

第一章 矩阵

第一章 矩阵

- 1. 矩阵及其运算
 - 2. 分块矩阵
 - 3. 可逆矩阵
 - 4. 矩阵的初等变换和初等矩阵
- 重点： 矩阵的各种运算及初等变换
- 难点： 逆矩阵, 矩阵的分块

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

第一节 矩阵及其运算

一、矩阵概念的引入

二、矩阵的加法与数量乘法

三、矩阵与矩阵的乘法

四、矩阵的转置

一、矩阵概念的引入

1、在生活中存在很多数表：

例 1：课程表

	星期一	星期二	星期三	星期四	星期五
一	2	1	3	4	1
二	5	9	7	6	2
三	8	6	0	5	7

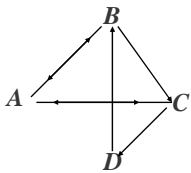
高数1, 英语2, 口语3, 计算机4, C语言5, 离散6, 大物7, 马列8, 体育9, 若没课0

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

例2. 某航空公司在A, B, C, D四城市之间开辟了若干航线，如图所示表示了四城市间的航班图，如果从A到B有航班，则用带箭头的线连接 A 与B.

四城市间的航班图情况常用表格来表示：

	到达A	到达B	到达C	到达D
A出发	0	1	1	0
B出发	1	0	1	0
C出发	1	0	0	1
D出发	0	1	0	0



第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

2、矩阵的定义

由 $m \times n$ 个数 a_{ij} ($i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n$) 排成的 m 行 n 列的数表

$$\begin{matrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{matrix}$$

称为 m 行 n 列矩阵，简称 $m \times n$ 矩阵.

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

7). 对称矩阵

n 阶方阵, 如果 $a_{ij} = a_{ji}$, 则称 A 为对称矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & -4 & -2 \\ 2 & 4 & 0 & -5 \\ 4 & 0 & -1 & -9 \\ -2 & -5 & 9 & 2 \end{pmatrix}$$

对称阵的元素以主对角线为对称轴对应相等。

7*. 反对称矩阵

n 阶方阵, 如果 $a_{ij} = -a_{ji}$, 则称 A 为反对称矩阵。

第一节 矩阵及其运算

版权归《线性代数》课程组

8). 同型矩阵

两个矩阵的行数相等, 列

例如 $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 5 & 6 \\ 3 & 7 \end{pmatrix}$ 与 $\begin{pmatrix} 14 & 3 \\ 8 & 4 \\ 3 & 9 \end{pmatrix}$

?任意两个零矩阵都相等
答: ×

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 & 0 \end{pmatrix}$$

9). 矩阵相等

两个矩阵 $A = (a_{ij})$ 与 $B = (b_{ij})$ 为同型矩阵, 并且对应元素相等, 即

$$a_{ij} = b_{ij} \quad (i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n),$$

则称矩阵 A 与 B 相等, 记作 $A = B$.

第一节 矩阵及其运算

版权归《线性代数》课程组

例2 设

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & x & 3 \\ y & 1 & z \end{pmatrix}$$

已知 $A = B$, 求 x, y, z .

小结

(1) 矩阵的概念 m 行 n 列的一个数表

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

第一节 矩阵及其运算

版权归《线性代数》课程组

(2) 特殊矩阵

方阵 ($m = n$); 行 = 列

行矩阵与列矩阵; $A = (a_1, a_2, \dots, a_n)$

对角矩阵;

单位矩阵;

零矩阵.

三角形矩阵

对称矩阵 $a_{ij} = a_{ji}$

同型矩阵

第一节 矩阵及其运算

版权归《线性代数》课程组

二、矩阵的加法与数量乘法

1. 定义

设有两个 $m \times n$ 矩阵 $A = (a_{ij}), B = (b_{ij})$,

那么矩阵 A 与 B 的和记作 $A+B$, 规定为

$$A+B = \begin{pmatrix} a_{11}+b_{11} & a_{12}+b_{12} & \cdots & a_{1n}+b_{1n} \\ a_{21}+b_{21} & a_{22}+b_{22} & \cdots & a_{2n}+b_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{m1}+b_{m1} & a_{m2}+b_{m2} & \cdots & a_{mn}+b_{mn} \end{pmatrix}$$

说明 只有当两个矩阵是同型矩阵时, 才能进行加法运算。

第一节 矩阵及其运算

版权归《线性代数》课程组

例1

$$\begin{pmatrix} 12 & 3 & -5 \\ 1 & -9 & 0 \\ 3 & 6 & 8 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 8 & 9 \\ 6 & 5 & 4 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 12+1 & 3+8 & -5+9 \\ 1+6 & -9+5 & 0+4 \\ 3+3 & 6+2 & 8+1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 13 & 11 & 4 \\ 7 & -4 & 4 \\ 6 & 8 & 9 \end{pmatrix}$$

第一节 矩阵及其运算

版权归《线性代数》课程组

版权归北京科技大学《线性代数》课程组

2、 矩阵加法的运算规律

- (1) 交换律 $A+B=B+A$;
(2) 结合律 $(A+B)+C=A+(B+C)$.
(3) 零矩阵的特性 $A+O=O+A=A$

(3) 零矩阵的特性 $A + O = O + A = A$

$$-A = \begin{pmatrix} -a_{11} & -a_{12} & \cdots & -a_{1n} \\ -a_{21} & -a_{22} & \cdots & -a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ -a_{m1} & -a_{m2} & \cdots & -a_{mn} \end{pmatrix} = (-a_{ij})_{m \times n},$$

称为矩阵A的负矩阵.

- (4) 存在负矩阵 $-A$, 满足 $A + (-A) = O$
 (5) 矩阵减法 $A - B = A + (-B)$

第一节 矩阵及其运算

3、数与矩阵相乘

- 1) 定义用数 λ 乘以矩阵 A 的每一个元素, 记作 λA 或 $A\lambda$

$$A_{m \times n} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

第一节 矩阵及其运算

2) 数乘矩阵的运算规律

(设 A, B 为 $m \times n$ 矩阵, λ, μ 为数)

$$(1) (\lambda + \mu)A = \lambda A + \mu A;$$

(2) $\lambda(A + B) = \lambda A + \lambda B.$

$$(3) (\lambda\mu)A = \lambda(\mu A) = \mu(\lambda A);$$

(4) $1 \cdot A = A, \quad 0 \cdot A = O$

矩阵相加与数乘矩阵合起来,统称为矩阵的线性运算.

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

三、矩阵与矩阵的乘法

[illegible]

称为一个从变量 x_1, x_2, \dots, x_n 到变量 y_1, y_2, \dots, y_m 的线性变换

$$A = (a_{ij})_{m \times n} \quad \text{称为线性变换的系数矩阵}$$

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

$$\text{关系式 } \sigma_{xy} : \begin{cases} y_1 = a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 \\ y_2 = a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + 3a_{23}x_3 \end{cases}$$

是从变量 x_1, x_2, x_3 到变量 y_1, y_2, y_3 的线性变换

其系数矩阵为 $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{pmatrix}$

$$\text{关系式 } \sigma_{ix} : \begin{cases} x_1 = b_{11}t_1 + b_{12}t_2 \\ x_2 = b_{21}t_1 + b_{22}t_2 \\ x_3 = b_{31}t_1 + b_{32}t_2 \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{是从变量 } t_1, t_2 \text{ 到变量} \\ x_1, x_2, x_3 \text{ 的线性变换} \end{array}$$

其系数矩阵为 $B = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \\ b_{31} & b_{32} \end{pmatrix}$

第一节 矩阵及其运算

从变量 t_1, t_2 到变量 y_1, y_2 的线性变换

$$\sigma_{ty} : \begin{cases} y_1 = c_{11}t_1 + c_{12}t_2 \\ y_2 = c_{21}t_1 + c_{22}t_2 \end{cases} \quad \text{得系数矩阵 } C = \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} \\ c_{21} & c_{22} \end{pmatrix}$$

变换 σ_{ty} 称为变换 σ_{xy} 与变换 σ_{tx} 的乘积

$$C = \begin{pmatrix} a_{11}b_{11} + a_{12}b_{21} + a_{13}b_{31} & a_{11}b_{12} + a_{12}b_{22} + a_{13}b_{32} \\ a_{21}b_{11} + a_{22}b_{21} + a_{23}b_{31} & a_{21}b_{12} + a_{22}b_{22} + a_{23}b_{32} \end{pmatrix}$$

矩阵 C 称为矩阵 A 与矩阵 B 的乘积

第一节 矩阵及其运算

1、矩阵与矩阵相乘的定义

矩阵 $A_{m \times p} = (a_{ij})_{m \times p}$

矩阵 $B_{p \times n} = (b_{ij})_{p \times n}$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \cdots & a_{ip} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mp} \end{pmatrix}$$

$$B = \begin{pmatrix} b_{11} \cdots & b_{1j} & \cdots & b_{1n} \\ b_{21} \cdots & b_{2j} & \cdots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ b_{p1} \cdots & b_{pj} & \cdots & b_{pn} \end{pmatrix}$$

$$C = AB = (c_{ij})_{m \times n}.$$

$$c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \cdots + a_{ip}b_{pj} = \sum_{k=1}^p a_{ik}b_{kj}$$

$$(i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, n),$$

第一节 矩阵及其运算

例2

第*i*行 第*j*列 $\longrightarrow c_{ij}$

$$C = \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 1 & -2 \end{pmatrix}_{2 \times 2} \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ -3 & -6 \end{pmatrix}_{2 \times 2} = \begin{pmatrix} -16 & -32 \\ 8 & ? \end{pmatrix}_{2 \times 2}$$

例3 设

$$A = \begin{pmatrix} \textcircled{1} & \textcircled{0} & \textcircled{1} & 2 \\ 2 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 5 & -1 & 4 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} \textcircled{0} & 3 & 4 \\ \textcircled{2} & 1 & 1 \\ \textcircled{4} & 3 & 2 \end{pmatrix} \quad AB=?$$

无意义

注意 只有当第一个矩阵的列数等于第二个矩阵的行数时，两个矩阵才能相乘.

