

第5章 模拟调制系统

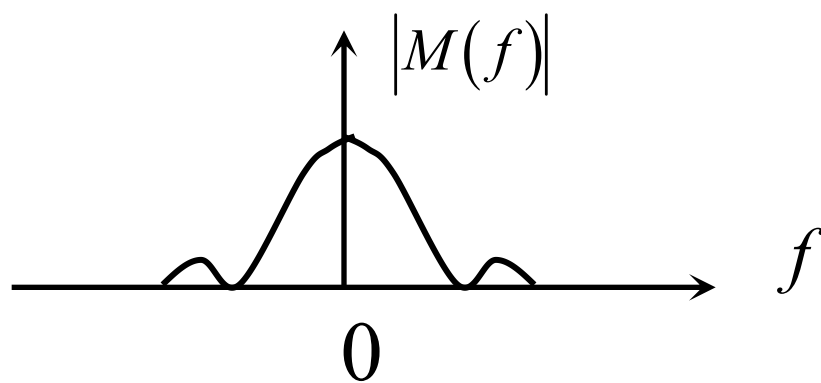
核心内容----模拟信号的调制、解调

5.1 幅度调制（线性调制）的原理

5.2 角度调制（非线性调制）原理

5.3 各种模拟调制系统的比较

5.4 频分复用



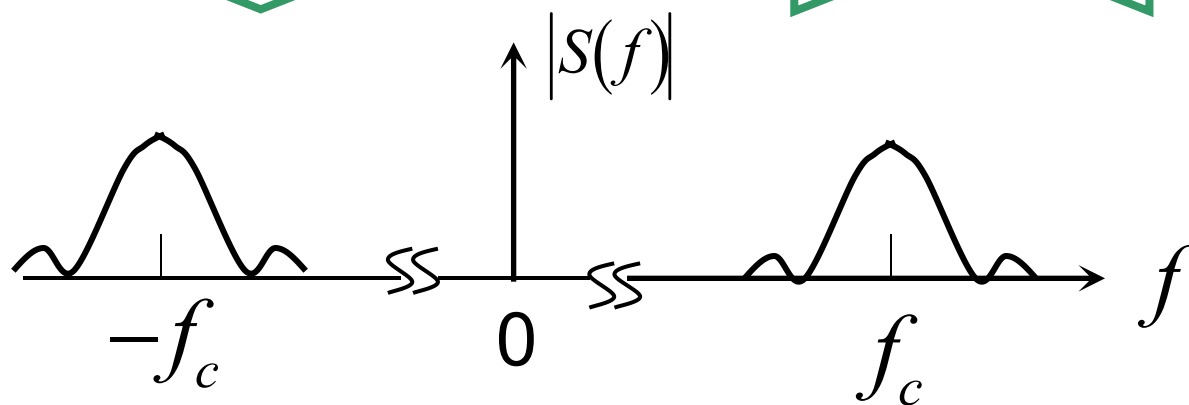
← 基带信号

调制——

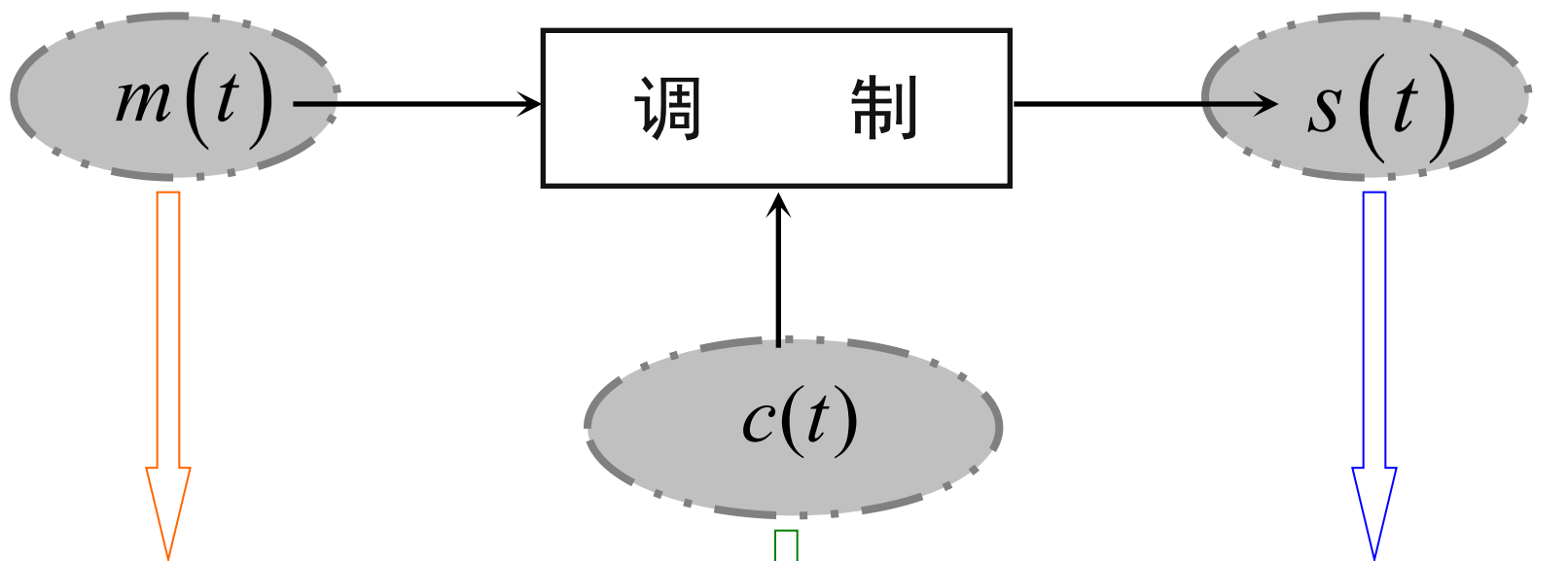
把携带信息的信号
嵌入到另一信号中

解调——

从另一信号中还原
出携带信息的信号



← 带通信号



调制信号

已调信号

载波

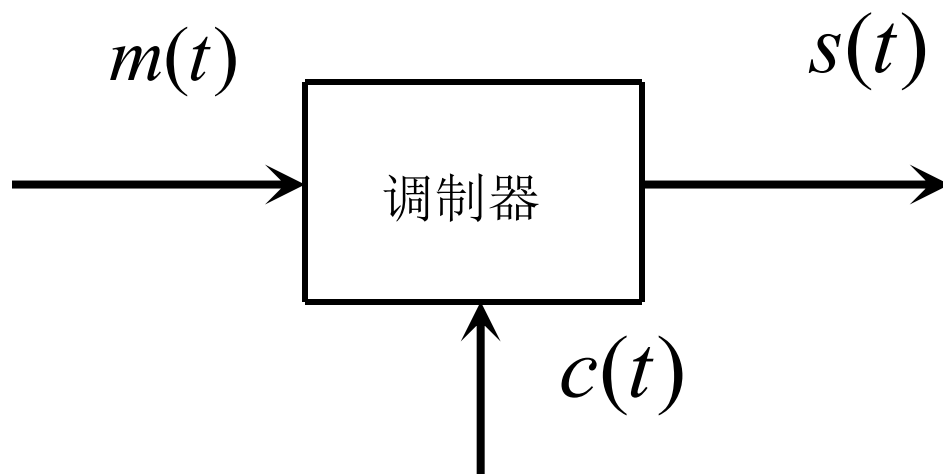
ω_C :

载波频率

调制和解调

★ 作用

- ✓ 搬移基带信号频谱
- ✓ 容易辐射
- ✓ 实现频率分配
- ✓ 实现多路复用
- ✓ 提高系统抗干扰能力



★ 分 类

✓ 根据 $m(t)$ 的不同

模拟调制--- 以单音正弦波为代表

数字调制--- 以二进制数字脉冲为代表

✓ 根据 $c(t)$ 的不同

连续载波调制---以单频正弦波为代表

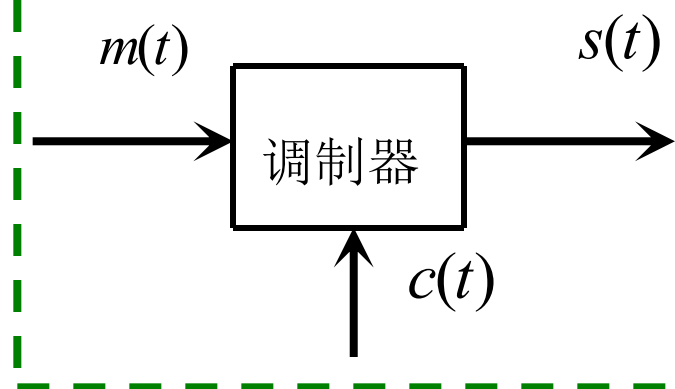
脉冲载波调制--- 以矩形周期脉冲为代表

✓ 根据 调制器的功能不同

幅度调制---如AM、PAM、OOK

频率调制---如FM、PFM、FSK

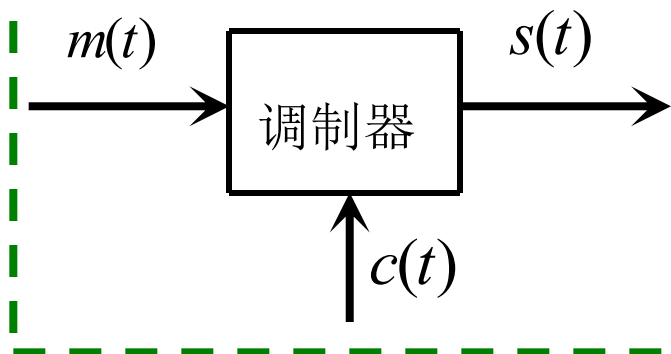
相位调制---如PM、PPM、PSK



✓ 根据频谱搬移特性的不同

线性调制---如AM、DSB-SC、SSB

非线性调制---如PCM、FM、FSK



★ 参 数

✓ 发送功率

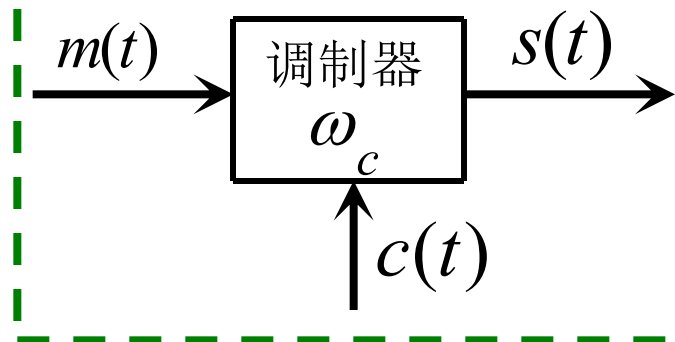
✓ 传输带宽

✓ 抗噪声性能

✓ 设备的复杂性

已调带通信号的复包络表达式:

$$s(t) = \text{Re} \left\{ s_L(t) e^{j\omega_c t} \right\}$$



已调信号的频谱:

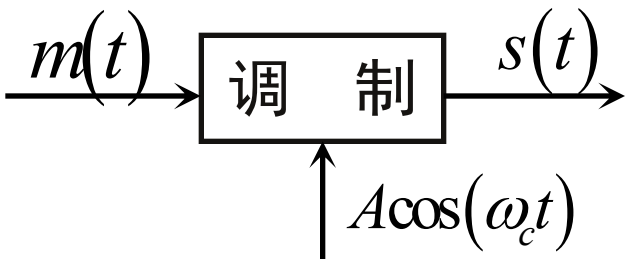
$$S(f) = \frac{1}{2} \left[S_L(f - f_c) + S_L^*(-f - f_c) \right]$$

已调信号的功率谱:

$$\mathfrak{R}_s(f) = \frac{1}{4} \left[\mathfrak{R}_{s_L}(f - f_c) + \mathfrak{R}_{s_L}(-f - f_c) \right]$$

5.1 幅度调制的原理

幅度调制----用信号去迫使高频载波
瞬时幅度变化。



The diagram shows a block labeled '调制' (Modulation). An input signal $m(t)$ enters the block from the left. A carrier wave $A\cos(\omega_c t)$ enters the block from the bottom. The output signal $s(t)$ exits the block to the right.

- ◆ 模拟常规调幅 (**AM**)
- ◆ 抑制载波双边带调幅 (**DSB-SC**)
- ◆ 单边带调幅 (**SSB**)

5.1.1 常规调幅AM

1. AM信号的时域分析

(1) 表达式

$$s_{AM}(t) = [A_0 + m(t)] \cos(2\pi f_c t)$$

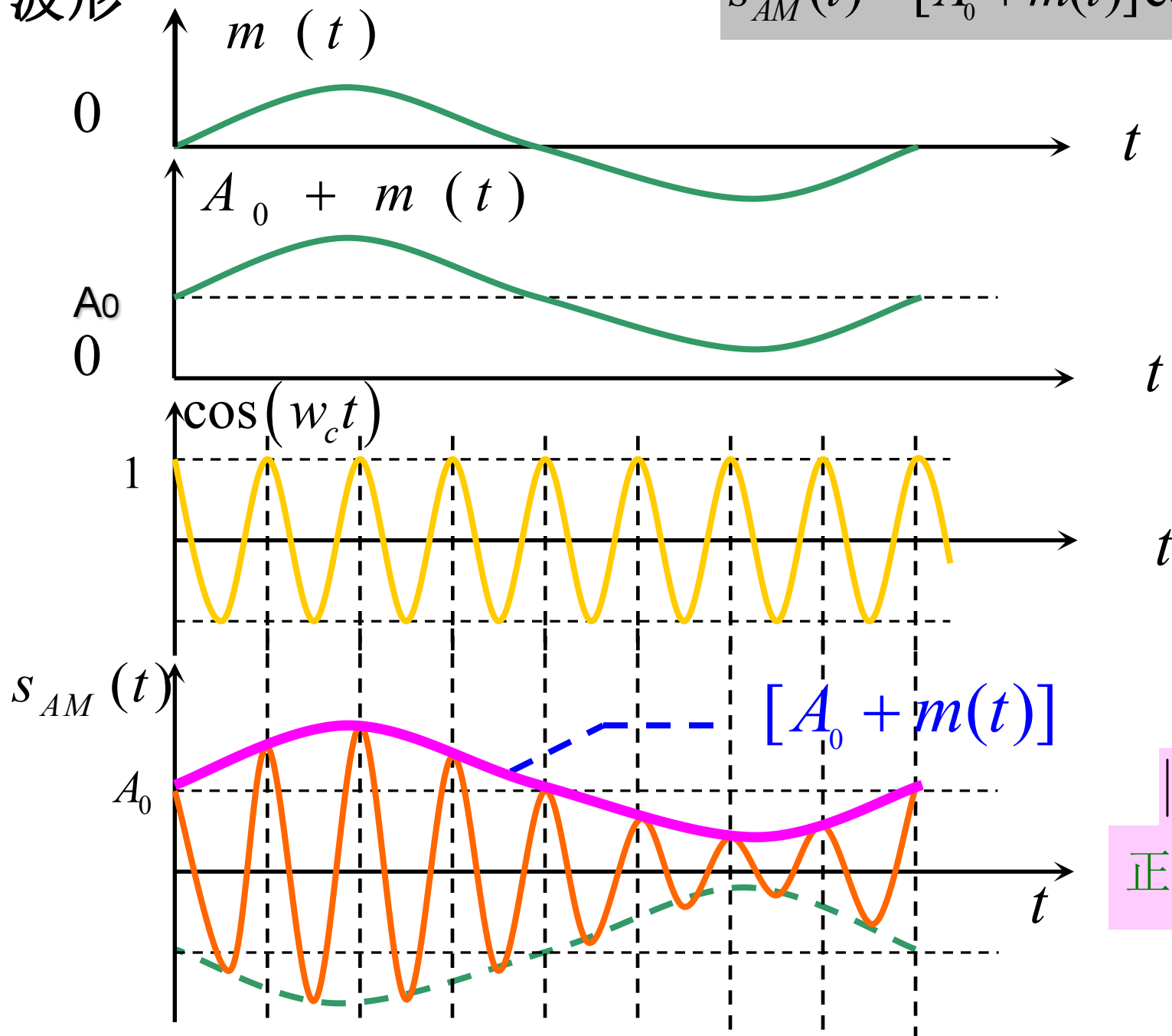
直流偏量

消息信号(调制信号)

确知信号或随机信号

(2) 波形

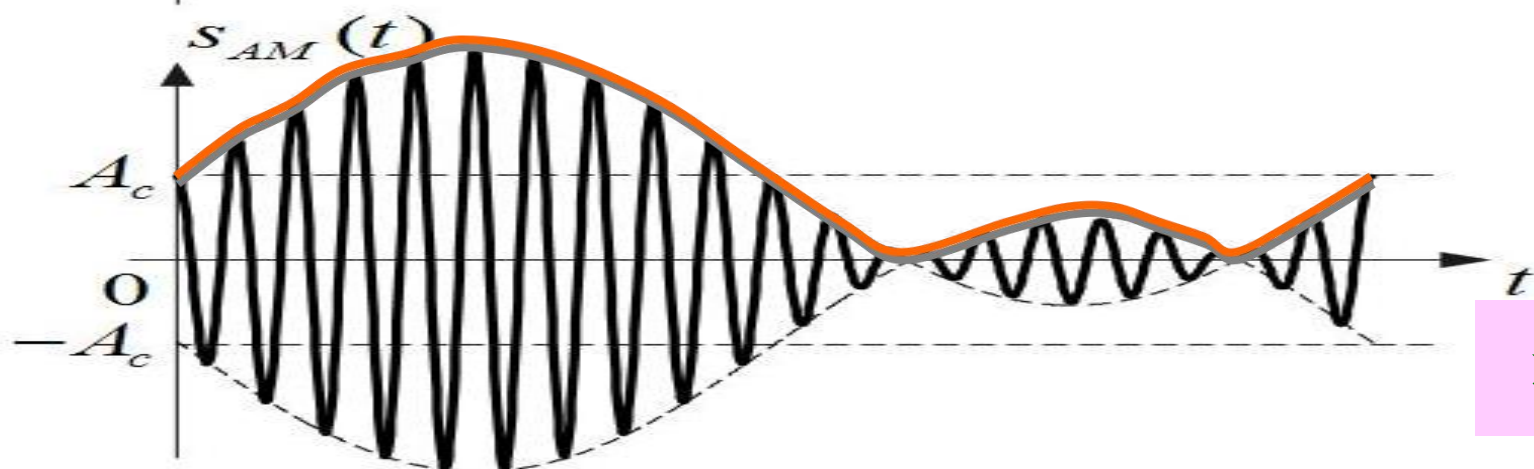
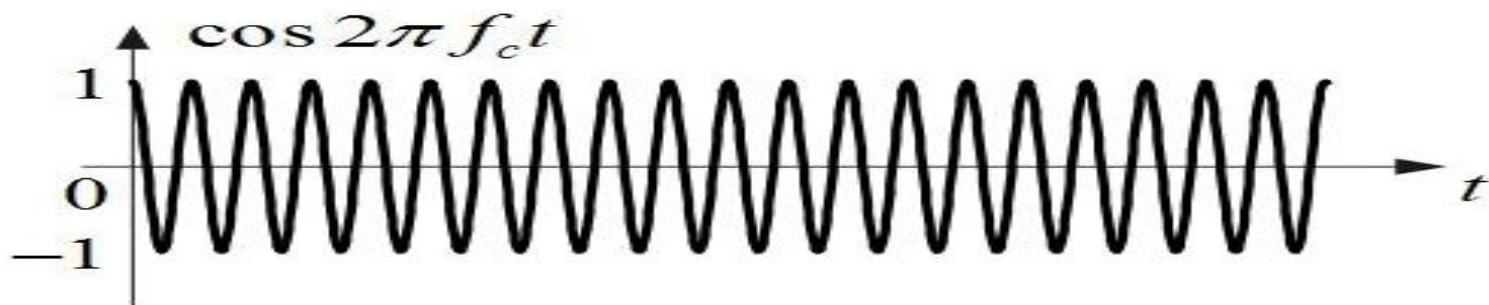
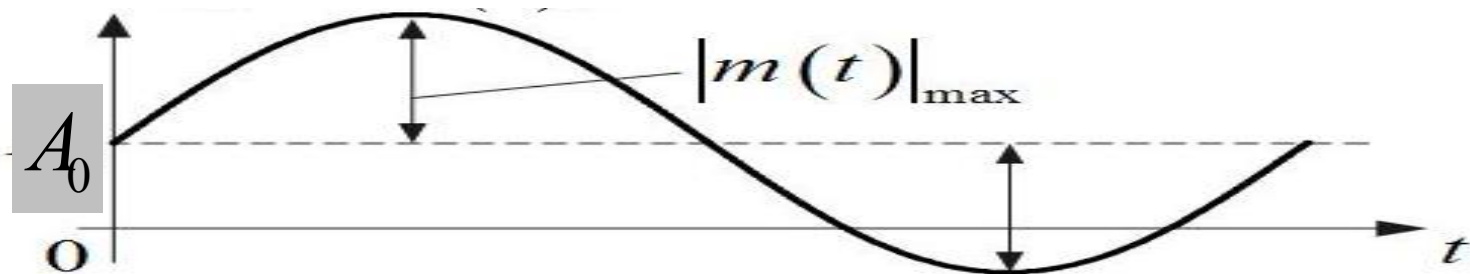
$$s_{AM}(t) = [A_0 + m(t)] \cos(\omega_c t)$$



