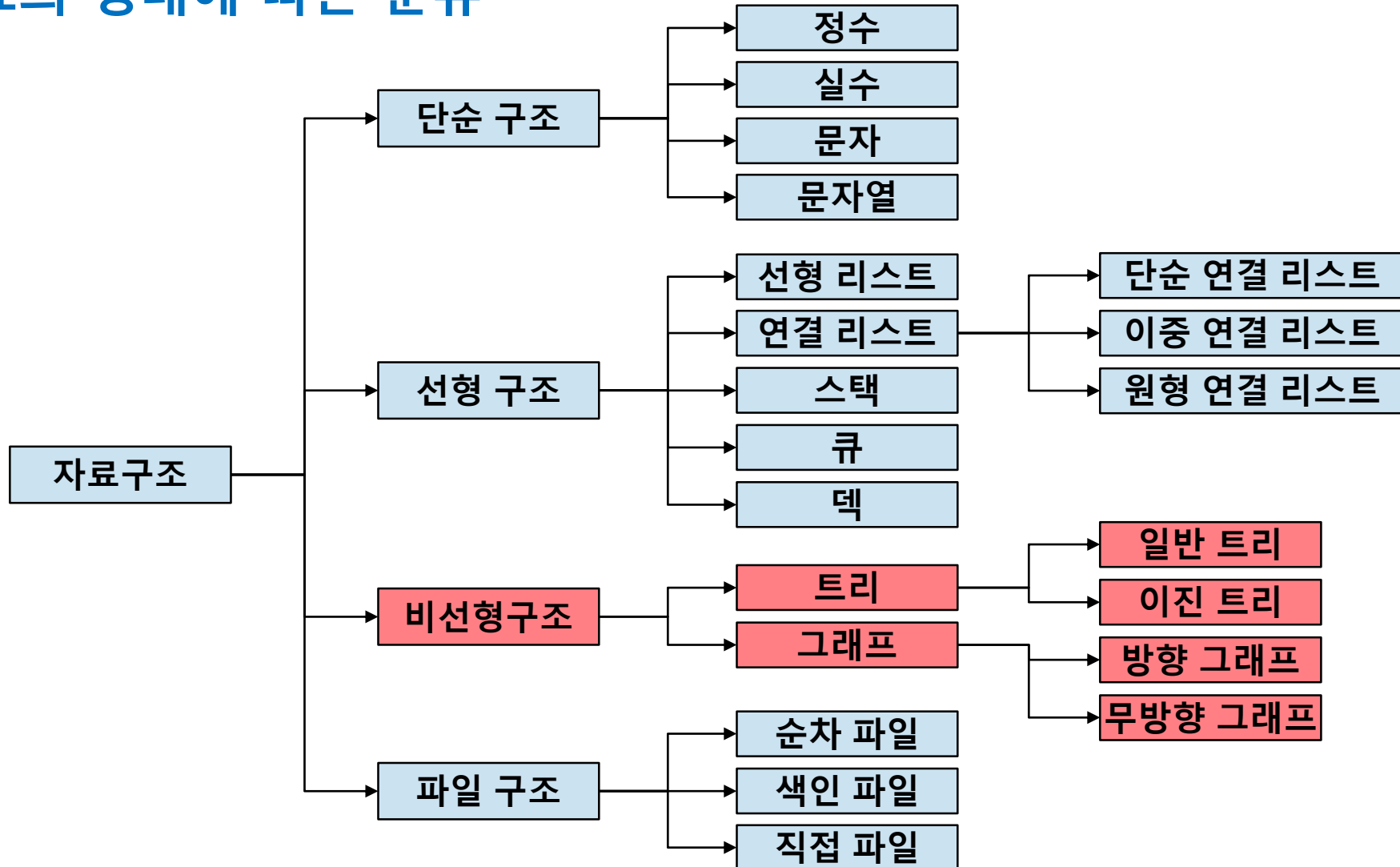


Tree

- 자료의 형태에 따른 분류



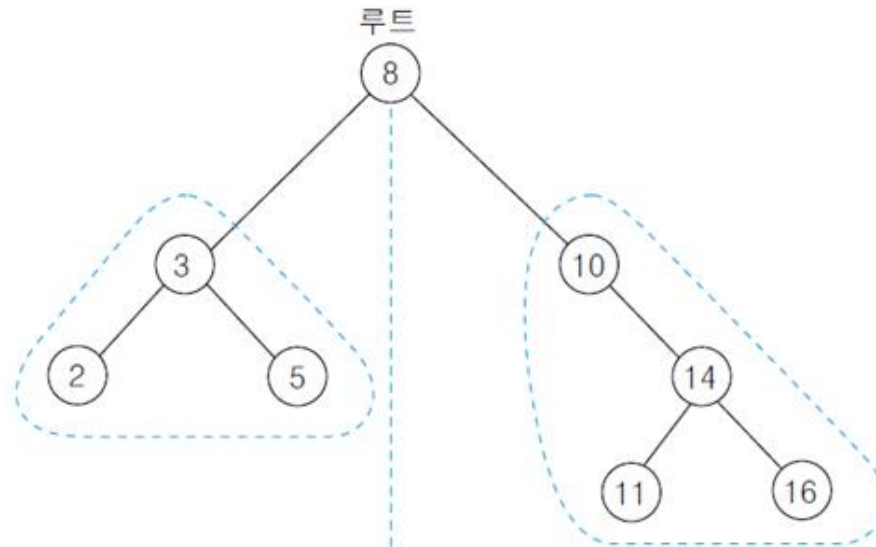
Tree

- 이진 탐색 트리(binary search tree)

- 이진 트리에 탐색을 위한 조건을 추가하여 정의한 자료구조

- 이진 탐색 트리의 정의

- (1) 모든 원소는 서로 다른 **유일한 키**를 갖는다.
- (2) **왼쪽** 서브트리에 있는 원소의 키들은 **그 루트의 키보다 작다**.
- (3) **오른쪽** 서브트리에 있는 원소의 키들은 **그 루트의 키보다 크다**.
- (4) 왼쪽 서브트리와 오른쪽 서브트리도 이진 탐색 트리다.



