

Algorithmen und Datenstrukturen

Sequenzen

ADT – Datenstruktur

Schnittstelle des Datentyps

Interpretation der Sorten-
und Funktionssymbole



ADT

Verhalten des Datentyps

Implementierung



verwendbarer Datentyp

Datenstruktur

Sequenzen - informal

- **Beschreibung:** Folge von Elementen eines gemeinsamen **Grundtyps** (z.B. *Zahlen, Strings, ...*)
- **Wertebereich:** Menge aller endlichen Folgen von Elementen des Grundtyps

Interpretation

I
n
t
e
r
f
a
c
e

Operation	gibt zurück	Beschreibung
empty()	Sequenz	erzeugt eine leere Sequenz
length(<i>S</i>)	int	Länge der Sequenz <i>S</i>
insert(<i>S</i> , <i>x</i> , <i>p</i>)	Sequenz	fügt <i>x</i> in <i>S</i> an Position <i>p</i> ein
delete(<i>S</i> , <i>p</i>)	Sequenz	löscht Element an Position <i>p</i> aus <i>S</i>
get(<i>S</i> , <i>p</i>)	Grundtyp	Wert des Elements an Position <i>p</i> in <i>S</i>
concat(<i>S</i> , <i>R</i>)	Sequenz	fügt Sequenzen <i>S</i> und <i>R</i> aneinander

ADT Sequence

type Sequence =
sorts T, int, seq

functions

empty: \rightarrow seq

length : seq \rightarrow int

insert: seq \times T \times int \rightarrow seq

delete: seq \times int \rightarrow seq

get: seq \times int \rightarrow T

concat: seq \times seq \rightarrow seq

end.

empty()	Sequenz
length(S)	int
insert(S,x,p)	Sequenz
delete(S,p)	Sequenz
get(S,p)	Grundtyp
concat(S,R)	Sequenz

Interpretation durch Bedingungen (1)

- **T**: Datentyp \mathcal{T} des Grundtyps
- **int**: Datentyp der ganzen Zahlen
- **seq**: Menge aller endlichen Folgen von Elementen aus **T** mit:
- **empty()** [**empty**: $\rightarrow \text{seq}$]
 - **post**: eine neue leere Sequenz ist erzeugt
- **length(S)** [**length** : $\text{seq} \rightarrow \text{int}$]
 - **post**: Anzahl der Elemente des Grundtyps in S
- **insert(S, x, p)** [**insert**: $\text{seq} \times \mathcal{T} \times \text{int} \rightarrow \text{seq}$]
 - **pre**: $0 \leq p \leq \text{length}(S)$ (für 0-indizierte Sequenzen)
 - **post**: x ist an Position p in S eingefügt. Falls $p < \text{length}(S)$, so sind alle Elemente von S ab Position p um eine Position nach rechts verschoben.

Interpretation durch Bedingungen (2)

- **delete(S, p)** [**delete**: $\text{seq} \times \text{int} \rightarrow \text{seq}$]
 - **pre**: $0 \leq p < \text{length}(S)$ (für 0-indizierte Sequenzen)
 - **post**: Element von S an Position p ist aus S entfernt. Elemente von S ab Position $p+1$ sind um eine Position nach links verschoben.
- **get(S, p)** [**get** : $\text{seq} \times \text{int} \rightarrow T$]
 - **pre**: $0 \leq p < \text{length}(S)$ (für 0-indizierte Sequenzen)
 - **post**: Element in S an Position p
- **concat(S, R)** [**concat**: $\text{seq} \times \text{seq} \rightarrow \text{seq}$]
 - **pre**: S und R haben den gleichen Grundtyp
 - **post**: Sequenz mit $\text{length}(S) + \text{length}(R)$ Elementen, in der auf die Elemente von S die Elemente von R folgen

Implementierungen des Typs Sequence

Es existieren verschiedene Implementierungen des ADT Sequenz, *u.a.*

- Rechtssequenzen
- Linkssequenzen
- Array
- einfach verkettete Liste
- doppelt verkettete Liste

Arrays (Felder)

In den meisten Implementierungen (Sprachen):

- Elemente der Sequenz werden im Speicher an aufeinanderfolgenden Adressen abgelegt.
- Aus der ersten Adresse und dem Index (Position) werden die Adressen errechnet, an denen die anderen Elemente gespeichert sind (**Adressfunktion**).