$$|m(t)| \leq A_0$$

正常调制

$$s_{AM}(t) = [A_0 + m(t)] \cos(\omega_c t)$$



$$|m(t)| > A_0$$

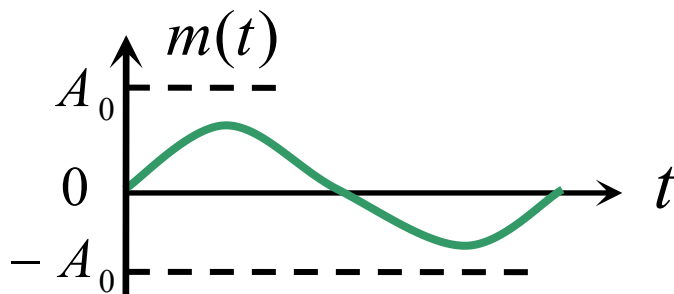
过调制

(3) 调幅指数

$$s_{AM}(t) = [A_0 + m(t)] \cos(\omega_c t)$$

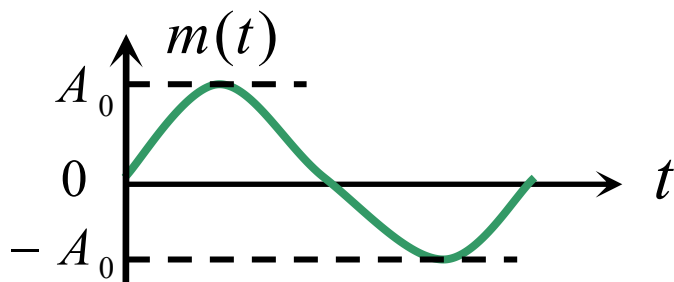
$$\beta_{AM} = \frac{|m(t)|_{\max}}{A_0}$$

$$\beta_{AM} < 1$$



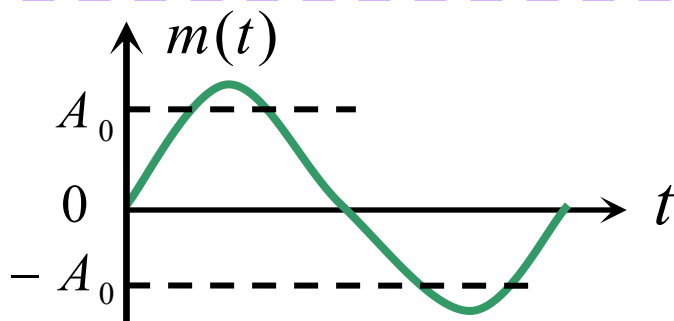
正常调制

$$\beta_{AM} = 1$$



临界调制

$$\beta_{AM} > 1$$



过调制

(4) 功率分配

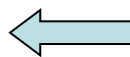
$$s_{AM}(t) = [A_0 + m(t)] \cos(\omega_c t)$$

$$P_{AM} = \overline{s_{AM}^2(t)} = \overline{[A_0 + m(t)]^2 \cos^2(\omega_c t)}$$

$$= \overline{A_0^2 \cos^2(\omega_c t)} + \overline{m^2(t) \cos^2(\omega_c t)} + \overline{2A_0 m(t) \cos^2(\omega_c t)}$$

$$= A_0^2 \frac{1}{2} [1 + \cos(2\omega_c t)] + m^2(t) \frac{1}{2} [1 + \cos(2\omega_c t)] + \overline{A_0 m(t) [1 + \cos(2\omega_c t)]}$$

$$\approx \frac{A_0^2}{2} + \frac{\overline{m^2(t)}}{2} + A_0 \overline{m(t)}$$



Often:

$$\overline{m(t)} = 0$$

$$= \underbrace{\frac{1}{2} A_0^2}_{\text{离散载波功率}} + \underbrace{\frac{1}{2} \overline{m^2(t)}}_{\text{边带功率}}$$

离散载波功率

边带功率

$$\overline{x(t)} = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(t) dt$$

2. AM信号的频域分析

(1) 频谱或功率谱

$$\begin{aligned} s_{AM}(t) &= [A_0 + m(t)] \cos(2\pi f_c t) \\ &= A_0 \cos(2\pi f_c t) + m(t) \cos(2\pi f_c t) \end{aligned}$$

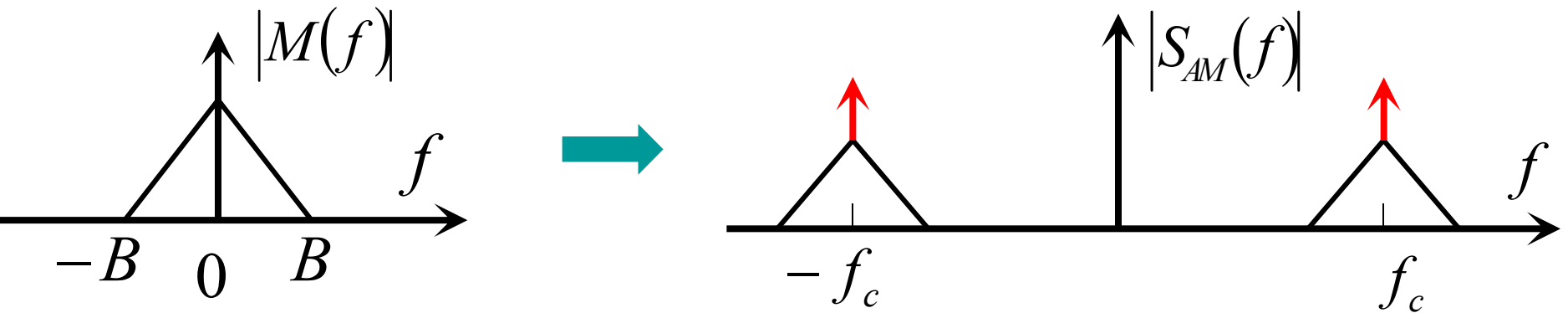
若 $m(t)$ 为确知信号，则频谱为：

$$S_{AM}(f) = \frac{A_0}{2} [\delta(f - f_c) + \delta(f + f_c)] + \frac{1}{2} [M(f - f_c) + M(f + f_c)]$$

若 $m(t)$ 为确知或随机信号，则功率谱为：

$$S_{AM}(f) = \frac{A_0^2}{4} [\delta(f - f_c) + \delta(f + f_c)] + \frac{1}{4} [P_m(f - f_c) + P_m(f + f_c)]$$

$$S_{AM}(f) = \frac{A_0}{2} [\delta(f - f_c) + \delta(f + f_c)] + \frac{1}{2} [M(f - f_c) + M(f + f_c)]$$



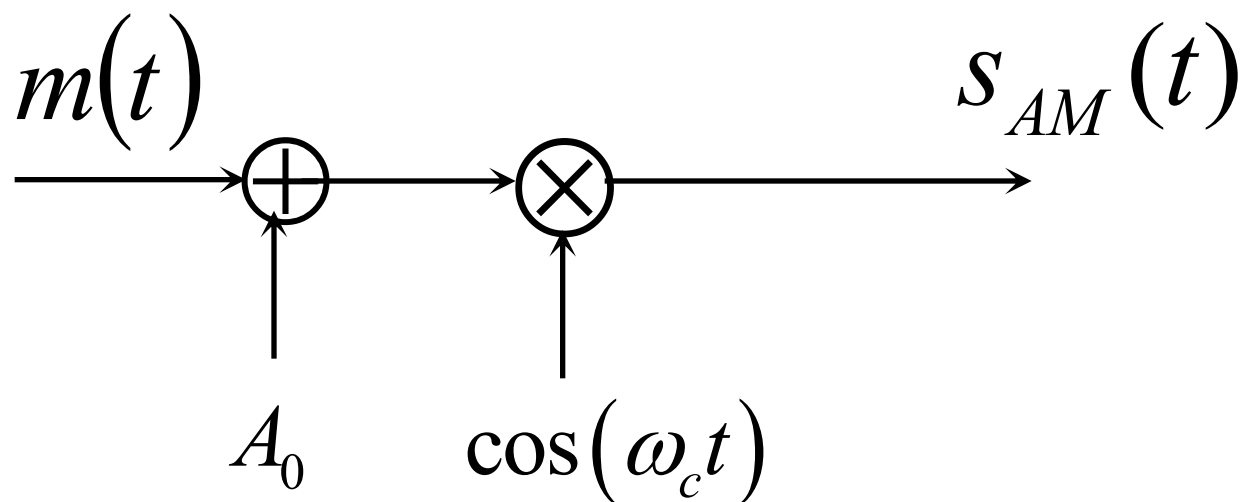
(2) 带宽

若调制信号的带宽为**B**，则对应的**AM**信号其带宽为：

$$B_{AM} = 2B$$

3. AM信号的产生和接收

(1) 产生

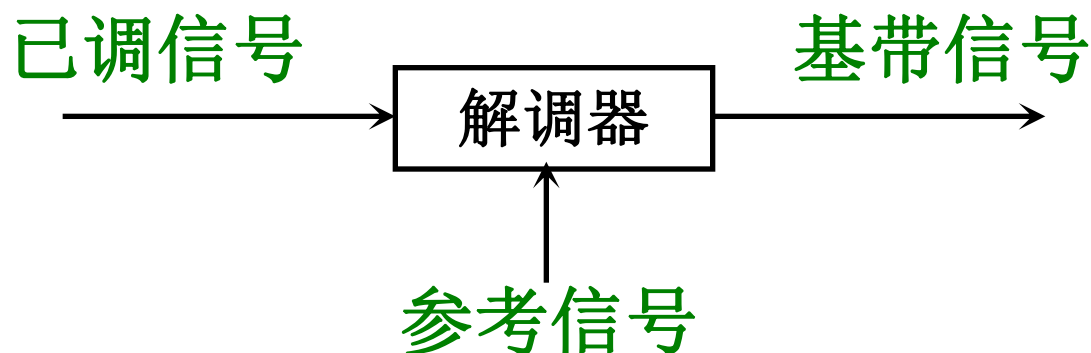


$$s_{AM}(t) = [A_0 + m(t)] \cos(\omega_c t)$$

(2) 接收

接收方式有如下两种：

相干解调 → 有2个输入



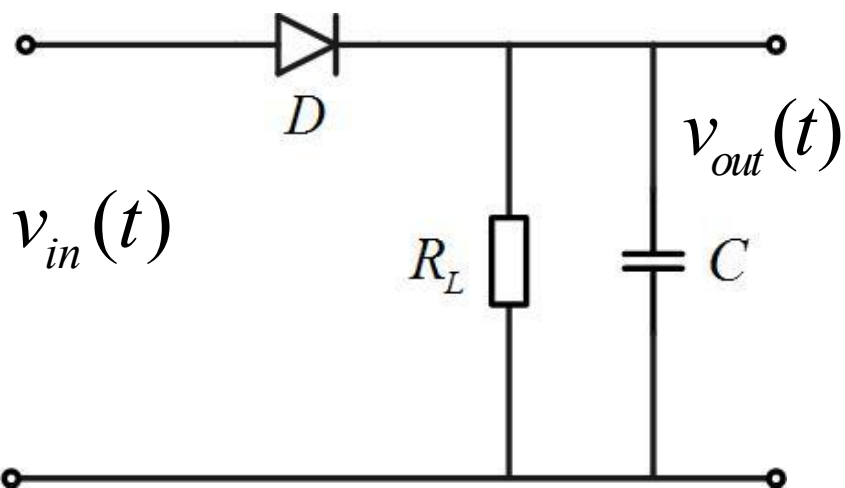
非相干解调 → 只有1个输入



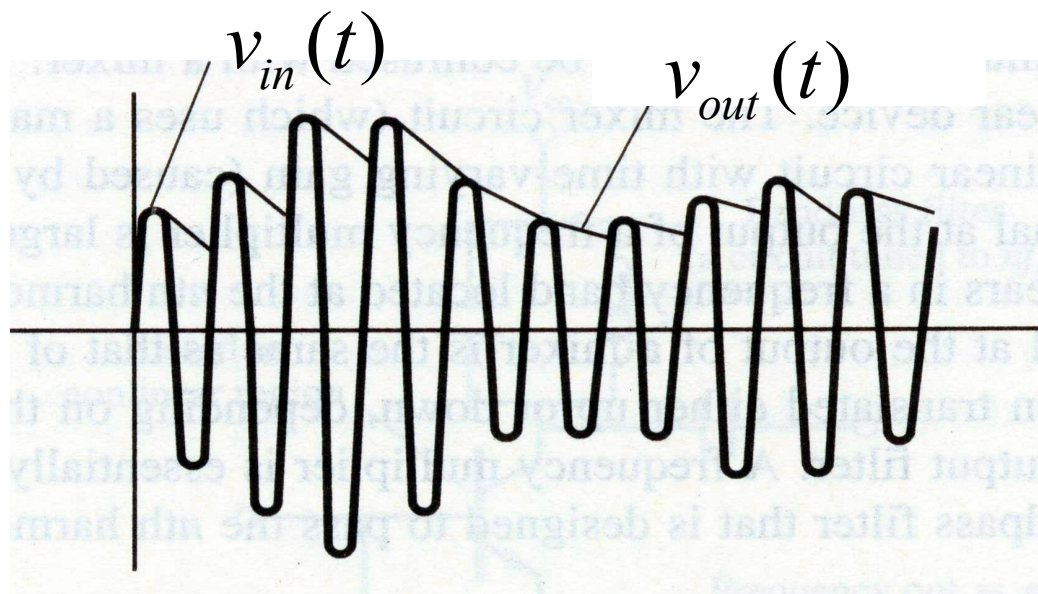
(2) 接收

√包络检波 (非相干解调)

(在 $\beta_{AM} < 1$ 时, 无失真恢复)



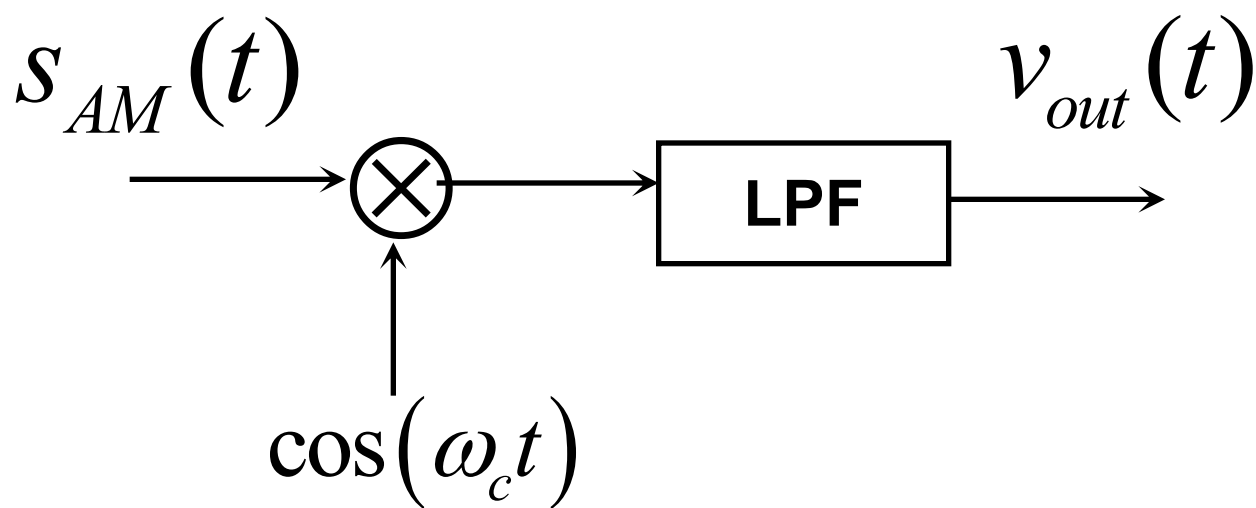
a. 检波电路



b. 输入输出波形

√ 乘积检波 (相干解调)

