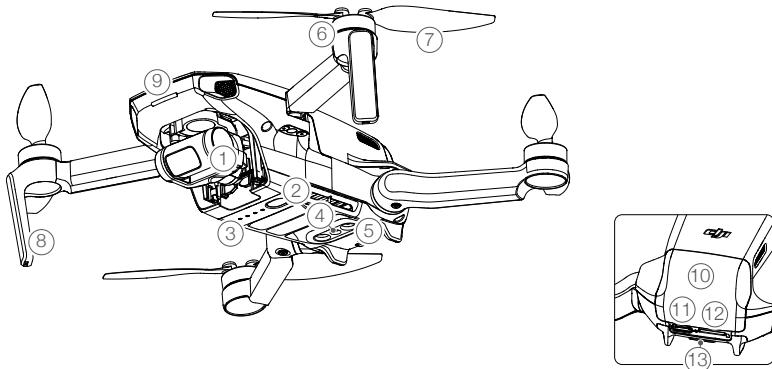
### เตรียมรีโมทคอนโทรลให้พร้อม

- แกะหอยสติ๊กจากหอยในกล่อง naming ติดบนรีโมทคอนโทรลและหมุนให้เข้าที่
- ดึงตัวยึดโทรศัพท์เคลื่อนที่ออกมา เลือกสายรีโมทคอนโทรลที่เหมาะสมซึ่งเป็นอยู่กับชนิดของอุปกรณ์เคลื่อนที่ สาย Lightning สำหรับ iPhone USB และสาย USB-C มือถือในกล่อง เลือกสายเคเบิลตัวนี้ที่ไม่รีโมทคอนโทรลเข้ากับโทรศัพท์เคลื่อนที่ของคุณ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าโทรศัพท์เคลื่อนที่ติดแน่นด้วย



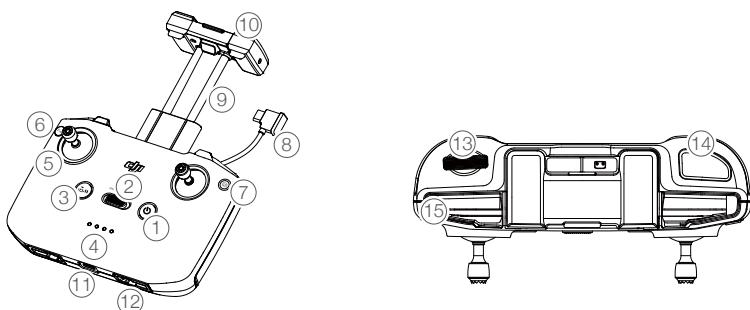
- ถ้าค่าความเร็วต่อ USB ปรากฏขึ้น เมื่อใช้หัวโทรศัพท์เคลื่อนที่แบบแอนดรอยด์ให้เลือกชาร์จอย่างเดียวไม่เช่นนั้น อาจส่งผลให้การเชื่อมต่อล้มเหลว

## แผนภาพโดรน



- |                              |  |
|------------------------------|--|
| 1. กิมบล็อกและกล้อง          | 8. เสาอากาศ                            |
| 2. ปุ่มพาวเวอร์              | 9. ไฟแอลอีดีสำหรับหน้า                 |
| 3. ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่ | 10. ฝาครอบแบบเตอร์เรตัน                |
| 4. ระบบจับภาพด้านล่าง        | 11. พорт USB-C                         |
| 5. ระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรด    | 12. ช่องเสียบการ์ด microSD             |
| 6. มอเตอร์                   | 13. ไฟแสดงสถานะโดรน/ปุ่ม QuickTransfer |
| 7. ไบพั๊ด                    |  |

## แผนภาพรีโมทคอนโทรล



- ปุ่มพาวเวอร์  
กดหนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน
- กดหนึ่งครั้งและกดค้างอีกครั้งเพื่อเปิดหรือปิดรีโมทคอนโทรล
- เปลี่ยนโหมดการบิน  
สั่งระห่ำไว莫เดล Sport, Normal และ Cine
- ปุ่มหยุดบินทันที/Return to Home (RTH)  
กดหนึ่งครั้งเพื่อเบรกโดรนและสั่งให้กลับบ้านทันที  
(เฉพาะเมื่อ GPS หรือระบบการจับภาพวัดด้านล่างใช้งานได้)

กดตัวรีโมทเพื่อเรียก返航 RTH โดยจะระบุจุดที่เรียกว่า Home Point (จุดที่บิน) ลากสุดที่บินกีริ กดอีกครั้งเพื่อยกเลิก RTH

- ไฟแสดงระดับแบตเตอรี่ปัจจุบันของรีโมทคอนโทรล
- จอยสติ๊กเพื่อควบคุมการเคลื่อนไหวของโดรน ตั้งใหม่ค้างไว้ค้างใน DJI Fly จอยสติ๊กสามารถถอดออกและเก็บได้ง่าย

6. ปุ่มที่ตั้งค่าได้เอง  
กดสองครั้งเพื่อปรับตำแหน่งให้กิมบลลู่ดูตรงศูนย์กล้องหรือเลือก กิมบลลงไปด้านล่าง (การตั้งค่าเริ่มต้น) ปุ่มนี้สามารถตั้งได้ด้วย DJI Fly
7. การสแกนใหม่ภาพหนึ่ง/วิดีโอ  
กดหนึ่งครั้งเพื่อเปลี่ยนใหม่ตรวจสอบว่าภาพนั่งและวิดีโอ
8. สายรีโมทคอนโทรล  
เชื่อมต่อโทรศัพท์เคลื่อนที่เพื่อการส่งข้อมูลวิดีโอผ่านสายรีโมท คอนโทรล เลือกสายตามแต่ชนิดของโทรศัพท์เคลื่อนที่
9. ฟังก์ชันโทรศัพท์เคลื่อนที่  
ใช้เพื่อเชื่อมต่อโทรศัพท์เคลื่อนที่กับตัวรีโมทคอนโทรลให้มีมั่นคง
10. เสาอากาศ  
ส่งสัญญาณเพื่อการควบคุมโดยรวมและวิดีโอบนໄร์ساฟ
11. พอดร์ USB-C  
ใช้ในการชาร์จและชาร์จแบตเตอรี่ต่อรีโมทคอนโทรลกับคอมพิวเตอร์
12. ช่องเก็บจอยสติ๊ก  
สำหรับเก็บจอยสติ๊ก
13. ปุ่มควบคุมกิมบลล์  
สำหรับควบคุมความเร็วของกล้อง กดปุ่มนี้เพื่อแต่งค้างไว้เพื่อใช้ "ปุ่มนี้บังคับกิมบลล์เพื่อปรับการซูมในใหม่ด้วย"
14. ปุ่มชุดเดอร์/บันทึก  
กดหนึ่งครั้งเพื่อถ่ายภาพ หรือเริ่ม/หยุดการบันทึกวิดีโอ
15. ช่องเสียบโทรศัพท์เคลื่อนที่  
ใช้เพื่อเชื่อมต่อโทรศัพท์เคลื่อนที่

## การเปิดใช้งาน DJI Mini 2

DJI Mini 2 ต้องรีเซ็ตให้ใช้งานก่อนการใช้งานครั้งแรก หลังจากเปิดเครื่องโดยรีโมทคอนโทรลแล้ว ทำการเข้ารหัสตามคำแนะนำที่อยู่บนจอเพื่อเปิดใช้งาน DJI Mini 2 โดยใช้ DJI Fly ในการป้อนรหัสที่ต้องใช้การเริ่มต่ออินเทอร์เน็ต

# ໂດຣນ

---

DJI Mini 2 ມີຮະບບຄວນຄຸມກາຣົິນ  
ຮະບບສົ່ງສັນຍານວິດໂໂລ ຮະບບຈັບກາພວັດຖຸ ຮະບບຂັບເຄລື່ອນ  
ແລະແບຕເຕອວີ່ໂດຣນອັຈນວິຍະ

# โดรน

DJI Mini 2 ฟีระบบควบคุมการบิน ระบบส่งสัญญาณวิทยุ ระบบจับภาพวัดอุ ระบบบันทึกคลื่อน และแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะ

## โหมดการบิน

DJI Mini 2 มีโหมดการบินสามรูปแบบ รวมถึงโหมดการบินแบบที่สำคัญที่สุด ซึ่งได้แก่โหมดเจมีการเปลี่ยนไปตามสถานการณ์ โหมดการบินสามารถเปลี่ยนได้โดยใช้สวิตช์ที่โหมดการบินเพื่อยืดบนรีโมทคอนโทรล

**Normal Mode (โหมดปกติ):** โดรนใช้ GPS และระบบบันทึกภาพเพื่อรับdataแห่งตัวลงและเพื่อรักษาอิฐตัวเอง ระบบการบินอัจฉริยะใช้งานได้หมดหน้าที่ เมื่อสัญญาณ GPS แจ้ง โดรนจะใช้ GPS เพื่อรับข้อมูลและรักษาอิฐตัวเอง และสัญญาณ GPS อ่อน และสภาพแวดล้อมมีแสงน้อย โดรนจะใช้ระบบบันทึกภาพวัดอุตุภานล่าง เนื่องจากความแม่นยำของตัวเองและภัยทางด้านล่าง เป็นจุดเด่นและสภาพแวดล้อมมีแสงเพียงพอ หมายการบินที่ความสูงต้องไม่ต่ำกว่า 25° และความเร็วสูงสุดในการบินอยู่ที่ 10 เมตร/วินาที

**Sport Mode (โหมดกีฬา):** ในโหมดกีฬา โดรนใช้ GPS และระบบบันทึกภาพวัดอุตุภานล่างใน การบินที่ต้องการ โดรนจะฝึกการบินเพื่อความคล่องตัวและทักษะการเร็วที่สุดให้กับการบินที่ต้องการ ความเร็วสูงสุดในการบินคือ 16 เมตร/วินาที ระยะทางที่ต้องการบินสูงสุดคือ 5 เมตร/วินาที และระยะห่างของการลดระดับการบินสูงสุดคือ 3.5 เมตร/วินาที

**Cine Mode:** Cine mode จะยังคงเป็น Normal mode และความเร็วในการบินจะคงที่ เพื่อให้โดรนบรรลุได้ในสิ่งที่ต้องการ ทำ ความเร็วสูงสุดในการบินคือ 6 เมตร/วินาที ระยะห่างที่ต้องการบินสูงสุดคือ 2 เมตร/วินาที และระยะห่างของการลดระดับการบินสูงสุดคือ 1.5 เมตร/วินาที

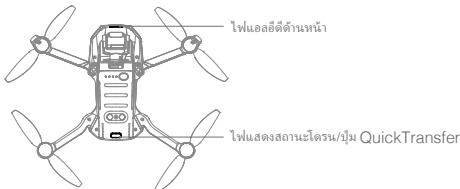
โดรนจะทำการเปลี่ยนเป็น Attitude (ATTI) mode (โหมดบินในตัวอาคารที่สัญญาณ GPS ที่) โดยอัตโนมัติ เมื่อระบบบันทึกภาพวัดอุตุภานล่างได้ใช้งานไม่ได้ โดรนจะบินส่วนที่เหลือของตัวเอง ที่ต้องการบินที่ต้องการ แต่จะไม่สามารถบินได้ เมื่อต้องอยู่ในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีสัญญาณ GPS อ่อน หรือเข้ามาที่โดรนบิน เมื่อระบบบันทึกภาพตัวเองสูงสุดคือ 30 เมตร/วินาที ซึ่งจะเพิ่มความเสี่ยงที่จะเกิดอันตรายในการบิน ใน ATT mode โดรนจะได้รับการบันทึกภาพที่ต้องการ ปัจจัยของสภาพแวดล้อม เช่น ลม จะส่งผลให้เกิดการเปลี่ยนทิศทางตามแนวราบ ซึ่งอาจส่งผลให้เกิดอันตรายได้โดยเฉลี่ยจะมีอันโนนที่น้ำตก



- อัตราความเร็วสูงสุดและระยะห่างในการเบรคของโดรนจะเพิ่มขึ้นอย่างมากใน Sport mode ระยะห่างในการเบรคต่อสูงสุด 30 เมตรต่อสูงในส่วนของสภาพแวดล้อมที่ไม่มีลม
- ความเร็วจะเพิ่มขึ้นอย่างมากใน Sport mode ระยะห่างในการเบรคต่อสูงสุด 10 เมตรต่อสูงในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีลม
- การตอบสนองของโดรนจะเพิ่มขึ้นอย่างมากใน Sport mode ซึ่งหมายถึงเพื่อความเร็วของอุปกรณ์ที่ต้องการให้โดรนเคลื่อนที่ไปได้โดยมาก ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณมีพื้นที่เพียงพอในการบิน
- ระหว่างโหมดวิดีโอในโหมดปกติหรือโหมด Cine ความเร็วในการบินจะถูกจำกัด เมื่อระยะห่างของกิมบองลีกลัด -90° หรือ 0° เพื่อให้แน่ใจว่าการถ่ายวิดีโอมีความเสถียร หากมีลมแรง ข้อจำกัดจะถูกปรับให้สูงขึ้นเพื่อรับความต้านทานลมของโดรน ซึ่งอาจทำให้กิมบองลีกลัดสั่นขณะบันทึกวิดีโอได้

## ตัวแสดงสถานะโดรน

DJI Mini 2 มีไฟ LED ด้านหน้าและไฟแสดงสถานะโดรน



ไฟ LED ด้านหน้าแสดงทิศทางของโดรนและจะกะพริบเป็นสีขาวเมื่อโดรนปฏิ้นิภาณ์

## สถานะไฟ ด้านหน้า

### เมื่อเปิดเครื่องอยู่

	กะพริบเป็นสีขาว	สถานะเริ่มต้น (ปรับแต่งได้ใน DJI Fly)
	กะพริบเป็นสีน้ำเงินช้าๆ	การสั่นสะเทือนและการเชื่อมต่อ Wi-Fi และการเชื่อมต่อการส่งวิดีโอ OcuSync 2.0
	กะพริบเป็นสีน้ำเงิน	เปลี่ยนเป็นการเชื่อมต่อ Wi-Fi และรอการเชื่อมต่อ กับโทรศัพท์เคลื่อนที่
	สีน้ำเงินค้าง	เปลี่ยนเป็นการเชื่อมต่อ Wi-Fi และเชื่อมต่อ กับโทรศัพท์เคลื่อนที่
	กะพริบเป็นสีน้ำเงินเร็ว ๆ	เปลี่ยนเป็นการเชื่อมต่อ Wi-Fi และดาวน์โหลดด้วยความเร็วสูง
	สีแดงค้าง	ไม่สามารถเปลี่ยนเป็นไฟการเชื่อมต่อ Wi-Fi
	กะพริบเป็นสีแดงช้าๆ	ESC ส่งเสียงນิรบึกขณะใช้ Find My Drone

### เมื่อปิดเครื่องอยู่

	กะพริบเป็นสีขาว	การชาร์จ
	สีขาวค้าง	การชาร์จเสร็จสมบูรณ์

กดปุ่ม QuickTransfer ค้างไว้เพื่อสั่นสะเทือนใหม่ QuickTransfer (การเชื่อมต่อ Wi-Fi) และใหม่บิน (การเชื่อมต่อการส่งสัญญาณวิดีโอ OcuSync 2.0) หากไฟร์วาร์ดไม่ได้อัปเดตเป็น v1.1.0.0 ขึ้นไป ให้กดปุ่ม QuickTransfer สองครั้ง

- หากไฟ LED ด้านหน้าส่องกะพริบเป็นสีเขียวอย่างช้า ๆ เนื่อจากเปลี่ยนจากการเชื่อมต่อ Wi-Fi เป็นการเชื่อมต่อการส่งสัญญาณวิดีโอ OcuSync 2.0 และว่าการเปลี่ยนการเชื่อมต่อสัมภาระ เป็นโดรนใหม่อีกครั้ง โดรนจะเข้าสู่โหมดการบิน (การเชื่อมต่อการส่งสัญญาณวิดีโอ OcuSync 2.0) โดยค่าเริ่มต้นหลังจากเริ่มต้น

ตัวแสดงสถานะโดรนของสถานะสถานะโดรน โปรดดูที่ตารางด้านล่างเพื่อทราบข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับตัวแสดงสถานะโดรน

## ลักษณะของตัวแสดงสถานะโดรน

### สภาวะปกติ

				ไฟกะพริบเป็นสีแดง เหลือง เขียว น้ำเงิน	เปิดเครื่องและทดสอบการวิเคราะห์ตนของของโดรน
				และม่วงสับกัน	

	กะพริบสีเมืองเข้าๆ	กำลังส่องเครื่อง
	กะพริบเงินสีเขียวเข้าๆ	เปิดใช้งาน GPS
	กะพริบเงินสีเขียวสองครั้งเข้าๆ	เปิดใช้งานระบบจับภาพด้านล่าง
	กะพริบเงินสีเหลืองเข้าๆ	ปิดใช้งานระบบ GPS และระบบจับภาพด้านล่าง (เปิดใช้งานโหมด ATT)
	กะพริบเงินสีเขียวเร็วๆ	กำลังเบรค
<b>สภาวะส่งสัญญาณเดือน</b>		
	กะพริบเงินสีเหลืองเร็วๆ	สัญญาณจากวีมทคอนไทรอลดาหาย
	กะพริบเงินสีแดงเข้าๆ	แบตอ่อน
	กะพริบเงินสีแดงเร็วๆ	แบตเตอรี่ใกล้หมด
	กะพริบเงินสีแดง	IMU ผิดพลาด
	สีแดงค้าง	มีความผิดปกติร้ายแรง
	กะพริบสีแดงและสีเหลืองสลับกัน	ต้องมีการปรับเปลี่ยนทิศใหม่

## QuickTransfer

DJI Mini 2 สามารถเชื่อมต่อโดยตรงกับโทรศัพท์เคลื่อนที่ผ่าน Wi-Fi ที่ให้ได้รับส่วนรวมดาวน์โหลดภาพถ่ายและวิดีโอจากโดรนไปยังโทรศัพท์เคลื่อนที่ผ่าน DJI Fly โดยไม่ต้องใช้มือถือคนในโทร. ผู้ใช้จัดตั้งเพลสิ่นกับการดาวน์โหลดที่รวดเร็วและสะดวกสบายยิ่งขึ้นด้วยตัวการส่งข้อมูลสูงสุดถึง 20 MB/s

