

数字信号分析与处理

Digital Signal Analysis & Processing (DSP)



数字信号分析与处理

Digital Signal Analysis & Processing

第三章 褶积和线性时不变系统

数字信号分析与处理的微域



- 口第一节 褶积
- □ 第二节 线性时不变系统
- □ 第三节 离散信号褶积

第三章 褶积和线性时不变系统 ②11 P60

第一节 褶积

一、褶积的定义

$$x(t) * y(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) y(t-\tau) d\tau \quad (-\infty < t < +\infty)$$

称其为信号x(t)与y(t)的线性褶积(Linear Convolution), 简称褶积或卷积。

而且有
$$x(t) * \delta(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) \delta(t-\tau) d\tau = x(t)$$

> 任何连续信号等于其与单位脉冲信号的褶积, 称此性质为连续信号关于线性褶积的脉冲不变性, 简称线性褶积的脉冲不变性。



1、褶积表达式具有线性和时不变性质:

$$y(t) = x(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau)h(t-\tau)d\tau = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t-\tau)h(\tau)d\tau$$

证明: 1) 设输入信号 $x_1(t)$ 和 $x_2(t)$,相应的输出信号分别为 $y_1(t)$ 和 $y_2(t)$,且有 $y_1(t)=x_1(t)*h(t)$, $y_2(t)=x_2(t)*h(t)$

当输入信号为 $x_3(t)=ax_1(t)+bx_2(t)$ 时,输出信号为 $y_3(t)=\int_{-\infty}^{+\infty}x_3(\tau)h(t-\tau)d\tau$ $=\int_{-\infty}^{+\infty}[ax_1(\tau)+bx_2(\tau)]h(t-\tau)d\tau$

$$y_3(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} ax_1(\tau)h(t-\tau)d\tau + \int_{-\infty}^{+\infty} bx_2(\tau)h(t-\tau)d\tau$$

= $ax_1(t)*h(t)+bx_2(t)*h(t) = ay_1(t)+by_2(t)$
则满足线性性质。

2) 当输入信号为 $x_4(t)=x(t-t_0)$ 时,则输出信号为

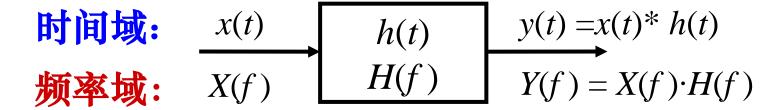
$$y_{4}(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x_{4}(\tau)h(t-\tau)d\tau = \int_{-\infty}^{+\infty} x_{4}(t-\tau)h(\tau)d\tau$$
$$= \int_{-\infty}^{+\infty} x(t-t_{0}-\tau)h(\tau)d\tau = y(t-t_{0})$$

则满足时不变性质。



线性时不变系统的褶积表达式:



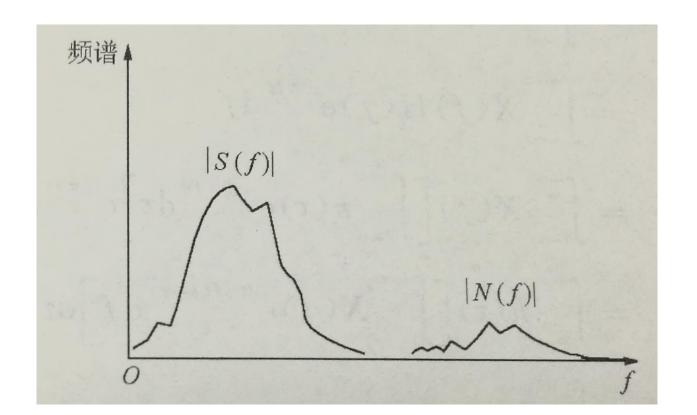


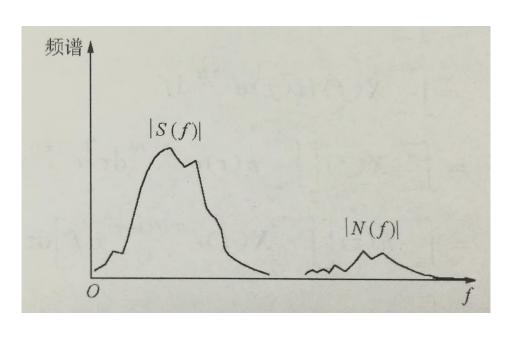
$$h(t) = \delta(t) * h(t)$$

2、连续信号的滤波和褶积

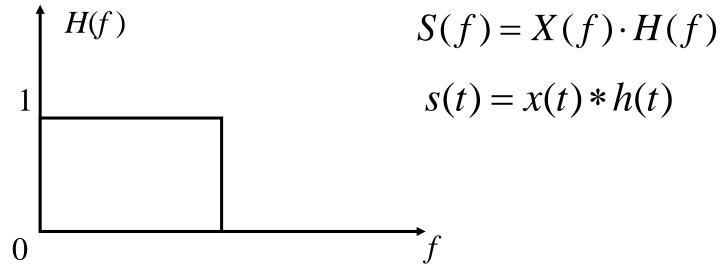
信号通常是由有效信号与噪声构成。

$$x(t) = s(t) + n(t)$$

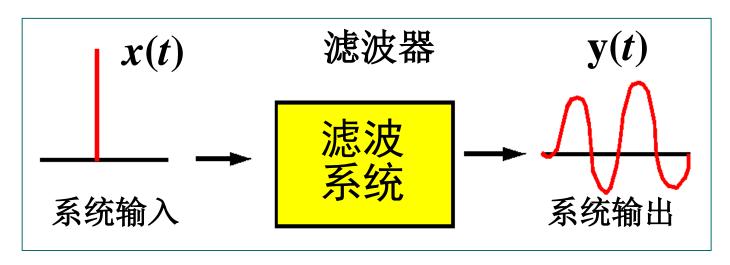




滤波



2、连续信号的滤波和褶积



输入信号、输出信号及滤波器系统特征

$$y(t) = x(t) * h(t) \qquad Y(f) = X(f) \cdot H(f)$$

通常称h(t)为滤波因于(或滤波器时间函数,或脉冲响应函数);<math>H(f)为滤波器频谱(或频率响应函数)。



二、褶积的计算

$$y(t) = x(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)h(t-\tau)d\tau$$

$$x(t) \Rightarrow x(\tau), h(t) \Rightarrow h(\tau)$$

t > 0时, $h(t - \tau)$ 是 $h(-\tau)$ 在时间轴上右移tt < 0时, $h(t - \tau)$ 是 $h(-\tau)$ 在时间轴上左移t

在每一个t值,将 $x(\tau)$ 和 $h(t-\tau)$ 相乘后积分

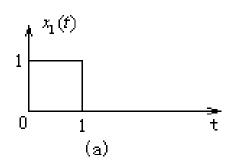


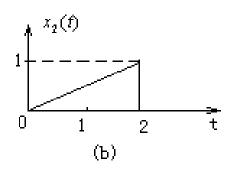
归纳起来, 褶积的计算过程有五步:

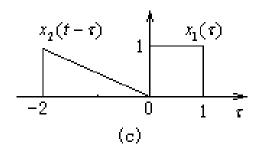
$$y(t) = x(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)h(t-\tau)d\tau$$

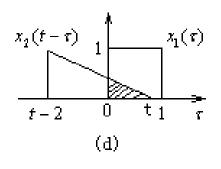
- 1、换元: $t \rightarrow \tau$
- 2、反转: $h(\tau) \rightarrow h(-\tau)$
- 3、时移: $h(t-\tau)$
- 4、相乘: $x(\tau)h(t-\tau)$
- 5、积分

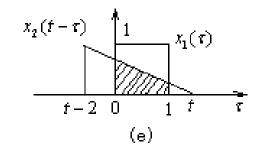


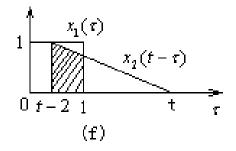


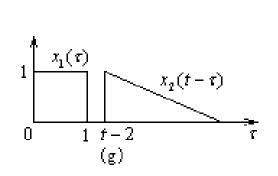


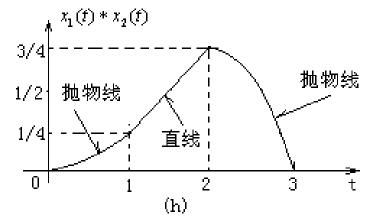






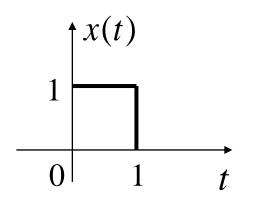


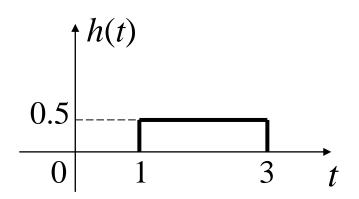






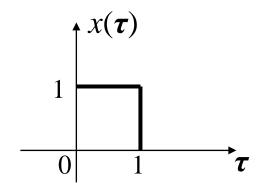
例:已知x(t)和h(t)波形如图,求y(t)=x(t)*h(t)

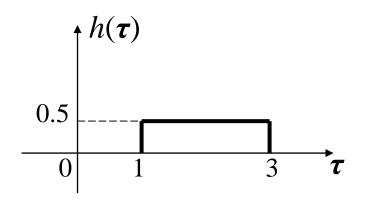




解:

1)换元: $t \rightarrow \tau$

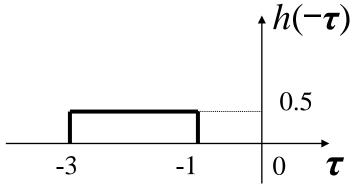




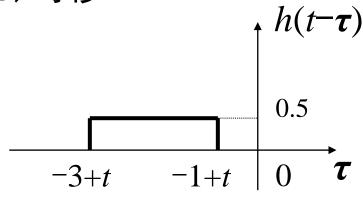


$$y(t) = x(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)h(t - \tau)d\tau$$

2) 反转

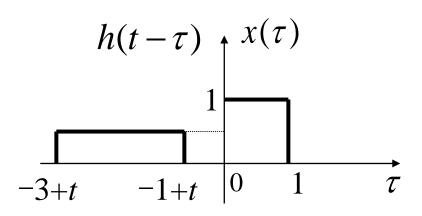


3) 时移



(1)当-1+t<0,即t<1时

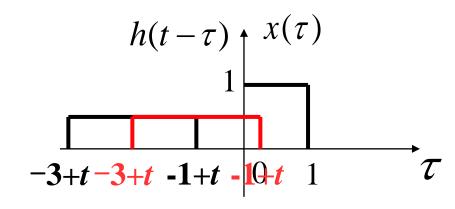
$$y(t)=0$$





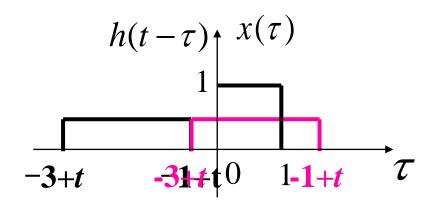
(2) 当0≤-1+t<1, 即1≤t<2时

$$y(t) = \int_0^{-1+t} x(\tau)h(t-\tau)d\tau$$
$$= \int_0^{-1+t} 1 \cdot 0.5d\tau = 0.5(t-1)$$



(3) 当 $-1+t \ge 1$ 且-3+t < 0,即2≤t < 3时

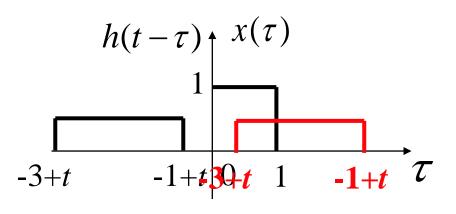
$$y(t) = \int_0^1 x(\tau)h(t - \tau)d\tau$$
$$= \int_0^1 1 \cdot 0.5d\tau = 0.5$$





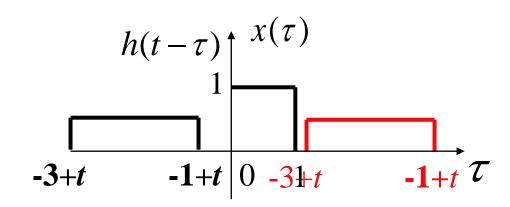
(4) 当0≤-3+t<1, 即3≤t<4时

$$y(t) = \int_{-3+t}^{1} x(\tau)h(t-\tau)d\tau$$
$$= \int_{-3+t}^{1} 0.5d\tau = 0.5(4-t)$$



(5) 当-3+*t*≥1,即*t*≥4时

$$y(t) = 0$$

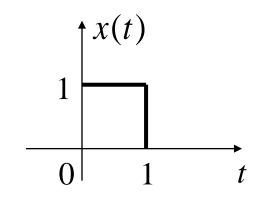


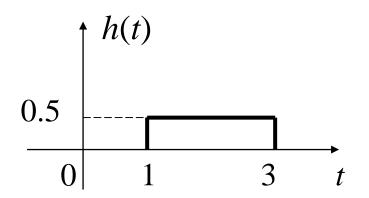


将上述结果整理得:

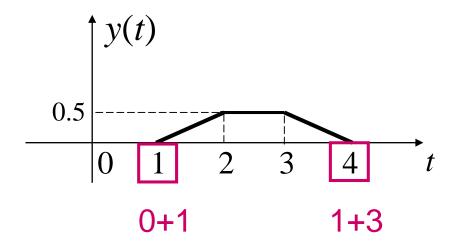
$$y(t) = \begin{cases} 0 & t < 1 \\ 0.5(t-1) & 1 \le t < 2 \\ 0.5 & 2 \le t < 3 \\ 0.5(4-t) & 3 \le t < 4 \\ 0 & t \ge 4 \end{cases}$$



