

자료구조 & 알고리즘

for(A;B;C)
D;

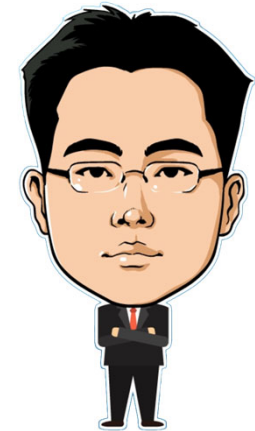


그래프
(Graph)

Seo, Doo-Ok

Clickseo.com

clickseo@gmail.com



목 차



- 그래프의 이해
- 최소 신장 트리
- 위상 정렬
- 최단 경로



그래프의 이해



- 그래프의 이해

- 그래프 용어
- 그래프 종류
- 그래프 표현
- 그래프 순회

- 최소 신장 트리

- 위상 정렬

- 최단 경로

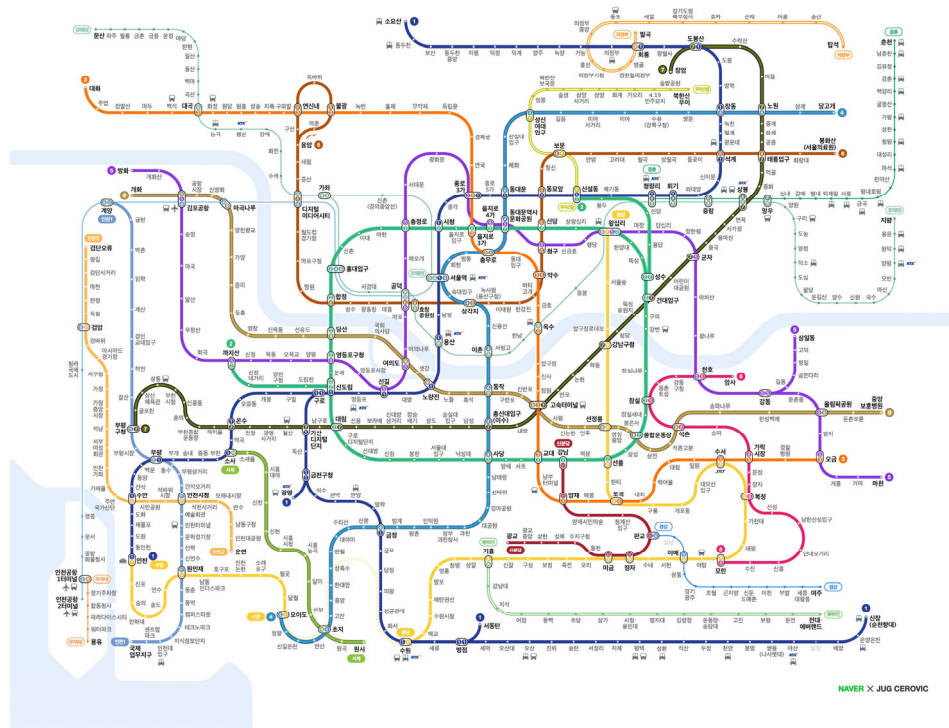


그래프 이해 (1/3)

- **그래프(Graph)**

- 연결되어 있는 원소 간의 관계를 표현하는 자료구조

- 그래프의 예: 인맥 지도, 수도 배관 배수 시스템, 물질의 분자 구조

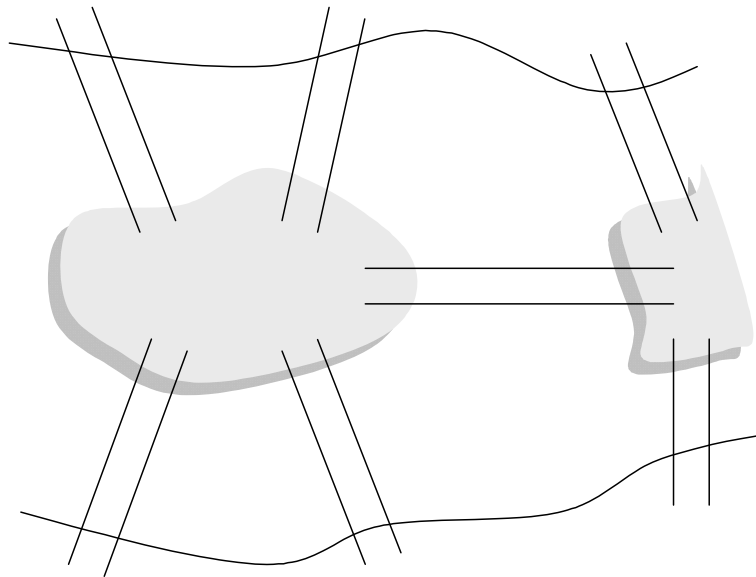


그래프 이해 (2/3)

- 케인즈버그(Koenigsberg)의 다리 문제

- 1736년, 오일러(Euler)가 최초로 사용한 것

- 섬은 정점(vertex)으로 놓고, 다리를 간선(edges)으로 나타냄.
- 각 정점의 차수가 짝수인 경우에만 임의의 정점에서 출발하여 각 간선을 단 한 번씩만 거치고 출발한 정점으로 되돌아오는 길이 있음을 보였다.

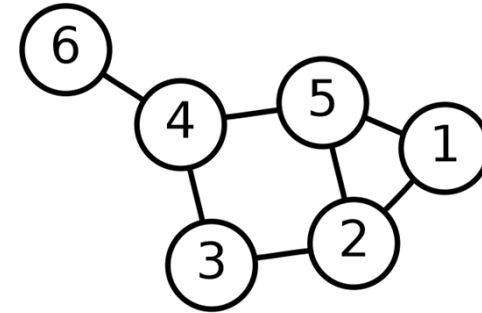


그래프 이해 (3/3)

● 그래프 정의

○ 그래프 **G**는 집합(Set) 두 개로 구성

- 정점(Vertex 또는 Node)
- 간선(Edge)



$$G = (V, E)$$

- **V**는 그래프에 있는 정점들의 집합을 의미한다(대상: 대상물, 개념 등).
- **E**는 정점을 연결하는 간선들의 집합을 의미한다(대상들 간의 관계).

그래프의 이해

그래프 용어

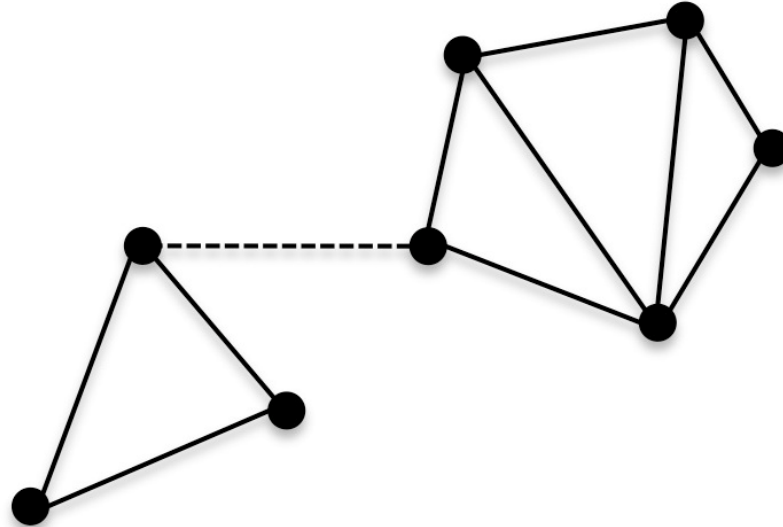


그래프 용어 (1/6)

- **연결(Connected)**

- 그래프에서 두 정점 v_i 와 v_j 까지의 경로가 있으면, 정점 v_i 와 v_j 가 연결되었다고 한다.

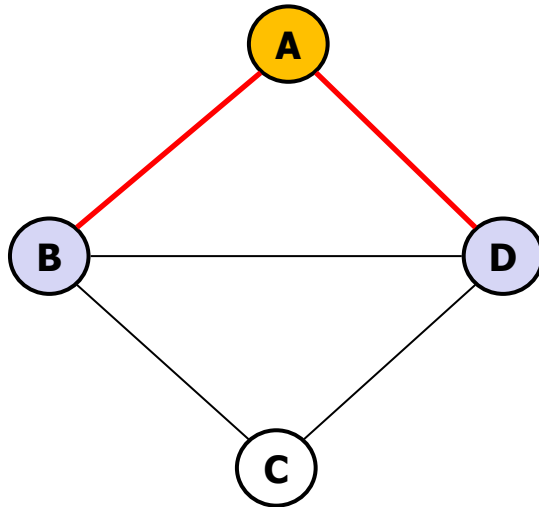
- **연결 그래프**(Connected Graph): 떨어져 있는 정점이 없는 그래프
- **단절 그래프**(Disconnected Graph): 연결되지 않은 정점이 있는 그래프



그래프 용어 (2/6)

- 인접과 부속(Adjacent and Incident)

- 그래프에서 두 정점 v_i 와 v_j 가 연결되어 간선 (v_i, v_j) 가 있을 때 두 정점 v_i 와 v_j 를 **인접**(adjacent)되어 있다고 하고, 간선 (v_i, v_j) 는 정점 v_i 와 v_j 에 **부속**(incident)되어 있다고 한다.



[그래프 G1]

정점 A 와 **인접**한 정점은 B 와 D

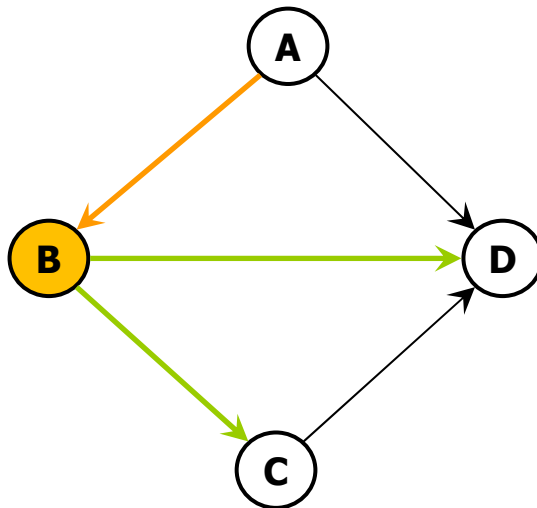
: 정점 A에 부속되어 있는 간선은 (A, B)와 (A, D)

그래프 용어 (3/6)

● 차수(Degree)

○ 정점에 부착되어 있는 간선의 수

- 유향 그래프에서는 정점에 부착된 간선의 방향에 따라서
 - 진입 차수(in-degree)
 - 진출 차수(out-degree)
- 유향 그래프에서의 정점의 차수는 진입 차수와 진출 차수를 합한 값이다.



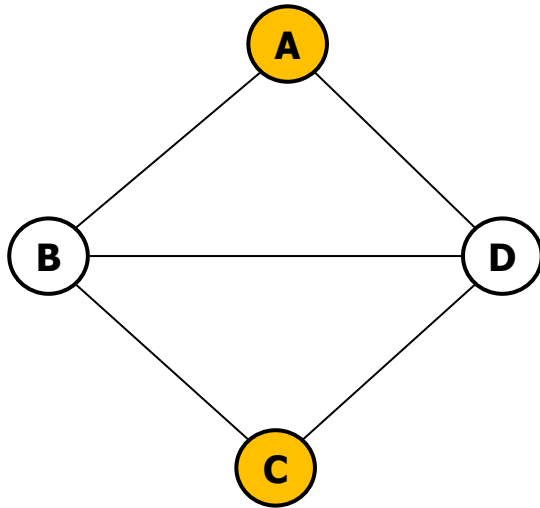
[그래프 G3]

정점 B의 진입 차수는 1 이고, 진출 차수는 2 이다.
정점 B의 전체 차수는 3 이다.

그래프 용어 (4/6)

- **경로(Path)**

- 그래프에서 간선을 따라 갈 수 있는 길을 순서대로 나열 한 것



[그래프 G1]

정점 A 에서 정점 C 까지는 4 가지의 경로가 존재

A-B-C

A-B-D-C

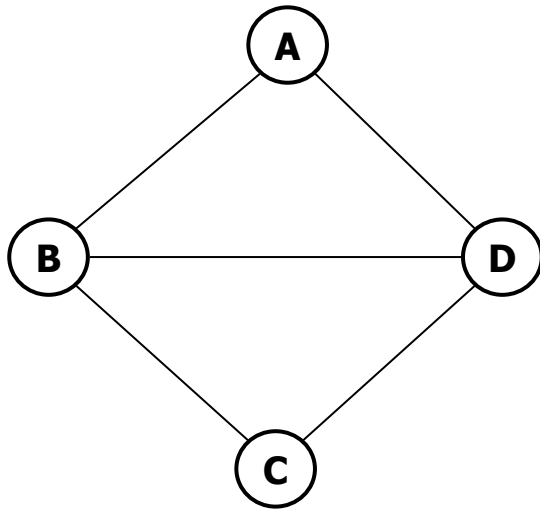
A-D-C

A-D-B-C

그래프 용어 (5/6)

- **경로: 경로 길이**

- 경로 길이(Path Length): 경로를 구성하는 간선의 수



[그래프 G1]

경로 A-D-B-C 는 간선 3개로 이루어진다.

(A, D)

(D, B)

(B, C)

경로 길이는 3 이 된다.

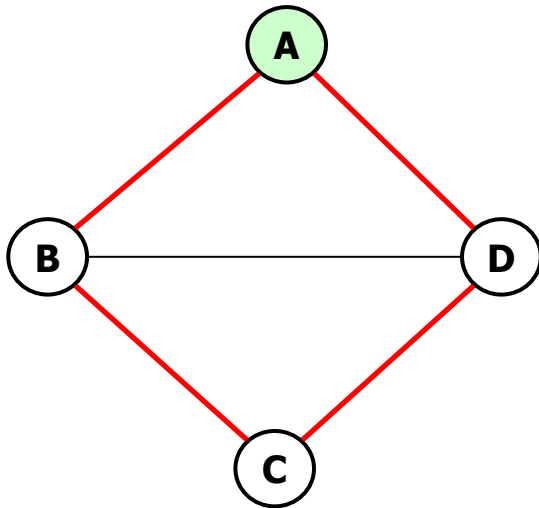
그래프 용어 (6/6)

- **경로: 순환**

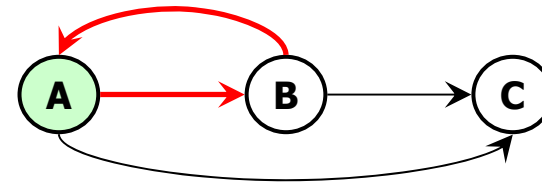
- 단순 경로: 모두 다른 정점으로 구성된 경로

- 순환(Cycle)

- 단순 경로 중에서 경로의 시작 정점과 마지막 정점이 같은 경로



[그래프 G1]



[그래프 G4]

그래프 이해

그래프 종류



그래프 종류 (1/7)

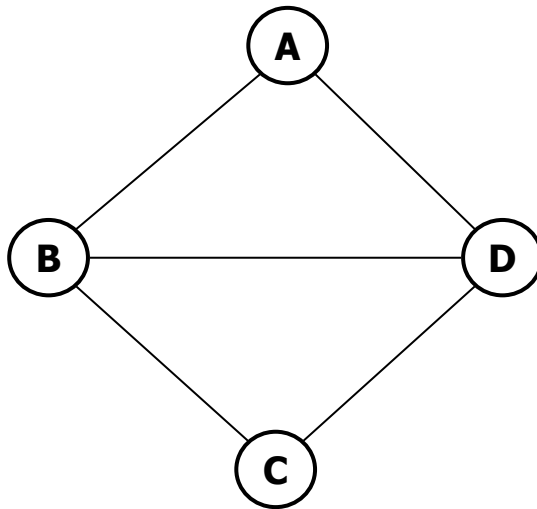
● 그래프 종류

- 무향 그래프(Undirected Graph)
 - 두 정점을 연결하는 간선에 방향성이 없는 그래프
- 유향 그래프(Directed Graph)
 - 두 정점을 연결하는 간선에 방향성이 있는 그래프
- 가중치 그래프(Weight Graph)
 - 두 정점을 연결하는 간선에 가중치가 할당된 그래프
 - 가중치는 두 정점 사이의 거리 또는 지나는 시간이 될 수도 있다.
 - 또한 음수인 경우도 존재한다.
- 완전 그래프(Complete Graph)
 - 모든 정점들 사이에 1:1로 직접 연결된 간선을 지닌 그래프
- 부분 그래프(Subgraph)
 - 원래의 그래프에서 일부의 정점이나 간선을 제외하여 만든 그래프
 - 부분 그래프는 원래의 그래프에 없는 정점이나 간선을 포함하지 않는다.
- 트리(Tree): 순환이 없는 연결된 그래프

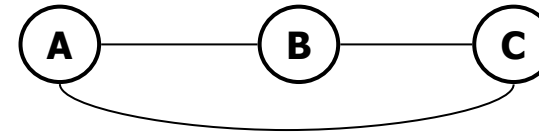
그래프 종류 (2/7)

- **무향 그래프**(Undirected Graph)

- 두 정점을 연결하는 간선에 방향성이 없는 그래프



[그래프 G1]



[그래프 G2]

$$V(G1) = \{ A, B, C, D \}$$

$$E(G1) = \{ (A,B), (A,D), (B,C), (B,D), (C,D) \}$$

$$V(G2) = \{ A, B, C \}$$

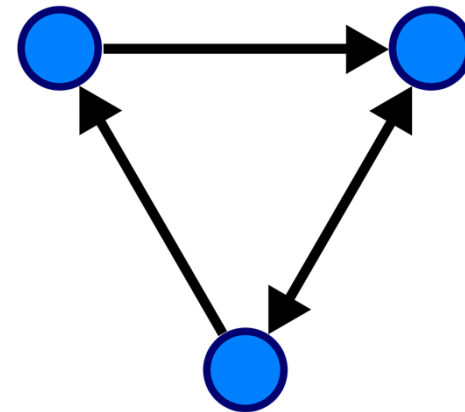
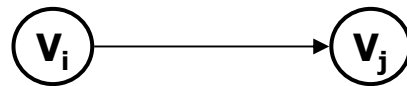
$$E(G2) = \{ (A,B), (A,C), (B,C) \}$$

그래프 종류 (3/7)

- **유향 그래프**(Directed Graph)

- 두 정점을 연결하는 간선에 방향성이 있는 그래프

- 정점 V_i 에서 정점 V_j 를 연결하는 간선



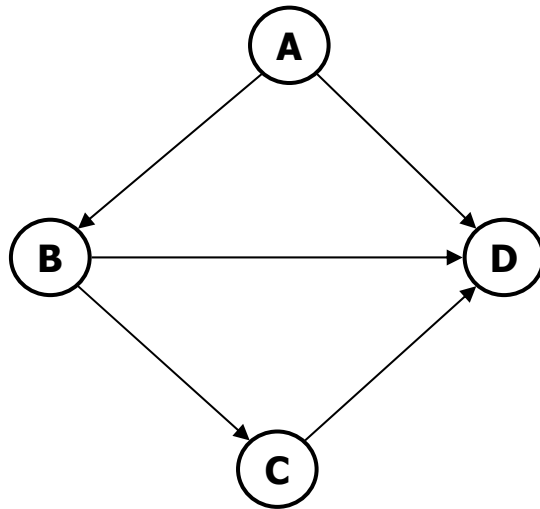
$V_i \rightarrow V_j$ 또는 $\langle V_i, V_j \rangle$ 로 표현

$\langle V_i, V_j \rangle$ 와 $\langle V_j, V_i \rangle$ 는 서로 다른 간선이 된다.

