

Оглавление

1	Введение в анализ	8
1.1	Элементарные сведения из логики и теории множеств	8
1.1.1	Высказывания, предикаты связки	8
1.1.2	Кванторы	8
1.1.3	Множества, равенство двух множеств, подмножества	8
1.1.4	Простейшие операции над множествами	8
1.1.5	Принцип двойственности	8
1.1.6	Понятие счётного множества	8
1.2	Теория вещественных чисел	8
1.2.1	Множество рациональных чисел и его свойства	8
1.2.2	Вещественные числа, основные свойства вещественных чисел	8
1.2.3	Промежутки и их виды	8
1.2.4	Основные леммы теории вещественных чисел	8
1.3	Ограниченное множество, границы	9
1.3.1	Границы множества	9
1.3.2	Существование точной верхней границы у ограниченного сверху множества	9
1.3.3	Сечения в множестве рациональных чисел	9
1.3.4	Свойства \sup и \inf	9
1.3.5	Отделимость множеств, лемма о системе вложенных отрезков	9
1.3.6	Лемма о последовательности стягивающихся отрезков	9
1.4	Отображения, функции	10
1.4.1	Отображения, виды отображений и т. д.	10
1.4.2	Вещественные функции	10
1.5	Предел последовательности	10
1.5.1	Последовательность элементов множества, числовая последовательность, определения предела числовой последовательности и бесконечно малой последовательности	10
1.5.2	Единственность предела последовательности	10
1.5.3	Подпоследовательности, связь пределов последовательности и подпоследовательности	10
1.5.4	Лемма о двух милиционерах	10
1.5.5	Основные теоремы о пределах последовательности	10
1.5.6	Понятие бесконечно большой последовательности	10
1.5.7	Монотонные последовательности, критерий существования предела монотонной послед.	10
1.5.8	Существование предела последовательности $(1 + 1/n)^n$, число e	10
1.6	Понятие предельной точки числового множества, теорема Больцано-Вейерштрасса, критерий Коши	11
1.6.1	Предельная точка множества	11
1.6.2	Теорема о последовательности, сходящейся к предельной точке	11
1.6.3	Теорема Больцано-Вейерштрасса	11
1.6.4	Критерий Коши	11
1.7	Верхний и нижний пределы последовательности	11
1.7.1	Понятие расширенной числовой прямой, понятие бесконечных пределов	11
1.7.2	Понятие частичных, верхних и нижних пределов последовательности. Теорема о существовании у каждой последовательности ее верхнего и нижнего предела	11
1.7.3	Характеристические свойства верхнего и нижнего предела последовательности	12
1.7.4	Критерий существования предела последовательности	14
2	Вещественная функция вещественного аргумента	15
2.1	Предел вещественной функции вещественного аргумента	15
2.1.1	Определение предела функции по Коши, примеры	15
2.1.2	Определение предела функции по Гейне, примеры, эквивалентность определений	15
2.1.3	Обобщение понятия предела функции на расширенную числовую ось	15
2.2	Свойства пределов функции и функций, имеющих предел	16

2.2.1	Свойства, связанные с неравенствами	16
2.2.2	Свойства, связанные с арифметическими операциями	16
2.2.3	Рецептурный подход к вычислению пределов	16
2.3	Односторонние пределы функции	18
2.3.1	Определение односторонних пределов, связь между существованием предела и односторонних пределов функции	18
2.3.2	Теорема о существовании односторонних пределов у монотонной функции и её следствия	18
2.4	Критерий Коши, замечательные пределы, бесконечно малые функции	18
2.4.1	Критерий Коши существования предела функции	18
2.4.2	Первый замечательный предел	18
2.4.3	Второй замечательный предел	19
2.4.4	Бесконечно малые функции и их классификация	20
2.5	Непрерывные функции. Общие свойства	22
2.5.1	Понятие непрерывности функции в точке	22
2.5.2	Непрерывность функции на множестве	24
2.5.3	Понятие колебания функции на множестве и в точке. Необходимое и достаточное условие непрерывности функции в точке	24
2.5.4	Односторонняя непрерывность	25
2.5.5	Классификация точек разрыва	26
2.5.6	Локальные свойства непрерывных функций	27
2.6	Функции, непрерывные на отрезке	28
2.6.1	Теорема Больцано-Коши и следствия из неё	28
2.6.2	Первая теорема Вейерштрасса	28
2.6.3	Вторая теорема Вейерштрасса	29
2.6.4	Понятие равномерной непрерывности функции. Теорема Кантора, следствия из неё	29
2.6.5	Свойства монотонных функций. Теорема об обратной функции	31
2.6.6	Непрерывность элементарных функций	33
3	Основы дифференциального исчисления	34
3.1	Дифференциальное исчисление функции одной независимой переменной	34
3.1.1	Определение производной и дифференциала, связь между этими понятиями	34
3.1.2	Связь между понятиями дифференцируемости и непрерывности функций	36
3.1.3	Дифференцирование и арифметические операции	37
3.1.4	Теорема о производной сложной функции. Инвариантность формы первого дифференциала	37
3.1.5	Теорема о производной обратной функции	37
3.1.6	Производные основных элементарных функций. Доказательство	37
3.1.7	Касательная к кривой. Геометрический смысл производной и дифференциала	37
3.1.8	Физический смысл производной и дифференциала	37
3.1.9	Односторонние и бесконечные производные	37
3.1.10	Производные и дифференциалы высших порядков	37
3.2	Основные теоремы дифференциального исчисления	38
3.2.1	Понятие о локальном экстремуме функции	38
3.2.2	Теорема Ферма	39
3.2.3	Теорема Ролля	39
3.2.4	Теорема Лагранжа и следствия из нее	40
3.2.5	Теорема Коши	41
3.3	Формула Тейлора	42
3.3.1	Формула Тейлора для многочлена	42
3.3.2	Формула Тейлора для произвольной функции. Различные формы остаточного члена формулы Тейлора	42
3.3.3	Локальная формула Тейлора	42
3.3.4	Формула Маклорена. Разложение по формуле Маклорена некоторых элементарных функций	42
3.3.5	Применение формулы Тейлора	42
3.4	Правило Лопиталя	42
3.4.1	Неопределённость. Виды неопределённостей	42
3.4.2	Теорема Лопиталя	44
3.4.3	Применение правила Лопиталя	44
3.5	Применение дифференциального исчисления к исследованию функции одной переменной	44
3.5.1	Монотонные функции	44
3.5.2	Экстремумы функций	46
3.5.3	Выпуклые функции	48
3.5.4	Точки перегиба	52
3.5.5	Асимптоты кривых	53

3.5.6	Схема исследования функции	54
4	Интегрирование вещественной функции одной вещественной переменной	56
4.1	Неопределённый интеграл	56
4.1.1	Первообразная и неопределенный интеграл	56
4.1.2	Свойства неопределенного интеграла	58
4.1.3	Таблица интегралов	59
4.1.4	Интегрирование по частям	62
4.1.5	Замена переменной	64
4.1.6	Интегрирование элементарных дробей	66
4.1.7	Интегрирование рациональных функций	69
4.1.8	Интегралы от тригонометрических выражений	70
4.1.9	Интегралы от иррациональных выражений	71
4.1.10	Подстановки Эйлера	73
4.1.11	Интегралы от дифференциальных биномов	75
4.1.12	Неберущиеся интегралы	77
4.2	Определённый интеграл Римана	78
4.2.1	Задача о вычислении площади криволинейной трапеции	78
4.2.2	Определение определённого интеграла	79
4.2.3	Эквивалентное определение определённого интеграла	81
4.2.4	Необходимое условие интегрируемости функции	82
4.2.5	Критерий Коши интегрируемости функции	83
4.2.6	Необходимое и достаточное условие интегрируемости	85
4.2.7	Интегралы Дарбу	88
4.2.8	Признак Дарбу существования интеграла	91
4.2.9	Свойства интеграла Римана	92
4.2.10	Первая теорема о среднем	97
4.2.11	Вторая теорема о среднем	98
4.2.12	Простейшие классы интегрируемых функций	99
4.2.13	Формула Ньютона-Лейбница	101
4.2.14	Формула интегрирования по частям для определённого интеграла	103
4.2.15	Замена переменной в определенном интеграле	104
4.2.16	Понятие о приближенных методах вычисления определённых интегралов	104
4.3	Приложения определённого интеграла	105
4.3.1	Аддитивная функция промежутка	105
4.3.2	Длина параметризованной кривой	106
4.3.3	Площадь поверхности вращения	109
4.3.4	Площадь фигуры	111
4.3.5	Объём тела вращения	114
4.3.6	Понятие о несобственных интегралах	116
5	Скалярные функции векторного аргумента	118
5.1	Скалярные функции векторного аргумента	118
5.1.1	Пространство \mathbb{R}^n	118
5.1.2	Нормированное пространство \mathbb{R}^n	119
5.1.3	Последовательность в \mathbb{R}^n . Сходимость последовательностей. Эквивалентность покоординатной сходимости	121
5.1.4	Замкнутые, открытые, компактные множества в \mathbb{R}^n	123
5.1.5	Функции многих переменных. Предел. Непрерывность	128
5.2	Дифференцирование скалярных функций векторного аргумента	133
5.2.1	Линейные функционалы в \mathbb{R}^n	133
5.2.2	Определение дифференциала скалярной функции векторного аргумента. Связь между понятиями дифференцируемости и непрерывности	134
5.2.3	Простейшие свойства операции дифференцирования	136
5.2.4	Определение производной по направлению. Связь между понятиями дифференцируемости функции по Фреше и Гато	138
5.2.5	Теорема Лагранжа	140
5.2.6	Частные производные скалярных функций векторного аргумента. Связь между существованием частных производных и дифференцируемостью функции по Фреше и Гато	141
5.2.7	Теорема о дифференцируемости сложной функции и следствие из неё	146
5.2.8	Инвариантность формы первого дифференциала	149
5.2.9	Частные производные высших порядков	149
5.2.10	Дифференциалы высших порядков	151

5.2.11	Формула Тейлора для скалярной функции векторного аргумента	157
5.3	Локальные экстремумы скалярных функций векторного аргумента	158
5.3.1	Необходимое условие локального экстремума	158
5.3.2	Достаточные условия локального экстремума	158
5.4	Теорема о неявной функции (теорема Юнга)	159
5.4.1	Лемма о неявной функции	159
5.4.2	Теорема Юнга	159
5.4.3	Следствие о непрерывной дифференцируемости k -го порядка	159
5.4.4	Теорема о неявной функции для скалярной функции векторного аргумента	159
6	Векторные функции векторного аргумента	160
6.1	Предел отображения из \mathbb{R}^n в \mathbb{R}^m	160
6.1.1	Эквивалентность определений по Коши и по Гейне	160
6.1.2	Эквивалентность покоординатной сходимости	160
6.1.3	Предел линейной комбинации функций	160
6.1.4	Повторные пределы	160
6.2	Непрерывность отображения из \mathbb{R}^n в \mathbb{R}^m	160
6.2.1	Непрерывность координатных функций	160
6.2.2	Различные определения непрерывности	161
6.2.3	Непрерывность линейной комбинации функций	162
6.2.4	Непрерывность сложного отображения	162
6.2.5	Теорема Вейерштрасса	162
6.2.6	Линейная связность образа	162
6.2.7	Теорема Кантора	162
6.2.8	Открытость прообраза	162
6.3	Линейные отображения из \mathbb{R}^n в \mathbb{R}^m	162
6.3.1	Определение линейного отображения	162
6.3.2	Норма линейного отображения	163
6.4	Дифференцируемость отображения из \mathbb{R}^n в \mathbb{R}^m	164
6.4.1	Определение производной Фреше	164
6.4.2	Свойства производной	166
6.4.3	Теорема о дифференцируемости сложного отображения	166
6.4.4	Три следствия из теоремы о дифференцируемости сложного отображения	166
6.4.5	Матрица Якоби. Якобиан	166
6.5	Принцип сжимающих отображений	166
6.5.1	Необходимые определения	166
6.5.2	Принцип сжимающих отображений	166
6.5.3	Оценка погрешности при использовании метода последовательных приближений	166
6.6	Теорема о конечных приращениях	166
6.6.1	Пример невозможности дословного переноса теорема Лагранжа со случая скалярной функции векторного аргумента	166
6.6.2	Лемма о системе стягивающихся отрезков	167
6.6.3	Теорема о конечных приращениях	167
6.7	Другие теоремы	167
6.7.1	Теорема об обратном отображении	167
6.7.2	Теорема о неявном отображении	167
6.7.3	Условный экстремум	167
7	Ряды	168
7.1	Числовые ряды	168
7.1.1	Основные понятия	168
7.1.2	Геометрическая прогрессия	168
7.1.3	Критерий Коши сходимости числового ряда	168
7.1.4	Необходимое условие сходимости числового ряда	168
7.1.5	Критерий сходимости положительного числового ряда	168
7.1.6	Интегральный признак Коши сходимости числового ряда	168
7.1.7	Теоремы сравнения для положительных рядов	168
7.1.8	Признак Коши сходимости числового ряда	168
7.1.9	Признак Даламбера сходимости числового ряда	168
7.1.10	Признак Раабе сходимости числового ряда	168
7.1.11	Признак Гаусса сходимости числового ряда	168
7.1.12	Знакопеременные ряды. Признак Лейбница	168
7.1.13	Признак Дирихле сходимости знакопеременного ряда	168

7.1.14	Признак Абеля сходимости знакопеременного ряда	168
7.1.15	Свойства абсолютно и неабсолютно сходящихся рядов	168
7.1.16	Теорема Дирихле	168
7.1.17	Теорема Римана	168
7.1.18	Умножение рядов. Теорема Коши	168
7.1.19	Понятие о бесконечном произведении	168
7.2	Функциональные ряды	169
7.2.1	Функциональная последовательность и функциональный ряд	169
7.2.2	Поточечная и равномерная сходимость функциональных последовательностей и функциональных рядов	169
7.2.3	Критерий Коши поточечной сходимости функциональных последовательностей и функциональных рядов	169
7.2.4	Критерий Коши равномерной сходимости функциональных последовательностей и функциональных рядов	169
7.2.5	Признак сравнения Вейерштрасса	169
7.2.6	Признак Дирихле	169
7.2.7	Признак Абеля	169
7.2.8	Основные теоремы о функциональных последовательностях и функциональных рядах. Теорема о предельном переходе под знаком ряда	169
7.2.9	Теорема о непрерывности предельной функции и о непрерывности суммы ряда	169
7.2.10	Теорема Дини	169
7.2.11	Теорема об интегрировании под знаком ряда	169
7.2.12	Теорема о дифференцировании под знаком ряда	169
7.2.13	Сходимость в среднем функциональных последовательностей	169
7.3	Степенные ряды	169
7.3.1	Теорема Абеля	169
7.3.2	Теорема Коши-Адамара	169
7.3.3	Свойства сумм степенного ряда	169
7.3.4	Степенные ряды общего вида	169
7.3.5	Ряды Тейлора	169
7.3.6	Разложение в ряд Тейлора основных функций	169
8	Обобщающие конструкции интегрального исчисления	170
8.1	Несобственные интегралы	170
8.1.1	Несобственные интегралы по неограниченному промежутку	170
8.1.2	Главное значение интеграла в смысле Коши	172
8.1.3	Критерий Коши	173
8.1.4	Критерий сходимости интеграла от неотрицательной функции	174
8.1.5	Теоремы сравнения для интегралов от неотрицательных функций	175
8.1.6	Абсолютно сходящиеся интегралы	175
8.1.7	Признак Абеля	175
8.1.8	Признак Дирихле	175
8.1.9	Формула Ньютона-Лейбница. Интегрирование по частям. Замена переменной	175
8.1.10	Интегралы от неограниченных функций	175
9	Ряды Фурье и равномерная аппроксимация функций	176
9.1	Ряды Фурье	176
9.1.1	Линейные пространства со скалярным произведением. Ортогональные и ортонормированные системы	176
9.1.2	Теорема о существовании и единственности проекции на X_n . Неравенство Бесселя	176
9.1.3	Ряд Фурье по произвольной ортонормированной последовательности элементов. Минимальное свойство частичных сумм ряда Фурье	177
9.1.4	Критерий замкнутости ортонормированной системы	177
9.1.5	Полные ортонормированные системы. Связь между замкнутостью и полнотой	177
9.1.6	Тригонометрическая система функций, её ортонормированность. Тригонометрический ряд Фурье. Минимальное свойство. Неравенство Бесселя	177
9.1.7	Лемма Римана	177
9.1.8	Интегральное представление для частичных сумм ряда Фурье. Интеграл Дирихле	177
9.1.9	Принцип локализации Римана	178
9.1.10	Теорема о поточечной сходимости тригонометрического ряда Фурье	178
9.1.11	Теорема о равномерной сходимости тригонометрического ряда Фурье	178
9.1.12	Почленное дифференцирование и интегрирование рядов Фурье	178
9.1.13	Ряд Фурье для функции, определённой и интегрируемой на $[-l; l]$	178

9.1.14	Ряды Фурье для чётных и нечётных функций	178
9.1.15	Разложение в ряд Фурье функции, заданной на $[0; l]$	178
9.1.16	Комплексная форма ряда Фурье	178
9.1.17	Понятие о ряде Фурье для функции нескольких переменных	178
9.1.18	Понятие об интеграле Фурье	178
9.1.19	Понятие о преобразовании Фурье и его применении	178
9.1.20	Замкнутость в $L_2^1[-\pi; \pi]$ системы тригонометрических функций (теорема Дирихле-Ляпунова)	178
9.2	Равномерная аппроксимация функций	178
9.2.1	Теорема Вейерштрасса об аппроксимации непрерывных функций с помощью тригонометрических многочленов	178
9.2.2	Теорема Вейерштрасса об аппроксимации непрерывных функций с помощью алгебраических многочленов	178
10	Интегралы, зависящие от параметра	179
10.1	Предварительные сведения	179
10.1.1	Равномерное стремление к пределу функции двух переменных	179
10.1.2	Непрерывность, дифференцируемость, интегрируемость предельной функции	179
10.2	Свойства интегралов, зависящих от параметра	179
10.2.1	Собственные интегралы, зависящие от параметра. Дифференцируемость интеграла по параметру в случае постоянных и переменных пределов интегрирования	179
10.2.2	Интегрируемость по параметру собственных интегралов, зависящих от параметра	179
10.2.3	Несобственные интегралы, зависящие от параметра. Равномерная сходимость несобственного интеграла, зависящего от параметра, признаки Дирихле и Абеля	179
10.2.4	Непрерывность, интегрируемость по конечному и бесконечному промежутку изменения параметра, дифференцируемость по параметру несобственных интегралов, зависящих от параметра	179
10.2.5	Несобственные интегралы от неограниченных функций, зависящие от параметра	179
10.3	Интегралы Эйлера	179
10.3.1	Γ -функция, её дифференцируемость, свойства, формула приведения	179
10.3.2	B -функция, её дифференцируемость, свойства, формула приведения	179
10.3.3	Связь Γ - и B -функций	179
10.3.4	Формула Стирлинга	179
10.4	Примеры вычислительных приложений интегралов, зависящих от параметра	180
10.4.1	Вычисление интегралов $\int_0^\infty \frac{\sin x}{x} dx$ и $\int_0^\infty \frac{\sin nt}{t} dt$	180
10.4.2	Вычисление интеграла Пуассона $\int_0^\infty e^{-x^2} dx$	180
11	Кратные интегралы	181
11.1	Двойные интегралы	181
11.1.1	Определение двойного интеграла и условия его существования	181
11.1.2	Необходимое условие интегрируемости	181
11.1.3	Критерии Дарбу и Римана	181
11.1.4	Классы интегрируемых функций	181
11.1.5	Свойства двойных интегралов	181
11.1.6	Интегрирование по прямоугольнику и специальной области	181
11.1.7	Замена переменной в двойном интеграле	181
11.1.8	Переход к полярным координатам	181
11.1.9	Вычисление площади поверхности с помощью двойного интеграла	181
11.1.10	Вычисление объёма тела с помощью двойного интеграла	181
11.1.11	Вычисление объёма тела, ограниченного явно заданной поверхностью, с помощью двойного интеграла	181
11.2	n -кратные интегралы	182
11.2.1	Определение тройного интеграла	182
11.2.2	Объём n -мерного параллелепипеда	182
11.2.3	Общее определение n -кратного интеграла	182
11.2.4	Интегрирование по специальной области	182
11.2.5	Замена переменной: связь между элементом площади в пространстве (x, y) и элементом площади в пространстве (u, v)	182
11.3	Замена переменной в двойном интеграле	182
11.4	Переход к цилиндрическим координатам	182
11.5	Переход к сферическим координатам	182

12 Криволинейные и поверхностные интегралы	183
12.1 Криволинейные интегралы первого рода	183
12.1.1 Задача о вычислении массы нити	183
12.1.2 Определение криволинейного интеграла первого рода	184
12.1.3 Сведение криволинейного интеграла первого рода к обыкновенному определённому интегралу	184
12.2 Криволинейные интегралы второго рода	187
12.2.1 Задача о вычислении работы	187
12.2.2 Определение криволинейного интеграла второго рода	187
12.2.3 Сведение криволинейного интеграла второго рода к обыкновенному определённому интегралу	187
12.2.4 Обобщение на n -мерный случай	187
12.2.5 Связь между криволинейными интегралами первого и второго рода	187
12.2.6 Ориентация кривой	187
12.2.7 Формула Грина. Нахождение площади плоской фигуры	187
12.2.8 Криволинейные интегралы второго рода, не зависящие от пути интегрирования	187
12.3 Элементы теории поверхностей	187
12.3.1 Понятие поверхности	187
12.3.2 Касательная плоскость и нормаль к поверхности	189
12.3.3 Ориентация поверхности	192
12.4 Площадь поверхности	194
12.4.1 Вантуз (сапог) Шварца	194
12.4.2 Определение площади поверхности	194
12.4.3 Преобразование элемента площади	194
12.5 Поверхностные интегралы первого рода	194
12.5.1 Определение поверхностного интеграла первого рода	194
12.5.2 Существование поверхностного интеграла первого рода и сведение его к обыкновенному двойному интегралу	194
12.5.3 Приложения поверхностных интегралов первого рода	194
12.6 Поверхностные интегралы второго рода	194
12.6.1 Определение и свойства	194
12.6.2 Сведение к обыкновенному двойному интегралу	194
13 Векторные поля	195
13.1 Основные определения	195
13.1.1 Скалярное и векторное поле	195
13.1.2 Потенциал	196
13.1.3 Градиент	196
13.1.4 Дивергенция	196
13.1.5 Ротор	196
13.1.6 Циркуляция	196
13.1.7 Поток	196
13.2 Некоторые теоремы о векторных полях и кратных интегралах	196
13.2.1 Инвариантность понятий градиента, дивергенции и ротора	196
13.2.2 Формула Остроградского-Гаусса	196
13.2.3 Выражение объёма области через поверхностный интеграл	196
13.2.4 Геометрический подход к понятию дивергенции	196
13.2.5 Формула Стокса	196
13.2.6 Геометрический подход к понятию ротора	196
13.3 Классы полей	196
13.3.1 Соленоидальные векторные поля	196
13.3.2 Потенциальные векторные поля	196

Глава 1

Введение в анализ

1.1 Элементарные сведения из логики и теории множеств

1.1.1 Высказывания, предикаты связки

1.1.2 Кванторы

1.1.3 Множества, равенство двух множеств, подмножества

1.1.4 Простейшие операции над множествами

1.1.5 Принцип двойственности

1.1.6 Понятие счётного множества

...

1.2 Теория вещественных чисел

1.2.1 Множество рациональных чисел и его свойства

1.2.2 Вещественные числа, основные свойства вещественных чисел

1.2.3 Промежутки и их виды

1.2.4 Основные леммы теории вещественных чисел

...

1.3 Ограниченное множество, границы

1.3.1 Границы множества

1.3.2 Существование точной верхней границы у ограниченного сверху множества

1.3.3 Сечения в множестве рациональных чисел

1.3.4 Свойства \sup и \inf

Упражнение Для каждого из следующих множеств непосредственно (т.е. пользуясь определением) найти \sup , \inf , \max и \min или показать, что их не существует.

1 $(0; 1)$

2 $[0; 1]$

3 $[0; 1)$

4 $[0; 2] \setminus \{1\}$

5 $[0; 1] \setminus \mathbb{Q}$

6 $[0; 1] \cap \mathbb{Q}$

7 $(0; 1) \setminus \mathbb{Q}$

8 $(0; 1) \cap \mathbb{Q}$

9 $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} \left[\frac{1}{2^{2n}}; \frac{1}{2^{2n-1}} \right]$

10 $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} \left(\frac{1}{2^{2n}}; \frac{1}{2^{2n-1}} \right)$

11 $\sin(\mathbb{Q})$

12 $\operatorname{tg}(\mathbb{Q})$

1.3.5 Отделимость множеств, лемма о системе вложенных отрезков

1.3.6 Лемма о последовательности стягивающихся отрезков

...

1.4 Отображения, функции

1.4.1 Отображения, виды отображений и т. д.

1.4.2 Вещественные функции

...

1.5 Предел последовательности

1.5.1 Последовательность элементов множества, числовая последовательность, определения предела числовой последовательности и бесконечно малой последовательности

Определение 1.5.1. Число b называется пределом последовательности $\{x_n\}$, если

$$\forall(\varepsilon > 0)\exists(N \in \mathbb{N})\forall(n > N)[|x_n - b| < \varepsilon]. \quad (1.1)$$

Пишут:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = b. \quad (1.2)$$

Таким образом, предел — это некий «идеал»¹, к которому последовательность стремится. Не всегда она к нему стремится неуклонно, может иногда «срываться», откатываться «назад», но сколь бы малый «зазор» от предела мы не взяли, всегда найдётся член последовательности, начиная с которого все члены последовательности попадают в этот «зазор».

Вообще говоря, предела у последовательности может и не существовать.

1.5.2 Единственность предела последовательности

1.5.3 Подпоследовательности, связь пределов последовательности и подпоследовательности

1.5.4 Лемма о двух милиционерах

1.5.5 Основные теоремы о пределах последовательности

1.5.6 Понятие бесконечно большой последовательности

1.5.7 Монотонные последовательности, критерий существования предела монотонной послед.

1.5.8 Существование предела последовательности $(1 + 1/n)^n$, число e

...

¹ Это слово взято в кавычки, поскольку в алгебре используется как термин и несёт совсем другой смысл

1.6 Понятие предельной точки числового множества, теорема Больцано-Вейерштрасса, критерий Коши

1.6.1 Предельная точка множества

1.6.2 Теорема о последовательности, сходящейся к предельной точке

1.6.3 Теорема Больцано-Вейерштрасса

Теорема.

Любое бесконечное ограниченное множество вещественных чисел имеет хотя бы одну предельную точку.

Мнемоника. Название теоремы удобно запоминать по первым буквам прилагательных:

«**Б**есконечное **о**граниченное множество **в**ещественных чисел»

«**Б**ольцано-**В**ейерштрасса»

1.6.4 Критерий Коши

...

1.7 Верхний и нижний пределы последовательности

1.7.1 Понятие расширенной числовой прямой, понятие бесконечных пределов

1.7.2 Понятие частичных, верхних и нижних пределов последовательности. Теорема о существовании у каждой последовательности ее верхнего и нижнего предела

Определение 1.7.1. Частичным пределом последовательности называется предел любой её подпоследовательности.

Замечание 1.7.1. Иногда частичный предел последовательности называют её предельной точкой. Мы будем по возможности избегать использования термина «предельная точка», поскольку он плохо согласуется с аналогичным термином в топологии.

Мнемоника. Предельная точка — это далеко не всегда «настоящий» предел, подобно тому, как творожный продукт — это далеко не всегда настоящий творог.

Определение 1.7.2. Верхним пределом последовательности называется наибольший её частичный предел.

Определение 1.7.3. Нижним пределом последовательности называется наименьший её частичный предел.

1.7.3 Характеристические свойства верхнего и нижнего предела последовательности

Теорема.

Для того, чтобы число $a \in \mathbb{R}$ было верхним пределом последовательности $\{x_n\}$, необходимо и достаточно выполнения следующих двух условий:

- 1) $\forall(\varepsilon > 0) \exists(n_0 \in \mathbb{N}) \forall(n \geq n_0) [x_n < a + \varepsilon]$
- 2) $\forall(\varepsilon > 0) \forall(m \in \mathbb{N}) \exists(n \geq m) [x_n > a - \varepsilon]$

Замечание.

Условие (1) означает, что количество членов последовательности, больших $a + \varepsilon$, конечно.

Условие (2) означает, что количество членов подпоследовательности, больших $a - \varepsilon$, бесконечно.

Доказательство.

Необходимость. Дано: $a \in \mathbb{R}$ — верхний предел последовательности $\{x_n\}$, т.е. наибольший из её частичных пределов.

Доказать: выполнение условий (1) и (2).

(1): Предположим противное, т.е.

$$\exists(\varepsilon_0 > 0) \forall(k \in \mathbb{N}) \exists(n_k \geq k) [x_{n_k} \geq a + \varepsilon].$$

Тогда последовательность $\{x_{n_k}\}$ целиком лежит в луче $[a + \varepsilon; +\infty)$, а в случае ограниченности последовательности $\{x_n\}$ — и вовсе в некотором отрезке $[a + \varepsilon; M]$. Значит, последовательность $\{x_{n_k}\}$ имеет частичный предел, принадлежащий $[a + \varepsilon; +\infty]$. Но частичный предел подпоследовательности $\{x_{n_k}\}$ является частичным пределом последовательности $\{x_n\}$, следовательно, a не является верхним пределом.

(2): непосредственно следует из того, что a — частичный предел.

Достаточность. Дано: выполнение условий (1) и (2).

Доказать: $a \in \mathbb{R}$ — верхний предел последовательности $\{x_n\}$, т.е. наибольший из её частичных пределов.

Доказываем в два этапа: сначала докажем, что a — частичный предел, потом — что он наибольший.

Этап 1. Положим $\varepsilon = 1/k$, $k \in \mathbb{N}$. Тогда из условия 1) при подстановке такого ε следует, что

$$\exists(m_k \in \mathbb{N})\forall(n \geq m_k)[x_n < a + 1/k].$$

В условии 2) положим $\varepsilon = 1/k$, $m = \max\{m_k, n_{k-1}\}$ (полагая $n_0 = 0$):

$$\exists(n_k > \max\{m_k, n_{k-1}\})[x_{n_k} > a - 1/k].$$

Тогда подпоследовательность x_{n_k} сходится к a , следовательно, a — частичный предел последовательности x_n .

Этап 2. Покажем, что a — наибольший из частичных пределов. Предположим противное, т.е. существует частичный предел b , при этом $b > a$. Положим $\varepsilon = (b - a)/3$. С одной стороны, в силу условия 1) в луче $[a + \varepsilon; +\infty)$ лежит лишь конечное число членов последовательности $\{x_n\}$. С другой стороны, в силу определения частичного предела в интервале $(b - \varepsilon; b + \varepsilon)$ лежит бесконечно число членов последовательности $\{x_n\}$. Но в силу выбора ε имеем $(b - \varepsilon; b + \varepsilon) \subset [a + \varepsilon; +\infty)$. Полученное противоречие завершает доказательство.

Аналогично формулируется характеристическое свойство нижнего предела:

Теорема.

Для того, чтобы число $a \in \mathbb{R}$ было нижним пределом последовательности $\{x_n\}$, необходимо и достаточно выполнения следующих двух условий:

$$1)\forall(\varepsilon > 0)\exists(n_0 \in \mathbb{N})\forall(n \geq n_0)[x_n > a - \varepsilon]$$

$$2)\forall(\varepsilon > 0)\forall(m \in \mathbb{N})\exists(n \geq m)[x_n < a + \varepsilon]$$

Замечание.

Условие (1) означает, что количество членов последовательности, меньших $a - \varepsilon$, конечно.

Условие (2) означает, что количество членов подпоследовательности, меньших $a + \varepsilon$, бесконечно.

1.7.4 Критерий существования предела последовательности

Теорема.

Предел последовательности существует тогда и только тогда, когда верхний и нижний пределы этой последовательности равны между собой.

В таком случае предел последовательности равен верхнему и нижнему её пределу.

Т. е.

$$\exists (\lim x_n \in \overline{\mathbb{R}}) \Leftrightarrow (\underline{\lim} x_n = \overline{\lim} x_n)$$

$$\exists (\lim x_n \in \overline{\mathbb{R}}) \Rightarrow \underline{\lim} x_n = \overline{\lim} x_n = \lim x_n$$

Глава 2

Вещественная функция вещественного аргумента

2.1 Предел вещественной функции вещественного аргумента

2.1.1 Определение предела функции по Коши, примеры

Определение 2.1.1. Число b называется пределом функции $f(x)$ при x , стремящемся к a , если

$$\forall(\varepsilon > 0)\exists(\delta > 0)\forall(x : 0 < |x - a| < \delta)[|f(x) - b| < \varepsilon]. \quad (2.1)$$

Пишут:

$$\lim_{x \rightarrow a} f(x) = b. \quad (2.2)$$

Сама функция f может и не быть определена в точке a , например

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x} = 0, \quad (2.3)$$

$$\lim_{x \rightarrow 1} \frac{x^2 - 1}{x - 1} = 2. \quad (2.4)$$

Вообще говоря, предела у функции может и не существовать. Например, не существует предела

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{|x|}{x}. \quad (2.5)$$

2.1.2 Определение предела функции по Гейне, примеры, эквивалентность определений

2.1.3 Обобщение понятия предела функции на расширенную числовую ось

...

2.2 Свойства пределов функции и функций, имеющих предел

2.2.1 Свойства, связанные с неравенствами

2.2.2 Свойства, связанные с арифметическими операциями

2.2.3 Рецептурный подход к вычислению пределов

Материал данного пункта относится скорее к практическим занятиям и содержит указания о том, как вычислять пределы встречающихся на практике выражений.

Алгоритм действий при вычислении предела функции Пусть дан предел:

$$\lim_{x \rightarrow a} f(x), \quad (2.6)$$

где $f(x)$ — «достаточно хорошая» функция. Большинство встречающихся на практике функций «достаточно хороши»: многочлены, степенные функции, тригонометрические функции и т.д., а также их сумма, разность, суперпозиция (например, $\sin(\ln x)$) и даже частное.

1. Попробуем вычислить $f(a)$. Если это удалось — предел найден. Но, как правило, это не удаётся по одной (или нескольким) из следующих причин:

а) Деление нуля на ноль. Пример:

$$\lim_{x \rightarrow 1} \frac{x^2 - 1}{x - 1}. \quad (2.7)$$

В таком случае необходимо либо сокращать дробь «вручную» (для многочленов часто помогает схема Горнера при $x_0 = a$), либо применять правило Лопиталя (см. ниже).

б) Деление ненулевого числа на ноль. Пример:

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^2 + 1}{x}. \quad (2.8)$$

В таком случае возникает бесконечность. Пишут: ∞ .

в) Деление бесконечности на бесконечность. Пример:

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{x^2 + 1}{x^3 + 3}. \quad (2.9)$$

Действия — как при делении нуля на ноль. В нашем случае:

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{x^2 + 1}{x^3 + 3} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{x^{-1} + \frac{1}{x^3}}{1 + \frac{3}{x^3}} = 0. \quad (2.10)$$

г) Вычитание бесконечности из бесконечности. Пример:

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \sqrt{2x - 1} - \sqrt{x + 1}. \quad (2.11)$$

В ряде случаев помогает умножение на сопряжённое или вынос общего множителя за скобки.

д) Степенные неопределённости: 1^∞ , 0^0 , ∞^0 . Пример (второй замечательный предел):

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{x}\right)^x = \lim_{x \rightarrow \infty} e^{x \cdot \ln\left(1 + \frac{1}{x}\right)} = e^{\lim_{x \rightarrow \infty} x \cdot \ln\left(1 + \frac{1}{x}\right)} e^{\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{\ln\left(1 + \frac{1}{x}\right)}{1/x}} \quad (2.12)$$

(дальнейшее может быть вычислено по правилу Лопиталя). Обратим внимание читателя на следующие два приёма. Во-первых, определение логарифма:

$$a = e^{\ln a}, \quad \text{в частности, } a^b = e^{b \cdot \ln a}. \quad (2.13)$$

Во-вторых, функция $\exp(x) = e^x$ непрерывна и, следовательно, её можно менять местами со знаком предела:

$$\lim_{x \rightarrow c} e^{f(x)} = e^{\lim_{x \rightarrow c} f(x)}. \quad (2.14)$$

Задачи для самостоятельного решения

1

$$\lim_{x \rightarrow 3} \frac{x^2 - 4}{x^2 + x - 6} \quad (2.15)$$

2

$$\lim_{x \rightarrow 2} \frac{x^2 - 4}{x^2 + x - 6} \quad (2.16)$$

3

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{x^2 + x^4}{x^3 - x^2} \quad (2.17)$$

4

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{x^2 + x^4}{x^5 - x^2} \quad (2.18)$$

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \sqrt{x-1} - \sqrt{x+1} \quad (2.19)$$

...

2.3 Односторонние пределы функции

2.3.1 Определение односторонних пределов, связь между существованием предела и односторонних пределов функции

2.3.2 Теорема о существовании односторонних пределов у монотонной функции и её следствия

...

2.4 Критерий Коши, замечательные пределы, бесконечно малые функции

2.4.1 Критерий Коши существования предела функции

2.4.2 Первый замечательный предел

Определение. $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin(x)}{x} = 1$

Доказательство

Рассмотрим $\triangle DAB$, $\triangle DAC$ и сектор OAB . x -длина дуги. При $x \rightarrow 0$ их S уменьшаются.

$$S\triangle OBA = \frac{1}{2}OA \cdot BK = \frac{\sin(x)}{2}$$

$$S\triangle OCA = \frac{1}{2}OA \cdot AC = \frac{\operatorname{tg}(x)}{2}$$

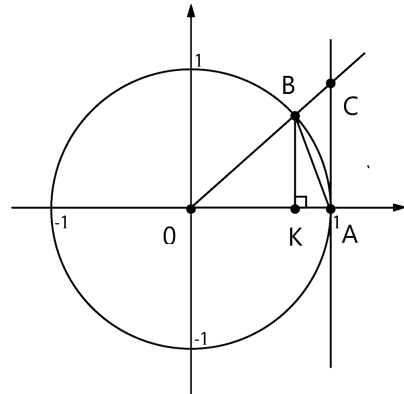
$$S(OBA) = \frac{1}{2}x \cdot r = \frac{x}{2}.$$

т.к. $S\triangle OBA < SOBA < SOCA$ $\sin(x) < x < \operatorname{tg}(x)$

$$1 < \frac{x}{\sin(x)} < \frac{1}{\cos(x)}$$

$$1 > \frac{\sin(x)}{x} > \cos(x)$$

это неравенство верно $\forall(x : 0 < |x| < \frac{\pi}{2})$.



Функция, предел которой надо найти лежит между двумя функциями:

$$\forall(\varepsilon > 0)\exists(\beta > 0)\forall(x \in \mathbb{R})[0 < |x| < \beta \Rightarrow |\cos(x) - 1| < \varepsilon]$$

$$|\cos(x) - 1| = |2\sin^2(\frac{x}{2})| \leq 2|\sin \frac{x}{2}| < \frac{2|x|}{2} = |x| < \varepsilon.$$

Мы нашли $\beta : \beta = \varepsilon$, т.к. $|x| < \beta$ и $|x| < \varepsilon$. Получается:

$$\lim_{x \rightarrow 0} 1 = 1, \lim_{x \rightarrow 0} \cos(x) = 1 \Rightarrow \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin(x)}{x} = 1.$$

2.4.3 Второй замечательный предел

Определение. $\lim_{x \rightarrow 0} (1 + x)^{\frac{1}{x}} = e$ (1).

$$\lim_{x \rightarrow \infty} (1 + \frac{1}{x})^x = e$$
 (2).

Доказательство

$\lim_{n \rightarrow \infty} (1 + \frac{1}{n})^n = e$ - было ранее. Похоже на (2). Разница в том, что там - последовательность, а в (2) - просто числа.

Воспользуемся теоремой о существовании и равенстве $\lim_{x \rightarrow a \pm 0}$. Берем определение по Гейне.

Рассмотрим 2 последовательность: $x_n x'_n : x_n \rightarrow 0 + 0; x'_n \rightarrow 0 - 0$.

Надо показать, что $f(x) \rightarrow e$ слева и справа: Пусть $m_n = [\frac{1}{x_n}]$; тогда $m_n \leq \frac{1}{x_n} \leq m_n + 1$.

$$\begin{aligned} \frac{1}{m_n} &\geq x_n \geq \frac{1}{m_n + 1} \\ 1 + \frac{1}{m_n} &\geq x_n + 1 \geq \frac{1}{m_n + 1} + 1 \\ \left(1 + \frac{1}{m_n}\right)^{m_n+1} &\geq (x_n + 1)^{\frac{1}{x_n}} \geq \left(\frac{1}{m_n + 1} + 1\right)^{m_n+1} \\ \left(1 + \frac{1}{m_n}\right) \left(1 + \frac{1}{m_n}\right)^{m_n} &\geq (x_n + 1)^{\frac{1}{x_n}} \geq \left(\frac{1}{m_n + 1} + 1\right)^{m_n+1} \end{aligned}$$

Пусть $m_n \rightarrow \infty$. Тогда $\lim_{m_n \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{m_n}\right) \left(1 + \frac{1}{m_n}\right)^{m_n} = e$, $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{\left(\frac{1}{m_n+1} + 1\right)^{m_n+1}}{\frac{1}{m_n+1} + 1} = e$ $\left| \Rightarrow \lim_{m_n \rightarrow \infty} (x_n + 1)^{\frac{1}{x_n}} = e \right.$

Это мы доказали стремление справа. Теперь докажем сходжение слева.

Пусть $x'_n \rightarrow 0 - 0$ и $x_n = \frac{-x'_n}{1+x'_n}$. Отсюда $x'_n = \frac{-x_n}{1+x_n}$.

Значит, $f(x) = (1 + x'_n)^{\frac{1}{x_n}} = \left(1 - \frac{x_n}{1+x_n}\right)^{\frac{1+x_n}{-x_n}} = \left(\frac{1+x_n-x_n}{1+x_n}\right)^{-\frac{1+x_n}{x_n}} = (1 + x_n)^{\frac{1+x_n}{x_n}} = (1 + x_n)^{1+\frac{1}{x_n}} = (1 + x_n)(1 + x_n)^{\frac{1}{x_n}}$.

$\lim_{x_n \rightarrow 0} f(x) = \lim_{x'_n \rightarrow 0-0} (1 + x'_n)^{\frac{1}{x_n}} = e$.

2.4.4 Бесконечно малые функции и их классификация

Определение. $f(x)$ - бесконечно малая функция, если $\lim_{x \rightarrow 0} f(x) = 0$.

Утверждения, касающиеся бесконечно малых функций:

$$1 \quad \lim_{x \rightarrow 0} f(x) = b \Leftrightarrow \lim_{x \rightarrow 0} (f(x) - b) = 0.$$

т.е. функция $\alpha(x) = f(x)$ - бесконечно малая при $x \rightarrow a$.

2 Сумма и произведение бесконечно малых функций при $x \rightarrow a$ есть бесконечно малая функции при $x \rightarrow a$.

3 Произведение бесконечно малой функции при $x \rightarrow a$ на ограниченную функцию = бесконечно малая функция при $x \rightarrow a$.

Доказательство:

Пусть $f(x)$ - бесконечно малая, т.е. $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = 0$. Пусть $g(x)$ - ограничена, т.е. $\exists (M > 0) [|f(x)| \leq M] |f(x) \cdot g(x)| \leq |f(x)| \cdot M$.

$$\lim_{x \rightarrow a} (|f(x)| |g(x)|) = \lim_{x \rightarrow a} f(x) \cdot \lim_{x \rightarrow a} M = 0 \cdot M = 0.$$

Сравнение бесконечно малых функций.

Пусть есть $g(x)f(x): X \Rightarrow \mathbb{R}; X \subset \mathbb{R}, x \rightarrow a$.

$g(x)f(x)$ - бесконечно малая одного порядка, если

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{g(x)}{f(x)} = b, (b \neq 0).$$

Бесконечно малые функции эквивалентны если $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{g(x)}{f(x)} = 1$. Пишут:
 $g(x) \sim f(x)$.

Например: $\sin(x) \sim x$.

$f(x)$ - бесконечно малая функция высшего порядка малости по сравнению с $g(x)$, если $\lim_{x \rightarrow a} \frac{g(x)}{f(x)} = 0$. Пишут: $f(x) = o(g(x))$.

Например: $x^2 = o(x), x \rightarrow 0$.

Теорема.

$$f(x) \sim g(x) x \rightarrow 0 \Leftrightarrow f(x) = g(x) = o(f(x)) = o(g(x))$$

Доказательство:

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - g(x)}{f(x)} = \lim_{x \rightarrow a} \left(1 - \frac{g(x)}{f(x)} \right) = \lim_{x \rightarrow a} 1 - \lim_{x \rightarrow a} \frac{g(x)}{f(x)} = 0$$

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - g(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow a} \left(\frac{g(x)}{f(x)} - 1 \right) = 1 - \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x)}{g(x)} = 0.$$

чтд.

$f(x)g(x)$ - несравнимые бесконечно малые функции, если

$$\nexists \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x)}{g(x)}.$$

Например:

$$f(x) = x \sin\left(\frac{1}{x}\right), g(x) = x, x \rightarrow 0 : \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x \sin\left(\frac{1}{x}\right)}{x} = \lim_{x \rightarrow 0} \sin\left(\frac{1}{x}\right) = \emptyset.$$

$$f(x) - kg(x), \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x)}{(g(x))^k} = b (b \neq 0)$$

Здесь $(g(x))^k$ - главная часть функции $f(x)$ по сравнению с $g(x)$.

Например:

$$\sin^2 x = f(x), g(x) = x, x \rightarrow 0, \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin^2 x}{x^2} = 1.$$

Значит, $\sin^2 x$ - функция порядка 2 по сравнению с x, x^2 - главная часть $\sin^2 x$.

Теорема.

Пусть $g(x) \sim f(x)f(x)$, $g(x) \cdot \lim(f(x)\alpha(x)) = \lim(g(x)\alpha(x))$, где $\alpha(x)$ - произвольная функция.

Доказательство:

$$\lim(f(x)\alpha(x)) = \lim \frac{f(x)}{g(x)} g(x)\alpha(x) = \lim \frac{f(x)}{g(x)} \lim((g(x))\alpha(x)) = \lim(g(x)\alpha(x)).$$

чтд.

Эта теорема позволяет сокращать вычисление \lim : некоторые множители можно заменить эквивалентными.

Например: $\lim \frac{\sin^3(x)}{x^3} = \lim \frac{x^3}{x^3} = 1$.

2.5 Непрерывные функции. Общие свойства

2.5.1 Понятие непрерывности функции в точке

Определение непрерывности функции в точке по Коши.

Определение. Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, $x_0 \in X$. Функция f непрерывна в точке x_0 , если

$$\forall(\varepsilon > 0) \exists(\delta > 0) [|x - x_0| < \delta \Rightarrow |f(x) - f(x_0)| < \varepsilon].$$

Или, что то же самое, но с применением окрестностей:

$$\forall(\varepsilon > 0) \exists(\delta > 0) [f(U_\delta(x_0) \cap X) \subset U_\varepsilon(f(x_0))]$$

Или, что то же самое:

$$\forall(\varepsilon > 0) \exists(\delta > 0) [f(U_{\delta,X}(x_0)) \subset U_\varepsilon(f(x_0))]$$

И, наконец, полностью перейдя в термины окрестностей:

$$\forall(U \in O(f(x_0))) \exists(V \in O_X(x_0)) [f(V) \subset U]$$

Замечание 1.

