潜在语义分析(LSA)

- ①无监督学习方法:一种文本降维方法
- ②通过矩阵分解发现:文本-单词-话题关系
- ③在1990年提出,在推荐系统、文本搜索、图像处理中都有应用
- 1. 单词向量空间与话题向量空间
 - 1.1. 单词向量空间

Word vector space model: 给定一个文本,用一个向量表示文本话义"向量每一维对应一个单词,取值是频率或权重,向量内积表示文本相似度。

单词-文本矩阵:

- (1) 文本集合 D={d,d2, ..., dn}, 单词集合W={w,, w2, ..., wm}
- (2) 单词-文本矩阵可表示成 $X=(Aij) \in \mathbb{R}^{m\times n}$, 其中Aij 表示单词 Wi 在文本的中出现的频数或权重

权重通常用TF-IDF(单词频率-逆文本频率)表示 TF-IDF;) = tfij log dfi

其中、tfij为单词wi在文本dj中出现的频数,tfj=Zitfijdfi为包含单词wi的文本数,df=n 是总文本数

单词文本矩阵的j列 〉 (Ai, Ai, Ai, Ai) 表示的信息, di, di, di 之间的相似度为 Ai Ai 或 (条弦)

- (1)模型优点:模型简单,计算效率高
- (2) 模型局限: 不能准确刻画语义相似度, 自然语言有一词多义和多词一义。

1.2话题向量空间

文本的语义相似度可以用两者之间的'活题'相似度表示

假设文本共有K个话题(K<<m)每个话题由定义在单词集合W上的n维向量 表示: tl=(tn, t21,…, tml)T, til表示单词W;在话题tl上的板重 得到K个话题 ti, tz, **; tx 张成一个K维话题向量空间.

文本dj在单词向量空间是分,将分投影到话题向量空间T中得到 $y_j = (y_{lj}, 1 \le l \le k)^T \in \mathbb{R}^k$, y_{ij} 代表 文本 d_j 在话题 t_i 上的权重 活题文本矩阵 Y=(y1,y2, ···, yn)∈ RKXN $X_j \sim y_{ij} \cdot t_i + y_{2j} \cdot t_2 + \cdots + y_{kj} \cdot t_k$ (即分可以通过k个话题进行线性近似) 用单词-话题矩阵下以及话题-文本矩阵丫近似单词-文本矩阵 X: X≈TY TER mxk, YER kxn

文本相似度 ①单词 公分 (3)话题空间 yi-yj

2.潜在语义分析算法

2.1矩阵奇异值分解

U左特征向量矩阵

X=UEV XER mxn n Sm Z=diag { 51,52, ..., 5n} $= \sum_{i=1}^{n} \mathcal{T}_{i} \mathcal{U}_{i} \mathcal{V}_{i}^{T}$

V友特征向量矩阵

根据话题个数长对长进行截断的奇异值分解 $X \approx \bigcup_{(k)} \sum_{(k)} V_{(k)}$ WI $T = \bigcup_{(k)} X = \sum_{(k)} V_{(k)}$

2.2 非负矩阵分解算法

给定一个非负 $\chi>0$ (所有元素非负) 找到两个非负矩阵 $W \in \mathbb{R}^{m \times k} > 0$ 与 $H \in \mathbb{R}^{k \times n}$ $X \sim WH$, 由于 K< min{m,n}, 非负矩阵分解是对原数据的压缩

1.损失函数

- (1) 平方损失 IA-BIF = 云(aij bij)2
- (2)散度(divergence)散度损失函数

①不对称,在A=B时取下界

$$D(A|B) = \sum_{i,j} (a_{ij} \log \frac{a_{ij}}{b_{ij}} - a_{ij} + b_{ij}) \qquad \text{@ o log } o = 0$$

当云jaj=云jbj=1时,即K-L散度,D(AllB)= [j]ajlogaj

注: K-L散度用于度量两个概率分布之间的差异 $D_{KL}(P||Q) = E_{KLP}(\log \frac{P(X)}{Q(X)})$ 非负矩阵分解转换为带约束的优化问题 $\min_{W:H} ||X-WH||_F^2$ or $\min_{W:H} D(X||WH)$

2. 算法

非负矩阵分解的优化算法, 迭代对 W5 H分别进行优化

定理: 平方损失对以下乘法更新规则 $H_{ij} \leftarrow H_{ij} \frac{(w^Tx)_{ij}}{(w^TwH)_{ij}} W_{il} \leftarrow W_{il} \frac{(XH^T)_{il}}{(WHH^T)_{il}}$ 是非增的,当且仅当W和H是损失的稳定点时函数损失不变

$$\frac{J(w,H) = \frac{1}{2} |X - wH|_F^2 = \frac{1}{2} \sum_{ij} (X_{ij} - (wH)_{ij})^2 \\
\frac{\partial J(w,H)}{\partial w_{ii}} = -\sum_{i} \{X_{ij} - (wH)_{ij}\} H_{ij} = -\{(XH^T)_{ii} - (WHH^T)_{ii}\} \\
\frac{\partial J(w,H)}{\partial H_{ij}} = -\{(w^T X)_{ij} - (w^T w H)_{ij}\}$$

 $\begin{aligned} &\text{Wit} \leftarrow \text{Wit} + \lambda_{il} \left\{ (XH^{T})_{il} - (WHH^{T})_{il} \right\}, \quad \lambda_{il} = \frac{Wit}{(WHH^{T})_{il}} \\ &\text{Hij} \leftarrow \text{Hij} + \text{Uij} \left\{ (W^{T}X)_{ij} - (W^{T}WH)_{ij} \right\}, \quad \text{Uij} = \frac{H_{ij}}{(W^{T}WH)_{ij}} \end{aligned}$

- (1)在算法更新时, 选取初始矩阵非负, 更新中耳保证W. H非负
- (2) 每次迭代对 W的到进行归一化为单位向量