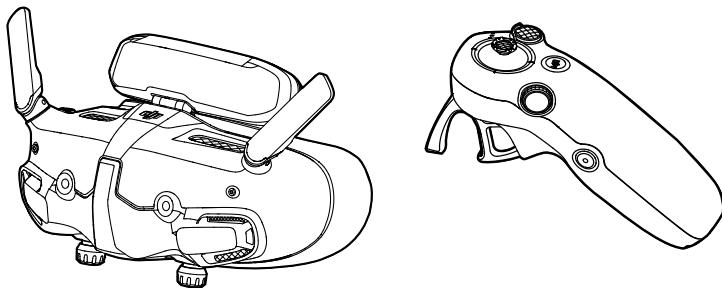
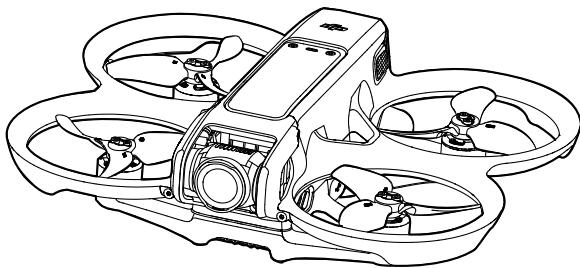


dji AVATA 2

คู่มือการใช้งาน

v1.0 2024.04





เอกสารฉบับนี้เป็นลิขสิทธิ์ของ DJI กี ส่งวนลิขสิทธิ์กังหบด คุณไม่ได้รับสิทธิ์ที่จะใช้หรืออ่อนบุญญาตให้ผู้อื่นใช้เอกสารหรืออส่วนใดส่วนหนึ่งของเอกสารโดยการทำซ้ำ ถ่ายโอน หรือจ้างนายเอกสาร เว็บแต่งต่อได้รับบุญญาตจาก DJI ผู้ใช้ควรอ้างอิงเอกสารนี้และเนื้อหาในเอกสารนี้เพื่อใช้เป็นคำแนะนำในการใช้งาน DJI UAV เท่านั้น ไม่ควรใช้เอกสารเพื่อวัตถุประสงค์อื่น

Q การค้นหาคำสำคัญ

ค้นหาคำสำคัญ อย่างเช่น “แบบเตตอเร่” และ “ติดตั้ง” เพื่อค้นหาหัวข้อนั้น หากคุณใช้ Adobe Acrobat Reader เพื่ออ่านเอกสารนี้ โปรดกด Ctrl+F ใน Windows หรือ Command+F ใน Mac เพื่อเริ่มต้นค้นหา

👉 ไปที่หัวข้อ

ดูหัวข้อทั้งหมดในสารบัญ คลิกที่ชื่อหัวข้อเพื่อไปที่หัวข้อบันทึก

🖨️ การพิมพ์เอกสารนี้

เอกสารนี้สามารถพิมพ์แบบความละเอียดสูงได้

ការໃច្ញកូមេខ្លួន

ការអនុវត្តន៍យករាយ

ប៊ូសាំកាត្វូ

ឯកសារ: ប៊ូបោះពីរនិងកែលិតតាម

ការងារអាមេរិក

អាជីវកំណើនបូនគ្រែងនៃការងារ

ក្រុមហ៊ុនអាជីវកំណើនការងារ DJI AVATA™ 2

- ការបោះពីរនិងកែលិតតាមរបាយការ
- កូមេខ្លួននៃការងារ
- កូមេខ្លួននៃការងារ

ប៊ូបោះពីរនិងកែលិតតាមរបាយការក្នុងការងារនឹងត្រូវបានរៀបចំឡើងដើម្បីបង្កើតការងារ។ ក្នុងការងារនឹងត្រូវបានរៀបចំឡើងដើម្បីបង្កើតការងារ។

វិធីវិវាទនៃការងារ

ឈ្មោះក្នុងការងារនឹងត្រូវបានរៀបចំឡើងដើម្បីបង្កើតការងារ។ ក្នុងការងារនឹងត្រូវបានរៀបចំឡើងដើម្បីបង្កើតការងារ។



<https://www.dji.com/avata-2/video>

ទាន់និងការងារ DJI Fly

ឈ្មោះក្នុងការងារនឹងត្រូវបានរៀបចំឡើងដើម្បីបង្កើតការងារ។



- DJI Fly គេរូចនា Android និង iOS ដើម្បីការងារ។
- ការងារនឹងត្រូវបានរៀបចំឡើងដើម្បីបង្កើតការងារ។
- ការងារនឹងត្រូវបានរៀបចំឡើងដើម្បីបង្កើតការងារ។

- * เพื่อความปลอดภัยยิ่งขึ้น เมื่อได้เชื่อมต่อแอร์โล็อกอินกับแอปพลิเคชัน เรายังจำกัดความสูงการบินไว้ที่ 98.4 ฟุต (30 เมตร) และจำกัดระยะบินไว้ที่ 164 ฟุต (50 เมตร) ข้อจำกัดนี้ใช้กับ DJI Fly และแอปพลิเคชันที่ทำงานร่วมกับโดรนของ DJI ได้

ดาวน์โหลด DJI Assistant 2

ดาวน์โหลด DJI ASSISTANT™ 2 (Consumer Drones Series) ที่:

<https://www.dji.com/downloads/softwares/dji-assistant-2-consumer-drones-series>

- ⚠ • ผลิตภัณฑ์สามารถใช้งานได้ในอุณหภูมิระหว่าง -10° สีน 40° C ผลิตภัณฑ์นี้ไม่ได้เป็นไปตามมาตรฐาน
อุณหภูมิการใช้งานระดับการก่อไฟ (-55° สีน 125° C) ซึ่งต้องกبحกนต่อความหลักมาตรฐานของสภาพ
แวดล้อมมากกว่า โปรดใช้งานผลิตภัณฑ์ให้เหมาะสม และใช้งานเฉพาะกับสภาพอากาศที่อยู่ในช่วงอุณหภูมิ
การใช้งานของผลิตภัณฑ์ระดับนี้เท่านั้น
-

สารบัญ

การใช้คู่มือนี้	3
คำอธิบายภาพ	3
อ่านก่อนขึ้นบินครั้งแรก	3
วิธีทดสอบการใช้งาน	3
ดาวน์โหลดแอป DJI Fly	3
ดาวน์โหลด DJI Assistant 2	4
รายละเอียดผลิตภัณฑ์	10
ข้อมูลเบื้องต้น	10
การใช้งานครั้งแรก	11
การเตรียมโดรนให้พร้อม	11
การเตรียม DJI Goggles 3	13
การเตรียม DJI RC Motion 3	19
การเชื่อมโยง	20
การเปิดใช้งาน	21
การอัปเดตเฟิร์มแวร์	22
การควบคุม	23
โดรน	23
DJI Goggles 3	23
DJI RC Motion 3	24
ความปลอดภัยในการบิน	26
ข้อจำกัดในการบิน	26
ระบบ GEO (Geospatial Environment Online)	26
ชัดจำกัดการบิน	26
การปลดล็อก GEO Zone	28
ข้อกำหนดสภาพแวดล้อมในการบิน	29
การใช้งานบนโดรนอย่างมีความรับผิดชอบ	30
รายการตรวจสอบก่อนขึ้นบิน	30
การดำเนินการบิน	33
การดำเนินการบินพื้นฐาน	33
การบินขึ้น การเบรก และการลงจอด	34
การบินไปริมฝั่งบ้านและถอยหลัง	35
การปรับทิศทางของโดรน	36
การบังคับโดรนให้บินขึ้นหรือลงเป็นมุ่ง	36
การควบคุมทิศทางและกล้อง	37

การสลับโหมดการบิน	37
การติดตามศีรษะ	37
Easy ACRO (การบินพาดพื้นอย่างง่าย)	38
การสลิป	39
การดริฟท์ 180°	39
การพลิก	40
คำแนะนำและเคล็ดลับการถ่ายวิดีโอ	40
โดรน	42
โหมดการบิน	42
ไฟแสดงสถานะโดรน	43
Return to Home (กลับจุดขึ้นบิน)	44
คำเตือน	44
วิธีการเปิดใช้งาน	44
ขั้นตอน RTH	45
การสแกนพื้นดินก่อนลงจอด	45
ระบบจับภาพwatด้วยและระบบเซนเซอร์อินฟราเรด	46
ระยะเวลาการตราช่วงจับ	47
ใบพัด	48
การติดตั้งและการถอดใบพัด	49
แบบเตอร์โดรนอัจฉริยะ	51
คำเตือน	51
การใช้แบบเตอร์	52
การใส่/ถอดแบบเตอร์	52
การชาร์จแบบเตอร์	54
กิมบลอตและกล้อง	58
สักษณะของกิมบลอต	58
คำเตือน	59
การจัดเก็บและการส่งออกฟุตเทจ	59
การจัดเก็บฟุตเทจ	59
การส่งออกฟุตเทจ	60
QuickTransfer	60
DJI Goggles 3	63
การใช้งานเบื้องต้น	63
บูมต่าง ๆ	63
เครื่องเซอร์ AR	64
หน้าจอเบื้องต้น	67

บุบบอง FPV	67
เมบูทางลัด	68
การตั้งค่ากล้อง	69
เมบูเว็บตา	70
การจัดเก็บและการส่งออกฟุตเทจเว็บตา	73
การจัดเก็บฟุตเทจ	73
การส่งออกฟุตเทจ	73
การฟอร์แมตการ์ด SD	73
บุบบองจังริง	74
Real View PiP (บุบบองจังริงแบบภาพต่อภาพ)	74
การแรร์โลไฟว์	74
การเชื่อมต่อแบบใช้สายกับอุปกรณ์มือถือ	74
การเชื่อมต่อแบบไร้สายกับอุปกรณ์มือถือ	75
การแพร์ฟาร์มไปยังเว็บตาอื่น	75
การเล่นวิดีโอพาโนรามา/3D	75
ตัวควบคุมการเคลื่อนไหวของ DJI	78
การใช้งาน	78
การเปิด/ปิดเครื่อง	78
การชาร์จแบบเตต่อรี่	78
คุณสมบัติของบุบ	79
Optimal Transmission Zone (โซนส่งสัญญาณที่เหมาะสม)	80
การแจ้งเตือนของตัวควบคุมการเคลื่อนไหว	81
การปรับเปลี่ยนตัวควบคุมการเคลื่อนไหว	81
แอป DJI Fly	83
ภาคผนวก	85
ข้อมูลจำเพาะ	85
DJI Avata 2	85
DJI Goggles 3	90
DJI RC Motion 3	93
ผลิตภัณฑ์ที่ใช้ร่วมกันได้	93
การอัปเดตเฟิร์มแวร์	94
การใช้แอป DJI Fly	94
การใช้งาน DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)	94
คำแนะนำในการบำรุงรักษา	95
ขั้นตอนการแก้ไขปัญหา	96

គម្រោងនិងការងារ	96
DJI Avata 2	96
DJI Goggles 3	97
ការការងារ	97
ការកំណត់របៀប	97
ការចូលរួមជាប្រព័ន្ធអាមេរិក	98
ការប្រើប្រាស់ការងារ	98
ការប្រើប្រាស់ការងារ	99
ការប្រើប្រាស់ការងារ	99
ការប្រើប្រាស់ការងារ	100

รายละเอียดผลิตภัณฑ์

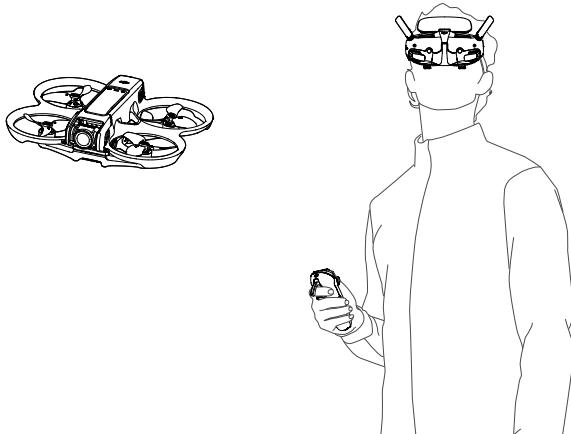
รายละเอียดผลิตภัณฑ์

ข้อมูลเบื้องต้น

DJI Avata2 เป็นโดรนกล้อง FPV ขนาดกะทัดรัดและพกพาสะดวกที่สุดตั้งพารครอบใบพัดในตัว โดรนใช้กังหันระบบ GNSS และระบบการนำทางเพิ่มที่กำลังบินวนได้อย่างมั่นคงและเคลื่อนที่ผิดพลาดได้อย่างบุ่มบวล ขณะบินอยู่ทั้งในอาคารและกลางแจ้ง กับบล็อกและเซ็นเซอร์ของกล้องขนาด 1/1.3" ช่วยให้โดรนสามารถถ่ายวิดีโอ Ultra-HD 4K 60fps และภาพถ่าย 4K ได้อย่างเสถียร ระยะเวลาบินโดรนสูงสุดคือประมาณ 23 นาที^[1]

เมื่อใช้งานโดรนคับแวนต้าและรีโมทคอนโทรลที่ใช้งานร่วมกันได้ในสภาพแวดล้อมที่ปราศจากการบกพร่อง ก็ดีขึ้น การส่งวิดีโอสามารถทำได้จากระยะสูงสุด 8 เมตร (13 กม.)^[2] โดยมีบิตเรตสูงสุดที่ 60 Mbps ซึ่งช่วยมอบประสบการณ์การบินที่สมจริง

DJI Goggles 3 (ต่อไปนี้จะเรียกว่าแวนต้า) มาพร้อมกับหน้าจอประสาทภาพสูงสองจอ ที่มอบประสบการณ์ FPV แบบเรียลไทม์ให้กับคุณ เพื่อสนับสนุนการบินที่ปลอดภัยยิ่งขึ้นสำหรับผู้ใช้ที่สวนแวนต้าหรือมีความบกพร่องทางการมองเห็น แวนต้าจึงรองรับการปรับเปลี่ยนอุปกรณ์โดยไม่จำเป็นต้องใช้แวนต้าสายตาะ-หว่างการใช้งาน มีกล้องสองตัว บริเวณด้านหน้าของแวนต้าที่ผู้ใช้สามารถมองเห็นสภาพแวดล้อมโดยรอบผ่านมุมมองของรังสีได้อย่างลึกและแม่นยำ เมื่อใช้คับ DJI Goggles 3 และ DJI RC Motion 3 (ต่อไปนี้จะเรียกว่าตัวควบคุมการเคลื่อนไหว) ผู้ใช้งานสามารถควบคุมโดรนได้อย่างง่ายดายและเป็นธรรมชาติ และสบุกไปกับประสบการณ์ควบคุมการบินแบบใหม่และสะดวกสบายยิ่ง



[1] กำลังการดูดสูบน้ำหนักของโดรนด้วยการบินความเร็วคงที่ 21.6 kph ในสภาพแวดล้อมที่ไร้ลมที่ระดับน้ำทะเล โดยตั้งค่าพารามิเตอร์ของกล้องไว้ที่ 1080p/30fps, ปิดโหมดวิดีโอ และบินตั้งแต่ระดับเบตเตอเร่ 100% จนถึง 0% ข้อมูลสำหรับใช้ข้างต้นเท่านั้น โปรดใช้ความสูงในการแจ้งเตือนแบบหน้าจอของแวนต้าระหว่างที่บิน

[2] อุปกรณ์รีโมทคอนโทรลส่งสัญญาณได้ถึงระยะการส่งข้อมูลสูงสุด (FCC) ของอุปกรณ์ปัจจุบันที่ส่งไปสั่งชี้งไปมีค่าเสียหายหรือบกพร่องที่ระดับความสูงประมาณ 120 เมตร (400 ฟุต) โดยระยะการส่งข้อมูลสูงสุดหมายถึงระยะทางที่โดรนยังคงสามารถส่งและรับสัญญาณได้ แต่ไม่ได้หมายถึงระยะสูงสุดที่โดรนสามารถบินได้ในการบินที่น้ำหนักเท่ากัน

- បីក់ឱរិបិច្ចតែយោងបើនការការខែង DJI ដើរឯវេនបាតា និងអ៊ុករសនីរិមកគុណក្រុមកូនក្នុងកំពង់ទី។ ក្នុងក្នុងកំពង់ទីនេះ គូម៉ែការឥចងាប នឹងបានបញ្ជូនក្នុងក្នុងកំពង់ទី។
- ⚠ • ការឥចងាបនបាតានៅក្នុងកំពង់ទី នឹងធ្វើឡើងជាការការខែងដែលមិនមែនការការខែងដែលត្រួតពិនិត្យ។ ក្នុងក្នុងកំពង់ទី នឹងមិនមែនការការខែងដែលត្រួតពិនិត្យ។ ក្នុងក្នុងកំពង់ទី នឹងមិនមែនការការខែងដែលត្រួតពិនិត្យ។
- ⚠ • DJI Goggles 3, DJI RC Motion 3, និងកគុណក្រុមកូន DJI FPV 3 និងធម៌ទូទៅ ND តុកប្រកាសនាមពេលនៃការការខែងនៅក្នុងកំពង់ទី។

ការឥចងាបគ្រឹងផ្លូវ



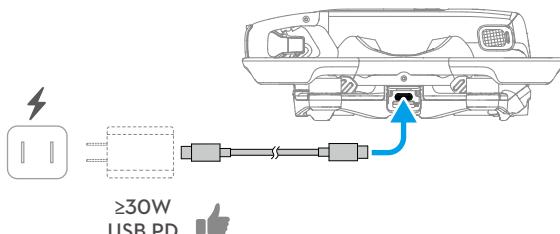
កាលកំណើនក្នុងកំពង់ទី នឹងមិនមែនការការខែងដែលត្រួតពិនិត្យ។ ក្នុងក្នុងកំពង់ទី នឹងមិនមែនការការខែងដែលត្រួតពិនិត្យ។ ក្នុងក្នុងកំពង់ទី នឹងមិនមែនការការខែងដែលត្រួតពិនិត្យ។



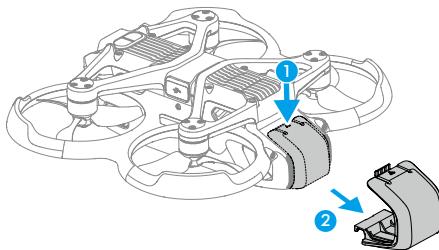
<https://www.dji.com/avata-2/video>

ការពេតិយនុវត្តន៍ក្នុងកំពង់ទី

បេតាទេរីទូទៅនៃក្នុងកំពង់ទី នឹងមិនមែនការការខែងដែលត្រួតពិនិត្យ។ ក្នុងក្នុងកំពង់ទី នឹងមិនមែនការការខែងដែលត្រួតពិនិត្យ។ ក្នុងក្នុងកំពង់ទី នឹងមិនមែនការការខែងដែលត្រួតពិនិត្យ។



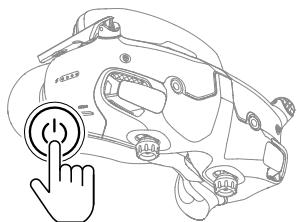
ต่อตัวผู้คนรับกิมบอล



- ✓ • ข้อแนะนำที่ชาร์จ DJI 65W USB-C หรือที่ชาร์จ USB แบบต่ำวน (Power Delivery หรือ PD) อีน ๆ ที่มีกำลังชาร์จเกียบเท่าหรือมากกว่า 30 วัตต์
- ✓ • เมื่อไปได้ชาร์จในโดรน ข้อแนะนำให้ใช้สีดำครอบบ็อกบล็อกเพื่อป้องกันกิมบอล ปรับกล้องให้หันไปข้างหน้าและอยู่ในแนวบนบนเสบอ จากนั้นใส่ฝาครอบบ็อกบล็อกและตรวจสอบให้ว่าถูกแนบติดแน่นหนา
-
- ⚠ • ล็อกสติกเกอร์ป้องกันออกจากกล้องกิมบอลงก่อนการใช้งานครั้งแรก
- อย่าสัมภានดฝาครอบบ็อกบล็อกก่อนเปิดเครื่องโดรน ไม่เช่นนั้นจะมีผลเสียต่อระบบตรวจสอบอัตโนมัติ ฝาครอบอาจส่งผลกระทบกับโดรนได้
-

ការពេរឃើម DJI Goggles 3

ការបើកបន្ទាត់



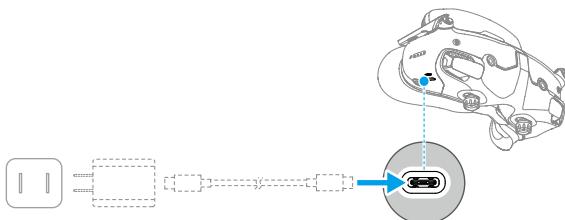
កណ្តុមបើកបន្ទាត់គឺជាក្រុងដែលត្រូវសរសៃបន្ទាត់បានដោយប៊ូតិច។ កណ្តុមបានបង្ហាញព័ត៌មានអំពីតម្លៃរាយការនៃភាពរឹងដែលបានរាយការ។

ទី 1 LED និងបន្ទាត់បានបង្ហាញព័ត៌មានអំពីតម្លៃរាយការនៃភាពរឹងដែលបានរាយការ។

- ទី 1 LED តិចខ្លួន
- ទី 1 LED ភ្លើង
- ទី 1 LED ចាត់

LED1	LED2	LED3	LED4	តម្លៃរាយការ
●	●	●	●	89%-100%
●	●	●	●	76%-88%
●	●	●	○	64%-75%
●	●	●	○	51%-63%
●	●	○	○	39%-50%
●	●	○	○	26%-38%
●	○	○	○	14%-25%
●	○	○	○	1%-13%

អាករតម្លៃរាយការត្រូវបានបង្ហាញព័ត៌មានអំពីតម្លៃរាយការ។



ตารางด้านล่างแสดงระดับแบตเตอรี่ระหว่างที่กำลังชาร์จ:

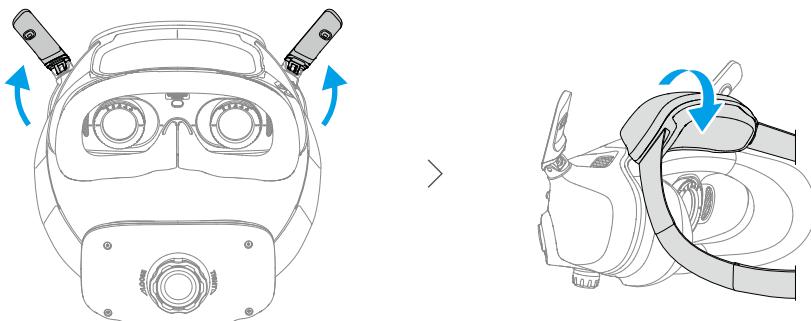
LED1	LED2	LED3	LED4	ระดับแบตเตอรี่
●	●	○	○	1%-50%
●	●	●	○	51%-75%
●	●	●	●	76%-99%
○	○	○	○	100%

- 💡 • ข้อบูลจำเพาะของพอร์ต USB-C: USB 2.0 (480 Mbps) กำลังไฟเข้าสูงสุดคือ 9 V/3 A

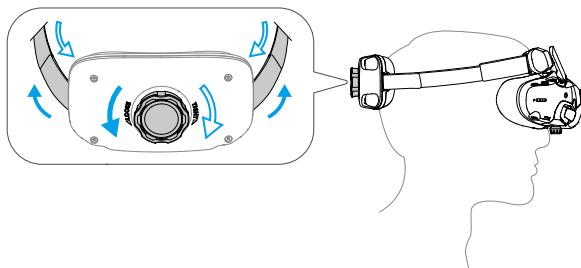
การสวมและถอด

- ⚠️ • สายไฟแบตเตอรี่ผิดอุปกรณ์แบบคาดคาดศีรษะ ห้ามดึงแยกคาดศีรษะแรงเกินไปเพื่อหลีกเลี่ยงไม่ให้สายไฟเกิดความเสียหาย
 • เมื่อใส่เข้าไปในหัว ให้พับสายหากาดเพื่อหลีกเลี่ยงความเสียหาย
 • ห้ามอัดหรือขดขันบนแผ่นโฟมบุ แผ่นรองหัวเผาผลาญ และช่องไส้แบบเดตอร์ด้านบุบุด้วยวัสดุใดๆ ก็ได้
 • ห้ามงอแหนบรองหัวเผาผลาญแรงเกินไป
 • ห้ามหมุนบุบุปรับแยกศีรษะ-หลังอุปกรณ์แรงเกินไป เพื่อหลีกเลี่ยงไม่ให้ชิ้นส่วนเสียหาย

1. ถอดสายหากาด
2. ปรับแผ่นรองหัวเผาผลาญไปด้านล่างให้อยู่ในตำแหน่งล่างสุด



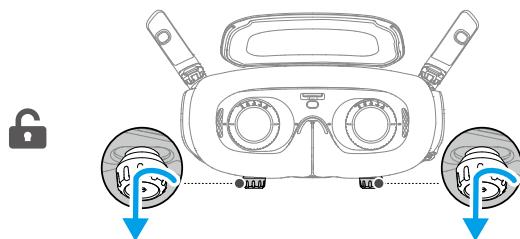
3. สวมแว่นตาหลังจากเปิดอุปกรณ์
4. หมุนปุ่มปรับแฉกคาดศีรษะบนช่องใส่แบบเตอร์เพื่อปรับความยาวของแฉกคาดศีรษะ หมุนตามเข็มนาฬิกาเพื่อปรับแฉกคาดศีรษะให้แนบและหมุนกวนเข็มนาฬิกาเพื่อคลายแฉกคาดศีรษะ ข้อแนะนำให้สวมแว่นตาโดยที่ช่องใส่แบบเตอร์อยู่ล่วงบนด้านหลังศีรษะเพื่อหลีกเลี่ยงการเลื่อนลง



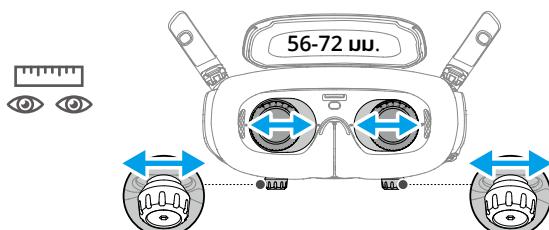
การจับภาพกีฬาเดิน

หมุนปุ่มกีฬาเดินล่างของแว่นตาเพื่อปรับโหมดอปเปอเตอร์ หากการมองเห็นของคุณอยู่ในช่วง -6.0 D ถึง +2.0 D หน้าจอในแว่นตางจะแสดงผลค่าได้อปเปอเตอร์ในขณะที่หัน

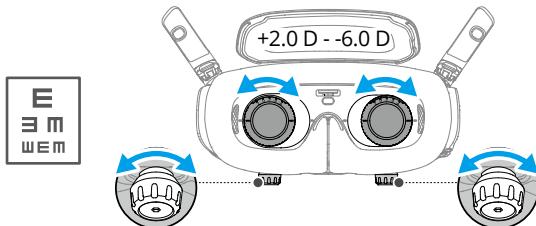
1. หมุนปุ่มกันส่องบูรณาภิคในการตั้งค่าที่แสดงเพื่อปลดล็อก เมื่อปลดล็อกแล้ว บูรณาภิคจะโผล่ขึ้นมา



2. เลื่อนไปทางซ้ายและขวาเพื่อปรับระยะห่างระหว่างเลนส์จนกว่าภาพจะอยู่ในแนวที่ถูกต้อง

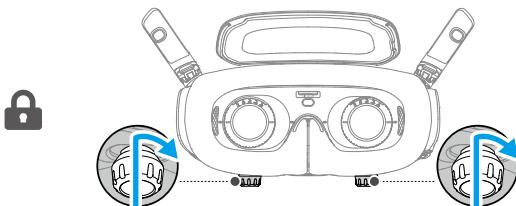


3. หมุนปุ่มหมุนซ้าย ฯ เพื่อปรับโฉมอปเตอร์ ช่วงการปรับที่รองรับอยู่ระหว่าง -6.0 D ถึง +2.0 D



- 💡 • wenn du die Linsen nicht einstellen kannst, um die Sicht auf deinem Bildschirm zu verbessern, kann es sein, dass du eine Brille benötigst. Wenn du eine Brille tragen musst, um die Sicht auf dem Bildschirm zu verbessern, ist es empfohlen, die Brille vor dem Anbringen der Brillenhalterung abzunehmen und die Linsen einzustellen, während du sie ohne Brille trgst.
- Wenn du die Linsen nicht einstellen kannst, um die Sicht auf deinem Bildschirm zu verbessern, kann es sein, dass du eine Brille benötigst. Wenn du eine Brille tragen musst, um die Sicht auf dem Bildschirm zu verbessern, ist es empfohlen, die Brille vor dem Anbringen der Brillenhalterung abzunehmen und die Linsen einzustellen, während du sie ohne Brille trgst.
- Wenn du die Linsen nicht einstellen kannst, um die Sicht auf deinem Bildschirm zu verbessern, kann es sein, dass du eine Brille benötigst. Wenn du eine Brille tragen musst, um die Sicht auf dem Bildschirm zu verbessern, ist es empfohlen, die Brille vor dem Anbringen der Brillenhalterung abzunehmen und die Linsen einzustellen, während du sie ohne Brille trgst.

