



### 《知识结构》

二次型的矩阵表示及其秩  $-f(x)=x^{T}Ax$ , 其中 $A=A^{T}$ , A 的秩称 为二次型f的秩 线性变换 -x = Cy①标准形 $d_1x_1^2 + d_2x_2^2 + \cdots + d_nx_n^2$ 二次型及其标准形、规范形 定义 ②规范形 $x_1^2 + \cdots + x_p^2 - x_{p+1}^2 - \cdots - x_{p+q}^2$ ①任何二次型 $f = x^{T}Ax$ 均可通过配方法(作可逆 二次型的 线性变换x = Cy) 化成标准形 $k_1y_1^2 + k_2y_2^2 + \cdots +$ 标准形、 规范形  $k_n y_n^2$  或规范形 $y_1^2 + \cdots + y_p^2 - y_{p+1}^2 - \cdots - y_{p+q}^2$ ②任何二次型 $f = x^{T}Ax$ 也可以通过正交变换 重要 结论 x = Qv化成标准形 $\lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \cdots + \lambda_n y_n^2$ (惯性定理)无论选取什么样的可逆线性变 换,将二次型化成标准形或规范形,其正项 个数p, 负项个数q都是不变的, p称为正 惯性指数, q 称为负惯性指数 将某个变量的平方项及与其有关的混合项合并在一起,配成一个完全平方 项. 如法炮制,直到配完 不含平方项 — 创造平方项,如含有 $x_1x_2$ 项,令 $\begin{cases} x_1 = y_1 + y_2, \\ x_2 = y_1 - y_2, \end{cases}$ 使 $x_1x_2 = y_1^2 - y_2^2$ ,出现平方项, 配方法 再按含平方项的方法配方 一 对实对称矩阵 A,必存在可逆矩阵 C,使得  $C^TAC = A$ ,其中 A 是对角矩阵

# 微信公众号【神灯考研】考研人的精神家园

①在确定A是实对称矩阵的条件下,求A的特征值 $\lambda_1$ ,  $\lambda_2$ , …,  $\lambda_n$ ②求 A 对应于特征值  $\lambda_1$ ,  $\lambda_2$ , …,  $\lambda_n$  的特征向量  $\xi_1$ ,  $\xi_2$ , …,  $\xi_n$ ③将 $\xi_1$ ,  $\xi_2$ , …,  $\xi_n$ 正交化(若需要的话)、单位化为 $\eta_1$ ,  $\eta_2$ , … $\eta_n$ 基本步骤 ④令  $Q = [\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n]$  ,则 Q 为正交矩阵,且  $Q^{-1}AQ = Q^{T}AQ = \Lambda$ . 于是  $f = x^{T}Ax = Qy$   $(Qy)^{T}A(Qy) = y^{T}Q^{T}AQy = y^{T}Ay$ 反求参数, A(或f)正交变换法  $- \begin{bmatrix} A \text{ 的特征值大小排序为} \lambda_1 \leq \lambda_2 \leq \cdots \leq \lambda_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \textcircled{1} \lambda_1 \mathbf{x}^\mathsf{T} \mathbf{x} \leq \mathbf{x}^\mathsf{T} A \mathbf{x} \leq \lambda_n \mathbf{x}^\mathsf{T} \mathbf{x} \\ \textcircled{2} 若 \mathbf{x}^\mathsf{T} \mathbf{x} = 1, \ \ \text{则} \ f_{\min} = \lambda_1, \ f_{\max} = \lambda_n \end{bmatrix}$ ①  $\lambda_1$ ,  $\lambda_2$ ,  $\lambda_3$  的符号为 3 正,  $f(x_1, x_2, x_3) = 1$ 为椭球面 ② $\lambda_1$ ,  $\lambda_2$ ,  $\lambda_3$ , 的符号为2正1负,  $f(x_1, x_2, x_3)=1为单叶双曲面$ 几何应用 ③ $\lambda_1$ ,  $\lambda_2$ ,  $\lambda_3$ , 的符号为1正2负,  $f(x_1, x_2, x_3)=1$ 为双叶双曲面 仅数学一) ④  $λ_1$ ,  $λ_2$ ,  $λ_3$  的符号为2正1零,  $f(x_1, x_2, x_3)=1$ 为椭圆柱面 ⑤ $\lambda_1$ ,  $\lambda_2$ ,  $\lambda_3$  的符号为1正1负1零,  $f(x_1, x_2, x_3)=1$ 为双曲柱面 ①同阶实对称矩阵A, B 合同的判定. 用定义法; 用正、负惯性指数; 用传递性; 用相似 实对称矩阵的合同 ②已知A,  $\Lambda$ ( $\Lambda$ 是对角矩阵), 求可逆矩阵C, 使得 $C^TAC=\Lambda$ ③已知 A, B (B 不是对角矩阵), 求可逆矩阵 C, 使得  $C^TAC=B$  $-A = A^{T}$ ①对任意的 $x \neq 0$ , 有 $x^TAx > 0$  (定义) ② A 的特征值  $\lambda > 0$  ( $i = 1, 2, \dots, n$ ) ③f的正惯性指数p=n二次型  $f = x^T A x$  正定的充要条件 ④存在可逆矩阵 D, 使得  $A = D^TD$ ⑤ A 与 E 合同 正定二次型 ⑥ A 的各阶顺序主子式均大于 0 ①  $a_{ii} > 0 \ (i=1, 2, \dots, n)$ 二次型  $f = x^T A x$  正定的必要条件 (2)|A| > 0①若A正定,则 $A^{-1}$ , $A^{*}$ , $A^{m}$ (m为正整数),kA(k>0),  $C^TAC(C$ 可逆)均正定 ②若A, B正定, 则A+B正定,  $\begin{vmatrix} A & O \\ O & B \end{vmatrix}$ 正定 重要结论 ③若A, B正定,则AB正定的充要条件是AB=BA④若A正定且是正交矩阵,则A=E



### 二次型及其标准形、规范形

### (信公众号 [神灯考码 考研人的精神家园



### 1. 二次型的矩阵表示及其秩

含有n个变量 $x_1, x_2, \dots, x_n$ 的二次齐次函数

关注微信公众号【神灯考研】、获取更多考研资源。第9讲 二次型

 $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = a_{11}x_1^2 + a_{22}x_2^2 + \dots + a_{nn}x_n^2 + 2a_{12}x_1x_2 + 2a_{13}x_1x_3 + \dots + 2a_{n-1,n}x_{n-1}x_n$ 称为二次型.