第一节 矩阵及其运算

注意 矩阵不满足交换律, 即:

$$AB \neq BA, (AB)^k \neq A^k B^k.$$

例4 $(123) \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = (1 \times 3 + 2 \times 2 + 3 \times 1) = (10).$

$$\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 6 & 9 \\ 2 & 4 & 6 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \quad \text{故 } AB \neq BA.$$

$$m \times k \text{ 的矩阵与 } k \times n \text{ 的矩阵相乘} \longrightarrow m \times n$$
 $k \times n$ 的矩阵与 $m \times k$ 的矩阵相乘

→ 当 $n=m$ 时 $k \times k$

当 $n \neq m$ 时, 不能相乘

第一节 矩阵及其运算

2、矩阵乘法的运算规律

$$(1) (AB)C = A(BC);$$

$$(2)(A+B)C = AC + BC;$$

$$C(A+B)=CA+CB,$$

(3) $\lambda(AB) = (\lambda A)B = A(\lambda B)$ (其中 λ 为数);

$$(4) A_{m \times n} E_n = E_m A_{m \times n} = A_{m \times n};$$

$$A_{m \times n} O_{n \times s} = O_{m \times s}; O_{n \times m} A_{m \times n} = O_{n \times n};$$

(5) $AB \neq BA$;

第一节 矩阵及其运算

例5 线性方程组

[illegible]

请把线性方程组写成矩阵相乘形式。

$$\begin{array}{ccc}
 \begin{array}{c} \text{系数矩阵} \\ \downarrow \\ A \end{array} & \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix} \\
 & \downarrow & \downarrow \\
 & X & = b
 \end{array}
 \quad AX=b$$

第一节 矩阵及其运算

线性变换

[illegible]

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

系数矩阵

可记作

$$Y = AX$$

可记作

$$Y = AX$$

第一节 矩阵及其运算

若线性变换为 $\begin{cases} y_1 = x_1, \\ y_2 = x_2, \\ \dots\dots\dots \\ y_n = x_n \end{cases}$ 称之为恒等变换.

$$\begin{cases} y_1 = x_1, \\ y_2 = x_2, \\ \dots\dots\dots \\ y_n = x_n \end{cases} \longleftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix} \text{ 单位阵 } E_n$$

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

3、矩阵乘法应注意的几点:

(1) $AB \neq BA$ (无交换律)

(2) $AB = 0 \not\Rightarrow A = 0 \text{ 或 } B = 0$

$AB = 0 \not\Rightarrow A = 0 \text{ 或 } B = 0$

例 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

$$AB = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$AB = 0$, 但 $A \neq 0, B \neq 0$,

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

(3) $AB = AC$, 若 $A \neq 0 \not\Rightarrow B = C$ (无消去律)

$$A(B - C) = 0$$

$$AB = AC, \text{ 若 } A \neq 0 \not\Rightarrow B = C$$

例 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$

$$AB = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, AC = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$AB = AC$ 且 $A \neq 0$, 但 $B \neq C$

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

4、矩阵的方幂

1) 若 A 是 n 阶方阵, 则 A^k 为 A 的 k 次幂,

$$\text{即 } A^k = \underbrace{A \cdot A \cdots A}_{k \text{ 个}}$$

$$(A \pm B)^2 = A^2 \pm 2AB + B^2 \times$$

2) 运算规律

$$(A + B)(A - B) = A^2 - B^2 \times$$

$$(1) A^m A^k = A^{m+k}, \quad (A + E)(A - E) = A^2 - E \quad \checkmark$$

$$(2) (A^m)^k = A^{mk}, \quad m, k \text{ 为正整数}$$

$$(AB)^m \stackrel{?}{=} A^m B^m, \quad \text{注意 } (AB)^m \neq A^m B^m,$$

$$(AB)^m = \underbrace{(AB)(AB) \cdots (AB)}_m \neq A^m B^m$$

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

方阵 A 的 n 次多项式:

设 $f(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \cdots + a_1 x + a_0$ 是 x 的 n 次多项式

若 A 是 n 阶方阵, 那么 $f(A) = a_n A^n + a_{n-1} A^{n-1} + \cdots + a_1 A + a_0 E$

称为方阵 A 的 n 次多项式

例: $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$

注意: 是一个方阵而不是一个数

A^2 , 方阵 A 的 2 次多项式

$A^3 - 2A^2 + A - 3E$ 方阵 A 的 3 次多项式

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

例6 求矩阵的方幂 A^n

$$1) A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$A^3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 6 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = O$$

解: $A^2 = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \therefore A^n = O \quad (n \geq 3)$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (n=1)$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 6 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$A^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 6 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (n=2)$$

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

$$2) \quad A = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 \\ 0 & \lambda & 1 \\ 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix} \text{ 求 } A^n.$$

$$\text{解法1} \quad A^2 = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 \\ 0 & \lambda & 1 \\ 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 \\ 0 & \lambda & 1 \\ 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix} \\ = \begin{pmatrix} \lambda^2 & 2\lambda & 1 \\ 0 & \lambda^2 & 2\lambda \\ 0 & 0 & \lambda^2 \end{pmatrix}.$$

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

$$A^3 = A^2 A = \begin{pmatrix} \lambda^2 & 2\lambda & 1 \\ 0 & \lambda^2 & 2\lambda \\ 0 & 0 & \lambda^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 \\ 0 & \lambda & 1 \\ 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix} \\ = \begin{pmatrix} \lambda^3 & 3\lambda^2 & 3\lambda \\ 0 & \lambda^3 & 3\lambda^2 \\ 0 & 0 & \lambda^3 \end{pmatrix} \quad \text{由此归纳出} \\ A^n = \begin{pmatrix} \lambda^n & n\lambda^{n-1} & \frac{n(n-1)}{2}\lambda^{n-2} \\ 0 & \lambda^n & n\lambda^{n-1} \\ 0 & 0 & \lambda^n \end{pmatrix} \quad (n \geq 2)$$

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

$$\text{解法2} \quad A = \begin{pmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad A = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 \\ 0 & \lambda & 1 \\ 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix} \text{ 求 } A^n. \\ = \lambda E + B \quad B^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\therefore (\lambda E)^r (B)^k = (B)^k (\lambda E)^r = \lambda^r B^k \\ A^n = (\lambda E + B)^n \quad \text{故: 二项式定理成立} \\ = (\lambda E)^n + c_n^1 (\lambda E)^{n-1} B + c_n^2 (\lambda E)^{n-2} B^2 + c_n^3 (\lambda E)^{n-3} B^3 + \cdots + B^n \\ = (\lambda E)^n + c_n^1 (\lambda E)^{n-1} B + c_n^2 (\lambda E)^{n-2} B^2 \\ = \begin{pmatrix} \lambda^n & n\lambda^{n-1} & \frac{n(n-1)}{2!}\lambda^{n-2} \\ 0 & \lambda^n & n\lambda^{n-1} \\ 0 & 0 & \lambda^n \end{pmatrix}$$

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

四、矩阵的转置

transpose

1. 定义 把矩阵 A 的列换成同序数的行得到的新矩阵, 叫做 A 的转置矩阵, 记作 A^T .

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \quad A^T = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \\ A_{m \times n} \longrightarrow A_{n \times m}^T$$

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

$$\text{例} \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 4 & 5 & 8 \end{pmatrix}_{2 \times 3} \quad A^T = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 5 \\ 2 & 8 \end{pmatrix}_{3 \times 2};$$

例 设 $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ 是实矩阵, 若 $A^T A = O$, 则 $A = O$.

$$\text{证明: } A^T A = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a^2 + c^2 & ab + cd \\ ab + cd & b^2 + d^2 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow a^2 + c^2 = 0; b^2 + d^2 = 0$$

因为: 是实矩阵, 所以 $a=b=c=d=0$, 即 $A=O$

一般的, 设 A 是实矩阵, 若 $A^T A = O$, 则 $A=O$.

