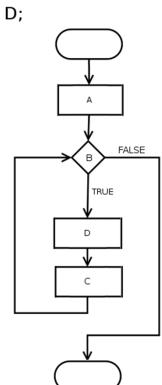


자료구조 & 알고리즘

for(A;B;C)



정렬과 탐색

(Sort and Search)

Seo, Doo-Ok

Clickseo.com clickseo@gmail.com





목 차



○ 기초적인 정렬 알고리즘

• 고급 정렬 알고리즘

• 특수 정렬 알고리즘

• 탐색 알고리즘



기초적인 정렬 알고리즘



- 기초적인 정렬 알고리즘
 - 선택 정렬
 - 버블 정렬
 - 삽입 정렬
 - 쉘 정렬
- 고급 정렬 알고리즘
- 특수 정렬 알고리즘
- 탐색 알고리즘



정렬 (1/3)

● 정렬(Sort)

- 순서 없이 배열되어 있는 자료들을 재배열 하는 것
 - **정렬의 대상:** 레코드
 - **정렬의 기준:** 정렬 키(sort key) 필드
- 정렬 방법의 분류
 - 실행 방법에 따른 분류: 비교식 정렬, 분산식 정렬
 - 정렬 장소에 따른 분류
 - 내부 정렬: 컴퓨터 메모리 내부에서 정렬
 - » 정렬 속도는 빠르지만 자료의 양이 메인 메모리의 용량에 따라 제한된다.
 - » 교환방식, 삽입 방식, 병합 방식, 분배 방식, 선택 방식
 - 외부 정렬: 메모리의 외부인 보조 기억 장치에서 정렬
 - » 내부 정렬로 처리할 수 없는 대용량의 자료를 정렬
 - » 병합 방식: 2-way 병합, n-way 병합



정렬 (2/3)

● 정렬: 알고리즘 성능 비교

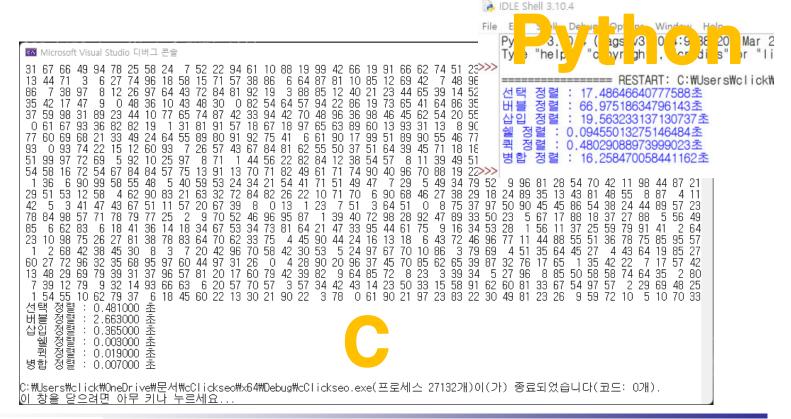
- 점근적 분석
 - 항상 입력의 크기가 충분히 크다고 가정하고 수행 시간을 분석한다./

아그리즈		771 11 71 11		
알고리즘	최악	평균	최선	공간 복잡도
// 선택 정렬	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	O(1)
버블 정렬	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	O(1)
삽입 정렬	$O(n^2)$	$O(n^2)$	O(n)	O(1)
쉘 정렬	O(nlogn)	O(n ^{1.25})	O(n ^{1.25})	O(1)
퀵 정렬	$O(n^2)$	O(nlogn)	O(nlogn)	O(logn)
병합 정렬	O(nlogn)	O(nlogn)	O(nlogn)	O(n)
힙 정렬	O(nlogn)	O(nlogn)	O(nlogn)	O(1)
계수 정렬	O(n+k)	O(n+k)	O(n+k)	O(n)
기수 정렬	O(nk)	O(nk)	O(nk)	O(n+k)
버킷 정렬	$O(n^2)$	O(n+k)	O(n+k)) O(n)



정렬 (3/3)

- 정렬: 알고리즘 성능 비교
 - 경험적 분석
 - 알고리즘을 프로그래밍 언어로 구현 후에 실행 시간을 비교해 보는 것







기초적인 정렬 알고리즘

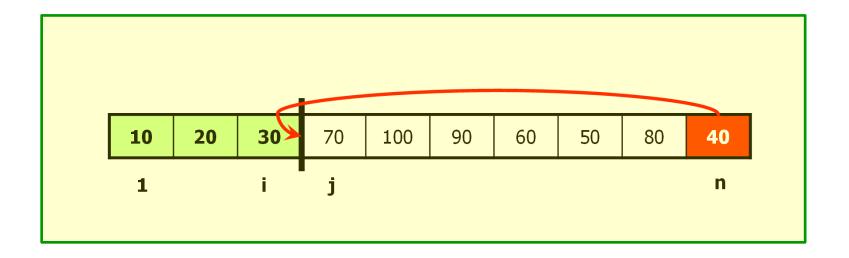
선택 정렬



선택 정렬 (1/4)

선택 정렬(Selection Sort)

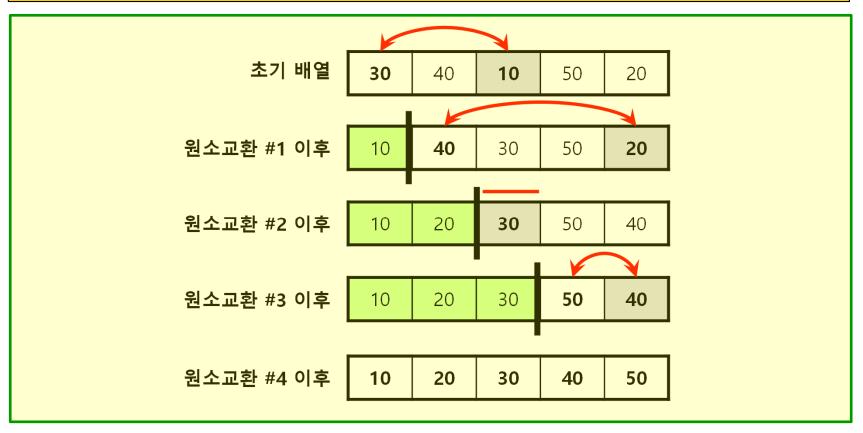
- 배열 원소에 대한 선택 정렬 과정
 - 1. 먼저 정렬되지 않은 리스트에서 가장 작은 원소의 위치 탐색한다.
 - 2. 정렬되지 않은 리스트의 시작 위치에 있는 원소와 교환한다.
 - 3. 각각의 비교 및 교환 후에, 리스트의 경계를 한 개의 원소만큼 이동한다.