当j>i时,取 $a_{ii}=a_{ii}$ ,则 $2a_{ii}x_ix_i=a_{ii}x_ix_i+a_{ii}x_ix_i$ ,故上式可写成

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x_i x_j$$

当  $a_{ii}$  为实数时,f 称为实二次型.

对于二次型 $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x_i x_j$ , 其中  $a_{ij} = a_{ji}$ , 记

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}, \quad x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix},$$

则二次型 f 可表示为

$$f = x^{\mathrm{T}} A x$$

其中A为n阶实对称矩阵,即 $A^{T}=A$ ,A称为二次型f的矩阵,A的秩称为二次型f的秩.

设A为n阶实对称矩阵,r(A) = n, $A_{ii}$ 是 $A = (a_{ii})_{n \times n}$ 中元素 $a_{ii}$ 的代数余子式(i,  $j=1, 2, \dots, n)$ , 二次型

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \frac{A_{ij}}{|A|} x_i x_j$$

记 $\mathbf{x} = [x_1, x_2, \dots, x_n]^T$ , 把 $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ 写成矩阵形式, 并证明二次型 $f(\mathbf{x})$ 的矩阵为 $\mathbf{A}^{-1}$ .

【解】因r(A)=n,故A可逆,且 $A^{-1}=\frac{1}{|A|}A^*$ ,又 $(A^{-1})^T=(A^T)^{-1}=A^{-1}$ ,故 $A^{-1}$ 是实对称矩阵,

因而 $A^*$ 是实对称矩阵,则二次型 $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ 的矩阵形式为

$$f(x) = [x_{1}, x_{2}, \cdots, x_{n}] \frac{1}{|A|} \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} & \cdots & A_{1n} \\ A_{21} & A_{22} & \cdots & A_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ A_{n1} & A_{n2} & \cdots & A_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ \vdots \\ x_{n} \end{bmatrix}$$

$$= [x_{1}, x_{2}, \cdots, x_{n}] \frac{1}{|A|} \begin{bmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ \vdots \\ x_{n} \end{bmatrix}.$$

因此二次型f(x)的矩阵为 $A^{-1}$ .

7七字线性代数9.消 微信公众号【神灯考研】,获取更多考研资源!

### 2. 线性变换

对于n元二次型 $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ , 若令

$$\begin{cases} x_1 = c_{11}y_1 + c_{12}y_2 + \dots + c_{1n}y_n , \\ x_2 = c_{21}y_1 + c_{22}y_2 + \dots + c_{2n}y_n , \\ \dots \\ x_n = c_{n1}y_1 + c_{n2}y_2 + \dots + c_{nn}y_n , \end{cases}$$

$$(*)$$

$$i z = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}, \quad C = \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \cdots & c_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ c_{n1} & c_{n2} & \cdots & c_{nn} \end{bmatrix}, \quad y = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y \in \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}, \quad y$$

$$x = Cy$$
,

(\*) 式称为线性变换. 若线性变换的系数矩阵 C 可逆,即  $|C| \neq 0$ ,则称为可逆线性变换(见后面的配 方法);若C为正交矩阵,则称为正交变换(见后面的正交变换法).

### 3. 二次型的标准形、规范形

#### (1) 定义.

若二次型中只含有平方项,没有交叉项(即所有交叉项的系数全为零),即形如

$$d_1 x_1^2 + d_2 x_2^2 + \cdots + d_n x_n^2$$

的二次型称为标准形.

若标准形中,系数 $d_i(i=1,2,\cdots,n)$ 的取值范围为 $\{1,-1,0\}$ ,即形如 $x_1^2+\cdots+x_p^2-x_{p+1}^2-\cdots-x_{p+q}^2$ 的二次型称为规范形.

[注]标准形一般不唯一. 规范形在不考虑系数 di的顺序时是唯一的. 考生在写规范形时, 也不必在 意 di 的顺序.

#### (2) 重要结论.

①任何二次型  $f=x^TAx$  均可通过配方法(作可逆线性变换 x=Cy)化成标准形  $k_1y_1^2+k_2y_2^2+\cdots+k_ny_n^2$ 或规范形  $y_1^2 + \cdots + y_n^2 - y_{n+1}^2 - \cdots - y_{n+q}^2$ .

[注]此处 C的列向量一般不是 A的特征向量, $k_i$  ( $i=1, 2, \dots, n$ ) 一般也不是 A的特征值.

②任何二次型  $f=x^TAx$  也可以通过正交变换 x=Qy 化成标准形  $\lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \cdots + \lambda_n y_n^2$ .

[注]此处 Q 的列向量均是 A 的特征向量, $\lambda_i$  ( $i=1, 2, \dots, n$ )均是 A 的特征值.

(惯性定理)无论选取什么样的可逆线性变换,将二次型化成标准形或规范形,其正项个数p,

微信公众号: 神灯考研 客服微信: KYFT104 QQ群: 118105451

负项个数 q 都是不变的, p 称为正惯性指数, q 称为负惯性指数.

