Работа с асоциативни списъци в езика Racket

Същност на асоциативните списъци

Дефиниция. Асоциативен списък (**А-списък**) е всеки списък, чийто елементи имат вида (**<ключ>.<acoциация>**). В много диалекти на Lisp се изисква **<ключ>** да бъде атом (дори само символен атом). В Racket такова изискване няма **- <ключ>** тук може да бъде произволен S-израз. **<acoциация>** също може да бъде произволен S-израз.

Общ вид на асоциативните списъци:

```
((\langle key_1 \rangle, \langle value_1 \rangle)) (\langle key_2 \rangle, \langle value_2 \rangle) ... (\langle key_n \rangle, \langle value_n \rangle))
```

Забележка. Тъй като всеки непразен списък е точкова двойка, то от горната дефиниция следва, че всеки списък, чийто елементи са непразни списъци, също е А-списък.

Примитивни процедури за работа с асоциативни списъци

В Racket съществуват примитивни (вградени) процедури само за търсене по зададен ключ в даден асоциативен списък. Най-общо тези процедури действат по следния начин: по дадени S-израз и A-списък те връщат първия от елементите на A-списъка, чийто ключ (т.е. чийто първи елемент) е равен (в смисъл на eq?, eqv? или equal?) на дадения S-израз; ако никой от елементите на A-списъка няма ключ, равен (в съответния смисъл) на дадения S-израз, то процедурите за търсене връщат резултат #f.

Примитивни процедури в Racket за търсене в асоциативен списък:

(assq key a-list) —> първия елемент на [a-list], който има ключ, равен (в смисъл на eq?) на [key], или #f, ако такъв елемент не съществува.

(assv key a-list) —> първия елемент на [a-list], който има ключ, равен (в смисъл на eqv?) на [key], или #f, ако такъв елемент не съществува.

(assoc key a-list) —> първия елемент на [a-list], който има ключ, равен (в смисъл на equal?) на [key], или #f, ако такъв елемент не съществува.

Примерна дефиниция на процедура, чието действие съвпада с това на примитивната процедура *assq*:

```
(define (lookup key a-list)
  (cond [(null? a-list) #f]
       [(eq? (caar a-list) key) (car a-list)]
       [else (lookup key (cdr a-list))]))
```

В Racket, а също и в останалите диалекти на Lisp, не са предвидени примитивни процедури за добавяне и изтриване на елементи в асоциативен списък. Затова има смисъл да бъдат дефинирани такива процедури.

Дефиниция на процедура за изтриване на елемент от асоциативен списък (с използване на *eq?* като процедура за сравнение):

Дефиниция на процедура за добавяне на елемент към асоциативен списък:

```
(define (put-assoc pair a-list)
  (cons pair (rem-assoc (car pair) a-list)))
```

Забележка. Горните дефиниции са смислени при спазване на естественото ограничение в един асоциативен списък да няма повече от един елемент с даден ключ (т.е. да няма елементи с еднакви ключове).

Характерни приложения на асоциативните списъци

Работа с дървета в езика Racket

Примерна задача. Нека [tree] е списък, който описва някакво дърво. Да се избере подходящо представяне на дървото, зададено чрез [tree], и да се дефинират следните процедури:

(succs node) —> списък от преките наследници на възела [node] в дървото [tree];

(leaf? node) —> #t, ако възелът [node] е лист в дървото [tree], и #f - в противния случай;

(list-of-leaves node) —> списък от листата на дървото [tree], които са наследници на възела [node];

(list-of-paths node) —> списък от пътищата в дървото [tree] от възела [node] до всички листа на дървото, които са наследници на [node].

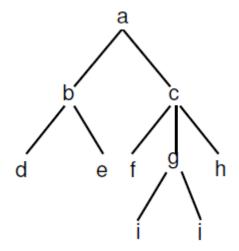
Решение

Представяне - чрез апарата на А-списъците

```
Нека tree —> ((<възел_1>.(<насл_{11}><насл_{12}>...)) (<възел_2>.(<насл_{21}><насл_{22}>...)) ...) = = ((<възел_1><насл_{11}><насл_{12}>...) (<възел_2><насл_{21}><насл_{22}>...) ...)
```

Тук **<възел**і> са имената на възлите в дървото, които не са листа (и тук имената на възлите трябва да са уникални), а **<насл**іј> са имената на преките наследници на **<възел**і>.