선택 정렬 (2/4)

선택 정렬 동작 과정



수행시간: (n - 1) + (n - 2) + ... + 2 + 1 = O(n²)

Worst case
Average case



선택 정렬 (3/4)

• 선택 정렬: 알고리즘

```
수행시간: 1 + 2 + ... + (n - 1) + n = O(n<sup>2</sup>)
① 의 for 루프는 n - 1 번 반복
② 에서 가장 작은 수를 찾기 위한 비교 횟수: 1, 2, ... , n - 1
③ 의 교환은 상수 시간 작업
```



선택 정렬 (4/4)

- 선택 정렬: 알고리즘 분석
 - 메모리 사용공간: n 개의 원소에 대하여 n 개의 메모리 사용
 - 원소 비교 횟수
 - 1 단계: 첫 번째 원소를 기준으로 n 개의 원소 비교
 - 2 단계: 두 번째 원소를 기준으로 마지막 원소까지 n 1 개의 원소 비교
 - 3 단계: 세 번째 원소를 기준으로 마지막 원소까지 n 2 개의 원소 비교
 - (생략)
 - **i 단계: i** 번째 원소를 기준으로 n i 개의 원소 비교

$$C_{min} = C_{ave} = C_{max} = (n-1) + (n-2) + ... + 1 = \sum_{i=1}^{n-1} i$$

$$\sum_{i=1}^{n-1} i = \frac{(n-1)+1}{2} (n-1) = \frac{1}{2} n(n-1) = \frac{1}{2} (n^2 - n)$$

어떤 경우에서나 원소 비교 횟수가 같기 때문에...

시간 복잡도는 O(n2)





기초적인 정렬 알고리즘

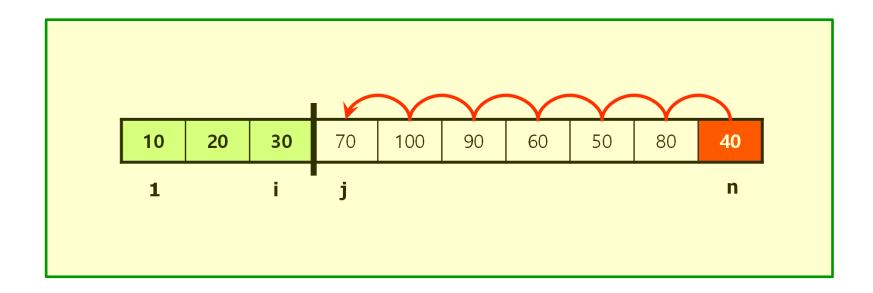
버블 정렬



버블 정렬 (1/5)

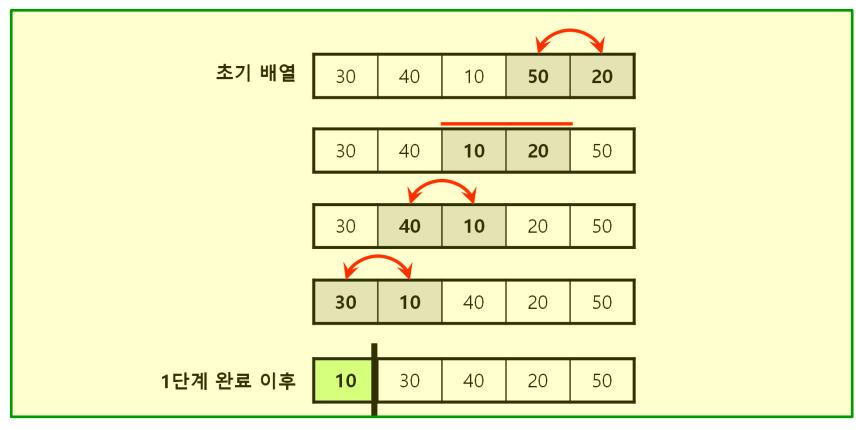
● 버블 정렬(Bubble Sort)

- 배열 원소에 대한 버블 정렬 과정
 - 1. 정렬되지 않은 리스트의 가장 작은 원소가 정렬된 서브 리스트로 이동한다.
 - 2. 각각의 비교 및 교환 후에 리스트의 경계를 한 개의 원소만큼 이동한다.



버블 정렬 (2/5)

버블 정렬 동작 과정



수행시간: 1 + 2 + ... + (n - 1) + n = O(n²)

Worst case
Average case



버블 정렬 (3/5)

• 버블 정렬: 알고리즘

```
수행시간: (n-1) + (n-2) + \cdots + 2 + 1 = O(n^2)
```

- ① 의 for 루프는 n 1 번 반복
- ② 에서 가장 큰 수를 찾기 위한 비교 횟수: n 1, n 2, ... , 2, 1
- ③ 의 교환은 상수 시간 작업



버블 정렬 (4/5)

● 버블 정렬: 변형(향상)된 알고리즘

```
bubbleSort ( A[], n ) // A[ 1, ... , n ] 을 정렬
{
    for i ← 1 to n - 1
           state ← TRUE;
           for j \leftarrow n downto i - 1
                       if (A[j] < A[j-1]) then A[j] \leftrightarrow A[j-1];
                                   state ← FALSE;
            }
            if (state = TRUE) then return;
```



버블 정렬 (5/5)