【注】(1)
$$r(A) = p+q$$
.

(2) 符号差 s=p-q.





### 1. 含平方项

将某个变量的平方项及与其有关的混合项合并在一起,配成一个完全平方项.如法炮制,直到配完.

### 2. 不含平方项

创造平方项,如含有 x1x2 项,令

$$\begin{cases} x_1 = y_1 + y_2, \\ x_2 = y_1 - y_2, \end{cases}$$

使  $x_1x_2 = y_1^2 - y_2^2$ , 出现平方项, 再按含平方项的方法配方.

### 3. 矩阵语言

对实对称矩阵A,必存在可逆矩阵C,使得 $C^TAC=1$ ,其中1是对角矩阵.

【注】1(标准形)不唯一,视 C 而定,且1的主对角线元素往往不是1的特征值.

例 9.2 已知二次型  $f(x_1, x_2, x_3) = (1-a)x_1^2 + (1-a)x_2^2 + 2x_3^2 + 2(1+a)x_1x_2$ 的秩为 2,

则 $f(x_1, x_2, x_3) = 0$ 的通解为\_\_\_\_\_\_.

【解】应填 $x=[k,-k,0]^T$ , k是任意常数.

二次型
$$f$$
的矩阵为 $A = \begin{bmatrix} 1-a & 1+a & 0 \\ 1+a & 1-a & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$ .

由题可知,矩阵 A 的秩为 2,从而  $|A| = 2 \begin{vmatrix} 1-a & 1+a \\ 1+a & 1-a \end{vmatrix} = -8a = 0$ ,解得 a = 0,则

$$f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + x_2^2 + 2x_3^2 + 2x_1x_2 = (x_1 + x_2)^2 + 2x_3^2$$
.

由  $f(x_1, x_2, x_3) = 0$  得  $\begin{cases} x_1 + x_2 = 0, \\ x_3 = 0, \end{cases}$  解得  $\mathbf{x} = [k, -k, 0]^T$ , k 是任意常数.

例 9.3 二次型  $f(x_1, x_2, x_3) = x_1x_2 + x_1x_3 - x_2x_3$  的负惯性指数 q 为\_\_\_\_\_\_.

【解】应填小众号:神灯考研 客服微信: KYFT104 QQ群: 118105451

$$\begin{cases} x_1 = y_1 + y_2, \\ x_2 = y_1 - y_2, \\ x_3 = y_3, \end{cases}$$

则

$$f = y_1^2 - y_2^2 + y_1 y_3 + y_2 y_3 - y_1 y_3 + y_2 y_3 = y_1^2 - y_2^2 + 2y_2 y_3$$
$$= y_1^2 - (y_2 - y_3)^2 + y_3^2.$$

$$f = \frac{x = Cz}{z_1^2 - z_2^2 + z_3^2}.$$

故负惯性指数 q 为 1.





### 1. 基本步骤

对于  $f = x^{T} A x$ .

(1)在确定 A 是实对称矩阵的条件下,求 A 的特征值  $\lambda_1$ ,  $\lambda_2$ , …,  $\lambda_m$ 

## 【注】若A不是实对称矩阵,令 $B = \frac{1}{2}(A + A^{T})$ ,即可将其变为实对称矩阵.

- (2) 求 A 对应于特征值  $\lambda_1$ ,  $\lambda_2$ , …,  $\lambda_n$  的特征向量  $\xi_1$ ,  $\xi_2$ , …,  $\xi_n$
- (3)将 $\xi_1$ ,  $\xi_2$ , …,  $\xi_n$ 正交化(若需要的话)、单位化为 $\eta_1$ ,  $\eta_2$ , …,  $\eta_n$
- (4) 令  $Q = [\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n]$  ,则 Q 为正交矩阵,且  $Q^{-1}AQ = Q^{T}AQ = \Lambda$ . 于是

$$f = x^{T}Ax \xrightarrow{x = Qy} (Qy)^{T}A (Qy) = y^{T}Q^{T}AQy = y^{T}Ay.$$

### 2. 反求参数, A(或f)

### 3. 最值问题

### 微信公众号【神灯考研】

若 A 的特征值大小排序为  $\lambda_1 \leq \lambda_2 \leq \cdots \leq \lambda_n$ ,则

- $(1) \lambda_1 x^{\mathsf{T}} x \leq x^{\mathsf{T}} A x \leq \lambda_n x^{\mathsf{T}} x.$
- (2) 若 $\mathbf{x}^{\mathrm{T}}\mathbf{x}=1$ , 则 $f_{\min}=\lambda_{1}$ ,  $f_{\max}=\lambda_{n}$ .

微信公众号: 神灯考研

客服微信: KYFT104

QQ群: 118105451

### 4. 几何应用(仅数学一)

二次曲面 $f(x_1, x_2, x_3) = 1$ 的类型:

$\lambda_1$ , $\lambda_2$ , $\lambda_3$ 的符号	$f(x_1, x_2, x_3) = 1$
3 IE	椭球面
2 正 1 负	单叶双曲面
1正2负	双叶双曲面
2 正 1 零	椭圆柱面
1正1负1零	双曲柱面

设二次型 $f(x_1, x_2, x_3)$ 在正交变换x = Py下的标准形为 $2y_1^2 + y_2^2 - y_3^2$ ,其中 $P = [e_1, e_2]$  $e_2$ ,  $e_3$ ]. 若  $Q = [e_1, -e_3, e_2]$ , 则  $f(x_1, x_2, x_3)$  在正交变换 x = Qy 下的标准形为().

$$(A) 2y_1^2 - y_2^2 + y_3^2$$

(B) 
$$2y_1^2 + y_2^2 - y_3^2$$

$$(C) 2y_1^2 - y_2^2 - y_3^2$$

(D) 
$$2y_1^2 + y_2^2 + y_3^2$$

【解】应选(A).

