

Design Review

צוות גלגלים 2021

דרישות הלקוח וראש הפרוייקט:

רובוט המסוגל לנוע ב-4 מסלולים שונים

- 1. מעגלי
- 2. קדימה\אחורה
 - 3. מלבני
 - 4. עמידה

:אופן ביצוע

בקר גלגלים מקבל 2 ביטים ממחולל המסלולים אשר הם מהווים פקודה. בקר הגלגלים תעבד את הפקודה, ולפיה ייצא הוראה לגלגלים איך לזוז.

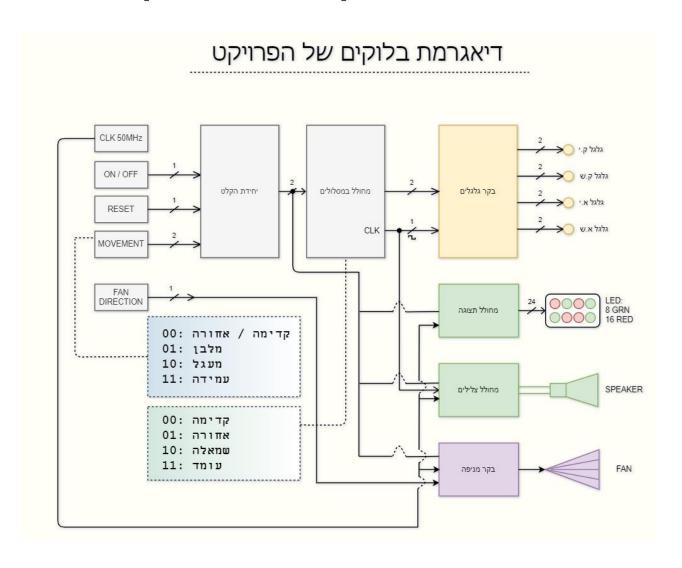
MAY 2021 - DESIGN REVIEW

2

אופן חלוקת הצוות – ראש הצוות: אביאל בראון

בדיקות	כתיבת	Design	משימה
וסגירות	הקוד	Review	
פערים			
אלה פרטוש	אור ולורט	עומר נגר	
אביאל	דביר אליה	עומר	
בראון		יעקובוביץ	מבצעי
	ניסן עטיה		המשימה

דיאגרמת בלוקים של הפרויקט



<u>קלט</u>

-שם הקלט: MOV

-תפקידו:

היחידה שלנו מקבלת 2 ביטים ממחולל המסלולים, ותפקידה לתרגם על פי שני הביטים איך הגלגלים יסתובבו, מה שבסוף קובע את תנועת הרובוט.

-גודל הקלט: 2 ביטים

<u>פלט</u>

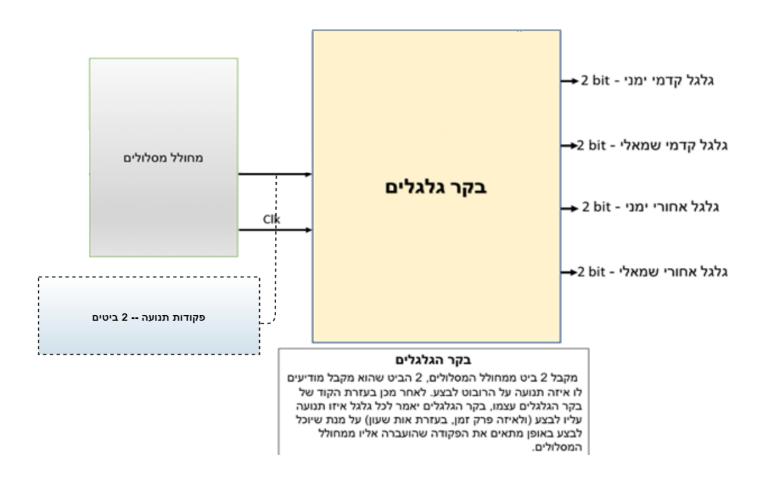
-שם הפלט: x,fr,fl,br,bl.

-תפקידו:

הפלט מורכב מ-2*4 ביטים (2 ביטים לכל גלגל), כאשר "01" יוצר תנועה בכיוון אחד, ו-"10" יוצר תנועה בכיוון השני. כאשר מתקבלים שני ביטים זההים ("11" או "00"), לא יהיה הפרש מתח, ולכן הגלגל לא יסתובב כלל.

-גודל הפלט: 2 ביטים

תרשים מלבנים המתאר את מימוש היחידה לדוגמא:



פירוט שלבי עבודה

שלב ראשון- הכנת ה-Design Review

שלב שני- תכנון סופי והעברת מקל לצוות התכנות

שלב שלישי- כתיבת קוד, והרצות בדיקות מול צוות הTB

שלב רביעי- סגירת פרויקט, ראש הפרויקט ואיש צוות נוסף הם ייבחנו את ביצועי הגלגלים ואכן אם הרובוט פועל כנדרש ובמידה ויעלו בעיות ותקלות יפתרו זאת ובנוסף יציעו דרכים לשיפור ויעילות.

אבני דרך (פירוט תאריכי הגשה - לוח זמנים לעבודה והתקדמות).

27.5 עד •

ראש הצוות יחלק את הצוות לתתי צוותים ויתן לכל צוות את המשימה הדרושה.

30.5 עד

Design Review-כתיבת

4.6 עד •

כתיבת הקוד

13.6 עד

בדיקות סופיות וסגירת פערים