- 버블 정렬: 알고리즘 분석
 - 메모리 사용공간: n 개의 원소에 대하여 n 개의 메모리 사용
 - 여산 시간
 - 최선의 경우: 자료가 이미 정렬되어 있는 경우
 - 원소 비교 횟수: i 번째 원소를 (n i) 번 비교하기 때문에 n(n 1)/2
 - **원소 교환 횟수:** 자리교환이 발생하지 않는다.
 - 최악의 경우: 자료가 역순으로 정렬되어 있는 경우
 - 원소 비교 횟수: i 번째 원소를 (n i) 번 비교하기 때문에 n(n 1)/2
 - 원소 교환 횟수: i 번째 원소를 (n i) 번 교환하기 때문에 n(n 1)/2

평균 시간 복잡도는 O(n2)





기초적인 정렬 알고리즘

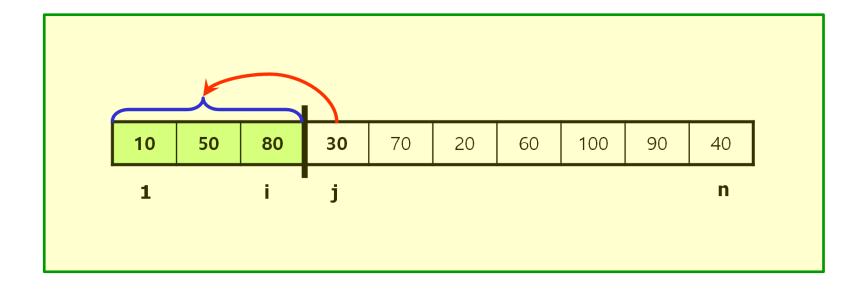
삽입 정렬, 쉘 정렬



삽입 정렬 (1/4)

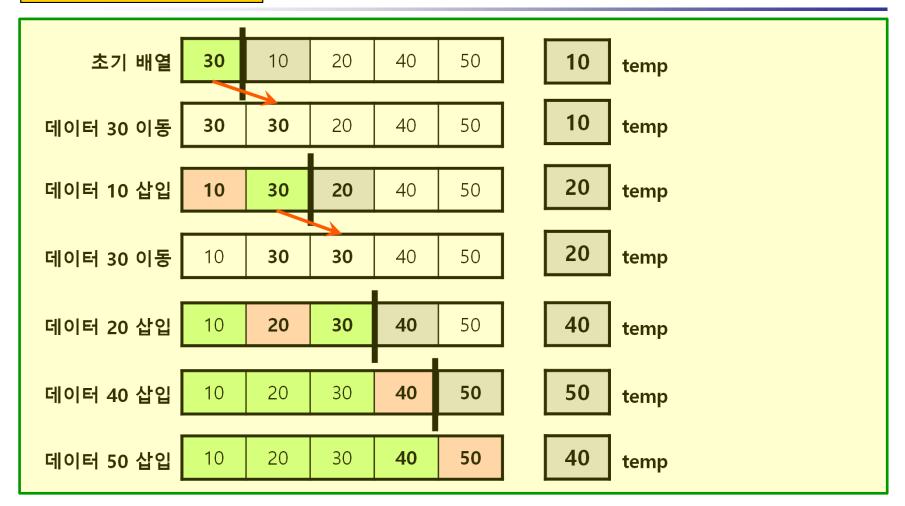
삽입 정렬(Insertion Sort)

- 배열 원소에 대한 삽입 정렬 과정
 - 1. 각 단계에서 정렬되지 않은 리스트의 첫 번째 원소를 **선택**한다.
 - 2. 선택된 원소를 정렬된 리스트의 적절한 위치로 삽입한다.



삽입 정렬 동작 과정

삽입 정렬 (2/4)



수행시간: O(n²)

Worst case: $1 + 2 + \cdots + (n-2) + (n-1)$

Average case: $\frac{1}{2}(1 + 2 + \cdots + (n-2) + (n-1))$



삽입 정렬 (3/4)

• 삽입 정렬: 알고리즘

- ① 의 for 루프는 n 1 번 반복
- ② 의 삽입은 최악의 경우 i 1 회 비교

Worst case: $1 + 2 + ... + (n - 2) + (n - 1) = O(n^2)$

Average case: $\frac{1}{2}(1 + 2 + ... + (n - 2) + (n - 1)) = O(n^2)$



삽입 정렬 (4/4)

- 삽입 정렬: 알고리즘 분석
 - 메모리 사용 공간: n 개의 원소에 대하여 n 개의 메모리 사용
 - 여산 시간
 - 최선의 경우: 원소들이 이미 정렬되어 있을 때 원소 비교 횟수가 최소
 - 이미 정렬되어 있는 경우에는 바로 앞자리 원소와 한번만 비교
 - 전체 원소 비교 횟수 = n 1
 - 시간 복잡도: O(n)
 - 최악의 경우: 모든 원소가 역순으로 되어있을 경우 원소 비교 횟수가 최대
 - 전체 원소 비교 횟수 = $1 + 2 + 3 + \dots + (n-1) = n(n-1)/2$
 - 시간 복잡도: O(n²)
 - 삽입 정렬의 평균 원소 비교 횟수 = n(n 1) / 4

평균 시간 복잡도는 O(n2)



쉘 정렬 (1/3)

- 쉘 정렬(Shell Sort)
 - 일정한 간격(interval)으로 <u>데이터들끼리 부분집합을 구성하고</u>, 각 부분집합에 있는 원소들에 대해서 <u>삽입 정렬을 수행</u>한다.
 - 전체 원소에 대해서 삽입 정렬을 수행하는 것보다 부분집합으로 나누어 정렬하면
 비교와 교환 연산을 감소시킬 수 있다.
 - 쉘 정렬에서는 7-정렬, 4-정렬 등의 용어를 주로 사용

4-정렬의 예

30	75	15	40	10	65	35	20	90	55	95	25
----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----	----



쉘 정렬 (2/3)

● 쉘 정렬: 알고리즘



쉘 정렬 (3/3)

