后次复习前次的概念



- 1. n 维向量的概念,实向量;
- 2. 向量的表示方法: 行向量与列向量;
- 3. n维向量的线性运算及其性质;

向量相等、零向量、负向量

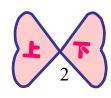
向量加法:
$$\alpha + \beta = (a_1 + b_1, a_2 + b_2, ..., a_n + b_n),$$

向量数乘 $k \cdot \alpha = (ka_1, ka_2, ..., ka_n), k \in \mathbb{R}$.

线性方程组的n维向量表示:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

$$\biguplus \quad \mathbb{P} \quad x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \dots + x_n\alpha_n = b,$$



一、内积

1.定义 ¹ 设
$$\alpha = (a_1, a_2, \dots, a_n), \beta = (b_1, b_2, \dots, b_n)$$
² $(\alpha, \beta) = a_1b_1 + a_2b_2 + \dots + a_nb_n$

 3 称为 α 与 β 的内积.

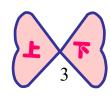
2.性质 5 (1)
$$(\alpha, \beta) = (\beta, \alpha)$$
;

$$(2) (\alpha + \beta, \gamma) = (\alpha, \gamma) + (\beta, \gamma)$$

$$(k\alpha, \beta) = k(\alpha, \beta);$$

 8 (3)(α , α)≥0,当且仅当 α =0时等号成立.

推广及对称性又有:



3. 长度

(1) 定义
$$|\alpha| = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + \dots + a_n^2} = \sqrt{(\alpha, \alpha)}$$

单位向量 $|\alpha|=1$: α 为单位向量.

设
$$\alpha \neq 0$$
, 令 $\alpha_e = \frac{1}{|\alpha|} \alpha$,则
$$|\alpha_e| = \sqrt{(\alpha_e, \alpha_e)} = \sqrt{\frac{1}{|\alpha|^2} (\alpha, \alpha)} = 1$$

- (2) 性质 1° 非负性 $|\alpha| \ge 0$
 - 2^{o} 齐次性 $||k\alpha|| = |k||\alpha|;$
 - 3^{o} 三角不等式 $|\alpha + \beta| \leq |\alpha| + |\beta|$;

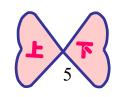
4. 柯西一布涅柯夫斯基-施瓦茨不等式

对n维空间V中任意两个向量 α 、 β ,有 $|(\alpha,\beta)| \le |\alpha||\beta|$ 当且仅当 α 、 β 满足 $\alpha = k\beta$ 时等号成立.

5. 向量 α 与 的夹角 $<\alpha,\beta>= arc\cos\frac{\alpha \cdot \beta}{|\alpha||\beta|}$ 柯西不等式 $|a_1b_1 + a_2b_2 + \dots + a_nb_n|$ $\leq \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + \dots + a_n^2} \sqrt{b_1^2 + b_2^2 + \dots + b_n^2} \quad a_i, b_i \in R, \quad i = 1, 2, \dots, n.$

三角不等式 对欧氏空间中的任意两个向量 α 、 β ,有

$$|\alpha + \beta| \le |\alpha| + |\beta|$$



定义2: 设 α , β 为n维空间中两个向量,若内积 $(\alpha,\beta)=0$

则称 α 与 β 正 交 或 互 相 垂 直 , 记 作 α 上 β .

注: ① 零向量与任意向量正交.

②
$$\alpha \perp \beta \iff \langle \alpha, \beta \rangle = \frac{\pi}{2}$$
, $\exists \beta \cos \langle \alpha, \beta \rangle = 0$.

正交向量组及标准(单位)正交向量组:

若一个向量组中的向量两两正交,且不含零向量,则称此向量组为正交向量组。

均为单位向量的正交向量组为标准正交向量组.

勾股定理及推广 设V为n维空间, $∀\alpha, \beta \in V$

$$\alpha \perp \beta \iff |\alpha + \beta|^2 = |\alpha|^2 + |\beta|^2$$



2.2 矩阵

矩 阵——代数学的一个主要研究对象

凯莱(Cayley, Arthur1821~1895)

英国数学家。 一般被公认为是矩阵论的创立者,

矩阵这个词是由英国数学家 西尔维斯特(J.J.Sylver)

1850年首先使用的。





J.J. 西尔维斯特 J. J. Sylvester (1814~1897年)

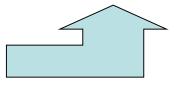


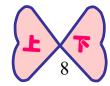
§ 2.1 矩阵的概念

- 一、矩阵(matrix)的定义
- 引例 某两个工厂都生产三种产品 $B_{1,}$ $B_{2,}$ B_{3} 。 某年第一季度,各厂的生产情况如下表:

产品产量	产品1	产品2	产品3
工厂1	20	17	12
	30	20	10

这就是我们今天要讲的:矩阵.