Примерно дърво



Това дърво ще има следното представяне:

Дефиниции

```
(define (succs node)
   (let ([lst (assq node tree)])
        (if lst (cdr lst) '())))

(define (leaf? node)
   (null? (succs node)))
```

```
(define (list-leaves node)
;;; Връща ([node]), когато [node] е лист от
;;; дървото
   (if (leaf? node)
       (list node)
       (apply append (map list-leaves
                         (succs node)))))
(define (list-of-leaves node)
;;; Връща (), когато [node] е лист от дървото
   (if (leaf? node)
       '()
       (list-leaves node)))
```

```
c node
                   succs
           (f g h)
                 map list-of-paths
(((f)) ((g i) (g j)) ((h)))
apply append
    ((f) (g i) (g j) (h))
                  map (lambda (x) (cons node x))
((c f) (c g i) (c g j) (c h))
```

Забележка

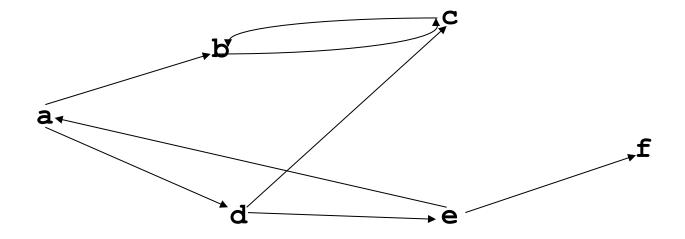
Дискутираното по-горе представяне се характеризира с това, че за всеки възел, който не е лист в дървото, са зададени неговите преки наследници. Такъв тип представяне е удобно, когато се извършва търсене в посока от корена към листата на дървото. Възможен е и друг тип представяне, при което за всеки възел, който не съвпада с корена на дървото, е даден неговият родител. Такова представяне е удобно, когато се извършва търсене в посока от листата към корена на дървото.

Работа с графи в Racket

Примерна задача. Даден е ориентиран граф **G**. Да се избере и опише накратко подходящо представяне на **G** и да се състави програма, която:

- а) проверява дали дадена крайна редица от възли **Р** представлява коректен път без цикли в графа **G**;
- б) проверява дали съществува път между два дадени възела **a** и **b** от графа **G**, който е съставен от не повече от **n** дъги на графа.

Примерен граф



Решение

И

Представяне - чрез апарата на А-списъците

Имената на възлите в графа са уникални символни атоми

```
G —> ((<възел_1>. (<насл_{11}> <насл_{12}> . . . )) (<възел_2>. (<насл_{21}> <насл_{22}> . . . )) . . . . ) = ((<възел_1> <насл_{11}> <насл_{12}> . . . ) (<възел_2> <насл_{21}> <насл_{22}> . . . ) . . . . )
```

Тук **<възел**і> са имената на възлите, от които започва поне една дъга в графа, а **<насл**іј> са имената на краищата на дъгите, започващи от **<възел**і>.

В горния пример:

Забележка. В някои случаи (а такава е и нашата задача) е по-добре това представяне да се модифицира така, че като ключове на елементите на [G] да участват всички възли. Тогава лесно може да се извлече броят на възлите в графа, а при необходимост могат да се извлекат и самите възли. В такъв случай дефиницията на G ще има следния вид:

Дефиниции

а) Отново има смисъл да бъде дефинирана помощна функция **succs**, която по даден възел [node] връща списък от имената на всички възли – преки наследници на [node], т.е. които са краища на дъги в графа, започващи от [node].

Дефиниция на функцията **succs**:

```
(define (succs node)
  (let ([lst (assq node g)])
           (if lst (cdr lst) '())))
```

```
Дефиниция на процедурата от т. а):

(define (correct-path p)
   (and (is-a-path p) (not (cycled p))))

(define (cycled p)
   (cond [(null? p) #f]
        [(memq (car p) (cdr p)) #t]
        [else (cycled (cdr p))]))
```

б) Целта тук е дефинирането на процедура (connected a b n), която проверява дали съществува път между възлите а и b, съставен от не повече от n дъги. Най-напред обаче ще дефинираме някои помощни, но много важни процедури за генериране на пътища в графа.

Обяснение на предложеното решение за т. б)

Постепенно се генерират всички пътища (вериги), които започват от възела а. На първата стъпка се генерират всички пътища с дължина 1 (за дължина на пътя ще смятаме броя на дъгите, от които е съставен той); на втората стъпка се генерират всички пътища с дължина 2, които се получават, като към резултатите от първата стъпка се добавят нови отсечки до всички "наследници" на краищата на резултатите от тази стъпка и т.н. Работата приключва при три възможни случая:

- достига се **b**: успех;
- направени са повече от **n** стъпки, без да се достигне **b**: неуспех;
- не могат да се генерират нови пътища, а **b** не е достигнат: неуспех.