(用于任何调幅指数调制的无失真恢复)



$$s_{AM}(t) = [A_0 + m(t)] \cos(\omega_c t)$$

5.1.2 抑制载波双边带调幅DSB-SC

1. DSB-SC信号的时域分析

(1) 表达式

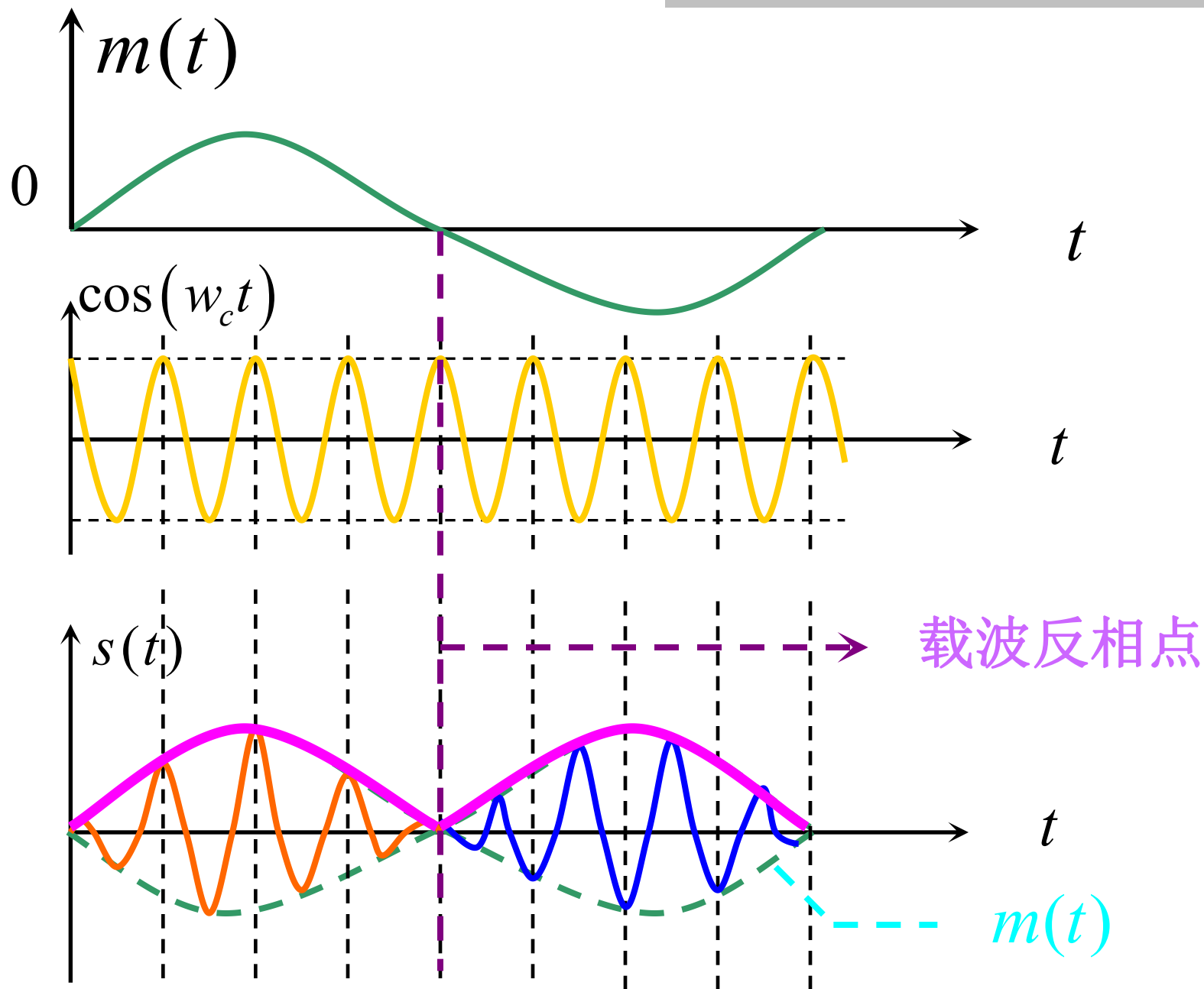
$$s_{DSB}(t) = m(t) \cos(2\pi f_c t)$$



消息信号

(2) 波形

$$s_{DSB}(t) = m(t) \cos(\omega_c t)$$



$$s_{DSB}(t) = m(t) \cos(2\pi f_c t)$$

(3) 功率分配

$$P_{DSB} = \overline{s_{DSB}^2(t)}$$

$$= \overline{m^2(t) \cos^2(2\pi f_c t)}$$

$$= \frac{1}{2} \cdot \overline{m^2(t)}$$

2. DSB-SC信号的频域分析

(1) 频谱或功率谱

$$s_{DSB}(t) = m(t) \cos(2\pi f_c t)$$

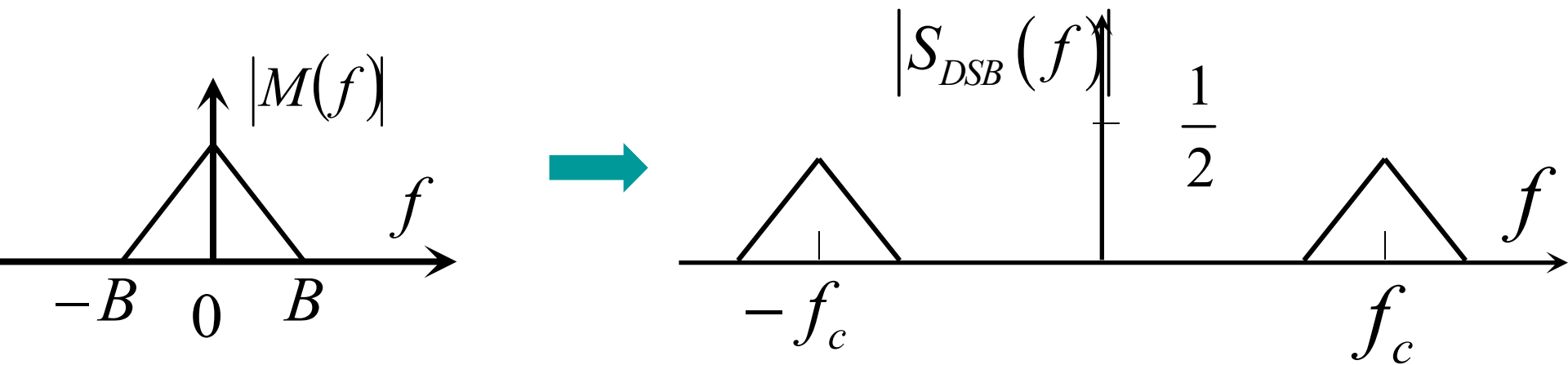
若 $m(t)$ 为确知信号，则频谱为：

$$S_{DSB}(f) = \frac{1}{2} [M(f + f_c) + M(f - f_c)]$$

若 $m(t)$ 为确知或随机信号，则功率谱为：

$$S_{DSB}(f) = \frac{1}{4} [P_m(f - f_c) + P_m(f + f_c)]$$

$$S_{DSB}(f) = \frac{1}{2} [M(f + f_c) + M(f - f_c)]$$



(2) 带宽

若调制信号带宽为**B**，则对应的**DSB-SC**信号其带宽为：

$$B_{DSB} = 2B$$

例：有DSB-SC信号为

$$s(t) = 5 \cos(300\pi t) \cos(2000\pi t)$$

试求：信号的功率谱、带宽、功率。

解： 由DSB-SC信号的通用表达式

$$s_{DSB}(t) = m(t) \cos(2\pi f_c t)$$

其中：

$$m(t) = 5 \cos(2\pi f_m t), \quad f_m = 150\text{Hz}, \quad f_c = 1000\text{Hz}$$

$$m(t) = 5\cos(2\pi f_m t), \quad f_m = 150\text{Hz}, f_c = 1000\text{Hz}$$

调制信号的功率谱为:

$$\begin{aligned} P_m(f) &= \left(\frac{5}{2}\right)^2 [\delta(f + f_m) + \delta(f - f_m)] \\ &= \frac{25}{4} [\delta(f + 150) + \delta(f - 150)] \end{aligned}$$

DSB-SC信号的功率谱为:

$$\begin{aligned} P_{DSB-SC}(f) &= \frac{1}{4} [P_m(f + f_c) + P_m(f - f_c)] \\ &= \frac{25}{16} [\delta(f + 1150) + \delta(f + 850) + \delta(f - 850) + \delta(f - 1150)] \end{aligned}$$

$$m(t) = 5\cos(2\pi f_m t), \quad f_m = 150\text{Hz}, f_c = 1000\text{Hz}$$

带宽: $B_{DSB-SC} = 2B_m = 300\text{Hz}$

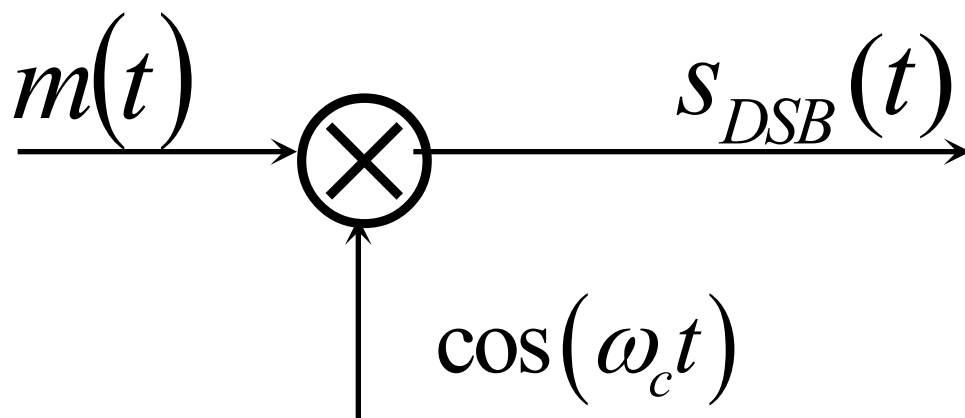
功率: $P_m = \frac{5^2}{2} = 12.5\text{W}$

$$P_{DSB-SC} = P_m / 2$$

$$= 12.5 / 2 = 6.25\text{W}$$

3. DSB-SC信号的产生和接收

(1) 产生



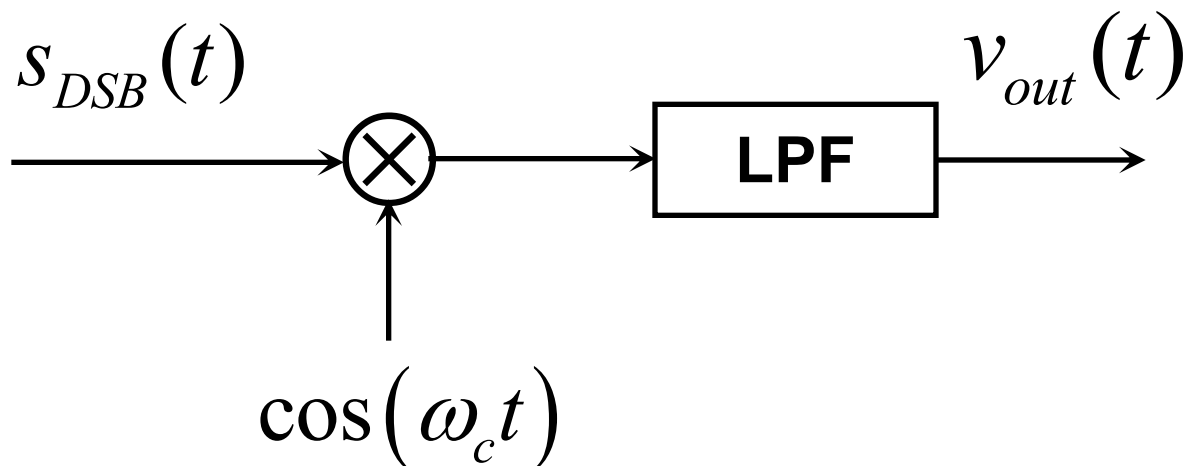
$$s_{DSB}(t) = m(t) \cos(\omega_c t)$$

(2) 接收

$$s_{DSB}(t) = m(t) \cos(\omega_c t)$$

√乘积检波（相干解调）

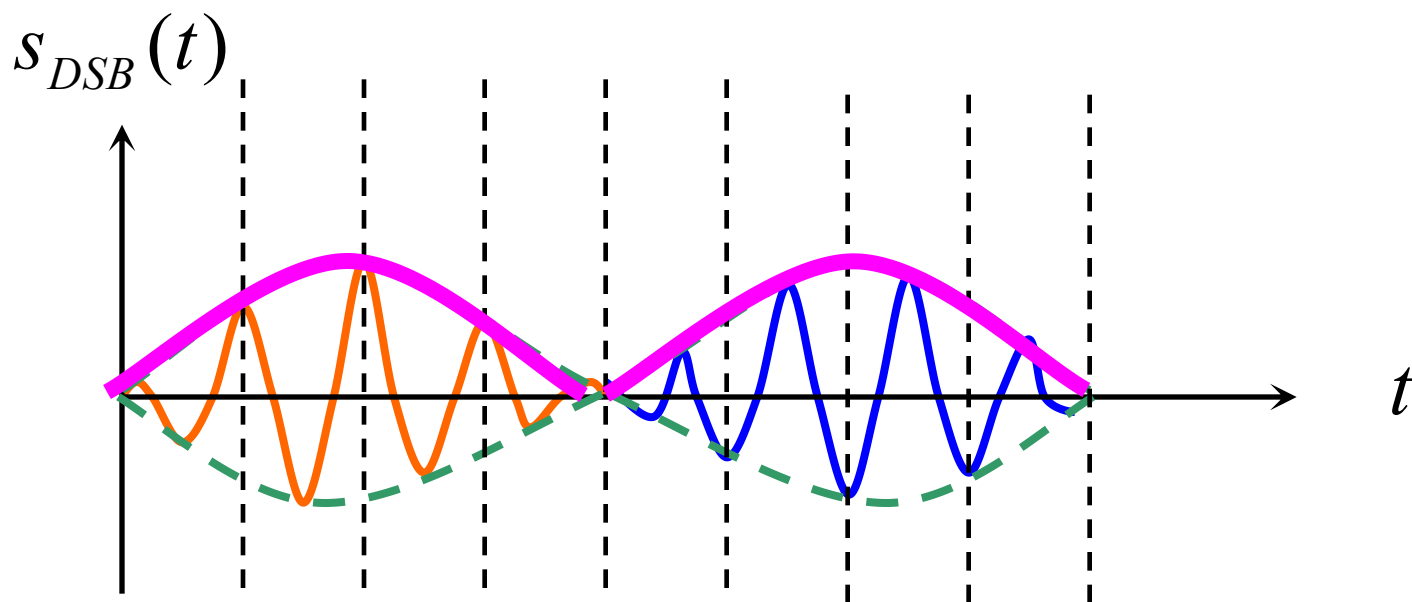
无失真恢复基带信号。



√包络检波（非相干解调）

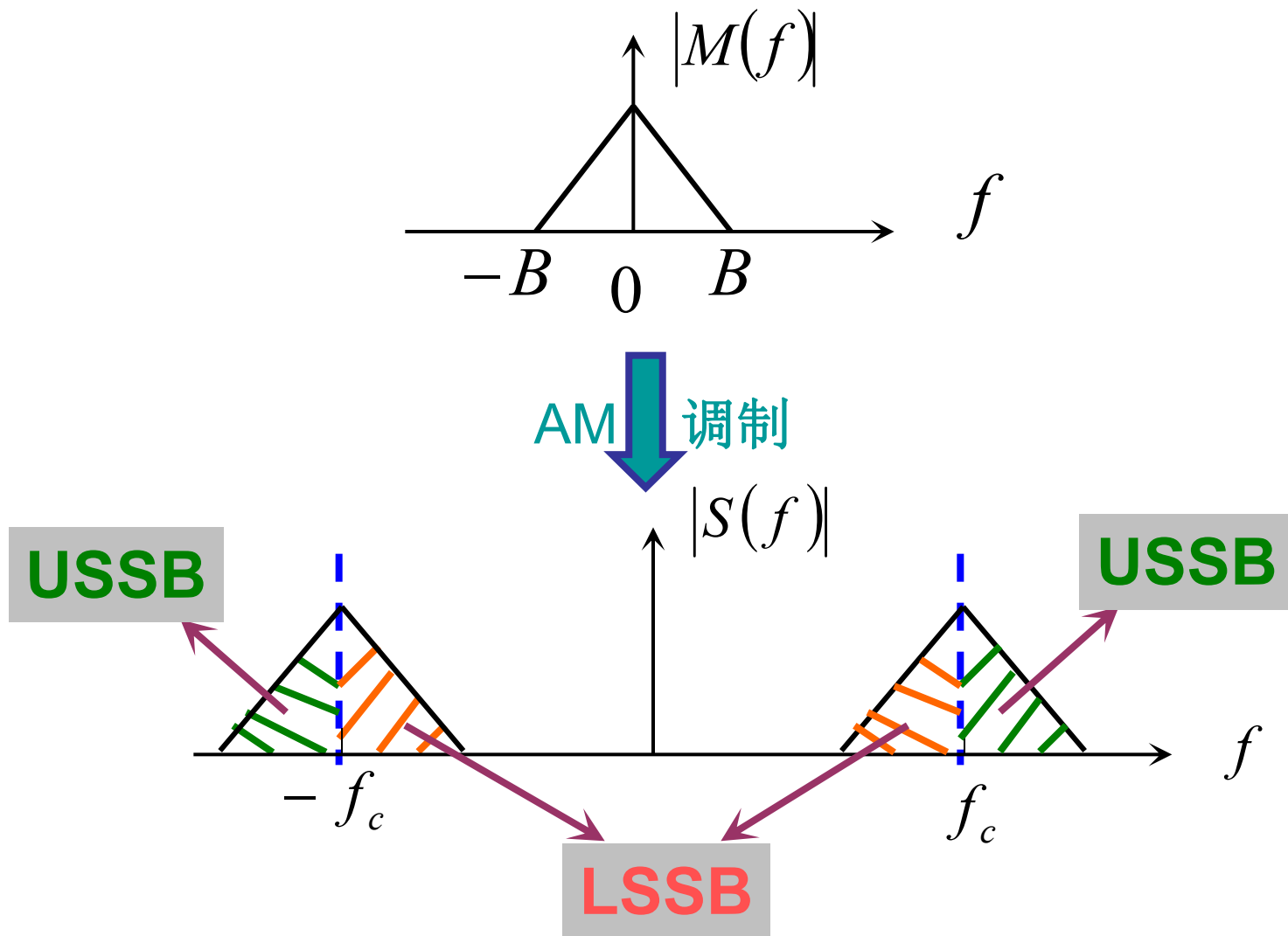
此法需要大幅度的载波（参阅曹志刚的书）。

恢复的基带信号有失真。

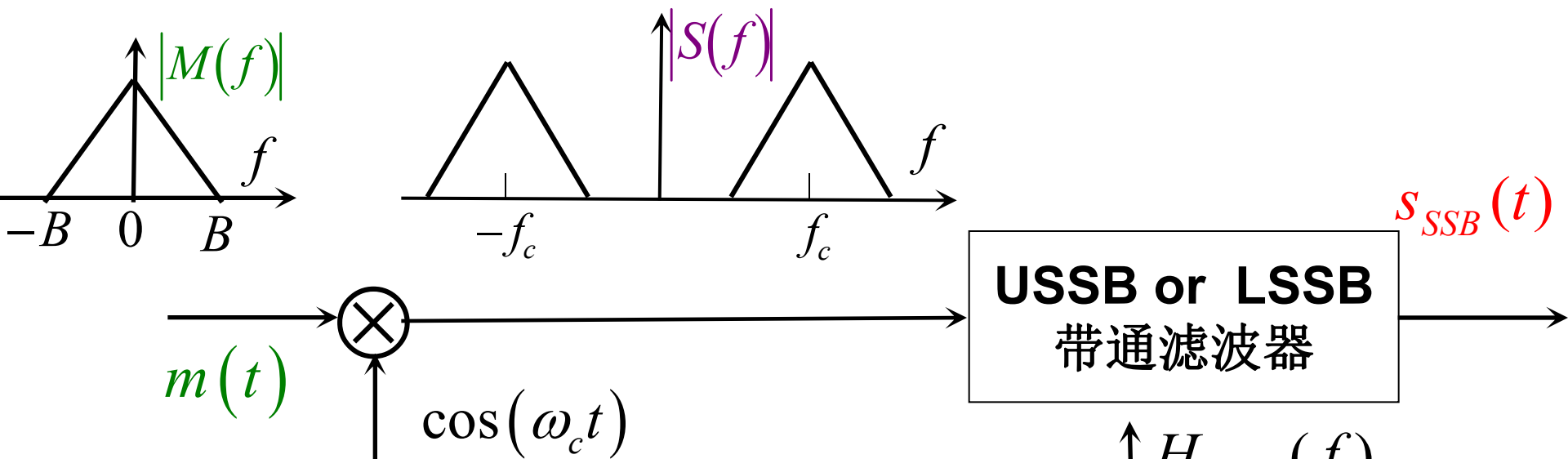


5.1.3 单边带调制

1. 滤波法及SSB信号的频域表示 研究SSB-AM信号

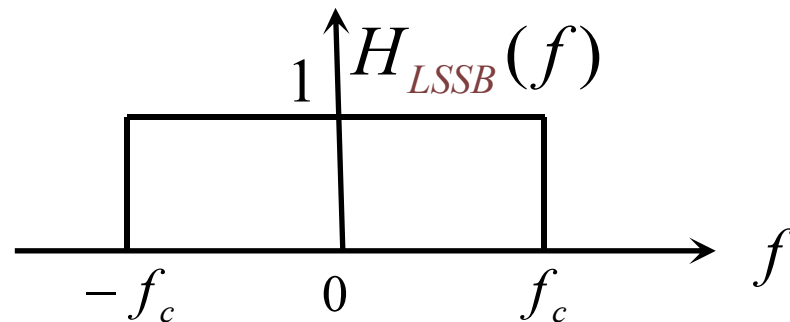
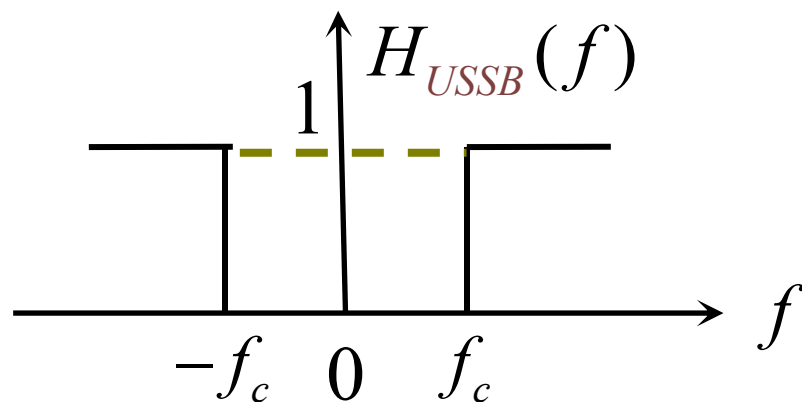