二、矩阵的定义

定义2.1 由 $m \times n$ 个数 a_{ij} (i = 1, 2, ..., m; j = 1, 2, ..., n) 有次序地排成 m 行(横排) n 列(竖排)的数表

称为一个m 行n 列的矩阵,简记 $(a_{ij})_{m\times n}$,通常用大写字母 A, B, C, ...表示,m 行 n 列的矩阵 A 也记为 $A_{m\times n}$,构成矩阵 A 的每个数称为矩阵 A 的元素,而 a_{ij} 表示矩阵第 i 行、第 j 列的元素。

简记为
$$A = A_{m \times n} = (a_{ij})_{m \times n} = (a_{ij}).$$

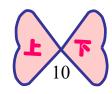
这 $m \times n$ 个数称为A的元素,简称为元.

元素是实数的矩阵称为实矩阵,

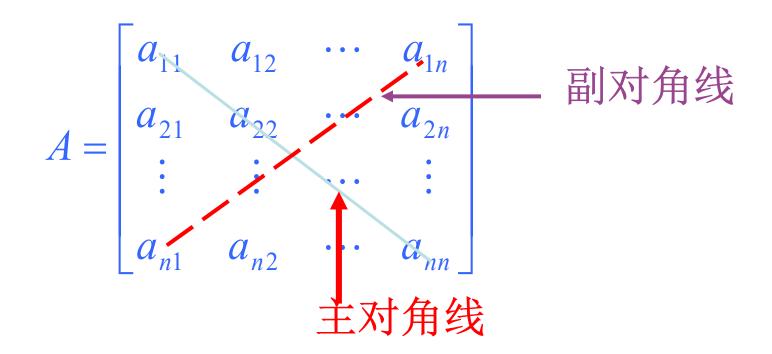
元素是复数的矩阵称为复矩阵.

例如 $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 & 5 \\ -9 & 6 & 4 & 3 \end{pmatrix}$ 是一个 2×4 实矩阵,

$$\begin{pmatrix} 13 & 6 & 2i \\ 2 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$
 是一个 3×3 复矩阵,



当 m=n 时, A 称为 n 阶方阵(square matric)。





注:矩阵与向量的关系

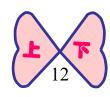
1) 矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times n}$ 可以看成由 $m \land n$ 维行向量

$$\alpha_i = (a_{i1} \quad a_{i2} \quad \cdots \quad a_{in}) \quad (i = 1, 2, \cdots, m)$$
组成。

也可以看成由 n个m维列向量

$$eta_j = egin{pmatrix} oldsymbol{b}_{1j} \ oldsymbol{b}_{2j} \ oldsymbol{b}_{mj} \end{pmatrix}$$
 $(j=1,2,\cdots,n)$ 组成。 向量可以用矩阵表示。

2) 向量可以用矩阵表示。



特殊形式的矩阵

1.行矩阵

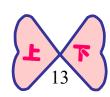
$$(a_{11}, a_{12}, \cdots, a_{1n})$$
是 $1 \times n$ 矩阵,也称为行向量;

2.列矩阵

$$\begin{pmatrix} \boldsymbol{b}_{11} \\ \boldsymbol{b}_{21} \\ \vdots \\ \boldsymbol{b}_{m1} \end{pmatrix}$$
是 $\boldsymbol{m} \times 1$ 矩阵,也称为列向量。

通常用黑体大写字母 A、B、 C 等表示矩阵;

用小写希腊字母α、β、γ等表示向量。



3.零矩阵

元素全为零的矩阵称为零矩阵。记作 O.

4.负矩阵

矩阵 $(-a_{ij})_{m\times n}$ 称为矩阵 $A = (a_{ij})_{m\times n}$ 的负矩阵, 记作 -A.