왼쪽 서브 트리의 키값 < 루트의 키값 < 오른쪽 서브 트리의 키값

Tree

- 이진 탐색 트리의 탐색 연산

- 루트에서 시작한다.
- 탐색할 key값 x 를 루트 노드의 key값과 비교한다.
 - (key값 $x =$ 루트노드의 key값)인 경우 :
 - ☞ 원하는 원소를 찾았으므로 탐색연산 성공
 - (key값 $x <$ 루트노드의 key값)인 경우 :
 - ☞ 루트노드의 **왼쪽** 서브트리에 대해서 탐색연산 수행
 - (key값 $x >$ 루트노드의 key값)인 경우 :
 - ☞ 루트노드의 **오른쪽** 서브트리에 대해서 탐색연산 수행
- 서브트리에 대해서 순환적으로 탐색 연산을 반복한다

Tree

- 탐색 연산 알고리즘

알고리즘 8-4 이진 탐색 트리에서의 탐색 연산 알고리즘

```
searchBST(bsT, x)
  p ← bsT;
  if (p=null) then
    return null;
  if (x = p.key) then
    return p;
  if (x < p.key) then
    return searchBST(p.left, x);
  else return searchBST(p.right, x);
end searchBST( )
```

Tree

- 이진 탐색 트리의 삽입 연산

1) 먼저 탐색 연산을 수행

- 삽입할 원소와 같은 원소가 트리에 있으면 삽입할 수 없으므로, 같은 원소가 트리에 있는지 탐색하여 확인한다.
- 탐색에서 탐색 실패가 결정되는 위치가 삽입 위치가 된다.

2) 탐색 실패한 위치에 원소를 삽입한다.

Tree

- 이진 탐색 트리 삽입 알고리즘

알고리즘 8-5 이진 탐색 트리에서의 삽입 연산 알고리즘

```
insertBST(bsT, x)
```

```
  p ← bsT;
```

```
  while (p ≠ null) do {
```

```
    if (x = p.key) then return;
```

```
    q ← p;
```

```
    if (x < p.key) then p ← p.left;
```

```
    else p ← p.right;
```

```
  }
```

```
  new ← getNode();
```

```
  new.key ← x;
```

```
  new.left ← null;
```

```
  new.right ← null;
```

```
  if (bsT = null) then bsT ← new;
```

```
  else if (x < q.key) then q.left ← new;
```

```
  else q.right ← new;
```

```
  return;
```

```
end insertBST()
```

① 삽입할 노드 탐색

② 삽입할 노드 생성

③ 노드 연결

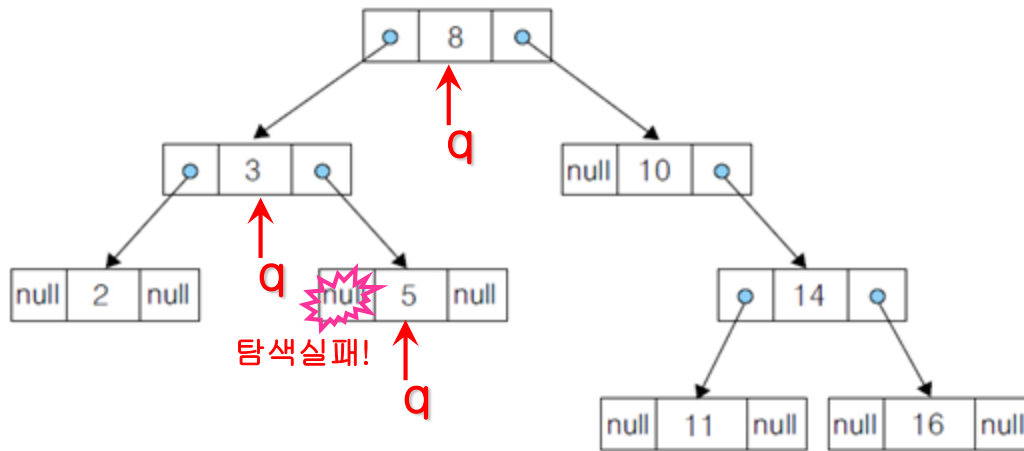
삽입할 자리 탐색

삽입할 노드 만들기

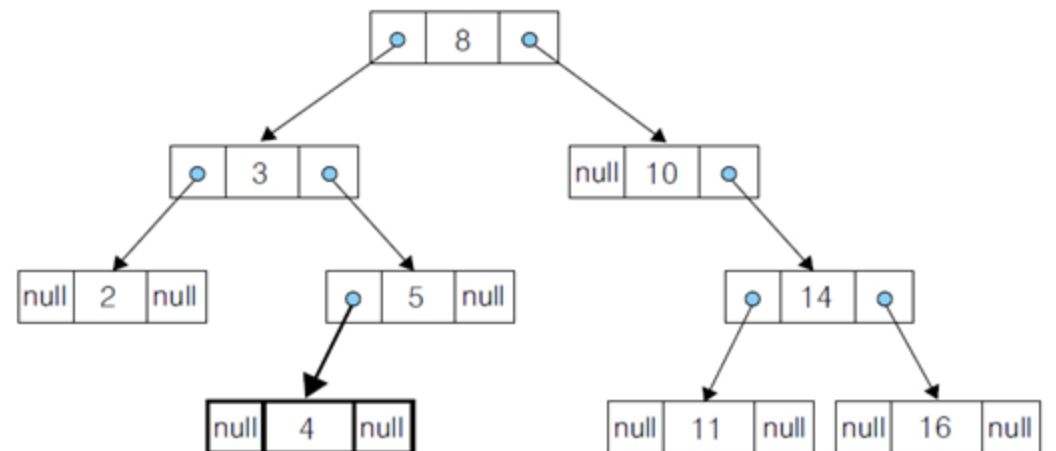
탐색한 자리에 노드 연결

Tree

- 단순 연결 리스트로 표현한 이진트리에서의 원소 4 삽입하기



(1) 이진 탐색 트리의 연결 표현 : 삽입 전



2) 이진 탐색 트리의 연결 표현 : 삽입 후

Tree

- 이진 탐색 트리의 삭제 연산

- 1) 먼저 탐색 연산을 수행

- 삭제할 노드의 위치를 알아야 하므로 트리를 탐색한다.

