

フーリエ解析のすべて

ぼくが知っていること

発表内容

☐ フーリエ変換の公式の導出

☐ 主な公式

☐ 離散化

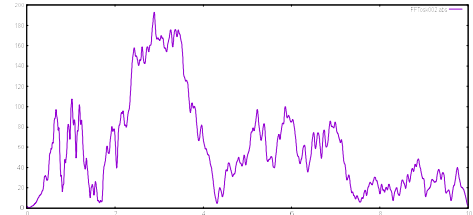
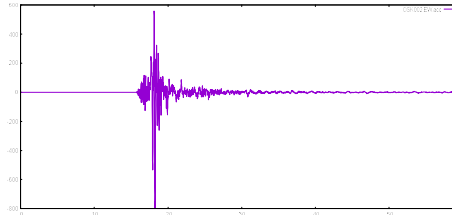
☐ 因果性

☐ 因数分解

☐ フーリエベッセル変換

フーリエ変換とは

複雑な微分方程式を
シンプルな関数の重ね合わせにする



数学においてフーリエ変換（フーリエへんかん、英: Fourier transform; FT）は、実変数の複素または実数値関数を別の同種の関数に写す変換である。変換後の関数はもとの関数に含まれる周波数を記述し、しばしばもとの関数の周波数領域表現 (frequency domain representation) と呼ばれる。これは、演奏中の音楽を聴いてそれをコードに書き出すというようなことと同様な思想である。実質的に、フーリエ変換は関数を振動関数に分解する。

フーリエ変換 (FT) は他の多くの数学的な演算と同様にフーリエ解析の主題を成す。特別の場合として、もとの関数とその周波数領域表現が連続かつ非有界である場合を考えることができる。「フーリエ変換」という術語は関数の周波数領域表現のことを指すこともあるし、関数を周波数領域表現へ写す変換の過程・公式を言うこともある。なおこの呼称は、19世紀フランスの数学者・物理学者で次元解析の創始者とされるジョゼフ・フーリエに由来する。

$$f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) \varepsilon^{i\omega t} dt$$

$$F(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \varepsilon^{-i\omega t} dt$$

フーリエ変換 – Wikipediaより

<https://ja.wikipedia.org/wiki/フーリエ変換>

式の導出①

周期関数は三角関数の和で表現できる(フーリエ級数展開)

$$f(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos(n\omega_e t) + b_n \sin(n\omega_e t)) \quad T = \frac{2\pi}{\omega_e}$$

となる。

以下の式を用いてフーリエ級数を求める

積分区間が周期の半分であることから考えて

$$\int_{-T/2}^{T/2} \cos(n\omega_e t) dt = 0, \quad \int_{-T/2}^{T/2} \sin(n\omega_e t) dt = 0$$

三角関数の直交性

$$\int_{-T/2}^{T/2} \cos(m\omega_e t) \cos(n\omega_e t) dt = \int_{-T/2}^{T/2} \sin(m\omega_e t) \sin(n\omega_e t) dt = \frac{T}{2} \delta_{mn}$$

$$\int_{-T/2}^{T/2} \sin(m\omega_e t) \cos(n\omega_e t) dt = 0$$

δ はクロネッカーのデルタ $m=n$ の時1、 $m \neq n$ の時0

$$\int_{-T/2}^{T/2} \cos^2(n\omega_e t) dt = \int_{-T/2}^{T/2} \frac{1 + \cos(2n\omega_e t)}{2} dt = \frac{T}{2}$$

$$\int_{-T/2}^{T/2} \sin^2(n\omega_e t) dt = \int_{-T/2}^{T/2} \frac{1 - \cos(2n\omega_e t)}{2} dt = \frac{T}{2}$$

$$\int_{-T/2}^{T/2} \cos(m\omega_e t) \cos(n\omega_e t) dt = \int_{-T/2}^{T/2} \frac{1}{2} \{ \cos((m+n)\omega_e t) + \cos((m-n)\omega_e t) \} dt = 0$$