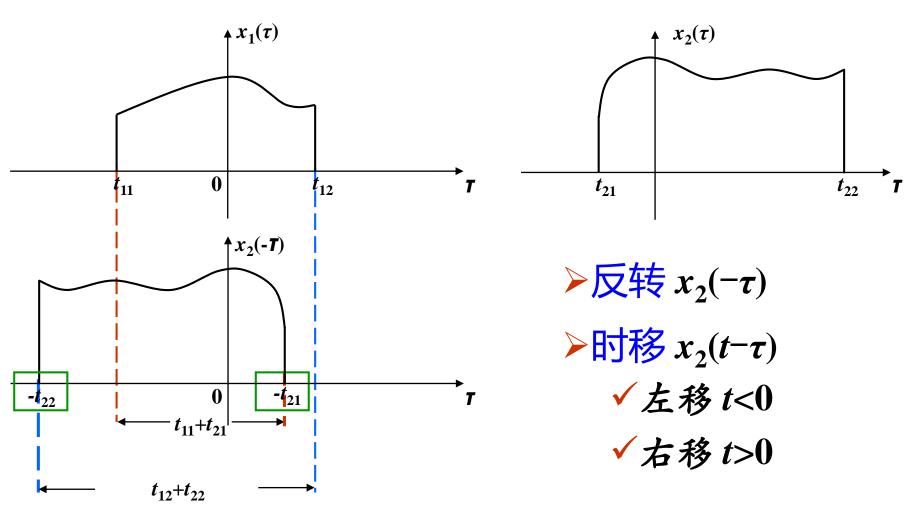




$$y(t) = x(t) * h(t)$$

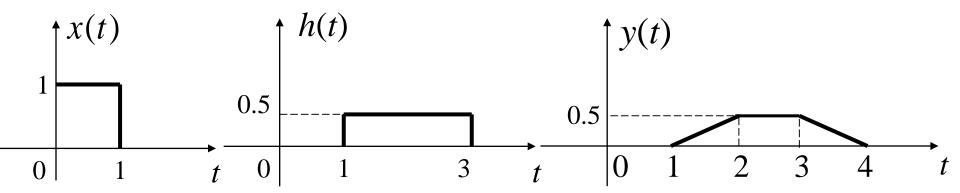


$$x(t) = x_1(t) * x_2(t)$$





ightharpoonup 对于两个有限区间分别为[t_{11} , t_{12}]和[t_{21} , t_{22}]的信号进行褶积运算,所得**褶积结果的区间**为[$t_{11}+t_{21}$, $t_{12}+t_{22}$]





三、褶积的性质

1、褶积代数

- (1) 交换律
- x(t) * h(t) = h(t) * x(t)

(2) 分配律

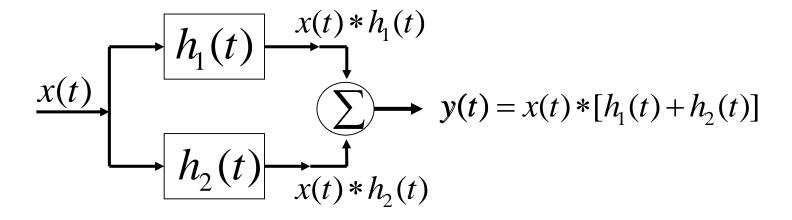
$$x(t) * [h_1(t) + h_2(t)] = x(t) * h_1(t) + x(t) * h_2(t)$$

证明:

$$\begin{split} x(t)*[h_1(t)+h_2(t)] &= \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)[h_1(t-\tau)+h_2(t-\tau)]d\tau \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)h_1(t-\tau)d\tau + \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)h_2(t-\tau)d\tau \\ &= x(t)*h_1(t)+x(t)*h_2(t) \end{split}$$



两个子系统并联



$$x(t)$$
 $h_1(t) + h_2(t)$ $y(t)$



(3) 结合律

$$[x(t) * h_1(t)] * h_2(t) = x(t) * [h_1(t) * h_2(t)]$$

证明: $x(t) * [h_1(t) * h_2(t)]$

$$= x(t) * \left[\int_{-\infty}^{+\infty} h_1(\tau) h_2(t-\tau) d\tau \right] = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\lambda) \left[\int_{-\infty}^{+\infty} h_1(\tau) h_2(t-\lambda-\tau) d\tau \right] d\lambda$$

对方括号内的积分变量作变量代换 $u=t-\lambda-\tau$,得

$$\int_{-\infty}^{+\infty} h_1(\tau) h_2(t-\lambda-\tau) d\tau = \int_{-\infty}^{+\infty} h_1(t-\lambda-u) h_2(u) du$$

变换积分次序可得

$$x(t) * [h_1(t) * h_2(t)] = \int_{-\infty}^{+\infty} h_2(u) \left[\int_{-\infty}^{+\infty} x(\lambda) h_1(t - u - \lambda) d\lambda \right] du$$
$$= [x(t) * h_1(t)] * h_2(t)$$



两个子系统级联

$$\begin{array}{c}
x(t) \\
\hline
h_1(t)
\end{array}
\qquad h_2(t) \longrightarrow y(t) = [x(t) * h_1(t)] * h_2(t)$$

$$\xrightarrow{x(t)} h_1(t) * h_2(t) \longrightarrow y(t)$$

2、含有冲激函数的褶积

$$x(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)\delta(t-\tau)d\tau = x(t) * \delta(t)$$

证明:
$$x(t) * \delta(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) \delta(t - \tau) d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} x(t - \tau) \delta(\tau) d\tau$$

= $x(t - \tau) \Big|_{\tau=0} = x(t)$

并且有
$$x(t)*\delta(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)\delta(t-\tau)d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)\delta(\tau-t)d\tau = x(t)$$



3、褶积的时不变性

若 y(t)=x(t)*h(t),则有

$$x(t) * h(t-t_0) = x(t-t_0) * h(t) = y(t-t_0)$$
_{t₀}为实常数

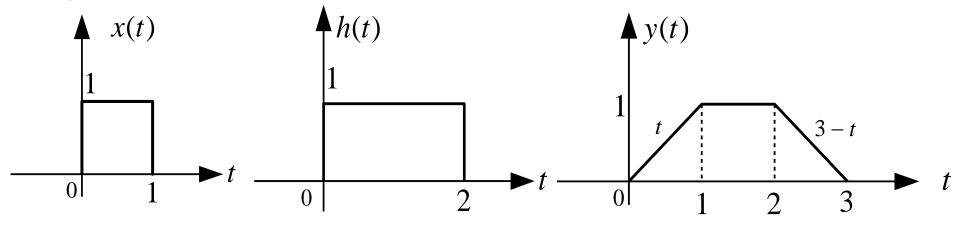
▶时不变性表明:如果褶积的信号中有一个信号 在时间轴上平移了一定距离,则褶积结果也将在同 样的方向上平移同样的一段距离。 (平移特性)

推广后,有
$$x(t-t_1)*h(t-t_2) = y(t-t_1-t_2)$$



[例] 利用时不变特性及 u(t) * u(t) = r(t), 计算 y(t) = x(t) * h(t)。

解:



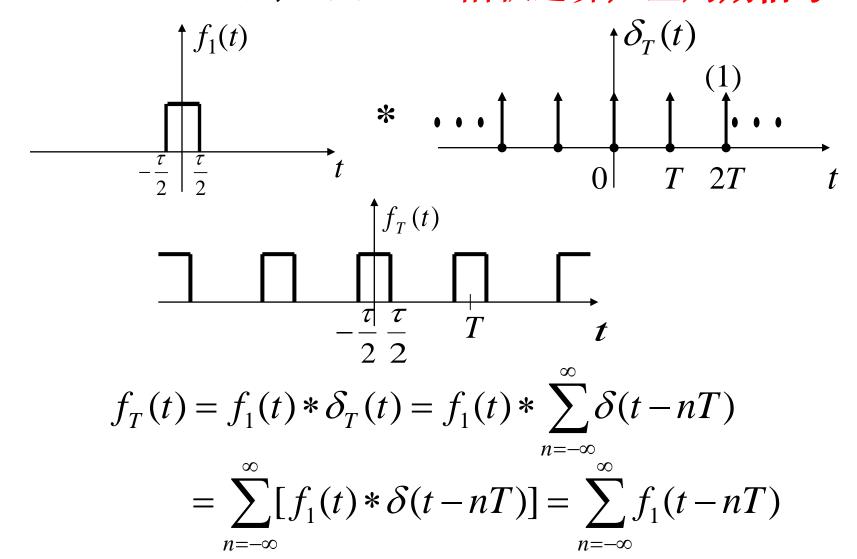
$$y(t) = x(t) * h(t) = [u(t) - u(t-1)] * [u(t) - u(t-2)]$$

$$= u(t) * u(t) - u(t-1) * u(t) - u(t) * u(t-2) + u(t-1) * u(t-2)$$

$$= r(t) - r(t-1) - r(t-2) + r(t-3)$$



对于信号的重现,可以通过褶积运算产生周期信号。





4、展缩特性

已知
$$x_1(t) * x_2(t) = y(t)$$
则 $x_1(at) * x_2(at) = \frac{1}{|a|} y(at)$

证明:

$$x_1(at) * x_2(at) = \int_{-\infty}^{\infty} x_1(a\tau) \cdot x_2[a(t-\tau)] d\tau$$

$$= \frac{1}{|a|} \int_{-\infty}^{\infty} x_1(\lambda) \cdot x_2(at - \lambda) d\lambda = \frac{1}{|a|} y(at)$$



5、褶积的微分性质

$$\frac{d^{n}}{dt^{n}}[x(t)*h(t)] = \left[\frac{d^{n}}{dt^{n}}x(t)\right]*h(t) = x(t)*\left[\frac{d^{n}}{dt^{n}}h(t)\right]$$

证明: 用一阶微分来证明 $\{n\}$ 阶微分的证明用 $d^{(n)}(t)$ 较方便)

$$\frac{d}{dt}[x(t)*h(t)] = \frac{d}{dt} \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)h(t-\tau)d\tau$$
$$= \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)\frac{d}{dt}h(t-\tau)d\tau = x(t)*\frac{d}{dt}h(t)$$

根据交换律,用类似的方法可以证明

$$\frac{d}{dt}[x(t)*h(t)] = \frac{d}{dt}x(t)*h(t)$$

> 两个信号褶积后的微分等于

一个信号的微分与另一个信号的褶积。



6、褶积的积分性质

$$\int_{-\infty}^{t} [x(\lambda) * h(\lambda)] d\lambda = \left[\int_{-\infty}^{t} x(\lambda) d\lambda \right] * h(t) = x(t) * \left[\int_{-\infty}^{t} h(\lambda) d\lambda \right]$$

证明:
$$\int_{-\infty}^{t} [x(\lambda) * h(\lambda)] d\lambda = \int_{-\infty}^{t} [\int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)h(\lambda - \tau)d\tau] d\lambda$$
 (交换积分次序)
$$= \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) [\int_{-\infty}^{t} h(\lambda - \tau)d\lambda] d\tau$$

$$= x(t) * [\int_{-\infty}^{t} h(\lambda) d\lambda]$$

根据交换律,同样可证 明

$$\int_{-\infty}^{t} [x(\lambda) * h(\lambda)] d\lambda = \left[\int_{-\infty}^{t} x(\lambda) d\lambda\right] * h(t)$$

两个信号褶积后的积分等于 对其中一个信号的积分与另一个信号的褶积。



7、褶积的微积分性质

$$y(t) = x(t) * h(t)$$

$$= \frac{dx(t)}{dt} * \left[\int_{-\infty}^{t} h(\lambda) d\lambda \right] = \left[\int_{-\infty}^{t} x(\lambda) d\lambda \right] * \frac{dh(t)}{dt}$$

上式可以写成如下形式

$$y(t) = x^{(1)}(t) * h^{(-1)}(t) = x^{(-1)}(t) * h^{(1)}(t)$$

进一步推广,其一般形式为

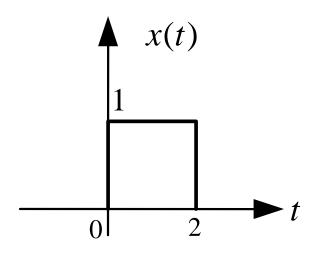
$$y^{(i+j)}(t) = x^{(i)}(t) * h^{(j)}(t)$$

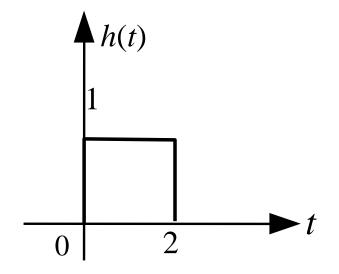
式中, i, j或(i+j)为正整数时,表示导数的阶数; 为负整数时,表示重积分的次数。

如
$$y(t) = x(t) * h(t) = x^{(2)}(t) * h^{(-2)}(t)$$
 也称为等效性质



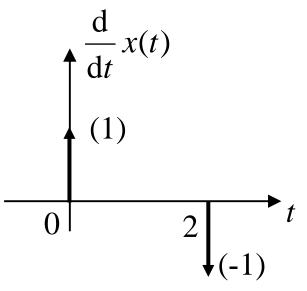
例: 计算 y(t) = x(t) * h(t)

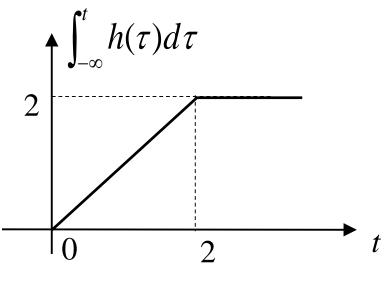






解:
$$y(t) = x(t) * h(t) = \frac{d}{dt}x(t) * \int_{-\infty}^{t} h_1(\tau) d\tau$$





$$y(t) = x(t) * h(t) = \frac{d}{dt} x(t) * \int_{-\infty}^{t} h_1(\tau) d\tau$$
$$= [\delta(t) - \delta(t-2)] * [tu(t) - (t-2)u(t-2)]$$
$$= tu(t) - 2(t-2)u(t-2) + (t-4)u(t-4)$$