- 2) 탐색하여 찾은 노드를 삭제한다.

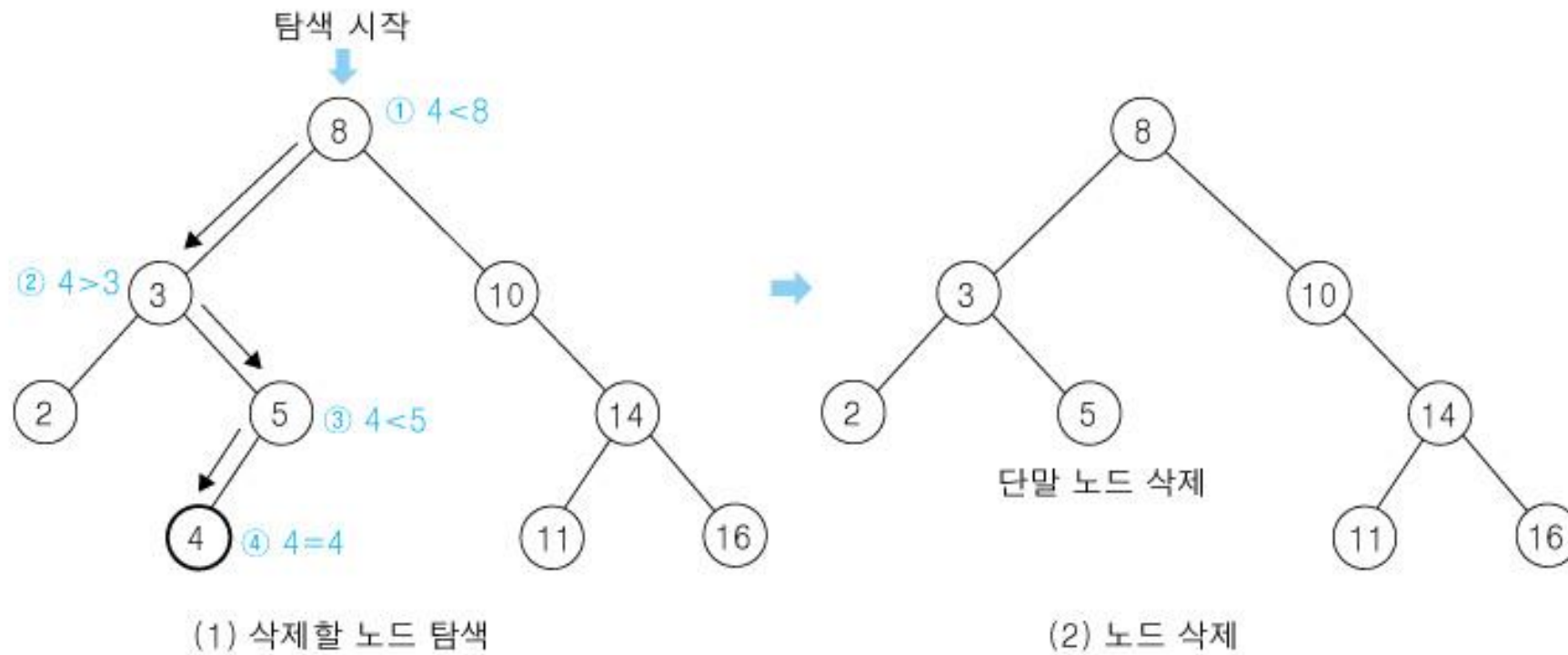
- 노드의 삭제 후에도 이진 탐색 트리를 유지해야 하므로 삭제 노드의 경우에 대한 후속 처리(이진 탐색 트리의 재구성 작업)가 필요하다.

- 삭제할 노드의 경우

- » 삭제할 노드가 단말노드인 경우 : 차수가 0인 경우
- » 삭제할 노드가 하나의 자식노드를 가진 경우 : 차수가 1인 경우
- » 삭제할 노드가 두개의 자식노드를 가진 경우 : 차수가 2인 경우