设二次型矩阵为A,则

$$\mathbf{P}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{P} = \mathbf{P}^{\mathrm{T}}\mathbf{A}\mathbf{P} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix},$$

则  $e_1$ ,  $e_2$ ,  $e_3$  分别是 A 对应于特征值 2, 1, -1 的特征向量. 于是  $-e_3$  是 A 对应于特征值 -1 的特征向量. 因此

$$Q^{T}AQ = Q^{-1}AQ = [e_1, -e_3, e_2]^{-1}A[e_1, -e_3, e_2] = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix},$$

从而f在正交变换x = Qy下的标准形为 $2y_1^2 - y_2^2 + y_3^2$ .

例 9.5 设二次型 
$$f(x_1, x_2) = x_1^2 - 4x_1x_2 + 4x_2^2$$
 经正交变换  $\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \mathbf{Q} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix}$  化为二次型  $g(y_1, y_2) = \mathbf{Q} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix}$ 

 $ay_1^2 + 4y_1y_2 + by_2^2$ , 其中  $a \ge b$ .

- (1) 求 a, b 的值;
- (2) 求正交矩阵 Q.

微信公众号【神灯考研】 【解】(1)由题意知,二次型 $f(x_1, x_2)$ 与 $g(y_1, y_2)$ 的矩阵分别为

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 4 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} a & 2 \\ 2 & b \end{bmatrix}.$$

由于Q为正交矩阵,且 $Q^TAQ=B$ ,于是A与B相似,因此  $\mathrm{tr}(A)=\mathrm{tr}(B)$ ,|A|=|B|,即

微信公众号。神灯考研 客服微信: KYFT104 QQ群: 118105451

$$\begin{cases} a+b=5, \\ ab-4=0. \end{cases}$$

又  $a \ge b$ , 解得 a = 4, b = 1.

(2)由于  $|\lambda E - A| = |\lambda E - B| = \lambda(\lambda - 5)$ , 因此矩阵 A, B的特征值均为  $\lambda_1 = 0$ ,  $\lambda_2 = 5$ .

矩阵 A 的属于特征值  $\lambda_1 = 0$  的单位特征向量为  $\alpha_1 = \frac{1}{\sqrt{5}}\begin{bmatrix} 2\\1 \end{bmatrix}$ ;

矩阵 A 的属于特征值  $\lambda_2 = 5$  的单位特征向量为  $\alpha_2 = \frac{1}{\sqrt{5}}\begin{bmatrix} 1 \\ -2 \end{bmatrix}$ .

$$\Rightarrow \mathbf{Q}_1 = \begin{bmatrix} \boldsymbol{\alpha}_1, \ \boldsymbol{\alpha}_2 \end{bmatrix} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{Q}_1$$
为正交矩阵,且 $\mathbf{Q}_1^{\mathsf{T}} A \mathbf{Q}_1 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 5 \end{bmatrix}.$ 

由 
$$(1)$$
 知  $\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 4 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$ .

矩阵 B 的属于特征值  $\lambda_1 = 0$  的单位特征向量为  $\beta_1 = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{vmatrix} 1 \\ -2 \end{vmatrix}$ ;

矩阵 B 的属于特征值  $\lambda_2 = 5$  的单位特征向量为  $\beta_2 = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$ .

$$\Rightarrow \mathbf{Q}_2 = \begin{bmatrix} \boldsymbol{\beta}_1, \ \boldsymbol{\beta}_2 \end{bmatrix} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -2 & 1 \end{bmatrix}, \quad \text{则 } \mathbf{Q}_2 \text{ 为正交矩阵}, \quad \mathbf{\mathbf{\underline{I}}} \mathbf{Q}_2^{\mathsf{T}} \mathbf{B} \mathbf{Q}_2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 5 \end{bmatrix}.$$

由于
$$\mathbf{Q}_1^{\mathrm{T}} A \mathbf{Q}_1 = \mathbf{Q}_2^{\mathrm{T}} B \mathbf{Q}_2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 5 \end{bmatrix}$$
, 所以 $(\mathbf{Q}_1 \mathbf{Q}_2^{\mathrm{T}})^{\mathrm{T}} A (\mathbf{Q}_1 \mathbf{Q}_2^{\mathrm{T}}) = \mathbf{B}$ , 故

$$\boldsymbol{Q} = \boldsymbol{Q}_1 \boldsymbol{Q}_2^{\mathrm{T}} = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 4 & -3 \\ -3 & -4 \end{bmatrix}$$

为所求矩阵.

已知二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = 3x_1^2 + 4x_2^2 + 3x_3^2 + 2x_1x_3$ .

- (1) 求正交变换 x = Qy 将  $f(x_1, x_2, x_3)$  化为标准形;
- (2)证明:  $\min_{x\neq 0} \frac{f(x)}{x^T x} = 2$ .
- (1) [解] 二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = 3x_1^2 + 4x_2^2 + 3x_3^2 + 2x_1x_3$  对应的矩阵为

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 1 \\ 0 & 4 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \end{bmatrix}.$$

由于  $|\lambda E - A| = (\lambda - 2)(\lambda - 4)^2$ , 因此 A 的特征值为  $\lambda_1 = 2$ ,  $\lambda_2 = \lambda_3 = 4$ .