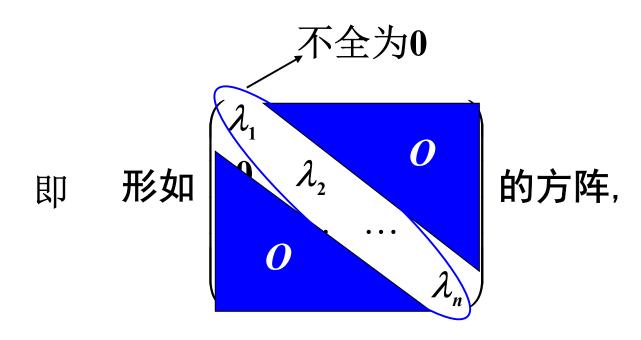
5.上(下)三角矩阵

主对角线下(上)方元素全为 0 的方阵称为上(下) 三角矩阵。



6、对角矩阵

除主对角线上的元素外,其它元素全为零的方阵。



称为对角矩阵(或对角阵).记作 $\Lambda = diag(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$.

7.单位矩阵

主对角线上的元素全为1的对角阵。记作 I 或 E.

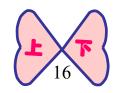


- 8 定义:满足下列两个条件的矩阵称为行阶梯阵(或阶梯阵)。
 - (1) 零行(元素全为零的行)位于矩阵的下方;
 - (2) 各非零行第一个不为零的元素(称首非零元)的列标 随着行标的增大而严格增大。

特点: 1) 阶梯下方全为 0;

- 4) 阶宽不限。
- 9 定义: 首非零元均为1, 其所在列其余元素全为0 的阶梯阵, 称为 行最简形.

例
$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 6 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$



三、矩阵的运算

(一)、矩阵的线性运算(注意与向量的线性运算比较)

1、矩阵的相等

定义 设 $A = (a_{ij})$ 和 $B = (b_{ij})$ 都是 $m \times n$ 矩阵,如果 $a_{ii} = b_{ii} (i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n)$

则称矩阵A = B.

说明:此定义的意义,以零矩阵为例,

 $O_{2\times3}和O_{1\times3}$ 都记为 O_{1}



2、矩阵的加法(以调运方案为例)

设
$$A=(a_{ij})_{m\times n}, B=(b_{ij})_{m\times n}$$

则矩阵 $C=(c_{ij})_{m\times n}=(a_{ij}+b_{ij})_{m\times n}$

$$= \begin{pmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} & \cdots & a_{1n} + b_{1n} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} + b_{22} & \cdots & a_{2n} + b_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{m1} + b_{m1} & a_{m2} + b_{m2} & \cdots & a_{mn} + b_{mn} \end{pmatrix}$$

称为矩阵A = B的和。记作C = A + B。



3、矩阵的减法

(1) 负矩阵 设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$,则称

 $(-a_{ij})_{m\times n}$ 为A的负矩阵,简记-A

显然 A+(-A)=0, -(-A)=A

$$A - B = A + (-B) = (a_{ij} - b_{ij})_{m \times n}$$

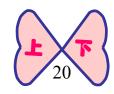
说明 只有当两个矩阵是同型矩阵时,才能进行加(减)法运算.

4、数与矩阵的乘法

定义 设入是常数, $A = (a_{ij})_{m \times n}$, 则矩阵 $(\lambda a_{ij})_{m \times n}$ 称为数入与矩阵A的乘积,

记为 λA , 即

$$\lambda A = (\lambda a_{ij})_{m \times n} = \begin{pmatrix} \lambda a_{11} & \lambda a_{12} & \cdots & \lambda a_{1n} \\ \lambda a_{21} & \lambda a_{22} & \cdots & \lambda a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ \lambda a_{m1} & \lambda a_{m2} & \cdots & \lambda a_{mn} \end{pmatrix}$$



新疆政法学院

例1 设
$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 3 & 4 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 4 & 0 & -3 \\ -1 & -2 & 3 \end{pmatrix},$$

角军
$$2A + 3B = 2 \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 3 & 4 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} 4 & 0 & -3 \\ -1 & -2 & 3 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 2 & -2 & 4 \\ 0 & 6 & 8 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 12 & 0 & -9 \\ -3 & -6 & 9 \end{pmatrix}$$

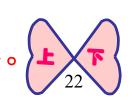
$$= \begin{pmatrix} 2+12 & -2+0 & 4-9 \\ 0-3 & 6-6 & 8+9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 14 & -2 & -5 \\ -3 & 0 & 17 \end{pmatrix}$$

试用矩阵表示此线性方程组

解: �
$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ & \dots & & \\ a_{m1} & a_{m2} & & a_{mn} \end{pmatrix}$$
 $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix}$ $B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \dots \\ b_m \end{pmatrix}$