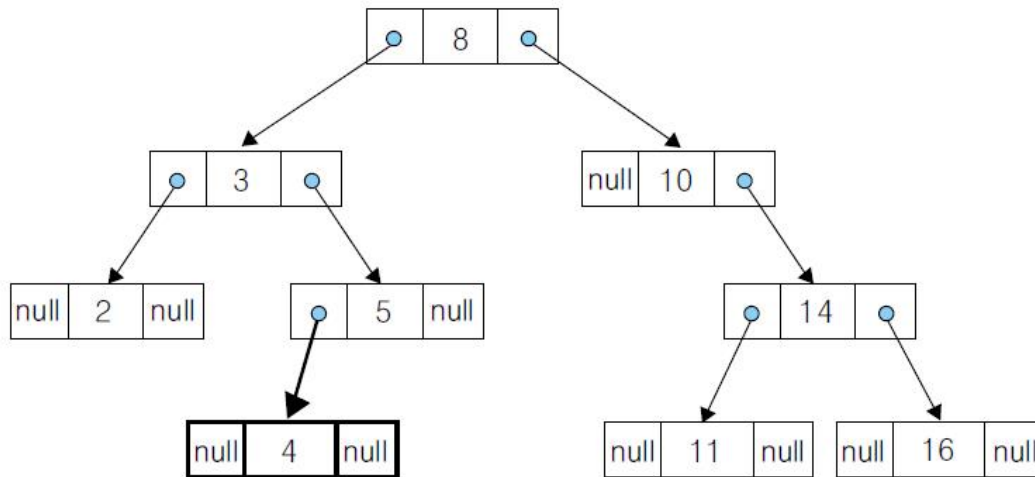
Tree

- 단말 노드의 삭제 연산
 - 노드 4를 삭제하는 경우

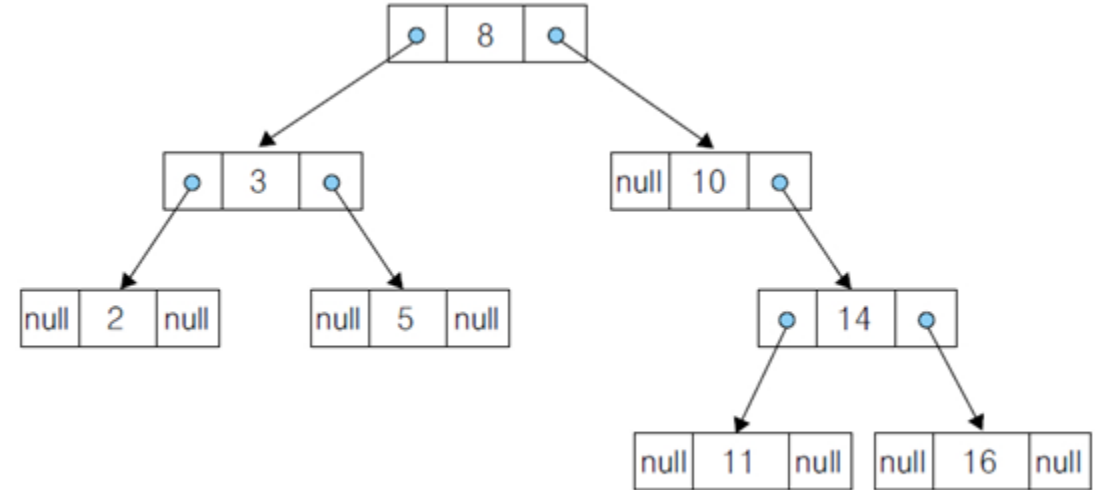


Tree

- 노드 4를 삭제하는 경우에 대한 단순 연결 리스트 표현
 - 노드를 삭제하고, 삭제한 노드의 부모 노드의 링크 필드에 null 설정



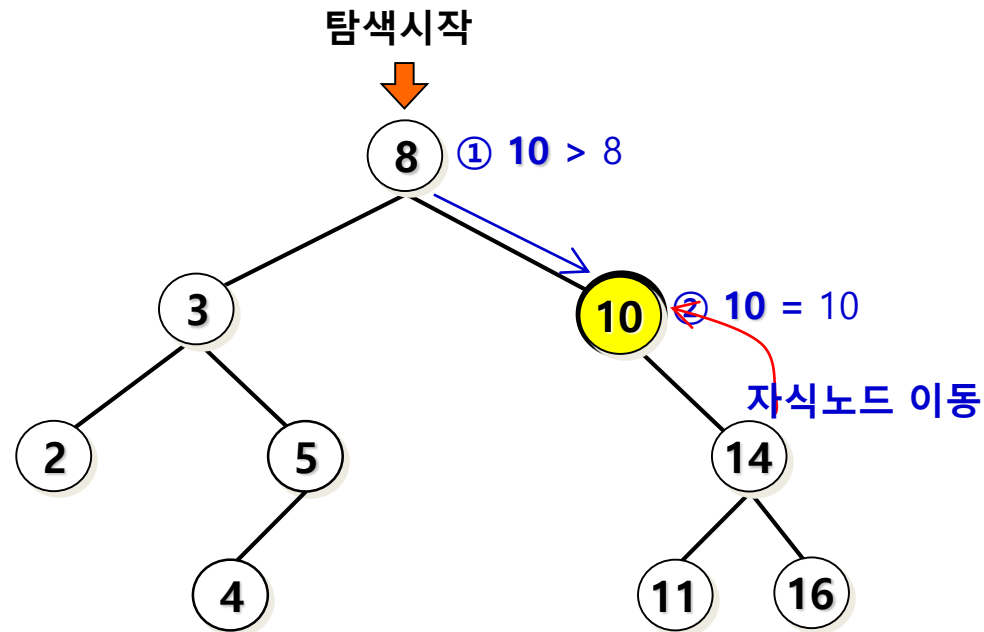