### การใช้งาน

#### วิธีที่ 1: เมื่อโทรศัพท์เคลื่อนที่ไม่ได้เชื่อมต่อ กับวีมทคอนไทรอล

1. เปิดแอปพลิเคชัน DJI Fly บนโทรศัพท์เคลื่อนที่ที่ต้องการเชื่อมต่อ กับวีมทคอนไทรอล QuickTransfer (หากไฟรุ่นใหม่ไม่ได้ดับเพดเดตเป็น v1.1.0.0 ให้กดไฟแสดงสถานะโดรนสองครั้ง) ไฟ LED ด้านหน้าจะกะพริบเป็นสีน้ำเงินเข้าๆ ก่อนที่จะกะพริบเป็นสีน้ำเงินเมื่อการเปลี่ยนโหมดสู่โหมด QuickTransfer
2. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ใช้งาน Bluetooth และ Wi-Fi บนอุปกรณ์มือถือแล้ว เปิดแอปฯ DJI Fly และข้อความแจ้งจะปรากฏขึ้นโดยอัตโนมัติให้เชื่อมต่อ กับโดรน
3. แตะเชื่อมต่อ เมื่อเชื่อมต่อสำเร็จ ไฟจะจากโดรนจะสามารถเข้าสีและดาวน์โหลดได้ด้วยความเร็วสูง โปรดทราบว่าเมื่อเชื่อมต่อโทรศัพท์เคลื่อนที่ กับโดรนเป็นครั้งแรก คุณต้องกดปุ่ม QuickTransfer เพื่อยืนยัน

#### วิธีที่ 2: เมื่อโทรศัพท์เคลื่อนที่เชื่อมต่อ กับวีมทคอนไทรอล

1. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้รับแอปพลิเคชันต่อ กับโทรศัพท์เคลื่อนที่ กับวีมทคอนไทรอลและมอเตอร์รีซัมป์ได้สตาร์ท
2. เปิดใช้งาน Bluetooth และ Wi-Fi บนโทรศัพท์เคลื่อนที่
3. เปิด DJI Fly เข้าสู่การเล่นย้อนกลับ และแตะ ที่มุมขวาบน เพื่อเข้าสู่ไฟล์รีดิรอน เพื่อดาวน์โหลดตัวความเร็วสูง

- ⚠ • อัตราการดาวน์โหลดสูงสุดสามารถที่ได้เฉพาะในประเทศและภูมิภาคที่ก่อให้เกิดความถี่ 5.8 GHz เมื่อใช้อุปกรณ์ที่รองรับความถี่ 5.8 GHz และหากเชื่อมต่อ Wi-Fi และในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีสัญญาณรบกวนหรือสีเงินจากว่าง หากตามที่ระบุจะต้องห้องเดียว (เช่น ในบ้านที่ปูน) ไม่บ่อยครั้งที่ให้ใช้ช่วงความถี่ 5.8 GHz โทรศัพท์ที่คลื่นที่ของผู้ใช้จะไม่รองรับความถี่ 5.8 GHz มีผลเส้นสัญญาณแวดล้อมจะมีสัญญาณรบกวนอย่างรุนแรง ภาชนะที่สามารถรับสัญญาณความถี่ 5.8 GHz ได้จะไม่ได้และอัตราการดาวน์โหลดสูงสุดจะลดลงเหลือ 6 MB/s
- ก่อนจะใช้ QuickTransfer ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้เปิดใช้งานบลูทูธ, Wi-Fi และบริการบันทึกหน้างานโทรศัพท์เคลื่อนที่แล้ว
  - เมื่อใช้ QuickTransfer ไม่ว่าเป็นต่อปืนหรือส่วน Wi-Fi ในหน้าการตั้งค่าของโทรศัพท์เคลื่อนที่เพื่อเชื่อมต่อแล้วจากไปเมื่อตอนที่หัวเข็มไฟแสดง QuickTransfer และแล้วให้เปิดแอป DJI Fly จากนั้นจะมีข้อความแจ้งให้เชื่อมต่อได้บนหน้าจอ
  - โปรดระทึกว่าใช้เพื่อการบันทึกดิจิตามที่ไม่ส่งกีดขวางโดยไม่มีสัญญาณรบกวนและอยู่ห่างจากแหล่งที่มาของสัญญาณรบกวน เช่น เครื่องเรือสำราญ ลำโพงบลูทูธ หรือหูฟัง
  - ใช้ QuickTransfer ในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีส่งกีดขวางโดยไม่มีสัญญาณรบกวนและอยู่ห่างจากแหล่งที่มาของสัญญาณรบกวน เช่น เครื่องเรือสำราญ ลำโพงบลูทูธ หรือหูฟัง

## Return to Home (บินกลับจุดที่บิน)

ฟังก์ชัน Return to Home (RTH) คือการนำโดรนกลับมาสังจัดจุดที่บินที่ไว้ล่วงหน้าและลงจอดอัตโนมัติโดยไม่ต้องมีสัญญาณ GPS แรงพอ มี RTH อุปกรณ์ประเภท: Smart RTH, Low Battery RTH (RTH แบบเบตเตอรี่ต่ำ) และ Failsafe RTH (RTH แบบสัญญาณรบกวนที่บินไม่ได้) ทางด้านบันทึกดิจิตามที่สามารถใช้สำหรับและสัญญาณ GPS แรง RTH จะทำงานเมื่อผู้ใช้รีเซ็ต Smart RTH หรือเบตเตอรี่ที่ต้องอยู่ต่ำที่สุด หรือสัญญาณระหว่างว่าเรือทุกคนโทรกลับโดยอัตโนมัติ RTH จะทำงานด้วยเช่นกันในสถานการณ์ที่ต้องยกตื้น ๆ เช่น หากสัญญาณการส่งวิดีโอหายไป

รายการ	GPS	รายละเอียด
จุดที่บิน	📍 10	จุดที่บินที่เป็นค่าเริ่มต้นคือจุดที่ได้รับสัญญาณ GPS แรงหรือปานกลาง (เมื่อต้องอยู่ในสีขาว) แนะนำให้รอจนกว่าที่จุดที่บินได้รับการบันทึกไว้แล้วก่อนที่จะบินออก หลังจากจุดที่บินได้รับการบันทึกแล้ว ไฟบนกล้องจะติดจะงดการทำงานเมื่อผู้ใช้รีเซ็ต Smart RTH หรือเบตเตอรี่ที่ต้องอยู่ต่ำที่สุด หรือสัญญาณระหว่างว่าเรือทุกคนโทรกลับโดยอัตโนมัติ RTH จะทำงานด้วยเช่นกันในสถานการณ์ที่ต้องยกตื้น ๆ เช่น หากสัญญาณการส่งวิดีโอหายไป

## Smart RTH

ถ้าสัญญาณ GPS ไม่พอ สามารถเปิดใช้ Smart RTH เพื่อโน้ติฟายกลับมาสังจัดจุดที่บินได้ เปิดใช้งาน Smart RTH ได้ทั้งการแตะ ⚡ ที่ DJI Fly หรือการกดดึงที่ปุ่ม RTH บนรีโมทคอนโทรล การออกจาก Smart RTH ทำได้โดยแตะ ✘ ที่ DJI Fly หรือคุณ RTH บนรีโมทคอนโทรล

## Low Battery RTH

เมื่อ率หัวแบบเดื่อเรื่องจุดที่จุดที่บินไม่แรงพอที่จะบินกลับจุดที่บิน ให้นำโน้ติฟายกลับจอดโดยเรือที่สุด มีชื่อเร้นได้รับความจดจำเมื่อแบบเดื่อเรื่องด้วยตัวเอง ซึ่งจะส่งผลให้โน้ติฟายกลับได้รับความเสียหายและเกิดอันตรายอื่น ๆ ได้ เพื่อหลีกเลี่ยงอันตรายที่เมื่อบิน เนื่องจากความเบตเตอรี่ไม่เพียงพอ DJI Mini 2 จะตรวจสอบอย่างช่วยเหลือว่าต้องแบบเดื่อเรื่องปัจจัยนี้เพื่อของที่จะบินกลับจุดที่บินจากตัวเอง ปัจจุบันได้หรือไม่ Low Battery RTH จะเริ่มต้นเมื่อแบบเดื่อเรื่องจุดที่บินจะลดลงถึงดีที่การบินกลับอย่างปลอดภัยของโน้ติฟายกลับจุดที่บินต้องดูแลอย่างดี สำหรับผู้ใช้ที่ต้องการใช้ RTH ให้โดยการกดปุ่ม RTH หรือปุ่มหูบินที่รีโมทคอนโทรล ถ้ามีการกดเลิก RTH แล้วตามมาด้วยการดึงตัวเรือนแบบเดื่อเรื่องจุดที่บิน แบบเดื่อเรื่องจุดที่บินจะหยุดทำงานได้ทันที โน้ติฟายกลับจอดโดยเรือที่สุด แต่จะต้องใช้รีโมทคอนโทรลเพื่อปรับเปลี่ยนทิศทางของโน้ติฟายกลับในกรณีที่ต้องดึงตัวเรือน

## Failsafe RTH (RTH แบบสัญญาณรบกวนที่บินไม่ได้)

ถ้าจุดที่บินมีการบันทึกไว้อย่างสมบูรณ์และเป็นที่ต้องการ โน้ติฟายกลับจะบินไปในทิศทางที่ต้องการ Failsafe RTH จะทำงานโดยอัตโนมัติ ลักษณะของสัญญาณของโน้ติฟายกลับจะบินไปในทิศทางที่ต้องการ 11 วินาที เมื่อสิ้นสุดเพิร์ฟร์มาร์ทเริ่ม V1.1.0.0 ขึ้นไป

โปรดระวังว่าจะต้องอยู่ห่างจากว่าง 50 m. ในเส้นทางที่บินเดิมและเดินทางกลับต้องความสูง RTH ที่กำหนดให้ล่วงหน้าเพื่อเข้าสู่หมวด Straight Line RTH หรือจะเข้าสู่หมวด Straight Line RTH หากสัญญาณรีโมทคอนโทรลโทรกลับคืนมาใหม่ระหว่างอยู่ในหมวด

Failsafe RTH เมื่อโดรนบินนอกเหนือเส้นทางการบินเดิม และระยะห่างจากจุดที่บิน (Home Point) น้อยกว่า 20 เมตร โดรนจะหยุดบินอัตโนมัติในเส้นทางการบินเดิม และเข้าสู่ Straight Line RTH ที่จะดับความสูงปั๊บๆ

หากการดับเบลยูดีต้องตัวมาก โดรนจะลงจอดโดยอัตโนมัติไม่สามารถยกเลิกการกระทำนี้ได้ แต่ยังสามารถใช้รีโมทคอนโทรลเพื่อลดความเร็วลงหรือปรับทิศทางของโดรนได้

โดรนจะลงจอดโดยอัตโนมัติ หากกระตุนแบบเดียวปั๊บๆให้พัลส์งานกับโดรนานาพร้อมในการลดระดับลงโดยตรงจากความสูงปั๊บๆ ไม่สามารถยกเลิกการกระทำนี้ได้ แต่จะยังใช้รีโมทคอนโทรลเพื่อปรับเปลี่ยนทิศทางของโดรนระหว่างการลงจอดได้

### สถานการณ์ RTH อื่นๆ

หากสัญญาณวิทยุขาดหายระหว่างการบิน ขณะที่รีโมทคอนโทรลยังคงควบคุมการเคลื่อนไหวของโดรนได้ จะมีข้อความแจ้งให้เริ่มเข้าโหมด RTH สามารถยกเลิก RTH ได้

### ขั้นตอนของ RTH (Straight Line)

- เมื่อการบันทึกจุดที่บินไว้เรียบร้อยแล้ว
- RTH เริ่มทำงาน
- หากโดรนอยู่ห่างจากจุดที่บินมากกว่า 20 เมตรเมื่อ RTH เริ่มขึ้น โดรนจะบินอยู่กับที่และไม่กลับไปที่จุดที่บิน (ต้องใช้ไฟรีโมทแวนิลลาร์ชัน V1.1.0.0 มีลักษณะนี้ในโหมดลงจอดทันที)
  - หากโดรนอยู่ห่างจากจุดที่บินมากกว่า 20 เมตรเมื่อ RTH เริ่มต้น โดรนจะบินกลับจุดที่บินด้วยความเร็วแนะนำ 10.5 m/s
- หลังจากถึงจุดที่บิน โดรนจะลงจอดและมุ่งหน้าไปที่จุดที่บินด้วยความเร็วแนะนำ 10.5 m/s



- โดยรวมไม่สามารถบินกลับไปชี้จุดที่บินได้ หากสัญญาณ GPS ล้มเหลวไม่มีสัญญาณ หากสัญญาณ GPS ล้มเหลวไม่มีสัญญาณเหล่านี้จากการกระตุ้นให้เข้าโหมด RTH โดรนจะบินอยู่กับที่ระยะห่างก่อนจะลงจอด
- การตั้งรับด้วยความสูงในโหมด RTH ที่เหมาะสมกับการบินเป็นสิ่งสำคัญ เปิด DJI Fly และตั้งรับความสูง RTH ใน Smart RTH และ Low Battery RTH (RTH แนะนำครั้งที่สอง) หากการดับความสูงปั๊บๆ ก่อนที่จะบินของโดรนอยู่กว่าการตั้งรับความสูง RTH โดรนจะขึ้นไปที่รัฐด้วยความสูง RTH ก่อนโดยอัตโนมัติ หากความสูงปั๊บๆ สูงเกินกว่าความสูงที่ตั้งไว้ ความสูง RTH โดรนจะบินไปชี้จุดที่บินในระดับความสูงปั๊บๆ
- หากโดรนอยู่ห่างจากจุดที่บิน 65 ฟุต (20 m) หรือสูงกว่าและซ่อนอยู่เบื้องหลังอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ ความสูง RTH สามารถเลื่อนดันบังคับ throttle เพื่อหยุดโดรนจาก การพิมพ์รับด้วยความสูงและนำโดรนกลับไปชี้จุดที่บินที่รัฐด้วยความสูงปั๊บๆ (ใช้ไฟรีโมทแวนิลลาร์ชัน V1.0.0.0 เท่านั้น ฟังก์ชันนี้ใช้ไม่ได้เมื่อ อัปเดตไฟรีโมทแวนิลลาร์ชัน V1.1.0.0 หรือใหม่กว่า)
- ระหว่างอยู่ในโหมด RTH ระดับความสูง ระยะห่างระหว่างจุดที่บินและจุดที่บินที่รัฐด้วยความสูงปั๊บๆ ให้ใช้ไฟรีโมทคอนโทรล ลากหากรู้สัญญาณรีโมทคอนโทรลเป็นปกติ อย่าใช้กีฬาตาม ไม่สามารถใช้รีโมทคอนโทรลเพื่อแพะไปทางข้างขวาได้ เมื่อโดรนบินเข้าไปหางหน้า ผู้ใช้สามารถดันดันบังคับไปในทิศทางตรงกันข้ามเพื่อออกจากรอบ RTH และใช้ไฟรีโมทคอนโทรลกลับ
- GEO zones จะมีผลต่อ RTH ถ้าโดรนบินเข้าไปใน GEO zone โดรนจะลองด้อยตัวอยู่กับที่ หากบินเข้าไปในพื้นที่ควบคุมการบิน ระหว่างการบินกลับจุดที่บิน
- เมื่อความเร็วลดลงเกินไป โดรนอาจจี้ไปสู่สามารถบินกลับไปชี้จุดที่บินได้ บินอย่างระมัดระวัง

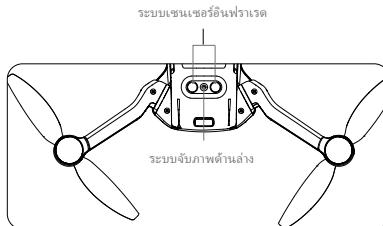
## Landing Protection (การสแกนพื้นดินก่อนลงจอด)

การสแกนพื้นดินก่อนลงจอดจะปิดใช้งานเมื่ออยู่ในโหมด Smart RTH

1. ในช่วงการสแกนพื้นดินก่อนลงจอด โดรนจะตรวจสอบตัวโน้มตัวและลงจอดบนจุดที่เหมาะสม
2. หากตรวจพบพื้นดินแล้วว่าไม่เหมาะสมในการลงจอด DJI Mini 2 จะขึ้นอยู่กับที่และรอคำสั่งยืนยันจากนักบิน
3. ถ้าการสแกนพื้นดินก่อนลงจอดได้ใช้งานไม่ได้ DJI Fly จะแสดงคำเตือนการลงจอด เมื่อโดรนลดระดับลงถ้ากว่า 0.5 เมตร แตะถังยนต์หนหรือตึงคันบังคับ Throttle ลงเพื่อลงจอด

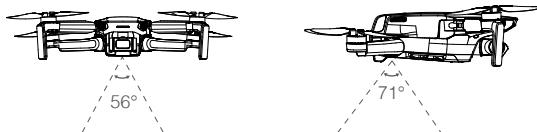
## ระบบจับภาพวัดถูกและระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรด

DJI Mini 2 มีทั้งระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรดและระบบจับภาพวัดถูกด้านล่างประจำนิ่งไปด้วยกล้องหนึ่งตัว และระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรด ซึ่งมีกล้อง 3 ตัวมีแนวอินฟราเรดสองตัว ระบบจับภาพวัดถูกด้านล่างและระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรดซึ่งเป็นโครงสร้าง GPS



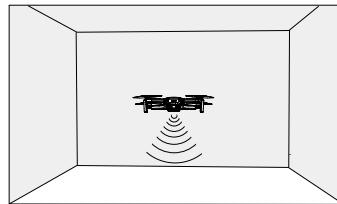
## ระยะในการตรวจจับ

ระบบจับภาพวัดถูกด้านล่างทำงานได้ตั้งแต่ที่สูง เมื่อโดรนอยู่ในระดับความสูง 0.5 ถึง 10 เมตร และระยะทางที่ใช้งานได้อยู่ในช่วง 0.5 ถึง 30 เมตร



## ใช้ระบบจับภาพด้วย GPS

เมื่อระบบ GPS ใช้งานไม่ได้ ระบบจับภาพด้วย GPS ด้านล่างจะเป็นใช้งาน ถ้าหากพื้นดินเรียบและมีแสงเพียงพอระบบจับภาพด้วย GPS ด้านล่างจะไม่ได้ติดต่อสัญญาณอุปกรณ์ที่ร่าดับความสูง 0.5 - 10 เมตร ถ้าระดับความสูงของโดรนเกิน 10 เมตร ระบบจับภาพด้วย GPS จะใช้ตัวรับผลกรอบด้านล่างเพื่อใช้ความแม่นยำของเซ็นเซอร์