$$\int_{-T/2}^{T/2} \sin(m\omega_e t) \sin(n\omega_e t) dt = - \int_{-T/2}^{T/2} \frac{1}{2} \{ \cos((m+n)\omega_e t) - \cos((m-n)\omega_e t) \} dt = 0$$

$$\int_{-T/2}^{T/2} \sin(m\omega_e t) \cos(n\omega_e t) dt = \int_{-T/2}^{T/2} \frac{1}{2} \{ \sin((m+n)\omega_e t) - \sin((m-n)\omega_e t) \} dt = 0$$

式の導出②

-T/2からT/2で積分

$$\int_{-T/2}^{T/2} f(t) dt = \int_{-T/2}^{T/2} \frac{a_0}{2} dt + \sum_{n=1}^{\infty} \int_{-T/2}^{T/2} (a_n \cos(n\omega_e t) + b_n \sin(n\omega_e t)) dt$$

$$\int_{-T/2}^{T/2} f(t) dt = \frac{a_0}{2} T$$

$$a_0 = \frac{2}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) dt$$

両辺に $\cos(m\omega_e t)$ をかけて-T/2からT/2で積分

$$\begin{aligned} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) \cos(m\omega_e t) dt &= \int_{-T/2}^{T/2} \frac{a_0}{2} \cos(m\omega_e t) dt \\ &\quad + \sum_{n=1}^{\infty} \left[\int_{-T/2}^{T/2} (a_n \cos(m\omega_e t) \cos(n\omega_e t) + b_n \cos(m\omega_e t) \sin(n\omega_e t)) dt \right] \end{aligned}$$

$$\int_{-T/2}^{T/2} f(t) \cos(m\omega_e t) dt = a_m \frac{T}{2}$$

$$a_n = \frac{2}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) \cos(n\omega_e t) dt$$

式の導出③

両辺に $\sin(m\omega_e t)$ をかけて $-T/2$ から $T/2$ で積分

$$\int_{-T/2}^{T/2} f(t) \sin(m\omega_e t) dt = \int_{-T/2}^{T/2} \frac{a_0}{2} \sin(m\omega_e t) dt + \sum_{n=1}^{\infty} \left[\int_{-T/2}^{T/2} (a_n \sin(m\omega_e t) \cos(n\omega_e t) + b_n \sin(m\omega_e t) \sin(n\omega_e t)) dt \right]$$

$$\int_{-T/2}^{T/2} f(t) \sin(m\omega_e t) dt = b_m \frac{T}{2}$$

$$b_n = \frac{2}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) \sin(n\omega_e t) dt$$

以上からフーリエ級数は以下のようにあらわせる

式の導出④(複素フーリエ級数)

cos,sinを置き換える

$$\cos(\omega t) = \frac{e^{i\omega t} + e^{-i\omega t}}{2}$$
$$\sin(\omega t) = \frac{e^{i\omega t} - e^{-i\omega t}}{2i}$$

$$f(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos(n\omega_e t) + b_n \sin(n\omega_e t))$$
$$= \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} \left(a_n \frac{e^{in\omega_e t} + e^{-in\omega_e t}}{2} + b_n \frac{e^{in\omega_e t} - e^{-in\omega_e t}}{2i} \right) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{a_n - ib_n}{2} e^{in\omega_e t} + \frac{a_n + ib_n}{2} e^{-in\omega_e t} \right)$$

ここで

$$\frac{a_n - ib_n}{2} = \frac{1}{2} \left(\frac{2}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) \cos(n\omega_e t) dt - i \frac{2}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) \sin(n\omega_e t) dt \right)$$
$$= \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) (\cos(n\omega_e t) - i \sin(n\omega_e t)) dt$$
$$= \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) e^{-in\omega_e t} dt = c_n$$

$$\frac{a_n + ib_n}{2} = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) e^{in\omega_e t} dt = c_{-n}$$

$$\frac{a_0}{2} = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) dt = c_0$$