(1) 이진 탐색 트리의 연결 표현: 삭제 전



(2) 이진 탐색 트리의 연결 표현: 삭제 후

Tree

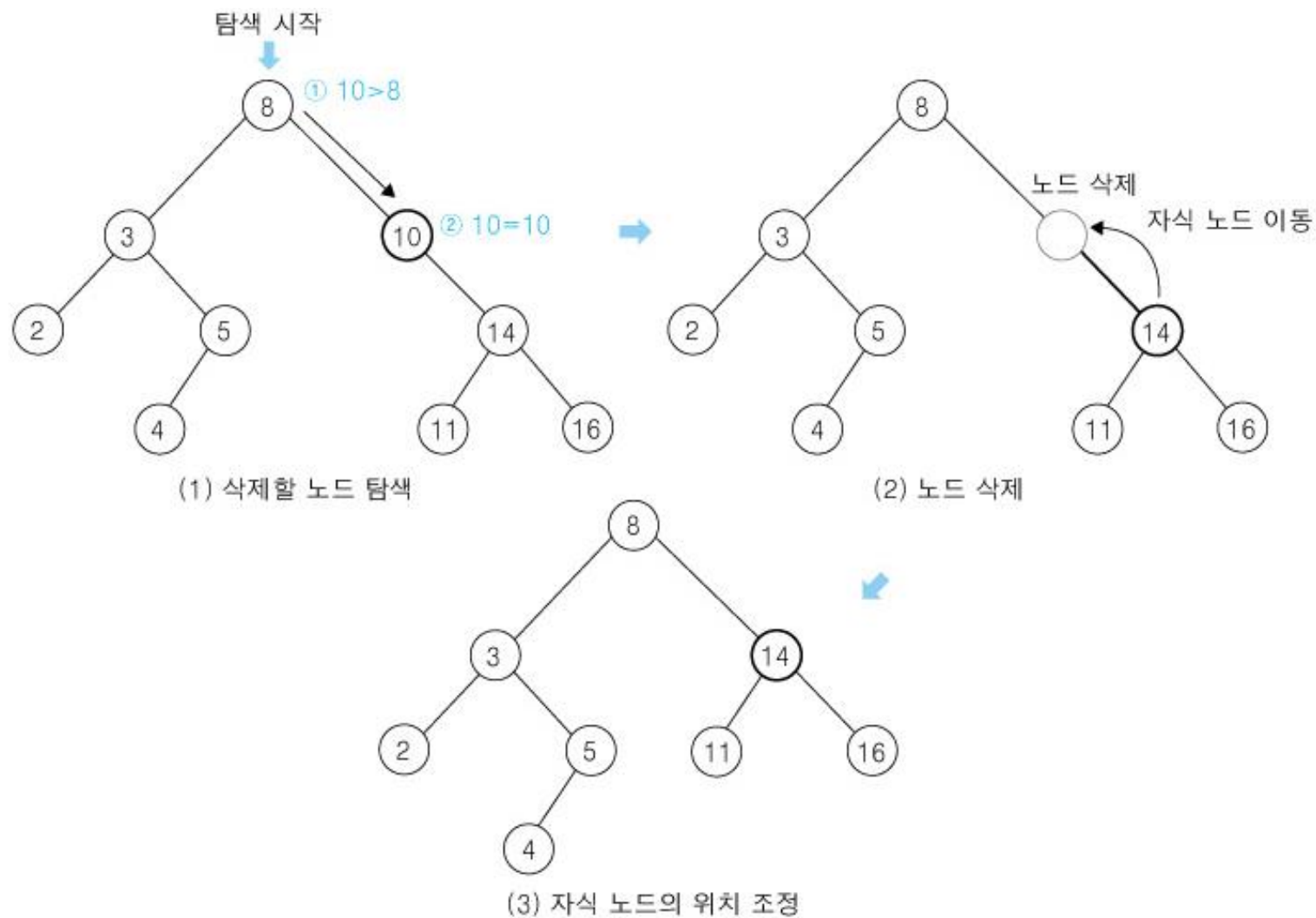
- 자식 노드가 하나인 노드, 즉 차수가 1인 노드의 삭제 연산
 - 노드를 삭제하면, 자식 노드는 트리에서 연결이 끊어져서 고아가 된다.
 - **후속 처리 : 이진 탐색 트리의 재구성**
 - 삭제한 부모노드의 자리를 자식노드에게 물려준다.
 - 예) 노드 10을 삭제하는 경우