- 쉘 정렬: 알고리즘 분석
 - 메모리 사용 공간
 - n 개의 원소에 대하여 n 개의 메모리와 매개변수 h 에 대한 저장공간 사용
 - O 연산 시간
 - 원소 비교 횟수: 처음 원소의 상태에 상관없이 매개변수 h 에 의해 결정
 - 일반적인 시간 복잡도: O(n^{1.25})
 - 쉘 정렬은 삽입 정렬의 시간 복잡도 O(n²) 보다 개선된 정렬 방법



고급 정렬 알고리즘



- 기초적인 정렬 알고리즘
- 고급 정렬 알고리즘
 - 퀵 정렬
 - 병합 정렬
- 특수 정렬 알고리즘
- 탐색 알고리즘

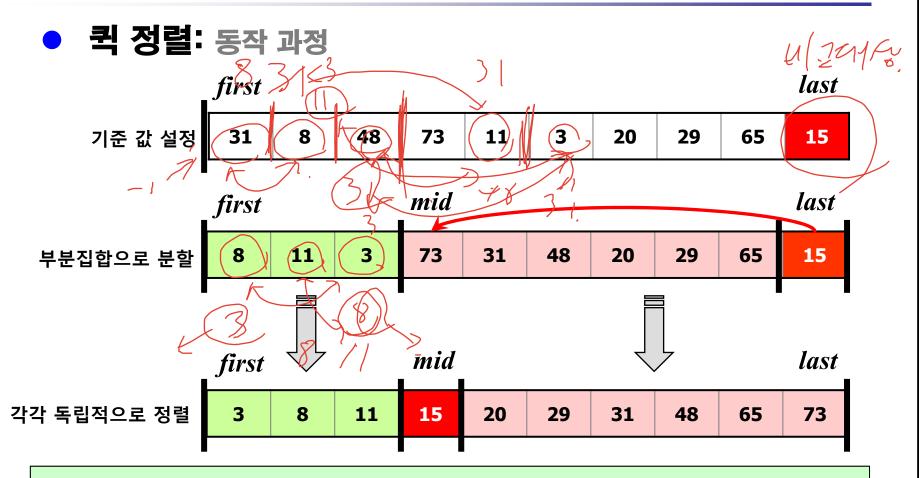


퀵 정렬 (1/4)

- 퀵 정렬(Quick Sort)
 - 정렬할 전체 원소에 대해서 정렬을 수행하지 않고, 기준 값을 중심으로 왼쪽 부분 집합과 오른쪽 부분 집합으로 분할하여 정렬
 - 기준 값: Pivot
 - 왼쪽 부분 집합: 기준 값보다 작은 원소들을 이동
 - **오른쪽 부분 집합:** 기준 값보다 큰 원소들을 이동
 - 퀵 정렬은 다음의 두 가지 기본 작업을 반복 수행
 - 분할(Divide)
 - 정렬할 자료들을 기준 값을 중심으로 두 개의 부분 집합으로 분할
 - 정복(Conquer)
 - 부분 집합의 원소들 중에서 기준 값보다 작은 원소들은 왼쪽 부분 집합으로, 기준 값보다
 큰 원소들은 오른쪽 부분집합으로 정렬
 - 부분 집합의 크기가 1 이하로 충분히 작지 않으면 순환호출을 이용하여 다시 분할



퀵 정렬 (2/4)



평균 수행시간: O(nlogn)

최악의 경우 수행시간: O(n²)



퀵 정렬 (3/4)

• 퀵 정렬: 알고리즘

```
Quick_Sort(A[], first, last) // A[ first , ... , last ] 을 정렬
   if (first < last) then
          mid = Partition(A, first, last); // 분할 후 기준 값의 위치 값을 반환
          Quick_Sort(A, first, mid-1); // 왼쪽 부분 정렬
          Quick_Sort(A, mid+1, last); // 오른쪽 부분 정렬
}
Partition(A[], first, last)
  pivot ← A[last]; // 마지막 원소를 기준 값으로 선택
   i ← first - 1;
   for j ← first to last -1
          if (A[j] \leq pivot) then A[++i] \leftrightarrow A[j];
   A[i+1] ↔ A[last]; // 기준 값을 가운데로 위치 시킨다.
   return i + 1; // 기준 값의 위치 값을 반환
```



퀵 정렬 (4/4)

- 퀵 정렬: 알고리즘 분석
 - 메모리 사용공간: n 개의 원소에 대하여 n 개의 메모리 사용
 - 연산 시간
 - 최선의 경우
 - 기준 값에 의해서 원소들이 왼쪽 부분 집합과 오른쪽 부분 집합으로 정확히 n / 2 개씩
 이등분이 되는 경우가 반복되어 수행 단계 수가 최소가 되는 경우
 - 최악의 경우
 - 기준 값에 의해 원소들을 분할하였을 때 <u>1 개와 n 1 개로 한쪽으로 치우쳐 분할되는</u> 경우가 반복되어 수행 단계 수가 최대가 되는 경우
 - 평균 시간 복잡도: O(nlogn)
 - 같은 시간 복잡도를 가지는 다른 정렬 방법에 비해서 자리 교환 횟수를 줄임으로써 더빨리 실행되어 실행 시간 성능이 좋은 정렬 방법





고급 정렬 알고리즘

병합 정렬



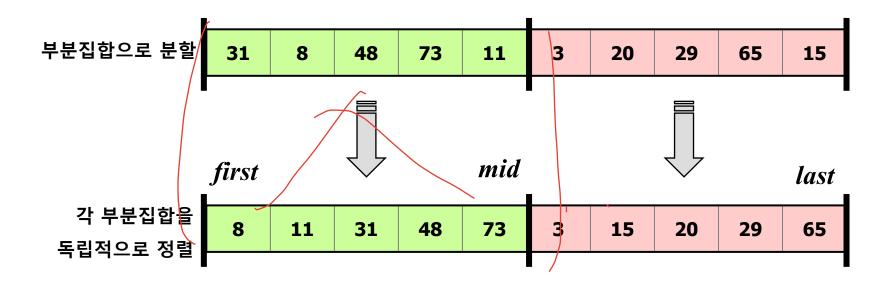
병합 정렬 (1/4)

