Министерство науки и высшего образования Российской Федерации



Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

(национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ «Информатика и системы управления» КАФЕДРА «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии»

ОТЧЕТ ПО ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ №1

По курсу: "Моделирование"

Студент	Сукочева Алис		
Группа	ИУ7-63Б		
Название предприятия	МГТУ им. Н. Э. Бау	умана, каф. ИУ7	
Тема	Метод Пикара.		
Студент:			Сукочева А.
		подпись, дата	Фамилия, И.О.
Преподаватель:			Градов В.М.
		полнись дата	Фамилия И О

Теоретические сведения

Моделирование - исследование объектов, в ходе которого он заменяется моделью и исследование объекта проводится на его модели. Результат переносится на исходный объект. Объектом может быть система, явление, процесс и т.д..

Модель - представление объекта в виде, отличном от облика или способа его реального существования или способа функционирования.

Корректно поставленная задача, если ее решение существует единственно и устойчиво по входным данным.

Устойчивая задача - малое изменение входных данных должно порождать малые изменения выходных данных.

ОДУ

Дано ОДУ (Обыкновенное Дифференциальное уравнение) n-ого порядка (0.1).

$$F(x, u', u'', ..., u^{(n)} = 0) (0.1)$$

ОДУ любого порядка может быть сведено к системе ОДУ 1-ого порядка.

Задача Коши

Задача Коши состоит в нахождении решения дифференциального уравнения, удовлетворяющего начальным условиям. Это одна из основных задач теории дифференциальных уравнений.

Имеется задача Коши (0.2).

$$\begin{cases} u'(x) = f(x,u) \\ u(\xi) = \eta \end{cases}$$
 (0.2)

Методы решения ОДУ в задачи Коши:

- а) аналитические;
- б) приближенно аналитические;
- в) численные.

Методы решения задачи Коши

При отсутствии аналитического решения можно воспользоваться приближенно аналитическим методом Пикара. Заменив дифференциальное уравнение интегральным получим (0.3).

$$y(x)^{s} = \eta + \int_{\xi}^{x} f(t, y^{s-1}(t))dt$$
 (0.3)

$$y^{(0)} = \eta \tag{0.4}$$

Метод сходится если:

- а) правая часть непрерывная;
- б) выполнено условие Липшица (0.5)

$$|f(x, u_1) - f(x, u_2)| \le L|u_1 - u_2| \tag{0.5}$$

где L - константа Липшица.

Метод Эйлера (0.6).

$$y_{n+1} = y_n + h * f(x_n, y_n)$$
(0.6)

Метод Рунге-Кутты (0.7).

$$y_{n+1} = y_n + h * [(1 - \alpha)k_1 + \alpha * k_2]$$
(0.7)

Где k_1 и k_2 представлены как (0.8) и (0.9) соответственно. А $\alpha=1$ или $\frac{1}{2}$

$$k_1 = f(x_n, y_n) \tag{0.8}$$

$$k_2 = f(x_n + \frac{h}{2\alpha}, y_n + \frac{h}{2\alpha}k_1)$$
 (0.9)

Задание и вычисления приближений для метода Пикара

Дана задача 0.10

$$\begin{cases} u'(x) = u^2 + x^2 \\ u(0) = 0 \end{cases}$$
 (0.10)

Используя описанные выше методы построить таблицу для:

- а) метода Пикара:
 - 1) Первое приближение;
 - 2) Второе приближение;
 - 3) третье приближение;
 - 4) четверное приближение.
- б) метод Эйлера;
- в) метод Рунге-Кутты.

Приближения:

$$y^{(1)} = 0 + \int_0^x t^2 dt = \frac{x^3}{3} \tag{0.11}$$

$$y^{(2)} = 0 + \int_0^x \left[\left(\frac{t^3}{3} \right)^2 + t^2 \right] dt = \frac{x^3}{3} + \frac{x^7}{63}$$
 (0.12)

$$y^{(3)} = 0 + \int_0^x \left[\left(\frac{t^7}{63} + \frac{t^3}{3} \right)^2 + t^2 \right] dt =$$

$$\int_0^x \left[\frac{t^{14}}{63^2} + \frac{2}{63 * 3} t^{10} + \frac{t^6}{9} + t^2 \right] =$$

$$\frac{x^3}{3} + \frac{x^7}{63} + \frac{2x^{11}}{2079} + \frac{x^{15}}{59535}$$

$$(0.13)$$

$$y^{(4)} = 0 + \int_0^x \left[\left(\frac{t^3}{3} + \frac{t^7}{63} + \frac{2t^{11}}{2079} + \frac{t^{15}}{59535} \right)^2 + t^2 \right] dt =$$

$$= \frac{x^3}{3} + \frac{x^7}{63} + \frac{2x^{11}}{2079} + \frac{13x^{15}}{218295} + \frac{82x^{19}}{37328445} +$$

$$+ \frac{662x^{23}}{10438212015} + \frac{4x^{27}}{3341878155} + \frac{x^{31}}{109876903905}$$