✓ 滤波法

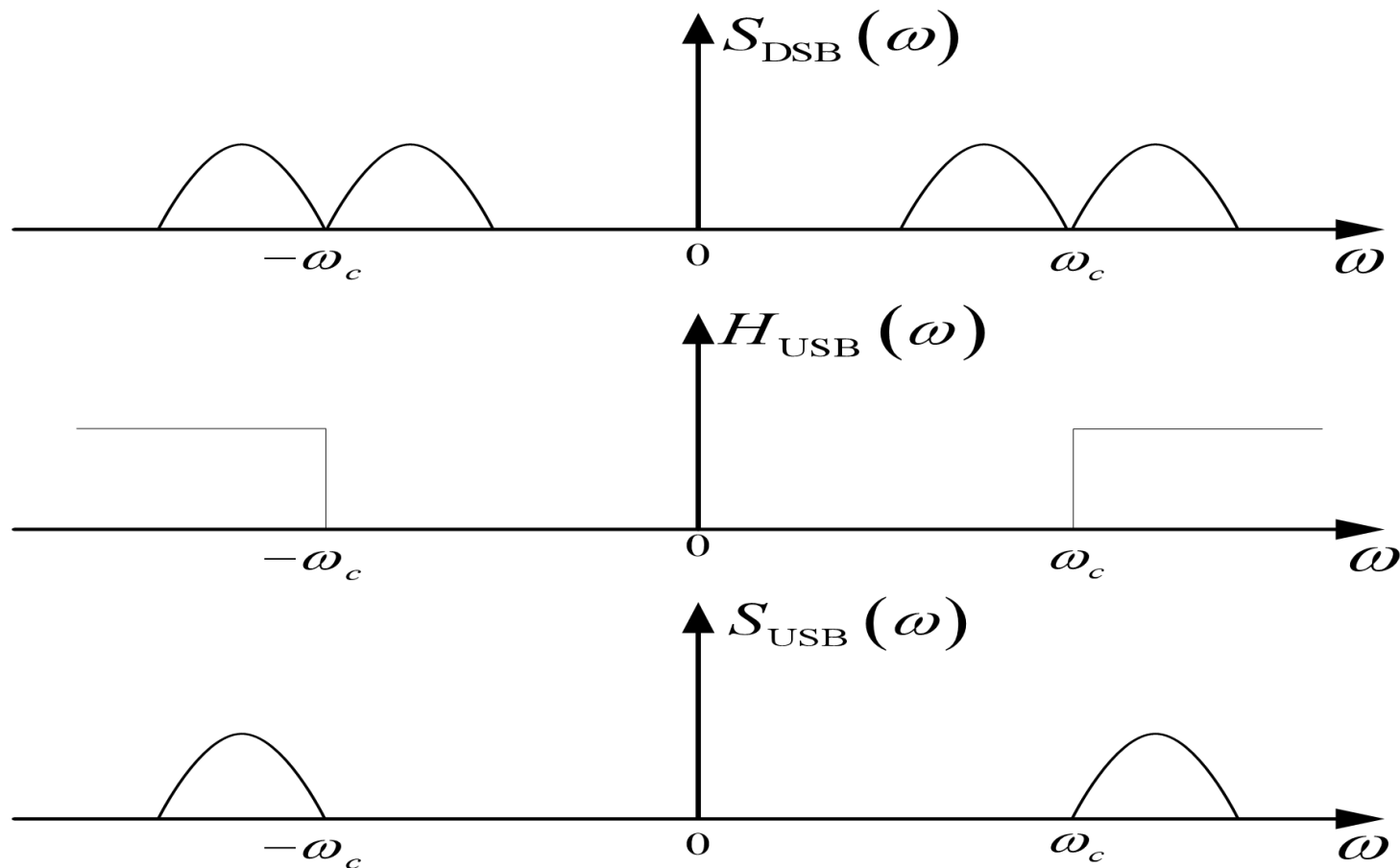


$$H_{USSB}(f) = \begin{cases} 1 & |f| > f_c \\ 0 & |f| < f_c \end{cases}$$

or
$$H_{LSSB}(f) = \begin{cases} 1 & |f| < f_c \\ 0 & |f| > f_c \end{cases}$$



- 频谱图

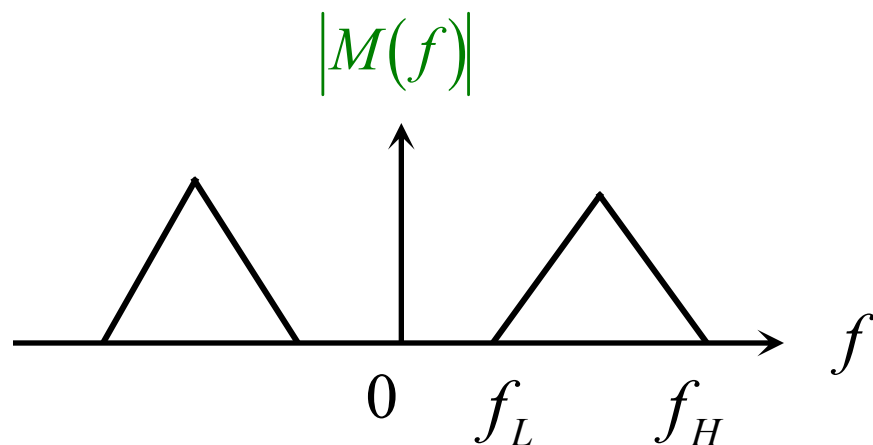


- 技术难点：滤波器实现
- 措施：多级调制（限制调制信号无直流分量）

- 单边带信号的带宽

假设调制信号 $m(t)$ 的有效频带为 $f_L \sim f_H$,

则单边带信号的带宽为 $B_T = B_m = f_H - f_L$



注意：SSB信号与AM信号和DSB信号不同，前者的**基带**信号采用带通定义，而后者采用低通定义。

$$B_{\text{单边带}} = B_m = f_H - f_L, \quad B_{\text{双边带}} = 2B_m = 2f_H$$

2. 相移法和SSB信号的时域表示

当调制信号为单频信号时： $m(t) = A_m \cos(\omega_m t)$

有：

$$s_{DSB}(t) = A_m \cos(\omega_m t) \cos(\omega_c t)$$
$$= \frac{1}{2} A_m \cos[(\omega_c + \omega_m)t] + \frac{1}{2} A_m \cos[(\omega_c - \omega_m)t]$$

上边带 下边带

于是：

$$s_{USB}(t) = \frac{1}{2} A_m \cos(\omega_c + \omega_m)t$$
$$s_{LSB}(t) = \frac{1}{2} A_m \cos(\omega_c - \omega_m)t$$

- **SSB信号的时域表示式**


$$s_{USB}(t) = \frac{1}{2} A_m \cos[(\omega_c + \omega_m)t]$$

$$= \frac{1}{2} A_m \cos(\omega_m t) \cos(\omega_c t) - \frac{1}{2} A_m \sin(\omega_m t) \sin(\omega_c t)$$

$$s_{LSB}(t) = \frac{1}{2} A_m \cos[(\omega_c - \omega_m)t]$$

$$= \frac{1}{2} A_m \cos(\omega_m t) \cos(\omega_c t) + \frac{1}{2} A_m \sin(\omega_m t) \sin(\omega_c t)$$

合并两式：


$$\left. \begin{matrix} s_{USB}(t) \\ s_{LSB}(t) \end{matrix} \right\} = \frac{1}{2} A_m \cos(\omega_m t) \cos(\omega_c t) \mp \frac{1}{2} A_m \sin(\omega_m t) \sin(\omega_c t)$$

- SSB信号的时域表示式

$$m(t) = A_m \cos(\omega_m t)$$

$$\hat{\cos}(\omega_m t) = \sin(\omega_m t)$$

$$\left. \begin{array}{l} s_{USB}(t) \\ s_{LSB}(t) \end{array} \right\} = \frac{1}{2} A_m \cos(\omega_m t) \cos(\omega_c t) \mp \frac{1}{2} A_m \sin(\omega_m t) \sin(\omega_c t)$$



$$s_{SSB}(t) = \frac{1}{2} m(t) \cos(\omega_c t) \mp \frac{1}{2} \hat{m}(t) \sin(\omega_c t)$$

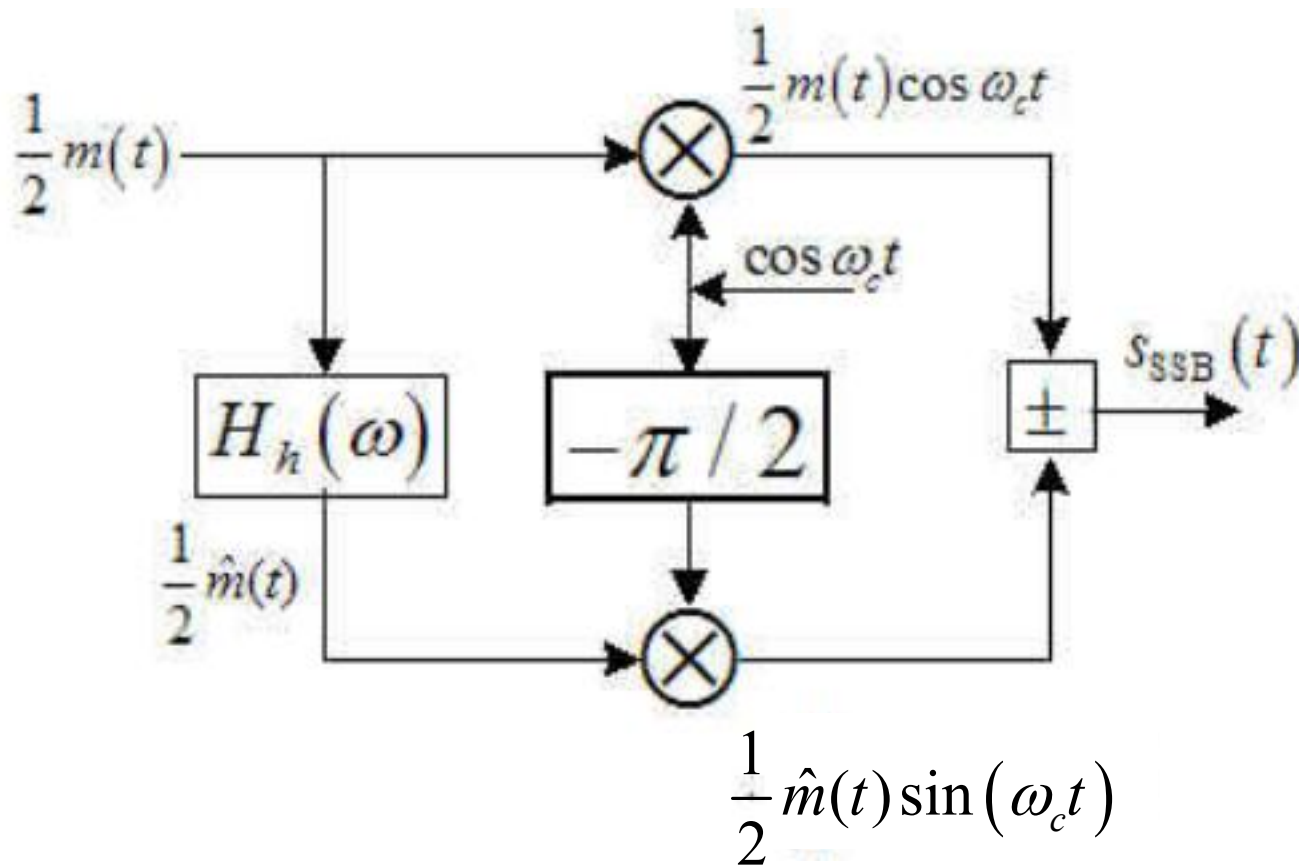


"-" → USSB

"+" → LSSB

- 相移法的实现

$$s_{SSB}(t) = \frac{1}{2}m(t)\cos(\omega_c t) \mp \frac{1}{2}\hat{m}(t)\sin(\omega_c t)$$



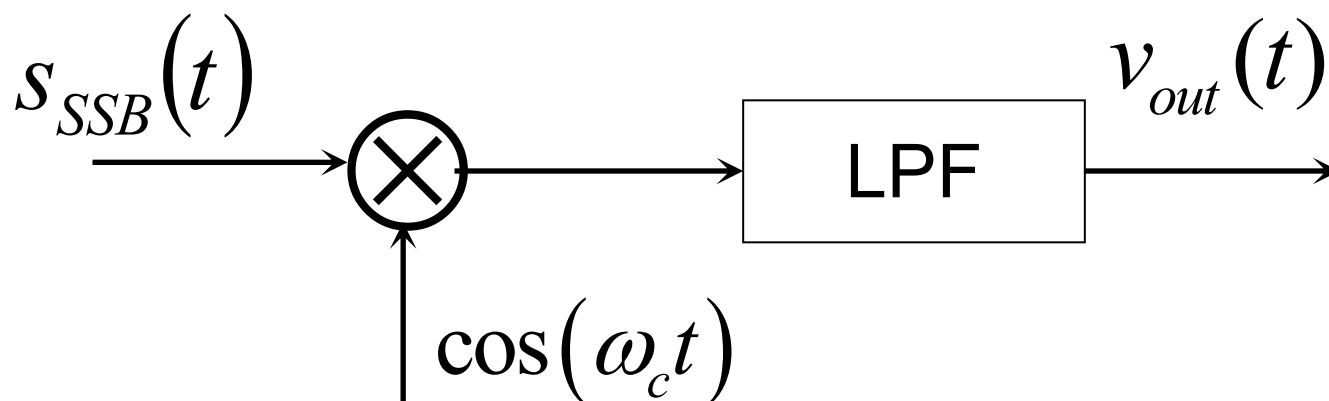
希尔伯特滤波器 $H_h(\cdot)$ 将 $m(t)$ 的所有频率分量都相移 $-\pi/2$ 。

3. SSB信号的接收

$$s_{SSB}(t) = \frac{1}{2} [m(t) \cos(\omega_c t) \mp \hat{m}(t) \sin(\omega_c t)]$$

√乘积检波（相干解调）

无失真恢复。

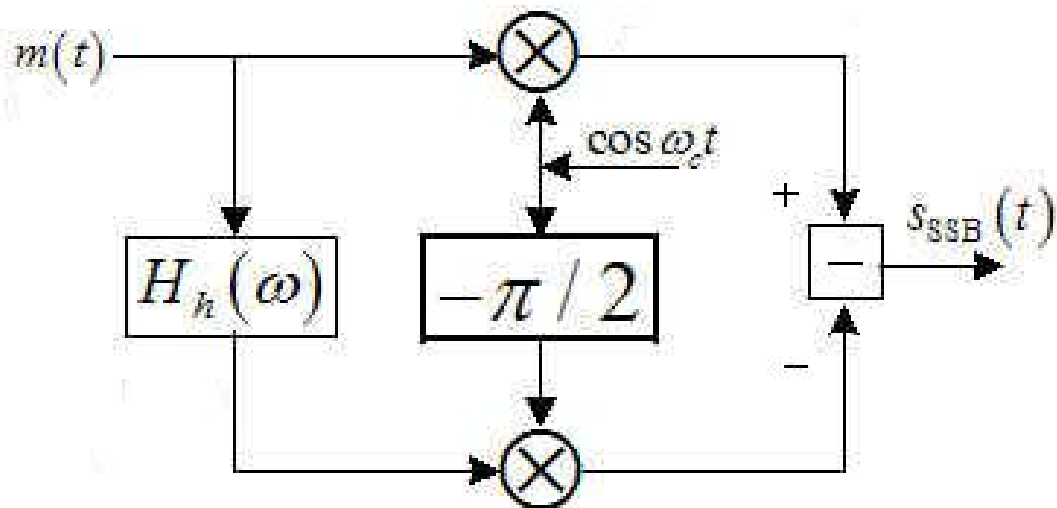


√包络检波（非相干解调）

此法需要大幅度的载波。

恢复的基带信号有失真。

例：系统框图如下图所示(注意与标准框图的区别)



若 $m(t) = \cos(200\pi t) + \sin(300\pi t)$ ，载波 $f_c = 1000\text{Hz}$

求已调信号表达式、带宽及功率。

解：SSB信号的表达式为

$$s_{SSB}(t) = m(t) \cos(2\pi f_c t) - \hat{m}(t) \sin(2\pi f_c t)$$

其中：

$$\begin{cases} m(t) = \cos(200\pi t) + \sin(300\pi t) & B_m = 150 - 100 = 50\text{Hz} \\ \hat{m}(t) = \sin(200\pi t) - \cos(300\pi t) & \overline{m^2(t)} = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} = 1\text{W} \end{cases}$$

可得：

$$s_{SSB}(t) = \cos(2200\pi t) + \sin(2300\pi t)$$

带宽 $B_{SSB} = B_m = 50\text{Hz}$

功率 $P_{SSB} = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} = 1\text{W}$

模拟线性调制

AM
DSB-SC
SSB

$s_L(t) = A_0 + m(t)$	$s(t) = [A_0 + m(t)] \cos(\omega_c t)$
$s_L(t) = m(t)$	$s(t) = m(t) \cos(\omega_c t)$
$s_L(t) = \frac{1}{2} [m(t) \pm j\hat{m}(t)]$ <div> + for USSB - for LSSB </div>	$s(t) = \frac{1}{2} [m(t) \cos(\omega_c t) \mp \hat{m}(t) \sin(\omega_c t)]$ <div> - for USSB + for LSSB </div>

	AM	DSB-SC	SSB
带宽 B = m(t)的带宽	2B	2B	B
无失真解调	包络检波 乘积检波	乘积检波	乘积检波

模拟线性调制

AM
DSB-SC
SSB

	$s_L(t) = A_0 + m(t)$	$s(t) = [A_0 + m(t)] \cos(\omega_c t)$
	$s_L(t) = m(t)$	$s(t) = m(t) \cos(\omega_c t)$
	$s_L(t) = \frac{1}{2} [m(t) \pm j\hat{m}(t)]$ <div> + for USSB - for LSSB </div>	$s(t) = \frac{1}{2} [m(t) \cos(\omega_c t) \mp \hat{m}(t) \sin(\omega_c t)]$ <div> - for USSB + for LSSB </div>

$$s(t) = \operatorname{Re} [s_L(t) e^{j2\pi f_c t}]$$

$$s(t) = s_c(t) \cos(\omega_c t) - s_s(t) \sin(\omega_c t)$$

$$s_L(t) = s_c(t) + js_s(t)$$

根据已调信号频谱内容，幅度调制本身可分为三种类型。

三种幅度调制特点分别如下：

1. 标准幅度调制 (**AM**)