当
$$\lambda_1$$
=2时,解方程组(2 $E$ - $A$ ) $x$ = $0$ ,得 $A$ 的特征向量 $\xi_1$ = $\begin{bmatrix} -1\\0\\1 \end{bmatrix}$ ,单位化得 $\eta_1$ = $\begin{bmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}}\\0\\\frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$ ;

当 $\lambda_2 = \lambda_3 = 4$  时,解方程组(4E-A)x = 0,得A 的两个正交特征向量 $\xi_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ , $\xi_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ ,单位化得

$$\boldsymbol{\eta}_2 = \boldsymbol{\xi}_2, \quad \boldsymbol{\eta}_3 = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}.$$

令 
$$\mathbf{Q} = [\eta_1, \eta_2, \eta_3] = \begin{bmatrix} -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$
, 则  $\mathbf{Q}$  为正交矩阵,且  $\mathbf{Q}^{T} A \mathbf{Q} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix}$ , 因此在正交变

换x = Qv下, 二次型 $f(x_1, x_2, x_3)$  化为标准形  $2y_1^2 + 4y_2^2 + 4y_3^2$ .

(2) 证 由(1)知,在正交变换x=Qy下,

$$f(x) = 2y_1^2 + 4y_2^2 + 4y_3^2 \ge 2y_1^2 + 2y_2^2 + 2y_3^2 = 2y^Ty = 2x^Tx$$
.

因此, 当
$$x \neq 0$$
时,  $\frac{f(x)}{x^{T}x} \geq 2$ , 令 $x_0 = Q\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ , 得 $\frac{f(x_0)}{x_0^{T}x_0} = 2$ , 故  $\min_{x \neq 0} \frac{f(x)}{x^{T}x} = 2$ .

(仅数学一)设二次型

$$f(x_1, x_2, x_3) = x_2^2 + 2x_1x_3,$$

则 $f(x_1, x_2, x_3) = -1$ 在空间直角坐标系下表示的二次曲面为().

(A)单叶双曲面 (B)双叶双曲面

(C)椭球面

(D) 柱面

【解】应选(B).

二次型矩阵
$$A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$
,由

### 微信公众号【神灯考研】

$$|\lambda E - A| = \begin{vmatrix} \lambda & 0 & -1 \\ 0 & \lambda - 1 & 0 \\ -1 & 0 & \lambda \end{vmatrix} = (\lambda - 1)^{2} (\lambda + 1) = 0,$$

得 A 的特征值为  $\lambda_1 = \lambda_2 = 1$ ,  $\lambda_3 = -1$ .

客服微信 - KYFT104

QQ群 - 118105451

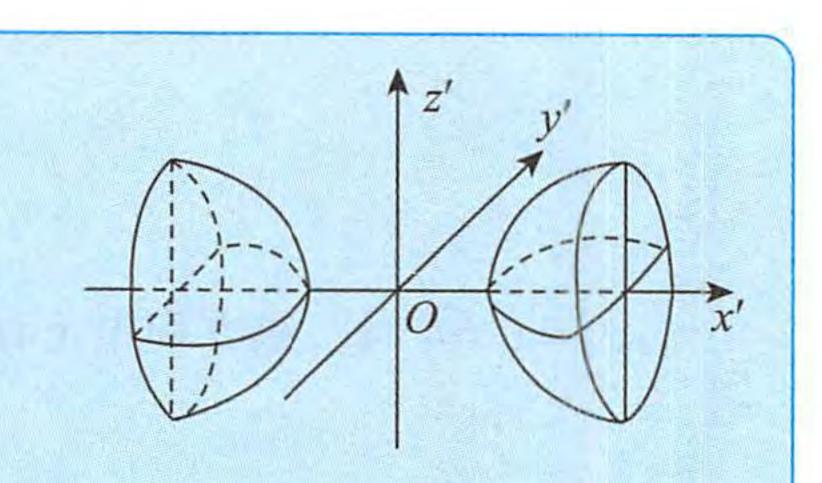
## 7七字线性代数9进微信公众号【神灯考研】,获取更多考研资源!

在正交变换下f的标准形为 $y_1^2 + y_2^2 - y_3^2$ ,则 $f(x_1, x_2, x_3) = -1$ 写成 $-y_1^2 - y_2^2 + y_3^2 = 1$ ,表示双叶 双曲面, 故选(B).

注】这类题还可用给出图形的命题形式出现,如下题.

设 4 为 3 阶实对称矩阵,如果二次曲面方程

$$\begin{bmatrix} x, y, z \end{bmatrix} A \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = 1$$



在正交变换下的标准方程的图形如图所示,则A的正特征值的个数为(

- (A)0
- (B)1 (C)2
- (D) 3

解 应选(B).

所给图形是双叶双曲面, 其标准方程是

$$\frac{(x')^2}{a^2} - \frac{(y')^2}{b^2} - \frac{(z')^2}{c^2} = 1.$$

而矩阵 A 的正特征值的个数就是标准方程中正项的个数,即选项(B)是正确的.



### 四層实对称矩阵的合同



- (1) 同阶实对称矩阵A, B 合同的判定.
- ①用定义法: A, B 合同  $\Leftrightarrow$  存在可逆矩阵 C, 使得  $C^TAC=B$ .
- ②用正、负惯性指数: A, B 合同  $\Leftrightarrow p_A = p_B$ ,  $q_A = q_B$  (相同的正、负惯性指数).

### 【注】事实上,A 与 B 的正、负特征值的个数分别对应相同.

- ③用传递性: A 合同于 C, C 合同于 B, 则 A 合同于 B.
- ④用相似:同阶实对称矩阵A,B相似必合同.
- (2)已知A,  $\Lambda$ ( $\Lambda$ 是对角矩阵),求可逆矩阵C,使得 $C^TAC=\Lambda$ .
- (3)已知A, B(B不是对角矩阵), 求可逆矩阵C, 使得 $C^{T}AC=B$ .