複素フーリエ級数

$$f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_n e^{in\omega_e t}$$
$$c_n = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) e^{-in\omega_e t} dt$$

複素フーリエ級数からフーリエ積分を考える

$$f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_n e^{in\omega_e t} \quad c_n = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) e^{-in\omega_e t} dt$$

$$\omega_e = \Delta\omega = \frac{2\pi}{T}$$

ω_e は十分に小さい

c_n の t を τ に置き換えて代入

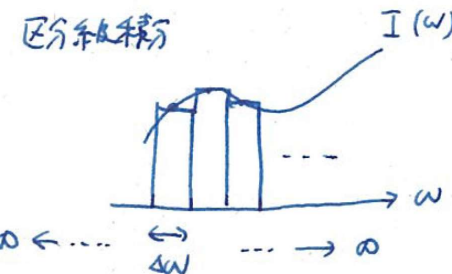
$$f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(\tau) e^{-in\omega_e \tau} d\tau e^{in\omega_e t}$$

$$= \sum_{n=-\infty}^{\infty} \frac{\Delta\omega}{2\pi} \int_{-T/2}^{T/2} f(\tau) e^{-in(t-\tau)\Delta\omega} d\tau$$

$$= \frac{1}{2\pi} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \int_{-T/2}^{T/2} f(\tau) e^{-in(t-\tau)\Delta\omega} d\tau \Delta\omega$$

$$I(\xi) = \int_{-T/2}^{T/2} f(\tau) e^{-i(t-\tau)\xi} d\tau \quad \xrightarrow{\quad} \quad I(n\Delta\omega)$$

$$= \frac{1}{2\pi} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \int_{-T/2}^{T/2} I(n\Delta\omega) \Delta\omega$$



区分級数積分

$$I(\omega) = \lim_{T \rightarrow \infty} I(\omega) = \lim_{T \rightarrow \infty} \int_{-T/2}^{T/2} f(\tau) e^{-i(t-\tau)\omega} d\tau$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(\tau) e^{-i(t-\tau)\omega} d\tau = e^{i\omega t} \int_{-\infty}^{\infty} f(\tau) e^{-i\omega\tau} d\tau$$

ここで $T \rightarrow \infty \Rightarrow \Delta\omega \rightarrow 0$ **非周期関数にする** フーリエ積分 ($T \rightarrow \infty$ の極限值)

$$\lim_{T \rightarrow \infty} f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} I(\omega) d\omega$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \left(\int_{-\infty}^{\infty} f(\tau) e^{-i\omega\tau} d\tau \right) e^{i\omega t} d\omega$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) e^{i\omega t} d\omega$$

$$f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) e^{i\omega t} d\omega$$

$$F(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-i\omega t} dt$$

フーリエ積分からフーリエ級数を考える

$$f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) e^{i\omega t} d\omega \quad T = \frac{2\pi}{\omega_e}$$



周波数領域で離散的だから
デルタ関数を
かけて足し合わせ
で表現できる

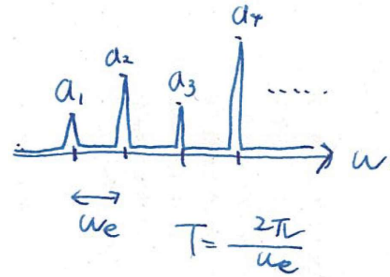
$$F(\omega) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} a_n \delta(\omega - n\omega_e)$$



Fを代入

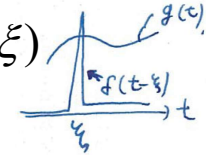
$$f(t) = \frac{1}{2\pi} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} a_n e^{i\omega t} \delta(\omega - n\omega_e) d\omega = \frac{1}{2\pi} \sum_{n=-\infty}^{\infty} a_n e^{in\omega_e t}, \quad \frac{1}{2\pi} a_n = c_n$$