发端: 上边带和下边带均被发送, 并伴有载波。

收端: 对**AM**信号的解调很简单, 如采用包络检波。

应用: 广泛应用于商用**AM**无线广播中, 无线广播系统包括一个功率发射机和很多造价低廉的接收机。

2. 抑制载波的双边带（**DSB-SC**）调制

发端: 只发送上边带和下边带。发送同样的消息信号时，需要的功率远小于标准**AM**的发射功率。

收端: 要求相干解调, 接收机结构相对复杂。

应用: 适用于只有一个发射机和一个接收机的点对点通信。

3. 单边带（SSB）调制

发端：只发送上边带或下边带。需要的信道带宽最小。

收端：要求相干解调, 接收机结构相对复杂。

应用：只能应用于能量间隙中心在零频率的消息信号。

常用于二次调制。

第5章 模拟调制系统

核心内容----模拟信号的调制、解调

5.1 幅度调制（线性调制）的原理

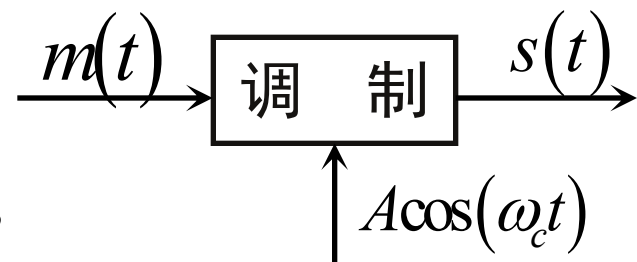
5.2 角度调制（非线性调制）原理

5.3 各种模拟调制系统的比较

5.4 频分复用

5.2 角度调制原理

模拟角调制----用信号去迫使高频
载波相位或频率变化。



◆ 相位调制 (**PM**)

◆ 频率调制 (**FM**)

5.2.1 角度调制的基本概念

1. 表达式和相关概念

已调信号为： $s_m(t) = A \cos[\omega_c t + \varphi(t)]$

- (1) 瞬时绝对相位 $\omega_c t + \varphi(t)$
- (2) 瞬时相对相位 $\varphi(t)$ 又称相偏
- (3) 瞬时绝对频率 $\omega_c + \frac{d\varphi(t)}{dt}$
- (4) 瞬时相对频率 $\frac{d\varphi(t)}{dt}$ 又称频偏

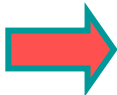
(1) 相位调制 (PM)

已调信号为：

$$s_m(t) = A \cos[\omega_c t + \varphi(t)]$$

对 PM：

$$\varphi(t) = K_P m(t)$$

K_P  相位调制器的调相灵敏度

单位： rad/V (m(t) 为电压波形)

rad/A (m(t) 为电流波形)

则PM信号为:

$$s_{PM}(t) = A \cos[\omega_c t + K_p m(t)]$$

➤ 最大相偏

$$\Delta\varphi_{\max} = |\varphi(t)|_{\max}$$

$$\underline{\underline{\text{PM}}} \quad K_p |m(t)|_{\max}$$

➤ 最大频偏

$$\Delta f_{\max} = |f_i(t) - f_c|_{\max}$$

$$\underline{\underline{\text{PM}}} \quad = \frac{1}{2\pi} K_p \left| \frac{d}{dt} m(t) \right|_{\max}$$

➤ 调相指数

$$m_p = \Delta\varphi_{\max}$$



区分NBPM和WBPM

(2) 频率调制 (FM)

已调信号为:

$$s_m(t) = A \cos[\omega_c t + \varphi(t)]$$

对 FM : $\varphi(t) = 2\pi K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau$

K_f  频率调制器的调频灵敏度

单位: Hz/V (m(t) 为电压波形)

Hz/A (m(t) 为电流波形)

则FM信号为:

$$s_{FM}(t) = A \cos[\omega_c t + 2\pi K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau]$$

➤ 最大频偏

$$\Delta f_{\max} = \left| f_i(t) - f_c \right|_{\max} \quad \underline{\underline{\text{FM}}} \quad K_f \left| m(t) \right|_{\max}$$

➤ 最大相偏

$$\Delta \varphi_{\max} = \left| \varphi(t) \right|_{\max} \quad \underline{\underline{\text{FM}}} \quad 2\pi K_f \left| \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau \right|_{\max}$$


➤ 调频指数

$$m_f = \frac{\Delta f_{\max}}{B} = \frac{\Delta f_{\max}}{f_m} \quad \Rightarrow \quad \text{区分NBFM和WBFM}$$

→ $m(t)$ 的带宽

角调制信号(PM 和 FM)的表达式:

$$s_m(t) = A \cos[\omega_c t + \varphi(t)]$$


$$PM : \varphi(t) = K_p m(t)$$

$$FM : \varphi(t) = 2\pi K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau$$

小 结

PM 信号

$$s_{PM}(t) = A \cos[\omega_c t + K_p m(t)]$$

➤ 最大相偏

$$\Delta\varphi_{\max} = |\varphi(t)|_{\max}$$

➤ 最大频偏

$$\Delta f_{\max} = |f_i(t) - f_c|_{\max}$$

➤ 调相指数

$$m_p = \Delta\varphi_{\max}$$

FM 信号

$$s_{FM}(t) = A \cos[\omega_c t + 2\pi K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau]$$

➤ 最大相偏

$$\Delta\varphi_{\max} = |\varphi(t)|_{\max}$$

➤ 最大频偏

$$\Delta f_{\max} = |f_i(t) - f_c|_{\max}$$

➤ 调频指数

$$m_f = \frac{\Delta f_{\max}}{B} = \frac{\Delta f_{\max}}{f_m}$$

例 若消息信号为: $m(t) = a \cos(2\pi f_m t)$

对载波 $A \cos(2\pi f_c t)$ 既可以进行调频, 又可调相。

确定调频和调相信号的表达式。假设 K_f 和 K_p 为已知。

解: **PM**信号对应的相位偏移:

$$\varphi(t) = K_p m(t) = K_p a \cos(2\pi f_m t)$$

FM信号对应的相位偏移:

$$\varphi(t) = 2\pi K_f \int m(\sigma) d\sigma = \frac{K_f a}{f_m} \sin(2\pi f_m t)$$

调相信号:

$$s_{PM}(t) = A \cos \left[2\pi f_c t + K_p a \cos(2\pi f_m t) \right]$$

调频信号:

$$s_{FM}(t) = A \cos \left[2\pi f_c t + \frac{K_f a}{f_m} \sin(2\pi f_m t) \right]$$

例 已知调角波:

$$s(t) = 2 \cos(10^7 \pi t + 4 \cos 10^3 \pi t + \cos 10^4 \pi t)$$

(1) 求 Δf_{\max} 与 $\Delta \varphi_{\max}$;

(2) 若 $s(t)$ 是调相波, $K_p = 2$, 求 $m(t)$ 与 m_p ;

(3) 若 $s(t)$ 是调频波, $K_f = 2000$, 求 $m(t)$ 与 m_f 。

解: (1) 此调角波信号的相位偏移:

$$\varphi(t) = 4 \cos(10^3 \pi t) + \cos(10^4 \pi t)$$

最大相偏: $\Delta \varphi_{\max} = \left| 4 \cos(10^3 \pi t) + \cos(10^4 \pi t) \right|_{\max} = 4 + 1 = 5$

此调角波信号的频率偏移:

$$f_i(t) - f_c = \frac{1}{2\pi} \frac{d\varphi(t)}{dt} = -2 \times 10^3 \sin(10^3 \pi t) - 0.5 \times 10^4 \sin(10^4 \pi t)$$

最大频偏: $\Delta f_{\max} = \left| 2 \times 10^3 \sin(10^3 \pi t) + 5 \times 10^3 \sin(10^4 \pi t) \right|_{\max} \approx 6975$

例 已知调角波:

$$s(t) = 2 \cos(10^7 \pi t + 4 \cos 10^3 \pi t + \cos 10^4 \pi t)$$

(1) 求 Δf_{\max} 与 $\Delta \varphi_{\max}$;

(2) 若 $s(t)$ 是调相波, $K_p = 2$, 求 $m(t)$ 与 m_p ;

(3) 若 $s(t)$ 是调频波, $K_f = 2000$, 求 $m(t)$ 与 m_f 。

(2) 若为PM波, 其相位偏移:

$$\varphi(t) = K_p m(t) = 4 \cos(10^3 \pi t) + \cos(10^4 \pi t)$$

调制信号: $m(t) = \frac{4 \cos(10^3 \pi t) + \cos(10^4 \pi t)}{K_p}$

$$= 2 \cos(10^3 \pi t) + 0.5 \cos(10^4 \pi t)$$

调相指数: $m_p = \Delta \varphi_{\max} = 5$

例 已知调角波:

$$s(t) = 2 \cos(10^7 \pi t + 4 \cos 10^3 \pi t + \cos 10^4 \pi t)$$

(1) 求 Δf_{\max} 与 $\Delta \varphi_{\max}$;

(2) 若 $s(t)$ 是调相波, $K_p = 2$, 求 $m(t)$ 与 m_p ;

(3) 若 $s(t)$ 是调频波, $K_f = 2000$, 求 $m(t)$ 与 m_f 。

(3) 若为FM波, 其频率偏移:

$$\Delta f = K_f m(t) = -2 \times 10^3 \sin(10^3 \pi t) - 5 \times 10^3 \sin(10^4 \pi t)$$

调制信号: $m(t) = \frac{-2 \times 10^3 \sin(10^3 \pi t) - 0.5 \times 10^4 \sin(10^4 \pi t)}{2000}$

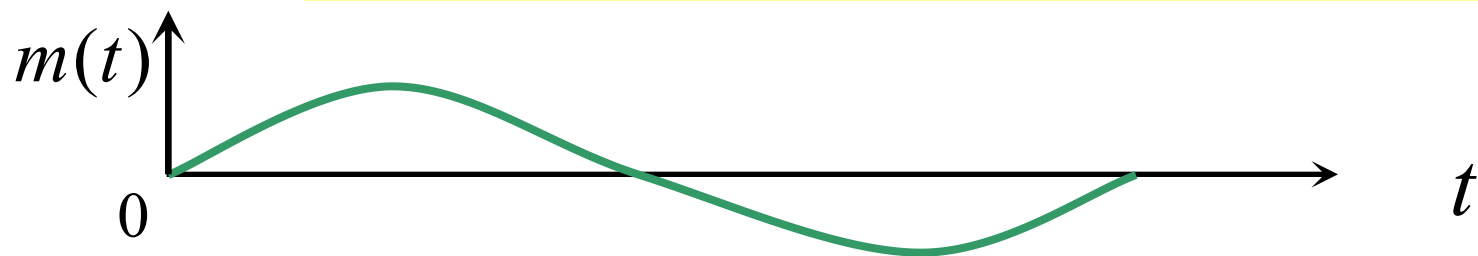
$$= -\sin(10^3 \pi t) - 2.5 \sin(10^4 \pi t)$$

调频指数: $m_f = \frac{\Delta f_{\max}}{B} = \frac{6.975 \times 10^3}{5 \times 10^3} \approx 1.4$

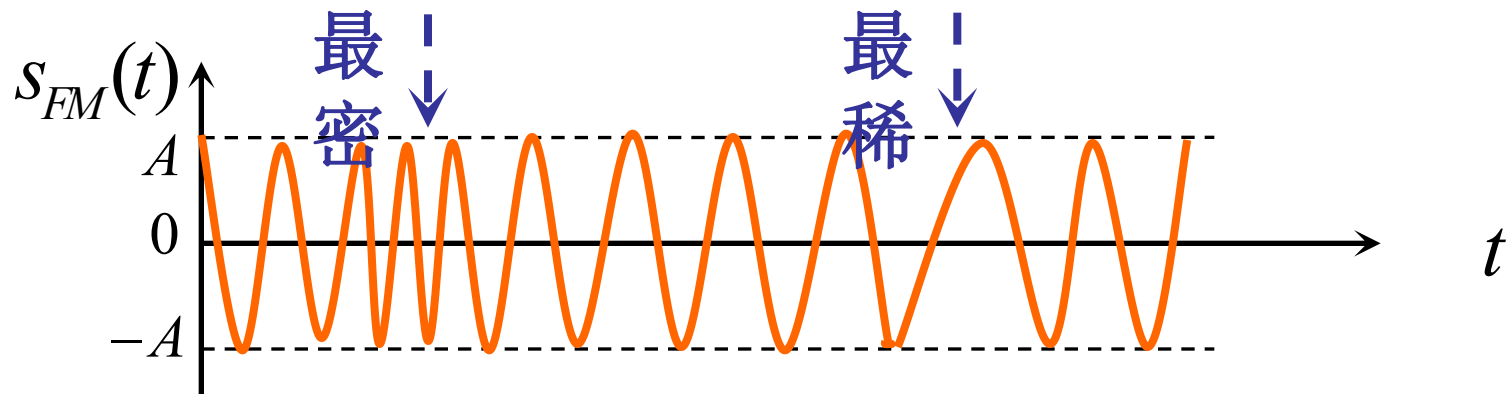
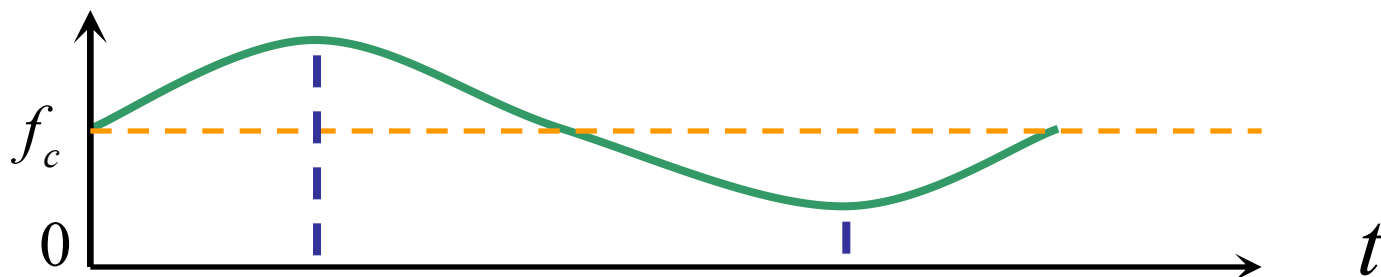
2. 波形

(1) FM

$$s_{FM}(t) = A \cos[\omega_c t + 2\pi K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau]$$