例 9.8 设矩阵 
$$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 2 \end{bmatrix}$$
,  $B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ , 则  $A 与 B$  ( ).

(A) 合同且相似

(B)合同,但不相似

(C)不合同,但相似

(D)既不合同,也不相似

(解)应选(B).

 $|\lambda E - A| =$   $|\lambda$ 因为

所以矩阵 A 的特征值为 3, 3, 0. 由题知,矩阵 B 的特征值为 1, 1, 0,故矩阵 A 与 B 不相似,从而选项(A)和(C)错误.

由于矩阵A和B的正、负特征值的个数对应相同,故A,B合同,即选项(B)正确.

例 9.9 设 A 为 3 阶实对称矩阵, 互换 A 的 1, 2 行得到矩阵 B, 再互换 B 的 1, 2 列得到矩阵 C, 则矩阵 A 与矩阵 C( ).

(A) 合同但不相似

(B)相似但不合同

(C)合同且相似

(D) 不合同也不相似

【解】应选(C).

由题设互换 A 的 1, 2 行得到矩阵 B,则有 PA=B,其中  $P=\begin{bmatrix}0&1&0\\1&0&0\\0&0&1\end{bmatrix}$ . 再互换 B 的 1, 2 列得到

矩阵 C, 则有 BP=C, 从而 PAP=C. 由于初等矩阵  $P=\begin{bmatrix}0&1&0\\1&0&0\\0&0&1\end{bmatrix}$ 满足  $P^{T}=P$ ,  $P^{-1}=P$ , 所以  $P^{-1}AP=C$ ,

 $P^{T}AP = C$ ,即矩阵 A 与矩阵 C 合同且相似,故正确选项为(C).

例 9.10 已知 
$$A = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 2 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$
,  $A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ , 求可逆矩阵  $C$ , 使得  $C^{T}AC = A$ .

【解】法一  $f = x^{T}Ax = 3x_{1}^{2} + 2x_{2}^{2} + x_{3}^{2} + 4x_{1}x_{2} + 2x_{1}x_{3} + 2x_{2}x_{3}$   $= \frac{(*)}{(*)} (x_{1}^{2} + 2x_{1}x_{2} + x_{2}^{2} + 2x_{1}x_{3} + 2x_{2}x_{3} + x_{3}^{2}) + (x_{1}^{2} + 2x_{1}x_{2} + x_{2}^{2}) + x_{1}^{2}$   $= x_{1}^{2} + (x_{1} + x_{2})^{2} + (x_{1} + x_{2} + x_{3})^{2}$   $= 2\left(\frac{x_{1}}{\sqrt{2}}\right)^{2} + 3\left(\frac{x_{1} + x_{2}}{\sqrt{3}}\right)^{2} + (x_{1} + x_{2} + x_{3})^{2}.$ 

$$C = \begin{bmatrix} \sqrt{2} & 0 & 0 \\ -\sqrt{2} & \sqrt{3} & 0 \\ 0 & -\sqrt{3} & 1 \end{bmatrix}, \quad \text{则} f = x^{\mathsf{T}} A x = (Cy)^{\mathsf{T}} A (Cy) = y^{\mathsf{T}} C^{\mathsf{T}} A C y = y^{\mathsf{T}} A y, \quad \text{即可使 } C^{\mathsf{T}} A C = A.$$

【注】(\*)处用的是先配  $x_3$ , 再配  $x_2$ , 最后配  $x_1$  的顺序,只要一次配齐一个  $x_i$ , i=1, 2, 3, 先配谁,后配谁,是没有限制的,以利于解题为原则即可.

## 7七岁线性代数9进微信公众号【神灯考研】,获取更多考研资源!

故 
$$C = \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} & -\sqrt{2} & 0 \\ 0 & \frac{3}{\sqrt{2}} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 & 0 & \sqrt{2} \end{bmatrix}$$
.

#### [注]"成对初等变换"的原理如下:

因 C 可逆,故 C 可写作  $E_1E_2\cdots E_k$ ,即 C 等于若干 (k) 个初等矩阵的乘积,于是  $C^TAC=1$ ,即为  $E_k^{\mathrm{T}} \cdots E_2^{\mathrm{T}} E_1^{\mathrm{T}} A E_1 E_2 \cdots E_k = \Lambda$ , 而  $E_k^{\mathrm{T}} \cdots E_2^{\mathrm{T}} E_1^{\mathrm{T}} E = C^{\mathrm{T}} E = C^{\mathrm{T}}$ , 故通过初等行变换 " $E_k^{\mathrm{T}} \cdots E_2^{\mathrm{T}} E_1^{\mathrm{T}}$ " 和初等列变换 " $E_1E_2\cdots E_k$ "将A化成A的同时,行变换" $E_k^T\cdots E_2^TE_1^T$ "将E化成 $C^T$ , $C^T$ 即可求出,写为  $[A\mid E]$  成对初等变换  $[\Lambda \mid C^{\mathsf{T}}]$ ,需要指出的是,成对初等变换是指用结合律写成  $E_k^{\mathsf{T}} \cdots [E_2^{\mathsf{T}} (E_1^{\mathsf{T}} A E_1) E_2] \cdots E_k$ ,即  $E_i^{\mathsf{T}} = E_i$   $(i=1, 2, \cdots, k)$  要连续操作,这种方法要比配方法或正交变换法简单些,供考生参考,本题亦可用常规的配方法或正交变换法并进一步换元得到.显然,这里所求的 C 不唯一.