### ท่าทางที่ห้ามเดินด้านล่างี้เพื่อใช้ระบบจับภาพด้วย GPS ด้านล่าง

- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าโดรนอยู่ในโหมด Normal หรือ Cine เปิดเครื่องโดรน
- หลังจากโดยสารขึ้นไปแล้วก็จะบินอยู่กับที่ ไฟแสดงสถานะโดยสารจะพิมพ์เสียงส่องครั้ง บันทึกภาพด้วยด้านล่างถ้าลงท่าทาง



- ใส่เก็บสภาพแวดล้อมในการบินระบบจับภาพด้วย GPS ด้านล่างและระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรดถ้าไม่ใช้ให้จัดท่าทางและไม่สามารถแทนที่การควบคุมและการตัดสินใจ ของมนุษย์ได้ในระหว่างการบิน ให้ใส่เก็บสภาพแวดล้อมโดยรอบและคำเตือนบนแอป DJI Fly รวมถึงรับคำ忠告และรักษาการควบคุมโดยคนอยู่ด้วยตัวเอง
- ถ้าไม่มีสัญญาณ GPS ระหว่างความสูงสุดของโดรนคือ 5 เมตร ระบบจับภาพด้วย GPS
- เนื่อใจดูเหมือนแน่ใจว่า ระบบจับภาพด้วย GPS ด้านล่างถ้าทางนี้ไม่ได้เท่าที่ควร ต้องเน้นเมื่อส่องจดโดยสารมาจ่ายความสามารถให้กลับมาได้ดีกว่าเดิมที่ ขอบแนวหน้าให้รักษาระยะห่างดูควรการบินด้วยเวลาใช้ต้องหันหัวกล้องด้วยส่วนที่สามารถมองเห็นได้โดยรอบและหลีกเลี่ยงการท่องเที่ยวที่อาจจะบันทึกภาพด้วย GPS ด้านล่าง
- โปรดทราบว่าเมื่อได้โดยสารบินแล้วกินไปป่าๆ ที่ให้ระบบจับภาพด้วย GPS ด้านล่างและระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรดท่าทางไม่ได้เท่าที่ควร ระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรดจะไม่แสดงผลและหายเมื่อความเริ่มในการบินไม่เกิน 12 m/S
- ระบบจับภาพด้วย GPS ด้านล่างถ้าทางนี้ไม่ได้เท่าที่ควรกับพื้นผิวที่มีลักษณะไม่ชัดเจนหรือสภาพแสงน้อย ระบบจับภาพด้วย GPS ด้านล่างถ้าทางนี้ไม่ได้เท่าที่ควรในสภาวะการณ์ต่อไปนี้ ขอให้ควบคุมโดยสารอย่างระมัดระวัง
  - บินเหนือพื้นผิวที่เป็นโลหะ ( เช่น สีตัวล้วน สีขาวล้วน สีเขียวล้วน )
  - บินเหนือพื้นผิวที่สีของพื้นผิวที่เปลี่ยนแปลงอย่างมาก
  - บินเหนือพื้นผิวที่มีรอยขีดข่วนที่บ่อยและสี
  - บินเหนือพื้นผิวที่มีผิวหรือวัสดุที่เคลื่อนที่
  - บินเหนือพื้นผิวที่มีสีของพื้นผิวที่เปลี่ยนแปลงอย่างบ่อยมาก
  - บินเหนือพื้นผิวที่มีความสว่าง ( $< 10 \text{ lux}$ ) หรือสว่างมาก ( $> 40.000 \text{ lux}$ )
  - บินเหนือพื้นผิวที่มีสีของพื้นผิวที่เปลี่ยนแปลงอย่างบ่อยมาก
  - บินเหนือพื้นผิวที่มีลักษณะของพื้นผิวที่เปลี่ยนแปลงอย่างบ่อยมาก ( เช่น เศษไฟฟ้า )
  - บินเหนือพื้นผิวที่มีลักษณะของพื้นผิวที่เปลี่ยนแปลงอย่างบ่อยมาก ( เช่น ก้อนหิน )
  - บินเหนือพื้นผิวที่มีลักษณะของพื้นผิวที่เปลี่ยนแปลงอย่างบ่อยมาก ( เช่น ก้อนหิน )



- กรุณาดูและใส่หัวเขนเชอร์สีสะาดอู่ที่เสมอ ห้ามตัดแปลงเขนเชอร์ ห้ามใช้เครื่องในสภาวะแวดล้อมที่มีฝุ่นมากหรือมีความชื้นสูง ห้ามมีสิ่งกีดขวางระหว่างระบบเซนเซอร์อินฟราเรด
- ห้ามบินในวันที่ฝนตก มีหมอกหนาหรือหัตถศรีห้องวัสดุเด่น
- ตรวจสอบสิ่งต่อไปนี้ก่อนขึ้นบินทุกครั้ง:
  - ก) ตรวจสอบว่าไม่มีสิ่งกีดขวางอื่นใดติดบนระบบเซนเซอร์อินฟราเรดหรือระบบจับภาพวัดอุณหภูมิแล้ว
  - ข) ถ้ามีสิ่งสกปรก ฝุ่น หรือขี้น้ำ ติดบนระบบเซนเซอร์อินฟราเรดหรือระบบจับภาพวัดอุณหภูมิ ให้เช็ดออกด้วยผ้าไม่ทิ้งเส้น เช่นเช็ดทำความสะอาดที่ผลิตโดย DJI หากมีความเสียหายเกิดขึ้นกับกระจากรอบระบบเซนเซอร์อินฟราเรดและระบบจับภาพวัดอุณหภูมิ ล้าง
  - ค) ติดต่อฝ่ายสนับสนุนลูกค้าของ DJI หากมีความเสียหายเกิดขึ้นกับกระจากรอบระบบเซนเซอร์อินฟราเรดและระบบจับภาพวัดอุณหภูมิ ล้าง

## โหมดการบินอัจฉริยะ

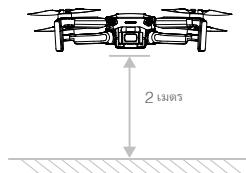
### QuickShot (ถ่ายตัววุ่น)

โหมด QuickShot รวมถึง Droneie, Rocket, Circle, Helix และ Boomerang การบันทึกภาพของ DJI Mini 2 ขึ้นอยู่กับการเลือกโหมดตามการถ่ายทำและจะเป็นการบันทึกวิดีโอสั้นโดยอัตโนมัติ วิดีโอดูสามารถรับชม ตัดต่อ หรือแชร์ไปที่โซเชียลมีเดียได้จากการเปิดซึมข้อมูลหลัง

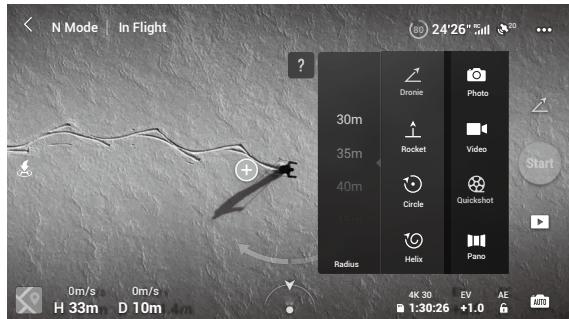
- Drone (บินเดินหน้าและอยู่หยุด): โดรนบินโดยหลังและบินขึ้น โดยที่กล้องหันจังหวะอยู่ที่ตัววัดอุณหภูมิ
- Rocket (บินตรงสู่อากาศ): โดรนบินขึ้นโดยที่กล้องหันมองมาทางด้านล่าง
- Circle (บินวน): โดรนบินวนรอบวัดอุณหภูมิ
- Helix (บินวนเป็นเกลียว): โดรนบินขึ้นและบินวนเป็นเกลียวรอบวัดอุณหภูมิ
- Boomerang: โดรนบินรอบวัดอุณหภูมิไปขึ้น บินขึ้นเมื่อไปจากจุดตั้งต้น และบินกลับลงมาตามวินograd จุดตั้งต้นของโดรนที่ให้เกิดปลอกด้านหนึ่งของรูปทรงไบแอนนาลิสต์แบบขี้น้ำ ในขณะเดียวกันด้านอีกด้านอยู่ที่ตรงข้ามของวัดอุณหภูมิ เริ่มต้นตรวจสอบให้แน่ใจว่ามีพื้นที่เพียงพอเพื่อให้โดรน Boomerang ตรวจสอบให้มั่นว่ามีพื้นที่ว่างกว้างขวาง 99 ฟุต (30 เมตร) รอบโดรนและอย่างน้อย 33 ฟุต (10 เมตร) เหนือโดรน

### การใช้ QuickShot

- ตรวจสอบว่าได้ติดตั้งหัวเขนเชอร์มาตรฐานเพียงพอแล้ว หัวบินและบินอยู่กับที่อย่างน้อย 6.6 ฟุต (2 เมตร) เท่านั้นที่เดิน



2. ใน DJI Fly แตะไอคอนใหม่ด้านล่างเพื่อเลือก QuickShots และทั้งหมดค่าถ่ายภาพ เพื่อเลือก QuickShots และทั้งหมดค่าถ่ายภาพ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณแท็กจีพีเอสในที่ท่องเที่ยวที่ต้องการ



3. เลือกโหมดที่ต้องการถ่าย เลือกวัดดูเป้าหมายในมุมมองล้อส่อง โดยแตะวงกลมที่วัดดูหรือวัดรูปกล้องรองรับดู และแตะ Start เพื่อเริ่มถ่าย โหมดบินกักไว้ปั๊บๆ ตามที่ต้องการ
4. แตะ เพื่อเข้าสู่โหมดถ่าย หรือวิดีโอตันน์บัน หลังจากดาวน์โหลดติดต่อแล้ว คุณสามารถตัดต่อวิดีโอด้วยเครื่องมือเดียวกัน

### ออกจากรอบ QuickShots

กดปุ่มหยุดบินขึ้นarrow/RTH หนึ่งครั้งหรือแตะ ที่ DJI Fly เพื่ออกจากโหมด QuickShots โหมดจะบินอัตโนมัติ



- ใช้ QuickShots ในเรื่องที่ไม่มีภาระน้ำหนักของหัวใจสูงเกินไป ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีมนุษย์ สัตว์ หรือสิ่งกีดขวางอื่นใดในเส้นทางบิน
- หมั่นส่องเก็ตดูรอบ ๆ โดรน และใช้มีกหอนไฟฟ้าเพื่อหลีกเลี่ยงไม่ให้โดรนเข้าไปชน
- ห้ามใช้ QuickShots ในสถานการณ์ดังต่อไปนี้:
  - เมื่อวัดดูถูกกีดขวางในช่วงเวลาหนึ่ง หรือคุณมองไม่เห็นเวลวดู
  - เมื่อวัดดูถูกกีดขวางในช่วงเวลาหนึ่ง หรือคุณมองไม่เห็นเวลวดู
  - เมื่อวัดดูสีหรือลักษณะที่ไม่สามารถจับต้องได้ เช่นสีฟ้า
  - เมื่อวัดดูอยู่บนน้ำ
  - เมื่อวัดดูเคลื่อนไหว
  - เมื่อวัดดูแสงน้อยมาก (<300 lux) หรือ ส่องสว่างมาก (>10,000 lux)
- ห้ามใช้ QuickShots ในเรื่องที่ไม่สามารถติดต่อได้ หรือเรื่องที่สัญญาณ GPS อ่อน ไม่ เช่นนี้เส้นทางการบินจะไม่เสถียร
- โปรดตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณพำนักตามกฎหมายและข้อกำหนดด้านความเป็นส่วนตัวท้องถิ่นเมื่อใช้งาน QuickShots

## ขั้นที่ก้ามูลการบิน

ข้อมูลการบิน รวมถึงการรับส่งข้อมูลทางไกล ข้อมูลสถานะโดรน และตัวแปรอื่น ๆ ทำการบันทึกอัตโนมัติไปที่ตัวเก็บข้อมูลภายในโดรน ข้อมูลสามารถเข้าถึงได้โดยใช้ DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)

## ใบพัด

ฝาใบพัดแบบเลือกนาบท่อง DJI Mini 2 อยู่สองแบบซึ่งออกแบบมาเพื่อให้หมุนไปในทิศทางแตกต่างกัน เครื่องหมายใช้เพื่อแนะนำว่าควรใช้ใบพัดแบบไหนเพื่อติดกับมอเตอร์แบบไหน ในพัดสองใบที่ติดอยู่กับมอเตอร์ตัวเดียวกันคือใบพัดแบบเดียวกัน

ใบพัด	มีเครื่องหมาย	ไม่มีเครื่องหมาย
ภาพประกอบ		
คำแนะนำติดใบพัด	ติดใบพัดเข้ากับมอเตอร์ที่มีเครื่องหมาย	ติดใบพัดเข้ากับมอเตอร์ที่ไม่มีเครื่องหมาย

## ติดใบพัด

ติดใบพัดที่มีเครื่องหมายกับมอเตอร์ที่มีเครื่องหมาย และใบพัดที่ไม่มีเครื่องหมายกับมอเตอร์ที่ไม่มีเครื่องหมาย ใช้ไขควงขันใบพัด ตรวจสอบให้แน่ใจว่าใบพัดเข้าที่แน่นหนาแล้ว



## ออกใบพัด

ใช้ไขควงเพื่อถอดใบพัดออกจากมอเตอร์



- ใบพัดมีความคม กรุณานำมือระวังตัว
- ไขควงใช้เพื่อใบพัดเท่านั้น ห้ามใช้ไขควงเพื่อแยกส่วนใดๆ
- ถ้าใบพัดแตกหัก ให้ออกใบพัดสองใบและสกรูที่ติดอยู่กับมอเตอร์ออกแล้วทิ้งไป ใช้ใบพัดสองใบจากแพ็คเกจเดียวกัน ห้ามน้ำใบพัดจากแพ็คเกจอื่นมาใช้ร่วมกัน
- ใช้เฉพาะใบพัดของ DJI อย่างเป็นทางการเท่านั้น ห้ามใช้ใบพัดต่างชนิดกัน
- หากจำเป็นให้ใช้ใบพัดแยกต่างหาก
- ตรวจสอบให้แน่ใจก่อนการบินแต่ละครั้งว่าใบพัดติดตั้งอย่างแน่นหนา ตรวจสอบว่าสกรูของใบพัดขันแน่นหนาเมื่อขันไปแล้วทุก ๆ 30 ชั่วโมง (เมื่อบินประมาณ 60 ครั้ง)



- ตรวจสอบให้แน่ใจก่อนการบินแต่ละครั้งว่าในพัดทั้งหมดอยู่ในสภาพดี ห้ามใช้ใบพัดที่เก่า บẩn หรือแตกหัก
- เพื่อหลีกเลี่ยงภัยธรรมชาติ อย่าขึ้นโกลิสหันท์ที่กำลังหมุนและหม้อเตอร์
- จัดเก็บไดร์นอล่อจ่างถูกต้อง ข้อมูลนี้ให้ชี้ที่รีโมทในพัดเพื่อช่วยในการบิน ห้ามบันหรือบิดใบพัดระหว่างการบินส่งหรือการเก็บ
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่ามอเตอร์ติดต่ออย่างแน่นหนาและหมุนอย่างราบรื่น ล้านมอเตอร์ติดตัวไม่สามารถหมุนได้อย่างอิสระ ให้จอดไดร์นทันที
- ห้ามปรับแต่งส่วนประกอบของมอเตอร์
- ห้ามแตะต้องหัวร้อนปลอกอุ่นให้มีไฟหรือว่าง่ายๆ ความคุณลักษณะส่วนมอเตอร์หัวร้อนต้องการบิน เพราะมันอาจจาระลงมาก
- ห้ามปิดเครื่องระบบควบคุมมอเตอร์หรือบนตัวไดร์น
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าเสียง ESCs ปกติเมื่อเปิดเครื่อง

## แบตเตอรี่ไดร์นอัจฉริยะ

แบตเตอรี่ไดร์นอัจฉริยะของ DJI Mini 2 เป็นแบตเตอรี่ความจุ 7.7 V, 2250 mAh ที่มีฟังก์ชันสมาร์ทชาร์จและอายุ 生命周期ต่อ

### คุณลักษณะของแบตเตอรี่

- การชาร์จอัจฉริยะ: ระหว่างการชาร์จ แรงดันไฟฟ้าในแบตเตอรี่จะสมดุลโดยอัตโนมัติ
- ฟังก์ชันอายุ 生命周期: เพื่อป้องกันไม่ให้แบตเตอรี่ร่วง เมื่อไม่มีการใช้งานหนึ่งวัน แบตเตอรี่จะหายไปประมาณ 96% และเหลือไม่มีการใช้งานเก้าวัน แบตเตอรี่จะหายไปในมัตติให้เหลือประมาณ 72% ระหว่างกระบวนการคายประจุ แบตเตอรี่อาจปล่อยความร้อนปานกลางอุ่นกามาเป็นปกติ
- ป้องกันการชาร์จมากเกินไป: เมื่อชาร์จเต็มแล้ว แบตเตอรี่จะหยุดชาร์จอัตโนมัติ
- การต่อจั่วชุดใหญ่: แบตเตอรี่จะทำงานได้เมื่อต่อจั่วชุดใหญ่ 5°C ถึง 40°C (41°F ถึง 104°F) เท่านั้น เพื่อป้องกันความเสียหายระหว่างการชาร์จ อุณหภูมิที่ต่ำกว่า 5°C (41°F) หรือสูงกว่า 40°C (104°F) จะทำให้แบตเตอรี่เสียหาย
- ป้องกันกระแสไฟฟ้าเกิน: เมื่อมีการต่อจั่วชุดพ่วงกระแสไฟฟ้าเกิน แบตเตอรี่จะหยุดชาร์จ
- ป้องกันการคายประจุมากเกินไป: เมื่อบนแบบเตอร์รีมีการใช้งาน จะมีการหยุดการทำงานเพื่อป้องกันการคายประจุมากเกินไป เมื่อแบตเตอรี่มีการใช้งาน จะไม่สามารถใช้การป้องกันการคายประจุมากเกินไปได้
- ป้องกันไฟฟ้าลัดวงจร: หากมีการต่อจั่วชุดพ่วงที่ไม่ได้ต่อจั่วชุด ไฟฟ้าจะไม่สามารถไหลได้
- การป้องกันแบตเตอรี่เสียหาย DJI Fly จะแสดงข้อความเตือนเมื่อมีการต่อจั่วชุดพ่วงแบบเตอร์รีเสียหาย
- ไฟหมดล้าศีล: หากแรงดันแบตเตอรี่ต่ำกว่า 3.0 V หรือแบตเตอรี่เหลือน้อยกว่า 10% แบตเตอรี่จะข้ามด้วยการหางานเพื่อป้องกันการคายประจุมากเกินไป ชาร์จแบตเตอรี่ที่กรอบขั้นตอนนี้ให้หมดพักการหางาน
- การล้างข้อมูล: ข้อมูลเกี่ยวกับแรงดันไฟฟ้า ความจุ และกระแสไฟฟ้าของแบตเตอรี่จะถูกลบส่วนใหญ่ได้