Speicherzellen			'A'	'u'	'D'		
Adressen	a-1	a	a+1	a+2	a+3		

- *Beispiel:* Sequenz der Buchstaben 'A', 'u', 'D'

Basisadresse

Variablen – Adressen - Werte

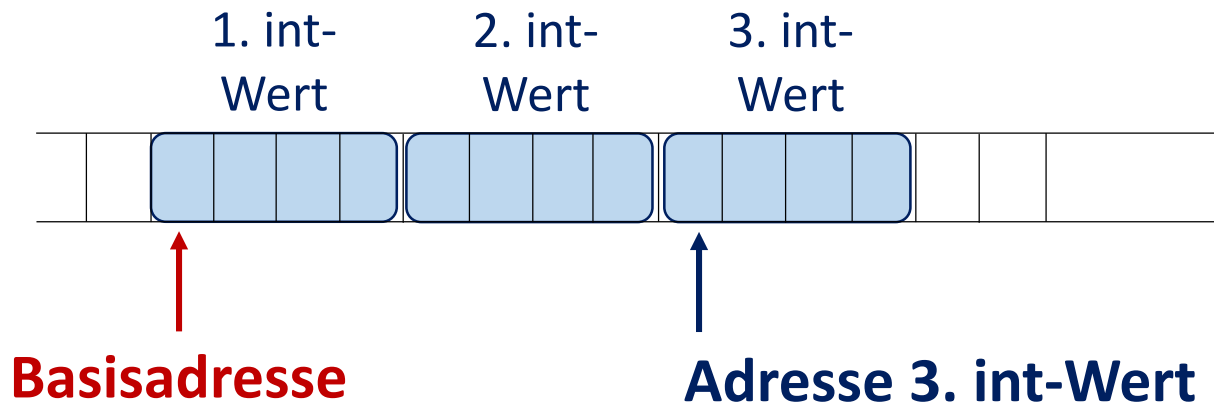
- Jede **Variable** wird an einer ihr eindeutig zugeordneten **Adresse** (im Hauptspeicher) gespeichert.
→ s. *Speicherbelegungstabelle (GdP)*

Variable	x	y
Adresse	4	8

- Weiterhin hat die Variable (nach ihrer Initialisierung) zu jedem Zeitpunkt einen **Wert**.
- Bei Variablenzugriffen muss zuerst die richtige Stelle im Speicher (**Adresse**) bestimmt werden, dann kann der dort abgelegte **Wert** bestimmt oder verändert werden.
- *Beispiel* Lesen des Wertes der Variablen x
Variablenname x → **Adresse** (hier 4) → **Wert** (z.B. 17)
Inhaltsbestimmung
Dereferenzieren

Arrays (2)

- Grundtyp **T** bestimmt, wie viele benachbarte Speicherzellen für ein Element gebraucht werden.
→ **Breite** des Typs **T**: **size(T)**
- *Beispiel*: ganze Zahlen vom Typ **int** werden oft durch vier Byte kodiert
→ *in vielen Rechnerarchitekturen vier Speicherzellen*

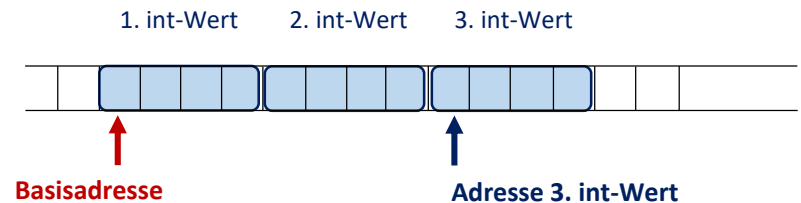


Arrays (3)

- Für Zugriff auf Element mit Index p (get(A, p), **$A[p]$** in Python):
 1. Berechnung der Adresse des Elements mit Index p
 2. Ermittlung des an dieser Adresse gespeicherten Wertes

zu 1) Adressfunktion für ein Array A (0-indiziert)

- mit n Elementen
- eines Typs T der Breite **size(T)**
- an Basisadresse a



ordnet jeder Position (Index) p , $0 \leq p < n$,
 die Adresse des $(p+1)$ -ten Elements zu: **$\alpha_A(p) = a + p \cdot \text{size}(T)$**

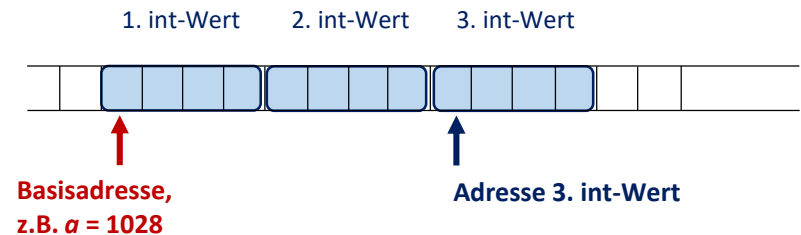
zu 2) an Adresse gespeicherter Wert: **content($\alpha_A(p)$)**