周波数領域で離散的だと
時間領域で周期的になる



$$\int_{-\infty}^{\infty} g(t) \delta(t - \xi) dt = g(\xi)$$

t = ξの時だけ値をとる



フーリエ級数

$$f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_n e^{in\omega_e t}$$

複素数表現からはじめる場合

$$f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} c_n e^{in\omega_e t}$$

$$\frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} e^{im\omega_e t} e^{in\omega_e t} dt = \delta_{mn}$$

$$\frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) e^{-in\omega_e t} dt = c_n$$

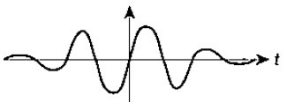
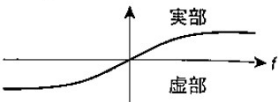
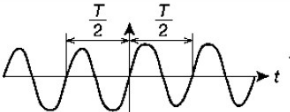
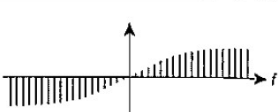
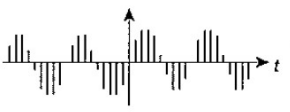
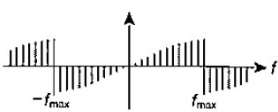
フーリエ変換 まとめ

$$f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) e^{i\omega t} dt$$

$$F(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-i\omega t} dt$$

「フーリエ変換は $f(t)$ が $-\infty$ から ∞ で区分的になめらかで、かつ、その絶対値が $-\infty$ から ∞ での積分が有限である」という条件が必要

フーリエ解析の区間（無限・有限）と連続・離散

	時間領域	振動数領域
フーリエ積分	 $-\infty < t \leq \infty$ 連続	 $-\infty < f \leq \infty$ 連続 実部 虚部
フーリエ級数	 $-\frac{T}{2} < t \leq \frac{T}{2}$ 連続 周期 T の周期関数	 $-\infty < f \leq \infty$ 離散 $\Delta f = \frac{1}{T}$
有限フーリエ近似 (離散フーリエ変換)	 $-\frac{T}{2} < t \leq \frac{T}{2}$ 離散 $\Delta t = \frac{1}{2f_{\max}}$	 $-f_{\max} < f \leq f_{\max}$ 離散 $\Delta f = \frac{1}{T}$ ナイキスト振動数

- ☐ 時間領域で周期的であれば周波数領域で離散的
- ☐ 周波数領域で離散的であれば時間領域で周期的

- ☐ 時間領域で離散的であれば周波数領域で有限
- ☐ 周波数領域で離散的であれば時間領域で有限

いわゆるフーリエ変換（パソコンの中の世界）

耐震工学教養から基礎・応用へ p 136 より

フーリエ変換の主な公式

時間ずれ

$$x(t - t_0) \leftrightarrow x(\omega)e^{-i\omega t_0}$$

対称性

$$x(t) \leftrightarrow 2\pi x(-\omega)$$

スケーリング

$$x(at) \leftrightarrow \frac{X(\frac{\omega}{a})}{|a|}$$

共役

$$x^*(t) \leftrightarrow X^*(-\omega)$$

合積

$$x_1(t) * x_2(t) \leftrightarrow X_1(\omega)X_2(\omega)$$

線形性

$$c_1 x_1(t) + c_2 x_2(t) \leftrightarrow c_1 X_1(\omega) + c_2 X_2(\omega)$$

微分

$$x^{(n)}(t) \leftrightarrow (i\omega)^n X(\omega)$$

積分

$$\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau \leftrightarrow \frac{X(\omega)}{i\omega} + \pi X(0)\delta(\omega)$$