4. หลังจากตั้งค่าความแม่นยำของเลนส์แล้ว ให้กดปุ่มหมุนเข้าแล้วหมุนไปในทิศทางที่แสดง เพื่อเลือกตำแหน่งเบื้องหลังของเลนส์และได้ออปเตอร์

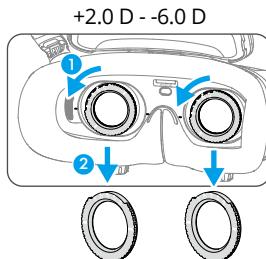


การใช้งานเลนส์แก้ไขสายตา

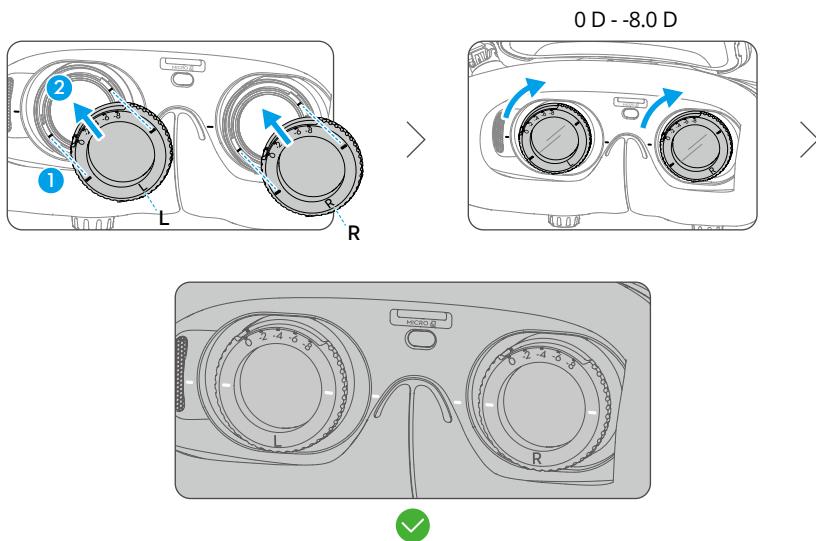
DJI Goggles 3 รองรับการปรับแก้ได้ออปเตอร์ตั้งแต่ -6.0 D ถึง +2.0 D

หากการมองเห็นของคุณอยู่ในช่วง -6.0 D ถึง -8.0 D คุณสามารถติดตั้งเลนส์แก้ไขสายตา -2.0 D ที่มีมาให้

1. คลอดกรอบเลนส์เดินออกจากแว่นตาโดยการหุบกวนเข็มนาฬิกาตามที่แสดง



2. นำเลนส์แก้ไขสายตา -2.0 D ออกมาและลอกฟิล์มป้องกันออก แยกเลนส์ด้านซ้ายและด้านขวาด้วยเครื่องห备案 L และ R ที่อยู่ด้านใต้
3. ปรับตำแหน่งของเครื่องหมายบนเลนส์แก้ไขสายตาด้านซ้ายและด้านขวาให้ตรงกับเครื่องหมายในวงกลมของกรอบเลนส์แว่นตา ติดตั้งเลนส์แก้ไขสายตาโดยกดลงไป จากนั้นบุบตามเข็มนาฬิกาจนกระแทกเครื่องหมายบนกรอบเลนส์แก้ไขสายตาติดลงกับเครื่องหมายบนกรอบเลนส์แว่นตา



4. ปรับโหมดอปเปเตอร์ของแว่นตาตามความต้องการของคุณ และล็อกปุ่มหุบ

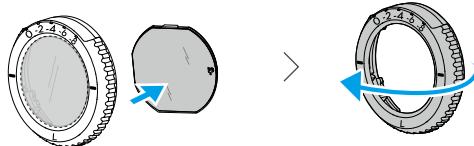
⚠️ • หลังจากติดตั้งเลนส์แก้ไขสายตา -2.0 D แล้ว ค่าโหมดอปเปเตอร์ที่แสดงบนหน้าจอจะยังไม่ใช่ค่าโหมดอปเปเตอร์ที่แก้ไขรัง ค่าโหมดอปเปเตอร์ที่แก้ไขรังเป็นจำนวนรวมของค่าบนหน้าจอและ -2.0 D

การซื้อและติดตั้งเลนส์แก้ไขสายตาของคุณ

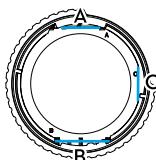
หากคุณจำเป็นต้องแก้ไขสายตาอีียง หรือการปรับบีโอดอปเตอเรอร์ของแวนครอบตาไม่สามารถตอบสนองความต้องการของคุณได้ คุณสามารถซื้อเลนส์ที่เหมาะสม และใช้กรอบเลนส์แก้ไขสายตาสำหรับติดตั้งได้

- ⚠** • เมื่อคุณซื้อเลนส์ ให้นำเลนส์แก้ไขสายตา -2.0 D ทั้งชุด (หนึ่งคู่พร้อมกรอบ) ไปหาช่างทำแว่นตาผู้เชี่ยวชาญเพื่อให้เปลี่ยนว่ารูปร่าง ขนาด แกนสายตาอีียง และความหนาของขอบ (< 1.8 มม.) ของเลนส์ ตรงตามข้อกำหนดในการติดตั้งกรอบเลนส์แก้ไขสายตา

1. กดและถอดเลนส์ -2.0 D ออกจากกรอบ หันกรอบกลับมา

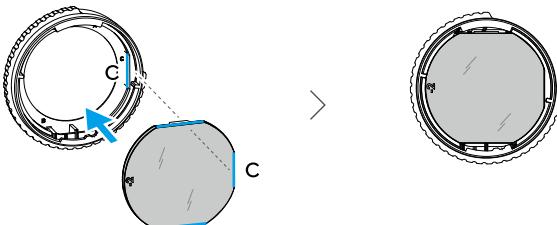


2. หมุนบล็อกตัดที่สันทิศ (c) ในกรอบ



3. นำเลนส์ที่ทำการซื้อ回來 และหมุนบล็อกตัดที่สันทิศ

4. แยกเลนส์ด้านซ้ายและขวาและกรอบที่เกี่ยวข้อง ปรับบล็อกตัดที่สันทิศให้ตั้งตรงกันและติดตั้งเลนส์เข้าไปในกรอบโดยที่ด้านไว้ของเลนส์หันมาทางด้านตา



5. ตรวจสอบให้แน่ใจว่าติดตั้งเลนส์ได้ถูกต้องและไม่อ่อน ทำความสะอาดเลนส์ด้วยผ้าทำความสะอาดเลนส์เพื่อเช็ดรอยน้ำเสื้อและฝุ่น

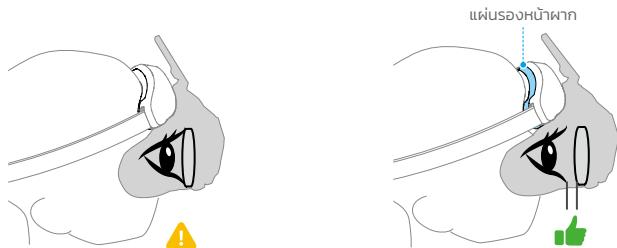
6. ติดตั้งเลนส์แก้ไขสายตาเข้ากับแวนตา

7. ปรับโฉดอปเปเตอร์ของแว่นตาตามความต้องการของคุณ และล็อกปุ่มหยุด

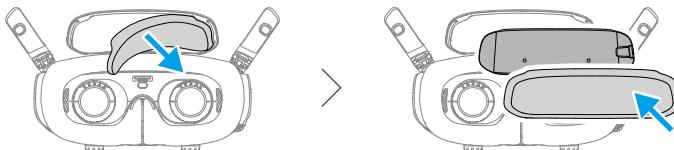
-  • หากคุณสวมแว่นตา -9.0 D อยู่และคุณสามารถซ้อเลนส์ -3.0D หันกลับ และปรับโฉดอปเปเตอร์ของแว่นตาให้เป็น -6.0 D ได้ ค่าโฉดอปเปเตอร์โดยรวมจะเป็น -9.0 D หลังติดตั้งเลนส์ที่เตรียมด้วยตัวเองแล้ว

การใช้งานแผ่นรองหัวพากรเสริม

หลังการติดตั้งเลนส์แก้ไขสายตาแล้ว ระยะห่างระหว่างเลนส์และตาของคุณจะลดลง และขนาดของคุณอาจสับสนกับเลนส์ หากคุณรู้สึกไปลับหาย ให้ติดตั้งแผ่นรองหัวพากรเสริม

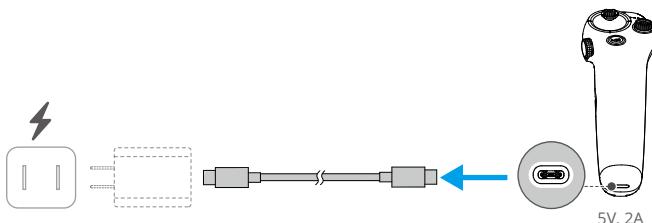


1. ถอดแผ่นรองหัวพากรเดิมออก
2. ติดแผ่นรองหัวพากรเสริม จากนั้นติดตั้งแผ่นรองหัวพากรเดิมกลับไป



การเตรียม DJI RC Motion 3

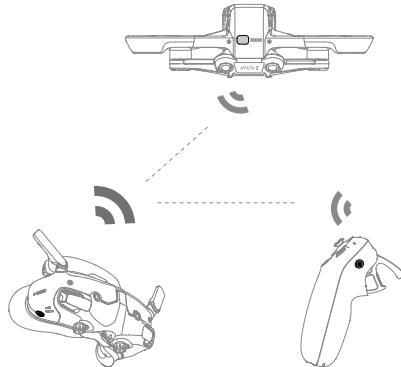
กดปุ่มเปิดปิดหนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระบบแบตเตอรี่ปัจจุบัน ชาร์จก่อนใช้งาน ถ้าระบบแบตเตอรี่ต่ำเกินไป



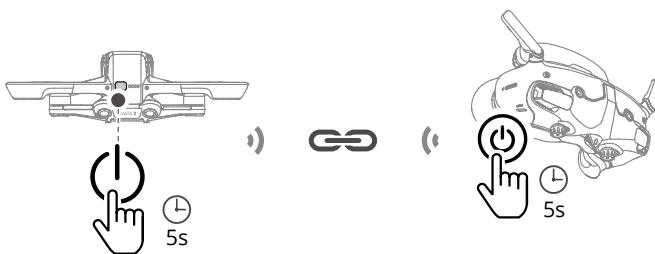
การเชื่อมโยง

โดรน แวนต้า และตัวควบคุมการเคลื่อนไหวจะเชื่อมโยงกันอยู่แล้วเมื่อช่องว่างทับแบบคอมโบไป หรือตามขั้นตอนด้านล่างเพื่อเชื่อมโยงโดรน

ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุปกรณ์ที่ใช้กับโดรนได้รับการอัปเดตเฟิร์มแวร์เป็นเวอร์ชันล่าสุดผ่านทางซอฟต์แวร์ DJI ASSISTANT™ 2 (Consumer Drone Series) ก่อนที่จะทำการเชื่อมโยงและเปิดเครื่อง



1. การเชื่อมโยงโดรนกับแวนต้า:



- กดปุ่มเปิดปิดของโดรนค้างไว้จนกระถ่อมส่องเสียงบีบหนึ่งครั้งและไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่จะพรับตามลำดับ
- กดปุ่มเปิดปิดของแวนต้าค้างไว้จนกระถ่อมส่องเสียงบีบต่อเนื่องและไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่จะพรับตามลำดับ
- เมื่อเชื่อมโยงเรียบร้อยแล้ว ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่ของโดรนจะติดค้างและแสดงระดับแบตเตอรี่แวนต้าจะหยุดส่องเสียงบีบ และสามารถแสดงการส่งภาพได้ตามปกติ

2. การเชื่อมโยงและตั้งค่ากับตัวควบคุมการเคลื่อนไหว:



- กดปุ่มเปิดปิดของแว่นตาค้างไว้จนกระตุ้นแล้วส่องเสียงบีบต่อเนื่องและไฟ LED และดังระดับแบตเตอรี่ กำพร้าตามลำดับ
- กดปุ่มเปิดปิดบนตัวควบคุมการเคลื่อนไหวค้างไว้จนกระตุ้นส่องเสียงบีบต่อเนื่องและไฟ LED และดังระดับแบตเตอรี่กำพร้าตามลำดับ
- แว่นตาและตัวควบคุมการเคลื่อนไหวจะหยุดส่องเสียงบีบเมื่อเชื่อมโยงสำเร็จและไฟ LED และดังระดับแบตเตอรี่ทั้งคู่จะติดค้างและแสดงระดับแบตเตอรี่



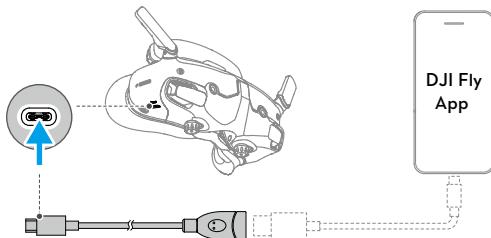
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุปกรณ์อยู่ห่างกันในระยะ: 0.5 เมตรระหว่างการเชื่อมโยง
- รีสตาร์ทอุปกรณ์หากเชื่อมโยงอุปกรณ์ไม่สำเร็จ เชื่อมต่อแว่นตาและอุปกรณ์มือถือ แล้วเปิดแอป DJI Fly เลือกคู่มือการเชื่อมต่อ จากนั้นดำเนินการตามคำแนะนำเพื่อเชื่อมโยง



- คุณสามารถตัดคุณโถก่อนได้โดยใช้อุปกรณ์รีเซ็ตในโถก่อนโถกหลังจากเชื่อมต่อสำเร็จ ให้ปิดอุปกรณ์รีเซ็ตในโถก่อนโถกหลังจากเชื่อมต่อสำเร็จ ฯ ค่อนบัน

การเปิดใช้งาน

คุณจะต้องเปิดใช้งาน DJI Avata 2 ก่อนใช้งานเบื้องต้น หลังจากเปิดเครื่องโถก แว่นตา และอุปกรณ์รีเซ็ตในโถก่อนโถก ให้ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุปกรณ์ทั้งหมดเชื่อมโยงกันแล้ว เชื่อมต่อพอร์ต USB-C ของแว่นตาไปยังอุปกรณ์โทรศัพท์มือถือ เปิดแอป DJI Fly และดำเนินการตามคำแนะนำเพื่อเปิดใช้งาน โดยคุณจะต้องเชื่อมต่ออินเทอร์เน็ตเพื่อเปิดใช้งาน หากทำการผูกอัตโนมัติสำเร็จ ให้ดำเนินการตามคำแนะนำบนหน้าจอใน DJI Fly เพื่อผูกโถกและแว่นตาเข้าด้วยกัน คุณจะต้องผูกโถกและแว่นตาเพื่อรับบริการภายใต้การรับประกัน



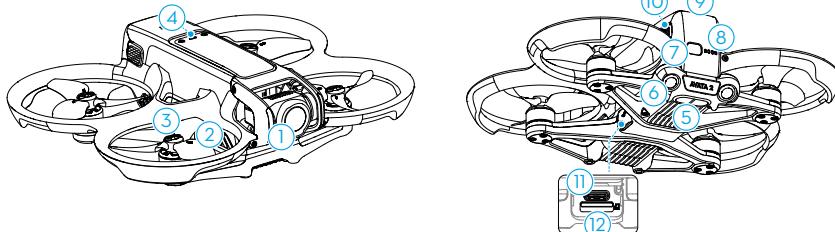
- แว่นตารองรับโปรโตคอลมาตรฐาน USB-C และสาย Lightning ที่ MFi ให้การรับรองเท่านั้น แต่ไม่รองรับสายที่ไม่มีมาตรฐาน หากอุปกรณ์ไม่ตอบสนองหลังจากเชื่อมต่อ ให้ใช้สายข้อมูลเส้นอื่น แล้วลองอีกครั้ง

การอัปเดตเฟิร์มแวร์

ข้อความแจ้งเตือนจะปรากฏขึ้นใน DJI Fly เมื่อมีเฟิร์มแวร์ใหม่ ให้อัปเดตเฟิร์มแวร์ทุกครั้งที่ได้รับแจ้งเพื่อให้มั่นใจว่างได้รับประสิทธิภาพของผู้ใช้ที่ดีที่สุด โปรดดูข้อมูลเพิ่มเติมที่ “การอัปเดตเฟิร์มแวร์”

การควบคุม

โดรน



1. กีบบอลงและกล้อง

2. ใบพัด

3. มอเตอร์

4. ไฟแสดงสถานะ/ไดรบัน

5. ระบบเซนเซอร์อินฟราเรด

6. ระบบจับภาพวัดต่ำด้านล่างและด้านหลัง

7. ปุ่มเปิด/ปิด

8. ไฟ LED และดังระดับแบตเตอรี่

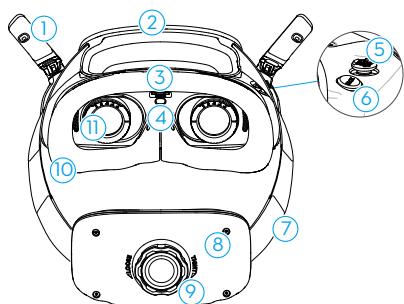
9. แบตเตอรี่/ไดรบันอัจฉริยะ

10. สายรัดแบตเตอรี่

11. พอร์ต USB-C

12. ช่องเสียบการ์ด microSD

DJI Goggles 3



1. เสาอากาศ

2. แผ่นรองหัวผาก

3. ช่องเสียบการ์ด microSD

4. พร้อมซิมตัวใช้เซอร์วิส

ตรวจสอบว่าได้ใช้ซิมที่รองรับ
โดยอัตโนมัติหรือไม่

5. ปุ่ม 5D

6. ปุ่มย้อนกลับ

7. แอลกูมิเตอร์

8. ช่องใส่แบตเตอรี่

9. ปุ่มปรับแอลกูมิเตอร์

10. ไฟฟ้าบุ

11. เลนส์

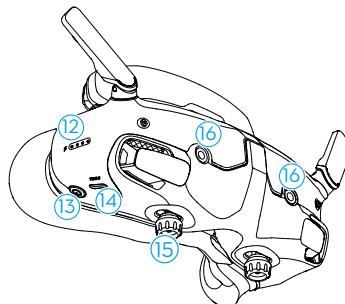
12. ไฟ LED และดังระดับแบตเตอรี่

13. ปุ่มเปิดปิด/ปุ่มการเชื่อมโยง

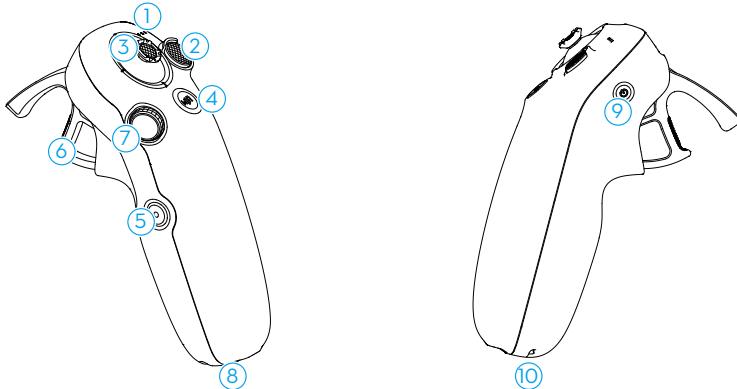
14. พอร์ต USB-C

15. ปุ่มเลื่อนปรับระยะห่างระหว่างกล้อง / ปุ่มหมุนปรับ
ค่าสายตา (ต่อไปนี้จะเรียกว่า "ปุ่มปรับ")

16. กล้อง



DJI RC Motion 3



- | | |
|-----------------------------|-----------------------|
| 1. ไฟ LED และดูดับเบตเตอรี่ | 6. คันเร่ง |
| 2. ปุ่มล็อก | 7. แบตเตอรี่ |
| 3. จอยสติ๊ก | 8. พور์ต USB-C |
| 4. ปุ่มโหมด | 9. ปุ่มเปิด/ปิด |
| 5. ปุ่มชัตเตอร์/บันทึก | 10. ช่องเสียบสายคล้อง |

ความปลอดภัยในการบิน

ความปลอดภัยในการบิน

หลังจากเตรียมความพร้อมก่อนบินเรียบร้อยแล้ว ข้อแนะนำให้คุณฝึกหัดการบินของคุณและฝึกบินอย่างปลอดภัย เลือกพื้นที่ที่เหมาะสมสำหรับการบินตามข้อกำหนดและข้อจำกัดในการบินดังต่อไปนี้ ปฏิบัติตามกฎหมายและข้อบังคับ กองที่นักอุปยาระดับต่ำสุด เช่น กฎหมายทางอากาศและกฎหมายทางถนน รวมถึงความปลอดภัยก่อนบินเพื่อให้แน่ใจในการใช้ผลิตภัณฑ์อย่างปลอดภัย

ข้อจำกัดในการบิน

ระบบ GEO (Geospatial Environment Online)

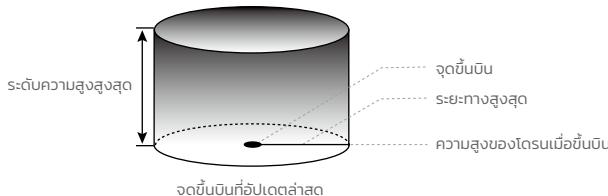
ระบบ Geospatial Environment Online (GEO) ของ DJI เป็นระบบสารสนเทศดับเบิลไลก์ที่ใช้อุปกรณ์แบบเรียลไทม์ที่ช่วย กับความปลอดภัยในการบินและการอัปเดตข้อจำกัด และป้องกันไฟ UAV บินในบริเวณที่จำกัด ภายใต้สถานการณ์ พิเศษ เรากำหนดรูปแบบพื้นที่ที่จำกัดเพื่อป้องกันไฟได้ โดยผู้ใช้ต้องส่งคำขอปลอดภัยค่าติดตาม บนจุดที่ต้องการบิน ปัจจุบันใช้พื้นที่การบินที่ต้องการก่อน ทั้งนี้ ระบบ GEO อาจไม่ได้ปฏิบัติตามกฎหมายและระเบียบข้อบังคับในท้องถิ่น อย่างครบถ้วน ผู้ใช้จะต้องรับผิดชอบความปลอดภัยในการบินของตนเอง และต้องปรึกษาภัยบนท้องถิ่นก่อนเดินทาง กับข้อกำหนดทางกฎหมายและระเบียบข้อบังคับที่เกี่ยวข้องก่อนที่จะขอปลอดภัยการบินให้พื้นที่จำกัด หากต้องการ ข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับระบบ GEO โปรดไปที่ <https://fly-safe.dji.com>

ข้อจำกัดการบิน

ด้วยเหตุผลด้านความปลอดภัย เราจึงเปิดใช้งานข้อจำกัดการบินตามค่าเริ่มต้น เพื่อช่วยให้ผู้ใช้งานได้รับน้ำหนักอย่าง ปลอดภัย ผู้ใช้สามารถตั้งค่าข้อจำกัดการบินได้ทั้งความสูงและระยะทาง ข้อจำกัดด้านบน ระยะทาง และฟังก์ชัน GEO Zone จะทำงานพร้อมกันเพื่อให้เกิดความปลอดภัยในการบินเมื่อ GNSS ใช้งานไม่ได้ โดยมี เผยแพร่ดับความสูงเท่านั้นที่อาจถูกจำกัดเมื่อ GNSS ใช้งานไม่ได้

ข้อจำกัดด้านระยะดับความสูงและระยะทางในการบิน

ระยะดับความสูงสูงสุดจะจำกัดระยะดับความสูงในการบินของโดรน ในขณะที่ระยะทางสูงสุดจะจำกัดรัศมีการบินรอบจุดขึ้น บินของโดรน คุณสามารถตั้งค่าข้อจำกัดเหล่านี้ได้โดยใช้แอปพลิเคชันเพื่อการบินที่ปลอดภัยยิ่งขึ้น



ສັນຍານ GNSS ແຮງ

	ข้อจำกัดในการบันทึก	ข้อความแจ้งเตือนในเว็บไซต์
ระดับความสูง สูงสุด	ระดับความสูงในการบันทึกต้องต่ำกว่าความสูงที่ตั้งไว้ล่วงหน้า	ถึงระดับความสูงสุดใน การบันทึก
ระยะทางสูงสุด	ระยะทางบันทึกต้องไม่เกินระยะทางในการบันทึกสูงสุดที่ตั้งไว้ในเว็บไซต์	ถึงระยะทางสูงสุดในการบันทึก

ສັນໜາລຸ່ມ GNSS ອ່ວນ

	ข้อจำกัดในการบัน	ข้อความแจ้งเตือนในเว็บไซต์
ระดับความสูงสุด	<ul style="list-style-type: none"> ระดับความสูงจะถูกจำกัดไว้ที่ 50 เมตรจากจุดชั้นบันไดหากมีแสงสว่างเพียงพอ ระดับความสูงจะถูกจำกัดไว้ที่ 3 เมตรเมื่อพื้นดินเป็นหินและไม่เพียงพอและระบบเซ็นเซอร์อัตโนมัติทำงาน ระดับความสูงจะถูกจำกัดไว้ที่ 50 เมตรจากจุดชั้นบันไดหากมีแสงสว่างไม่เพียงพอและระบบเซ็นเซอร์อัตโนมัติไม่ทำงาน 	ถึงระดับความสูงสูงสุดในการบัน
ระยะทางสูงสุด	ไม่มีข้อจำกัด	

- ⚠ • แต่ละครั้งที่มีการกดปุ่มเปิดໂດຣນ ขึ้นเจ้าก็ต้องดับความสูงที่ 3 ม. หรือ 50 ม. จะอุกลบรอขอโดยอัตโนมัติทราบได้ทันทีว่าสัญญาณ GNSS มีความแรง (สัญญาณ GNSS และลงสีขาวหรือสีเหลือง) หนึ่งครั้ง และชัดเจ้าก็ต้องไม่มีผลแล้วว่าสัญญาณ GNSS จะอ่อนหักลงจากนั้น

• หากໄດ້ໂດຣນບັນອະກະຍະກາບັນທຶກໃຫຍ່ຈະເປັນຕົວຢ່າງແຮງເຊື່ອຍ໌ ຜູ້ຮູ້ຈະຍັງສາມາຄົກບຸນໂດຣນໄດ້ ແຕ່ຈະໄປສາມາຄົກບັນທຶກໄດ້ໂຄກວ່າເນັ້ນ ພາກໄດ້ໂດຣນບັນເໜືອບັດກຳດັບຄວາມສູງ ໄດ້ຮະບະລົດຮະດັບຈົງຈົນຕໍ່ກໍາວ່າຈຳກັດຮະດັບຄວາມສູງທີ 5 ເມຕຣ/ວັບຖື ພາກໄດ້ໂດຣນບັນເຂົາໄປໃນໃໝ່ຈຳກັດຄວາມສູງ ຈະມີການເປີດໃຊ້ຈົງການຄາລົງຈອດຮັບຈຳການບັນຍອຍຮັບ 100 ວັບຖື

• ເພື່ອຄວາມປລອດກັບ ທ້ານບັນໂດຣນໃກ້ລັສນາບັນ ກາງດ່ວນ ສາກົເປົກໄວ ຮາງຮອກໄວ ເບີຕເນື່ອງ ຮັບພື້ນທີ່ເສື່ອງຈິວ
ໆ ໃຊ້ບັນໂດຣນໃຫ້ອ່າຍໃໝ່ແບບວ່າສາຍຕາກີ່ຄົນນົອງເຫັນເຖິງ

GEO Zone

ระบบ GEO ของ DJI จะคำนวณตำแหน่งการบินที่ปลอดภัย แจ้งระดับความเสี่ยงและประกาศด้านความปลอดภัยสำหรับการบินแต่ละเที่ยว และให้ข้อมูลเกี่ยวกับป่าไม้ที่ถูกจำกัด พื้นที่ที่ถูกจำกัดกังหันเครื่องกว่า GEO Zones ซึ่งจะถูกแบ่งเพิ่มเติมออกเป็นใช้ช่วงเวลาจำกัดการบิน ใช้บนอุปกรณ์ ไซเนติอน ใช้การเดือนชั้นสูง และใช้เวลาจำกัดความสูง ผู้ใช้สามารถคัดลอกชื่อภูมิภาคกล่าวแบบเรียกโดยตรง DJI Fly GEO Zone เป็นพื้นที่การบินเฉพาะที่รวมถึงแต่เพิ่งมาภูมิภาคเดียวสถานที่ท่องเที่ยว สถานที่ท่องเที่ยว เช่น ไฟฟ้า ไฟฟ้า เศรษฐกิจ เรือนจำ สถานที่ราชการ และสถานที่ทางการค้า โลงค่าเรื้อนต้นแล้ว ระบบ GEO จะจำกัดการบินขึ้นหนึ่งชั่วโมง การบินเข้าภายในชั่วโมงนั้นท่องเที่ยว กังหันความปลอดภัยหรือการรักษาความปลอดภัย แผนที่ GEO Zone ที่มีข้อมูลที่ครอบคลุมที่สุดที่สุดกับ GEO Zone ทั่วโลกนี้จะปรับการณ์เว็บไซต์ต่อไปนี้เป็นภาษาของ DII: <https://fly-safe.dii.com/nfz/nfz-query>

การปลดล็อก GEO Zone

เพื่อต่อสบของความต้องการที่แตกต่างกันของผู้ใช้ DJI มีให้บริการปลดล็อกสองโหมด ได้แก่: การปลดล็อกด้วยตนเองและการปลดล็อกแบบกำหนดเอง ผู้ใช้สามารถสั่งคำขอบนเว็บไซต์ DJI Fly Safe ได้

การปลดล็อกด้วยตนเองมีวัตถุประสงค์เพื่อปลดล็อกโซนของบุญญาต หากต้องการปลดล็อกด้วยตนเอง ผู้ใช้ต้องสั่งคำขอปลดล็อกผ่านทางเว็บไซต์ DJI Fly Safe ที่ <https://fly-safe.dji.com> เนื่องจากปลดล็อกได้รับการอนุมัติแล้ว ผู้ใช้สามารถปลดล็อกผ่านแอป DJI Fly ได้ อีกทางเลือกในการปลดล็อกใช้เก็ทตี้ ผู้ใช้สามารถคลิกปุ่ม “ยกเว้น” ใน DJI Fly เพื่อปลดล็อกโซน สำหรับการปลดล็อกแบบกำหนดเองได้รับการปรับแต่งสำหรับผู้ใช้ที่มีข้อกำหนดพิเศษ โดยจะกำหนดพื้นที่ทำการบินที่กำหนดโดยผู้ใช้ และจัดเตรียมเอกสารขออนุญาตทำการบินเฉพาะตามความต้องการของผู้ใช้ที่แตกต่างกัน คุณสามารถใช้ตัวเลือกการปลดล็อกนี้ได้ในทุกประเภทและทุกภูมิภาค และสามารถสั่งคำขอผ่านทางเว็บไซต์ DJI Fly Safe ที่ <https://www.dji.com/flysafe>

-  • เพื่อให้แน่ใจว่าความปลอดภัยของเที่ยวบิน โดรนจะไม่สามารถบินนอกโซนที่ปลดล็อกได้หลังจากที่ได้รับใบอนุญาต ผู้ใช้ต้องรับผิดชอบต่อความเสี่ยงที่อาจเกิดขึ้นหากจุดขึ้นบินอยู่นอกโซนที่ปลดล็อก โดรนจะไม่สามารถกลับจุดขึ้นบินได้
-

ข้อกำหนดสภาพแวดล้อมในการบัน

1. ห้ามใช้โดรนในสภาพอากาศที่รุนแรง ได้แก่ เมื่อความเร็วลมเกิน 10.7 เมตร/วินาที สมมติ ฟาร์อองและฟ้าผ่า ฝนตก และหมอกลง
 2. บันทึกพื้นที่เปิดโล่งกว้างน้ำ อาคารสูงและสิ่งก่อสร้างที่เป็นโลหะขนาดใหญ่น่องอาจส่งผลต่อความแม่นยำของเซ็นเซอร์ GNSS ได้ดังนี้ ห้ามนำโดรนเข้าบินจราจร เบี่ยงหรือที่ได้กำหนดภารกิจในประเทศไทย 15 เมตร ให้รักษาระยะห่างจากอาคารอย่างน้อย 15 เมตรระหว่างบันทึก หลังจากนำโดรนเข้าบิน ให้ตรวจสอบอุปกรณ์และบันทึกว่าคุณได้รับการแจ้งเตือนด้วยข้อความว่า “อัปเดตจุดขึ้นบันทึกแล้ว” ก่อนจะดำเนินการบันทึกต่อไป หากนำโดรนเข้าบินใกล้อาคาร เราจะไม่สามารถรับประทานความแม่นยำของจุดขึ้นบันทึกในกรณีนี้ คุณจะต้องให้ความสำคัญกับตัวแห่งเบ็ดเจ้าบันทึกของโดรนในระหว่าง RTTH อัตโนมัติ เมื่อโดรนออกจุดกับจุดขึ้นบันทึกและบันทึกกล้องวิดีโอด้วยตัวเองเพื่อลงจอดในตำแหน่งที่เหมาะสม
 3. หากสัญญาณ GNSS อ่อน 弱 ให้ดำเนินการบันทึกในสภาพแวดล้อมที่มีแสงสว่างเพียงพอและมีตัวสนับสนุนที่ดี ระบบวิสัยทัศน์อาจทำงานได้ไม่สมบูรณ์เมื่อมีแสงน้อย ให้บินโดยรอบบริเวณกล้องวงกลมก่อน
 4. หลีกเลี่ยงสิ่งก่อสร้าง ผู้ชุมชน ต้นไม้ และแหล่งน้ำ (ความสูงที่แนะนำคือ ควรสูงกว่าบ้านอย่างน้อย 6 เมตร)
 5. ลดเสียงรบกวนให้บ้านอยู่ที่สุด โดยการหลีกเลี่ยงพื้นที่มีบึงระดับและแม่เหล็กไฟฟ้าแรงสูง เช่น บริเวณใกล้สถานีไฟฟ้า สถานีไฟฟ้าอย่างอื่น และอาคารที่มีการกระจายเสียงอย่างมาก
 6. พยายามรักษาระยะห่างจากพื้นที่มีสัตว์ป่าขนาดใหญ่ เช่น ลิง ช้าง กระทิง ฯลฯ อย่างน้อย 200 เมตร เช่น สถานีเรดาร์ สถานีถ่ายทอดคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าความถี่สูง สถานีฐานการสื่อสารเคลื่อนที่ และอุปกรณ์ที่รบกวนโดยรุนแรง
 7. สมรรถนะของโดรนและแบตเตอรี่จะจำกัดเมื่อบินที่ระดับความสูงที่สูงเกิน 5,000 เมตร (16,404 ฟุต) ให้บันทึกด้วยความระมัดระวัง
 8. ระยะเบรกของโดรนจะช้าลงอยู่กับระดับความสูงของการบันทึก ยังคงดับความสูงหากเกิดเหตุการณ์ฉุกเฉิน เช่น ไฟไหม้ ภัยธรรมชาติ ฯลฯ ให้บินที่ระดับความสูงเกิน 3,000 เมตร (9,843 ฟุต) ผู้ใช้ควรเพิ่มระยะเบรกในแนวตั้งอย่างน้อย 20 เมตร และระยะเบรกในแนวราบ 25 เมตร เพื่อให้แน่ใจว่าการบันทึกความปลอดภัย
 9. ไม่สามารถใช้ GNSS กับโดรนได้ในภูมิภาคขั้วโลก ให้ใช้ระบบการบันทึกแบบอื่นแทน
 10. ห้ามบินบนทางเดินที่กำลังก่อสร้างหรือเดินทาง ยกเว้นกรณีที่จำเป็น เช่น ครอบครัวและเรือ
 11. ห้ามนำโดรนเข้าบินจากพื้นผิวสีเขียว พื้นผิวสีเขียว เช่น ถนน ทางเดิน สะพาน ฯลฯ หลังจากบินต่อ
 12. ห้ามใช้งานโดยรุนแรงในสภาพแวดล้อมที่มีความเสี่ยง เช่น ภัยธรรมชาติ ภัยคุกคาม ฯลฯ
 13. ใช้งานโดยรุนแรงในสภาพแวดล้อมที่มีความเสี่ยง เช่น ภัยธรรมชาติ ภัยคุกคาม ฯลฯ
 14. ห้ามใช้โดรน วิ่งตาม อุปกรณ์ไฟฟ้า โทรศัพท์ โน๊ตบุ๊ค ฯลฯ แบตเตอรี่ ที่ชาจัง แบตเตอรี่ ฯลฯ สำหรับการชาร์จแบตเตอรี่ในสภาพแวดล้อมที่แห้ง
 15. ห้ามใช้งานโดยรุนแรงในสภาพแวดล้อมที่มีความเสี่ยง เช่น ภัยธรรมชาติ ภัยคุกคาม ฯลฯ