- 1단계: 삭제할 노드 **탐색**
- 2단계: 탐색한 노드 **삭제**
- 3단계: **후속처리**

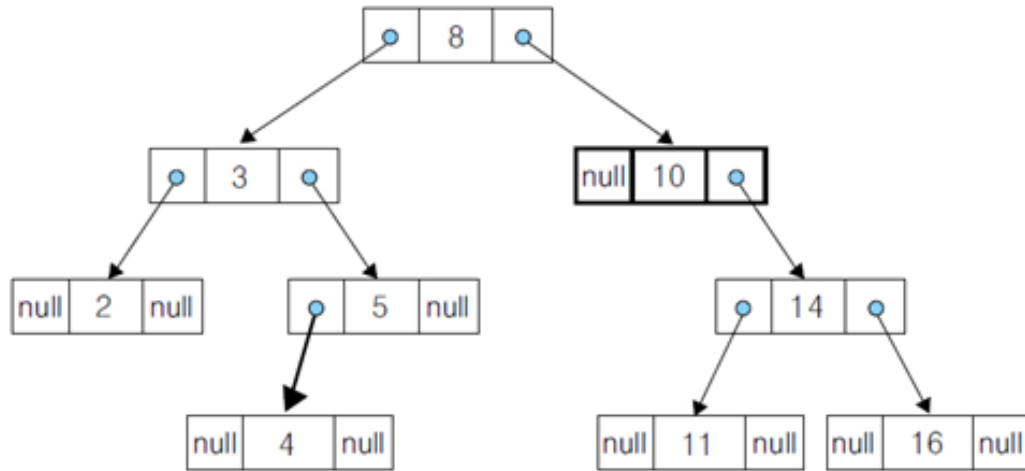
Tree

- 예) 노드 10을 삭제하는 경우

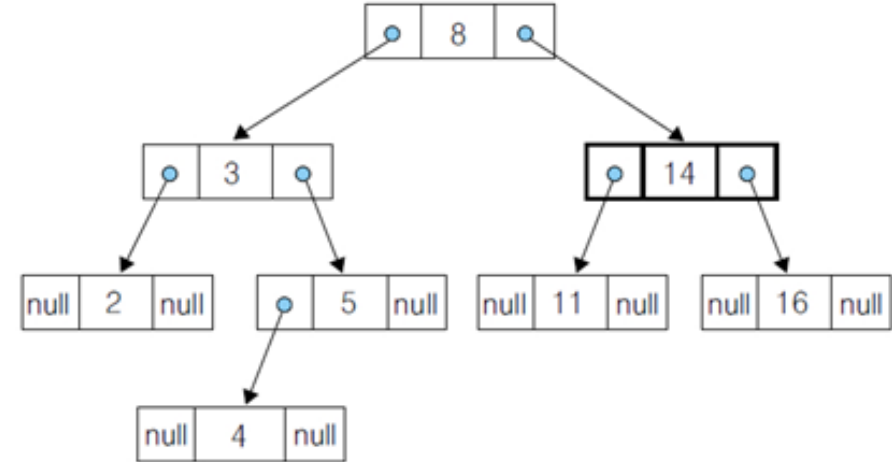


Tree

- 노드 10을 삭제하는 경우에 대한 단순 연결 리스트 표현



(1) 이진 탐색 트리의 연결 표현 : 삭제 전



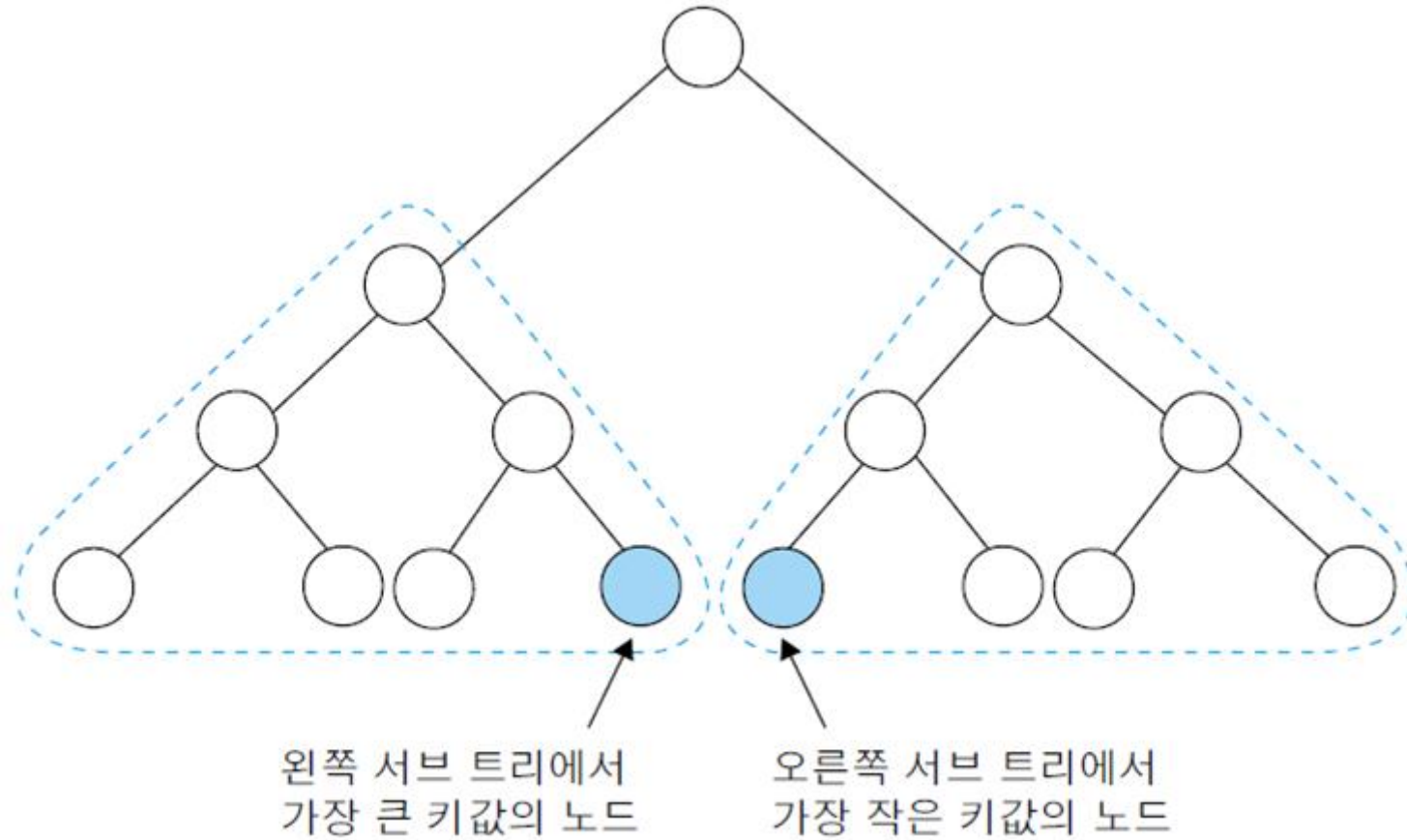
(2) 이진 탐색 트리의 연결 표현 : 삭제 후

Tree

- 자식 노드가 둘인 노드, 즉 차수가 2인 노드의 삭제 연산
 - 노드를 삭제하면, 자식 노드들은 트리에서 연결이 끊어져서 고아가 된다.
 - **후속 처리 : 이진 탐색 트리의 재구성**
 - 삭제한 노드의 자리를 자손 노드들 중에서 선택한 후계자에게 물려준다.
- 후계자 선택 방법
 - 방법1) 왼쪽 서브트리에서 가장 큰 자손노드 선택**
 - » 왼쪽 서브트리의 오른쪽 링크를 따라 계속 이동하여 오른쪽 링크 필드가 NULL인 노드 즉, 가장 오른쪽에 있는 노드가 후계자가 된다.
 - 방법2) 오른쪽 서브트리에서 가장 작은 자손노드 선택**
 - » 오른쪽 서브트리에서 왼쪽 링크를 따라 계속 이동하여 왼쪽 링크 필드가 NULL인 노드 즉, 가장 왼쪽에 있는 노드가 후계자가 된다.