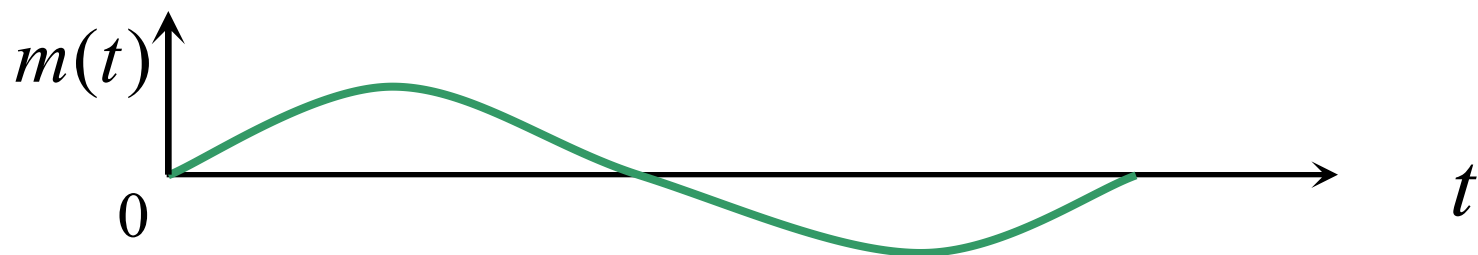


$$f_i(t) = f_c + K_f \cdot m(t)$$

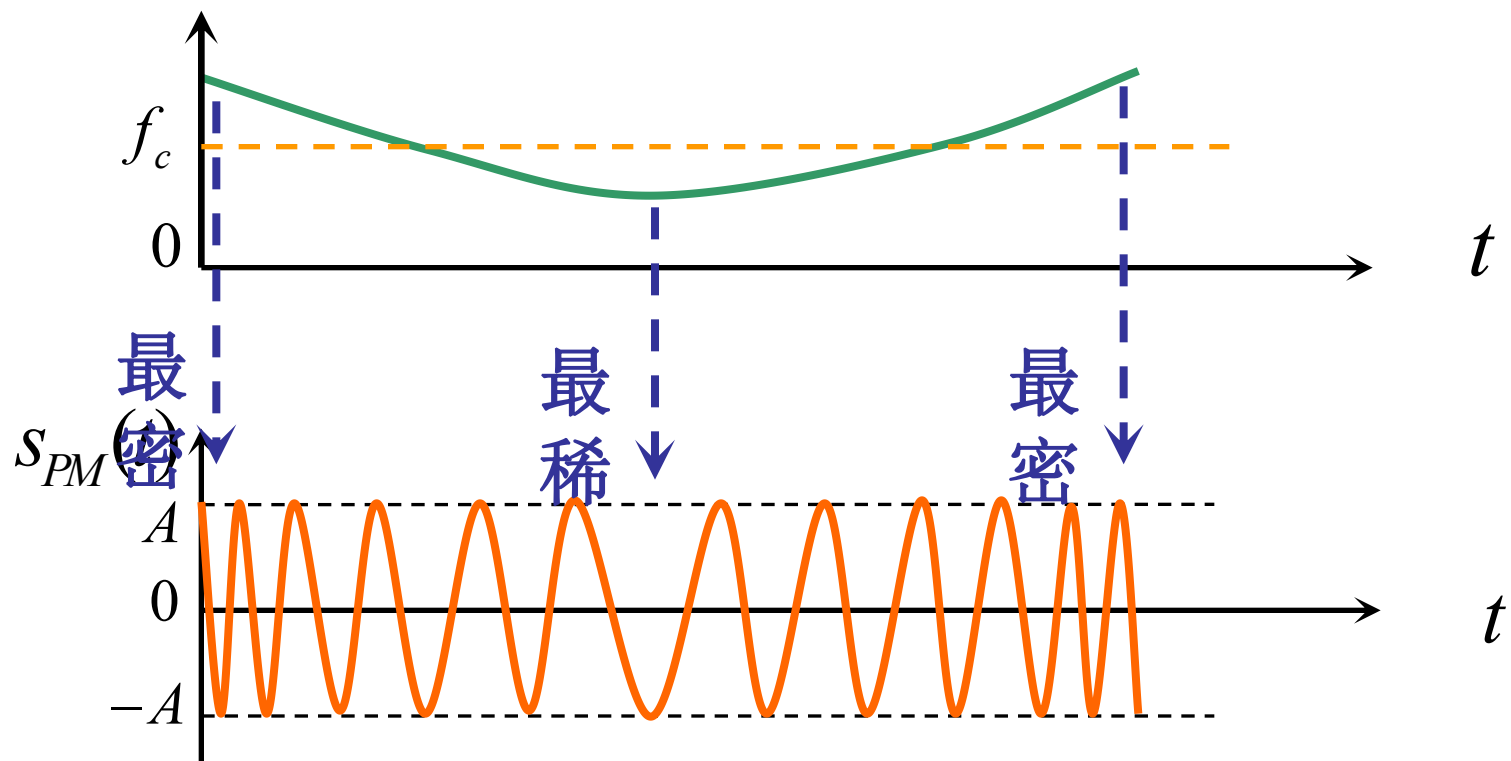


(2) **PM**

$$s_{PM}(t) = A \cos[\omega_c t + K_p m(t)]$$

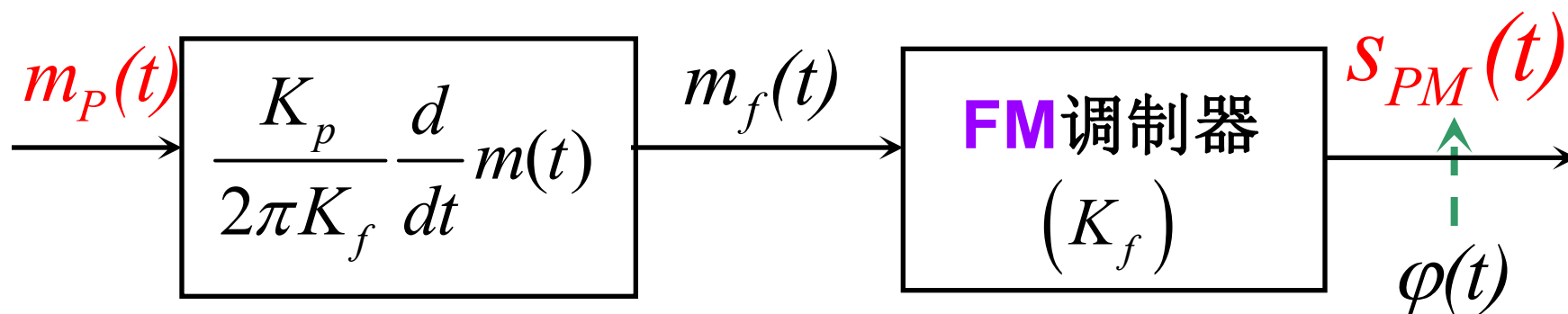


$$f_i(t) = f_c + \frac{K_p}{2\pi} \cdot \frac{dm(t)}{dt}$$



3. 两者的等效关系

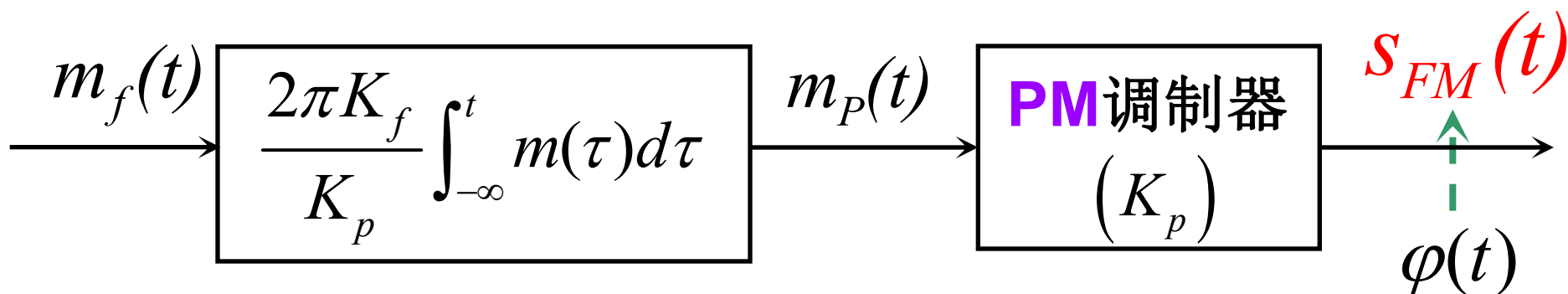
(1) 用FM调制器产生PM信号



$$m_f(t) = \frac{K_p}{2\pi K_f} \cdot \frac{dm_P(t)}{dt}$$

$$\varphi(t) = 2\pi K_f \int_{-\infty}^t m_f(\tau) d\tau = K_p \cdot m_P(t) \Rightarrow \text{PM 信号}$$

(2) 用PM调制器产生FM信号



$$m_P(t) = \frac{2\pi K_f}{K_p} \cdot \int_{-\infty}^t m_f(\tau) d\tau$$

$$\varphi(t) = K_p m_P(t) = 2\pi K_f \cdot \int_{-\infty}^t m_f(\tau) d\tau \Rightarrow \text{FM 信号}$$

5.2.2 窄带调频 (NBFM)

若**FM**信号的**最大相偏**满足以下条件：

$$2\pi \left| K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau \right| \ll \frac{1}{12}$$

称**FM**信号为**窄带调频**。 反之为**宽带调频**。

则对应的**窄带调频信号**的时域表达式为：

$$\begin{aligned} s_{NBFM}(t) &= A \cos\left[\omega_c t + 2\pi K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau\right] \\ &= A \cos(\omega_c t) \cos\left[2\pi K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau\right] - A \sin(\omega_c t) \sin\left[2\pi K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau\right] \\ &\approx A \cos(\omega_c t) - 2\pi A K_f \left[\int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau\right] \sin(\omega_c t) \end{aligned}$$

$$s_{NBFM}(t) \approx A \cos(\omega_c t) - 2\pi A K_f \left[\int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau \right] \sin(\omega_c t)$$



傅氏变换

$$\approx A \cos(\omega_c t) - A \varphi(t) \sin(\omega_c t)$$

则窄带调频信号的频域表达式为：

$$s_{NBFM}(\omega) = \pi A [\delta(\omega + \omega_c) + \delta(\omega - \omega_c)]$$

$$+ \frac{AK_f}{2} \left[\frac{M(\omega - \omega_c)}{\omega - \omega_c} - \frac{M(\omega + \omega_c)}{\omega + \omega_c} \right]$$

$$S_{AM}(\omega) = \pi A[\delta(\omega + \omega_c) + \delta(\omega - \omega_c)] + \frac{1}{2}[M(\omega + \omega_c) + M(\omega - \omega_c)]$$

$$S_{\text{NBFM}}(\omega) = \pi A[\delta(\omega + \omega_c) + \delta(\omega - \omega_c)] + \frac{AK_f}{2} \left[\frac{M(\omega - \omega_c)}{\omega - \omega_c} - \frac{M(\omega + \omega_c)}{\omega + \omega_c} \right]$$

• **NBFM和AM信号频谱的比较**

- 带宽相同
- 边频分别乘了因式 $[1/(\omega - \omega_c)]$ 和 $[1/(\omega + \omega_c)]$
- **NBFM**的一个边带和**AM**反相

- 单音调制**NBFM**和**AM**信号频谱的比较

调制信号 $m(t) = A_m \cos(\omega_m t)$

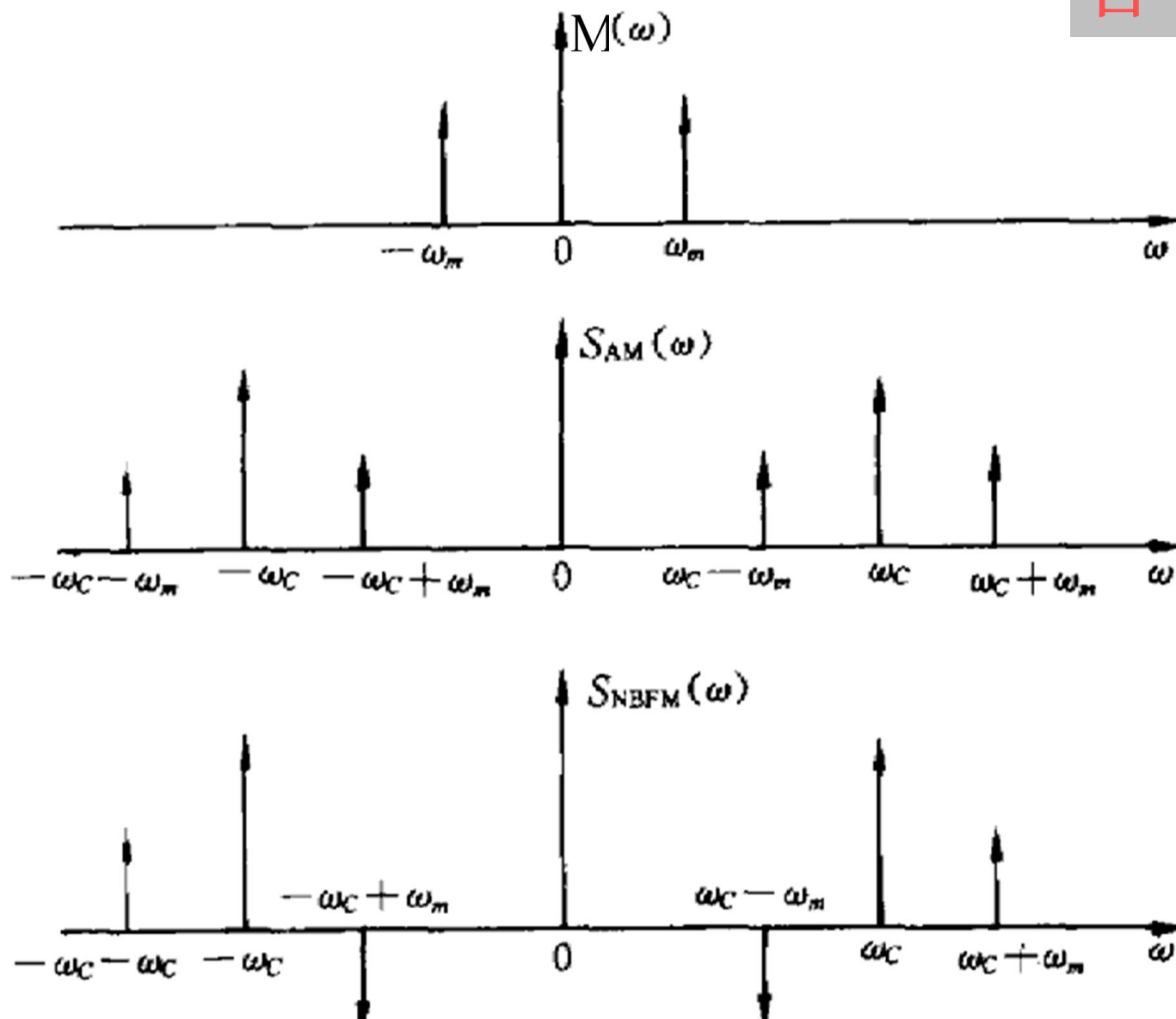
AM信号

$$S_{AM}(\omega) = \pi A_m [\delta(\omega + \omega_c) + \delta(\omega - \omega_c)] \\ + \frac{\pi A_m}{2} [\delta(\omega + \omega_c + \omega_m) + \delta(\omega + \omega_c - \omega_m) + \delta(\omega - \omega_c + \omega_m) + \delta(\omega - \omega_c - \omega_m)]$$

NBFM信号

$$S_{NBFM}(\omega) = \pi A_m [\delta(\omega + \omega_c) + \delta(\omega - \omega_c)] \\ + \frac{\pi A_m K_f}{2} \left[\frac{\delta(\omega - \omega_c + \omega_m) + \delta(\omega - \omega_c - \omega_m)}{\omega - \omega_c} - \frac{\delta(\omega + \omega_c + \omega_m) + \delta(\omega + \omega_c - \omega_m)}{\omega + \omega_c} \right]$$

• 频谱图



5.2.3 宽带调频 (WBFM)

1. 调频信号表达式

分析：正弦调制的FM的谱

令调制信号为： $m(t) = A_m \cos(2\pi f_m t)$

则相偏

$$\begin{aligned}\varphi(t) &= 2\pi K_f \int_{-\infty}^t m_f(\sigma) d\sigma = 2\pi K_f \int_{-\infty}^t A_m \cos(\omega_m \sigma) d\sigma \\ &= \frac{2\pi K_f \cdot A_m}{\omega_m} \sin(\omega_m t) = \frac{K_f \cdot A_m}{f_m} \sin(\omega_m t)\end{aligned}$$

$$\Delta f_{\max} = K_f \left| m(t) \right|_{\max} = K_f \cdot A_m$$

$$\therefore m_f = \frac{\Delta f_{\max}}{f_m} = \frac{K_f \cdot A_m}{f_m}$$

$$\therefore \varphi(t) = m_f s \sin(\omega_m t)$$

则FM信号为：

$$s_{FM}(t) = A \cos[\omega_c t + m_f \sin(\omega_m t)]$$

$$= A \cos(\omega_c t) \cos(m_f \sin(\omega_m t)) - A \sin(\omega_c t) \sin(m_f \sin(\omega_m t))$$

$$= A \sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n(m_f) \cos[(\omega_c + n\omega_m)t]$$

$$s_{FM}(t) = A \sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n(m_f) \cos[(\omega_c + n\omega_m)t]$$

则FM信号的频谱为：

$$S_{FM}(\omega) = \pi A \sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n(m_f) [\delta(\omega - \omega_c - n\omega_m) + \delta(\omega + \omega_c + n\omega_m)]$$

式中：

$$J_n(m_f) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} e^{j(m_f \sin \theta - n\theta)} d\theta$$

$$-\infty < n < \infty, m_f \geq 0$$

为第一类n阶贝塞尔（Bessel）函数

√性质:

$$J_n(m_f) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} e^{j(m_f \sin \theta - n\theta)} d\theta$$

$$(1) J_{-n}(m_f) = (-1)^n J_n(m_f)$$

$$n \text{ 为奇数时, } J_{-n}(m_f) = -J_n(m_f)$$

$$n \text{ 为偶数时, } J_{-n}(m_f) = J_n(m_f)$$

$$(2) J_n(0) = \frac{\sin(n\pi)}{n\pi}$$

(3) 对任意 m_f 值, 各阶贝塞尔函数的平方和恒等于1

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n^2(m_f) = 1$$

m_f [illegible]

序号	m_f
1	2.40
2	5.52
3	8.65
4	11.79
5	14.93
6	18.07
7	21.21
8	24.35

$J_0(m_f)=0$ 的 m_f 值

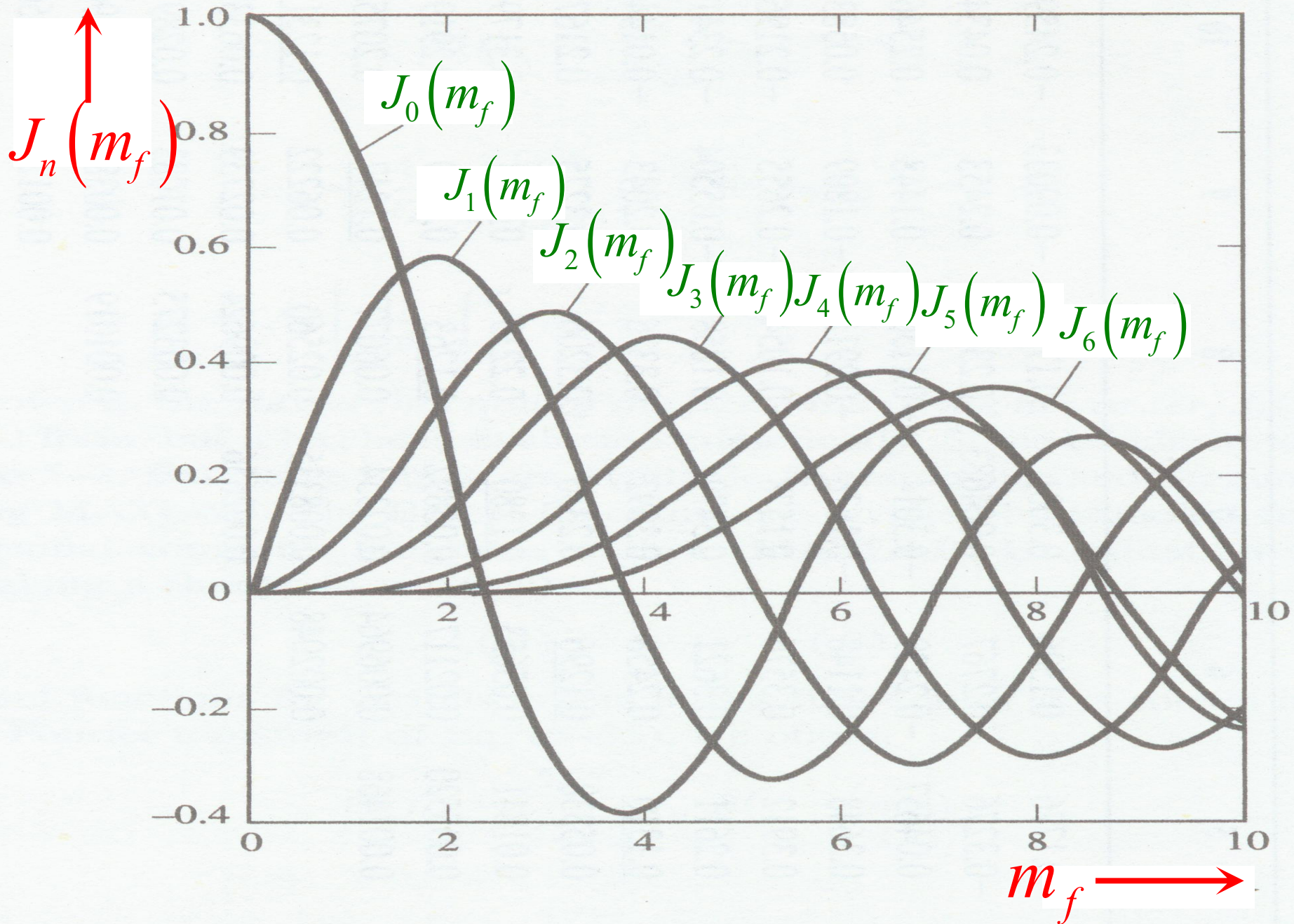
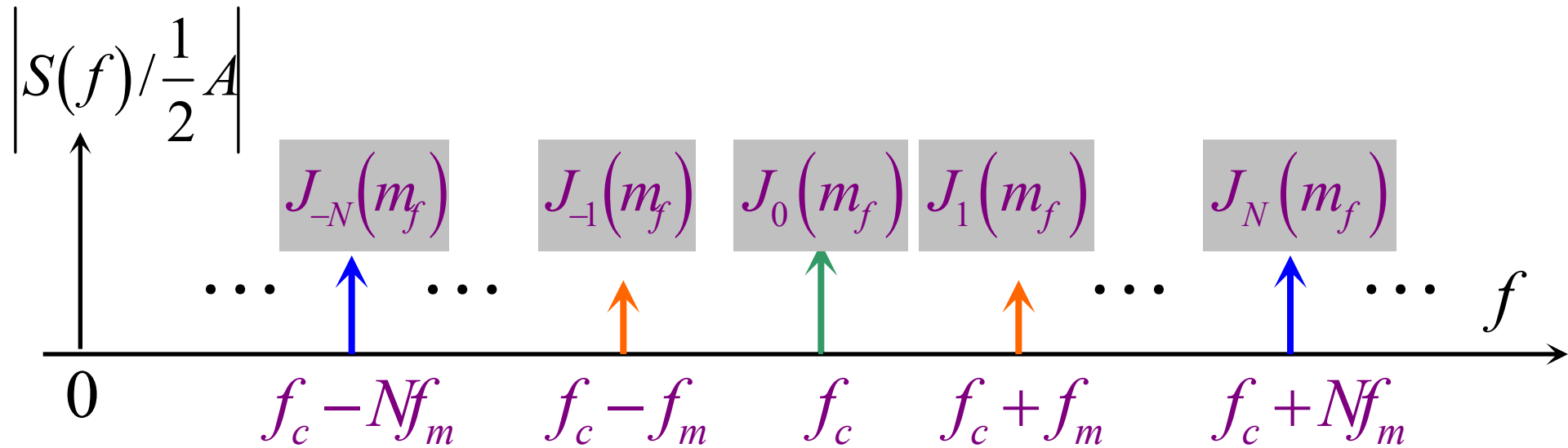


Figure 5-10 Bessel functions for $n = 0$ to $n = 6$.

$$S_{FM}(f) = \frac{A}{2} \sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n(m_f) [\delta(f - f_c - nf_m) + \delta(f + f_c + nf_m)]$$