Arrays - Beispiel

- Für Zugriff auf Element mit Index p :
 1. Berechnung der Adresse des Elements mit Index p
 2. Ermittlung des an dieser Adresse gespeicherten Wertes
- *Beispiel:* Zugriff auf das dritte Element **$A[2] = 17$** :

$$\begin{aligned}
 \alpha_A(p) &= a + p \cdot \text{size}(T) \\
 &= 1028 + 2 \cdot 4 \\
 &= 1036
 \end{aligned}$$

$$\text{content}(1036) = 17$$



Arrays mit definierbarem Indexbereich

- Manche Programmiersprachen erlauben den Indexbereich von Arrays festzulegen (*low ... high*)
- **Adressfunktion** für ein Array *A*:
 - mit Indizes von *low* bis *high*
 - eines Typs **T** der Breite **size(T)**
 - an Basisadresse ***a***

ordnet jeder Position *p* (Index)
die Adresse des (*p-low+1*)-ten Elements zu:

$$\alpha_A(p) = a + (p - low) \cdot \text{size}(T)$$

Mehrdimensionale Arrays

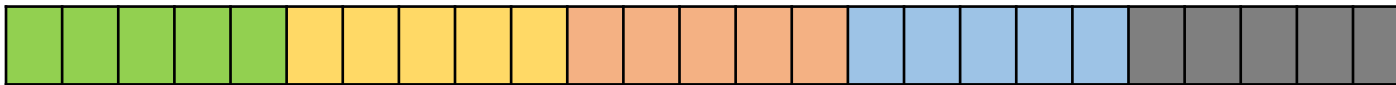
- hier nur zweidimensional (*leicht zu verallgemeinern*)
- Matrix

S[0][0]	S[0][1]	S[0][2]	S[0][3]	S[0][4]
S[1][0]	S[1][1]	S[1][2]	S[1][3]	S[1][4]
S[2][0]	S[2][1]	S[2][2]	S[2][3]	S[2][4]
S[3][0]	S[3][1]	S[3][2]	S[3][3]	S[3][4]
S[4][0]	S[4][1]	S[4][2]	S[4][3]	S[4][4]

- in vielen Sprachen **S[i,j]** statt **S[i][j]**

Zeilendominierte Architektur

$S[0][0]$	$S[0][1]$	$S[0][2]$	$S[0][3]$	$S[0][4]$	$S[1][0]$...
-----------	-----------	-----------	-----------	-----------	-----------	-----



-- 1. Zeile -- -- 2. Zeile -- -- 3. Zeile -- -- 4. Zeile -- -- 5. Zeile --
 i=0 *i*=1 *i*=2 *i*=3 *i*=4

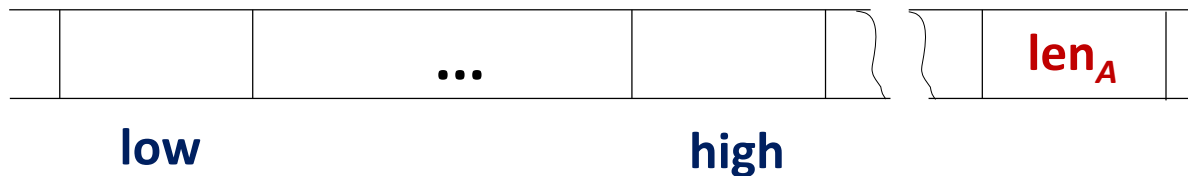
- **Adressfunktion:** Adresse von $S[i][j]$ in einem Array der Größe $m \times n$ (mit $0 \leq i < m$, $0 \leq j < n$):

$$\alpha_A(i,j) = a + ((i \cdot n) + j) \cdot \text{size}(T)$$

- analog spaltendominierte Architektur

Statische *versus* dynamische Arrays

- **statisch:** Größe (len_A) des Arrays A ist unveränderlich
 - Anzahl der Elemente wird beim Erzeugen festgelegt und gespeichert, z.B.



- Zugriff auf Arrayelemente außerhalb der Grenzen erkennbar
- **dynamisch:** Größe kann zur Laufzeit beeinflusst werden
 - obere Grenze kann Variable sein *oder*
 - Arrays können zu jeder Zeit verlängert werden
 - oft wird aktuelle Länge gespeichert (*Fehlererkennung*)

Array-Implementierung der Operationen des ADT Sequenz

Zeiger

- Implementierungen verwenden den Datentyp Zeiger/Pointer
- Wertebereich: **Adr** \cup {**null**}
 - **Adr**: Menge aller Adressen von Speicherzellen, die das Programm verwenden kann
 - **null**: spezieller Wert, der für keine verwendbare Speicheradresse steht

Zeiger: Funktionen

- **Dereferenzieren: `content(zeiger)`**
 - Zugriff auf Wert an der in **zeiger** gemerkten Adresse
 - **Achtung: null kann nicht dereferenziert werden (Fehler):**
`content(null)` ist nicht definiert!
- **Wertänderung: `setContent(zeiger, wert)`**
 - ändert den Inhalt/Wert, der an der in **zeiger** gemerkten Adresse gespeichert ist, auf **wert**
 - **Achtung: Wert von null kann nicht gesetzt werden (Fehler):**
`setContent(null, wert)` ist für keinen Wert wert zulässig!