例 9.11 已知实矩阵 
$$A = \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 2 & a \end{bmatrix}$$
,  $B = \begin{bmatrix} 4 & b \\ 3 & 1 \end{bmatrix}$ ,  $a$  为正整数 . 若存在可逆矩阵  $C$ , 使得  $C^TAC = B$ .

- (1) 求 a, b的值;
- (2) 求矩阵 C.

【解】(1)因 $A^{T}=A$ ,故

$$\mathbf{B}^{\mathrm{T}} = (\mathbf{C}^{\mathrm{T}} \mathbf{A} \mathbf{C})^{\mathrm{T}} = \mathbf{C}^{\mathrm{T}} \mathbf{A}^{\mathrm{T}} \mathbf{C} = \mathbf{C}^{\mathrm{T}} \mathbf{A} \mathbf{C} = \mathbf{B},$$

所以B为对称矩阵,b=3.

对于 
$$f(x_1, x_2) = \begin{bmatrix} x_1, x_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 2 & a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = 2x_1^2 + ax_2^2 + 4x_1x_2$$

$$= 2(x_1 + x_2)^2 + (a - 2)x_2^2;$$

$$g(y_1, y_2) = \begin{bmatrix} y_1, y_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 3 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix} = 4y_1^2 + y_2^2 + 6y_1y_2$$

$$= 4\left(y_1 + \frac{3}{4}y_2\right)^2 - \frac{5}{4}y_2^2.$$

由题设可知 A 与 B 合同,记  $p_A$ ,  $q_A$ ,  $p_B$ ,  $q_B$  分别为二次型 f, g 的正、负惯性指数,故  $p_A = p_B$ ,  $q_A = q_B$ ,于是 a-2<0,即 a<2,又 a 为正整数,故 a=1.

综上所述, a=1, b=3.

(2)由(1)得 
$$f(x_1, x_2) = 2(x_1 + x_2)^2 - x_2^2,$$

$$g(y_1, y_2) = 4\left(y_1 + \frac{3}{4}y_2\right)^2 - \frac{5}{4}y_2^2,$$

于是有 
$$C_1\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = C_2\begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix}$$
, 故 $\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = C_1^{-1} C_2\begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix} = C\begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix}$ , 即

微信公众号: 神灯考研

客服微信: KYFT104

QQ群: 118105451

$$C = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} \sqrt{2} & \frac{3\sqrt{2}}{4} \\ 0 & \frac{\sqrt{5}}{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \sqrt{2} & \frac{3\sqrt{2}}{4} \\ 0 & \frac{\sqrt{5}}{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sqrt{2} & \frac{3\sqrt{2} - 2\sqrt{5}}{4} \\ 0 & \frac{\sqrt{5}}{2} \end{bmatrix},$$

则  $C^{T}AC = B$ .





n元二次型 $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = x^T A x$ . 若对任意的 $x = [x_1, x_2, \dots, x_n]^T \neq \mathbf{0}$ , 均 有 $x^{T}Ax>0$ ,则称f为正定二次型,称二次型的对应矩阵A为正定矩阵.

### 1. 前提

 $A = A^{T}$  (A 是实对称矩阵).

### 2. 二次型 $f=x^TAx$ 正定的充要条件

n 元二次型  $f = x^T Ax$  正定

- ⇔对任意的  $x \neq 0$ , 有  $x^T Ax > 0$  (定义)
- $\Leftrightarrow A$  的特征值  $\lambda_i > 0$  ( $i = 1, 2, \dots, n$ )
- $\Leftrightarrow f$ 的正惯性指数 p=n
- ⇔ 存在可逆矩阵 D, 使得  $A = D^{T}D$
- $\Leftrightarrow A 与 E 合同$
- $\Leftrightarrow A$  的各阶顺序主子式均大于 0.

### 3. 二次型 $f=x^TAx$ 正定的必要条件

- $(1) a_{ii} > 0 (i=1, 2, \dots, n)$ .
- (2) |A| > 0.

### 4. 重要结论

- (1) 若 A 正定,则  $A^{-1}$ ,  $A^*$ ,  $A^m$  (m 为正整数), kA (k>0),  $C^TAC$  (C 可逆)均正定.
- (2) 若A, B 正定, 则A+B 正定,  $\begin{bmatrix} A & O \\ O & B \end{bmatrix}$  正定.
- (3) 若 A, B 正定,则 AB 正定的充要条件是 AB = BA.

【注】证 必要性.由A,B,AB都正定,知 $A^{T}=A$ , $B^{T}=B$ ,(AB) $^{T}=AB$ ,又由(AB) $^{T}=B^{T}A^{$ BA,  $\Delta AB = BA$ .

充分性.因A,B都正定,且AB=BA,则(AB)<sup>T</sup>=B<sup>T</sup>A<sup>T</sup>=BA=AB,得AB为实对称矩阵.

又由A, B正定, 知存在可逆矩阵 $P_1$ ,  $P_2$ 使得 $A=P_1^TP_1$ ,  $B=P_2^TP_2$ , 于是

$$AB = (P_1^{T} P_1) (P_2^{T} P_2) = P_2^{-1} (P_2 P_1^{T}) (P_1 P_2^{T}) P_2$$

$$= P_2^{-1} (P_1 P_2^{T})^{T} (P_1 P_2^{T}) P_2 = P_2^{-1} CP_2,$$

记 $C = (P_1 P_2^T)^T (P_1 P_2^T), P_1 P_2^T$ 可逆,故C为正定矩阵,其特征值全大于0.AB与C相似,故AB的特征值也全大于 0, 所以 AB 正定.

#### (4) 若 A 正定且是正交矩阵,则 A = E.

注 证 由A正定,知A的特征值均为正实数.又A是正交矩阵,所以A的实特征值只可能为  $\pm 1$ ,故A的特征值全为1.又因为A为实对称矩阵,故存在正交矩阵P,使得 $P^TAP=E$ ,于是有  $A = PEP^{T} = E$ .