Вдумчивый читатель легко заметит, что это определение похоже на определение предела в точке, в котором проколотые окрестности заменены на непроколотые. Несколькими строками ниже мы рассмотрим во-

прос о связи непрерывности функции, её предела и её значения в данной точке.

Замечание 2.

Если x_0 - изолированная точка множества X , то

$$\exists(U \in O(x_0))[U \cap X = \{x_0\}] \Rightarrow f(U) = \{f(x_0)\},$$

т. е. найдётся окрестность точки x_0 , образом которой является единственная точка, и функция f в точке x_0 непрерывно. Однако никаких содержательных результатов этот случай не даёт, и потому в дальнейшем мы, как правило, будем рассматривать непрерывность функции, заданной на множестве точек, лишь в предельных точках этого множества.

Критерий непрерывности функции в точке.

Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, x_0 - предельная точка X . f непрерывна в x_0 тогда и только тогда, когда

$$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = f(x_0)$$

Следствие 1.

Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, x_0 - предельная точка X . f непрерывна в x_0 тогда и только тогда, когда знак предела и знак функции коммутируют, т. е.

$$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = f(\lim_{x \rightarrow x_0} x)$$

Следствие 2.

Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, x_0 - предельная точка X , f непрерывна в x_0 , $\Delta y = f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)$. $\Delta x \rightarrow 0$ тогда и только тогда, когда $\Delta y \rightarrow 0$

Определение непрерывности в точке по Гейне.

Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, x_0 - предельная точка X . f непрерывна в x_0 , если

$$\forall(\{x_n\} : x_n \in X \cap x_n \rightarrow x_0)[f(x_n) \rightarrow f(x_0)]$$

Обозначив $\Delta x = x_n - x_0$, $\Delta y = f(x_n) - f(x_0)$, можем сформулировать:

$$\Delta x \rightarrow 0 \Rightarrow \Delta y \rightarrow 0$$

2.5.2 Непрерывность функции на множестве

Определение. Функция $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ называется непрерывной на X , если она непрерывна во всех точках $x \in X$.

Определение. Если функция $f : x \rightarrow \mathbb{R}$ не является непрерывной в точке $x_0 \in X$, то x_0 называется точкой разрыва функции f .

Замечание 1.

Так как все точки множества \mathbb{N} изолированы, то любая функция $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}$ непрерывна.

2.5.3 Понятие колебания функции на множестве и в точке. Необходимое и достаточное условие непрерывности функции в точке

Определение. Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, $E \subset X$, $\alpha_E = \inf_E f(x)$, $\beta_E = \sup_E f(x)$. Тогда разность $\alpha_E - \beta_E$ называется колебанием функции f на множестве E :

$$\omega(f, E) = \alpha_E - \beta_E = \sup_E f(x) - \inf_E f(x)$$

Или, что то же самое,

$$\omega(f, E) = \sup_{a, b \in E} (f(a) - f(b))$$

Примеры.

$$\omega(x^2, [-2; 4]) = 16$$

$$\omega(\operatorname{sgn} x, [0; 4]) = 1$$

$$\omega(\operatorname{sgn} x, (0; 4]) = 0$$

$$\omega(\operatorname{sgn} x, [-1; 4]) = 2$$

Определение. Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, x_0 - предельная точка X . Величина $\lim_{\delta \rightarrow 0+} \omega(f, U_\delta(x_0))$ называется колебанием функции f в точке x_0 :

$$\omega(f, x_0) = \lim_{\delta \rightarrow 0+} \omega(f, U_\delta(x_0))$$

Теорема.

Пусть $f : X \rightarrow \mathbb{R}$. Функция f непрерывна в точке $x_0 \in X$ тогда и только тогда, когда $\omega(f, x_0) = 0$.

2.5.4 Односторонняя непрерывность

Определение. Пусть $x_0 \in x$. Функция $f(x)$ непрерывна в x_0 справа, если:

$$\forall(\varepsilon > 0) \exists(\beta > 0) \forall(x \in X) [x_0 < x < x_0 + \beta \rightarrow |f(x) - f(x_0)| < \varepsilon].$$

непрерывна слева, если:

$$\forall(\varepsilon > 0) \exists(\beta > 0) \forall(x \in X) [x_0 - \beta < x < x_0 \rightarrow |f(x) - f(x_0)| < \varepsilon].$$

Утверждение 1.

Сравнивая это определение с определением правого(левого) $\lim f(x)$ по Коши, легко доказать, что справедливо утверждение 1: Если $x \rightarrow x_0 + 0$ ($x_0 - 0$), то $f(x)$ - непрерывна справа(или слева) $\leftrightarrow \lim_{x \rightarrow x_0 \pm 0} f(x) = f(x_0)$.

Определение. Функция $f(x)$ - непрерывна справа(или слева) в x_0 , если

$$\forall(x_n : x_n \subset X \wedge x_n \rightarrow x_0 \pm 0) [f(x_n) \rightarrow f(x_0)].$$

Утверждение 2.

$f(x)$ непрерывна в $x_0 \in X \leftrightarrow f(x)$ - непрерывна справа и слева в этой точке x_0 .

Определение. Функция разрывна в x_0 справа(или слева), если она не непрерывна справа(или слева).

Упражнение

Доказать, что $f(x) = [x]$ - непрерывна справа в любой целой точке и разрывна слева в этой точке. А в любой точке $x(x \notin \mathbb{Z})$ она непрерывна справа и слева, т.е просто непрерывна.

2.5.5 Классификация точек разрыва

Определение. Точки разрыва функций $f(x)$ - точки множества X , в которых $f(x)$ разрывна.

Наряду с точками, принадлежащими $D(f)$, будем рассматривать и те точки, в которых $f(x)$ неопределена, но которые являются предельными для области определения $f(x)$.

Например для $f(x) = \frac{1}{x}$ рассматриваем и $x = 0$.

Типы разрыва:

Определение. 1) Устранимый разрыв.

Пусть $x \rightarrow x_0$, x_0 - точка устранимого разрыва функции $f(x)$, если $\exists(\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = b)$, $b \neq \infty$, но в x_0 $f(x)$ либо неопределено, либо $f(x_0) = a, a \neq b$.

Пример

а) $f(x) = \frac{\sin x}{x}$, x_0 точка устранимого разрыва, т.к. $\lim f(x) = 1$, а $x = 0 \notin D(f)$. Функция неопределена в $x = 0$, но $\exists(\lim f(x) = 1)$.
Значит, этот $x = 0$ мы можем "внести" в график, чуть изменив условие:
б)

$$f(x) = \begin{cases} \frac{\sin x}{x} & x \neq 0 \\ 1 & x = 0 \end{cases}$$

Теперь

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x} = 1 = \lim_{x \rightarrow 0} f(x)$$

2) Разрыв первого рода (конечный скачок).

Определение. x_0 - точка разрыва первого рода, если:

$$a = \lim_{x \rightarrow x_0 + 0} f(x) \neq \lim_{x \rightarrow x_0 - 0} f(x)$$

Например

а)

$$f(x) = \operatorname{sign} x$$

$$\lim_{x \rightarrow +0} f(x) = 1$$

$$\lim_{x \rightarrow -0} f(x) = -1$$

$$1 \neq -1$$

Например

б)

$$f(x) = \frac{\sin x}{|x|}$$

$$\lim_{x \rightarrow x_0 + 0} f(x) = 1$$

$$\lim_{x \rightarrow x_0 - 0} f(x) = -1$$

$\lim_{x \rightarrow x_0 \pm 0} f(x)$ - существуют, но не равны.

3) Разрыв второго рода.

Определение. x_0 - точка разрыва первого рода, если в x_0 $f(x)$ не имеет хотя бы один $\lim_{x \rightarrow x_0 \pm 0}$ или один из них ∞

Например

а) $f(x) = \sin \frac{1}{x}$ при $x = 0$ - \lim нет ни $+0$, ни -0

б) $f(x) = 3^{\frac{1}{x}}$ - $\lim_{x \rightarrow x_0 + 0} = +\infty$

2.5.6 Локальные свойства непрерывных функций

...

2.6 Функции, непрерывные на отрезке

2.6.1 Теорема Больцано-Коши и следствия из неё

Теорема.

Пусть $f : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$ и f непрерывна на $[a; b]$, при этом $f(a) \cdot f(b) < 0$, т. е. на концах отрезка $[a; b]$ непрерывная на нём функция f принимает значения разного знака. Тогда $\exists(c \in (a; b))[f(c) = 0]$, т. е. хотя бы в одной точке интервала $(a; b)$ функция обращается в нуль.

Замечание.

Теорема Больцано-Коши не только утверждает существование точки, в которой функция обращается в нуль, но и фактически даёт способ её найти - методом половинного деления отрезка. Этот факт может быть применён при нахождении корня уравнения численными методами.

Следствие 1 (теорема о промежуточном значении).

Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, при этом f непрерывна на некотором промежутке $Y \subset X$, $\{a; b\} \subset Y$, $a < b$. Тогда $\forall(\gamma \text{ между } f(a) \text{ и } f(b))\exists(c : c \in [a; b])[f(c) = \gamma]$.

Следствие 2.

Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, X - промежуток и f непрерывна на нём. Тогда $f(X)$ - тоже промежуток.

2.6.2 Первая теорема Вейерштрасса

Теорема.

Функция, непрерывная на отрезке, ограничена на нём.

Определение. Компактом (компактным множеством) называется такое множество X , что

$$\forall(\{x_n\} : x_n \in X)\exists(\{x_{n_k}\})[\{x_{n_k}\} \rightarrow x_0 \in X],$$

т. е. в любой последовательности точек этого множества можно выделить подпоследовательность, сходящуюся к точке этого множества.

Замечание.

Конечный или бесконечный интервал $(a; b)$, где $\{a; b\} \subset \overline{\mathbb{R}}$, не является компактом, т. к. любая подпоследовательность любой последовательности его точек, сходящейся к a или b , сходится к не принадлежащей интервалу точке a или b соответственно.

Полуинтервал также не является компактом. Предоставляем читателю доказать это самостоятельно.

Обобщение первой теоремы Вейерштрасса.

Функция, непрерывная на компакте, ограничена на нём.

Замечание.

Функция, определённая на некомпактном множестве, может быть на нём неограничена. Пример - тождественная функция $f(x) = x$ на некомпактном множестве $(-\infty; +\infty)$.

2.6.3 Вторая теорема Вейерштрасса

Теорема.

Функция, непрерывная на компакте, достигает на нём точных верхней и нижней границ множества своих значений.

Мнемоника. Эту теорему можно запоминать по начертанию цифры 2, разделив его на три части: горизонтальная черта снизу - отрезок, средняя часть - непрерывная функция, «завиток» сверху - точное верхнее значение.

Следствие.

Пусть $f : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$ и f непрерывна, $\alpha = \inf(f[a; b])$, $\beta = \sup(f[a; b])$. Тогда $f([a; b]) = [f(a); f(b)]$.

2.6.4 Понятие равномерной непрерывности функции. Теорема Кантора, следствия из неё

Согласно определению непрерывности, $f : X \rightarrow R$ непрерывна, если $\forall(x_0 \in X) \forall(\varepsilon > 0) \exists(\delta > 0) [0 < |x - x_0| < \delta \Rightarrow |f(x) - f(x_0)| < \varepsilon]$

В общем случае δ зависит от ε и x_0 , т. е. $\delta = \delta(\varepsilon, x_0)$. Однако иногда δ зависит только от ε и не зависит от x_0 , т. е. $\delta = \delta(\varepsilon)$.

Определение. $f(x)$ равномерно непрерывна на X , если

$$\forall(\varepsilon > 0)\exists(\delta > 0)\forall(x_0 \in X)[0 < |x - x_0| < \delta \Rightarrow |f(x) - f(x_0)| < \varepsilon]$$

Замечание 1.

Если $f(x)$ равномерно непрерывна на X , то $f(x)$ непрерывна на X . (Т. к. квантор общности \forall можно переносить вправо.)

Замечание 2.

Не всякая функция f , непрерывная на X , равномерно непрерывна на X . (Например: $f(x) = x^2, f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$.)

Теорема Кантора о равномерной непрерывности.

Пусть $X \subset \mathbb{R}, f : X \rightarrow \mathbb{R}$, X - компакт и f непрерывна на X . Тогда f равномерно непрерывна на X .

Следствие 1.

Если $f : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$ непрерывна на отрезке $[a; b]$, то она равномерно непрерывна на этом отрезке.

Следствие 2.

Если $f : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$ непрерывна на отрезке $[a; b]$, то

$$\forall(\varepsilon > 0)\exists(\delta > 0)\exists(a_1, b_1 : a < a_1 < b_1 < b, b_1 - a_1 < \delta)[\omega(f, [a_1, b_1]) < \varepsilon],$$

или, что то же самое,

$$\forall(\varepsilon > 0)\exists(\Delta \subset [a; b])[\omega(f, \Delta) < \varepsilon]$$

т. е. найдётся подотрезок, на котором колебание функции меньше любого наперёд заданного.

Замечание.

2.6.5 Свойства монотонных функций. Теорема об обратной функции

Лемма 1.

Непрерывная функция, заданная на отрезке, инъективна в том и только том случае, когда она строго монотонна.

Лемма 2.

Пусть $X \subset \mathbb{R}$. Любая строго монотонная функция $f : X \rightarrow Y \subset \mathbb{R}$ обладает обратной функцией $f^{-1} : Y \rightarrow X$, причём обратная функция f^{-1} имеет тот же характер монотонности на Y , что и функция f на X .

Лемма 3.

Пусть $X \subset \mathbb{R}$. Монотонная функция $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ может иметь разрывы только первого рода.

Следствие 1.

Если a - точка разрыва монотонной функции f , то по крайней мере один из пределов функции f слева или справа от a определён.

Доказательство. Если a - точка разрыва, то она является предельной точкой множества X и, по лемме 3, точкой разрыва первого рода. Таким образом, точка a является по крайней мере правосторонней или левосторонней предельной для множества X , т. е. выполнено хотя бы одно из следующих условий:

$$\begin{aligned} f(a-0) &= \lim_{x \rightarrow a-0} f(x) \\ f(a+0) &= \lim_{x \rightarrow a+0} f(x) \end{aligned}$$

Если a - двусторонняя предельная точка, то существуют и конечны оба односторонних предела.

Следствие 2.

Если a - точка разрыва монотонной функции f , то по крайней мере в одном из неравенств $f(a-0) \leq f(a) \leq f(a+0)$ - для неубывающей f

или $f(a-0) \geq f(a) \geq f(a+0)$ - для невозрастающей f , имеет место знак строгого неравенства, т. е. $f(a-0) < f(a+0)$ - для неубывающей f или $f(a-0) > f(a+0)$ - для невозрастающей f , и в интервале, определённом этим строгим неравенством, нет ни одного значения функции. (Также говорят: интервал свободен от значений функции.)

Следствие 3.

Интервалы, свободные от значений монотонной функции, соответствующие разным точкам разрыва этой функции, не пересекаются.

Лемма 4. Критерий непрерывности монотонной функции.

Пусть даны отрезок $X = [a; b] \subset \mathbb{R}$ и монотонная функция $f : X \rightarrow \mathbb{R}$. f непрерывна в том и только том случае, когда $f(X)$ - отрезок Y с концами $f(a)$ и $f(b)$. ($f(a) \leq f(b)$ для неубывающей f , $f(a) \geq f(b)$ для невозрастающей f).

Доказательство.

Необходимость. Т. к. f монотонна, то все её значения лежат между $f(a)$ и $f(b)$. Т. к. f непрерывна, то она принимает и все промежуточные значения. Следовательно, $f(X)$ - отрезок.

Достаточность. Предположим противное, т. е. что $\exists (c \in [a; b])$ - точка разрыва f . Тогда по следствию 2 леммы 3 один из интервалов: $(f(c-0); f(c))$ или $(f(c); f(c+0))$ - определён и не содержит значений f . С другой стороны, этот интервал содержится в Y , т. е. f принимает не все значения из Y , $f(X) \neq Y$. Получили противоречие.

Теорема.

Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ и f строго монотонна. Тогда существует обратная функция $f^{-1} : Y \rightarrow X$, где $Y = f(X)$, притом f^{-1} строго монотонна на Y и имеет тот же характер монотонности, что и f на X . Если, кроме того, $X = [a; b]$ и f непрерывна на отрезке X , то $f([a; b])$ есть отрезок с концами $f(a)$ и $f(b)$ и f^{-1} непрерывна на нём.

2.6.6 Непрерывность элементарных функций

1) Показательная функция.

$y = a^x$, ($a > 1$) монотонно \nearrow в промежутке $X = (-\infty; +\infty)$. Ее значения > 0 и заполняют весь промежуток $Y = (0; +\infty)$. Это видно из $\exists(x = \log_a y) \forall(y > 0)$, следовательно $f(x)$ непрерывна $\forall(x \in X)$.

2) Логарифмическая функция.

$y = \log_a x$ ($a > 0, a \neq 1$). Пусть $a > 1$, тогда $f(x)$ \nearrow при $x \in X = (0; +\infty)$. К тому же, $f(x)$ принимает любое значение из $(-\infty; +\infty)$, следовательно $f(x)$ непрерывна.

3) Степенная функция.

$$y = x^\alpha (\alpha \neq 0)$$

При $x \in (0; +\infty)$

$$f(x) \nearrow (\alpha > 0)$$

$$f(x) \searrow (\alpha < 0)$$

$$f(x) \in (0; +\infty)$$

4) Тригонометрические функции.

$y = \sin x$ - непрерывна на $X = [-\frac{\pi}{2}; \frac{\pi}{2}]$ (т.к. $f(x)$ монотонна и принимает \forall значений из $[-1; 1]$).

Также $f(x)$ - непрерывна на $X = (k\pi - \frac{\pi}{2}; k\pi + \frac{\pi}{2}) \forall(k \in \mathbb{Z})$.

Итого : $f(x)$ - непрерывна для $\forall(x)$.

Аналогично : $y = \cos x$ непрерывна для $\forall(x)$.

Отсюда вытекает непрерывность :

$$tg = \frac{\sin x}{\cos x}, \text{ кроме } x = (2k + 1)\frac{\pi}{2},$$

$$arctg = \frac{\cos x}{\sin x}, \text{ кроме } x = k\pi$$

$$sec = \frac{1}{\cos x}, \text{ кроме } x = (2k + 1)\frac{\pi}{2},$$

$$cos = \frac{1}{\sin x}, \text{ кроме } x = k\pi.$$

5) Обратные тригонометрические функции.

$$y = \arcsin x, y = \arccos x \text{ непрерывны на } [-1; 1]$$

$$y = \arctg x, y = \text{arcctg} x \text{ непрерывны на } [-\infty; +\infty]$$

Глава 3

Основы дифференциального исчисления

3.1 Дифференциальное исчисление функции одной независимой переменной

3.1.1 Определение производной и дифференциала, связь между этими понятиями

Пусть $X \subset \mathbb{R}$ X - промежуток (отрезок, ...) $f : X \rightarrow \mathbb{R}$.

Определение. Производная $f(x)$ $f'(x)$ - это конечный $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0+h) - f(x_0)}{h}$, где $x_0 \in X$.

$\Delta f(x, h)$ - приращение функции в x_0 .

$\Delta x = h$ - приращение аргумента.

$\Delta f(x, h) = f(x_0 + h) - f(x_0)$.

Тогда $f'(x_0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\Delta f(x_0, h)}{h}$,

Если x_0 - фиксированное, то $f'(x_0) \in \mathbb{R}$

Если x_0 - нефиксированное, а пробегает X , то $f'(x_0)$ - новая функция от x .

Определение. Функция $f(x)$ - дифференцируема в x_0 , если существует такая линейная функция, что $\forall(h : x_0 + h \in X)[f(x_0 + h) - f(x_0) = l(x_0)h + \omega(x_0, h)]$,

где $\omega(x_0, h)$ - бесконечно малая функция при $h \rightarrow 0$ более высокого порядка, чем h .

Значит $\omega(x_0, h) = o(h)$, т.е. $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\omega(x_0, h)}{h} = 0$.

Тогда $\Delta f(x_0, h) = l(x_0)h + \omega(x_0, h)$.

Например

$$f(x) = x^3$$

$$\Delta f(x_0, h) = f(x_0 + h) - f(x_0) = x_0^3 + 3hx_0^2 + 3h^2x_0 + h^3 - x_0^3 = 3x_0^2h + 3h^2x_0 + h^3.$$

В данном примере $f(x) = x^3$ - дифференцируема и $l(x_0) = 3x_0^2$.

Определение. Дифференциал $f(x)$ на элементе h в точке x_0 ($df(x_0, h)$) = значение $l(x_0)$.

Значит в нашем примере : $df = 3x_0^2$

Теорема 3.1.1. Связь между производной и дифференциалом.

Для того, чтобы $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, где X - промежуток из \mathbb{R} , была дифференцируема в x_0 .

Необходимо и достаточно, чтобы $\exists(f'(x_0))$, и в уравнении $f(x_0 + h) - f(x_0) = l(x_0)h + \omega(x_0, h)$. [$l(x_0) = f'(x_0)$]

Доказательство:

Необходимость: дано - f - дифференцируема,

доказать $f(x_0 + h) - f(x_0) = l(x_0)h + \omega(x_0, h)$

$$\frac{f(x_0+h)-f(x_0)}{h} = \frac{l(x_0)h}{h} + \frac{\omega(x_0,h)}{h};$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0+h)-f(x_0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{l(x_0)h}{h} + \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\omega(x_0,h)}{h} = l(x_0);$$

$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\omega(x_0,h)}{h} = 0$ т.к. $\omega(x_0, h)$ - б.м. функция более высокого порядка, чем h).

Отсюда: если \exists конечный $\lim_{h \rightarrow 0} l(x_0)$ ($l(x_0)$ - предел от правой части равенства). Значит \exists конечный $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0+h)-f(x_0)}{h}$.

По определению $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0+h)-f(x_0)}{h} = f'(x_0)$.

Отсюда $f'(x_0) = l(x_0)$.

Достаточность: Дано: $\exists(f'(x_0) = l(x_0))$. Доказать $f'(x_0)$ отличается от $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0+h)-f(x_0)}{h}$ на бесконечно малое число.

Значит, если введем $\alpha(x_0, h) = \frac{f(x_0+h)-f(x_0)}{h} - f'(x_0)$, то при $h \rightarrow 0$, $\alpha \rightarrow 0$

Отсюда: $f(x_0 + h) - f(x_0) - f'(x_0)h = \alpha(x_0, h)h$.

Пусть $\omega = \alpha(x_0, h)h$. Тогда $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\omega(x_0,h)}{h} = 0$.

Т.е. $\omega(x_0, h) = 0(h)$. $\omega(x_0, h)$ - б.м. более высокого порядка малости, чем h .

Получается:

$$f(x_0 + h) - f(x_0) = f'(x_0)h + \omega(x_0, h). (1)$$

Определение.

$$f(x_0 + h) - f(x_0) = l(x_0)h + \omega(x_0, h). (2)$$

а $f'(x_0)$ при нефиксированном x_0 - новая функция от x_0 , т.е. $l(x_0)$.

Значит, (1) идентична (2) и $(f(x))$ - дифференцируема. Что и требовалось доказать.

Формула дифференциала: $df(x_0, h) = f'(x_0)h$

$f(x)$ - дифференцируема если:

$$\Delta f(x_0, h) = l(x_0)h + \omega(x_0, h), \text{ где } \omega(x_0, h) = o(h)/$$

$$\Delta f(x_0, h) = df(x_0, h) + \omega(x_0, h).$$

Т.е. $f(x)$ - главная линейная часть приращения функции.

На последней формуле основано нахождение значения функций в точках окрестности точки x ,

$$\text{Если известно } f(x): df(x_0, h) \approx \Delta f(x_0, h).$$

$$f(x_0, h) \approx f(x_0) + df(x_0, h).$$

Например

.
 $\sqrt[3]{x}$. Пусть $x = 8, 1 : x_0 = 8; h = 0, 1$.

$$\text{Тогда } \sqrt[3]{(8, 1)} = f(8 + 0, 1) \approx f(8) + f'(8)h = \sqrt[3]{8} + \frac{1}{3} * \frac{1}{\sqrt[3]{8}^2} = 2 + \frac{1}{120}$$

Точки разрыва функций $f(x)$ - точки множества X , в которых $f(x)$ разрывна.

$$\text{Если (пусть) } y = f(x). \text{ Тогда } df(x_0, h) = dy = f'(x_0)\Delta x$$

$$\Delta x = (x + h) - x = h.$$

$$\text{Если } y = x, \Delta x = dx$$

$$dy = f'(x_0)\Delta x = f'(x_0)dx$$

$$f'(x_0) = \frac{dy}{dx}$$

3.1.2 Связь между понятиями дифференцируемости и непрерывности функций

Теорема 3.1.2. Если $X \subset \mathbb{R}$ $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, f - дифференцируема в $x_0 \in X$, то f - непрерывна в x_0 .

Доказательство:

Т.к. $f(x)$ - дифференцируема, то $f(x_0 + h) - f(x_0) = f'(x_0)h + \omega(x_0, h)$, где $\omega(x_0, h) = o(h)$.

Отсюда, если в качестве h взять последовательность $h_n : x + h_n \in X$, то

$$f(x_0 + h_n) - f(x_0) = f'(x_0)h_n + \omega(x_0, h_n).$$

Пусть $h_n \rightarrow 0$. Тогда $x_0 + h_n \rightarrow x_0$ и $f(x_0 + h_n) \rightarrow f(x_0)$, т.к. $f'(x_0)h_n + \omega(x_0, h_n) \rightarrow 0$, при $n \rightarrow \infty$.

Значит по определению Гейне: $f(x)$ - непрерывна в x_0 . Что и требовалось доказать.

Замечание.

Обратная теорема неверна. Т.е. из непрерывности не следует дифференцируемость.

Например.

$y = |x|$.
 $(\lim_{x \rightarrow +0} \frac{\Delta y}{\Delta x} = \lim_{x \rightarrow +0} \frac{\Delta x}{\Delta x} = 1) \neq (\lim_{x \rightarrow -0} \frac{\Delta y}{\Delta x} = \lim_{x \rightarrow -0} \frac{-\Delta x}{\Delta x} = -1)$
т.е. $y = |x|$ - не дифференцируема в точке $x = 0$, хотя непрерывна в ней.

3.1.3 Дифференцирование и арифметические операции

3.1.4 Теорема о производной сложной функции. Инвариантность формы первого дифференциала

3.1.5 Теорема о производной обратной функции

3.1.6 Производные основных элементарных функций. Доказательство

3.1.7 Касательная к кривой. Геометрический смысл производной и дифференциала

3.1.8 Физический смысл производной и дифференциала

3.1.9 Односторонние и бесконечные производные

3.1.10 Производные и дифференциалы высших порядков

...

3.2 Основные теоремы дифференциального исчисления

3.2.1 Понятие о локальном экстремуме функции

Определение. Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, x_0 - предельная точка X . Точка x_0 называется точкой локального минимума, а значение в ней - локальным минимумом функции f , если

$$\exists(U(x_0))\forall(x \in U(x_0) \cap X)[f(x) \geq f(x_0)]$$

Определение. Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, x_0 - предельная точка X . Точка x_0 называется точкой локального максимума, а значение в ней - локальным максимумом функции f , если

$$\exists(U(x_0))\forall(x \in U(x_0) \cap X)[f(x) \leq f(x_0)]$$

Определение. Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, x_0 - предельная точка X . Точка x_0 называется точкой строгого локального минимума, а значение в ней - строгим локальным минимумом функции f , если

$$\exists(\overset{\circ}{U}(x_0))\forall(x \in \overset{\circ}{U}(x_0) \cap X)[f(x) > f(x_0)]$$

Определение. Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, x_0 - предельная точка X . Точка x_0 называется точкой строгого локального максимума, а значение в ней - строгим локальным максимумом функции f , если

$$\exists(\overset{\circ}{U}(x_0))\forall(x \in \overset{\circ}{U}(x_0) \cap X)[f(x) < f(x_0)]$$

Определение. Точками локального экстремума называются вместе точки локального минимума или максимума.

Определение. Локальными экстремумами называются вместе локальные минимумы или максимумы.

Определение. Точками строгого локального экстремума называются вместе точки строгого локального минимума или максимума.

Определение. Строгими локальными экстремумами называются вместе строгие локальные минимумы или максимумы.

Определение. Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, x_0 - двусторонняя предельная точка X . Если x_0 - точка локального экстремума, то она называется точкой внутреннего локального экстремума.

3.2.2 Теорема Ферма

Теорема Ферма о производной в точке локального экстремума.

Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, f дифференцируема в точке внутреннего локального экстремума x_0 . Тогда $f'(x_0) = 0$.

Мнемоника. Чтобы запомнить содержание теоремы по её названию, нужно представить себе первую букву в нём (но не заглавную) - латинскую букву f . Тогда верхний и нижний "завитки" будут символизировать локальные экстремумы, а горизонтальная черта - горизонтальную касательную в точке, где производная равна нулю.

Замечание 1.

В невнутренней точке локального экстремума производная может, вообще говоря, быть не равной нулю. Пример: $f : [-1; 1] \rightarrow \mathbb{R}$, невнутренний локальный максимум $x_0 = 1$, $f'(x_0) = 2$.

Замечание 2.

Теорема Ферма необратима. Пример: $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x) = x^3$, $f'(0) = 0$, но f не имеет локальных экстремумов.

3.2.3 Теорема Ролля

Теорема.

Если $f : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$ такова, что

- 1) f непрерывна на $[a; b]$;
 - 2) f дифференцируема на $(a; b)$;
 - 3) $f(a) = f(b)$,
- то $\exists(c \in (a; b))[f'(c) = 0]$.

Замечание 1.

Геометрическая интерпретация теоремы: пусть кривая задана функцией $y = f(x)$. Тогда между любыми двумя точками с равными ординатами, лежащими на данной кривой, найдётся такая точка, в которой касательная к данной кривой параллельна оси абсцисс.

Замечание 2.

Условие (1) избыточно: т. к. уже требуется, чтобы f была дифференцируема на $(a; b)$, достаточно потребовать непрерывности f в a и b . Остальные условия существенны.

Следствие. Теорема о корнях производной.

Между любых двух корней дифференцируемой функции лежит корень её производной.

Доказательство. Применим теорему Ролля к случаю, когда $f(a) = f(b) = 0$.

3.2.4 Теорема Лагранжа и следствия из нее

Теорема Лагранжа о промежуточном значении (о конечных приращениях).

Если $f : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$ такова, что

1) f непрерывна на $[a; b]$;

2) f дифференцируема на $(a; b)$;

то $\exists (c \in (a; b))[f(b) - f(a) = f'(c)(b - a)]$.

Замечание 1.

Равенство $f(b) - f(a) = f'(c)(b - a)$ называют формулой Лагранжа или формулой конечных приращений.

Замечание 2.

Формулу Лагранжа можно записать и в другом виде, если положить $\theta = \frac{c-a}{b-a}$:

$$f(b) - f(a) = f'(a + \theta(b - a))(b - a)$$

Полагая $x = a, h = b - a$, имеем

$$f(x + h) - f(x) = f'(x + \theta h)h$$

Следствие 1.

Функция, имеющая на промежутке равную нулю производную, постоянная на нём.

Следствие 2.

Пусть на промежутке X определены и дифференцируемы две функции f и g , притом на концах промежутка, если они в него входят, f и g непрерывны. Если $\forall(x \in X)[f'(x) = g'(x)]$, то $\forall(x \in X)[f(x) - g(x) = \text{const}]$.

Следствие 3.

Функция, имеющая на промежутке ограниченную производную, равномерно непрерывна на нём.

Следствие 4.

Пусть $f : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$, f непрерывна, f дифференцируема на $(x_0; x_0 + h) \subset [a; b]$. Тогда правая производная f в x_0 непрерывна.

3.2.5 Теорема Коши

Теорема Коши.

Пусть $f : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$, $g : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$, причём:

- 1) f и g непрерывны на $[a; b]$;
- 2) f и g дифференцируемы на $(a; b)$;
- 3) $\nexists(x \in (a; b))[g(x) = 0]$

Тогда

$$\exists(c \in (a; b)) \left[\frac{f(b) - f(a)}{g(b) - g(a)} = \frac{f'(c)}{g'(c)} \right].$$

Замечание 1.

Теорема Коши не является следствием из теоремы Лагранжа; наоборот, теорема Лагранжа - частный случай теоремы Коши для $g(x) = x$.

Замечание 2.

Равенство $\frac{f(b)-f(a)}{g(b)-g(a)} = \frac{f'(c)}{g'(c)}$ называют формулой конечных приращений Коши.

3.3 Формула Тейлора

3.3.1 Формула Тейлора для многочлена

3.3.2 Формула Тейлора для произвольной функции. Различные формы остаточного члена формулы Тейлора

3.3.3 Локальная формула Тейлора

3.3.4 Формула Маклорена. Разложение по формуле Маклорена некоторых элементарных функций

3.3.5 Применение формулы Тейлора

...

3.4 Правило Лопиталя

3.4.1 Неопределённость. Виды неопределённостей

Пусть даны две непрерывные на интервале $(a; b)$ функции $f(x)$ и $g(x)$, где $\{a; b\} \subset \overline{\mathbb{R}}$. Неопределённостью типа $\left[\frac{0}{0}\right]$ в точке a называется предел

$$\lim_{x \rightarrow a+} \frac{f(x)}{g(x)}$$

в случае, когда

$$\lim_{x \rightarrow a+} f(x) = \lim_{x \rightarrow a+} g(x) = 0$$

Аналогично определяются неопределённости вида $\left[\frac{\infty}{\infty}\right]$ и в точке b .

Другие виды неопределённостей сводятся к этим двум. Вообще говоря, неопределённость типа $\left[\frac{\infty}{\infty}\right]$ может быть сведена к типу $\left[\frac{0}{0}\right]$. Действительно, пусть

$$\lim_{x \rightarrow a+} f(x) = \lim_{x \rightarrow a+} g(x) = \infty$$

тогда

$$\frac{f(x)}{g(x)} = \frac{\frac{1}{g(x)}}{\frac{1}{f(x)}}$$

Однако при раскрытии неопределённостей возникает необходимость рассматривать их отдельно.

Неопределённость-произведение сводится к неопределённостям-частным двумя способами:

$$\begin{aligned} [0 \cdot \infty] &= \lim_{x \rightarrow x_0} (f(x) \cdot g(x)) = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{\frac{1}{g(x)}} = \left[\frac{0}{0} \right] \\ [0 \cdot \infty] &= \lim_{x \rightarrow x_0} (f(x) \cdot g(x)) = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{g(x)}{\frac{1}{f(x)}} = \left[\frac{\infty}{\infty} \right] \end{aligned}$$

Неопределённости-степени сводятся с неопределённостям-произведениям (а затем - к неопределённостям-частным) через равенство

$$f(x)^{g(x)} = e^{g(x) \cdot \ln f(x)}$$

Заметим, что это равенство, как и сам предел, имеет смысл лишь при $f(x) > 0$. Покажем, как раскрываются неопределённости-степени:

$$[\infty^0] = \lim_{x \rightarrow x_0} (f(x)^{g(x)}) = \lim_{x \rightarrow x_0} e^{g(x) \cdot \ln f(x)} = e^{\lim_{x \rightarrow x_0} (g(x) \cdot \ln f(x))} = e^{[\infty \cdot 0]}$$

$$[0^0] = \lim_{x \rightarrow x_0} (f(x)^{g(x)}) = \lim_{x \rightarrow x_0} e^{g(x) \cdot \ln f(x)} = e^{\lim_{x \rightarrow x_0} (g(x) \cdot \ln f(x))} = e^{-[0 \cdot \infty]}$$

$$[1^\infty] = \lim_{x \rightarrow x_0} (f(x)^{g(x)}) = \lim_{x \rightarrow x_0} e^{g(x) \cdot \ln f(x)} = e^{\lim_{x \rightarrow x_0} (g(x) \cdot \ln f(x))} = e^{[0 \cdot \infty]}$$

Наконец, рассмотри раскрытие неопределённости-разности:

$$[\infty - \infty] = \lim_{x \rightarrow x_0} (f(x) - g(x)) = \lim_{x \rightarrow x_0} \left(f(x) \cdot g(x) \left(\frac{1}{f(x)} - \frac{1}{g(x)} \right) \right) = [\infty \cdot 0]$$

Таким образом, раскрытие неопределённостей сведено к раскрытию неопределённостей-частных.

3.4.2 Теорема Лопиталья

3.4.3 Применение правила Лопиталья

3.5 Применение дифференциального исчисления к исследованию функции одной переменной

3.5.1 Монотонные функции

Теорема.

Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$. Для того, чтобы функция f была неубывающей (невозрастающей) на X , необходимо и достаточно, чтобы $\forall (x \in X)[f'(x) \geq 0](f'(x) \leq 0)$.

Доказательство. Докажем теорему для случая неубывающей функции. Доказательство для случая невозрастающей оставляем читателю ввиду его аналогичности.

Необходимость. f - неубывающая функция. Возьмём x и $h \neq 0$ такие, что $x \in X, x + h \in X$.

Если $h > 0$, то, так как f - неубывающая, $f(x + h) \geq f(x)$. Если $h < 0$, то $f(x + h) \leq f(x)$. Значит,

$$\frac{f(x + h) - f(x)}{h} \geq 0$$

Переходя к пределу, имеем

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x + h) - f(x)}{h} = f'(x) \geq 0$$

Достаточность. $f'(x) \geq 0$. Пусть $\{x_1, x_2\} \subset X, x_1 < x_2$. Тогда на отрезке $[x_1, x_2]$ функция f дифференцируема. Применим теорему Лагранжа:

$$\exists (c \in [x_1, x_2])[f(x_2) - f(x_1) = f'(c)(x_2 - x_1)]$$

Но $f'(c) \geq 0$ и $x_2 - x_1 > 0$. Значит, и $f(x_2) - f(x_1) \geq 0$, т. е. функция f - неубывающая.

Доказано.

Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, $\forall(x \in X)[f'(x) > 0](f'(x) < 0)]$. Рассуждениями, аналогичными рассуждениями в части доказательства достаточности условия предыдущей теоремы, можно показать, что в таком случае функция f – возрастающая (убывающая). Обратное, вообще говоря, неверно. Например, возрастающая функция $f(x) = x^3$ имеет в точке $x = 0$ нулевую производную: $f'(x) = (x^3)' = 3x^2$, $f'(0) = 0$.

Теорема

Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, f дифференцируема на X . Для того, чтобы f была возрастающей (убывающей), необходимо и достаточно, чтобы:

- 1) $\forall(x \in X)[f'(x) \geq 0]$
- 2) $\forall([a; b] \subset X)[f'(x) \not\equiv 0]$, т. е. чтобы ни на каком отрезке внутри X $f'(x)$ не обращалась в тождественный нуль.

Доказательство. Докажем теорему для случая возрастающей функции. Доказательство для случая убывающей оставляем читателю ввиду его аналогичности.

Необходимость. $f(x)$ – возрастающая. Тогда в силу предыдущей теоремы выполнено первое условие. Установим, что второе условие также выполнено. Предположим противное, т. е. что $\exists([a; b] \subset X)\forall(x \in [a; b])[f'(x) = 0]$. Тогда $f(x)$ на $[a; b]$ постоянна, и $f(a) = f(b)$, следовательно, f не является возрастающей. Получили противоречие.

Достаточность. Так как $f'(x) \geq 0$, то по предыдущей теореме f – неубывающая, т. е. $\forall(x_1 \in X, x_2 \in X : x_1 < x_2)[f(x_2) \geq f(x_1)]$.

Докажем теперь, что $f(x_2) > f(x_1)$. Предположим противное, т. е. что $\exists(x_1 \in X, x_2 \in X : x_1 < x_2)[f(x_2) = f(x_1)]$. Тогда $\forall(x \in [x_1; x_2])[f(x) = f(x_1) = f(x_2)]$, т. е. $\forall(x \in (x_1; x_2))[f'(x) = 0]$, что противоречит второму условию теоремы.

Доказано.

3.5.2 Экстремумы функций

Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, f непрерывна на X . Из теоремы Ферма вытекает, что точки локального экстремума следует искать среди корней производной и точек, принадлежащих X , в которых не существует конечная производная (т. е. производная не определена или бесконечна).

Определение. Корни производной функции называются стационарными точками этой функции.

Определение. Стационарные точки и точки, в которых не существует конечной производной, называются критическими точками первого рода или точками, подозрительными на экстремум.

Замечание

Условие $f'(x) = 0$, являясь необходимым условием внутреннего локального экстремума дифференцируемой функции, не является достаточным. Классический пример – функция $f(x) = x^3$ в точке $x = 0$ имеет нулевую производную, но не имеет экстремума.

Определение. Говорят, что при переходе через x_0 производная функции f меняет знак с $+$ на $-$, если

$$\exists(\delta > 0)(\forall(x \in (x_0 - \delta; x_0))[f'(x) > 0] \cap \forall(x \in (x_0; x_0 + \delta))[f'(x) < 0])$$

Определения смены знака производной с $-$ на $+$ и отсутствия смены знака производной аналогичны; сформулировать их оставляем читателю.

Теорема о смене знака производной

Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, x_0 – критическая точка первого рода функции f и функция f дифференцируема в любой внутренней точке X , кроме, быть может, точки x_0 .

Если при переходе через x_0 производная меняет знак с $+$ на $-$, то x_0 – точка локального максимума f , если с $-$ на $+$, то x_0 – точка локального минимума f , а если смены знака нет, то в точке x_0 нет и экстремума.

Доказательство. (Для случая смены знака с $+$ на $-$; случай смены знака с $-$ на $+$ предоставляем читателю.) Возьмём $\forall(x \in U_\delta(x_0))$ и рассмотрим отрезок A с концами x и x_0 . По теореме Лагранжа

$$\exists(c \in A)[f(x) - f(x_0) = f'(c)(x - x_0)].$$

Если $x < x_0$, то $f'(c) > 0$, $x - x_0 < 0$, откуда $f(x) - f(x_0) < 0$. Если $x > x_0$, то $f'(c) < 0$, $x - x_0 > 0$, откуда $f(x) - f(x_0) < 0$. Имеем:

$$\exists(\delta > 0)\forall(x \in \overset{\circ}{U}_\delta(x_0))[f(x) < f(x_0)].$$

Это в точности определение локального максимума.

Доказательство. (Для случая постоянства знака производной.) Знак разности $f(x) - f(x_0)$ будет зависеть от знака разности $x - x_0$, т. е. положения точки x слева или справа от точки x_0 , следовательно, в x_0 экстремума нет.

Доказано.

Теорема

Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$ и функция f имеет в точке $x_0 \in X$ производные до n -ого порядка включительно, причём $f'(x_0) = f''(x_0) = \dots = f^{(n-1)}(x_0) = 0$, $f^{(n)}(x_0) \neq 0$. Тогда:

- 1) Если n чётно, то в точке x_0 функция f имеет экстремум, причём если $f^{(n)}(x_0) < 0$, то это максимум, а если $f^{(n)}(x_0) > 0$, то минимум.
- 2) Если n нечётно, то в x_0 экстремума функции f нет.

Доказательство. (Для случая $f^{(n)}(x_0) > 0$; случай $f^{(n)}(x_0) < 0$ предоставляем читателю.)

Разложим $f(x)$ по формуле Тейлора в x_0 с остаточным членом в форме Пеано:

$$f(x) = f(x_0) + \frac{f'(x_0)}{1!}(x - x_0) + \dots + \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!}(x - x_0)^n + o(|x - x_0|^n)$$

Так как $f'(x_0) = f''(x_0) = \dots = f^{(n-1)}(x_0)$ по условию теоремы, имеем:

$$f(x) = f(x_0) + \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!}(x - x_0)^n + o(|x - x_0|^n)$$

$$f(x) - f(x_0) = \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!}(x - x_0)^n + o(|x - x_0|^n)$$

При x , достаточно близких к x_0 ,

$$\operatorname{sgn} (f(x) - f(x_0)) = \operatorname{sgn} (f^{(n)}(x_0)(x - x_0)^n).$$

Так как $f^{(n)}(x_0) > 0$, то

$$\operatorname{sgn} (f(x) - f(x_0)) = \operatorname{sgn} ((x - x_0)^n).$$

Если n чётно, то $\operatorname{sgn} ((x - x_0)^n) = 1$, т. е. $f(x) - f(x_0) > 0$, что означает, что x_0 - точка минимума.

Если n нечётно, то из последнего равенства имеем

$$\operatorname{sgn} (f(x) - f(x_0)) = \operatorname{sgn} (x - x_0),$$

т. е. в любой сколь угодно малой окрестности x_0 разность $(x) - f(x_0)$ меняет знак, и экстремума функции нет.

Замечание

Для того, чтобы найти наибольшее (или наименьшее) значение непрерывной функции $f : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$, нужно найти её локальные максимумы (или минимумы) и сравнить значения функции в них со значениями функции на концах отрезка.

Впрочем, иногда просто вычисляют значения функции во всех критических точках.

3.5.3 Выпуклые функции

Определение. Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$. f называется вогнутой (выпуклой вниз, вогнутой вверх) на X , если

$$\forall (x_1, x_2 \in X) \forall (\alpha \in [0; 1]) [f((1 - \alpha)x_1 + \alpha x_2) \leq (1 - \alpha)f(x_1) + \alpha f(x_2)]$$

Это определение, хотя, как мы увидим далее, весьма удобно для доказательств, может вызвать вполне объяснимое недоумение. Поясним его геометрический смысл.

Очевидно, что $\forall(x \in [x_1; x_2])\exists(\alpha \in [0; 1])[x = (1 - \alpha)x_1 + \alpha x_2]$, то есть любую точку отрезка $[x_1; x_2]$ можно записать в том виде, которого требует определение.

Запишем теперь уравнение прямой (хорды графика функции), проходящей через точки $(x_1, f(x_1))$ и $(x_2, f(x_2))$:

$$\frac{y - f(x_1)}{f(x_2) - f(x_1)} = \frac{x - x_1}{x_2 - x_1}$$

Или, в явном виде:

$$y = f(x_1) + \frac{x - x_1}{x_2 - x_1}(f(x_2) - f(x_1))$$

С учётом равенства $x = (1 - \alpha)x_1 + \alpha x_2$ имеем:

$$y = f(x_1) + \frac{(1 - \alpha)x_1 + \alpha x_2 - x_1}{x_2 - x_1}(f(x_2) - f(x_1)) = (1 - \alpha)f(x_1) + \alpha f(x_2)$$

(приведение подобных, раскрытие скобок и прочую арифметику оставляем читателю). Мы получили в точности правую часть неравенства из определения. То есть определение можно понимать так: “Для любой точки значение функции лежит ниже хорды, стягивающей любой участок графика функции, содержащий эту точку.”

Если добавить в определение требование строго неравенства при $\alpha \in (0; 1)$, то мы получим определение функции, строго выпуклой вниз. Аналогично формулируется определение функции, выпуклой вверх:

Определение. Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$. f называется выпуклой (выпуклой вверх, вогнутой вниз) на X , если

$$\forall(x_1, x_2 \in X)\forall(\alpha \in [0; 1])[f((1 - \alpha)x_1 + \alpha x_2) \geq (1 - \alpha)f(x_1) + \alpha f(x_2)]$$

Аналогично же вводится строгость и даётся графическое истолкование. Два вышеизложенных определения называют определениями выпуклости функции через хорды; свяжем теперь характер выпуклости со знаком второй производной.