8、褶积定理

若
$$x(t) \leftrightarrow X(f)$$
, $g(t) \leftrightarrow G(f)$

则 $y(t) = x(t) * g(t) \leftrightarrow Y(f) = X(f)G(f)$

▶这表明: 两个连续信号的褶积, 其频谱就是两个对应信号频谱的乘积; 反过来讲, 两个频谱乘积, 其信号就是相应的两个连续信号的褶积。

而且有:

$$x(t)g(t) \stackrel{\mathcal{F}}{\longleftrightarrow} X(f) * G(f)$$

数字信号分析与处理掌视域

第四章 褶积和线性时不变系统

- □ 第一节 褶积
- □ 第二节 线性时不变系统
- □ 第三节 离散信号褶积



离散时间系统

在信号处理中,系统**通常是指信号的软、硬件 处理全过程**,包含输入、信号处理、输出等。

从数学角度看,系统可以看作是一种信号到另一 种信号的变换。当输入和输出为离散时间信号时, 系统称为离散时间系统。作用于输入信号的系统可 以用一个算子T来表示,即将系统处理输入信号的

全过程可表示为

$$x(n) \longrightarrow T[] \longrightarrow y(n)$$

则有

$$y(n)=T[x(n)]$$



二、线性时不变系统

1、对于任意两个输入信号 $x_1(n)$ 、 $x_2(n)$ 及常数 α 和 β ,若

$$T[x_1(n)] = y_1(n)$$

$$T[x_2(n)] = y_2(n)$$

系统是线性,则有

$$T[\alpha x_1(n) + \beta x_2(n)] = \alpha y_1(n) + \beta y_2(n)$$

2、如果系统的输入在时间上有一个延迟,系统的输出也有同样的一个延迟,则称该系统是<mark>时不变</mark>的。

对于时不变系统
$$y(n) = T[x(n)]$$

则有
$$y(n-m) = T[x(n-m)]$$



三、LTI系统的因果性与稳定性

1) 线性时不变系统是因果的充要条件为

$$h(n)=h(n)u(n)$$

线性时不变因果系统也称为物理可实现系统。

2) 线性时不变系统是稳定的充要条件为

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} |h(n)| < \infty$$



稳定的因果系统: 既满足稳定性又满足因果性的系统。这种系统的单位脉冲响应既是单边的, 又是绝对可积的,即

$$\begin{cases} h(n) = \begin{cases} h(n), & n \ge 0 \\ 0, & n < 0 \end{cases} \\ \sum_{n = -\infty}^{\infty} |h(n)| < \infty \end{cases}$$

这种稳定因果系统既是物理可实现的又是稳定工作的, 这种系统是最主要的系统。

数字信号分析与处理掌视域



第四章 褶积和线性时不变系统

- □ 第一节 褶积
- □ 第二节 线性时不变系统
- 口第三节 离散信号褶积



若已知LTI系统的时间响应h(n),对于任意的输入x(n),利用线性时不变特性可求得其输出y(n)为

$$y(n) = T[x(n)] = T[\sum_{m=-\infty}^{\infty} x(m)\delta(n-m)]$$

$$= \sum_{m=-\infty}^{\infty} x(m)T[\delta(n-m)] = \sum_{m=-\infty}^{\infty} x(m)h(n-m)$$

$$= x(n) * h(n)$$

》此式为x(n)与h(n)的<mark>线性褶积</mark>,它说明<mark>线性时不变系统的响应等于输入</mark>序列与单位脉冲响应序列的褶积。

一、褶积和的定义

设 $x_1(k)$ 和 $x_2(k)$ 是两个离散时间序列,k=0, ± 1 , ± 2 , ..., 定义一个新的序列为

$$x(k) = \sum_{i=-\infty}^{+\infty} x_1(i)x_2(k-i)$$

则x(k)是序列 $x_1(k)$ 和 $x_2(k)$ 的<mark>褶积和运算</mark>,简称褶积和(convolution sum),**通常记作**

$$x(k) = x_1(k) * x_2(k) = \sum_{i=-\infty}^{+\infty} x_1(i)x_2(k-i) = \sum_{i=-\infty}^{+\infty} x_1(k-i)x_2(i)$$



由于积分运算与求和运算在本质上是一致的,因此 离散时间序列的褶积和与连续时间信号的褶积运算 并无实质上的差别。

1) 如果 $x_1(k)$ 为因果序列,由于k < 0时, $x_1(k) = 0$,则

$$x(k) = x_1(k) * x_2(k) = \sum_{i=0}^{\infty} x_1(i)x_2(k-i)$$

2) 如果 $x_1(k)$ 和 $x_2(k)$ 均为因果序列,则

$$x(k) = x_1(k) * x_2(k) = \sum_{i=0}^{k} x_1(i)x_2(k-i)$$



二、离散褶积的性质

1、交換性
$$y(n) = x(n) * h(n) = h(n) * x(n)$$

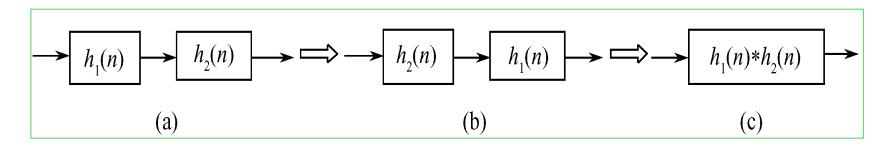
2、结合性

$$y(n) = [x(n) * h_1(n)] * h_2(n)$$

$$= [x(n) * h_2(n)] * h_1(n) = x(n) * [h_1(n) * h_2(n)]$$

$$= x(n) * h(n)$$

此性质表示两个级联系统 $h_1(n)$ 和 $h_2(n)$ 。



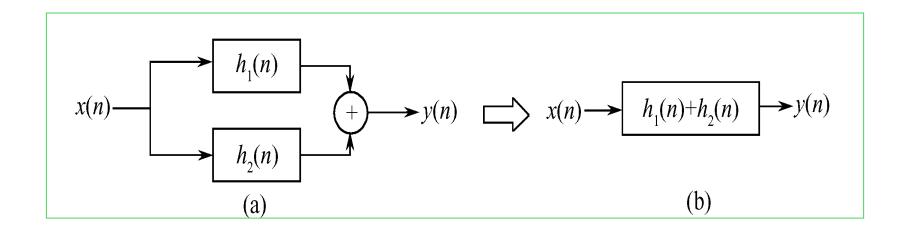


3、分配性

$$y(n) = x(n) * [h_1(n) + h_2(n)]$$

= $x(n) * h_1(n) + x(n) * h_2(n)$

此性质表示两个并联系统 $h_1(n)$ 和 $h_2(n)$ 。





4、比例性

$$[ax_1(k)] * x_2(k) = a[x_1(k) * x_2(k)]$$

其中, a为常数。

5、任一序列x(k)与单位冲激序列 $\delta(k)$ 的褶积和等于序列本身x(k),即

$$x(k) * \delta(k) = x(k)$$

证明:

$$x(k) * \delta(k) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} \delta(m) x(k-m) = x(k)$$