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

2. 转置矩阵的运算性质

$$(1) (A^T)^T = A;$$

$$(2) (A+B)^T = A^T + B^T$$

$$(3) (\lambda A)^T = \lambda A^T$$

$$(4) (AB)^T = B^T A^T$$

$$c_{ij}^T = c_{ji} = \sum_{k=1}^s a_{jk} b_{ki}$$

$$B^T A^T = D = (d_{ij})_{n \times m}$$

$$B^T = \begin{pmatrix} \cdots & \cdots & \cdots \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ \cdots & \cdots & \cdots \end{pmatrix}_{n \times s} \quad \begin{matrix} \text{第 } i \text{ 行} \\ \text{原第 } i \text{ 列} \\ b_{ki} \end{matrix}$$

$$\text{记 } A = (a_{ij})_{m \times s}, B = (b_{ij})_{s \times n} \quad A^T = \begin{pmatrix} \cdots & \cdots & \cdots \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ \cdots & \cdots & \cdots \end{pmatrix}_{s \times m} \quad \begin{matrix} \text{第 } j \text{ 列} \\ \text{原第 } j \text{ 行} \\ a_{jk} \end{matrix}$$

$$AB = C = (c_{ij})_{m \times n} \quad d_{ij} = \sum_{k=1}^s b_{ki} a_{jk} = \sum_{k=1}^s a_{jk} b_{ki}$$

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

• 对称阵

n 阶方阵, 如果 $a_{ij} = a_{ji}$, 则称 A 为对称矩阵

A 为对称矩阵 $\Leftrightarrow A = A^T$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \quad A^T = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{n1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

A 为反对称矩阵 $\Leftrightarrow A = -A^T$

第一节 矩阵及其运算

版权归《线性代数》课程组

例1 设列矩阵 $X = (x_1, x_2, \cdots, x_n)^T$ 满足 $X^T X = 1$,

E 为 n 阶单位矩阵, $H = E - 2XX^T$, 证明 H 是对称矩阵, 且 $HH^T = E$.

$$H = H^T$$

证明 $\because H^T = (E - 2XX^T)^T = E^T - 2(XX^T)^T$
 $= E - 2(X^T)^T X^T = E - 2XX^T = H,$
 $\therefore H$ 是对称矩阵.

$$\begin{aligned} HH^T &= H^2 = (E - 2XX^T)^2 = E^2 - 2E(2XX^T) + (2XX^T)^2 \\ &= E - 4XX^T + 4(XX^T)(XX^T) \\ &= E - 4XX^T + 4X(X^T X)X^T \end{aligned}$$

$$= E - 4XX^T + 4XX^T = E.$$

第一节 矩阵及其运算

版权归《线性代数》课程组

五、共轭矩阵

1、定义

当 $A = (a_{ij})$ 为复矩阵时, 用 $\overline{a_{ij}}$ 表示 a_{ij} 的共轭复数, 记 $\overline{A} = (\overline{a_{ij}})$, \overline{A} 称为 A 的共轭矩阵.

2、运算性质

(设 A, B 为复矩阵, λ 为复数, 且运算都是可行的):

$$(1) \overline{A+B} = \overline{A} + \overline{B};$$

$$(2) \overline{\lambda A} = \lambda \overline{A};$$

$$(3) \overline{AB} = \overline{A} \overline{B}.$$

第一节 矩阵及其运算

版权归《线性代数》课程组

小结

(1) 矩阵的概念 m 行 n 列的一个数表

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

第一节 矩阵及其运算

版权归《线性代数》课程组

(2) 特殊矩阵

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{方阵 } (m=n); \text{ 行=列} \\ \text{行矩阵与列矩阵; } A = (a_1, a_2, \dots, a_n), \\ \text{对角矩阵; } \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{pmatrix} \\ \text{单位矩阵; } \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix} \\ \text{零矩阵. } \begin{pmatrix} 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix} \\ \text{三角形矩阵 } \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \\ \text{对称矩阵 } a_{ij} = a_{ji} \\ \text{同型矩阵} \end{array} \right.$$

第一节 矩阵及其运算

版权归《线性代数》课程组

(3)

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{加法} \\ \text{数与矩阵相乘} \\ \text{矩阵与矩阵相乘} \\ \text{矩阵的方幂} \\ \text{转置矩阵 共轭矩阵} \end{array} \right.$$

第一节 矩阵及其运算

版权归《线性代数》课程组

矩阵运算 { 加法
数与矩阵相乘
矩阵与矩阵相乘
矩阵的方幂
转置矩阵(下次课)
共轭矩阵(下次课)

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

注意

(1) 只有当两个矩阵是同型矩阵时, 才能进行加法运算.

(2) 只有当第一个矩阵的列数等于第二个矩阵的行数时, 两个矩阵才能相乘, 且矩阵相乘不满足交换律.

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

作业

• 习题1.1 A

1. 2. 3.

4. (1) (3) (5)

8.

1.1 B

6. 7.

第一节 矩阵及其运算 版权归《线性代数》课程组

第二节 分块矩阵

一、分块矩阵

二、分块矩阵的运算规则

一、分块矩阵

对于行数和列数较高的矩阵 A ,为了简化运算,经常采用分块法,使大矩阵的运算化成小矩阵的运算.

$$\text{例 } A = \begin{pmatrix} a & 1 & 0 & 0 \\ 0 & a & 0 & 0 \\ 1 & 0 & b & 1 \\ 0 & 1 & 1 & b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B_1 \\ B_2 \\ B_3 \end{pmatrix}, \Rightarrow A_{3 \times 4} \text{ 分块矩阵}$$

$$A = \begin{pmatrix} a & 1 & 0 & 0 \\ 0 & a & 0 & 0 \\ 1 & 0 & b & 1 \\ 0 & 1 & 1 & b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} C_1 & O \\ C_3 & C_4 \end{pmatrix},$$

第二节 分块矩阵

版权归《线性代数》课程组

$$A = \begin{pmatrix} a & 1 & 0 & 0 \\ 0 & a & 0 & 0 \\ 1 & 0 & b & 1 \\ 0 & 1 & 1 & b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A & O \\ E & B \end{pmatrix},$$

其中

$$A = \begin{pmatrix} a & 1 \\ 0 & a \end{pmatrix} \quad O = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$E = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} b & 1 \\ 1 & b \end{pmatrix}$$

第二节 分块矩阵

版权归《线性代数》课程组

$$A = \begin{pmatrix} a & 1 & 0 & 0 \\ 0 & a & 0 & 0 \\ 1 & 0 & b & 1 \\ 0 & 1 & 1 & b \end{pmatrix} = (A_1 \quad A_2 \quad A_3 \quad A_4),$$

其中

$$A_1 = \begin{pmatrix} a \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad A_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ a \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad A_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ b \\ 1 \end{pmatrix} \quad A_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ b \end{pmatrix}$$

分块的原则

(1) 分块后必须能够运算

(2) 分块的目的是简化计算

第二节 分块矩阵

版权归《线性代数》课程组

二、分块矩阵的运算规则

1.相等 设 $m \times n$ 矩阵 A 和 B 有相同的分块方式

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1t} \\ \vdots & & \vdots \\ A_{s1} & \cdots & A_{st} \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} B_{11} & \cdots & B_{1t} \\ \vdots & & \vdots \\ B_{s1} & \cdots & B_{st} \end{pmatrix}$$

则 $A = B$ 当且仅当 $A_{ij} = B_{ij} \quad (i = 1, 2, \dots, s; j = 1, 2, \dots, t)$

第二节 分块矩阵

版权归《线性代数》课程组

(2) 转置

$$\text{设 } A = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & \cdots & A_{1t} \\ A_{21} & A_{22} & \cdots & A_{2t} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ A_{s1} & A_{s2} & \cdots & A_{st} \end{pmatrix}, \text{ 则 } A^T = \begin{pmatrix} A_{11}^T & A_{21}^T & \cdots & A_{s1}^T \\ A_{12}^T & A_{22}^T & \cdots & A_{s2}^T \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ A_{1t}^T & A_{2t}^T & \cdots & A_{st}^T \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 2 & 6 \\ 3 & 7 \\ 4 & 8 \end{pmatrix} \quad \text{则: } A^T = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \end{pmatrix}$$

第二节 分块矩阵

版权归《线性代数》课程组

(3) 加减法运算

(1) 设矩阵A与B的行数相同, 列数相同, 采用相同的分块法, 有

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ A_{s1} & \cdots & A_{sr} \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} B_{11} & \cdots & B_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ B_{s1} & \cdots & B_{sr} \end{pmatrix}$$

其中 A_{ij} 和 B_{ij} 的行数相同, 列数相同, 那么

$$A \pm B = \begin{pmatrix} A_{11} \pm B_{11} & \cdots & A_{1r} \pm B_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ A_{s1} \pm B_{s1} & \cdots & A_{sr} \pm B_{sr} \end{pmatrix}.$$

第二节 分块矩阵

版权归《线性代数》课程组

例1

$$\text{设 } A = \begin{pmatrix} a & 1 & 0 & 0 \\ 0 & a & 0 & 0 \\ 0 & 0 & b & 1 \\ 0 & 0 & 1 & b \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} A_1 & 0 \\ 0 & A_2 \end{pmatrix}$$

$$B = \begin{pmatrix} a & 0 & 0 & 0 \\ 1 & a & 0 & 0 \\ 0 & 0 & b & 0 \\ 0 & 0 & 1 & b \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} B_1 & 0 \\ 0 & B_2 \end{pmatrix}$$

求 $A + B$.

$$A + B = \begin{pmatrix} 2a & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2a & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2b & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 2b \end{pmatrix}$$

第二节 分块矩阵

版权归《线性代数》课程组

(4) 数乘

$$\text{设 } A = \begin{pmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ A_{s1} & \cdots & A_{sr} \end{pmatrix}, \lambda \text{ 为数, 那么}$$

$$\lambda A = \begin{pmatrix} \lambda A_{11} & \cdots & \lambda A_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ \lambda A_{s1} & \cdots & \lambda A_{sr} \end{pmatrix}.$$

第二节 分块矩阵

版权归《线性代数》课程组

(5) 矩阵乘法

设A为 $m \times l$ 矩阵, B为 $l \times n$ 矩阵, 分块成

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1t} \\ \vdots & & \vdots \\ A_{s1} & \cdots & A_{st} \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} B_{11} & \cdots & B_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ B_{i1} & \cdots & B_{ir} \end{pmatrix},$$