Теорема 3.5.1. Пусть функция f дважды дифференцируема на $(a; b)$. Тогда для того, чтобы f была выпуклой вниз/вверх, необходимо и достаточно, чтобы

$$\forall(x \in (a; b))[f''(x) \geq 0] / [f''(x) \leq 0]$$

Доказательство. Доказываем для случая выпуклости вверх; случай выпуклости вниз оставляем читателю.

Необходимость. Пусть функция f выпукла вверх. Предположим противное, т. е. что

$$\exists(x_0 \in (a; b))[f''(x_0) < 0].$$

Возьмём $\forall(h : x_0 \pm h \in (a; b))$. Тогда из определения выпуклой функции при $\alpha = \frac{1}{2}$, $x = x_0$, $x_1 = x_0 - h$, $x_2 = x_0 + h$ имеем:

$$(f(x_0 + h) - f(x_0)) + (f(x_0 - h) - f(x_0)) \geq 0$$

Применим к каждой из этих разностей формулу Лагранжа:

$$\begin{aligned} (f(x_0 + h) - f(x_0)) + (f(x_0 - h) - f(x_0)) &= f'(x_0 + \theta_1 h)h + f'(x_0 - \theta_2 h)(-h) = \\ &= h^2 \left(\frac{f'(x_0 + \theta_1 h) - f'(x_0)}{\theta_1 h} + \frac{f'(x_0 - \theta_2 h) - f'(x_0)}{-\theta_2 h} \right) \geq 0 \quad (3.1) \end{aligned}$$

Напомним, что в теореме Лагранжа $\theta_1, \theta_2 \in [0; 1]$. Мы предполагали, что $f''(x_0) < 0$, тогда из определения второй производной

$$\exists(h \in (a; b)) \left[\frac{f'(x_0 + \theta_1 h) - f'(x_0)}{\theta_1 h} < 0 \cap \frac{f'(x_0 - \theta_2 h) - f'(x_0)}{-\theta_2 h} < 0 \right]$$

Получили противоречие с (3.1).

Достаточность. Известно, что $\forall(x \in (a; b))[f''(x) \geq 0]$. Возьмём $\forall(x_1, x_2 \in (a; b) : x_1 < x_2)$ и $\forall(x \in (x_1; x_2))$. Тогда $\exists(\alpha \in [0; 1])[x = (1 - \alpha)x_1 + \alpha x_2]$. Применим формулу Тейлора с остаточным членом в форме Лагранжа к точкам x_1 и x_2 :

$$f(x_1) = f(x) + f'(x)(x_1 - x) + \frac{f''(c_1)}{2!}(x_1 - x)^2$$

$$f(x_2) = f(x) + f'(x)(x_2 - x) + \frac{f''(c_2)}{2!}(x_2 - x)^2$$

Здесь, напомним, $c_1 \in [x_1; x]$, $c_2 \in [x; x_2]$. Умножив первое равенство на $(1 - \alpha)$, а второе на α и сложив, имеем:

$$(1 - \alpha)f(x_1) + \alpha f(x_2) = f(x) + f'(x)(x_1 + \alpha x_1 - x + \alpha x + \alpha x_2 - \alpha x) + c,$$

где

$$c = \frac{f''(c_1)}{2}(x_1 - x)^2(1 - \alpha) + \frac{f''(c_2)}{2}(x_2 - x)^2\alpha$$

Легко видеть, что, раз $f''(x) \geq 0$, то и $c \geq 0$. Значит, с учётом того, что $x = (1 - \alpha)x_1 + \alpha x_2$,

$$(1 - \alpha)f(x_1) + \alpha f(x_2) = f(x) + f'(x)(-\alpha x_2 + \alpha x_2) + c$$

т. е.

$$(1 - \alpha)f(x_1) + \alpha f(x_2) \leq f(x)$$

Это и есть определение выпуклости. **Доказано.**

Теорема 3.5.2. Пусть $\forall(x \in (a; b))\exists(f''(x))$. Для выпуклости вниз необходимо, а в случае непрерывности $f''(x)$ и достаточно, чтобы график функции f лежал не ниже касательной к графику функции f , проведённой в точке $(x_0; f(x_0))$ для $\forall(x_0 \in (a; b))$.

Доказательство.

Необходимость. Запишем уравнение касательной:

$$y_K = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0)$$

Обозначив $y = f(x)$ и применив формулу Тейлора с остаточным членом в форме Лагранжа, имеем:

$$y - y_K = f(x) - f(x_0) - f'(x_0)(x - x_0) = f''(c)\frac{(x - x_0)^2}{2}$$

Здесь c лежит между x и x_0 . По теореме 3.5.1 $f''(c) \geq 0$, значит, $y \geq y_K$.

Достаточность. Предположим противное, т. е. что f не выпукла вниз. Тогда по теореме 3.5.1 $\exists(x_0 \in (a; b))[f''(x_0) < 0]$. Т. к. f'' непрерывна, то

$$\exists(\delta > 0)\forall(x \in U_\delta(x_0))[f''(x) < 0]$$

Но $y - y_K = f''(c)\frac{(x-x_0)^2}{2}$, т. е.

$$\forall(x \in U_\delta(x_0))[y - y_K < 0],$$

т. е. график функции лежит ниже касательной. Получили противоречие.

Доказано.Случай выпуклости вниз оставляем читателю.

3.5.4 Точки перегиба

Определение. Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, f непрерывна на X . Точка $x_0 \in X$ называется точкой перегиба функции f , если при переходе через x_0 функция f меняет характер выпуклости.

Теорема 3.5.3. Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, x_0 - точка перегиба функции f и производная $f''(x)$ непрерывна в точке x_0 . Тогда $f''(x_0) = 0$.

Доказательство. Предположим противное, т. е. $f''(x) \neq 0$. НТО, положим $f''(x) > 0$. Запишем формулу Тейлора для $f(x)$ с остаточным членом в форме Пеано:

$$f(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) + \frac{f''(x_0)}{2}(x - x_0)^2 + o(|x - x_0|^2)$$

Зная, что ордината касательной $y_K = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0)$ и положив $y = f(x)$, получим

$$y - y_K = \frac{f''(x_0)}{2}(x - x_0)^2 + o(|x - x_0|^2)$$

Но выпуклость функции определяется знаком разности $y - y_K$. В нашем случае этот знак совпадает со знаком $\frac{f''(x_0)}{2}(x - x_0)^2 + o(|x - x_0|^2)$, а в некоторой окрестности точки x_0 - со знаком $\frac{f''(x_0)}{2}(x - x_0)^2$, который постоянен. Следовательно, перемены характера выпуклости в точке x_0 нет. Пришли к противоречию.

Доказано.

Теорема 3.5.4. Пусть $X \subset \mathbb{R}$, $f : X \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x)$ и $f''(x)$ непрерывны в x_0 . Тогда для того, чтобы x_0 была точкой перегиба функции f , необходимо и достаточно, чтобы:

- 1) $f''(x_0) = 0$
- 2) $f''(x)$ меняла знак при переходе через x_0 .

Доказательство.

Необходимость. Вытекает из теоремы 3.5.3, определения точки перегиба и теоремы 3.5.1.

Достаточность. Вытекает из определения точки перегиба и теоремы 3.5.1.

3.5.5 Асимптоты кривых

Пусть L – кривая, заданная уравнением $y = f(x)$, $x \in X$, $y \in Y$.

Определение. Кривая L имеет бесконечные ветви, если по крайней мере одно из множеств X или Y является неограниченным.

Рассмотрим функцию $\rho(x) = \sqrt{x^2 + f^2(x)}$, $x \in X$. Для того, чтобы кривая L имела бесконечные ветви, необходимо и достаточно, чтобы ρ была неограниченна на X .

Определение. Прямая $x = x_0$ называется вертикальной асимптотой кривой L , заданной уравнением $y = f(x)$, если $f(x) \rightarrow \pm\infty$ при $x \rightarrow x_0 \pm$, т. е. один из односторонних пределов функции бесконечен.

Горизонтальная асимптота – это частный случай наклонной.

Определение. Пусть f задана на неограниченном промежутке X . Прямая $y = kx + b$ называется наклонной асимптотой кривой $y = f(x)$, если

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} (f(x) - kx - b) = 0$$

или

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} (f(x) - kx - b) = 0$$

Иногда говорят об асимптоте на бесконечности, не указывая знак. Это означает, что асимптоты на $+\infty$ и $-\infty$ совпадают.

Чтобы выяснить, имеет ли кривая асимптоты и найти k и b , разделим равенство

$$f(x) - kx - b = o(x)$$

(на $\pm\infty$) на x . Получим

$$k = \frac{f(x)}{x} - \frac{b}{x} - o(x) = \frac{f(x)}{x} - o(x)$$

$$k = \lim_{x \rightarrow \pm\infty} \frac{f(x)}{x}$$

$$b = \lim_{x \rightarrow \pm\infty} (f(x) - kx)$$

Очевидно, что рассуждения верны и в обратную сторону, т. е. прямая $y = kx + b$ будет асимптотой рассматриваемой кривой.

Замечание

При $\rho(x) \rightarrow \infty$, т. е. при удалении по бесконечной ветви кривой, расстояние $d(M)$ от точки M кривой с координатами $(x; f(x))$ до асимптоты стремится к нулю.

Действительно, пусть $x = x_0$ — вертикальная асимптота. Тогда $d(M) = |x - x_0|$. Пусть теперь $y = kx + b$ — наклонная асимптота. Опустим из точки M перпендикуляр MH на асимптоту и перпендикуляр MB на ось Ox и обозначим через A точку пересечения MB с асимптотой. Тогда треугольник AMH — прямоугольный, и катет $MH = d(M)$ в нём меньше гипотенузы MA , стремящейся к нулю.

Отметим, что кривая может пересекать свою асимптоту.

3.5.6 Схема исследования функции

1. Находят область определения функции.
2. Проверяют функцию на чётность, нечётность и периодичность.

3. Находят точки пересечения графика функции с осями координат, если такие точки есть.
4. Исследуют функцию на непрерывность, определяют точки разрыва и их род.
5. Исследуют поведение функции при стремлении независимой переменной x к точкам разрыва и границам области определения функции, включая, если это необходимо, $\pm\infty$.
6. Находят асимптоты (вертикальные и наклонные) и точки пересечения графика функции с асимптотами.
7. Находят критические точки первого рода.
8. Находят экстремумы.
9. Определяют интервалы монотонности функции.

Предыдущие три пункта удобно осуществить с помощью первой производной, сведя результаты в таблицу, где в первой строке указываются значения аргумента x - интервалы и точки, во второй – знак производной $f'(x)$, в третьей наклонной стрелкой вверх-вправо \nearrow или вниз-вправо \searrow указывается характер монотонности функции.
10. С помощью второй производной определяют промежутки выпуклости и точки перегиба. Здесь снова удобно составить таблицу, аналогичную предыдущей, но второй строкой внести знак второй производной $f''(x)$, а поведение функции обозначать значками \cap и \cup .

Глава 4

Интегрирование вещественной функции одной вещественной переменной

4.1 Неопределённый интеграл

4.1.1 Первообразная и неопределенный интеграл

Основной задачей дифференциального исчисления является нахождение производной функции. Интегральное же исчисление решает обратную задачу – находит функцию по её производной. Например, если дан пройденный путь в каждый момент времени (зависимость пройденного пути от времени), а нужно найти скорость в каждый момент времени – это задача дифференциального исчисления; если дана скорость в каждый момент времени, а нужно найти путь – это задача интегрального.

Заметим, что интегрирование, в отличие от дифференцирования функции, является неоднозначной операцией.

Определение. Функция $F(x)$ называется первообразной функции $f(x)$ на некотором промежутке $X \subset \mathbb{R}$, если F дифференцируема на этом промежутке и

$$\forall (x \in X)[F'(x) = f(x)]$$

Пример. Пусть $f(x) = \sin 3x$. Тогда одна из первообразных $F(x) = \frac{-\cos 3x}{3}$.

Свойство 1.

Если $F(x)$ – первообразная функции $f(x)$, то $\forall (C \in \mathbb{R})[F(x) + C$ – также первообразная $f(x)]$.

Доказательство. $F'(x) = f(x)$

$$(F(x) + C)' = F'(x) + C' = F'(x) + 0 = F'(x) = f(x)$$

Доказано.

Свойство 2.

Любые две первообразные $F_1(x)$ и $F_2(x)$ функции $f(x)$ отличаются на постоянную.

Доказательство. По определению $F_1'(x) = f(x)$, $F_2'(x) = f(x)$. Докажем, что $F_1(x) - F_2(x) = \text{const}$. Пусть $\phi(x) = F_1(x) - F_2(x)$. Тогда $\phi'(x) = f(x) - f(x) = 0$. Значит, $\phi(x) = \text{const}$, т. е. $F_1(x) - F_2(x) = \text{const}$.

Доказано.

Таким образом, по производной можно восстановить функцию с точностью до постоянного слагаемого (его называют произвольной аддитивной постоянной и обозначают C).

Определение. Совокупность всех первообразных функции f называется неопределённым интегралом функции f и обозначается $\int f(x)dx$.

\int – знак интеграла. Введён в печать Яковом Бернулли в 1690 году. Значок \int произошёл от латинской буквы S – сокращения “summa”, а название “интеграл” – от латинского слова “integro” – “восстанавливать, объединять”.

В записи

$$\int f(x)dx$$

x , стоящая под знаком дифференциала d , называется переменной интегрирования;

$f(x)$ называется подынтегральной функцией;

$f(x)dx$ называется подынтегральным выражением.

Если известна одна из первообразных функции $f(x)$, то, поскольку первообразные отличаются на постоянную, известна и вся совокупность первообразных, т. е. неопределённый интеграл.

Пример.

$$\int \sin 3x dx = -\frac{1}{3} \cos 3x + C$$

4.1.2 Свойства неопределенного интеграла

Свойство 1.

Производная неопределённого интеграла равна подынтегральной функции:

$$\begin{aligned} \left(\int f(x) dx \right)' &= f(x) \\ d \left(\int f(x) dx \right) &= f(x) dx \end{aligned}$$

Свойство 2.

Интеграл от производной функции равен этой функции с точностью до постоянной:

$$\begin{aligned} \int f'(x) dx &= f(x) + C \\ \int df(x) &= f(x) + C \end{aligned}$$

Эти два свойства вытекают из определения.

Свойство 3.

Если функции $f(x)$ и $g(x)$ имеют первообразную на X , то их линейная комбинация тоже имеет первообразную на X и

$$\int (\alpha f(x) + \beta g(x)) dx = \alpha \int f(x) dx + \beta \int g(x) dx$$

Доказать это равенство несложно – достаточно продифференцировать правую и левую часть. Таким образом, неопределённый интеграл линеен.

Замечание.

При последовательных преобразованиях выражения, содержащего неопределённые интегралы, произвольную аддитивную постоянную C , возникающую при взятии интеграла, пишут только в тех частях равенства, где нет других интегралов, и опускают в тех частях, где интегралы есть.

Замечание.

Знак интеграла \int никогда не используется отдельно от указания переменной интегрирования, например, dx .

Сформулируем также следующую теорему, которая будет доказана позже:

Теорема

Если функция непрерывна на промежутке, то она интегрируема на этом промежутке.

4.1.3 Таблица интегралов

Все приведённые равенства устанавливаются дифференцированием правой части и верны на общей области определения правой и левой частей.

Формулы, являющиеся следствием таблицы производных:

1.

$$\int x^\alpha dx = \frac{x^{\alpha+1}}{\alpha+1} + C, \alpha \neq -1$$

2.

$$\int \frac{dx}{x} = \ln |x| + C, x \neq 0$$

3.

$$\int a^x dx = \frac{a^x}{\ln a} + C$$

В частности,

$$\int e^x dx = e^x + C$$

4.

$$\int \sin x dx = -\cos x + C$$

5.

$$\int \cos x dx = \sin x + C$$

6.

$$\int \frac{dx}{\cos^2 x} = \operatorname{tg} x + C$$

7.

$$\int \frac{dx}{\sin^2 x} = -\operatorname{ctg} x + C$$

8.

$$\int \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \arcsin x + C$$

Обобщение:

$$\int \frac{dx}{\sqrt{a^2-x^2}} = \arcsin \frac{x}{a} + C$$

9.

$$\int \frac{dx}{1+x^2} = \operatorname{arctg} x + C$$

Обобщение:

$$\int \frac{dx}{a^2+x^2} = \frac{1}{a} \operatorname{arctg} \frac{x}{a} + C$$

10. “Логарифм длинный”

$$\int \frac{dx}{\sqrt{x^2 \pm 1}} = \ln |x + \sqrt{x^2 \pm 1}| + C$$

Обобщение:

$$\int \frac{dx}{\sqrt{x^2 \pm a^2}} = \ln |x + \sqrt{x^2 \pm a^2}| + C$$

11. “Логарифм высокий”

$$\int \frac{dx}{1-x^2} = \frac{1}{2} \ln \left| \frac{1+x}{1-x} \right| + C$$

Обобщение:

$$\int \frac{dx}{a^2-x^2} = \frac{1}{2a} \ln \left| \frac{a+x}{a-x} \right| + C$$

Напомним теперь читателю определение гиперболических функций. Вопрос об их интегрировании целесообразно рассмотреть ввиду того, что при интегрировании других функций часто используется т. наз. гиперболическая замена.

Определение. Гиперболический синус

$$\operatorname{sh} x = \frac{e^x - e^{-x}}{2}$$

Определение. Гиперболический косинус

$$\operatorname{ch} x = \frac{e^x + e^{-x}}{2}$$

Определение. Гиперболический тангенс

$$\operatorname{th} x = \frac{\operatorname{sh} x}{\operatorname{ch} x}$$

Определение. Гиперболический котангенс

$$\operatorname{cth} x = \frac{\operatorname{ch} x}{\operatorname{sh} x}$$

Продолжим таблицу интегралов:

12.

$$\int \operatorname{sh} x dx = \operatorname{ch} x + C$$

13.

$$\int \operatorname{ch} x dx = \operatorname{sh} x + C$$

14.

$$\int \frac{dx}{\operatorname{ch}^2 x} = \operatorname{th} x + C$$

15.

$$\int \frac{dx}{\operatorname{sh}^2 x} = -\operatorname{cth} x + C$$

Замечание

При записи результатов интегрирования произвольные аддитивные постоянные объединяют:

$$\int (x^2 + \sin x + 2)dx = \frac{x^3}{3} - \cos x + 2x + C$$

4.1.4 Интегрирование по частям**Метод.**

Пусть $u(x)$ и $v(x)$ на некотором промежутке X – дифференцируемые функции. Тогда

$$\int u(x) \cdot v'(x)dx = u(x) \cdot v(x) - \int v(x) \cdot u'(x)dx$$

Т. е., перейдя к дифференциалам функций,

$$\int u dv = uv - \int v du$$

Доказательство. Нам известна формула дифференцирования произведения:

$$(u(x) \cdot v(x))' = u'(x)v(x) + v'(x)u(x)$$

Интегрируем её:

$$u(x) \cdot v(x)' = \int u'(x)v(x)dx + \int v'(x)u(x)dx$$

И переносим один из интегралов в левую часть:

$$u(x) \cdot v(x) - \int v(x) \cdot u'(x)dx = \int u(x) \cdot v'(x)dx$$

Доказано.

Замечание 1.

При использовании формулы интегрирования по частям подынтегральную функцию нужно представить в виде произведения одной функции на дифференциал другой. Делают так, чтобы интеграл $\int v du$ оказался проще, чем интеграл $\int u dv$. Иногда формулу интегрирования по частям приходится применять несколько раз.

Замечание 2.

Функция v по dv восстанавливается, вообще говоря, неоднозначно, с точностью до постоянного слагаемого. Его можно считать равным нулю.

Доказательство. Пусть по дифференциалу dv нашлись функции v_0 и $v_0 + C$. На левую часть, т. е. $\int u dv$, C не влияет, т. к. $d(v_0) = d(v_0 + C)$. Рассмотрим правую часть:

$$\begin{aligned} u \cdot (v_0 + C) - \int (v_0 + C) du &= uv_0 + uC - \int v_0 du - C \int du = \\ &= uv_0 + uC - \int v_0 du - Cu = uv_0 - \int v_0 du \end{aligned}$$

Доказано.

Замечание 3.

Интегрирование по частям особенно эффективно при интегрировании, если:

- а) $u(x) = P_n(x)$, т. е. многочлен от x , а $v'(x) \in \{e^x, \sin x, \cos x\}$
- б) $u(x) \in \{\ln x, \operatorname{arctg} x\}$, $v'(x) = P_n(x)$

Пример.

$$\begin{aligned} \int x^2 e^x dx &= \int \left(\frac{x^3}{3} \right)' e^x dx = \\ &= \left\langle \begin{array}{l} u = x^2 \\ dv = e^x dx \end{array} \middle| \begin{array}{l} du = 2x dx \\ v = e^x \end{array} \right\rangle = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= x^2 e^x - 2 \int e^x \cdot x dx = \\
&= \left\langle \begin{array}{l} u = x \\ dv = e^x dx \end{array} \middle| \begin{array}{l} du = dx \\ v = e^x \end{array} \right\rangle = \\
&= x^2 e^x - 2 \left(e^x \cdot x - \int e^x dx \right) = x^2 e^x - 2x e^x + 2e^x + C
\end{aligned}$$

4.1.5 Замена переменной

Теорема.

Пусть F – первообразная для f – непрерывной функции на промежутке T , т. е.

$$\int f(t) dt = F(t) + C$$

и на промежутке X задано $\varphi : X \rightarrow T$ – непрерывное дифференцируемое отображение.

Тогда на промежутке X

$$\int f(\varphi(x)) \cdot \varphi'(x) dx = F(\varphi(x)) + C$$

Т. е.

$$\int f(\varphi(x)) \cdot d\varphi(x) = F(\varphi(x)) + C$$

Доказательство.

$$(F(\varphi(x)) + C)' = f(\varphi(x)) \cdot \varphi'(x)$$

Доказано.

Пример.

$$\int x e^{x^2} dx = \left\langle \begin{array}{l} t = x^2 \\ dt = 2x dx \end{array} \right\rangle = \frac{1}{2} \int e^t dt = \frac{1}{2} e^t + C = \frac{1}{2} e^{x^2} + C$$

Пример.

$$\begin{aligned}\int \cos^2 x \sin x dx &= \left\langle \begin{array}{l} t = \sin x \\ dt = -\cos x \end{array} \right\rangle = \\ &= -\int t^2 dt = -\frac{t^3}{3} + C = -\frac{\cos^3 x}{3} + C\end{aligned}$$

Следствие.

Если $F'(x) = f(x)$ и $\{a; b\} \in \mathbb{R}$, то

$$\int f(ax + b)dx = \frac{1}{a}F(ax + b) + C$$

Пример.

$$\int \cos(7x + 3)dx = -\frac{1}{7}\sin(7x + 3) + C$$

Замечание 1.

Полезно помнить следующие интегралы:

$$\begin{aligned}\int \frac{g'(x)}{g(x)}dx &= \left\langle \begin{array}{l} t = g(x) \\ dt = g'(x)dx \end{array} \right\rangle = \\ &= \int \frac{dt}{t} = \ln |g(x)| + C \\ \int \frac{g'(x)}{\sqrt{g(x)}}dx &= \left\langle \begin{array}{l} t = g(x) \\ dt = g'(x)dx \end{array} \right\rangle = \\ &= \int \frac{dt}{\sqrt{t}} = 2\sqrt{g(x)} + C\end{aligned}$$

Замечание 2.

Замену переменной под знаком неопределённого интеграла часто производят иначе: вместо того, чтобы принимать за новую переменную t

некоторую функцию $f(x)$, рассматривают x как дифференцируемую функцию от z , т. е. $x = \psi(z)$. Тогда

$$\int f(x)dx = \int f(\psi(z))\psi'(z)dz$$

Однако при применении этого метода нужно убедиться, что существует обратная функция $\psi^{-1}(x) = z$, позволяющая вернуться от z к исходной переменной x .

Пример.

$$\begin{aligned} \int \sqrt{1-x^2}dx &= \left\langle \begin{array}{l} t = \sin z \\ |x| \leq 1; |z| \leq \frac{\pi}{2} \\ dx = \cos z dz \end{array} \right\rangle = \\ &= \int \sqrt{1-\sin^2 z} \cos z dz = \\ &= \int \frac{1+\cos 2z}{2} = \frac{1}{2} \int dz + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \sin 2z + C = \\ &= \frac{\arcsin x}{2} + \frac{\sin(2 \arcsin x)}{4} + C = \frac{\arcsin x + x\sqrt{1-x^2}}{2} + C \end{aligned}$$

4.1.6 Интегрирование элементарных дробей

Рассмотрим вопрос об интегрировании четырёх типов дробей, называемых элементарными.

Определение. Элементарной дробью I типа называется дробь вида

$$\frac{a}{x+p} \tag{4.1}$$

Такая дробь интегрируется очевидным образом:

$$\int \frac{a}{x+p} dx = a \int \frac{d(x+p)}{x+p} = a \ln |x+p| + C$$

Определение. Элементарной дробью II типа называется дробь вида

$$\frac{a}{(x+p)^n}, \quad n \geq 2 \quad (4.2)$$

Такая дробь тоже легко интегрируется:

$$\int \frac{a}{(x+p)^n} dx = a \int \frac{d(x+p)}{(x+p)^n} = \frac{a}{1-n} (x+p)^{-n+1} + C$$

Определение. Элементарной дробью III типа называется дробь вида

$$\frac{ax+b}{x^2+px+q}, \quad D = p^2 - 4q < 0 \quad (4.3)$$

Такая дробь интегрируется с помощью замены

$$t = x + \frac{p}{2}, \quad dt = dx, \quad \alpha^2 = \frac{-D}{4}, \quad \beta = b - \frac{ap}{2} \quad (4.4)$$

Имеем:

$$\begin{aligned} \int \frac{ax+b}{x^2+px+q} &= \int \frac{a\left(x+\frac{p}{2}\right) + b - \frac{ap}{2}}{x^2 + 2\frac{p}{2}x + \frac{p^2}{4} + q - \frac{p^2}{4}} dx = \\ &= \int \frac{at + \beta}{t^2 + \alpha^2} dt = \frac{a}{2} \int \frac{d(t^2)}{t^2 + \alpha^2} + \beta \int \frac{dt}{t^2 + \alpha^2} = \\ &= \frac{a}{2} \ln |t^2 + \alpha^2| + \frac{\beta}{\alpha} \operatorname{arctg} \frac{t}{\alpha} + C \end{aligned}$$

Возвращение к исходным переменной и параметрам предоставляем читателю.

Определение. Элементарной дробью IV типа называется дробь вида

$$\frac{ax+b}{(x^2+px+q)^k}, \quad D = p^2 - 4q < 0, \quad k \geq 2 \quad (4.5)$$

Такая дробь тоже интегрируется с помощью замены (которая, вообще говоря, часто применяется при интегрировании выражений, содержащих квадратный трёхчлен)

$$t = x + \frac{p}{2}, \quad dt = dx, \quad \alpha^2 = \frac{-D}{4}, \quad \beta = b - \frac{ap}{2} \quad (4.6)$$

Имеем:

$$\begin{aligned}
\int \frac{ax + b}{(x^2 + px + q)^k} &= \int \frac{a \left(x + \frac{p}{2}\right) + b - \frac{ap}{2}}{\left(x^2 + 2\frac{p}{2}x + \frac{p^2}{4} + q - \frac{p^2}{4}\right)^k} dx = \\
&= \int \frac{at + \beta}{(t^2 + \alpha^2)^k} dt = \frac{a}{2} \int \frac{d(t^2)}{(t^2 + \alpha^2)^k} + \beta \int \frac{dt}{(t^2 + \alpha^2)^k} = \\
&= \frac{a}{2(1-k)} (t^2 + \alpha^2)^{1-k} + \beta \int \frac{dt}{(t^2 + \alpha^2)^k}
\end{aligned}$$

Рассмотрим теперь интеграл

$$J_k = \int \frac{dt}{(t^2 + \alpha^2)^k}$$

Преобразуем его:

$$\begin{aligned}
J_k &= \frac{1}{\alpha^2} \int \frac{t^2 + \alpha^2 - t^2}{(t^2 + \alpha^2)^k} dt = \\
&= \frac{1}{\alpha^2} \int \frac{dt}{(t^2 + \alpha^2)^{k-1}} - \frac{1}{\alpha^2} \int \frac{t^2}{(t^2 + \alpha^2)^k} dt = \frac{1}{\alpha^2} J_{k-1} - \frac{1}{\alpha^2} \int \frac{t^2}{(t^2 + \alpha^2)^k} dt
\end{aligned}$$

Первое слагаемое вычисляется рекуррентно (помним, что J_1 – интеграл от элементарной дроби III типа), займёмся вторым слагаемым:

$$\begin{aligned}
&\int \frac{t^2}{(t^2 + \alpha^2)^k} dt = \\
&= \left\langle \begin{array}{c} u = t \\ dv = \frac{tdt}{(t^2 + \alpha^2)^k} \end{array} \middle| v = \int \frac{tdt}{(t^2 + \alpha^2)^k} = \frac{1}{2} \int \frac{d(t^2)}{(t^2 + \alpha^2)^k} = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{1-k} (t^2 + \alpha^2)^{1-k} \right\rangle = \\
&\quad \frac{t}{2} \cdot \frac{1}{1-k} (t^2 + \alpha^2)^{1-k} - \int \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{1-k} \cdot \frac{tdt}{(t^2 + \alpha^2)^{k-1}}
\end{aligned}$$

Как вычисляется последний интеграл, мы уже знаем. Таким образом, интегрирование элементарной дроби IV типа со знаменателем степени k рекуррентно сводится к интегрированию элементарной дроби IV типа со знаменателем степени $k - 1$, а, значит, на некотором шаге к интегрированию элементарной дроби III типа.

4.1.7 Интегрирование рациональных функций

Здесь и далее будем обозначать рациональные функции (они же рациональных дроби), т. е. частное двух многочленов, буквой R , иногда с некоторыми индексами и диакритиками, а сами многочлены – буквами P, Q, S , при этом нижний индекс, подобно курсу алгебры, отводится для указания наибольшей возможной степени многочлена. Обратим внимание на то, что некоторые термины и утверждения будут заимствоваться из курса алгебры без отдельного предупреждения.

Итак, рассмотрим вопрос об интегрировании рациональной дроби $R(x) = \frac{P(x)}{Q(x)}$. Если эта дробь неправильная, то её легко разложить на сумму многочлена и правильной дроби, которые затем интегрировать по отдельности. Рассмотрим вопрос об интегрировании правильной рациональной дроби $R(x) = \frac{P_m(x)}{Q_n(x)}$, где $m < n$.

Как известно, любой многочлен Q_n представим в виде

$$Q_n(x) = a_n(x-x_1)^{v_1} + \dots + (x-x_k)^{v_k} + (x^2+p_{k+1}x+q_{k+1})^{v_{k+1}} + \dots + (x^2+p_mx+q_m)^{v_m}, \quad (4.7)$$

где $v_1 + \dots + v_k + 2(v_{k+1} + \dots + v_m) = n$.

Более того, в курсе алгебры доказывается теорема, что для рациональной дроби $R(x) = \frac{P_m(x)}{Q_n(x)}$ со знаменателем, представленным в виде (4.7), существует представление

$$R(x) = S(x) + \sum_{j=1}^k \sum_{l=1}^{v_j} \frac{a_{j,l}}{(x-x_j)^l} + \sum_{j=k+1}^m \sum_{l=1}^{v_j} \frac{b_{j,l}x + c_{j,l}}{(x^2 + p_jx + q_j)^l}$$

При этом $a_{j,l}$, $b_{j,l}$ и $c_{j,l}$ ищутся методом неопределённых коэффициентов: выписывается разложение правильной рациональной дроби на сумму элементарных дробей, элементарные дроби приводятся к общему знаменателю, коэффициенты при одинаковых степенях переменной интегрирования приравниваются. Возникает СЛУ, в которой число уравнений равно числу неизвестных. После её решения и определяются требуемые значения $a_{j,l}$, $b_{j,l}$ и $c_{j,l}$.

Итак, разложение рациональной дроби позволяет нам сформулировать следующую (фактически, уже доказанную) теорему:

Теорема 4.1.1. Интеграл от любой рациональной функции выражается через рациональную функцию, логарифм и арктангенс.

4.1.8 Интегралы от тригонометрических выражений

Рассмотрим интегралы вида

$$\int R(\sin x, \cos x) dx$$

Универсальная тригонометрическая подстановка.

Пусть $t = \operatorname{tg} \frac{x}{2}$, тогда

$$x = 2 \operatorname{arctg} t, dx = \frac{2dt}{1+t^2}$$

$$\sin x = \frac{2t}{1+t^2}$$

$$\cos x = \frac{1-t^2}{1+t^2}$$

Таким образом, эта подстановка (известная читателю ещё из курса средней школы, где она применялась для решения тригонометрических уравнений) позволяет гарантированно рационализировать искомый интеграл:

$$\int R(\sin x, \cos x) dx = \int R\left(\frac{2t}{1+t^2}, \frac{1-t^2}{1+t^2}\right) \cdot \frac{2dt}{1+t^2} = \int R_1(t) dt$$

Пример.

$$\begin{aligned} \int \frac{dt}{3 + \cos x} &= \left\langle t = \operatorname{tg} \frac{x}{2} \right\rangle = \int \left(\frac{2dt}{1+t^2} \cdot \frac{1}{3 + \frac{1-t^2}{1+t^2}} \right) = \\ &= 2 \int \frac{dt}{3t^2 + 3 + 1 - t^2} = \int \frac{dt}{t^2 + 2} = \frac{1}{\sqrt{2}} \operatorname{arctg} \frac{t}{\sqrt{2}} + C = \\ &= \frac{1}{\sqrt{2}} \operatorname{arctg} \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \cdot \operatorname{tg} \frac{x}{2} \right) + C \end{aligned}$$

Однако неудобство этого метода заключается в том, что степень знаменателя рациональной функции R_1 получается сравнительно большой, поэтому применяются и другие, менее универсальные приёмы.

Приём.

$$\int R(\sin x) \cdot \cos x dx = \left\langle \begin{array}{l} t = \sin x \\ dt = \cos x dx \end{array} \right\rangle = \int R(t) dt$$

Для $\int R(\cos x) \cdot \sin x dx$ - аналогично.

Приём.

$$\int R(\sin^2 x, \cos^2 x) dx = \left\langle \begin{array}{l} t = \operatorname{tg} x \\ x = \operatorname{arctg} t, dx = \frac{dt}{1+t^2} \\ \cos^2 x = \frac{1}{1+t^2} \\ \sin^2 x = \frac{t^2}{1+t^2} \end{array} \right\rangle = \int R_1(t^2) dt$$

Приём.

$$\int R(\sin^2 x, \cos^2 x) dx = \int R\left(\frac{1 - \cos 2x}{2}, \frac{1 + \cos 2x}{2}\right) dx = \int R_1(\cos 2x) dx$$

Замечание.

Кроме того, при интегрировании произведения тригонометрических функций от линейной функции от x удобно применить представление произведения тригонометрических функций в виде полусуммы.

Пример.

$$\int \sin(2x+3) \cdot \cos(3x+2) dx = \frac{1}{2} \int (\sin(2x+3+3x+2) \cdot \sin(2x+3-(3x+2))) dx = \dots$$

4.1.9 Интегралы от иррациональных выражений

Рассмотрим интегралы вида

$$\int R(x, y(x)) dx$$

Чтобы свести такой интеграл к интегралу от рациональной функции, нужно найти подстановку $x = x(t)$ такую, чтобы $x(t)$ (а, значит, и $x'(t)$) и $y(x(t))$ были рациональными функциями от t :

$$\int R(x, y(x)) dx = \int R(x(t), y(x(t))) x'(t) dt = \int R_1(t) dt$$

Рассмотрим сначала случай $y = \sqrt[n]{\frac{\alpha x + \beta}{\gamma x + \delta}}$. Пусть

$$t^n = \frac{\alpha x + \beta}{\gamma x + \delta}$$

Тогда

$$(\gamma x + \delta) t^n = \alpha x + \beta$$

Отсюда

$$(\gamma t^n - \alpha) x = \beta - \delta t^n$$

Т. е.

$$x = \frac{\beta - \delta t^n}{\gamma t^n - \alpha} = R_x(t)$$

Интеграл рационализирован.

Пример.

$$\begin{aligned} \int \frac{\sqrt{x}}{1+x} dx &= \left\langle \begin{array}{l} t = \sqrt{x} \\ x = t^2 \\ dx = 2t dt \end{array} \right\rangle = 2 \int \frac{t^2 dt}{1+t^2} = \\ &= 2 \int \left(1 - \frac{1}{1+t^2} \right) dt = 2t - 2 \operatorname{arctg} t + C = 2\sqrt{x} - 2 \operatorname{arctg} \sqrt{x} + C \end{aligned}$$

Обобщим теперь наш опыт на случай интеграла

$$\int R \left(x, \left(\frac{\alpha x + \beta}{\gamma x + \delta} \right)^{r_1}, \dots, \left(\frac{\alpha x + \beta}{\gamma x + \delta} \right)^{r_k} \right) dx,$$

где $r_1, \dots, r_n \in \mathbb{Q}$. Тогда $r_i = \frac{p_i}{q_i}$. Пусть m - наименьшее общее кратное чисел q_1, \dots, q_n . Введём замену

$$t^m = \frac{\alpha x + \beta}{\gamma x + \delta}$$

Легко видеть, что в этом случае интеграл рационализуется.

Пример.

$$\begin{aligned}
 \int \frac{dx}{\sqrt{x} + \sqrt[3]{x}} &= \int \frac{dx}{x^{\frac{3}{6}} + x^{\frac{2}{6}}} = \left\langle \begin{array}{l} x = t^6, \quad t = x^{\frac{1}{6}} \\ dx = 6t^5 dt \end{array} \right\rangle = 6 \int \frac{t^5 dt}{t^3 + t^2} = \\
 &= 6 \int \frac{t^3}{t+1} dt = 6 \left(\int \frac{t^3 + 1}{t+1} dt - \int \frac{1}{t+1} dt \right) = \\
 &= 6 \left(\int (t^2 - t + 1) dt - \ln |t+1| \right) = 2t^3 - 3t^2 + 6t - \ln |t+1| + C = \\
 &= 2\sqrt{x} - 3\sqrt[3]{x} + 6\sqrt[6]{x} - \ln |\sqrt[6]{x} + 1| + C
 \end{aligned}$$

4.1.10 Подстановки Эйлера

Перейдём теперь к вопросу об интегрировании функции

$$\int R(x, \sqrt{ax^2 + bx + c}) dx \quad (4.8)$$

Случай, когда $a = 0$, фактически рассмотрен нами ранее и потому интереса не представляет. Введём стандартное обозначение дискриминанта: $D = b^2 - 4ac$. Рассмотрим теперь случаи, когда $D = 0$. Если $a < 0$, то функция определена лишь в одной точке, и говорить об интеграле нет смысла (т. к. интеграл определяется на промежутке). Если же $a > 0$, то корень извлекается, и задача сводится к взятию интеграла вида $\int R(x, |x - x_0|) dx$, что не представляет особой сложности.

Пусть теперь $a > 0$, $D > 0$. Тогда

$$ax^2 + bx + c = a \left(x + \frac{b}{2a} \right)^2 + \left(c - \frac{b^2}{4a} \right) = a \left(x + \frac{b}{2a} \right)^2 - \frac{D}{4a} \quad (4.9)$$

Положим теперь

$$\tau = \sqrt{a} \left(x + \frac{b}{2a} \right), \alpha^2 = \frac{D}{4a}, \text{ тогда } x = \frac{\tau}{\sqrt{a}} - \frac{b}{2a}, \quad dx = \frac{1}{\sqrt{a}} d\tau \quad (4.10)$$

Выражение (4.9) примет вид $\tau^2 - \alpha^2$, а исследуемый интеграл (4.8) преобразуется в:

$$\int R \left(\frac{\tau}{\sqrt{a}} - \frac{b}{2a}, \sqrt{\tau^2 - \alpha^2} \right) \cdot \frac{1}{\sqrt{a}} d\tau$$

Теперь рассмотрим случай, когда $a > 0$, $D < 0$. Замена будет аналогична замене (4.10), за исключением того, что $\alpha^2 = -\frac{D}{4a}$. Интеграл (4.8) примет вид

$$\int R\left(\frac{\tau}{\sqrt{a}} - \frac{b}{2a}, \sqrt{\tau^2 + \alpha^2}\right) \cdot \frac{1}{\sqrt{a}} d\tau$$

В случае, если $a < 0$, $D > 0$, замена снова будет аналогична (4.10), за исключением того, что $\tau = \sqrt{a}\left(x + \frac{b}{2a}\right)$. Интеграл (4.8) примет вид

$$\int R\left(\frac{\tau}{\sqrt{a}} - \frac{b}{2a}, \sqrt{\tau^2 - \alpha^2}\right) \cdot \frac{1}{\sqrt{-a}} d\tau$$

И, наконец, если $D < 0$, $a < 0$, то подынтегральная функция не имеет смысла.

Таким образом, задача отыскания интеграла (4.8) свелась к отысканию следующих интегралов (здесь $t = \frac{\tau}{\alpha}$, постоянные множители вынесены за знак интеграла):

$$\begin{aligned} & \int \hat{R}(t, \sqrt{1 - t^2}) dt \\ & \int \hat{R}(t, \sqrt{1 + t^2}) dt \\ & \int \hat{R}(t, \sqrt{t^2 - 1}) dt \end{aligned}$$

Проницательный читатель заметит, что в первых двух случаях можно применить гиперболическую замену, а в третьем - тригонометрическую, но существуют подстановки, позволяющие свести взятие этих интегралов непосредственно к интегрированию рациональной функции. Эти подстановки названы в честь первооткрывателя – Эйлера.

Для взятия интеграла вида

$$\int \hat{R}(t, \sqrt{t^2 - 1}) dt$$

применяют замену

$$\sqrt{t^2 - 1} = u(t \pm 1)$$

или

$$\sqrt{t^2 - 1} = \pm(t - u)$$

Для взятия интеграла вида

$$\int \hat{R}(t, \sqrt{t^2 + 1}) dt$$

применяют замену

$$\sqrt{t^2 + 1} = tu \pm 1$$

или

$$\sqrt{t^2 + 1} = \pm(t - u)$$

Для взятия интеграла вида

$$\int \hat{R}(t, \sqrt{1 - t^2}) dt$$

применяют замену

$$\sqrt{1 - t^2} = u(1 \pm t)$$

или

$$\sqrt{1 - t^2} = tu \pm 1$$

Поясним на примере последней, как они работают:

$$\sqrt{1 - t^2} = tu - 1$$

$$1 - t^2 = t^2 u^2 - 2tu + 1$$

$$2tu = (1 + u^2)t^2$$

$$2u = (1 + u^2)t$$

$$t = \frac{2u}{(1 + u^2)}$$

$$\sqrt{1 - t^2} = tu - 1 = \frac{2u^2}{(1 + u^2)}$$

Дифференциал $u'(t)du$ также будет рациональной функцией; выписать его предоставляем читателю. Таким образом, интеграл рационализировался.

4.1.11 Интегралы от дифференциальных биномов

Определение. Дифференциальным биномом (или биномиальным дифференциалом) называется выражение вида

$$x^m(a + bx^n)^p dx$$

Рассмотрим вопрос об интегрировании дифференциального бинома, т. е. об отыскании интеграла вида

$$\int x^m(a + bx^n)^p dx \quad (4.11)$$

Сделаем замену $t = x^n$, тогда $x = t^{\frac{1}{n}}$, $dx = \frac{1}{n}t^{\frac{1}{n}-1}dt$, и

$$\int x^m(a + bx^n)^p dx = \int t^{\frac{m}{n}}(a + bt)^p \cdot \frac{1}{n} \cdot t^{\frac{1}{n}-1} dt = \frac{1}{n} \int t^{\frac{m+1}{n}-1}(a + bt)^p dt$$

Положив $q = \frac{m+1}{n} - 1$, интеграл (4.11) мы представим в виде

$$\varphi(p, q) = \frac{1}{n} \int t^q(a + bt)^p$$

Теорема.

Если хотя бы одно из чисел p , q или $p + q$ является целым, то интеграл $\varphi(p, q)$ рационализируется.

Доказательство. 1. Пусть $p \in \mathbb{Z}$. Тогда $\varphi(p, q) = \int R(t, t^q) dt$. Интегралы такого вида уже были рассмотрены нами ранее.

2. Пусть $q \in \mathbb{Z}$. Тогда $\varphi(p, q) = \int R((a + bt)^p, t) dt$. Интегралы такого вида уже были рассмотрены нами ранее.

3. Пусть, наконец, $p + q \in \mathbb{Z}$. Тогда $\varphi(p, q) = \int R\left(\left(\frac{a+bt}{t}\right)^p, t^{p+q}\right) dt$. И снова получили интеграл уже изученного вида.

Доказано.

Пример.

$$\begin{aligned} \int x^2 \sqrt{x}(1 - x^2) dx &= \left\langle \begin{array}{l} m = \frac{5}{2}, \quad n = 2, \quad p = 1 \in \mathbb{Z} \\ x = t^2, \quad dx = 2t dt \end{array} \right\rangle = \\ &= \int t^5(1 - t^4)2t dt = 2 \int (t^6 - t^{10}) dt = \dots \end{aligned}$$

Завершить вычисление интеграла предоставляем читателю самостоятельно.

Замечание.

Великий русский математик Пафнутий Львович Чебышев доказал, что в случае, когда условие доказанной теоремы не выполнено, интеграл не представим через элементарные функции, т. е. является неберущимся. О неберущихся интегралах читатель узнает буквально на следующей странице.

4.1.12 Неберущиеся интегралы

Определение. Интеграл, не выражающийся через элементарные функции, называется неберущимся.

Примеры.

$$\int x^m(a + bx^n)^p dx$$

если $q = \frac{m+1}{n}, p \notin \mathbb{Z}, q \notin \mathbb{Z}, p + q \notin \mathbb{Z}$

$$\int \frac{e^x}{x^n} dx$$

$$\int \frac{\sin x}{x^n} dx$$

$$\int \frac{\cos x}{x^n} dx$$

$$\int \frac{e^{-x^2}}{x^n} dx$$

Часто в приложениях возникает интеграл вида $\int R(x, \sqrt{P_n(x)}) dx$. Случаи, когда $n = 1$ или $n = 2$, исследованы нами ранее. В случае $n \geq 3$, вообще говоря, такой интеграл может быть неберущимся.

С помощью неберущихся интегралов определяются некоторые новые классы трансцендентных функций. Например, эллиптическими интегралами I, II и III рода называются соответственно:

$$\int \frac{dx}{\sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}}$$

$$\int \frac{x^2 dx}{\sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}} \\ \int \frac{dx}{(1+hx^2)\sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}}$$

Здесь $0 < k < 1$.

Неверно, однако, думать что только форма радикала определяет, будет ли данный интеграл неберущимся. Например, интеграл

$$\int \frac{x dx}{\sqrt{(1-x^2)(1-k^2x^2)}},$$

очень похожий на эллиптические интегралы первого и второго рода, может быть взят заменой $t = x^2, dt = 2x dx$.

4.2 Определённый интеграл Римана

4.2.1 Задача о вычислении площади криволинейной трапеции

К понятию определённого интеграла привела задача о площади криволинейной трапеции.