6、时不变性

若
$$y(n)=x(n)*h(n)$$
,则有

$$x(n) * h(n-k) = x(n-k) * h(n)$$
$$= y(n-k)$$

$$x(n-k_1) * h(n-k_2) = x(n-k_2) * h(n-k_1)$$
$$= y(n-k_1-k_2)$$



三、离散褶积的运算 $y(n) = x(n) * h(n) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} x(m)h(n-m)$

褶积的计算过程包括以下四个步骤:

反转、移位、相乘、求和

- 1) 反转: 先将x(n)和h(n)的变量 n 换成 m,变成x(m)和h(m),再将h(m)以 m=0为轴反转成h(-m)。
- 2) 移位:将h(-m)移位n,变成 h(n-m);当n为正数, 右移n位,n为负数,左移n位。
- 3) 相乘: 将 h(n-m)与x(m)在相同的对应点相乘。
- 4) 求和:将所有对应点乘积累加起来,就得到n时刻的褶积值,对所有的n重复以上步骤,就可得到所有的褶积值y(n)。



例 4 设

$$x(n) = \begin{cases} \frac{n}{2} & 1 \le n \le 3 \\ 0 & \sharp \in n \end{cases}$$

$$h(n) = \begin{cases} 1 & 0 \le n \le 2 \\ 0 & \sharp \in n \end{cases}$$

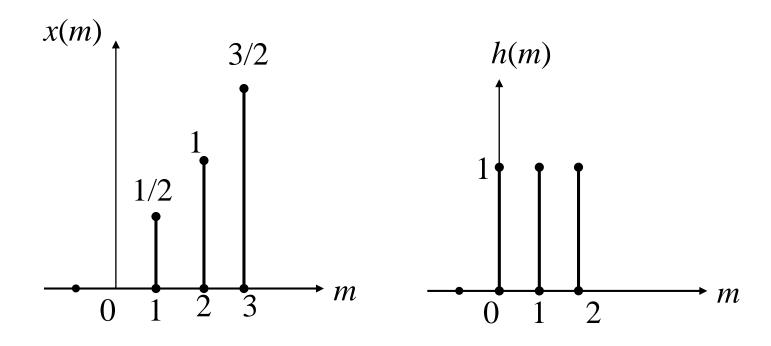
求:
$$y(n) = x(n) * h(n)$$



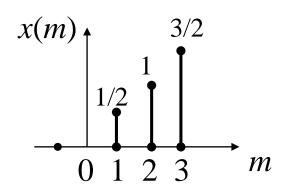
解:

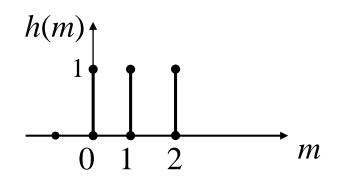
$$y(n) = x(n) * h(n) = \sum_{m=1}^{3} x(m)h(n-m)$$

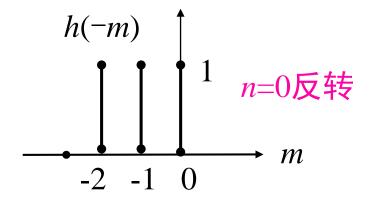
先给出x(m)和h(m)的图形









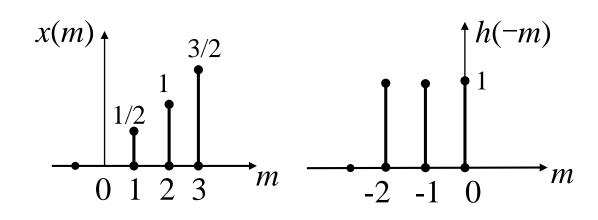


反转: 以m=0为对称轴, 折叠h(m)得到h(-m)

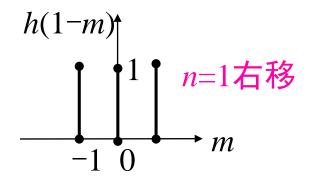
$\begin{array}{c|c} h(-1-m) \\ \hline & 1 \\ \hline & n = -1 左移 \\ \hline & m \end{array}$

移位,先左移n<0

可见,当 $n \le 0$ 时,x(m)与 h(n-m)无交叠,相乘处处 为零,即y(n)=0,n < 1。



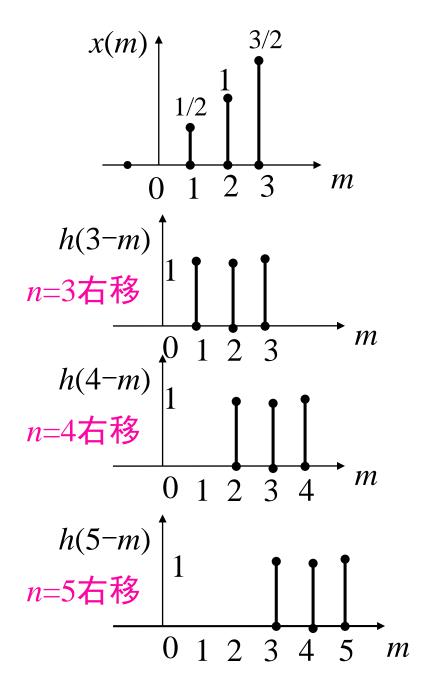
h(-m)再向右移 位, n>0



可见,当
$$1 \le n \le 2$$
时, $x(m)$ 与 $h(n-m)$ 有交叠,从 $m=1$ 到 $m=n$,即

$$h(2-m)$$
 1 $n=2$ 右移 0 1 2 m

得
$$y(1) = \frac{1}{2} \times 1 + 0 \times 1 = \frac{1}{2}$$
$$y(2) = \frac{1}{2} \times 1 + 1 \times 1 = \frac{3}{2}$$



当 $3 \le n \le 5$ 时,x(m)与h(n-m)有交叠,上限为3,下限为n-2,即

得

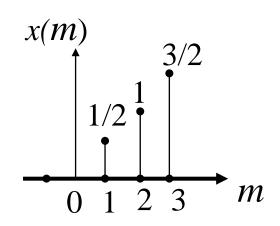
$$y(3) = \frac{1}{2} \times 1 + 1 \times 1 + \frac{3}{2} \times 1 = 3$$

$$y(4) = \frac{1}{2} \times 0 + 1 \times 1 + \frac{3}{2} \times 1 + 0 \times 1 = \frac{5}{2}$$

$$y(5) = \frac{3}{2} \times 1 = \frac{3}{2}$$

m

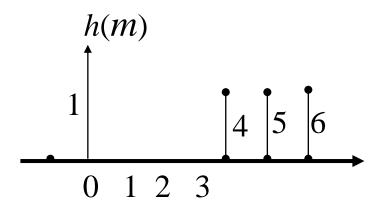




当n>5时,x(m)与h(n-m)无交叠,相乘处处为零,

即
$$y(n)=0$$
, $n>5$

n>5右移





综上可得y(n)如下

$$y(1) = \frac{1}{2} \times 1 + 0 \times 1 = \frac{1}{2}$$

$$y(2) = \frac{1}{2} \times 1 + 1 \times 1 = \frac{3}{2}$$

$$y(3) = \frac{1}{2} \times 1 + 1 \times 1 + \frac{3}{2} \times 1 = 3$$

$$y(4) = \frac{1}{2} \times 0 + 1 \times 1 + \frac{3}{2} \times 1 + 0 \times 1 = \frac{5}{2}$$

$$y(5) = \frac{3}{2} \times 1 = \frac{3}{2}$$

n < 1和n > 5时,y(n) = 0



四、褶积和的几种算法

$$y(n) = x(n) * h(n) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} x(m)h(n-m)$$