Referenzieren

- **address(*x*)**
 - liefert Adresse zu
 - einer Variablen *x*
 - oder einem Speicherobjekt *x*
 - liefert niemals null

<i>Variable</i>	<i>x</i>	<i>y</i>
<i>Adresse</i>	4	8

Implementierung des Interface des ADT Sequence mit Arrays (1)

- Beschränkung auf 0-indizierte Arrays mit dynamischen Grenzen für Elemente eines gegebenen Grundtyps T

- **empty()** [empty: $\rightarrow seq$]

- **post:** eine neue leere Sequenz ist erzeugt

len $\leftarrow 0$

a \leftarrow eine geeignete Basisadresse

- **length(S)** [length : $seq \rightarrow int$]

- **post:** Anzahl der Elemente des Grundtyps in S

gib len_S aus

Implementierung des Interface des ADT Sequence mit Arrays (2)

- **insert(S, x, p)** [insert: $\text{seq} \times T \times \text{int} \rightarrow \text{seq}$]
 - **pre:** $0 \leq p \leq \text{length}(S)$
 - **post:** x ist an Position p in S eingefügt. Falls $p < \text{length}(S)$, so sind alle Elemente von S ab Position p um eine Position nach rechts verschoben.

```

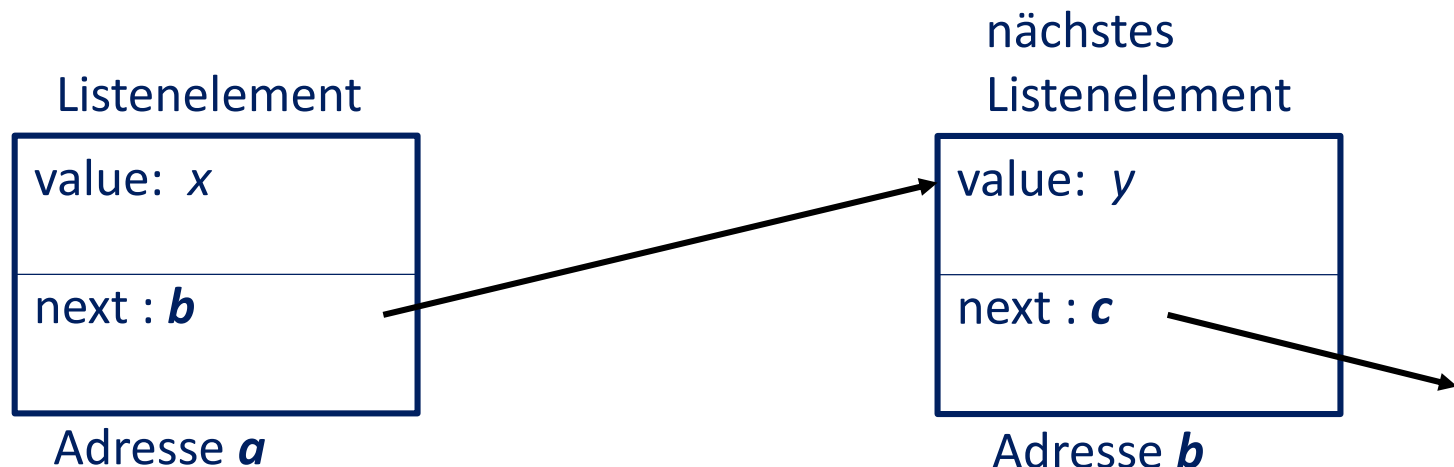
 $i \leftarrow \text{length}(S) - 1$ 
solange  $i \geq p$ 
    setContent( $\alpha_S(i) + \text{size}(T)$ , content( $\alpha_S(i)$ ))
     $i \leftarrow i - 1$ 
setContent( $\alpha_S(p)$ ,  $x$ )
 $\text{len}_S \leftarrow \text{length}(S) + 1$ 
gib  $S$  aus
  