Определение. Криволинейной трапецией называется фигура на координатной плоскости, ограниченная осью абсцисс, некоторыми прямыми $x = a$ и $x = b$ ($a < b$) и графиком некоторой непрерывной и неотрицательной на $[a; b]$ функции f .

Определение. Разбиением T отрезка $[a; b]$ называется совокупность точек x_0, \dots, x_n , таких, что

$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_{n-1} < x_n = b$$

В дальнейшем, говоря о разбиениях, слова “на отрезке $[a; b]$ ” мы будем почти всегда опускать, предполагая, что этот отрезок нам известен.

Определение. Если разбиение T состоит из точек x_0, \dots, x_n , то эти точки называются точками деления разбиения T .

Определение. Отрезки $[x_{j-1}; x_j]$, где $j = 1 \dots n$, называются подотрезками разбиения T и обозначаются Δ_j , а их длины обозначаются $\Delta x_j = x_j - x_{j-1}$.

Определение. Наибольшая из длин подотрезков разбиения T называется диаметром разбиения T и обозначается $d(T) = \max_j \Delta_j$

Определение. Если на каждом подотрезке Δ_j разбиения T выбрать произвольную точку ξ_j , то разбиение T называется разбиением с отмеченными точками и обозначается (T, ξ) .

Чтобы найти площадь S_T криволинейной трапеции, на отрезке $[a; b]$ строят некоторое разбиение (T, ξ) и затем суммируют площади прямоугольников с шириной Δ_j и высотой $f(\xi_j)$:

$$S_T \approx \sum_{j=1}^n f(\xi_j) \cdot \Delta x_j$$

Здесь n - количество подотрезков разбиения T .

Интуитивно ясно, что чем меньше диаметр разбиения, тем лучше приближена площадь трапеции. Строгое математическое доказательство этому будет дано ниже.

4.2.2 Определение определённого интеграла

Введём сначала несколько вспомогательных определений.

Определение. Разбиение T_2 , получающееся из разбиения T_1 путём добавления новых точек деления, называется измельчением разбиения T_1 . Пишут $T_2 \supset T_1$.

Часто вместо сквозной нумерации точек измельчения используют двойную, т. е. на отрезке $[x_{j-1}; x_j]$ точки нумеруются как $x_{j-1,0}, \dots, x_{j-1,m}$. Заметим, что $x_{j-1,0} = x_{j-1}$, но $x_{j-1,m} < x_j = x_{j,0}$.

Определение. Пусть даны два разбиения T_1 и T_2 . Их объединением $T = T_1 \cup T_2$ называется разбиение, составленное как из точек T_1 , так и из точек T_2 .

Заметим, что в таком случае $T \supset T_1, T \supset T_2$.

Определение. Пусть $f : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$ и (T, ξ) – некоторое разбиение отрезка $[a; b]$ на n подотрезков. Интегральной суммой функции f с разбиением T называется сумма произведений значений функции f в выбранных точках ξ_j на длины соответствующих отрезков разбиения:

$$S(f, (T, \xi)) = \sum_{j=1}^n f(\xi_j) \Delta x_j$$

Определение 4.2.1. Функция f называется интегрируемой по Риману на отрезке $[a; b]$, если

$$\exists(J \in \mathbb{R}) \forall(\varepsilon > 0) \exists(\delta > 0) \forall((T, \xi) : d(T) < \delta) [|S(f, (T, \xi)) - J| < \varepsilon] \quad (4.12)$$

Число J в этом случае называют определённым интегралом (или интегралом Римана) функции f на отрезке $[a; b]$ и пишут:

$$J = \int_a^b f(x) dx$$

Здесь:

$f(x)$ – подынтегральная функция

$f(x)dx$ – подынтегральное выражение

$[a; b]$ – промежуток интегрирования

a – нижний предел интегрирования

b – верхний предел интегрирования

Иногда определение (4.12) пишут так:

$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{d(T) \rightarrow 0} S(f, (T, \xi))$$

Но следует иметь в виду, что запись предела здесь – символическая, а не буквальная. Заметим вскользь, что определение (4.12) можно записать в виде, очень похожем на определение предела функции по Коши:

$$\exists(J \in \mathbb{R}) \forall(\varepsilon > 0) \exists(\delta > 0) \forall((T, \xi)) [d(T) < \delta \Rightarrow |S(f, (T, \xi)) - J| < \varepsilon]$$

Тот факт, что функция f является интегрируемой по Риману на отрезке $[a; b]$, сокращённо записывают так:

$$f \in R[a; b]$$

4.2.3 Эквивалентное определение определённого интеграла

И снова начнём со вспомогательного определения:

Определение. Последовательность разбиений $\{T_n\}$ отрезка $[a; b]$ называется неограниченно измельчающейся, если

$$\lim_{n \rightarrow \infty} d(T_n) = 0$$

Проницательный читатель наверняка предположил, что раз существует определение определённого интеграла (4.12), аналогичное определению предела функции по Коши, то существует и определение, аналогичное определению предела по Гейне. Сформулируем его:

Определение 4.2.2. Пусть $f : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$. Функция f называется интегрируемой по Риману, если

$$\exists(J \in \mathbb{R}) \forall \left(\left\{ \left(T_n, \xi^{(n)} \right) \right\} \right) \left[\lim_{n \rightarrow \infty} d(T_n) = 0 \Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} S \left(f, \left(T_n, \xi^{(n)} \right) \right) = J \right] \quad (4.13)$$

Теорема.

Определения (4.12) и (4.13) эквивалентны.

Докажем сначала, что (4.12) \Rightarrow (4.13)

Доказательство. Пусть

$$J = \int_a^b f(x) dx$$

в смысле определения (4.12).

Зафиксируем любую бесконечно измельчающуюся последовательность разбиений $\{(T_n, \xi^{(n)})\}$. Тогда $d(T_n) \rightarrow 0$, и, следовательно,

$$\forall(\delta > 0) \exists(n_0 \in \mathbb{N}) \forall(n \geq n_0) [d(T_n) < \delta] \quad (4.14)$$

С другой стороны, по определению (4.12),

$$\forall(\varepsilon > 0)\exists(\delta > 0)\forall((T, \xi))[d(T) < \delta \Rightarrow |S(f, (T, \xi)) - J| < \varepsilon]$$

Зафиксировав ε и найдя из этого условия δ , с учётом (4.14) получим:

$$\forall(\varepsilon > 0)\exists(n_0 \in \mathbb{N})\forall(n \geq n_0)[d(T_n) < \delta]$$

Следовательно,

$$\forall(\varepsilon > 0)\exists(n_0 \in \mathbb{N})\forall(n \geq n_0) \left[\left| S \left(f, \left(T_n, \xi^{(n)} \right) \right) - J \right| < \varepsilon \right]$$

Из этого условия непосредственно следует, что $J = \int_a^b f(x)dx$ в смысле определения (4.13)

Докажем теперь, что из выполнения определения (4.13) следует выполнение (4.12)

Доказательство. Предположим противное: пусть определение (4.13) выполнено, а определение (4.12) - нет, т. е.

$$\exists(\varepsilon > 0)\forall(\delta > 0)\exists((T, \xi))[d(T) < \delta \cap |S(f, (T, \xi)) - J| \geq \varepsilon]$$

Зафиксируем найденное ε и будем брать δ из последовательности $\left\{ \frac{1}{n} \right\}$. Тогда разбиения $(T_n, \xi^{(n)})$ образуют бесконечно измельчающуюся последовательность. Но эта последовательность не сходится к J , т. к.

$$\left| S \left(f, \left(T_n, \xi^{(n)} \right) \right) - J \right| \geq \varepsilon$$

Таким образом, определение (4.13) не выполнено. Получили противоречие, следовательно, наше допущение о том, что определение (4.12) не выполнено – неверно. Эквивалентность определений доказана.

Доказано.

4.2.4 Необходимое условие интегрируемости функции

Теорема 4.2.1. Если $f \in R[a; b]$, то f ограничена на $[a; b]$.

Доказательство. Идея доказательства заключается в том, что если функция неограничена, то при любом, сколь угодно мелком разбиении найдётся

подотрезок, на котором она неограничена, и, двигая по этому отрезку отмеченную точку, можно добиться сколь угодно большой разницы интегральных сумм.

Итак, строгое доказательство.

Так как $f \in R[a; b]$, то $\exists(J \in \mathbb{R}) \left[J = \int_a^b f(x) dx \right]$.

Предположим противное: f неограничена на $[a; b]$. Рассмотрим некоторое разбиение (T, ξ) . Тогда $\exists(i)[f \text{ неограничена на } \Delta_i]$, то есть

$$\exists(i) \forall(M > 0) \exists(\xi_M \in \Delta_i)[|f(\xi_M)| > M]$$

Обозначим

$$S_i = \sum_{j=1, j \neq i}^n f(\xi_j) \Delta x_j$$

Тогда

$$|S(f, (T, \xi))| = |S_i + f(\xi_i) \Delta x_i| \geq |f(\xi_i) \Delta x_i| - |S_i|$$

Положим теперь

$$M = \frac{|J| + 1 + |S_i|}{\Delta x_i}$$

Тогда

$$|S(f, (T, \xi))| \geq |J| + 1 + |S_i| - |S_i| = |J| + 1$$

То есть

$$|S(f, (T, \xi)) - J| \geq |S(f, (T, \xi))| - |J| \geq 1$$

А это означает, что для $\varepsilon = 1$ определение 4.2.1 не выполнено. Мы пришли к противоречию, следовательно, наше допущение неверно, и функция f ограничена на $[a; b]$.

Доказано.

Замечание 4.2.1. Обратное неверное. Так, функция Дирихле ограничена на любом отрезке, но не интегрируема на нём.

4.2.5 Критерий Коши интегрируемости функции

Теорема 4.2.2. $f \in R[a; b] \Leftrightarrow$

$$\begin{aligned} \forall(\varepsilon > 0) \exists(\delta > 0) \forall((T', \xi'), (T'', \xi'')) [d(T') < \delta, d(T'') < \delta \Rightarrow \\ \Rightarrow |S(f, (T', \xi')) - S(f, (T'', \xi''))| < \varepsilon] \end{aligned} \quad (4.15)$$

Доказательство.

Необходимость. Идея доказательства: просто применить определение интеграла и свойства модуля.

Действительно, по определению определённого интеграла

$$\exists(J \in \mathbb{R})\forall(\varepsilon > 0)\exists(\delta > 0)\forall((T', \xi') : d(T') < \delta)[|S(f, (T', \xi')) - J| < \frac{\varepsilon}{2}]$$

$$\exists(J \in \mathbb{R})\forall(\varepsilon > 0)\exists(\delta > 0)\forall((T'', \xi'') : d(T'') < \delta)[|S(f, (T'', \xi'')) - J| < \frac{\varepsilon}{2}]$$

Значит,

$$\begin{aligned} |S(f, (T', \xi')) - S(T'', \xi'')| &= |S(f, (T', \xi')) - J + J - S(T'', \xi'')| \leq \\ &\leq |S(f, (T', \xi')) - J| + |S(T'', \xi'') - J| < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon \end{aligned}$$

Доказано.

Достаточность. Рассмотрим неограниченно измельчающуюся последовательность разбиений $\{(T_n, \xi^{(n)})\}$. Так как $d(T) \rightarrow 0$, то

$$\forall(\varepsilon > 0)\exists(n_0 \in \mathbb{N})\forall(n \geq n_0)[d(T_n) < \delta]$$

В силу условия (4.15)

$$\forall(n, p \geq n_0) \left[\left| S\left(f, (T_n, \xi^{(n)})\right) - S\left(f, (T_p, \xi^{(p)})\right) \right| < \varepsilon \right]$$

Таким образом, последовательность интегральных сумм $\{S(f, (T_n, \xi^{(n)}))\}$ – фундаментальная числовая последовательность и имеет некоторый предел, обозначим его J .

Казалось бы, на этом можно остановиться и считать критерий доказанным, но что, если различные последовательности разбиений дадут разные пределы? Докажем, что такого не произойдёт.

Нужно доказать, что

$$\forall(\varepsilon > 0)\exists(\delta > 0)\forall((T, \xi))[d(T) < \delta \Rightarrow |S(f, (T, \xi)) - J| < \varepsilon]$$

Зафиксируем ε . Найдём по нему δ из (4.15). Возьмём любое разбиение T , не принадлежащее выбранной последовательности, такое, что $d(T) <$

δ . При достаточно большом n (то есть $n \geq n_0$) $d(T_n) < \delta$. Применяем условие (4.15):

$$\left| S\left(f, \left(T_n, \xi^{(n)}\right)\right) - S(f, (T, \xi)) \right| < \frac{\varepsilon}{2}$$

При достаточно большом n эти суммы отличаются на сколь угодно малую величину.

Доказано.

4.2.6 Необходимое и достаточное условие интегрируемости

Определение. Пусть $f(x)$ определена на множестве E . Тогда колебанием функции f на множестве E называется

$$\omega(f, E) = \sup_{x', x'' \in E} |f(x') - f(x'')| = \sup_{x \in E} f(x) - \inf_{x \in E} f(x)$$

если $f(x)$ - ограничена на E , то $\omega(f, E) \neq \infty$

Рассмотрим промежуток $[a; b]$, где $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$; $\Delta_i = [x_{i-1}; x_i]$;

$$\Delta_{ij} = [x_{i-1}; x_j],$$

Если T_1 - измельчение T .

Теорема 4.2.3. Для того, чтобы ограниченная функция $f(x)$ была интегрируема по Риману в $[a; b]$ НнД

$$\forall(\varepsilon > 0) \exists(\sigma > 0) \forall(T) [d(T) < \sigma \Rightarrow \sum_{i=1}^n \omega(f, \Delta_i) \cdot \Delta x_i < \varepsilon]$$

(если $\omega(f, \Delta_i) = \omega_i$, то $\sum_{i=1}^n \omega(f, \Delta_i) \cdot x_i = \sum_{i=1}^n \omega_i \Delta x_i$)

Доказательство.

Необходимость

Дано: $f \in R[a; b]$

Возьмем $\forall(\varepsilon > 0)$. Т.к. $f \in R[a; b]$, то выполняется критерий Коши:

$$\forall(\varepsilon > 0) \exists(\sigma > 0) \forall((T', \varphi'), (T'', \varphi'')) [d(T') < \sigma_1 d(T'') < \sigma \Rightarrow |S(f, (T', \varphi')) - S(f, (T'', \varphi''))| < \varepsilon]$$

Пусть $T' = T'' = T$, а $\varphi'' \neq \varphi'$.

$\varphi' = (\varphi'_1, \dots, \varphi'_n)$ выберем так, чтобы:

$$f(\varphi'_i) > \sup_{x \in \Delta_i} f(x) - \frac{\varepsilon}{3(b-a)} = M_i - \frac{\varepsilon}{3(b-a)}$$

где $M_i = \sup_{x \in \Delta_i} f(x)$

$\varphi'' = (\varphi''_1, \dots, \varphi''_n)$ выберем так чтобы:

$$f(\varphi'_i) > \inf_{x \in \Delta_i} f(x) - \frac{\varepsilon}{3(b-a)} = m_i - \frac{\varepsilon}{3(b-a)}$$

Преобразуем условие:

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^n \omega_i \Delta x_i &= \sum_{i=1}^n (M_i - m_i) \Delta x_i = \\ &= \sum_{i=1}^n (M_i - f(\varphi'_i) + f(\varphi'_i) - f(\varphi''_i) + f(\varphi''_i) - m_i) \Delta x_i = \\ &= \sum_{i=1}^n (M_i - f(\varphi'_i)) \Delta x_i + \sum_{i=1}^n (f(\varphi'_i) - f(\varphi''_i)) \Delta x_i + \sum_{i=1}^n (f(\varphi''_i) - m_i) \Delta x_i < \\ &= \sum_{i=1}^n \left(\frac{\varepsilon}{3(b-a)} \right) \Delta x_i + \sum_{i=1}^n f(\varphi'_i) \Delta x_i + \sum_{i=1}^n f(\varphi''_i) \Delta x_i + \sum_{i=1}^n \left(\frac{\varepsilon}{3(b-a)} \right) \Delta x_i = \\ &= \frac{2\varepsilon}{3(b-a)} \cdot \sum_{i=1}^n \Delta x_i + S(f, (T, \varphi')) - S(f, (T, \varphi'')) < \\ &< \frac{2\varepsilon}{3(b-a)} \cdot (b-a) + \frac{\varepsilon}{3} = \varepsilon \end{aligned}$$

Доказано.

Теорема 4.2.4. $f \in R[a; b] \Leftrightarrow$

$$\Leftrightarrow \forall(\varepsilon > 0) \exists(\delta > 0) \forall(T : d(T) < \delta) \left[\sum_{i=1}^m \omega(f, \Delta_i) \Delta x_i < \varepsilon \right] \quad (4.16)$$

Доказательство.

Дано: усл. Доказать: $f \in R[a; b]$

В силу критерия Коши надо доказать что выполняется условие (*) (см.2.2).

Возьмем два разбиения: (T, φ) и $(\tilde{T}, \tilde{\varphi}): T \subset \tilde{T}$, т.е. \tilde{T} - измельчение T .

Пусть T имеет n точек разбиения, и в каждом i -том подотрезке будет n_i

разбиений: значит, $\sum_{j=1}^n \Delta x_{ij} = \Delta x_i$. Тогда

$$|S(f, (T, \varphi)) - S(f(\tilde{T}, \tilde{\varphi}))| = \left| \sum_{i=1}^n f(\varphi_i) \Delta x_i - \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n f(\varphi_{ij}) \Delta x_{ij} \right|$$

$$\left| \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n (f(\varphi_i) - f(\varphi_{ij})) \Delta x_{ij} \right| \leq$$

Пояснение:

почему $\sum_{i=1}^n f(\varphi_i) \Delta x_i$ можно заменить на $\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n f(\varphi_i) \Delta x_{ij}$?

Вспомним, что такое $\sum_{i=1}^n f(\varphi_i) \Delta x_i$;

$\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n f(\varphi_i) \Delta x_{ij}$ (та же самая площадь, только разбитая на более мелкие кусочки)

Или алгебраически: $\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n f(\varphi_i) \Delta x_{ij} = \sum_{i=1}^n f(\varphi_i) \sum_{j=1}^{n_i} \Delta x_{ij} = \sum_{i=1}^n f(\varphi_i) \Delta x_i$

$$\leq |f(\varphi_i) - f(\varphi_{ij})| \leq \omega(f, \Delta_i) = \omega_i \leq$$

$$\begin{aligned} &\leq \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \omega_i \Delta x_{ij} = \sum_{i=1}^n \omega_i \sum_{j=1}^n \Delta x_{ij} = \\ &= \sum_{i=1}^n \omega_i \Delta x_i < \frac{\varepsilon}{2} \end{aligned}$$

Возьмём $\forall(\varepsilon > 0)$. Тогда $\exists(\sigma > 0)[d(T) < \sigma \Rightarrow \sum_{i=1}^n \omega_i \Delta x_i < \frac{\varepsilon}{2}]$

Но! Возьмём 2 разбиения: $\forall((T', \varphi')$ и $(T'', \varphi''))$.

Пусть $T = T' \cup T'' \Rightarrow T$ — измельчение T' и $T'' \Rightarrow d(T) < \sigma \Rightarrow$

$$\Rightarrow |S(f, (T', \varphi')) - S(f, (T'', \varphi''))| = \leq$$

$$\leq |S(f, (T, \varphi)) + S(f, (T', \varphi')) + S(f, (T, \varphi)) - S(f, (T'', \varphi''))| \leq$$

$$\leq |S(f, (T, \varphi)) - S(f, (T', \varphi'))| + |S(f, (T, \varphi)) - S(f, (T'', \varphi''))| < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon$$

Значит выполняется (*) из критерия Коши следует что $f \in R[a; b]$ **Доказано.**

4.2.7 Интегралы Дарбу

Определение. Пусть есть $f : [a; b] \rightarrow R$, $f(x)$ - ограничена. Есть $\forall(T : T = \{x_0, \dots, x_n\})$; $M_i = \sup_{x \in \Delta_i} f(x)$; $m_i = \inf_{x \in \Delta_i} f(x)$.

Тогда верхняя ($\overline{S}(f, T)$)/нижняя ($\underline{S}(f, T)$) сумма Дарбу функции $f(x)$ по отрезку $[a; b]$ и разбиению T - это:

$$\overline{S}(f, T) = \sum_{i=1}^n M_i \Delta x_i$$

$$\underline{S}(f, T) = \sum_{i=1}^n m_i \Delta x_i$$

где $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$; $\Delta_i = [x_{i-1}; x_i]$

Свойства сумм Дарбу

(1)

$\forall(T)$ справедливо неравенство:

$$m(b-a) \leq \underline{S}(f, T) \leq S(f, T) \leq \overline{S}(f, T) \leq M(b-a)$$

$$m = \inf_{x \in [a; b]} f(x), M = \sup_{x \in [a; b]} f(x)$$

$$S(f, (T, \varphi)) = \sum_{i=1}^n f(\varphi_i) \Delta x_i (\varphi_i \in \Delta_i)$$

$$m \leq m_i \leq f(\varphi_i) \leq M_i \leq M$$

(2)

$$\forall(T) [\sup S(f, (T, \varphi)) = \overline{S}(f, T); \inf S(f, (T, \varphi)) = \underline{S}(f, T)]$$

Доказательство. Пусть $\varphi = (\varphi_1, \dots, \varphi_n)$

$$\sup S(f, (T, \varphi)) = \sup \sum_{i=1}^n f(\varphi_i) \Delta x_i = \sup \sum_{i=1}^n \sup f(\varphi_i) \Delta x_i = \sum_{i=1}^n M_i \Delta x_i = \overline{S}(f, T)$$

$$\inf S(f, (T, \varphi)) = \inf \sum_{i=1}^n (f(\varphi_i) \Delta x_i) = \inf \sum_{i=1}^n \inf f(\varphi_i) \Delta x_i = \sum_{i=1}^n m_i \Delta x_i = \underline{S}(f, T)$$

(3)

$$\forall (T, \tilde{T} : T \subset \tilde{T}) [\overline{S}(f, \tilde{T}) \leq \overline{S}(f, T); \underline{S}(f, \tilde{T}) \geq \underline{S}(f, T)]$$

Доказательство.

$$\overline{S}(f, \tilde{T}) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^{n_i} M_{ij} \Delta x_{ij} \leq \sum_{i=1}^n M_i \sum_{j=1}^{n_i} \Delta x_{ij} = \sum_{i=1}^n M_i \Delta x_i = \overline{S}(f, T)$$

$$M_{ij} = \sup_{x \in \Delta_{ij}}$$

$$\underline{S}(f, \tilde{T}) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^{n_i} m_{ij} \Delta x_{ij} \geq \sum_{i=1}^n m_i \sum_{j=1}^{n_i} \Delta x_{ij} = \sum_{i=1}^n m_i \Delta x_i = \underline{S}(f, T)$$

$$m_{ij} = \inf_{x \in \Delta_{ij}}$$

Доказано.

(4)

Пусть $\forall (T_1, T_2) \exists (T) [T = T_1 \cup T_2]$. Тогда $T_1 \subset T, T_2 \subset T$.

$$\underline{S}(f, T_1) \leq \underline{S}(f, T) \leq \overline{S}(f, T) \leq \overline{S}(f, T_2)$$

Доказано.

Верхние и нижние интегралы Дарбу

Из свойства и сумм Дарбу следует, что $\overline{S}(f, T)$ ограничена снизу, т.е. $\exists (\inf_T \overline{S}(f, T))$ и $\underline{S}(f, T)$ ограничена сверху, т.е. $\exists (\sup_T \underline{S}(f, T))$

Определение. Эти числа называются соответственно верхний(\overline{s}) и нижний(\underline{s}) интегралы Дарбу.

$$\overline{s} = \inf_T \overline{S}(f, T); \underline{s} = \inf_T \underline{S}(f, T)$$

Теорема 4.2.5.

$$\lim_{d(T) \rightarrow 0} \overline{S}(f, T) = \overline{s}; \lim_{d(T) \rightarrow 0} \underline{S}(f, T) = \underline{s}$$

Доказательство. Надо доказать что:

$$\forall(\varepsilon > 0) \exists(\sigma > 0) \forall(T : d(T) < \sigma) [|\overline{S}(f, T) - \overline{s}| < \varepsilon].$$

$$\overline{s} = \inf \overline{S}(f, T) \Rightarrow \overline{S}(f, T) - \overline{s} \geq 0 \Rightarrow |\overline{S}(f, T) - \overline{s}| = \overline{S}(f, T) - \overline{s}$$

Значит теперь надо доказать:

$$\forall(\varepsilon > 0) \exists(\sigma > 0) \forall(T : d(T) < \sigma) [\overline{S}(f, T) < \overline{s} + \varepsilon]$$

Возьмем $\forall(\varepsilon > 0)$ т.к. $\overline{s} = \inf \overline{S}(f, T)$, то по определению \inf :

$$\exists(T_1[a; b] = \{x_0, \dots, x_n\}) [\overline{S}(f, T) < \overline{s} + \frac{\varepsilon}{2}]$$

Положим $\exists(\sigma = \frac{\varepsilon}{2\Omega p})$, где $\Omega = \omega(f, [a; b])$ p - количество точек в T_1 .

Возьмем произвольное разбиение $\forall(T : d(T) < \sigma)$. Пусть $T_2 = T \cup T_1$; тогда $T \subset T_2, T_1 \subset T$.

1). Если $\exists(\Delta_i \subset T)$ [в Δ_i нет x_i]. Тогда $M_i \Delta x_i = 0$.

2). Если в Δ_i из T есть точки разбиения $T_1(n_j)$, тогда посчитаем разность:

$$\begin{aligned} \overline{S}(f, T) - \overline{S}(f, T_2) &= M_i \Delta x_i - \sum_{j=1}^{n_i} M_{ij} \Delta x_{ij} = \sum_{j=1}^{n_i} (M_i - M_{ij}) \Delta x_{ij} \leq \\ &\leq (M_i - M_{ij} = \sup_{[a; b]} f(x) - \sup_{[x_i; x_{i+1}]} f(x) \leq \omega(f, [a; b]) = \Omega) \leq \\ &\leq \Omega \sum_{j=1}^n \Delta x_{ij} = \Omega \Delta x_i < \Omega d(T) < \Omega \sigma = \frac{\varepsilon}{2p} \end{aligned}$$

На каждом из подотрезков, рассматриваемого типа, внутри которых есть точки из T_1 , меньше p .

Поэтому

$$\overline{S}(f, T) - \overline{S}(f, T_2) < p \cdot \frac{\varepsilon}{2p} = \frac{\varepsilon}{2}$$

Т.к. T_2 - измельчение разбиения T_1 , то по свойству №3 верхних сумм Дарбу:

$$\overline{S}(f, T_2) \leq \overline{S}(f, T_1) < \overline{s} + \frac{\varepsilon}{2}$$

Отсюда: $\overline{S}(f, T_1) - \overline{s} < \frac{\varepsilon}{2}$.

$$\overline{S}(f, T) < \frac{\varepsilon}{2} + \overline{S}(f, T_2) < \frac{\varepsilon}{2} + \overline{s} + \frac{\varepsilon}{2} < \overline{s} + \varepsilon$$

Доказано.

4.2.8 Признак Дарбу существования интеграла

Теорема 4.2.6. Для того, чтобы $f \in R[a; b]$ НИД чтобы $\underline{s} = \overline{s}$

Доказательство.

Необходимость

дано: $f \in R[a; b]$ доказать $\underline{s} = \overline{s}$

$$f \in R[a; b] \Rightarrow \exists(\overline{s} = \int_a^b f(x)dx) \Rightarrow \forall(\varepsilon > 0) \exists(\sigma > 0) \forall(T)[d(T) < \sigma \Rightarrow \overline{s} - \varepsilon < S(f, T) < \overline{s} + \varepsilon]$$

По свойству №2 сумм Дарбу:

$$\overline{S}(f, T) = \sup_T S(f, (T, \varphi)); \underline{S}(f, T) = \inf_T S(f, (t, \varphi))$$

Поэтому из того, что

$$[\overline{s} - \varepsilon < S(f, (T, \varphi)) < \overline{s} + \varepsilon] \Rightarrow \overline{s} - \varepsilon \leq \underline{S}(f, T) \leq S(f, (T, \varphi)) \leq \overline{S}(f, T) \leq \overline{s} + \varepsilon$$

По определению: $\underline{s} = \sup \underline{S}(f, T); \overline{s} = \inf \overline{S}(f, T)$ Значит: $\underline{I} = \sup \underline{S} = \int_a^b f(x)dx$ $\overline{I} = \inf \overline{S} = \int_a^b f(x)dx$ **Доказано.**

Достаточность

дано: $\underline{s} = \overline{s}$ доказать: $f \in R[a; b]$ Пусть $\underline{s} = \overline{s} = \tilde{s}$ Докажем, что $\tilde{s} = \int_a^b f(x)dx$ Теорема Дарбу: $\lim_{d(T) \rightarrow 0} \underline{S}(f, T) = \underline{I} = I$
 $\lim_{d(T) \rightarrow 0} \overline{S}(f, T) = \overline{I} = I$

$$\forall(\varepsilon > 0) \exists(\sigma_1 > 0) \forall(T)[d(T) < \sigma_1 \Rightarrow \overline{s} - \varepsilon < \underline{S}(f, T) < \overline{s} + \varepsilon]$$

$$\forall(\varepsilon > 0)\exists(\sigma_2 > 0)\forall(T)[d(T) < \sigma_2] \Rightarrow \bar{s} - \varepsilon < \bar{S}(f, T) < \bar{s} + \varepsilon]$$

Пусть $\sigma = \min(\sigma_1, \sigma_2)$. Тогда:

$$\forall(T : d(T) < \sigma)[(\bar{s} - \varepsilon < \underline{S}(f, T) < \bar{s} + \varepsilon) \wedge (\bar{s} - \varepsilon < \bar{S}(f, T) < \bar{s} + \varepsilon)]$$

По свойству №1 сумм Дабу:

$$\begin{aligned} \bar{s} - \varepsilon < \underline{S}(f, T) \leq S(f, (T, \varphi)) \leq \bar{S}(f, T) < \bar{s} + \varepsilon &\Rightarrow \\ \Rightarrow \forall(\varepsilon > 0)\exists(\sigma > 0)\forall(T : d(T) < \sigma)[\bar{s} - \varepsilon < S(f, (T, \varphi)) < \bar{s} + \varepsilon] &\Rightarrow \\ \Rightarrow [|S(f, (T, \varphi)) - \bar{s}| < \varepsilon] &\Rightarrow \\ \Rightarrow f \in R[a; b] \end{aligned}$$

Доказано.

Следствие

$$f \in R[a; b] \Leftrightarrow \forall(\varepsilon > 0)\exists(\sigma > 0)\forall(T)[d(T) < \sigma \Rightarrow \sum_{i=1}^{n(T)} \omega(f_i, \Delta_i) \Delta x_i < \varepsilon]$$

или используя определение предела, переформулируем:

$$f \in R[a; b] \Leftrightarrow \lim_{d(T) \rightarrow 0} \sum_{i=1}^{n(T)} \omega(f, \Delta_i) \Delta x_i = 0$$

4.2.9 Свойства интеграла Римана

Следующие два свойства фактически дополняют определение:

$$\int_a^a f(x)dx = 0 \quad (4.17)$$

$$\int_a^b f(x)dx = - \int_b^a f(x)dx \quad (4.18)$$

Ещё два свойства характеризуют интеграл как линейный оператор на пространстве интегрируемых функций. Аддитивность:

$$\begin{aligned}
\int_a^b (f+g)(x)dx &= \lim_{d(T) \rightarrow 0} S(f+g, (T, \xi)) = \\
&= \lim_{d(T) \rightarrow 0} S(f, (T, \xi)) + \lim_{d(T) \rightarrow 0} S(g, (T, \xi)) = \int_a^b f(x)dx + \int_a^b g(x)dx \quad (4.19)
\end{aligned}$$

Однородность (c – константа):

$$\int_a^b (cf)(x)dx = \lim_{d(T) \rightarrow 0} S(cf, (T, \xi)) = c \lim_{d(T) \rightarrow 0} S(f, (T, \xi)) = c \int_a^b f(x)dx$$

Предостережём читателя: столь же красивой формулы для интеграла от произведения функций нет.

Введём вспомогательное определение.

Определение 4.2.3. Сужением разбиения (T, ξ) , содержащего среди точек деления c и d , отрезка $[a; b]$ на подотрезок $[c; d] \subset [a; b]$ называется разбиение (T_1, ξ) , точками деления которого являются точки деления T , лежащие на отрезке $[c; d]$, а отмеченными точками – соответствующие отмеченные точки разбиения T .

Если функция интегрируема на отрезке, то она интегрируема и на любом подотрезке.

Доказательство. Пусть $f \in R[a; b]$, $[\alpha; \beta] \subset [a; b]$. Рассмотрим те разбиения, в которые входят точки α и β , и положим $a = \xi_1$, $\alpha = \xi_p$, $\beta = \xi_q$, $b = \xi_n$. Тогда по необходимому и достаточному условию интегрируемости

$$\forall(\varepsilon > 0) \exists(\delta > 0) \forall((T, \xi) : d(T) < \delta) \left[\sum_{i=1}^n \omega(f, \Delta_i) \Delta x_i < \varepsilon \right]$$

Так как колебание функции на отрезке есть величина положительная, а $1 < p < q < n$ то

$$\sum_{i=p}^q \omega(f, \Delta_i) \Delta x_i < \sum_{i=1}^n \omega(f, \Delta_i) \Delta x_i < \varepsilon$$

Пусть T_1 – сужение разбиения T на отрезок $[\alpha, \beta]$. Но $\sum_{i=p}^q \omega(f, \Delta_i) \Delta x_i < \varepsilon$ – сумма колебаний функции f , соответствующая разбиению T_1 . Значит, выполнено необходимое и достаточное условие интегрируемости для функции f на отрезке $[a; b]$.

Доказано.

Если функция интегрируема на отрезке, то этот отрезок можно разбить на две части, и сумма интегралов на частях будет равна интегралу на отрезке:

$$f \in R[a; b], c \in [a; b] \Rightarrow \int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$

Доказательство. Тот факт, что интегралы на подотрезках существуют, вытекает из предыдущего свойства.

Рассмотри теперь бесконечно измельчающуюся последовательность разбиений $\{(T_n, \xi^{(n)})\}$, таких, что c – одна из точек деления.

По определению [4.2.2](#)

$$\{S(f, (T, \xi))\} \rightarrow \int_a^b f(x) dx$$

Если мы обозначим через T'_n и T''_n сужения T_n на $[a; c]$ и $[c; b]$ соответственно, то получим

$$S(f, (T_n, \xi^{(n)})) = S(f, (T'_n, \xi'^{(n)})) + S(f, (T''_n, \xi''^{(n)})) \rightarrow \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$

Доказано.

Вернёмся теперь к вопросу об интегрировании произведения функций. Здесь имеет место лишь неконструктивное утверждение: произведение двух интегрируемых на отрезке функций интегрируемо на этом отрезке, т. е.

$$\{f, g\} \subset R[a; b] \Rightarrow (f \cdot g) \in R[a; b]$$

Доказательство. Так как f и g интегрируемы на $[a; b]$, то они ограничены на $[a; b]$. Значит,

$$\exists(M > 0) \forall(x \in [a; b])[f(x) \leq M, g(x) \leq M]$$

Оценим теперь колебание произведения функций fg на Δ_i , положив $\{x', x''\} \subset [a; b]$:

$$\begin{aligned} |f(x')g(x') - f(x'')g(x'')| &= |g(x')(f(x') - f(x'')) + f(x'')(g(x') - g(x''))| \leq \\ &\leq |g(x')| \cdot |f(x') - f(x'')| + |f(x'')| \cdot |g(x') - g(x'')| \leq M\omega(f, \Delta_i) + M\omega(g, \Delta_i) \end{aligned}$$

Значит,

$$\sum_{i=1}^n M\omega(fg, \Delta_i)\Delta x_i \leq M \sum_{i=1}^n (\omega(f, \Delta_i) + \omega(g, \Delta_i)) \Delta x_i$$

Но выражение справа сколь угодно мало по необходимому и достаточному условию интегрируемости, значит, и выражение слева сколь угодно мало (сумма колебаний неотрицательна), значит, снова применив необходимое и достаточное условие интегрируемости, получим, что $(f \cdot g) \in R[a; b]$.

Доказано.

Введём теперь определение неотрицательной и неположительной части функций:

Определение 4.2.4.

$$f_+(x) = \begin{cases} f(x), & \text{если } f(x) > 0 \\ 0, & \text{если } f(x) \leq 0 \end{cases}$$

Определение 4.2.5.

$$f_-(x) = \begin{cases} f(x), & \text{если } f(x) < 0 \\ 0, & \text{если } f(x) \geq 0 \end{cases}$$

Легко убедиться, что

$$f_+(x) + f_-(x) = f(x)$$

$$f_+(x) - f_-(x) = |f(x)|$$

Неотрицательная и неположительная части интегрируемой функции интегрируемы, т. е.

$$f \in R[a; b] \Rightarrow \{f_+, f_-\} \in R[a; b]$$

Доказательство. Заметим, что колебание неотрицательной (неположительной) части функции на некотором отрезке не превосходит колебания самой функции на данном отрезке. Пусть T - разбиение отрезка $[a; b]$ и $\sum_{i=1}^n \omega(f, \Delta_i) < \varepsilon$. Тогда

$$\sum_{i=1}^n \omega(f_+, \Delta_i) \Delta x_i < \sum_{i=1}^n \omega(f, \Delta_i) \Delta x_i < \varepsilon$$

$$\sum_{i=1}^n \omega(f_-, \Delta_i) \Delta x_i < \sum_{i=1}^n \omega(f, \Delta_i) \Delta x_i < \varepsilon$$

Применив необходимое и достаточное условие интегрируемости функции, получим, что $\{f_+, f_-\} \in R[a; b]$

Как следствие, модуль интегрируемой функции сам является интегрируемым:

$$f \in R[a; b] \Rightarrow |f| \in R[a; b]$$

Обратное, однако, неверно. Пример – функция $f(x) = \frac{1}{2} - D(x)$, где $D(x)$ – функция Дирихле.

Наконец, докажем следующее свойство:

$$\{f, g\} \subset R[a; b], \forall (x \in [a; b])[f(x) \leq g(x)] \Rightarrow \int_a^b f(x) dx < \int_a^b g(x) dx$$

Доказательство. Интеграл есть предел интегральных сумм. Но, так как $f(x) \leq g(x)$, то

$$S(f, (T, \xi)) \leq S(g, (T, \xi))$$

Переходя к пределу при $d(T) \rightarrow 0$, получим требуемое неравенство.

Доказано.

Как следствие, интеграл любой непрерывной положительной функции положителен:

$$f(x) \in R[a; b], \forall (x \in [a; b])[f(x) > 0] \Rightarrow \int_a^b f(x) dx > 0$$

Более того,

$$f \in R[a; b] \Rightarrow \int_a^b f(x)dx \leq \int_a^b |f(x)|dx$$

4.2.10 Первая теорема о среднем

Теорема 4.2.7. Пусть $\{f, \varphi\} \subset R[a; b]$, φ сохраняет знак на $[a; b]$, $m = \inf_{[a; b]} f(x)$, $M = \sup_{[a; b]} f(x)$. Тогда

$$\exists(\mu \in [m; M]) \left[\int_a^b f(x)\varphi(x)dx = \mu \int_a^b \varphi(x)dx \right]$$

Доказательство. Не теряя общности, будем доказывать для случая, когда $\varphi(x)$ положительна на $[a; b]$. (В противном случае – просто вынести минус единицу за знак интеграла.)

Так как

$$\forall(x \in [a; b])[m \leq f(x) \leq M]$$

умножив на $\varphi(x)$, имеем

$$m\varphi(x) \leq f(x)\varphi(x) \leq M\varphi(x)$$

Интегрируем (помним свойства интеграла Римана!)

$$\int_a^b m\varphi(x)dx \leq \int_a^b f(x)\varphi(x)dx \leq \int_a^b M\varphi(x)$$

Если $\int_a^b \varphi(x)dx = 0$, то $\varphi(x) \equiv 0$ на $[a; b]$, следовательно, $\int_a^b \varphi(x)f(x)dx = 0$ и μ можно брать любым.

В противном случае на $\int_a^b \varphi(x)f(x)dx$ можно разделить:

$$m \leq \frac{\int_a^b \varphi(x)dx}{\int_a^b \varphi(x)f(x)dx} \leq M$$

Условию теоремы удовлетворяет

$$\mu = \frac{\int_a^b \varphi(x)dx}{\int_a^b \varphi(x)f(x)dx}$$

Доказано.

Как следствие, если f непрерывна на $[a; b]$, то, в силу теоремы о промежуточном значении,

$$\exists(\xi \in [a; b])[f(\xi) = \mu]$$

то есть

$$\exists(\xi \in [a; b]) \left[\int_a^b f(x)\varphi(x)dx = f(\xi) \int_a^b \varphi(x)dx \right]$$

Если пойти дальше и положить $\varphi(x) \equiv 1$, получим

$$\exists(\xi \in [a; b]) \left[\int_a^b f(x)dx = f(\xi)(b - a) \right]$$

4.2.11 Вторая теорема о среднем

Теорема 4.2.8. Пусть $\varphi : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$, φ монотонна, $f \in R[a; b]$. Тогда

$$\exists(\xi \in [a; b]) \left[\int_a^b f(x)\varphi(x)dx = \varphi(a) \int_a^\xi f(x)dx + \varphi(b) \int_\xi^b f(x)dx \right]$$

4.2.12 Простейшие классы интегрируемых функций

1.Клас непрерывных функций

Теорема 4.2.9. Непрерывная на отрезке функция всегда интегрируема на нём.

Доказательство. По следствию из теоремы Кантора:

$$\forall(\varepsilon > 0)\exists(\sigma > 0)\forall(T)[d(T) < \sigma \mid \Rightarrow \omega_i < \frac{\varepsilon}{b-a}]$$

Поэтому:

$$\sum_{i=1}^n \omega_i \cdot \Delta x_i < \sum_{i=1}^n \frac{\varepsilon}{b-a} \Delta x_i = \frac{\varepsilon}{b-a} \sum_{i=1}^n \Delta x_i = \frac{\varepsilon}{b-a} \cdot (b-a) = \varepsilon$$

Значит, $\forall(\varepsilon > 0)\exists(\sigma > 0)\forall(T)[d(T) < \sigma \mid \Rightarrow \sum_{i=1}^n \omega_i \Delta x_i < \varepsilon]$, т.е. выполняется Нид условие интегрируемости функции. Значит, любая непрерывная функция - интегрируема. **Доказано.**

2.Класс кусочно-непрерывных функций

Определение. Функция кусочно-непрерывна на отрезке, если она непрерывна во всех точках этого отрезка, за исключением конечного числа точек.
 $PC[a; b] = PeaceContinues = [\text{кусочно-непрерывная}]$

Теорема 4.2.10. Если $f \in PC[a; b]$ $f(x)$ - ограничена, то $f \in R[a; b]$

Доказательство. т.к. $f(x)$ - ограничена, то $\exists(M > 0)\forall(x \in [a; b])[|f(x)| \leq M]$.

Пусть $A = a_1, \dots, a_k$ - точки разрыва функции $f(x)$.

Возьмем $\forall(\varepsilon > 0)$.

Пусть $\mu = \min_{i \neq j} |a_i - a_j|$ и $(\sigma_1 > 0)[\sigma_1 < \min(\mu, \frac{\varepsilon}{8mk})]$

Окружим точки разрыва интервалом радиуса σ_1 . Эти окрестности пересекаться не будут!!!

Пусть G-объединение этих окрестностей $K = [a; b] \setminus G$. G-промежутки \Rightarrow K-компакт. В силу теоремы Кантора $f(x)$ - равномерно непрерывна на компакте K, если:

$$\exists(\sigma_2 > 0)\forall(x', x'' \in K)[|x' - x''| < \sigma_2 \mid \Rightarrow |f(x') - f(x'')| < \frac{\varepsilon}{2(b-a)}]$$

Без ограничения общности будем считать, что $\sigma_2 < \frac{1}{2} \cdot \sigma_1$.

Возьмём произвольные разбиение $T : d(T) < \sigma_2$

$$\sum_{i=1}^n \omega_i \Delta x_i = \sum_{i=1; \Delta_i \notin G}^n \omega_i \Delta x_i + \sum_{i=1; \Delta_i \cap G \neq \emptyset}^n \omega_i \Delta x_i$$

Оценим каждое слагаемое отдельно:

$$1) \sum_{i=1; \Delta_i \in K}^n \omega_i \Delta x_i < (\omega_i < \frac{\varepsilon}{2(b-a)}) < \frac{\varepsilon}{2(b-a)} + \sum_{i=1}^n \Delta x_i = \frac{\varepsilon}{2(b-a)} \cdot (b-a) = \frac{\varepsilon}{2}$$

$$2) \omega_i < 2\mu; (\omega_i = |\sup - \inf| \leq |\sup| + |\inf| < \mu + \mu = 2\mu)$$

тогда:

$$\begin{aligned} \sum_{\Delta_i \in G} \omega_i \Delta x_i &\leq k(\sigma_1 + 2\sigma_2) \cdot 2\mu < (\sigma_2 < \frac{1}{2} \cdot \sigma_1) < \\ &< k \cdot \sigma_1 \cdot 2\mu < 4\mu k \min(\mu, \frac{\varepsilon}{8mk}) = \frac{\varepsilon}{2} \end{aligned}$$

Тогда,

$$\sum_{i=1}^n \omega_i \Delta x_i = \sum_{\Delta_i \in K} \omega_i \Delta x_i + \sum_{\Delta_i \in G} \omega_i \Delta x_i < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon,$$

т.е. $f(x)$ удовлетворяет определению $\Rightarrow f(x) \in R[a; b]$ **Доказано.**

3. Класс монотонных функций

Теорема 4.2.11. Если $f : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$ - монотонна, то $f \in R[a; b]$

Доказательство. Возьмём $\forall(\varepsilon > 0)$. Пусть $\sigma = \frac{\varepsilon}{|f(b) - f(a)|}$, ($f(a) \neq f(b)$)

Если $f(a) = f(b)$, то, в силу монотонности, $f(x) = \text{const}$. Возьмём $\forall(T) : d(T) < \sigma$

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^n \omega(f, \Delta_i) \Delta x_i &= (1) = \sum_{i=1}^n |f(x_i) - f(x_{i-1})| \Delta x_i \leq (2) \leq d(T) \sum_{i=1}^n |f(x_i) - f(x_{i-1})| \\ &= d(T) \left| \sum_{i=1}^n (f(x_i) - f(x_{i-1})) \right| = d(T) |f(b) - f(a)| < \\ &< \sigma \cdot |f(b) - f(a)| = \frac{\varepsilon}{|f(b) - f(a)|} \cdot |f(b) - f(a)| = \varepsilon \end{aligned}$$

Пояснение(1)

$\omega(f, \Delta_i) = |f(x_i) - f(x_{i-1})|$, в силу монотонности $f(x)$.

Пояснение(2)

$\Delta x_i \leq d(T)$, т.к. $d(T) = \max \Delta x_i$

Получили, что $f(x)$ подходит под определение, следовательно $f(x) \in R[a; b]$ **Доказано.**

Замечание

Если РС - функции могут иметь лишь конечное число точек разрыва, то монотонные функции могут иметь бесконечное число точек разрыва.

Например: $f(x) \begin{cases} 0, & x = 0 \\ \frac{1}{2^n}, & \frac{1}{2^n} < x < \frac{1}{2^{n+1}} \end{cases} \quad (n = 1, 2, \dots)$

Упражнение

Доказать, что монотонная функция может иметь не более чем счетное число точек разрыва.

