

Lab 2: 求平面上n个顶点的最近点对问题

PB21020718 曾健斌

一、实验内容

编程实现求平面上n个顶点的最近点对问题

对文件 `data.txt` 的所有点，求距离最近的一对及其距离

程序输入：

- 字符串文件 `data.txt`，每行三个数，分别表示顶点编号和其横纵坐标

程序输出：

- 输出距离最近的一对顶点编号，及其距离值

二、算法实现

结构体与类定义

首先定义两个结构体：

```
1 struct Coordinate{
2     int index;
3     float x;
4     float y;
5 };
6
7 struct Pair{
8     Coordinate A;
9     Coordinate B;
10    float distance;
11 };
```

其中 `Coordinate` 用于存储每一个点的序号以及坐标信息，`Pair` 用于记录点对以及它们之间的距离

下面是算法实现所定义的类：

```
1 class ClosestPoints
2 {
3 private:
4     Pair closest;
5 public:
6     vector<Coordinate> Coordinates;           //Coordinates存储原始点对数据
7     vector<Coordinate> XSort;                 //XSort中的数组以x坐标为序
8     vector<Coordinate> YSort;                 //YSort中的数组以y坐标为序
9     ClosestPoints();
10    ~ClosestPoints();
11    void ReadFile(string filename);
12    void Bruteforce(void);                      //1
13    void SortCoordinate(void);
14    Pair Divide_Sub(vector<Coordinate> X, vector<Coordinate> Y);
15    Pair Combine(vector<Coordinate> Yl, vector<Coordinate> Yr, float pivot, Pair p);
16    void Divide(void);
17    void PrintClosest(void);
18 };
```

其中 `closest` 字段用于存储最近点对信息，本实验使用模板类 `vector`，并且将借助其高效的按属性划分方法 `sort()` 来实现后续排序

//1 中还定义了 `Bruteforce()` 来暴力求解最近点对问题，意欲与分治算法对比

原始排序以及划分有序数组算法

```
1  bool
2  Xcompare(const Coordinate &a, const Coordinate &b)    //此处Xcompare与Ycompare作为
    sort()的比较函数
3  {
4      return a.x < b.x;
5  }
6
7  bool
8  Ycompare(const Coordinate &a, const Coordinate &b)
9  {
10     return a.y < b.y;
11 }
12
13 void
14 ClosestPoints::SortCoordinate()
15 {
16     vector<Coordinate> tmp = Coordinates;
17     sort(tmp.begin(), tmp.end(), Xcompare);
18     XSort = tmp;
19     sort(tmp.begin(), tmp.end(), Ycompare);
20     YSort = tmp;
21 }
```

以上算法使用 `std::sort()` 自定义比较函数的功能实现原始数组的简易排序

```
1  vector<vector<Coordinate>>
2  Seperate(vector<Coordinate> Y, float pivot)
3  {
4      vector<vector<Coordinate>> Ypair;
5      vector<Coordinate> Yl, Yr;
6      for(int i = 0; i < Y.size(); ++i){
7          if(Y[i].x <= pivot){
8              Yl.push_back(Y[i]);
9          }
10         else{
11             Yr.push_back(Y[i]);
12         }
13     }
14     Ypair.push_back(Yl);
15     Ypair.push_back(Yr);
16     return Ypair;                                //返回 Yl 与 Yr 两个数组，这种写法属于是
    python 写习惯了
17 }
```

按照枢轴 `pivot` 进行对于有序数组 `Y` 的划分，并保持其序

核心分治步骤

Divide

```
1 Pair
2 ClosestPoints::Divide_Sub(vector<Coordinate> X, vector<Coordinate> Y)
3 {
4     if(X.size() <= 3)
5     {
6         return Closestamong3(X);          //1
7     }
8     vector<vector<Coordinate>> Ypair;
9     vector<Coordinate> Xl, Xr, Yl, Yr;
10    Pair left, right, Winner;
11    float pivot = X[X.size()/2 - 1].x;
12    for(int i = 0; i < X.size()/2; ++i){          //此处对 X 与 Y 的处理略有不同，前者之
        间利用其有序的特性进行对半切分
13        Xl.push_back(X[i]);                      //后者则是以 X 的中位数为枢轴调用
        Seperate()进行划分
14    }
15    for(int i = X.size()/2; i < X.size(); ++i){
16        Xr.push_back(X[i]);
17    }
18    Ypair = Seperate(Y, pivot);
19    Yl = Ypair[0];
20    Yr = Ypair[1];
21    left = Divide_Sub(Xl, Yl);
22    right = Divide_Sub(Xr, Yr);
23    if(left.distance < right.distance){
24        Winner = left;
25    }
26    else{
27        Winner = right;
28    }
29    return Combine(Yl, Yr, pivot, Winner);        //2
30 }
```