```

*Weitere
Operationen
in den Übungen*

Verkettete Listen

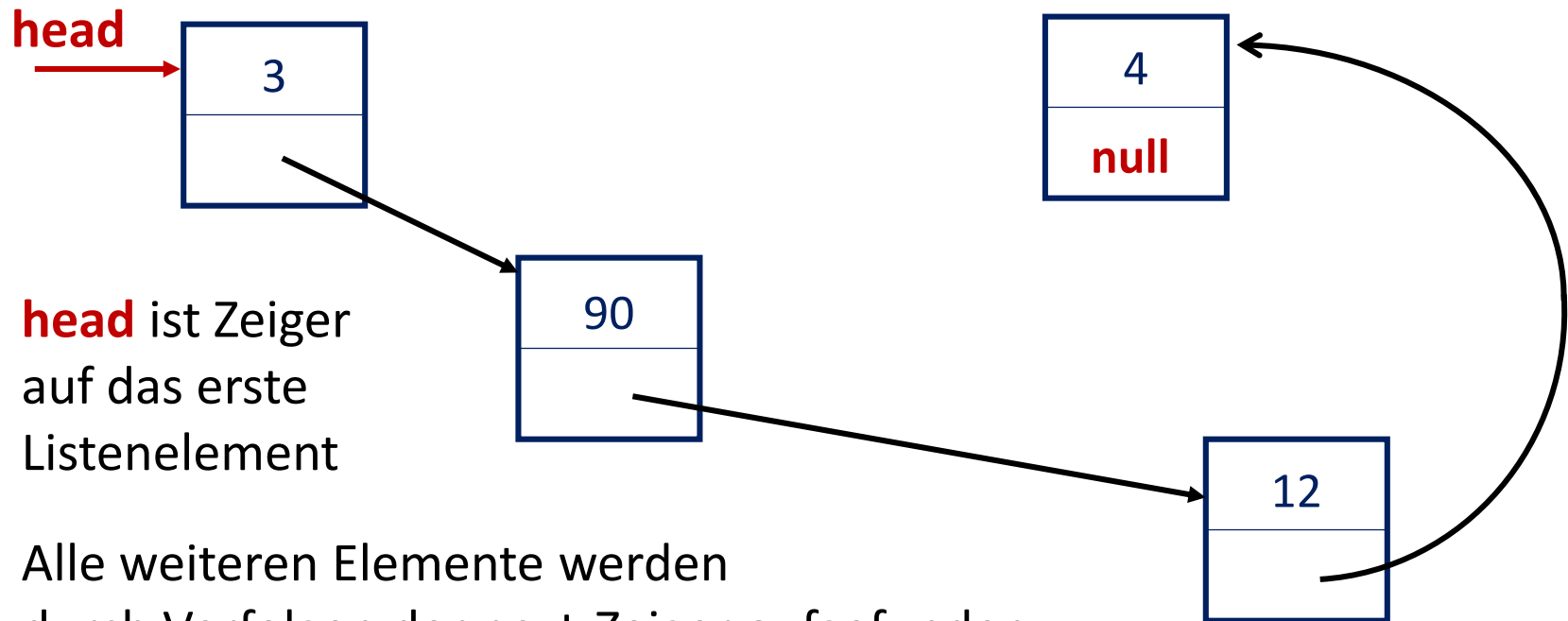
Einfach verkettete Liste

- Elemente werden im Speicher an nicht zusammenhängenden Stellen abgelegt.
- Jedes Element merkt sich
 - den Wert des Grundtyps und
 - die Adresse des nächsten Elements (**Zeiger**).



Beispiel einfach verkettete Liste

- Liste [3, 90, 12, 4]



head ist Zeiger
auf das erste
Listenelement

Alle weiteren Elemente werden
durch Verfolgen der next-Zeiger aufgefunden.

→ **head** „ist“ die Liste

Listenelement als ADT (Interface)

type ListElement =

sorts T, p, le

functions

new: $T \rightarrow le$

getValue: $le \rightarrow T$

setValue: $le \times T \rightarrow le$

getNext: $le \rightarrow p$

setNext: $le \times p \rightarrow le$

end.

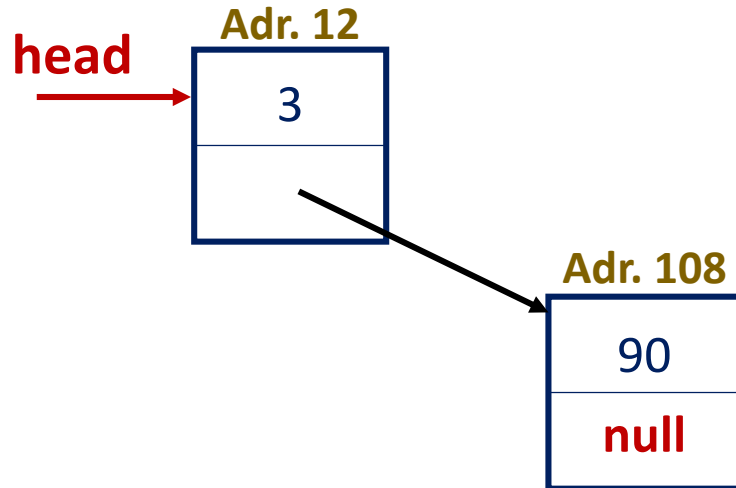
Listenelement: Interpretation

- **T**: Datentyp $I(T)$ des Grundtyps
- **p**: Datentyp Zeiger (mit Werten $\text{Adr} \cup \{\text{null}\}$)
- **le**: Werte aus $I(T) \times (\text{Adr} \cup \{\text{null}\})$ mit:
 - **new(x)** erzeugt (x, null) [**new**: $T \rightarrow \text{le}$]
 - **getValue((x,nle))** = x [**getValue** : $\text{le} \rightarrow T$]
 - **setValue((x,nle), y)** = (y, nle) [**setValue**: $\text{le} \times T \rightarrow \text{le}$]
 - **getNext((x,nle))** = nle [**getNext**: $\text{le} \rightarrow p$]
 - **setNext((x,nle), n)** = (x, n) [**setNext**: $\text{le} \times p \rightarrow \text{le}$]

Eine Liste ist ein Zeiger auf ein (das erste) Listenelement (oder null für die leere Liste): head

Beispiel einfach verkettete Liste, Forts.

