# Vorlesung 7.5

#### Peter Nejjar

Hier wird der Inhalt der Vorlesung vom 7.5 wiedergegeben. Insofern sich die Vorlesung an [1] orientierte, werden die Inhalte anhand der dortigen Bezeichnungen/Nummern nur kurz genannt.

## Satz 2.2.1. - allgemeine Version

Wir hatten im Satz 2.2.1 gesehen, dass eine stetige Funktion  $f:[a,b] \to [0,+\infty)$  ein Wahrscheinlichkeitsmaß  $\mathbb{P}$  auf den Borelmengen von [a,b] produziert, falls  $\int_a^b \mathrm{d}x f(x) = 1$  gilt: Das Maß  $\mathbb{P}$  ist dadurch charakterisiert, dass für  $[c,d] \subseteq [a,b]$  gilt:

$$\mathbb{P}([c,d]) = \int_{c}^{d} \mathrm{d}x f(x). \tag{1}$$

Es ist aber nicht nötig, dass f stetig ist. Dies ist der Inhalt des folgenden Satzes:

Satz (Satz 2.2.1 - allgemeine Version). Sei  $f: \mathbb{R} \to [0, +\infty)$  vorgegeben. Wir setzen voraus, dass das Integral  $\int_{\mathbb{R}} dx f(x)$  existiert, und  $\int_{\mathbb{R}} dx f(x) = 1$  gilt. Dann gibt es ein eindeutig bestimmtes Wahrscheinlichkeitsmaß  $\mathbb{P}$  auf den Borelmengen von  $\mathbb{R}$ , das durch die Festlegung

$$\mathbb{P}([c,d]) = \int_{c}^{d} \mathrm{d}x f(x) \tag{2}$$

für beliebige  $c, d \in \mathbb{R}$  mit c < d charakterisiert ist.

Die folgende, erste Anwendung dieses allgemeineren Satzes ist technischer Natur. Dazu führen wir folgende Notation ein:

**Definition** (Indikatorfunktion). Sei E eine beliebige Menge und  $A \subseteq E$  eine Teilmenge. Die sogenannte Indikatorfunktion von A, geschrieben  $\mathbf{1}_A$ , ist definiert durch

$$\mathbf{1}_A: E \to \{0, 1\} \tag{3}$$

$$\mathbf{1}_{A}(x) = \begin{cases} 1, \text{ falls } x \in A \\ 0 \text{ sonst.} \end{cases} \tag{4}$$

Ist z.B.  $E = \mathbb{R}$  und A = [5, 6], dann ist  $\mathbf{1}_A(x)$  gleich 1, wenn x zwischen 5 und 6 liegt, und 0 für jede andere reelle Zahl x. Ist  $A = [0, +\infty)$ , ist auch die Notation  $\mathbf{1}_{\{x \geq 0\}} := \mathbf{1}_{[0, +\infty)}$  üblich.

Sei nun A eine Teilmenge von  $\mathbb{R}$ , es ist entweder A = [a,b] oder  $A = [0,+\infty)$ . Mit der Indikatorfunktion können wir ein Wahrscheinlichkeitsmaß  $\mathbb{P}$ , das mithilfe einer Dichtefunktion  $f:A\to [0,+\infty)$  auf den Borelmengen von A definiert sind, zu einem Wahrscheinlichkeitsmaß  $\mathbb{P}$  auf den Borelmengen  $\mathbb{R}$  erweitern: Dazu betrachten wir einfach die Dichtefunktion

$$g(x) := \mathbf{1}_A(x)f(x). \tag{5}$$

Es ist also g(x)=f(x) für alle  $x\in A$ , und g(x)=0, falls  $x\notin A$ . Diese Funktion g erfüllt dann die Voraussetzungen des obigen Satzes, daher wird so ein Wahrscheinlichkeitsmaß  $\tilde{\mathbb{P}}$  auf den Borelmengen von  $\mathbb{R}$  definiert. Das neue Wahrscheinlichkeitsmaß  $\tilde{\mathbb{P}}$  stimmt mit  $\mathbb{P}$  auf allen Teilmengen von A überein: Stets ist  $\mathbb{P}(B)=\tilde{\mathbb{P}}(B)$ , für  $B\subseteq A$ . Allgemeiner ist für beliebiges  $B\subseteq \mathbb{R}$ 

$$\tilde{\mathbb{P}}(B) = \mathbb{P}(B \cap A),\tag{6}$$

insbesondere, falls  $B \subseteq \mathbb{R} \setminus A$  gilt, d.h.  $B \cap A = \emptyset$ , ist  $\tilde{\mathbb{P}}(B) = 0$ .