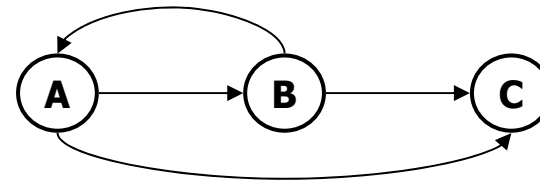
그래프 종류 (4/7)

- **유향 그래프**

- 그래프 G3, G4



[그래프 G3]



[그래프 G4]

$V(G3) = \{ A, B, C, D \}$

$E(G3) = \{ \langle A, B \rangle, \langle A, D \rangle, \langle B, C \rangle, \langle B, D \rangle, \langle C, D \rangle \}$

$V(G4) = \{ A, B, C \}$

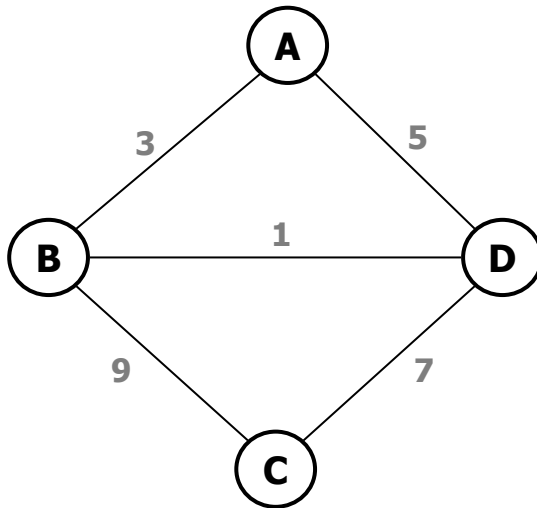
$E(G4) = \{ \langle A, B \rangle, \langle A, C \rangle, \langle B, A \rangle, \langle B, C \rangle \}$

그래프 종류 (5/7)

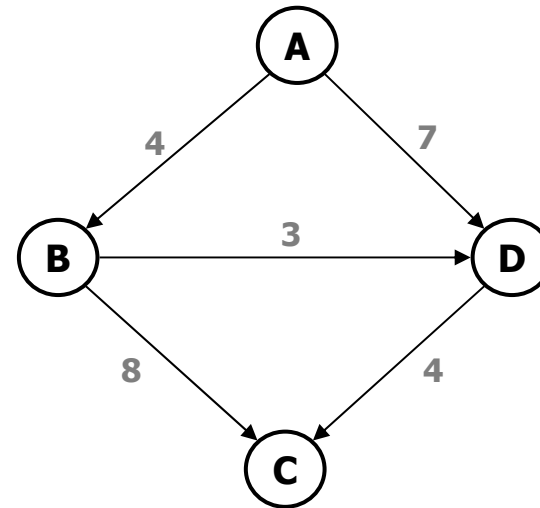
● **가중치 그래프**(Weight Graph)

○ 두 정점을 연결하는 간선에 가중치를 할당한 그래프

- 가중치는 두 정점 사이의 거리 또는 지나는 시간이 될 수도 있다.
- 또한 음수인 경우도 존재한다.



[그래프 G5]



[그래프 G6]

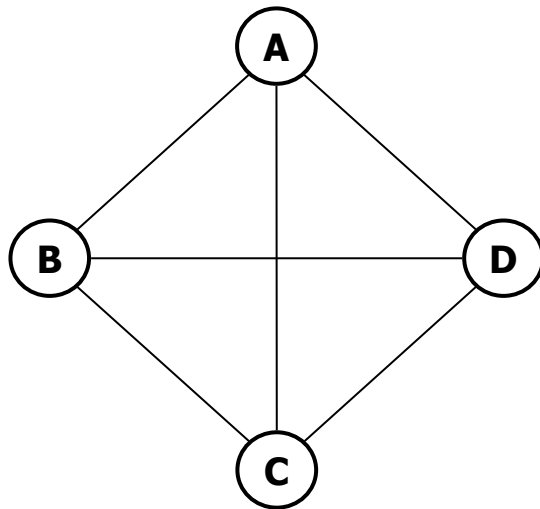
그래프 종류 (6/7)

- **완전 그래프**(Complete Graph)

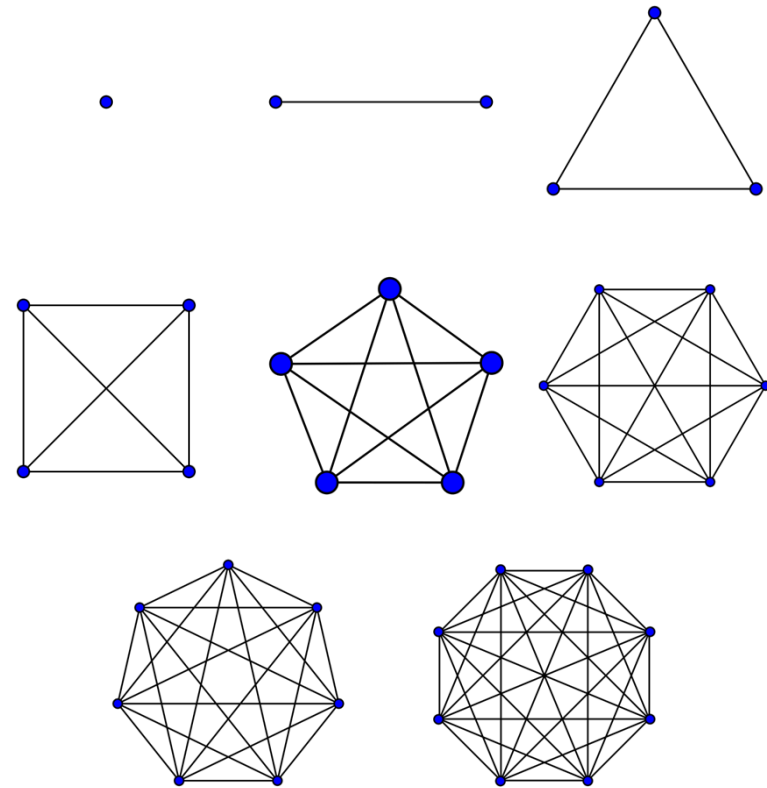
- 모든 정점들 사이에 1:1로 직접 연결된 간선을 지닌 그래프

정점이 n 개인 무방향 그래프

최대 간선 수 = $n(n-1)/2$



[그래프 G7]

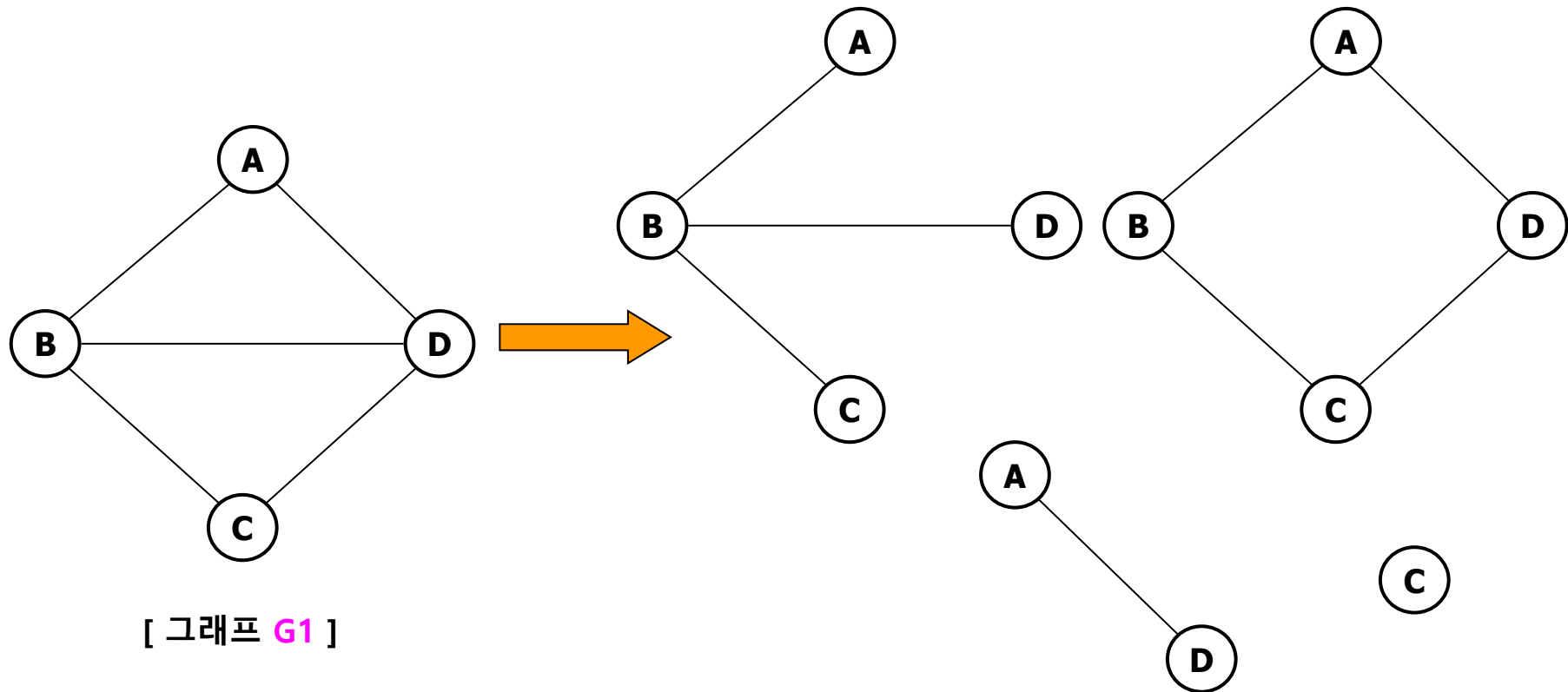


그래프 종류 (7/7)

- **부분 그래프**(subgraph)

- 원래의 그래프에서 일부의 정점이나 간선을 제외하여 만든 그래프

- 부분 그래프는 원래의 그래프에 없는 정점이나 간선을 포함하지 않는다.



그래프 이해

그래프 표현: 인접 행렬, 인접 리스트



그래프 표현: 인접 행렬 (1/3)

- **인접 행렬**(Adjacent Matrix)

- 순차 자료구조를 이용하는 2차원 배열의 방법

- 그래프의 두 정점을 연결한 간선의 유무를 행렬로 저장
 - N 개의 정점을 가진 그래프: **$N \times N$ 정방 행렬**
 - 행렬의 행과 열: 그래프의 정점
 - 행렬 값: 두 정점이 인접되어 있으면 1, 인접되어 있지 않으면 0

- 무향 그래프의 인접 행렬

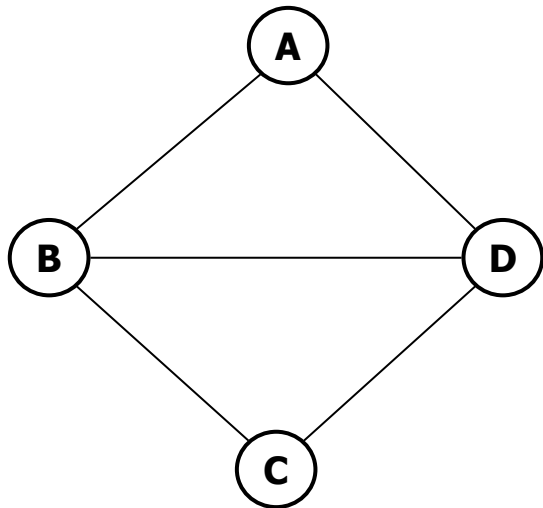
- 행 i 의 합 = 열 i 의 합 = 정점 i 의 차수

- 유향 그래프의 인접 행렬

- 행 i 의 합 = 정점 i 의 진출 차수
- 열 i 의 합 = 정점 i 의 진입 차수

그래프 표현: 인접 행렬 (2/3)

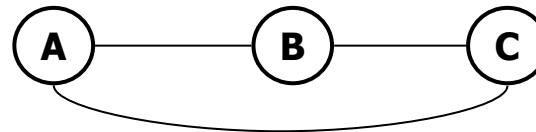
- 인접 행렬: 2차원 배열



[그래프 G1]

	A	B	C	D
A	0	1	0	1
B	1	0	1	1
C	0	1	0	1
D	1	1	1	0

정점 B의 차수: $3 = 1+0+1+1$

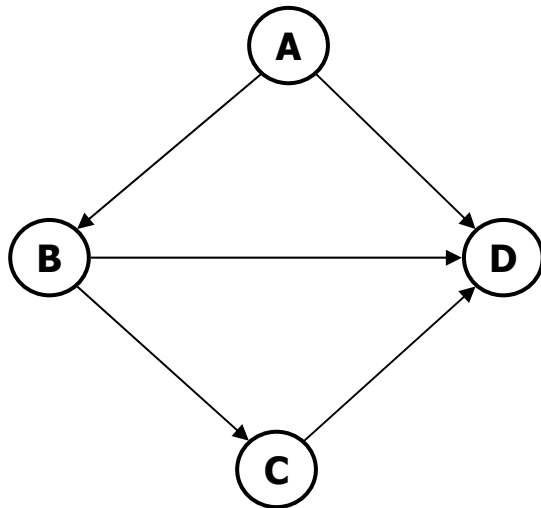


[그래프 G2]

	A	B	C
A	0	1	1
B	1	0	1
C	1	1	0

그래프 표현: 인접 행렬 (3/3)

- 인접 행렬: 2차원 배열

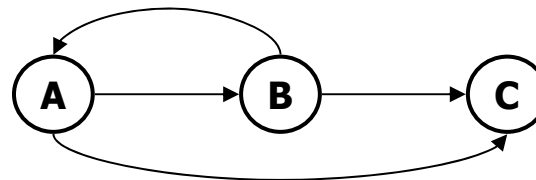


[그래프 G3]

	A	B	C	D
A	0	1	0	1
B	0	0	1	1
C	0	0	0	1
D	0	0	0	0

정점 B의 진출 차수: $2 = 0 + 0 + 1 + 1$

정점 B의 진입 차수: $1 = 1 + 0 + 0 + 0$



[그래프 G4]

	A	B	C
A	0	1	1
B	1	0	1
C	0	0	0

그래프 표현: 인접 리스트 (1/3)

- **인접 리스트**(Adjacent List)
 - 각 정점에 대한 인접 정점들을 연결하여 만든 단순 연결 리스트
 - 정점의 헤드 노드
 - 정점에 대한 리스트의 시작을 표현
 - 인접 리스트의 각 노드
 - 정점을 저장하는 필드와 다음 인접 정점을 연결하는 링크 필드로 구성
 - 각 정점의 차수만큼 노드를 연결
 - 리스트 내의 노드들은 인접 정점에 대해서 오름 차순으로 연결

그래프 표현: 인접 리스트 (2/3)

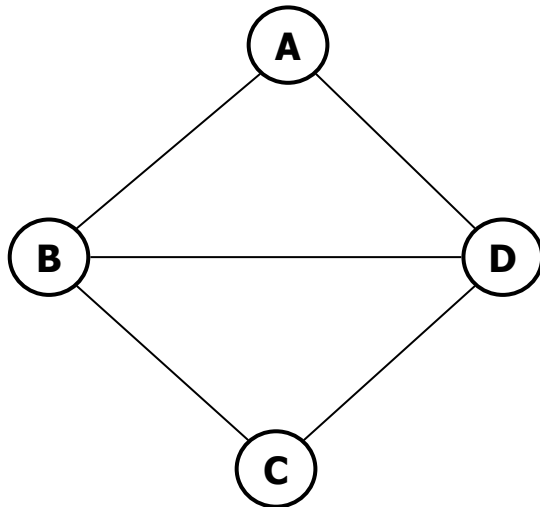
● 인접 리스트: 무향 그래프

n 개의 정점(V)과 e 개의 간선(E)을 가진 무향 그래프

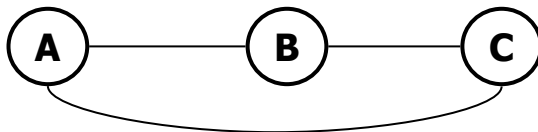
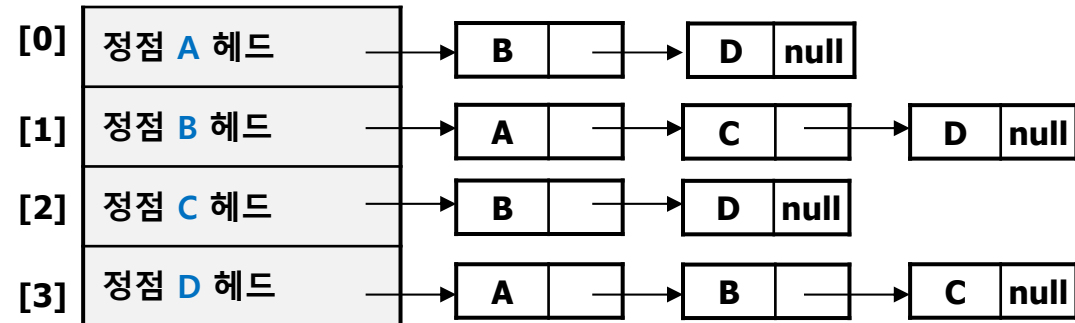
헤드 노드의 배열 크기: n