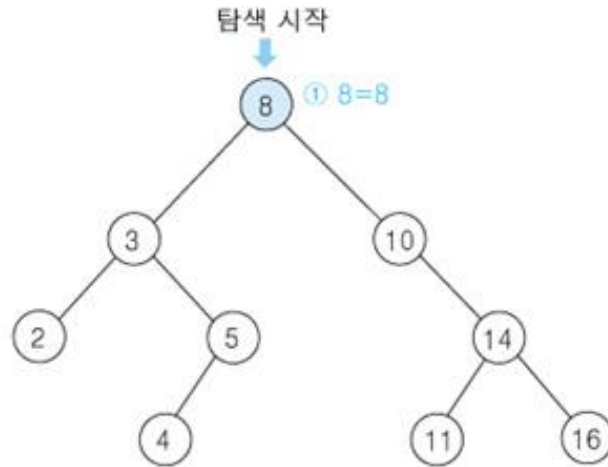
Tree

- 삭제한 노드의 자리를 물려받을 수 있는 후계자 노드

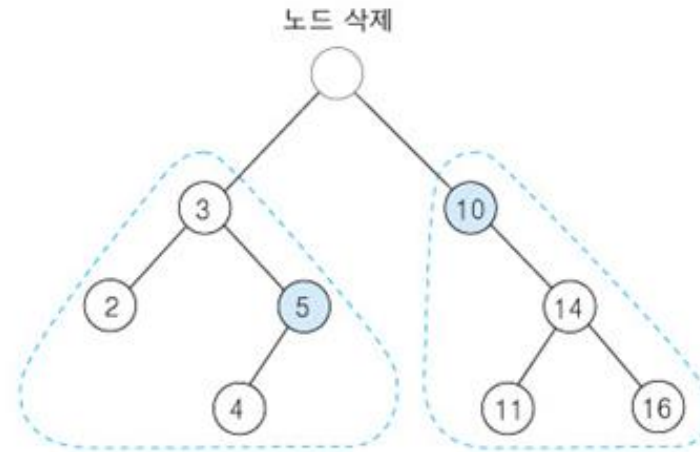


Tree

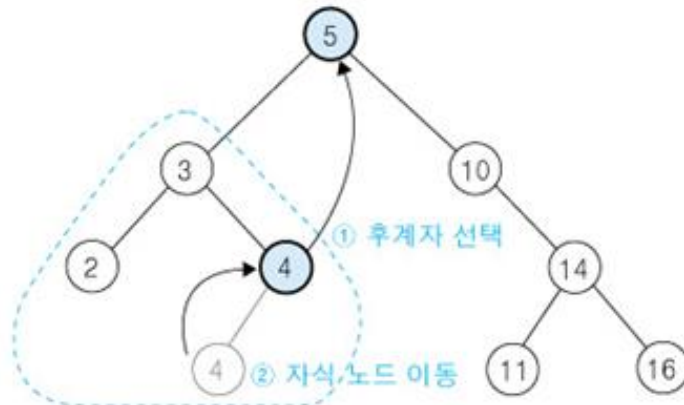
- 예) 노드 8을 삭제하는 경우



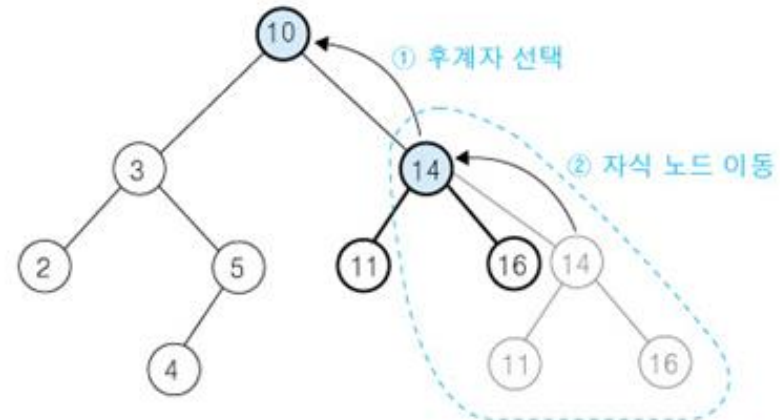
(1) 삭제할 노드 탐색



(2) 노드 삭제



(a) 트리 재구성_노드 5를 후계자로 선택한 경우



(b) 트리 재구성_노드 10을 후계자로 선택한 경우

Tree

- 노드 5를 후계자로 선택한 경우
 - ① 후계자 노드 5를 원래자리에서 삭제하여, 삭제노드 8의 자리를 물려준다.
 - ② 후계자 노드 5의 원래자리는 자식노드 4에게 물려주어 이진 탐색 트리를 재구성한다. (☞ 자식노드가 하나인 노드 삭제 연산의 후속처리 수행!)
- 노드 10을 후계자로 선택한 경우
 - ① 후계자 노드 10을 원래자리에서 삭제하여, 삭제노드 8의 자리를 물려준다.
 - ② 후계자 노드 10의 원래자리는 자식노드 14에게 물려주어 이진 탐색 트리를 재구성한다. (☞ 자식노드가 하나인 노드 삭제 연산의 후속처리 수행!)