- 병합 정렬(Merge Sort)
 - 여러 개의 정렬된 자료의 집합을 병합하여 한 개의 정렬된 집합으로만드는 방법
 - 병합 정렬 방법의 종류
 - **2-way 병합:** 2 개의 정렬된 자료의 집합을 결합하여 하나의 집합으로 만드는 방법
 - n-way 병합: n 개의 정렬된 자료의 집합을 결합하여 하나의 집합으로 만드는 방법
- // 2-way 병합 정렬: 세 가지 기본 작업을 반복 수행
- 1) 분할(Divide): 입력 자료를 같은 크기의 부분집합 2개로 분할한다.
- 2) 정복(Conquer): 부분집합의 원소들을 정렬한다. 만약 부분집합의 크기가 충분히 작지 않으면, 순환호출을 이용하여 다시 분할 정복 기법을 적용한다.
- 3) 결합(Combine): 정렬된 부분집합들을 하나의 집합으로 통합한다.



병합 정렬 (2/4)

• 병합 정렬: 동작 과정



정렬된 두 부분집합을 병합

3	8	11	15	20	29	31	48	65	73
---	---	----	----	----	----	----	----	----	----



병합 정렬 (3/4)

• 병합 정렬: 알고리즘

```
mergeSort(A[ ], first, last)
                                                // A[first , ... , last]을 정렬
      if (first < last) then
                                                                // first와 last 사이의 중간 원소의 위치
// 왼쪽 부분집합 정렬
// 오른쪽 부분집합 정렬
// 정렬된 두 부분집합 병합
                mid \leftarrow (first+last)/2;
                mergeSort(A, first, mid);
mergeSort(A, mid+1, last);
                merge(A, first, mid, last);
merge(A[], first, mid, last)
// A[first ... mid]와 A[mid+1 ... last]를 병합하여 A[first ... last]을 정렬된 상태로 재구성
// 단, A[first ... mid]와 A[mid+1 ... last]는 이미 정렬 부분집합이다.
       i \leftarrow first; j \leftarrow mid+1; t \leftarrow 1;
      while (i \le mid \text{ and } j \le last) {
                if (A[i] \le A[j]) then temp[t++] \leftarrow A[i++]; else temp[t++] \leftarrow A[j++];
     while (i \leq mid) temp[t++] \leftarrow A[i++]; while (j \leq last) temp[t++] \leftarrow A[j++];
      // 정렬된 상태로 재구성된 temp 배열을 원본 배열 A 에 복사
      i \leftarrow p; t \leftarrow 1;
      while (i \leq last) A[i++] \leftarrow temp[t++];
```

병합 정렬 (4/4)

- 병합 정렬: 알고리즘 분석
 - 메모리 사용공간
 - 각 단계에서 새로 병합하여 만든 부분집합을 저장할 공간이 추가로 필요
 - / 원소 n 개에 대해서 (2 * n) 개의 메모리 공간 사용

○ 연산 시간

- **분할 단계:** n 개의 원소를 분할하기 위해서 log₂n 번의 단계 수행
- 병합 단계: 부분집합의 원소를 비교하면서 병합하는 단계에서 최대 n 번의 비교연산 수행
- 전체 병합 정렬의 시간 복잡도: ○(nlog₂n)



특수 정렬 알고리즘



- 기초적인 정렬 알고리즘
- 고급 정렬 알고리즘
- 특수 정렬 알고리즘
 - 계수 정렬
 - 기수 정렬
 - 버킷 정렬
- 탐색 알고리즘



특수 정렬 알고리즘

• 특수 정렬 알고리즘

- 비교 정렬
 - 두 원소를 비교하는 정렬의 하한선은 $\Omega(nlogn)$

"최악의 경우 정렬 시간이 O(nlogn) 보다 더 빠를 수는 없는가?"

- 그러나 원소들이 특수한 성질을 만족하면 O(n) 정렬도 가능하다.
- 계수 정렬(Counting Sort): 원소들의 크기가 모두 <u>-O(n) ~ O(n) 범위에</u> 있을 때...
- 기수 정렬(Radix Sort): 원소들이 모두 <u>k 이하의 자리 수</u>를_가졌을 때(k: 상수)
- 버킷 정렬(Bucket Sort): 원소들이 <u>균등 분포(Uniform distribution)</u>를 이룰 때...





특수 정렬 알고리즘

계수 정렬



계수 정렬 (1/3)

- 계수 정렬(Counting Sort)
 - 항목들의 순서를 결정하기 위해 집합에 각 항목이 몇 개씩 있는지 세는 작업을 하면서 선형 시간에 정렬하는 효율적인 알고리즘
 - 속도가 빠르며 안정적이다.
 - 제한 사항
 - 정수나 정수로 표현할 수 있는 자료에 대해서만 동작
 - 카운트들을 위한 충분한 공간을 할당하려면 집합 내의 가장 큰 정수를 알아야 한다.

```
      countingSort(A[], B[], n)

      // A[1...n]: 입력 배열

      // B[1...n]: 배열 A 를 정렬한 결과

      {

      for i ← 1 to k
      C[i] ← 0;

      for j ← 1 to n
      C[A[j]]++; // 이 시점에서 C[i]: 값이 i 원소의 총 수

      for i ← 1 to k
      C[i] + C[i-1]; // 누적 합 계산

      // 이 시점에서 C[i]: i 보다 작거나 같은 원소의 총 개수
      for j ← n downto 1 {

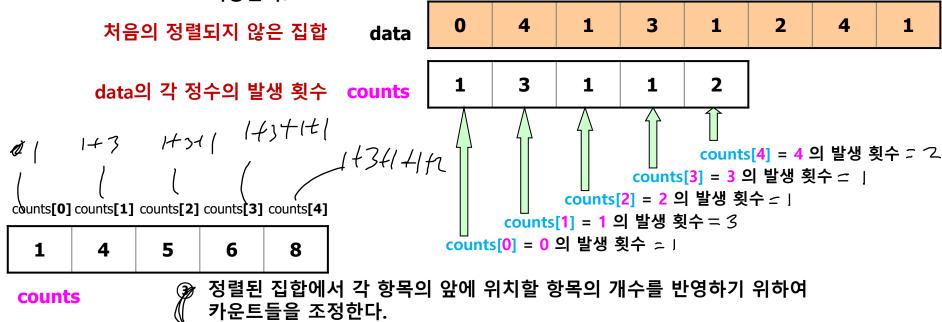
      B[C[ A[j]]] ] ← A[j];
      C[A[j]]--;

      }
      }
```