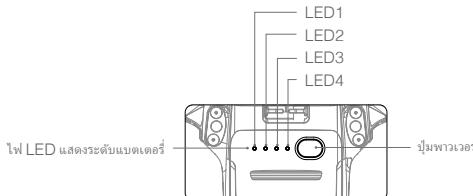


- โปรดอ่านข้อส่วนสีเขียวและคำแนะนำด้านความปลอดภัยของ DJI Mini 2 และสติกเกอร์ที่แนบมาด้วยกันก่อนใช้งาน
- ถ้าใช้ต้องรับผิดชอบทั้งหมดในการดำเนินการและการใช้งาน
- ข้อมูลจำเพาะของแบบทดสอบนี้ได้รับจัดเรียง สำหรับเวอร์ชันปัจจุบันนั้นแต่กันไปด้วยสาเหตุที่ส่วนข้อมูลจำเพาะสำหรับข้อมูลเพิ่มเติม คุณสามารถอ่านในหน้าเวอร์ชันนี้

## การใช้แบบทดสอบ

ตรวจสอบระดับแบบทดสอบ

กดปุ่มพาวเวอร์หนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแบบทดสอบ



ไฟแสดงระดับแบบทดสอบจะแสดงระดับพลังงานของแบตเตอรี่ระหว่างการชาร์จและการคายประจุ สถานะของไฟแสดงระดับกำลังได้ดังนี้:

ไฟ LED เปิดอยู่    ไฟ LED กะพริบ     ไฟ LED ดับ

LED1	LED2	LED3	LED4	ระดับแบบทดสอบ
				ระดับแบบทดสอบ > 88%
				75% < ระดับแบบทดสอบ ≤ 88%
				63% < ระดับแบบทดสอบ ≤ 75%
				50% < ระดับแบบทดสอบ ≤ 63%
				38% < ระดับแบบทดสอบ ≤ 50%
				25% < ระดับแบบทดสอบ ≤ 38%
				13% < ระดับแบบทดสอบ ≤ 25%
				0% < ระดับแบบทดสอบ ≤ 13%

## ปุ่มพาวเวอร์เปิด/ปิด

กดปุ่มพาวเวอร์หนึ่งครั้ง จากนั้นกดอีกครั้ง ค้างไว้สองวินาทีเพื่อเปิดหรือปิดแบบทดสอบ ไฟ LED แสดงระดับแบบทดสอบจะแสดงระดับแบบทดสอบ เมื่อทำการกดปุ่มเปิดได้ครบ

กดปุ่มเปิดหนึ่งครั้งและไฟ LED ระดับแบบทดสอบ สี ดวงจะกะพริบเป็นเวลาสามวินาที หากไฟ LED 3 และ 4 กะพริบพร้อมกัน โดยไม่ได้ปุ่มเปิดแสดงระดับแบบทดสอบผิดปกติ ไฟแบบทดสอบจะหายไปเมื่อครึ่งวินาที ตรวจสอบให้แน่ใจว่าชาร์จแบตเตอรี่เต็มที่แล้วก่อนขึ้นบิน

## คำเตือนอุณหภูมิที่

1. เมื่อบินในสภาวะแวดล้อมที่อุณหภูมิต่ำ 0° - 5° เชลเซียส (32° - 41° ฟาร์เรนไฮต์) จะทำให้ความจุของแบตเตอรี่ลดลงอย่างมาก ขอแนะนำให้ดูรายละเอียดของแบตเตอรี่ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าชาร์จแบตเตอรี่เต็มที่แล้วก่อนขึ้นบิน

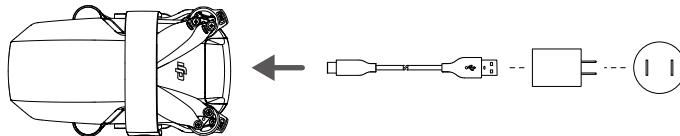
2. เพื่อให้แน่ใจว่าไฟที่วิภาพสูงสุดของแบตเตอรี่ กรุณาดูแลให้แนบเดตเตอร์อยู่ในอุณหภูมิสูงกว่า 20°C (68°F)
3. ความชื้นของแบตเตอรี่สูงสุดในสภาพแวดล้อมที่อุณหภูมิต่ำจะลดประสิทธิภาพการด้านแรงรอกของโดรน บันอย่างระมัดระวัง
4. บันทึกความร่วงเป็นพิเศษที่ความสูงจากระดับน้ำทะเล

- ⚠** • ในสภาพแวดล้อมที่หนาวเย็น ใส่แบบเดตเตอร์เข้าไปในช่องเส้นแบตเตอรี่และเปิดโดรนเพื่ออุ่นเครื่องก่อนที่จะขึ้นบิน

### การชาร์จแบตเตอรี่

ชาร์จแบตเตอรี่ให้เต็มก่อนใช้งานครั้งแรก

1. เชื่อมต่อเครื่องชาร์จ USB เข้ากับแหล่งจ่ายไฟ AC (100-240V, 50/60 Hz) หากจำเป็นให้ใช้อแดปเตอร์
2. เชื่อมต่อโดรนกับเครื่องชาร์จ USB
3. ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่และแสดงระดับของแบตเตอรี่ระหว่างที่กำลังชาร์จ
4. เมื่อไฟ LED บนร่างกายดับ แสดงว่าแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะชาร์จเต็มแล้ว ถอดอะแดปเตอร์ออก เมื่อบันทึกเดตเตอร์ชาร์จเต็มแล้ว



- ⚠**
- หากโดรนเปิดเครื่องอยู่ จะไม่สามารถชาร์จแบตเตอรี่ได้และไม่สามารถเปิดเครื่องได้จนกว่าแบตเตอรี่ได้
  - หัวชาร์จแบตเตอรี่ที่หัวส่องจากเพื่อนบ้านเสร็จ เพราะอุณหภูมิอาจจะสูงเกินไป  
หรืออุณหภูมิของแบตเตอรี่ลดลงมากยิ่งหากหัวส่องหันไปทางด้านหน้า
  - อะดีปะต่อเครื่องชาร์จแบตเตอรี่ เมื่ออุณหภูมิของแบตเตอรี่สูงอยู่ในช่วงอุณหภูมิที่ชาร์จได้คือ 5° - 40° เซลเซียส (41° - 104° ฟาร์เรนไฮต์)  
อุณหภูมิที่เหมาะสมในการชาร์จคือ 22° - 28°C (71.6° - 82.4°F)
  - สำหรับชาร์จแบตเตอรี่ (ไม่ได้รวมอุปกรณ์) สามารถชาร์จแบตเตอรี่ได้สูงสุดก้อน เยี่ยมชม DJI Online Store  
อย่างเป็นทางการสำหรับชาร์จที่มูลค่าเพิ่มเติมเกือกับหัวชาร์จแบตเตอรี่
  - ควรชาร์จแบตเตอรี่ที่เต็มอย่างน้อยหนึ่งครั้งทุกสามเดือนเพื่อให้แบตเตอรี่ไม่เสื่อม
  - หากเพิ่มเวลาที่ต้องการอัปเดตเป็น V1.1.0.0 ขึ้นไป ขอแนะนำให้ใช้อุปกรณ์ชาร์จ USB QC2.0 หรือ PD2.0 เพื่อชาร์จ DJI  
ไม่ว่าจะด้วยสาเหตุใด ๆ ต้องคำนึงถึงหากไฟชาร์จไฟฟ้าที่ต้องตามข้อกำหนดที่ระบุ
- 💡**
- เมื่อใช้เครื่องชาร์จ USB DJI 18W เวลาในการชาร์จจะอยู่ที่ประมาณ 1 ชั่วโมง 22 นาที
  - ขอแนะนำให้ค่าปรับจูนแบตเตอรี่ให้เหลือ 30% หรือต่ำกว่าระหว่างการบินสิ่งที่สามารถชาร์จได้โดยการบินที่โดรนออกอากาศในระหว่างที่เหลือแบตเตอรี่น้อยกว่า 30%

ตารางด้านล่างแสดงให้เห็นถึงระดับแบนเดอร์ริชว่างที่กำลังชาร์จ

LED1	LED2	LED3	LED4	ระดับแบตเตอรี่
				0% < ระดับแบตเตอรี่ ≤ 50%
				50% < ระดับแบตเตอรี่ ≤ 75%
				75% < ระดับแบตเตอรี่ < 100%
				ชาร์จเต็มแล้ว

- เมื่อใช้เรือร่าง USB ที่แต่กัน ความถี่ในการประวิบของไฟ LED ของแต่บันยนต์จะแตกต่างกัน หากความเร็วในการชาร์จรวมเร็วไฟ LED จะดับบันยนต์หรือกระพริบอย่างรวดเร็ว หากความเร็วในการชาร์จช้ามาก จะดับไฟ LED ของแต่บันยนต์หรือกระพริบช้าๆ (ทุก ๆ สองวินัย) ข้อแนะนำให้หัวปลั๊กสายเคเบิล USB-C หรืออุปกรณ์ชาร์จ USB
  - หากได้เส้นแต่เดียวไปในแบบนี้ในโหมดไฟ LED 3 และ 4 จะกระพริบรองกันไปแบบเดียวกันเรียกว่าไฟอีกครั้งและตรวจสอบให้แน่นใจว่าล้อเกิดตีกันตัวironอย่างแน่นหนา
  - เมื่อไฟ LED สีส่องกระพริบพร้อมกัน เป็นการแจ้งว่าแบบเดียวกันเรียกว่าไฟหาย

### กลไกการร้องกันแบบเต็มรูปแบบ

ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่สามารถแสดงคำเตือนเพื่อป้องกันแบตเตอรี่จากสภาวะไม่ถูกใช้งาน

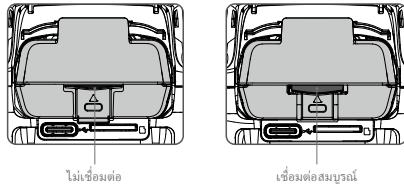
#### กลไกการรักษาองค์กรฯ

LED1	LED2	LED3	LED4	รูปแบบการกะพริบ	รายละเอียดเพิ่มเติม
○	●	○	○	LED2 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	ตรวจสอบกระแสไฟเกิน
○	●	○	○	LED2 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	ตรวจสอบการล้าดังจรวด
○	○	●	○	LED3 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	ตรวจสอบการซ่าเรื่องเกินไป
○	○	●	○	LED3 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	ตรวจสอบไฟเกินที่จะ cascade เปิดต่อร์
○	○	○	●	LED4 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	อุณหภูมิในการชาร์จต่ำไป
○	○	○	●	LED4 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	อุณหภูมิในการชาร์จสูงไป

หากเป็นไปได้ในงานการป้องกันภัยมีในการราชชั่ว เนื่องจากภัยมีอยู่ในระดับที่ใช้งานได้ แบบเต็มอิ่มที่กลับมาหากำจัดได้แล้ว ถ้าหากนี่ในกลไกการป้องกันแบบเดียวกับที่ทำงาน การจะช่วยให้เมืองครองเจ้าเงินตัวของบุญพากเพียรเพื่อปิดแบบเต็มที่ก่อน ลดลงปัจจัยที่ทำร้ายเมือง จ้านั้นคือเมืองที่มีภัยในเมืองครอง หากภัยมีในราชชั่วผิดปกติ โปรดรอให้ภัยมีถูกเข้าไปปักตึกก่อน และแบบเต็มที่จะกลับไปเริ่มราชชั่วใหม่เองโดยอัตโนมัติ ไม่ใช่เจ้าเงินตัวอื่นๆ อดีตกษัตริย์และสืบทอดกษัตริย์ใหม่ก็ต้องรู้

การสืบ/ทอดแบบต่อครึ่ง

ໃສແບບເຕົວເລື່ອງຈະຍະເຫັນໄປໃນໂຄຣນອນໃຈ່ງໆານ ໃສແບບເຕົວເລື່ອງຈະຍະເຫັນໄປແບບເຕົວເລື່ອງຈະຍະເຫັນນໍານາ ເສີ່ງຄົກແສດຈງວ່າແບບເຕົວເລື່ອງຈະຍະເຫັນໄປໃນໂຄຣນອນໃຈ່ງໆານ ໃສແບບເຕົວເລື່ອງຈະຍະເຫັນໄປໃນໂຄຣນອນໃຈ່ງໆານ ໃສແບບເຕົວເລື່ອງຈະຍະເຫັນໄປໃນໂຄຣນອນໃຈ່ງໆານ



กดตัวเข็มแบบเดียวกันอีกครั้งเพื่อตั้งค่าอุปกรณ์กล้องให้ตั้งตรงอีกครั้ง

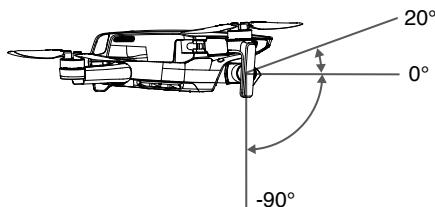


- ห้ามกดแบบเดียวกันอีกครั้งโดยไม่ตั้งค่าอุปกรณ์กล้อง
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแบบเดียวกันอีกครั้งที่ตั้งค่าอุปกรณ์กล้อง

## กิมบอลและกล้อง

### ลักษณะของกิมบอล

กิมบอล 3 แกนของ DJI Mini 2 ช่วยกันทิ้ง ทำให้หักล้อมีความนิ่ง ทำให้คุณได้ภาพและวิดีโอที่ชัดเจนและไร้ความสั่นไหว ช่วงการเอียง (tilt) ของตัวควบคุมคือ -90° ถึง + 20° ของเบรกการควบคุม tilt ที่มีการตั้งค่าไว้คือ -90° ถึง 0° และของเบรก tilt สามารถเพิ่มขึ้นไปได้ถึง -90° ถึง +20° โดยการเปิดใช้ “Allow Upward Gimbal Rotation” (อนุญาตให้มีการหมุนกิมบอลขึ้นไปด้านบน) ใน DJI Fly



ใช้ตัวรับสัญญาณกิมบอลนี้เมื่อก่อนโทรศัพท์เพื่อควบคุมการเอียงของกล้อง หรืออีกทางหนึ่งคือเข้าสู่มุมมองกล้องใน DJI Fly กดหน้าจอหน้าจอทั้งสองข้างแล้วก้าวลงบนและลงเพื่อควบคุมการเอียงของกล้อง

### โหมดการใช้งานกิมบอล

มีโหมดการใช้งานกิมบอลอยู่สองแบบ เป้าหมายให้มุ่งการใช้งานที่แตกต่างกันด้วย DJI Fly

**Follow Mode:** หมุนทิศทางของกิมบอลและดำเนินหน้าโดยรวมคงที่ตลอดเวลา

**FPV Mode:** กิมบอลปรับไปตามการเคลื่อนที่ของโดรนเพื่อนำเสนอประสบการณ์การบินแบบมุ่งมั่นบุคคลที่หนึ่ง



- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีติดเทกอร์หรือรัศมีสูงใดๆ บนภาระกล้องที่ทำการบิน เมื่อได้รับแจ้งเตือนเครื่องแล้ว ห้ามแตะหรือเคาะกิมบองล เพื่อป้องกันภัยในช่วงขั้นบิน กรุณาห้ามบินเจ้าพายห์ที่ถูกแต่งและทราบเรื่อง
- ความแม่นยำของกิมบองอลอาจเสียหายได้จากการซ่อนหรือกระแสไฟฟ้า ซึ่งอาจทำให้กิมบองอลทำงานผิดปกติ
- อายุใช้งานเครื่องราชบานะกิมบองอล ไม่เกินพหุอย่างเดียวที่อยู่ต่อเนื่องกันไปได้ กรณีต้องใช้ต่อ กิมบองอลจะต้องรีเซ็ตตัวเอง
- ข้อดีพลาดัตของมอเตอร์ของกิมบองอลอาจเกิดขึ้นได้ในสถานการณ์ต่อไปนี้: ก. โทรศัพท์บันทึกที่ไม่สมบุกสมบัน พื้นที่ไม่สามารถรับสัญญาณได้ดี ข. กิมบองอลของคุณและกระแทกหัวนมออกอ่างแรง เช่น การชน
- ห้ามกระแสไฟฟ้าจากภายนอกหลุดจากที่ปิดกิมบองอลแล้ว ห้ามเพิ่มน้ำหนักให้เกินกิมบองอล เนื่องจากอาจทำให้กิมบองอลทำงานผิดปกติหรืออาจทำให้กิมบองอลเสียหายได้
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุปกรณ์ที่ต้องการบันทึกภาพได้เปิดเครื่องโดยรวม รวมถึงตรวจสอบว่าได้ตั้งค่ากิมบองอลแล้ว หลังจากไม่ได้ใช้งานโดยตรง
- การบินในสภาวะหมอกหนาหรือเมฆครึ่งอาจทำให้กิมบองอลเสียหาย เช่น ที่ต้องบินในสภาวะหมอกหนา ไม่สามารถบันทึกภาพได้

#### คุณลักษณะของกล้อง

DJI Mini 2 ใช้เซ็นเซอร์กล้องขนาด 1/2.3" CMOS ซึ่งสามารถถ่ายวิดีโอได้ถึง 4K และถ่ายภาพได้ 12 MP รวมถึงมีโหมดถ่ายภาพต่อๆ กัน เช่น Single, AEB, Timed Shot และ Panorama

รูรับแสงของกล้องคือ F2.8 และสามารถถ่ายได้ 1 เมตรถึงระยะอนันต์



- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุปกรณ์และความชื้นแห้งและเหมาะสมสำหรับกล้อง ห้ามหัวการใช้งานและในการเก็บรักษา
- ใช้น้ำยาทำความสะอาดเลนส์เพื่อทำความสะอาดเลนส์ เพื่อป้องกันการเสียหาย
- ห้ามปักกิณรูรูปแบบอากาศที่เกลี้ยง เพราะเมื่อความร้อนเพิ่มขึ้นอาจทำให้อุปกรณ์เสียหายและถูกข้าดเจ็บได้

#### การบันทึกวิดีโอ

DJI Mini 2 รองรับการใช้ microSD card เพื่อบันทึกวิดีโอของคุณ ควรใช้ microSD card แบบ UHS-I Speed Grade 3 ซึ่งนำไปเพื่อให้การอ่านข้อมูลและการบันทึกข้อมูลทำได้รวดเร็ว ซึ่งเป็นสิ่งจำเป็นสำหรับข้อมูลวิดีโอความละเอียดสูง ไปถูกต้องที่ส่วนข้อมูลภาษาสำหรับข้อมูลเพิ่มเติม เกี่ยวกับการแนะนำให้ใช้ microSD cards