(см. Соболев, Покорный, Аносов, краткий курс матана ч.1 стр. 112-113)

4.2.13 Формула Ньютона-Лейбница

Связывает определение определенных и неопределенных интегралов.

Определение. F -обобщённая первообразная для $f(x)$ на некотором промежутке, если $F(x)$ - дифференцируема на этом промежутке, исключая некоторое конечное число точек, и всюду, где $F(x)$ дифференцируема $[F'(x) = f(x)]$

Лемма 1

$f \in R[a; b]$ - непрерывна в $x_0 \in [a; b]$. Тогда $F(x) = \int_a^b f(t)dt$ - дифференцируема в x_0 и $F'(x_0) = f(x_0)$

Доказательство. $x_0, \Delta x : x_0 + \Delta x \in [a; b]$

$$\begin{aligned}\Delta F &= F(x_0 + \Delta x) - F(x_0) = \int_a^{x_0 + \Delta x} f(t) dt - \int_a^{x_0} f(t) dt = \\ &= \int_{x_0}^{x_0 + \Delta x} f(t) dt = \mu(\Delta x) \cdot \Delta x\end{aligned}$$

(по теореме о среднем), где $m(\Delta x) \leq \mu(\Delta x) \leq M(\Delta x)$,

($M = \sup_{x \in \Delta_i} f(x)$, $m = \inf_{x \in \Delta_i} f(x)$),

где $\Delta_i = [x_0; x_0 + \Delta x]$

$$\frac{\Delta F}{\Delta x} = \mu(\Delta x)$$

При $\Delta_i \rightarrow x_0$ $\Delta x \rightarrow 0 \Rightarrow \Delta_i \rightarrow x_0$, т.е. $[x_0; x_0 + \Delta x] \rightarrow x_0$, где x_0 -просто точка.

$f(x)$ - непрерывна в x_0 , $\mu(\Delta x) \in [\inf f(x), \sup f(x)]$

$\forall (\varepsilon > 0) \exists (\sigma > 0) [|\Delta x| < \sigma \Rightarrow |\mu \Delta x - f(x_0)| < \varepsilon]$

Перейдём к $\lim(\Delta x \rightarrow 0)$. Получим:

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \mu(\Delta x) = f(x_0)$$

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta F}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \mu(\Delta x) = f(x_0) \Rightarrow F'(x) = f(x_0)$$

Доказано.

Замечание

если $f(x)$ непрерывна на всём отрезке $[a; b]$, то эта лемма верна для $\forall (x \in [a; b])$

Следствие 1

если $f(x)$ - непрерывна на $[a; b]$, то $F(x) = \int_a^x f(t) dt$ - первообразная для $f(t)$ на $[a; b]$. Поскольку любые 2 первообразные отличаются лишь на константу, то множество первообразных можно представить в виде $\int_a^x f(t) dt + C$

Следствие 2

Если $f \in PC[a; b]$, то $\int_a^x f(t) dt$ - обобщенная первообразная от функции $f(t)$.

$f(x) \in PC[a; b] \models \int_a^b f(x) dx = f(b) - f(a)$ где F -обобщенная первообразная для $f(t)$ ($f(x) - f(a) = F(x) \Big|_a^b - f(x)$ в подстановке от a до b)

Доказательство:

в силу следствия 2 из леммы1 обобщенная первообразная $f(x)$ выражается

Пусть

$$F(x) = \int_a^b f(t) dt + C$$

тогда

$$f(a) = \int_a^b f(t) dt + C = C$$

$$f(x) = \int_a^b f(t) dt + C = \int_a^b f(t) dt + f(x)$$

Отсюда:

$$\int_a^b f(t) dt = f(b) - f(x)$$

Th1-основная Th интегрального исчисления.

Замечание:

Не следует думать, что любой определённый интеграл можно вычислить подобным образом функции, первообразные которых не выражаются через элементарные функции.

Например:

$\int_a^b f(x) dx$ — не выражается через формулу Ньютона - Лейбница, но он ведь существует! Т.е. их как-то можно выразить в числах, посчитать

4.2.14 Формула интегрирования по частям для определённого интеграла

Взятие определённого интеграла по частям применяют в тех же случаях, что и неопределённого. Сформулируем теорему, являющуюся следствием из формулы Ньютона-Лейбница.

Теорема 4.2.12. Пусть функции u и v непрерывно дифференцируемы на $[a; b]$. Тогда

$$\int_a^b (uv')(x) dx = (uv)(x) \Big|_a^b - \int_a^b (u'v)(x) dx$$

Доказательство.

$$(uv)'(x) = (u'v)(x) + (uv')(x)$$

Проинтегрировав на $[a; b]$, получаем:

$$\int_a^b (uv)'(x)dx = \int_a^b (u'v)(x)dx + \int_a^b (uv')(x)dx$$

То есть

$$\int_a^b (uv)'(x)dx - \int_a^b (u'v)(x)dx = \int_a^b (uv')(x)dx$$

По формуле Ньютона-Лейбница

$$\int_a^b (uv)'(x)dx = (uv)(x) \Big|_a^b$$

Доказано.

4.2.15 Замена переменной в определенном интеграле

4.2.16 Понятие о приближенных методах вычисления определённых интегралов

В технических задачах вычислять определённый интеграл по формуле Ньютона-Лейбница или, тем более, по определению часто бывает очень сложно и не нужно: требуется только определённая точность. В этих случаях подынтегральную функцию заменяют функцией более простой, как правило, кусочно-непрерывной.

Пусть f – функция, которую надо численно проинтегрировать на $[a; b]$, через g обозначим функцию, которой будем заменять f .

Метод первый – метод прямоугольника – фактически повторяет определение, но "идёт не до конца": строится разбиение T с точками деления x_0, \dots, x_n ; эти же точки принимаются за отмеченные на отрезках, левыми (правыми) концами которых они являются (одна точка, конечно, остаётся лишней). Таким образом, при методе прямоугольника функция g принимает вид (в случае правых концов):

$$g(x) = f(x_i), \text{ где } x_{i-1} < x \leq x_i$$

Метод трапеции предполагает замену функции на ломаную с вершинами $(x_i, f(x_i))$.

Однако на практике наиболее часто используется метод Симпсона, или метод парабол. Он основан на том, что неизвестные коэффициенты функции $g_i(x) = a_i x^2 + b_i x + c_i$ можно восстановить по трём точкам, принадлежащим графику этой функции. Отрезок $[a; b]$ разбивают на $n = 2m$ частей, а затем на отрезках $[x_{2i}; x_{2i+2}]$ заменяют параболой, проходящими через точки $(x_{2i}, f(x_{2i}))$, $(x_{2i+1}, f(x_{2i+1}))$, $(x_{2i+2}, f(x_{2i+2}))$.

4.3 Приложения определённого интеграла

4.3.1 Аддитивная функция промежутка

Определение. Пусть $F : [a; b]^2 \rightarrow \mathbb{R}$. F называется аддитивной, если

$$\forall(\{\alpha, \beta, \gamma\} \subset [a; b])[F(\alpha, \beta) = F(\alpha, \gamma) + F(\gamma, \beta)] \quad (4.20)$$

Заметим, что аддитивной функцией промежутка такую функцию называют потому, что часто удобно считать (α, β) промежутком.

Замечание 4.3.1. $f(\alpha, \alpha) = 0$, так как $F(\alpha, \beta) = F(\alpha, \alpha) + F(\alpha, \beta)$. Аналогично доказывается, что $F(\beta, \alpha) = -F(\alpha, \beta)$.

Покажем теперь, что с аддитивной функцией можно связать некоторую обычную функцию. Это сделать очень легко – достаточно зафиксировать $\alpha = a$:

$$f(x) = F(a, x)$$

Тогда приращение $f(\beta) - f(\alpha)$ запишется в виде:

$$f(\beta) - f(\alpha) = F(a, \beta) - F(a, \alpha) = F(\alpha, \beta)$$

Найденная связь обратима: аддитивную функцию можно определить через разность приращений.

Пример 4.3.1. Пусть $F(x) = \int_a^x f(t)dt$, $f \in R[a; b]$ и

$$\forall(\{\alpha, \beta\} \subset [a; b])[F(\alpha, \beta) = F(\beta) - F(\alpha)]$$

. Тогда $F(\alpha, \beta) = \int_a^\beta f(t)dt - \int_a^\alpha f(t)dt = \int_\alpha^\beta f(t)dt$

Теорема 4.3.1. Пусть дана аддитивная функция промежутка $[a; b]$ $F(\alpha, \beta)$, $\{\alpha, \beta\} \subset [a; b]$, и функция $f \in R[a; b]$ такая, что

$$\forall(\{\alpha, \beta\} \subset [a, b] : \alpha < \beta) [(\beta - \alpha) \inf_{[\alpha; \beta]} f(x) \leq F(\alpha, \beta) \leq (\beta - \alpha) \sup_{[\alpha; \beta]} f(x)] \quad (4.21)$$

Тогда
$$F(\alpha, \beta) = \int_{\alpha}^{\beta} f(t) dt$$

Доказательство. Возьмём разбиение T отрезка $[a; b]$ и обозначим $m_i = \inf_{\Delta_i} f(x)$, $M_i = \sup_{\Delta_i} f(x)$ Тогда из (4.21) следует, что

$$m_i \Delta x_i \leq F(x_{i-1}, x_i) \leq M_i \Delta x_i$$

Суммируем:

$$\sum_{i=1}^n m_i \Delta x_i \leq \sum_{i=1}^n F(x_{i-1}, x_i) \leq \sum_{i=1}^n M_i \Delta x_i$$

Слева и справа в этом равенстве – нижняя и верхняя суммы Дарбу соответственно. Так как F – аддитивная функция промежутка, то

$$\sum_{i=1}^n F(x_{i-1}, x_i) = F(\alpha, \beta)$$

Отсюда немедленно следует, что

$$F(\alpha, \beta) = \int_{\alpha}^{\beta} f(t) dt$$

Доказано.

4.3.2 Длина параметризованной кривой

Определение. Простая кривая на плоскости в \mathbb{R}^2 – образ непрерывного взаимнооднозначного отображения $\Gamma : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ (Γ – "гамма") т.е. множество точек $(x; y) : (x; y) = \Gamma(t), t \in [a; b], (x; y) \in \mathbb{R}^2$ Часто удобно задавать Γ по координатам:

$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases} \quad \text{– это параметрическое задание функции}$$

$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases}$ задает параметризованную кривую, если отрезок $[a; b]$ допускает разбиение на конечное число подотрезков $[t_0; t_1], \dots, [t_{n-1}; t_n], t_0 = a, t_n = b$ образ каждого из которых при отображении Γ является простой кривой.

Определение. Возьмем разбиение $T = \{t_0 = a; t_1; \dots; t_n = b\}$. Пусть $\Gamma_k = \Gamma(t_k)$. Соединим Γ_{k-1} и Γ_k отрезком. $\forall (k = \{1; n\})$ Получим ломаную, вписанную в параметризованную кривую, которая определяется уравнениями $x = x(t), y = y(t)$.

Определение. Параметризованная кривая Γ - распрямляемая, если множество длин $\{l(L)\}$ ломанных, вписанных в Γ - ограничено. В этом случае \sup всех этих длин называют длиной кривой. $des : l(L) = \sup\{l(L)\}$

Теорема 4.3.2. Пусть T_1 - измельчений T соответственной ломаной. Тогда $l(L_1) \geq l(L)$

Доказательство. $l(L) = \sum x_i$, где x_i - длина ломаной на $[t_{i-1}; t_i]$, где t_{i-1}, t_i - точки разбиения.

Пусть t_i - точки разбиения T_1 . Если на (t_{i-1}, t_i) нет t' , тогда $x_i - x'_i = 0$. Если на (t_{i-1}, t_i) есть t' , тогда $x'_i - x_i > 0$. Т.к. $l(L_1) = \sum x'_i$, тогда $l(L_1) - l(L) = \sum x_i - \sum x'_i \geq 0$ **Доказано.**

Определение. Если в определении кривой $x(t)$ и $y(t)$ - непрерывно дифференцируемы, то такая кривая называется гладкой.

Теорема 4.3.3. Любая гладкая на $[a; b]$ кривая спрямляема и длина её вычисляется по формуле: $l(\Gamma) = \int_a^b \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2} dt$

Доказательство. Возьмем произвольное разбиение $T = \{t_0, t_1, \dots, t_n\}$ где $t_0 = a, t_n = b$. Пусть L - ломаная, соответствующая этому разбиению, вписанная в кривую Γ . Найдем длину ломаной: $l(L) = \sum \sqrt{(x(t_i) - x(t_{i-1}))^2 + (y(t_i) - y(t_{i-1}))^2}$, где $(x(t_i); y(t_i))$ - координаты t_i $(x(t_{i-1}); y(t_{i-1}))$ - координаты t_{i-1} . В силу непрерывной дифференцируемости $x(t)$ и $y(t)$ используем теорему

Лагранжа: $\exists(\eta_i, \zeta_i \in (t_{i-1}; t_i)) [x(t_i) - x(t_{i-1}) = x'(\zeta_i) \Delta t_i$
 $y(t_i) - y(t_{i-1}) = y'(\eta_i) \Delta t_i]$ Тогда $l(L) = \sum \sqrt{(x'(\zeta_i))^2 + (y'(\eta_i))^2} \Delta t_i$
 $t_i \cdot \sum_{i=1}^n \sqrt{(x'(\zeta_i))^2 + (y'(\eta_i))^2}$ т.к. $x'(t)$ и $y'(t)$ - непрерывны то $\exists(M) [|x'(t)| \leq$
 $M |y'(t)| \leq M]$. Тогда $l(\Gamma) \leq \sqrt{2}M(b-a)$. Т.е. все ломаные, вписанные в
кривую, ограничены по длине, что означает спрямленность кривой Γ .
Пусть $S(T, \zeta)$ - интегральная сумма, где $\zeta_i(t_{i-1}, t_i) \cdot [x(t_i) - x(t_{i-1}) = x'(\zeta_i) \Delta$
 $t_i]$ (по теореме Лагранжа) $S(f(T, \zeta)) = \sum_{i=1}^n \sqrt{(x'(\zeta_i))^2 + (y'(\zeta_i))^2} \Delta t_i$.
 $\forall(\varepsilon > 0) \exists(\delta > 0) \forall(T) [d(T) < \delta \Rightarrow |l(L) - I| < \frac{\varepsilon}{2}]$, где $I = \int_a^b \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2}$
т.к. $|\sqrt{a^2 + b_1^2} - \sqrt{a^2 + b^2}| \leq |b_1 - b|$, то $|\sqrt{(x'(\zeta_i))^2 + (y'(\zeta_i))^2} - \sqrt{(x'(\zeta_i))^2 + (y'(\eta_i))^2}| \leq$
 $|y'(\zeta_i) - y'(\eta_i)| \leq \omega(y', \eta_i)$.
Тогда $|l(L) - S(f(T, \zeta))| = |\sum_{i=1}^n \sqrt{(x'(\zeta_i))^2 + (y'(\zeta_i))^2} \Delta t_i - \sum_{i=1}^n \frac{a \cdot \Delta t_i}{\sqrt{(x'(\zeta_i))^2 + (y'(\zeta_i))^2}}|$
 $\sum_{i=1}^n \omega(y', \Delta_i) \Delta t_i$ т.к. y' -непрерывна $|\Rightarrow y' \in R[a; b]| \Rightarrow$ выполняет
НиД условие интегрируемости при бесконечно малом $d(T) [\sum_{i=1}^n \omega(y', \Delta_i)$
 $) \Delta t_i < \frac{\varepsilon}{4}]$.

Кроме того $|S(T, \zeta) - I| < \frac{\varepsilon}{4}$ при $d(T) \rightarrow 0$

Отсюда:

$$|l(L) - I| \leq |l(L) - S(T, \zeta)| + |S(T, \zeta) - I| < \frac{\varepsilon}{4} + \frac{\varepsilon}{4} = \frac{\varepsilon}{2}$$

Среди всех ломаных, удовлетворяющих последнему неравенству, найдется ломаная с длиной $l(L)$, которая отличается от длины кривой $l(\Gamma)$ на величину, меньшую, чем $\frac{\varepsilon}{2}$. В самом деле: $l(\Gamma) = \sup$ длин ломаных, поэтому $\exists(T^*) [0 \leq l(\Gamma) - l(L^*) < \frac{\varepsilon}{2}]$.

Измельчим T^* так, чтобы $d(T^{**}) < \delta$.

Для соответствующей ломаной, в силу доказанного: $[|l(L^{**}) - I| < \frac{\varepsilon}{2}]$. Отсюда (при $d(T^{**})$): $|l(\Gamma) - I| \leq |l(\Gamma) - l(L^{**})| + |l(L^{**}) - I| < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon$.

В силу произвольности ε получим, что $l(\Gamma) = I = \int_a^b \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2} dt$

Доказано.

Следствие.

Когда имеется простая кривая, заданная как график функции $y=f(x)$, то её можно параметризовать с помощью отображения $\Gamma : x \rightarrow (x, f(x))$. Полученная гладкая параметризованная кривая имеет в силу теоремы длину, равную $\int_a^b \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2} dt$

Если кривая параметризована двумя....

4.3.3 Площадь поверхности вращения

Пусть L - простая прямая плоскости, которая не пересекается с O_X .

Определение. Поверхность вращения F - множество точек в \mathbb{R}^3 , описываемое кривой L при вращении содержащей её плоскости O_y вокруг O_x . Прямую L будем считать параметризованной (с учётом того, что третья координата $z(t)$ в точках кривой L равна 0: $z=0$)

Параметризующее отображение Γ имеет вид $\Gamma(t) = (x(t); y(t); 0), t \in [a; b]$. Пусть $T = \{a = t_0; t_1; \dots; t_n = b\}$ - разбиение $[a; b]$ и K - соответствующая разбиению T ломаная, вписанная в кривую L с помощью отображения Γ , т.е. вершины ломаной - точки

$$\Gamma(t_k), k = \{0; n\}$$

. Обозначим через Φ - поверхность, которая получается из K вращения вокруг O_x .

Пусть $S()$ - площадь поверхности. Поверхность Φ определяется выбранным разбиением T . Будем говорить, что Φ вписана в поверхность вращения F .

Определение. F имеет площадь, если множество площадей, вписанных в неё поверхностей, построенных вышеописанным способом по всем разбиениям T имеет предел. Этот

$$\lim_{d(T) \rightarrow 0} S(\Phi)$$

называется площадью поверхности $F(\text{des}; S(F))$.

Вращение каждого подотрезка создаёт усечённый конус. Площадь поверхности Φ -суммы площадей боковой поверхности усеченных конусов каждого подотрезка:

$$S(\phi) = \pi \sum_{i=1}^n (y(t_{i-1}) + y(t_i)) \sqrt{(x(t_i) - x(t_{i-1}))^2 + (y(t_i) - y(t_{i-1}))^2},$$

где $y(t_{i-1})y(t_i)$ - радиусы оснований.

Пусть

$$x_i = x(t_i), y_i = y(t_i).$$

Тогда:

$$S(\phi) = \pi \sum_{i=1}^n (y_{i-1} + y_i) \sqrt{(x_i - x_{i-1})^2 + (y_i - y_{i-1})^2};$$

$$\forall(t)[y(t) \geq 0]$$

Теорема 4.3.4. Пусть F -поверхность, отвечающая гладкой простой кривой L (гладкая: $x(t)$ и $y(t)$ - непрерывно дифференцируемы). Тогда

$$S(F) = 2\pi \int_a^b y(t) \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2} dt$$

Доказательство. (аналогично теореме о длине кривой)

Упражнение:

Доказать, что для эквивалентных параметризаций кривой L получим одинаковые площади поверхностей вращения.

Замечание 1.

Если кривая L не \cap с O_y , то для поверхности вращения F , полученной из L при вращении плоскости xO_y вокруг O_y имеет место формула:

$$S(F) = 2\pi \int_a^b x(t) \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2} dt$$

Замечание 2.

Пусть L - график неотрицательной непрерывной дифференцируемой функции, то отображение $\Gamma(x) = (x; y(x); 0)$ задает гладкую параметризацию L . Тогда

$$S(F) = 2\pi \int_a^b y(x) \sqrt{(x'(x))^2 + (y'(x))^2} dx = 2\pi \int_a^b y(x) \sqrt{1 + (y'(x))^2} dx$$

4.3.4 Площадь фигуры

Определение. Фигура на плоскости - любое множество точек на плоскости.

Определение. Ограниченная фигура - фигура, которая целиком содержится в некотором круге ограниченного радиуса.

Мы будем рассматривать только ограниченные фигуры.

Определение. Говорят, что фигура F_1 вписана в F_2 , если все точки $F_1 \in F_2$. Тогда F_2 описана вокруг F_1 .

Чтобы определить понятие площади, возьмем точки на O_x и проведем прямые $\parallel O_y$. Аналогично - на O_y . Получим плоскость разбитую на квадраты со стороной $= 1$. S каждого такого квадрата равна 1. Это квадраты ранга 1.

Обозначим через σ_1 фигуру, составленную из квадратов ранга 1, полностью лежащих в F .

Пусть s_1 - площадь σ_1 . Обозначим через Σ_1 фигуру, составленную из квадратов, имеющих с F непустое пересечение. S_1 - площадь Σ_1 .

Затем делим каждый квадрат 1 ранга на 100 маленьких квадратов со стороной 0,1; S каждого такого квадрата равна 0,01 (это квадраты второго ранга).

Пусть σ_2 - фигура, состоящая из квадратов ранга 2, полностью лежащих в F ($s_2 = S(\sigma_2)$); Σ_2 -фигура, состоящая из квадратов ранга 2, имеющих с F непустое пересечение ($S_2 = S(\Sigma_2)$)

В итоге, уменьшая площадь квадратов, получим последовательность фигур $\{\Sigma_n\}$ и $\{\sigma_n\}$. Очевидно, что при $n \rightarrow \infty$ $S_{k+1} \leq S_k$, а $s_{k+1} \geq s_k$, при том

$$\forall (k, m \in \{1; n\}) [s_k \leq S_m].$$

Отсюда $\{S_n\}$ и $\{s_n\}$ - ограничены (т.к. $s_1 \leq s_n \leq S_1 \leq S_n$) : $\{S_n\}$ ограничена снизу, $\{s_n\}$ сверху.

Обозначим:

$$S = \lim_{n \rightarrow \infty} S_n, s = \lim_{n \rightarrow \infty} s_n$$

Определение. Фигура F - квадратуема, если $S=s$, и

$$S(F) = \lim_{n \rightarrow \infty} \{S_n\}, \lim_{n \rightarrow \infty} \{s_n\}$$

Упражнение (монотонность площади)

Доказать, что если F_1 и F_2 - квадратуемы, причем $F_1 \leq F_2$, то $[S(F_1) \leq S(F_2)]$

Лемма 1.

Пусть F_1, F_2 - квадратуемые фигуры, $F_1 \cap F_2$ - квадратуемо и $S(F_1 \cap F_2) = 0$, тогда $F_1 \cup F_2$ - квадратуемо и $S(F_1 + F_2) = S(F_1) + S(F_2)$.

Доказательство. Рассмотрим $F_1 \cap F_2$ и $\{\Sigma\}$, где $\{\Sigma\}$ - квадраты ранга n , имеющие непустое пересечение с $F_1 \cap F_2$.

По условию: $F_1 \cap F_2$ - квадратуема и $S(F_1 \cap F_2) = 0 \Rightarrow$ при достаточно большом n $[S(\Sigma_n) < \varepsilon]$.

Σ_n расширим до Σ_n^1 - фигуры, состоящей из квадратов ранга n , покрывающих F^1 .

Σ_n расширим до Σ_n^2 - фигуры, состоящей из квадратов ранга n , покрывающей F^2 .

Можем считать (при необходимости увеличивая n), что:

$$S(\Sigma_n^1) - S(F^1) < \frac{\varepsilon}{2};$$

$$S(\Sigma_n^2) - S(F^2) < \frac{\varepsilon}{2};$$

$$S(\Sigma_n^1 \cup \Sigma_n^2) = S(\Sigma_n^1) + S(\Sigma_n^2) - S(\Sigma_n^1 \cap \Sigma_n^2) \geq S(F^1) + S(F^2) - \varepsilon$$

т.к.

$$(\Sigma_n^1 \supset F_1, F_2 \subset \Sigma_n^2, S(F_1) \leq S(\Sigma_n^1), S(F_2) \leq S(\Sigma_n^2))$$

$$S(\Sigma_n^1 \cup \Sigma_n^2) \leq S(\Sigma_n^1) + S(\Sigma_n^2) \leq (S(F^1) - \frac{\varepsilon}{2}) + (S(F^2) - \frac{\varepsilon}{2}) = S(F^1) + S(F^2) - \varepsilon$$

Значит, $\lim_{n \rightarrow \infty} (\Sigma_n^1 \cup \Sigma_n^2) = S(F^1) + S(F^2)$

Аналогично, и с σ_n^1, σ_n^2 :

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (\sigma_n^1 \cup \sigma_n^2) = S(F^1) + S(F^2)$$

Получается, фигура $F_1 \cup F_2$ по определению квадрируема и

$$S(F_1 \cup F_2) = S(F_1) + S(F_2)$$

Доказано.

Упражнение

Обобщить Лемму 1 на случай более двух фигур

Определение. Граничная точка фигуры - точка на плоскости (которая не может принадлежать фигуре) такая, что в круге любого радиуса с центром в этой точке содержатся как точки фигуры, так и точки дополнения фигуры до плоскости.

Определение. Изолированная точка фигуры F - точка A , такая, что $\exists(\sigma > 0)[F \cap U_\sigma = A]$

Определение. Внутренняя точка фигуры F - точка B , такая, что $\exists(\sigma > 0)[U_\sigma \subset F]$

Пример

Возьмем фигуру $F = \{(x; y) : x^2 + y^2 < 2\} \cup (4; 0)$. Здесь: множество внутренних точек: $\{(x; y) : x^2 + y^2 < 2\}$
множество граничных точек: $\{(x; y) : x^2 + y^2 = 2\}$;
множество изолированных точек: $(4; 0)$.

Лемма 2.

Если граница фигуры F квадрируема, и $S(\delta F) = 0$, то сама фигура квадрируема.

Определение. Граница фигуры - совокупность граничных точек (δF - граница фигуры F)

Доказательство. Пусть $\tilde{\Sigma}_n$ - фигура, составленная из квадратов ранга n , имеющих с δF непустое пересечение. Тогда т.к. $S(\delta F) = 0$, то $S(\tilde{\Sigma}_n) < \varepsilon$.

Пусть σ_n^0 - фигура, составленная из квадратов ранга n , не вошедших в $\tilde{\Sigma}_n$ каждый из которых содержит внутренние точки из F .

Очевидно $\sigma_n^0 \subseteq \sigma_n \subseteq F \subseteq \Sigma_n \subseteq (\tilde{\Sigma}_n \cup \sigma_n^0)$.

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (S(\Sigma_n)) = S(F), \lim_{n \rightarrow \infty} (S(\sigma)) = S(F) \Rightarrow$$

$\Rightarrow F$ -квадрируема. **Доказано.**

Упражнение

Доказать, что кривая, изображающая график непр. функции на отрезке, имеет нулевую S .

Теорема 4.3.5. Пусть f - непрерывная и неограниченная на $[a;b]$ функция. Тогда криволинейная трапеция F , ограниченная сверху кривой $y=f(x)$, снизу осью O_x и с боков $x=a, x=b$ - квадрируема и $S(F) = \int_a^b f(x)dx$

Доказательство. т.к. $f(x)$ - непрерывная $\Rightarrow S(\delta F) = 0 \Rightarrow$ (в силу Леммы 2) F -квадрируема. $S(\alpha, \beta) = S(\beta) - S(\alpha)$ - в силу Леммы об аддитивности промежутка.

Пусть $m = \min f(x)$, $M = \max f(x)$, то $m(\beta - \alpha) \leq S(\alpha, \beta) \leq M(\beta - \alpha)$, $f(x)$ - непрерывна ($f \in R[a; b]$)

Из теоремы об аддитивности функции ориентированного промежутка следует утверждение теоремы. **Доказано.**

4.3.5 Объём тела вращения

Определение. Объём - это как площадь только в \mathbb{R}^3 . Поэтому все определения объёма эквивалентны определениям площади. Например: квадрируемость граница \approx поверхность; фигура \approx тело, и т.д.

Лемма 3.

Если F_1, F_2 - кубируемые тела такие, что $F_1 \cap F_2$ - кубируемо и $V(F_1 \cap F_2) = 0$, тогда $F_1 \cup F_2$ - кубируема, и $V(F_1 \cup F_2) = V(F_1) + V(F_2)$

Доказательство. (см. Лемму 1)

Лемма 4.

Если поверхность тела F кубируема и $V(\delta F) = 0$, то F -кубируема.

Доказательство. (см. Лемму 2)

Лемма 5.

Граница тела вращения, определяемая непрерывной неотрицательной на $[a; b]$ функции (т.е. тела, заметаемого вращением криволинейной трапеции $x=a, x=b, y=f(x)$ вокруг O_x) имеет $V=0$.

Доказательство. (аналогично Упражнению после Леммы 2)

Теорема 2.

Объём тела вращения, определяемого непрерывной, неотрицательной на $[a; b]$ функции $y=f(x)$ вычисляется по формуле $V(F) = \pi \int_a^b f^2(x) dx$

Доказательство. Из Лемм 4,5 следует, что часть тела F , заключенного между плоскостями $x=\alpha; x=\beta$ кубируемо при $\forall(\alpha, \beta \in [a; b])$

Пусть $V(\alpha, \beta)$ - объём этой части из Леммы 4 следует, что $V(\alpha, \beta) = V(\beta) - V(\alpha)$, где $V(\alpha)$ - объём тела вращения, ограниченного плоскостями $x=a$ и $x=b$.

Если $\alpha > \beta$, то получим, что $V(\alpha, \beta)$ - аддитивная функция промежутка. Очевидно, что: $V \leq V(\alpha, \beta) \leq V$.

$\pi m^2(\beta-\alpha) \leq V(\alpha, \beta) \leq \pi M^2(\beta-\alpha)$, где $m = \min f(x)$, $M = \max f(x)$. Тогда по теореме об аддитивной функции промежутка: $V(F) = \pi \int_a^b f^2(x) dx$

4.3.6 Понятие о несобственных интегралах

Подобно тому, как мы распространяли понятие предела на случай, когда в выражении участвует бесконечность, можно распространить и понятие интеграла на бесконечные (неограниченные) криволинейные трапеции. Такие интегралы называют несобственными.

Определение 4.3.1. Пусть $y = f(x)$, $f : [a; +\infty] \rightarrow \mathbb{R}$, $\forall(b > a)[f \in R[a; b]]$. Если

$$\exists \lim_{b \rightarrow \infty} \int_a^b f(x) dx \neq \pm \infty \quad (4.22)$$

то говорят, что интеграл

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx \quad (4.23)$$

сходится и равен пределу (4.22), в противном случае — что интеграл расходится. Интеграл по бесконечному промежутку называют несобственным интегралом первого рода.

Запись

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx = \infty$$

не используют.

Пример 4.3.2.

$$\int_0^{+\infty} \frac{dx}{1+x^2} = \lim_{b \rightarrow +\infty} \int_0^b \frac{dx}{1+x^2} = \lim_{b \rightarrow +\infty} (\operatorname{arctg} b - \operatorname{arctg} 0) = \frac{\pi}{2}$$

Несобственный интеграл для $-\infty$ в качестве предела вводится аналогично.

Рассмотрим теперь другой тип несобственных интегралов — интегралы от неограниченных функций, называемые несобственными интегралами второго рода.

Определение 4.3.2. Пусть функция f неограниченно возрастает при стремлении справа к точке a :

$$\lim_{x \rightarrow a+} f(x) = \infty$$

и

$$\forall(\varepsilon > 0)[f \in R[a + \varepsilon; b]]$$

то полагают

$$\int_a^b f(x)dx = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0+} \int_{a+\varepsilon}^b f(x)dx$$

если предел в правой части равенства существует. В противном случае говорят, что интеграл расходится.

Случай для стремления слева к правой границе определяется аналогично.

Определение 4.3.3. Точки $\pm\infty$ и точки, в которых подынтегральная функция неограниченно возрастает, если они принадлежат промежутку интегрирования, называются особенностями интеграла.

Если в интеграле несколько особенностей, то его разбивают на сумму интегралов, каждый из которых имеет не более одной особенности.

Определение 4.3.4. Несобственный интеграл

$$\int_a^b f(x)dx$$

(первого или второго рода) называется абсолютно сходящимся, если сходится интеграл

$$\int_a^b |f(x)|dx$$

Глава 5

Скалярные функции векторного аргумента

5.1 Скалярные функции векторного аргумента

5.1.1 Пространство \mathbb{R}^n

Определение 5.1.1. Пространство \mathbb{R}^n – множество упорядоченных наборов из n вещественных чисел:

$$x \in \mathbb{R}^n \Leftrightarrow x = (x^1, \dots, x^n), \quad x^i \in \mathbb{R}, \quad i = 1, \dots, n$$

Замечание 5.1.1. \mathbb{R}^n – линейное пространство. Оно более детально изучается в курсе линейной алгебры.

Замечание 5.1.2. Индекс (номер) координаты вектора пишется вверху, т. к. нижний индекс необходим в выкладках, содержащих последовательности. Как правило, такие обозначения не приводят к недоразумению и путанице с обозначением степени. Внимательный читатель заметит, что эти обозначения сходны с обозначениями тензорной алгебры; однако же расстановкой индексов мы и ограничимся, а сокращённую запись суммы и другие соглашения заимствовать не будем.

Выпишем определения операций в \mathbb{R}^n – сложения и внешнего умножения:

$$\forall (x = (x^1, \dots, x^n) \in \mathbb{R}^n, y = (y^1, \dots, y^n) \in \mathbb{R}^n) [x + y = (x^1 + y^1, \dots, x^n + y^n)]$$

$$\forall (\lambda \in \mathbb{R}) \forall (x = (x^1, \dots, x^n) \in \mathbb{R}^n) [\lambda x = (\lambda x^1, \dots, \lambda x^n)]$$

Нулевой вектор, как и скалярный нуль, и нулевой оператор, и т. д., будем обозначать символом 0. Опять же, в большинстве случаев к недоразумению такое обозначение не приводит.

Все выкладки будем давать в стандартном базисе e :

$$\begin{aligned} e_1 &= (1, 0, \dots, 0) \\ &\dots \\ e_n &= (0, \dots, 0, 1) \end{aligned}$$

Напомним также тот факт, что любой вектор разложим по базису:

$$\forall (x \in \mathbb{R}^n) \exists (\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{R}) [x = \alpha_1 e_1 + \dots + \alpha_n e_n]$$

Примеры пространств:

$$\mathbb{R}^1 = \mathbb{R}$$

\mathbb{R}^2 – точки плоскости.

\mathbb{R}^3 – точки пространства.

5.1.2 Нормированное пространство \mathbb{R}^n

Определение 5.1.2. \mathbb{R}^n – нормировано, если каждому вектору $x \in \mathbb{R}^n$ сопоставлено вещественное число $\|x\|$, так, что:

$$\|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0 \quad (5.1)$$

$$\forall (\lambda \in \mathbb{R}) [\|\lambda x\| = |\lambda| \|x\|] \quad (5.2)$$

$$\forall (y \in \mathbb{R}^n) [\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|] \quad (5.3)$$

Эти три формулы называют аксиомами нормы. Заметим, что неотрицательность нормы нет необходимости вводить как аксиому:

$$2\|x\| = \|x\| + \| - 1 \| \|x\| = \|x\| + \| - x\| \geq \|x + (-x)\| = \|0\| = 0$$

Норма, вообще говоря, является скалярной функцией векторного аргумента, но определение такой функции будет дано далее.

Определение 5.1.3. Евклидовой нормой называют норму, введённую равенством

$$|x| = \sqrt{\sum_{i=1}^n (x^i)^2} \quad (5.4)$$

Евклидову норму обозначают не двойными вертикальными чертами, а одинарными. Пространство \mathbb{R}^n , в котором введена евклидова норма, называют евклидовым. В \mathbb{R}^1 евклидова норма – не что иное, как модуль.

Аксиома (5.3) приводит к неравенству Буняковского-Шварца:

$$\sum_{i=1}^n |a^i b^i| \leq \sqrt{\sum_{i=1}^n (a^i)^2} + \sqrt{\sum_{i=1}^n (b^i)^2} \quad (5.5)$$

Заметим, однако, что это неравенство возможно доказать и без применения методов математического анализа или линейной алгебры.

Другим следствием аксиомы (5.3) является неравенство Коши - Миньковского:

$$\sqrt{\sum_{i=1}^n (x^i + y^i)^2} \leq \sqrt{\sum_{i=1}^n (x^i)^2} + \sqrt{\sum_{i=1}^n (y^i)^2} \quad (5.6)$$

Заметим, что можно вводить и неевклидовы нормы, например:

$$\|x^1, \dots, x^n\| = \max_{1 \dots n} x^i \quad (5.7)$$

$$\|x^1, \dots, x^n\| = \sum_{i=1}^n x^i \quad (5.8)$$

Определение 5.1.4. Две нормы $\|x\|_1$ и $\|x\|_2$ в \mathbb{R}^n называются эквивалентными, если

$$\exists(c_1 > 0, c_2 > 0) \forall(x \in \mathbb{R}^n) [c_1 \|x\|_1 \leq \|x\|_2 \leq c_2 \|x\|_1] \quad (5.9)$$

Примем пока без доказательств утверждение, что в конечномерных \mathbb{R}^n любые две нормы эквивалентны. Позже оно будет доказано.

Определение 5.1.5. Множество $G \subset \mathbb{R}^n$ – ограничено, если

$$\exists(c > 0) \forall(x \in G) [\|x\| \leq c] \quad (5.10)$$

Определение 5.1.6. Функция $\rho(x, y)$, где $x \in \mathbb{R}^n$, $y \in \mathbb{R}^n$, называется метрикой, если выполнены следующие аксиомы (аксиомы метрики):

$$\rho(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y \quad (5.11)$$

$$\rho(x, y) = \rho(y, x) \quad (5.12)$$

$$\rho(x, y) \leq \rho(x, z) + \rho(z, y) \quad (5.13)$$

Заметим, что неотрицательность метрики следует из третьей аксиомы метрики при $y = x$.

Определение 5.1.7. Евклидово пространство, в котором введена метрика

$$\rho(x, y) = \|x - y\| \quad (5.14)$$

называют метрическим.

Заметим вскользь, что метрику можно ввести и без использования понятия нормы.

5.1.3 Последовательность в \mathbb{R}^n . Сходимость последовательностей. Эквивалентность по координатной сходимости

Определение 5.1.8. Последовательностью в \mathbb{R}^n называется отображение $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^n$.

Это означает, что $\forall (k \in \mathbb{N}) \exists (x_k \in \mathbb{R}^n) [f(k) = x_k]$.

Пример 5.1.1.

$$\left\{ x_k = \left(\frac{1}{k}; k^2 + 1; 2^k; \frac{k}{3k + 1} \right) \right\}$$

$$x_1 = \left(1; 2; 2; \frac{1}{4} \right)$$

$$x_2 = \left(\frac{1}{2}; 5; 4; \frac{2}{7} \right)$$

и т. д.

Определение 5.1.9. Пусть $\{x_k\} \subset \mathbb{R}^n$ - последовательность. Если

$$\exists (x_0 \in \mathbb{R}^n) [\{ \|x_k - x_0\| \} \rightarrow 0]$$

(здесь $\{ \|x_k - x_0\| \}$ - числовая последовательность), то говорят, что $\{x_k\}$ сходится к x_0 и пишут:

$$\{x_k\} \rightarrow x_0$$

или

$$\lim x_k = x_0$$

или

$$\lim_{k \rightarrow \infty} x_k = x_0$$

Иначе говоря,

$$\{x_k\} \rightarrow x_0 \Leftrightarrow \forall(\varepsilon > 0) \exists(k_0 \in \mathbb{N}) \forall(k > k_0) [\|x_k - x_0\| < \varepsilon]$$

Легко доказать, что если две нормы эквивалентны, то сходимость по первой из этих норм равносильна сходимости по второй.

Теорема 5.1.1. Сходимость по норме эквивалентна покоординатной сходимости, т. е.

$$\{x_k\} \rightarrow x_0 \Leftrightarrow \forall(i \in \mathbb{Z} \cap [1; n]) [x_k^i \rightarrow x_0^i]$$

Доказательство. Так как все нормы эквивалентны, то докажем утверждение только для евклидовой нормы (5.4):

$$|x_k - x_0| = \sqrt{\sum_{i=1}^n (x_k^i - x_0^i)^2} \rightarrow 0 \Rightarrow \forall(i \in \mathbb{Z} \cap [1; n]) [x_k^i - x_0^i \rightarrow 0]$$

Доказано.

Следствие 5.1.1.1.

$$\begin{aligned} \forall(\{x_k\} \rightarrow x_0 : \{x_k\} \subset \mathbb{R}^n, \{y_k\} \rightarrow y_0 : \{y_k\} \subset \mathbb{R}^n, \{\lambda_k\} \rightarrow \lambda_0 : \{\lambda_k\} \subset \mathbb{R}) \\ [\{x_k + y_k\} \rightarrow x_0 + y_0 \cap \{\lambda_k x_k\} \rightarrow \lambda_0 x_0] \end{aligned}$$

Следствие 5.1.1.2. Некоторое множество $G \subset \mathbb{R}^n$ ограничено тогда и только тогда, когда ограничено множество, состоящее из вещественных чисел, являющихся координатами элементов G .

Теорема 5.1.2. *Больцано-Вейерштрасса для \mathbb{R}^n* Из любой ограниченной последовательности можно выделить сходящуюся подпоследовательность.

Доказательство. Пусть $\{x_k\} \subset \mathbb{R}^n$ — последовательность. Выделим из неё сначала подпоследовательность $\{x_{k_1}\}$ так, что последовательность первых координат $\{x_{k_1}^1\}$ сходится; (это возможно по теореме Больцано-Вейерштрасса).

для \mathbb{R} , так как множество значений первых координат ограничено) затем выделим из $\{x_{k_1}\}$ подпоследовательность $\{x_{k_2}\}$, такую, что последовательность вторых координат $\{x_{k_2}^2\}$ сходится. Продолжая действовать подобным образом, получим требуемую последовательность $\{x_{k_n}\}$, сходящуюся по координатам. **Доказано.**

5.1.4 Замкнутые, открытые, компактные множества в \mathbb{R}^n

Пусть \mathbb{R}^n — нормированное пространство.

Определение. Открытый шар с центром в x_0 и радиусом r — множество $B(x_0, r)$, состоящее из $\{x : x \in \mathbb{R}^n \wedge \|x - x_0\| \leq r\}$

Упражнение:

Выяснить, что представляют собой открытые шары единичного радиуса в различных пространствах.

Определение. Пусть $G \subset \mathbb{R}^n$. $x_0 \in G$ — внутренняя точка, если $x_0 \in G$ вместе с некоторым открытым шаром, т.е. $\exists(r > 0)[B(x_0, r) \subset G]$ или $\exists(r > 0)\forall(x : \|x - x_0\| < r)[x \in G]$

Определение. $G \subset \mathbb{R}^n$ — открытое, если любая его точка внутренняя.

Упражнение:

Доказать, что $B(x_0, r)$ и множество G , состоящее из $\{x \in \mathbb{R}^n : x^i > 0, i \in \{1; n\}\}$ — открытые.

Определение. x_0 — предельная точка множества G , если

$$\forall(B(x_0, r))\exists(x \in G : x \neq x_0)[0 < \|x - x_0\| < r]$$

Упражнение:

Доказать, что если x_0 - предельная точка множества G , то $\exists \{x_k\}$ - последовательность элементов множества G , отличных от x_0 , сходящаяся к x_0 .

Определение. Изолированные точки множества G - точки множества G , которые не являются предельными, или

$$\exists(B(x_0, r)) \forall(x \in G : x \neq x_0)[\|x - x_0\| \geq r]$$

Определение. Множество G - замкнуто, если оно содержит в себе все свои предельные точки.

Свойства открытых и замкнутых множеств:

1. Пересечение любого числа и объединение конечного числа замкнутых множеств является замкнутым множеством.

Доказательство. Пусть $G_2, (\alpha \in \Lambda)$ - замкнутые множества, $G = \bigcap G_2$

Пусть G - незамкнутое множество. Тогда существует (предельная точка x_0) $[x_0 \notin G] \Rightarrow$

$\Rightarrow x_0$ - предельная точка $G_2 \Rightarrow$

$\Rightarrow \exists(\alpha_0 \in \Lambda)[x_0 \notin G_{\alpha_0}]$,

следовательно G_{α_0} - не замкнуто. Противоречие. **Доказано.** 2. а) Дополнение замкнутого множества до всего пространства - открытое множество; б) Дополнение открытого множества до всего пространства - замкнутое множество.

Доказательство. а) Пусть G - замкнутое множество.

Пусть $G_{\mathbb{R}^n} G$ - дополнение - не открытое множество. Значит,

$\exists(x_0 - \text{не внутренняя}) \forall(r > 0) \exists(x \in B(x_0, r))[x \notin G_{\mathbb{R}^n} G]$

Отсюда: x_0 - предельная точка $G \Rightarrow x_0 \in G$ (т.к. G - замкнутое) - противоречие, т.к. x_0 - не внутренняя **Доказано.**

б) доказываем аналогично

3. Объединение любого числа и пересечение конечного числа открытых множеств является открытым множеством.

4. $K \subset \mathbb{R}^n$ - компактно, если из \forall последоват. $\{x_k\}$ элементов этого множества можно выделить подпоследовательность $\{x_{n_k}\}$, сходящуюся к элементу из множества K .

Доказательство. Достаточность:

Дано: K - огр. и замкнуто;

Доказать: K - компакт.