계수 정렬 (2/2)

- 계수 정렬: 동작과정
 - **1단계**
 - ① data에서 각 항목들의 발생 횟수를 센다.
 - ② 발생 횟수들은 정수 항목들로 직접 인덱스 되는 카운트 배열(counts)에 저장한다.



○ 2단계: 정렬된 집합 **j** = 0

temp







0 [0]	1	1	1	2	3	4	4	
[0]	[1]	[2]	[3]	[4]	[5]	[6]	[7]	- 40



특수 정렬 알고리즘

기수 정렬



기수 정렬 (1/3)

- 기수 정렬(Radix Sort)
 - 입력이 모두 k 이하의 자리 수를 가진 특수한 경우에(자연수가 아닌 제한된 종류를 가진 알파벳 등도 해당) 사용할 수 있는 방법
 - O(n) 시간이 소요되는 알고리즘

```
radixSort(A[], n, k)

// 원소들이 각각 최대 k 자리수인 A[1...n]을 정렬한다

// 가장 낮은 자리 수를 1번째 자리수라 한다

{
    for i ← 1 to k
        i 번째 자리 수에 대해 A[1...n] 을 안정을 유지하면서 정렬한다;

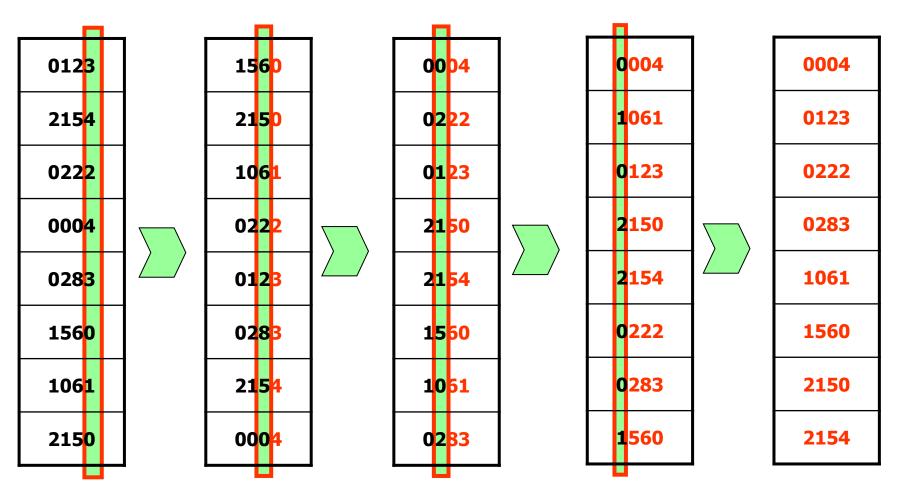
}
```

- 안정성 정렬(Stable Sort)
 - 같은 값을 가진 원소들은 정렬 후에도 원래의 순서가 유지되는 성질을 가진 정렬을 일컫는다.



기수 정렬 (2/3)

• 기수 정렬: 동작 과정 자녀를 슬리지 가 가지 //





기수 정렬 (3/3)

- 기수 정렬: 알고리즘 분석
 - 메모리 사용공간
 - /• 원소 n개에 대해서 n개의 메모리 공간 사용
 - 기수 r 에 따라 버킷 공간이 추가로 필요
 - O 연산 시간
 - 연산 시간은 정렬할 원소의 수(n)와 키 값의 자릿수(d) 와 버킷의 수를 결정하는 기수(r) 에 따라서 달라진다.
 - − 정렬할 원소 n 개를 r 개의 버킷에 분배하는 작업: (n+r)
 - 이 작업을 자릿수 d 만큼 반복
 - 수행할 전체 작업: d(n+r)
 - 시간 복잡도: O(d(n+r))





특수 정렬 알고리즘

버킷 정렬



버킷 정렬 (1/3)

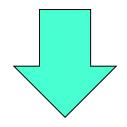
- 버킷 정렬(Bucket Sort)
 - 원소들이 <u>균등 분포(Uniform distribution)</u>를 하는 [0, 1) 범위의 실수인 경우
 - [0, 1) 범위는 아니어도 쉽게 [0, 1) 범위로 변환할 수 있다



버킷 정렬 (2/3)