デルタ関数

$$\delta(t) \leftrightarrow 1$$

ステップ関数

$$U(t) \leftrightarrow \pi\delta(\omega) + 1/i\omega$$

符号関数

$$\text{sgn}(t) \leftrightarrow 2/i\omega$$

デルタ関数とステップ関数のフーリエ変換と微分積分

時間関数 $x(t)$ の n 階の時間微分は

時間領域においてはデルタ関数の時間微分との合積演算 $\delta^{(n)}(t) * x(t)$

周波数領域においては $(i\omega)^n$ を $X(\omega)$ にかけること $(i\omega)^n X(\omega)$

時間関数 $x(t)$ の時間積分は

時間領域においてはステップ関数との合積演算 $U(t) * x(t)$

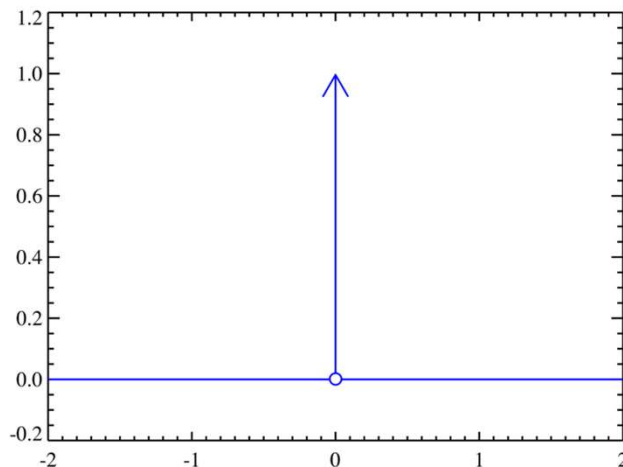
周波数領域においては $\pi\delta(\omega) + 1/i\omega$ を $X(\omega)$ にかけること $[\pi\delta(\omega) + 1/i\omega]X(\omega)$

デルタ関数とステップ関数の関係

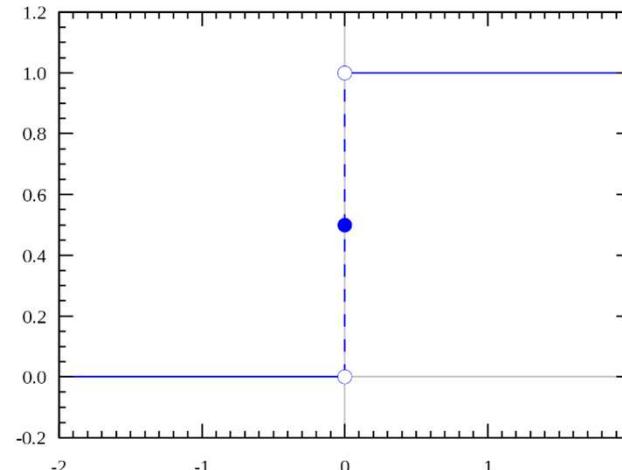
$$U^{(1)}(t) = \delta(t) \quad U(t) = \int_{-\infty}^t \delta(t) dt$$

地震加速度では $x(0)=0$ が成立して
 $1/i\omega$ をかけるだけで問題となら
ないことも多い???