其中 $A_{i1}, A_{i2}, \dots, A_{it}$ 的列数分别等于 $B_{1j}, B_{2j}, \dots, B_{ij}$ 的行数, 那么

$$AB = \begin{pmatrix} C_{11} & \cdots & C_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ C_{s1} & \cdots & C_{sr} \end{pmatrix}$$

A的列的分法与B的行的分法相同

$$\text{其中 } C_{ij} = \sum_{k=1}^l A_{ik} B_{kj} \quad (i = 1, \dots, s; j = 1, \dots, r).$$

第二节 分块矩阵

版权归《线性代数》课程组

例2 设

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 4 & 1 \\ -1 & -1 & 2 & 0 \end{pmatrix}, \text{求 } AB.$$

解 把A, B分块成

$$A = \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} E & O \\ A_1 & E \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B_{11} & E \\ B_{21} & B_{22} \end{pmatrix}$$

$$\text{则 } AB = \begin{pmatrix} E & O \\ A_1 & E \end{pmatrix} \begin{pmatrix} B_{11} & E \\ B_{21} & B_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B_{11} & E \\ A_1 B_{11} + B_{21} & A_1 + B_{22} \end{pmatrix}$$

第二节 分块矩阵

版权归《线性代数》课程组

又 $A_1 B_{11} + B_{21}$

$$A_1 = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, B_{11} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}, B_{21} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}, B_{22} = \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 & 4 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ -1 & 1 \end{pmatrix},$$

$$A_1 + B_{22} = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ 3 & 1 \end{pmatrix},$$

$$AB = \begin{pmatrix} B_{11} & E \\ A_1 B_{11} + B_{21} & A_1 + B_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \end{pmatrix}.$$

第二节 分块矩阵

版权归《线性代数》课程组

(6) 设 A 为 n 阶矩阵, 若 A 的分块矩阵只有主对角线上有非零子块, 其余子块都为零矩阵, 且非零子块都是方阵. 即

$$A = \begin{pmatrix} A_1 & & 0 \\ & A_2 & \\ 0 & & \ddots \\ & & & A_s \end{pmatrix},$$

其中 $A_i (i=1, 2, \dots, s)$ 都是方阵, 那么称 A 为分块对角矩阵, 又称准对角阵。

第二节 分块矩阵

版权归《线性代数》课程组

分块对角阵的性质

$$(i) \begin{pmatrix} A_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & A_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & A_s \end{pmatrix} \begin{pmatrix} B_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & B_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & B_s \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_1 B_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & A_2 B_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & A_s B_s \end{pmatrix}.$$

$$A = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n) \\ B = \text{diag}(k_1, k_2, \dots, k_n) \\ AB = \text{diag}(\lambda_1 k_1, \lambda_2 k_2, \dots, \lambda_n k_n)$$

第二节 分块矩阵

版权归《线性代数》课程组

$$(ii) \text{ 已知 } A = \begin{pmatrix} A_1 & & 0 \\ & A_2 & \\ 0 & & \ddots \\ & & & A_s \end{pmatrix} \\ \text{则 } A^K = \begin{pmatrix} A_1^K & & 0 \\ & A_2^K & \\ 0 & & \ddots \\ & & & A_s^K \end{pmatrix} \\ A = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n) \\ = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \lambda_2 & \\ & & \ddots \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix} \\ A^m = \begin{pmatrix} \lambda_1^m & & \\ & \lambda_2^m & \\ & & \ddots \\ & & & \lambda_n^m \end{pmatrix}$$

第二节 分块矩阵

版权归《线性代数》课程组

$$\text{例3 设 } A = \begin{pmatrix} a & 1 & 0 & 0 \\ 0 & a & 0 & 0 \\ 0 & 0 & b & 1 \\ 0 & 0 & 1 & b \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} a & 0 & 0 & 0 \\ 1 & a & 0 & 0 \\ 0 & 0 & b & 0 \\ 0 & 0 & 1 & b \end{pmatrix} \text{ 求 } AB.$$

解 将 A, B 分块

$$A = \begin{pmatrix} a & 1 & 0 & 0 \\ 0 & a & 0 & 0 \\ 0 & 0 & b & 1 \\ 0 & 0 & 1 & b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_1 & 0 \\ 0 & A_2 \end{pmatrix}, \text{ 其中 } A_1 = \begin{pmatrix} a & 1 \\ 0 & a \end{pmatrix}, A_2 = \begin{pmatrix} b & 1 \\ 1 & b \end{pmatrix}; \\ B = \begin{pmatrix} a & 0 & 0 & 0 \\ 1 & a & 0 & 0 \\ 0 & 0 & b & 0 \\ 0 & 0 & 1 & b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} B_1 & 0 \\ 0 & B_2 \end{pmatrix}, \text{ 其中 } B_1 = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 1 & a \end{pmatrix}, B_2 = \begin{pmatrix} b & 0 \\ 1 & b \end{pmatrix};$$

第二节 分块矩阵

版权归《线性代数》课程组

$$AB = \begin{pmatrix} A_1 & 0 \\ 0 & A_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} B_1 & 0 \\ 0 & B_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_1 B_1 & 0 \\ 0 & A_2 B_2 \end{pmatrix}$$

$$A_1 B_1 = \begin{pmatrix} a & 1 \\ 0 & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & 0 \\ 1 & a \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a^2+1 & a \\ a & a^2 \end{pmatrix},$$

$$A_2 B_2 = \begin{pmatrix} b & 1 \\ 1 & b \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b & 0 \\ 1 & b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b^2+1 & b \\ b & b^2 \end{pmatrix},$$

$$AB = \begin{pmatrix} a^2+1 & a & 0 & 0 \\ a & a^2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & b^2+1 & b \\ 0 & 0 & b & b^2 \end{pmatrix}$$

$$A_1 = \begin{pmatrix} a & 1 \\ 0 & a \end{pmatrix}, \\ A_2 = \begin{pmatrix} b & 1 \\ 1 & b \end{pmatrix}, \\ B_1 = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 1 & a \end{pmatrix}, \\ B_2 = \begin{pmatrix} b & 0 \\ 1 & b \end{pmatrix}.$$

第二节 分块矩阵

版权归《线性代数》课程组

小结

分块矩阵及分块矩阵的运算规律

分块的原则 (1) 分块后必须能够运算

(2) 分块的目的是简化计算

加减乘的运算

分块对角阵的性质

第二节 分块矩阵

版权归《线性代数》课程组

作业

习题 1.1

B: 6. 7.

习题 1.2

A: 1. 3

B: 1 (思考)

第二节 分块矩阵

版权归《线性代数》课程组

第三节 可逆矩阵

一、逆矩阵的定义

二、逆矩阵的性质

一、逆矩阵的定义

对于 n 阶方阵 A ，如果有一个 n 阶矩阵 B ，使得 $AB = BA = E$ ，则说矩阵 A 是可逆的，并把矩阵 B 称为 A 的逆矩阵。

第三节 可逆矩阵

版权归《线性代数》课程组

定理1.1 一个矩阵 A 的逆矩阵是唯一的。

证明: 若设 B 和 C 是 A 的可逆矩阵, 则有

$$AB = BA = E, \quad AC = CA = E,$$

可得 $B = EB = (CA)B = C(AB) = CE = C$ 。

所以 A 的逆矩阵是唯一的, 即 $B = C$

通常: A 的逆矩阵记为 A^{-1} 。

注意: (1) 矩阵 A 与 B 都是方阵。

(2) 并非所有方阵都可逆。例: 零方阵不可逆

第三节 可逆矩阵

版权归《线性代数》课程组

定理1.2 对于 n 阶方阵 A, B

若 $AB = E$ (或 $BA = E$), 则方阵 A, B 是可逆的
 $B = A^{-1}, A = B^{-1}$

说明: (1) 如果 $AB = E$, 指出矩阵 A 是可逆的当 A, B 均为 n 阶方阵时 并且逆矩阵为 $A^{-1} = B$ 。

(2) 指出求逆矩阵的一种方法
 $A (B^{-1}) = E$

例 已知 $A_n, A^2 = E$, 求 A^{-1} 。

解 $\because A^2 = E$, 即 $A \cdot A = E$,
 $\therefore A^{-1} = A$

第三节 可逆矩阵

版权归《线性代数》课程组

例1 设 $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$, 求 A 的逆阵。

利用待定系数法

解 设 $B = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ 是 A 的逆矩阵,

$$AB = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 2a+c & 2b+d \\ -a & -b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} 2a+c=1, \\ 2b+d=0, \\ -a=0, \\ -b=1, \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a=0, \\ b=-1, \\ c=1, \\ d=2. \end{cases}$$

$$\text{所以 } A^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

又因为

$$AB = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$BA = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

第三节 可逆矩阵

版权归《线性代数》课程组

求可逆矩阵 $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ 的逆矩阵。

一般地: 当 $ad-bc \neq 0$ 时, A 可逆

$$A^{-1} = \frac{1}{ad-bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

二阶矩阵的逆用此规律求

例2 求矩阵 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 5 & 6 \end{pmatrix}$ 的逆矩阵。

解: $ad-bc = 6-10 = -4 \neq 0$, $\therefore A$ 是可逆阵。

二阶可逆矩阵的逆矩阵具有规律:

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{6}{-4} & \frac{-2}{-4} \\ \frac{-5}{-4} & \frac{1}{-4} \end{pmatrix}$$

第三节 可逆矩阵

版权归《线性代数》课程组

若是分块对角阵

A_i 可逆

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} A_1^{-1} & & 0 \\ & A_2^{-1} & \\ 0 & & \ddots \\ & & & A_n^{-1} \end{pmatrix}$$

注意：只有分块对角阵才可以

$$A = \begin{pmatrix} A_1 & A_2 \\ 0 & A_3 \end{pmatrix}$$

$A^{-1} = \begin{pmatrix} A_1^{-1} & A_2^{-1} \\ 0 & A_3^{-1} \end{pmatrix}$ ❌

$A = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$

$$= \begin{pmatrix} \lambda_1 & & \\ & \lambda_2 & \\ & & \ddots \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

其中 $\lambda_i \neq 0$

$A^{-1} = \text{diag}(\lambda_1^{-1}, \lambda_2^{-1}, \dots, \lambda_n^{-1})$

$$= \begin{pmatrix} \lambda_1^{-1} & & \\ & \lambda_2^{-1} & \\ & & \ddots \\ & & & \lambda_n^{-1} \end{pmatrix}$$

第三节 可逆矩阵 版权归《线性代数》课程组

例3 求可逆矩阵 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & n \end{pmatrix}$ 的逆矩阵.