则有: AX=B

称为线性方程组的矩阵表示, 其中A称为方程组的系数矩阵。



矩阵的线性运算满足如下八条性质:

定理 设A, B, C是同型矩阵, λ, μ 是数, 则

$$(1) \qquad A + B = B + A$$

②
$$(A+B)+C=A+(B+C)$$

$$3 A + O = A$$

(5)
$$1A = A$$

$$(k+l)A = kA + lA$$



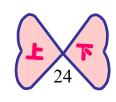
(二) 矩阵的乘法

例1在体育用品厂,用矩阵 A表示一天产量,矩阵 B表示足球和篮球的单价和单位利润,求该厂三个车间一天的总产值和总利润。

足
 篮

$$A = \begin{pmatrix} 100 & 200 \\ 150 & 180 \\ 120 & 210 \end{pmatrix}$$
 一车间
 $B = \begin{pmatrix} 50 & 20 \\ 45 & 15 \end{pmatrix}$
 足

 120
 210
 三车间
 $B = \begin{pmatrix} 50 & 20 \\ 45 & 15 \end{pmatrix}$
 篮



$$A = \begin{pmatrix} 100 & 200 \\ 150 & 180 \\ 120 & 210 \end{pmatrix} -$$

$$= \begin{bmatrix} 100 & 200 \\ 150 & 180 \\ 120 & 210 \end{bmatrix} -$$

$$= \begin{bmatrix} 100 & 200 \\ 200 \\ 200 \\ 210 \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} 100 & 200 \\ 200 \\ 200 \\ 45 & 15 \end{bmatrix}$$
Example 19.13 Example 29.13 **Example 29.13 Example 29.13 Example 29.13 Example 29.13 Example 29.13 **Example 29.13****

$$= \begin{pmatrix} 14000 & 5000 \\ 15600 & 5700 \\ 15450 & 5550 \end{pmatrix} = AB$$



新疆政法学院

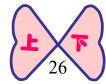
定义 设 $A = (a_{ij})$ 是 $m \times s$ 矩阵, $B = (b_{ij})$ 是 $s \times n$ 矩阵,规定 $AB = (c_{ij})$ 是一个 $m \times n$ 矩阵。其中, $c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \cdots + a_{is}b_{sj}$

$$c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \dots + a_{is}b_{sj}$$

 $(i = 1, 2, \dots, m. \ j = 1, 2, \dots, n)$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1s} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2s} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \cdots & a_{is} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{ms} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1j} & \cdots & b_{1n} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2j} & \cdots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ b_{s1} & b_{s2} & \cdots & b_{sj} & \cdots & b_{sn} \end{bmatrix}_{s \times n}$$

$$= (c_{ij})_{m \times n} = AB$$



进行矩阵乘法时需注意:

(1)只有当左矩阵 A 的列数与右矩阵 B 的行数相同

时, AB 才有意义;

- (2)**AB** 有意义时,它的行数等于 A 的行数,它的列数等于 B 的列数.
- (3) 当AB有意义时,AB的元素由A的行元素与

B的列元素对应元素乘积之和确定。



例2 设矩阵 $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} r_1 & r_2 & r_3 \\ s_1 & s_2 & s_3 \end{pmatrix}$. 求AB和BA.

解 A是2×2矩阵,B是2×3矩阵,A的列数等于 B的行数,AB有意义。

$$AB = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} r_1 & r_2 & r_3 \\ s_1 & s_2 & s_3 \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} ar_1 + bs_1 & ar_2 + bs_2 & ar_3 + bs_3 \\ cr_1 + ds_1 & cr_2 + ds_2 & cr_3 + ds_3 \end{pmatrix}.$$

由于B的列数不等于A的行数,所以BA无意义。

例3
$$A = (1, 2, 3)$$
 $B = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$, 求 AB 和 BA 。
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = 1 \times 1 + 2 \times 2 + 3 \times 3 = 14$$

$$BA = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \times 1 & 1 \times 2 & 1 \times 3 \\ 2 \times 1 & 2 \times 2 & 2 \times 3 \\ 3 \times 1 & 3 \times 2 & 3 \times 3 \end{pmatrix}_{3 \times 3} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 6 \\ 3 & 6 & 9 \end{pmatrix}$$

从此例题可看出? AB≠BA

如果 AB=BA 则称矩阵 A 与 B 是可交换的,可交换的矩阵必是同阶方阵。单位矩阵 I 与任何同阶方阵可交换。

例4 设矩阵

$$A = \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 3 & -6 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 2 & 10 \\ 1 & 5 \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} -6 & 4 \\ -3 & 2 \end{pmatrix},$$