褶积和的计算方法很多,且各有特点,应用时视具体条件而定。这里列举几种常见的计算方法。

▶1) 数字求和法

设 $x(k)=(x_0, x_1, x_2, x_3)$, $y(k)=(y_0, y_1, y_2)$,则 z(k)=x(k)*y(k) 的计算可按下述方法进行。

先将两序列其中之一按逆序排列,然后将数据起 始点对齐相乘,并依次平移相乘进行操作。



$$z(k) = x(k) * y(k) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} x(m)y(k-m)$$

概括起来,数字求和法可分为四个步骤:

①反转:将y(m)按纵轴反转变为y(-m);

②位移:将y(-m)沿横轴移动k,可得y(k-m);

③相乘:将y(k-m)和x(m)对应相乘;

4 求和:将相乘的序列值相加,即得褶积和z(k)。



$$\begin{array}{c|cccc} x_0 & x_1 & x_2 & x_3 \\ \hline y_2 & y_1 & y_0 & \end{array}$$

$$\begin{array}{c|cccc} x_0 & x_1 & x_2 & x_3 \\ \hline y_2 & y_1 & y_0 \end{array}$$

$$\begin{array}{c|cccc} x_0 & x_1 & x_2 & x_3 \\ \hline y_2 & y_1 & y_0 \\ \end{array}$$

$$\begin{array}{c|ccccc}
x_0 & x_1 & x_2 & x_3 \\
\hline
& y_2 & y_1 & y_0
\end{array}$$

$$x_0y_0 = Z_0$$
,上、下行起点对齐相乘

$$x_0y_1+x_1y_0=Z_1$$
 ,下行右移1格对齐相乘相加

$$x_0 y_2 + x_1 y_1 + x_2 y_0 = Z_2$$
 ,下行右移2格对齐相乘相加

$$x_1y_2 + x_2y_{1+} x_3y_0 = Z_3$$
 ,下行右移3格对齐相乘相加

$$x_2y_2 + x_3y_1 = Z_4$$
,下行右移4格对齐相乘相加

$$x_3y_2=Z_5$$
,下行右移 5 格对齐相乘相加



例: 已知x(n)={1,2,3,4,2},h(n)={2,1,3,1}, $\bar{x}x(n)$ *h(n).

解: 数字求和法计算

1 2 3 4 2 1 3 1 2 n=0, y(0)=21 3 1 2 n=1, y(1)=5n=2, y(2)=111 3 1 2 1 3 1 2 n=3, y(3)=181 3 1 2 n=4, y(4)=191 3 1 2 n=5, y(5)=171 3 1 2 n=6, y(6)=101 3 1 2 n=7, y(7)=2

 $y(n)=x(n)*h(n)={2,5,11,18,19,17,10,2}$ L=5+4-1=8



例: 已知x(n)={1,2,3,4,2},h(n)={2,1,3,1}, $\bar{x}x(n)$ *h(n).

解: 用竖式不进位乘法

用MATLAB:

$$x = [1,2,3,4,2];$$

$$h = [2,1,3,1];$$

$$c = conv(x, h)$$

 $\{2, 5, 11, 18, 19, 17, 10, 2\}_{-1}, L=5+4-1=8$



例: 计算 $x[k] = \{1, 0, \overset{\downarrow}{2}, 4\}$ 与 $h[k] = \{1, \overset{\downarrow}{4}, 5, 3\}$ 的褶积和。

解:

$$x(n) = \{1, 0, 2, 4\}$$
 $h(n) = \{1, 4, 5, 3\}$

$$y(n) = x(n) * h(n) = \sum_{m=0}^{3} x(m)h(n-m)$$

1, 4, 7,15, 26, 26, 12

利用时移特性

$$x[k] = x(n+2)$$
 $h[k] = h(n+1)$

$$x[k]*h[k] = x(n+2)*h(n+1)$$

= $y(n+3) = \{1, 4, 7, 15, 26, 26, 12\}$



2) 列表法

对于因果序列 $x_1(k)$ 和 $x_2(k)$,其褶积和为

$$x(k) = x_1(k) * x_2(k) = \sum_{i=0}^{k} x_1(i)x_2(k-i)$$

- \triangleright 公式中 $x_1(i)$ 的序号i与 $x_2(k-i)$ 的序号(k-i)之和等于k。
- 》如果将各 $x_1(k)$ (k=1,2,...)的值排成一行,将各 $x_2(k)$ (k=1,2,...)的值排成一列,在图中各行与列的交叉点处,记入相应的乘积。可以看出,沿斜线(图中虚线)上各 $x_1(i)$ $x_2(j)$ 的序号之和也是常数,对照褶积和的定义式可知,沿斜线上各数值之和就是褶积和。



$$x_1(n) * x_2(n) = \sum_{i=0}^{n} x_1(i)x_2(n-i)$$

$x_2(n)$ $x_1(n)$	$x_1(0)$	$x_{1}(1)$	$x_1(2)$	$x_1(3)$	•••
$x_2(0)$	$x_1(0)$ (0)	$x_1(1)1_2(0)$	$x_1(2)2_0(0)$	$x_1(3)3_2(0)$	•••
$x_2(1)$	$x_1(0)$ 1 (1)	$x_1(1)2(1)$	$x_1(2)3(1)$	$x_1(3)4_2(1)$	•••
$x_{2}(2)$	$x_1(0)2(2)$	$x_1(1)3_2(2)$	$x_1(2)4_2(2)$	$x_1(3)5_2(2)$	•••
$x_2(3)$	$x_1(0)$ 3(3)	$x_1(1)$ 4 (3)	$x_1(2)5_2(3)$	$x_1(3)_{6}(3)$	•••
•••					



例3:计算 $f[k] = \{1, 2, 0, 3, 2\}$ 与 $h[k] = \{1, 4, 2, 3\}$ 的褶积和。

- 1、排成行列
- 2、行列相乘
- 3、下标求和
- 4、斜对角相加

$$y[k] = \{1, 6, 10, \stackrel{\downarrow}{10}, 20, 14, 13, 6\}$$



(3) 矩阵运算法

ightharpoonup 若x(k)和y(k)为两个有限长因果序列,长度分别为 (N+1)和(M+1)个样值,则其褶积z(k)=x (k)*y(k)的长度 为(N+M+1)个样值,即

$$z(k) = x(k) * y(k) = \sum_{i=0}^{N} x(i)y(k-i) = \sum_{i=0}^{M} y(i)x(k-i)$$

ightharpoonup 对于z(k)=x(k)*y(k)的运算,可以先表示成矩阵形式,再通过矩阵运算完成褶积和的运算。

设 $x(k)=(x_0, x_1, x_2, ..., x_N)$, $y(k)=(y_0, y_1, ..., y_M)$,则 z(k)=x(k)*y(k)可用(N+M+1)阶矩阵表示为



$$z(k) = x(k) * y(k)$$

$$= \begin{bmatrix} x_0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ x_1 & x_0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ x_2 & x_1 & x_0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ x_N & x_{N-1} & x_{N-2} & \cdots & x_0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & x_N & x_{N-1} & \cdots & x_1 & x_0 & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & x_N & x_{N-1} & \cdots & x_1 & x_0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_0 \\ y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_M \\ 0 \\ \vdots \\ z_{N+1} \\ \vdots \\ z_{N+M} \end{bmatrix}$$