解 $\because A$ 可逆,

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{n} \end{pmatrix}$$

第三节 可逆矩阵 版权归《线性代数》课程组

例4 设 $A = \begin{pmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$, 求 A^{-1} .

解 $A = \left(\begin{array}{c|cc} 5 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{array} \right) = \begin{pmatrix} A_1 & O \\ O & A_2 \end{pmatrix}, \quad A_1 = (5), \quad A_2 = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$

$A_1^{-1} = \left(\frac{1}{5} \right); \quad A_2^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -2 & 3 \end{pmatrix};$

$\therefore A^{-1} = \begin{pmatrix} A_1^{-1} & O \\ O & A_2^{-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{5} & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -2 & 3 \end{pmatrix}.$

第三节 可逆矩阵 版权归《线性代数》课程组

例5 设方阵 A 满足 $A^2 + A - 4E = 0$, 证明: $A, A - E$ 都可逆, 并求它们的逆矩阵.

分析:

$$A^2 + A - 4E = 0 \quad A^2 + A - 4E = 0$$

$$A(\quad) = E \quad (A - E)(\quad) = E$$

$$A(1A + \textcircled{E}) = 4E \quad (A - E)(1A + \textcircled{2E}) = 2E$$

得 $A\left(\frac{A + E}{4}\right) = E \quad (A - E)\left(\frac{A + 2E}{2}\right) = E$

第三节 可逆矩阵 版权归《线性代数》课程组

例5 设方阵 A 满足 $A^2 + A - 4E = 0$, 证明: $A, A - E$ 都可逆, 并求它们的逆矩阵.

证明

由 $A^2 + A - 4E = 0$, 同理

得 $A\left(\frac{A + E}{4}\right) = E$ 由 $A^2 + A - 4E = 0$,

由定理, A 可逆. 得 $(A - E)\left(\frac{A + 2E}{2}\right) = E$

且 $A^{-1} = \frac{A + E}{4}$ 由定理, $A - E$ 可逆.

且 $(A - E)^{-1} = \frac{A + 2E}{2}$

第三节 可逆矩阵 版权归《线性代数》课程组

例6 设方阵 A 满足 $A^2 - A - 2E = 0$, 证明: $A, A + 2E$ 都可逆, 并求它们的逆矩阵.

证明 由 $A^2 - A - 2E = 0$, 又由 $A^2 - A - 2E = 0$

$$A(1A - E) = 2E \quad (A + 2E)(1A - 3E) = -4E$$

得 $A(A - E) = 2E$ $\Rightarrow (A + 2E)(A - 3E) = -4E$

$\Rightarrow A\left(\frac{A - E}{2}\right) = E$ $\Rightarrow (A + 2E)\left(-\frac{1}{4}(A - 3E)\right) = E$

由定理, A 可逆. 由定理, $A + 2E$ 可逆.

$\therefore A^{-1} = \frac{1}{2}(A - E).$ 且 $(A + 2E)^{-1} = -\frac{1}{4}(A - 3E)$

$= \frac{3E - A}{4}.$

第三节 可逆矩阵 版权归《线性代数》课程组

二、逆矩阵的性质

- (1) 若 A 可逆, 则 A^{-1} 亦可逆, 且 $(A^{-1})^{-1} = A$.
- (2) 若 A 可逆, 数 $\lambda \neq 0$ 则 λA 可逆, 且 $(\lambda A)^{-1} = \frac{1}{\lambda} A^{-1}$.
- (3) 若 A, B 为同阶方阵且均可逆, 则 AB 亦可逆, 且

$$(AB)^{-1} = B^{-1} A^{-1}$$

证明 $(AB)(B^{-1}A^{-1}) = A(BB^{-1})A^{-1} = AEA^{-1} = AA^{-1} = E$,

推广 $(A_1 A_2 \cdots A_m)^{-1} = A_m^{-1} \cdots A_2^{-1} A_1^{-1}$

第三节 可逆矩阵

版权归《线性代数》课程组

(4) 若 A 可逆, A^T 亦可逆, 且 $(A^T)^{-1} = (A^{-1})^T$. $(AB)^T = B^T A^T$

证明 $\because A^T(A^{-1})^T = (A^{-1}A)^T = E^T = E$,

$\therefore (A^T)^{-1} = (A^{-1})^T$. 注意: $(A^{-1} + B^{-1})^{-1} \neq (A^{-1})^{-1} + (B^{-1})^{-1}$

例1 设三阶矩阵 A, B 满足关系:

$$A^{-1}BA = 6A + BA, \text{ 且 } A = \begin{pmatrix} 1/2 & 0 & \\ & 1/4 & \\ 0 & & 1/7 \end{pmatrix} \text{ 求 } B.$$

解 $A^{-1}BA - BA = 6A$

$$\Rightarrow (A^{-1} - E)BA = 6A \Rightarrow (A^{-1} - E)B = 6E$$

$$\Rightarrow B = 6(A^{-1} - E)^{-1} \neq A - E$$

第三节 可逆矩阵

版权归《线性代数》课程组

$$B = 6(A^{-1} - E)^{-1}$$

$$= 6 \left[\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 7 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right]^{-1} = 6 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}^{-1}$$

$$= 6 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix}^{-1} = 6 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1/3 & 0 \\ 0 & 0 & 1/6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

或 $A A^{-1} B A A^{-1} - A B A A^{-1} = 6 A A A^{-1} \Rightarrow B - AB = 6A$

$$\Rightarrow (E - A)B = 6A \Rightarrow B = 6(E - A)^{-1}A$$

第三节 可逆矩阵

版权归《线性代数》课程组

例2 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 3 & 4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$, $B = (E - A)(E + 2A)^{-1}$

求: $(B - E)^{-1}$.

解: $\because B - E = (E - A)(E + 2A)^{-1} - (E + 2A)(E + 2A)^{-1}$

$$= [(E - A) - (E + 2A)](E + 2A)^{-1}$$

$$= -3A(E + 2A)^{-1}$$

$$\therefore (B - E)^{-1} = [-3A(E + 2A)^{-1}]^{-1}$$

$$= -\frac{1}{3}(E + 2A)A^{-1}$$

$$= -\frac{1}{3}(A^{-1} + 2E)$$

$$(B - E)^{-1} =$$

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & -1 & 3/2 \end{pmatrix},$$

第三节 可逆矩阵

版权归《线性代数》课程组

五、小节

- 逆矩阵的概念
- 逆矩阵的性质
- 逆矩阵的计算方法

第三节 可逆矩阵

版权归《线性代数》课程组

逆矩阵的定义

$$A_n B_n = B_n A_n = E,$$

定理1.1 一个矩阵 A 的逆矩阵是唯一的.

定理1.2 对于 n 阶方阵 A, B

若 $AB = E$ (或 $BA = E$), 则 $B = A^{-1}$.