หากไม่ได้การ์ด microSD ผู้ใช้จะสามารถถ่ายภาพหรือบันทึกวิดีโอ 720p ปกติได้ไฟล์จะถูกจัดเก็บโดยตรงบนโทรศัพท์เคลื่อนที่



- เมื่อเบื้องต้น ห้ามผลิต microSD card จากโทรศัพท์ไม่เขียนบันทึก microSD card อาจเสียหายได้
- เพื่อให้แน่ใจว่าความเสถียรของระบบกล้อง การบันทึกวิดีโอแต่ละครั้งจะก่อให้รีเซ็ตตัวเองที่ 30 นาที
- ตรวจสอบการตั้งค่ากล้องก่อนใช้งานเพื่อให้แน่ใจว่าการกำหนดค่าถูกต้อง
- ก่อนถ่ายภาพหรือวิดีโอสำหรับ คุณภาพที่ดีที่สุดของภาพ ควรตั้งค่ากล้องที่ทำงานได้ถูกต้องก่อน
- หากโทรศัพท์เครื่องของคุณไม่สามารถส่งภาพถ่ายหรือวิดีโอด้วยการ์ด microSD ของโทรศัพท์ให้ใช้ DJI Fly ได้
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าไฟต์โทรศัพท์อยู่ในสถานะส่งภาพถ่ายหรือวิดีโอด้วยการบันทึกที่ต้องของคุณอาจไม่ได้บันทึกไว้และวิดีโอที่คุณบันทึกไว้อาจเสียหายได้ DJI ไม่รับผิดชอบต่อความล้มเหลวในการบันทึกภาพหรือวิดีโอที่บันทึกไว้ในแบบที่อุปกรณ์ไม่สามารถถ่ายข้อมูลได้

## รีเมทคอนโพธิรัล

---

ส่วนนี้อธิบายถึงคุณลักษณะของรีเมทคอนโพธิรัล รวมถึงคำแนะนำสำหรับการควบคุมโดรนและก่อสร้าง

# รีโมทคอนโทรล

## คุณลักษณะรีโมทคอนโทรล

DJI Mini 2 มาพร้อมกับรีโมทคอนโทรล DJI RC-N1 ซึ่งมีเทคโนโลยีส่งข้อมูลระยะไกล OcuSync 2.0 ของ DJI ซึ่งสามารถส่งข้อมูลได้ไกลถึง 6 ไมล์ (10 กิโลเมตร) และแสดงวิดีโอจากโดรนมาที่ DJI Fly บนโทรศัพท์เคลื่อนที่ของคุณได้มากถึง 720p โหมดและกล้องสามรากควบคุมได้อีกช่องโดยสามารถเลือกได้ทั้งบูมบันเครื่อง จอยสติกควบคุมคุณที่ก่อตัวได้ทั้งในรีโมทคอนโทรลจัดเก็บได้ร่วมกันนี้

ในหน้าที่เปิดโลโก้ที่ไม่มีลิ้นแม่เหล็กวงกว้าง OcuSync 2.0 จะถ่ายทอดสัญญาณวิดีโอได้มากถึง 720p อย่างราบรื่น รีโมทคอนโทรลทั้งหมดได้ตั้งค่าเป็น 2.4 GHz และ 5.8 GHz โดยจะเลือกช่องสัญญาณที่ดีที่สุดเองอัตโนมัติ

OcuSync 2.0 ลดความหลังลังถึงประมาณ 200 ms โดยปรับปรุงประสิทธิภาพของกล้องผ่านการลดเวลาที่สักลอกหรือชิมและการเชื่อมต่อที่รวดเร็ว แบตเตอรี่ในตัวมีความจุ 5200 mAh และใช้งานได้เต็มที่ 6 ชั่วโมง รีโมทคอนโทรลชาร์จไฟรีพาร์ทที่คลื่นที่ได้ด้วยความสามารถในการชาร์จ 500 mA@5V รีโมทคอนโทรลจะชาร์จอุปกรณ์และซอฟต์แวร์ได้ในมือ สำหรับอุปกรณ์ iOS ก่อนที่จะไปติดตั้งแอปพลิเคชัน DJI Fly ให้กับโทรศัพท์ iOS โปรดใช้งานไฟในการตั้งค่ารีโมทคอนโทรลที่ได้รีโมทคอนโทรล

- การก้าวเดิน: ผู้ใช้รีโมทคอนโทรลท่องท่าตามข้อก้าวเดินในห้องลับ

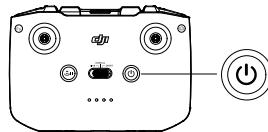
- โหมด Control Stick: โหมดคันบังคับค้าหนาพิเศษที่ช่วยให้การท่องเที่ยวของคันบังคับแต่ละแบบมีเหมาะสมที่ตั้งไปร่วมกับรีโมทคอนโทรลต่อ (โหมด 1, โหมด 2 และ โหมด 3) ซึ่งพื้นที่สำหรับและมีโหมดที่ปรับแต่งได้เองที่ช่วยให้สามารถตั้งค่าได้ใน DJI Fly

โหมดอัตโนมัติคือ โหมด 2

## การใช้งานรีโมทคอนโทรล

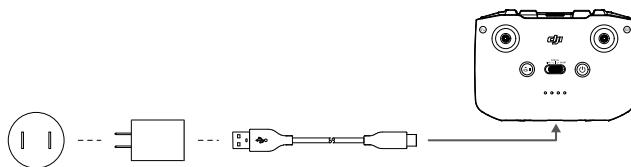
### ปุ่มพาวเวอร์ปิด/ปิด

กดปุ่มพาวเวอร์หนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน ถ้าระดับแบตเตอรี่ต่ำเกินไป กรุณาชาร์จก่อนใช้งานกตหนึ่งครั้งและกดค้างอีกครั้งเพื่อปิดหรือปิดรีโมทคอนโทรล



### การชาร์จแบบเต็ม

ใช้สาย USB-C เพื่อต่อที่ชาร์จ USB เข้ากับพอร์ต USB-C ของรีโมทคอนโทรล

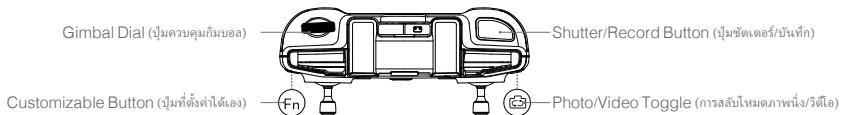


### การควบคุมก้มบันล็อกและกล้อง

- Shutter/Record Button: กดหนึ่งครั้งเพื่อถ่ายภาพ หรือเพื่อเริ่มหรือหยุดบันทึกวิดีโอ
- Photo/Video Toggle: กดหนึ่งครั้งเพื่อเปลี่ยนโหมดระหว่างภาพนิ่งและวิดีโอ

### 3. Gimbal Dial: ใช้ควบคุมความอิ่งของกล้องบิน

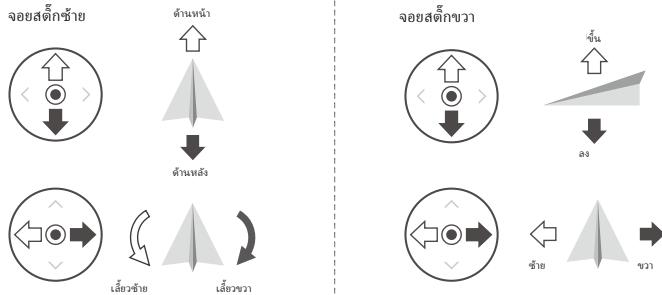
4. กดปุ่มปรับแต่งร้าวไว้เพื่อให้สามารถใช้ปีนหมุนกล้องเพื่อปรับการซูมในโหมดวิดีโอ



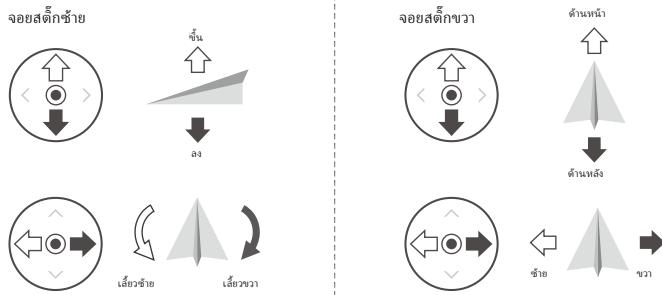
### การควบคุมไดรรอน

คันบังคับควบคุมทิศทางของไดรรอน (pan) เคลื่อนที่ไปทางหน้า/ออกหลัง (pitch) ระดับความสูง (throttle) และเคลื่อนที่ไปทางซ้าย/ขวา (roll) ใหม่ด้วยคันบังคับกำหนดที่ฟังก์ชันการท่างานของการเคลื่อนไหวของคันบังคับแต่ละแบบ

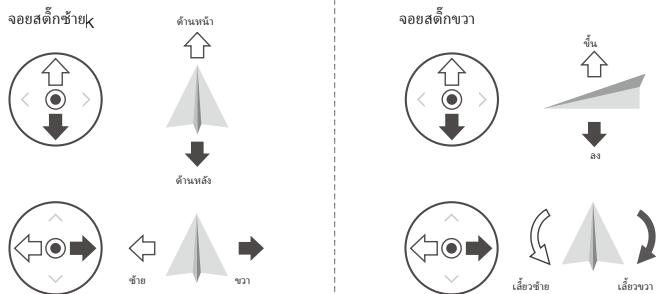
#### โหมด 1



#### โหมด 2

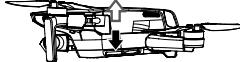
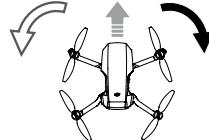
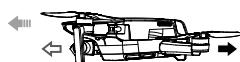


#### โหมด 3



โหมดที่ตั้งโปรแกรมไว้แล้วสามโหมดคือ (โหมด 1, โหมด 2 และ โหมด 3) ซึ่งพร้อมใช้งานและนำไปโหมดที่ปรับแต่งได้เองซึ่งสามารถตั้งค่าได้ใน DJI Fly โหมดอัตโนมัติคือ โหมด 2 รูปด้านล่างอธิบายวิธีใช้งานบังคับแต่ละอันโดยใหม่ต่อไปย่อๆ

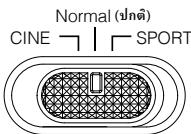
- Stick Neutral/Center Point: บังคับอยู่ในตำแหน่งกึ่งกลาง
- การอ่านบังคับ: ด้านบังคับของจากด้านหน้ากึ่งกลาง

วิธีการบังคับ (โหมด 2)	โดรน (◀ แสดงทิศทางของ Nose)	หมายเหตุ
		<p>Throttle Stick: บังคับคันโยกทางซ้าย ขึ้นหรือลง เพื่อเปลี่ยนแปลงระดับความสูงของโดรน ผลักคันโยกขึ้นเพื่อเพิ่มระดับความสูง ด้านคันโยกลงเพื่อลดระดับ ยิ่งบังคับโยกผิดกอกอไปปีทางจากศูนย์กลางเท่าไหร่ โดรนก็จะเปลี่ยนระดับความสูงเร็วขึ้นเท่านั้น กรณีหลังคันโยกอยู่ทางซ้ายมุมมองสมอ เพื่อป้องกันการเปลี่ยนระดับอย่างทันทีทันใดให้หัวใจไม่คาดคิด</p>
		<p>Yaw Stick: บังคับคันโยกทางซ้าย ไปทางซ้ายหรือขวาเพื่อควบคุมทิศทางของโดรน ผลักคันโยกไปทางซ้าย จะหมุนโดรนทวนเข็มนาฬิกา และไปทางขวาจะเป็นการหมุนโดรนตามเข็มนาฬิกา ยิ่งบังคับโยกผิดกอกอไปปีทางจากศูนย์กลางเท่าไหร่ โดรนก็จะหมุนเร็วขึ้นเท่านั้น</p>
		<p>Pitch Stick: บังคับคันโยกทางขวา ขึ้นหรือลง จะเปลี่ยนทิศทางหน้า/หลังของโดรน ผลักคันโยกขึ้นเพื่อบินไปข้างหน้า หรือผลักลงเพื่อบินถอยหลัง ยิ่งบังคับโยกผิดกอกอไปปีทางจากศูนย์กลางเท่าไหร่ โดรนก็จะบินไปเร็วขึ้นเท่านั้น</p>
		<p>Roll Stick: บังคับคันโยกทางขวา ไปทางซ้ายหรือขวา เพื่อเปลี่ยนทิศทางซ้าย/ขวาของโดรน ผลักคันโยกไปทางซ้าย เพื่อบินไปทางซ้าย และทางขวา เพื่อบินไปทางขวา ยิ่งบังคับโยกผิดกอกอไปปีทางจากศูนย์กลางเท่าไหร่ โดรนก็จะบินไปเร็วขึ้นเท่านั้น</p>

## เปลี่ยนโหมดการบิน

เลื่อนสวิตช์เพื่อเลือกโหมดการบินที่ต้องการ

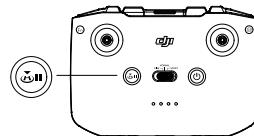
ตัวแทนง	โหมดการบิน
Sport	โหมดกีฬา
Normal (ปกติ)	โหมดปกติ
Cine	โหมด Cine



## ปุ่ม Flight Pause/RTH (ปุ่มหยุดบินชั่วคราว/ปุ่มบินกลับจุดเดิมบิน)

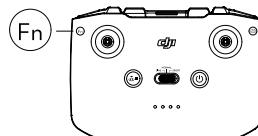
กดหนึ่งครั้งเพื่อท้าให้โดรนเบรคและบินอยู่กับที่ ถ้าได้รับอนุญาตในโหมด QuickShots, RTH หรือลงจอดอัตโนมัติ กดหนึ่งครั้งเพื่อออกจากโหมด ก่อนจะเบรค

กดปุ่ม RTH ค้างไว้จนกว่ารีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงบีบ เพื่อเริ่มต้นโหมด RTH กดปุ่มนี้อีกครั้งเพื่อยกเลิกค้าง RTH และกลับไปค้างอีกครั้ง ถ้ารายละเอียดในว้าวห้อ Return to Home (บินกลับจุดเดิมบิน) เพื่อทราบข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับ RTH



## ปุ่มที่ตั้งค่าໄດ้ออ

ไปที่การตั้งค่าระบบ DJI Fly และเลือก Control เพื่อตั้งค่าฟังก์ชันสำหรับปุ่มนไฟฟังก์ชันที่ปุ่มนแต่งไฟ รวมถึงการปรับจุดศูนย์กลางกิมบองสีใหม่และ การสั่นสะเทือนที่แนบมาด้วย

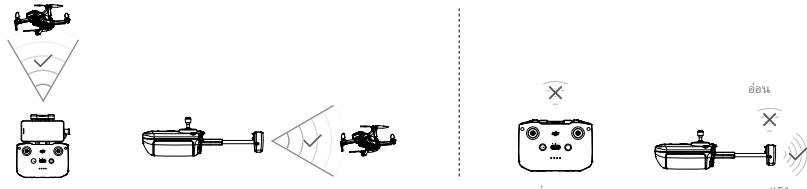


## การเตือนจากรีโมทคอนโทรล

รีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงเตือนระหว่าง RTH ไม่สามารถยกเลิกการแจ้งเตือนได้ รีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงเตือน เมื่อแบตเตอรี่อ่อน (6% - 15%) การเตือนจะรับแบบเต็มร่องบินได้ตัวยาระดับความพื้นที่ ภาระทางอากาศ ความเร็วของอากาศ การเตือนแบบเต็มร่องบินมาก (น้อยกว่า 5%) ไม่สามารถปิดได้

## Optimal Transmission Zone (บริเวณส่งสัญญาณ)

สัญญาณระหว่างโดรนกับรีโมทคอนโทรลจะต้องส่งสัญญาณอยู่ในตำแหน่งสอดคล้องกับไดรนตามภาพด้านล่าง



Optimal Transmission Zone (บริเวณส่งสัญญาณ)

## การเชื่อมต่อ กับ รีโมทคอนโทรล

รีโมทคอนโทรล เชื่อมต่อ กับ ไดรน ผ่าน สาย สัญญาณ สี ขาว มุก การ เชื่อมต่อ นั้น ต้อง ทำ เมื่อ ใช้ รีโมทคอนโทรล ใหม่ เช่น ครั้งแรก ก่อน ที่ ไดรน ถูก ซื้อ มา

- กดปุ่มพาวเวอร์ที่รีโมทคอนโทรล และชี้ต่อไปยังไดรน
- เปิดแอป DJI Fly
- ในเมนูมองจากกล้อง แตะ แล้วเลือก Control และ Pair to Aircraft (Link) รีโมทคอนโทรลจะส่องเสียงบีบีบีบ ถ้าสามารถเชื่อมต่อได้
- กดปุ่มพาวเวอร์ที่ไดรนค้างไวนานกว่าสี่วินาที ไดรนจะส่องเสียงบีบีบีบ เพื่อแสดงว่าไดรนพร้อมจะเชื่อมต่อแล้ว ไดรนจะส่องเสียงบีบีบสองครั้ง เพื่อแสดงว่าการเชื่อมต่อเสร็จสมบูรณ์ ไฟ LED บนกระดานแนบเดียวของรีโมทคอนโทรลจะเปลี่ยนสี



- ตรวจสอบให้แน่ใจว่ารีโมทคอนโทรลอยู่ในระยะ 0.5 เมตร กับไดรนระหว่างการเชื่อมต่อ
- รีโมทคอนโทรลจะยกเลิกการเชื่อมต่อ กับ ไดรน อัตโนมัติ ถ้ารีโมทคอนโทรลใหม่ ไม่มีการเชื่อมต่อ กับ ไดรน แล้ว เดียว กัน
- ปิดบลูทูธ และ Wi-Fi เมื่อใช้การเชื่อมต่อการส่งสัญญาณ OcuSync 2.0 หลังจากนั้นอาจส่งผลต่อการส่งสัญญาณ