デルタ関数



ステップ関数



時間領域の離散化

サンプリング時間 Δt 、サンプリング振動数 $f_s=1/\Delta t$ 、データ数 $N=T/\Delta t$

ナイキスト振動数 \cdot サンプリング時間 Δt で表現できる最大の振動数 f_{\max}

$$f_{\max}=1/(2\Delta t)=1/2f_s$$

ナイキスト振動数を超える振動数の波形は

f_{\max} を挟んで対称な低い振動数の成分と誤って判断される＝エイリアス

サンプリング定理

波形に含まれる最大振動数の
二倍以上の f_{\max} が必要

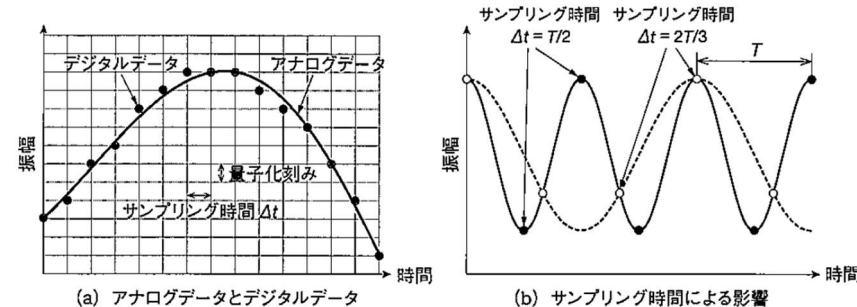


図7.19 時間領域の波形の離散化

有限フーリエ近似

$$x(t) = x(m\Delta t) = A_0 + \sum_{k=1}^{\frac{N}{2}-1} \left(A_n \cos \frac{2\pi km}{N} + B_n \sin \frac{2\pi km}{N} \right) + A_{\frac{N}{2}} \quad (0 \leq m \leq N-1)$$

k : 振動数領域の離散点の番号 $\Delta f=1/T=1/(N\Delta t)$

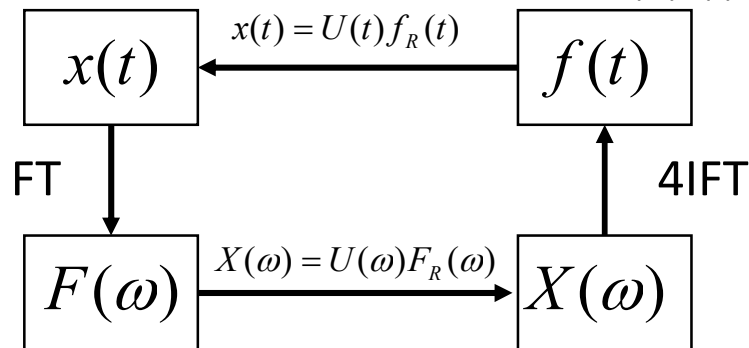
最大振動数 : $\Delta f \cdot N/2 = 1/2\Delta t = f_s$ $k=0, N/2$ で $B_k=0$

時間領域と振動数領域のフーリエ変換対について
時間 t と振動数 ω の一方を離散化することは
他の領域で有限区間と考えることに対応する

因果性

自由振動や過渡応答は時刻原点以前で現象が起こっていない
 $t < 0$ で $x(t)=0$ を満たす性質・時間領域でステップ関数を乗じること

因果関数のフーリエ変換 $x(t), X(\omega)$ は時間領域、振動数領域の実因果関数
 $F(\omega), f(t)$ は複素関数



$F(\omega)$ は原点 $\omega=0$ に対して共役対称
 $x(t)$ は因果性を満たす

因果性から

$$f(t) = f(t) \operatorname{sgn}(t)$$

フーリエ変換

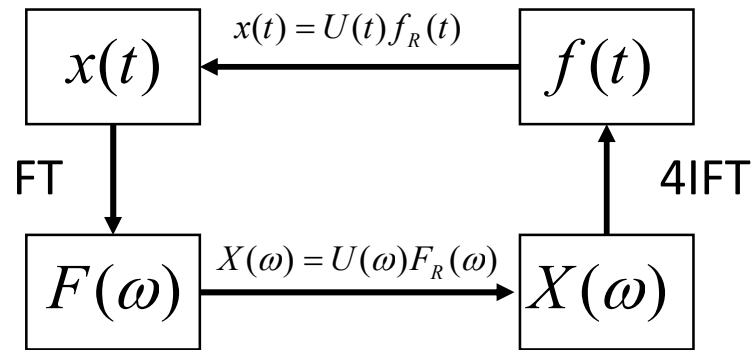
$$\begin{aligned} F(\omega) &= \frac{1}{2\pi} F(\omega) * \frac{2}{i\omega} \\ &= \frac{1}{\pi i} F(\omega) * \frac{1}{\omega} \\ &= \frac{1}{\pi i} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{F(s)}{\omega - s} ds \end{aligned}$$