Возьмем $\forall \{x_{n_k}\}$ т.к. $x_k \in K$ -ограничено, то и $\{x_k\}$ - ограничено. Тогда, в силу теоремы Больцано-Вейрштресса из последовательности $\{x_k\}$ можно выделить сходящуюся подпоследовательность $\{x_{k_n}\}$, где $x_{k_n} \rightarrow x_0 \Rightarrow x_0$ - предельная точка множества K т.к. K замкнуто, то $x_0 \in K$, следовательно K - компактно **Доказано.**

Упражнение Для каждого из следующих множеств (в соответствующем пространстве) непосредственно (т.е. пользуясь определением) установить, является ли оно:

- открытым;
- замкнутым;
- ограниченным;
- компактным;
- связным;
- выпуклым;
- областью (и подробнее: односвязной, двусвязной и т.д.) для подмножеств пространства \mathbb{R}^n , $n > 2$:

1 $(0; 1) \subset \mathbb{R}$

2 $[0; 1] \subset \mathbb{R}$

3 $[0; 1) \subset \mathbb{R}$

4 $[0; 2] \setminus \{1\} \subset \mathbb{R}$

$$5 \bigcup_{n \in \mathbb{Z}} (n; n+1) \subset \mathbb{R}$$

$$6 \bigcup_{n \in \mathbb{Z}} [n; n+1) \subset \mathbb{R}$$

$$7 \bigcup_{n \in \mathbb{Z}} [n; n+1] \subset \mathbb{R}$$

$$8 \bigcup_{n \in \mathbb{Z}} (2n; 2n+1) \subset \mathbb{R}$$

$$9 \bigcup_{n \in \mathbb{Z}} [2n; 2n+1) \subset \mathbb{R}$$

$$10 \bigcup_{n \in \mathbb{Z}} [2n; 2n+1] \subset \mathbb{R}$$

$$11 \bigcup_{n \in \mathbb{Z}} (3n; 3n+1) \subset \mathbb{R}$$

$$12 \bigcup_{n \in \mathbb{Z}} [3n; 3n+1) \subset \mathbb{R}$$

$$13 \bigcup_{n \in \mathbb{Z}} [3n; 3n+1] \subset \mathbb{R}$$

$$14 \bigcap_{n \in \mathbb{N}} \left[-\frac{1}{n}; \frac{1}{n}\right] \subset \mathbb{R}$$

$$15 \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \left[-\frac{1}{n}; \frac{1}{n}\right] \subset \mathbb{R}$$

$$16 \bigcup_{n \in \mathbb{Z}} [n; +\infty) \subset \mathbb{R}$$

$$17 \bigcup_{n \in \mathbb{Z}} (n; +\infty) \subset \mathbb{R}$$

$$18 \bigcup_{n \in \mathbb{N}} [n; +\infty) \subset \mathbb{R}$$

$$19 \bigcup_{n \in \mathbb{N}} (n; +\infty) \subset \mathbb{R}$$

$$20 \bigcup_{n \in \mathbb{N}} (-\infty; n) \subset \mathbb{R}$$

$$21 \bigcup_{n \in \mathbb{N}} (-\infty; n] \subset \mathbb{R}$$

$$22 (0; +\infty) \subset \mathbb{R}$$

$$23 (0; +\infty) \setminus \{1\} \subset \mathbb{R}$$

$$24 \mathbb{Z} \subset \mathbb{R}$$

$$25 \mathbb{Q} \subset \mathbb{R}$$

$$26 \{(x; y) \mid |x| \cdot |y| > 0\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$27 \{(x; y) \mid |x| \cdot |y| \leq 0\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$28 \{(x; y) \mid x \cdot |y| > 0\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$29 \{(x; y) \mid x \cdot |y| \geq 0\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$30 \{(x; y) \mid |x| + |y| > 0\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$31 \{(x; y) \mid x < 0\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$32 \{(x; y) \mid y \geq 0\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$33 \{(x; y) \mid |x| \cdot |y| > 1\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$34 \{(x; y) \mid |x| \cdot |y| < 1\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$35 \{(x; y) \mid |x| \cdot |y| \leq 1\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$36 \{(x; y) \mid |x| \cdot |y| \geq 1\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$37 \{(x; y) \mid x \cdot y = 1\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$38 \{(x; y) \mid x^2 - y^2 = 1\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$39 \{(x; y) \mid x^2 + y^2 = 16\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$40 \{(x; y) \mid 4x^2 + y^2 < 9\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$41 \{(x; y) \mid x^2 + 9y^2 \geq 25\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$42 \{(x; y) \mid |x| + |y| < 3\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$43 \{(x; y) \mid |x| + |y| > 3\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$44 \{(x; y) \mid 1 < |x| + |y| < 3\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$45 \{(x; y) \mid 0 < |x| + |y| < 3\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$46 \{(x; y) \mid x^2 - y \geq \frac{1}{2}\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$47 \{(x; y) \mid x^2 - y \leq 5\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$48 \{(x; y) \mid x = y^3\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$49 \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \{(x; y) \mid |x - n| + |y| < 1\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$50 \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \{(x; y) \mid |x - n| + |y| \leq 1\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$51 \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \{(x; y) \mid |x - 2n| + |y| < 1\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$52 \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \{(x; y) \mid |x - 2n| + |y| \leq 1\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$53 \bigcup_{n \in \mathbb{Z}} \bigcup_{m \in \mathbb{Z}} \{(x; y) \mid |x - 2n| + |y - 2m| < 1\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$54 \bigcup_{n \in \mathbb{Z}} \bigcup_{m \in \mathbb{Z}} \{(x; y) \mid |x - 2n| + |y - 2m| \leq 1\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$55 \{(x; y) \mid x > 0, y > 0\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$56 \{(x; y) \mid x > 0, y \leq 0\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$57 \{(x; y) \mid x \leq 0, y \leq 0\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$58 \{(x; y) \mid \max\{x, y\} < 1\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$59 \{(x; y) \mid \max\{x, y\} \geq 1\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$60 \{(x; y) \mid \max\{|x|, |y|\} < 1\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$61 \{(x; y) \mid \max\{|x|, |y|\} \leq 1\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$62 \{(x; y) \mid \max\{|x|, |y|\} \geq 1\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$63 \{(x; y) \mid 1 < \max\{|x|, |y|\} \leq 2\} \subset \mathbb{R}^2$$

$$64 \bigcup_{n=1}^3 \bigcup_{m=1}^3 \{(x; y) \mid 1 < \max\{|x - 3n|, |y - 3m|\} < 2\} \subset \mathbb{R}^2$$

Рекомендуется построить множества там, где такое построение возможно. Для обозначения границы, не принадлежащей множеству, рекомендуется использовать пунктирные линии; в неоднозначных случаях — заштриховывать множество.

5.1.5 Функции многих переменных. Предел. Непрерывность

Определение. Пусть $G \subset \mathbb{R}^n$; $f : G \rightarrow \mathbb{R}$ - скалярная функция вещественного аргумента, функция многих переменных, или функция нескольких переменных. Например:

$$f = \arctg((x^1)^3 + x^2), (x^1, x^2) \in \mathbb{R}^2$$

Определение предела по Коши

Пусть \mathbb{R}^n - нормированное пространство, x_0 - предельная точка G , $f : G \rightarrow \mathbb{R}$

Определение. Число A - предел функции f в т. x_0 , если

$$\forall(\varepsilon > 0)\exists(\delta > 0)\forall(x \in G)[0 < \|x - x_0\| < \delta \Rightarrow |f(x) - A| < \varepsilon]$$

Определение. x_0 предельная точка G , $f : G \rightarrow \mathbb{R}$, $A \in \mathbb{R}$ - предел f в x_0 , если

$$\forall(\{x_k\} : x_k \in G, x_k \neq x_0)[x_k \rightarrow x_0 \Rightarrow \{f(x_k)\} \rightarrow A]$$

или $[f(x_k) \rightarrow A \text{ при } k \rightarrow \infty]$

или $[A = \lim f(x), \text{ т.е. } f(x) \rightarrow A \text{ при } x \rightarrow x_0]$ Так ж, как и для функций 1 переменной доказывается эквивалентность определения по Коши и по Гейне и свойство пределов, связанное с арифметическими операциями. Ввиду эквивалентности норм выполняется равенство $A = \lim_{x \rightarrow x_0} f(x)$

Упражнение:

Сформулировать определение предела для трех норм, введенных в \mathbb{R}^n

Примечание:

x_k - обозначение k -того члена последовательности;

x^k - обозначение k -той координаты

Спецификой функций многих переменных являются повторные пределы.

Пусть $H, K \subset \mathbb{R}$; $a = \lim H, b = \lim K$. Рассмотрим $G = H \times K$ (декартово произведение). Тогда $\lim G = x_0$, где $x_0 = (a, b)$.

Теорема 5.1.3. Пусть $f : G \rightarrow \mathbb{R}, A = \lim_{x \rightarrow x_0} f(x)$, где $x_0 = (a, b)$. Тогда:

$$\forall(x^1 \in H : x^1 \neq 0)\exists(\lim_{x^1 \rightarrow b} f(x^1, x^1) = g(x^1))[\exists(\lim_{x^1 \rightarrow a} g(x^1) = A)]$$

Доказательство. В силу определения $\lim f(x^1, x^2)$ по Коши:

$$\forall(\varepsilon > 0) \exists(\delta > 0) \forall(x^1 \in K, x^2 \in H)$$

$$[0 < \|x^1 - a\| < \delta^0 < \|x^2 - b\| < \delta \Rightarrow |f(x^1, x^2) - A| < \frac{\varepsilon}{2}]$$

т.к. дано, что $A = \lim_{x \rightarrow (a,b)} f(x)$, то $\exists(\lim_{x^2 \rightarrow b} f(x^1, x^2) = g(x^1))$.

Т.к. $\exists(\lim f(x^1, x^2) = g(x^1))$, то в последнем неравенстве можно перейти к $\lim x^2 = b$. Тогда

$$|g(x^1) - A| \leq \frac{\varepsilon}{2} < \varepsilon, 0 < |x^1 - a| < \delta \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \exists(\lim_{x \rightarrow a} g(x^1) = A) \text{ Доказано.}$$

Замечание:

Теорема обратная данно теореме НЕВЕРНА!!!

Например: 1. Рассмотрим $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} : f(x^1, x^2) = \frac{x^1 \cdot x^2}{(x^1)^2 + 2(x^2)^2}$

Если $x^2 \rightarrow 0, x \neq 0$ - фиксировать, то $g(x^1) = 0 \Rightarrow \lim_{x^1 \rightarrow 0} g(x^1) = 0$. И следовательно, $\lim_{x^1 \rightarrow 0} \lim_{x^2 \rightarrow 0} f(x^1, x^2) = 0$

2. Рассмотрим прямую (пусть $(x^1, x^2) \rightarrow 0$):

$$f(x^1 x^2) = x^1$$

$$\neg \exists f(x^1, x^2) \text{ при } (x^1, x^2) \rightarrow (0; 0)$$

$$\text{Пусть } x^2 = 0. f(x^1, 0) = 0, x^1 \neq 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \lim - \text{нет а повторный } \lim - \text{есть.}$$

$G \subset \mathbb{R}^n, f : G \rightarrow \mathbb{R}^n$ - непрерывна в $x_0 \in G$ если:

$$\forall(\varepsilon > 0) \exists(\delta > 0) \forall(x \in G) [|x - x_0| < \delta \Rightarrow |f(x) - f(x_0)| < \varepsilon]$$

Упражнение:

Доказать, что в изолированных точках функция непрерывна, а в т.

$$x_0 \in G - \text{предельной точке } f \text{ непрерывна} \Leftrightarrow f(x_0) = \lim_{x \rightarrow x_0} f(x)$$

$f(\lim_{x \rightarrow x_0} x) = \lim_{x \rightarrow x_0} f(x)$ - для непрерывных функций знаки f и \lim можно поменять местами

Определение. $f : G \rightarrow \mathbb{R}^1$ - непрерывна на G , если она непрерывна в каждой точке из G :

$$\forall(x_0 \in G, \varepsilon > 0) \exists(\delta > 0) \forall(x \in G)$$

$$[||x - x_0|| < \delta \Rightarrow |f(x) - f(x_0)| < \varepsilon]$$

Свойства непрерывной функции:

1. Арифметические свойства:

$G \subset \mathbb{R}^n; f, g : G \rightarrow \mathbb{R}^1; f, g$ — непрерывны в $x_0 \in G$.

Тогда $(f \pm g), (f \cdot g), (f/g, \text{ если } g(x_0) \neq 0)$ — непрерывны в x_0 .

2. Свойства сохранения знака:

$G \subset \mathbb{R}^n; f : G \rightarrow \mathbb{R}^1, f(x_0) \neq 0 \Rightarrow$

$\Rightarrow \exists(r > 0) \forall(x \in G \cap B(x_0, r)) [f(x) \cdot f(x_0) > 0]$ — т.е. $f(x)$ и $f(x_0)$ имеют одинаковые знаки.

3. Непрерывность суперпозиции:

$G \subset \mathbb{R}^n, f : G \rightarrow \mathbb{R}^1$ — непрерывна в $x_0 \in G$.

Пусть есть n функций $\varphi^i : [a; b] \rightarrow \mathbb{R}^1, i = \{1; n\}$ такие, что $\forall(t \in [a; b]) [x(t) = (\varphi^1(t), \dots, \varphi^n(t)) \in G]$

φ^i — непрерывна в $t_0, x(t_0) = x_0$. Тогда сложная функция $F(t) = f(x(t))$ — непрерывна в x_0

4. Свойства функций, непрерывных на компакте:

$K \subset \mathbb{R}^n, K$ — компакт, $f : K \rightarrow \mathbb{R}^1$ — непрер на K . Тогда для f верны следующие теоремы:

а) 1 теорема Вейрштрасса

f — ограничена на K ;

б) 2 теорема Вейрштрасса:

f достигает \min и \max на K ;

в) Теорема Кантора:

f — равномерно непрерывна на K , т.е.

$$\forall(\varepsilon > 0) \exists(\delta > 0) \forall(x_1, x_2 \in K) [||x_1 - x_2|| < \delta \Rightarrow |f(x_1) - f(x_2)| < \varepsilon]$$

5. Теорема Больсано-Коши

Определение. Множество $G \subset \mathbb{R}^n$ — связанное, если любые его точки можно соединить непрерывной параметризованной кривой, т.е. $\forall(x_1, x_2 \in G) \exists([a; b], n \text{ штук непрерывных на } [a; b] \text{ функций: } \varphi^i[a; b] \rightarrow \mathbb{R}^1, i = \{1; n\}) \forall(t \in [a; b])$

$$[x(t) = (\varphi^1(t), \dots, \varphi^n(t)) \in G, x_1 = (\varphi^1(a), \dots, \varphi^n(a))]$$

$$x_2 = (\varphi^1(b), \dots, \varphi^n(b))]$$

Теорема 5.1.4. Пусть f - непрерывна на G , где $G \subset \mathbb{R}^n$ - связанное. Тогда, принимая некоторые значения на G она (функция f) принимает все значения из множества G

Доказательство. Пусть f на G принимает какие-нибудь 2 значения: $f(x_1) = A, f(x_2) = B, x_1, x_2 \in G$.

Докажем, что $\forall (C \in [A; B]) \exists (x_3) [f(x_3) = C]$

Т.к. G - связанное, то существует непрерывная кривая $x(t)$, соединяющая x_1 и $x_2 (t \in [a; b])$.

$F(t) = f(x(t)), t \in [a, b]$ - непрерывна на $[a; b]$.

$F(a) = f(x(a)) = f(x_1) = A$ и $F(b) = f(x(b)) = f(x_2) = B$

По теореме о промежуточном значении $\exists (t_0 \in [a; b]) [F(t_0) = C] \Rightarrow f(x(t_0)) = C \Rightarrow f$ принимает \forall значение. **Доказано.**

Теорема 5.1.5. Эквивалентность 2-х норм в \mathbb{R}^n .

Докажем, что для

$$\forall (\|x\|_1, \|x\|_2) \exists (c_1, c_2) [c_1 \|x\|_1 \leq \|x\|_2 \leq c_2 \|x\|_1, x \in \mathbb{R}^n]$$

Доказательство. Рассмотрим $S(0; 1) = \{x : x \in \mathbb{R}^n, |x| = 1\}$ и $\varphi(x) = \|x\|$.

$$\begin{aligned} |\varphi(x) - \varphi(y)| &= ||x| \cdot |y|| \leq \|x - y\| = \left\| \sum_{i=1}^n (x^i - y^i) e_i \right\| \leq \\ &\leq \sum_{i=1}^n |x^i - y^i| \cdot \|e_i\| \leq |x - y| \sum_{i=1}^n \|e_i\|, \end{aligned}$$

Если x и y - различны по базису, то

$$x = \sum_{i=1}^n x^i e_i, y = \sum_{i=1}^n y^i e_i \Rightarrow$$

$\Rightarrow \varphi$ - равномерно непрерывна на S .

$S(0,1)$ - ограничено и замкнуто $\Rightarrow \varphi$ достигает \max и \min на S ($m = \min, M = \max$)

$$m \leq \frac{x}{|x|} \leq M \Rightarrow m|x| \leq \|x\| \leq M|x|$$

Здесь в качестве c_1 взято m , в качестве c_2 взято M . При $x=0$ это выражение так же будет справедливо.

5.2 Дифференцирование скалярных функций векторного аргумента

5.2.1 Линейные функционалы в \mathbb{R}^n

Определение. Линейный функционал на \mathbb{R}^n - это $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^1$ для которого выполняется:

1. Свойство аддитивности:

$$\forall(x, y \in \mathbb{R}^n)[f(x + y) = f(x) + f(y)]$$

2. Свойство однородности:

$$\forall(x \in \mathbb{R}^n)\forall(\alpha \in \mathbb{R})[f(\lambda x) = \lambda f(x)]$$

Определение. Внутреннее (скалярное) произведение элементов x, y - это $\sum_{i=1}^n x^i \cdot y^i : \langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x^i \cdot y^i$ для $\forall(x = (x^1, \dots, x^n))$ и $y = (y^1, \dots, y^n) \in \mathbb{R}^n$

Свойства скалярного произведения (для $x, y \in \mathbb{R}^n$)

1. $\forall(x, y)[\langle x, y \rangle = \langle y, x \rangle];$
2. $\forall(x, y, z \in \mathbb{R}^n)[\langle (x + y), z \rangle = \langle x, z \rangle + \langle y, z \rangle];$
3. $\forall(x, y, z \in \mathbb{R}^n, \lambda)[\lambda \langle x, y \rangle = \langle \lambda x, y \rangle];$
4. $\forall(x \in \mathbb{R}^n)[(\langle x, x \rangle \geq 0 \wedge \langle x, x \rangle = 0) \Leftrightarrow (x = 0)];$

5. $|\langle x, y \rangle| \leq |x| \cdot |y|,$

так как $|x| = \sqrt{\sum_{i=1}^n (x^i)^2} = \sqrt{\langle x, x \rangle}$, а

$$|\langle x, y \rangle| = \left| \sum_{i=1}^n a_i b_i \right| \leq \sqrt{\sum_{i=1}^n a_i^2} \cdot \sqrt{\sum_{i=1}^n b_i^2} = |x| \cdot |y|$$

(по неравенству Бониковского-Шварца)

Предположение

$f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^1$ - линейный, $f(x) = \langle x, u \rangle$, где $u \in \mathbb{R}^n$ - фиксированный. e_1, \dots, e_n - стандартный базис "бегающая 1".

Пусть $f(e_i) = u_i; i = \{1, n\}$. Тогда

$$\forall(x \in \mathbb{R}^n)[x = \sum_{i=1}^n x^i \cdot e_i] \Rightarrow f(x) = \sum_{i=1}^n x^i f^i(e_i) = \sum_{i=1}^n x^i \cdot u_i = \langle x, u \rangle$$

где $u = (u_1, \dots, u_n)$

Получается: $\forall (x \in \mathbb{R}^n) [|f(x)| = | \langle x, u \rangle | \leq |x| \cdot |u|]$, по неравенству Бониковского-Шварца.

Определение. Норма функционала f - норма вектора u , порождающего функционал f . ($\|f\| = |u|$)

Таким образом $|f(x)| \leq |x| \cdot |u| = |x| \cdot \|f\|$

Любой линейный функционал на \mathbb{R}^n является непрерывным т.к. $\forall (x, x_0 \in \mathbb{R}^n) [|f(x) - f(x_0)| = |f(x - x_0)| \leq \|f\| \cdot |x - x_0|]$

Отсюда $|f(x) - f(x_0)|$ будет как угодно мал, когда $|x - x_0| < \delta$. Тогда за δ можно взять:

$$|x - x_0| < \frac{\varepsilon}{\|f\|} = \delta$$

5.2.2 Определение дифференциала скалярной функции векторного аргумента. Связь между понятиями дифференцируемости и непрерывности

Определение. Функция $f : E \rightarrow \mathbb{R}_1$ дифференцируема в $x \in E$ (дифференцируема по Фреше), если \exists (линейный функционал $e(x) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^1$) $\forall (h \in \mathbb{R}^n : x + h \in E) [f(x + h) - f(x) = l(x)(h) + \omega(x, h)]$, где $\omega(x, h) = o(\|h\|)$ при $h \rightarrow 0$, т.е. $\frac{\omega(x, h)}{\|h\|} \rightarrow 0$ при $h \rightarrow 0$.

Определение. Производная функции f в т. x ($f'(x)$) - это линейный функционал $e(x) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^1$

Определение. Дифференциал функции f в т. x - значение линейного функционала на элементе h . $df(x, h)$. Отсюда: $df(x, h) = f'(x)h$

$$\Delta x(h) = (x + h) - x = h; \Delta f(x, h) = f(x + h) - f(x)$$

Подставим эти обозначения в определение дифференцируемости по Фреше:

$$\Delta f(x, h) = df(x, h) + \omega(x, h), \text{ где } \omega(x, h) = o(\|h\|), h \rightarrow 0$$

Пусть $E \subset \mathbb{R}^n$ - открытое подмножество \mathbb{R}^n . Тогда:

Теорема 5.2.1. Единственность производной по Фреше.

Доказательство. Пусть $f : E \rightarrow \mathbb{R}^1$ дифференцируема в $x \in E$ и имеет 2 производные. Тогда по определению производной по Фреше:

$$\exists(f'_1(x), f'_2(x))[f(x+h) - f(x) = f'_1(x)h + \omega_1(x, h)](1)$$

$$[f(x+h) - f(x) = f'_2(x)h + \omega_2(x, h)](2)$$

где $\omega_1(x, h) = o(\|h\|)$ и $\omega_2(x, h) = o(\|h\|)$, $h \rightarrow 0$

$$(1) - (2) : o = f'_1(x)h + \omega_1(x, h) - f'_2(x)h - \omega_2(x, h).$$

$$(f'_1(x) - f'_2(x))h = \omega_2(x, h) - \omega_1(x, h)$$

$$\left| \frac{f'_1(x) - f'_2(x)}{\|h\|} \cdot h \right| = \left| \frac{\omega_2(x, h) - \omega_1(x, h)}{\|h\|} \right| \leq \left| \frac{\omega_2(x, h)}{\|h\|} \right| + \left| \frac{\omega_1(x, h)}{\|h\|} \right|$$

$$\frac{\omega_2(x, h)}{\|h\|} \rightarrow 0 \text{ и } \frac{\omega_1(x, h)}{\|h\|} \rightarrow 0, \text{ при } h \rightarrow 0$$

Возьмем $\forall(h_0 \in \mathbb{R}^n, h = t \cdot h_0, t \in \mathbb{R}^1, h_0 - \text{фиксирована})$

$$\text{Тогда } \frac{|(f'_1(x) - f'_2(x))th_0|}{|t||h_0|} \rightarrow 0 \text{ при } t \rightarrow 0$$

$\frac{(f'_1(x) - f'_2(x))h_0}{\|h_0\|} \rightarrow 0$ при $t \rightarrow 0$, но т.к. это выражение от t не зависит, то это выражение = const.

$$\text{если } h_0 = 0, \text{ то } f'_1(x(o)) = f'_2(x(o)) = 0$$

если $h_0 \neq 0$, то

$$f'_1(x) - f'_2(x) = 0 \Rightarrow f'_1(x) = f'_2(x)$$

Доказано.

Теорема 5.2.2. Если $f : E \rightarrow \mathbb{R}^2$ - дифференцируема по Фреше в $x \in E$, то f - непрерывна в x .

Доказательство. $f(x+h) - f(x) = f'(x)h + \omega(x, h)$, где $\omega(x, h) = o(\|h\|)$, $h \rightarrow 0$

Пусть $h \rightarrow 0$. Тогда, в силу линейности:

$$f'(x)h + \omega(x, h) \rightarrow 0 \Rightarrow f(x+h) \rightarrow f(x) \Rightarrow \text{функция непрерывна в т. х.}$$

Доказано.

Следствие

Если $f(x)$ дифференцируема во всех точках E , то она непрерывна на E .

Определение. $f(x)$ дифференцируема на множестве E , если $f : E \rightarrow \mathbb{R}^1$ - дифференцируема в любой точке E .

Примеры:

1. $f : E \rightarrow \mathbb{R}^1$, где $E \subset \mathbb{R}^2$, $f(x^1, x^2) = (x^1)^2 - (x^2)^2$

$E \subset \mathbb{R}^2 \Rightarrow h = (h^1, h^2)$

$f(x + h) - f(x) = (x^1 + h^1)^2 - (x^2 + h^2)^2 - (x^1)^2 + (x^2)^2 = 2x^1h^1 - h_1^2 + (h^1)^2$

$\frac{(h^1)^2}{\|h\|} = \frac{(h^1)^2}{\sqrt{(h^1)^2 + (h^2)^2}} \leq \frac{(h^1)^2}{|h^1|} \rightarrow 0$, при $h \rightarrow 0$, т.е.

$(h^1)^2 = o(\|h\|) = \omega(x, h) \Rightarrow$

\Rightarrow выполняется определение дифференцируемости по Фреше $\Rightarrow f(x_1, x_2)$

- дифференцируема на \mathbb{R}^2 и $d(x, h) = 2x^1h^1 - h^2$

2. Пусть l -линейный функционал, определенный на пр-ве \mathbb{R}^n . Тогда

$\forall (x, h \in \mathbb{R}^n)[l(x + h) - l(x) = l(h) = lh]$

значит определение дифференцируемости по Фреше выполняется.

$(\omega(x, h) = 0) \Rightarrow$ линейный функционал дифференцирован на \mathbb{R}^n и $l'(x)h = lh \Rightarrow l'(x) = l$.

Отсюда: производная функционала в любой точке x есть тот же самый функционал.

3. Рассмотрим $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^1$, $f(x) = \|x\|$.

Докажем, что в точке $x=0$ $f(x)$ - не дифференцируема.

Доказательство. $f(o + h) - f(o) = lh + \omega(h)$, где $\omega(h) = o(\|h\|)$, $h \rightarrow 0$,

но $f(o + h) - f(o) = \|o + h\| - \|o\| = \|h\|$

Пусть $\forall (h_0 \in \mathbb{R}^n, h_0 \neq 0) \exists (t \in \mathbb{R}^1)[h = th_0]$.

Тогда $|t| \cdot \|h_0\| = l(th_0) + \omega(th_0) = t \cdot l(h_0) + \omega(th_0)$

$\|h_0\| = \frac{t}{|t|}l(h_0) + \frac{\omega(th_0)}{|t|}$

$\|h_0\| - \frac{\omega(th_0)}{|t|} = \frac{t}{|t|}l(h_0)$

$\lim_{t \rightarrow 0} (\|h_0\| - \frac{\omega(th_0)\|h_0\|}{|t|\|h_0\|}) = \lim_{t \rightarrow 0} \|h_0\| = \|h_0\|$

т.е. $\exists (\lim_{t \rightarrow 0} (\|h_0\| - \frac{\omega(th_0)\|h_0\|}{|t|\|h_0\|}) = \|h_0\|)$, но $\nexists (\lim_{t \rightarrow 0} \frac{t}{|t|}l(h_0))$ Противоречие.

Доказано.

5.2.3 Простейшие свойства операции дифференцирования

Теорема 5.2.3. Если $f, g : E \rightarrow \mathbb{R}^1$ - дифференцируемы в $x \in E$, то:

а) $\lambda f + \mu g$ (где $\lambda, \mu \in \mathbb{R}^1$) - дифференцируема в x , и $[(\lambda f + \mu g)'(x) = (\lambda f' + \mu g')(x)]$

- б) $f \cdot g$ - дифференцируема в x , и $[(f \cdot g)'(x) = (f' \cdot g)(x) + (f \cdot g')(x)]$
 в) f/g (если $g(x) \neq 0$) - дифференцируема в x , и
 $[(f/g)'(x) = (\frac{f' \cdot g - g' \cdot f}{g^2})(x)]$

Доказательство. а) Возьмем \forall приращение: $\forall (h \in \mathbb{R}^n : x + h \in E) :$

$$\begin{aligned} & (\lambda f + \mu g)(x + h) - (\lambda f + \mu g)(x) = \\ & = (\lambda \cdot f(x + h) - \lambda \cdot f(x)) + (\mu \cdot g(x + h) - \mu \cdot g(x)) = \\ & = \lambda(f(x + h) - f(x)) + \mu(g(x + h) - g(x)) = \\ & = \lambda(f'(x, h) + \omega_1(x, h)) + \mu(g'(x, h) + \omega_2(x, h)) = \\ & = \lambda f'(x, h) + \mu g'(x, h) + (\lambda \omega_1(x, h) + \mu \omega_2(x, h)) = \\ & = (\lambda f'(x) + \mu g'(x))(h) + \omega(x, h). \end{aligned}$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \omega(x, h) = \lim_{h \rightarrow 0} (\lambda \omega_1(x, h) + \mu \omega_2(x, h)) = 0 \Rightarrow \\ \Rightarrow \omega(x, h) = o(||h||)$$

Значит, $\lambda f + \mu g$ - дифференцируема в x , и $(\lambda f + \mu g)' = \lambda f' + \mu g'$

Доказано.

б) аналогично пункту а)

в) достаточно будет доказать, что $\frac{1}{g}$ - дифференцируема в x , $(\frac{1}{g})'(x) = -\frac{g'(x)}{g^2(x)}$, и воспользоваться пунктом б) данной теоремы:

$$(\frac{f}{g})'(x) = (f \cdot \frac{1}{g})'(x) = (f' \cdot \frac{1}{g})(x) + (f \cdot \frac{-g'}{g^2})(x) = (\frac{f'g - g'f}{g^2})(x)$$

докажем вышесказанное: $\forall (h \in \mathbb{R}^n : x + h \in \mathbb{R}^2)$

$$\left[\frac{1}{g(x+h)} - \frac{1}{g(x)} = -\frac{g(x+h) - g(x)}{g(x+h) \cdot g(x)} = -\frac{g'(x)h + \omega(x, h)}{g(x+h) \cdot g(x)} \right]$$

где $\omega(x, h) = o(||h||)$, при $h \rightarrow 0$.

Функция g - дифференцируема \Rightarrow непрерывна в x .

Поэтому $\frac{1}{g(x+h) \cdot g(x)} \rightarrow \frac{1}{g^2(x)}$ при $h \rightarrow 0$.

$$\frac{1}{g(x+h) \cdot g(x)} \rightarrow \frac{1}{g^2(x)} + \alpha(x, h), \text{ где } \alpha(x, h) \rightarrow 0, h \rightarrow 0$$

Отсюда:

$$\begin{aligned} & \frac{1}{g(x+h)} - \frac{1}{g(x)} = -((g'(x)h + \omega(x, h)) \cdot \frac{1}{g(x+h) \cdot g(x)}) = \\ & = -(g'(x)h + \omega(x, h)) \cdot (\frac{1}{g^2(x)} + \alpha(x, h)) = -\frac{g'(x)h}{g^2(x)} + \omega_1(x, h) \end{aligned}$$

где $\lim_{h \rightarrow 0} \omega_1(x, h) = \lim_{h \rightarrow 0} (g'(x)h \cdot \alpha(x, h) + \omega(x, h)(\frac{1}{g^2(x)} + \alpha(x, h))) = 0$
 $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\omega_1(x, h)}{\|h\|} = \lim_{h \rightarrow 0} (g'(x) \cdot \frac{h}{\|h\|} \cdot \alpha(x, h) + \frac{\omega(x, h)}{\|h\|}(\frac{1}{g^2(x)} + \alpha(x, h))) = 0$
 Значит, $\omega_1(x, h) = o(\|h\|)$, при $h \rightarrow 0 \Rightarrow$
 $\Rightarrow \frac{1}{g(x)}$ - дифференцируема в x , и $(\frac{1}{g})'(x) = -\frac{g'(x)}{g^2(x)}$
Доказано.

5.2.4 Определение производной по направлению. Связь между понятиями дифференцируемости функции по Фреше и Гато

Определение. Пусть E - открытое множество, $E \subset \mathbb{R}^n$

Пусть $f : E \rightarrow \mathbb{R}^1, l = (l^1, \dots, l^n) \in \mathbb{R}^n$ - фиксированный вектор единичной длины ($\|l\|=1$), $x \in E$ - фиксированно.

Тогда, при достаточно малых $t : x + tl \in E$

$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x+tl)}{t}$ (если этот \lim существует) - производная функции f в т. x по направлению l .

Часто производную по направлению $h \neq 0$ определяют как $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x+th) - f(x)}{t}$, не предполагая, что $\|h\|=1$. В этом случае:

$$f'_h(x) = \|h\| \cdot f'_{h_1}(x)$$

где $h_1 = \frac{h}{\|h\|}$

Доказательство.

$$\begin{aligned} f'_h(x) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x + th) - f(x)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x + h_1 \cdot \|h\| \cdot t) - f(x)}{t} = \\ &= \|h\| \cdot \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x + \|h\|t \cdot h_1) - f(x)}{\|h\|t} = \langle k = t \cdot \|h\|; k \rightarrow 0; t \rightarrow 0 \rangle = \\ &= \|h\| \cdot \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x + k \cdot h_1) - f(x)}{k} = \|h\| \cdot f'_{h_1}(x) \end{aligned}$$

Доказано.

Определение. Функция, дифференцируемая по Гато в т.х - функция дифференцируемая в т. x по \forall направлению.

Из дифференцируемости по Гато функции в некоторой точке НЕ СЛЕДУЕТ непрерывность в точке, как это было для дифференцируемости по Фреше.

Пример:

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^1: f(x^1, x^2) = \begin{cases} 0 & , (x^1, x^2) = 0 \\ \frac{(x^1)^3 \sqrt[4]{(x^2)^2}}{(x^1)^4 + (x^2)^2} & , (x^1, x^2) \neq 0 \end{cases}$$

$$f(0;0)=0$$

в качестве x^2 возьмём $(x^1)^2(x^2) = (x^1)^2$ – парабола)

$$\lim_{x^1 \rightarrow 0} \frac{(x^1)^3 \cdot |x^1|}{(x^1)^4 + (x^1)^4} = \lim_{x^1 \rightarrow 0} \frac{|x^1|}{2x^1} = \pm \frac{1}{2} = \begin{cases} 0,5 & , x^1 \rightarrow +0 \\ -0,5 & , x^1 \rightarrow -0 \end{cases}$$

$$\lim_{x^1 \rightarrow -0} f(x^1, (x^1)^2) = -\frac{1}{2}, \lim_{x^1 \rightarrow +0} f(x^1, (x^1)^2) = \frac{1}{2}, f(0,0) = 0 \Rightarrow \\ \Rightarrow f(x^1, (x^1)^2) - \text{разрывна в } (0;0).$$

Покажем, что $\forall (h \in \mathbb{R}^2, h(h_1; h_2)) \exists (f'_n(0;0)) : f'_n(0;0) =$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} (f(0 + th) - f(0)) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(th)}{t} =$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{(th_1)^3 \sqrt[4]{(th_2)^2}}{(th_1)^4 + (th_2)^2} \cdot \frac{1}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{(h_1)^3 \sqrt[4]{t^2 \cdot (h_2)^2}}{t^2(h_1)^4 + (h_2)^2} = 0, \text{ т.е.}$$

$$\forall (h \in \mathbb{R}^2 : h = (h_1; h_2)) \exists (f'_n(0;0) = 0)$$

$\Rightarrow f(x^1, x^2)$ - дифференцируема по Гато и разрывна в точке $(0;0)$.

Теорема 5.2.4. Связь между дифференцируемостью функции по Фреше и Гато:

если f дифференцируема по Фреше в x_0 , то она дифференцируема и по Гато в x_0 т.е.

$$\forall (h \in \mathbb{R}^n) \exists (f'_h(x_0)) [f'_h(x_0) = df(x_0, h)]$$

Доказательство. Дано: f - дифференцируема по Фреше. Доказать:

$$\exists (\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + th) - f(x_0)}{t}).$$

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + th) - f(x_0)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f'(x)th + \omega(x, th)}{t}, (\omega(x, th) = o(\|th\|) =$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} (f'(x)h + \frac{\omega(x, th)}{t}) = \lim_{t \rightarrow 0} (f'(x)h + \frac{\omega(x, th)}{\|th\|} \cdot \frac{\|th\|}{|t|}) =$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} f'(x)h = f'(x)h = df(x, h) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \exists (f'_h(x)) \forall (h) [f'_h(x) = df(x, h)]$$

Доказано. Обратная теорема НЕВЕРНА!!! (см. пример)

5.2.5 Теорема Лагранжа

Определение. Пусть $x, y \in \mathbb{R}^n$. Тогда множество точек \mathbb{R}^n вида $\{\lambda x + (1 - \lambda)y, \lambda \in [0; 1]\}$ называется отрезком, соединяющим точки x и y ($[x; y]$).
Если E - открытое множество из $\mathbb{R}^n : E \subset \mathbb{R}^n$,
 $\forall(x \in E) \forall(h \in \mathbb{R}^n) \exists(\delta > 0) \forall(\alpha : |\alpha| < \delta) [[x; x + \alpha h] \subset E]$

Теорема 5.2.5. Аналог теоремы Лагранжа для функции многих переменных: Пусть $f : E \rightarrow \mathbb{R}^1$ имеет в $\forall(x \in E) \exists(f'_h(x)) \forall(h)$.

Тогда $\forall(h \in \mathbb{R}^n) \forall(\delta > 0) \forall(\alpha : |\alpha| < \delta) [[x; x + \alpha h] \subset E]$

справедлива формула Лагранжа:

$f(x + \alpha h) - f(x) = \alpha f'_h(x + Q\alpha h)$, где

$Q = (x, \alpha, h)$, т.е. Q зависит от x, α, h и $Q \in (0; 1)$

Доказательство. Введём $\varphi(t) = f(x + th)$, где $t \in (-\delta; \delta)$

Исследуем $\varphi(t)$ - функцию 1 переменной, докажем что $\varphi(t)$ - дифференцируема и $\varphi'(t) = f'_h(x + th)$

Рассмотрим $\forall(t \in (-\delta; \delta)) :$

$$\varphi' = \frac{\varphi(t+\Delta t) - \varphi(t)}{\Delta t} = \frac{f(x+(t+\Delta t)h) - f(x+th)}{\Delta t} = \frac{f((x+th)+\Delta th) - f(x+th)}{\Delta t}$$

т.к. дано, что $\forall(h) \exists(f'_h(x))$, то

$$\exists(\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{f(x + th + \Delta th) - f(x + th)}{\Delta t} = f'_h(x + th))$$

Доказано.

Значит, $\varphi(t)$ - дифференцируема для $\forall(t \in (-\delta; \delta))$

Возьмём $\forall(\alpha : |\alpha| < \delta)$. Тогда $\varphi(t)$ дифференцируема на $[-\alpha; \alpha]$. Поэтому, т.к. $\varphi(t)$ - скалярная функция 1 переменной, дифференцируемая на отрезке, то к ней можно применить теорему Лагранжа.

Возьмем $[0; \alpha]$ по теореме Лагранжа для функции скалярного аргумента:

$$\exists(\theta \in (0; 1)) [\varphi(\alpha) - \varphi(0) = (\alpha - 0)\varphi'(\theta\alpha) = \alpha\varphi'(\theta\alpha)]$$

т.к. $\varphi(\alpha) = f(x + \alpha h)$, $\varphi(0) = f(x)$, $\varphi'(\theta\alpha) = f'_h(x + \theta\alpha h)$,

то $f(x + \alpha h) - f(x) = \alpha \cdot f'_h(x + \theta\alpha h)$ **Доказано.**

5.2.6 Частные производные скалярных функций векторного аргумента. Связь между существованием частных производных и дифференцируемостью функции по Фреше и Гато

E - открытое множество, $E \subset \mathbb{R}^n$

Определение. Частные производные функции f в т. x_0 по переменным x^1, \dots, x^n - производная функции $f : E \rightarrow \mathbb{R}^1$ в т. $x_0 \in E$ по направлениям ортов. $(\frac{\delta f}{\delta x^1}(x_0), \dots, \frac{\delta f}{\delta x^n}(x_0),$ или $f'_{x^1}(x_0), \dots, f'_{x^n}(x_0))$ (иногда штрихи опускаются), или

$D_1 f(x_0), \dots, D_n f(x_0),$ или $\delta_1 f(x_0), \dots, \delta_n f(x_0)$

Согласно определениям: $\frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + t e_i) - f(x_0)}{t} =$
 $= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0^1, \dots, x_0^{i-1}, x_0^i + t, x_0^{i+1}, \dots, x_0^n)}{t}$

Иногда вместо t пишут Δx^i , подчёркивая, что приращение получает лишь i -тая координата.

Определение показывает, что для нахождения частной производной нужно все координаты точек, кроме i -той, рассматривать как const и находить производную от функции f по переменной x^i как от функции одной переменной. Таким образом, нахождение частных производных производится по обычным правилам дифференцирования вещественной функции вещественной переменной.

Пример:

$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^1, f(x^1, x^2) = (x^1)^2$, где $x^1 > 0$.

Тогда $\frac{\delta f}{\delta x^1}(x) = x^2 \cdot (x^1)^{x^2-1}$, а $\frac{\delta f}{\delta x^2}(x) = \frac{(x^1)^{x^2}}{\ln(x^2)}$

Теорема 5.2.6. Если $f : E \rightarrow \mathbb{R}^1$ - дифференцируема в т. x_0 по Фреше, то в т. $x_0 \exists$ все частные производные, т.е.

$$\exists \left(\frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0), i \in \{1, \dots, n\} \right) [df(x_0, h) = \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) h^i]$$

Доказательство. 1. f - дифференцируема в x_0 по Фреше $\Rightarrow f$ - дифференцируема в x_0 по Гато (т.е. $\forall (h \in \mathbb{R}^n) \exists (f'_h) \Rightarrow$

$\Rightarrow f$ - дифференцируема и по ортам $\Rightarrow \exists (\frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0)) \forall (i \in \{1, ..n\})$

2. т.к. f - дифференцируема по Фреше, то

$$f(x_0 + h) - f(x_0) = df(x_0, h) + \omega(x_0, h)$$

где $\omega(x_0, h) = o(\|h\|)$ при $h \rightarrow 0$

$df(x_0, h) = \langle u, h \rangle$, где $u \in \mathbb{R}^n$ - элемент, определяющий линейный функционал.

$$f(x_0 + h) - f(x_0) = \langle u, h \rangle + \omega(x_0, h) = \sum_{i=1}^n u^i h^i + \omega(x_0, h)$$

Выберем $h^{i_0} \neq 0, i_0 \in [1; n]$ так, чтобы

$$h_0 = (0, 0, \dots, 0, h^{i_0}, 0, \dots, 0)$$

Подставим h_0 вместо h :

$$\begin{aligned} & \frac{f(x_0^1, \dots, x_0^{i_0-1}, x_0^{i_0} + h^{i_0}, \dots, x_0^{i_0+1}, \dots, x_0^n) - f(x_0^1, \dots, x_0^n)}{h^{i_0}} = \\ & = \frac{u^{i_0} \cdot h^{i_0}}{h^{i_0}} + \frac{\omega(x_0, h_0)}{h^{i_0}} = u^{i_0} + \frac{\omega(x_0, h_0)}{h^{i_0}} \end{aligned}$$

$$\lim_{h_0 \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + h_0) - f(x_0)}{h^{i_0}} = \lim_{h_0 \rightarrow 0} (u^{i_0} + \frac{\omega(x_0, h_0)}{h^{i_0}}) = u^{i_0}$$

Отсюда:

$$\lim_{h_0 \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + h_0) - f(x_0)}{h^{i_0}} = \frac{\delta f}{\delta x^{i_0}}(x_0) = u^{i_0}$$

$$df(x_0, h) = \langle u, h \rangle = \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) h^i$$

Доказано.

Замечание:

часто приращение $h = (h^1, \dots, h^n)$ обозначают через $dx = (dx^1, \dots, dx^n)$.

Тогда

$$df(x_0, h) = \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) dx^i$$

Теорема 5.2.7. Связь между существованием частных производных и дифференцируемостью.

Если $f : E \rightarrow \mathbb{R}^1, \forall (x \in U(x_0)) \exists (\frac{\delta f}{\delta x^i}(x), i \in \{1; n\})$ и $\frac{\delta f}{\delta x^i}(x), i \in \{1; n\}$ - непрерывны в x_0 тогда в x_0

$\forall (l \in \mathbb{R}^n) \exists (f'_l(x_0)) [f'_l(x_0) = \sum_{i=1}^n \lambda^i \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0)]$, где $\lambda^i = \langle l; e_i \rangle$ - i-тая координата вектора l .

Доказательство.

$$\begin{aligned} \frac{f(x_0 + tl) - f(x_0)}{t} &= \frac{1}{t} [(f(x_0 + \sum_{k=1}^n t\lambda^k e_k) - f(x_0 + \sum_{k=2}^n t\lambda^k e_k)) + (f(x_0 + \sum_{k=2}^n t\lambda^k e_k) - \\ &= \sum_{i=1}^n \frac{1}{t} [f(x_0 + \sum_{k=i}^n t\lambda^k e_k) - f(x_0 + \sum_{k=i+1}^n t\lambda^k e_k)] \end{aligned}$$

частичное по координатное приращение

$$= \sum_{i=1}^n \lambda^i \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0 + \sum_{k=i+1}^n t\lambda^k e_k + \theta t\lambda^i e_i)$$

где $\theta \in (0; 1)$

$$\lim_{t \rightarrow 0} (\sum_{k=i+1}^n t\lambda^k e_k + \theta t\lambda^i e_i) = 0.$$

т.к. в x_0 все частные производные непрерывны, то при $t \rightarrow 0$, в силу непрерывности функции,

$$\lim_{t \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n \lambda^i \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0 + \sum_{k=i+1}^n t\lambda^k e_k + \theta t\lambda^i e_i) = \sum_{i=1}^n \lambda^i \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0)$$

Отсюда:

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + tl) - f(x_0)}{t} = \sum_{i=1}^n \lambda^i \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) \Rightarrow$$

по определению:

$$\forall (l \in \mathbb{R}^n) \exists (f'_l(x_0)) [f'_l(x_0) = \sum_{i=1}^n \lambda^i \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0)]$$

Доказано.

Замечание 1:

если $||l|| = 1, ||e_i|| = 1$, то, в \mathbb{R}^3 λ^i — направляющие косинусы (l, e_i) , т.к.

$$\lambda^i = \langle l, e_i \rangle = ||l|| \cdot ||e_i|| \cdot \cos(l, e_i) = \cos(l, e_i)$$

По аналогии с \mathbb{R}^3 : $\lambda^i = \cos(\lambda, e_i)$.

Тогда: $f'_l(x_0) = \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) \cdot \cos(l, e_i)$

Замечание 2:

если в некоторой точке $x_0 \forall (i \in \{1; n\}) \exists (\frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0))$, то функция может не иметь производной в x_0 по какому-нибудь направлению.

Пример:

$$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^1. f(x) = f(x^1, x^2) = \begin{cases} 0, & x^1 \cdot x^2 = 0 \\ 1, & x^1 \cdot x^2 \neq 0 \end{cases}$$

$$\frac{\delta f}{\delta x^1}(0; 0) = \lim_{\Delta x^1 \rightarrow 0} \frac{f(\Delta x^1, 0) - f(0, 0)}{\Delta x^1} = 0$$

$$\frac{\delta f}{\delta x^2}(0; 0) = \lim_{\Delta x^2 \rightarrow 0} \frac{f(0, \Delta x^2) - f(0, 0)}{\Delta x^2} = 0$$

существуют все частные производные. Но!

пусть $l = (\frac{1}{\sqrt{2}}; \frac{1}{\sqrt{2}})$. Тогда

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(\frac{1}{\sqrt{2}}; \frac{1}{\sqrt{2}}) - f(0, 0)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t}$$

Нет конечного предела следовательно $f'_l(0, 0)$

Значит, существования всех частных производных недостаточно для существования всех производных по направлению.