设二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = (x_1 + 2x_2 + x_3)^2 + [-x_1 + (a-4)x_2 + 2x_3]^2 + (2x_1 + x_2 + ax_3)^2$ 正定,则参数 a 的取值范围是().

$$(A) a=2$$
  $(B) a=-7$ 

(D) a 为任意实数

(解)应选(D).

法一 由于 $f(x_1, x_2, x_3)$ 是平方和,故 $f(x_1, x_2, x_3) \ge 0$ .

$$f(x_1, x_2, x_3) = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 + 2x_2 + x_3 = 0, \\ -x_1 + (a - 4)x_2 + 2x_3 = 0, \\ 2x_1 + x_2 + ax_3 = 0, \end{cases}$$
 (\*)

方程组(\*)的系数行列式

故对任意实数 a,方程组(\*)有唯一零解,即对任意的  $x = [x_1, x_2, x_3]^T \neq \mathbf{0}$ ,有  $f(x_1, x_2, x_3) > 0$ , f正定,故选(D).

法二 
$$f(x_1, x_2, x_3)$$

$$= \left[ x_1 + 2x_2 + x_3, -x_1 + (a-4) x_2 + 2x_3, 2x_1 + x_2 + ax_3 \right] \begin{bmatrix} x_1 + 2x_2 + x_3 \\ -x_1 + (a-4) x_2 + 2x_3 \\ 2x_1 + x_2 + ax_3 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} x_1, & x_2, & x_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 2 & a-4 & 1 \\ 1 & 2 & a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ -1 & a-4 & 2 \\ 2 & 1 & a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$$

$$= x^{\mathsf{T}} \mathbf{B}^{\mathsf{T}} \mathbf{B} \mathbf{x} = \mathbf{x}^{\mathsf{T}} \mathbf{A} \mathbf{x},$$

其中 $A = B^{T}B$ . 由

微信公众号: 神灯考研

客服微信: KYFT104

QQ群: 118105451

7七三线性代数9件微信公众号【神灯考研】,获取更多考研资源!

$$\begin{vmatrix}
1 & 2 & 1 \\
|B| = \begin{vmatrix}
1 & 2 & 1 \\
-1 & a-4 & 2 \\
2 & 1 & a
\end{vmatrix} = \begin{vmatrix}
1 & 2 & 1 \\
0 & a-2 & 3 \\
0 & -3 & a-2
\end{vmatrix} = (a-2)^2 + 9 > 0,$$

故对任意实数 a, B 都是可逆矩阵, 从而 A 是正定矩阵, 即对任意实数 a, f 正定, 故选 (D).

 $y_3^2$ , 此时 f 正定.

又由法一得,

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & 1 \\ -1 & a-4 & 2 \\ 2 & 1 & a \end{vmatrix} = (a-2)^2 + 9 > 0,$$

故f正定,应选(D).

注】对于本题,直接写出二次型的对应矩阵,利用各阶顺序主子式都大于零来判别是困难的.

例 9.13 设矩阵 
$$A = \begin{bmatrix} a & 1 & -1 \\ 1 & a & -1 \\ -1 & -1 & a \end{bmatrix}$$
.

- (1) 求正交矩阵P, 使 $P^{T}AP$  为对角矩阵:
- (2) 求正定矩阵 C, 使  $C^2 = (a+3)E-A$ , 其中 E 为 3 阶单位矩阵.

【解】(1)由例 7.1 知,A 的特征值为  $\lambda_1 = \lambda_2 = a-1$ , $\lambda_3 = a+2$ ,对应于  $\lambda_1 = \lambda_2 = a-1$  的线性无关的

特征向量为 
$$\xi_1 = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$
,  $\xi_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ , 施密特正交单位化得  $\eta_1 = \begin{bmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $\eta_2 = \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{6}}{6} \\ \frac{\sqrt{6}}{6} \\ \frac{\sqrt{6}}{3} \end{bmatrix}$ . 对应于  $\lambda_3 = a + 2$  的特征

向量为 
$$\xi_3 = \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$
,单位化得  $\eta_3 = \begin{bmatrix} -\frac{\sqrt{3}}{3} \\ -\frac{\sqrt{3}}{3} \\ \frac{\sqrt{3}}{3} \end{bmatrix}$ .

(2) 由 (1) 知, 
$$(a+3)$$
  $E-A=(a+3)$   $E-P\begin{bmatrix} a-1 & 0 & 0 \\ 0 & a-1 & 0 \\ 0 & 0 & a+2 \end{bmatrix}$   $P^{T}=P\begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$   $P^{T}$ .

令 
$$C = P \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} P^{T}$$
,则  $C^{2} = (a+3)E-A$ . 故所求正定矩阵是

$$C = \begin{bmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{6}}{6} & -\frac{\sqrt{3}}{3} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{6}}{6} & -\frac{\sqrt{3}}{3} \\ 0 & \frac{\sqrt{6}}{3} & \frac{\sqrt{3}}{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{6}}{6} & -\frac{\sqrt{3}}{3} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{6}}{6} & -\frac{\sqrt{3}}{3} \\ 0 & \frac{\sqrt{6}}{3} & \frac{\sqrt{3}}{3} \end{bmatrix}^{\mathsf{T}} = \begin{bmatrix} \frac{5}{3} & -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{5}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{5}{3} \end{bmatrix}.$$

【注】设A是n阶正定矩阵,则存在n阶正定矩阵B,使得 $A=B^k$ ,其中k为正整数.

### 微信公众号【神灯考研】 考研人的精神家园