実部 $F_R(\omega)$ と虚部 $F_I(\omega)$ はヒルベルト変換対の関係にある

$$F_I(\omega) = -\frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{F_R(s)}{\omega - s} ds, \quad F_R(\omega) = \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{F_I(s)}{\omega - s} ds + F(\infty)$$

実因果関数はそのフーリエ変換の実部の $\omega \geq 0$ の範囲、
あるいは虚部の $\omega \geq 0$ の範囲のみで元の関数を表現できる
実部から虚部あるいはその逆が推定できる

対称的フーリエ変換



$x(t)$ と $X(\omega)$ は $t < 0, \omega < 0$ において
 $x(t)=0, X(\omega)=0$ が成立する因果関数であり実数

実因果関数のフーリエ変換は
 共役対称な複素数値関数
 $f(t)$ は時間領域における複素数値関数であり
 時間領域で振幅と位相を定義できる

因果性から実部と虚部の関係 ヒルベルト変換

ヒルベルト変換は位相を90°ずらす操作

実時間関数なら共役対称

$$F_R(-\omega) = F_R(\omega) \quad F_I(-\omega) = -F_I(\omega)$$

$$y(t) = -\frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{x(\tau)}{t - \tau} d\tau$$

$$Y(\omega) = -i \operatorname{sgn}(\omega) X(\omega)$$

$$= \begin{cases} e^{i\frac{\pi}{2}} X(\omega) & (\omega < 0) \\ 0 & (\omega = 0) \\ e^{-i\frac{\pi}{2}} X(\omega) & (\omega > 0) \end{cases} = \begin{cases} iX(\omega) & (\omega < 0) \\ 0 & (\omega = 0) \\ -iX(\omega) & (\omega > 0) \end{cases}$$

$$F(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) \cos \omega t dt - i \int_{-\infty}^{\infty} x(t) \sin \omega t dt = F_R(\omega) + iF_I(\omega)$$

偶関数と奇関数の和で表せる

$$x(t) = x_e(t) + x_o(t) \quad x_e(t) = \frac{x(t) + x(-t)}{2}, x_o(t) = \frac{x(t) - x(-t)}{2}$$

$$X_e(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x_e \cos \omega t dt - i \int_{-\infty}^{\infty} x_e \sin \omega t dt = F_R(\omega)$$

$$X_o(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} x_o \cos \omega t dt - i \int_{-\infty}^{\infty} x_o \sin \omega t dt = iF_I(\omega)$$

因数分解

実因果な時間関数は最小位相推移関数と全域通過関数に分解できる

$$f(t) \rightarrow F(\omega) = X(\omega) + iY(\omega) = A(\omega)e^{i\Theta(\omega)}$$

$f(t)$ が実関数より $X(-\omega) = X(\omega)$ $Y(-\omega) = -Y(\omega)$
 $F(t)$ が因果より X と Y はヒルベルト変換対