- 버킷 정렬: 동작 과정
- (a) A[0...14]: 정렬할 배열

.38 .94 .48 .73 .99 .43 .55 .15 .85 .84 .81 .71 .17 .10 .02

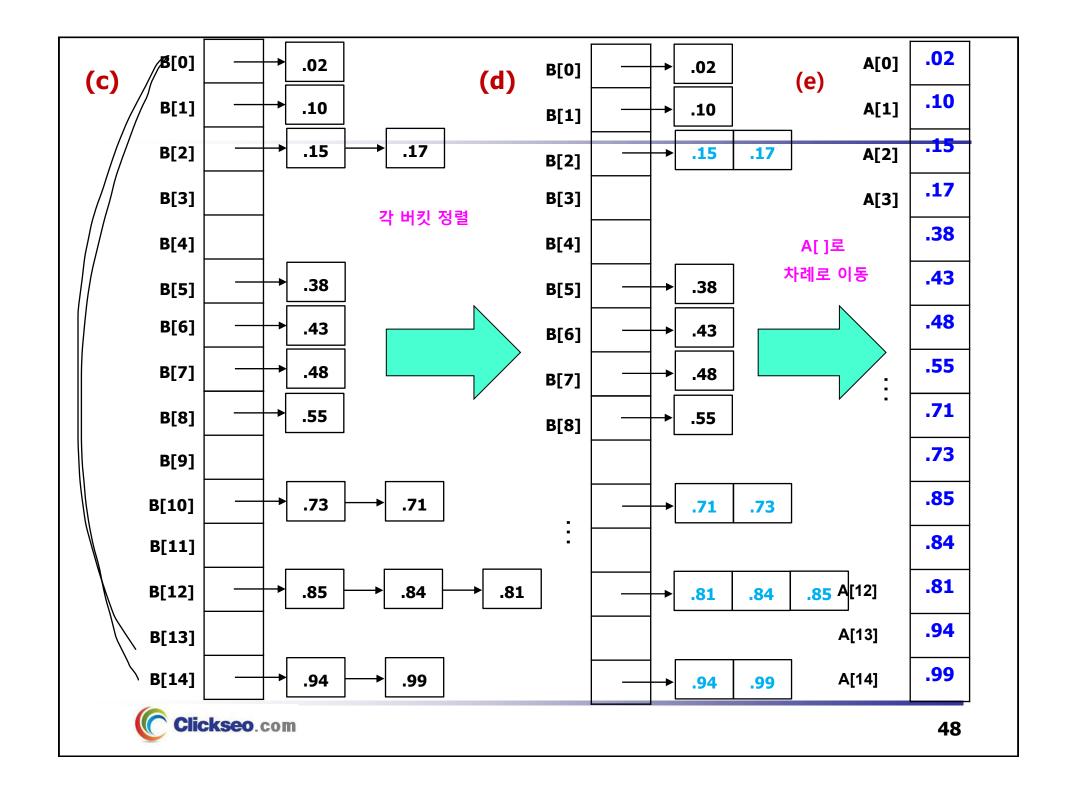


A[0...14] 각각에 15를 곱하여 정수부만 취함.

(b) 버킷 리스트 위치

5 | 14 | 7 | 10 | 14 | 6 | 8 | 2 | 12 | 12 | 10 | 2 | 1 | 0





탐 색



- 기초적인 정렬 알고리즘
- 고급 정렬 알고리즘
- 특수 정렬 알고리즘
- 탐색 알고리즘
 - 순차 탐색
 - 이진 탐색



탐 색

- 탐색(Search)
 - 레코드의 집합에서 주어진 키를 지닌 레코드를 찾는 작업 탐색
 - 주어진 키 값: 목표 키(target key) 또는 탐색 키(search key)
 - 탐색의 분류
 - 수행되는 위치에 따른 분류: 내부 탐색, 외부 탐색
 - 검색 방법에 따른 분류
 - **비교 탐색:** 검색 대상의 키를 비교하여 탐색
 - » 순차 탐색, 이진 탐색, 트리 탐색
 - 계산 탐색: 계수적 성질을 이용한 계산으로 탐색
 - » 해싱





탐색

순차 탐색



순차 탐색 (1/3)

- 순차 탐색(Sequential Search)
 - 선형 탐색(Linear Search)
 - 순차 탐색 알고리즘
 - 목표치를 찾기 위해 리스트의 처음부터 탐색을 시작해서, 목표치를 찾거나 리스트에 목표치가 없다는 것이 밝혀질 때까지 탐색을 계속한다.
 - 순차 탐색은 순서가 없는 리스트일 때 사용
 - 순차 탐색은 리스트가 작거나, 가끔 한번씩 탐색할 경우에만 사용

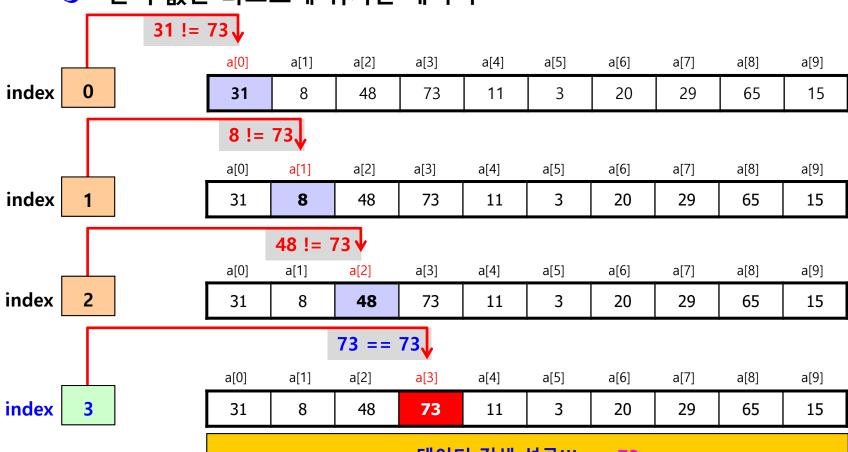


순차 탐색 (2/3)

● **순차 탐색:** 동작 과정 -- <mark>탐색 성공</mark>

목표 데이터: 73

○ 순서 없는 리스트에 위치한 데이터



데이터 검색 성공!!! >> 73

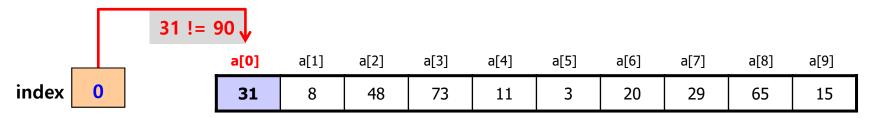


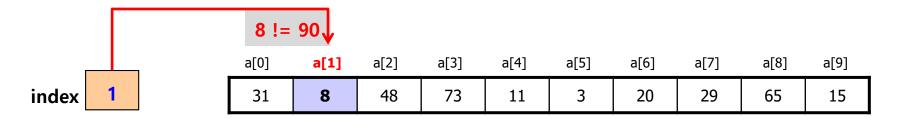
순차 탐색 (3/3)

순차 탐색: 동작 과정 -- 탐색 실패

목표 데이터: 90

○ 순서 없는 리스트에 탐색 실패





••

index 10

a[0]	a[1]	a[2]	a[3]	a[4]	a[5]	a[6]	a[7]	a[8]	a[9]
31	8	48	73	11	3	20	29	65	15

데이터 검색 실패!!!