연결하는 노드의 총 수: $2e$

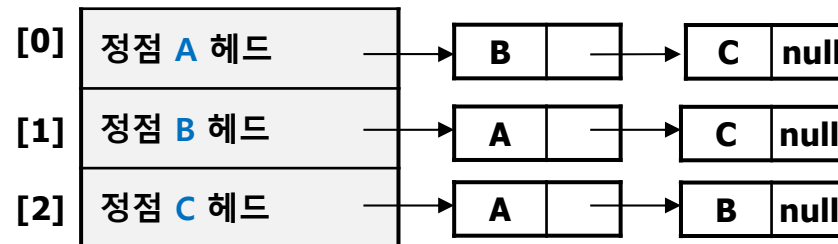
각 정점의 헤드에 연결된 노드의 수: 정점의 차수



[그래프 G1]



[그래프 G2]



그래프 표현: 인접 리스트 (3/3)

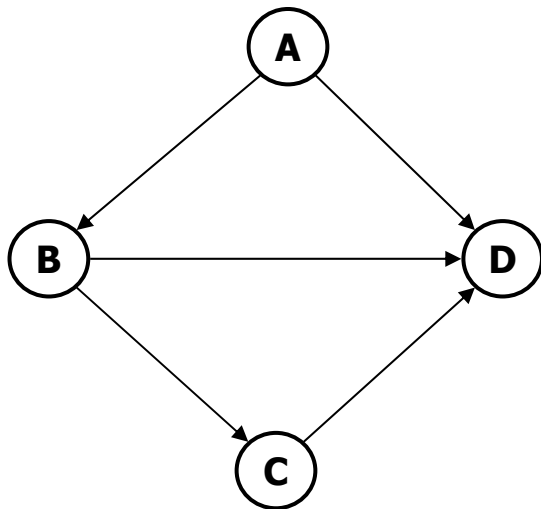
● 인접 리스트: 유향 그래프

n 개의 정점(V)과 e 개의 간선(E)을 가진 유향 그래프

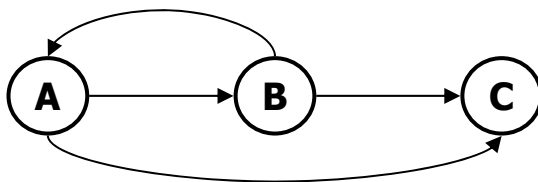
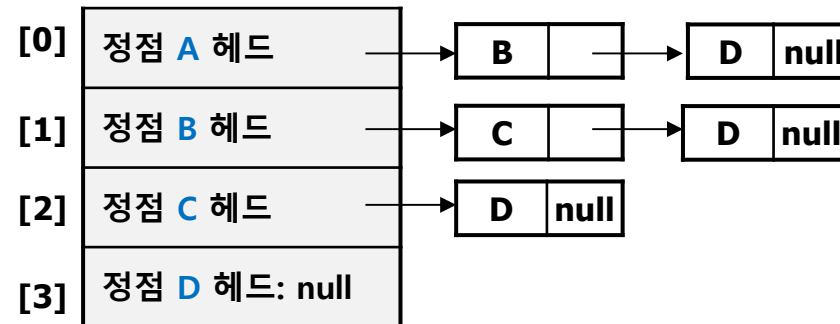
헤드 노드의 배열 크기: n

연결하는 노드의 총 수: e

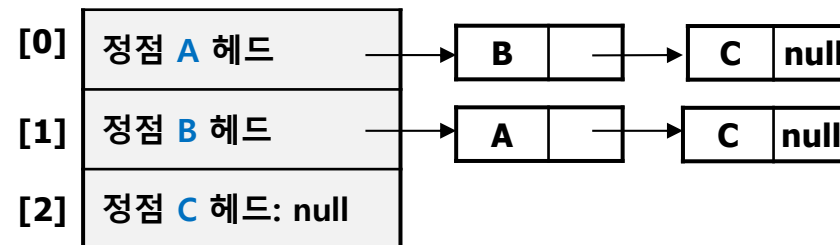
각 정점의 헤드에 연결된 노드의 수: 정점의 진출 차수



[그래프 G3]



[그래프 G4]



그래프의 이해

그래프 순회



그래프 순회 (1/6)

- **그래프 순회**(Graph Traversal)

- 그래프 탐색(Graph Search)

- 하나의 정점에서 시작하여 그래프에 있는 모든 정점을 한번씩 방문한다.

- 그래프 순회의 두 가지 방법

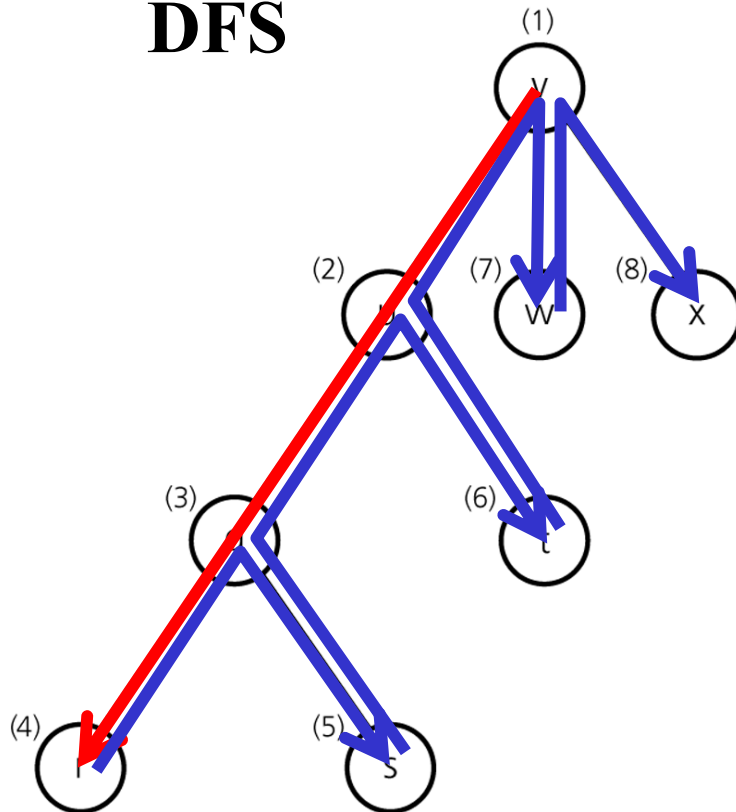
- 깊이 우선 탐색(DFS, Depth First Search)
 - 너비 우선 탐색(BFS, Breadth First Search)

그래프 순회 (2/6)

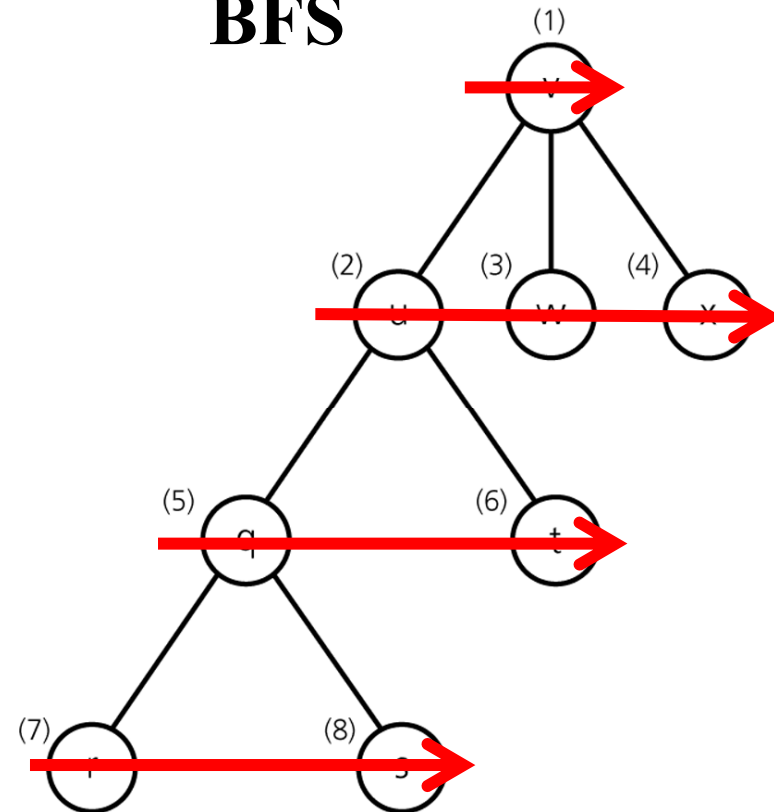
- 이진 트리의 순회

- 깊이 우선 순회(DFS)와 너비 우선 순회(BFS)

DFS



BFS



그래프 순회 (3/6)

● 깊이 우선 탐색(DFS, Depth First Search)

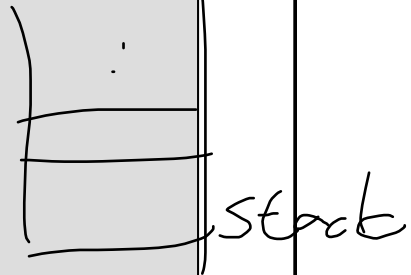
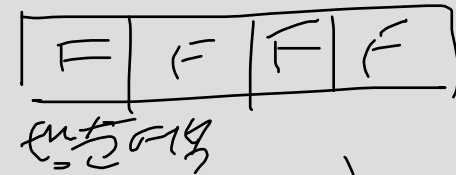
// 재귀적 용법

DFS(G):

```
for each  $v \in V$     visited[v] ← NO;
for each  $v \in V$ 
    if (visited[v] = NO) then aDFS(v);
```

aDFS(v):

```
visited[v] ← YES;
for each  $x \in L(v)$     ▷  $L(v)$  : 정점 v의 인접 리스트
    if (visited[x] = NO) then aDFS(x);
```



// 비재귀적 용법

DFS(v): ◀ 모든 정점은 초반에 UNVISITED로 마크 됨.

stack.push(v)

mark[v] ← VISITED

while (!**stack.isEmpty**())

if (no unvisited vertices are adjacent to the stack-top vertex)

stack.pop() ◀ **backtracking**

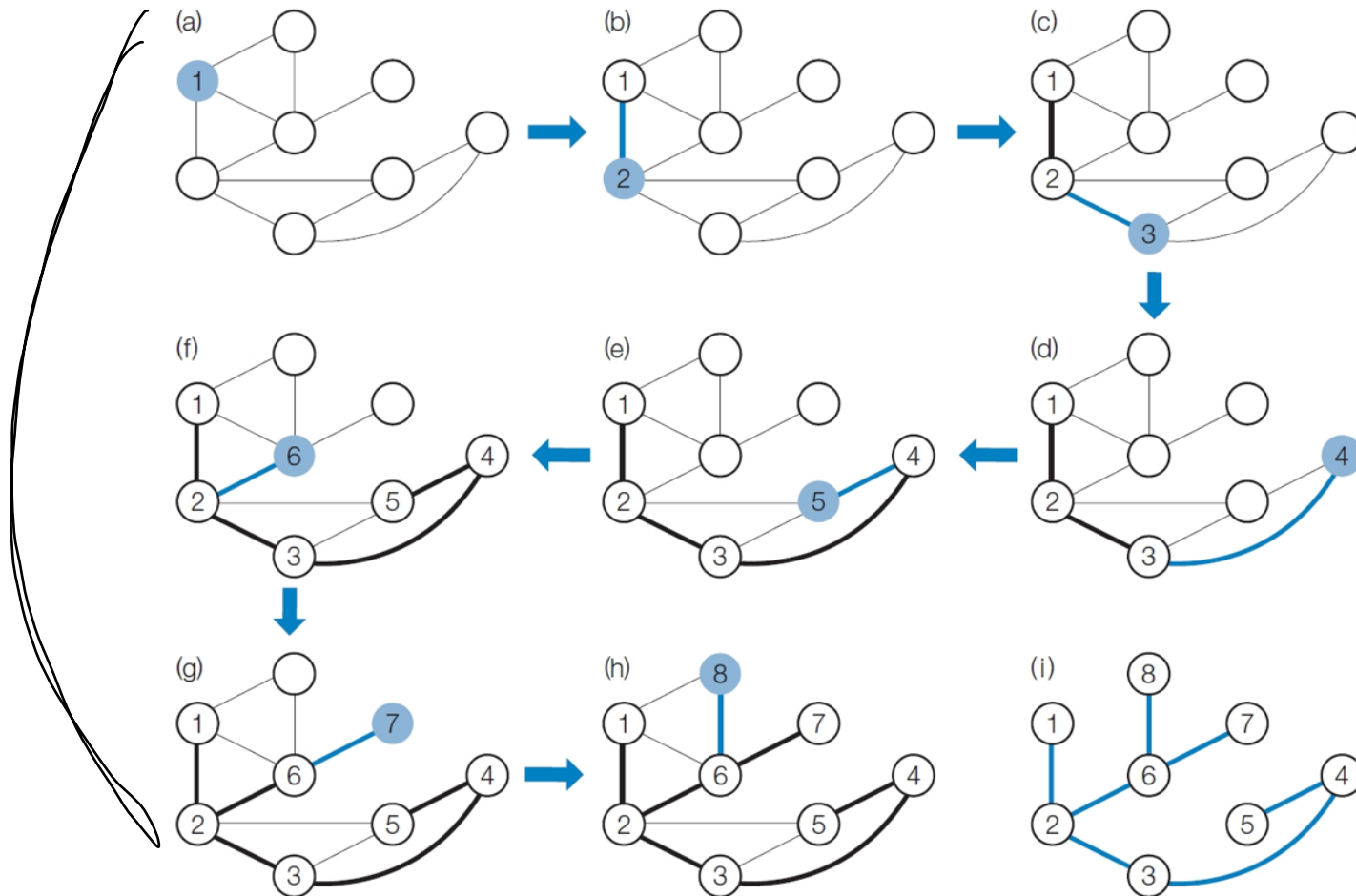
else

select an unvisited vertex w adjacent to the stack-top vertex

stack.push(w) mark[w] ← VISITED

그래프 순회 (4/6)

- 깊이 우선 탐색: 동작과정



그래프 순회 (5/6)

● 너비 우선 탐색(BFS, Breadth First Search)

// 비재귀적 용법

BFS(G, v):

for each $v \in V - \{s\}$ **visited**[v] \leftarrow NO;

visited[s] \leftarrow YES; ▷ s: 시작 정점

enqueue(Q, s); ▷ Q: 큐

while (Q $\neq \phi$) {

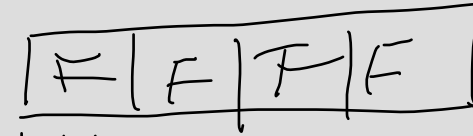
 u \leftarrow **dequeue**(Q);

for each $v \in L(u)$ ▷ L(u): 정점 u의 인접 리스트

if (**visited**[v] = NO) **then**

visited[u] \leftarrow YES;

enqueue(Q, v);

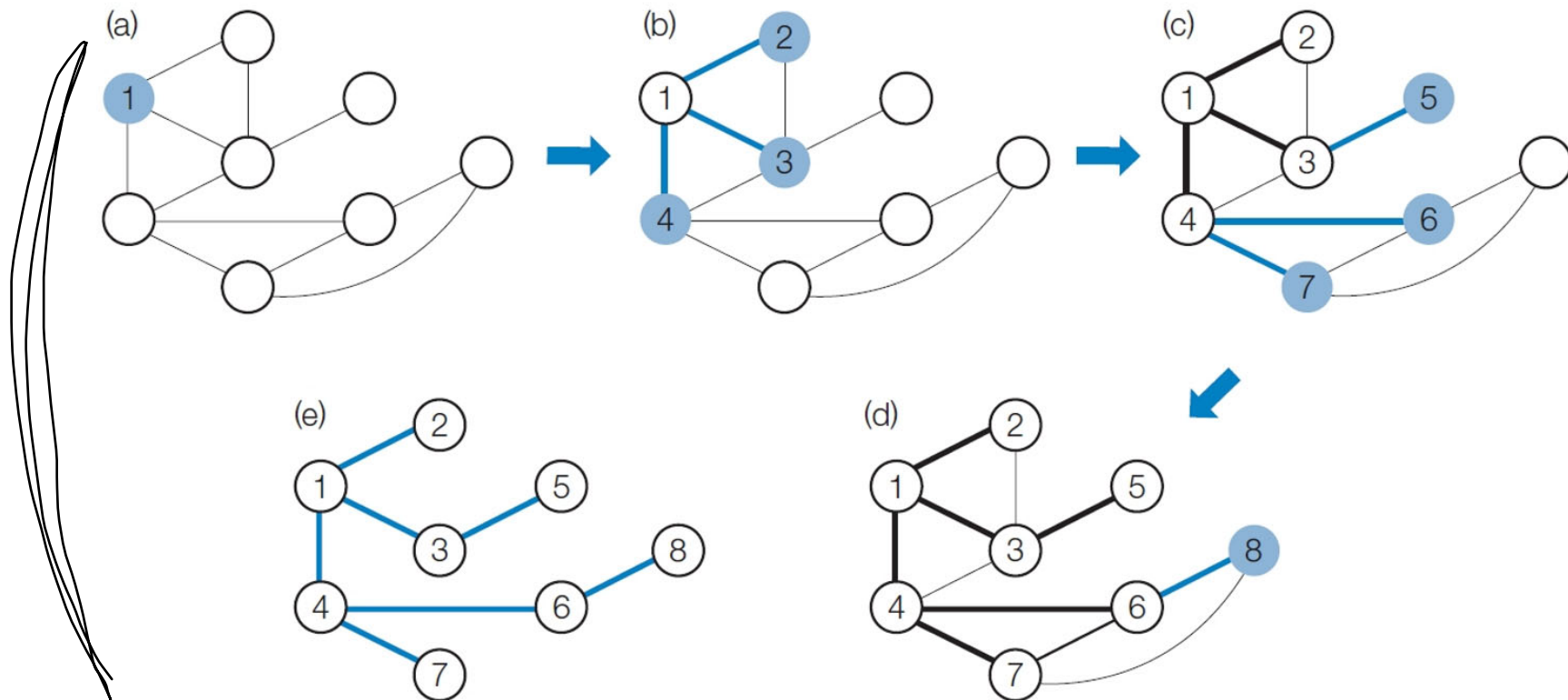


반올림

queue

그래프 순회 (6/6)

- 너비 우선 탐색: 동작 과정



최소 신장 트리



- 그래프의 이해
- **최소 신장 트리**
 - 신장 트리
 - Prim 알고리즘
 - Kruskal 알고리즘
- 위상 정렬
- 최단 경로

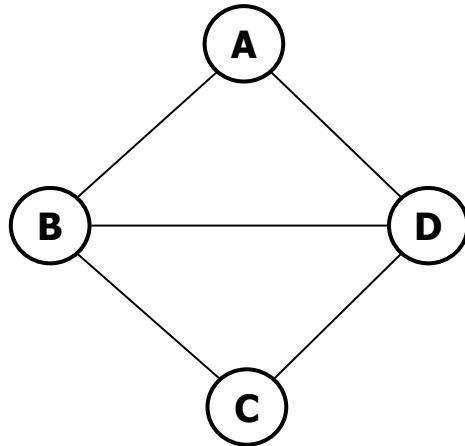


신장 트리 (1/6)

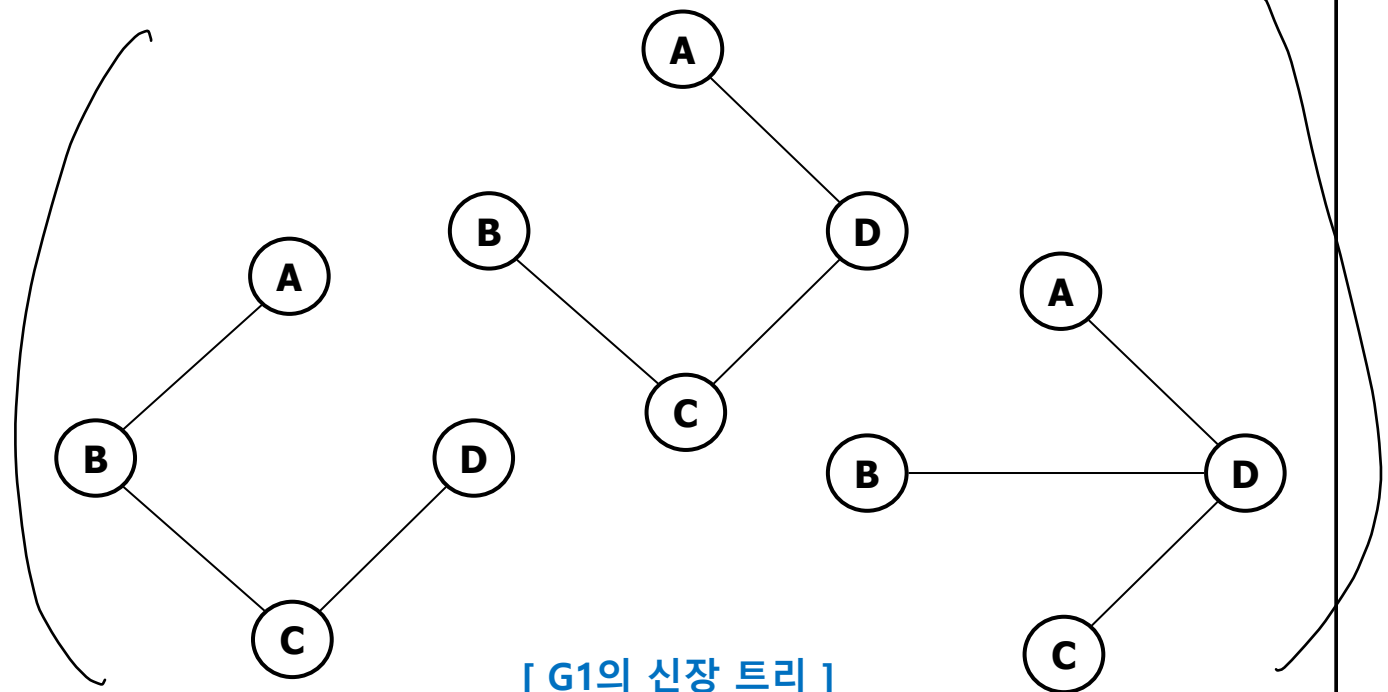
- **신장 트리**(Spanning Tree)

- N 개의 정점으로 이루어진 무향 그래프 G 에서 N 개의 모든 정점과 N-1 개의 간선으로 만들어진 트리

- 그래프의 관점에서 트리는 사이클이 없는 단순 연결 그래프



[그래프 G1]



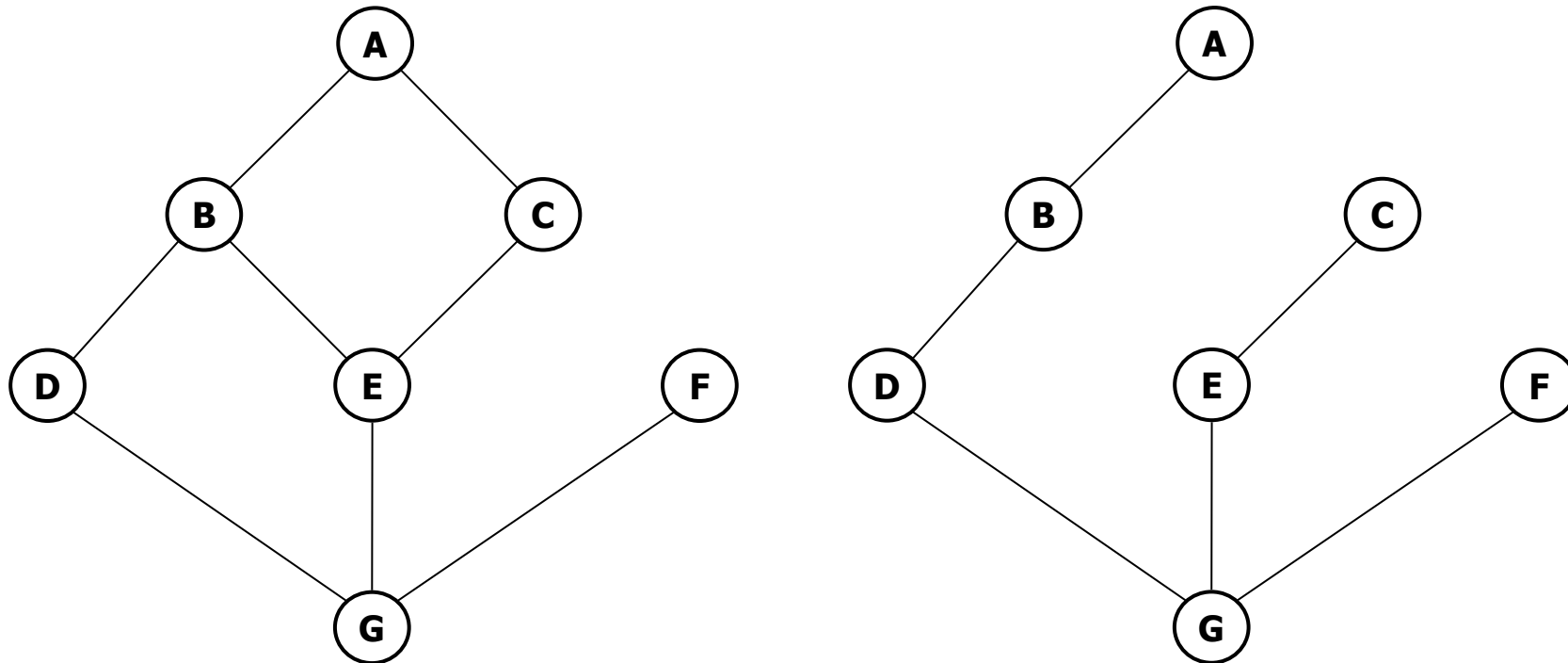
[G1의 신장 트리]

신장 트리 (2/6)

- 신장 트리: 깊이 우선 신장 트리

- 깊이 우선 신장 트리 (Depth First Spanning Tree)

- 깊이 우선 탐색을 이용하여 생성된 신장 트리



[그래프 G9 와 깊이 우선 신장 트리]

신장 트리 (3/6)

- **신장 트리: 깊이 우선 신장 트리**

- 깊이 우선 신장 트리: 알고리즘

// 재귀적 용법

DFSTree(v):

mark[v] ← VISITED

for (each unvisited vertex u adjacent to v)

$T = T \cup \{(u, v)\}$

DFSTree(u)

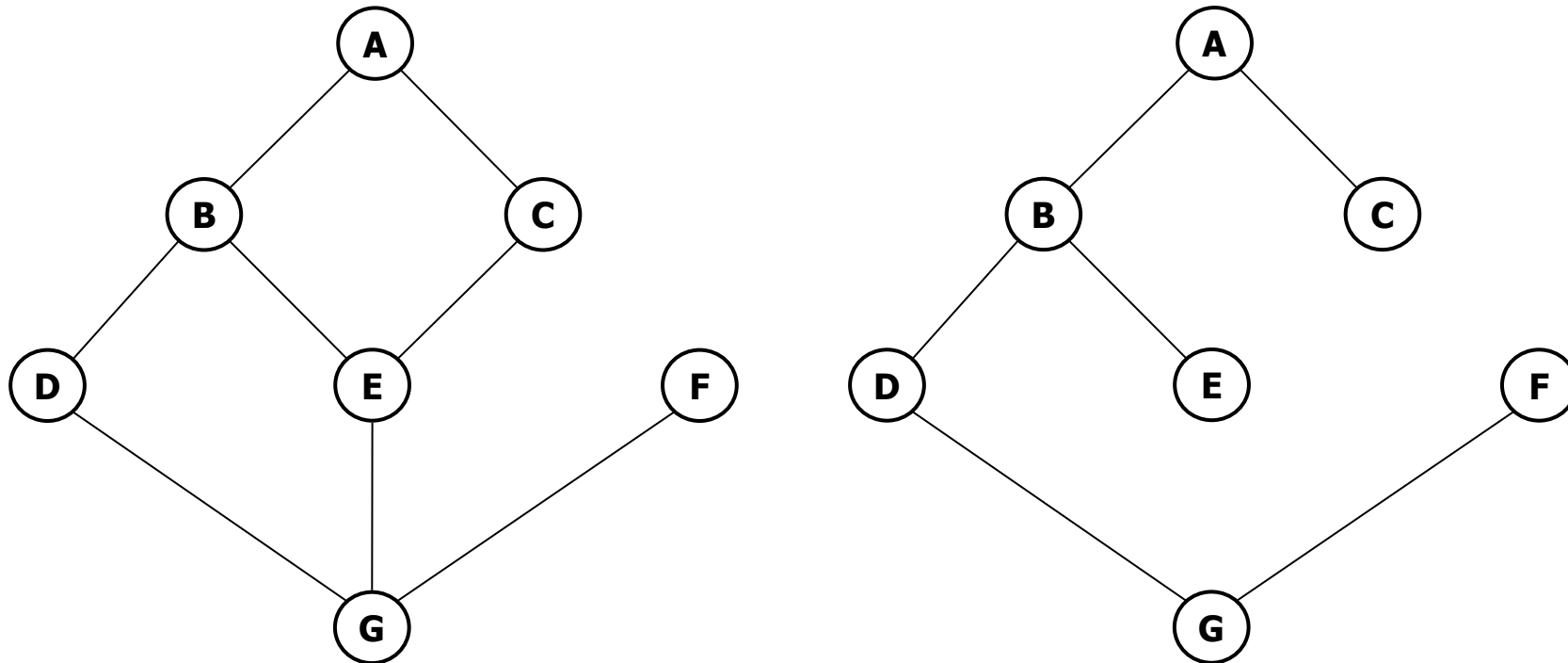
- 만들어진 T 는 DFS 신장 트리라 한다.
- 보통은 간선을 {u, v} 또는 (u, v)로 표현한다.
- 여기서는 좀 더 직관적인 (u-v), (u→v) 로 표현하기로 한다.

신장 트리 (4/6)

- 신장 트리: 너비 우선 신장 트리

- 너비 우선 신장 트리 (Breadth First Spanning Tree)

- 너비 우선 탐색을 이용하여 생성된 신장 트리



[그래프 G9와 너비 우선 신장 트리]

신장 트리 (5/6)

- **신장 트리: 깊이 우선 신장 트리**

- 깊이 우선 신장 트리: 알고리즘

// 재귀적 용법

DFSTree(v):

mark[v] ← VISITED

for (each unvisited vertex u adjacent to v)

$T = T \cup \{(u, v)\}$

DFSTree(u)

- 만들어진 T 는 DFS 신장 트리라 한다.
- 보통은 간선을 $\{u, v\}$ 또는 (u, v) 로 표현한다.
- 여기서는 좀 더 직관적인 $(u-v)$, $(u \rightarrow v)$ 로 표현하기로 한다.

신장 트리 (6/6)

- **최소 신장 트리**(Minimum Spanning Tree)
 - 무향 가중치 그래프에서 신장 트리를 구성하는 간선들의 가중치 합이 최소인 신장 트리
 - 가중치 그래프의 간선에 주어진 가중치
 - 비용이나 거리, 시간을 의미하는 값
 - **최소 신장 트리 생성 알고리즘**
 - Prim 알고리즘
 - Kruskal 알고리즘

최소 신장 트리

Prim 알고리즘



Prim 알고리즘 (1/4)

- **Prim 알고리즘**

- Prim 알고리즘은 간선을 정렬하지 않고, 하나의 정점에서 시작하여 트리를 확장해 나가는 방법

- 프림 알고리즘은 그리디 알고리즘의 예이다.
 - 그리디 알고리즘(Greedy Algorithm): 우선 눈앞의 이익을 최대화하는 선택을 계속하는 알고리즘을 총칭한다.

// 직관적 표현

Prim(v):

Mark v as visited

while (there are unvisited vertices)

Find a least-cost edge (x-u) from a visited vertex x
to an unvisited vertex u

Mark u as visited

$T = T \cup \{(x-u)\}$

Prim 알고리즘 (2/4)

● Prim 알고리즘: 알고리즘

// Prim 알고리즘

Prim(G, r):

▷ G = (V, E): 주어진 그래프

▷ r: 시작 정점

$S \leftarrow \Phi$;

▷ S: 정점 집합

for each $u \in V$

$du \leftarrow \infty$;

$dr \leftarrow 0$;

while (S \neq V) { ▷ n 회 순환 된다

$u \leftarrow \text{extractMin}(V-S, d)$;

$S \leftarrow S \cup \{u\}$;

for each $v \in L(u)$ ▷ L(u): u로부터 연결된 정점들의 집합

if ($v \in V-S$ and $w_{uv} < dv$) then $dv \leftarrow w_{uv}$;

}

extractMin(Q, d):

집합 Q에서 d값이 가장 작은 정점 u를 리턴한다 ;

알고리즘 13-3 프림 알고리즘

Prim(G, r):

◀ G = (V, E): 주어진 그래프, r: 시작 정점

$S \leftarrow \{r\}$ ◀ S: 정점 집합

$r.cost \leftarrow 0$

① for each $u \in V - \{r\}$

$u.cost \leftarrow w_{ru}$

② while (S \neq V) ◀ n-1회 순환한다.

③ $u \leftarrow \text{deleteMin}(V-S)$

$S \leftarrow S \cup \{u\}$

④ for each $v \in u.adj$ ◀ u.adj: 정점 u에 인접한 정점 집합

⑤ if ($v \in V-S$ and $w_{uv} < v.cost$)

⑥ $v.cost \leftarrow w_{uv}$

⑦ $v.tree \leftarrow u$

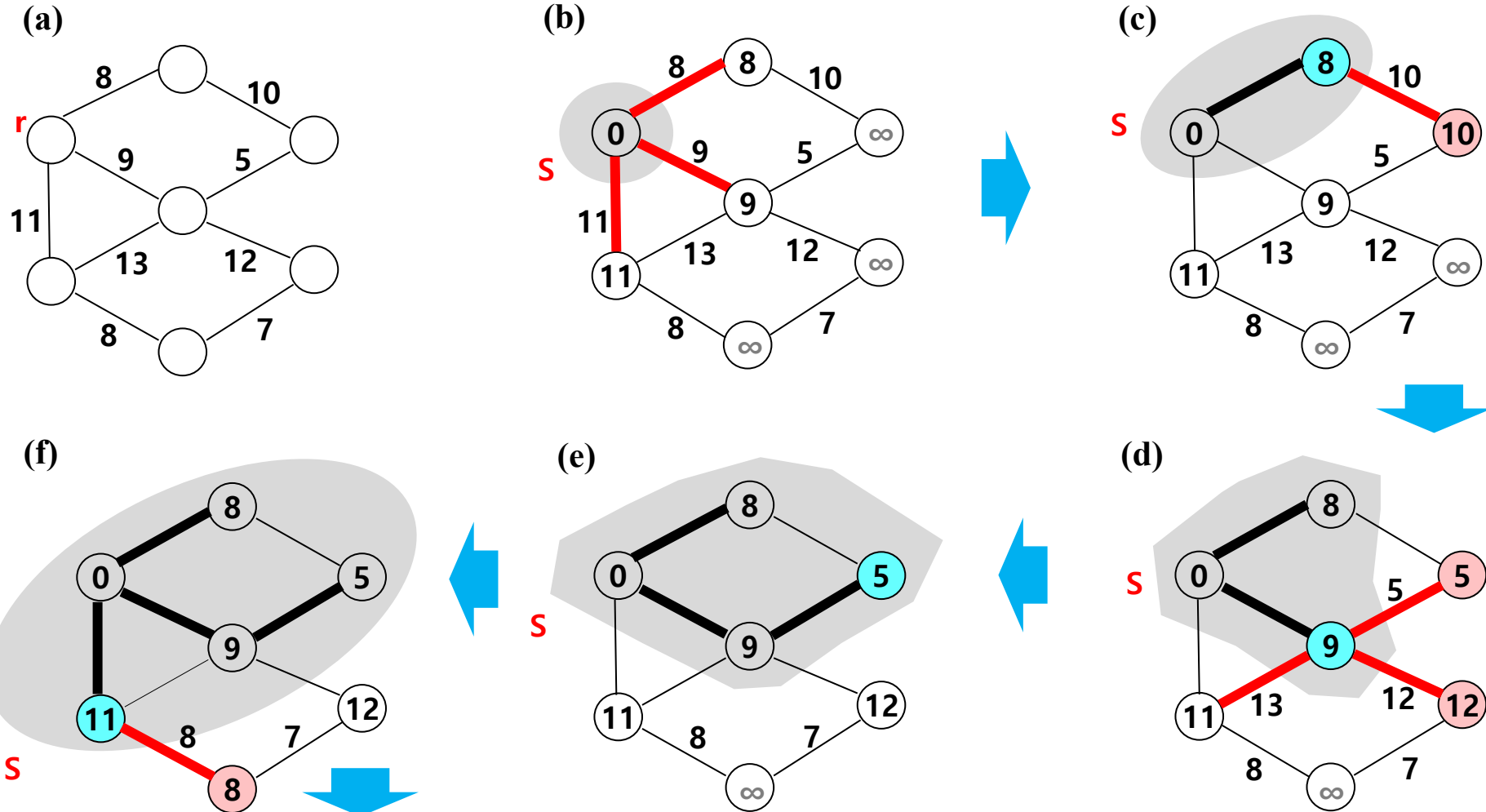
deleteMin(Q):

집합 Q에서 u.cost값이 가장 작은 정점 u를 삭제하면서 리턴한다

- : 방금 S 에 포함된 정점
- : 방금 이완이 일어난 정점

Prim 알고리즘 (3/4)

● Prim 알고리즘: 동작 과정 #1

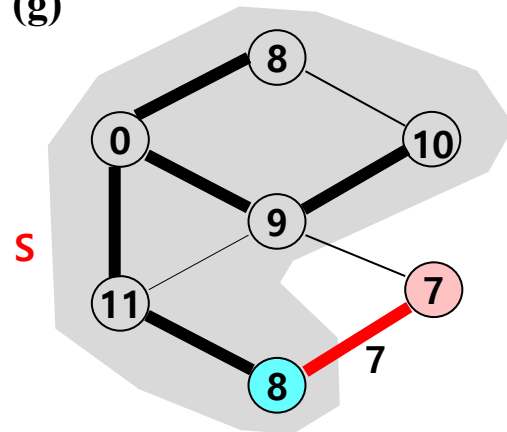


Prim 알고리즘 (4/4)

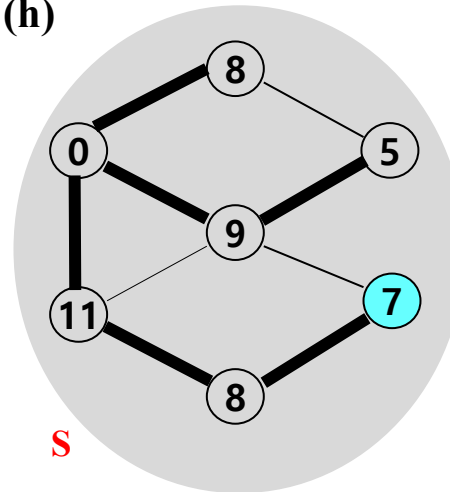
- Prim 알고리즘: 동작 과정 #2



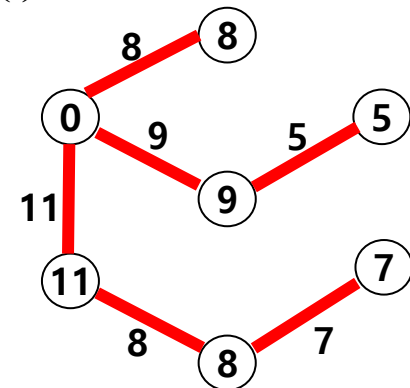
(g)



(h)



(i)



- : 방금 S 에 포함된 정점
- : 방금 이완이 일어난 정점

최소 신장 트리

Kruskal 알고리즘



Kruscal 알고리즘 (

● Kruscal 알고리즘

○ 크루스칼 알고리즘

- 크루스칼 알고리즘도 그리디 알고리즘의 예이다.
 - 그리디 알고리즘(Greedy Algorithm): 우선 눈앞의 이익을 최대화하는 선택을 계속하는 알고리즘을 총칭한다.

알고리즘 13-4 크루스칼 알고리즘

Kruskal(G):

$T \leftarrow \emptyset$ \blacktriangleleft T: 신장 트리

- 1 각각 단 하나의 정점만으로 이루어진 n 개의 집합을 초기화한다
- 2 모든 간선을 가중치의 크기순으로 정렬하여 배열 $A[0 \dots |E|-1]$ 에 저장한다
- 3 while (T의 간선수 $< n-1$)
 - 4 A에서 최소 비용의 간선 $(u-v)$ 를 제거한다
 - 5 if (정점 u 와 v 가 다른 집합에 속함)
 - 6 $T \leftarrow T \cup \{(u-v)\}$ \blacktriangleleft 간선 $(u-v)$ 를 더함
 - 7 정점 u 와 v 가 속한 두 집합을 하나로 합친다

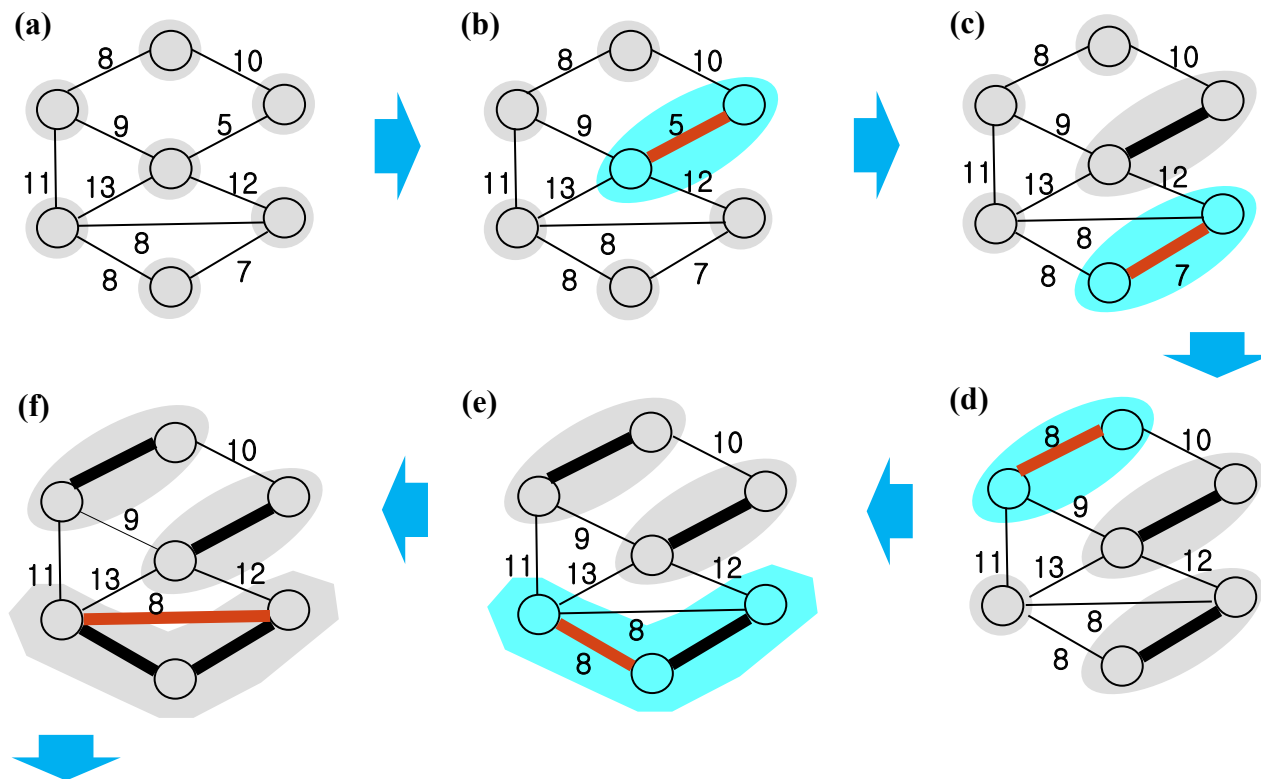
// Kruscal 알고리즘

Kruskal (G, r):

1. $T \leftarrow \Phi$; \blacktriangleright T: 신장 트리
2. 단 하나의 정점만으로 이루어진 n 개의 집합을 초기화한다;
3. 간선 집합 $Q(=E)$ 를 가중치가 작은 순으로 정렬한다;
4. while (T의 간선수 $< n-1$) {
 Q에서 최소비용 간선 (u, v) 를 제거한다;
 정점 u 와 정점 v 가 서로 다른 집합에 속하면 {
 두 집합을 하나로 합친다;
 $T \leftarrow T \cup \{(u, v)\}$;
 }
}

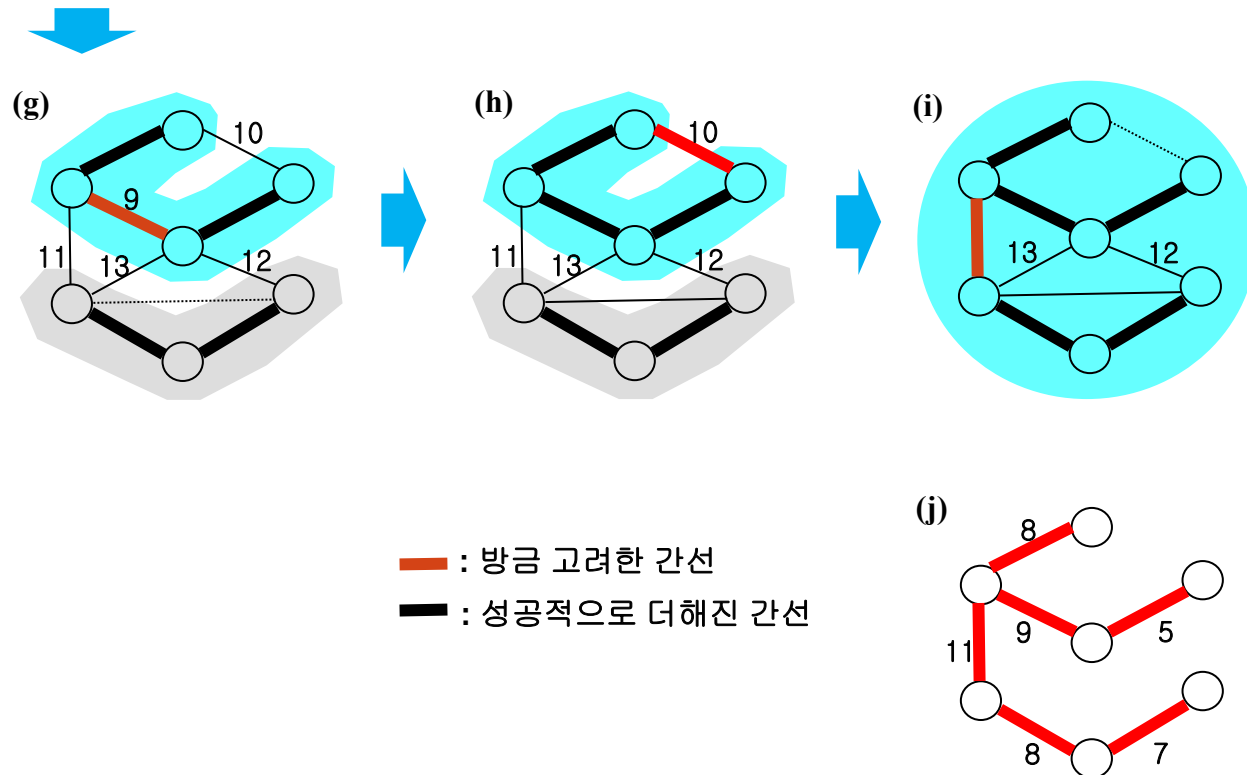
Kruscal 알고리즘 (2/3)

- **Kruscal: 동작 과정 #1**



Kruscal 알고리즘 (3/3)

- **Kruscal: 동작 과정 #2**



위상 정렬



- 그래프의 이해
- 최소 신장 트리
- 위상 정렬
 - 위상 정렬
- 최단 경로



위상 정렬 (1/6)

● 위상 정렬(Topological sorting)

○ 조건: 사이클이 없는 방향 그래프

○ 위상 순서

- 간선 ($x \rightarrow y$) 가 존재하면 정점 x 는 정점 y 에 앞선다.
- 대개 한 방향 그래프에는 서로 다른 위상 순서가 여럿 존재한다.

○ 위상 정렬 Topological Sorting

- 주어진 방향 그래프 G 의 위상 순서 중 하나를 찾는다

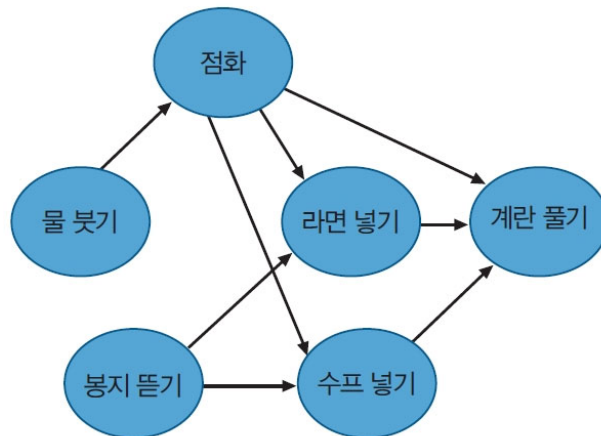


그림 13-17 라면 끓이기 작업의 선후 관계

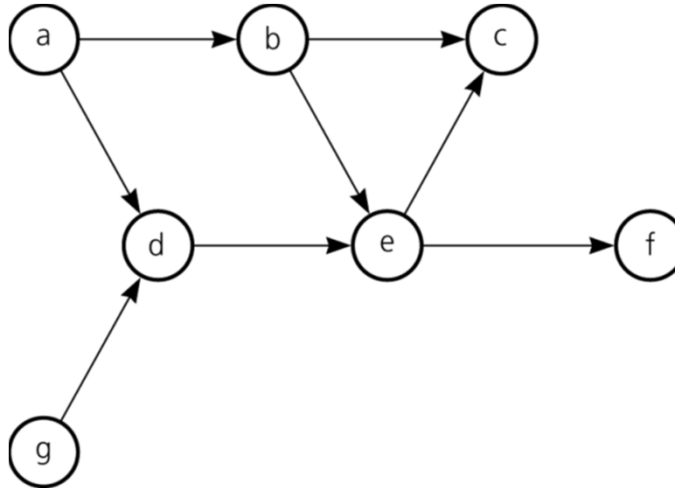
순서 1	순서 2	순서 3
① 물 붓기	① 봉지 뜯기	① 봉지 뜯기
② 점화	② 물 붓기	② 물 붓기
③ 봉지 뜯기	③ 점화	③ 점화
④ 라면 넣기	④ 라면 넣기	④ 수프 넣기
⑤ 수프 넣기	⑤ 수프 넣기	⑤ 라면 넣기
⑥ 계란 풀기	⑥ 계란 풀기	⑥ 계란 풀기

그림 13-18 가능한 라면 끓이기 순서의 예

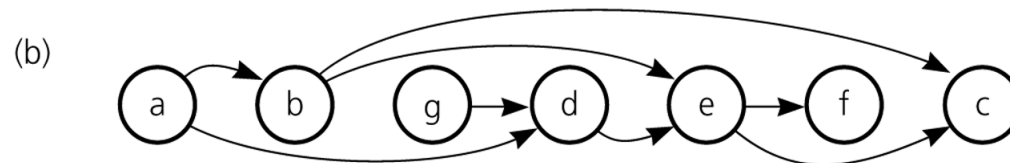
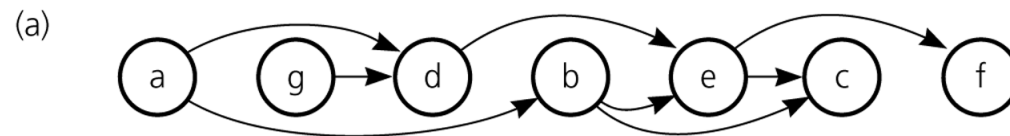
위상 정렬 (2/6)

- 위상 정렬

- 위상 정렬



- 위 그래프에 대한 위상 정렬의 예: 2개(a, b)



위상 정렬 (3/6)

● 위상 정렬: 알고리즘

// 위상 정렬 알고리즘

topologicalSort1(G, v):

for $\leftarrow 1$ to n {

 진입 간선이 없는 정점 u 를 선택한다;

$A[i] \leftarrow u$;

 정점 u 와, u 의 진출 간선을 모두 제거한다;

}

▷ 이 시점에 배열 $A[1...n]$ 에는 정점들이 위상 정렬되어 있다.

알고리즘 13-5 위상 정렬 알고리즘

topologicalSort(G):

for $i \leftarrow 0$ to $n-1$

 ① 진입 간선이 없는 정점 u 를 선택한다

$A[i] \leftarrow u$

 ② 정점 u 와 u 의 진출 간선들을 모두 제거한다

◀ 이 시점에 배열 $A[0...n-1]$ 에는 정점들이 위상 정렬된 상태다

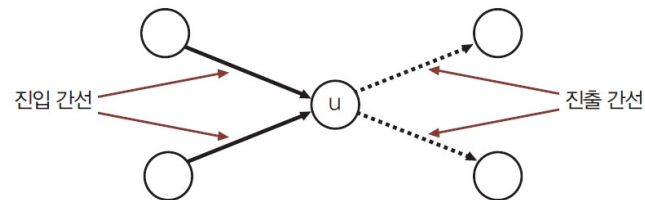


그림 13-19 정점 u 의 진입 간선과 진출 간선

위상 정렬 (4/6)

- 위상 정렬: 알고리즘

// 위상 정렬 알고리즘

topologicalSort2(G):

for each $v \in V$

$\text{visited}[v] \leftarrow \text{NO};$

for each $v \in V$ ▷ 정점의 순서는 무관

if ($\text{visited}[v] = \text{NO}$) **then** **DFS-TS**(v) ;

DFS-TS(v) :

$\text{visited}[v] \leftarrow \text{YES};$

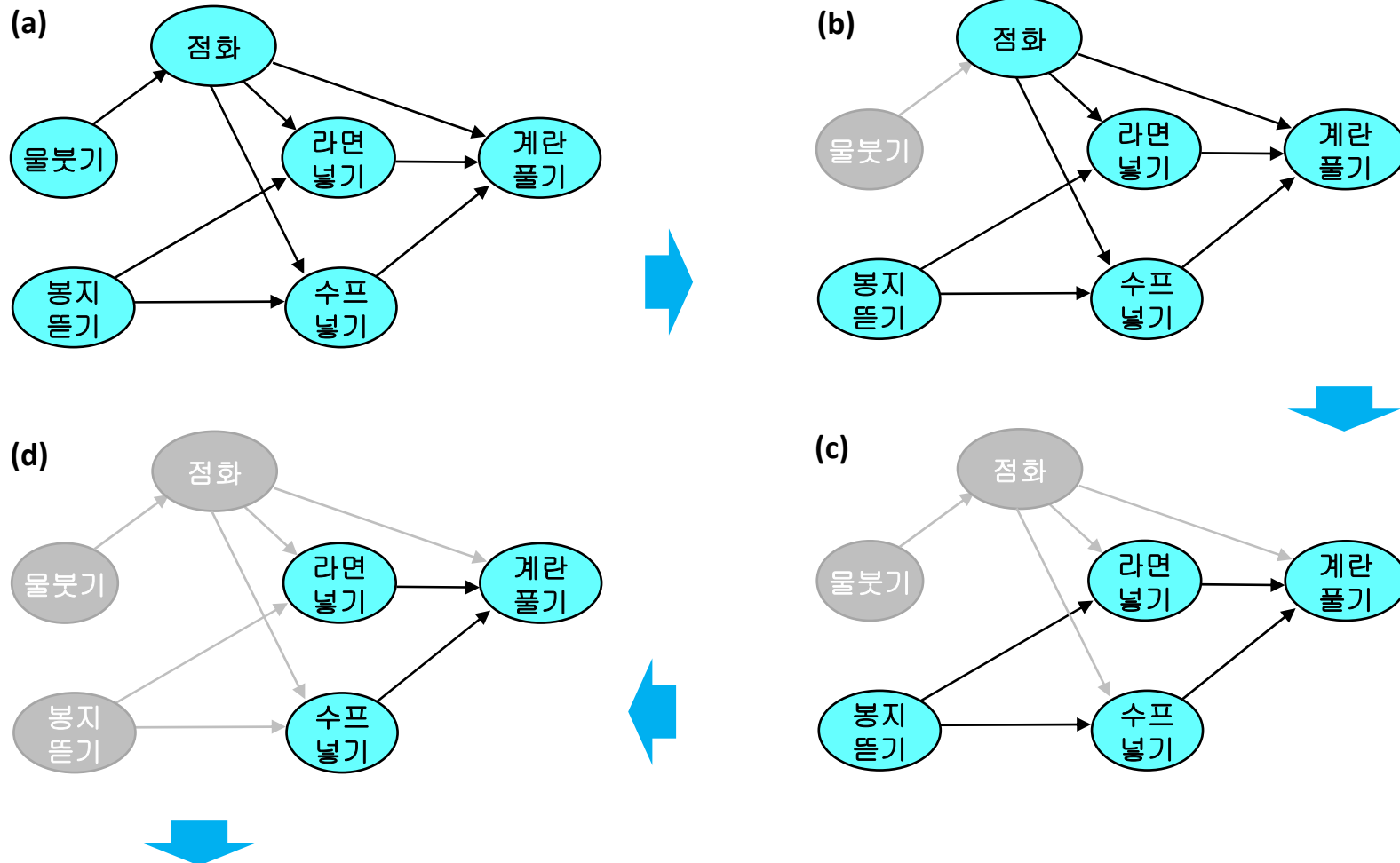
for each $x \in L(v)$ ▷ $L(v)$: v 의 인접 리스트

if ($\text{visited}[x] = \text{NO}$) **then** **DFS-TS**(x) ;

 연결 리스트 R의 맨 앞에 정점 v 를 삽입한다;

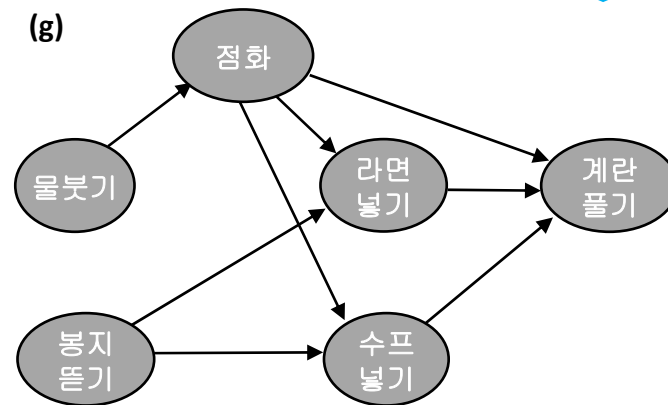
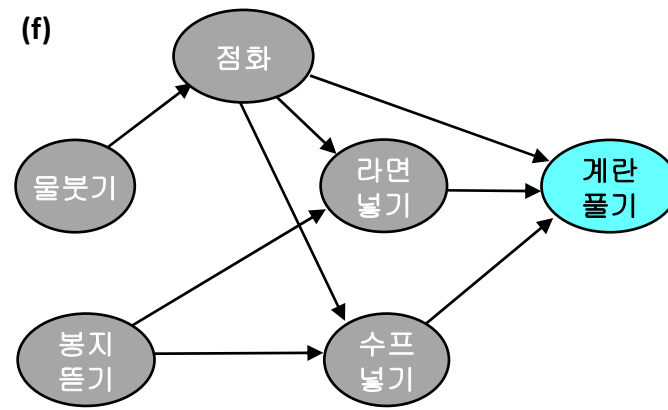
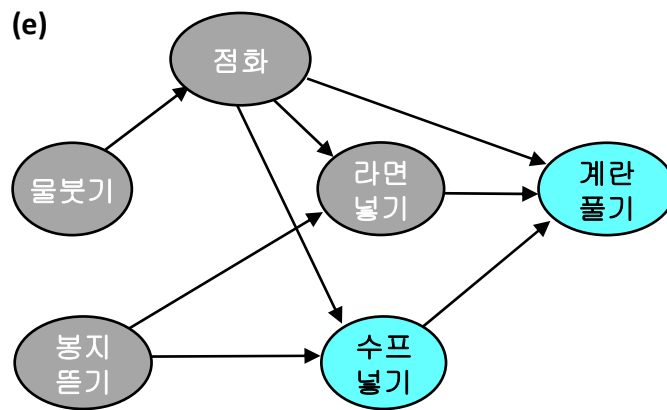
위상 정렬 (5/6)

● 위상 정렬: 동작 과정 #1



위상 정렬 (6/6)

● 위상 정렬: 동작 과정 #2



최단 경로



- 그래프의 이해
- 최소 신장 트리
- 위상 정렬
- **최단 경로**
 - 단일 시작점 최단 경로
 - 모든 쌍 최단 경로



최단 경로

● 최단 경로(Shortest Paths)

○ 조건:

- 간선 가중치가 있는 유향 그래프
 - 무향 그래프는 각 간선에 대해 양쪽으로 유향 간선이 있는 유향 그래프로 생각할 수 있다.
 - 즉, 무향 간선 (u, v) 는 유향 간선 (u, v) 와 (v, u) 를 의미한다고 가정하면 된다.

○ 두 정점 사이의 최단경로

- 두 정점 사이의 경로들 중 간선의 가중치 합이 최소인 경로
 - 간선 가중치의 합이 음인 사이클이 있으면 문제가 정의되지 않는다.

○ 단일 시작점 최단경로

- 단일 시작점으로부터 각 정점에 이르는 최단경로를 구한다.
- **다익스트라 알고리즘**: 음의 가중치를 허용하지 않는 최단경로
- **벨만-포드 알고리즘**: 음의 가중치를 허용하는 최단경로
- **DAG 최단 경로**: 사이클이 없는 유향 그래프의 최단경로

○ 모든 쌍 최단경로

- 모든 정점 쌍 사이의 최단경로를 모두 구한다.
- **플로이드-워샬 알고리즘**

최소 신장 트리

단일 시작점 최단 경로:
Dijkstra 알고리즘



Dijkstra 알고리즘 (1/5)

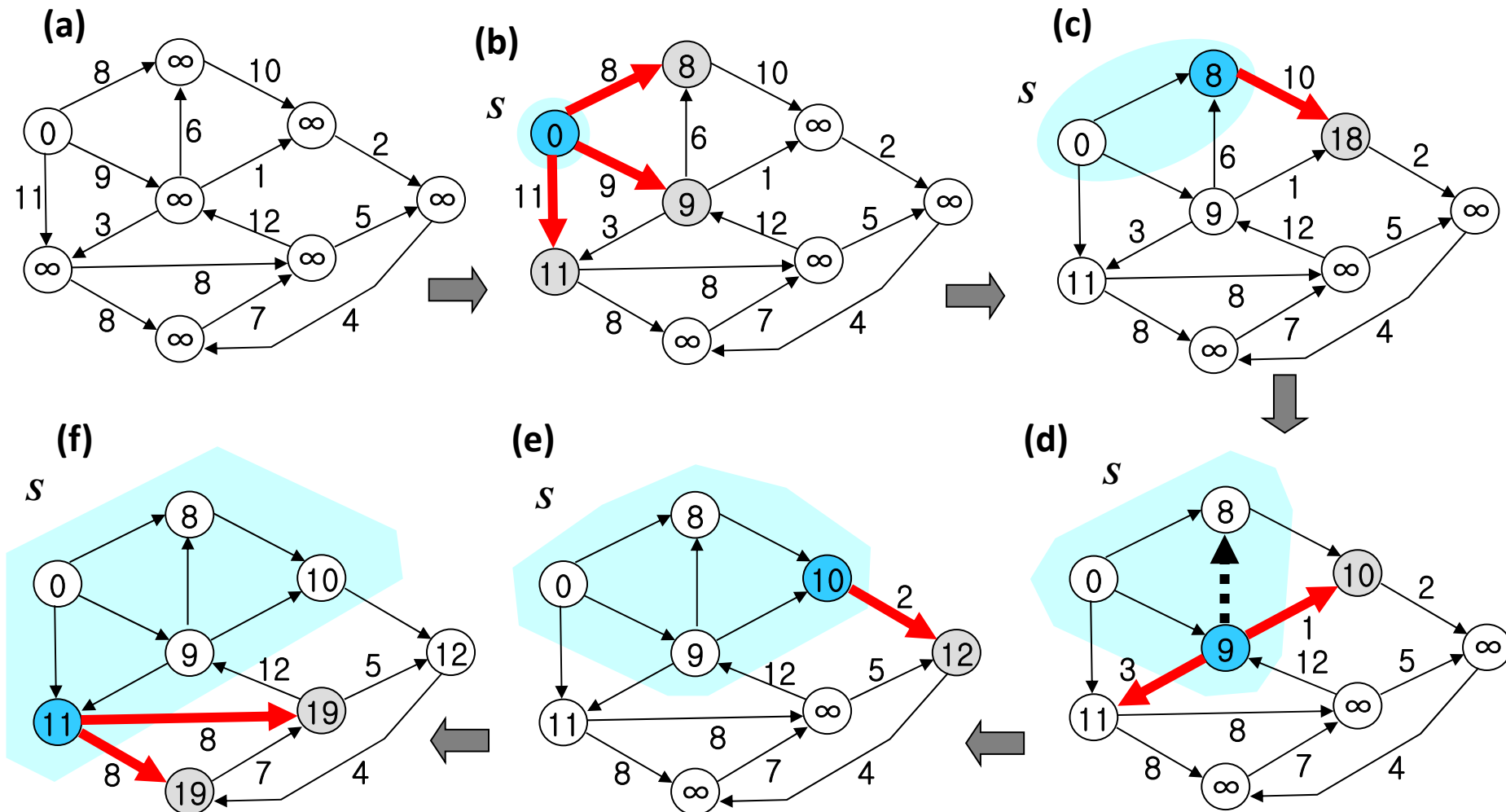
● Dijkstra 알고리즘: 알고리즘

```
// Dijkstra 알고리즘
Dijkstra(G, r):
▷ G = (V, E): 주어진 그래프
▷ r : 시작으로 삼을 정점
    S ← Φ ; ▷ S : 정점 집합
    for each u ∈ V
        d[u] ← ∞ ;
    d[r] ← 0 ;
    while (S ≠ V) { ▷ n회 순환 된다.
        u ← extractMin(V-S, d) ;
        S ← S ∪ {u};
        for each v ∈ L(u) ▷ L(u) : u로부터 연결된 정점들의 집합
            if (v ∈ V-S and d[u] + w[u, v] < d[v]) then {
                d[v] ← d[u] + w[u, v];
                prev[v] ← u;
            }
    }

extractMin(Q, d[]):
    집합 Q에서 d값이 가장 작은 정점 u를 반환 한다 ;
```

Dijkstra 알고리즘 (2/5)

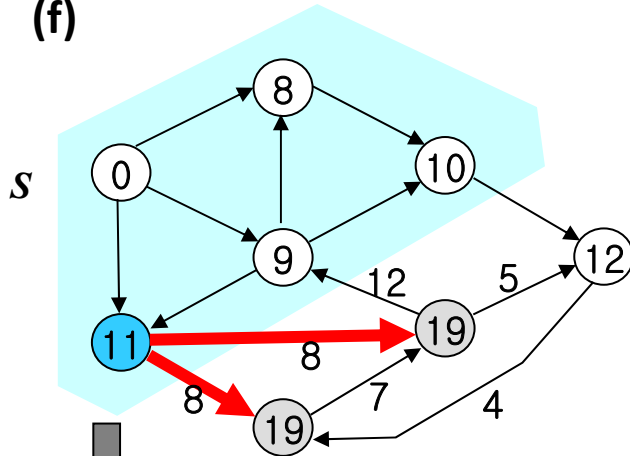
● Dijkstra 알고리즘: 동작 과정 #1



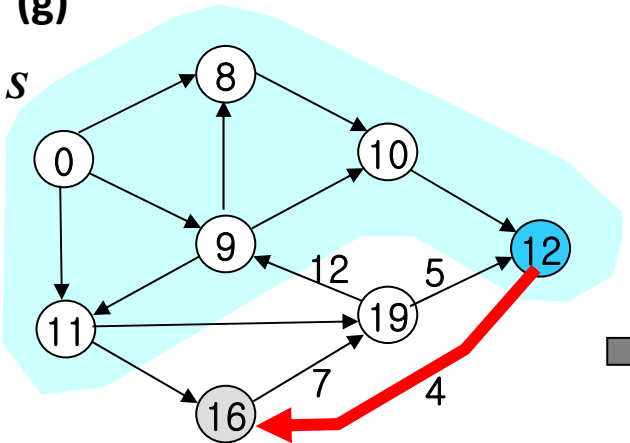
Dijkstra 알고리즘 (3/5)

● Dijkstra 알고리즘: 동작 과정 #2

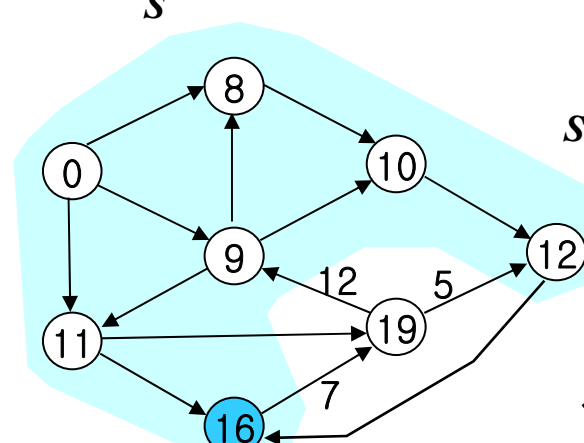
(f)



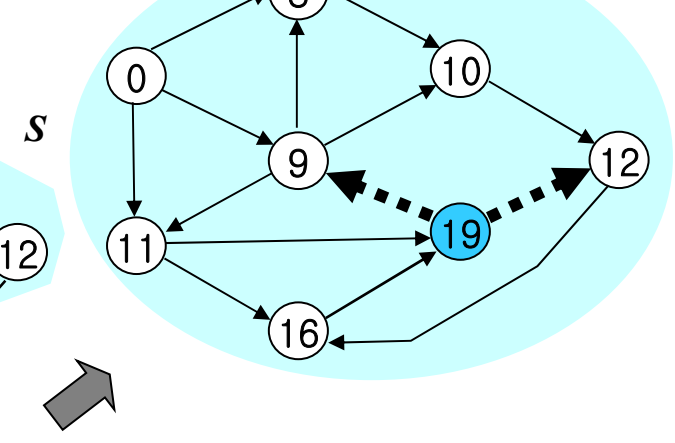
(g)



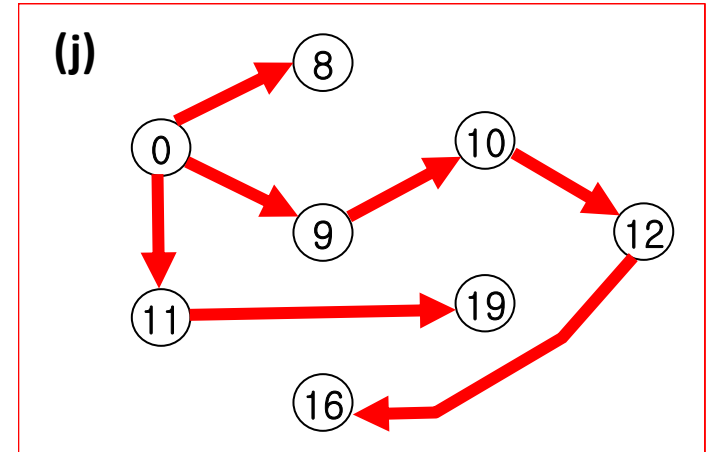
(h)



(i)

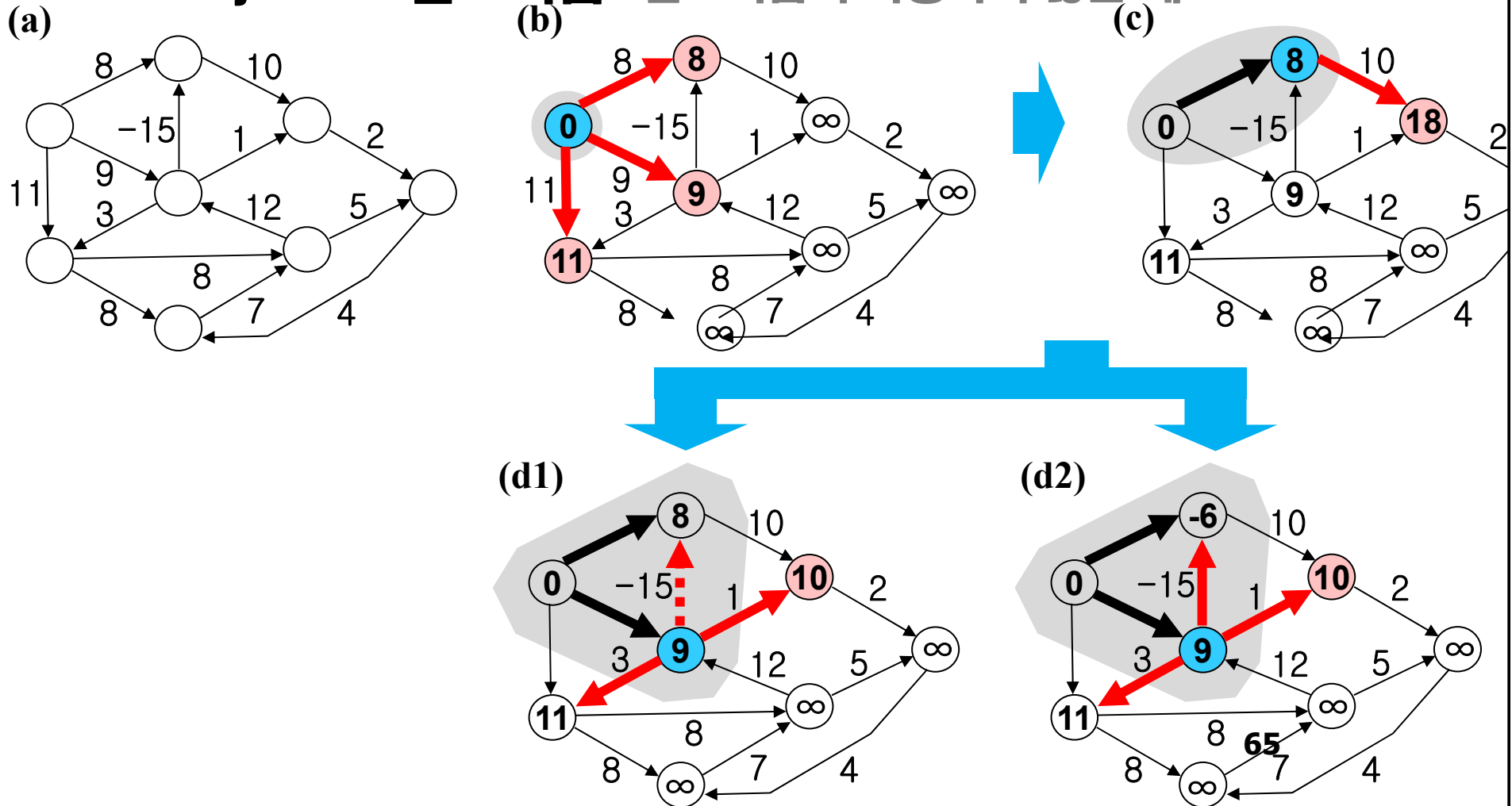


(j)



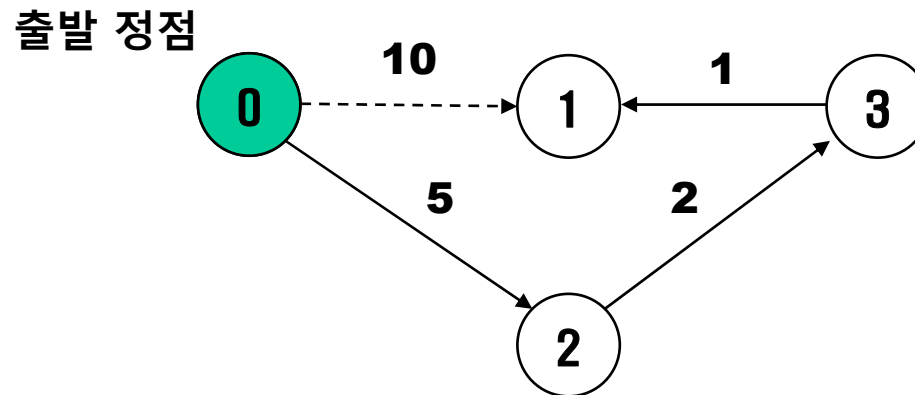
Dijkstra 알고리즘 (4/5)

- Dijkstra 알고리즘: 알고리즘이 작동하지 않는 예



Dijkstra 알고리즘 (5/5)

- Dijkstra 알고리즘: 이완의 예



정점 1에 이르는 거리는 10으로 계산되어 시작하는데, 나중에 8로 바뀐다.

최소 신장 트리

단일 시작점 최단 경로:
Bellman-Ford 알고리즘



Bellman-Ford 알고리즘 (1/6)

- Bellman-Ford 알고리즘: 알고리즘

// Bellman-Ford 알고리즘

BellmanFord(G, r):

for each $u \in V$

$d[u] \leftarrow \infty$;

$d[r] \leftarrow 0$;

for $i \leftarrow 1$ to $|V|-1$

for each $(u, v) \in E$

if $(d[u] + w[u, v] < d[v])$ **then** {

$d[v] \leftarrow d[u] + w[u, v]$;

$prev[v] \leftarrow u$;

 }

 ▷ 음의 사이클 존재 여부 확인

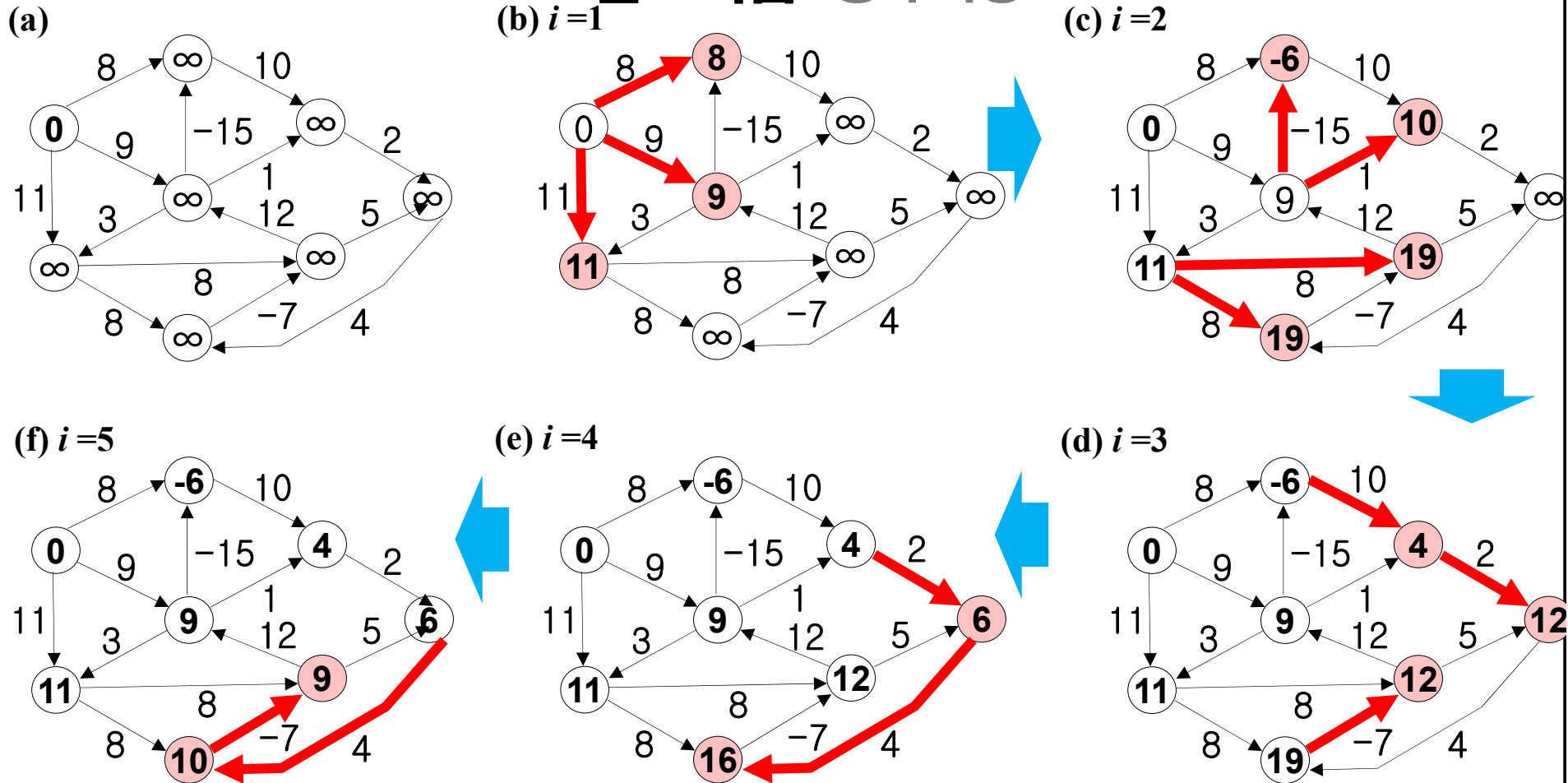
for each $(u, v) \in E$

if $(d[u] + w[u, v] < d[v])$ **output** “해없음”;

이완(relaxation)

Bellman-Ford 알고리즘 (2/6)

● Bellman-Ford 알고리즘: 동작 과정 #1

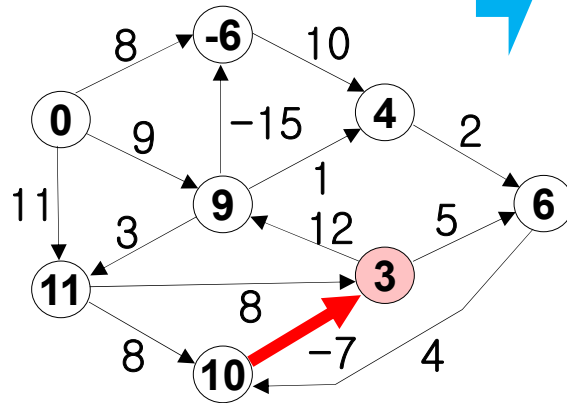


Bellman-Ford 알고리즘 (3/6)

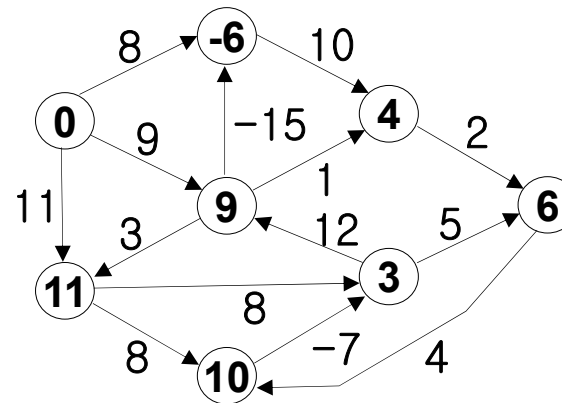
- Bellman-Ford 알고리즘: 동작 과정 #2



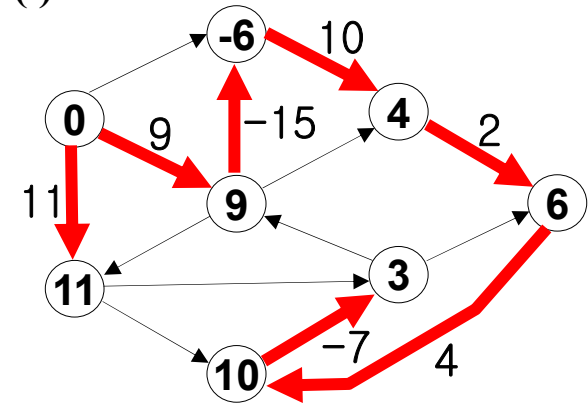
(g) $i=6$



(h) $i=7$

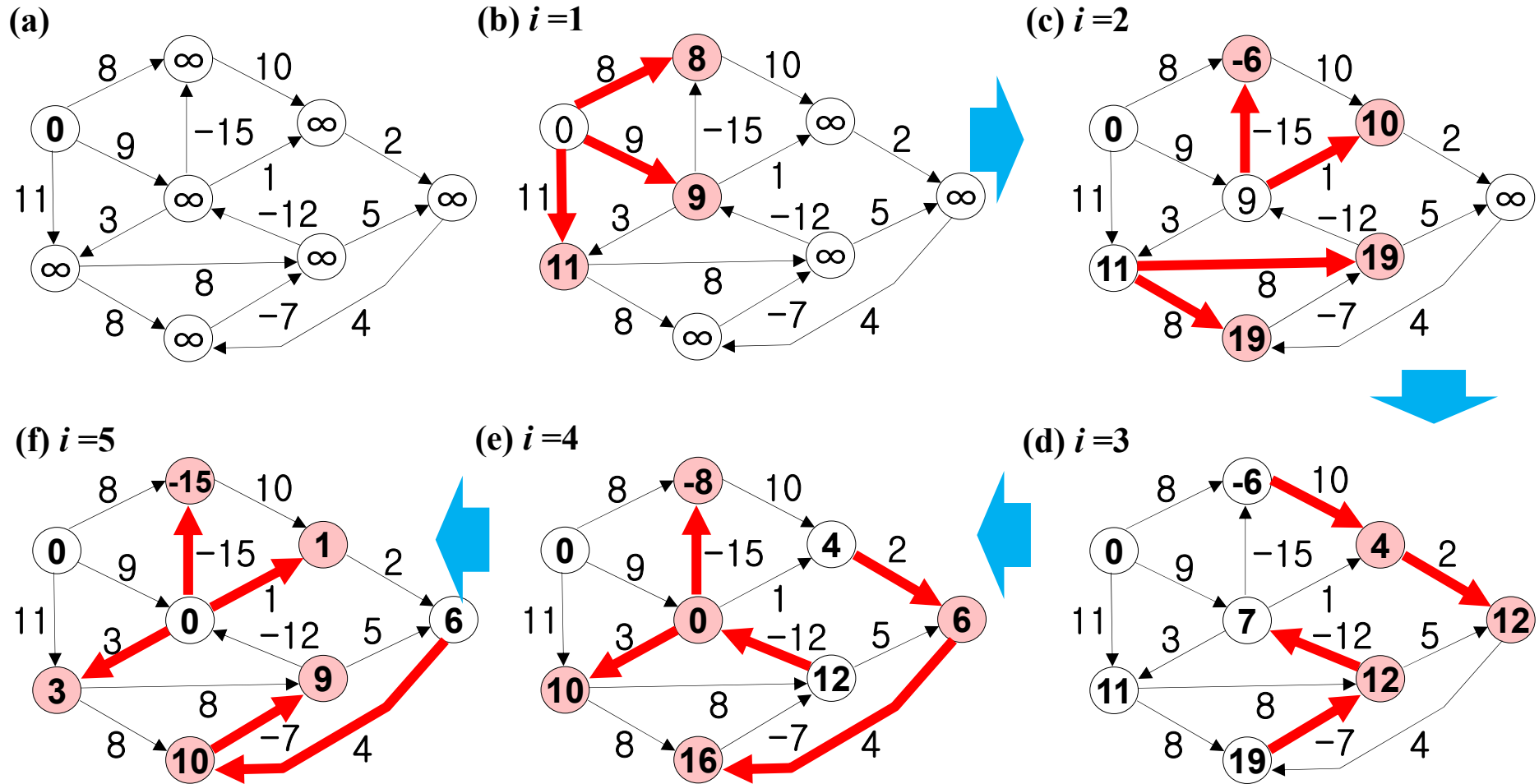


(i)



Bellman-Ford 알고리즘 (4/6)

● Bellman-Ford 알고리즘: 음의 사이클이 있는 경우 #1

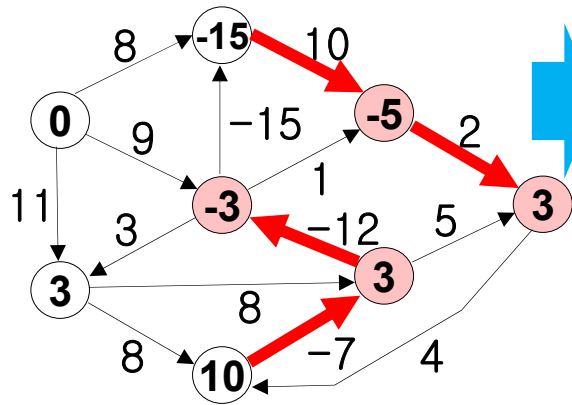


Bellman-Ford 알고리즘 (5/6)

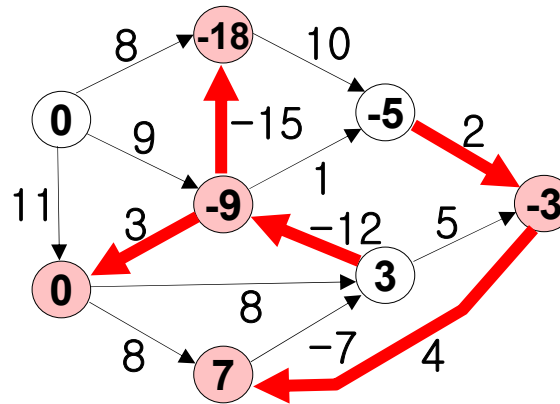
- Bellman-Ford 알고리즘: 음의 사이클이 있는 경우 #2



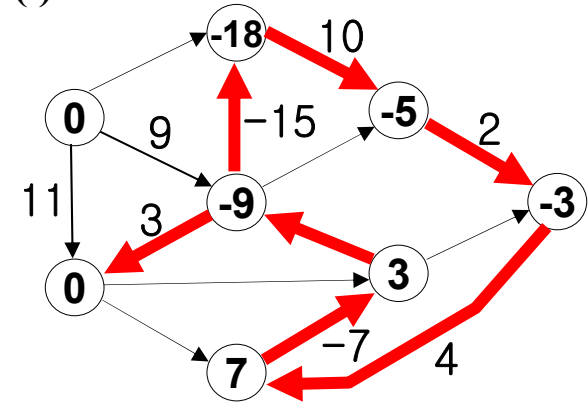
(g) $i=6$



(h) $i=7$



(i)



Bellman-Ford 알고리즘 (6/6)

- Bellman-Ford 알고리즘: 동적 프로그래밍

- 동적 프로그래밍으로 본 벨만-포드 알고리즘

- d_t^k : 중간에 최대 k개의 간선을 거쳐 정점 r로부터 정점 t에 이르는 최단거리
- 목표: d_t^{n-1}

✓ 재귀적 관계

$$\left\{ \begin{array}{l} d_v^k = \min_{\text{for 모든 간선 } (u, v)} \{d_u^{k-1} + w_{uv}\}, \quad k > 0 \\ d_r^0 = 0 \\ d_t^0 = \infty, \quad t \neq r \end{array} \right.$$

최소 신장 트리

단일 시작점 최단 경로:
DAG 최단 경로



DAG 최단 경로 (1/4)

● DAG 최단 경로

○ DAG: Directed Acyclic Graph

- 사이클이 없는 유향 그래프
- DAG에서의 최단경로는 선형시간에 간단히 구할 수 있다.

// DAG 최단 경로 알고리즘

DAG-ShortestPath(G, r):

for each $u \in V$

$du \leftarrow \infty$;

$dr \leftarrow 0$;

 G의 정점들을 위상 정렬한다;

for each $u \in V$ (위상 정렬 순서로)

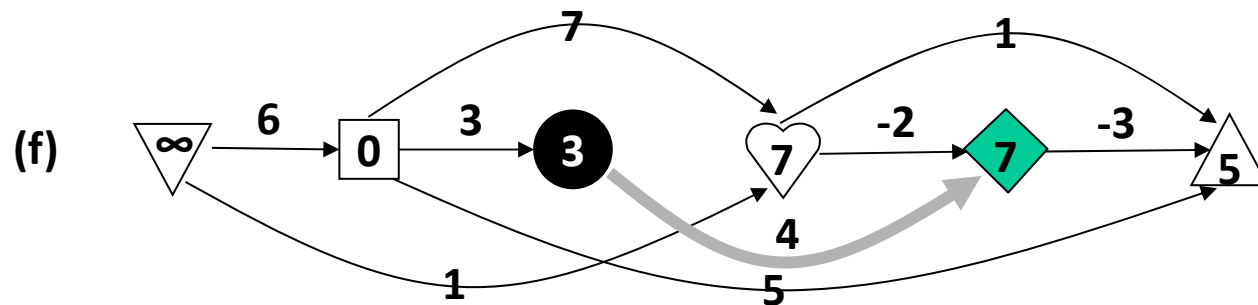
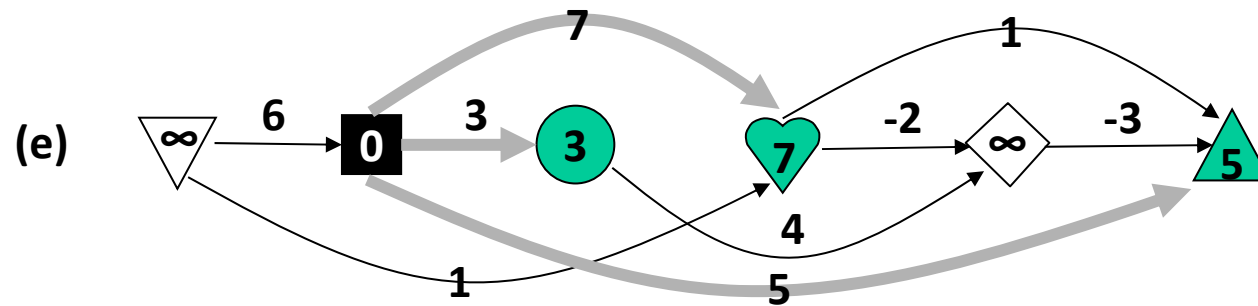
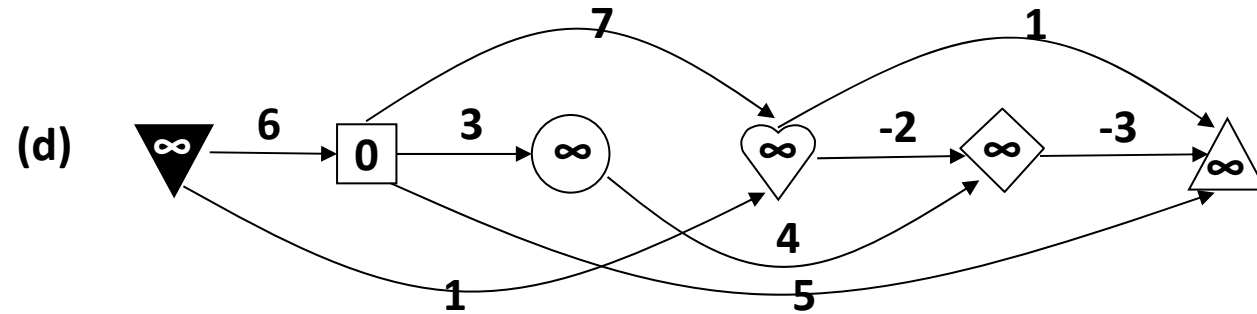
for each $v \in L(u)$ ▷ $L(u)$: 정점 u 로부터 연결된 정점들의 집합

 if $(du + w_{u,v} < dv)$ then $dv \leftarrow du + w_{u,v}$;

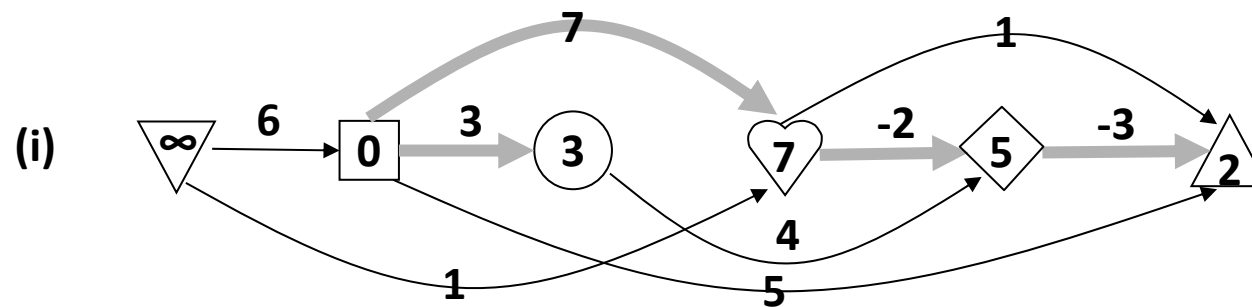
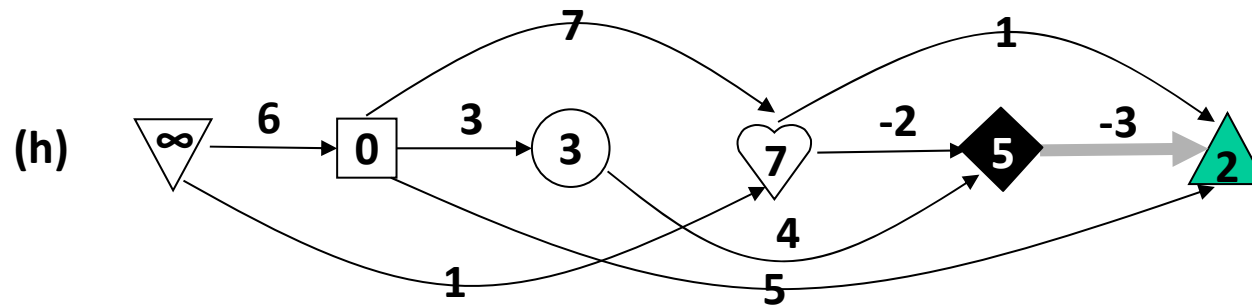
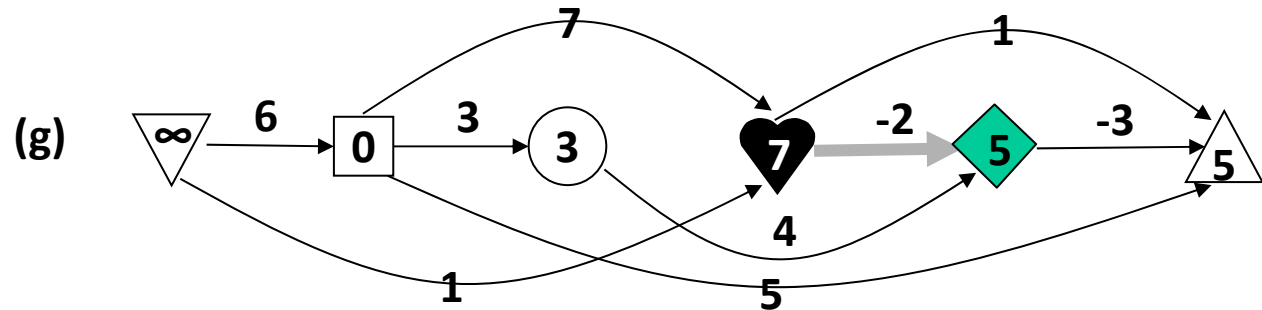
● DAG 최단 경로: 동작 과정 #1



DAG 최단 경로 (3/4)



DAG 최단 경로 (4/4)



최소 신장 트리

모든 쌍 최단 경로:
Floyd-Warshall 알고리즘



Floyd-Warshall 알고리즘 (1/2)

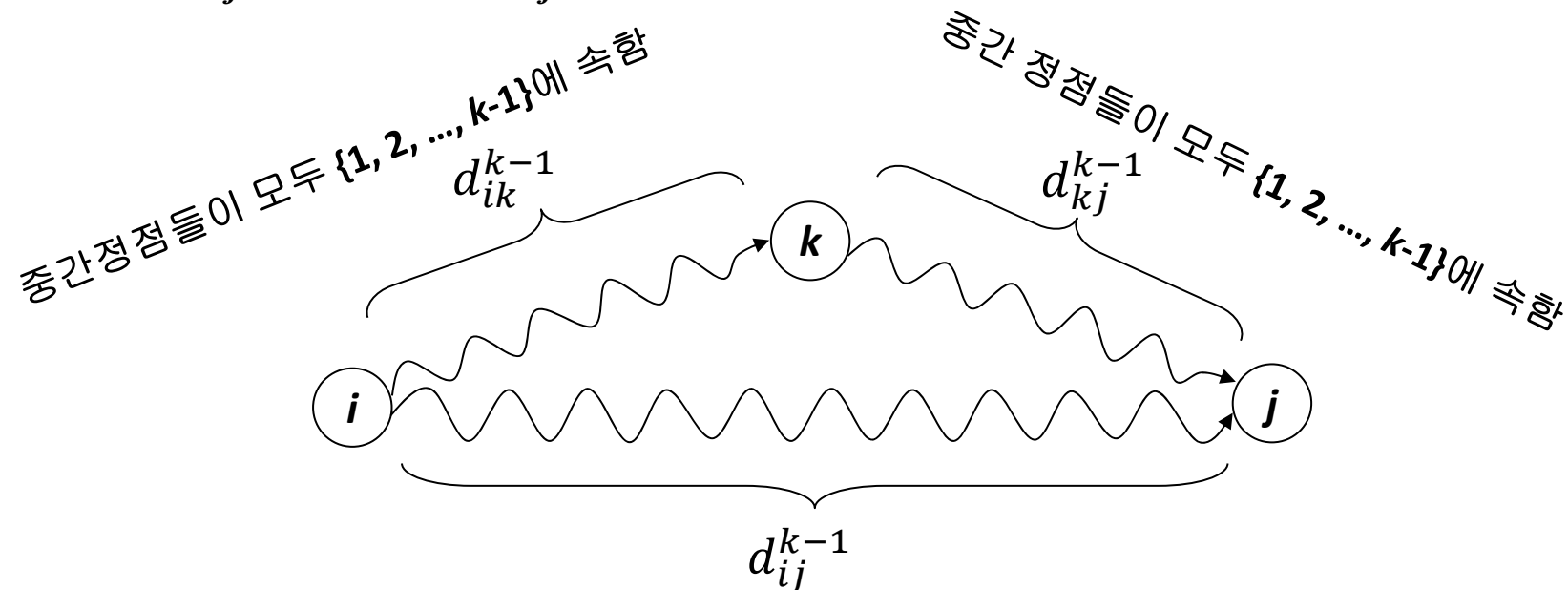
● Floyd-Warshall 알고리즘

○ 모든 정점들 간의 상호 최단거리 구하기

- 응용 예: Road Atlas, 네비게이션 시스템, 네트워크 커뮤니케이션

d_{ij}^k : vertex set $\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$ 에 속하는 것들만 거쳐 v_i 에서 v_j 에 이르는 최단경로 길이

$$d_{ij}^k = \begin{cases} w_{ij}, & k = 0 \\ \min \{d_{ij}^{k-1}, d_{ik}^{k-1} + d_{kj}^{k-1}\}, & k \geq 1 \end{cases}$$



Floyd-Warshall 알고리즘 (2/2)

- Floyd-Warshall 알고리즘: 알고리즘

// FloydWarshall 알고리즘

FloydWarshall(G):

for i ← 1 to n

for j ← 1 to n

$d_{ij}^0 \leftarrow w_{ij};$

for k ← 1 to n

▷ 중간정점 집합 {1, 2, ..., k}

for i ← 1 to n

▷ i : 시작 정점

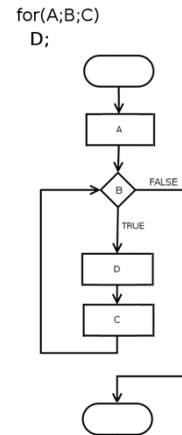
for j ← 1 to n

▷ j : 마지막 정점

$d_{ij}^k \leftarrow \min \{d_{ij}^0, d_{ik}^{k-1} + d_{kj}^{k-1}\};$

참고문헌

- [1] Michael T. Goodrich 외 2인 지음, 김유성 외 2인 옮김, "C++로 구현하는 자료구조와 알고리즘", 한티에듀, 2020.
- [2] 주우석, "IT CookBook, C · C++ 로 배우는 자료구조론", 한빛아카데미, 2019.
- [3] 이지영, "C 로 배우는 쉬운 자료구조", 한빛아카데미, 2022.
- [4] 문병로, "IT CookBook, 쉽게 배우는 알고리즘: 관계 중심의 사고법"(개정판), 개정판, 한빛아카데미, 2018.
- [5] Richard E. Neapolitan, 도경구 역, "알고리즘 기초", 도서출판 홍릉, 2017.
- [6] "프로그래밍 대회 공략을 위한 알고리즘과 자료 구조 입문", 와타노베 유타카 저, 윤인성 역, 인사이드, 2021.
- [7] "IT CookBook, 쉽게 배우는 자료구조 with 파이썬", 문병로, 한빛아카데미, 2022.
- [8] "이것이 취업을 위한 코딩 테스트다 with 파이썬", 나동빈, 한빛미디어, 2020.



이 강의자료는 저작권법에 따라 보호받는 저작물이므로 무단 전제와 무단 복제를 금지하며,
내용의 전부 또는 일부를 이용하려면 반드시 저작권자의 서면 동의를 받아야 합니다.

Copyright © Clickseo.com. All rights reserved.