$$(0.14)$$

Листинги реализованных методов

```
1
    from prettytable import PrettyTable
 2
 3
    # Подбираем шаг:
 4
    \# Euler:
 5
    \# \Pi pu \ 1e-1 \ y(1) = 0.2925421046
    \# \Pi pu \ 1e-2 \ y(1) = 0.3331073593
 7
    \# \Pi pu \ 1e-3 \ y(1) = 0.3484859823
 9
    \# \Pi pu \ 1e-4 \ y(1) = 0.3501691515
   \# \Pi pu \ 1e-5 \ y(1) = 0.3502255745
10
11
   \# Шаг ничего не меняет (между 1e-3 и 1e-4)
12
    # Значит мы подобрали нужный нам шаг.
13
14
   \# Runge:
15 \mid \# \Pi pu \ 1e-1 \ y(1) = 0.3933413435
16
    \# \Pi pu \ 1e-2 \ y(1) = 0.4015176873
    \# \Pi pu \ 1e-3 \ y(1) = 0.4184706977
17
    \# \Pi pu \ 1e-4 \ y(1) = 0.420382457
18
    \# \Pi pu \ 1e-5 \ y(1) = 0.4204145637
19
    # Аналогично.
20
21
22 \mid ACCURACY = 10
23 | MAX X = 1
24
   |STEP = 0.01 \# 1e-3|
25
26
27
    \mathbf{def} \ f(x, y):
28
         return pow(x, 2) + pow(y, 2)
29
30
    \mathbf{def} \ \mathrm{fp1}(x):
31
         return pow(x, 3) / 3
32
33
    \mathbf{def} \, \mathrm{fp2}(\mathrm{x}):
34
         return pow(x, 7) / 63 + \setminus
35
              fp1(x)
36
37
    \mathbf{def} \, \mathrm{fp3}(\mathrm{x}):
         return pow(x, 15) / 59535 + \setminus
38
              2 * pow(x, 11) / 2079 + 
39
40
              fp2(x)
41
42
    \mathbf{def} \, \mathrm{fp4}(x):
43
         return pow(x, 31) / 109876903905 + 
44
              4 * pow(x, 27) / 3341878155 + 
              662 * pow(x, 23) / 10438212015 + 
45
```

```
82 \ * \ \mathbf{pow}(x\,,\ 19) \ / \ 37328445 \ + \ \backslash
46
47
               fp3(x)
48
49
50
    def Picar(x max, h, func):
          result = list()
51
         x, y = 0, 0
52
53
          \mathbf{while} \ \ \mathbf{x} \ < \ \mathbf{x} \underline{\quad} \mathbf{max} \colon
54
55
               result.append(round(y, ACCURACY))
56
               x += h
57
               y = func(x)
58
59
          return result
60
61
62
    def Euler (x max, h):
63
          result = list()
64
          x, y = 0, 0
                             # Начальное условие.
65
66
          \mathbf{while} \ \ \mathbf{x} \ < \ \mathbf{x} \_ \mathrm{max} \colon
67
               result.append(round(y, ACCURACY))
68
               y = y + h * f(x, y)
69
               x += h
70
71
          return result
72
73
74
    def Runge(x_max, h):
75
          result = list()
76
          alpha = 0.5
                            \# or 1
77
          coeff = h / (2 * alpha)
78
         x, y = 0, 0
79
80
          while x < x max:
81
               result.append(round(y, ACCURACY))
               k1 = f(x, y)
82
               k2 = f(x + coeff, y + alpha * k1)
83
               y = y + h * ((1 - alpha) * k1 + alpha * k2)
84
85
               x \; +\!\! = \; h
86
87
          return result
88
89
    \mathbf{def} \times \operatorname{range}(x \max, h):
90
91
          result = list()
92
         x = 0
```

```
93
           \mathbf{while} \ \ \mathbf{x} \ < \ \mathbf{x} \underline{\quad} \mathbf{max} \colon
 94
                result.append(round(x, 2))
                x \ +\!\!= \ h
 95
 96
           return result
 97
 98
 99
     def main():
           column\_names = \hbox{\tt ["X","Picard 1", "Picard 2", "Picard 3", "Picard 4",}
100
               "Runge"]
101
102
           tb = PrettyTable()
           tb.add\_column("X"\;,\;\;x\_range(MAX\_X,\;\;STEP)\;)
103
104
           tb.add\_column("Picard 1", Picar(MAX\_X, STEP, fp1))
105
           tb.add_column("Picard 2", Picar(MAX_X, STEP, fp2))
           \verb|tb.add_column("Picard 3", Picar(MAX_X, STEP, fp3))|
106
           tb.add\_column("Picard 4", Picar(MAX_X, STEP, fp4))
107
           \verb|tb.add_column("Euler", Euler(MAX_X, STEP))| \\
108
           tb.add_column("Runge", Runge(MAX_X, STEP))
109
110
111
           print(tb)
112
113
114
     \mathbf{i}\,\mathbf{f}\,\,\_\mathtt{name}\_\_ == \,\,"\_\mathtt{main}\_\_\,":
115
           main()
```