- Liste [3, 90]



head = 12

`content(head) = (3, 108)`

`getValue(content(head)) = 3`

`getNext(content(head)) = 108`

`content(108) = (90, null)`

`address((90,null)) = 108`

Implementierung des Interface des ADT Sequence mit Listen (1)

- **empty()** [empty: \rightarrow seq]

- **post:** eine neue leere Sequenz ist erzeugt

head \leftarrow null
gib head aus

- **length(S)** [length : seq \rightarrow int]

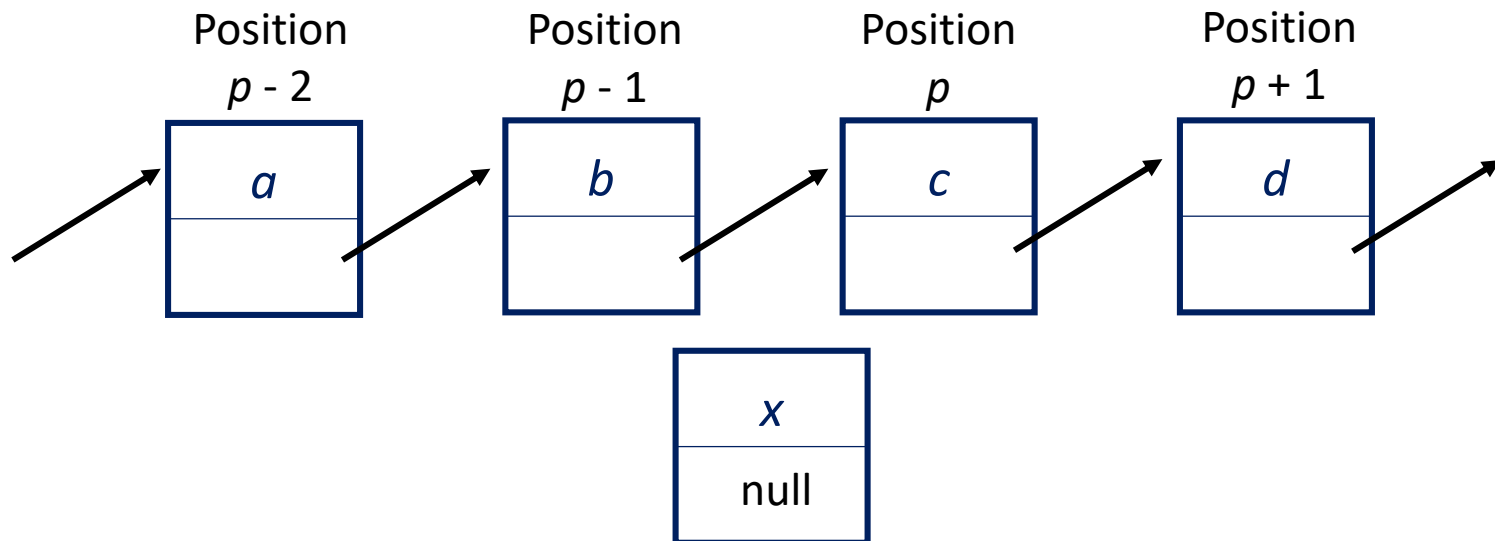
- **post:** Anzahl der Elemente des Grundtyps in S

len \leftarrow 0
akt \leftarrow head # (akt auf head von S setzen; ist ein Zeiger)
solange akt nicht null ist
 len \leftarrow len + 1
 akt \leftarrow getNext(content(akt)) # (Zeiger akt auf das nächste Element setzen)