求AB和AC。

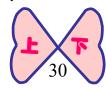
解
$$AB = \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 3 & -6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 10 \\ 1 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

$$AC = \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 3 & -6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -6 & 4 \\ -3 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

可看出: 1)AB=O 不能推出 A=O 或 B=O;

2)AB=AC 且 A≠0 不能推出 B=C。

分别称为 零因子律, 消去律,



矩阵乘法虽然不满足交换律、零因子律和消去律, 但有如下运算律:

定理 设A, B, C都是矩阵, λ 是数,且下列运算 都是可行的。则

$$(1)(AB)C = A(BC);$$

$$(2)A(B+C) = AB + AC; (B+C)A = BA + CA;$$

$$(3)(\lambda A)B = A(\lambda B) = \lambda(AB);$$

$$(4)AI = IA = A.$$



(3) 方阵的幂

定义 设A为n阶方阵,k个A的连乘积 $AA\cdots A$ 称为 A的k次幂,记作 A^k 。

由定义可推出 $A^1 = A$, $A^2 = AA$, $\cdots A^{k+1} = A^k A$.

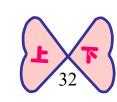
 $\Rightarrow A^k A^l = A^{k+l}, (A^k)^l = A^{kl},$ 其中k, l为正整数。

例5 设
$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$
,求 A^3 .

 $\stackrel{\text{A}}{=} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2^2 & -2^2 \\ -2 & 2 \end{pmatrix}.$

但一般地, $(AB)^k \neq A^k B^k$.

当AB可交换时, $(AB)^k = A^k B^k$.



6.矩阵的转置

定义 把 $m \times n$ 矩阵A的行换成同序数的列得到

一个 $n \times m$ 矩阵,叫A的转置矩阵,记作 $A^{T}(\vec{\mathbf{y}}A')$ 。

例
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} \text{ If } A^T = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 5 \\ 3 & 6 \end{pmatrix}$$

 $若A^T = A$,则称A为对称阵;

 $若A^T = -A$,则称A为反对称阵.

注意:1)对称阵和反对称阵都是方阵.

2)反对称阵 主对角线上的元素必为 0.



定理 设下面的矩阵运算都有意义,则

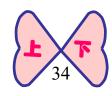
$$(1) (A^T)^T = A;$$

(2)
$$(A + B)^T = A^T + B^T$$
;

(3)
$$(\lambda A)^T = \lambda A^T, \lambda$$
是一个数;

$$(4) (AB)^T = B^T A^T.$$

一般,
$$(AB)^T \neq A^T B^T$$
.



性质 设A,B是同阶对称阵,证明A+B也是对称阵。

$$i \mathbb{E} \quad :: A^T = A, B^T = B.$$

$$\overline{\text{min}}(A+B)^T = A^T + B^T = A+B.$$

 $\therefore A + B$ 也是对称阵。

容易证明: 若A是对称阵,则 A^{T} ,kA也是对称阵。但若A,B是同阶对称阵,而AB却不一定是对称阵。

例如
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 4 & 1 \end{pmatrix}$$

但
$$AB = \begin{pmatrix} 14 & 7 \\ 14 & 14 \end{pmatrix}$$
.



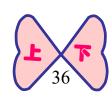
本次课内容小结

矩阵的概念 矩阵的线性运算及性质 矩阵的乘法及性质

转置矩阵,对称矩阵,反对称矩阵

矩阵乘法虽然不满足交换律、零因子律和消去律,

线性方程组的矩阵表示。



作业,P81 3. (2); 4. (1), (3), (5); 5

第二节 矩阵的概念与运算

1. 计算:

$$(1) \ 3 \begin{pmatrix} 2 & 4 & 7 \\ 1 & 3 & 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 6 & 10 & 20 \\ 0 & 9 & 3 \end{pmatrix}$$

2. 计算下列乘积:

$$(1) \begin{pmatrix} 4 & 3 & 1 \\ -1 & -2 & 3 \\ 5 & 7 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 7 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$(3) (x_1, x_2, x_3) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{12} & a_{22} & a_{23} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

(5) 已知
$$A = \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 1 & -2 \end{pmatrix}$$
, $B = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ -3 & -6 \end{pmatrix}$, 求 AB 及 BA

3. 己知 A = (1,1,0,2), $B = (4,-1,2,1)^T$, 求 AB 和 A^TB^T .