逆矩阵的求法

- 1) 待定系数法求逆
- 2) 二阶可逆矩阵求逆矩阵的规律
- 3) 分块对角阵求逆
- 4) 利用 $A_n B_n = E$ 求逆

第三节 可逆矩阵

版权归《线性代数》课程组

► 逆矩阵的计算方法

(1) 待定系数法;(分块矩阵)

(2) 利用公式 $A^{-1} = \frac{A^*}{|A|}$; (下一章学习)

(3) 二阶可逆矩阵 $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$

$$A^{-1} = \frac{1}{a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}} \begin{pmatrix} a_{22} & -a_{12} \\ -a_{21} & a_{11} \end{pmatrix}$$

(4) 利用 $A(B) = E$, 则 $A^{-1} = B$

(5) 初等变换法

第三节 可逆矩阵

版权归《线性代数》课程组

作业

习题1.3

A: 1. (1) (2) (3)

第三节 可逆矩阵

版权归《线性代数》课程组

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

一、高斯消元法与初等变换

二、初等矩阵

三、相抵标准形与矩阵的秩

一、高斯消元法与初等变换

1. 高斯消元法

例1 求解线性方程组

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 3 & (1) \\ x_2 + x_3 = 1 & (2) \\ x_3 = 5 & (3) \end{cases}$$

$$B = \left(\begin{array}{ccc|c} x_1 & x_2 & x_3 & \\ \hline 1 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 5 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & -4 \\ 0 & 0 & 1 & 5 \end{array} \right)$$

解: 下面求方程组的解:

(1)-(2)得

$$x_1 + 0x_2 + 0x_3 = 2$$

(2)-(3)得

$$x_2 + 0x_3 = -4$$

$$\therefore \text{方程组的解} \begin{cases} x_1 = 2 \\ x_2 = -4 \\ x_3 = 5 \end{cases}$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

例2 求解线性方程组

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 3 \\ x_2 + x_3 = 1 \\ x_2 + x_3 = 5 \end{cases} \quad B = \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 5 \end{array} \right)$$

解: 方程组无解。

$$B \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{array} \right)$$

无解

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

例3 求解线性方程组

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 3 \\ x_3 = 5 \end{cases}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

行是方程的个数, 列是未知量的个数。

解: 方程组有解并且有无穷多解。

(2)-(1)

$$x_1 + x_2 + 0x_3 = -2$$

$$\Rightarrow x_1 + x_2 = -2$$

$$\text{令 } x_2 = c$$

$$\text{得 } x_1 = -2 - c$$

\therefore 方程组的解:

$$\begin{cases} x_1 = -2 - c \\ x_2 = c \\ x_3 = 5 \end{cases} \quad c \text{ 是任意实数}$$

x_2 为自由未知量。

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

2、初等变换

1) 定义(初等行变换)

下面三种变换称为矩阵的初等行变换:

(1) 对调两行, 记作 $r_i \leftrightarrow r_j$

(2) 以数 $k \neq 0$ 乘以某一行的所有元素记作 $r_i \times k$

(3) 把某一行(第 j 行)所有元素的 k 倍加到另一行(第 i 行)对应的元素上去, 记作 $r_i + kr_j$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

第一种 初等行变换

$r_i \leftrightarrow r_j$ 逆变换 $r_i \leftrightarrow r_j$

$$A_{m \times n} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \cdots & a_{in} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{j1} & a_{j2} & \cdots & a_{jn} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \xleftrightarrow{r_i \leftrightarrow r_j} B_{m \times n} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{j1} & a_{j2} & \cdots & a_{jn} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \cdots & a_{in} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

第二种 初等行变换

$r_i \times k (k \neq 0)$

$$A_{m \times n} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \cdots & a_{in} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{j1} & a_{j2} & \cdots & a_{jn} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \xrightarrow[r_i \div k]{r_i \times k} B_{m \times n} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ ka_{i1} & ka_{i2} & \cdots & ka_{in} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{j1} & a_{j2} & \cdots & a_{jn} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

$r_i \times k$ 逆变换 $r_i \div k$
 $r_i \times (-\frac{1}{k})$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

矩阵的初等行变换与初等列变换统称为初等变换。

(3) 把第 j 行所有元素的 k 倍加到第 i 行对应的元素上

$$A_{m \times n} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \cdots & a_{in} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{j1} & a_{j2} & \cdots & a_{jn} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \xrightarrow[r_i - kr_j]{r_i + kr_j} B_{m \times n} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i1} + ka_{j1} & a_{i2} + ka_{j2} & \cdots & a_{in} + ka_{jn} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{j1} & a_{j2} & \cdots & a_{jn} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

$r_i + kr_j$ 逆变换 $r_i + (-k)r_j$

初等变换的逆变换仍为初等变换，且变换类型相同。

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

定义 线性方程组 $Ax=b$ 与 $Cx=d$ 有相同的解的集合，则它们是同解方程组

定理 1.5 线性方程组 $Ax=b$ 与增广矩阵 $B=(A,b)$ 经有限次

初等行变换为 $\tilde{B}=(\tilde{A},\tilde{b})$ ， \tilde{B} 对应的线性方程组为

$\tilde{A}x=\tilde{b}$ 则 $Ax=b$ 与 $\tilde{A}x=\tilde{b}$ 是同解方程组

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

例 4 求解线性方程组

$$\begin{cases} 2x_1 + 3x_2 - 3x_3 = 9 \\ x_1 + 2x_2 + x_3 = 4 \\ 3x_1 + 7x_2 + 4x_3 = 19 \end{cases} \quad \text{①} \quad B = \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 3 & -3 & 9 \\ 1 & 2 & 1 & 4 \\ 3 & 7 & 4 & 19 \end{array} \right) \quad \text{② 增广矩阵}$$

$$\text{解: } \tilde{B} = \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 4 \\ 0 & -1 & -5 & 1 \\ 0 & 0 & -4 & 8 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 4 \\ 2 & 3 & -3 & 9 \\ 3 & 7 & 4 & 19 \end{array} \right) \quad \text{③}$$

$$\rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 4 \\ 0 & -1 & -5 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 7 \end{array} \right) \quad \text{行阶梯形矩阵}$$

$$\therefore \text{方程组的解: } \begin{cases} x_1 = -12 \\ x_2 = 9 \\ x_3 = -2 \end{cases}$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

用初等行变换解线性方程组的基本步骤:

$$\begin{cases} 2x_1 + 3x_2 - 3x_3 = 9 \\ x_1 + 2x_2 + x_3 = 4 \\ 3x_1 + 7x_2 + 4x_3 = 19 \end{cases} \Rightarrow B = \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 3 & -3 & 9 \\ 1 & 2 & 1 & 4 \\ 3 & 7 & 4 & 19 \end{array} \right)$$

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + x_3 = 4 \\ -x_2 - 5x_3 = 1 \\ -4x_3 = 8 \end{cases} \quad \text{(同解方程组)} \quad \xrightarrow{\text{(初等行变换)}} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 4 \\ 0 & -1 & -5 & 1 \\ 0 & 0 & -4 & 8 \end{array} \right)$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

行阶梯形矩阵:

特点:

(1)、可划出一条阶梯线，线的下方全为零;

(2) 每个台阶只有一行，台阶数即是非零行的行数，阶梯线的竖线后面的第一个元素为非零元，即非零行的第一个非零元。

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 4 \\ 0 & -1 & -5 & 1 \\ 0 & 0 & -4 & 8 \end{array} \right) = B_3 \quad \times \quad \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & -1 & 0 & 4 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

行简化阶梯阵

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 4 \\ 0 & -1 & -5 & 1 \\ 0 & 0 & -4 & 8 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3 \div (-4)} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 4 \\ 0 & -1 & -5 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_2 \div (-1)} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 4 \\ 0 & 1 & 5 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{r_2 - 5r_3 \\ r_1 - r_3}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 6 \\ 0 & 1 & 0 & 9 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_1 - 2r_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -12 \\ 0 & 1 & 0 & 9 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \end{pmatrix} = C$$

\therefore 方程组的解: $\begin{cases} x_1 = -12 \\ x_2 = 9 \\ x_3 = -2 \end{cases}$

B 与 C 是一种等价关系 相抵

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵 版权归《线性代数》课程组

行简化阶梯阵

- (1) 行阶梯形矩阵
- (2) 非零行的第一个非零元为1
- (3) 这些非零元所在的列的其他元素为0

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 4 \\ 0 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \times$$

定理1.6 每一个 $m \times n$ 矩阵总可经过有限次初等行变换化成行阶梯阵与行简化阶梯阵, 且行阶梯阵中的非零行数是唯一确定的, 行简化阶梯阵也是唯一确定的。

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵 版权归《线性代数》课程组

例5 求解齐次线性方程组

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 2x_3 + x_4 = 0 \\ 2x_1 + x_2 - 2x_3 - 2x_4 = 0 \\ x_1 - x_2 - 4x_3 - 3x_4 = 0 \end{cases}$$

解 对 A 初等行变换

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & -2 & -2 \\ 1 & -1 & -4 & -3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{r_2 - 2r_1 \\ r_3 - r_1}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & -3 & -6 & -4 \\ 0 & -3 & -6 & -4 \end{pmatrix}$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵 版权归《线性代数》课程组

$$A \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & -3 & -6 & -4 \\ 0 & -3 & -6 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3 - r_2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & -3 & -6 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_2 \div (-3)} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & \frac{4}{3} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_1 - 2r_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & -\frac{5}{3} \\ 0 & 1 & 2 & \frac{4}{3} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

即得与原方程组同解的方程组

$$\begin{cases} x_1 - 2x_3 - \frac{5}{3}x_4 = 0 \\ x_2 + 2x_3 + \frac{4}{3}x_4 = 0 \end{cases}$$

x_1, x_2 为非自由未知量, x_3, x_4 为自由未知量。

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵 版权归《线性代数》课程组

令 $x_3 = c_1, x_4 = c_2$, 写成参数形式

$$\begin{cases} x_1 = 2c_1 + \frac{5}{3}c_2 \\ x_2 = -2c_1 - \frac{4}{3}c_2 \\ x_3 = c_1 \\ x_4 = c_2 \end{cases}$$

所以方程组的通解为

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = c_1 \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} \frac{5}{3} \\ -\frac{4}{3} \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

其中 c_1, c_2 为任意实数。

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵 版权归《线性代数》课程组

例6 当 c, d 为何值时, 线性方程组

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 1 \\ 3x_1 + 2x_2 + x_3 = c \\ 5x_1 + 4x_2 + (3+d)x_3 = 0 \end{cases}$$