gib len aus

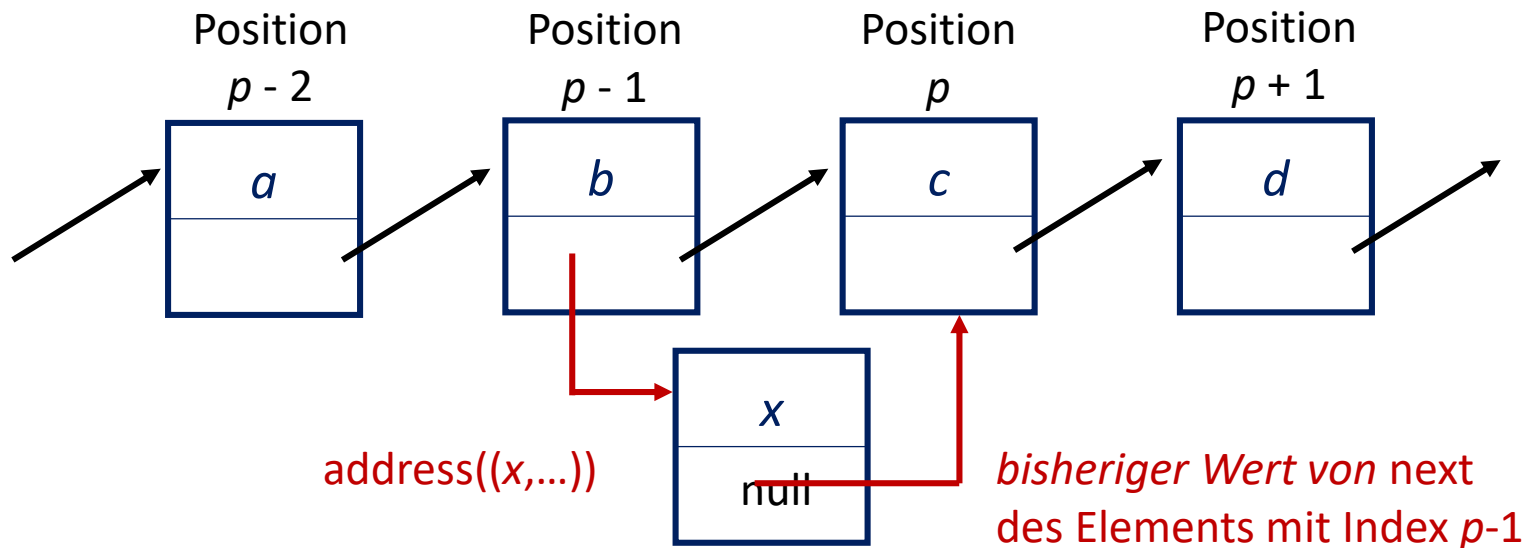
Implementierung des Interface des ADT Sequence mit Listen (2)

- **insert(S, x, p)** [insert: $\text{seq} \times T \times \text{int} \rightarrow \text{seq}$]
 - **pre:** $0 \leq p \leq \text{length}(S)$
 - **post:** x ist an Position p in S eingefügt. Falls $p < \text{length}(S)$, so sind alle Elemente von S ab Position p um eine Position nach rechts verschoben.



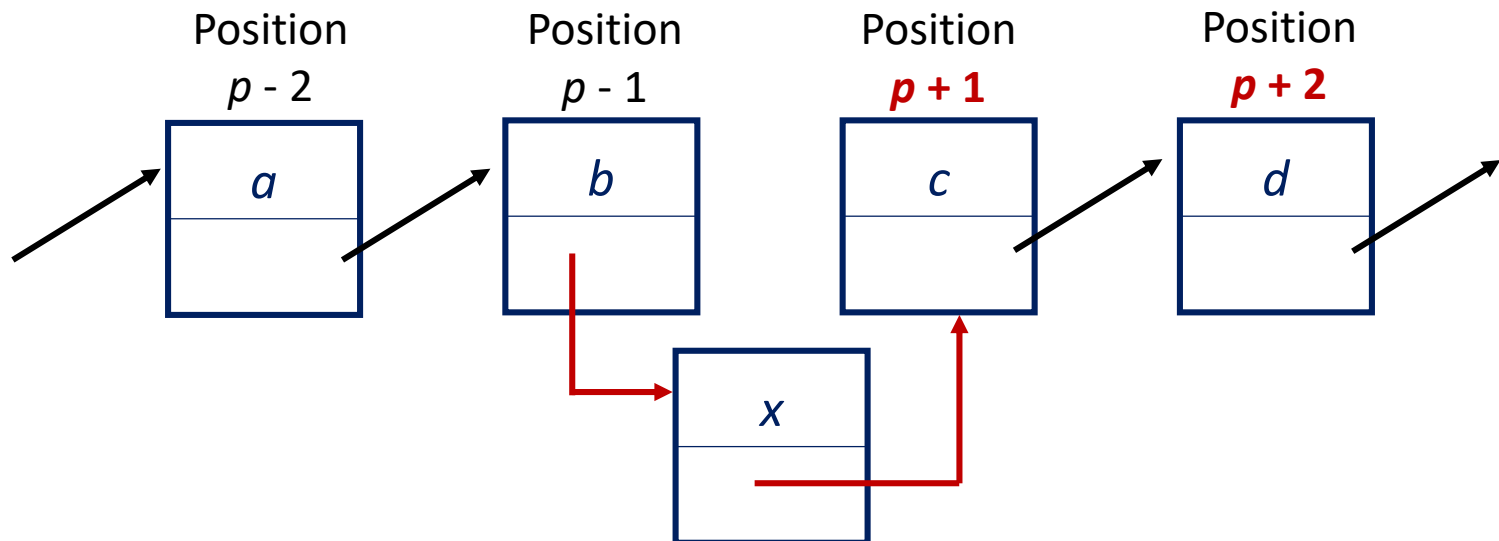
Implementierung des Interface des ADT Sequence mit Listen (2)

- **insert(S, x, p)** [insert: $\text{seq} \times T \times \text{int} \rightarrow \text{seq}$]
 - **pre:** $0 \leq p \leq \text{length}(S)$
 - **post:** x ist an Position p in S eingefügt. Falls $p < \text{length}(S)$, so sind alle Elemente von S ab Position p um eine Position nach rechts verschoben.