- หาก รีโมทคอนโทรล ไม่ได้เต็มก่อนการบินทุกครั้ง รีโมทคอนโทรลจะส่องเสียงเตือน เมื่อแบตเตอรี่ต่ำ
- ถ้ารีโมทคอนโทรล เปิดต่อเนื่องไปโดยอัตโนมัติ อาจจะสื่อว่าไดรน ไม่สามารถเชื่อมต่อ กับ ไดรน แล้ว เดียว กัน เพื่อป้องกันเสียงเตือน
- ปรับที่ช่องโทรศัพท์ที่ค่อนข้างสูง ให้สูงเท่ากับช่องโทรศัพท์ของไดรน หรือ กดปุ่มซูม ให้สูงเท่ากับช่องโทรศัพท์ของไดรน
- ควรตรวจสอบและตัดต่อสายไฟ ที่เชื่อมต่อ กับ ไดรน ให้แน่นหนาและถาวรสุด

## ແອນ DJI Fly

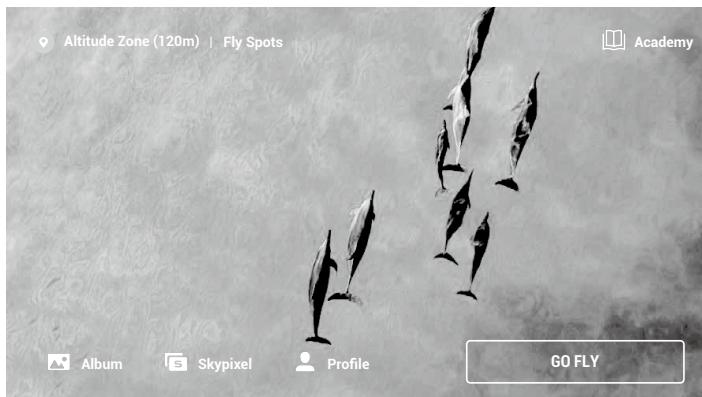
---

ສ່ວນນີ້ຈະແນະນຳຝາກໆຂໍ້ນຫລັກຂອງ ແອນ DJI Fly

# แอป DJI Fly

## Home

เปิดแอป DJI Fly และเข้าสู่หน้า home



## จุดบิน

ชุมชนรีวิวแบ่งปันเรื่องบินและสถานที่ถ่ายทำในบริเวณใกล้เคียง เรียนรู้เพิ่มเติมเกี่ยวกับโซน GEO และชุมภาพถ่ายทางอากาศของสถานที่ต่าง ๆ ที่ถ่ายโดยผู้ใช้รายอื่น

## Academy

แดชบอร์ดสอนที่รวมข่าวบนเพื่อเข้าสู่ Academy และดูบทแนะนำเพลิดภัยฯ เคล็ดลับการบิน ความปลอดภัยในการบินและเอกสารสำคัญอื่น

## Album

ชุมภาพถ่ายและวิดีโอจาก DJI Fly และทรัพพ์เคลื่อนที่ของคุณ รองรับ Trimmed Download เมื่อดาวน์โหลดวิดีโอด้วยคุณภาพสูง หรือคุณภาพที่ลดลงจากดาวน์โหลดไปยังโทรศัพท์เคลื่อนที่แล้วการแสดงผล มีทั้งแบบ Templates และ Pro เทมเพลตแก้ไขวิดีโอด้วยอัตโนมัติ Pro จะทำให้คุณประทับใจถึงคุณภาพที่ถ่ายมาได้ตามที่คุณต้องการ

## SkyPixel

เข้าสู่หมวด SkyPixel เพื่อชมวิดีโอและภาพที่ผู้ใช้อัปโหลด

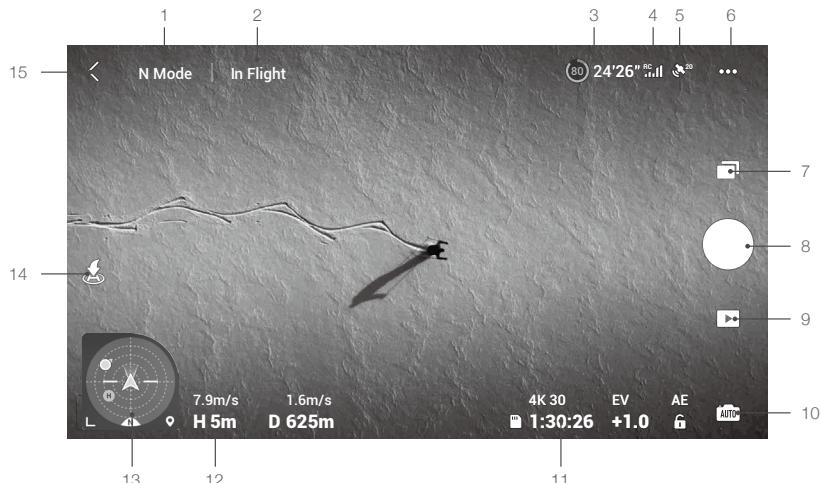
## Profile

ดูข้อมูลบัญชี, บันทึกการบิน, ฟอร์ม DJI, ร้านค้าออนไลน์, ปีเจอร์ Find My Drone (ระบบตำแหน่งโทรศัพท์ของคุณ) และการตั้งค่าอื่น ๆ

**⚠️** ไม่รองรับ Trimmed Download ในสถานการณ์ต่อไปนี้:

- ความพยายามของตัวโดรนอย่างกว่า 5 วินาที
- ไม่มีวิดีโอด้วยเครื่องบินในโทรศัพท์เคลื่อนที่ที่ตั้งรับกับวิดีโอด้วยตัวเอง
- ความแตกต่างของระยะเวลาระหว่างวิดีโอด้วยเครื่องบินในโทรศัพท์เคลื่อนที่และวิดีโอด้วยตัวเองจาก การ์ด microSD ของโดรนมากเกินไป สิ่งนี้อาจเกิดขึ้นเมื่อจากสถานะเหตุต่อไปนี้:
  - ก) ออกจาก DJI Fly ขณะกำลังสั่งงานทิ้ก เช่น รับสายโทรศัพท์หรือตอบกลับสิ่งข้อความ
  - ข) การสั่งวิดีโอกลุกตัดการเรื่องเมื่อข้อความนั้นทิ้ก

## Camera View (มุมมองกล้อง)



### 1. โหมดการบิน

**N Mode:** แสดงโหมดการบินปัจจุบัน

### 2. แสดงสถานะระบบ

**In Flight:** แสดงสถานะไดรเวอร์และแสดงค่าเตือนเหล่ายๆ แบบ แตะเพื่อดูข้อมูลเพิ่มเติม เมื่อข้อความเตือนปรากฏขึ้น

### 3. ข้อมูลแบบเต็มรูป

**(80) 24'26":** แสดงระยะต้นแบบเต็มรูปจับภาพและเวลาบินที่เหลือ แตะเพื่อดูข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับแบบเต็มรูป

### 4. สัญญาณความแรงของอากาศชื่อตัวอักษร "O"

**RC:** แสดงความแรงของสัญญาณเครื่องตัวอัตโนมัติโทรศัพท์ไว้ในระยะห่างได้รับกับเรือที่ต้องการ

### 5. สถานะ GPS

**GPS:** แสดงสถานะความแรงของสัญญาณ GPS ในปัจจุบัน

### 6. การตั้งค่าระบบ

**● ● :** แตะเพื่อดูข้อมูลเกี่ยวกับความปลอดภัย การควบคุม กล้อง และการส่งข้อมูล

### ความปลอดภัย

**Flight Protection:** แตะเพื่อตั้งรับความสูงที่สูงที่สุด ระยะห่างที่สุด ระดับความสูง RTH อัตโนมัติ และเพื่ออัปเดต Home Point (จุดบ้านเกิด)

**Sensors:** ดู IMU และสถานะเบื้องต้น และหากจำเป็นจะเริ่มทำการเคลื่อนไหว

**Advanced Settings:** รวมถึงไฟแนนเชลล์ในฟลักซ์เกิด เสียง และไฟแนนเชลล์ Payload “Emergency Only” (อุกเงินเท่านั้น) และส่วนของเตอร์จะหยุด กล้องภาพในส่วนการถ่ายรูปอุกเงินเท่านั้น เช่น เมื่อกดการชน มองเห็นช่องว่างแล้วก็กล้องดัน โครงหนามุกกล้องภาพ หรือไฟแรงเล็กการควบคุม และห้ามตั่นเรื่อง ตั่นเรื่อง Anytime” (เมื่อใดก็ได้) หากยังคงต้องรอดูสถานการณ์อุกเงินเท่านั้น หมายถึงตอนรู้สึกว่าหดกล้องภาพเมื่อใดก็ได้ เมื่อสู่ชีวิตจากการดั่งการควบคุมดันบันทึกแบบผลผลลัพธ์ (CSC) การย้อมดูอุกกล้องภาพตั่นเรื่องที่ได้ตั่นเรื่องได้

หากการตัดตั้งอุปกรณ์เสริม เช่น ตัวป้องกันใบพัด ข้ากิกิโตร แนะนำให้เปลี่ยนใหม่ Paylod เพื่อให้ปลอดภัยมากกว่าเดิม หากตรวจพบว่าได้รับ ภัยการรันหัวหันสิ่งของหลังจากเริ่มในไฟแนนเชลล์ Paylod จะเปลี่ยนไปอีกในเดียว เมื่อบินโดยมีน้ำหนักบรรทุก ประลักษณ์การบินจะลดลงตามไปด้วย เมื่อเปลี่ยนไฟแนนเชลล์ Paylod โปรดทราบว่าเพดานการบินสูงสุดหนึ่งรอบตั่นน้ำหนักเหลือ 2,000 เมตร และความเร็วสูงสุดและระยะสูงสุดในการบินจะถูกจำกัด

ไฟล์ของ Find My Drone ช่วยให้หากต้องเสียหายที่ต้องรอนับนับพันเดือนได้

### การดูแลรักษา

**Aircraft Settings:** แตะเพื่อตั้งระบบการรับ

**Gimbal Settings:** แตะเพื่อตั้งไฟแนนเชลล์กิมบล ปล่อยให้กิมบลล้มหุน ปรับอุปศูนย์กล้องกิมบลใหม่ และคาดลิเบรตต์กิมบล การตั้งค่า gimbal ขั้นสูงรวมถึงความเร็วและความบันทีสำหรับตั่นเรื่องและการรันหัวหัน

**Remote Controller Settings:** และเพื่อตั้งไฟล์ขั้นตอนของปุ่มบันทึก ตรวจสอบให้แน่ใจว่าใช้ไฟแนนเชลล์ หรือไฟล์การบินที่ต้องการ รวมถึงตั่งอุปกรณ์ของ iOS และเพื่อเปลี่ยนไฟแนนเชลล์ของคันบังคับ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าใช้ไฟแนนเชลล์ หรือไฟล์การบินที่ต้องการ

**Beginner Flight Tutorial:** อุหะที่สอนการบิน

**Connect to Aircraft:** เมื่อได้รับไฟล์ต่อชื่อตั่นเรื่องที่ต้องกับไฟแนนเชลล์ ให้แตะเพื่อเริ่มการเชื่อมต่อ

### กล้อง

**Photo:** แตะเพื่อกำหนดขนาดรูปภาพ

**General Settings:** แตะเพื่อซ้อมและตั้งค่าการฟื้นคืน (histogram), overexposure warning (การเตือนแสงจ้าเกินไป), gridlines, white balance และการซึ่งค่าภาพ HD อัตโนมัติ

**Storage:** แตะเพื่อตรวจสอบความจุและรูปแบบการ์ด microSD

**Cache Settings:** แตะเพื่อตั้งค่าเป็น cache เมื่อบันทึกภาพและความจุสูงสุดของ cache ของวิดีโอ

**Reset Camera Settings:** แตะเพื่อคืนการตั้งค่ากล้องทั้งหมดให้เป็นค่าเดิมทัน

### การส่งข้อมูล

ความถี่และการตั้งค่าไฟมดซึ่งสัญญาณ

### เกี่ยวกับ

ดูข้อมูลอุปกรณ์ ข้อมูลไฟล์รีเควร์ เอเวอร์รันของแอป เอเวอร์รันของแบตเตอรี่ และอื่นๆ

**แตะ Reset All Settings** (เริ่มตั้งค่าทั้งหมด) เพื่อเริ่มตั้งค่าทั้งหมดที่ต้องการตั้งค่า ซึ่งรวมถึงการตั้งค่ากล้อง คิมบล และความละเอียดปีกบิน

**แตะ Clear All Data** (ล้างข้อมูลทั้งหมด) เพื่อเริ่มตั้งค่าทั้งหมดเป็นค่าเริ่มต้น และลบข้อมูลทั้งหมดที่ต้องเก็บไว้ในไฟล์ที่ต้องเก็บไว้ในไฟล์และภาระ microSD รวมถึงบันทึกการบิน ของแท็บนี้ให้แสดงหลักฐาน (บันทึกการบิน) เมื่อเริ่มตั้งค่าทั้งหมด ตัดต่อฝ่ายดูแลลูกค้าของ DJI ก่อนล้างบันทึกการบินหากเกิดอุบัติเหตุที่นี่ในระหว่างการบิน

## 7. โหมดถ่ายภาพ

**▢ ภาพถ่าย:** Single, AEB และ Timed Shot

**Video:** ความละเอียดวิดีโอสามารถตั้งค่าเป็น 4K 24/25/30 fps, 2.7K 24/25/30/48/50/60 fps และ 1080p 24/25/30/48/50/60 fps

**Pano:** ทรงกลม, 180° และมุมกว้าง โปรดจังถ่ายภาพหลายภาพโดยตั้งค่าไฟมด ตามการเลือกประเภทของพื้นที่ และจะสร้างภาพพาโนรามาที่กว้าง

### QuickShots

เลือกจากโหมด Drone, Circle, Helix, Rocket และ Boomerang

## 8. บันทึกเตอร์/บันทึก

**● :** แตะเพื่อถ่ายภาพหรือเริ่ม/หยุดการบันทึกวิดีโอ

ระหว่างการบันทึกวิดีโอของรับรับการชูมูติจิตอสูงสุด 4 เท่า และ **⑯** เพื่อเปลี่ยนตัวส่วนการชูมูต 1080P รองรับการชูมูตจิตอสูง 4X, 2.7K รองรับการชูมูตจิตอสูง 3X และ 4K รองรับการชูมูตจิตอสูง 2 เท่า ในโหมดภาพถ่าย ผู้ใช้ยังสามารถใช้ชูมูต 2 เท่าได้ด้วย

## 9. เล่นย้อนกลับ

**▢ :** แตะเพื่อเข้าสู่ภาพล่าสุดและซ่อนภาพและวิดีโอทั้งหมดที่ได้บันทึกไว้

หลังจากเข้าสู่อัลบั้มล่าสุดให้แตะ **↶**, เพื่อสับระหว่างไฟแนนเชลล์ QuickTransfer (การเชื่อมต่อ Wi-Fi) และไฟแนนเชลล์ (การเชื่อมต่อการส่งวิดีโอ)

## OcuSync 2.0

### 10. เบื้องต้นไฟแนลกล้อง

**AUTO** : เลือกรหัสไฟแนล Auto และ Manual เมื่ออยู่ในไฟแนล Manual ชัตเตอร์ และ ISO สามารถตั้งค่าได้ในไฟแนล Auto นั้น AE lock และ EV สามารถตั้งค่าได้

### 11. ข้อมูลการ์ด microSD

4K 30

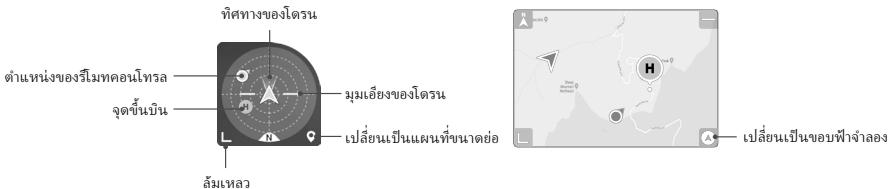
**■ 1:30:26** : แสดงจำนวนภาพถ่ายหนึ่งเรื่องเวลาบันทึกวิดีโอที่เหลืออยู่ของการ์ด microSD ปัจจุบัน แตะเพื่อดูความจุที่เหลืออยู่ของการ์ด microSD

### 12. การรับส่งข้อมูลทางไกลสำหรับการบิน

**D 12m, H 6m, 1.6m/s, 1m/S**: แสดงระยะทางระหว่างโดรนและจุดขึ้นบิน ความสูงจากจุดขึ้นบิน ความเร็วแนวราบของโดรน และความเร็วแนวตั้งของโดรน

### 13. ข้อมูลจำลอง

แสดงข้อมูล เช่น การวางแผนและรูปแบบของจุดบิน ตำแหน่งของจุดบิน ภาระตัวแทนของจุดบินบิน



### 14. ขั้นตอนตั้งไฟแนล/ลงจอด/RTH

**↑ / ↓** : แตะไฟคอน เพื่อเม้าต์เดือนขึ้นมา กดปุ่มค้างไว้เพื่อเริ่มบินหรือลงจอดตั้งไฟแนล  
**แตะ ⚡** เพื่อเริ่มไฟแนล Smart RTH และไฟที่โดรนบินกลับมาถึงจุดขึ้นบินที่บินที่ไว้ล่าสุด

### 15. ย้อนกลับ

**<** : แตะเพื่อย้อนกลับไปยังหน้า home

กดหน้าจอจันทร์ทั้งมือกลมป้ำกู้ขึ้น แล้วลากวงกลมขึ้นและลงเพื่อควบคุมการเลี้ยวของกิมบลล



- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าชาร์จไฟคอนเพื่อเตรียมตัวของคุณและไฟแนล DJI Fly
- ต้องใช้ไฟแนล Mobile cellular data เมื่อใช้แอป DJI Fly ติดต่อกับไฟคอนเพื่อรับการเครือข่ายของคุณเพื่อทราบค่าใช้จ่าย
- ถ้าคุณใช้ไฟคอนเพื่อเคลื่อนที่ไปยังภาพ ห้ามรับสายที่หรือเข้ามาหรือใช้คุณสมบัติการรับส่งข้อมูลระหว่างการบิน
- ถ้าเกิดคดบ้านความบลอกดัก คำเตือน และข้อสรุปสิทธิ์อย่างถูกต้อง รับทราบและกดจิ้บก้านกดที่เกี่ยวข้องในพื้นที่ของคุณเอง คุณคือผู้รับผิดชอบผู้ที่อยู่ท่านนั้นที่ต้องรับทราบสิ่งอักษรกำหนดที่เกี่ยวข้อง และการบินแบบที่ได้รับอนุญาต
  - ก) อ่านและทำความเข้าใจข้อความที่ต้องดู ฯ ก่อนใช้การขึ้นบินตั้งไฟแนลและการลงจอดตั้งไฟแนล
  - ข) อ่านและทำความเข้าใจเงื่อนไขข้อความที่ต้องดู ฯ และข้อสรุปสิทธิ์ ก่อนจะจัดตั้งค่ารับต้นความสูงที่อยู่เกินจากการตั้งค่าเริ่มต้น
  - ค) อ่านและทำความเข้าใจเงื่อนไขข้อความที่ต้องดู ฯ และข้อสรุปสิทธิ์ ก่อนจะลงทะเบียนใหม่แบบ
  - ง) อ่านและทำความเข้าใจเงื่อนไขข้อความที่ต้องดู ฯ และค่าต้องดูข้อสรุปสิทธิ์ ก่อนจะเข้าไปหรือเข้าใกล้ GEO zone
  - จ) อ่านและทำความเข้าใจเงื่อนไขข้อความที่ต้องดู ฯ ก่อนใช้หมดการบินอัตโนมัติ
- หากมีค่าเดือนขึ้นมาอยู่ที่ต้องติดต่อจันทร์ของคุณท่านนี้ ณ ตำแหน่งที่ปั๊บอตว่า
- ทบทวนข้อความเดือนทั้งหมดที่อยู่ในรายการที่แสดงในแอป ก่อนบินทุกครั้ง
- ใช้การสอนใช้งานในแอปเพื่อศึกษากระบวนการบินของคุณ หากคุณยังไม่เคยบินโดยรีโมทการบิน ก็ต้องฝึกฝน
- ทำการ cache ข้อมูลแผนที่ของบริเวณที่คุณต้องการบิน โดยใช้ช่องต้องการบินโดยรีโมทก่อนบินทุกครั้ง
- แอปนี้อัปเดตข้อมูลที่อยู่ในไฟคอนบิน ให้ใช้จิตวิญญาณของคุณ และห้ามพึ่งแต่ความคุณโดยรีโมทการบิน

## การบิน

---

ส่วนนี้อธิบายถึงการฝึกนิโนย่างปลดปล่อยและข้อกำหนดต้าน  
การบิน

## การบิน

เมื่อเติมความพร้อมก่อนบินเรียบร้อยแล้ว ขบวนจะนิ่งให้คุณฝึกทักษะการบินของคุณและฝึกบินอย่างปลอดภัย ตรวจสอบให้แน่ใจว่าทุกการบินนั้นทำการบินในพื้นที่ที่สูง ความสูงในการบินจ้าวไว้ที่ 500 ม. หากเกินความสูงนี้ ปฎิบัติตามกฎหมายและข้อบังคับห้องอุปกรณ์เครื่องครัวเมื่อบิน อย่าลืมอ่านข้อสรุปสิทธิ์และตำแหน่งนั่นด้านด้านความปลอดภัยของ DJI Mini 2 เพื่อทำความเข้าใจประกาศด้านความปลอดภัยก่อนบิน

### ข้อกำหนดสภาวะแวดล้อมทางการบิน

- อย่าใช้โดรนในสภาวะเวลาร้อนๆ หรือแรง รวมถึงเมื่อแรงลมเกิน 10 m/s ที่จะแตก ไฟตัด และหมอกลง
- บินในพื้นที่ที่ปลอดภัยเท่านั้น อาคารสูงและล้อก่อสร้างที่เป็นโลหะขนาดใหญ่อาจส่งผลกับความถูกต้องของเซ็นเซอร์ที่ติดต่อในระบบ GPS ได้ ขณะนี้ไม่ใช่ตระหนักรู้ที่ต้องอยู่ห่างจากอาคารเหล่านี้อย่างน้อย 5 เมตร
- หลีกเลี่ยงสี่เหลี่ยมจัตุรัส ผู้ชน สาไฟฟ้าแรงสูง ต้นไม้ และแหล่งรังน้ำ ขณะนี้ไม่ใช่ตระหนักรู้ที่ต้องอยู่ห่างน้อย 3 เมตร
- ลดสิ่งรบกวนให้น้อยที่สุด โดยการหลีกเลี่ยงพื้นที่ที่มีกระแสแม่เหล็กไฟฟ้าแรงสูง เช่น บีเวลอกิลส์สายไฟฟ้า สถานีจ่ายไฟฟ้า สถานีไฟฟ้าอยู่ และอาคารที่มีการกระจายสัญญาณสื่อสารทางวิทยุ
- สมรรถนะของโดรนและแบตเตอรี่ ขึ้นอยู่กับปัจจัยของสภาวะแวดล้อม เช่น ความหนาแน่นของอากาศและอุณหภูมิ ห้ามบินโดรนที่ว่าด้วยความสูง 4,000 เมตร (13,123 ฟุต) หรือสูงกว่าระดับน้ำทะเล และห้ามบินในบริเวณที่มีความกดอากาศต่ำกว่า 80% ของระดับน้ำทะเล
- โดรนไม่สามารถใช้ GPS ได้ในแนวภูมิภาคที่ไม่มีสัญญาณ GPS เช่น บนเรือในบริเวณชั้นน้ำ ให้ใช้ระบบจับภาพวัดอุปทานล่าง
- ถ้าหากขึ้นบินจากพื้นที่ที่มีการเคลื่อนไหว เช่น เรือที่กำลังล่อง หรือยานยนต์ ให้บินต่ำความระดับตระหง่าน

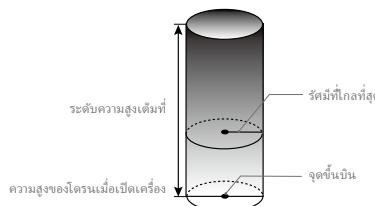
### ข้อจำกัดการบิน และ GEO Zones (พื้นที่ควบคุมความบิน)

ผู้ควบคุมอากาศยานไร้คนบิน (UAV) ควรปฏิบัติตามกฎหมายจากองค์กรกำกับดูแลต้นทาง เช่น องค์กรการบินพลเรือนระหว่างประเทศ องค์กรบริหารการบินแห่งชาติ และหน่วยงานการบินท้องถิ่น ตัวอย่างเช่น ห้ามบินในบริเวณที่ห้ามบินโดยคำแนะนำ เนื่องจากความเสี่ยงต่อชีวิต หรือสูงกว่าระดับน้ำทะเล ต้องคำนึงถึงความปลอดภัยและกฎกฎหมาย ผู้ใช้สามารถตั้งค่าการบินได้ทั้งความสูงและระยะทาง

ข้อจำกัดด้านระดับความสูง ข้อจำกัดด้านระยะทาง และฟังก์ชัน GEO zones จะทำงานพร้อมกันเพื่อให้เกิดความปลอดภัยในการบินเมื่อ GPS ใช้งานได้ แม้เพียงระดับความสูงเท่านั้นที่ถูกจำกัด เมื่อ GPS ใช้งานไม่ได;

### ข้อจำกัดด้านระดับความสูงและระยะทาง

ข้อจำกัดด้านระดับความสูงและระยะทางสามารถปรับเปลี่ยนได้ใน DJI Fly เมื่อพิจารณาจากการตั้งค่าเหล่านี้ โดรนจะบินในขอบเขตจำกัดตามที่แสดงด้านล่าง:



## เมื่อ GPS ใช้งานได้

	การจัดตั้นการบิน	แอป DJI Fly	ตัวแสดงสถานะโตรน
ระดับความสูงที่สูงที่สุด	ระดับความสูงของโตรนไม่สามารถเกินจากตัวที่ระดับ	ดำเนินการ: ถึงปีกจัดตั้งความสูงแล้ว	ไฟกะพริบสีเขียวและแสดงลับกัน
รัศมีที่ไกลที่สุด	ระยะห่างของโตรนต้องอยู่ในขอบเขตที่ไกลที่สุด	ดำเนินการ: ถึงจุดไกลที่สุดที่จัดตั้งไว้	

## เมื่อสัญญาณ GPS อ่อน

	การจัดตั้นการบิน	แอป DJI Fly	ตัวแสดงสถานะโตรน
ระดับความสูงที่สูงที่สุด	ความสูงถูกจำกัดไว้ที่ 16 ฟุต (5 ม.) เมื่อสัญญาณ GPS อ่อนและเป็นตัวชี้ว่าระบบเซนเซอร์อินฟราเรด	ดำเนินการ: ถึงปีกจัดตั้งความสูงแล้ว	ไฟกะพริบสีเขียวและแสดงลับกัน
รัศมีที่ไกลที่สุด	ความสูงถูกจำกัดไว้ที่ 98 ฟุต (30 ม.) เมื่อสัญญาณ GPS อ่อนและระบบเซนเซอร์อินฟราเรดถูกปิดตัวชี้ว่า	ดำเนินการ: ถึงปีกจัดตั้งความสูงแล้ว	

- ⚠ • เมื่อโตรนเปิดเครื่อง จึงไม่มีการจัดตั้งความสูง หากสัญญาณ GPS อ่อนระหว่างบิน ตัวนำทางจะบินไปตามที่สัญญาณ GPS แรงมากกว่าอ่อน (และสัญญาณสีขาวหรือสีเหลือง)
- ถ้าโตรนอยู่ใน GEO zone และไม่มีสัญญาณ GPS หรือสัญญาณอ่อน ตัวบินออกสถานะโตรนจะขึ้นไฟสีแดงเป็นเวลาห้าวันที่ ทุกบินของวันที่
  - ถ้าโตรนถูกจำกัดความสูงหรือรัศมี คุณจะยังคงควบคุมโตรนได้ แต่จะไม่สามารถบินต่อไปได้ ถ้าโตรนบินออกไปในก้อนของบนเขตไกลที่สุด มันจะบินกลับเข้ามาหากยังบินในเขตโดยอัตโนมัติ เมื่อสัญญาณ GPS แรง
  - เพื่อความปลอดภัย อย่าบินใกล้ส่วนบิน ทางด่วน สถานีรถไฟ ทางด่วน เมืองหรือพื้นที่สีเขียว ฯ บินโตรนให้อยู่ในระยะที่คุณมองเห็นเพียง

## GEO Zones

GEO Zones ทุกแห่งมีแจ้งไว้ในเว็บไซต์ทางการของ DJI ที่ <http://www.dji.com/flysafe> GEO zones แบบเป็นหลักประเทศ รวมถึงที่นี่ที่ เช่น สนามบิน พื้นที่ซึ่งมีเครื่องบินบินในระดับต่ำ พร้อมแต่งระบบทวาระและพื้นที่เสี่ยง เช่น โรงไฟฟ้า คุณจะได้รับข้อความแจ้งใน DJI Fly หากโตรนของคุณเข้าใกล้ GEO zone และโตรนจะถูกจัดให้บินเข้าไปในพื้นที่

## รายการตรวจสอบก่อนขึ้นบิน

- ตรวจสอบไปที่แน่ใจว่าไม่ครอบคลุม ไฟตัด ไฟต่อ ไฟตัด และแบตเตอรี่ติดต่อสื่อสารกับตัวโตรนอย่างต่อเนื่อง
- ตรวจสอบไปที่แน่ใจว่าแบตเตอรี่ติดต่อสื่อสารกับตัวโตรนอย่างต่อเนื่องและไม่เสียหาย
- ตรวจสอบไปที่แน่ใจว่าแบตเตอรี่ติดต่อสื่อสารกับตัวโตรนอย่างต่อเนื่องและไม่เสียหาย
- ตรวจสอบไปที่แน่ใจว่ากิมล็อกและล็อกการทำงานปกติ

5. ตรวจสอบไฟแนนส์ให้ว่าไม่มีอะไรกีดขวางมองเดอเร่อและมองเดอเร่อทำงานปกติ
6. ตรวจสอบไฟแนนส์ให้ได้รับไฟจาก DJI Fly เรื่อยๆ เมื่อต้องการจะบิน
7. ตรวจสอบไฟแนนส์ให้ได้รับไฟจาก DJI Fly เรื่อยๆ เมื่อต้องการจะบิน
8. ให้เลือกชาร์จแบตเตอรี่และอุปกรณ์ที่ต้องการจะบิน เช่น ไฟฟ้าหัวใจ ไฟส่องสว่าง ไฟส่องสวาง

## ขั้นตอน/ลงจอด แบบอัตโนมัติ

### ขั้นตอนอัตโนมัติ

ใช้การขั้นตอนอัตโนมัติเมื่อต้องการบินโดยอัตโนมัติ

1. เปิดแอป DJI Fly และเข้าสู่โหมดอัตโนมัติ
2. ท่าตามทุกขั้นตอนในการตรวจสอบก่อนขึ้นบินให้ครบถ้วน
3. แตะ  ถ้าสภาพแวดล้อมปลอดภัยในการขึ้นบิน กดตัวangที่ปุ่มเพื่อยืนยัน
4. ต้องรอขั้นตอนและบินอยู่กับที่หนือพื้นดิน 3.9 ฟุต (1.2 เมตร)



- ไฟแสดงสถานะโดยอัตโนมัติเมื่อต้องการบินเป็นสีเขียวข้าวสาลี ส่องสว่างเพื่อแสดงว่าได้รับไฟและสามารถบินได้ถูกต้องตามกำหนดเวลา ของหนึ่งนาที ให้ตรวจสอบว่าไฟแสดงสถานะเครื่องบินจะสว่างเป็นสีเขียวข้าวสาลี ก่อนที่จะสักได้ให้บินขั้นตอนอัตโนมัติ
- ห้ามขึ้นบินจากพื้นที่ที่มีการเคลื่อนไหว เช่น เรือหรือรถที่กำลังแล่น

### จอดอัตโนมัติ

ใช้การลงจอดอัตโนมัติเมื่อต้องการจอดโดยอัตโนมัติ

1. แตะ  ถ้าสภาพแวดล้อมปลอดภัยที่จะลงจอด กดปุ่มตัวangไว้เพื่อยืนยัน
2. การลงจอดอัตโนมัติสามารถยกเลิกได้โดยการแตะ 
3. ถ้าระบบจับภาพติดตัวน้ำหนัก ให้ป้องกันการลงจอดจะใช้งานได้
4. มองเดอเร่อหยุดหลังจากลงจอด



- เลือกสถานที่ที่เหมาะสมในการลงจอด

## ติดเครื่อง/ดับเครื่องมอเตอร์

### ติดเครื่องมอเตอร์

ค่าสั่งจากคันบังคับแบบสมมูลฐาน (CSC) ใช้เพื่อติดเครื่องมอเตอร์ ลากคันบังคับทั้งสองอันลงไปที่มุมด้านใน หรือปัดออกไปที่มุมด้านนอก เพื่อติดเครื่องมอเตอร์ เมื่อมอเตอร์เริ่มหมุนแล้ว ปล่อยคันบังคับทั้งสองอันพร้อมกัน

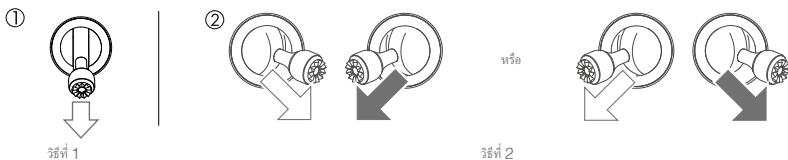


### ดับเครื่องมอเตอร์

การดับเครื่องมอเตอร์ทำได้สองวิธี

วิธีที่ 1: เมื่อโดรนลงจอดแล้ว กดคันโยก throttle ลงและค้างไว้ มอเตอร์จะหยุดหลังจากนั้นสามวินาที

วิธีที่ 2: เมื่อโดรนลงจอดแล้ว ให้กดคันโยก throttle ลงและดำเนินการ CSC แบบเดียวกับที่ใช้ในการสตาร์ทมอเตอร์ ปล่อยคันโยกทั้งสองอัน ทันทีที่มอเตอร์ดับ



### ดับเครื่องมอเตอร์ระหว่างบิน

การดับเครื่องมอเตอร์ระหว่างบินควรทำก็เฉพาะเมื่อเกิดเหตุการณ์ฉุกเฉินเท่านั้น เช่นเกิดการชนหื่นเมื่อโดรนควบคุมไม่ได้และกำลังจะบินขึ้นหรือบินต่ำลงอย่างรวดเร็ว โดยทางผู้ผลิตระบุว่า ห้ามดับมอเตอร์ระดับต่ำ การดับเครื่องมอเตอร์ระหว่างบินใช้ขั้นตอน CSC แบบเดียวกับที่ทำตอนติดเครื่อง การตั้งค่าเริ่มต้นสามารถเปลี่ยนแปลงได้ใน DJI Fly

- ⚠ • การดับเครื่องมอเตอร์ระหว่างบินอาจทำให้โดรนตกได้

## ทดสอบการบิน

### ขั้นตอนเขียนบิน/ลงจอด

1. วางโดรนในพื้นที่โล่ง รวมเรียบไกด์ที่ตัวแสดงสถานะโดรนซึ่งมาทางคุณ
2. กดปุ่มพาวเวอร์ที่ปุ่มทคอนโทรล และตั้งเวลา
3. เปิด DJI Fly ชื่อต่อไฟศูนย์ที่คันบังคับที่ก้มลงและเข้าสู่มุมมองกล้อง
4. รอกจนกว่าตัวแสดงสถานะไดรvnจะพบรินสีเขียวเข้มๆ เนื่องจากว่ามีการบันทึกจุดที่บินไว้เรียบร้อยแล้วและบันทึกโดยอัตโนมัติในคราวขึ้นบิน
5. กดคันบังคับ throttle เบja เพื่อเขียนหน้าที่ให้โดรนด้วยจุดที่บินอัตโนมัติ
6. ดึงคันบังคับ throttle หรือใช้หมุดลงจอดอัตโนมัติเพื่อลงจอด
7. หลังจากการลงจอด กดคันบังคับ throttle ลงและค้างไว้ มอเตอร์จะตบหลังจากสามวินาที
8. ปิดโดรนและปิดรีโมทคอนโทรล

### วิดีโอดูแลน้ำหน้าการใช้งานและเคล็ดลับ

- รายการตรวจสอบก่อนขึ้นบินออกแนวบัวเม่อช่วยให้คุณบินได้อย่างปลอดภัยและเพื่อให้แน่ใจว่าคุณถ่ายวิดีโอได้ระหว่างบิน ตรวจสอบรายการตรวจสอบก่อนขึ้นบินให้ครบถ้วนทุกข้อก่อนการบินทุกครั้ง
- เลือกหมวดการใช้งานตามบอร์ดที่ต้องการใน DJI Fly
- ข้อมูลนี้ให้ถ่ายภาพหรือบันทึกวิดีโอด้วยบินในโหมด Normal หรือ Cine
- ห้ามบินในสภาวะอากาศที่เลวร้าย เช่น เมื่อฝนตกหรือลมแรง
- เลือกการตั้งค่าล้องที่เหมาะสมกับความต้องการของคุณที่สุด
- ลองทดสอบการบินเพื่อสร้างเส้นทางการบิน และเพื่อติดสกุปแบบด้วยก่อนบินจริง
- กดดันบังคับลงเบา ๆ เพื่อให้การเคลื่อนที่ของโดรนเป็นไปอย่างนุ่มนวลและไม่สั่นไหว