이진 탐색



이진 탐색 (2/3)

- 이진 탐색(Binary Search)
 - 이진 탐색은 배열이 정렬되어 있을 때 효율적인 알고리즘
 - 순차 탐색은 매우 느리다.
 - 이진 탐색 알고리즘의 조건
 - 탐색할 데이터들은 정렬된 상태 이다.
 - 주어진 데이터들은 유일한 키 값을 가지고 있다.

```
binarySearch(A[], first, last, key)
{
    if (first > last) then
        return -1;

    // 검색 범위의 중간 원소의 위치 값 계산
    mid ← (first + last) / 2;

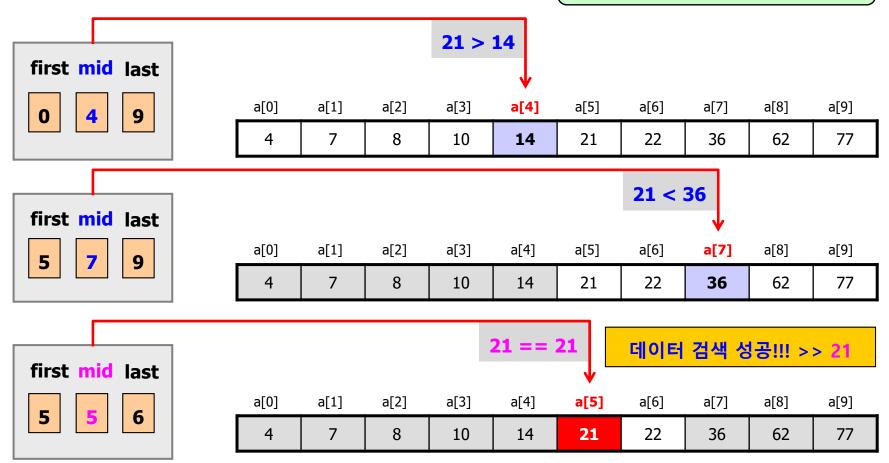
    if (key = A[mid]) return mid;
    else if (key < A[mid]) then index ← binarySearch(A[], first, mid-1, key);
    else if (key > A[mid]) then index ← binarySearch(A[], mid+1, last, key);
    return index;
}
```



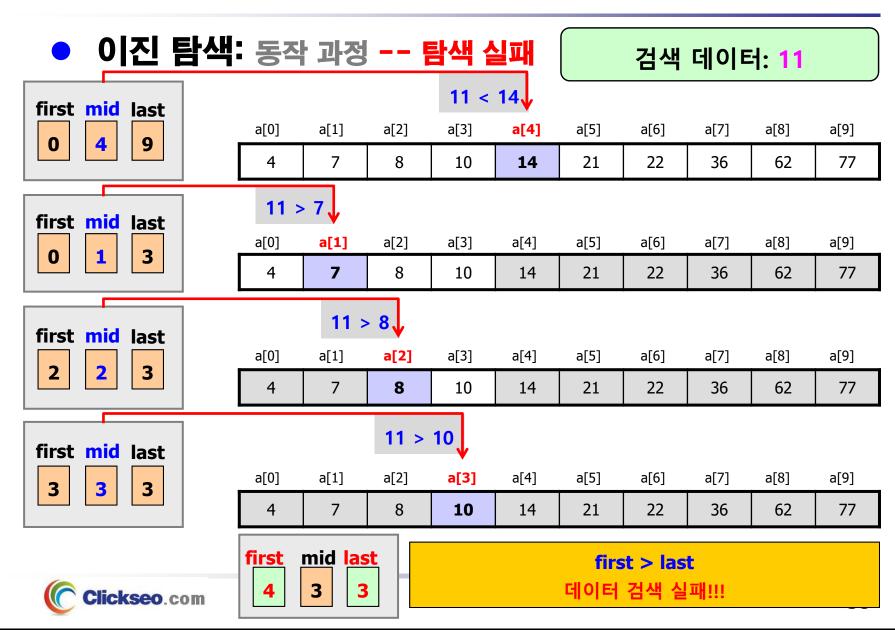
이진 탐색 (2/3)

이진 탐색: 동작 과정 -- 탐색 성공

검색 데이터: 21

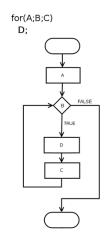


이진 탐색 (3/3)



참고문헌

- [1] Michael T. Goodrich 외 2인 지음, 김유성 외 2인 옮김, "C++로 구현하는 자료구조와 알고리즘", 한티에듀, 2020.
- [2] "프로그래밍 대회 공략을 위한 알고리즘과 자료 구조 입문", 와타노베 유타카 저, 윤인성 역, 인사이트, 2021.
- [3] "IT CookBook, 쉽게 배우는 자료구조 with 파이썬", 문병로, 한빛아카데미, 2022.
- [4] "이것이 취업을 위한 코딩 테스트다 with 파이썬", 나동빈, 한빛미디어, 2020.
- [5] 문병로, "IT CookBook, 쉽게 배우는 알고리즘: 관계 중심의 사고법"(개정판), 개정판, 한빛아카데미, 2018.
- [6] Richard E. Neapolitan, 도경구 역, "알고리즘 기초", 도서출판 홍릉, 2017.
- [7] 주우석, "IT CookBook, C·C++ 로 배우는 자료구조론", 한빛아카데미, 2019.
- [8] 이지영, "C 로 배우는 쉬운 자료구조", 한빛아카데미, 2022.



이 강의자료는 저작권법에 따라 보호받는 저작물이므로 무단 전제와 무단 복제를 금지하며, 내용의 전부 또는 일부를 이용하려면 반드시 저작권자의 서면 동의를 받아야 합니다.

Copyright © Clickseo.com. All rights reserved.