การใช้งานโดยอย่างมีความรับผิดชอบ

เพื่อหลักเลี่ยงการบาดเจ็บสาหัสและความเสียหายต่อทรัพย์สิน ให้ปฏิบัติตามกฎหมายต่อไปนี้:

- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณไปได้ใช้ยาบนบนลับ ดื่มน้ำผลไม้อ่อน ใช้ยาเสพติดหรือกำลังมีอาการวิงเวียนศีรษะ อ่อนเพลีย คลื่นไส้ หรือมีอาการไม่สบายอื่นๆ ดี ซึ่งอาจส่งผลให้ความสามารถในการควบคุมโดรนของคุณอย่างปลอดภัยแย่ลง
- เมื่อลงจอด ให้ปิดโดรนก่อน จากนั้นจึงปิดอุปกรณ์ในโทรศัพท์
- ห้ามปล่อย เปิด ยิง หรือขับเคลื่อนสีเขียวของบรรทุกซึ่งเป็นอันตรายลงบนหรือที่อาคาร บุคคล หรือสัตว์ใด ๆ ซึ่งอาจทำให้เกิดการบาดเจ็บหรือความเสียหายต่อทรัพย์สิน
- ห้ามใช้โดรนที่ห้ามเสียหายจากอุบัติเหตุ หรือโดรนที่อยู่ในสภาพไม่ดี
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้รับการฝึกอบรมอย่างเพียงพอและมีแผนฉุกเฉินสำหรับเหตุฉุกเฉินหรือเมื่อเกิดเหตุการณ์ขึ้น
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้วางแผนการบินไว้แล้ว ห้ามบินโดยนัดวิทยุความประมาท
- เครื่องความเป็นส่วนตัวของผู้อื่นเมื่อใช้ชักล้อง คุณจะต้องปฏิบัติตามกฎหมายด้านความเป็นส่วนตัว ระเบียบข้อบังคับ และมาตรฐานทางศีลธรรมในท้องถิ่น
- ห้ามใช้ผลิตภัณฑ์ด้วยเหตุผลอื่นใดนอกเหนือจากการใช้งานส่วนตัวก็ได้
- ห้ามใช้เพื่อวัตถุประสงค์ที่ผิดกฎหมายหรือไม่เหมาะสม เช่น การสอดแนม การปฏิบัติการทางทหาร หรือการสืบสวนที่ไม่ได้รับอนุญาต
- ห้ามใช้ผลิตภัณฑ์นี้เพื่อบนประมาท ละเมิด กลอกบุบ ติดตาม บ่มบุ หรือลงทะเบียนสิทธิ์ทางกฎหมาย เช่น สิทธิ์ในความเป็นส่วนตัวและเรื่องของผู้อื่น
- ห้ามบุกรุกหรือพยายามส่วนตัวของผู้อื่น

รายการตรวจสอบก่อนบิน

- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ชาร์จแบตเตอรี่ในโทรศัพท์ แบตเตอรี่โดรนจังหวะ และอุปกรณ์อื่นๆ ที่จำเป็น
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าติดตั้งใบพัดอย่างถูกต้องและแน่นหนา
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ต่อแบตเตอรี่โดรนจังหวะอย่างถูกต้องและปลอดภัย
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าฝาครอบป้องกันฟุ้นและรองของพอร์ต USB-C และช่องเสียบการ์ด microSD ปิดสนิท
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ก่อตั้งฝาครอบกับบล็อกแล้ว ตรวจสอบให้แน่ใจว่าเลนส์ของกล้องและเซ็นเซอร์ กันหมุนสะขาด
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้รับ อุปกรณ์ในโทรศัพท์ กับบล็อก และกล้องทำงานปกติ
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ทำความสะอาดช่องแบนต้าแล้ว
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแบนต้าทำงานได้ตามปกติและแสดงการส่องสว่าง
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้กำหนดระดับความสูงสุดของเกี้ยวบัน ระยะทางสูงสุดของเกี้ยวบัน และระดับความสูงของ RTTH ให้อย่างเหมาะสมตามกฎหมายและระเบียบข้อบังคับในท้องถิ่น
- ใช้เฉพาะอะไหล่แท้ของ DJI หรืออะไหล่ที่ได้รับการรับรองจาก DJI เท่านั้น อะไหล่ที่ไม่ได้รับการรับรองอาจทำให้ระบบทำงานผิดปกติและกระทบต่อความปลอดภัยในการบินได้

11. ត្រូវចស់បែវថា Remote ID បានចូលរួមនៅក្នុងការិចចាំងបាប។
12. ការចូលរួមនៅក្នុងការិចចាំងបាប ត្រូវបានដោឡូង។

การดำเนินการบัน

การดำเนินการบิน

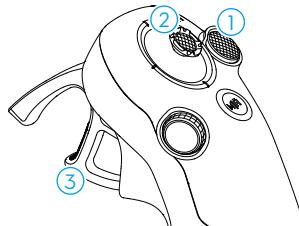
ในส่วนนี้อธิบายวิธีดำเนินการต่าง ๆ กับโดรน โดยขั้นตอนด้านล่างนี้จะช่วยผู้ใช้ซึ่งไม่เคยบินโดรนได้อย่างถูกต้อง

1. วางแผนเส้นทางที่ล่วงและระบุจุดที่ต้องบิน
2. เปิดเครื่องและเชื่อมต่อสัญญาณ GNSS และไฟ LED
3. ตรวจสอบสถานะของแบตเตอรี่และอุปกรณ์
4. ตั้งค่าโหมดการบิน
5. ติดตั้งอุปกรณ์เสริม เช่น กล้อง
6. กดปุ่มล็อกส่องค้างเพื่อตั้งค่าตัวเลือกต่างๆ
7. กดปุ่มล็อกค้างเพื่อตั้งค่าตัวเลือกต่างๆ
8. ปิดเครื่องและเก็บกลับ

การดำเนินการบินพื้นฐาน

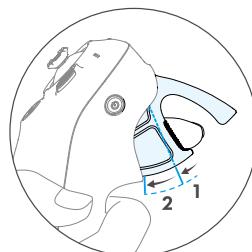
- ขั้นตอนที่ 1: ข้อแนะนำสำหรับการบินครั้งแรก
- ข้อแนะนำสำหรับการบินครั้งแรก ไปที่ การตั้งค่า (Settings) > การควบคุม (Control) > ตัวควบคุมการเคลื่อนไหว (Motion Controller) > การควบคุมการบิน (Flight Control) > คำแนะนำตัวควบคุมการเคลื่อนไหว (Motion Controller Instructions)

ควบคุมโดรนโดยการใช้ปุ่มล็อก จอยสติ๊ก และคันเร่งของ DJI Motion Controller 3



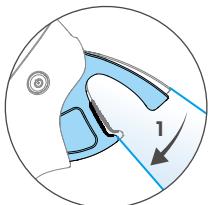
- ① ใช้ปุ่มล็อกเพื่อควบคุมการบิน การลงจอด และการเบรกของโดรน
- ② บันทึกจอยสติ๊กเพื่อให้โดรนบันทึก บันลุก หรือเคลื่อนที่ในแนวราบไปช้าๆ หรือเร็วๆ*
- ③ ตัวควบคุมมีระดับการกดคันเร่งสองระดับ เมื่อกดเบา ๆ ไปยังตำแหน่งที่ 1 ที่ต้องการ โดรนจะบินไปช้าๆ แต่เมื่อกดแรงๆ ไปยังตำแหน่งที่ 2 ที่ต้องการ โดรนจะบินไปเร็วๆ

* เมื่อไม่ได้เปิดใช้งาน Easy ACRO หรือเลือกการทำงาน Easy ACRO เป็นการสโลว์





เมื่อไม่ได้กดคันเร่ง โดรนจะบันอยู่กับที่

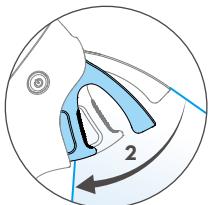


เมื่อกดคันเร่งเบา ๆ ไปหยุดที่ระดับแรก คุณจะสามารถปรับเก็ติกาของ

โดรนโดยการอี้ยงตัวควบคุมการเคลื่อนไหวไปทางซ้ายหรือขวาในแนว

ดึงได้

กันนี้ โปรดทราบว่าโดรนจะไม่บินไปข้างหน้าในตอนนี้



กดคันเร่งไปหยุดที่ระดับที่สองเพื่อให้โดรนไปในเก็ติกาของวงกลมที่

ปรากฏในเว็บตา

การบันทึ้น การเบรก และการลงจอด

การบันทึ้น กดปุ่มล็อกสองครั้งเพื่อสตาร์ทมอเตอร์ของโดรน จากนั้นกดปุ่มค้างไว้อีกครั้งเพื่อให้โดรนบันทึ้น โดรนจะบันทึ้นสูงประมาณ 1.2 เมตร และล็อกอยู่กับที่

การเบรก กดปุ่มล็อกกระหว่างที่บันอยู่เพื่อกำให้โดรนเบรกและบันอยู่กับที่ กดอีกครั้งเพื่อกลับสู่การควบคุมการบิน

การลงจอด กดปุ่มล็อกค้างไว้ในขณะที่โดรนบันอยู่กับที่ เพื่อให้โดรนลงจอดโดยอัตโนมัติ และดับมอเตอร์

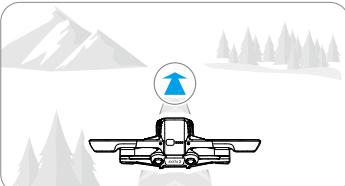
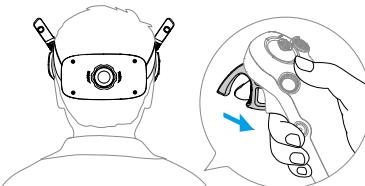
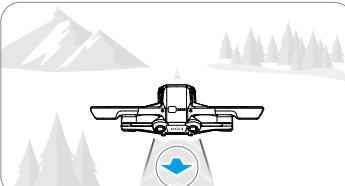
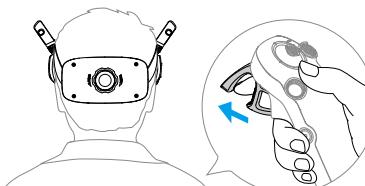


- หลังจากมอเตอร์ของโดรนสตาร์ทโดยการกดปุ่มล็อกสองครั้งแล้ว ให้ค่อย ๆ ดันจอยสตีกขึ้นเพื่อให้โดรนบันทึ้น
- หากใช้งาน Easy ACRO อยู่ เมื่อโดรนบินไปยังตำแหน่งลงจอดแล้ว ให้ดันจอยสตีกลงเพื่อลงจอดโดรน หลังจากลงจอด ให้ดันจอยสตีกลงและค้างไว้บวกกับเวลาเตอร์จะดับ

- ⚠️**
- หากมีเหตุอุบัติเกิดขึ้น (เช่น การชนหรือไปล้ำ界เขตควบคุมโดรนได้) ในระหว่างบิน ให้กดปุ่มล็อกสีครั้งเดียวในการดับเบลอเตอร์โดยตรงจะดับเบลอเตอร์ของโดรนโดยทันที **ฟังก์ชันการดับเบลอเตอร์จะห้ามบินนานอาจทำให้ได้รับผลกระทบได้ โปรดดำเนินการด้วยความระมัดระวัง**
 - เพื่อความปลอดภัยในการบินเมื่อใช้ตัวควบคุมการเคลื่อนไหว ให้กดปุ่มล็อกหนึ่งครั้งเพื่อให้ไดร์บินเบรกและบินอยู่กับที่ก่อนใช้งานແວນตา หากไม่ทำตามนี้ อาจเกิดความเสี่ยงด้านความปลอดภัยและอาจทำให้ไดร์บินสูญเสียการควบคุมหรือได้รับบาดเจ็บได้

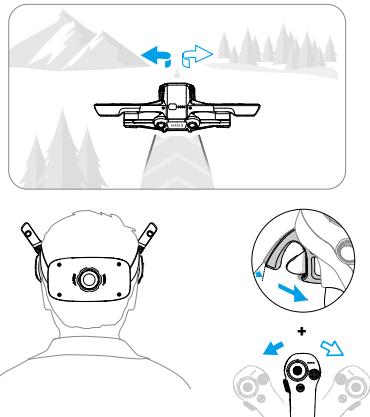
การบันทึกข้อมูลและการซื้อขาย

กดหรือตักคันเร่งของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวเพื่อบันทึกข้อมูลการบิน หรือซื้อขาย ใช้แรงกดหรือตักคันเร่งมากขึ้นเพื่อเร่งความเร็ว ปล่อยคันเร่งเพื่อหยุด และบันทึกข้อมูล

วงจรการบันทึก	หมายเหตุ
 	กดคันเร่งไปหยุดที่ระดับที่สองเพื่อให้ไดร์บินบันทึกภาพของวงกลมที่ปรากฏในແວນตา
 	ตักคันเร่งไปบันทึกภาพเพื่อให้ไดร์บินบันทึกกลับ

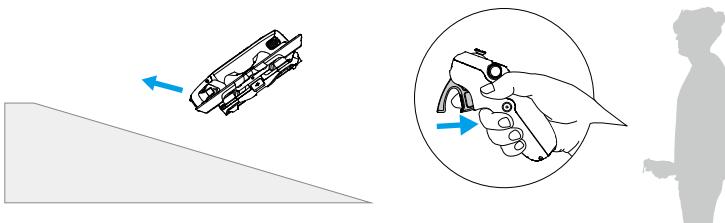
ការប្រើប្រាស់កិត្តការងារទូទៅ

កណ្តាលនេះរៀងចំថវិកទូទៅ និងព្រមទាំងការអេយំសំគាល់សំខាន់សំខាងក្រោម។ ក្នុងការប្រើប្រាស់កិត្តការងារទូទៅ ត្រូវបានគ្រប់គ្រងដោយប្រើប្រាស់កិត្តការងារទូទៅ ដើម្បីបង្កើតការងារទូទៅ និងការងារទូទៅ ដែលត្រូវបានគ្រប់គ្រង។ ក្នុងការប្រើប្រាស់កិត្តការងារទូទៅ ត្រូវបានគ្រប់គ្រងដោយប្រើប្រាស់កិត្តការងារទូទៅ ដើម្បីបង្កើតការងារទូទៅ និងការងារទូទៅ ដែលត្រូវបានគ្រប់គ្រង។

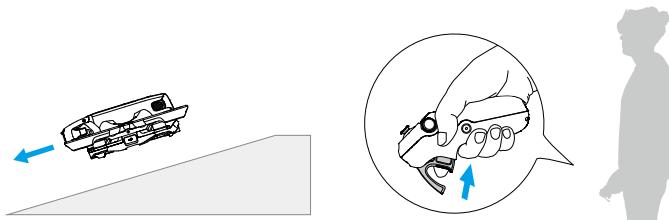


ការបង្កើតការងារទូទៅដោយបង្កើតការងារទូទៅ

ដើម្បីបង្កើតការងារទូទៅ ត្រូវបានគ្រប់គ្រងដោយប្រើប្រាស់កិត្តការងារទូទៅ ដើម្បីបង្កើតការងារទូទៅ ដែលត្រូវបានគ្រប់គ្រង។ ក្នុងការបង្កើតការងារទូទៅ ត្រូវបានគ្រប់គ្រងដោយប្រើប្រាស់កិត្តការងារទូទៅ ដើម្បីបង្កើតការងារទូទៅ ដែលត្រូវបានគ្រប់គ្រង។

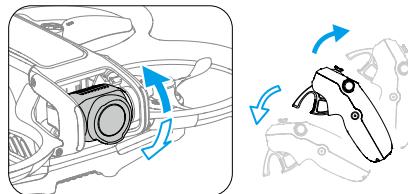


ដើម្បីបង្កើតការងារទូទៅ ត្រូវបានគ្រប់គ្រងដោយប្រើប្រាស់កិត្តការងារទូទៅ ដើម្បីបង្កើតការងារទូទៅ ដែលត្រូវបានគ្រប់គ្រង។ ក្នុងការបង្កើតការងារទូទៅ ត្រូវបានគ្រប់គ្រងដោយប្រើប្រាស់កិត្តការងារទូទៅ ដើម្បីបង្កើតការងារទូទៅ ដែលត្រូវបានគ្រប់គ្រង។



การควบคุมกิมบอลและกล้อง

เมื่อยังตัวควบคุมการเคลื่อนไหวขึ้นและลงเพื่อควบคุมการก้มเงยของกิมบอล การก้มเงยของกิมบอลจะเปลี่ยนไปตามการเมืองตัวควบคุมการเคลื่อนไหว และสอดคล้องกับทิศทางของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวเสมอ วงกลมในเว้นตามะเลื่อนขึ้นและลง และໄລฟ์วิวการบันจะเปลี่ยนไปตามนั้น

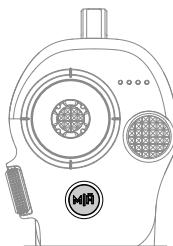


การสลับโหมดการบัน

ตัวควบคุมการเคลื่อนไหวมีสองโหมด ได้แก่: โหมด Normal และโหมด Sport โหมด Normal จะถูกเลือกไว้เป็นค่าเริ่มต้น

ให้กดปุ่มโหมดหนึ่งครั้งเพื่อสลับระหว่างโหมด Normal และโหมด Sport ขณะบันหินโหมด Sport ความเร็วในการบันของโดรนจะเพิ่มขึ้น ตัวรรकะการทำงานของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวจะยังคงเดิมในโหมด Sport เช่นเดียวกับในโหมด Normal

โปรดดูที่ส่วน "โหมดการบัน" เพื่อเรียนรู้เพิ่มเติมเกี่ยวกับความแตกต่างระหว่างการบันแต่ละโหมด

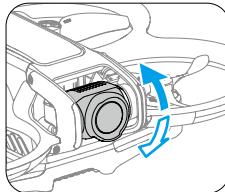
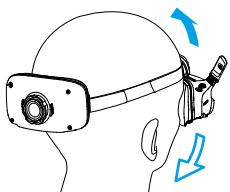
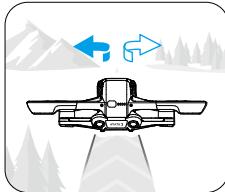
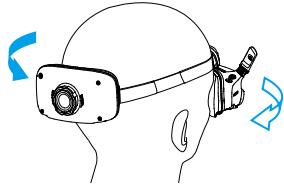


การติดตามศีรษะ:

เมื่อเปิดใช้งานการติดตามศีรษะแล้ว คุณสามารถควบคุมทิศทางแบบราบของโดรนและการก้มเงยของกิมบอลผ่านการเคลื่อนไหวของศีรษะได้ เปิดเมนูปุ่มทางลัดจากไฟฟ์วิวการบัน เข้าเมนูการเข้าถึงด่วน และคลิก ⚡ เพื่อเปิดการติดตามศีรษะ

เมื่อยืนในโหมดการติดตามศีรษะแล้ว ตัวควบคุมการเคลื่อนไหวจะไม่สามารถควบคุมการก้มเงยของกิมบอลได้ และจะใช้การควบคุมผ่านโดรนได้เท่านั้น ผู้ใช้ยังสามารถควบคุมทิศทางที่โดรนบุ่งหลักหันไปได้ด้วยการเมืองตัวควบคุมการเคลื่อนไหวโดยไม่ต้องกดคันเร่ง

- ⚠ • คุณจะไม่สามารถใช้งานการติดตามศีรษะได้หลังจากกดเว้นตามะ

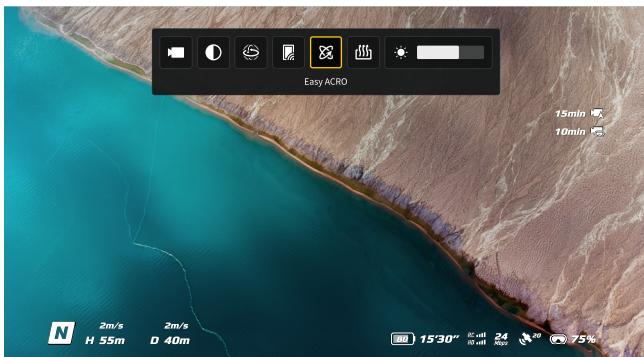


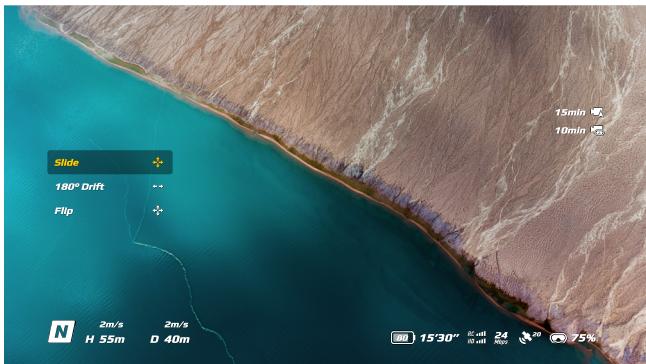
Easy ACRO (การบินพาดโผนอย่างง่าย)

ใช้ตัวควบคุมการเคลื่อนไหวเพื่อใช้งาน Easy ACRO ที่ประกอบด้วยการพลิกหน้า การพลิกหลัง การหมุน และการตั้งร่องไว้ 180°

- ⚠️ • ใช้งาน Easy ACRO ในสภาพแวดล้อมเปิดเพื่อความปลอดภัยในการบิน

1. เปิดเมนูลัดและเลือก Easy ACRO โดยจะอยู่ในหน้า Easy ACRO Easy ACRO ประกอบด้วยการทำงานสามแบบ ได้แก่: การสลีฟ์ การตั้งร่องไว้ 180° และการพลิก ดูต่อไปนี้การทำงานที่เลือกแล้วบนชั้นของไลฟ์วิวในเว็บไซต์



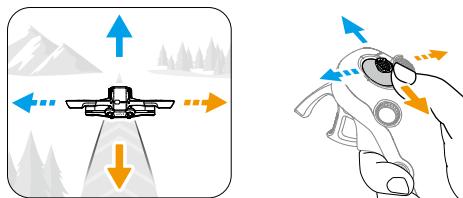


2. ឱ្យបោនអុបុបនដែរគុបគុមការកែល់ខ្លួនហើយដើរសល់ការការងារតំបន់ ។ ១ នៃ Easy ACRO
3. មើលបាននៅក្នុងការងារ Easy ACRO និងយកចូលទិន្នន័យស្តីពីដែលបាននៅក្នុងការងារ Easy ACRO បែបតំបន់ ។ តាមកំណត់ដែលបាននៅក្នុងការងារ

ការស្ថាល់

ជាបន្ទូរដែលបានបង្កើតឡើងដើម្បីធ្វើការងារដែលបានបង្កើតឡើង

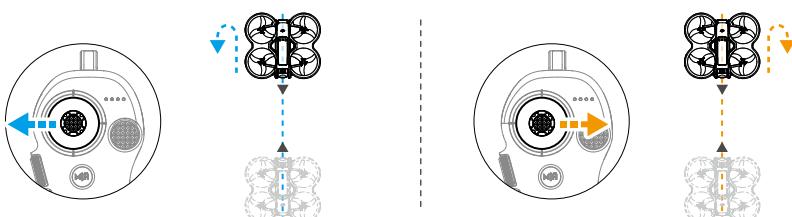
ជាបន្ទូរដែលបានបង្កើតឡើងដើម្បីធ្វើការងារដែលបានបង្កើតឡើង



ការទិន្នន័យ 180°

ជាបន្ទូរដែលបានបង្កើតឡើងដើម្បីធ្វើការងារដែលបានបង្កើតឡើង

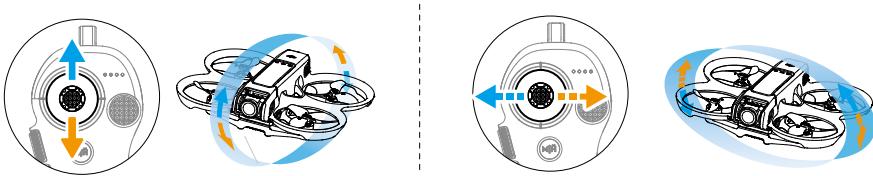
និងការការងារបានបង្កើតឡើង និងការការងារបានបង្កើតឡើង



การพลิก

ดันจอยสติ๊กขึ้นหรือลงเพื่อให้ไดรverbพลิกหน้าหรือพลิกหลัง

ดันจอยสติ๊กไปซ้ายหรือขวาเพื่อให้ไดรverbหมุนหนึ่งครั้งไปซ้ายหรือขวา



- 💡 • คุณจะไม่สามารถกดเปิดใช้งาน Easy ACRO ได้ในสถานการณ์ต่อไปนี้:

- บินบนที่กวัดได้
- ขณะเปลี่ยนการติดตามศีรษะ
- ขณะใช้งานร่วมกับรีโมทคอนโทรล DJI FPV 3

- ⚠️ • คุณจะต้องคำนึงถึงสภาพแวดล้อมและตรวจสอบให้แน่ใจว่าไม่มีสิ่งกีดขวางในบริเวณใกล้เคียงก่อนใช้งาน Easy ACRO
- Easy ACRO จะไม่สามารถใช้งานได้ในสถานการณ์ต่อไปนี้:
 - a. โดรนกำลังบินขึ้น บันอยู่กับที่ ลงจอด หรือกลับจุดเดิม
 - b. โดรนอยู่ในโหมด Sport
 - c. ระดับแบตเตอรี่ของโดรนต่ำกว่า 25%
 - d. ระดับความสูงของโดรนต่ำกว่า 1.5 เมตร
 - e. บินในสภาพแวดล้อมที่มีลมแรง (ความเร็วลมเกิน 10 เมตร/วินาที)
 - f. ประสิทธิภาพในการวางแผนสำหรับจุดจราจรที่ต้องการบินต่ำกว่า 50 เมตร
 - g. โดรนอยู่ในเขตที่ห้ามใช้โดรน
- ขณะที่บินความสูงของโดรนเพิ่มขึ้น (เช่น เข้าสู่ด้วยความเร็วสูง หรือเมื่อเริ่งความเร็วหรือเมื่อลดความเร็ว กันตัว) จะต้องเพิ่มระดับความสูงของโดรนด้วย มิติบันจะไม่สามารถใช้ Easy ACRO ได้

คำแนะนำและเคล็ดลับการถ่ายวิดีโอ

1. รายการตรวจสอบก่อนบินอุปกรณ์ที่ต้องการใช้ เช่น แบตเตอรี่ สายชาร์จ สายusb และอุปกรณ์อื่นๆ ให้ตรวจสอบรายการตรวจสอบก่อนบินอุปกรณ์ที่ต้องบินให้ครบถ้วนข้อก่อนการบินทุกครั้ง
2. ขอแนะนำให้ใช้ไฟส่องสว่างที่สว่างเพื่อให้ภาพชัดเจนและสวยงาม
3. ห้ามบินในสภาพอากาศที่เลวร้าย เช่น ในวันที่ฝนตกหรือลมแรง
4. เลือกการถ่ายภาพที่ต้องการถ่าย เช่น ถ่ายวิดีโอ ถ่ายภาพ固定 หรือถ่ายภาพ全景
5. ทำการทดสอบการบินเพื่อสร้างเส้นทางการบิน และเพื่อทดสอบความสามารถในการบิน
6. เมื่อทำการบิน ควบคุมแรงที่ใช้กับกันแรงเพื่อให้การเคลื่อนที่ของโดรนเป็นไปอย่างราบรื่นและเสถียร

ໄດຮູນ

Tasu

ໂຄມດກາຣົບນ

ได้รับการบันทึกไว้ในชุดข้อมูลการบันทึกของ Normal และ Sport ได้โดยการกดปุ่มโหมดที่อยู่บนตัวควบคุมการเคลื่อนไหว

ไหเมด Normal: ไดรบสามารถกับบันบนอยู่กับที่ได้รับเปลี่ยนเป็นสำเนาและบันไดรบเสถียรในไหเมดนี้ จึงหมายความว่ากับสถานการณ์การบันส่วนใหญ่

ໂຄມ Sport: ຄວາມເຮົວໃນການບັນໃນແນວຮາບສູງສຸດຂອງໂດຣນະເພີ່ມຂຶ້ນຂລະບົບໃນໂຄມ Sport

ໄໂມດ Manual: ໄໂມດຄວບຄຸມໂດຣນ FPV ແບບດັ່ງເຕີມທີ່ນີ້ຄວາມຄລ່ອງຄະລ່ວສູງສຸດ ໃນໄໂມດ Manuall ພັກຄັບຂ່ວຍເຫຼືອກາຮັດໃຫຍ່ທີ່ປະກອບດ້ວຍ ການບັນອຍໆກັບທີ່ແມ່ນຍໍາ ແລະ ການເບຣດອດໄນມັຕີ ຈະຊຸກປັດໃຈໜັງນາແລະຈຳເປັນດັ່ງນີ້ ກັບປະກາຄວບຄຸມທີ່ເຊີຍໝາຍ