> 褶积用矩阵表示,有两种方法



✓ 第一种方法 (类似数字求和法)

$$z(k) = x(k) * y(k)$$

	x_0	0	0	• • •	0	0	• • •	0	0	y_0		z_0
	x_1	\mathcal{X}_0	0	• • •	0	0	• • •	0	0	y_1		\mathcal{Z}_1
	\mathcal{X}_2	x_1	\mathcal{X}_0	• • •	0	0	• • •	0	0	y_2		z_2
	•	•	•	•.	•	•	•.	•	•	•		•
	\mathcal{X}_{N}	x_{N-1}	\mathcal{X}_{N-2}	• • •	\mathcal{X}_0	0	• • •	0	0	\mathcal{Y}_{M}		\mathcal{Z}_N
	0	\mathcal{X}_N	\mathcal{X}_{N-1}	• • •	\mathcal{X}_1	\mathcal{X}_0	• • •	0	0	0		z_{N+1}
	•	•	•	•••	•	•	•••	•	•	•		:
	0	0	0	• • •	\mathcal{X}_{N}	\mathcal{X}_{N-1}	• • •	x_1	x_0	0 _		$\begin{bmatrix} z_{N+M+1} \end{bmatrix}$

> 褶积用矩阵表示,有两种方法



✓ 第一种方法 (类似数字求和法)

- 将一个信号y(k)补零,长度变成N+M+1,表示为列矩阵;
- 将另外一个信号x(k)也通过补零,长度变成N+M+1,首先将信号x(k)线性翻转为x(-k),将其与y(k)的n=0对齐后充填到(N+M+1)×(N+M+1)阶矩阵的第一行;
- 然后,将x(-k)向右线性时移一位x(1-k),将充填到 $(N+M+1) \times (N+M+1)$ 阶矩阵的第二行中。
- 同理,将x(-k)向右线性时移两位x(2-k) ,将充填到 $(N+M+1) \times (N+M+1)$ 阶矩阵的第三行中。
- 按照数字求和方法的步骤,依次类推,将每一步骤的x(n-k)线性时移信号依次充填到(N+M+1) \times (N+M+1)阶矩阵的相应行中。
- 最后,利用矩阵运算,得到褶积结果。





✓ 第二种方法

$$z(k) = x(k) * y(k)$$

$$= \begin{bmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_N \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ x_0 \\ x_0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \cdots \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} \cdots \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \cdots \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} \cdots \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \cdots \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} \cdots \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \cdots \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} \cdots \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \cdots \\ 0 \\ \cdots \\ 0 \end{bmatrix} \cdots \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \cdots \\ 0 \\ \cdots \\ 0 \end{bmatrix} \cdots \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \cdots \\ 0 \\ \cdots \\ 0 \end{bmatrix} \cdots \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \cdots \\ 0 \\ \cdots \\ 0 \end{bmatrix} \cdots \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \cdots \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} z_0 \\ z_1 \\ z_2 \\ \vdots \\ z_N \\ z_{N+1} \\ \vdots \\ z_{N+M+1} \end{bmatrix}$$

▶第一列保持不变,其它列为相应的线性时移信号

ゆ中国石油大学 CHINA EMIYERSITY OF PETROLEEM

> 褶积用矩阵表示,有两种方法

✓ 第二种方法

- 将一个信号补零,长度变成N+M+1,表示为列矩阵;
- 将另外一个信号也补零,长度变成N+M+1,将其与 y(k)的n=0对齐后充填到(N+M+1)×(N+M+1)阶矩阵的 第一列;
- 然后,将x(k)向右线性时移一位x(k-1),将充填到 $(N+M+1) \times (N+M+1)$ 阶矩阵的第二列中。
- 同理,将x(k)向右线性时移两位x(k-2),将充填到 $(N+M+1)\times(N+M+1)$ 阶矩阵的第三列中。
- 依次类推,将x(k)的不同线性时移信号x(k-n)依次充填 到(N+M+1)×(N+M+1)阶矩阵的相应列中。
- 最后,利用矩阵运算,得到褶积结果。



例如: 已知 $x(n) = \{1,2,-1,3,-2\}, h(n) = \{0.2,0.6,0.2\}$ 求y(n) = x(n) * h(n)。

解:矩阵方法

$$\begin{bmatrix} y_0 \\ y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ y_4 \\ y_5 \\ y_6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 3 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & 3 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 3 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 3 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

 $y(n) = \{0.2,1.0,1.2,0.4,1.2,-0.6,-0.4\}$



例如: 已知 $x(n) = \{1,2,-1,3,-2\}, h(n) = \{0.2,0.6,0.2\}$ 求y(n) = x(n) * h(n)。

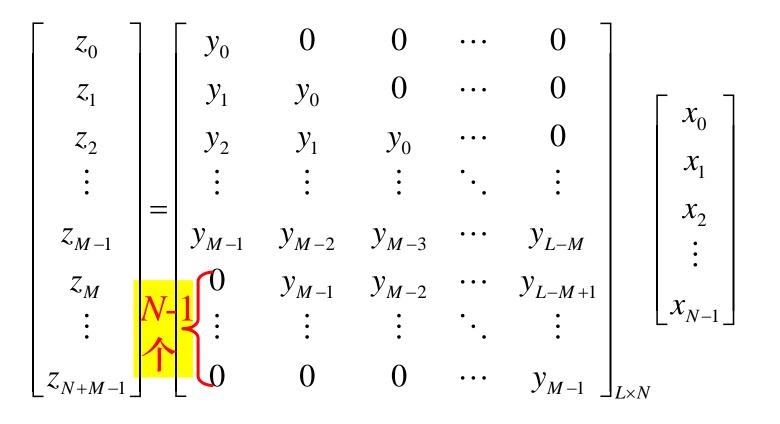
解: 矩阵法

$$\begin{bmatrix} y_0 \\ y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ y_4 \\ y_5 \\ y_6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 3 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & 3 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 3 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & 3 & -1 & 2 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

 $y(n) = \{0.2, 1.0, 1.2, 0.4, 1.2, -0.6, -0.4\}$



 \nearrow 若两个长度分别为N和M的<mark>有限长因果序列</mark>x(n)和 y(n),褶积的长度为(L=N+M-1),矩阵表示为



第三章 褶积和线性时不变系统 學地學



• 线性褶积

公式、计算、性质

• 离散褶积

公式、性质

- 离散褶积的计算方法
- 离散信号系统

线性、时不变、因果、稳定