Tree

- **힙(heap)**

- 완전 이진 트리에 있는 노드 중에서 키 값이 가장 큰 노드나 키 값이 가장 작은 노드를 찾기 위해서 만든 자료구조
- **최대 힙(max heap)**
 - 키값이 가장 큰 노드를 찾기 위한 **완전 이진 트리**
 - {부모노드의 키값 \geq 자식노드의 키값}
 - 루트 노드 : **키 값이 가장 큰 노드**
- **최소 힙(min heap)**
 - 키값이 가장 작은 노드를 찾기 위한 **완전 이진 트리**
 - {부모노드의 키값 \leq 자식노드의 키값}
 - 루트 노드 : **키 값이 가장 작은 노드**

Tree

- 힙(heap)가 추상 자료형

ADT Heap

데이터 : n 개의 원소로 구성된 완전 이진 트리로서 각 노드의 키값은
그의 자식 노드의 키값보다 크거나 같다.
(부모 노드의 키값 \geq 자식 노드의 키값)

연산 :

$\text{heap} \in \text{Heap}; \text{item} \in \text{Element};$

createHeap() ::= create an empty heap;

// 공백 힙의 생성 연산

isEmpty(heap) ::= if (heap is empty) then return true;
else return false;

// 힙이 공백인지를 검사하는 연산

insertHeap(heap, item) ::= insert item into heap;

// 힙의 적당한 위치에 원소(item)를 삽입하는 연산

deleteHeap(heap) ::= if (isEmpty(heap)) then return error;

else {

item \leftarrow 힙에서 가장 큰 원소;

remove {힙에서 가장 큰 원소};

return item;

}

// 힙에서 키값이 가장 큰 원소를 삭제하고 반환하는 연산

End Heap()

Tree

- **힉프에서의 삽입 연산**

- 1단계 : 완전 이진 트리를 유지하면서 확장한 노드에 삽입할 원소를 임시 저장
 - 노드가 n 개인 완전 이진 트리에서 다음 노드의 확장 자리는 $n+1$ 번의 노드가 된다.
 - $n+1$ 번 자리에 노드를 확장하고, 그 자리에 삽입할 원소를 임시 저장한다.
- 2단계 : 만들어진 완전 이진 트리 내에서 삽입 원소의 제자리를 찾는다.
 - 현재 위치에서 부모노드와 비교하여 크기 관계를 확인한다.
 - {현재 부모노드의 키값 \geq 삽입 원소의 키값}의 관계가 성립하지 않으면, 현재 부모노드의 원소와 삽입 원소의 자리를 서로 바꾼다.

Tree

- **힙에서의 삽입 연산 알고리즘**

- ① 현재 힙의 크기를 하나 증가시켜서 노드 위치를 확장하고, 확장한 노드 번호가 현재의 삽입 위치 i 가 된다.
- ② 삽입할 원소 $item$ 과 부모 노드 $heap[\lfloor i/2 \rfloor]$ 를 비교하여 $item$ 이 부모 노드 보다 작거나 같으면 현재의 삽입 위치 i 를 삽입 원소의 위치로 확정한다.
- ③ 만약 삽입할 원소 $item$ 이 부모 노드보다 크면, 부모 노드와 자식 노드의 자리를 바꾸어 최대 힙의 관계를 만들어야 하므로 부모 노드 $heap[\lfloor i/2 \rfloor]$ 를 현재의 삽입 위치 $heap[i]$ 에 저장하고,
- ④ $i/2$ 를 삽입 위치 i 로 하여, ②~④를 반복하면서 $item$ 을 삽입할 위치를 찾는다.
- ⑤ 찾은 위치에 삽입할 노드 $item$ 을 저장하면, 최대 힙의 재구성 작업이 완성되므로 삽입 연산을 종료한다.

Tree

- **힙에서의 삭제 연산**

- 힙에서는 루트 노드의 원소만을 삭제 할 수 있다.
- 1단계 : 루트 노드의 원소를 삭제하여 반환한다.
- 2단계 : 원소의 개수가 $n-1$ 개로 줄었으므로, 노드의 수가 $n-1$ 인 완전 이진 트리로 조정한다.
 - 노드가 n 개인 완전 이진 트리에서 노드 수 $n-1$ 개의 완전 이진 트리가 되기 위해서 마지막 노드, 즉 n 번 노드를 삭제한다.
 - 삭제된 n 번 노드에 있던 원소는 비어있는 루트 노드에 임시 저장한다.
- 3단계 : 완전 이진 트리 내에서 루트에 임시 저장된 원소의 제자리를 찾는다.
 - 현재 위치에서 자식노드와 비교하여 크기 관계를 확인한다.
 - {임시 저장 원소의 키값 \geq 현재 자식 노드의 키값}의 관계가 성립하지 않으면, 현재 자식 노드의 원소와 임시 저장 원소의 자리를 서로 바꾼다.

Tree

- **힙에서의 삭제 연산 알고리즘**

- ① 루트노드 `heap[1]`을 변수 `item`에 저장하고,
- ② 마지막 노드의 원소 `heap[n]`을 변수 `temp`에 임시 저장한 후에,
- ③ 마지막 노드를 삭제하고 힙배열의 원소 개수를 하나 감소한다.
- ④ 마지막 노드의 원소였던 `temp`의 임시 저장위치 `i`는 루트노드의 자리인 1번이 된다.
- ⑤ 현재 저장위치에서 왼쪽 자식 노드 `heap[j]`와 오른쪽 자식 노드 `heap[j+1]`이 있을 때, 둘 중에서 키값이 큰 자식 노드의 키값과 `temp`를 비교하여, `temp`가 크거나 같으면 현재 위치가 `temp`의 자리로 확정된다.
- ⑥ 만약 `temp`가 자식노드보다 작으면, 자식노드와 자리를 바꾸고 다시 ⑤~⑥을 반복하면서 `temp`의 자리를 찾는다.
- ⑦ 찾은 위치에 `temp`를 저장하여 최대 힙의 재구성 작업을 완성하고
- ⑧ 루트노드를 저장한 `item`을 반환하는 것으로 삭제 연산을 종료한다.

Tree

- 순차 자료구조를 이용한 힙의 구현

- 부모노드와 자식노드를 찾기 쉬운 1차원 배열의 순차 자료구조 이용
- 1차원 배열을 이용한 힙의 표현 예



[그림 8-33] 순차 자료구조를 이용한 힙의 표현 예