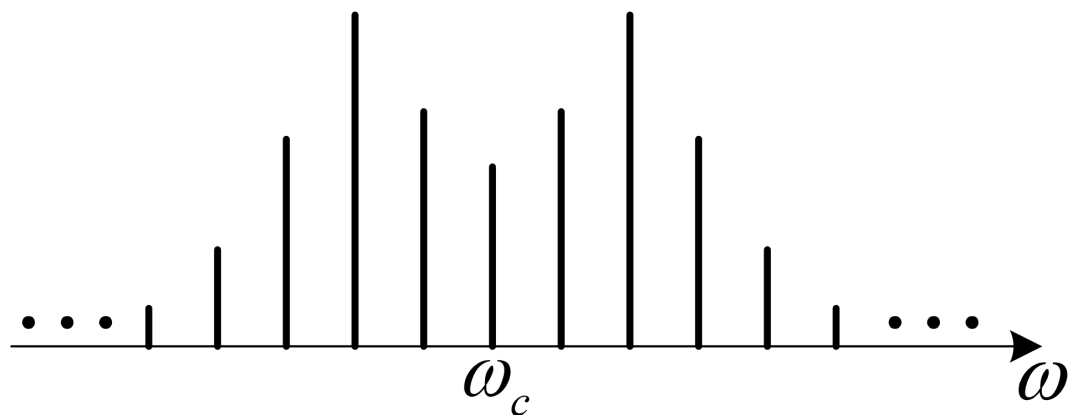
$n = 0 \rightarrow f_c$ 分量，幅度为 $\frac{A}{2} J_0(m_f)$

$n \neq 0 \rightarrow$ 边频分量，幅度为 $\frac{A}{2} J_n(m_f)$

2. 调频信号的带宽

典型频谱结构

带宽



- 绝对带宽无限大
- 工程计算（卡森公式）

$$B_{FM} = 2(m_f + 1)f_m = 2(\Delta f_{\max} + f_m)$$

$$B_{FM} = 2(m_f + 1)f_m = 2(\Delta f_{\max} + f_m)$$

当 $m_f \ll 1$ 时, $B_{FM} \approx 2f_m$, 窄带调频的带宽。

当 $m_f \gg 1$ 时, $B_{FM} \approx 2\Delta f_{\max}$, 宽带调频的带宽。

当任意限带信号调制时, f_m 是调制信号的最高频率,
 m_f 是最大频偏 Δf 与 f_m 之比。

例 FM广播中规定的最大频偏 Δf 为75kHz, 最高调制频率 f_m 为15kHz

故调频指数 $m_f = 5$ 信号的频带宽度为 180kHz

3. 调频信号的功率分配

$$s_{FM}(t) = A \sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n(m_f) \cos[(\omega_c + n\omega_m)t]$$

$$P_{FM} = \overline{s_{FM}^2(t)}$$

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n^2(m_f) = 1$$

$$\begin{aligned} &= \overline{A \left[\cdots + J_{-1}(m_f) \cos[(\omega_c - \omega_m)t] + J_0(m_f) \cos(\omega_c t) + J_1(m_f) \cos[(\omega_c + \omega_m)t] + \cdots \right]} \\ &\quad \times \overline{A \left[\cdots + J_{-1}(m_f) \cos[(\omega_c - \omega_m)t] + J_0(m_f) \cos(\omega_c t) + J_1(m_f) \cos[(\omega_c + \omega_m)t] + \cdots \right]} \\ &= \frac{A^2}{2} \left[\cdots + J_{-1}^2(m_f) + J_0^2(m_f) + J_1^2(m_f) + \cdots \right] \end{aligned}$$

$$= \frac{A^2}{2} \sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n^2(m_f) = \frac{1}{2} A^2$$

3. 调频信号的功率分配

$$s_{FM}(t) = A \sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n(m_f) \cos[(\omega_c + n\omega_m)t]$$

$$P_{FM} = \overline{s_{FM}^2(t)}$$

$$= \frac{A^2}{2} \sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n^2(m_f) = \frac{1}{2} A^2$$

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} J_n^2(m_f) = 1$$

$$J_n(0) = \frac{\sin(n\pi)}{n\pi}$$

$n=0$ 对应载波,

其功率为 $P_C = \frac{1}{2} A^2 J_0^2(m_f)$

$n \neq 0$ 对应边频,

其功率为 $P_{\text{边}} = \frac{1}{2} A^2 J_n^2(m_f)$

▲ 当 $m_f = 0$, $P_C = \frac{1}{2} A^2 J_0^2(0) = \frac{1}{2} A^2$ 边频功率为0;

▲ 当 $m_f \neq 0$, 载波功率下降, 转变为各边频功率, 总功率不变。

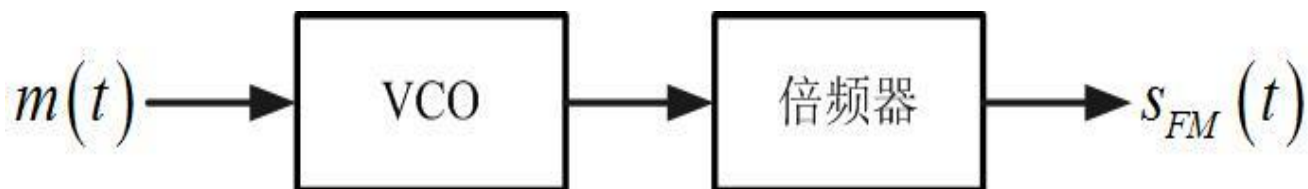
m_f 不同时, 载波功率与各边频功率的分配关系也发生变化。

5.2.4 调频信号的产生与解调

1. 调频信号的产生

1) 直接调频法

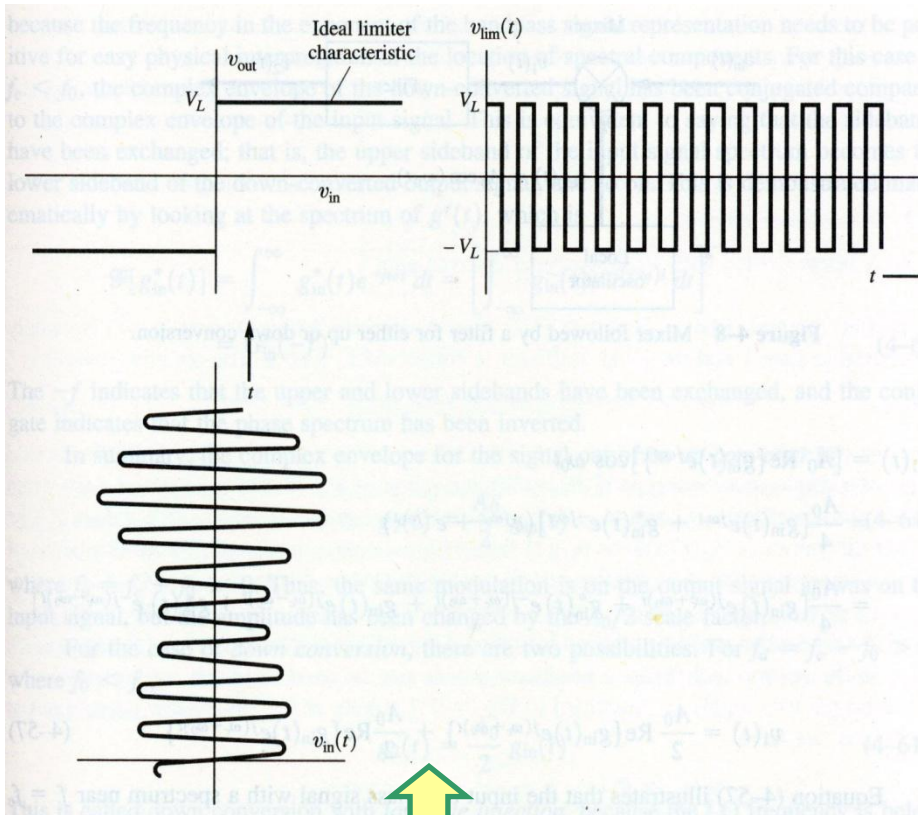
用调制信号直接改变载波振荡器频率的方法。



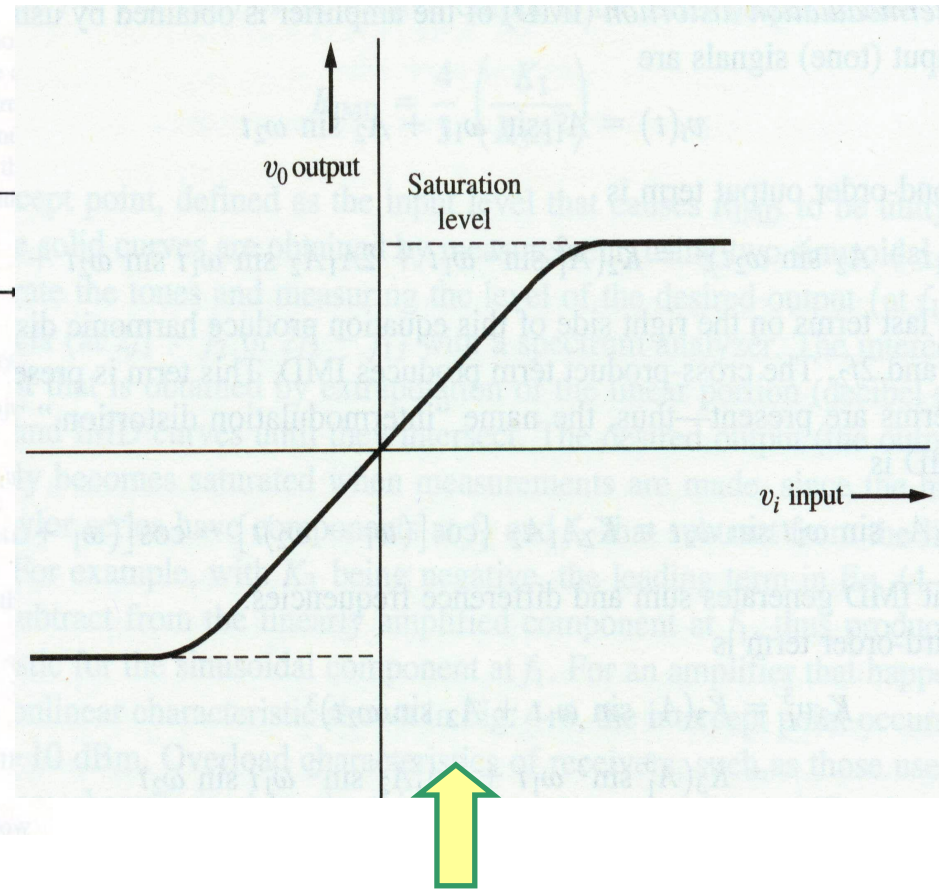
优点： 可得到很大的频偏

缺点： 载频会发生漂移，需附加稳频电路

限幅器：具有饱和输出特性的非线性电路



硬（理想）限幅器特性



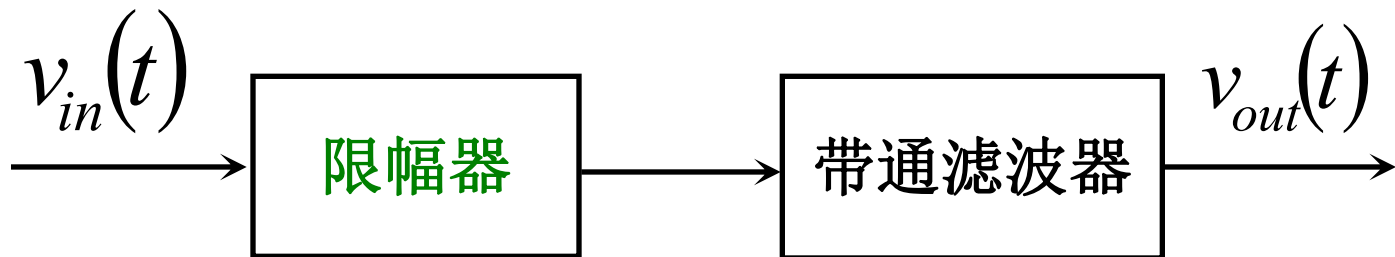
软饱和限幅器特性

功能:

消除输入信号实包络上的变化

应用:

为角度调制设计的接收系统中, 如PSK, FSK 和模拟 FM



带通输入:

$$v_{in}(t) = a(t) \cdot \cos[\omega_c t + \varphi(t)]$$

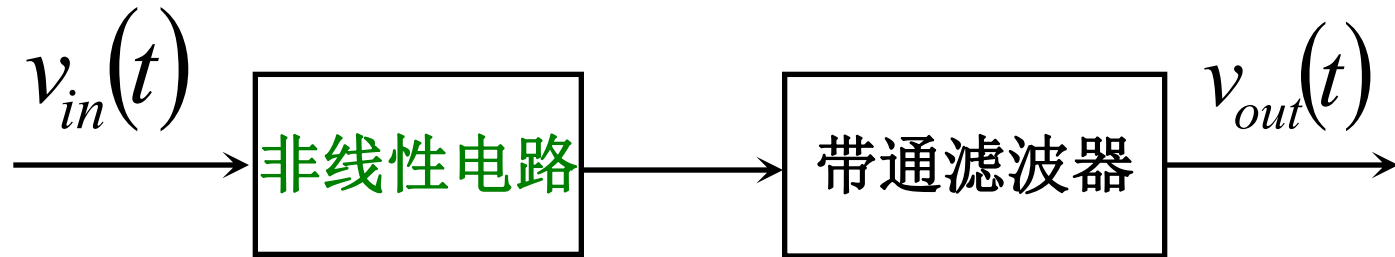
理想带通限幅器输出:

$$v_{out}(t) = K \cdot V_L \cdot \cos[\omega_c t + \varphi(t)]$$

倍频器

倍频器： 输出信号将位于输入载波的 n 次谐波所在的频段上

应用： 角度调制系统中，如PM 和FM



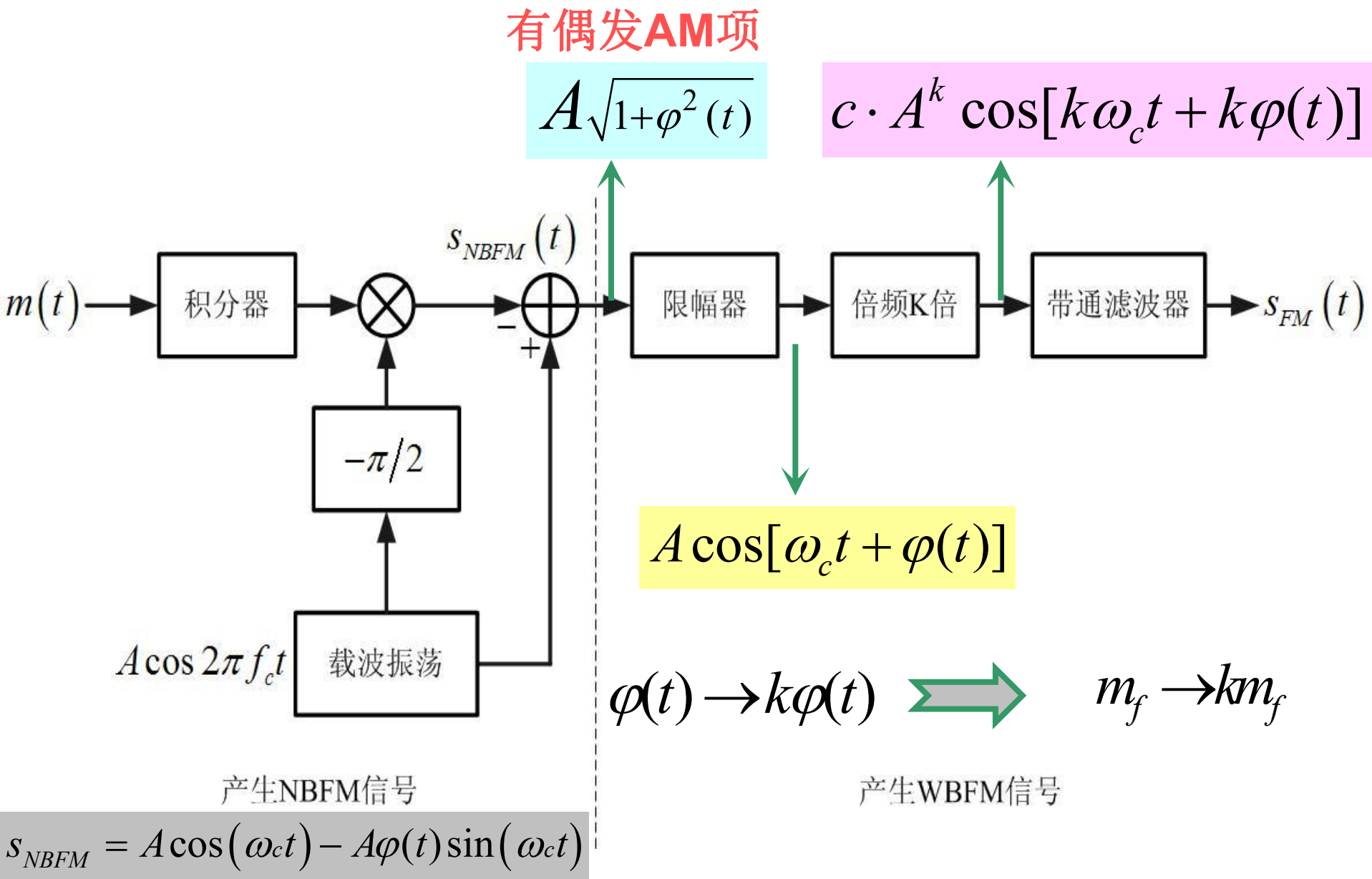
带通输入：
$$v_{in}(t) = a(t) \cdot \cos[\omega_c t + \varphi(t)]$$

倍频器输出：
$$v_{out}(t) = C \cdot R^n(t) \cdot \cos[n\omega_c t + n\varphi(t)]$$

$n=2 \rightarrow$ 双级倍频器

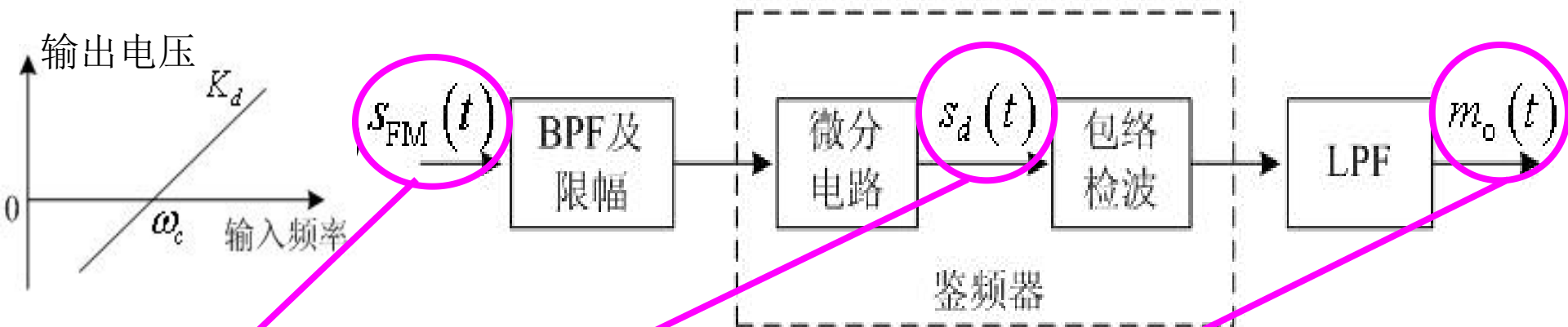
$n=3 \rightarrow$ 三级倍频器

2) 间接调频法 (阿姆斯特朗法)