Теорема 5.2.8. Дифференцируемость функции по Фреше Если $f : E \rightarrow \mathbb{R}^1$ имеет в $U(x_0)$ все частные производные, непрерывные в x_0 , то функция f — дифференцируема по Фреше и $df(x_0, h) = \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) h^i$

Доказательство. Возьмём приращение $h \in \mathbb{R}^n : x_0 + h \in E, h = \sum_{k=1}^n h^k e_k$

$$f(x_0 + h) - f(x_0) = f(x_0 + \sum_{k=1}^n h^k e_k) - f(x_0 + \sum_{k=2}^n h^k e_k) + \dots + f(x_0 + h^1 e_1) - f(x_0) =$$

$$= \sum_{i=1}^n (f(x_0 + \sum_{k=i}^n h^k e_k) - f(x_0 + \sum_{k=i+1}^n h^k e_k)) =$$

по теореме Лагранжа

$$= \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0 + \sum_{k=i+1}^n h^k e_k + \theta h^i e_i) \cdot h^i,$$

где $\theta \in (0; 1)$

Отсюда:

$$f(x_0+h) - f(x_0) = \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) h^i + \sum_{i=1}^n (\frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0 + \sum_{k=i+1}^n h^k e_k + \theta h^i e_i) - \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0)) h^i$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0 + \sum_{k=i+1}^n h^k e_k + \theta h^i e_i) = \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0)$$

Значит:

$$\sum_{i=1}^n (\frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0 + \sum_{k=i+1}^n h^k e_k + \theta h^i e_i) - \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0)) \cdot h^i = o(||h||) = \omega(x_0, h)$$

Отсюда:

$$f(x_0 + h) - f(x_0) = \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) \cdot h^i + \omega(x_0, h) -$$

определение дифференцируемости по Фреше \Rightarrow

$$\Rightarrow df(x_0, h) = \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) h^i$$

Доказано.

Следствие:

Если функция $f : E \rightarrow \mathbb{R}^1$ имеет в $U(x_0)$

$\forall (l \in \mathbb{R}^n) \exists (f'_e(x) - \text{непрер. в } x_0, x \in U(x_0), x_0 \in E)$

то f - дифференцируема в x_0 по Фреше и $df(x_0, h) = f'_h(x_0)$

Определение. Градиент функции f в x_0 - n -мерный вектор, координаты которого равны частным производным функции $f : E \rightarrow \mathbb{R}^1$ ($gradf(x_0) = (\frac{\delta f}{\delta x^1}(x_0), \dots, \frac{\delta f}{\delta x^n}(x_0))$ и $df(x_0, h) = \langle gradf(x_0), h \rangle$)

5.2.7 Теорема о дифференцируемости сложной функции и следствие из неё

Теорема 5.2.9. Пусть $E \subset \mathbb{R}^n$ - открытое, $f : E \rightarrow \mathbb{R}^1$, $\varphi^i : H \rightarrow \mathbb{R}^1$, $H \subset \mathbb{R}^m$, $(\varphi^1(t), \dots, \varphi^n(t)) \subset E \forall (t \in H)$

Пусть в некотором $t_0 \in H$, $\varphi^i(t)$ - дифференцируема, а в $x_0 = (\varphi^1(t_0), \dots, \varphi^n(t_0))$ - дифференцируема $f(x)$.

Тогда сложная функция $g(t) = f(\varphi^1(t), \dots, \varphi^n(t))$ - дифференцируема в t_0 и $dg(t_0, k) = \sum_{j=1}^m (\sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) \cdot \frac{\delta \varphi^i}{\delta t^j}(t_0)) \cdot k^j$, где $k = (k^1, \dots, k^m) \in \mathbb{R}^m$

Доказательство. Возьмём приращение $k = (k^1, \dots, k^m) \in \mathbb{R}^m : t_0 + k \in H$

$$\begin{aligned} g(t_0 + k) - g(t_0) &= f(\varphi^1(t_0 + k), \dots, \varphi^n(t_0 + k)) - f(\varphi^1(t_0), \dots, \varphi^n(t_0)) = \\ &= f(x_0^1 + h^1, \dots, x_0^n + h^n) - f(x_0^1, \dots, x_0^n) \end{aligned}$$

где $x_0^i = \varphi^i(t_0)$, $h^i = \varphi^i(t_0 + k) - \varphi^i(t_0)$

В силу дифференцируемости функции f имеем:

$$f(x_0 + h) - f(x_0) = \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) h^i + \omega(x_0, h)$$

где $\frac{\omega(x_0, h)}{\|h\|} \rightarrow 0$ при $h \rightarrow 0$

Из дифференцируемости функции в x_0 вытекает:

$$h^i = \varphi^i(t_0 + k) - \varphi^i(t_0) = \sum_{j=1}^m \frac{\delta \varphi^i}{\delta t^j}(t_0) k^j + \omega_1(t_0, k)$$

где $\frac{\omega_1(t_0, k)}{\|k\|} \rightarrow 0$ при $k \rightarrow 0$

Получим (т.к. функции $\varphi^i(t)$, $i = \{1; n\}$ дифф-емы в t_0):

$$g(t_0 + k) - g(t_0) = \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) \left(\sum_{j=1}^m \frac{\delta \varphi^i}{\delta t^j}(t_0) k^j + \omega_1 \right) + \omega =$$

$$\sum_{j=1}^m \left(\sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) \frac{\delta \varphi^i}{\delta t^j}(t_0) \right) k^j + \omega_2,$$

где $\omega_2 = \omega_1 \cdot \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) + \omega$

Покажем, что $\omega_2 = o(||k||)$:

$$\frac{\omega_2}{||k||} = \frac{\omega_1}{||k||} \cdot \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) + \frac{\omega}{||k||}$$

Значит

$$\lim_{k \rightarrow 0} \frac{\omega_2}{||k||} = \lim_{k \rightarrow 0} \left(\frac{\omega_1}{||k||} \cdot \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) + \frac{\omega}{||k||} \right) = \lim_{k \rightarrow 0} \frac{\omega(x, h)}{||k||}$$

$$\lim_{k \rightarrow 0} \frac{\omega(x, h)}{||h||} \cdot \frac{||h||}{||k||} = 0 \Leftrightarrow$$

$\Leftrightarrow \frac{||h||}{||k||}$ — ограничено.

а) в силу непрерывности φ^i , при $k \rightarrow 0$

$\forall (i \in \{1; n\}) [h \rightarrow 0] \Rightarrow h \rightarrow 0$ т.е.

$$\lim_{k \rightarrow 0} \frac{\omega(x, h)}{||h||} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\omega(k, h)}{||h||} = 0$$

б) докажем, что $\frac{||h||}{||k||}$ - ограничено при $k \rightarrow 0$ - огр.

Тогда $g(t_0 + k) - g(t_0) = \sum_{j=1}^m \left(\sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) \frac{\delta \varphi^i}{\delta t^j}(t_0) \right) k^j + \omega_2$,

где $\omega_2 = o(||k||)$. Тогда, по определению Фреше:

$$dg(t_0, k) = \sum_{j=1}^m \left(\sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) \frac{\delta \varphi^i}{\delta t^j}(t_0) \right) k^j$$

Доказано.

Следствие 1.

для выполнения условий теоремы для частных производных функции имеет место формула:

$$\frac{\delta g}{\delta t^k}(t_0) = \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x_0) \frac{\delta \varphi^i}{\delta t^k}(t_0), k \in \{1; m\}$$

Замечание:

можно доказать, что последняя формула верна и при более слабых утверждениях, чем условие теоремы. Достаточно требовать, чтобы f - дифференцируема в x_0 , а φ^i имели все частные производные в t_0 . Однако, одного существования частных производных функции f в x_0 и функции φ^i в т. t_0 недостаточно для справедливости последней формулы.

Пример:

$$f(x) = f(x^1, x^2) = \begin{cases} 0 & , (x^1, x^2) = 0 \\ \frac{(x^1)^2 \cdot x^2}{(x^1)^2 + (x^2)^2} & , (x^1, x^2) \neq 0 \end{cases}$$

функция имеет частные производные во всех точках:

$$\frac{\delta f}{\delta x^1}(0, 0) = \lim_{\Delta x^1 \rightarrow 0} \frac{f(\Delta x^1, 0) - f(0, 0)}{\Delta x^1} = 0$$

$$\frac{\delta f}{\delta x^2} = \lim_{\Delta x^2 \rightarrow 0} \frac{f(0, \Delta x^2) - f(0, 0)}{\Delta x^2} = 0$$

Введём новую переменную $t : x^1 = t, x^2 = t \Rightarrow$
 $\Rightarrow g(t) = f(t, t)$ - сложная функция от t :

$$g(t) = \frac{t^3}{2t^2} = \frac{1}{2}t$$

$g(t)$ - дифференцируема при $\forall(t)$.

$$g'(t) = \frac{1}{2}$$

$$\text{Но! } g'_1(0) = f'_{x^1}(0) - (x^1)(0) + f'_{x^2}(0) \cdot (x^2)(0) = 0 \neq \frac{1}{2}$$

Следствие 2

Инвариантность формы первого дифференциала $f : E \rightarrow \mathbb{R}^1, E \subset \mathbb{R}^n$ - открытое, f - дифференцируема в $x \in E$, и $\varphi^i : H \rightarrow \mathbb{R}^1, h \subset \mathbb{R}^m$ - открытое, φ^i - дифференцируема в т. $t \in H : x = (\varphi^1(t), \dots, \varphi^n(t))$.

Тогда:

$$df(x, dx) = \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x) dx^i,$$

где $dx^i = d\varphi^i(t, dt)$,

т.е. дифференциал имеет тот же вид, что и в случае, когда x - независимая переменная.

Доказательство.

$$g(t) = f(\varphi^1(t), \dots, \varphi^n(t)) = f(x).$$

Тогда

$$dg(t, dt) = \sum_{k=1}^m \frac{\delta g}{\delta t^k}(t) dt^k = \sum_{k=1}^m \left(\sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x) \frac{\delta \varphi^i}{\delta t^k}(t) \right) dt^k$$

Поменяем порядок суммирования:

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x) \sum_{k=1}^m \frac{\delta \varphi^i}{\delta t^k}(t) dt^k &= \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x) dx^i \Rightarrow \\ \Rightarrow df(x, dx) &= dg(t, dt) = \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(x) dx^i \end{aligned}$$

т.е. дифференциал имеет тот же вид, что и в случае когда t была независимой переменной **Доказано.**

форма 1 дифференциала не зависит от того, является ли x зависимой или независимой переменной

$$dg(t, dt) = df(x, dx) = \sum \frac{\delta f}{\delta x^i}(x) dx^i$$

5.2.8 Инвариантность формы первого дифференциала

5.2.9 Частные производные высших порядков

Определение. $f : E \rightarrow \mathbb{R}^1$. Если функция f имеет в E частную производную $\frac{\delta f}{\delta x^i}$, то эта частная производная сама является некоторой функцией $\frac{\delta f}{\delta x^i} : E \rightarrow \mathbb{R}^1$. Эта функция, в свою очередь может иметь частную производную по некоторой переменной x , которая называется производной 2 порядка или второй частной производной по x^i и x^j

$$\left(\frac{\delta}{\delta x^j} \left(\frac{\delta f}{\delta x^i} \right) \right)(x_0) = \frac{\delta^2 f}{\delta x^i \delta x^j}(x_0) \text{ или } \delta_{ij} f(x_0), \text{ или } f''_{x^j x^i}(x_0)$$

Порядок индексов указывает в каком порядке производится дифференцирование по переменным.

Определение. Если определена частная производная порядка $k : \frac{\delta^k f}{\delta x^{i_1} \dots \delta x^{i_k}}$, то частная производная порядка $k+1$ определяется следующим соотношением:

$$\frac{\delta^{k+1} f}{\delta x^i \delta x^{i_1} \delta x^{i_2} \dots \delta x^{i_k}} = \frac{\delta}{\delta x^i} \left(\frac{\delta^k f}{\delta x^{i_1} \dots \delta x^{i_k}} \right)$$

Теорема 5.2.10. Если функция $f : E \rightarrow \mathbb{R}^1$ имеет в некоторой окрестности т. $x_0 \in E$ частную производную $\frac{\delta^2 f}{\delta x^i \delta x^j}(x)$ и $\frac{\delta^2 f}{\delta x^j \delta x^i}(x)$, которые непрерывны в x_0 , то

$$\frac{\delta^2 f}{\delta x^i \delta x^j}(x_0) = \frac{\delta^2 f}{\delta x^j \delta x^i}(x_0)$$

Доказательство. Будем считать, что имеем дело с функциями двух переменных: $f(x^1, x^2)$. Надо доказать:

$$\frac{\delta^2 f}{\delta x^1 \delta x^2}(x_0) = \frac{\delta^2 f}{\delta x^2 \delta x^1}(x_0)$$

Рассмотрим вспомогательную функцию:

$$F(h^1, h^2) = f(x_0^1 + h^1, x_0^2 + h^2) - f(x_0^1 + h^1, x_0^2) - f(x_0^1, x_0^2 + h^2) + f(x_0^1, x_0^2),$$

где $h = (h^1, h^2) : x_0^1 + h^1$ и $x_0^2 + h^2$ не выходят за пределы окрестности, где существует производная.

Пусть $\varphi(t) = f(x_0^1 + th^1, x_0^2 + h^2) - f(x_0^1 + th^1, x_0^2)$.

Тогда $F(h^1, h^2) = \varphi(1) - \varphi(0) = \varphi'(\theta_1)$ - по теореме Лагранжа.

По следствию 1 из теоремы о дифференцируемости сложной функции:

$$F(h^1, h^2) = \frac{\delta f}{\delta x^1}(x_0^1 + \theta_1 h^1, x_0^2 + h^2) \cdot h^1 \frac{\delta f}{\delta x^1}(x_0^1 + \theta_1 h^1, x_0^2) h^1 =$$

$$\frac{\delta^2 f}{\delta x^2 \delta x^1}(x_0^1 + \theta_1 h^1, x_0^2 + \theta_2 h^2) h^1 h^2$$

где $\theta_2 \in (0; 1)$

Пусть $\psi(t) = f(x_0^1 + h^1, x_0^2 + th^2) - f(x_0^1, x_0^2 + th^2)$. Тогда

$F(h^1, h^2) = \psi(1) - \psi(0) = \psi'(\theta_3)$ - по теореме Лагранжа

$$\begin{aligned} F(h^1, h^2) &= \frac{\delta f}{\delta x^2}(x_0^1 + h^1, x_0^2 + \theta_3 h^2) h^2 - \frac{\delta f}{\delta x^2}(x_0^1, x_0^2 + \theta_3 h^2) h^2 = \\ &= \frac{\delta^2 f}{\delta x^1 \delta x^2}(x_0^1 + \theta_4 h^1, x_0^2 + \theta_3 h^2) h^1 h^2, \text{ где } 0 < \theta_3 \theta_4 < 1 \end{aligned}$$

Получается:

$$\frac{\delta^2 f}{\delta x^2 \delta x^1}(x_0^1 + \theta_1 h^1, x_0^2 + \theta_2 h^2) h^1 h^2 = \frac{\delta^2 f}{\delta x^1 \delta x^2}(x_0^1 + \theta_4 h^1, x_2 + \theta_3 h^2) = F(h^1, h^2)$$

$\frac{\delta^2 f}{\delta x^2 \delta x^1}$ и $\frac{\delta^2 f}{\delta x^1 \delta x^2}$ непрерывны в x_0

Перейдем к $\lim_{h \rightarrow 0} F(h^1, h^2)$ и получим:

$$\frac{\delta^2 f}{\delta x^2 \delta x^1}(x_0) = \frac{\delta^2 f}{\delta x^1 \delta x^2}(x_0)$$

Доказано.

Замечание:

Если $\frac{\delta^2 f}{\delta x^2 \delta x^1}$ и $\frac{\delta^2 f}{\delta x^1 \delta x^2}$ - не непрерывны в x_0 , то они могут оказаться неравными

Упражнение:

$$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^1$$

$$f(x^1, x^2) = \begin{cases} x^1, x^2 \cdot \frac{(x^1)^2 - (x^2)^2}{(x^1)^2 + (x^2)^2} & , (x^1, x^2) \neq 0 \\ 0 & , (x^1, x^2) = 0 \end{cases}$$

в этом случае $\frac{\delta^2 f}{\delta x^2 \delta x^1} \neq \frac{\delta^2 f}{\delta x^1 \delta x^2}$

Если $f : E \rightarrow \mathbb{R}^1$ имеет \forall частные производные до k - порядка включительно, которые непрерывны на E , то значение k -той производной $\frac{\delta^k f(x^1, \dots, x^n)}{\delta x^{i_1} \delta x^{i_2}, \dots, \delta x^{i_k}}$ не зависит от порядка i_1, \dots, i_k остаётся прежним при \forall перестановки индекса. Доказательство по индукции.

5.2.10 Дифференциалы высших порядков

Определение. Билинейная форма. Функция $A : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^1$, если

$$1. A(\alpha x_1 + \beta x_2, y) = \alpha A(x_1, y) + \beta A(x_2, y) \\ \forall (\alpha, \beta \in \mathbb{R}^1; x_1, x_2, y \in \mathbb{R}^n)$$

$$2. A(x, \alpha y_1 + \beta y_2) = \alpha A(x, y_1) + \beta A(x, y_2) \\ \forall (\alpha, \beta \in \mathbb{R}^1; x, y_1, y_2 \in \mathbb{R}^n)$$

Если $A(x, y)$ - билинейная форма, определённая на декартовом произведении $\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$ по базису $\{e_i\}$, то

$$A(x, y) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x^i y^j; x = \sum_{i=1}^n x^i e_i; y = \sum_{j=1}^n y^j e_j$$

Пусть $a_{ij} = A(e_i, e_j)$. Тогда

$$A(x, y) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x^i y^j$$

Определение. Пусть $x=y$. Тогда

$A(x, x) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x^i x^j$ - квадратичная форма, соответствующая билинейной форме $A(x, y)$

Определение. Симметрическая билинейная форма $A(x, y)$ и $A(x, x)$ - такие, что

$$\forall (i, j \in \{1; n\}) [a_{ij} = a_{ji}]$$

Пример:

$\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x^i y^i$ - симметрическая билинейная форма.

$\|x\|^2 = \sum_{i=1}^n (x^i)^2$ - симметрическая квадратная форма.

Дифференциал высшего порядка

Пусть $E \subset \mathbb{R}^n$ - открытоею

$f : E \rightarrow \mathbb{R}^n$ - дифференцируема на E , т.е. $\exists (df(x, h))$

Зафиксировав h , получаем скалярную функцию с 1 независимой переменной - x , которая определена на E и $x + h \in E$

Предположим, что, при фиксированном h , $\varphi(x) = df(x, h)$, как скалярная функция от x , дифференцируема в некоторой точке $x_0 \in E \Rightarrow \exists$ (линейный функционал $\lambda_{x_0}(x) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^1$)

$\forall (k \in \mathbb{R}^n : k + x_0 \in E) [df(x_0 + k, h) - df(x_0, h) = \lambda_{x_0}(h)k + \Omega]$, где $\lambda_{x_0}(h)k$ - линейно по k ,

$\Omega = o(\|k\|)$, т.е. $\frac{\Omega}{\|k\|} \rightarrow 0$ при $\|k\| \rightarrow 0$

Утверждение:

Покажем, что $\lambda_{x_0}(h)k$ линейно по h :

т.е. $\forall(h_1, h_2 \in \mathbb{R}^n, \alpha \in \mathbb{R}^1)$ выполняется следующее:

$$1. \lambda_{x_0}(h_1 + h_2)k = \lambda_{x_0}(h_1)k + \lambda_{x_0}(h_2)k$$

$$2. \lambda_{x_0}(\alpha h_1)k = \alpha \lambda_{x_0}(h_1)k$$

Доказательство. $(h_1) : \lambda_{x_0}(h_1)k + \Omega_1 = df(x_0 + k, h_1) - df(x_0, h_1);$

$(h_2) : \lambda_{x_0}(h_2)k + \Omega_2 = df(x_0 + k, h_2) - df(x_0, h_2);$

$(h_1 + h_2) : \lambda_{x_0}(h_1 + h_2)k + \Omega_3 = df(x_0 + k, h_1 + h_2) - df(x_0, h_1 + h_2),$ где $\Omega_1 = o(||k||), \Omega_2 = o(||k||), \Omega_3 = o(||k||)$

$(h_1) + (h_2) - (h_1 + h_2) :$

$$\lambda_{x_0}(h_1)k + \lambda_{x_0}(h_2)k - \lambda_{x_0}(h_1 + h_2)k + (\Omega_1 + \Omega_2 - \Omega_3) =$$

$$= df(x_0 + k, h_1) - df(x_0, h_1) + df(x_0 + k, h_2) - df(x_0, h_2) - df(x_0 + k, h_1 + h_2) + df(x_0, h_1 + h_2)$$

$$0 = \lambda_{x_0}(h_1)k + \lambda_{x_0}(h_2)k - \lambda_{x_0}(h_1 + h_2)k + (\Omega_1 + \Omega_2 - \Omega_3) =$$

Возьмем $\forall(k_0 \in \mathbb{R}^n : k \neq 0)$. Если $k_0 = 0$, то равенство будет доказано.

В качестве $k = \varepsilon \cdot k_0$. Тогда, в силу линейности $\lambda_{x_0} : \lambda_{x_0}(h_1)\varepsilon k = \varepsilon \lambda_{x_0}(h_1)k$

Тогда:

$$= \varepsilon(\lambda_{x_0}(h_1)k_0 + \lambda_{x_0}(h_2)k_0 - \lambda_{x_0}(h_1 + h_2)k_0 + \frac{\Omega_1 + \Omega_2 - \Omega_3}{\varepsilon})$$

При $\varepsilon \rightarrow 0, k = \varepsilon \cdot k_0 \rightarrow 0 \Rightarrow$

$$\Rightarrow \frac{\Omega_1 + \Omega_2 - \Omega_3}{\varepsilon} \rightarrow 0 \text{ при } \varepsilon \rightarrow 0$$

Тогда получаем:

$$\forall(k_0 \neq 0 \in \mathbb{R}^n)[\lambda_{x_0}(h_1)k_0 + \lambda_{x_0}(h_2)k_0 - \lambda_{x_0}(h_1 + h_2)k_0]$$

т.к. k_0 может быть любым, то утверждение доказано. (однородность докажется аналогично) **Доказано.**

Определение. Второй дифференциал (дифференциал второго порядка) - квадратичная форма

$$\lambda_{x_0}(h)h = d(df(x_0, h)(x_0), h),$$

соответствующая билинейной форме $\lambda_{x_0}(h)k$ (по аналогии с $f(x_0 + h) - f(x_0) = df(x_0, h) + \omega$)

$$d^2f(x_0, h) = \lambda_{x_0}(h)(h).$$

Определение. Вторая производная функции f в x_0 - билинейное отображение, значением которого в точке (h, h) является второй дифференциал

$$f''(x_0)$$

Таким образом, $d^2f(x_0, h) = f''(x_0)(h, h)$.

По аналогии со скалярным случаем:

$$f''(x_0)(h, h) = f''(x_0)h^2$$

Так как 2 дифференциал - это квадратичная форма, то он представляется в виде:

$$d^2f(x_0, h) = \left| \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} h^i h^j \right|$$

здесь a_{ij} зависит от x_0

Найдем $a_{ij}(x_0) : df(x, h) = \sum_{i=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^i}(h^i)$

В качестве h возьмем $h^0 = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots)$

Подставим:

$$df(x, h^0) = \frac{\delta f}{\delta x^k}(x)$$

$df(x, h^0)$ - диф-ем как функцию от x в x_0

Тогда $df(x, h^0)$ имеет в x_0 все частные производные. Значит,

$$\exists \left(\frac{\delta}{\delta x^j} \left(\frac{\delta f}{\delta x^k} \right) (x_0) = \frac{\delta^2 f}{\delta x^j \delta x^k} (x_0) \right)$$

$$\begin{aligned} d^2f(x, h^0) &= \sum_{i=1}^n \frac{\delta}{\delta x^i} \left(\sum_{j=1}^n \frac{\delta f}{\delta x^j}(x) \cdot h^j \right) (x_0) h^i = \\ &= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \frac{\delta^2 f}{\delta x^i \delta x^j} (x_0) h^i h^j \Rightarrow \end{aligned}$$

$$\Rightarrow a_{ij} = \frac{\delta^2 f}{\delta x^i \delta x^j}(x_0)$$

Таким образом, если функция дважды дифференцируема в x_0 , тогда второй дифференциал представляется в виде:

$$d^2 f(x_0, h) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \frac{\delta^2 f}{\delta x^i \delta x^j}(x_0) h^i h^j$$

Если, по аналогии со скалярным случаем, приращение обозначим как dx , то:

$$d^2 f(x_0, dx) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \frac{\delta^2 f}{\delta x^i \delta x^j}(x_0) dx^i dx^j$$

Позже будет доказано, что, если функция дважды диф-ема в x_0 , то верно, что

$$\frac{\delta^2 f}{\delta x^i \delta x^j}(x_0) = \frac{\delta^2 f}{\delta x^j \delta x^i}(x_0)$$

Если предположить, что любая частная производная f в x_0 - непрерывна, то функция f дважды диф-ема и имеет место последняя формула.

Пример:

$$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^1, f(x^1, x^2) = (x^1)^2 \cdot (x^2) \\ \frac{\delta f}{\delta x^1} = 2x^1 x^2; \frac{\delta f}{\delta x^2} = (x^1)^2; \frac{\delta^2 f}{\delta (x^1)^2} = 2x^2; \frac{\delta^2 f}{\delta x^1 \delta x^2} = 0; \frac{\delta^2 f}{\delta x^1 \delta x^2} = 2x^1$$

Определение. Трилинейная форма - отображение декартового произведения 3-х множителей, которые являются линейными по каждому аргументу при фиксированных двух остальных:

$$\forall(\alpha, \beta \in \mathbb{R}^1) \forall(x_1, x_2, y, z \in \mathbb{R}^n)$$

$$[A(\alpha x_1 + \beta x_2, y, z) = \alpha A(x_1, y, z) + \beta A(x_2, y, z)]$$

Если $\forall(x \in E) \exists(d^2 f(x, h))$, то дифференциал в т. $x_0 \in E$ — есть трилинейная форма от k, h, m :

k - приращение по x в $df(x, k)$

h - приращение по x в $d^2 f(x, h)$

m - приращение по y в $df(y, m)$

Определение. Третий дифференциал или дифференциал третьего порядка функции f в x_0 - однородная форма, которая получается с трилинейной формы при $k=h=m$.

$$d^3 f(x_0, h)$$

Определение. Производная третьего порядка функции f в x_0 - трилинейное отображение, значением которого в т. (h, h, h) будет третий дифференциал.

$$f'''(x_0) \quad \text{Таким образом, } d^3 f(x_0, h) = f'''(x_0)(h, h, h)$$

По аналогии со скалярной функцией:

$$d^3 f(x_0, h) = f'''(x_0)(h, h, h) = f'''(x_0)h^3$$

Продолжая, по индукции можно определить понятия дифференциала и производной любого порядка для скалярной функции векторного аргумента. Также, используя метод индукции, можно доказать, что:

$$d^k f(x_0, h) = \sum_{i_1, \dots, i_{k+1}}^n \frac{\delta^k f}{\delta x^{i_1} \dots \delta x^{i_k}}(x_0) \cdot h^{i_1} \dots h^{i_k}$$

или, если обозначить h за dx , то:

$$d^k f(x_0, h) = \sum_{i_1, \dots, i_{k+1}}^n \frac{\delta^k f}{\delta x^{i_1} \dots \delta x^{i_k}}(x_0) \cdot dx^{i_1} \dots dx^{i_k}$$

Теорема 5.2.11. О дифференцируемости сложной функции.

Пусть $E \subset \mathbb{R}^n$, а $f : E \rightarrow \mathbb{R}_1$ - p штук раз диф-ема на E . Пусть $\varphi^i : H \rightarrow \mathbb{R}^n$, где $H \subset \mathbb{R}^n$ - открытое.

Притом $\forall (t \in H) [\varphi^1(t), \dots, \varphi^n(t) \in E]$ и $\forall (i \in \{1; n\}) \varphi^i$ - p штук раз диф-ема в т $t_0 \in H$ (или на H)

Частный случай теоремы: $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^k \forall (k \in \mathbb{N})$

Например: $f : \mathbb{R}^1 \rightarrow \mathbb{R}^2 f(x) = (x, x^2 + 4)$

Доказательство. Второй дифференциал и все последующие - не инвариантны.

Пусть (без ограничения общности) $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^2$

$f(x^1, x^2)$ - дважды диф-ема на $E \subset \mathbb{R}^2$

$x^1 = \varphi^1(t^1, \dots, t^m); x^2 = \varphi^2(t^1, \dots, t^m)$

φ^1 и φ^2 - дважды диф-емы на $H \subset \mathbb{R}^m$.

В силу инвариантности формы первого дифференциала, $df(x, dx)$ имеют одинаковую формулу независимо от того зависима x или независима.

$$df(x, dx) = \frac{\delta f}{\delta x^1}(x)dx^1 + \frac{\delta f}{\delta x^2}(x)dx^2,$$

$$dx^1 = \sum_{i=1}^m \frac{\delta \varphi^1}{\delta t^i} dt^i, dx^2 = \sum_{i=1}^m \frac{\delta \varphi^2}{\delta t^i} dt^i$$

$$d^2 f(x, dx) = d\left(\left(\frac{\delta f}{\delta x^1}(x)dx^1 + \frac{\delta f}{\delta x^2}(x)dx^2\right), dx\right) =$$

$$= \frac{\delta^2 f}{\delta x^2 \delta x^1} (dx^1)^2 + \frac{\delta^2 f}{\delta x^1 \delta x^2} (dx^1 dx^2) + \frac{\delta^2 f}{\delta x^2 \delta x^1} (dx^2 dx^1) + \frac{\delta^2 f}{\delta x^2 \delta x^2} (dx^2)^2 + \frac{\delta f}{\delta x^1}(x) d^2 x^1 +$$

$$\frac{\delta^2 f}{\delta (x^1)^2} (dx^1)^2 + 2 \frac{\delta^2 f}{\delta x^1 \delta x^2} (dx^1 dx^2) + \frac{\delta^2 f}{\delta (x^2)^2} (dx^2)^2 + \left[\frac{\delta f}{\delta x^1}(x) d^2 x^1 + \frac{\delta f}{\delta x^2}(x) d^2 x^2 \right]^*$$

Если x^1, x^2 - независимые переменные, то $[...]^* = 0$ - получили обычную формулу для $d^2 f$

Значит, второй дифференциал не инвариантен. **Доказано.**

5.2.11 Формула Тейлора для скалярной функции векторного аргумента

Теорема 5.2.12. Пусть $f : E \rightarrow \mathbb{R}$, $E \subset \mathbb{R}^n$, E открыто, f дифференцируема на E до $(k+1)$ -го порядка включительно. Тогда

$$\forall (x \in E) \exists (r > 0) \forall (h \in \mathbb{R}^n : \|h\| < r) \exists (\theta = \theta(x, h), 0 < \theta < 1)$$

$$\begin{aligned} & \left[f(x+h) = f(x) + df(x, h) + \frac{1}{2!} d^2 f(x, h) + \dots + \right. \\ & \quad \left. + \frac{1}{k!} d^k f(x, h) + \frac{1}{(k+1)!} d^{k+1} f(x + \theta h, h) = \right. \\ & \quad \left. = f(x) + \sum_{i=1}^k \frac{1}{i!} d^i f(x, h) + \frac{1}{(k+1)!} d^{k+1} f(x + \theta h, h) \right] \quad (5.15) \end{aligned}$$

Доказательство. Введем $\varphi(t) = f(x + t, h)$, где $t \in [0; 1]$ Т.к. E - открытое, то вместе с $x \in E$ в E входит и некоторый шар: $B(x, r) \subset E$. Поэтому, если $\|h\| < r$, то все точки отрезка $[x; x+h] \subset E$.

Тогда $\varphi(t)$ диф-ема на $[0;1]$ до $k+1$ порядка включительно, причем $\varphi'(t) = d^i f(x + th, h) \forall i \in \{1; n\}$. Но для $\varphi(t)$ верна формула Маклорена:

$$\varphi(1) - \varphi(0) = \varphi'(0) + \frac{1}{2!}\varphi''(0) + \dots + \frac{1}{k!}\varphi^{(k)}(0) + \frac{1}{(k+1)!}\varphi^{(k+1)}(\theta)$$

где $\theta \in (0; 1)$

Получим:

$$f(x+h) - f(x) = df(x, h) + \frac{1}{2!}d^2 f(x, h) + \dots + \frac{1}{k!}d^{(k)} f(x, h) + \frac{1}{(k+1)!}d^{(k+1)} f(x + \theta h,$$

Доказано.

...

5.3 Локальные экстремумы скалярных функций векторного аргумента

5.3.1 Необходимое условие локального экстремума

5.3.2 Достаточные условия локального экстремума

Теорема 5.3.1. Пусть $A \subset \mathbb{R}^n$, $f : A \rightarrow \mathbb{R}$ и f дважды непрерывно дифференцируема в $x_0 \in A$, x_0 - стационарная точка f , второй дифференциал f в точке x_0 , т. е. $d^2 f(x_0, h)$ является невырожденной квадратичной формой. Тогда $d^2 f(x_0, h)$ определяет наличие в точке x_0 локального экстремума, причём если $d^2 f$ — положительно определённая квадратичная форма (напомним, от h), то функция f имеет в точке x_0 локальный минимум, если $d^2 f$ — отрицательно определённая квадратичная форма, то функция f имеет в точке x_0 локальный максимум, если же $d^2 f$ — неопределённая квадратичная форма, то локального экстремума в точке x_0 у функции f нет.

Доказательство. Доказано. ...

5.4 Теорема о неявной функции (теорема Юнга)

5.4.1 Лемма о неявной функции

5.4.2 Теорема Юнга

5.4.3 Следствие о непрерывной дифференцируемости k -го порядка

5.4.4 Теорема о неявной функции для скалярной функции векторного аргумента

...

Глава 6

Векторные функции векторного аргумента

6.1 Предел отображения из \mathbb{R}^n в \mathbb{R}^m

6.1.1 Эквивалентность определений по Коши и по Гейне

6.1.2 Эквивалентность покоординатной сходимости

6.1.3 Предел линейной комбинации функций

6.1.4 Повторные пределы

...

6.2 Непрерывность отображения из \mathbb{R}^n в \mathbb{R}^m

6.2.1 Непрерывность координатных функций

Определение непрерывности для случая векторной функции векторного аргумента мы не будем давать таким же образом, как давали определения для скалярных функций скалярного или векторного аргумента. Вместо этого дадим сначала определение через непрерывность координатных функций, а затем докажем эквивалентность ему классических определений по Коши и по Гейне.

Определение 6.2.1. Если $f : A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ и $\forall(x \in A)[f(x) = (f^1(x), \dots, f^m(x))]$, то скалярные функции векторного аргумента $f^i : A \rightarrow \mathbb{R}$ называются координатными функциями исходной функции f .

Определение 6.2.2. Если $f : A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ и $\forall(x \in A)[f(x) = (f^1(x), \dots, f^m(x))]$, то функция f называется непрерывной в точке $x_0 \in A$, если в этой точке непрерывны все её координатные функции.

Определение 6.2.3. Если функция f непрерывна в каждой точке множества A , то она непрерывна на это множество.

Заметим, что из данного таким образом определения следует непрерывность функции в изолированной точке её области определения.

6.2.2 Различные определения непрерывности

Здесь и далее мы будем иногда без особого предупреждения использовать различные нормы в \mathbb{R}^n . Внимательному читателю не составит труда вспомнить, что все они эквивалентны в силу конечномерности \mathbb{R}^n (а невнимательному мы только что напомнили).

Дадим классическое определение непрерывности по Коши:

Определение 6.2.4. Пусть $f : A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$. f непрерывно в точке $x_0 \in A$, если

$$\forall(\varepsilon > 0)\exists(\delta > 0)\forall(x : 0 < |x - x_0| < \delta)[|f(x_0) - f(x)| < \varepsilon]$$

Утверждение 6.2.1. Определение через непрерывность координатных функций (определение 6.2.2) и приведённое выше определения эквивалентны.

Доказательство. Положим для $y = (y^1, \dots, y^m)$ $|y| = \max_i |y^i|$. Тогда

$$\begin{aligned} & \forall(\varepsilon > 0)\exists(\delta > 0)\forall(x : 0 < |x - x_0| < \delta)[|f(x_0) - f(x)| < \varepsilon] \\ & \Leftrightarrow \forall(\varepsilon > 0)\exists(\delta > 0)\forall(x : 0 < |x - x_0| < \delta)[\max_i |f^i(x_0) - f^i(x)| < \varepsilon] \Leftrightarrow \\ & \forall(i \in \{1, \dots, m\})\forall(\varepsilon > 0)\exists(\delta > 0)\forall(x : 0 < |x - x_0| < \delta)[|f^i(x_0) - f^i(x)| < \varepsilon] \end{aligned}$$

Предыдущая строка и означает непрерывность координатных функций.

Доказано.

Теперь, следуя порядку изложения предыдущих разделов, дадим определения через окрестности:

Определение 6.2.5. Пусть $f : A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$. f непрерывно в точке $x_0 \in A$, если

$$\forall(\varepsilon > 0)\exists(\delta > 0)[x \in \mathring{U}_\delta(x_0) \cap A \Rightarrow f(x) \in U_\varepsilon(f(x_0))]$$

Определение 6.2.6. Пусть $f : A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$. f непрерывно в точке $x_0 \in A$, если

$$\forall(V(f(x_0))\exists(\mathring{U}(x_0))[f(\mathring{U}(x_0) \cap A) \in V(f(x_0))])$$

Наконец, перепишем то же самое в предельной форме:

Определение 6.2.7. Пусть $f : A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$. f непрерывно в точке $x_0 \in A$, если

$$\lim_{x \rightarrow x_0, x \in A} f(x) = f(x_0)$$

Теперь сформулируем определение непрерывности по Гейне:

Определение 6.2.8. Пусть $f : A \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$. f непрерывно в точке $x_0 \in A$, если

$$\forall(\{x_k\} \subset A \setminus \{x_0\} : \{x_k\} \rightarrow x_0)[\{f(x_k)\} \rightarrow f(x_0)]$$

Его эквивалентность определению 6.2.2 доказывается аналогично — через переход к координатным функциям.

6.2.3 Непрерывность линейной комбинации функций

6.2.4 Непрерывность сложного отображения

6.2.5 Теорема Вейерштрасса

6.2.6 Линейная связность образа

6.2.7 Теорема Кантора

6.2.8 Открытость прообраза

...

6.3 Линейные отображения из \mathbb{R}^n в \mathbb{R}^m

6.3.1 Определение линейного отображения

Перед тем, как познакомить читателя с понятием производной векторной функции векторного аргумента, не лишним будет напомнить ему некоторые базовые сведения о линейных отображениях, изученные ранее в курсе алгебры.

Определение 6.3.1. Отображение $L : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ называется линейным, если:

$$\forall(x, y \in \mathbb{R}^n)[L(x + y) = L(x) + L(y)] \quad (6.1)$$

$$\forall(x \in \mathbb{R}^n)\forall(\lambda \in \mathbb{R})[L(\lambda x) = \lambda L(x)] \quad (6.2)$$

Свойства 6.1, называемое аддитивностью, и 6.2, называемое однородностью, иногда объединяют в свойство, называемое линейностью:

$$\forall(x, y \in \mathbb{R}^n) \forall(\lambda, \mu \in \mathbb{R}) [L(\lambda x + \mu y) = \lambda L(x) + \mu L(y)] \quad (6.3)$$

По индукции легко установить, что для линейного отображения L верно следующее:

$$\forall(x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R}^n) \forall(\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}) \left[L \left(\sum_{i=1}^n \lambda_i x_i \right) = \sum_{i=1}^n L(\lambda_i x_i) \right] \quad (6.4)$$

Отдельно обратим внимание читателя на следующие утверждения:

Утверждение 6.3.1. Линейное отображение является непрерывным.

Утверждение 6.3.2. Если L_1 и L_2 — линейные отображения из \mathbb{R}^n в \mathbb{R}^m , то отображение $L : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$, задаваемое формулой $L(x) = \lambda_1 L_1(x) + \lambda_2 L_2(x)$, где $\{\lambda_1, \lambda_2\} \subset \mathbb{R}$, также является линейным.

Утверждение 6.3.3. Суперпозиция линейных отображений есть линейное отображение.

Напомним, что в курсе алгебры вводилось понятие матрицы линейного отображения. Излагая дальнейший материал, будем считать, что в пространстве \mathbb{R}^n задан стандартный базис. Учитывая это, условимся сокращать для линейного отображения запись $L(x)$ до Lx .

Утверждение 6.3.4. Матрица суперпозиции линейных отображений есть произведение матриц соответствующих линейных отображений, притом матрица внешнего отображения ставится слева (напомним, что произведение матриц некоммутативно).

Определение 6.3.2. Линейное отображение, действующее из \mathbb{R}^n в \mathbb{R} , называется линейным функционалом.

6.3.2 Норма линейного отображения

Из курса алгебры читателю известно, что линейные отображения из \mathbb{R}^n в \mathbb{R}^m образуют линейное пространство $L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m)$ размерности nm . Ввести норму на этом пространстве можно различными способами —

например, как сумму элементов матрицы в некотором фиксированном базисе или как максимальный элемент такой матрицы. Подобное разнообразие широко используется, например, в курсе дифференциальных уравнений; напомним, что в конечномерном пространстве все нормы эквивалентны. Нам же было бы удобно условиться называть нормой некоторый фиксированный функционал, действующий из пространства линейных отображений в \mathbb{R} .

Рассмотрим функцию $n(L) = \sup_{|x| \leq 1} |L(x)|$, где $x \in \mathbb{R}^n$, $L : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$.

Заметим, что $\phi(x) = |L(x)|$ — скалярная функция векторного аргумента. Значит, на компакте, задаваемом неравенством $|x| \leq 1$, т. е. на замкнутом единичном шаре в \mathbb{R}^n , она ограничена и достигает своего супремума. Таким образом, мы можем назвать функцию n нормой. Итак, в дальнейшем будем считать, что

$$\|L\| = \sup_{|x| \leq 1} |L(x)|$$

Утверждение 6.3.5. $\forall(x : |x| \leq 1)[|Lx| \leq \|L\|]$

Следствие 6.3.5.1. $\forall(x \in \mathbb{R}^n)[|Lx| \leq \|L\| \cdot |x|]$

Доказательство. Для $x = 0$ утверждение очевидно.

Для $x \neq 0$ имеем

$$|Lx| = \left| L \left(\frac{x}{|x|} \right) \cdot |x| \right| = |x| \cdot \left| L \left(\frac{x}{|x|} \right) \right| \leq |x| \cdot \|L\|$$

Доказано.

...

6.4 Дифференцируемость отображения из \mathbb{R}^n в \mathbb{R}^m

6.4.1 Определение производной Фреше

Определение 6.4.1. Пусть $A \subset \mathbb{R}^n$, x_0 — внутренняя точка A , $f : A \rightarrow \mathbb{R}^m$. Отображение f называется дифференцируемым по Фреше в точке A , если

$$\begin{aligned} \exists(L_{x_0} \in L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m)) \forall(h \in \mathbb{R}^n : x_0 + h \in A) \\ [f(x_0 + h) - f(x_0) = L_{x_0}h + \omega(x_0, h), \omega(x_0, h) = o(\|h\|)] \end{aligned} \quad (6.5)$$

Определение 6.4.2. Введённое выше линейное отображение L_{x_0} называется производной по Фреше функции f в точке x_0 и обозначается $f'(x_0)$ или $Df(x_0)$. Иногда его также называют производным отображением или касательным отображением. Значение $f'(x_0)$ на элементе h называется дифференциалом функции f , соответствующим приращению h : $df(x_0, h) = f'(x_0)h$.

Определение 6.4.3. Функцию, дифференцируемую в каждой точке некоторого множества, называют дифференцируемой на этом множестве.

Замечание 6.4.1. В отличие от случая скалярной функции скалярного аргумента, функция и производная представляют собой объекты разной природы:

$$\begin{aligned} f(x) &\in \mathbb{R}^m \\ f'(x) &\in L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m) \end{aligned}$$

Иногда понятия дифференциала и производной не различают.

Определение 6.4.4. Введённая в определении 6.4.1 функцию $\omega(x_0, h)$ называется остатком приращения.

Пример 6.4.1. Если $f : A \rightarrow \mathbb{R}^m$, $f = \text{const}$, т. е. постоянно, то $\forall(x \in A)[f'(x) = 0]$.

Пример 6.4.2. Если $f : A \rightarrow \mathbb{R}^m$, $f \in L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m)$, т. е. линейно, то $\forall(x \in A)[f'(x) = f]$.

Покажем теперь, как вычислять производную Фреше по определению, заодно убедив читателя, что это не вполне удобно.

Пример 6.4.3. $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$, ж

$$f(x^1, x^2) = \left(\frac{1}{2} ((x^1)^2 - (x^2)^2) ; x^1 x^2 \right)$$

Зафиксируем $h = (h^1, h^2)$. Выписываем приращение функции:

$$\begin{aligned} f(x + h) - f(x) &= \\ &= \left(\frac{1}{2} ((x^1 + h^1)^2 - (x^2 + h^2)^2) ; (x^1 + h^1)(x^2 + h^2) \right) - \left(\frac{1}{2} ((x^1)^2 - (x^2)^2) ; x^1 x^2 \right) \\ &= (x^1 h^1 - x^2 h^2 ; x^1 h^2 - x^2 h^1) + \left(\frac{1}{2} ((h^1)^2 + (h^2)^2) ; h^1 h^2 \right) \quad (6.6) \end{aligned}$$

Видно, что первое слагаемое линейно по h , второе — нет. Значит,

$$f'(x)(h^1, h^2) = (x^1 h^1 - x^2 h^2; x^1 h^2 - x^2 h^1) = \begin{pmatrix} x^1 & -x^2 \\ x^2 & x^1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} h^1 \\ h^2 \end{pmatrix}$$

Таким образом, производная имеет вид

$$f'(x) = \begin{pmatrix} x^1 & -x^2 \\ x^2 & x^1 \end{pmatrix}$$

6.4.2 Свойства производной

6.4.3 Теорема о дифференцируемости сложного отображения

6.4.4 Три следствия из теоремы о дифференцируемости сложного отображения

6.4.5 Матрица Якоби. Якобиан

...

6.5 Принцип сжимающих отображений

6.5.1 Необходимые определения

6.5.2 Принцип сжимающих отображений

6.5.3 Оценка погрешности при использовании метода последовательных приближений

...

6.6 Теорема о конечных приращениях

6.6.1 Пример невозможности дословного переноса теорема Лагранжа со случая скалярной функции векторного аргумента

Продолжая перенос результатов, полученных при изучении векторной функции скалярного аргумента, на случай векторной функции векторного аргумента, рассмотрим теорему Лагранжа.