Conquer

//1 用于处理小于三的数组的临界情况，具体实现如下：

```
1 float
2 Distance(Coordinate a, Coordinate b)
3 {
4     return sqrt(pow(a.x-b.x, 2) + pow(a.y-b.y, 2));
5 }
6
7
8 Pair
9 Closestamong3(vector<Coordinate> X)
10 {
11     Pair c;
12     if(X.size() == 2){
13         c.distance = Distance(X[0], X[1]);
14         c.A = X[0];
15         c.B = X[1];
16         return c;
17     }
18     if(Distance(X[0], X[1]) < Distance(X[0], X[2])){
```

```

19         if(Distance(X[0], X[1]) < Distance(X[1], X[2])){
20             c.distance = Distance(X[0], X[1]);
21             c.A = X[0];
22             c.B = X[1];
23         }
24         else{
25             c.distance = Distance(X[1], X[2]);
26             c.A = X[1];
27             c.B = X[2];
28         }
29     }
30     else{
31         if(Distance(X[0], X[2]) < Distance(X[1], X[2])){
32             c.distance = Distance(X[0], X[2]);
33             c.A = X[0];
34             c.B = X[2];
35         }
36         else{
37             c.distance = Distance(X[1], X[2]);
38             c.A = X[1];
39             c.B = X[2];
40         }
41     }
42     return c;
43 }

```

Combine

//2 处进行合并操作，实现如下：

```

1  vector<Coordinate>
2  CombineSort(vector<Coordinate> A, vector<Coordinate> B)
3  { //本函数用于用切分在buffer中的两个点数组 Yl、Yr 进行重新组合排序
4      vector<Coordinate> C;
5      int i, j;
6      i = j = 0;
7      while(i < A.size() || j < B.size()){
8          if(i == A.size()){
9              while(j < B.size()){
10                 C.push_back(B[j]);
11                 ++j;
12             }
13         }
14         else if(j == B.size()){
15             while(i < A.size()){
16                 C.push_back(A[i]);
17                 ++i;
18             }
19         }
20         else if(A[i].y <= B[j].y){
21             C.push_back(A[i]);
22             ++i;
23         }
24         else{
25             C.push_back(B[j]);
26             ++j;
27         }
28     }
29     return C;

```

```

30 }
31
32 vector<Coordinate>
33 SetBufferY(vector<Coordinate> Yl, vector<Coordinate> Yr, float pivot, float delta)
34 {
35     //以两子问题得到的最短距离为基准建立一个 pivot 附近的槽
36     vector<Coordinate> Yll, Yrr;
37     vector<vector<Coordinate>> Ypair;
38     Ypair = Seperate(Yl, pivot - delta);
39     Yll = Ypair[1];
40     Ypair = Seperate(Yr, pivot + delta);
41     Yrr = Ypair[0];
42     return CombineSort(Yll, Yrr);
43 }
44
45 Pair
46 ClosestPoints::Combine(vector<Coordinate> Yl, vector<Coordinate> Yr, float pivot,
47 Pair p)
48 {
49     vector<Coordinate> Yt;
50     Pair q = p;
51     Yt = SetBufferY(Yl, Yr, pivot, p.distance);
52     if(Yt.size() >= 9){
53         for(int i = 0; i < Yt.size()-8; ++i){
54             for(int j = 0; j < 7; ++j){
55                 if(Distance(Yt[i], Yt[i + j + 1]) <= q.distance){
56                     q.distance = Distance(Yt[i], Yt[i + j + 1]);
57                     q.A = Yt[i];
58                     q.B = Yt[i + j + 1];
59                 }
60             }
61         }
62     }
63     else{
64         //此处务必注意对于buffer区小于9个点的情况作另外的分类
65         for(int i = 0; i < Yt.size()-1; ++i){
66             for(int j = i+1; j < Yt.size(); ++j){
67                 if(Distance(Yt[i], Yt[j]) <= q.distance){
68                     q.distance = Distance(Yt[i], Yt[j]);
69                     q.A = Yt[i];
70                     q.B = Yt[j];
71                 }
72             }
73         }
74     }
75     return q;
76 }

```

最后处理开始的调用：

```

1 void
2 ClosestPoints::Divide()
3 {
4     closest = Divide_Sub(XSort, YSort);
5 }

```

二、实验结果

```
19:02 zeng@ocoubuntu /home/zeng/Documents/alg-lab/alg-lab2/source/cpp_source
• % g++ closest_points.cpp main.cpp readfile.cpp timer.cpp -o main
19:03 zeng@ocoubuntu /home/zeng/Documents/alg-lab/alg-lab2/source/cpp_source
• % ./main
Point 7119 and Point 5826 are closest pair, the distance is 2.80761
Time: 69.9212ms
Point 5826 and Point 7119 are closest pair, the distance is 2.80761
Bruteforce Time: 2896.18ms
```

可见相比于暴力求解的 $O(n^2)$ 复杂度，时间复杂度为 $O(\log n)$ 的分治算法时间非常之快，可见分治策略影响之深远

四、实验总结

- 本次实验主要是对于最近点对的一种 $O(n \log n)$ 的分治算法的实现
- 从预排序的思想中学习到很多，其将排序结果保留到后续子问题的思想很值得在其他算法中借鉴