2. 调频信号的解调

1) 非相干解调（适用于NBFM和WBFM信号）



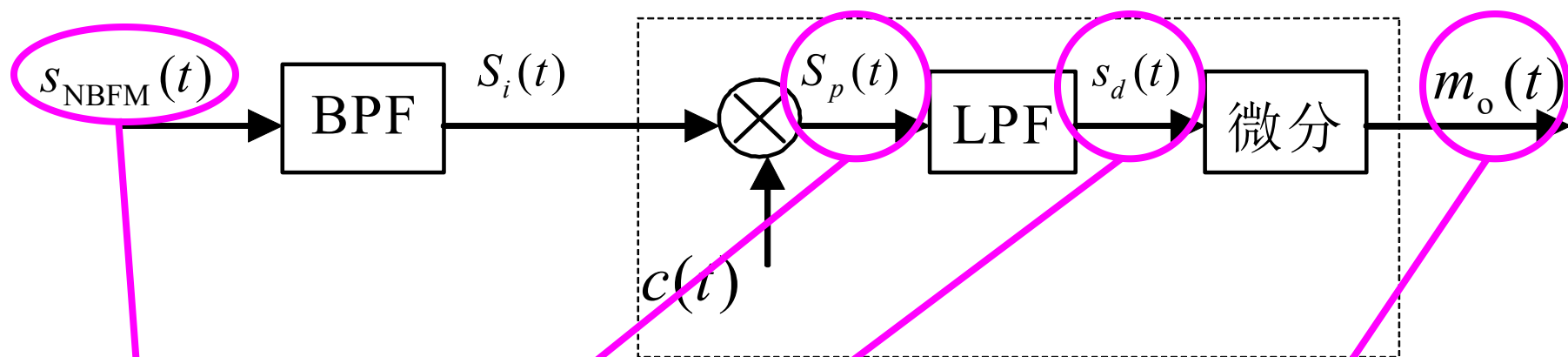
$$s_{FM}(t) = A \cos \left[\omega_c t + 2\pi K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau \right]$$

$$s_d(t) = -A[\omega_c + 2\pi K_f m(t)] \sin \left[\omega_c t + 2\pi K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau \right]$$

包络检波器提取出 $s_d(t)$ 的包络，再经隔直与LPF得，

$$m_o(t) = 2\pi A K_d K_f m(t) \propto m(t)$$

2) 相干解调 (仅适用于NBFM信号)



$$s_{\text{NBFM}}(t) = A \cos(\omega_c t) - A \left[2\pi K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau \right] \cdot \sin(\omega_c t)$$

设相干载波 $c(t) = -\sin(\omega_c t)$

$$s_p(t) = -\frac{A}{2} \sin(2\omega_c t) + \frac{A}{2} \left[2\pi K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau \right] (1 - \cos(2\omega_c t))$$

$$s_d(t) = \pi A K_f \int_{-\infty}^t m(\tau) d\tau$$

$$m_o(t) = \pi A K_f m(t) \propto m(t)$$

总 结

1. $m_f \ll 1$ 为窄带角调制, m_f 变大时为宽带角调制;
2. 卡森公式估算的带宽, 包括了信号约98%的功率;
3. 载波的强度由 $J_0(m_f)$ 决定, 选择合适的 m_f , 可使载波功率减小或为零;
4. $m(t)$ 为单一频率, 由它产生的FM或PM信号包含无穷多个边频分量, 产生了新的频率分量, 该调制为非线性调制。

第5章 模拟调制系统

核心内容----模拟信号的调制、解调

5.1 幅度调制（线性调制）的原理

5.2 角度调制（非线性调制）原理

5.3 各种模拟调制系统的比较

5.4 频分复用

5.3 各种模拟调制系统的比较

模拟通信系统的主要性能指标:

- * 有效性 用有效传输带宽来度量
- * 可靠性 用接收端最终输出信噪比来度量

各类通信系统的比较

比较前提:

- ①接收信号平均功率 S_i 相同;
- ②信道噪声功率谱密度 n_0 相同;
- ③同一基带信号, 带宽为 f_m 。

调制方式	传输带宽	S_o/N_o	设备复杂程度	主要应用
AM	$2f_m$	$\left(\frac{S_o}{N_o}\right)_{AM} = \frac{1}{3} \left(\frac{S_i}{n_0 f_m}\right)$	简单	中短波无线电广播
DSB	$2f_m$	$\left(\frac{S_o}{N_o}\right)_{DSB} = \left(\frac{S_i}{n_0 f_m}\right)$	中等	应用较少
SSB	f_m	$\left(\frac{S_o}{N_o}\right)_{SSB} = \left(\frac{S_i}{n_0 f_m}\right)$	复杂	短波无线电广播、话音频分复用、载波通信、数据传输
VSF	略大于 f_m	近似 SSB	复杂	电视广播、数据传输
FM	$2(m_f + 1)f_m$	$\left(\frac{S_o}{N_o}\right)_{FM} = \frac{3}{2} m_f^2 \left(\frac{S_i}{n_0 f_m}\right)$	中等	超短波小功率电台(窄带 FM); 调频立体声广播等高质量通信(宽带 FM)

第5章 模拟调制系统

核心内容----模拟信号的调制、解调

5.1 幅度调制（线性调制）的原理

5.2 角度调制（非线性调制）原理

5.3 各种模拟调制系统的比较

5.4 频分复用

5.4 频分复用和调频立体声

5.4.1 频分复用

1. 复用的概念和分类

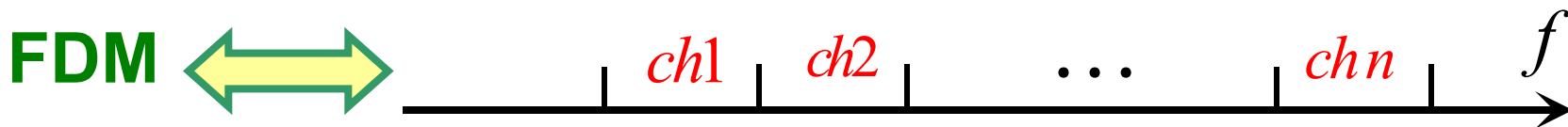
多路复用：将多路消息信号合并为一个复合的群信号，共同在一条信道上进行通信。

◆ 时分多路复用 (**TDM**)

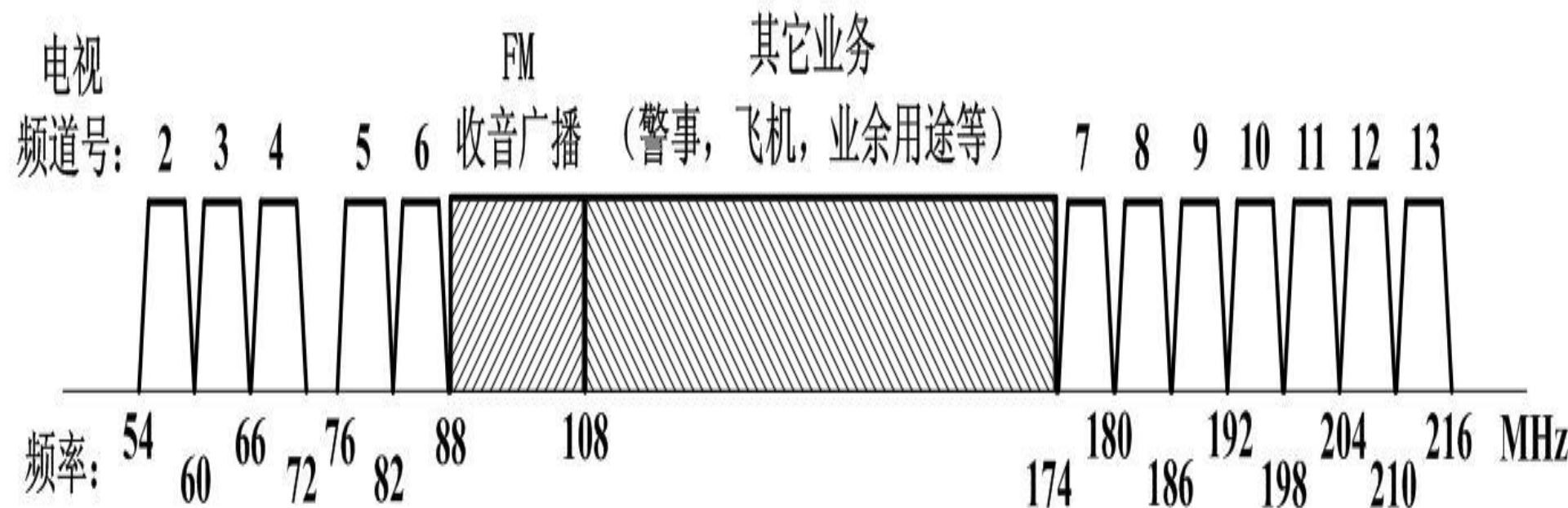
◆ 码分多路复用 (**CDM**)

◆ 频分多路复用 (**FDM**)

频分复用 (FDM) —— 多个信号错开频率位置共用频带的方法



下图是多个电视频道、调频收音机广播以及其它无线电应用共用54-216MHz这段频带的示例：

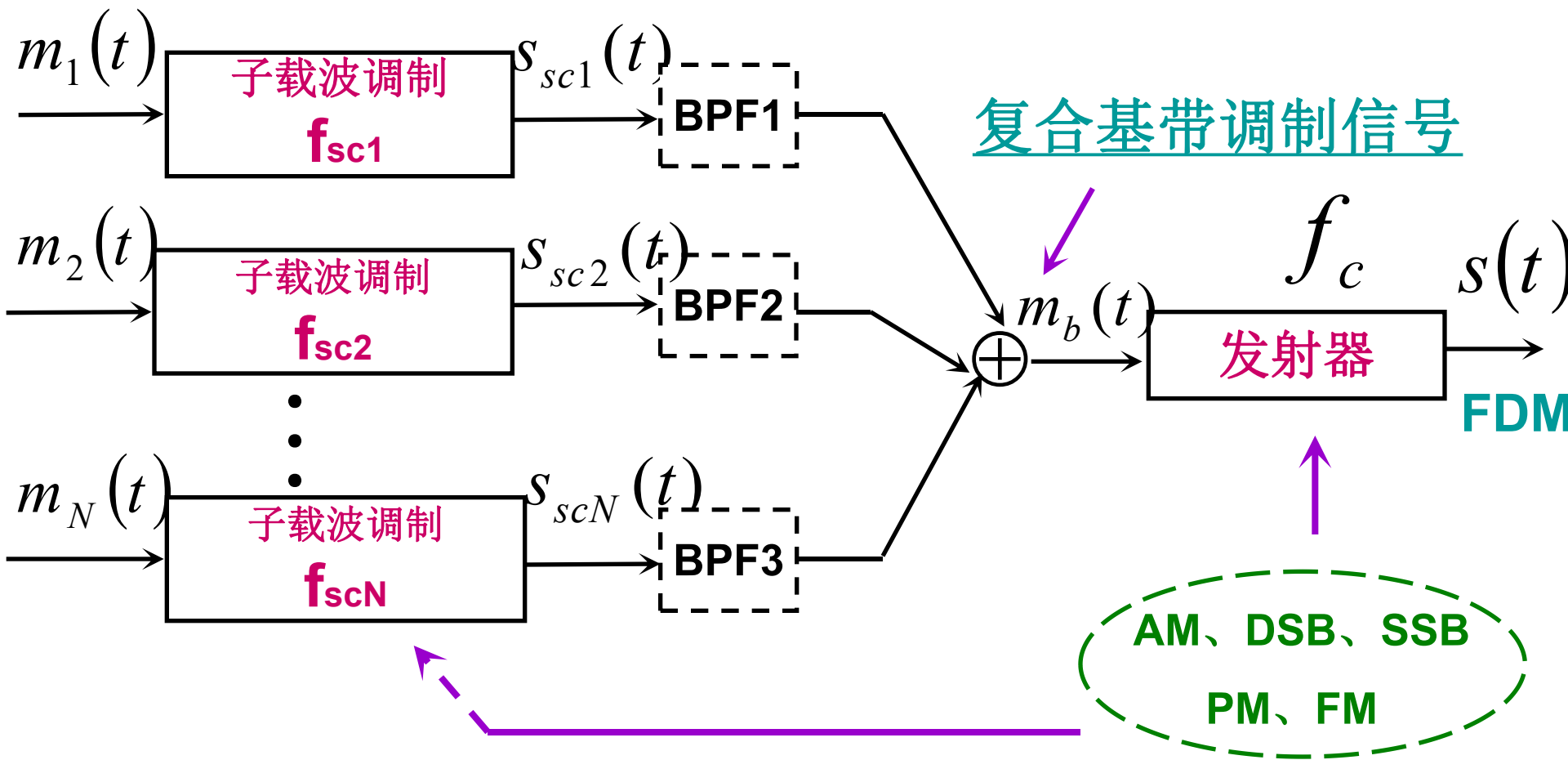


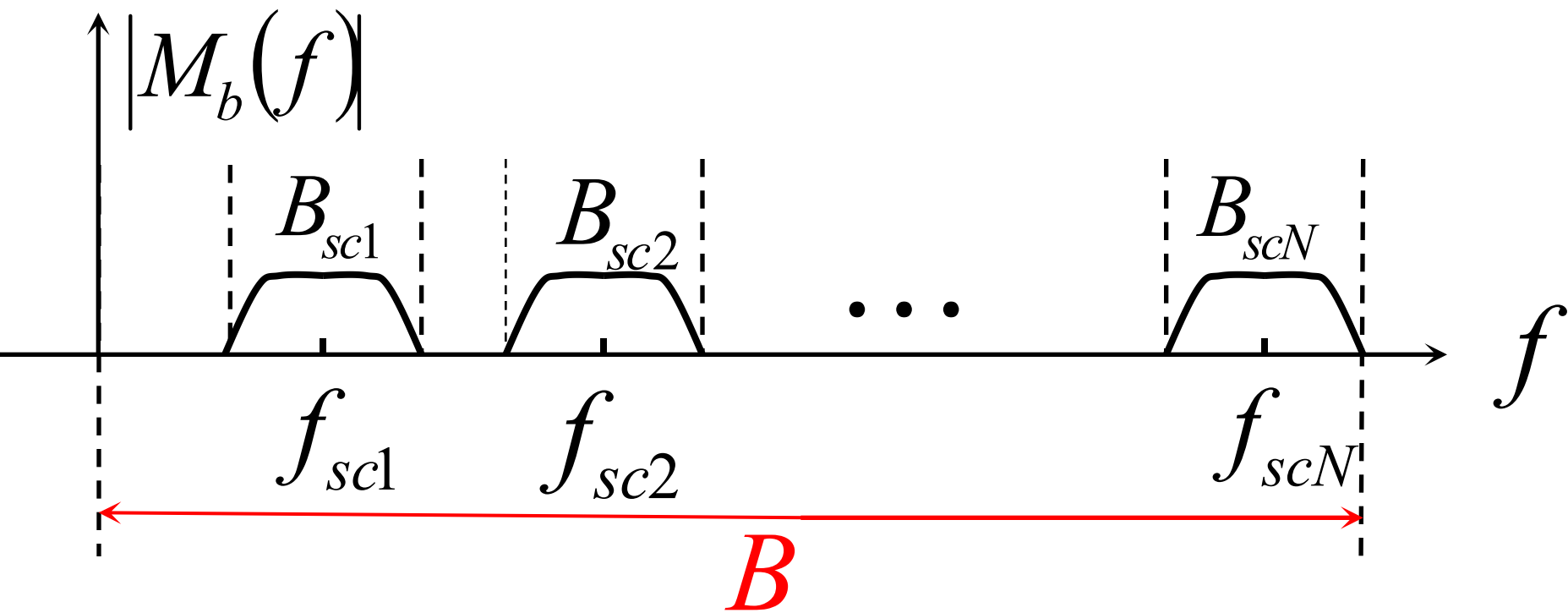
例 54~216MHz的FDM示意图

FDM也大量用在有线信道内：在电线或电缆内实行FDM即可让多个通信信号共享这条电线或电缆。

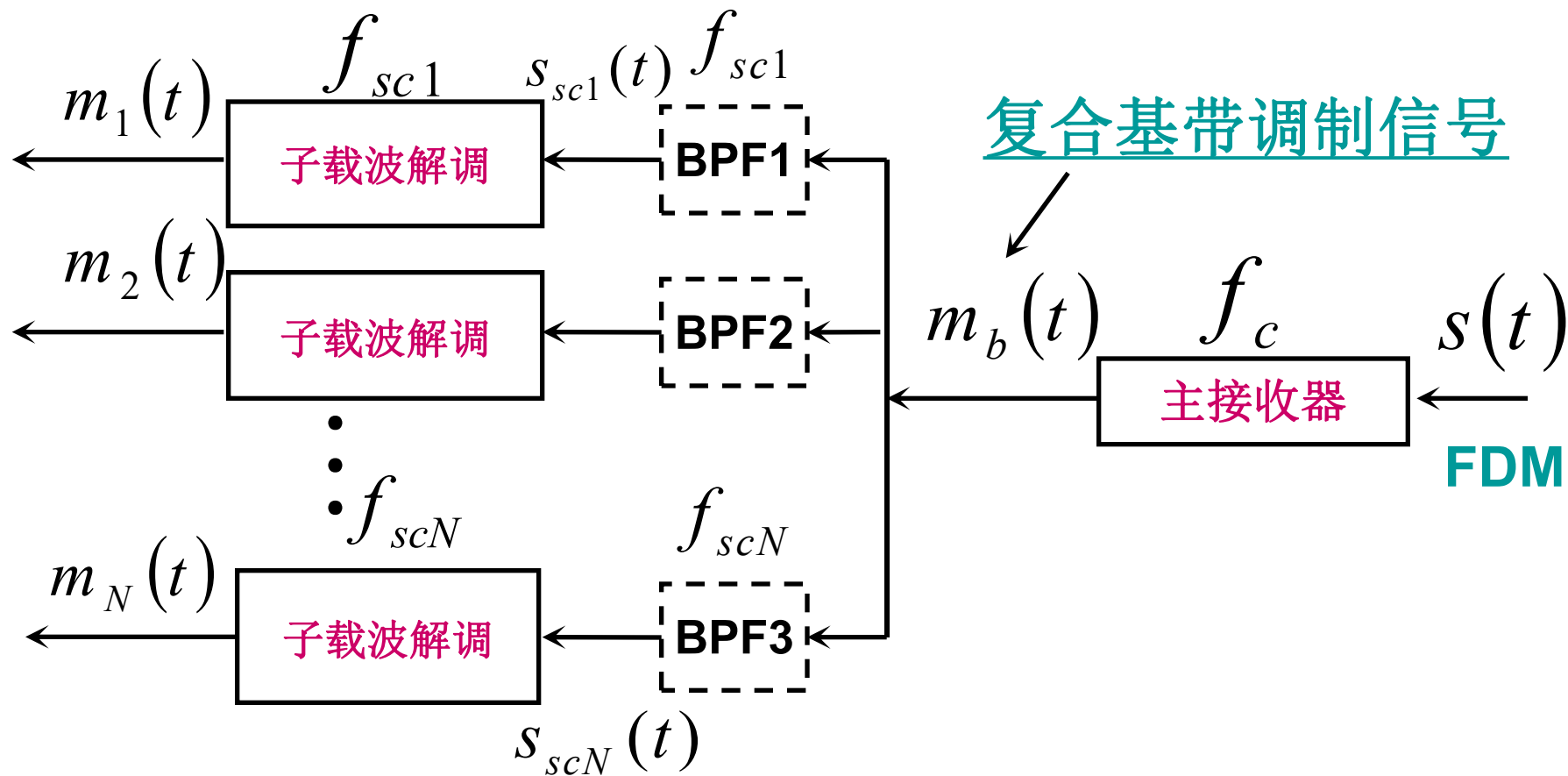
2. FDM的实现

(1) 发射





(2) 接收



模拟调制系统

线性调制

AM 调幅 中波和短波的调幅广播

DSB 双边带调制 应用较少，一般用于点对点专用通信

SSB 单边带调制 频分复用、载波电话

VSB 残留边带调制 电视广播

非线性调制（角度调制）

FM 调频

窄带FM 超短波小功率电台

宽带FM 调频立体声广播、空间与卫星通信等高质量通信系统

PM 调相

性能比较

抗噪声性能 $FM > DSB/SSB > VSB > AM$

频谱利用率 $SSB > VSB > DSB/AM > FM$

功率利用率 $FM > DSB/SSB > VSB > AM$