Wir veranschaulichen das am Beispiel der

• Exponentialverteilung: Diese ist durch die Dichtefunktion  $f:[0,+\infty) \to [0,+\infty)$  mit  $f(x) = \lambda e^{-\lambda x}$  charakterisiert. Durch f wird ein Wahrscheinlichkeitsmaß  $\mathbb{P}$  auf den Borelmengen von  $[0,+\infty)$  definiert. Wir definieren nun die Funktion g aus (5) mittels  $A = [0,+\infty)$ , d.h.

$$g: \mathbb{R} \to [0, +\infty), \quad g(x) = \mathbf{1}_{[0+\infty)}(x)\lambda e^{-\lambda x}.$$

Dadurch wird ein Wahrscheinlichkeitsmaß  $\tilde{\mathbb{P}}$  auf allen Borelmengen von  $\mathbb{R}$  definiert. Es ist  $\tilde{\mathbb{P}}(B) = 0$  sobald  $B \subseteq (-\infty, 0)$  ist, und  $\tilde{\mathbb{P}}(B) = \mathbb{P}(B)$  für alle  $B \subseteq [0, +\infty)$ .

Als weitere, interessantere Anwendung von Satz 2.2.1 (allg. Version) können wir etwa die unstetige Funktion

$$f: \mathbb{R} \to [0, +\infty), \quad f(x) = \mathbf{1}_{[0,1/2]}(x) + \mathbf{1}_{[1,3/2]}(x)$$
 (7)

betrachten. Dann erfüllt f erfüllt die Voraussetzungen von Satz 2.2.1 (allg. Version) und definiert also ein Wahrscheinlichkeitsmaß auf  $\mathbb{R}$ .

Die Funktion f ist die Dichtefunktion des Wahrscheinlichkeitsmaßes  $\mathbb{P}$ . Dies halten wir in folgender Definition fest:

**Definition.** Sei f wie im obigen Satz 2.2.1 (allgemeine Version). Dann heißt f die **Dichtefunktion** des dazugehörigen Wahrscheinlichkeitsmaßes  $\mathbb{P}$ .

Also ist etwa  $f(x)=\frac{1}{\sqrt{2\pi}}e^{-x^2/2}$  die Dichtefunktion der Normalverteilung. Gibt es eine Teilmenge  $A\subseteq\mathbb{R}$ , sodass die Einschränkung von f auf A, definiert durch

$$f_{|A}(x): A \to [0, +\infty), f_{|A}(x) = f(x),$$

bereits  $\int_A \mathrm{d} x f_{|A}(x) = 1$  erfüllt, wird auch häufig  $f_{|A}$  als Dichtefunktion von  $\mathbb P$  bezeichnet, obwohl  $f_{|A}$  nur ein Wahrscheinlichkeitsmaß auf den Borelmengen in A definiert.

Zur Dichtefunktion gehört noch die Verteilungsfunktion F:

**Definition.** Sei f wie im obigen Satz 2.2.1 (allgemeine Version). Dann heißt

$$F(x) := \int_{-\infty}^{x} dy f(y)$$
 (8)

die Verteilungsfunktion des dazugehörigen Wahrscheinlichkeitsmaßes  $\mathbb{P}$ .

Es ist also gerade  $F(x) = \mathbb{P}((-\infty, x])$ . Wir beweisen folgendes Lemma.

**Lemma 1.** Sei F eine Verteilungsfunktion . Es gilt:

(i) Für alle  $x \in \mathbb{R}$  ist  $F(x) \in [0, 1]$ .

- (ii) Ist  $x \le y$ , so ist auch  $F(x) \le F(y)$ .
- (iii) Es ist  $\lim_{x\to+\infty} F(x) = 1$ ,  $\lim_{x\to-\infty} F(x) = 0$ .

*Proof.* (i) folgt direkt aus  $F(x) = \mathbb{P}((-\infty, x])$ . Da  $(-\infty, x] \subseteq (-\infty, y]$  für  $x \le y$ , folgt auch (ii), indem wir Satz 1.3.2 (iii) anwenden. Für (iii) sei  $x_n$  eine Folge mit  $x_n \to +\infty$ , z. B.  $x_n = n$ . Sei dann  $E_n = (-\infty, x_n]$ . Es ist  $\bigcup_n E_n = \mathbb{R}$ , und wegen der Stetigkeit von oben (Satz 1.3.2 (v)) folgt

$$\lim_{x \to +\infty} F(x) = \lim_{n \to +\infty} F(x_n) = \lim_{n \to +\infty} \mathbb{P}(E_n) = \mathbb{P}(\mathbb{R}) = 1.$$
 (9)

Analog zeigt man  $\lim_{x\to\infty} F(x) = 0$ , indem man die Stetigkeit nach unten (Satz 1.3.2 (vi)) ausnutzt.