Теорема 6.6.1. Пусть $G \subset \mathbb{R}^n$, G открыто, $f : G \rightarrow \mathbb{R}$, f - дифференцируема на G . Тогда

$$\forall([x; ; y] \subset G) \exists(\xi \in (x; ; y)) [f(x) - f(y) = f'(\xi)(x - y)] \quad (6.7)$$

Покажем, что в форме равенства теорему Лагранжа перенести на случай $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ нельзя. Рассмотрим $f(x) = (\sin x; \cos x)$. Тогда $f'(x) = (\cos x; -\sin x)$. Выпишем опровергаемое утверждение для отрезка $[0; \frac{\pi}{2}]$:

$$(\sin 0; \cos 0) - (\sin \frac{\pi}{2}; \cos \frac{\pi}{2}) = (\cos \xi; -\sin \xi) \cdot \frac{\pi}{2} \quad (6.8)$$

Распишем по координатам:

$$\begin{aligned} \sin 0 - \sin \frac{\pi}{2} &= \cos \xi \cdot \frac{\pi}{2} \\ \cos 0 - \cos \frac{\pi}{2} &= -\sin \xi \cdot \frac{\pi}{2} \end{aligned}$$

То есть:

$$\begin{aligned} 0 - 1 &= \cos \xi \cdot \frac{\pi}{2} \\ 1 - 0 &= -\sin \xi \cdot \frac{\pi}{2} \end{aligned}$$

Отсюда имеем $\cos \xi = \sin \xi = -\frac{2}{\pi}$, то есть $\cos^2 \xi + \sin^2 \xi \neq 1$, что невозможно. Следовательно, ни при каком ξ равенство 6.8 выполнено быть не может.

6.6.2 Лемма о системе стягивающихся отрезков

6.6.3 Теорема о конечных приращениях

...

6.7 Другие теоремы

6.7.1 Теорема об обратном отображении

6.7.2 Теорема о неявном отображении

6.7.3 Условный экстремум

...

Глава 7

Ряды

7.1 Числовые ряды

7.1.1 Основные понятия

7.1.2 Геометрическая прогрессия

7.1.3 Критерий Коши сходимости числового ряда

7.1.4 Необходимое условие сходимости числового ряда

7.1.5 Критерий сходимости положительного числового ряда

7.1.6 Интегральный признак Коши сходимости числового ряда

7.1.7 Теоремы сравнения для положительных рядов

7.1.8 Признак Коши сходимости числового ряда

7.1.9 Признак Даламбера сходимости числового ряда

7.1.10 Признак Раабе сходимости числового ряда

7.1.11 Признак Гаусса сходимости числового ряда

7.1.12 Знакопеременные ряды. Признак Лейбница

7.1.13 Признак Дирихле сходимости знакопеременного ряда

7.1.14 Признак Абеля сходимости знакопеременного ряда

7.1.15 Свойства абсолютно и неабсолютно сходящихся рядов

7.1.16 Теорема Дирихле

7.1.17 Теорема Римана

7.1.18 Умножение рядов. Теорема Коши

7.1.19 Понятие о бесконечном произведении

...

7.2 Функциональные ряды

- 7.2.1 Функциональная последовательность и функциональный ряд
- 7.2.2 Поточечная и равномерная сходимость функциональных последовательностей и функциональных рядов
- 7.2.3 Критерий Коши поточечной сходимости функциональных последовательностей и функциональных рядов
- 7.2.4 Критерий Коши равномерной сходимости функциональных последовательностей и функциональных рядов
- 7.2.5 Признак сравнения Вейерштрасса
- 7.2.6 Признак Дирихле
- 7.2.7 Признак Абеля
- 7.2.8 Основные теоремы о функциональных последовательностях и функциональных рядах. Теорема о предельном переходе под знаком ряда
- 7.2.9 Теорема о непрерывности предельной функции и о непрерывности суммы ряда
- 7.2.10 Теорема Дини
- 7.2.11 Теорема об интегрировании под знаком ряда
- 7.2.12 Теорема о дифференцировании под знаком ряда
- 7.2.13 Сходимость в среднем функциональных последовательностей

...

7.3 Степенные ряды

- 7.3.1 Теорема Абеля
- 7.3.2 Теорема Коши-Адамара
- 7.3.3 Свойства сумм степенного ряда
- 7.3.4 Степенные ряды общего вида
- 7.3.5 Ряды Тейлора
- 7.3.6 Разложение в ряд Тейлора основных функций

...

Глава 8

Обобщающие конструкции интегрального исчисления

8.1 Несобственные интегралы

8.1.1 Несобственные интегралы по неограниченному промежутку

Ранее мы рассматривали определённые интегралы от некоторой функции на некотором отрезке. Обобщим теперь понятие определённого интеграла на случай, когда один или оба из его пределов не конечны, т. е. равны $\pm\infty$.

Определение 8.1.1. Пусть $f : [a; +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$, $\forall(\xi \geq a) [f \in R[a; \xi]]$. Тогда запись

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx \quad (8.1)$$

означает

$$\lim_{\xi \rightarrow +\infty} \int_a^{\xi} f(x) dx \quad (8.2)$$

и называется несобственным интегралом от функции f на промежутке $[a; +\infty)$. Упрощённо говоря,

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx = \lim_{\xi \rightarrow +\infty} \int_a^{\xi} f(x) dx \quad (8.3)$$

Определение 8.1.2. Если предел 8.2 существует и конечен, то говорят, что интеграл 8.1 сходится и называют данный предел значением данного интеграла, иначе (если предел 8.2 не существует или бесконечен) говорят, что этот интеграл расходится.

Замечание 8.1.1. Равенство 8.3 не является строгим определением и имеет смысл лишь тогда, когда $\forall(\xi \geq a)[f \in R[a; \xi]]$. Более того, знак равенства в этой формуле может соединять несуществующий предел и расходящийся интеграл. С учётом этих обстоятельств формула 8.3 носит большей частью мнемонический характер.

Аналогично даётся определение интеграла по промежутку, неограниченному слева.

Определение 8.1.3. Пусть $f : (-\infty; a] \rightarrow \mathbb{R}$, $\forall(\xi \leq a)[f \in R[\xi; a]]$. Тогда запись

$$\int_{-\infty}^a f(x)dx \quad (8.4)$$

означает

$$\lim_{\xi \rightarrow -\infty} \int_{\xi}^a f(x)dx \quad (8.5)$$

и называется несобственным интегралом от функции f на промежутке $(-\infty; a]$. Упрощённо говоря,

$$\int_{-\infty}^a f(x)dx = \lim_{\xi \rightarrow -\infty} \int_{\xi}^a f(x)dx \quad (8.6)$$

Определение 8.1.4. Если предел 8.5 существует и конечен, то говорят, что интеграл 8.4 сходится и называют данный предел значением данного интеграла, иначе (если предел 8.5 не существует или бесконечен) говорят, что этот интеграл расходится.

Дадим теперь определение интеграла по всей числовой прямой:

Определение 8.1.5. Пусть $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $\forall(\xi \in \mathbb{R}, \eta \in \mathbb{R})[f \in R[\xi; \eta]]$. Тогда интеграл

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(x)dx \quad (8.7)$$

называют несобственным интегралом по всей числовой прямой.

Определение 8.1.6. Если $\exists(a \in \mathbb{R})$ такое, что оба интеграла 8.4 и 8.1 для данной функции сходятся, то интеграл 8.7 называют сходящимся и вычисляют по формуле

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(x)dx = \int_{-\infty}^a f(x)dx + \int_a^{+\infty} f(x)dx \quad (8.8)$$

В противном случае, т. е. если хотя бы один из интегралов 8.4 и 8.1 для данной функции расходится, интеграл 8.7 называют расходящимся.

Замечание 8.1.2. Предоставляем читателю доказать тот несложный факт, что корректность данных выше определения и формулы не зависит от выбора a .

8.1.2 Главное значение интеграла в смысле Коши

Зачастую бывает, что интеграл 8.8 расходится, так как расходятся оба его “слагаемых”. Тем не менее, например, для $f(x) = \sin x$ и других нечётных функций, идеологически было бы верно каким-либо образом связать интеграл 8.7 с каким-либо числом.

Определение 8.1.7. Пусть $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $\forall(\xi \in \mathbb{R}, \eta \in \mathbb{R}) [f \in R[\xi; \eta]]$. Пусть существует предел

$$\lim_{\xi \rightarrow +\infty} \int_{-\xi}^{\xi} f(x)dx \quad (8.9)$$

Тогда этот предел называют главным значением интеграла по числовой прямой в смысле Коши:

$$\lim_{\xi \rightarrow +\infty} \int_{-\xi}^{\xi} f(x)dx = v.p. \int_{-\infty}^{+\infty} f(x)dx \quad (8.10)$$

Замечание 8.1.3. Мы потребовали существования предела 8.9, и поэтому нам не нужно делать оговорок о мнемоничности формулы, как в случае с формулами 8.3 и 8.6.

Замечание 8.1.4. Сокращение “v. p.” происходит от французских слов “valeur principale”, что и означает “главное значение” (но прилагательное стоит после существительного).

Замечание 8.1.5. Из определения 8.1.5 при $a = 0$ вытекает, что если интеграл

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(x)dx$$

сходится, то

$$v.p. \int_{-\infty}^{+\infty} f(x)dx = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x)dx$$

Обратно неверно (контрпример уже упоминался выше: $f(x) = \sin x$).

8.1.3 Критерий Коши

Теорема 8.1.1. (*Критерий Коши для несобственного интеграла*) Интеграл

$$\int_a^{+\infty} f(x)dx$$

сходится тогда и только тогда, когда

$$\forall(\varepsilon > 0) \exists(\xi_0 > a) \forall(\xi_1, \xi_2 : \xi_1 > \xi_0; \xi_2 > \xi_0) \left[\left| \int_{\xi_1}^{\xi_2} f(x)dx \right| < \varepsilon \right]$$

Доказательство. Пусть $F(\xi) = \int_a^{\xi} f(x)dx$. Тогда F — скалярная функция скалярного аргумента. Применяя для неё критерий Коши, имеем следу-

ющую цепочку эквивалентных преобразований:

$$\begin{aligned}
& \int_a^{+\infty} f(x)dx \text{ сходится} \Leftrightarrow \\
& \exists \left(\lim_{\xi \rightarrow +\infty} \int_a^{\xi} f(x)dx \neq \pm\infty \right) \Leftrightarrow \\
& \exists \left(\lim_{\xi \rightarrow +\infty} F(\xi) \neq \pm\infty \right) \Leftrightarrow \\
& \forall (\varepsilon > 0) \exists (\xi_0 > a) \forall (\xi_1, \xi_2 : \xi_1 > \xi_0; \xi_2 > \xi_0) [|F(\xi_1) - F(\xi_2)| < \varepsilon] \Leftrightarrow \\
& \forall (\varepsilon > 0) \exists (\xi_0 > a) \forall (\xi_1, \xi_2 : \xi_1 > \xi_0; \xi_2 > \xi_0) \left[\left| \int_a^{\xi_1} f(x)dx - \int_a^{\xi_2} f(x)dx \right| < \varepsilon \right] \Leftrightarrow \\
& \forall (\varepsilon > 0) \exists (\xi_0 > a) \forall (\xi_1, \xi_2 : \xi_1 > \xi_0; \xi_2 > \xi_0) \left[\left| \int_{\xi_1}^{\xi_2} f(x)dx \right| < \varepsilon \right] \quad (8.11)
\end{aligned}$$

Доказано.

8.1.4 Критерий сходимости интеграла от неотрицательной функции

Теорема 8.1.2. Пусть $f : [a; +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$ и $\forall (\xi > a) [f(\xi) \geq 0 \cap f \in R[a, \xi]]$, $F(\xi) = \int_a^{\xi} f(x)dx$. Тогда $\int_a^{+\infty} f(x)dx$ сходится $\Leftrightarrow F(\xi)$ ограничена на $[a; +\infty)$.

Доказательство. Так как $f(x) \geq 0$, то $F(\xi) = \int_a^{\xi} f(x)dx$ — неубывающая функция от ξ . Интеграл $\int_a^{\xi} f(x)dx$ по определению сходится тогда и только тогда, когда функция $F(\xi)$ имеет конечный предел. Неубывающая функция имеет конечный предел тогда и только тогда, когда она ограничена сверху. **Доказано.**

- 8.1.5 Теоремы сравнения для интегралов от неотрицательных функций
- 8.1.6 Абсолютно сходящиеся интегралы
- 8.1.7 Признак Абеля
- 8.1.8 Признак Дирихле
- 8.1.9 Формула Ньютона-Лейбница. Интегрирование по частям. Замена переменной
- 8.1.10 Интегралы от неограниченных функций
- ...

Глава 9

Ряды Фурье и равномерная аппроксимация функций

9.1 Ряды Фурье

9.1.1 Линейные пространства со скалярным произведением. Ортогональные и ортонормированные системы

9.1.2 Теорема о существовании и единственности проекции на X_n . Неравенство Бесселя

Теорема 9.1.1. Пусть $X_n = \{x_k\}$ — произвольная ортонормированная система в линейном пространстве X . Тогда $\forall(y \in X) \forall(n \in \mathbb{N})$ существует единственная проекция x_0^n элемента y на подпространство X_n .

Следствие 9.1.1.1 (Неравенство Бесселя).

$$\forall(y \in X) \left[\sum_{k=1}^{\infty} \langle y; x_k \rangle^2 \leq \|y\|^2 \right]$$

Следствие 9.1.1.2.

$$\left\| y - \sum_{k=1}^n \langle y; x_k \rangle x_k \right\|^2 = \|y\|^2 - \sum_{k=1}^n \langle y; x_k \rangle^2$$

9.1.3 Ряд Фурье по произвольной ортонормированной последовательности элементов. Минимальное свойство частичных сумм ряда Фурье

9.1.4 Критерий замкнутости ортонормированной системы

9.1.5 Полные ортонормированные системы. Связь между замкнутостью и полнотой

9.1.6 Тригонометрическая система функций, её ортонормированность. Тригонометрический ряд Фурье. Минимальное свойство. Неравенство Бесселя

9.1.7 Лемма Римана

Лемма 9.1.2 (Римана). Пусть $f \in R[a; b]$. Тогда при $\alpha \rightarrow \infty$

$$\int_a^b f(x) \cos \alpha x dx \rightarrow 0$$

$$\int_a^b f(x) \sin \alpha x dx \rightarrow 0$$

9.1.8 Интегральное представление для частичных сумм ряда Фурье. Интеграл Дирихле

Утверждение 9.1.3. Частичная сумма ТРФ выражается формулой

$$S_{2n+1} = \frac{1}{2\pi} \int_0^\pi (f(x+\tau) + f(x-\tau)) \frac{\sin(n + \frac{1}{2})\tau}{\sin \frac{\tau}{2}} d\tau$$

В частности, для $f(x) = 1$ имеем

$$1 = \frac{1}{\pi} \int_0^\pi \frac{\sin(n + \frac{1}{2})\tau}{\sin \frac{\tau}{2}} d\tau$$

9.1.9 Принцип локализации Римана

9.1.10 Теорема о поточечной сходимости тригонометрического ряда Фурье

9.1.11 Теорема о равномерной сходимости тригонометрического ряда Фурье

9.1.12 Почленное дифференцирование и интегрирование рядов Фурье

9.1.13 Ряд Фурье для функции, определённой и интегрируемой на $[-l; l]$

9.1.14 Ряды Фурье для чётных и нечётных функций

9.1.15 Разложение в ряд Фурье функции, заданной на $[0; l]$

9.1.16 Комплексная форма ряда Фурье

9.1.17 Понятие о ряде Фурье для функции нескольких переменных

9.1.18 Понятие об интеграле Фурье

9.1.19 Понятие о преобразовании Фурье и его применении

9.1.20 Замкнутость в $L_2^1[-\pi; \pi]$ системы тригонометрических функций (теорема Дирихле-Ляпунова)

...

9.2 Равномерная аппроксимация функций

9.2.1 Теорема Вейерштрасса об аппроксимации непрерывных функций с помощью тригонометрических многочленов

9.2.2 Теорема Вейерштрасса об аппроксимации непрерывных функций с помощью алгебраических многочленов

...

Глава 10

Интегралы, зависящие от параметра

10.1 Предварительные сведения

10.1.1 Равномерное стремление к пределу функции двух переменных

10.1.2 Непрерывность, дифференцируемость, интегрируемость предельной функции

...

10.2 Свойства интегралов, зависящих от параметра

10.2.1 Собственные интегралы, зависящие от параметра. Дифференцируемость интеграла по параметру в случае постоянных и переменных пределов интегрирования

10.2.2 Интегрируемость по параметру собственных интегралов, зависящих от параметра

10.2.3 Несобственные интегралы, зависящие от параметра. Равномерная сходимость несобственного интеграла, зависящего от параметра, признаки Дирихле и Абеля

10.2.4 Непрерывность, интегрируемость по конечному и бесконечному промежутку изменения параметра, дифференцируемость по параметру несобственных интегралов, зависящих от параметра

10.2.5 Несобственные интегралы от неограниченных функций, зависящие от параметра

...

10.3 Интегралы Эйлера

10.3.1 Γ -функция, её дифференцируемость, свойства, формула приведения

10.3.2 B -функция, её дифференцируемость, свойства, формула приведения

10.3.3 Связь Γ - и B -функций

10.3.4 Формула Стирлинга

...

10.4 Примеры вычислительных приложений интегралов, зависящих от параметра

10.4.1 Вычисление интегралов $\int_0^\infty \frac{\sin x}{x} dx$ и $\int_0^\infty \frac{\sin nt}{t} dt$

10.4.2 Вычисление интеграла Пуассона $\int_0^\infty e^{-x^2} dx$

...

Глава 11

Кратные интегралы

11.1 Двойные интегралы

11.1.1 Определение двойного интеграла и условия его существования

11.1.2 Необходимое условие интегрируемости

11.1.3 Критерии Дарбу и Римана

11.1.4 Классы интегрируемых функций

11.1.5 Свойства двойных интегралов

11.1.6 Интегрирование по прямоугольнику и специальной области

11.1.7 Замена переменной в двойном интеграле

11.1.8 Переход к полярным координатам

11.1.9 Вычисление площади поверхности с помощью двойного интеграла

11.1.10 Вычисление объёма тела с помощью двойного интеграла

11.1.11 Вычисление объёма тела, ограниченного явно заданной поверхностью, с помощью двойного интеграла

...

11.2 n -кратные интегралы

11.2.1 Определение тройного интеграла

11.2.2 Объём n -мерного параллелепипеда

11.2.3 Общее определение n -кратного интеграла

11.2.4 Интегрирование по специальной области

11.2.5 Замена переменной: связь между элементом площади в пространстве (x, y) и элементом площади в пространстве (u, v)

11.3 Замена переменной в двойном интеграле

11.4 Переход к цилиндрическим координатам

11.5 Переход к сферическим координатам

...

Глава 12

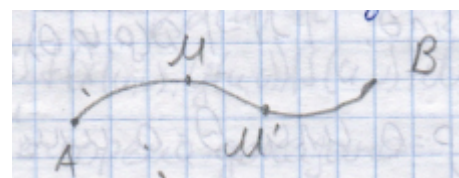
Криволинейные и поверхностные интегралы

12.1 Криволинейные интегралы первого рода

12.1.1 Задача о вычислении массы нити

Пусть есть некоторая тяжелая нить, т.е. кривая AB , обладающая массой. Пусть кривая спрямляемая и нам известна масса любого кусочка кривой AB . Т.е. если возьмем точку $M \in AB$, тогда:

Если нить однородна, т.е. массы кусочков кривой одинаковой длины равны, по отношению массы нити к длине, т.е. масса нити единичной длины называется плотностью



Если нить не однородна, то назовем средней плотностью участка MM' отношение массы участка MM' к длине MM' ($\frac{\Delta m}{\Delta l}$). Если $\exists (\lim_{\Delta l \rightarrow 0} \frac{\Delta m}{\Delta l} = A) [A \rightarrow \inf]$, то величина A - это плотность нити в точке $M(\rho(M))$.

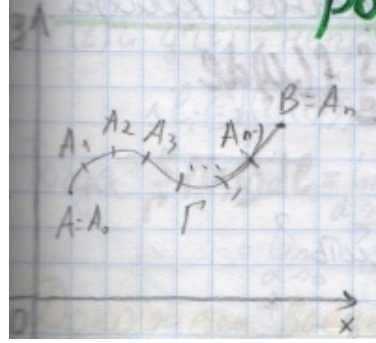
Пусть известна плотность нити в каждой точке ($\rho(M)$) и нужно определить ее массу. Для этого разобьем кривую AB точками $A_{i=0}^n$ так, что $A_0 = A, A_n = B$, причем плотность на отрезке $[A_{i-1}; A_i]$ равна плотности в A_i ($\rho([A_{i-1}; A_i]) = \rho(A_i)$). Тогда масса дуги $A_{i-1}A_i \approx \rho(A_i)\Delta l_i, \Delta l_i = \Delta l_i = l_{A_{i-1}A_i}^{\smile}$.

Тогда масса всей нити $AB \approx \sum_{i=1}^n \rho(A_i)\Delta l_i$, и ясно, что чем меньше разбиение, тем меньше ошибка (и значение суммы будет более близким к массе нити). Если возьмем $\alpha = \max_{1 \leq i \leq n} \Delta l_i$, то за массу нити возьмем $\lim_{\alpha \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n \rho(A_i)\Delta l_i$.

Масса нити не зависит от того, какую точку взять начальной, а длина не зависит от концов.

12.1.2 Определение криволинейного интеграла первого рода

Пусть в xOy задана спрямляемая кривая, т.е. кривая, у которой есть длина. И пусть есть функция $f(x, y)$, которая определена на Γ (или на D : $D \supset \Gamma$).



Разобьём кривую AB точками A_i . Возьмём $\forall(M; \in \Gamma)$. Пусть $(\zeta_i; \eta_i)$ — координаты M_i . Найдем $(\zeta_i; \eta_i)$ и составим сумму: $S_n = \sum_{i=1}^n f(\zeta_i; \eta_i) l_i$

Аналогично можно сделать и в случае если кривая замкнута. Только тогда надо указать начало и направление.

Определение. Если $\exists(\lim_{\alpha \rightarrow 0}(S_n = I)[I \neq 0]$, где $\alpha = \max \Delta l_i$, $S_n = S_n = \sum_{i=1}^n f(\zeta_i; \eta_i) l_i$, причем I не зависит ни от способа разбиения I на части, ни от выбранных точек M_i , то I — это криволинейный интеграл от $f(x, y)$, взятый по кривой Γ .

Определение.

$$I = \int_{\Gamma} f(x, y) dx dy = \int_{\Gamma} f(M) dl$$

Если вернуться к массе нити, то очевидно, что $m = \int AB \rho(M) dl$.

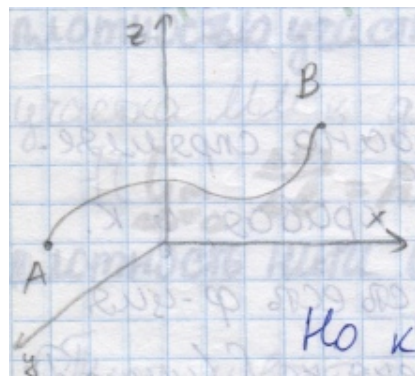
Аналогично можно рассматривать интеграл и по пространственной кривой:

$$\int_{AB} f(x, y, z) dl = \int_{AB} f(M) dl.$$

12.1.3 Сведение криволинейного интеграла первого рода к обыкновенному определённом интегралу

12.1.3 Сведение криволинейных интегралов первого рода к интегралам Римана.

Пусть в xOy задана непрерывная спрямляемая кривая Γ . Предположим, что у нее есть длина и она параметризована: $y = y(t), x = x(t), t \in [t_0; T]$, причем $A = (x(t_0), y(t_0)), B = (x(T), y(T))$. Будем



считать, что кривая гладкая: $x'(t)y'(t)$ — непрерывны (т.е. сами $x(t)y(t)$ — непрерывно дифференцируемы).

Пусть есть функция $f(x, y)$, область определения которой содержит кривую Γ или равна ей.

$$\int_{\Gamma} f(x, y) dl = \lim_{\alpha \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(\zeta_i, \eta_i) \Delta l_i$$

Пусть АВ разбита точками $A_i = (x(t_i), y(t_i))$. Обозначим $\zeta_i = (x(\tau_i), y(\tau_i))$, $f(\zeta_i, \eta_i) = f(x(\tau_i), y(\tau_i))$, $\tau_i \in [t_{i-1}; t_i]$.

$$\Delta l_i = \int_{AB}^{t_i} \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2} dt$$

$x'(t)y'(t)$ — непрерывны \Rightarrow по теореме о среднем $(\int_a^b f(x) dx = f(M)(b-a), M \in [a; b])$:

$$\Delta l_i = \sqrt{(x'(\Theta_i))^2 + (y'(\Theta_i))^2} \Delta t_i, \Delta t_i = t_i - t_{i-1}, \Theta_i \in [t_{i-1}; t_i].$$

Тогда $\int_{\Gamma} f(x, y) dl = \lim_{\alpha \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(x(\tau_i), y(\tau_i)) \sqrt{(x'(\Theta_i))^2 + (y'(\Theta_i))^2} \Delta t_i =$
 $\lim_{\alpha \rightarrow 0} \sum_1 = \int_{t_0}^T f(x(t), y(t)) \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2} dt$

Мы знаем, что $\lim_{\alpha \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(x(\tau_i), y(\tau_i)) \sqrt{(x'(\Theta_i))^2 + (y'(\Theta_i))^2} \Delta t_i = \lim_{\alpha \rightarrow 0} \sum_1 =$
 $\int_{t_0}^T f(x(t), y(t)) \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2} dt$ — по определению. Однако у нас под-
коренные функции зависят от Θ_i , а не от τ_i . Пусть $f(x, y)$ — непрерывна и
 $M = \sup |f(x, y)|$ Рассмотрим $\sum_{i=1}^n f(x(\tau_i), y(\tau_i)) \sqrt{(x'(\tau_i))^2 + (y'(\tau_i))^2} \Delta t_i -$
 $\sum_{i=1}^n f(x(\tau_i), y(\tau_i)) \sqrt{(x'(\Theta_i))^2 + (y'(\Theta_i))^2} \Delta t_i \leq \sum_{i=1}^n f(x(\tau_i), y(\tau_i)) ((\sqrt{(x'(\tau_i))^2 + (y'(\tau_i))^2} -$
 $(\sqrt{(x'(\Theta_i))^2 + (y'(\Theta_i))^2})) \Delta t_i \leq M \sum_{i=1}^n ((\sqrt{(x'(\tau_i))^2 + (y'(\tau_i))^2} - (\sqrt{(x'(\Theta_i))^2 + (y'(\Theta_i))^2})) \Delta t_i$

Так как x', y' — непрерывны, а $\Theta_i \in [t_{i-1}; t_i]$ то по следствию из теоремы Кантора:

$$\forall (\varepsilon > 0) \exists (\beta > 0) \forall ([t_0]d) [d < \beta \Rightarrow \omega(f) < \varepsilon]$$

$$\text{т.е. } \lim_{\alpha \rightarrow 0} \omega(f) = 0.$$

$$\leq M \sum_{i=1}^n \omega(\sqrt{(x'(\tau_i))^2 + (y'(\tau_i))^2}) \Delta t_i \xrightarrow{\alpha \rightarrow 0} 0.$$

Таким образом: $|\sum_1 - \sum_2| \rightarrow 0 \Rightarrow \lim_{\alpha \rightarrow 0} \sum_1 = \lim_{\alpha \rightarrow 0} \sum_2 \Rightarrow \int_{\Gamma} f(x, y) dl =$
 $\lim_{\alpha \rightarrow 0} \sum_2 = \lim_{\alpha \rightarrow 0} \sum_1 = \int_{t_0}^T f(x(t), y(t)) (\sqrt{(x'(\tau_i))^2 + (y'(\tau_i))^2}) dt$ —

формула сводящая криволинейные интегралы первого рода к интегралам Римана.

Заметим, что для этой формулы даже не нужно условие непрерывности функции $f(x, y)$. Достаточно лишь существования $M = \sup |f(x, y)|$.

Если кривая задана явным уравнением $y = y(x), x \in [a; b], y(x)$ — непрерывно дифференцируема, то

$$\int_{\Gamma} f(x, y) dl = \int_a^b f(x, y(x)) \sqrt{1 + (y'(x))^2} dx$$

В случае кусочно-гладкой кривой Γ криволинейный интеграл по кривой определяется как сумма криволинейных интегралов по всем гладким кривым, составляющим Γ : $\int_{\Gamma} = \sum_{i=1}^n \int_{\Gamma_i} = \bigcup_{i=1}^n \Gamma_i$

Аналогично — для пространственной Γ : $x = x(t), y = y(t), z = z(t), t \in [t_0, T], \Gamma = AB$,

$$A = (x(t_0), y(t_0), z(t_0)), B = (x(T), y(T), z(T)).$$

$$\int_{\Gamma} f(x, y, z) dl = \int_{t_0}^T f(x(t), y(t), z(t)) \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2 + (z'(t))^2} dt.$$

Доказательство — аналогичное двумерному случаю.

Можно рассматривать обобщение криволинейного интеграла на случай кривой заданной в параметрическом пространстве n штуками уравнений: $x_i = x_i(t), i = 1, n$, причем $x_i(t)$ — непрерывно дифференцируемы, $f(x_1, \dots, x_n)$ — скалярная функция от n переменных, причем: $A = (x_1(t_0), \dots, x_n(t_0)), B = (x_1(T), \dots, x_n(T)), f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^1$.

Если предположить, что $f(x_1, \dots, x_n)$ непрерывна на Γ , то:

$$\int_{\Gamma} f(x_1, \dots, x_n) dl = \int_{t_0}^T f(x_1(t), \dots, x_n(t)) \sqrt{(x_1'(t))^2 + \dots (x_n'(t))^2} dt.$$

...

12.2 Криволинейные интегралы второго рода

12.2.1 Задача о вычислении работы

12.2.2 Определение криволинейного интеграла второго рода

12.2.3 Сведение криволинейного интеграла второго рода к обыкновенному определённому интегралу

12.2.4 Обобщение на n -мерный случай

12.2.5 Связь между криволинейными интегралами первого и второго рода

12.2.6 Ориентация кривой

12.2.7 Формула Грина. Нахождение площади плоской фигуры

12.2.8 Криволинейные интегралы второго рода, не зависящие от пути интегрирования

...

12.3 Элементы теории поверхностей

12.3.1 Понятие поверхности

Определение. Область - открытое связное множество.

Определение. G_1 и G_2 - гомеоморфны, если существует взаимнооднозначное и взаимонепрерывное отображение одного множества на другое ($f : G_1 \rightarrow G_2$).

Определение. f - диффеоморфизм класса C^k , если $f : G_1 \rightarrow G_2$, где G_1 и G_2 - гомеоморфны и f, f^{-1} имеют непрерывные производные до порядка k включительно в некоторых открытых множествах, содержащих G_1 и G_2 .

Определение. Понятие поверхности.

Пусть U - область на плоскости с координатами (u, v) , ограниченная гладкой, самонепересекающейся, замкнутой кривой.

Непрерывно дифференцируемое отображение $f : \bar{U} \rightarrow \mathbb{R}^3$ такое, что $\frac{D(f^i, f^s)}{D(u, v)} \neq 0$ на всем \bar{U} , где $i, s = 1, 2, 3$ $i < s$, называется гладкая поверхность $S \in \mathbb{R}^3$.

$$\begin{cases} x = f^1(u, v) \\ y = f^2(u, v) \\ z = f^3(u, v). \end{cases}$$

Это параметрический способ задания поверхности с параметрами (u, v) .

Пусть U_1 - некоторая гладкая область на плоскости (u_1, v_1) и S_1 - гладкая поверхность, которая определяется непределельным дифференцируемым отображением $g : \overline{U}_1 \rightarrow \mathbb{R}^3$.

Определение. S и S_1 - тождественные, если существует непрерывно дифференцируемый геоморфизм $\varphi : \overline{U}_1 \rightarrow \overline{U}$

$[f \circ \varphi = g]$, т.е. $\forall i = \overline{1}, \overline{3} [f^i(\varphi^1(u_1, v_1), \varphi^2(u_1, v_1)) = g^i(u_1, v_1)]$ и

$\forall ((u_1, v_1) \in \overline{U}_1) [\frac{D(\varphi_1, \varphi_2)}{D(u_1, v_1)} \neq 0]$

В этом случае отображения $f : \overline{U} \rightarrow \mathbb{R}^3$ и $g : \overline{U}_1 \rightarrow \mathbb{R}^3$ называются различными параметризациями одной поверхности.

Определение. Если f k раз непрерывно дифференцируема, то говорят, что поверхность определяемая этим отображением принадлежит классу C^k . Тогда переход от одной гладкой параметризации к другой должен осуществляться с помощью диффеоморфизма класса C^k .

Определение. Если f не взаимнооднозначно т.е. $\exists (A_1 \neq A_2 : A_1, A_2 \subset \overline{U}) [f(A_1) = f(A_2)]$, тогда точка $f(A_1)$ называется кратной.

Определение. Если в качестве пространства параметров взять (x, y) , тогда поверхность задается системой:

$$\begin{cases} x = x \\ y = y \\ z = z(x, y). \end{cases}$$

И такая поверхность называется явно заданная.

Определение. Если есть уравнение $F(x, y, z) = 0$, где F - непрерывно дифференцируемо в непрерывной области (x, y, z) , тогда совокупность точек $(x, y, z) : F(x, y, z) = 0$, называется поверхностью, заданная неявно.

Определение. Если в некоторой точке (x_0, y_0, z_0) F удовлетворяет теореме о неявной функции, то часть поверхности в некоторой окрестности этой точки допускает явное представление.

Тогда поверхность заданная неявно, локально сводится к поверхности заданной явно.

Поверхность можно задать в векторном виде:

$$\begin{cases} x = x(u, v) \\ y = y(u, v) \\ z = z(u, v) \end{cases} \Rightarrow r = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x(u, v) \\ y(u, v) \\ z(u, v) \end{pmatrix} = r(u, v).$$

12.3.2 Касательная плоскость и нормаль к поверхности

Пусть S - непрерывно дифференцируемая поверхность. Рассмотрим векторное представление $r = \bar{r}(u, v)$, $(u, v) \in \bar{U}$,

где r - непределённая дифференцируемая векторная функция на \bar{U} .

Предположим, что для прямых $u = u_0$ или $v = v_0$, $\bar{U} \cap u$ ($\bar{U} \cap v$) состоит из одного отрезка (может быть вырождающейся точкой).

Определение. При сделанных предположениях и при фиксированных u_0 или v_0 , отображение r называется координатная линия:

$r = \bar{r}(u_0, v)$ - v линия,

$r = \bar{r}(u, v_0)$ - u линия.

Определение. $\bar{r}_v = \frac{dr}{dv}$ и $\bar{r}_u = \frac{dr}{du}$ - касательные вектора.

Определение. Точка поверхности S , в которой векторы \bar{r}_u и \bar{r}_v неколлинеарны, называется неособая точка при данной представлении этой поверхности.

Условие неколлинеарности векторов:

$\bar{r}_u \cdot \bar{r}_v \neq 0$, если точка неособая, то, в частности $\bar{r}_u \neq 0$ и $\bar{r}_v \neq 0$.

Определение. Если \overline{r}_u и \overline{r}_v коллинеарны, то точка называется особой при данном ее представлении.

Рассмотрим кривую на поверхности S . Пусть эта кривая задана представлениями $r = r(u(t), v(t))$ где $t \in [t_0, T]$, а $u(t), v(t)$ - непрерывно дифференцируемы, причем $(u'(t))^2 + (v'(t))^2 \neq 0$. Тогда

$$d\overline{r} = \overline{r}_u du + \overline{r}_v dv = (\overline{r}_u u'_t + \overline{r}_v v'_t) dt$$

Определение. Если точка поверхности неособая, то $d\overline{r}$ будет касательной к кривой $F(u(t), v(t))$.

Определение. Плоскость, проходящая через точку $\overline{r}(u_0, v_0)$ поверхности, в которой лежат все касательные к кривым $\overline{r}(u(t), v(t))$, проходящим через эту точку, называются касательной плоскостью, проходящей через точку $\overline{r}(u_0, v_0)$, называемую точкой касания.

Если точка неособая, то в ней существует единственная касательная плоскость. Это будет плоскость проходящая через эту точку параллельно векторам $\overline{r}_u(u_0, v_0)$, $\overline{r}_v(u_0, v_0)$.

Уравнение касательной плоскости.

Пусть \overline{r}_0 - радиус вектор точки касания, \overline{r} - текущий вектор. Вектор $\overline{r} - \overline{r}_0$ лежит в плоскости касания и в этой же плоскости лежат вектора \overline{r}_u , \overline{r}_v , т.е. \overline{r}_u , \overline{r}_v , $\overline{r} - \overline{r}_0$ - компланарны.

Пусть $\overline{r} = (x, y, z)$, $\overline{r}_0 = (x_0, y_0, z_0)$. Тогда:

$$\begin{vmatrix} x - x_0 & y - y_0 & z - z_0 \\ x'_u & y'_u & z'_u \\ x'_v & y'_v & z'_v \end{vmatrix} =$$

$$= (x - x_0) \begin{vmatrix} y'_u & z'_u \\ y'_v & z'_v \end{vmatrix} + (y - y_0) \begin{vmatrix} z'_u & x'_u \\ z'_v & x'_v \end{vmatrix} + (z - z_0) \begin{vmatrix} x'_u & y'_u \\ x'_v & y'_v \end{vmatrix}$$

Если поверхность задана явно, т.е. $z = z(x, y)$, то:

$$(x - x_0) \begin{vmatrix} 0 & z'_x \\ 1 & z'_y \end{vmatrix} + (y - y_0) \begin{vmatrix} z'_x & 0 \\ z'_y & 1 \end{vmatrix} + (z - z_0) \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

$$z - z_0 = (x - x_0)z'_x + (y - y_0)z'_y$$

Если поверхность задана неявно, т.е. $F(x, y, z) = 0$, то:

$$(x - x_0)F'_x + (y - y_0)F'_y + (z - z_0)F'_z = 0$$

Определение. Прямая проходящая через точку касания поверхности с касательной плоскостью, перпендикулярная этой плоскости, называется нормальной прямой K поверхности в указанной точке.

Уравнение нормальной прямой

Пусть (x_0, y_0, z_0) - точка касания. $\overline{r_u}, \overline{r_v}$ лежат в касательной плоскости K .

$\overline{n} = [\overline{r_u}, \overline{r_v}] \Rightarrow \overline{n} \perp \overline{r_u}, \overline{n} \perp \overline{r_v} \Rightarrow \overline{n} \perp K \Rightarrow \overline{n}$ - нормальный вектор.

$$[\overline{r_u}, \overline{r_v}] = \begin{vmatrix} i & j & k \\ x'_u & y'_u & z'_u \\ x'_v & y'_v & z'_v \end{vmatrix} = (y'_u z'_v - y'_v z'_u; x'_v z'_u - x'_u z'_v; x'_u y'_v - x'_v y'_u) = \overline{n}.$$

Значит, нормальная прямая будет выглядеть так:

$$\frac{x - x_0}{y'_u z'_v - y'_v z'_u} = \frac{y - y_0}{x'_v z'_u - x'_u z'_v} = \frac{z - z_0}{x'_u y'_v - x'_v y'_u}$$

Если поверхность задана явно, т.е. $z = z(x, y)$, то:

$$\frac{x - x_0}{z'_x} = \frac{y - y_0}{z'_y} = -(z - z_0)$$

Определение. Любой ненулевой вектор, коллинеарный нормальной прямой, проходящий через заданную точку поверхности называется нормалью к этой поверхности в данной точке.

Определение. Вектор нормали единичной длины - единичный вектор нормали.

$$(\overline{n_e} = \frac{\overline{n}}{|\overline{n}|}; |\overline{n_e}| = 1)$$

Если $\overline{n} = (A, B, C)$, то $\overline{r_u} \cdot \overline{r_v} = A\overline{i} + B\overline{j} + C\overline{k}$. Тогда:

$$\pm \overline{n_e} = \frac{A\overline{i}}{\sqrt{A^2+B^2+C^2}} + \frac{B\overline{j}}{\sqrt{A^2+B^2+C^2}} + \frac{C\overline{k}}{\sqrt{A^2+B^2+C^2}}$$

Вектор нормали может быть направлен вверх или вниз. Поэтому в формуле перед $\overline{n_e}$ стоит знак \pm /

Если поверхность задана явно $z = z(x, y)$, то:

$$\pm \overline{n_e} = \frac{z'_x}{\sqrt{1+(z'_x)^2+(z'_y)^2}}; \frac{z'_y}{\sqrt{1+(z'_x)^2+(z'_y)^2}}; \frac{1}{\sqrt{1+(z'_x)^2+(z'_y)^2}}$$

Если поверхность задана неявно т.е. $F(x, y, z) = 0$, то:

$$\pm \overline{n_e} = \frac{F'_x}{\sqrt{(F'_x)^2+(F'_y)^2+(F'_z)^2}}; \frac{F'_y}{\sqrt{(F'_x)^2+(F'_y)^2+(F'_z)^2}}; \frac{F'_z}{\sqrt{(F'_x)^2+(F'_y)^2+(F'_z)^2}}$$

Пусть есть S и S_1 , причем S задано представлением $\bar{r}(u, v)$, а $S_1 - \rho(u_1, v_1)$, где $(u, v) \in \bar{U}$, а $(u_1, v_1) \in \bar{U}_1$;

$\varphi : \bar{U} \rightarrow \bar{U}_1$ - непрерывно дифференцируемый гомеоморфизм, причем:

$$\Upsilon = \frac{D(\varphi^1, \varphi^2)}{D(u_1, v_1)} \neq 0.$$

Поверхности тождественны $\Rightarrow \rho(u_1, v_1) = r(\varphi^1(u_1, v_1), \varphi^2(u_1, v_1))$

Продифференцируем по u_1 и v_1 :

$$\overline{\rho_{u_1}} = \overline{r_u}(\varphi_{u_1})^1 + \overline{r_v}(\varphi_{v_1})^1; \overline{\rho_{v_1}} = \overline{r_u}(\varphi_{v_1})^1 + \overline{r_v}(\varphi_{v_2})^2.$$

Любая пара векторов $(\overline{r_u}, \overline{r_v})$ преобразуется в $(\overline{\rho_{u_1}}, \overline{\rho_{v_1}})$ с помощью матрицы $\begin{pmatrix} (\varphi_{u_1})^1 & (\varphi_{u_1})^2 \\ (\varphi_{v_1})^1 & (\varphi_{v_1})^2 \end{pmatrix}$. По условию $\Upsilon \neq 0 \Rightarrow A \neq 0 \Rightarrow$ переход от $(\overline{r_u}, \overline{r_v})$ к $(\overline{\rho_{u_1}}, \overline{\rho_{v_1}})$ происходит с помощью невырожденной линейной системы \Rightarrow для (u_1, v_1) векторы ρ_{u_1} и ρ_{v_1} линейно независимы $\leftrightarrow \overline{r_u}, \overline{r_v}$ - линейно независимы $\leftrightarrow \overline{r_u}, \overline{r_v}$ - неколлинеарны \Rightarrow точка неособая.

12.3.3 Ориентация поверхности

Определение. Точка M_0 поверхности S внутренняя, если существует окрестность точки M_0 такая, что множество точек окрестности, не являющихся точками поверхности представляет собой несвязное множество.

Определение. Точки поверхности не являющиеся внутренними - граничные точки поверхности.

Рассмотрим поверхность S ; M_0 - внутренняя точка. Будем считать, что в некоторой внутренней точке M_0 гладкой поверхности S выбрано одно из двух направлений нормали.

Определение. Если при обходе вдоль дугового замкнутого контура Γ , лежащего на S и, не имеющего общих точек с границей этой поверхности, нормаль, непрерывно изменяясь вдоль Γ , по возвращению в точку $M_0 \in \Gamma$ вернется к первоначальному направлению, то поверхность S - ориентированная (двусторонняя).

Выбор одного из направлений нормали в какой-либо внутренней точке ориентированной поверхности определяет сторону поверхности.

Примеры:

Двусторонние поверхности:

Полусфера, плоскость, эллипсоид, однополосный гиперболоид.

Односторонняя поверхность - лист Мёбиуса.

Пусть S - двусторонняя поверхность (есть направление нормали). Пусть есть две точки M_0 и $M_1 \in S$ и гладкий контур Γ_1 , соединяющий их и не пересекающий границы S . Тогда при перемещении из одной точки в другую вдоль Γ , во вторую точку мы придем с тем же самым направлением нормали.

Если, приходя в M_1 , по двум разным путям Γ_1 и Γ_2 мы получили бы разное направление нормали, то это бы привело к тому, что, двигаясь по замкнутому контуру $M_1\Gamma_1M_0\Gamma_2M_1$, мы бы пришли в M_1 с другим направлением нормали, что противоречит условию.

Таким образом, выбор направления нормали в одной точке однозначно определяет выбор направления нормали на всей S .

Определение. Совокупность точек поверхности с приписанными направлениями нормали называется определённой стороной поверхности.

Пусть S - незамкнутая, гладкая двусторонняя поверхность, ограниченная простым контуром. Обозначим определённое направление обхода в качестве "+" если наблюдатель, двигаясь по контуру видит внутреннюю часть поверхности слева. Противоположное направление - "-".

Обозначим за S^+ сторону поверхности с "+" направлением обхода контура, за S^- - сторону с "-" направлением обхода контура.

Рассмотрим негладкую поверхность S (кубик).

Разобьем гладкую поверхность S на две части: S^+ и S^- : сфера - тут все ясно, тор - проблема.

Но мы ограничимся случаями, когда поверхность разделяется с помощью некоторого гладкого контура и указываем в качестве "+" ориентации - внешнюю сторону поверхности, а в качестве "-" противоположную.

12.4 Площадь поверхности

12.4.1 Вантуз (сапог) Шварца

12.4.2 Определение площади поверхности

12.4.3 Преобразование элемента площади

...

12.5 Поверхностные интегралы первого рода

12.5.1 Определение поверхностного интеграла первого рода

12.5.2 Существование поверхностного интеграла первого рода и сведение его к обыкновенному двойному интегралу

12.5.3 Приложения поверхностных интегралов первого рода

...

12.6 Поверхностные интегралы второго рода

12.6.1 Определение и свойства

12.6.2 Сведение к обыкновенному двойному интегралу

...

Глава 13

Векторные поля

13.1 Основные определения

13.1.1 Скалярное и векторное поле

Определение 13.1.1. Скалярным полем называется функция, действующая из \mathbb{R}^n в \mathbb{R} .

Определение 13.1.2. Векторным полем называется функция, действующая из \mathbb{R}^n в \mathbb{R}^m .

В рамках нашего курса будем работать, если не оговорено обратное, со случаем $n = m = 3$.

Здесь у пытливого читателя естественным образом возникает недоумённый вопрос: зачем нужны новые термины, когда есть уже знакомые и привычные “скалярная функция векторного аргумента” и “векторная функция векторного аргумента”? Дело даже не столько в том, что “поле” звучит короче и удобнее, чем “функция векторного аргумента”, сколько в том, что поля используются в основном в приложениях, где первично то, что поле изначально задано в каждой точке, а система координат вводится уже после; с этой особенностью полей мы ещё столкнёмся, когда будем говорить об инвариантности некоторых характеристик поля относительно ортогональных преобразований системы координат.

Введём теперь несколько характеристик векторного поля. Пусть в области G задано векторное поле $\vec{a} = \vec{a}(M)$.

13.1.2 Потенциал

13.1.3 Градиент

13.1.4 Дивергенция

13.1.5 Ротор

13.1.6 Циркуляция

13.1.7 Поток

...

13.2 Некоторые теоремы о векторных полях и кратных интегралах

13.2.1 Инвариантность понятий градиента, дивергенции и ротора

13.2.2 Формула Остроградского-Гаусса

13.2.3 Выражение объёма области через поверхностный интеграл

13.2.4 Геометрический подход к понятию дивергенции

13.2.5 Формула Стокса

13.2.6 Геометрический подход к понятию ротора

...

13.3 Классы полей

13.3.1 Соленоидальные векторные поля

13.3.2 Потенциальные векторные поля

...