## Datorteknik Laboration 3 Högskolan i Halmstad André Frisk & Fredrik Kortetjärvi

## **Uppgift 1**

Fråga 1: Vad händer med stacken vid avbrott och vad sparas undan?

SVAR: Programmet sparar registren från RO-R3, R12, LR (R14), PC och SP (R13). Den läser av adressen från avbrottshanteraren.

Fråga 2 Vad står i LR-registret när avbrottshanteraren körs, och vad betyder det?

SVAR: Adressen för där avbrottet aktiverades. När avbrottet avslutas returnerar programmet en till den positionen.

Fråga 3: Vilken instruktion gör att avbrottet avslutas, dvs hur återgår ni till huvudprogrammet?

SVAR: BX LR

Fråga 4: Var lagras återhoppsadressen?

SVAR: Det lagras i LR registret.

## **Uppgift 2**

Fråga 1: Vilken adress har NVIC-registret ISERO?

SVAR: 0xE000E100

Fråga 2: Hur behöver ni konfigurera PIOA för att få knappen att reagera bara på negativ flank? SVAR: Ett register måste laddas med registret från PIOA\_FELLSR och därefter lagras i ett annat

register. Ex. LDR RO, =PIOA\_FELLSR

STR R1, [R0]

PIOA\_FELLSR används vid falling edge eller på svenska som det heter "negativ flank".

Fråga 3: Vad händer om man får knappavbrott då man stegar genom koden? Testa genom att trycka på USR\_LEFT när du stegar genom avbrottskoden. Samtidigt kolla NVIC-registret ISPRO (eller ICPRO) med View Memory. Vad händer?

SVAR: Det har med bitmasken att göra. Den läser av bitmasken och då ser ISPRO om knappen är nedtryckt, då får den värdet i knapptrycket vilket är 8 (startvärdet för lampan).

## **Uppgift 3**

```
; Initialization InPort
 LDR RO, =PIOA_PER
 MOV R1, #3<<14
                    ; enable PIOA on bit 14 and 15
 STR R1, [R0]
 LDR RO, =PIOA_ODR
                      ; set bit 15 and 14 as import
 STR R1, [R0]
 LDR RO, =PIOA PUER
 STR R1, [R0]
 MOV R1, #1<<14
 LDR RO, =PIOA_IER
 STR R1, [R0]
 LDR RO, =PIOA_FELLSR
 STR R1, [R0]
 LDR RO, =PIOA_AIMER
 STR R1, [R0]
 LDR RO, =ICPR
 MOV R1, #1<<11
 STR R1, [R0]
 LDR RO, =ISER
 STR R1, [R0]
 LDR RO, =PIOC_PER
 MOV R1, #14
 STR R1, [R0]
 LDR RO, =PIOC_OER
 STR R1, [R0]
 LDR RO, =PIOC_PUDR
 STR R1, [R0]
 LDR RO, =SYSTICK_CTRL
 LDR R1, =0
 STR R1, [R0]
 LDR RO, =SYSTICK LOAD
 LDR R1, =0xB71AFF
 STR R1, [R0]
 LDR RO, =SYSTICK_VAL
 LDR R1, =0
 STR R1, [R0]
 LDR RO, =SYSTICK_CTRL
 LDR R1, =7
 STR R1, [R0]
```

```
; Main
MOV R7, #500
                 ;Delay
Loop
 LDR RO, =PIOA PDSR
 LDR R1, [R0]
 AND R1, R1, #0x8000 ; mask left button
 CMP R1, #0
 BNE Loop
 LDR RO, =PIOA_IDR
 LDR R2, =0x8000
 STR R2, [R0]
 LDR RO, =PIOC_PDSR
 LDR R1, [R0]
                         ; mask bit 2 and 1
; move to bit 1 and 0
; add LEDs +1
AND R1, R1, #6
LSR R1, R1, #1
ADD R1, R1, #1
LSL R1, R1, #1
                           ; shift bits to align for LEDs
 LDR RO, =PIOC_SODR
LDR RO, =PIOC_CODR ; address to STR R1 (DC)
 STR R1, [R0]
                            ; address to Clear Output Data Register
 STR R1, [R0]
 LDR RO, =PIOA_IER ; address to Interrupt Enable Register STR R2, [RO] ; enable Interrupt again
```

```
main_release
LDR RO, =PIOA_PDSR
LDR R1, [R0]
AND R1, R1 , #1<<15
LSR R1, R1, #15
CMP R1, #1
BNE main_release
BL Delay_ms
B main_loop
;Subrutin Delay_ms
;-----
; Vänta ett antal ms
; Inparameter: R7 -delay i ms
; -----
DELAY CALIB EQU 1200
; utprovat värde (baserat på master clock -12Mhz)
Delay_ms
 STMFD SP!, {R0,R1}
 MOV RO,R7
do_delay_ms
 LDR R1,=DELAY_CALIB
loop_ms
 SUBS R1,R1,#1
 BNE loop ms
 SUBS RO, RO, #1
 BNE do delay ms
 LDMFD SP!, {R0,R1}
 BX LR
```

```
SysTick Handler
 LDR RO, =PIOC PDSR
 LDR R1, [R0]
                       ; mask 8 (LED on bit 3)
; toggle LED 3
 AND R1, R1, #8
 LDR RO, =PIOC_CODR
 STR R1, [R0]
 EOR R1, R1, #8
 LDR RO, =PIOC_SODR
 STR R1, [R0]
 BX LR
PIOA_Handler
 LDR RO, =PIOA_ISR
 LDR R1, [R0] ; read Interrupt Status Register
AND R1, R1, #1<<14 ; mask bit 14 (left button)
LSR R1, R1. #14
 LSR R1, R1, #14
                         ; move to right
 CMP R1, #1
 BNE PIOA Handler Exit
 LDR RO, =PIOA PDSR
 LDR R1, [R0]
 AND R1, R1, #1<<15
                      ; mask bit 15 (right button)
 CMP R1, #0
 BNE PIOA Handler Set
 LDR RO, =PIOC_CODR
                       ; reset by turning off LEDs and set systick load to default
 MOV R1, #14
 STR R1, [R0]
 LDR RO, =SYSTICK_LOAD
 LDR R1, =0xB71AFF
 STR R1, [R0]
 B PIOA Handler Exit
PIOA Handler Set
                        ;new freq
 LDR RO, =PIOC PDSR
 LDR R1, [R0]
 AND R1, R1, #6
 LSR R1, R1, #1
  LDR R2, =0xB71B00
  LSR R2, R2, R1
 SUB R2, R2, #1
 LDR RO, =SYSTICK_LOAD
 STR R2, [R0]
PIOA Handler Exit
  BX LR
  END
```