↓ 両辺のlogをとる

$$-\log F(\omega) = -\log A(\omega) - i\Theta(\omega) = U(\omega)$$

↓ ステップ関数をかける→振幅は合うけど位相の情報が落ちる

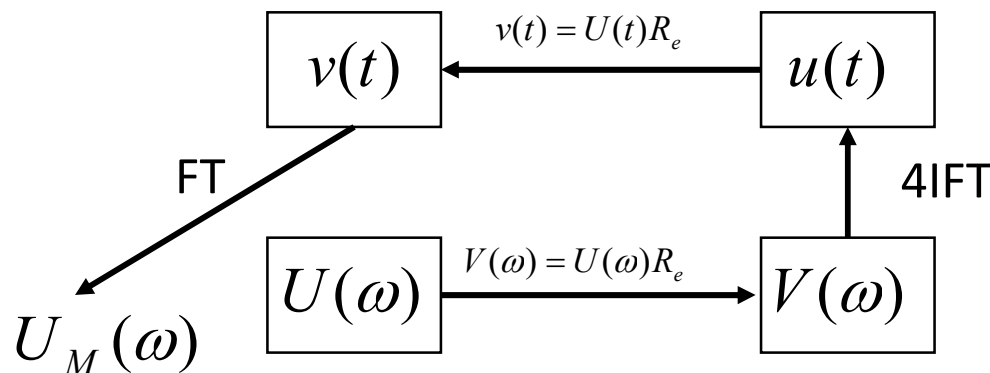
$$V(\omega) = -U(\omega) \log A(\omega)$$

FTを考える
 $u(t)$ は実関数だけど非因果

$$\Rightarrow v_M(t) \Rightarrow U_M(t) = -\log A(\omega) - i\Theta_M(\omega)$$

別なもの

A とヒルベルト変換対となる Θ_M を考える



位相情報はあっていない

$\Theta(\omega)$ は 2π の整数倍だけの自由度があり
 そのうちの最小のもの

$$U(\omega) = U_M(\omega)U_A(\omega)$$

U_M : 最小位相推移関数
 U_A : 全域通過関数

フーリエベッセル変換

波動方程式 $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = V^2 \nabla^2 u$

$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = V^2 \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right)$ ラプラシアン $(x,y,z) \rightarrow (r,\theta,z)$
 $\Delta = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2}$
 $= \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial u}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2}$

円筒座標系を考える

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = V^2 \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial u}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right)$$

フーリエ変換

$$-\omega^2 U(r, \theta, z, \omega) = V^2 \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial U}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 U}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial z^2} \right)$$

$$U = R(r, \omega) \Theta(\theta, \omega) Z(z, \omega)$$

変数分離

$$-\omega^2 R \Theta Z = V^2 \left(\frac{\Theta Z}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial R}{\partial r} \right) + \frac{R Z}{r^2} \frac{\partial^2 \Theta}{\partial \theta^2} + R \Theta \frac{\partial^2 Z}{\partial z^2} \right)$$

$$-\frac{\omega^2}{V^2} = \left(\frac{1}{rR} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial R}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \Theta} \frac{\partial^2 \Theta}{\partial \theta^2} + \frac{1}{Z} \frac{\partial^2 Z}{\partial z^2} \right)$$

左辺が定数より右辺の各項は定数とおける

Zを置き換える

$$\frac{1}{Z} \frac{\partial^2 Z}{\partial z^2} = -p^2, \underline{Z = Ae^{iz} + Be^{-iz}}$$

両辺に r^2 をかける

$$-\frac{\omega^2}{V^2} r^2 = \frac{r}{R} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial R}{\partial r} \right) + \frac{1}{\Theta} \frac{\partial^2 \Theta}{\partial \theta^2} - p^2 r^2$$

Θ を置き換える、 m は整数

$$\frac{1}{\Theta} \frac{\partial^2 \Theta}{\partial z^2} = -m^2, \underline{\Theta = e^{im\theta}}$$

$$0 = \frac{r}{R} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial R}{\partial r} \right) - m^2 + \left(\frac{\omega^2}{V^2} - p^2 \right) r^2$$

整理するとベッセルの微分ほうていしきの形

$$r^2 \frac{d^2 R}{dr^2} + r \frac{dR}{dr} + (k^2 r^2 - m^2) R = 0$$

$$\Rightarrow \underline{R(r, \omega) = J_m(kr)}$$

以上より

$$\phi = J_m(kr) e^{im\theta} e^{i\omega t}$$

波動方程式の解は以下の形で表現できる

$$\phi(r, \theta, z, \omega) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} e^{im\theta} \int_0^{\infty} (Ae^{ipz} + Be^{-ipz}) J_m(kr) dK$$