(1) 无解. (2) 有唯一解. (3) 有无穷解, 在有无穷解时求其通解。

解: 增广矩阵

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 3 & 2 & 1 & c \\ 5 & 4 & 3+d & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{r_2 - 3r_1 \\ r_3 - 5r_1}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -2 & 3-c \\ 0 & -1 & d-2 & -5 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{(-1)r_2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 3-c \\ 0 & -1 & d-2 & -5 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3 + r_2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 3-c \\ 0 & 0 & d & -2-c \end{pmatrix}$$

(1) 当 $d = 0, c \neq -2$ 时, $0x_3 = -2-c \neq 0$, 无解

(2) 当 $d \neq 0$ 时, 方程组有唯一解

(3) 当 $d = 0, c = -2$ 时, 有无穷解。

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵 版权归《线性代数》课程组

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_1-r_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & -4 \\ 0 & 1 & 2 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 3-c \\ 0 & 0 & d & -2-c \end{pmatrix}$$

(3) 当 $d=0, c=-2$ 时

同解于 $\begin{cases} x_1 - x_3 = -4 \\ x_2 + 2x_3 = 5 \end{cases}$

取 $x_3=c_1$ 为自由未知量

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1 - 4 \\ -2c_1 + 5 \\ c_1 \end{pmatrix} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -4 \\ 5 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ 其中 } c_1 \text{ 为任意常数}$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

二、初等矩阵

1. 初等矩阵的有关概念

定义 由单位矩阵 E 经过一次初等变换得到的方阵称为初等矩阵。

三种初等变换对应着三种初等方阵。

1) 对调 E 的两行或两列 ($r_i \leftrightarrow r_j$) $E(i, j)$

$$E = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_i \leftrightarrow r_j} \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 1 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

例 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 1 & 9 & 8 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}$

$$E_3(1,2)A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 1 & 9 & 8 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 9 & 8 & 1 \\ 1 & 2 & 3 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

$$AE_4(1,2) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 1 & 9 & 8 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 & 1 \\ 9 & 1 & 8 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

$$E_m(i, j)A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{j1} & a_{j2} & \cdots & a_{jn} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \cdots & a_{in} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

第 i 行
第 j 行

用 m 阶初等矩阵 $E_m(i, j)$ 左乘 $A = (a_{ij})_{m \times n}$,

相当于对 A 施行一次相应的初等行变换

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

$$AE_n(i, j) = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1j} & \cdots & a_{1i} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \cdots & a_{2j} & \cdots & a_{2i} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mj} & \cdots & a_{mi} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

第 i 列
第 j 列

用 n 阶初等矩阵 $E_n(i, j)$ 右乘 A

相当于对 A 施行一次相应的初等列变换

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

2) 以数 $k \neq 0$ 乘以某行或某列 ($r_i \times k$) $E(i(k))$

$$E = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 1 & \\ & & & \ddots \\ & & & & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{k r_i} \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & k & \\ & & & \ddots \\ & & & & 1 \end{pmatrix}$$

$E(i(k))$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 1 & 9 & 8 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

$$E_3(2(k))A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & k & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 1 & 9 & 8 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ k & 9k & 8k & k \\ 1 & 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

$$AE_4(2(k)) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 1 & 9 & 8 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & k & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2k & 3 & 1 \\ 1 & 9k & 8 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵 版权归《线性代数》课程组

$$E_m(i(k))A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ ka_{i1} & ka_{i2} & \cdots & ka_{in} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

第 i 行

以 $E_m(i(k))$ 左乘 A
相当于以数 k 乘 A 的第 i 行 ($r_i \times k$);

以 $E_m(i(k))$ 右乘 A
相当于以数 k 乘 A 的第 i 列 ($c_i \times k$).

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵 版权归《线性代数》课程组

2) 以数 $k \neq 0$ 乘以某行(列)加到其他行(列)上去
($r_i + kr_j$) 或 ($c_j + kc_i$), $E(i, j(k))$

$$E = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 1 & \\ & & & \ddots & \\ & & & & 1 & \\ & & & & & \ddots & \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 1 & \\ & & & \ddots & \\ & & & & 1 & \\ & & & & & \ddots & \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & 1 & \\ & & & \ddots & \\ & & & & 1 & \\ & & & & & \ddots & \\ & & & & & & 1 \end{pmatrix}$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵 版权归《线性代数》课程组

例 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 1 & 9 & 8 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}$

$$E_3(1, 2(k))A = \begin{pmatrix} 1 & k & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 1 & 9 & 8 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1+k & 2+9k & 3+8k & 1+k \\ 1 & 9 & 8 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

$$AE_4(1, 2(k)) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 1 & 9 & 8 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & k & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2+k & 3 & 1 \\ 1 & 9+k & 8 & 1 \\ 1 & 0+k & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵 版权归《线性代数》课程组

$$E_m(i, j(k))A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{i1} + ka_{j1} & a_{i2} + ka_{j2} & \cdots & a_{in} + ka_{jn} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{j1} & a_{j2} & \cdots & a_{jn} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

第 i 行

第 j 行

以 $E_m(i, j(k))$ 左乘矩阵 A , 相当于
把 A 的第 j 行乘 k 加到第 i 行上去 ($r_i + kr_j$).

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵 版权归《线性代数》课程组

$$AE_n(i, j(k)) = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1i} & \cdots & a_{1j} + ka_{1i} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \cdots & a_{2i} & \cdots & a_{2j} + ka_{2i} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mi} & \cdots & a_{mj} + ka_{mi} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

第 i 列

第 j 列

以 $E_n(i, j(k))$ 右乘矩阵 A , 相当于
把 A 的第 i 列乘 k 加到第 j 列上去 ($c_j + kc_i$).

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵 版权归《线性代数》课程组

2. 初等矩阵是可逆矩阵

初等变换	逆变换	初等矩阵	逆矩阵
$r_i \leftrightarrow r_j (c_i \leftrightarrow c_j)$	$r_i \leftrightarrow r_j (c_i \leftrightarrow c_j)$	$E(i, j)$	$E(i, j)$
$r_i \times k (c_i \times k)$	$r_i \times \frac{1}{k} (c_i \times \frac{1}{k})$	$E(i(k))$	$E(i(\frac{1}{k}))$
$r_i + k r_j (c_i + k c_j)$	$r_i - k r_j (c_i - k c_j)$	$E(i, j(k))$	$E(i, j(-k))$

说明

初等矩阵是可逆矩阵 并且逆矩阵是同一类型的初等矩阵。

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

定理1.8 设A是一个 $m \times n$ 矩阵, 对A施行一次初等行变换, 相当于在A的左边乘以相应的 m 阶初等矩阵; 对A施行一次初等列变换, 相当于在A的右边乘以相应的 n 阶初等矩阵。

初等变换

初等矩阵

说明 初等变换转换为矩阵的乘积

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

例1

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{31} + a_{11} & a_{32} + a_{12} & a_{33} + a_{13} \end{pmatrix}$$

$$p_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, p_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

选择

$$A p_1 p_2 = B \quad A p_2 p_1 = B, \quad p_1 p_2 A = B, \quad p_2 p_1 A = B.$$

$$\times \quad \times \quad \checkmark \quad \times$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

例2 计算

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}^{11} \begin{pmatrix} -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \\ -2 & -2 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}^{11} \\ = \begin{pmatrix} -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 9 & 9 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}^{11} \\ = \begin{pmatrix} -1 & -12 & -1 \\ 1 & 12 & 1 \\ 9 & 108 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 11 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \\ -2 & -2 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 11 & 1 \end{pmatrix}^{11}$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

例3: 已知 $AX=B$, 其中

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} a_{11} - a_{12} & a_{13} & a_{12} \\ a_{21} - a_{22} & a_{23} & a_{22} \\ a_{31} - a_{32} & a_{33} & a_{32} \end{pmatrix} \quad \text{求 } X.$$

解: 因为A作两次列变换可得到矩阵B, 即

$$A \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} - a_{12} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} - a_{22} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} - a_{32} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = B$$

$$X = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

定理1.10 方阵A可逆的充要条件是A可以写成有限个初等方阵的乘积。

证: 充分性 \Rightarrow 若存在初等方阵 P_1, P_2, \dots, P_l , 使 $A = P_1 P_2 \dots P_l$.

因初等方阵可逆, 故 $A^{-1} = P_l^{-1} \dots P_2^{-1} P_1^{-1}$.

必要性 \Leftarrow 因A可逆, $\therefore A^{-1}A = E$

即存在有限个初等方阵 P_1, P_2, \dots, P_l , 使

$$P_l \dots P_2 P_1 A = E$$

$$\text{即 } A = P_1^{-1} P_2^{-1} \dots P_l^{-1}.$$

可逆矩阵可写成有限个初等矩阵的乘积

因初等方阵的逆还是初等方阵, 故A可以写成有限个初等方阵的乘积。

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

4. 利用初等变换求逆阵的方法:

当 A 可逆 ($|A| \neq 0$) 时, 由 $A = P_1 P_2 \cdots P_l$, 有 $A^{-1} A = E$

$$\therefore A^{-1} = P_l^{-1} P_{l-1}^{-1} \cdots P_1^{-1} E,$$

$$\begin{aligned} & P_l^{-1} P_{l-1}^{-1} \cdots P_1^{-1} (A | E) \\ &= ((P_l^{-1} P_{l-1}^{-1} \cdots P_1^{-1} A) | (P_l^{-1} P_{l-1}^{-1} \cdots P_1^{-1} E)) \\ &= (E | A^{-1}) \quad (A | E) \xrightarrow{\text{初等行变换}} (E | A^{-1}) \end{aligned}$$

若对矩阵 $(A | E)$ 施行初等行变换,
当把 A 变成 E 时, 原来的 E 就变成 A^{-1} .