สิ่งสำคัญคือต้องเข้าใจแนวการทำงานการบินขั้นพื้นฐานเพื่อความปลอดภัยของทั้งคุณและคนรอบข้าง ต้องอ่านไฟล์ข้อส่วนสีเทาและคำแนะนำด้านความปลอดภัย

## ภาคผนวก

---

## ภาคผนวก

### ข้อมูลจำเพาะ

โดยรวม	
น้ำหนักเมื่อชี้บันบิน	< 249 ก. (เวอร์ชันสากล) 199 ก. (เวอร์ชันญี่ปุ่น)
ขนาด	เวอร์ชันสากล เมื่อพับไว้: 138×81×58 มม. เมื่อการอ่อน: 159×203×56 มม. เมื่อการออก (รวมไม้พัด): 245×289×56 มม. (เวอร์ชันญี่ปุ่น) เมื่อพับไว้: 138×81×57 มม. เมื่อการอ่อน: 159×202×55 มม. เมื่อการออก (รวมไม้พัด): 245×289×55 มม.
ระยะทางแนวต่อแนว	213 มม.
ความเร็วเพิ่มขึ้นสูงสุด	5 m/s (โหมด Sport) 3 m/s (โหมด Normal) 2 m/s (C Mode)
ความเร็วลดลงสูงสุด	3.5 m/s (โหมด Sport) 3 m/s (โหมด Normal) 1.5 m/s (Cine Mode)
ความเร็วสูงสุด (โกร์เดิร์กบันระดับน้ำทะเล ไม่มีลม)	16 m/s (โหมด Sport) 10 m/s (โหมด Normal) 6 m/s (Cine Mode)
ใช้งานได้สูงสุดที่เหนือระดับน้ำทะเล	4,000 ม. (เวอร์ชันสากล) 3,000 ม. (เวอร์ชันญี่ปุ่น)
ระยะเวลาบินได้นานที่สุด	31 นาที (เวอร์ชันสากล (วัดระหว่างบินที่ 17 kph ในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีลม)) 18 นาที (เวอร์ชันญี่ปุ่น (วัดระหว่างบินที่ 17 kph ในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีลม))
การต้านกระแสลมได้สูงสุด	10 m/s (Scale 5)
หมุนเฉียบสูงสุด	40° (โหมด Sport) 25° (โหมด Normal) 25° (โหมด Cine)
ความเร็วแบบหมุนสูงสุด	250°/s (โหมด Sport) 250°/s (โหมด Normal) 250°/s (โหมด Cine)
อุณหภูมิใช้งาน	0° - 40° C (32° - 104° F)
GNSS	GPS+GLONASS+Galileo
ความถี่ที่ใช้งาน	2.400-2.4835 GHz, 5.725-5.850 GHz
กำลังการส่งสัญญาณ	2.4 GHz: ≤26 dBm (FCC), ≤20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: ≤26 dBm (FCC/SRRC), ≤14 dBm (CE)

ระยะความแม่นยำในการบินอยู่กับที่	แนวตั้ง: ±0.1 m (ใช้ระบบตรวจสอบ Vision Positioning), ±0.5 m (ใช้ GPS Positioning) แนวราบ: ±0.3 m (ใช้ระบบตรวจสอบ Vision Positioning), ±1.5 m (ใช้ GPS Positioning)
<b>กิมบอส</b>	
ข้อมูลทางเทคโนโลยี	Tilt: -110° to +35° Roll: -35° to +35° Pan: -20° to +20°
ข้อมูลการควบคุม	Tilt: -90° to 0° (ตั้งค่าเริ่มต้น) -90° to +20° (ตั้งค่าเพิ่มเติม)
กันสั่น	3-axis (tilt, roll, pan)
ความคงความเร็วสูงสุด (tilt)	100°/s
ข้อมูลการสั่นสะเทือนเชิงมุม	±0.01°
ระบบรับสัญญาณวิทยุ	
ด้านล่าง	ข้อมูลการบินอยู่กับที่: 0.5-10 เมตร
สภาพแวดล้อมในการใช้งาน	พื้นผิวที่ไม่สMOOTH และมองเห็นได้โดยมีการสะท้อนแสงแบบกระจาย > 20%; แสงเพียงพอที่ $ LUX  > 15$
<b>กล้อง</b>	
เซ็นเซอร์	1/2.3" CMOS. Effective Pixels: 12 เมตร
เลนส์	FOV: 83° โฟร์แมต 35 mm เทียบเท่ากับ: 24 mm รูรับแสง: f/2.8 ระยะไฟฟ้า: 1 เมตรถึงระยะอนันต์
ระดับ ISO	วิดีโอ 100-3200 รูปภาพ 100-3200
สปีดดัตเตอร์อิเล็กทรอนิกส์	4-1/8000 s
ขนาดภาพถ่ายสูงสุด	4:3: 4000×3000 16:9: 4000×2250
ไฟมดด้วยภาพนิ่ง	ถ่ายภาพเดียว ช่วงเวลา: 2/3/5/7/10/15/20/30/60 วินาที (JPEG), 5/7/10/15/20/30/60 วินาที (JPEG+RAW) ถ่ายครองคุณสมบัติ (AEB): 3 Frames at 2/3 EV Step
ความละเอียดวิดีโอ	4K: 3840×2160 24/25/30 p 2.7K: 2720×1530 24/25/30/48/50/60 p FHD: 1920×1080 24/25/30/48/50/60 p
อัตราบีบของวิดีโอดูสูงสุด	100 Mbps
รูปแบบไฟล์ร่องรับ	FAT32 (< 32 GB) exFAT (> 32 GB)
ฟอร์แมตภาพถ่าย	JPEG/DNG (RAW)
รูปแบบวิดีโอ	MP4 (H.264/MPEG-4 AVC)
รีโมทคอนโทรล	
ความถี่ที่ใช้งาน	2.400-2.4835 GHz, 5.725-5.850 GHz
ระยะการส่งสัญญาณไกลที่สุด (ไม่รวมสัญญาณไร้สายที่ไม่ได้ในรายการ)	10 กีโลเมตร (FCC); 6 กีโลเมตร (CE/SRRC/MIC)
ระยะการส่งข้อมูล (ในสถานการณ์ทั่วไป)	สัญญาณรบกวนที่รุนแรง (เช่น จักรกล เครื่อง): ประมาณ 3 กม. สัญญาณรบกวนปานกลาง (เช่น ชาวน้ำเมือง บริเวณเมืองเล็ก ๆ ): ประมาณ 6 กม. ไม่มีสิ่งรบกวน (เช่น พื้นที่ชนบท ชายหาด): ประมาณ 10 กม.
อุณหภูมิที่ใช้งาน	-10° - 40°C (14° - 104°F)

ไฟจากตัวส่งสัญญาณ (EIRP)	2.4 GHz: ≤26 dBm (FCC), ≤20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: ≤26 dBm (FCC/SRRC), ≤14 dBm (CE)
ความจุแบตเตอรี่	5200 mAh
กระแสไฟที่ใช้งาน	1200 mA@3.6 V (กับอุปกรณ์ Android) 700 mA@3.6 V (กับอุปกรณ์ iOS)
ขนาดโทรศัพท์เคลื่อนที่สูงสุดที่สนับสนุน	180×86×10 มม. (ยาว×กว้าง×สูง)
ประเภท USB Port ที่สนับสนุน	Lightning, Micro USB (Type-B), USB-C
ระบบการสื่อสาร	OcuSync 2.0
คุณภาพมุมมองสุดยอดถ่าย	720p@30fps
Max Bitrate	8 Mbps
ความหน่วง (เขียนอยู่บนปุ่มเชื่อมต่อของสภาวะแวดล้อมและโทรศัพท์เคลื่อนที่)	200 ms
อะแดปเตอร์	
Input	100-240 V, 50/60 Hz, 0.5 A
Output	12V 1.5A / 9V 2A / 5V 3A
กำลังไฟ	18 W
แบตเตอรี่สำรองอัจฉริยะ (เวอร์ชันสากล)	
ความจุแบตเตอรี่	2250 mAh
แรงดันไฟ	7.7 V
ขีดจำกัดแรงดันไฟฟ้าในการชาร์จ	8.8 V
ชนิดแบตเตอรี่	LiPo 2S
พลังงาน	17.32 Wh
น้ำหนัก	82.5 g
อุณหภูมิสภาพแวดล้อมในการชาร์จ	5° - 40° เชลเซียส (41° - 104° ฟาเรนไฮต์)
ชาร์จไฟได้เต็มที่	29 W
แบตเตอรี่สำรองอัจฉริยะ (เวอร์ชันญี่ปุ่น)	
ความจุแบตเตอรี่	1065 mAh
แรงดันไฟ	7.6 V
ขีดจำกัดแรงดันไฟฟ้าในการชาร์จ	8.7 V
ชนิดแบตเตอรี่	LiPo 2S
พลังงาน	8.09 Wh
น้ำหนัก	48.9 g
อุณหภูมิสภาพแวดล้อมในการชาร์จ	5° - 40° เชลเซียส (41° - 104° ฟาเรนไฮต์)
ชาร์จไฟได้เต็มที่	18 W
แอป	
แอป	DJI Fly
ระบบปฏิบัติการที่ใช้งานได้	iOS v11.0 หรือสูงกว่า; Android v6.0 หรือสูงกว่า
SD Cards	
รองรับการ์ด SD	microSD card ระดับ UHS-I Speed Grade 3 ขึ้นไป

แนะนำไฟซีดีการ์ด microSD Cards

16 GB: SanDisk Extreme  
 32 GB: Samsung Pro Endurance, Samsung Evo Plus, SanDisk Industrial, SanDisk Extreme V30 A1, SanDisk Extreme V30 A2, SanDisk Extreme Pro V30 A1, SanDisk Extreme Pro V30 A2, Lexar 633x, Lexar 667x  
 64 GB: Samsung Pro Endurance, Samsung Evo Plus, SanDisk Extreme V30 A1, SanDisk Extreme V30 A2, Lexar 633x, Lexar 667x, Lexar 1000x, Lexar High Endurance, Toshiba EXCERIA M303 V30 A1, Netac Pro V30 A1  
 128 GB: Samsung Pro Plus, Samsung Evo Plus, SanDisk Extreme V30 A1, SanDisk Extreme V30 A2, SanDisk Extreme Plus V30 A1, SanDisk Extreme Plus V30 A2, Lexar 633x, Lexar 667x, Lexar 1000x, Lexar High Endurance, Toshiba EXCERIA M303 V30 A1, Netac Pro V30 A1  
 256 GB: SanDisk Extreme V30 A1, SanDisk Extreme V30 A2



- น้ำหนักโดยรวมในการบิน รวมถึงแบตเตอรี่ในพัดและกรรด microSD
- การลงทะเบียนได้ในงานประเพณีและภูมิภาค ตรวจสอบกฎหมายของบังคับในท้องถิ่นก่อนการใช้งาน
- รายการสื่อข้อมูลในสถานการณ์ที่ไปที่รัฐบุรุษห้ามบินเพื่อทดสอบในพื้นที่ FCC โดยไม่มีสิ่งก่อจลาจล
- ข้อมูลจำเพาะเหล่านี้พิจารณาจากการทดสอบที่ดำเนินการกับเฟิร์มแวร์ล่าสุด การอัปเดตเฟิร์มแวร์สามารถปรับปรุงประสิทธิภาพได้ ข้อมูลเหล่านี้อยู่ภายใต้การทำอัปเดตเฟิร์มแวร์ล่าสุด

## ค่าลิเบրตี้เจ็มทิก

เมื่อบินนอกตัวอาคาร แนะนำให้ทำการค่าลิเบรตี้เจ็มทิกในสถานการณ์ดังนี้:

1. บินไปยังตำแหน่งที่ไกลกว่า 31 ไมล์ (50 กิโลเมตร) จากตำแหน่งที่ได้รับการเดินทางไป远
2. โถนรีโมทบินมาเกิน 30 วินาที
3. มีค่าเดือนคลื่นรบกวนเชิงมิคログรูปที่นิ่นและ Dji Fly และ/หรือไฟแสดงสถานะโดยรุนแรงหรือสีแดงและเหลืองสับกัน

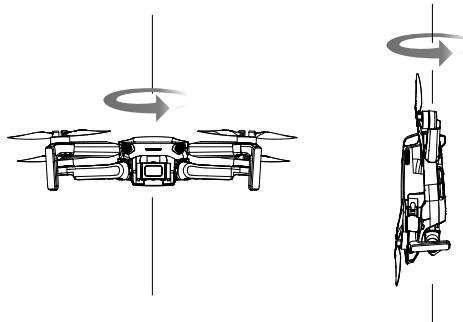


- ห้ามค่าลิเบรตี้เจ็มทิกในสถานที่ท่องเที่ยวเกิดสัญญาณลับแบบหลอกลวง เช่น ใกล้กับแหล่งสะสมแมลงไนท์ หรืออาคารที่มีโฆษณาติดใหญ่ เช่น อาคารที่จอดรถ ซึ่งได้ติดตั้งสำหรับเครื่องเสียงหรือไฟ สะพาน รอกอนซ์ หรืออื่นๆ
- ห้ามเดินทางอุทกุกที่มีสอดดูเป็นลายที่มีอันตรายและเล็ก (เช่น โทรศัพท์เคลื่อนที่) เข้ามาอยู่ใกล้กับบินโดยรุนแรง ระหว่างที่ทำการค่าลิเบรตี้เจ็มทิก
- ไม่เจ้าเป็นต้องค่าลิเบรตี้เจ็มทิก เมื่อบินในร่ม

## ขั้นตอนการค่าลิเบรต์

อยู่ในพื้นที่ที่เลือกเพื่อทำตามขั้นตอนดังต่อไปนี้

1. แตะที่ System Settings ใน Dji Fly เลือก Safety แล้วเลือก Calibrate จากนั้นทักตามค่าแนะนำบนจอ ไฟแสดงสถานะโดยรุนแรงเหลืองจะติดตัว แสดงให้เห็นว่าการค่าลิเบรตี้เจ็มทิกเรียบร้อยแล้ว
2. ถือโถนในแนวราบแล้วหมุนโดยรุน 360 องศา ไฟแสดงสถานะโดยรุนจะเปลี่ยนเป็นสีเขียว
3. ถือโถนในแนวตั้งแล้วหมุนโดยรุน 360 องศา รอบแกนแนวตั้ง
4. ถ้าไฟแสดงสถานะจะรับสีแดง และดูว่าการค่าลิเบรตี้เจ็มเหลือ เปลี่ยนตำแหน่งของคุณ และลองทำตามขั้นตอนการค่าลิเบรตี้อีกครั้ง



- ⚠️** • ถ้าไฟแสดงสถานะจะพริบสีแดงและเสียงเครื่องสั่นกันเมื่อจากการคำลิเบรตเสร็จสมบูรณ์ แสดงว่าตัวแทนของปั๊บบันไม่เหมาะสมสำหรับบันไดрон เนื่องจากมีสัญญาณคลื่นแม่เหล็กความกว้าง เสือกสถานที่ใหม่

- 💡** • จะมีค่าเดือนปีรากฐานที่แอป DJI Fly ถ้าต้องมีการคำลิเบรตเข้ามีติดกันแล้วบิน
- โปรดตรวจสอบข้อมูลน้ำดีกันที่หลังจากคำลิเบรตเรียบร้อยแล้ว ถ้าคุณเชื่อใจข้อมูลน้ำดีกันแล้วน้ำดีกันสามารถที่คุณอาจต้องคำลิเบรตใหม่หลัง

## อัปเดตเฟิร์มแวร์

เมื่อคุณเข้ามายังต่อโทรศัพท์หรือรีโมทคอนโทรลกับแอป DJI Fly คุณจะได้รับการเตือน เมื่อมีเฟิร์มแวร์ใหม่พร้อมให้อัปเดต เพื่อเริ่มอัปเดต เช่นเดียวกับโทรศัพท์คุณที่ขอคุณก้าวอินเทอร์เน็ตและทำตามคำแนะนำบนจอ โปรดทราบว่าถ้ารีโมทคอนโทรลไม่ได้เชื่อมต่อ กับโทรศัพท์ คุณไม่สามารถอัปเดตเฟิร์มแวร์ได้

- ⚠️** • ตรวจสอบให้แน่ใจว่าตามขั้นตอนทั้งหมดนี้เพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ ไม่เซ็นนักการอัปเดตอาจสั่นไหว โปรดระวังเครื่องของตัวเอง หางจากอัปเดตเฟิร์มแวร์เรียบร้อย
- การอัปเดตเฟิร์มแวร์อาจใช้เวลาประมาณ 10 นาที เป็นเรื่องปกติที่ก้มหน้องลงไม่ทิ่มงาน ไฟแสดงสถานะโทรศัพท์จะพริบและโทรศัพท์ของคุณก้าวไปอัปเดตเสร็จเรียบร้อย
- ก่อนจะอัปเดต ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแบตเตอรี่ชาร์จแล้วอย่างน้อย 15% และรีโมทคอนโทรลชาร์จแล้วอย่างน้อย 20%
- รีโมทคอนโทรลอาจเลิกการเชื่อมโยงจากโทรศัพท์ แต่คุณสามารถอัปเดตได้โดยรีบันด์โทรศัพท์ หรือรีเซ็ตโทรศัพท์ ซึ่งจะต้องใช้ความสูง RTH และระยะทางสูงสุดของการบินให้เป็นการตั้งค่าเริ่มต้น ก่อนจะทำการอัปเดต จดบันทึกการตั้งค่า DJI Fly ที่คุณต้องการและทำการปรับใหม่หลังจากการอัปเดต

## ข้อมูลหลังการขาย

หากมีปัญหา สามารถติดต่อ <https://www.dji.com/support> เพื่อทราบข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับนโยบายด้านการบริการหลังการขาย บริการซ่อมบำรุงและความช่วยเหลือ

ฝ่ายสนับสนุนของ DJI  
<http://www.dji.com/support>

ข้อความนี้อาจมีการเปลี่ยนแปลงได้

ดาวน์โหลดเวอร์ชันล่าสุดจาก  
<http://www.dji.com/mini-2>

หากคุณมีคำถามเกี่ยวกับเอกสารฉบับนี้โปรดติดต่อ DJI โดยสื่อสารตามไปที่  
[DocSupport@dji.com](mailto:DocSupport@dji.com)

DJI เป็นเครื่องหมายการค้าของ DJI  
ลิขสิทธิ์ © 2023 DJI สงวนลิขสิทธิ์