Implementierung des Interface des ADT Sequence mit Listen (2)

- $\text{insert}(S, x, p)$ [$\text{insert}: \text{seq} \times T \times \text{int} \rightarrow \text{seq}$]
 - **pre:** $0 \leq p \leq \text{length}(S)$
 - **post:** x ist an Position p in S eingefügt. Falls $p < \text{length}(S)$, so sind alle Elemente von S ab Position p um eine Position nach rechts verschoben.

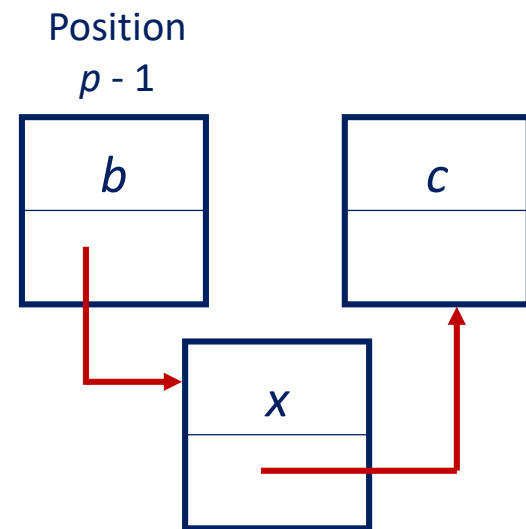


insert(S, x, p) – Entwurf

1. Erzeuge ein neues Listenelement n mit Wert x
2. Gehe von **head** über die **next**-Zeiger zum Element mit Index $p-1$
3. Setze den **next**-Zeiger des neuen Listenelements n auf den Wert des **next**-Zeigers des Elements mit Index $p-1$
4. Setze den Wert des **next**-Zeigers des Elements mit Index $p-1$ auf die Adresse des neuen Listenelements n

Ausnahme: $p = 0$:

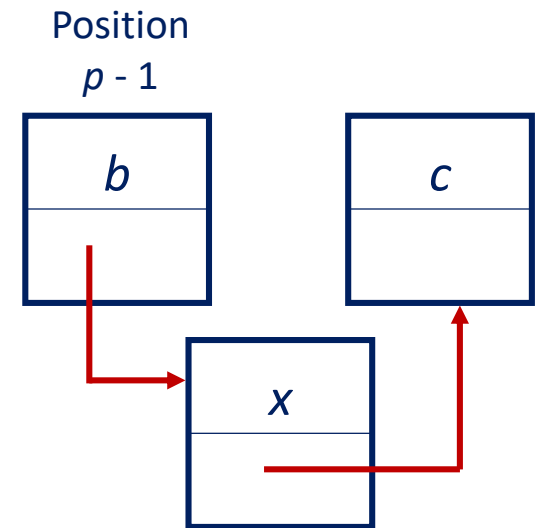
2. Setze den **next**-Zeiger des neuen Listenelements n auf den Wert von **head**
3. Setze **head** auf die Adresse des neuen Listenelements n



insert(S, x, p) – Pseudocode

```

 $n \leftarrow \text{new}(x)$    # neues Listenelement mit Wert  $x$ 
falls  $p = 0$ 
    setNext( $n$ , head)
    head  $\leftarrow$  address( $n$ )
sonst
    count  $\leftarrow 0$ 
    akt  $\leftarrow$  head
    solange count <  $p - 1$ 
        count  $\leftarrow$  count + 1
        akt  $\leftarrow$  getNext(content(akt))
    setNext( $n$ , getNext(content(akt)))
    setNext(content(akt), address( $n$ ))
gib  $S$  aus
    
```



*Weitere
Operationen
in den Übungen*

Doppelt verkettete Liste

- Liste kann vorwärts und rückwärts durchlaufen werden
- Listenelemente:
 - Zeiger auf Vorgängerelement (**prev**)
 - Wert des Grundtyps **T**
 - Zeiger auf Nachfolgerelement (**next**)
- Liste bestimmt durch zwei Zeiger:
 - Zeiger auf das erste Element (**head**)
 - Zeiger auf das letzte Element (**tail**)
- $\text{prev}(\text{content}(\text{head})) = \text{next}(\text{content}(\text{tail})) = \text{null}$

Doppelt verkettete Liste anschaulich

- D-Listenelement:



- D-Liste:

