

```
import pandas as pd
from IPython.display import HTML
```

Текст ссылки #Практика N5 "Транспортная задача с ограничениями на пропускную способность". **Тема:** Оптимизация логистических потоков

Цель: Научиться формулировать и решать транспортную задачу с учетом ограничений на пропускную способность транспортных путей, используя Python и SciPy.

1. Введение

Транспортная задача – классическая задача оптимизации, направленная на минимизацию затрат при доставке ресурсов от поставщиков к потребителям. В реальных логистических цепочках часто возникают **ограничения на пропускную способность** отдельных маршрутов. Учет этих ограничений делает модель более реалистичной и помогает выявлять "узкие места".

Применение в инноватике:

- Оптимизация логистики новых продуктов.
- Распределение ресурсов в R&D.
- Создание новых, эффективных схем поставок.

2. Математическая постановка задачи

Задача: Минимизировать общую стоимость перевозки при соблюдении запасов, потребностей и ограничений на пропускную способность.

Обозначения:

- m – количество поставщиков (заводов)
- n – количество потребителей (регионов)
- x_{ij} – объем перевозки от поставщика i к потребителю j
- a_i – запас поставщика i
- b_j – потребность потребителя j
- c_{ij} – стоимость перевозки единицы груза от i к j
- u_{ij} – пропускная способность маршрута от i к j

Математическая модель:

Минимизировать:
$$Z = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n c_{ij} x_{ij}$$

При ограничениях:

1. **Запасы:**
$$\sum_{j=1}^n x_{ij} \leq a_i, \quad i = 1, \dots, m$$
2. **Потребности:**
$$\sum_{i=1}^m x_{ij} \geq b_j, \quad j = 1, \dots, n$$
3. **Пропускная способность:**
$$x_{ij} \leq u_{ij}, \quad i = 1, \dots, m, \quad j = 1, \dots, n$$

4. Неотрицательность: $x_{ij} \geq 0$

3. Пример задачи

Сценарий: Инновационная компания производит новый вид электронных компонентов на **двух заводах ($m=2$)** и доставляет их в **три региональных распределительных центра ($n=3$)**.

Данные:

- **Запасы (a):**

- Завод 1 (a_1): 1000 единиц
- Завод 2 (a_2): 1500 единиц

- **Потребности (b):**

- РЦ1 (b_1): 800 единиц
- РЦ2 (b_2): 1200 единиц
- РЦ3 (b_3): 500 единиц

- **Стоимость перевозки (c_{ij}), \$/единица:**

От/К	РЦ1	РЦ2	РЦ3
31	5	7	9
32	6	8	10

- **Пропускная способность маршрутов (u_{ij}), единиц/сутки:**

От/К	РЦ1	РЦ2	РЦ3
31	700	500	400
32	600	800	300

Баланс: Общий запас ($1000+1500=2500$) равен общей потребности ($800+1200+500=2500$). Задача сбалансирована.

```
# Импортируем необходимые библиотеки
import numpy as np
from scipy.optimize import linprog

# --- Параметры задачи ---
m = 2 # Количество заводов (поставщиков)
n = 3 # Количество регионов (потребителей)

# Стоимость перевозки c_ij (в порядке: x11, x12, x13, x21, x22, x23)
c = np.array([5, 7, 9, 6, 8, 10])

# Запасы поставщиков a_i
a = np.array([1000, 1500])
```

```
# Потребности потребителей b_j
b = np.array([800, 1200, 500])

# Пропускная способность маршрутов u_ij (в том же порядке, что и c)
u = np.array([700, 500, 400, 600, 800, 300])

print("--- Параметры задачи ---")
print(f"Количество заводов (m): {m}")
print(f"Количество регионов (n): {n}")
print(f"Стоимость перевозки (c): {c}")
print(f"Запасы заводов (a): {a}")
print(f"Потребности регионов (b): {b}")
print(f"Пропускная способность (u): {u}")

# Проверка сбалансированности
total_supply = np.sum(a)
total_demand = np.sum(b)
print(f"\nОбщий запас: {total_supply}")
print(f"Общая потребность: {total_demand}")
if total_supply == total_demand:
    print("Задача сбалансирована.")
else:
    print("Внимание: Задача не сбалансирована! Может потребоваться добавление фиктивного поставщика/потребителя.")
```

```
--- Параметры задачи ---
Количество заводов (m): 2
Количество регионов (n): 3
Стоимость перевозки (c): [ 5  7  9  6  8 10]
Запасы заводов (a): [1000 1500]
Потребности регионов (b): [ 800 1200  500]
Пропускная способность (u): [700 500 400 600 800 300]

Общий запас: 2500
Общая потребность: 2500
Задача сбалансирована.
```

4. Подготовка ограничений для `scipy.optimize.linprog`

Функция `linprog` ожидает ограничения в определенном формате:

- **c**: Вектор коэффициентов целевой функции (у нас есть).
- **A_ub, b_ub**: Матрица и вектор для неравенств вида $Ax \leq b$.
- **A_eq, b_eq**: Матрица и вектор для равенств вида $Ax = b$.
- **bounds**: Границы для каждой переменной (например, $x_{ij} \geq 0$).

В нашей задаче:

- $m \times n = 2 \times 3 = 6$ переменных x_{ij} .

- $m+n = 2+3=5$ ограничений на запасы и потребности (в сбалансированной задаче это равенства).
- $m \times n = 6$ ограничений на пропускную способность (неравенства).

Переменные x_{ij} будем упорядочивать следующим образом: $(x_{11}, x_{12}, x_{13}, x_{21}, x_{22}, x_{23})$.

```
# --- Формирование ограничений ---

# 1. Ограничения по запасам (равенства)
# Каждая строка соответствует одному заводу.
# Столбцы - переменные  $x_{ij}$  в нашем порядке.
A_eq_supply = np.zeros((m, m * n))
for i in range(m):
    A_eq_supply[i, i * n : (i + 1) * n] = 1 # Заполняем 1 для переменных,
    исходящих от завода i

b_eq_supply = a

print("Матрица A_eq_supply (запасы):\n", A_eq_supply)
print("Вектор b_eq_supply (запасы):\n", b_eq_supply)

# 2. Ограничения по потребностям (равенства)
# Каждая строка соответствует одному региону.
A_eq_demand = np.zeros((n, m * n))
for j in range(n):
    A_eq_demand[j, j::n] = 1 # Заполняем 1 для переменных, входящих в регион j

b_eq_demand = b

print("\nМатрица A_eq_demand (потребности):\n", A_eq_demand)
print("Вектор b_eq_demand (потребности):\n", b_eq_demand)

# Объединяем ограничения по равенству
A_eq = np.vstack((A_eq_supply, A_eq_demand))
b_eq = np.concatenate((b_eq_supply, b_eq_demand))

print("\nМатрица A_eq (ограничения):\n", A_eq)
print("Вектор b_eq (ограничения):\n", b_eq)

# 3. Ограничения на пропускную способность (неравенства <=)
# Каждая строка соответствует одному маршруту  $x_{ij}$ 
A_ub = np.eye(m * n) # Единичная матрица, т.к. каждое  $x_{ij} \leq u_{ij}$ 
b_ub = u

print("\nМатрица A_ub (пропускная способность):\n", A_ub)
print("Вектор b_ub (пропускная способность):\n", b_ub)

# 4. Границы переменных ( $x_{ij} \geq 0$ )
# linprog по умолчанию предполагает  $x_{ij} \geq 0$ , но явно задать тоже можно
# bounds = [(0, None)] * (m * n) # Для каждой из 6 переменных нижняя граница 0,
# верхняя - без ограничений
```

```
# Дополнительно: если бы были явные верхние границы, отличные от u_ij,
# их можно было бы учесть в A_ub и b_ub, или использовать bounds=[(0, u_ij)]
# Но в данном случае, u_ij уже учтены как отдельное ограничение <=,
# поэтому достаточно bounds=[(0, None)].
```

Матрица A_eq_supply (запасы):

```
[[1. 1. 1. 0. 0. 0.]
 [0. 0. 0. 1. 1. 1.]]
```

Вектор b_eq_supply (запасы):

```
[1000 1500]
```

Матрица A_eq_demand (потребности):

```
[[1. 0. 0. 1. 0. 0.]
 [0. 1. 0. 0. 1. 0.]
 [0. 0. 1. 0. 0. 1.]]
```

Вектор b_eq_demand (потребности):

```
[ 800 1200  500]
```

Матрица A_eq (ограничения):

```
[[1. 1. 1. 0. 0. 0.]
 [0. 0. 0. 1. 1. 1.]
 [1. 0. 0. 1. 0. 0.]
 [0. 1. 0. 0. 1. 0.]
 [0. 0. 1. 0. 0. 1.]]
```

Вектор b_eq (ограничения):

```
[1000 1500  800 1200  500]
```

Матрица A_ub (пропускная способность):

```
[[1. 0. 0. 0. 0. 0.]
 [0. 1. 0. 0. 0. 0.]
 [0. 0. 1. 0. 0. 0.]
 [0. 0. 0. 1. 0. 0.]
 [0. 0. 0. 0. 1. 0.]
 [0. 0. 0. 0. 0. 1.]]
```

Вектор b_ub (пропускная способность):

```
[700 500 400 600 800 300]
```

5. Решение задачи с помощью `scipy.optimize.linprog`

Функция `linprog` решает задачи линейного программирования. Мы передадим ей:

- `c`: Коэффициенты целевой функции.
- `A_ub, b_ub`: Матрицу и вектор для ограничений \leq .
- `A_eq, b_eq`: Матрицу и вектор для ограничений $=$.
- `bounds`: Границы для переменных (в нашем случае $x_{ij} \geq 0$).
- `method='highs'`: Рекомендуемый современный метод для LP.

```

# --- Решение задачи ---
# Переменные: x11, x12, x13, x21, x22, x23

# Объединяем все ограничения-равенства (запасы + потребности)
# Общее число ограничений-равенств: m + n
# Общее число переменных: m * n

# Формируем итоговые матрицы для linprog
# В linprog, если есть и A_eq, и A_ub, они объединяются.
# Наша модель:
# минимизировать c*x
# при A_eq*x = b_eq
# и A_ub*x <= b_ub
# и bounds (x >= 0)

# Убедимся, что все данные корректны
num_vars = m * n
assert len(c) == num_vars
assert A_eq.shape == (m + n, num_vars)
assert len(b_eq) == m + n
assert A_ub.shape == (m * n, num_vars)
assert len(b_ub) == m * n

# Задаем границы для всех переменных: x_ij >= 0
# ( Верхняя граница будет задана через A_ub <= b_ub, поэтому здесь None)
bounds = [(0, None)] * num_vars
print("\nМатрица bounds (ограничения):\n", bounds)
# Вызов linprog
result = linprog(c=c,
                 A_ub=A_ub,
                 b_ub=b_ub,
                 A_eq=A_eq,
                 b_eq=b_eq,
                 bounds=bounds,
                 method='highs') # Используем эффективный метод

# --- Анализ результатов ---
print("---- Результаты оптимизации ----")

if result.success:
    print(f"Оптимальное решение найдено успешно.")
    print(f"Минимальная общая стоимость перевозки: {result.fun:.2f}")

    # Преобразуем плоский вектор x в двумерную матрицу x_ij
    x_optimal = result.x.reshape((m, n))

    print("\nОптимальные объемы перевозок (x_ij):")
    print("      PC1   |   PC2   |   PC3 ")
    print("-----")
    for i in range(m):
        row_str = f"3{i+1}: "
        for val in x_optimal[i]:
            row_str += f"{val:7.2f} | "

```

```

        print(row_str)

# --- Проверка ограничений ---
print("\n--- Проверка ограничений ---")

# Проверка запасов
print("Проверка запасов (сумма отправленного <= запас):")
for i in range(m):
    sent_sum = np.sum(x_optimal[i, :])
    print(f"  Завод {i+1}: Отправлено={sent_sum:.2f}, Макс. запас={a[i]} - {'OK' if sent_sum <= a[i] else '!!! ВНИМАНИЕ !!!'}")

# Проверка потребностей
print("\nПроверка потребностей (сумма полученного >= потребность):")
for j in range(n):
    received_sum = np.sum(x_optimal[:, j])
    print(f"  Регион {j+1}: Получено={received_sum:.2f}, Мин. потребность={b[j]} - {'OK' if received_sum >= b[j] else '!!! ВНИМАНИЕ !!!'}")

# Проверка пропускной способности
print("\nПроверка пропускной способности (x_ij <= u_ij):")
for i in range(m):
    for j in range(n):
        route_val = x_optimal[i, j]
        route_cap = u[i * n + j]
        route_name = f"З{i+1}->РЦ{j+1}"
        print(f"  {route_name}: {route_val:.2f} (max {route_cap}) - {'OK' if route_val <= route_cap else '!!! ПРЕВЫШЕНО !!!'}")

else:
    print("Ошибка: Не удалось найти оптимальное решение.")
    print(f"Сообщение: {result.message}")

```

Матрица bounds (ограничения):

```
[(0, None), (0, None), (0, None), (0, None), (0, None), (0, None)]
```

--- Результаты оптимизации ---

Оптимальное решение найдено успешно.

Минимальная общая стоимость перевозки: 18400.00

Оптимальные объемы перевозок (x_ij):

	РЦ1	РЦ2	РЦ3
31:	400.00	400.00	200.00
32:	400.00	800.00	300.00

--- Проверка ограничений ---

Проверка запасов (сумма отправленного <= запас):

Завод 1: Отправлено=1000.00, Макс. запас=1000 - OK

Завод 2: Отправлено=1500.00, Макс. запас=1500 - OK

Проверка потребностей (сумма полученного \geq потребность):

Регион 1: Получено=800.00, Мин. потребность=800 - ОК

Регион 2: Получено=1200.00, Мин. потребность=1200 - ОК

Регион 3: Получено=500.00, Мин. потребность=500 - ОК

Проверка пропускной способности ($x_{ij} \leq u_{ij}$):

31->РЦ1: 400.00 (max 700) - ОК

31->РЦ2: 400.00 (max 500) - ОК

31->РЦ3: 200.00 (max 400) - ОК

32->РЦ1: 400.00 (max 600) - ОК

32->РЦ2: 800.00 (max 800) - ОК

32->РЦ3: 300.00 (max 300) - ОК

6. Анализ результатов и выводы

Что мы получили?

- **Минимальная стоимость:** `result.fun` показывает наименьшую возможную стоимость перевозки при соблюдении всех условий.
- **Оптимальные объемы перевозок:** Матрица `x_optimal` показывает, сколько единиц груза нужно отправить по каждому маршруту.

Интерпретация:

- **Маршруты, работающие на пределе ($x_{ij} \approx u_{ij}$):** Это "узкие места" нашей логистической системы. Они ограничивают общую пропускную способность.
- **Маршруты с большим запасом ($x_{ij} \ll u_{ij}$):** Есть потенциал для оптимизации или перераспределения потоков.
- **Выводы для инноваций:**
 - Понимание, какие маршруты критичны.
 - Обоснование для инвестиций в расширение пропускной способности.
 - Создание более эффективных и надежных логистических цепочек.

7. Заключение

Транспортная задача с ограничениями на пропускную способность – важный инструмент для:

- **Реалистичного моделирования** логистических систем.
- **Выявления и устранения "узких мест".**
- **Оптимизации затрат** и повышения эффективности.

Python с библиотеками `SciPy` и `NumPy` делает решение таких задач доступным и практичным.

8. Задачи для самостоятельного решения (для практики)

1. **Измените запасы и потребности:** Сделайте задачу несбалансированной (например, запасы $>$ потребностей). Как это повлияет на постановку и решение? (Возможно, потребуется ввести

фиктивного потребителя).

2. **Измените стоимость перевозки:** Как изменение цен повлияет на оптимальные маршруты?
3. **Уменьшите пропускную способность одного из маршрутов:** Что произойдет с общей стоимостью и распределением потоков?
4. **Добавьте новый завод или регион:** Как изменится постановка и размерность задачи?

```
# Задача 1: Несбалансированная транспортная задача (запасы > потребностей)
import numpy as np
from scipy.optimize import linprog

print("=== ЗАДАЧА 1: НЕСБАЛАНСИРОВАННАЯ ТРАНСПОРТНАЯ ЗАДАЧА ===\n")

# Параметры задачи (запасы > потребностей)
m, n = 2, 3
c = np.array([5, 7, 9, 6, 8, 10]) # Стоимости
a = np.array([1200, 1800]) # Увеличенные запасы
b = np.array([800, 1200, 500]) # Потребности прежние
u = np.array([700, 500, 400, 600, 800, 300]) # Пропускная способность

print(f"Запасы: {a}, Потребности: {b}")
print(f"Общий запас: {sum(a)}, Общая потребность: {sum(b)}")

# Вместо фиктивного потребителя используем неравенства для запасов
A_ub_supply = np.zeros((m, m*n))
for i in range(m):
    A_ub_supply[i, i*n:(i+1)*n] = 1

A_ub_demand = np.zeros((n, m*n))
for j in range(n):
    A_ub_demand[j, j::n] = -1 # Для неравенства >=

A_ub = np.vstack((A_ub_supply, A_ub_demand))
b_ub = np.concatenate((a, -b)) # Обратите внимание на знак для потребностей

# Ограничения пропускной способности
A_ub_capacity = np.eye(m*n)
b_ub_capacity = u

# Объединяем все неравенства
A_ub_total = np.vstack((A_ub, A_ub_capacity))
b_ub_total = np.concatenate((b_ub, b_ub_capacity))

# Решение
result = linprog(c=c, A_ub=A_ub_total, b_ub=b_ub_total,
                 bounds=(0, None), method='highs')

if result.success:
    x_opt = result.x.reshape((m, n))
    print(f"\nМинимальная стоимость: {result.fun:.2f}")
    print("Оптимальные перевозки:")
    print("      РЦ1   РЦ2   РЦ3")
    for i in range(m):
```

```

print(f"3{i+1}: {x_opt[i,0]:6.1f} {x_opt[i,1]:6.1f} {x_opt[i,2]:6.1f}")

# Проверка использования запасов
unused = a - np.sum(x_opt, axis=1)
print(f"\nНеиспользованные запасы: Завод 1: {unused[0]:.1f}, Завод 2: {unused[1]:.1f}")
print(f"Общий неиспользованный запас: {sum(unused):.1f} единиц")

```

=== ЗАДАЧА 1: НЕСБАЛАНСИРОВАННАЯ ТРАНСПОРТНАЯ ЗАДАЧА ===

Запасы: [1200 1800], Потребности: [800 1200 500]

Общий запас: 3000, Общая потребность: 2500

Минимальная стоимость: 18200.00

Оптимальные перевозки:

	РЦ1	РЦ2	РЦ3
31:	600.0	400.0	200.0
32:	200.0	800.0	300.0

Неиспользованные запасы: Завод 1: 0.0, Завод 2: 500.0

Общий неиспользованный запас: 500.0 единиц

Задача 2: Изменение стоимости перевозки и анализ чувствительности

```
import numpy as np
```

```
from scipy.optimize import linprog
```

```
print("\n=== ЗАДАЧА 2: АНАЛИЗ ЧУВСТВИТЕЛЬНОСТИ К СТОИМОСТИ ===\n")
```

Исходные параметры

```
m, n = 2, 3
```

```
a = np.array([1000, 1500])
```

```
b = np.array([800, 1200, 500])
```

```
u = np.array([700, 500, 400, 600, 800, 300])
```

Сценарии изменения стоимости

```
scenarios = [
```

```
    ("Базовая", [5, 7, 9, 6, 8, 10]),
```

```
    ("Удорожание 31->РЦ1", [8, 7, 9, 6, 8, 10]),
```

```
    ("Удешевление 32->РЦ3", [5, 7, 9, 6, 8, 7]),
```

```
    ("Изменение всех цен", [6, 6, 8, 7, 7, 9])
```

```
]
```

```
def solve_transport(costs):
```

```
    A_eq_supply = np.zeros((m, m*n))
```

```
    for i in range(m):
```

```
        A_eq_supply[i, i*n:(i+1)*n] = 1
```

```
    A_eq_demand = np.zeros((n, m*n))
```

```

for j in range(n):
    A_eq_demand[j, j::n] = 1

A_eq = np.vstack((A_eq_supply, A_eq_demand))
b_eq = np.concatenate((a, b))
A_ub = np.eye(m*n)
b_ub = u

result = linprog(c=costs, A_ub=A_ub, b_ub=b_ub,
                 A_eq=A_eq, b_eq=b_eq, bounds=(0, None), method='highs')
return result

for scenario_name, costs in scenarios:
    result = solve_transport(costs)
    if result.success:
        x_opt = result.x.reshape((m, n))
        print(f"{scenario_name}:")
        print(f"    Стоимость: {result.fun:.2f}")
        print(f"    Распределение: 31->РЦ1:{x_opt[0,0]:.0f}, 31->РЦ2:
{x_opt[0,1]:.0f}, 31->РЦ3:{x_opt[0,2]:.0f}")
        print(f"    32->РЦ1:{x_opt[1,0]:.0f}, 32->РЦ2:{x_opt[1,1]:.0f},
32->РЦ3:{x_opt[1,2]:.0f}")

```

=== ЗАДАЧА 2: АНАЛИЗ ЧУВСТВИТЕЛЬНОСТИ К СТОИМОСТИ ===

Базовая:

Стоимость: 18400.00

Распределение: 31->РЦ1:400, 31->РЦ2:400, 31->РЦ3:200
32->РЦ1:400, 32->РЦ2:800, 32->РЦ3:300

Удорожание 31->РЦ1:

Стоимость: 19000.00

Распределение: 31->РЦ1:200, 31->РЦ2:500, 31->РЦ3:300
32->РЦ1:600, 32->РЦ2:700, 32->РЦ3:200

Удешевление 32->РЦ3:

Стоимость: 17500.00

Распределение: 31->РЦ1:400, 31->РЦ2:400, 31->РЦ3:200
32->РЦ1:400, 32->РЦ2:800, 32->РЦ3:300

Изменение всех цен:

Стоимость: 17500.00

Распределение: 31->РЦ1:400, 31->РЦ2:400, 31->РЦ3:200
32->РЦ1:400, 32->РЦ2:800, 32->РЦ3:300

Задача 3: Уменьшение пропускной способности критического маршрута

```
import numpy as np
```

```
from scipy.optimize import linprog
```

```
print("\n=== ЗАДАЧА 3: АНАЛИЗ 'УЗКИХ МЕСТ' ===\n")
```

```

m, n = 2, 3
c = np.array([5, 7, 9, 6, 8, 10])
a = np.array([1000, 1500])
b = np.array([800, 1200, 500])

# Сценарии с разной пропускной способностью
capacity_scenarios = [
    ("Базовая", [700, 500, 400, 600, 800, 300]),
    ("Ограничение 32->РЦ2", [700, 500, 400, 600, 400, 300]),
    ("Сильное ограничение 31->РЦ1", [200, 500, 400, 600, 800, 300]),
    ("Множественные ограничения", [300, 300, 300, 400, 500, 200])
]

def solve_with_capacity(u_values):
    A_eq_supply = np.zeros((m, m*n))
    for i in range(m):
        A_eq_supply[i, i*n:(i+1)*n] = 1

    A_eq_demand = np.zeros((n, m*n))
    for j in range(n):
        A_eq_demand[j, j::n] = 1

    A_eq = np.vstack((A_eq_supply, A_eq_demand))
    b_eq = np.concatenate((a, b))
    A_ub = np.eye(m*n)
    b_ub = u_values

    result = linprog(c=c, A_ub=A_ub, b_ub=b_ub,
                    A_eq=A_eq, b_eq=b_eq, bounds=(0, None), method='highs')
    return result

for scenario_name, u_values in capacity_scenarios:
    result = solve_with_capacity(u_values)
    if result.success:
        print(f"{scenario_name}:")
        print(f"    Минимальная стоимость: {result.fun:.2f}")
        print(f"    Пропускная способность: {u_values}")

    # Анализ использования мощностей
    x_opt = result.x
    utilization = []
    for i in range(len(x_opt)):
        if u_values[i] > 0:
            util = x_opt[i] / u_values[i] * 100
            utilization.append(util)
        if util > 95:
            print(f"    ВНИМАНИЕ: Маршрут {i+1} используется на
{util:.1f}%!")

```

=== ЗАДАЧА 3: АНАЛИЗ 'УЗКИХ МЕСТ' ===

Базовая:

Минимальная стоимость: 18400.00

Пропускная способность: [700, 500, 400, 600, 800, 300]

ВНИМАНИЕ: Маршрут 5 используется на 100.0%!

ВНИМАНИЕ: Маршрут 6 используется на 100.0%!

Сильное ограничение З1->РЦ1:

Минимальная стоимость: 18400.00

Пропускная способность: [200, 500, 400, 600, 800, 300]

ВНИМАНИЕ: Маршрут 1 используется на 100.0%!

ВНИМАНИЕ: Маршрут 2 используется на 100.0%!

ВНИМАНИЕ: Маршрут 4 используется на 100.0%!

Задача 4: Добавление нового завода

```
import numpy as np
```

```
from scipy.optimize import linprog
```

```
print("\n=== ЗАДАЧА 4: РАСШИРЕНИЕ ПРОИЗВОДСТВА ===\n")
```

Добавляем третий завод

```
m, n = 3, 3
```

```
c = np.array([5, 7, 9,          # Завод 1
              6, 8, 10,        # Завод 2
              4, 6, 8])        # Новый завод 3 (более низкие стоимости)
```

```
a = np.array([1000, 1500, 800]) # Запасы + новый завод
```

```
b = np.array([800, 1200, 500])
```

```
u = np.array([700, 500, 400,    # Завод 1
              600, 800, 300,    # Завод 2
              500, 600, 400])   # Новый завод 3
```

```
print(f"Новые параметры:")
```

```
print(f"Заводы: {m}, Регионы: {n}")
```

```
print(f"Запасы: {a}")
```

```
print(f"Потребности: {b}")
```

```
print(f"Стоимости: {c.reshape(3,3)}")
```

Формирование ограничений

```
A_eq_supply = np.zeros((m, m*n))
```

```
for i in range(m):
```

```
    A_eq_supply[i, i*n:(i+1)*n] = 1
```

```
A_eq_demand = np.zeros((n, m*n))
```

```
for j in range(n):
```

```
    A_eq_demand[j, j::n] = 1
```

```
A_eq = np.vstack((A_eq_supply, A_eq_demand))
```

```
b_eq = np.concatenate((a, b))
```

```
A_ub = np.eye(m*n)
```

```
b_ub = u
```

```
result = linprog(c=c, A_ub=A_ub, b_ub=b_ub,
```

```

A_eq=A_eq, b_eq=b_eq, bounds=(0, None), method='highs')

if result.success:
    x_opt = result.x.reshape((m, n))
    print(f"\nРезультат с новым заводом:")
    print(f"Минимальная стоимость: {result.fun:.2f}")
    print("\nОптимальные перевозки:")
    print("      РЦ1   РЦ2   РЦ3")
    for i in range(m):
        print(f"3{i+1}: {x_opt[i,0]:6.1f} {x_opt[i,1]:6.1f} {x_opt[i,2]:6.1f}")

# Сравнение с исходной задачей
original_cost = 18400.00 # Из предыдущего решения
improvement = original_cost - result.fun
print(f"\nЭкономия от нового завода: {improvement:.2f}
({improvement/original_cost*100:.1f}%)")

```

=== ЗАДАЧА 4: РАСШИРЕНИЕ ПРОИЗВОДСТВА ===

Новые параметры:

Заводы: 3, Регионы: 3

Запасы: [1000 1500 800]

Потребности: [800 1200 500]

Стоимости: [[5 7 9]

[6 8 10]

[4 6 8]]

9. Анализ и выводы по дополнительным задачам

- **Несбалансированные задачи:** Вводятся фиктивные элементы (поставщики/потребители) для выравнивания предложения и спроса, сохраняя сбалансированную структуру LP.
- **Ограничения на уровне потребителей:** Добавляются новые строки в матрицу A_{ub} и b_{ub} , что усложняет задачу, но делает ее более реалистичной.
- **Задачи с фиксированной стоимостью/минимальными партиями:** Требуют перехода к целочисленному или смешанному целочисленному программированию (MILP), что выходит за рамки `linprog`.

Эти примеры демонстрируют, как математическая постановка может быть адаптирована для отражения более сложных реальных сценариев.

10. Задачи для самостоятельного решения

1. **Измените пропускную способность маршрутов:** Попробуйте значительно уменьшить пропускную способность одного из маршрутов (например, до 100 единиц). Как это повлияет на общую стоимость и распределение потоков?
2. **Введите новое ограничение:** Допустим, маршрут 31->РЦ2 теперь имеет ограничение, что по нему можно перевезти **минимум** 300 единиц, если он вообще используется. Как это можно

смоделировать? (Это сложно сделать напрямую в `linprog`, но дает представление о более сложных задачах).

3. **Решите задачу без ограничений на пропускную способность:** Сравните результат с задачей, где эти ограничения учтены. Что это говорит об эффективности маршрутов?

```
# Задача 5: Решение без ограничений пропускной способности
import numpy as np
from scipy.optimize import linprog

print("\n=== ЗАДАЧА 5: СРАВНЕНИЕ С ЗАДАЧЕЙ БЕЗ ОГРАНИЧЕНИЙ ===\n")

m, n = 2, 3
c = np.array([5, 7, 9, 6, 8, 10])
a = np.array([1000, 1500])
b = np.array([800, 1200, 500])
u = np.array([700, 500, 400, 600, 800, 300])

# Решение с ограничениями пропускной способности
A_eq_supply = np.zeros((m, m*n))
for i in range(m):
    A_eq_supply[i, i*n:(i+1)*n] = 1

A_eq_demand = np.zeros((n, m*n))
for j in range(n):
    A_eq_demand[j, j::n] = 1

A_eq = np.vstack((A_eq_supply, A_eq_demand))
b_eq = np.concatenate((a, b))

# С ограничениями
A_ub_with = np.eye(m*n)
b_ub_with = u
result_with = linprog(c=c, A_ub=A_ub_with, b_ub=b_ub_with,
                      A_eq=A_eq, b_eq=b_eq, bounds=(0, None), method='highs')

# Без ограничений пропускной способности
result_without = linprog(c=c, A_eq=A_eq, b_eq=b_eq, bounds=(0, None),
                        method='highs')

if result_with.success and result_without.success:
    print("Сравнение результатов:")
    print(f"С ограничениями пропускной способности:")
    print(f"  Стоимость: {result_with.fun:.2f}")
    x_with = result_with.x.reshape((m, n))
    print(f"  Распределение: {x_with.flatten()}")

    print(f"\nБез ограничений пропускной способности:")
    print(f"  Стоимость: {result_without.fun:.2f}")
    x_without = result_without.x.reshape((m, n))
    print(f"  Распределение: {x_without.flatten()}")

    cost_difference = result_with.fun - result_without.fun
```

```

print(f"\nРазница в стоимости: {cost_difference:.2f}")
print(f"Ограничения увеличили стоимость на
{cost_difference/result_without.fun*100:.1f}%")

# Анализ "узких мест"
print(f"\nАнализ ограничивающих факторов:")
for i in range(m):
    for j in range(n):
        idx = i*n + j
        if x_with[i,j] >= u[idx] * 0.95: # Используется более 95% capacity
            print(f"  Маршрут З{i+1}->РЦ{j+1}: {x_with[i,j]:.1f}/{u[idx]}
(({x_with[i,j]/u[idx]*100):.1f}%) - ОГРАНИЧИВАЕТ!")

```

=== ЗАДАЧА 5: СРАВНЕНИЕ С ЗАДАЧЕЙ БЕЗ ОГРАНИЧЕНИЙ ===

Сравнение результатов:

С ограничениями пропускной способности:

Стоимость: 18400.00

Распределение: [400. 400. 200. 400. 800. 300.]

Без ограничений пропускной способности:

Стоимость: 18400.00

Распределение: [0. 1000. 0. 800. 200. 500.]

Разница в стоимости: 0.00

Ограничения увеличили стоимость на 0.0%

Анализ ограничивающих факторов:

Маршрут З2->РЦ2: 800.0/800 (100.0%) - ОГРАНИЧИВАЕТ!

Маршрут З2->РЦ3: 300.0/300 (100.0%) - ОГРАНИЧИВАЕТ!