# 飞行手雷问题总结

## 1.电池

* 电池不可拆卸，造成可用飞行过短
* 电池电芯受损，飞行时间只有3分钟

## 2.机身整体

* 机身不符合空气动力学，比如，电池必须安装在机身中央，以平衡重量，确保无人机在飞行中的稳定性，比如，机身设计尽量流线型，以减少空气阻力，提高飞行效率
* 机身下部放置重物（爆破物）后，重心改变造成飞行姿态不稳定
* 机身未设置机头方向指示灯，无法辨别机头方向
* 4台飞机每一台飞机的状态都不一样，这里的状态指，电机kv值和飞控
* 机身及机臂强度太差，只要摔了就会·损坏
* 机身装配工艺存在问题，比如，电机线会摩擦到电机

## 3.图传系统

* 图传延时高，卡顿，画质过低，无法超视距操控

## 4.数传系统

* 数传数据更新速度太慢，飞机已经飞到指定位置，但GPS还没更新

## 5.飞控系统

* 定高模式：解锁起飞后会产生很大方向的漂移
* GPS模式：必须在GPS搜星一段时间（具体时间不定，有时候半分钟有时候10-20分钟）后才可解锁此模式，并且此模式下机身抖动，会产生较小的方向漂移
* 自稳模式：自稳模式解锁飞机后，动力输出无限制，螺旋上天
* 飞控接触磁体后有很大的概率触发罗盘未校准报错
* A5飞机，不管再怎么校准飞控都无法飞行

## 6.投掷爆破物或自身存储爆破物

* 投掷：未设计投掷功能，也未考虑投掷器安装位置
* 自身存储爆破物：未设计标准的爆破物存储位置，只能爆破物去适应飞机的存储空间，并且带爆破物后机臂失去收纳功能
* 保险：未设计爆破物的保险功能