## Kapitel 3 - Zufallsvariablen

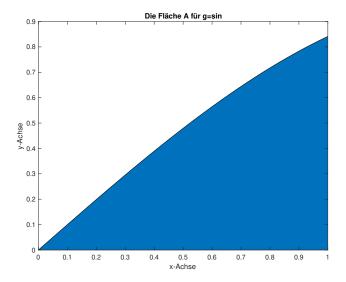
Zwei einfache Beispiele von Zufallsvariablen (vgl. S 72 in [1]):

- Augensumme beim zweifachen Würfeln
- Anzahl der Richtigen beim Lotto

Ein komplizierteres Beispiel ist das Folgende: Es geht darum, den Zufall zu nutzen, um Integrale auszurechnen. Wir betrachten die Gleichverteilung  $\mathbb{P}$  auf dem Quadrat  $\Omega = [0, 1]^2$ , die Wahrscheinlichkeit einer Borelmenge E ist also gerade der Flächeninhalt von E. Sei nun  $g: [0, 1] \to [0, 1]$  stetig. Was ist dann anschaulich die Menge

$$A := \{(c, d) \in [0, 1]^2 : d \le g(c)\}?$$

Das folgende Bild zeigt A für  $g(x) = \sin(x)$  in blau:



A ist die Menge aller Punkte im Quadrat, die 'unter' der Kurve von g liegen. Die Fläche von A ist dann gerade das Integral  $\int_0^1 \mathrm{d}x g(x)$ , und per Konstruktion ist damit  $\mathbb{P}(A) = \int_0^1 \mathrm{d}x g(x)$ . Wir definieren eine Zufallsvariable X wie folgt:

$$X : [0,1]^2 \to \{0,1\}$$
  
 $X((c,d)) = \mathbf{1}_A((c,d)).$ 

Wir können uns X als das Ergebnis eines Münzwurfs vorstellen, bei dem 1 rauskommt, wenn ein Punkt (c, d) zur Fläche A gehört, und 0 sonst. Das Wahrscheinlichkeitsmaß  $\mathbb{P}_X$  auf  $\{0, 1\}$ , das durch

$$\mathbb{P}_X(\{1\}) := \mathbb{P}(\{(c,d) : X(c,d) = 1\}) = \mathbb{P}(A) = \int_0^1 \mathrm{d} \mathbf{x} g(x)$$

eindeutig definiert ist, ist also eine Bernoulliverteilung mit  $p = \int_0^1 \mathrm{d} \mathbf{x} g(x)$ . Jetzt nehmen wir an, unser Computer wäre in der Lage, wiederholt zufällig gleichverteilt Punkte in  $\Omega$  zu erzeugen - z.B. in Matlab geschieht das mit dem Befehl rand(2,1). Das Erzeugen der Punkte soll unabhängig voneinander geschehen - was das mathematisch genau heißt, wird bald in der Vorlesung geklärt werden. Dann sollte doch, wenn n-mal Punkte im Quadrat erzeugt werden, in etwa p\*n häufig der Punkt in A landen und (1-p)\*n häufig nicht in A. Wir gehen nun wie folgt vor: Wir ezeugen n solche Punkte im Quadrat. Wir zählen, wieviele dieser n Punkte in A gelandet sind. Sei A diese Zahl (es sind also n-M Punkte nicht in A gelandet). Dann sollte ungefähr gelten

$$\frac{M}{n} \approx p \tag{10}$$

mit  $p = \int_0^1 dx g(x)$ , und wir berechnen p numerisch als  $\frac{M}{n}$ . Was 'ungefähr' hier genau heißt, wird in den kommenden Vorlesungen geklärt werden.

#### 3.1 Was ist eine Zufallsvariable?

Behandelte Themen: Definition 3.1.1, Satz 3.1.2, Korollar 3.1.3, Satz 3.1.4.

### Literatur

[1] E. Behrends. Elementare Stochastik. Vieweg+Teubner Verlag, 2013, https://link.springer.com/book/10.1007/978-3-8348-2331-1.