ໃນໂທນັດ Normal ຂອງ Sport ໄດນຈະເກີດກາຣດິຟັບໃນແບວງຮາບແລະໄປ່ສາມາດຮັ້ງຈຳກັບ RTK ເພື່ອຮັບບັນກວດຕຸກດ້ານລ່າງໄປ່ສາມາດຮັ້ງຈຳກັບເຊື້ອຄຸກປັດໃຫ້ຈຳກັບ ແລະເພື່ອສັນຍາກຸນ GNSS ອ່ວນເຊື້ອເບີ້ມທີ່ຄຸກຮຽບກວນ ໃນກຣັນຈີ ໂດຍນັດໄປ່ສາມາດຄົບນອຍໆກັບກີ່ເຊື້ອເບຣກອັດໃນມັດໄດ້ ໃຫ້ນໍາໄດຮຽບຮັບລົງຈອດໄດຍເຖິງກີ່ສຸດເພື່ອວັດສັກເສີ່ງອຸບັດເຫັດໆ ລັກສິດເຄີຍກາຣປັບໃນພຶ້ນທີ່ຈຳກັດຫຼັກໂທນັດໃນບິຣເວນທີ່ສັນຍາກຸນ GNSS ອ່ວນ ເຊື້ອມແສງສ່ວງໄປ່ພື້ນພວ

-  • เพื่อความปลอดภัย โดรนจะบันทึกไฟแนนซ์ Beginner โดยเป็นค่าเริ่มต้นเมื่อบันครั้งแรก ในไฟแนนซ์ Beginner ความเร็วในการบินสูงสุดของโดรนจะอยู่ที่ 1 เมตร/วินาที หากต้องการออกจากไฟแนนซ์ Beginner ให้เปิดเมนูในแบนด์ ไปที่ Setting (การตั้งค่า) > Control (การควบคุม) > Beginner Mode (ไฟแนนซ์ Beginner)

• ระบบจะรองรับไฟแนนซ์ Manual เมื่อใช้รีโมทคอนโทรล DJI FPV 3 เพื่อบังคับโดรนเท่านั้น และสามารถปรับแต่งตัวบินของจอยสติ๊กได้ DJI Motion Controller 3 ไม่รองรับไฟแนนซ์ Manual ถ้าห้องบูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับไฟแนนซ์ Manual ได้ที่คู่มือการใช้งานรีโมทคอนโทรล DJI FPV 3

 • ระยะเบรกขั้นต่ำ 10 เมตรเป็นสิ่งจำเป็นในสภาพอากาศที่มีมลพิษในขณะที่โดรนบันชั้นและลงในไฟแนนซ์ Sport หรือไฟแนนซ์ Normal

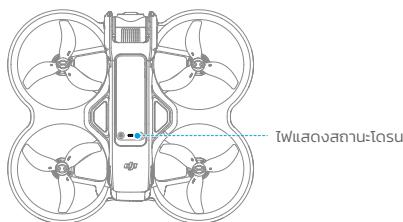
• อัตราความเร็วสูงสุดในการบินและระยะเบรกของโดรนจะเพิ่มขึ้นอย่างมากในไฟแนนซ์ Sport คุณจะต้องมีระยะเบรกขั้นต่ำอย่างน้อย 30 เมตรในสภาพแวดล้อมที่ไม่มลพิษ

• การตอบสนองของโดรนจะเพิ่มขึ้นอย่างมากในไฟแนนซ์ Sport ซึ่งหมายความว่าการขับเคลื่อนของสติ๊กพิจัยเล็กน้อยหรือไฟแนนซ์จะทำให้โดรนเคลื่อนที่ไปได้ไกลมาก ให้ตัวตรวจสอบให้แน่ใจว่าคุณมีพื้นที่เพียงพอในการบิน

- เมื่อระดับความสูงในการบินของโดรนน้อยกว่า 5 เมตรหรือเมื่อสิ่งกีดขวางภายในรัศมี 5 เมตรรอบ โดรน โปรดใช้ความระมัดระวังขณะเดินทาง Manuual ระดับความสูงอาจไปเสียหายเมื่อเลี้ยวโดรนใน ไฟแนน Manuual ในสถานการณ์ที่กล่าวไว้ด้านล่าง ให้บินโดรนด้วยความระมัดระวังเพื่อให้แน่ใจว่าการบินนี้ เสถียรภาพ
 - เมื่อเลี้ยวโดรนด้วยความเร็วสูง
 - เมื่อความสูงของการบินเกิน 3,000 เมตรหรือระดับน้ำทะเล
 - เมื่อความเร็วในการบินเกิน 13 เมตร/วินาที หรือความเร็วลมเกิน 7.9 เมตร/วินาที

ไฟแสดงสถานะโดรน

โดรนมีไฟแสดงสถานะโดยรอบอยู่ด้านบนของตัวเครื่อง



คำอธิบายไฟแสดงสถานะโดรน

สถานะปกติ

	ไฟกะพริบเป็นสีแดง เเหลือง และเขียวสลับกัน	เปิดเครื่องและทดสอบการวิเคราะห์ต้นเองของโดรน
	ไฟกะพริบเป็นสีเขียวช้า ๆ	เปิดใช้งาน GNSS หรือระบบการบันทางเพื่อการวางแผนดำเนินการ
	ไฟกะพริบเป็นสีเหลืองช้า ๆ	ปิดใช้งาน GNSS และระบบการบันทางเพื่อ
	ไฟกะพริบสีม่วงช้า ๆ	โดรนอยู่ในไฟแนน Normal

สถานะส่งสัญญาณเตือน

	ไฟกะพริบเป็นสีเหลืองเร็ว ๆ	สัญญาณของอุปกรณ์รีโมทคอนโทรลขาดหาย
	ไฟกะพริบเป็นสีแดงช้า ๆ	การบันเข้นถูกปิดใช้งาน เช่น แบตเตอรี่อ่อน [1]
	ไฟกะพริบเป็นสีแดงเร็ว ๆ	แบตเตอรี่ใกล้หมด
	ไฟกะพริบเป็นสีแดง	IMU ผิดพลาด
	ไฟแสดงค้าง	มีข้อผิดพลาดร้ายแรง
	ไฟกะพริบเป็นสีแดงและสีเหลืองสลับกัน	ต้องมีการปรับเทียบเข็มกังหัน

[1] หากโดรนไม่สามารถบันเข้นได้ในขณะที่ไฟแสดงสถานะกะพริบเป็นสีแดงอย่างช้า ๆ โปรดดูข้อความเตือนในหน้าตา

Return to Home (กลับจุดบินบัน)

ฟังก์ชัน Return to Home (RTH) คือการที่โดรนบินกลับมาอย่างจุดบันบันที่บันทึกไว้ล่าสุดโดยอัตโนมัติ ฟังก์ชัน RTH สามารถทำงานได้สามวิธี ได้แก่ เมื่อผู้ใช้ตั้งใจเปิดใช้งานฟังก์ชัน RTH, โดรนบีแบตเตอรี่เหลือบอ้อย หรือสัญญาณควบคุมไม่ครบในกรอบไฟล์หรือการส่งวิดีโอของโดรนขาดหายไป (RTH แบบสูญเสียการเชื่อมต่อ (Failsafe RTH) จะเริ่มทำงาน) หากโดรนบันทึกจุดบันบันได้สำเร็จ และระบบกำหนดตำแหน่งท่าทางได้ตามปกติ เมื่อฟังก์ชัน RTH ทำงาน โดรนจะบินกลับและลงจอดที่จุดบันบันโดยอัตโนมัติ

คุณสมบัติ	GNSS	คำอธิบาย
จุดบันบัน	 ¹⁰	จุดแรกที่โดรนได้รับสัญญาณ GNSS ที่แรงหรือแรงปานกลาง (บ่งชี้ด้วยไอคอนสีขาว) จะบันทึกเป็นจุดบันบันเริ่มต้น โดรนสามารถอัปเดตจุดบันบันเมื่อจุดบันบันได้ ตารางติดที่โดรนได้รับสัญญาณ GNSS อีกที่แรงหรือแรงปานกลาง หากสัญญาณอ่อน โดรนจะไม่อัปเดตจุดบันบัน ไฟแสดงสถานะ-โดรนจะเป็นไฟสีเขียว桔-พิรบเทว ฯ และมีข้อความบันทึกไว้บนตาเพื่อยืนยันว่าจุดบันบันได้รับการอัปเดตรีเซ็นทรัลแล้ว ขณะบันบัน สัญลักษณ์ H จะแสดงในแนบตากเพื่อแสดงตำแหน่งของจุดบันบันที่บันทึกไว้ล่าสุดของโดรน

คำเตือน

- ⚠️ • ขณะฟังก์ชัน RTH ทำงาน โดรนจะไม่สามารถติดต่อจับหรือหลีกเลี่ยงสิ่งกีดขวางที่อยู่รอบด้านและอยู่เหนือโดรนได้
- โดรนจะไม่สามารถบินกลับไปยังจุดบันบันได้ หากสัญญาณ GNSS อ่อนหรือไม่มีสัญญาณ หากสัญญาณ GNSS อ่อนหรือไม่มีสัญญาณหลังจากที่ทำการกระซิบให้เข้าสู่ใหม่ Failsafe RTH โดรนจะลดระดับและลงจอดอัตโนมัติ
- อย่าลืมตั้งค่าระดับความสูง RTH ก่อนการบันแต่ละครั้ง โดยไปที่ Settings (การตั้งค่า) > Safety (ความปลอดภัย) ในแนบตากและตั้งค่าระดับความสูง RTH ที่เหมาะสม
- GEO Zone จะมีผลต่อฟังก์ชัน RTH โดรนจะЛОЮตัวอยู่กับที่หากบินเข้าไปใน GEO Zone ขณะฟังก์ชัน RTH ทำงาน
- เมื่อความเร็วลมแรงเกินไป โดรนอาจจะไม่สามารถบินกลับไปยังจุดบันบันได้ ให้บินด้วยความระมัดระวัง
- เมื่อโดรนบันบันสภาพแวดล้อมที่มีสิ่งกีดขวางล้อมรอบ (เช่น ใกล้กับตึกสูง) หรือเมื่อสัญญาณ GNSS อ่อน ตำแหน่งของจุดบันบันอาจไม่แม่นยำ ซึ่งจะทำให้ระยะทางในการบินและจุดบันบันที่แสดงในแนบตากเดินข้อผิดพลาดอย่างรุนแรงขึ้นได้ ให้บินด้วยความระมัดระวัง

วิธีการเปิดใช้งาน

ผู้ใช้ตั้งใจเปิดใช้งาน RTH

ให้กดปุ่มไฟดับบันตัวควบคุมการเคลื่อนไหวเพื่อเริ่มใช้งาน RTH โดรนจะบันกลับไปยังจุดบันบันที่อัปเดตล่าสุด เมื่อได้รับอยู่ในไฟแนน RTH ให้กดปุ่มล็อกหนึ่งครั้งเพื่อยกเลิก RTH หลังออกจากไฟแนน RTH และ ผู้ใช้จะควบคุมโดรนได้อีกครั้ง

แบบเตอร์โถรอนอ้วน

ข้อความแจ้งเตือนจะปรากฏขึ้นในเว็บตัวเลขนี้ RTB จะเริ่มต้นทำงานหลังจากห้องความจำจัดเรื่องบนปราบภัยเมื่อระดับแบบเตอร์ตัวและเพียงพอสำหรับการบันทึกจุดขึ้นบันทึกต่อเนื่อง คุณสามารถยกเลิก RTB ได้โดยใช้อุปกรณ์ที่รับในโทรศัพท์มือถือ หากมีการยกเลิก RTB แล้วตามมาด้วยการเตือนแบบเตอร์อ่อน แบบเตอร์โดยอัตโนมัติจะหายไป พลังงานไม่เพียงพอให้ได้รับลงจอดอย่างปลอดภัย ซึ่งอาจส่งผลให้ติดต่อกันหรือสูญเสียได้

ได้ระบุงจดโดยอัตโนมัติ หากจะดับเบลเตอร์ปั๊ปจุบันยังให้พลังงานกับไดรรบานพ่อนการลดระดับลงจากความสูงปั๊ปจุบัน การลงจอดอัตโนมัติจะไม่สามารถยกเลิกได้ แต่คุณสามารถใช้อุปกรณ์รับโทรศัพท์ควบคุมการเคลื่อนที่ของไดรรบันแบบร่างกระชากการลงจอดได้

ສັນຍາລົມກອນໂກຮອເຮືອກາຣສ່ວງວົດໄວຫາດໄຍ

เมื่อสัญญาณรีบกค่อนไกรลดหรือการส่งวิธีโอข้าหาดาย โตรบจะเริ่มใช้งาน Failsafe RTB โดยอัตโนมัติหากมีการตั้งค่าการดำเนินการเมื่อสัญญาณขาดหายเป็น RTB

ໂໄຮງຈະບັນກລັບປີປະຍະກາງ 50 ເມຕຣຕານເສັ້ນກາງການປັບເດີມ ຈາກນັ້ນຈະເຂົ້າສູ່ບັນດອນ RTH ໂໃຮງຈະເຂົ້າສູ່ບັນດອນ RTH ກົ່ວໆເຖິງກາສົ່ງຢາຍາກລັບຄືແນວໝາຍນີ້ກຳລັບປີໄປໄວ່ເນັ້ນກາງການປັບເດີມ

- 💡 • คุณสามารถปรับเปลี่ยนการตอบสนองของโดรนเมื่อสัญญาณขนาดใหญ่ได้แก่เว็บไซต์ โดรนจะไม่รีบการทํางานของ Failsafe RTF หากมีการสื่อสารจากผู้ดูแลหรืออุปกรณ์ที่บินต้องค้าง

ขั้นตอน RTH

1. มีการบันทึกจุดขั้นบันทึกไว้เรียบร้อยแล้ว
 2. RTH เริ่มทำงาน ขั้นตอน RTH จะแตกต่างกันไปตามระยะ RTH (ระยะไขแนวราบระหว่างโดรนและจุดขั้นบันทึกนี้:
 - a. โดรนจะลงจอดกับที่ หากโดรนอยู่ห่างจากระยะ RTH น้อยกว่า 5 เมตร
 - b. หากระยะ RTH ใกล้เกิน 5 เมตร แต่ไม่เกิน 20 เมตร โดรนจะบินไปยังจุดขั้นบันทึกเส้นตรงที่ระดับความสูงปัจจุบัน
 - c. หากโดรนอยู่ห่างจากจุดขั้นบันทึก 20 เมตร โดรนจะบินขึ้นไปที่ระดับความสูง RTH แล้วบันคลับไปยังจุดขั้นบันทึก หากระดับความสูงของ RTH ต่ำกว่าระดับความสูงปัจจุบัน โดรนจะบินไปยังจุดขั้นบันทึกในระดับความสูงปัจจุบัน
 4. โดรนจะเริ่มลงจอดเมื่อบินไปถึงตำแหน่งหนีอุดขั้นบันทึก

การสแกนพื้นดินก่อนลงจอด

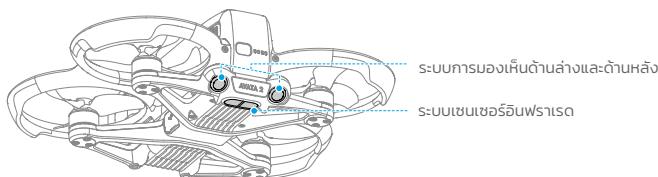
ระบบการสแกนพื้นดินก่อสร้างของจังหวัดเชียงใหม่ RTI และการลงจอดอัตโนมัติ

1. ໃນຮະຫວ່າງກາຮສແກນພື້ນດົນກ່ອບລົງຈອດ ໂດຮນຈະຕຽວສອບໂດຍອັນໄມເມືຕີແລະລົງຈອດບັນດູກີ່ທີ່ເໜີາສະ
 2. ພາກຕຽວສອບພື້ນດົນແລ້ວວ່າໄປໜໍາເກີ່ຈະລົງຈອດ ໂດຮນຈະບັນຍຸ້ກັບກີ່ແລະຮອຄໍາສົ່ງຢັນຈາກນັກບັນ
 3. ພາກກາຮສແກນພື້ນດົນກ່ອບລົງຈອດໄມ່ກໍາງານ ແວ່ນຕາງໆແສດງຂ້ອງຄວາມແຈ້ງກາຮລົງຈອດ ເນື້ອໂດຮນຄລດະດັບຈຸນຄື້ງ
0.25 ເມັຕີ ໃຫຼັກດັບລົງລົກແຕ້ວັກຄົມກາຮເຄື່ອນໄຫວຄ້າງໃໝ່ແລະໂດຮນຈະກໍາກາຮລົງຈອດ

- ⚠**
- การสแกนพื้นดินก่อนลงจอดเป็นเพียงการช่วยกำหนดสภาพแวดล้อมการลงจอดเท่านั้น คุณจะต้องคำนึงถึงสภาพแวดล้อมโดยรอบระหว่างการลงจอดเพื่อความปลอดภัยในการบิน
 - ในสถานการณ์ต่อไปนี้ การสแกนพื้นดินก่อนลงจอดอาจไม่พร้อมใช้งาน และไดรverb อาจลงจอดทันทีบนพื้นที่ไม่เหมาะสม:
 - บินเหนือพื้นผิวที่เป็นสีเดียว มีแสงสะท้อน หรือมีแสงบออย บริเวณขนาดใหญ่ที่มีพื้นผิวไม่ชัดเจน หรือพื้นผิวที่มีการเคลื่อนไหว เช่น กระเบื้องเซรามิก พื้นโรงรถที่แสงสว่างไม่เพียงพอ และพื้นห้องน้ำที่มีลักษณะพื้ด
 - บินเหนือสิ่งศักดิ์ของทางที่ไม่มีพื้นผิวที่ชัดเจน เช่น ก้อนหินขนาดใหญ่ หรือพื้นผิวที่สะท้อนแสงหรือเป็นสีเดียว เช่น พื้นกระเบื้องหิน
 - บินเหนือสิ่งศักดิ์ของทางเดินเล็กหรือล้อเรียด เช่น สายไฟฟ้าและกิ่งไม้
 - บินเหนือพื้นผิวที่คล้ายคลึงกับพื้นเรียบ เช่น พื้นไม้แบบและถูกตัดแต่ง ยอดไม้แบบ และพื้นเว้าลงไปเป็นครึ่งวงกลม
 - ในสถานการณ์ต่อไปนี้ การสแกนพื้นดินก่อนลงจอดอาจทำงานขึ้นได้ไม่ตั้งใจ และข้อความแจ้งจะปรากฏขึ้นในหน้าจอได้ในกรณีที่ไม่สามารถลงจอดได้:
 - บินเหนือพื้นผิวที่ระบบการบันทึกของเครื่องสบายน้ำได้วางเป็นน้ำ เช่นพื้นปูนและบริเวณที่เป็นแม่น้ำ
 - บินเหนือพื้นผิวเรียบ แต่ข้างเคียงมีพื้นห้องน้ำที่มีพื้นผิวชัดเจน (พื้นผิวลาดเอียงหรือบันได) เช่น หลังคา รากสีเดียวและโถส้วมที่เป็นสีเดียว

ระบบจับภาพวัตถุและระบบเชื่อมต่ออินฟราเรด

โดรนมีทั้งระบบเชื่อมต่ออินฟราเรดและระบบการมองเห็นด้านล่างและด้านหลัง



พังก์ชันการวางแผนดำเนินการของโดรนด้านล่างสามารถใช้ได้เมื่อสัญญาณ GNSS ไม่สามารถใช้งานได้หรืออ่อน 強 โดยพังก์ชันนี้จะเปิดใช้งานในโหมด Normal หรือโหมด Sport โดยอัตโนมัติ

ຮະຍະການຕຽບສະບັບ

ด้านหลัง	FOV: 78° (แนวราบ) 78° (แนวตั้ง)
ด้านล่าง	FOV: 78° (แนวราบ) 78° (แนวตั้ง) ระยะการวัดที่แม่นยำ: 0.3-20 เมตร ระยะการบันอยู่ที่ก่ออย่างแม่นยำ: 0.3-10 เมตร

- ตรวจสอบสีงต่อไปนี้ก่อนเปิดทุกครั้ง:
 - ตรวจสอบว่าไม่มีสติกเกอร์หรือสิ่งกีดขวางชื่นได้ติดบนเซ็นเซอร์อินฟราเรดหรือระบบการบันทึก
 - หากมีสีสักปรกร ผุบ หรือน้ำ ติดบนกระจะงของเซ็นเซอร์อินฟราเรดและระบบการบันทึก ให้ใช้ผ้าบุ่ม เช็ด ห้ามใช้ผลิตภัณฑ์ทำความสะอาดที่มีแอลกอฮอล์เป็นส่วนประกอบ
 - ติดต่อฝ่ายสนับสนุนของ DJI หากมีความเสียหายเกิดขึ้นกับกระจะงระบบเซ็นเซอร์อินฟราเรดและระบบการบันทึก

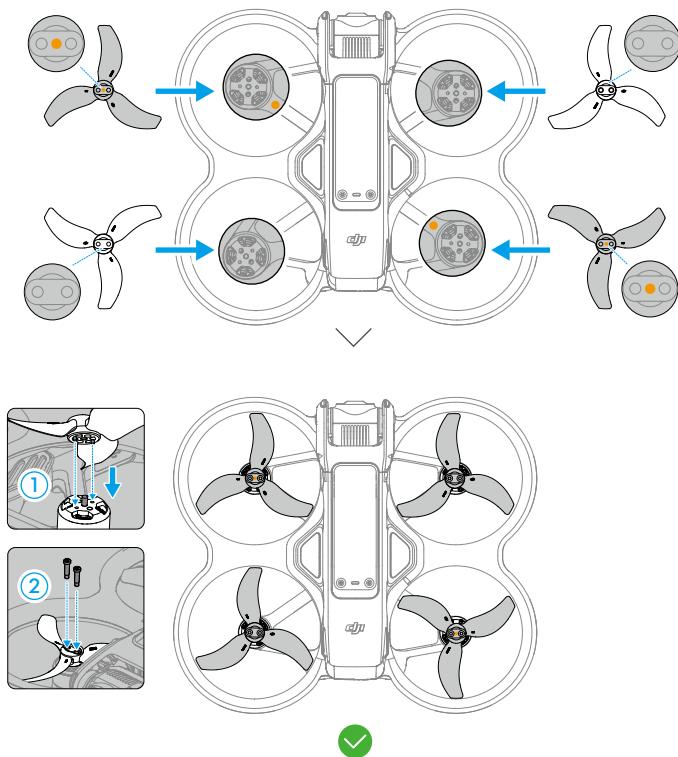
ไขพัด

ไขพัดมือยื่นสองประภากดด้วยกัน ซึ่งออกแบบมาให้หมุนไปในทิศทางแตกต่างกัน คุณจะต้องจับคู่ไขพัดกับบันอเตอร์ตรงกับตามคำแนะนำ

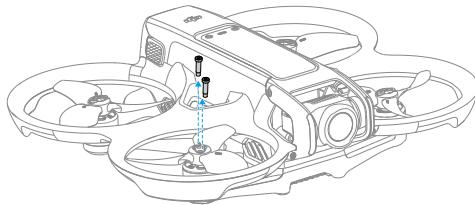
ไขพัด	มีเครื่องหมายสีส้ม	ไม่มีเครื่องหมายสีส้ม
ภาพประกอบ		
ตำแหน่งติดตั้ง	ติดเข้ากับบันอเตอร์ของแบบที่มีเครื่องหมาย	ติดเข้ากับบันอเตอร์ของแบบที่ไม่มีเครื่องหมาย

การติดตั้งและการถอนใบพัด

ติดตั้งใบพัดที่มีเครื่องหมายกับบล็อกเตอร์ของแขนที่มีเครื่องหมาย และติดตั้งใบพัดที่ไม่มีเครื่องหมายกับบล็อกเตอร์ของแขนที่ไม่มีเครื่องหมาย ใช้ไขควงขนาด 1.5 มม. จากบรรจุภัณฑ์ของไดร์นเพื่อติดตั้งใบพัด ตรวจสอบให้แน่ใจว่าใบพัดเข้ากับแขนที่แนบมา



ใช้ไขควงจากบรรจุภัณฑ์ของโดรนเพื่อคลายสกรูและถอดใบพัดออกจากบอร์ด



- ใบพัดมีความคม โปรดระมัดระวัง
- ใช้ไขควงเพื่อถอดใบพัดอย่างเป็นทางการของ DJI เก่าบัน ห้ามใช้ไขควงต่างชนิดกับ
- ใบพัดเป็นส่วนประกอบที่สามารถเปลี่ยนใหม่ได้ ให้ซื้อใบพัดเสริมหากชำรุดเสียหาย
- คุณจะต้องใช้ไขควงจากบรรจุภัณฑ์ของโดรนสำหรับติดตั้งใบพัดเก่าบัน การใช้ไขควงอื่น ๆ อาจทำให้สกรูเสียหายได้
- หากใบพัดแตกหัก ให้ถอดใบพัดและสกรูที่ติดอยู่กับบอร์ดแล้วทิ้งไป
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุปกรณ์ที่ติดตั้งอยู่บนใบพัดและบอร์ดติดตั้งอย่างแน่นหนา ตรวจสอบให้แน่ใจว่า สกรูบนใบพัดยังแน่นอยู่เมื่อขึ้นไปแล้วทุก ๆ 30 ชั่วโมง (เมื่อขึ้นประมาณ 60 ครั้ง)
- ตรวจสอบให้แน่ใจก่อนการบินแต่ละครั้งว่าใบพัดถูกติดตั้งอย่างแน่นหนา ตรวจสอบให้แน่ใจว่า หัวก้านใบพัดติดตั้งอย่างแน่นหนา และไม่หลุดหลุด
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าใบพัดติดตั้งอย่างแน่นหนาและหัวก้านใบพัดติดตั้งอย่างแน่นหนา หัวก้านใบพัดติดตั้งอย่างแน่นหนา และหัวก้านใบพัดติดตั้งอย่างแน่นหนา
- เพื่อห้ามเลี้ยงการบิน อย่าเข้าใกล้ใบพัดหรือบอร์ดที่กำลังหมุน
- เพื่อให้ห้ามเลี้ยงการบิน ให้บรรจุโดยสารอย่างถูกต้องก่อนทำการบินส่งหรือจัดเก็บ ห้ามบีบหรืออัดใบพัด หากใบพัดได้รับความเสียหาย อาจส่งผลต่อประสิทธิภาพของการบิน
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าบอร์ดอุตสาหกรรมของโดรนติดตั้งอย่างแน่นหนาและหุบอย่างราบรื่น หากบอร์ดติดตั้งขัดและไม่สามารถหุบได้อย่างอิสระ ให้จอดโดรนทันที
- ห้ามปรับแต่งส่วนประกอบของบอร์ด
- ห้ามแตะหรือปะลอยให้บังหรือร่างกายสัมผัสกับบอร์ดหลังการบิน เป็นของจากบอร์ดอุตสาหกรรม
- ห้ามปิดช่องระบายอากาศที่บอร์ดหรือตัวโดรน
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าโดรนส่งเสียงน้ำเงินเมื่อเปิดเครื่อง

ແບຕເຕອຣ់ໂດនអ៊ីជីរីយ៍

គុណភាពរបស់ខ្លួននេះរួមទាំងបញ្ហាបែតពេលវេលាទីនៃ DJI Avata 2 (BWX520-2150-17.76) ដោយ ແບຕເຕອຣ់រូបនេះ បើនិងបែតទេរៀ 14.76V, 2150mAh ក៏ដូចមេដែលបានរាយការដោយការរៀបចំរបស់ខ្លួន។

កំពើដោយ

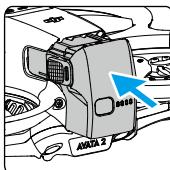
- ⚠** • ព្រមទាំងការប្រើប្រាស់ដើម្បីធ្វើការក្រឡាចុំនិងការក្រឡាចុំ ត្រូវបានរាយការដោយការរៀបចំរបស់ខ្លួន។

1. ការប្រើប្រាស់បែតពេលវេលាទីនៃ DJI Avata 2 ត្រូវបានរាយការដោយការរៀបចំរបស់ខ្លួន។ ក្នុងការប្រើប្រាស់បែតពេលវេលាទីនេះ ត្រូវបានរាយការដោយការរៀបចំរបស់ខ្លួន។
2. បែតពេលវេលាទីនេះត្រូវបានរាយការដោយការរៀបចំរបស់ខ្លួន។ ក្នុងការប្រើប្រាស់បែតពេលវេលាទីនេះ ត្រូវបានរាយការដោយការរៀបចំរបស់ខ្លួន។
3. ការប្រើប្រាស់បែតពេលវេលាទីនេះត្រូវបានរាយការដោយការរៀបចំរបស់ខ្លួន។
4. a. បែតពេលវេលាទីនេះត្រូវបានរាយការដោយការរៀបចំរបស់ខ្លួន។
- b. បែតពេលវេលាទីនេះត្រូវបានរាយការដោយការរៀបចំរបស់ខ្លួន។
- c. បែតពេលវេលាទីនេះត្រូវបានរាយការដោយការរៀបចំរបស់ខ្លួន។
- d. បែតពេលវេលាទីនេះត្រូវបានរាយការដោយការរៀបចំរបស់ខ្លួន។
- e. បែតពេលវេលាទីនេះត្រូវបានរាយការដោយការរៀបចំរបស់ខ្លួន។
- f. បែតពេលវេលាទីនេះត្រូវបានរាយការដោយការរៀបចំរបស់ខ្លួន។
5. ការប្រើប្រាស់បែតពេលវេលាទីនេះត្រូវបានរាយការដោយការរៀបចំរបស់ខ្លួន។

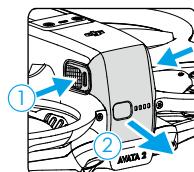
6. การป้องกันการคายประจุมากเกินไปจะทำงานและหยุดการคายประจุอัตโนมัติเพื่อป้องกันการคายประจุมากเกินไปบนไฟได้ใช้งานแบบเต่อร์ ให้ใช้รัจแบตเตอร์เพื่อกระตุนแบบเต่อร์ให้ออกจากโหมดป้องกันการคายประจุมากเกินไปได้
7. ควราระจับเต่อร์ให้ติดมอย่างบ่อยหนึ่งครั้งทุกสามเดือนเพื่อให้แบตเตอร์ไม่เสื่อม หากไม่ได้ใช้งานแบบเต่อร์เป็นระยะเวลากว่า อาจส่งผลต่อประสิทธิภาพของแบตเตอร์หรือแบตเตอร์ที่กำลังใช้แบตเตอร์เสียหายถาวรได้
8. เพื่อความปลอดภัย ให้คงแบตเตอร์ให้มีระดับพลังงานต่ำในระหว่างการขนส่ง ขอแนะนำให้ค้ายประจุแบตเตอร์สูงเหลือ 30% หรือต่ำกว่าก่อนการขนส่ง

การใส่/ถอนแบตเตอร์

ใส่แบตเตอร์อัจฉริยะลงในช่องเสียงบแบตเตอร์ของโดรน ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแบตเตอร์เจนสุดพร้อมกับมีเสียงคลิก ซึ่งบ่งชี้ว่าหัวสายรัดแบตเตอร์ยังคงแนบติดต่อ



กดปลดล็อกตัวล็อกตรงส่วนของหัวสายรัดแบตเตอร์ตรงส่วนที่เป็นลวดลายด้านข้างของแบตเตอร์เพื่อคลอดออกจากช่องใส่

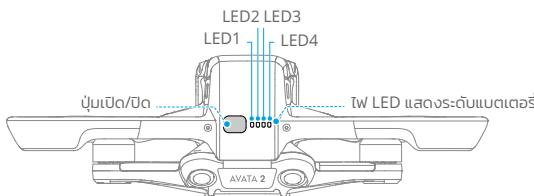


- ⚠️**
- ห้ามใส่หรือคลอดแบตเตอร์ในขณะที่โดรนเปิดอยู่
 - คุณจะต้องใส่แบตเตอร์โดยมีเสียงคลิกเข้าที่ ห้ามขับบินโดรนเมื่อไม่ได้ติดตั้งแบตเตอร์ให้แนบหนา เมื่อจากอาจทำให้เกิดการสับ派ส์ที่ไม่ต้องแบตเตอร์กับโดรนและเป็นอันตรายได้ ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแบตเตอร์ได้รับการติดตั้งอย่างแนบหนา

การใช้แบตเตอร์

การตรวจสอบระดับแบตเตอร์

กดปุ่มเปิดปิดหนึ่งครั้งเพื่อตรวจสอบระดับแบตเตอร์ปัจจุบัน



■ ไฟ LED และดังระดับแบตเตอรี่จะแสดงระดับพลังงานของแบตเตอรี่ระหว่างการชาร์จและการขายประจุ เรายังสามารถดูของไฟ LED ได้ด้านล่าง ดังนี้:

● ไฟ LED ติดอยู่



● ไฟ LED กะพริบ



● ไฟ LED ดับ

LED1	LED2	LED3	LED4	ระดับแบตเตอรี่
●	●	●	●	88%-100%
●	●	●	●	76%-87%
●	●	●	○	63%-75%
●	●	●	○	51%-62%
●	●	○	○	38%-50%
●	●	○	○	26%-37%
●	○	○	○	13%-25%
●	○	○	○	0%-12%

การเปิด/ปิดเครื่อง

กดปุ่มเปิด/ปิดหนึ่งครั้ง จากนั้นกดอีกครั้งค้างไว้สองวินาทีเพื่อเปิดหรือปิดโดรน ไฟ LED และดังระดับแบตเตอรี่จะแสดงระดับแบตเตอรี่เมื่อปิดการเปิดโดรน ไฟ LED และดังระดับแบตเตอรี่จะดับลงเมื่อปิดการทำงานโดรน

การอัปเดตเฟิร์มแวร์

หากมีแบตเตอรี่เพิ่มเติบโตที่ต้องอัปเดตการอัปเดต ให้ใส่แบตเตอรี่เข้าไปที่ตัวโดรนและเปิดเครื่อง ข้อความแจ้งเตือนให้ อัปเดตแบตเตอรี่จะปรากฏขึ้นที่หน้าจอ อย่าลืมอัปเดตแบตเตอรี่ก่อนขึ้นบิน

ตารางด้านล่างแสดงข้อมูลแบบแบตเตอรี่ระหว่างกระบวนการอัปเดตและรูปแบบการรับฟังของไฟ LED ที่เกี่ยวข้อง

รูปแบบการรับฟัง				ข้อมูล
LED1	LED2	LED3	LED4	
○	●	●	○	กำลังอัปเดตเฟิร์มแวร์และแบตเตอรี่
○	●	●	○	อัปเดตเฟิร์มแวร์สำเร็จ

- ⚠** • หากอัปเดตไม่สำเร็จ ให้ใส่แบตเตอรี่เข้าไปในโดรนอีกครั้งแล้วเปิดเครื่อง จากนั้นลองอัปเดตเฟิร์มแวร์ ใหม่อีกครั้งโดยใช้ DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) โปรดดูข้อมูลเพิ่มเติมที่ส่วน "การอัปเดตเฟิร์มแวร์"

การชาร์จแบตเตอรี่

ชาร์จแบตเตอรี่ให้เต็มก่อนการใช้งานแต่ละครั้ง ข้อแนะนำให้ใช้อุปกรณ์ชาร์จที่ DJI จัดให้ให้ เช่น อับสำหรับการชาร์จแบบสองทาง DJI Avata 2, ที่ชาร์จแบบพกพา DJI 65W หรือที่ชาร์จ USB แบบด่วนอื่น ๆ ทั้งหมดสำหรับการชาร์จแบบสองทาง DJI Avata 2 และที่ชาร์จแบบพกพา DJI 65W เป็นอุปกรณ์เสริมทั้งสี่ เยี่ยมชมร้านค้าออนไลน์ของ DJI ที่เป็นผู้ผลิตเพื่อรับข้อมูลเพิ่มเติม

- ⚠ • เมื่อคุณชาร์จแบตเตอรี่ที่ติดตั้งเข้ากับโดรน กำลังไฟสูงสุดในการชาร์จที่รองรับคือ 30 วัตต์

การใช้กีฬาชาร์จ

- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ติดตั้งแบตเตอรี่อย่างถูกต้องในโดรนแล้ว
- ต่อที่ชาร์จเข้ากับแหล่งจ่ายไฟ AC (100-240V, 50/60 Hz) โดยใช้หัวแปลงไฟหากจำเป็น
- ต่อที่ชาร์จเข้ากับช่องชาร์จบนโดรน
- ไฟ LED และลงระดับแบตเตอรี่จะแสดงระดับของแบตเตอรี่ระหว่างที่กำลังชาร์จ
- เมื่อไฟ LED และลงระดับลง แสดงว่าแบตเตอรี่ชาร์จเต็มแล้ว คอดดกีฬาชาร์จออก เมื่อแบตเตอรี่ชาร์จเต็มแล้ว

- ⚠ • หากโดรนเปิดอยู่ แบตเตอรี่จะไม่สามารถชาร์จได้

การใช้อับสำหรับการชาร์จ

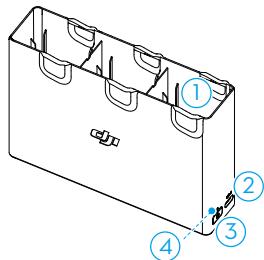


ไปที่ลิงก์ด้านล่างเพื่อดูวิดีโอสอนการใช้งานอับสำหรับการชาร์จแบบสองทาง DJI Avata 2



<https://s.dji.com/guide77>

เยื่อใช้ร่วมกับที่ชาร์จที่รองรับ อับสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่แบบสองทาง DJI Avata 2 สามารถชาร์จแบตเตอรี่ได้บนอุปกรณ์ DJI Avata 2 ได้สูงสุดสามก้อนบนสามลิ้นตั้งแต่ระดับพลังงานสูงไปถึง หลังจากใส่แบตเตอรี่อุปกรณ์แล้ว อับสำหรับการชาร์จสามารถวิ่งไฟฟ้าไปยังอุปกรณ์ภายในภายใต้พอร์ต USB-C เช่น รีบล็อกไทรอล์ฟล็อกต์ หรือตัวเรียกเว็บเบราว์เซอร์ หรืออุปกรณ์อื่นๆ อับสำหรับการชาร์จยังสามารถใช้พิงก์ก์เซ็นการสะบัดพลังงานเพื่อถ่ายโอนพลังงานที่เหลืออยู่ของแบตเตอรี่พลังงานต่ำ หมายเหตุ: ไม่สามารถใช้ร่วมกับ DJI Avata 2 ได้

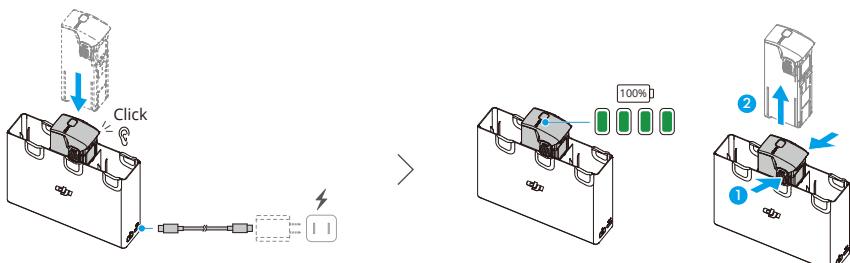


1. ពួរតបេបាតេទែវ់
2. មួន USB-C
3. ចូលដំឡើង
4. ពាយ LED និងសាមាប់

- ⚠ • មើលថាទីតាំងស្ថាលូយណាដែលបានដោះស្រាយតាមរាយការណ៍នេះ និងបានដោះស្រាយការងារបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារ។ ស្ថាលូយណាដែលបានដោះស្រាយតាមរាយការណ៍នេះមិនអាចប្រើបានបានការងារបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារ។
- ឱ្យតាមរាយការណ៍នេះដោះស្រាយតាមរាយការណ៍នេះ និងបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារ។
 - គាំទ្វាន់តាមរាយការណ៍នេះ និងបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារ។
 - គាំទ្វាន់តាមរាយការណ៍នេះ និងបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារ។
 - គាំទ្វាន់តាមរាយការណ៍នេះ និងបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារ។
 - គាំទ្វាន់តាមរាយការណ៍នេះ និងបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារ។

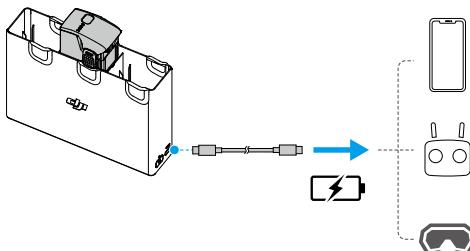
ការងារបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារ

1. ត្រួតពិនិត្យថានឹងបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារ។
2. ត្រួតពិនិត្យថានឹងបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារ។
3. ត្រួតពិនិត្យថានឹងបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារបានស្រួលបានជាមួយនឹងការងារ។



การใช้งานสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่เป็นพาเวอร์แบงค์

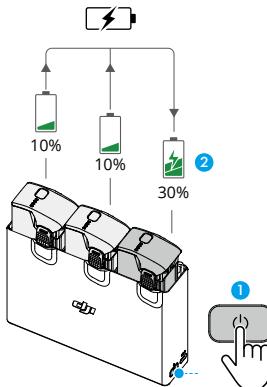
- ใช้แบตเตอรี่ไดรบอจังรีอะลิงไปในอัปเกรดแบบเดียวกัน ตามด้วยแบตเตอรี่ที่เหลือซึ่งจะใช้งานจนหมดไปตามลำดับ หากต้องการหยุดชาร์จอุปกรณ์ภายนอก ให้กดอุปกรณ์ภายนอกออกจากอัปเกรดสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่
- หากแบตเตอรี่มีประจุเหลือน้อยกว่า 7% แบตเตอรี่จะไม่สามารถชาร์จอุปกรณ์ภายนอกได้
- ให้กดปุ่มฟังก์ชันเพื่อเปิดใช้งานการชาร์จหากการชาร์จไม่เริ่มโดยอัตโนมัติ



การสะสานพลังงาน

- ใช้แบตเตอรี่มากกว่าห้าบีท์ก้อนลงในอัปเกรดสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่ และกดปุ่มฟังก์ชันค้างไว้จนกว่าไฟ LED สถานะจะเปลี่ยนเป็นสีเขียว ไฟ LED แสดงสถานะของอัปเกรดการชาร์จแบตเตอรี่จะกระพริบเป็นสีเขียว และประจุจะถ่ายโอนจากแบตเตอรี่ที่มีระดับพลังงานต่ำที่สุดไปยังแบตเตอรี่ที่มีระดับพลังงานสูงสุด
- หากต้องการหยุดสะสานพลังงาน ให้กดปุ่มฟังก์ชันค้างไว้จนกว่าไฟ LED แสดงสถานะจะเปลี่ยนเป็นสีเหลือง หลังจากหยุดสะสานพลังงานแล้ว ให้กดปุ่มฟังก์ชันเพื่อตตรวจสอบระดับพลังงานของแบตเตอรี่

- ⚠️ การสะสานพลังงานจะหยุดโดยอัตโนมัติในสถานการณ์ต่อไปนี้:**
- a. แบตเตอรี่ที่รับพลังงานถูกชาติจงเด็บ หรือแบตเตอรี่ขาออกมีพลังงานเหลือน้อยกว่า 5%
 - b. ที่ชาติจงหรืออุปกรณ์ภายนอกที่ต่อเข้ามาอัปเกรดการชาร์จแบตเตอรี่หรือแบตเตอรี่ใด ๆ ถูกใส่หรือดึงออกจากอัปเกรดการชาร์จในระหว่างการสะสานพลังงาน
 - c. การสะสานของพลังงานหยุดลงนานกว่า 15 นาที เนื่องจากอุณหภูมิแบตเตอรี่ผิดปกติ
 - หลังจากสะสานพลังงานแล้ว ให้ชาร์จแบตเตอรี่ที่มีระดับพลังงานต่ำสุดโดยเริ่วที่สุดเพื่อหลักเลี้ยงการคำนวณ



คำอธิบายไฟ LED และสถานะ:

รูปแบบการกะพริบ	คำอธิบาย
	สีเหลืองค้าง บันสាหารบการชาาร์จแบตเตอรี่ร่วงอยู่
	กะพริบเป็นสีเขียว กำลังชาาร์จแบตเตอรี่หรือสะสมพลังงาน
	สีเขียวค้าง แบตเตอรี่กั้งหมดถูกชาาร์จจนเต็มแล้วหรือกำลังจ่ายไฟให้กับอุปกรณ์ภายนอก
	ไฟกะพริบสีเหลือง แบตเตอรี่มีอุณหภูมิต่ำหรือสูงเกินไป (ไม่จำเป็นต้องดำเนินการเพิ่มเติม)
	ไฟสีแดงค้าง แหล่งจ่ายไฟหรือแบตเตอรี่มีข้อผิดพลาด (ให้คัดและใช้แบตเตอรี่อีกครั้งหรือถอนปลั๊กและเสียบกลับมา)

กลไกการปักป้องแบตเตอรี่

ไฟ LED และสีด้านบนแบตเตอรี่สามารถแสดงการแจ้งเตือนการปักป้องแบตเตอรี่ที่จะทำงานหากการชาาร์จมีสภาวะไม่ปกติได้

กลไกการปักป้องแบตเตอรี่

LED1	LED2	LED3	LED4	รูปแบบการกะพริบ	สถานะ:
				LED2 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	ตรวจสอบระบบไฟเกิน
				LED2 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	ตรวจสอบการลัดวงจร
				LED3 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	ตรวจสอบการทำงานของเก็บไฟ
				LED3 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	ตรวจสอบบัวที่ชาร์จมีแรงดันไฟเกิน
				LED4 กะพริบสองครั้งต่อวินาที	อุณหภูมิในการชาาร์จสูงเกินไป
				LED4 กะพริบสามครั้งต่อวินาที	อุณหภูมิในการชาาร์จสูงเกินไป

หากกล้องการปักป้องแบบเตอร์ทำงาน ให้กดด่องปลั๊กที่ชาาร์จ แล้วค่อยเสียบปลั๊กใหม่อีกครั้งเพื่อชาาร์จต่อ หากอุณหภูมิในการชาาร์จผิดปกติ ให้รอจนอุณหภูมิกลับสู่ระดับปกติเสียก่อน แบบเตอร์จะชาาร์จต่อโดยอัตโนมัติโดยไม่จำเป็นต้องกดด่องปลั๊กและเสียบปลั๊กที่ชาาร์จอีกครั้ง

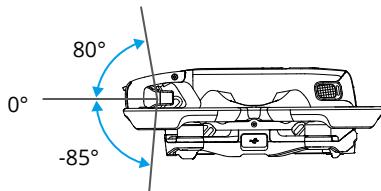
กิมบอลและกล้อง

ลักษณะของกิมบอล

กิมบอลของโดรนทำให้กล้องเสถียร ซึ่งจะช่วยให้ผู้ใช้ถ่ายภาพและวิดีโอได้ชัดและนิ่งเมื่อบินด้วยความเร็วสูง

มุมของกิมบอล

กิมบอลมีขอบเขตการควบคุมการก้มเงย -85° ถึง 80° ใช้อุปกรณ์ในโทรศัพท์เพื่อควบคุมการก้มเงยของกล้อง



โหมดของกิมบอล

โหมดของกิมบอลจะเปลี่ยนโดยอัตโนมัติตามโหมดการบิน

โหมด Normal/Sport: กิมบอลจะอยู่ในโหมดป้องกันการสั่นไหว เมื่อก้มเงยของกิมบอลจะยังคงความเสถียร เมื่อเก็บกับระบบแนวรบซึ่งหมายความว่าการถ่ายภาพที่มีความเสถียร

โหมด Manual: กิมบอลจะอยู่ในโหมดล็อก เมื่อก้มเงยของกิมบอลจะยังคงความเสถียร เมื่อเก็บกับตัวโดรน

- ⚠ • ตรวจสอบหัวแทะไว้ว่าไม่มีสติ๊กเกอร์หรือวัตถุใด ๆ อยู่บนกิมบอลก่อนทำการบิน ห้ามแตะหรือเคาะกิมบอล หลังจากที่เปิดเครื่องโดยรับแล้ว ให้เข้าบินจากพื้นที่โล่งและราบรื่นเพื่อป้องกิมบอล
- ขับส่วนที่เกี่ยวข้องกับความแม่นยำของกิมบอลอาจเสียหายจากการชนหรือกระแทก ซึ่งอาจทำให้กิมบอล ทำงานผิดปกติได้ คุณจะต้องปักป้องกิมบอลให้แน่ก็ต่อเมื่อความเสียหาย
 - อย่าใช้หัวเบร์กอกรายละเอียดบนกิมบอล โดยเฉพาะอย่างยิ่งอย่าใช้เข้าไปในเดอร์ของกิมบอล
 - 勿觸碰或敲擊機頭，以免造成損壞。如果遇到碰撞或撞擊，請勿立即飛行，以免影響飛行安全。
 - แนะนำให้ใช้หัวเบร์กอกรายละเอียดบนกิมบอล โดยเฉพาะอย่างยิ่งอย่าใช้เข้าไปในเดอร์ของกิมบอล
 - แนะนำให้ใช้หัวเบร์กอกรายละเอียดบนกิมบอล โดยเฉพาะอย่างยิ่งอย่าใช้เข้าไปในเดอร์ของกิมบอล
 - ห้ามกระแทกกิมบอลหลังจากที่เปิดโดยรับแล้ว

- ⚠️**
- ห้ามเพิ่งบ้าหัวกับบรรทุกเพิ่มเติมกับกิมบลอนอกเหนือไปจากการตั้งจุดตั้งอุปกรณ์เสริมของแท้ เนื่องจากอาจทำให้เกิดภัยร้ายแรงได้
 - อย่าลืมกดฝ่าครอบกิมบลก่อนเปิดเครื่องโดรน อย่าลืมใช้ฝ่าครอบกิมบลเมื่อไม่ได้ใช้งานโดรน
 - การบันทึกภาพจะหักห้ามหากหัวหรือบาร์เมฆครั้งแรกทำให้กิมบลเปลี่ยนชื่อ ซึ่งจะทำให้กิมบลใช้งานไม่ได้ชั่วคราว เมื่อกิมบลแห้งแล้งแล้ว กิมบลจะกลับมาทำงานได้อีกครั้ง

คำเตือน

- ห้ามปล่อยให้เลนส์กล้องอยู่ในสภาพแวดล้อมที่มีลำแสงเลเซอร์ เช่น การแสดงเลเซอร์ หรือหันกล้องไปยังแหล่งกำเนิดแสงที่มีความเข้มข้นเป็นเวลางาน เช่น ดวงอาทิตย์ในวันที่อากาศแจ้งใส เพื่อหลีกเลี่ยงไฟไหม้เชื้อไวรัสได้รับความเสียหาย
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าอุณหภูมิและความชื้นของอากาศในช่วงที่เหมาะสมสำหรับกล้องในระบบหัวทางการใช้งานและในการเก็บรักษา
- ใช้น้ำยาทำความสะอาดเลนส์เพื่อกำจัดความสะอาดเลนส์ให้เกิดความเสียหายหรือได้ภาพถ่ายคุณภาพแย่
- ห้ามปิดกันธุรณะหากอากาศถูกกล้อง เพราะเมื่อความร้อนเพิ่มขึ้นอาจทำให้อุปกรณ์นี้เสียหายหรือผู้ใช้บาดเจ็บได้
- หากมีการใช้ซอฟต์แวร์กันสันแบบอพลิเคชัน เช่น Gyroflow สำหรับการประมวลผลวิดีโอที่ถ่าย คุณจะต้องปิดการชั่งน้ำหนัก EIS และตั้ง FOV กล้องในแนวตากให้เป็นมุขวังเมื่อกำจัดถ่าย
- กล้องอาจไฟฟ้าสีไม่ถูกต้องในสถานการณ์ต่อไปนี้:
 - การถ่ายภาพวิดีโอด้วยกระยะไกล
 - การถ่ายภาพวิดีโอด้วยระยะใกล้และพื้นผิวที่ดูช้ำกัน หรือวิดีโอด้วยมีรูปแบบหรือพื้นผิวที่ซัดเจน
 - การถ่ายภาพวิดีโอด้วยมีน้ำวายหรือสะท้อนแสง (เช่น ไฟถนนและกระจก)
 - การถ่ายภาพวิดีโอด้วยมีแสงฟลูออร์
 - เมื่อโดรนหรือกิมบลเคลื่อนที่อย่างรวดเร็ว
 - การถ่ายภาพวิดีโอด้วยเครื่องมือที่มีความแม่นยำต่ำ

การจัดเก็บและการส่งออกฟุตเทจ

การจัดเก็บฟุตเทจ

โดรนมาพร้อมกับพื้นที่จัดเก็บข้อมูลภายในความจุ 46GB ภาพถ่ายและวิดีโอสามารถบันทึกลงในพื้นที่จัดเก็บข้อมูลภายในของโดรนเมื่อไม่มี microSD card ได้ โดยรองรับการใช้ microSD card เพื่อเพิ่มความจุและวิดีโอของคุณ ควรใช้การ์ด microSD แบบ UHS-I Speed Grade 3 ขึ้นไปเพื่อให้การอ่านข้อมูลและการบันทึกข้อมูลทำได้รวดเร็ว ซึ่งเป็นสิ่งจำเป็นสำหรับข้อมูลวิดีโอความละเอียดสูง โปรดดูข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับการ์ด microSD ที่แนะนำที่ส่วน "ข้อมูลจำเพาะ"

ข้อแนะนำให้ใช้การ์ด microSD สำหรับการจัดเก็บข้อมูลขนาดใหญ่

- ❖ • คุณสามารถถอดตัวอย่างภาพถ่ายและวิดีโอที่บันทึกด้วยโดรนได้ ใส่การ์ด microSD ของโดรนลงในช่องเสียบการ์ด microSD ของเว็บแท็บ
- ⚠ • ห้ามถอดการ์ด microSD ออกจากโดรนขณะที่เครื่องเปิดอยู่หรือขณะถ่ายภาพหรือวิดีโอด้วย มิฉะนั้น การ์ด microSD อาจเสียหายได้
 - ตรวจสอบการตั้งค่ากล้องก่อนใช้งานเพื่อให้แน่ใจว่าได้ตั้งค่าไว้อย่างถูกต้องแล้ว
 - ก่อนถ่ายภาพหรือวิดีโอดำเนินการ
 - ตรวจสอบการตั้งค่าถ่ายภาพสองสามภาพเพื่อกดสองบัลลังก์ทำงานได้ถูกต้อง
 - ตรวจสอบการตั้งค่าปิดไฟแรงถูกต้อง มิฉะนั้น ภาระน้ำหนักของกล้องจะไม่ได้รับการบันทึก และวิดีโอด้วยคุณบันทึกไว้อาจได้รับผลกระทบได้ DJI ไม่รับผิดชอบต่อความสูญเสียใด ๆ อันเกิดจากภาระน้ำหนักของกล้อง
 - ประสาทสัมผัสของพื้นที่จัดเก็บข้อมูลภายในอาจลดลงหลังจากผ่านการใช้งานเป็นเวลากลางวัน ให้ทำความสะอาดแบบน้ำในเว็บแท็บเพื่อยืดหยุ่นและจัดรูปแบบข้อมูล เพื่อให้มั่นใจว่าพื้นที่จัดเก็บข้อมูลภายในยังคงทำงานได้ปกติ

การส่งออกฟุตเทจ

ใช้ QuickTransfer เพื่อส่งออกฟุตเทจไปยังอุปกรณ์มือถือ โปรดดูข้อมูลเพิ่มเติมที่ส่วน "QuickTransfer"

1. เชื่อมต่อโดรนกับคอบพ่วงเตอร์โดยใช้สายข้อมูล จากบันทึกลงบนเครื่องที่จัดเก็บข้อมูลภายในของโดรน หรือจากการ์ด microSD ที่ติดตั้งไว้บนโดรน คุณไม่จำเป็นต้องเปิดเครื่องโดรนให้ระหว่างกระบวนการส่งออก
2. นำการ์ด microSD ออกจากโดรนและเสียบเข้ากับเครื่องอ่านการ์ด จากบันทึกลงบนเครื่องฟุตเทจในการ์ด microSD ผ่านเครื่องอ่านการ์ด

QuickTransfer

โดรนสามารถเชื่อมต่อ กับอุปกรณ์มือถือโดยตรงผ่าน Wi-Fi ทำให้ผู้ใช้สามารถดาวน์โหลดภาพถ่ายและวิดีโอด้วยโดรนไปยังอุปกรณ์มือถือผ่าน DJI Fly ด้วยความเร็วสูง

การทำบันทึกต่อเนื่องล่างเพื่อส่งออกฟุตเทจด้วย QuickTransfer:

1. เปิดโดรนและรอจนกว่าการตั้งค่าตัวอย่างของโดรนจะเสร็จสมบูรณ์
2. เปิดใช้งาน Bluetooth, Wi-Fi และการบริการคำแนะนำบนอุปกรณ์มือถือ
3. เปิด DJI Fly และการ์ด QuickTransfer ที่บุมข้ายล่างของหน้าจอหลัก  และเลือกโดรนที่จะเชื่อมต่อ เมื่อเชื่อมต่อ DJI Fly กับโดรนเป็นครั้งแรก ให้กดปุ่มเปิด/ปิดบนโดรนค้างไว้เป็นเวลาสองวินาทีหลังจากแจ้งเตือนปรากฏขึ้นบนจอ LED และดังระดับแบบเต็มรีสурсะ พร้อมกับไฟ LED ที่ด้านหน้าของ DJI Fly จะแจ้งผู้ใช้ว่าจะเชื่อมต่อ กับโดรนหรือไม่
4. เมื่อเชื่อมต่อสำเร็จ คุณจะสามารถเข้าถึงและดาวน์โหลดไฟล์จากโดรนได้ด้วยความเร็วสูง

- ✓ • เมื่อเชื่อมต่อโดรนกับ DJI Fly โดยใช้ QuickTransfer แล้ว โดรนจะตัดการเชื่อมต่อจากเว็บไซต์และรีบันก่อนไปรีเซ็ต การเชื่อมต่อจะถูกคั่งโดยอัตโนมัติหลังจากออกจาก QuickTransfer หาก DJI Fly ปิดตัวลงอย่างผิดปกติ การเชื่อมต่อจะถูกคั่งโดยอัตโนมัติหลังจากเรียกคืนให้เปิด
- ⚠ • วัตถุการด้าวบีโคลดสูงสุดสามารถทำได้เฉพาะในประเทศและภูมิภาคที่กฎหมายและระเบียบห้ามคบอุบัติให้ใช้ความถี่ 5.8 GHz เมื่อใช้อุปกรณ์ที่รองรับย่านความถี่ 5.8 GHz และการเชื่อมต่อ Wi-Fi และในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีสัญญาณรบกวนหรือสิ่งกีดขวาง หากจะเบียบห้ามคบกับคนที่อื่น (เช่น ในเครื่องบิน) ไม่พบสาเหตุให้ใช้ย่านความถี่ 5.8 GHz หรืออุปกรณ์มีอีกด้านของผู้ใช้จะไม่รองรับย่านความถี่ 5.8 GHz หรือสภาพแวดล้อมมีสัญญาณรบกวนอย่างรุนแรง QuickTransfer จะใช้ย่านความถี่ 2.4 GHz และอัตราชารด้าวบีโคลดสูงสุดจะลดลงอย่างมาก
- ให้ใช้ QuickTransfer ในสภาพแวดล้อมที่ไม่มีสิ่งกีดขวางโดยไม่มีสัญญาณรบกวนและอยู่ห่างจากแหล่งกำเนิดความร้อน เช่น เครื่องเตาไฟฟ้า ลำโพง Bluetooth หรือหูฟัง
- อย่าปุ่มเปิด/ปิดบนโดรนเป็นเวลานานเพื่อหลีกเลี่ยงการเรียกใช้กระบวนการเชื่อมต่อ

DJI Goggles 3

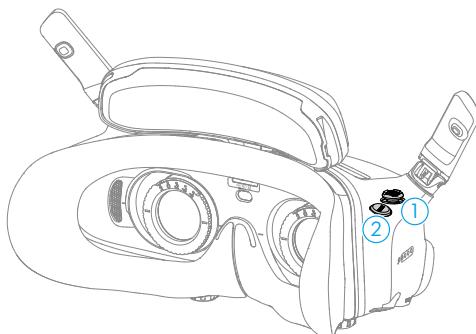
DJI Goggles 3

DJI Goggles 3 บาร์โอบนกับจอแสดงผลประสีกธภาพสูงสองจอ และการส่งข้อมูลภาพที่มีความหน่วงต่ำเป็นพิเศษ เพื่อใช้งานกับโดรน DJI ซึ่งจะช่วยให้คุณสัมผัสประสบการณ์บูมเบองบุคคลที่แท้จริง (FPV) ทางอากาศแบบเรียลไทม์ DJI Goggles 3 รองรับฟังก์ชันการติดตามศีรษะ เมื่อใช้ฟังก์ชันนี้ คุณจะสามารถควบคุมโดรนและกิมบล็อกได้โดยใช้การเคลื่อนไหวของศีรษะ เมื่อใช้งานกับ DJI Motion Controller 3 ผู้ใช้จะสามารถควบคุมโดรนและกล้องกิมบล็อกได้อย่างอิสระ เพื่อตอบสนองความต้องการในการถ่ายภาพในสถานการณ์ต่าง ๆ

แวนต้ารองรับการปรับได้ด้วยที่เมื่อจำเป็นต้องใช้แวนต้าอย่างต่อเนื่อง การใช้งาน เพื่อบรรเทาความเมื่อยล้า สำหรับผู้ใช้ที่ต้องใช้แวนต้าอย่างต่อเนื่องเป็นเวลานาน แวนต้ามีคุณสมบัติที่ช่วยลดแรงกดทับบนหัวและลดความเมื่อยล้า ให้คุณสามารถใช้งานได้ยาวนานขึ้น ไม่ต้องห่วงว่าจะเกิดอาการปวดหัว หลังจากใช้งาน

การใช้งานแวนต้า

ปุ่มต่าง ๆ



1. ปุ่ม 5D

กดหรือดันไปทางขวาเพื่อเปิดเมมบราวนุ่มนอง FPV ของแวนต้า กดไปด้านหน้าเพื่อเปิดแผงการตั้งค่าคัลลั่ง และกดไปด้านหลังเพื่อเปิดเมมบราวนุ่มนอง

หลังจากเปิดแผงการตั้งค่าแล้ว ให้กดเพื่อเลื่อนไปยังเมนูต่าง ๆ หรือปรับค่าพารามิเตอร์ กดอีกครั้งเพื่อยืนยันการเลือก

2. ปุ่มย้อนกลับ

กดเพื่อกลับไปที่เมมบราวนุ่มนองหน้าหรือออกจากบุ๊คปัจจุบัน

เคอร์เซอร์ AR

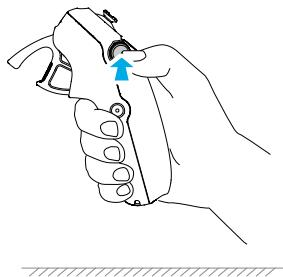
ก่อนการบินขึ้นหรือเมื่อใช้งานปุ่มล็อกเพื่อให้ไดรverbันอยู่กับที่ ผู้ใช้สามารถใช้เคอร์เซอร์ AR (ลำเส้นสีขาวที่บังกลบเพลย์เส้น) เพื่อตั้งต่อ กับหน้าจอของเว็บบานตาได้



- ⚠️** • เคอร์เซอร์ AR จะไม่สามารถทำงานได้อวย่างถูกต้องเมื่อใช้งานบนเว็บบานตุกที่กำลังเคลื่อนที่ เช่น รถยกต์และเรือ

ปรับกึ่งกลางเคอร์เซอร์ไว้

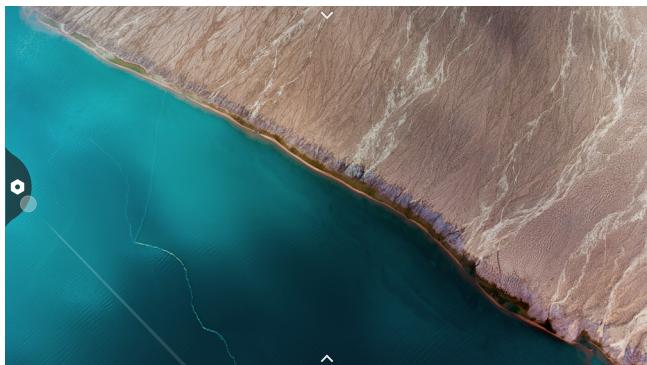
หากเคอร์เซอร์ไม่แสดงงบนหน้าจอของเว็บบานตา ให้ถือวิวควบคุมการเคลื่อนไหวตามภาพด้านล่าง จากนั้นกดแป้นค้างด้านซ้ายมือของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวเพื่อปรับกึ่งกลางเคอร์เซอร์ไว้



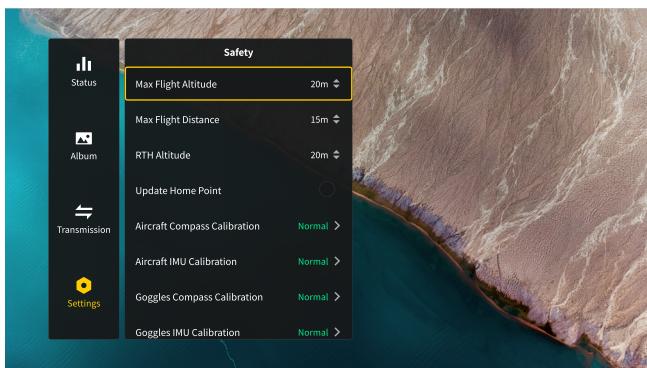
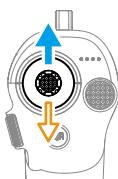
แต่ถ้าหากยังคงไม่พบเคอร์เซอร์ ให้อายิ่งตัวควบคุมการเคลื่อนไหวขึ้นหรือลงจนเกินกว่าเคอร์เซอร์จะปรากฏบนหน้าจอ

ការໃច្ចានេះ

- នៅពេលគឺរបស់ខ្លួនត្រូវបានដាក់ឡើងដើម្បីស្វែងរកការងារទាំងអស់នៃក្នុងការកែតម្រូវ។ ក្នុងការកែតម្រូវនេះត្រូវបានដាក់ឡើងដើម្បីស្វែងរកការងារទាំងអស់នៃក្នុងការកែតម្រូវ។

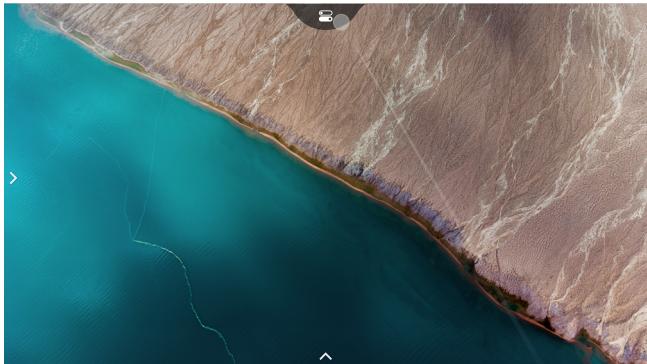


ឲ្យចូលរួមនឹងការងារទាំងអស់នៃក្នុងការកែតម្រូវ។

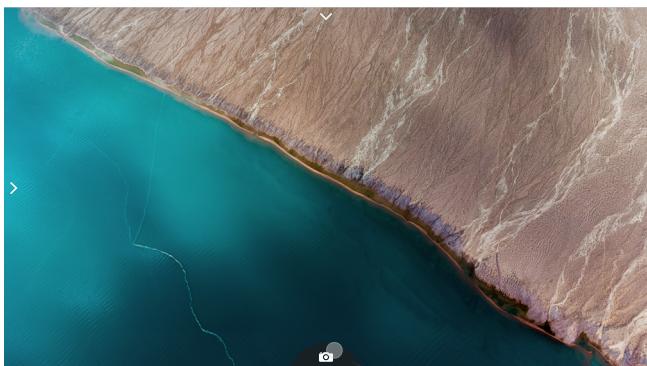


តាមការកែតម្រូវនេះត្រូវបានដាក់ឡើងដើម្បីស្វែងរកការងារទាំងអស់នៃក្នុងការកែតម្រូវ។

- เลื่อนเครื่องเซอร์ໄป์ไปที่ลูกศรที่อยู่ด้านบนของหน้าจอ กดคันเร่งเพื่อเข้าสู่เมนูทางลัด แล้วทำการกำหนดการตั้งค่า เช่น การบันทึกหรือการแสดงผลขั้นสูง



- เลื่อนเครื่องเซอร์ໄป์ไปที่ลูกศรที่อยู่ด้านล่างของหน้าจอ กดคันเร่งเพื่อเข้าสู่การตั้งค่ากล้อง แล้วทำการกำหนดการตั้งค่าฟาร์มาเมเตอร์ของกล้องบนไดร์บ



การควบคุมการเล่นวิดีโอ

เมื่อแสดงภาพถ่ายหรือวิดีโอก็จะเดินเก็บไว้ในкар์ด microSD ของแท่นตา สามารถใช้เครื่องเซอร์ໄป์เพื่อควบคุมการเล่น หรือดำเนินการอื่น ๆ ให้เสร็จสมบูรณ์ได้ด้วย เช่น:

- กดคันเร่งเพื่อหยุดหรือเล่นวิดีโอต่อ ดันคันเร่งไปข้างหน้าเพื่อออกรายการ
- เลื่อนเครื่องเซอร์ໄป์ไปทางซ้ายหรือขวาบนของหน้าจอ กดคันเร่งลงเพื่อปรับแต่งความคืบหน้า
- เลื่อนเครื่องเซอร์ໄป์ไปที่ลูกศรที่อยู่ด้านบนของหน้าจอ กดคันเร่งลงเพื่อเข้าสู่เมนูทางลัด แล้วปรับความสว่างหน้าจอ หรือระดับเสียง

អ្នកចូលរៀបចំ

ມມມອງ FPV



- ## 1. ຕັ້ງຮະບຸກົດການກຳທຳ

เมื่อควบคุมโดรนด้วยตัวควบคุมการเคลื่อนไหว วงกลมจะบอกรหัสทางที่โดรนกำลังมุ่งหน้าไป

- ## 2. ข้อมูลของพื้นที่จัดเก็บข้อมูล

แสดงความจัดที่เหลืออยู่ของพื้นที่จัดเก็บข้อมูลของโดรนและเว็บไซต์

- ### 3. แบบเลื่อนกินบ่อ

॥สุดง ॥แล้ว ยัง ของ กิ ॥ เกล

- #### 4 ข้อความแจ้งเตือน

แสดงความเจังศ์อุ้ และข้อเสนอ ให้เป็นเชิงบวกเดิมๆ หรือแบบต่อร่องไว้ระดับต่อไป

- ## 5. ระดับแพตตาเตอร์ของเว็บไซต์

॥สุดงระหวัด ॥๔ เทต่อรื่นกองไว้ เทต

- 6 ឧប្បជ្ជ GNSS

ແກ່ອງຈອງກວະເຄວາ ແພນະ ພິເຕວເນີ້ນເຫັນສັນຍາ ເກມ GNSR ນອນໂຄດນາ

หากไม่ได้ใช้อุปกรณ์นี้เป็นระบบระดับชาติ ระบบอาจใช้เวลาค้างหายสัญญาณ GNSS นานกว่าปกติ หากสัญญาณไม่ปั๊สสั่งก็ติดขวาง ระบบจะใช้เวลาประมาณ 20 วินาทีในการตัดหน้าสัญญาณ GNSS เมื่อเปิดและปิดภายในช่วงเวลาสั้นๆ เมื่อไครคอมบินีเสียงขา แสดงว่าสัญญาณ GNSS แรง เมื่อไครคอมบินีเสียงสั้น แสดงว่าสัญญาณ GNSS อ่อน เมื่อไครคอมบินีเสียงดัง แสดงว่าสัญญาณ GNSS อ่อนมาก

7. อัตตราบีตว์ได้ໄວ

แสดงอัตตราบีตว์ได้ໄວปัจจุบันของໄລົງວິວ

8. គາມແຮງຂອງສ້າງຍານເນື່ອໂກຄອນໄໂກຣລແລະສ້າງຍານສ່າງກາພ

ແສດງគາມແຮງຂອງສ້າງຍານຮະຫວ່າງໂດຣນກັບອຸປະກຣນີໃນໂກຄອນໄໂກຣລ ຮົມເຖິງគາມແຮງຂອງສ້າງຍານສ່າງກາພຮະຫວ່າງໂດຣນກັບແວບຕາ

ໄວຄອນເປັນສັງເການເນື່ອສ້າງຍານແຮງ ແລະເປົ້າຍິນເປັນສັງເການເນື່ອສ້າງຍານບາດໜາຍ

ໄວຄອນເປັນສັ້ານເນື່ອສ້າງຍານອ່ອນປາບກລາງ ແລະເປົ້າຍິນເປັນສັງເການອ່ອນມາກ ແດບຫຼັກຄວາມແຈ້ງເຕືອບສັດຍິວກັນຈະປາກງົບທີ່ດ້ານລ່າງຂອງໄລົງວິວການບັນ

9. ເວລາບັນກໍ່ເໜືອ

ແສດງເວລາບັນກໍ່ເໜືອຂອງໂດຣນ

10. ຮະດັບແບຕເຕັກຮ່ອງໂດຣນ

11. ຮະຍະໜ່າງຈາກພື້ນ

ແສດງຫຼອມຮະດັບຄວາມສູງປັດຈຸບັນຂອງໂດຣນຈາກພື້ນ ເນື່ອໂດຣນອຍ່ຽວສູງຈາກພື້ນນ້ອຍກວ່າ 10 ເມຕຣ

12. ການຮັບສ່າງຂ້ອມກາງໄກລຂະນະບັນ

ແສດງຮະຍະກາງ (D) ແນວຮາບຮະຫວ່າງໂດຣນກັບຈຸດຫັ້ນບັນ ຄວາມສູງ (H) ຈາກຈຸດຫັ້ນບັນ ຄວາມເຮົວແວຮາບຂອງໂດຣນ ແລະຄວາມເຮົວແວດັ່ງຂອງໂດຣນ

13. ໂໜດການບັນ

ແສດງໄໝດການບັນປັຈຈຸບັນ

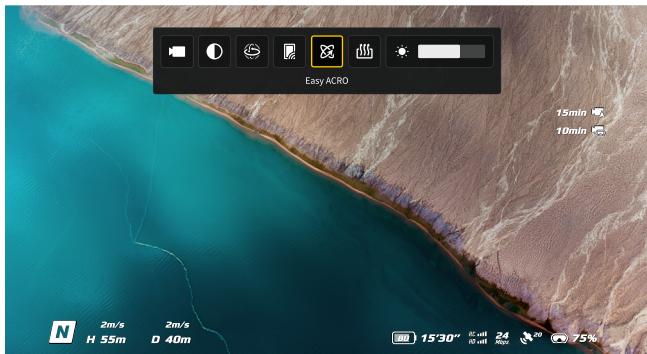
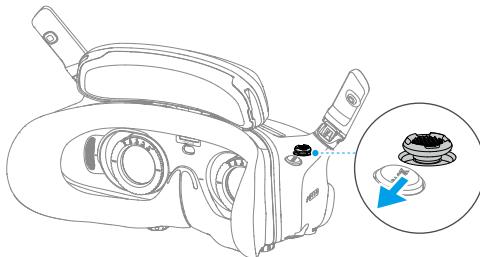
14. ຈຸດຫັ້ນບັນ

ຮະບຸຕຳແໜ່ງກໍ່ເກີ່ມຂ້ອງຈຸດຫັ້ນບັນ

ເມຸນກາງລັດ

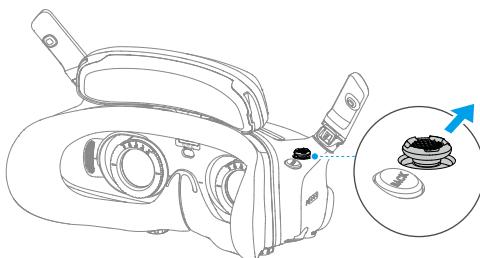
ດັບປຸ່ງ 5D ໄປຫັກຮັບເພື່ອເປີດເມຸນກາງລັດຈາກບຸນນອງ FPV ແລະເຫັນເຖິງການຄວບຄຸມຟັງກົດບັນຕ່າງໆໄປນ້ອຍ່າງຮວດເຮົວ:

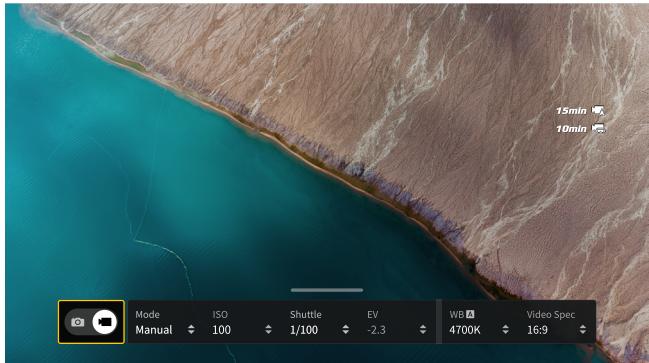
- ຄ່າຍກາພ ທັງອົບເຮົ່າ/ຮຸດການບັນກຶກ
- ເປີດໃໝ່ງານ/ປັດໃໝ່ງານການແສດງລ໌ຫັ້ນສູງ
- ເປີດໃໝ່ງານ/ປັດໃໝ່ງານການຕິດຕາມສົກຮະບະ
- ເປີດໃໝ່ງານ/ປັດໃໝ່ງານການແຊຣໄລົງວິວໄປຍິງອຸປະກຣນີເຄລື່ອນທີ່ຜ່ານ Wi-Fi
- ເປີດໃໝ່ງານ/ປັດໃໝ່ງານ Easy ACRO
- ເປີດໃໝ່ງານ/ປັດໃໝ່ງານການກຳຈັດຜ່າແວບຕາ
- ປັບຄວາມສ່ວ່າງ



การตั้งค่ากล้อง

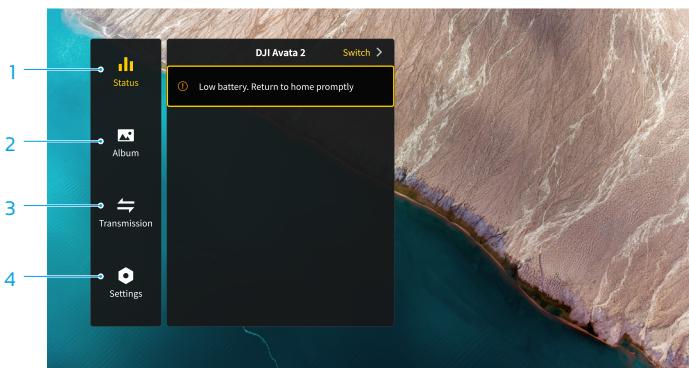
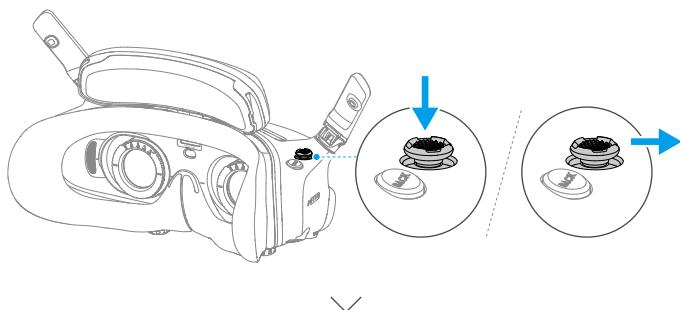
กดปุ่ม 5D ไปบ้างหน้าเพื่อเปิดการแสดงการตั้งค่ากล้องและเปลี่ยนค่าพารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องกับกล้องในแพงพารามิเตอร์ ให้กดไปทางขวาเพื่อดูและตั้งค่าพารามิเตอร์เพิ่มเติม





เมนู wyświetลต์

กดปุ่ม 5D หรือดันไปทางขวาเพื่อเปิดเมนูจากบุ๊มบอง FPV



1. ສຄານະ

- แสดงรุ่นของໂດຣນທີ່ໃຊ້ງານແລະບ້ອນມູລາຍະລະເວີຍດົນຂອງຂ້ອຄວາມແຈ້ງ
 - ໃຫ້ຝຶກສັນ Switch (ສລັບ) ຖໍ່ມີນຳວາບນເພື່ອປັບໄຕໂດຣນ

2. ວັດບັນ

แสดงภาพถ่ายหรือวิดีโอที่จัดเก็บไว้ในкарด microSD ของเว็บตา เลือกไฟล์ที่ต้องการดูตัวอย่าง

3. การส่งข้อมูล

เมบ Transmission (การส่งข้อมูล) มีเมบอย Pilot และเมบอย Audience

- คุณสามารถตั้งค่าให้มีการส่งวิดีโอสำหรับอุปกรณ์ปัจจุบันได้ภายใต้เมนูย่อย Pilot ซึ่งรวมถึงแต่ไม่จำกัดเพียงด้านการต่อไปนี้:
 - เปิดหรือปิดเบลด Broadcast หมายเลขอุปกรณ์จะแสดงเมื่อเปิดใช้งานใหม่ Broadcast เพื่อให้อุปกรณ์อื่น ๆ สามารถติดตามได้และเข้าสู่ช่องสัญญาณเพื่อรับข้อมูลพิวิชั่นบันได
 - ปิดใช้งานใหม่ Focus หรือตั้งค่าเป็นอัตโนมัติ
 - ตั้งค่าใหม่ Channel เป็น Auto หรือ Manual ของแบบไหนให้เลือกใหม่ Auto เพื่อส่งวิดีโอสลับไปมาระหว่างย่านความถี่ที่แตกต่างกันโดยอัตโนมัติและเลือกช่องสัญญาณที่มีสัญญาณดีที่สุด
 - ตั้งค่าย่านความถี่ หากมีการตั้งค่าใหม่ Channel เป็น Manual คุณสามารถเลือกความถี่ 2.4 GHz หรือ 5.8 GHz ได้
 - ตั้งค่าแบบบีดิวติกของอุปกรณ์ส่งวิดีโอ จำแนกช่องสัญญาณที่ใช้ได้จริง-แยกต่างกันไปตามแบบบีดิวติก คุณสามารถเลือกช่องของสัญญาณที่มีความแรงของสัญญาณดีที่สุดได้ด้วยตนเอง ยังคงแบบบีดิวติกสูงเท่าไหร่ อัตราการส่งวิดีโอก็จะสูงขึ้นและได้คุณภาพของภาพที่ดีขึ้นยิ่งขึ้น อย่างไรก็ตาม ยังมีโอกาสสูงที่จะเกิดสัญญาณรบกวนแบบบริสุทธิ์และมีการคำนึงถึงความแรงของรบกวนได้มากขึ้น เพื่อหลีกเลี่ยงสัญญาณรบกวนในการแบ่งปันแบบผู้เล่นหลายคน ให้เลือกแบบบีดิวติกและช่องสัญญาณคงที่ด้วยตนเอง
 - หากอุปกรณ์ส่งวิดีโอในบริเวณใกล้เคียงเปิดใหม่ Broadcast คุณสามารถดูอุปกรณ์และความแรงของสัญญาณได้ในเมนูย่อย Audience จากนั้นเลือกช่องสัญญาณเพื่อถูกพิวิชั่นบันได

4. การตั้งค่า

- ความปลอดภัย
 - a) ตั้งการกำหนดค่าความปลอดภัย เช่น ระดับความสูงสุดในการบิน ระยะบินสูงสุด และระดับความสูง RTTH ผู้ใช้งานสามารถอัปเดตจุดขึ้นบิน และดู IMU และสถานะเบื้องต้นของโดรนหรือเว็บไซต์ แลบปรับแก้บนได้อีกด้วยหากจำเป็น
 - b) คุณสมบัติ Camera View Before Loss (มุมมองกล้องก่อนสัมภានขนาดใหญ่) ช่วยให้เห็นภาพมากขึ้นเมื่อถูกตัดขาด 30 วินาทีก่อนสัมภានขนาดใหญ่ หากโดรนยังคงบินอยู่แม้สัมภានและแบตเตอรี่หมดเสียงบีบ ESC เพื่อช่วยในการค้นหาโดยใช้เสียงบีบก่อตั้งอุปกรณ์ไว้
 - c) การตั้งค่าความปลอดภัยขั้นสูงมีดังต่อไปนี้:
 - การดำเนินการเมื่อสัมภានของโดรนขนาดใหญ่: คุณสามารถตั้งค่าพักติดรวมของโดรนให้ล้ออยู่กับที่ ลงจอด หรือ RTTH เมื่อสัมภានจากไร้ที่ตั้งในทันที
 - การหยุดใบพัดอุกอาจ (ปิดใช้งานเป็นค่าเริ่มต้น): เมื่อเปิดใช้งานแล้ว คุณสามารถหยุดมอเตอร์ของโดรนทันทีเมื่อหัวใจบินได้ต่ำลงกว่าเวลา เนื่องจากอุกอาจก่อตัวควบคุมการเคลื่อนไหวสี่เหลี่ยม หากปิดใช้งานสวิตช์นี้ โดรนจะยังคงทำงานในสถานการณ์อุกอาจเดิมทันที เช่น หากเกิดการชนกัน หรืออุบัติเหตุ



- การดับเครื่องมอเตอร์ระหว่างบินอาจทำให้ไดรฟ์ตกได้ โปรดดำเนินการด้วยความระมัดระวัง

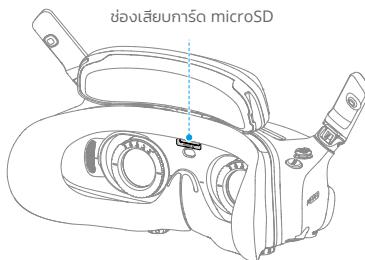
- การควบคุม
 - a) กำหนดค่าฟังก์ชันที่เกี่ยวข้องกับรีโมทคอนโทรล เช่น การตั้งค่าใหม่ด้วยสติ๊ก ปุ่มปรับแต่ง และการปรับเทียบ IMU กับเข็มกิก
 - b) ดูคำแนะนำเพื่อตั้งค่าควบคุมการเคลื่อนไหว เปรียบเสมือนหัว เปลี่ยนเส้นทางที่ต้องการ ปรับการปรับจูนตัวรับสัญญาณ หรือปรับเทียบทั้งควบคุมการเคลื่อนไหว
 - c) ปรับเทียบกับบล็อก ปรับความเร็วการกันเงยของกับบล็อก ตั้งค่าเครื่อง หรือใช้ไฟเบด Turtle เพื่อพัลก์ไดร์ฟ กับพลิกค์ว่าให้ตั้งตรง
 - d) ดูบทช่วยสอนการใช้งานเบื้องต้น
- กล้อง
 - a) ตั้งค่าอัตราส่วนภาพ คุณภาพของวิดีโอ รูปแบบวิดีโอ เส้นตาราง อุปกรณ์จัดเก็บข้อมูล หรือฟอร์แมตการ์ด SD และอื่น ๆ



• คุณจะไม่สามารถถูกดูแลโดยอัตโนมัติหลังจากฟอร์แมตแล้ว โปรดดำเนินการด้วยความระมัดระวัง

- b) การตั้งค่ากล้องขั้นสูง:
 - ตั้งค่าอุปกรณ์บันทึก พารามิเตอร์ที่เกี่ยวข้องกับหน้าจอ เปิดหรือปิดใช้งานการบันทึกอัตโนมัติเมื่อขึ้นบัน และอื่น ๆ
 - การบันทึกบุบบองกล้อง (เปิดใช้งานเป็นค่าเริ่มต้น): หากปิดใช้งาน การบันทึกหน้าจอเบื้องต้นจะไม่รับอัปเดต OSD
 - c) เลือก Reset Camera Parameters (รีเซ็ตพารามิเตอร์กล้อง) เพื่อกู้คืนการตั้งค่ากล้องทั้งหมดให้เป็นค่าเริ่มต้น
- การแสดงผล
 - a) ปรับความสว่างของหน้าจอ การปรับระดับการแสดงผล และแสดงหรือซ่อนจุดขั้นบัน
 - b) การกำจัดฝ้าแวงตา: หากเปิดใช้งานแล้ว พัฒนาระบายน้ำร้อนจะทำงานด้วยความเร็วสูงเพื่อลดการเกิดฝ้าบนหน้าจอ
 - c) ตั้งค่าการแสดงผลแบบบุบบองจังหวะ
- เกี่ยวกับ
 - a) ดูข้อมูลอุปกรณ์ เช่น หมายเลขอปกรณ์ ไฟร์วอลล์ของเบื้องต้น และอุปกรณ์ที่เชื่อมโยง
 - b) ตั้งค่าภาษาของระบบ
 - c) การเชื่อมต่อแบบใช้สาย OTG: คุณสามารถต่อสาย USB-C ของ DJI Avata 2 ไปยังพอร์ต USB-C ของอุปกรณ์ที่รองรับ เช่น คอมพิวเตอร์
 - d) ดูข้อมูลการปฏิบัติตามระเบียบข้อบังคับ
 - e) รีเซ็ตเบื้องต้นและอุปกรณ์ที่เชื่อมโยงให้เป็นการตั้งค่าเริ่มต้น
 - f) ล้างข้อมูลอุปกรณ์ทั้งหมด: ข้อมูลผู้ใช้ทั้งหมดจะถูกลบออก

การจัดเก็บและการส่งออกฟุตเทจแวนต้า



การจัดเก็บฟุตเทจ

แวนต้ารองรับการติดตั้งการ์ด microSD หลังจากใส่การ์ด microSD แล้ว หากคุณตั้งค่า Record With เป็นกั้ง โดรนและแวนต้า ในขณะที่โดรนกำลังบันทึกวิดีโอ แวนต้าจะบันทึกไฟฟ้าไว้การบันทึกแสดงบนหน้าจอไปพร้อมกับและจัดเก็บไว้ในการ์ด microSD ของแวนต้า

การส่งออกฟุตเทจ

หากต้องการส่งออกฟุตเทจที่บันทึกไว้ ให้ดำเนินขั้นตอนดังนี้:

1. เปิดแวนต้า
2. ต่อพอร์ต USB-C ของแวนต้าเข้ากับ PC โดยใช้สายแปลง USB-A เป็น USB-C และปรับตั้งตามคำแนะนำบนหน้าจอเพื่อส่งออกฟุตเทจ

- ⚠️ • หากต้องการส่งออกฟุตเทจที่บันทึกไว้ ให้เปลี่ยนการตั้งค่าตามที่แสดงด้านล่าง:

1. เปิดเมนูแวนต้า
2. เลือก Settings (การตั้งค่า) > Camera (กล้อง) > Advanced Camera Settings (การตั้งค่ากล้องขั้นสูง) และปิดใช้งาน Camera View Recording (การบันทึกบุบบองกล้อง)

การฟอร์แมตการ์ด SD

หากต้องการฟอร์แมตการ์ด microSD ให้ดำเนินขั้นตอนดังนี้:

1. เปิดเมนูแวนต้า
2. เลือก Settings (การตั้งค่า) > Camera (กล้อง) > Format (ฟอร์แมต)
3. เลือกอุปกรณ์จัดเก็บข้อมูลเพื่อกำกับฟอร์แมตและปรับตั้งตามคำแนะนำบนหน้าจอเพื่อดำเนินการให้เสร็จสมบูรณ์

- ⚠️ • คุณจะไม่สามารถยกคืนข้อมูลหลังจากฟอร์แมตแล้ว โปรดดำเนินการด้วยความระมัดระวัง

มุ่งมองจริง

DJI Goggles 3 มาพร้อมกับกล้องส่องทางไกลเพื่อให้ผู้ใช้งานมองเห็นสภาพแวดล้อมโดยรอบโดยไม่ต้องถอดแว่นตา ให้แต่ละคน ฯ ส่องครั้งที่ด้านขวาของแว่นตา หรือกดสองครั้งบนปุ่มของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวเพื่อเข้าสู่มุ่งมองจริง ดำเนินการแบบเดียวกันอีกครั้งเพื่อออกและกลับสู่โหมดวิวการบิน เข้าเมนูแว่นตา เลือก Settings (การตั้งค่า) > Display (การแสดงผล) จากนั้นสามารถตั้งค่ามุ่งมองจริงให้เป็น 2D หรือ 3D ได้ โดย 3D จะให้บุนมองสามมิติที่สมจริงยิ่งขึ้น โปรดเลือกตามความชอบส่วนบุคคล

Real View PiP (มุ่งมองจริงแบบภาพต่อภาพ)

เมื่อใช้งานแว่นตาครั้งแรก กับโดรน บุนมองจริงจะรองรับการแสดงผลแบบเรียลไทม์

1. เข้าเมนูแว่นตา เลือก Settings (การตั้งค่า) > Display (การแสดงผล) จากนั้นเปิดใช้งาน Real View PiP
2. แตะ两次 ฯ ส่องครั้งที่ด้านขวาของแว่นตา หรือกดสองครั้งบนปุ่มของตัวควบคุมการเคลื่อนไหว โหมดวิวการบิน จะแสดงผลที่บุนชัยบนหน้าจอของบุนมองจริง สภาพแวดล้อมจริงของคุณและการส่งวิดีโอจากโดรนจะแสดงบนหน้าจอแว่นตาพร้อมกัน

💡 • หากตั้งบุนมองจริงเป็น 3D จะไม่สามารถแสดงโหมดวิวการบินบนหน้าจอไปพร้อมกันได้

⚠️ • ขณะใช้งาน Real View PiP (มุ่งมองจริงแบบภาพต่อภาพ) โหมดวิวการบินจะใช้สำหรับแสดงสถานะของโดรนเท่านั้น ห้ามพิ่งพาหน้าจอปีกในการบิน

การแชร์โหมดวิว

DJI Goggles 3 สามารถแชร์โหมดวิวการบินผ่านวิธีที่แตกต่างกันสามวิธี

- 💡 • เปิดเครื่องโดยน่าจะแล้วตาก และอุปกรณ์ไม่ต้องติดต่อสื่อสาร ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้เชื่อมโยงอุปกรณ์กันทั้งหมดแล้ว
- ⚠️ • ดำเนินการแชร์โหมดวิวล่วงหน้าก่อนบิน หรือเมื่อต้องการบินอยู่กับที่ เพื่อหลีกเลี่ยงการรบกวนการดำเนินงานบังบัด
- แว่นตารองรับการเชื่อมต่อ กับอุปกรณ์มือถือสำหรับการแชร์โหมดวิวทั้งการเชื่อมต่อแบบไร้สายและใช้สายเพียงเครื่องเดียวเท่านั้น
- เมื่อเชื่อมต่อเข้ากับอุปกรณ์มือถือแล้ว การแชร์โหมดวิวจะหยุดชั่วคราวหากแว่นตาสลับไปเป็นบุนมองจริง และการแชร์จะต้องรับการต่อสัมภาระอีกครั้งเมื่อแว่นตาสลับกลับไปสู่โหมดวิวการบิน
- เมื่อเชื่อมต่อเข้ากับอุปกรณ์มือถือแล้ว การแชร์โหมดวิวจะหยุดชั่วคราวเมื่อถูกตัดขาด หรือภาพในอัลบัมให้ออกจากอัลบัมเพื่อรักษาการแชร์

การเชื่อมต่อแบบใช้สายกับอุปกรณ์มือถือ

1. บนแบงค์ไฟใช้สายชาร์จบุนกับไฟ USB-C OTG กับไฟบุนเพื่อต่ออุปกรณ์มือถือเข้ากับพอร์ต USB-C บนแว่นตา
2. เปิดแอป DJI Fly และแตะ GO FLY กับบุนขวาล่างของหน้าจอเพื่อเข้าโหมดวิว

การเชื่อมต่อแบบไร้สายกับอุปกรณ์มือถือ

- เปิดเมนูทางลัดแล้วเลือก หรือไฟฟ้าไว้ไปยังอุปกรณ์มือถือที่ผ่าน Wi-Fi
- เปิด Wi-Fi และ Bluetooth บนอุปกรณ์มือถือของคุณ และเปิดฟีเจอร์ตำแหน่งบนโทรศัพท์ของคุณ
- เปิดแอป DJI Fly จากนั้นอุปกรณ์มือถือสำหรับเชื่อมต่อกับ Wi-Fi จะปรากฏในกล่องบนหน้าแรก
- แตะที่กล่องแล้วเลือกແວນຕາที่จะเชื่อมต่อ
- เมื่อเชื่อมต่อ DJI Fly กับແວນຕາเป็นครั้งแรก ให้กดปุ่มเปิด/ปิดบนແວນຕาค้างไว้เป็นเวลาสองวินาทีเมื่อข้อความแจ้งเตือนปรากฏ: ไฟ LED แสดงระดับแบตเตอรี่จากด้านในไปด้านนอก จากนั้นไฟจะติดค้าง DJI Fly จะแจ้งให้ผู้ใช้ชื่อต่อไปนี้กับແວນຕາหากจำเป็น เลือก Join (เชื่อมต่อ)
- แตะ Watch Liveview (ดิจิทัล) เพื่อเข้าสู่ไฟฟ้าไว้ຈາກແວນຕາ

- อย่ากดปุ่มเปิด/ปิดบนແວນຕາเป็นเวลานานเพื่อหลีกเลี่ยงการเรียกใช้กระบวนการเชื่อมต่อ
- หากการแชร์ไฟฟ้าไว้ไปยังอุปกรณ์มือถือที่ผ่าน Wi-Fi เปิดใช้งาน ระบบจะไม่รองรับการเชื่อมต่อแบบไร้สายกับอุปกรณ์มือถือ
 - ในโหมดการเชื่อมต่อแบบไร้สาย ให้ยกเลิกการเชื่อมต่อແວນຕากับอุปกรณ์มือถือที่เชื่อมต่ออยู่ในขณะนั้น ก่อนที่จะเชื่อมต่อແວນຕาเข้ากับอุปกรณ์มือถือเครื่องอื่นเพื่อกำการแชร์ไฟฟ้า
 - หากข้อร้องเรียนข้อบังคับกันท่องต้น (เช่น ในญี่ปุ่น) ไม่บุญญาติให้ใช้ย่านความถี่ 5.8 GHz คุณจะไม่สามารถใช้การแชร์ไฟฟ้าไว้ไปยังอุปกรณ์มือถือที่ผ่าน Wi-Fi ได้

การแพร่ภาพไปยังແວນຕາอื่น

ใช้โหมด Broadcast ในการแชร์ไฟฟ้าไว้ไปยังແວນຕาเครื่องอื่นได้ หากมี DJI Goggles 3 เครื่องอื่นอยู่ในระยะใกล้เคียง

- เข้าเมนูແວນตา เลือก Transmission (การส่งข้อมูล) และเข้าเมนูอยู่ Pilot
- เปิดโหมด Broadcast จากนั้นหมายเลขอุปกรณ์จะปรากฏขึ้น
- บน DJI Goggles 3 เครื่องอื่น ให้เข้าเมนูແວນตา เลือก Transmission (การส่งข้อมูล) และเข้าเมนูอยู่ Audience
- หาก DJI Goggles 3 ในบริเวณใกล้เคียงเปิดโหมด Broadcast คุณสามารถดูอุปกรณ์และควบคุมของสักขยาณได้ในเมนูอยู่ Audience เลือกหมายเลขอุปกรณ์ที่เพื่อเข้าไฟฟ้าไว้ สลับเป็นเมนูอยู่ Pilot เพื่อออกจากการแชร์ไฟฟ้าที่กำกับ

การเล่นวิดีโอพาโนรามา/3D

ແວນຕารองรับการเล่นวิดีโอพาโนรามาและวิดีโอ 3D ซึ่งจะช่วยสนับสนุนการรับชมที่สมจริงให้แก่คุณ

- นำเข้าวิดีโอพาโนรามา/3D ไปยัง карт microSD และเสียบเข้ากับແວນຕา
- เข้าเมนูແວນตา จากนั้นไปที่ Album (อัลบั้ม) และเลือกไฟล์วิดีโอที่จะเล่น
- ตั้งค่า 5D ไปตัวหนาลงเพื่อเปิดเมนูพล็อยเบ็คและเลือก Display Switch Settings (การตั้งค่าสับการแสดงผล)
- ตั้งค่าโหมดการแสดงผล
 - หากวิดีโอเป็นพาโนรามา ให้เลือก 2D ก่อน จากนั้นจึงตั้ง FOV ให้เป็นพาโนรามา
 - หากวิดีโอเป็น 3D ให้เลือกโหมดการแสดงผลเป็น 3D โดยอิงจากรูปแบบวิดีโอ จากนั้นเลือก FOV และเลือกว่าจะย้อนกลับไปทางซ้ายหรือทางขวา

5. ออกจากระบบทัตหสัมภានยืนยันการเลือกแล้ว จากนั้นวิดีโอพาโนรามา/3D จะเปลี่ยนโดยอิงจากการตั้งค่าการแสดงผล

- 💡 • โปรดดูข้อมูลเพิ่มเติมเกี่ยวกับรูปแบบวิดีโอที่รองรับที่ส่วน "ข้อมูลจำเพาะ"
- แม่บอร์ดภายในสำหรับภาพถ่ายสามารถต่อ กับชุดเสียงได้ผ่านพอร์ต USB-C ทั้งนี้ แนะนำการต่อรับชุดเสียง Type-C และอะแดปเตอร์ชุดเสียงที่มี DAC (ตัวแปลงแบบดิจิตัลเป็นอะนาล็อก) ในตัวเก่าบน
-

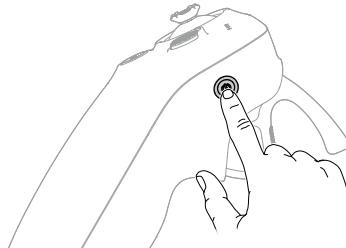
ตัวควบคุมการเคลื่อนไหว ของ DJI

ตัวควบคุมการเคลื่อนไหวของ DJI

การใช้งาน

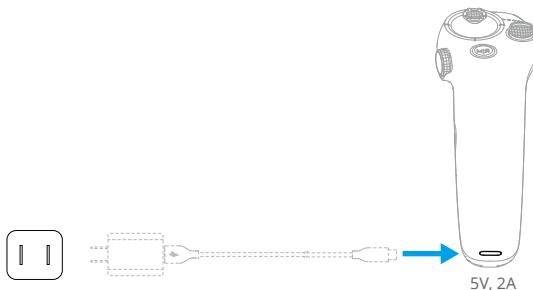
การเปิด/ปิดเครื่อง

กดปุ่มเปิดปิดหนึ่งครั้งเพื่อตຽงสอดบาร์ดับแบตเตอรี่ปัจจุบัน ชาาร์จก่อนใช้งาน ถ้าระดับแบตเตอรี่ต่ำเกินไป กดหนึ่งครั้งแล้วกดอีกครั้งค้างไว้สองวินาที เพื่อเปิดหรือปิดตัวควบคุมการเคลื่อนไหว



การชาร์จแบตเตอรี่

ใช้สาย USB-C เพื่อต่อที่ชาาร์จเข้ากับพอร์ต USB-C ของตัวควบคุมการเคลื่อนไหว



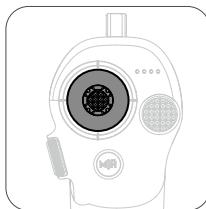
- ให้ชาาร์จรีบไม่ก่อผลให้เต็มก่อนการบินทุกครั้ง รีบไม่ก่อผลจะส่งเสียงเตือนเมื่อระดับแบตเตอรี่ต่ำ
- ให้ชาาร์จแบตเตอรี่ให้เต็มอย่างน้อยหนึ่งครั้งทุกสามเดือนเพื่อให้แบตเตอรี่ไม่เสื่อม

คุณสมบัติของปุ่ม



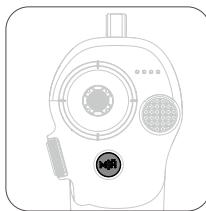
ปุ่มล็อก

- บันทึก: กดสองครั้งเพื่อสตาร์ทกล้องเตอร์ของโดรน จากนั้นกดค้างไว้เพื่อให้โดรนบันทึก โดรนจะบันทึกสูงประมาณ 1.2 เมตร และล็อคอุปกรณ์กับที่
- ลงจอด: กดค้างไว้ในขณะที่โดรนบันทึกอยู่กับที่ เพื่อให้โดรลงจอดและหยุดการทำงานของมอเตอร์
- เบรก: กดระหว่างที่บันทึกเพื่อกำให้โดรนเบรกและบันทึกอยู่กับที่



จอยสติ๊ก

- บันทึกหรือลงเพื่อให้โดรนบันทึกหรือลง
 - โยกซ้ายหรือขวาเพื่อให้โดรนเคลื่อนที่ในแนวราบไปซ้ายหรือขวา
- เมื่อเปิดใช้งาน Easy ACRO หัวยึดจอยสติ๊กเพื่อใช้งาน Easy ACRO แบบต่าง ๆ



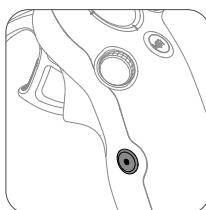
ปุ่มใหม่

- กดเพื่อสลับระหว่างโหมด Normal และ Sport
- กดค้างไว้เพื่อเริ่มการกลับจุดบันทึก (RTH) เมื่อโดรนอยู่ในโหมด RTH ให้กดปุ่มใหม่หรือปุ่มล็อกหนึ่งครั้งเพื่อยกเลิก RTH
- ข้อความแจ้งเตือนประจำภูมิภาคที่ขึ้นในหน้าจอ เช่น ภัยแล้ง ภัยไฟป่า ฯลฯ แสดงข้อมูลสถานะภายนอก เช่น อุณหภูมิ ความชื้น ความกดอากาศ ฯลฯ บนหน้าจอ



แป้นหมุน

- กดสองครั้งเพื่อสลับระหว่างไฟฟ้าและการบันทึกและบันบนของริงในแนวตากล้อง
- เลื่อนขึ้นหรือลงเพื่อเลือกกล้องก่อนบันทึกหรือระหว่าง RTH และลงจอด
- ให้เลื่อนแป้นเพื่อสลับระหว่าง Easy ACRO แบบต่าง ๆ เมื่อเปิดใช้งาน Easy ACRO
- กดแป้นค้างไว้เพื่อปรับคุณสมบัติเชอร์บบ์หน้าจอให้เป็นไปตามที่ต้องการ เช่น ปรับความสว่าง



Shutter/Record Button (ปุ่มชัตเตอร์/บันทึก)

- กดหนึ่งครั้ง: ถ่ายภาพหรือเริ่มหรือหยุดการบันทึก
- กดค้างไว้: สลับระหว่างโหมดภาพถ่ายกับโหมดวิดีโอ

คันเร่ง



- ใช้คันเร่งเพื่อควบคุมทิศทางของโดรนและเร่งความเร็ว เมื่อกดคันเร่งจะมีระดับหยุดส่องระดับ เป็นกอกดคันเร่งเบา ๆ ผู้ใช้จะรู้สึกได้ถึงแรงดันเมื่อกดคันเร่งถึงระดับแรก
- หลังจากกดคันเร่งเบา ๆ ไปหยุดที่ระดับแรก คุณจะสามารถปรับทิศทางของโดรนโดยการเลี้ยวส่วนบนสุดของตัวคันเร่งตามทิศทางที่ต้องการ
 - กดคันเร่งผ่านระดับหยุดแรกเพื่อบินโดรนไปในทิศทางของวงกลมที่ปราศจากวัสดุ แม่นๆ ดันคันเร่งไปข้างหน้าเพื่อให้โดรนบินไปข้างหลัง กดคันเร่งมากขึ้นทิศทางให้ติดต่อสื่อสารกับโดรนจะเป็นอย่างไรก็ได้
 - เมื่อไม่ได้กดคันเร่ง โดรนจะบินอยู่กับที่

Optimal Transmission Zone (โซนสัญญาณที่เหมาะสม)

สัญญาณระหว่างอุปกรณ์ทั้งหมดจะมีประสิทธิภาพที่สุดเมื่อตัวควบคุมการเคลื่อนไหวและเว็บตามีระยะห่างกันไม่เกิน 3 เมตร



- ขอแนะนำให้ใช้ชุดอุปกรณ์ในสภาพแวดล้อมกลางแจ้งที่เปิดโล่งเพื่อหลีกเลี่ยงสิ่งกีดขวางระหว่างตัวควบคุมการเคลื่อนไหวกับเว็บตา บีบะน้ำอาจสั่งผลต่อประสิทธิภาพของการส่งข้อมูลได้
- เพื่อหลีกเลี่ยงสัญญาณรบกวน ห้ามใช้อุปกรณ์ไฟฟ้าอื่น ๆ ที่มีปัจจัยความถี่เดียวกันกับตัวควบคุมการเคลื่อนไหว

การแจ้งเตือนของตัวควบคุมการเคลื่อนไหว

รีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงเตือน เมื่อแบตเตอรี่อยู่ในช่วงระดับ 6% ถึง 10% คุณสามารถปิดการแจ้งเตือนระดับแบตเตอรี่อื่นได้โดยกดปุ่มเปิดปิด การแจ้งเตือนจะระดับแบตเตอรี่คงตัว: ดังนี้ เมื่อระดับแบตเตอรี่น้อยกว่า 5% และไม่สามารถปิดเสียงได้ โดยรีโมทคอนโทรลจะส่งเสียงเตือนระหว่าง RTW ซึ่งไม่สามารถปิดเสียงได้

การปรับเกียบตัวควบคุมการเคลื่อนไหว

คุณสามารถปรับเกียบเข็มกิต IMU และตัวเรืองความเร็วของตัวควบคุมการเคลื่อนไหวได้

ให้ปรับเกียบโนดูลกับกีบเมื่อได้รับแจ้งให้ดำเนินการ โดยมีวิธีดังนี้:

- กดปุ่ม 5D ในโหมดวิดีโอการบันเพื่อเปิดเมนู
- เลือก Settings (การตั้งค่า) > Control (การควบคุม) > Motion Controller (ตัวควบคุมการเคลื่อนไหว) > RC Calibration (การปรับเกียบ RC)
- เลือกโนดูลและทำตามคำแนะนำเบื้องต้นเพื่อปรับเกียบให้เสร็จสิ้น

-  • ห้ามปรับเกียบเข็มกิตของคุณในบริเวณที่มีสัญญาณแม่เหล็กربกวนอย่างรุนแรง เช่น ใกล้กับแม่เหล็กลับจอดรถ หรือพื้นที่ก่อสร้างที่มีโครงสร้างเสริมคอนกรีตตั้งต้น
• ห้ามพกพาสัตว์ที่เป็นสารก่อปฏิกัดในบริเวณที่มีแม่เหล็ก เช่น โทรศัพท์มือถือ ระหว่างที่ทำการปรับเกียบ

ແອປ DJI Fly

ແອປ DJI Fly

ເຊື່ອນຕ່ວແວນຕາກັບອຸປກຣນີເນື້ອດືກ ເປີດແອປ DJI Fly ແລະເຫັນສູ່ຫຼາຈອກຫລັກ ຜູ້ໃຫ້ສາມາຮັດດໍາເນີນການຕ່ວໄປນີ້ໄດ້ຈາກຫຼາຈອກຫລັກ:

- ຄັນຫາຕໍ່ແກ່ນການເປັນທີ່ແປ່ບໍາ, ຕຽວຈຸ GEO Zones ແລະຫາວັນບຸລເກີ່ຍກັບກຸ່ມາຍແລະຮະເບີຍບັນດາໃນກ້ອງທີ່ນີ້, ດຸກຮາສອນໃຈໜາພິ່ງກົດ ແລະອ່ານເຄຸ້ມືອກຮັດໃຈໜານພຶດຕະກົນທີ່
- ໃປຖື່ອລັບນີ້ເພື່ອດູຮຸປາກພິເວີໂອ ຂັ້ນສໍາຮວັງພຸດເຖິງທີ່ແຂຮົໄວ້ເພີ່ມເຕີມຈາກ SkyPixel
- ເຫັນສູ່ຮະບບດ້ວຍບັນດາ DJI ຂອງຄຸນພື້ນຕຽວຈຸສອນບັນດຸບັນບັນດາແລະບັນດາກົດການເປັນຂອງຄຸນ
- ຂັ້ນເປົດຕະເພື່ອເວົ້າໄວ້ໄດ້ຈຳກັດສູ່ຫາຍັງດ້ວຍ Find My Drone (ຫາໄດ່ຮນຂອງຈັນ), ເຢັນຮນ DJI Forum ກັ້ນຂໍ້ອັນດັບຕໍ່ DJI Store

ແຕ່ GO FLY ເພື່ອແສດງການຮ່ວມມືກົດສູ່ຫາຍັງດ້ວຍເຫັນສາມາຮັດແຊຣບຸນນອງກ່າວ



- ຄຸນຈະຕ້ອງໝາຍເຫັນໄດ້ເຕີມກົດເປັນແອປ DJI Fly
 - ແລະຈໍາເປັນຕ້ອງໃຫ້ອັນເກຣນີເນີຕົມເກີ່ຍກົດທີ່ເປົ້າໃຫ້ແອປ DJI Fly ຕິດຕ່ອຜູ້ໃຫ້ການເຄືອຂ່າຍໄຮສາຍຂອງຄຸນເພື່ອຂອງການບໍາໄຈຫຼັງຈາກເກຣນີເນີຕ
 - ພາກຄຸນໃຫ້ໄກຮັດສົກພົກເນື້ອເປັນອຸປກຣນີແສດງຜລ ມ້ານຮັບສາຍ໌ໄກຮັດເຫັນເຊື້ອໃຫ້ພື້ຈອນຮັບສັງຫຼັກຄວາມຮະຫວ່າງການບັນ
 - ອ່ານຄໍາແນະນຳເກີ່ຍກົບຄວາມປລອດກ້າຍ ຂັ້ນຄວາມເຕືອນ ແລະຂັ້ນສົງວນເສັກຮົກກັ້ນຫຼັດໄດ້ຍຸລະເວີຍດ ກຳຄວາມຄັນເຄຍກັບຮະເບີຍບັນດາທີ່ເກີ່ຍວັນຈີໃຫ້ນີ້ຂອງຄຸນ ຄຸນມີຫຼັກທີ່ຕ້ອງຮັບການເກີ່ຍວັນຈີຮັບສັງຫຼັກຄວາມຮະຫວ່າງການແລະຮູປແບບການບັນທຶກທີ່ເປັນໄປຕາມຮະເບີຍບັນດາ
 - ການໃຫ້ຈຳກັດສູ່ຫາຍັງດ້ວຍ DJI Fly ແລະນີ້ຍາຍຄວາມເປັນສ່ວນຕົວຂອງ DJI ຂັ້ນກຳຫຼັດການຮ່ວມມືກົດສູ່ຫາຍັງດ້ວຍດ້ວຍໄດ້ກີ່ <https://developer.dji.com/policies/>

ກາຄພນວກ

ភាគពេរ

ខ្លួនុលជាំពោះ

DJI Avata 2

ប៉ាងហ៊ុកមើំដែលបាន	ប្រមាណ 377 ករុណា
ខ្សោយ	185×212×64 មម. (ឈាម×កាហ្វេ×ស្តុង)
គាមនឹងសុងសុត្រនកការបិនបាន	6 មេត្រ/ធបាត់ (ឈើដ Normal) 9 មេត្រ/ធបាត់ (ឈើដ Sport)
គាមនឹងសុងសុត្រនកការបិនលង	6 មេត្រ/ធបាត់ (ឈើដ Normal) 9 មេត្រ/ធបាត់ (ឈើដ Sport)
គាមនឹងបេវរបាបសុងសុត្រ (ក្នុងចំណែកការលេខនៃបិន)	8 មេត្រ/ធបាត់ (ឈើដ Normal) 16 មេត្រ/ធបាត់ (ឈើដ Sport) 27 មេត្រ/ធបាត់ (ឈើដ Manual)* * តាមអាជីវការណូនាំបាន 19 មេត្រ/ធបាត់
គាមសុងសុត្រកំបុងប៉ាងតាម ^[1]	5000 មេត្រ
នៅពេលបិនសុងសុត្រ ^[2]	ប្រមាណ 23 បាត់
នៅពេលបិនការបិនសុងសុត្រ ^[3]	ប្រមាណ 23 បាត់
នៅពេលបិនសុងសុត្រ ^[4]	13.0 កម.
ការតាមរាយការនៃការបិនសុងសុត្រ	10.7 មេត្រ/ធបាត់ (នៅចំណែក 5)
អនុអក្សីបានការងារបាន	-10° ដល់ 40°C (14° ដល់ 104°F)
នេបបគ្គិសន៍បានការងារបាន	GPS + Galileo + BeiDou
នៅពេលការបិនសុងសុត្រកំបុង	បានដែង: ±0.1 ម. (ផ្ទុកការបិនតាមអង់គេង) ±0.5 ម. (ផ្ទុកការបិនតាម GNSS) បានរាប: ±0.3 ម. (ផ្ទុកការបិនតាមអង់គេង) ±1.5 ម. (តាមការបិនតាម GNSS)
ផែនកំណើនកំណើនប៉ូនុលភាពីនិ	46 GB
កត់ថ្មី	
ឈប់ឈូរការ	ឈប់ឈូរការពាបនាត 1/1.3 ប៉ូន ឈប់ឈូរការកំណើន: 12 MP
លេបត័រ	FOV: 155° កែរូបកំពុងដែលបាន: 12 មម. ទូរូបនេះ: f/2.8 ឈឺកត់: 0.6 មេត្រ ដល់ ∞
នៅពេល ISO	100-25600 (អតិថិជន)
	100-25600 (ឈប់ឈូរ)

ความไวชัตเตอร์	วิดีโอ: 1/8000-1/30 วินาที ภาพถ่าย: 1/8000-1/50 วินาที
ขนาดภาพถ่ายสูงสุด	4000×2256 (16:9) 4000×3000 (4:3)
โหมดถ่ายภาพเดียว	ถ่ายภาพเดียว
รูปแบบภาพถ่าย	JPEG
ความละเอียดวิดีโอ	4K (4:3): 3840×2880@30/50/60fps 4K (16:9): 3840×2160@30/50/60fps 2.7K (4:3): 2688×2016@30/50/60fps 2.7K (16:9): 2688×1512@30/50/120fps 1080p (4:3): 1440×1080@30/50/120fps 1080p (16:9): 1920×1080@30/50/120fps
รูปแบบบันทึก	MP4 (H.264/H.265)
อัตรา比特ของวิดีโอสูงสุด	130 Mbps
ระบบไฟล์ที่รองรับ	exFAT
โหมดสี	มาตรฐาน D-Log M
กล้อง FOV	รองรับโหมดมาตรฐาน โหมดบุกโขลง และโหมดบุกโขลงพิเศษ:
EIS	รองรับ RockSteady 3.0+ และ HorizonSteady สามารถปิดใช้งานได้*
	* บนสเปคปัจจุบัน ส่วน การถ่ายภาพเดจาวูบุนมองกว้างจะรองรับระบบป้องกันภาพสั่นไหว แบบอิเล็กทรอนิกส์ Gyroflow
กิมเบล	
ระบบกันสั่น	กลไกกิมเบลแบบแกนเดียว (กันเงย)
ระยะของกลไก	กันเงย: -95° ถึง 90°
ระยะที่ควบคุมได้	กันเงย: -85° ถึง 80°
ความเร็วควบคุมสูงสุด (กันเงย)	100°/วินาที
ขอบเขตการสั่นสะเทือนเชิงบุน	±0.01°
แกนหมุนอิเล็กทรอนิกส์	ไม่สามารถใช้การแก้ไขหน้าจอด้วยเบลาร์เซลล์ได้มีระหว่างการอัด แต่สามารถใช้กับ ฟุตเจลที่ถูกใจเว็บไซต์ได้
การตรวจสอบ	
ประเภทการตรวจสอบ	ดำเนินการของเห็นด้านล่างและด้านหลัง
ด้านล่าง	เซ็นเซอร์ TOF วัดความสูงในระยะที่มีประสิทธิภาพ: 10 เมตร ระยะการบินอยู่กับที่ที่แนบมา: 0.3-10 เมตร ระยะการวัด: 0.3-20 เมตร FOV: แนวรวม 78°, แนวดึง 78°
ด้านหลัง	ระยะการวัด: 0.5-20 เมตร FOV: แนวรวม 78°, แนวดึง 78°

สภาพแวดล้อมในการใช้งาน	พื้นผิวที่สักก้อนแสงแบบกระจาดยะและมีรูปแบบที่นองเงาเป็นได้ โดยสักก้อนแสงแบบกระจาดยะมากกว่า 20% (เช่น พื้นคอนกรีต) มีแสงเพียงพอ (lux > 15 , สภาพแสงปกติภายในอาคาร)
การส่งวิดีโอ	
ระบบการส่งวิดีโอ	O4
คุณภาพไฟฟ้า	1080p@30/50/60/100fps
ความถี่ในการทำงาน	2.4000-2.4835 GHz 5.170-5.250 GHz* 5.725-5.850 GHz* * สามารถใช้ 5.170-5.250 GHz and 5.725-5.850 GHz ได้ในประเทศไทยและภูมิภาคที่กฎหมายและระเบียบข้อบังคับหนึ่งของบุญชาติกำหนด
กำลังของตัวส่งสัญญาณ (EIRP)	2.4 GHz: <33 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.1 GHz: < 23 dBm (CE) 5.8 GHz: <33 dBm (FCC), <30 dBm (SRRC), <14 dBm (CE)
แบบวิดีโอการสื่อสาร	สูงสุด 60 MHz
ระยะการส่งสัญญาณสูงสุด (ไม่มีสิ่งกีดขวาง ไม่มีการรับกวน) ^[5]	FCC: 13 กม. (ขึ้นอยู่กับระยะเวลาขับได้นานที่สุดของโอดรอน) CE: 10 กม. SRRC: 10 กม. MIC: 10 กม.
ระยะการส่งสัญญาณสูงสุด (ไม่มีสิ่งกีดขวาง มีสัญญาณรบกวน) ^[6]	มีสัญญาณรบกวนรุนแรง: เขตเมือง, ประมาณ 1.5-4 กม. มีการรบกวนปานกลาง: เขตชนบทเมือง, ประมาณ 4-10 กม. มีสัญญาณรบกวนต่ำ: เขตชนบท/ช่ายทะเล, ประมาณ 10-13 กม.
ระยะการส่งสัญญาณสูงสุด (มีสิ่งกีดขวาง มีสัญญาณรบกวน) ^[7]	มีสัญญาณรบกวนต่ำและมีอาการคัดขวาง: ประมาณ 0-0.5 กม. มีสัญญาณรบกวนต่ำและมีตันไม้คัดขวาง: ประมาณ 0.5-3 กม.
ความเร็วดาวน์โหลดสูงสุด	Wi-Fi: 25 MB/s* * วัดในสภาพแวดล้อมของห้องทดลองที่มีสัญญาณรบกวนเพียงเล็กน้อยในประเทศไทย ภูมิภาคที่รองรับทั้ง 2.4 GHz และ 5.8 GHz ความเร็วในการดาวน์โหลดอาจแตกต่างกันไปตามสภาพแวดล้อมจริง
ความหน่วงต่ำสุด	เมื่อใช้กับ DJI Goggles 3: คุณภาพการส่งวิดีโอ 1080p/100fps: 24 ms คุณภาพการส่งวิดีโอ 1080p/60fps: 40 ms
อัตราบิตของวิดีโอสูงสุด	60Mbps
เสาอากาศ	เสาอากาศ 4 เสา, 2T4R
Wi-Fi	
โปรโตคอล	802.11a/b/g/n/ac
ความถี่ในการทำงาน	2.4000-2.4835 GHz 5.725-5.850 GHz
กำลังของตัวส่งสัญญาณ (EIRP)	2.4 GHz: <20 dBm (FCC/CE/SRRC/MIC) 5.8 GHz: <20 dBm (FCC/SRRC), < 14 dBm (CE)

Bluetooth

โปรโตคอล Bluetooth 5.0

ความถี่ในการทำงาน 2.4000-2.4835 GHz

กำลังของตัวส่งสัญญาณ (EIRP) <10 dBm

แบตเตอรี่/ไดรบอัจฉริยะ

ความจุ 2150 mAh

น้ำหนัก ประมาณ 145 กรัม

แรงดันไฟนาทีฐาน 14.76 V

แรงดันการชาร์จสูงสุด 17 V

ชนิดแบตเตอรี่ Li-ion

พลังงาน 31.7 Wh@0.5C

อุณหภูมิขณะชาร์จ 5° ถึง 40°C (41° ถึง 104°F)

เวลาในการชาร์จ ด้วยอับสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่ (กำลังไฟในการชาร์จสูงสุด 60W):

จาก 0 ถึง 100%: ประมาณ 45 นาที

จาก 10 ถึง 90%: ประมาณ 30 นาที

การชาร์จไดรบอัจฉริยะ: (กำลังไฟในการชาร์จสูงสุด 30W):

จาก 0 ถึง 100%: ประมาณ 88 นาที

จาก 10 ถึง 90%: ประมาณ 60 นาที

กีชาเร็จ

กีชาเร็จที่แนะนำ กีชาเร็จแบบพกพา DJI 65W

กีชาเร็จในรถ DJI 65W

กีชาเร็จ USB แบบด่วน

อับสำหรับการชาร์จแบตเตอรี่

อินพุต 5-20 V สูงสุด 3 A

อับสำหรับการชาร์จ

เอาภพุต (การสะสนพลังงาน) สูงสุด 65 V

เอาภพุต (การชาร์จ) สูงสุด 17 V

เอาภพุต (USB) 5 V, 2 A

ประเภทการชาร์จ ชาร์จแบตเตอรี่สามก้อนตามลำดับ

ความเข้ากันได้ แบตเตอรี่ไดรบอัจฉริยะ DJI Avata 2

ផែនកំង់កែបខោមូល

ការតាំងវិញ្ញាណការងារ	SanDisk Extreme PRO 32GB U3 A1 V30 microSDHC Lexar Professional 1066x 64GB U3 A2 V30 microSDXC Lexar Professional 1066x 128GB U3 A2 V30 microSDXC Lexar Professional 1066x 256GB U3 A2 V30 microSDXC Lexar Professional 1066x 512GB U3 A2 V30 microSDXC Kingston CANVAS Go! Plus 64GB U3 A2 V30 microSDXC Kingston CANVAS Go! Plus 128GB U3 A2 V30 microSDXC Kingston CANVAS React Plus 64GB U3 A1 V90 microSDXC Kingston CANVAS React Plus 128GB U3 A1 V90 microSDXC Kingston CANVAS React Plus 256GB U3 A1 V90 microSDXC Samsung EVO Plus 512GB U3 A2 V30 microSDXC
----------------------	---

- [1] វឌ្ឍនភាពរបស់ក្នុងការងារដែលមានតម្លៃ 5,000 រោង និងតម្លៃចំណេះចំណេះតំបន់ 100% សំខាន់ 20% ប៉ូលូស៊ាអេរបីថ្មីចំណេះចំណេះតំបន់ ពិនិត្យការងារដែលបានរៀបចំឡើង។
- [2] វឌ្ឍនភាពរបស់ក្នុងការងារទឹក 21.6 kph និងតម្លៃចំណេះចំណេះតំបន់ 100% សំខាន់ 0% ប៉ូលូស៊ាអេរបីថ្មីចំណេះចំណេះតំបន់ ពិនិត្យការងារដែលបានរៀបចំឡើង។
- [3] វឌ្ឍនភាពរបស់ក្នុងការងារទឹក 21.6 kph និងតម្លៃចំណេះចំណេះតំបន់ 100% សំខាន់ 0% ប៉ូលូស៊ាអេរបីថ្មីចំណេះចំណេះតំបន់ ពិនិត្យការងារដែលបានរៀបចំឡើង។
- [4] វឌ្ឍនភាពរបស់ក្នុងការងារទឹក 43.2 kph និងតម្លៃចំណេះចំណេះតំបន់ 100% សំខាន់ 0% ប៉ូលូស៊ាអេរបីថ្មីចំណេះចំណេះតំបន់ ពិនិត្យការងារដែលបានរៀបចំឡើង។
- [5] វឌ្ឍនភាពរបស់ក្នុងការងារទឹក 43.2 kph និងតម្លៃចំណេះចំណេះតំបន់ 100% សំខាន់ 0% ប៉ូលូស៊ាអេរបីថ្មីចំណេះចំណេះតំបន់ ពិនិត្យការងារដែលបានរៀបចំឡើង។
- [6] ប៉ូលូស៊ាអេរបីថ្មីចំណេះចំណេះតំបន់ 100% សំខាន់ 0% ប៉ូលូស៊ាអេរបីថ្មីចំណេះចំណេះតំបន់ ពិនិត្យការងារដែលបានរៀបចំឡើង។
- [7] ប៉ូលូស៊ាអេរបីថ្មីចំណេះចំណេះតំបន់ 100% សំខាន់ 0% ប៉ូលូស៊ាអេរបីថ្មីចំណេះចំណេះតំបន់ ពិនិត្យការងារដែលបានរៀបចំឡើង។

DJI Goggles 3

ទូរសព្ទ	TKGS3
ប៉ាអ៉ក	ប្រមាល 470 ករណី
បន្ទាត (យាម×កវាំង×ស្តុង)	មើលផែលភាពការ: 170×109×112 ម.ម. (យាម×កវាំង×ស្តុង) មើលការងារភាពការ: 205×109×112 ម.ម. (យាម×កវាំង×ស្តុង)
បន្ទាតប៉ាវ៉ូ (អប៉ាវ៉ូតេឱយ)	0.49 ម៉ោង
គ្មានភ័យឱ្យដ (អប៉ាវ៉ូតេឱយ)	1920×1080
អត្រាការទិន្នន័យ	ស្តុង 100 Hz
ខែនក់ខែនក់របស់ខ្លួន	56-72 ម.ម.
ខែនក់របស់ខ្លួន	-6.0 D កើង +2.0 D
FOV (អប៉ាវ៉ូតេឱយ)	44°
ទូរបន្ទាត់	MOV
ទូរបន្ទាត់	MP4, MOV (ទូរបន្ទាត់ដែលអាចរួចរាល់បាន: H.264, H.265, ទូរបន្ទាត់ស៊ីម៉ី: AAC, PCM)
ទូរបន្ទាត់	វិធានធម្មានរបស់វិធានធម្មាន: ធម្មានធម្មានរបស់ធម្មានធម្មាន 2D ធម្មានធម្មាន 3D: Half-Side-by-Side (HSBS), Full-Side-by-Side (FSBS), Half Over-Under (HOU), Full Over-Under (FOU) ឱ្យបានរួចរាល់បាន 4K/60fps
FOV បុរុមាណ	44°
ខ្សោយក្នុងការការងារ	-10° កើង 40°C (14° កើង 104°F)
ការការងារ	បោន្ទាត់
ការការងារ SD កិច្ចរបស់ខ្លួន	microSD (ស្តុង 512 GB)
ការការងារ microSD កិច្ចបាន	Sandisk Extreme Pro 32GB U3 A1 V30 microSDHC Lexar 1066x 64GB U3 A2 V30 microSDXC Lexar 1066x 128GB U3 A2 V30 microSDXC Lexar 1066x 256GB U3 A2 V30 microSDXC Lexar 1066x 512GB U3 A2 V30 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 64GB U3 A2 V30 microSDXC Kingston Canvas Go! Plus 128GB U3 A2 V30 microSDXC Kingston Canvas React Plus 64GB U3 A1 V90 microSDXC Kingston Canvas React Plus 128GB U3 A1 V90 microSDXC Kingston Canvas React Plus 256GB U3 A1 V90 microSDXC Samsung EVO Plus 512GB U3 A2 V30 microSDXC

การสั่งวิดีโอ

การส่งวิดีโอ	เมื่อใช้กับโดรนหลายลำ แล้วต้องเลือกเพิร์ฟร์มแวร์ที่เกี่ยวข้องโดยอัตโนมัติเพื่อให้ตั้งร่องกับข้อมูลจำเพาะในการส่งวิดีโอของโดรน เมื่อใช้กับ DJI Avata 2: DJI O4
ความถี่ในการทำงาน ⁽¹⁾	2.4000-2.4835 GHz 5.170-5.250 GHz 5.725-5.850 GHz

กำลังในการส่งสัญญาณ (EIRP)	2.4 GHz: <33 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.1 GHz: <23 dBm (CE) 5.8 GHz: <33 dBm (FCC), <30 dBm (SRRC), <14 dBm (CE)
ความหน่วง ^[2]	เมื่อใช้กับ DJI Avata 2: คุณภาพการส่งวิดีโอ 1080p/100fps: ความหน่วงลดลงเหลือ 24 ms คุณภาพการส่งวิดีโอ 1080p/60fps: ความหน่วงลดลงเหลือ 40 ms
ระบบการส่งสูงสุด	DJI Goggles 3 สามารถรับวิดีโอในระดับการส่งวิดีโอสูงสุดต่อไปนี้ได้ เมื่อใช้งานร่วมกับ DJI Avata 2: 13 กม. (FCC), 10 กม. (CE/SRRC/MIC)
อัตราบีตของวิดีโอสูงสุด ^[3]	60Mbps
Wi-Fi	
โปรโตคอล	802.11a/b/g/n/ac
ความถี่ในการทำงาน ^[4]	2.4000-2.4835 GHz 5.170-5.250 GHz 5.725-5.850 GHz
กำลังส่ง (EIRP)	2.4 GHz: <20 dBm (FCC/CE/SRRC/MIC) 5.1 GHz: <20 dBm (FCC/CE/MIC) 5.8 GHz: <20 dBm (FCC/SRRC), <14 dBm (CE)
บลูทูธ	
โปรโตคอล	Bluetooth 5.0
ความถี่ในการทำงาน	2.4000-2.4835 GHz
กำลังส่ง (EIRP)	<10 dBm
GFSK	
ความถี่ในการทำงาน	2.4000-2.4835 GHz
กำลังส่ง (EIRP)	<26 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC)
แบตเตอรี่	
ขนาด	121×65×52.5 มม. (ยาว×กว้าง×สูง)
ความจุ	3000 mAh
แรงดันไฟ	5.6–8.4 V
หมุดหัว	Li-ion
ระบบสารเคมี	LiNiMnCoO2
พลังงาน	21.6 Wh
อุณหภูมิขณะชาرج	0° ถึง 50°C (32° ถึง 122°F)
กำลังการชาرجสูงสุด	20 W (ชาرجเมื่อปิดเครื่อง)
ระยะเวลาใช้งาน ^[4]	ประมาณ 3 ชั่วโมง

[1] ในบางประเทศหรือภูมิภาคต้องมีความถี่ 5.1 GHz หรือ 5.8 GHz หรือถ้าสูงย่างๆความถี่ 5.1 GHz หรือ 5.8 GHz ให้สำหรับการใช้งานภายในอาคารเท่านั้น ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้ตรวจสอบและปฏิบัติตามข้อบังคับของท้องถิ่นเกี่ยวกับการบิน

- [2] วัดในสภาพแวดล้อมกลางแจ้งที่เปิดໄສงໄດຍໄມ່ເສັນຍານຮບກວນ ບ້ອນລວງຮົງຈະແຕກຕ່າງກົນໄປຕາມໄດຣນແຕ່ລະຮຸນ
- [3] ວັດໃນສະຖານທີ່ໄດ້ເປັນພື້ນທະນາຄານຮບກວນ ບ້ອນລວງຮົງຈະແຕກຕ່າງກົນໄປຕາມສະຖານທີ່ໄດ້ເປັນພື້ນທະນາຄານ
- [4] ຮະຍະບົລາໃນການຮັບຜົນສູງສຸດ 3 ຊົ່ວໂມງວັດຈາກອຸນຫະກົມໄວດລ້ອນກີ 25° C (77° F), ຄວາມສ່ວ່າງໜ້າຈະຮະດັບ 4, ເຊິ່ງຕ່ອກບິໂຣນ DJI Avata 2, ດັ່ງກ່າວຮັບຜົນ 1080p/100fps, ປິດການຄົດຕາມຕີຮະບະ, ປິດບຸນນອງຈົງ ແລະ ຂໍຮົງແບຕຕ່ອຮັບຕາງໆເຖິງແລະໄປໄດ້ຈ່າຍໄຟໄຟກັບອຸປະນນກໍາຍບອກ ເຊັ່ນ ສານັກໄຟຟນ

DJI RC Motion 3

រូប	TKMO3
ប៉ាអប់ក	ប្រមាន 118 ករុណា
គ្មានភ័យការការងារ	2.4000-2.4835 GHz
ការលើកខែងពីសំណួលសំណួល (EIRP)	2.4000-2.4835 GHz: <26 dBm (FCC), <20 dBm (CE/SRRC/MIC)
រោយការតំនៃសំណួលសំណួលសុងឥឡូវ (ប្រើប្រាស់កែត្រូវបាន ដោយការបញ្ជូន) ^[1]	មើលិចកំ DJI Avata 2 និង DJI Goggles 3: FCC: 13 កម. CE/SRRC/MIC: 10 កម.
អុនអក្សីបានការការងារ	-10° តើ 40°C (14° តើ 104°F)
រោយការបានការការងារ	ប្រមាន 10 ថ្ងៃ/បីំផី * វត្ថុទូទៅអុនអក្សីរាយកំណត់ខ្លួន 25° C (77° F) មើលិចកំ DJI Avata 2 និងបុណ្យកំក្រែង
បែបបង្កើត	
អុនអក្សីបានការការងារ	0° តើ 50°C (32° តើ 122°F)
វេលាបានការការងារ	ប្រមាន 2 ថ្ងៃ/បីំផី
ប្រព័ន្ធបានការការងារ	5 V, 2 A
គ្មានភ័យបែបបង្កើត	2600 mAh

[1] វត្ថុទូទៅអុនអក្សីរាយកំណត់ខ្លួន 25° C (77° F) មើលិចកំ DJI Avata 2 និងបុណ្យកំក្រែង

ផតិតភ័ណក៍កំចិត្តរំបុះការណី

ឱ្យកើតឡើងកំចិត្តរំបុះការណីដោយចិត្តរំបុះការណី:

<https://www.dji.com/avata-2/faq>

การอัปเดตเฟิร์มแวร์

ใช้วิธีการดังต่อไปนี้เพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์:

1. ใช้อุปกรณ์ DJI Fly เพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์สำหรับอุปกรณ์ทั้งชุด ซึ่งประกอบด้วยโดรน แบตเตอรี่ และอุปกรณ์รีโมทคอนโทรล
2. ใช้ DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) เพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ของอุปกรณ์ชิ้นเดียว

การใช้อุปกรณ์ DJI Fly

เปิดเครื่องโดรน แบตเตอรี่ และอุปกรณ์รีโมทคอนโทรล ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้เชื่อมโยงอุปกรณ์ทั้งหมดแล้ว ให้ต่อพอร์ต USB-C ของแบตเตอรี่กับอุปกรณ์บ็อกซ์ เปิดแอป DJI Fly และทำการติดต่อเครือข่าย

การใช้งาน DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)

1. เปิดอุปกรณ์ ต่ออุปกรณ์เข้ากับคอมพิวเตอร์ด้วยสาย USB-C
2. เปิด DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) และล็อกอินด้วยบัญชี DJI ของคุณ
3. เลือกอุปกรณ์ และคลิก Firmware Update (การอัปเดตเฟิร์มแวร์) ทางด้านซ้ายของหน้าจอ
4. เลือกเวอร์ชันเฟิร์มแวร์ที่คุณต้องการอัปเดต
5. รอการดาวน์โหลดเฟิร์มแวร์ การอัปเดตเฟิร์มแวร์จะเริ่มขึ้นโดยอัตโนมัติ
6. อุปกรณ์จะเริ่มติดต่อเครือข่ายและจัดการอัปเดตเฟิร์มแวร์โดยอัตโนมัติ



- หากมีแบตเตอรี่ตัวเดียว ฯ ที่ต้องได้รับการอัปเดต ให้ใส่แบตเตอรี่เข้าไปก่อนติดต่อเครือข่าย ข้อความแจ้งเตือนให้อัปเดตแบตเตอรี่จะปรากฏขึ้นเมื่อแบตเตอรี่ต่ำกว่า 20%
- คุณจะต้องทำการตั้งค่าอุปกรณ์ก่อนอัปเดต ไม่ว่าจะเป็นการตั้งค่าสัมภาระ ตั้งค่าสี ตั้งค่าเสียง ฯลฯ
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าคอมพิวเตอร์ได้เชื่อมต่อ กับอุปกรณ์ที่ต้องอัปเดต
- ห้าม拔出 USB-C ระหว่างการอัปเดต
- การอัปเดตเฟิร์มแวร์จะใช้เวลาหลายนาที ในระหว่างกระบวนการอัปเดต บินเรื่องปกติที่ก้มบอลงานไม่ทำงาน ไฟแสดงสถานะโดรนจะพรับ และไดร์บูตเองและส่งเสียงบีบ โปรดรอสักครู่เพื่อให้การอัปเดตเสร็จสมบูรณ์
- ก่อนจะบิน คุณจะต้องชาร์จแบตเตอรี่อย่างน้อย 20% และชาร์จอุปกรณ์รีโมทคอนโทรลแล้วอย่างน้อย 15%
- โปรดทราบว่า การอัปเดตอาจใช้เวลาหลายนาที อาจต้องรอก่อนอัปเดต แล้วค่อยปรับการตั้งค่าใหม่หลังจากอัปเดต
- ห้ามใช้อาร์กแวร์และซอฟต์แวร์ที่ DJI ไม่ได้ระบุไว้

ไปที่ลิงก์ด้านล่างเพื่อดูข้อมูลการอัปเดตเฟิร์มแวร์ในบัญชีการเผยแพร่:

<https://www.dji.com/avata-2/downloads>

คำแนะนำในการบำรุงรักษา

เพื่อหลีกเลี่ยงไม่ให้เดิมและสัตว์ได้รับบาดเจ็บอย่างรุนแรง โปรดปฏิบัติตามกฎต่อไปนี้:

- ชั้นล่างของหัวเดิม เช่น สายเคเบิลและแอดบอร์ด เป็นอันตรายหากกลับกันเข้าไป ให้เก็บชั้นล่างทุกอย่างที่พับบื้นเดิม และสัตว์
- เก็บแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะและรีบล็อกค่อนໄโทรลไว้ในที่แห้งและเย็น ห่างจากแสงแดดโดยตรงเพื่อให้แบตเตอรี่ LiPo ในตัวจะไม่ร้อนเกินไป อุณหภูมิการเก็บรักษาที่แนะนำ: ระหว่าง 22° ถึง 28° C (71° ถึง 82° F) หากเก็บรักษาเป็นระยะเวลานานกว่าสามเดือน ห้ามเก็บในสภาพแวดล้อมที่ไม่ได้อุ่นช่วงอุณหภูมิ -10° ถึง 45° C (14° ถึง 113° F)
- อย่าใช้กล้องสัมผัสกับأهدีจุ่มลงในน้ำหรือของเหลวอื่น ๆ หากโดรนเปียก ให้เช็ดให้แห้งด้วยผ้าเบื้องบุ่มที่ซับน้ำได้ การเปิดโดรนที่ตกน้ำอาจทำให้ส่วนประมวลผลเสียหายอย่างถาวร ห้ามใช้สารที่มีส่วนผสมของแอลกอฮอล์ เช่น เชิง ตินเนอร์ หรือสารไวไฟอื่น ๆ ในการทำความสะอาดหรือบำรุงรักษาล้อง ห้ามเก็บล้องไว้ในพื้นที่ชื้นหรือมีฝุ่นบาก
- ห้ามเชื่อมต่อผลิตภัณฑ์นี้กับอุปกรณ์ USB ที่เก่ากว่าเวอร์ชัน 3.0 ห้ามต่อผลิตภัณฑ์นี้เข้ากับ "พาวเวอร์ USB" หรืออุปกรณ์ที่คล้ายกัน
- ตรวจสอบชั้นล่างของโดรนทุกชั้นหลังจากเกิดการชนกุก ครั้ง หรือการถูกกระแทกอย่างรุนแรง หากมีปัญหาหรือข้อสงสัยใด ๆ โปรดติดต่อตัวแทนจำหน่ายที่ได้รับอนุญาตของ DJI
- ตรวจสอบไฟแสดงระดับแบตเตอรี่อย่างสม่ำเสมอ เพื่อดูระดับแบตเตอรี่ปัจจุบันและอายุการใช้งานแบตเตอรี่โดยรวม แบตเตอรี่ชาร์จได้ 200 ครั้ง ไม่แนะนำให้ใช้งานต่อหลังจากนั้น
- รายการตรวจสอบหลังการบิน
 - ตรวจสอบให้แน่ใจว่าแบตเตอรี่โดรนอัจฉริยะและใบพัดอยู่ในสภาพดี
 - ตรวจสอบให้แน่ใจว่าเลนส์กล้องและเซ็นเซอร์ระบบจับภาพสวัสดิภาพดี
 - อย่าสืบไส้กรอกเมบลอกก่อนเดินทางโดยโดรน
- คุณจะต้องเคลื่อนย้ายโดรนโดยพับขาไดร์บันเบื้องต้น
- ตรวจสอบให้แน่ใจว่าได้เคลื่อนย้ายรีบล็อกค่อนໄโทรลโดยพับขาหากไม่สามารถใช้งานได้แล้ว
- แบตเตอรี่จะชาร์จอย่างต่อเนื่องโดยอัตโนมัติ จนกว่าจะหมดสักครึ่งหนึ่ง
- ใช้ฟลิตเตอร์ ND หากจำเป็นต้องใช้เวลาบานใน การเปิดรับแสง โปรดดูข้อมูลผลิตภัณฑ์เกี่ยวกับติดตั้งฟลิตเตอร์ ND
- จัดเก็บโดรน รีบล็อกค่อนໄโทรล แบตเตอรี่ และที่ชาติจะใช้ในที่แห้ง
- กอดด้วยผ้าห่มก่อนห่อหุ้มบำรุงโดรน (เช่น ทำความสะอาด หรือใส่และถอดในพับ) คุณจะต้องทำความสะอาดโดยการห่อหุ้มส่วนที่ไม่ใช้ก่อนห่อหุ้ม ห้ามทำความสะอาดโดยการห่อหุ้มหัวเครื่องด้วยผ้าห่มก่อนห่อหุ้ม หัวเครื่องต้องถูกห่อหุ้มโดยใช้ห่อหุ้มที่มีความคงทนและสามารถรักษาอุณหภูมิที่เหมาะสมได้
- อย่าลืมปิดแบตเตอรี่ก่อนเปลี่ยนหัวอ่อนต่อไป

ขั้นตอนการแก้ไขปัญหา

1. หากไม่สามารถใช้แบบเตอเร่อร์ก่อนการบันครั้งแรกได้
แบบเตอเร่อร์ต้องได้รับการกระตุนด้วยการชาาร์จแบบเตอเร่อร์ก่อนใช้งานครั้งแรก
2. ปัญหาเกี่ยวกับมือถือและการโคลงเคลงในระหว่างการบันบีวีร์แก้ไขอย่างไร
ปรับเทียบ IMU และเข็มทิศใน DJI Fly หากยังพบปัญหา ให้ติดต่อฝ่ายสนับสนุนของ DJI
3. ชาร์จจนหมดไม่สำเร็จ
ตรวจสอบว่าแบบเตอเร่อร์ได้รับอัจฉริยะและรีบินก่อนโถรโลได้รับการกระตุนด้วยการชาาร์จหรือไม่ หากยังพบปัญหา ให้ติดต่อฝ่ายสนับสนุนของ DJI
4. ปัญหาการเปิดและสตาร์ทเครื่อง
ตรวจสอบว่าแบบเตอเร่อร์มีพลังงานหรือไม่ หากมี ให้ติดต่อฝ่ายสนับสนุนของ DJI หากไม่สามารถสตาร์ทเครื่องได้ตามปกติ
5. ปัญหาการอัปเดต SW
ปฏิบัติตามคำแนะนำในคู่มือการใช้งานเพื่ออัปเดตเฟิร์มแวร์ หากอัปเดตเฟิร์มแวร์ไม่สำเร็จ ให้รีสตาร์กอุปกรณ์ ก่อนกดแล้วลองอีกครั้ง หากยังพบปัญหา ให้ติดต่อฝ่ายสนับสนุนของ DJI
6. ขั้นตอนในการรีเซ็ตเป็นค่าเริ่มต้นจากโรงงานหรือการกำหนดค่าการทำงานที่ทราบล้ำสุด
เปิดเบบูญต์ตากแล้วเลือก Settings (การตั้งค่า) > About (เกี่ยวกับ) > Reset to Factory Default (รีเซ็ตเป็นค่าเริ่มต้นจากโรงงาน)
7. ปัญหาการปัดระบบและปิดเครื่อง
ติดต่อฝ่ายสนับสนุนของ DJI
8. วิธีตรวจสอบการจัดการหาร์ดแวร์อย่างไม่ระมัดระวังในสภาวะที่ไม่ปลอดภัย
ติดต่อฝ่ายสนับสนุนของ DJI
9. การเรียกคืนการใช้งานหลังจากจัดเก็บประยะยาวมีวีร้อย่างไร
ชาาร์จอุปกรณ์ให้เต็มก่อน จากนั้นนำใช้งานได้ตามปกติ

ความเสี่ยงและคำเตือน

DJI Avata 2

เมื่อได้รับตรวจสอบความเสี่ยงหลังจากเปิดเครื่อง จะมีข้อความเตือนใน DJI Fly

โปรดถูกรายการสถานการณ์ด้านล่าง

1. หากสถานการณ์ที่ไม่เหมาะสมสำหรับการบันทึก
2. หากตรวจสอบสิ่งกีดขวางในระหว่างการบัน
3. หากตำแหน่งที่ไม่เหมาะสมสำหรับการลงจอด
4. หากเข็มทิศและ IMU เกิดการบกวนและจำเป็นต้องปรับเทียบ
5. ปฏิบัติตามคำแนะนำบนหน้าจอเมื่อได้รับแจ้ง

DJI Goggles 3

เมื่อได้รับทราบความเสี่ยงใดหลังจากเปิดเครื่อง จะมีข้อความเตือนปรากฏบนหน้าจอแอลอีดี โปรดอ่านข้อความแจ้งเตือนที่ปรากฏบนหน้าจอและดำเนินการที่จำเป็นตามข้อความเพื่อหลีกเลี่ยงความเสียหายต่อตัวผู้ใช้กันทั่วโลก

เมื่อสัญญาณรีบูตกลับไปแล้ว ให้กดปุ่มล็อกคลิ๊กครั้งเดียว สำหรับการรีบูตแบบ RTF ให้กดปุ่มล็อกคลิ๊กครั้งเดียว สำหรับการรีบูตแบบ RTB

คุณสามารถหยุดการทำงานได้โดยกดปุ่มล็อกคลิ๊กครั้งเดียว สำหรับการหยุดการทำงาน ให้กดปุ่มล็อกคลิ๊กครั้งเดียว สำหรับการเริ่มต้นการทำงาน ให้กดปุ่มล็อกคลิ๊กครั้งเดียว สำหรับการรีบูตแบบ RTF ให้กดปุ่มล็อกคลิ๊กครั้งเดียว สำหรับการรีบูตแบบ RTB

- ⚠ • การดับเครื่องของเตอร์จะช่วยบันจัดทำให้ได้รับตากได้ โปรดดำเนินการด้วยความระมัดระวัง

หากหน้าจอแอลอีดีแสดงข้อความ “ให้กดปุ่มล็อกคลิ๊กครั้งเดียว” ให้กดปุ่มล็อกคลิ๊กครั้งเดียว สำหรับการรีบูตแบบ RTF ให้กดปุ่มล็อกคลิ๊กครั้งเดียว สำหรับการรีบูตแบบ RTB ให้กดปุ่มล็อกคลิ๊กครั้งเดียว สำหรับการหยุดการทำงาน ให้กดปุ่มล็อกคลิ๊กครั้งเดียว สำหรับการเริ่มต้นการทำงาน ให้กดปุ่มล็อกคลิ๊กครั้งเดียว สำหรับการรีบูตแบบ RTF ให้กดปุ่มล็อกคลิ๊กครั้งเดียว สำหรับการรีบูตแบบ RTB

การกำจัด



คุณจะต้องปฏิบัติตามระเบียบข้อบังคับในท้องถิ่นเกี่ยวกับอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์เมื่อต้องการกำจัด DJI และรีบูตกลับไป

การกึ่งแบบเตอร์

กึ่งแบบเตอร์ล็อกบันทึกใช้เพื่อจัดการค่าใช้จ่ายและจัดการค่าใช้จ่าย ให้กดปุ่มล็อกคลิ๊กครั้งเดียว สำหรับการกึ่งแบบเตอร์ล็อกบันทึก

กึ่งแบบเตอร์ กดปุ่มล็อกคลิ๊กครั้งเดียว สำหรับการกึ่งแบบเตอร์

หากปุ่มเปิด/ปิดแบบเตอร์ไม่สามารถเปิดใช้ได้หลังจากการค่าใช้จ่ายมากเกินไป

หากปุ่มเปิด/ปิดแบบเตอร์ไม่สามารถเปิดใช้ได้หลังจากการค่าใช้จ่ายมากเกินไป

ข้อมูลการบัน

ข้อมูลการบัน รวมถึงการรับส่งข้อมูลทางไกล ข้อมูลสถานะโดรน และตัวแปรอื่น ๆ จะได้รับการบันทึกไปที่ตัวบันทึกข้อมูลภายในโดรนโดยอัตโนมัติ คุณสามารถเข้าถึงข้อมูลได้โดยใช้ DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series)

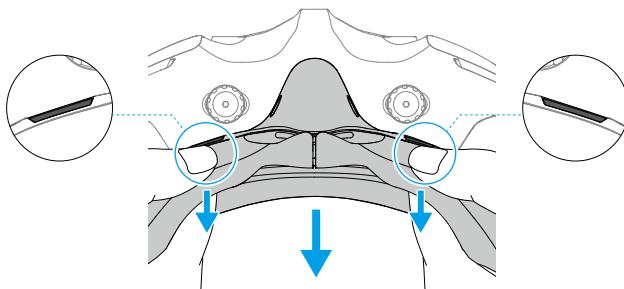
ข้อมูลหลังการขาย

ไปที่ <https://www.dji.com/support> เพื่อเรียบเรียงเพิ่มเติมเกี่ยวกับนโยบายด้านบริการหลังการขาย บริการซ่อมแซม และการสนับสนุน

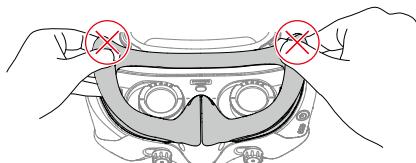
การบำรุงรักษา

การเปลี่ยนไฟบุหรี่กับแว่นตา

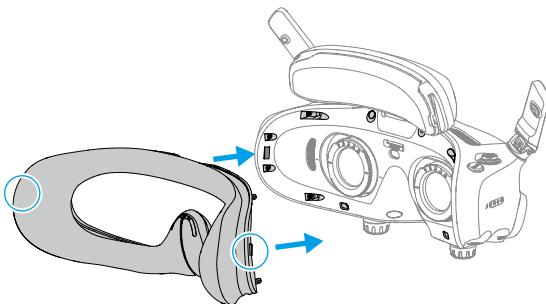
- จับส่วนล่างของไฟบุหรี่ และดึงค่อนข้าง ๆ ดังอุปกรณ์ที่แสดงด้านล่าง



- ⚠️** • ห้ามดึงด้านข้างเมื่อถอดแผ่นฟิล์มออก มิฉะนั้นอาจทำให้แผ่นฟิล์มเสียหายได้



- จัดตั้งใหม่เบื้องการวางแนวไฟบุหรี่ให้มีหัวตรงกับรูบนแว่นตา ติดตั้งแล้วกดตามแนว คุณจะได้ยินเสียง "คลิก" เมื่อกดกังสองด้านของไฟบุ ให้ตรวจสอบว่าไฟบุถูกตั้งตรงกับแว่นตา



การกำกับความสะอาดและบำรุงรักษาแบตเตอรี่

ทำความสะอาดด้วยผ้าอุบกันน้ำที่แห้งและสะอาด ใช้ผ้าทำความสะอาดด้วยเลนส์เพื่อกำกับความสะอาดเลนส์โดยเช็ดเป็นวงกลมจากตรงกลางถึงขอบด้านนอก

- ⚠ • ห้ามกำกับความสะอาดล่วงประจุก่อนเลนส์ด้วยผ้าอุบกันน้ำแลกอหอร์ด คุณสามารถกำกับความสะอาดเลนส์แก้ไขสายตาได้ติดตั้งด้วยแผ่นแลกอหอร์ดแบบใช้แล้วก็ง่ายได้
- โดยจะต้องกำกับความสะอาดเลนส์อย่างเบนช์ อย่าใช้มีร้อยปัดบีบบีบ เพราะจะส่งผลต่อคุณภาพการรับชม
 - ห้ามใช้แลกอหอร์ดหรือบีบเบนช์กำกับความสะอาดอีก ฯ เนื่องจากจะทำให้เกิดรอยขีดข่วน
 - ห้ามฉีดหรือปัดบีบบีบ แผ่นบริเวณหน้ากล้องเสริม และช่องไส้แบบตัวเรือนด้านในที่ติดต่อรับชม
 - เก็บแบตเตอรี่ไว้ในห้องที่อุณหภูมิห้องปกติและไม่มีความชื้น เพื่อหลีกเลี่ยงไม่ให้เลนส์เลอะชื้นสัมภาระ
 - อย่าใช้เลนส์โดยแสงแดดโดยตรงเพื่อป้องกันไม่ให้หน้างานเสียหาย

เราพร้อมให้ความช่วยเหลือ



ข้อมูลเติมเต็ม
ฝ่ายสนับสนุนของ DJI

ข้อความนี้อาจมีการเปลี่ยนแปลงได้



<https://www.dji.com/avata-2/downloads>

หากคุณมีข้อสงสัยเกี่ยวกับเอกสารฉบับนี้ โปรดติดต่อ DJI โดยส่ง
ข้อความไปที่ DocSupport@dji.com

DJI และ DJI AVATA เป็นเครื่องหมายการค้าของ DJI
ลิขสิทธิ์ © 2024 DJI สงวนลิขสิทธิ์