Programmet börjar med att skriva in initieringsadresserna för PIOA, PIOC, PMC, SYSTICK, NVIC. I Initialization InPort initieras alla register såsom interrupts, systick, pin enable etc.

I Main ges värdet av #500 till R7 som står för delay vid uppstart av programmet. Alla pins initieras med R0 och R1 lagras med adressen för initiering av pinsen. Programmet kommer att stanna inom Loop sålänge en knapp inte är nedtryckt. Inuti Loop kollar programmet med maskning om det specifikt är left-button som är nedtryckt och använder CMP för att se om den är nedtryckt (#0). Vid nedtryckt vänsterknapp går programmet ut ur loopen.

R0 får adressen till att avbryta och lagras i R2. Programmet laddar in adressen för lamporna i R0 och laddas till R1. I R1 tas bitarna 1 och 2 ut, och flyttar de till 0 respektive 1 (Logical Shift Right, flyttas ett steg till höger) och adderar 1 för att få det jämnt/ojämnt för lampans tändning och släckning. Bitarna flyttas tillbaka till sin ursprungsposition med hjälp av LSL (Logical Shift Left, flyttas ett steg till vänster).

RO laddas med adressen från registret med att starta en lamporna beroende på vilken lampa som är igång som beror på maskningen i föregående stycke, som lagras i R1. R1 inverterar bit 1 och 2 för att göra tvärtom av det som hände vid adderingen av 1 i föregående stycke. RO får adressen inladdad för att göra en interrupt och lagras i R2.

Om en interrupt sker utav PIOA skicka man till PIOA\_Handler. R0 får adressen för att se om det blev en interrupt eller inte som laddas in till R1. Programmet kollar biten som ändras när vi trycker ner på left och vi flyttar den till första värdet till höger. Jämförelse på R1 om vänstra knappen är nedtryckt, om den inte är lika med skickar programmet en till PIOA\_Handler\_Exit som därefter skickar en till main\_release (BX LR). Annars läser programmet om den högra knappen är nedtryckt och kollar samma steg som på vänstra. Om knappen är nedtryckt skickas man till PIOA\_Handler\_Set (skrivs om i nästa stycke). Om inte rensas registrena och systick\_load går till default vilket är 0 och stänger av lampan. Vid slutet på PIOA\_Handler skickar programmet en till PIOA\_Handler\_Exit som skickar en till main\_release.

På PIOA\_Handler\_Set sätter den nya frekvensen. Adressen för pinen skickas till R0 och laddas in till R1. R1 right-shiftar ett steg till höger. R2 laddas med ett nytt värde för att få en snabbare frekvens på tändning och släckning av lampan. R2 right-shiftar med R1 för att få frekvensen att bli snabbare och laddar R2 med SYSTICK\_LOAD (R0).

Om det inte blir en interrupt går programmet in i main\_release och fortsätter i en loop där mittenlampan tänder och släcker hela tiden (i SysTick\_Handler) och delayn sker. Detta tills att en interrupt initieras.