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

例1 用初等变换求矩阵的逆矩阵 $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$

解

$$(A, E) = \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{r_3 - r_2 \\ r_2 - r_1}} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 1 \end{array} \right) = (E | A^{-1})$$

$$\therefore A^{-1} =$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

例2 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 1 \\ 3 & 4 & 3 \end{pmatrix}$, 求 A^{-1} .

解

$$(A | E) = \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 4 & 3 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{r_2 - 2r_1 \\ r_3 - 3r_1}} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & -5 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & -6 & -3 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{\substack{r_1 + r_2 \\ r_3 - r_2}} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & -2 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & -5 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & -1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{r_1 - 2r_3 \\ r_2 - 5r_3}} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 3 & -2 \\ 0 & -2 & 0 & 3 & 6 & -5 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & -1 & 1 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{\substack{r_2 \div (-2) \\ r_3 \div (-1)}} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 3 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{3}{2} & -3 & \frac{5}{2} \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & -1 \end{array} \right) \therefore A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 \\ -\frac{3}{2} & -3 & \frac{5}{2} \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

5. 利用初等变换求矩阵方程

例3 求矩阵 X , 使 $AX=B$, 其中

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 1 \\ 3 & 4 & 3 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 5 \\ 3 & 1 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}.$$

$$E X = A^{-1} B$$

$$\begin{array}{c} (A | B) \\ \downarrow \begin{array}{l} A^{-1} \\ \text{初等行变换} \end{array} \\ E | A^{-1} B \end{array}$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

例3 求矩阵 X , 使 $AX=B$, 其中

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 1 \\ 3 & 4 & 3 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 5 \\ 3 & 1 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}. \quad \therefore X = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ -2 & -3 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

解 若 A 可逆, 则 $X = A^{-1} B$.

$$(A | B) = \left(\begin{array}{ccc|cc} 1 & 2 & 3 & 2 & 5 \\ 2 & 2 & 1 & 3 & 1 \\ 3 & 4 & 3 & 4 & 3 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{r_2 - 2r_1 \\ r_3 - 3r_1}} \left(\begin{array}{ccc|cc} 1 & 2 & 3 & 2 & 5 \\ 0 & -2 & -5 & -1 & -9 \\ 0 & -2 & -6 & -2 & -12 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{\substack{r_3 - r_2 \\ r_3 \div (-1) \\ r_2 \div (-1)}} \left(\begin{array}{ccc|cc} 1 & 2 & 3 & 2 & 5 \\ 0 & 2 & 5 & 1 & 9 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 3 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{r_2 - 5r_3 \\ r_1 - 3r_3}} \left(\begin{array}{ccc|cc} 1 & 0 & 0 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 3 \end{array} \right)$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

若 $YA = C$ 求 Y .

$$Y = CA^{-1}$$

则可对矩阵 $\begin{pmatrix} A \\ C \end{pmatrix}$

作初等列变换

$$\begin{pmatrix} A \\ C \end{pmatrix} \xrightarrow[A^{-1}]{\text{列变换}} \begin{pmatrix} E \\ CA^{-1} \end{pmatrix} \Rightarrow Y = CA^{-1}.$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

三、相抵标准形与矩阵的秩

1. 相抵 (是一种等价关系)

设 A, B 是同型矩阵, 若 A 经有限次初等变换到 B , 就称 A 相抵与 B , 记作 $A \cong B$ 或 $A \sim B$

例 $A \xrightarrow{r_2 - r_1} B \xrightarrow{r_3 - r_2} C \xrightarrow{c_3 - c_1} D$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 1 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

反身性 对称性 传递性

定理1.11 设 A 和 B 是 $m \times n$ 矩阵, 则矩阵 $A \cong B$ 的充要条件是: 存在 m 阶可逆阵 P 与 n 阶可逆阵 Q , 使得 $PAQ = B$.

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

对于任何矩阵 $A_{m \times n}$, 总可经过有限次初等行变换把它化为行阶梯形和行简化形矩阵

行阶梯形矩阵中非零行的行数是唯一确定的. 秩

对行简化形矩阵再进行初等列变换就可以把矩阵化为(相抵)标准形

例如,

$$B_{4 \times 5} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 & 4 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{c_3 \leftrightarrow c_4 \\ c_4 + c_1 + c_2 \\ c_5 - 4c_1 - 3c_2 + 3c_3}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I_3 & O \\ O & O \end{pmatrix}$$

矩阵 F 称为矩阵 B 的(相抵)标准形, 是唯一的.

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

定理1.12 任意 $m \times n$ 矩阵 A 必相抵于一个形如

$$I = \begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix}_{m \times n}$$

此标准形由 m, n, r 三个数唯一确定, 其中 r 就是行阶梯形矩阵中非零行的行数. 秩

定理1.13 矩阵 $A_{m \times n}$ 的相抵矩阵形式是唯一的, 即相抵标准型中的 r 是唯一确定的.

所有与矩阵 A 等价的矩阵组成的一个集合, 称为一个等价类, 标准形 I 是这个等价类中最简单的矩阵.

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

例6 证明: $r(A_{m \times n}) = r(A_{n \times m}^T)$

证: 设 $r(A) = r$, 则存在 m 阶可逆矩阵 P 与 n 阶可逆矩阵 Q

$$\text{使 } PAQ = I_r = \begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix}_{m \times n} \quad Q^T A^T P^T = I_r^T = \begin{pmatrix} E_r^T & O \\ O & O \end{pmatrix}_{n \times m}$$

秩 r 没有改变.

2. 矩阵的秩 rank 与相抵之间的关系

同型矩阵 A, B $A \cong B (A \sim B) \Leftrightarrow R(A) = R(B)$

$$\text{分析 } \therefore A \rightarrow \begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix} \quad B \rightarrow \begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix}$$

$R(A) = R(B) = r$, 则有相同的相抵标准型, 利用等价的传递性, 则有: $A \cong B$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

定理1.14 $m \times n$ 矩阵 $R(A) = R(B) \Leftrightarrow A \cong B$.

推论: 矩阵的初等变换不改变矩阵的秩

例7 证明: n 阶矩阵 A 可逆 $\Leftrightarrow r(A) = n$

$\Rightarrow n$ 阶可逆矩阵 A 经有限次初等变换到 E , 故 $r(A) = n$

$\Leftarrow r(A) = n$ A 的相抵标准型为 E

存在可逆矩阵 P, Q , 使 $PAQ = E$

故 $A = P^{-1}Q^{-1}$

若 $A \cong E$, 则称 A 为满秩矩阵(方阵)

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

例8: 求 $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & -2 & -2 \\ 1 & -1 & -4 & -3 \end{pmatrix}$ 的秩及相抵标准形.

解: $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & -2 & -2 \\ 1 & -1 & -4 & -3 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{r_2 - 2r_1 \\ r_3 - r_1}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & -3 & -6 & -4 \\ 0 & -3 & -6 & -4 \end{pmatrix}$

$$\xrightarrow{r_3 - r_2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & -3 & -6 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_2 \div (-3)} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & \frac{4}{3} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_1 - 2r_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & -\frac{5}{3} \\ 0 & 1 & 2 & \frac{4}{3} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{所以: } r(A) = 2$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & -\frac{5}{3} \\ 0 & 1 & 2 & \frac{4}{3} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{c_3+2c_1-2c_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -\frac{5}{3} \\ 0 & 1 & 0 & \frac{4}{3} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{c_4+\frac{5}{3}c_1-\frac{4}{3}c_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{相抵标准形}$$

相抵 相抵标准形 矩阵的秩

$$F = \begin{pmatrix} E_r & O \\ O & O \end{pmatrix}_{m \times n}$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

作业:

习题1.4

A: 3.(2)(4) 4.(3) 7. 8.

B: 4. 8.

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

小结

(1) 矩阵的概念 m 行 n 列的一个数表

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

(2) 特殊矩阵

- 方阵 ($m=n$); 行=列
- 行矩阵与列矩阵; $A = (a_1, a_2, \dots, a_n)$
- 对角矩阵; $\begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{pmatrix}$
- 单位矩阵; $\begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix}$
- 零矩阵; $\begin{pmatrix} 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}$
- 三角形矩阵 $\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$
- 对称矩阵 $a_{ij} = a_{ji}$
- 同型矩阵

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

(3) 矩阵运算

加法(两个矩阵是同型矩阵)

数与矩阵相乘

矩阵与矩阵相乘(*) 第一个矩阵的列数等于第二个矩阵的行数

矩阵的方幂(*)

转置矩阵

求逆矩阵(**) $A_n B_n = B_n A_n = E$,

求 A^{-1} 的常用方法

1) 归纳法 2) 矩阵二项式公式

3) 构造两个矩阵相乘使其成为特殊矩阵(单位阵或数)

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

逆矩阵

一个矩阵 A 的逆矩阵是唯一的。

对于 n 阶方阵 A 、 B

若 $AB = E$ (或 $BA = E$) , 则 $B = A^{-1}$.

逆矩阵的求法

1) 待定系数法求逆

2) 二阶可逆矩阵求逆矩阵的规律

3) 分块对角阵求逆

4) 利用 $A_n B_n = E$ 求逆

5) 利用初等变换求逆阵的方法

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} \begin{pmatrix} a_{22} & -a_{12} \\ -a_{21} & a_{11} \end{pmatrix}$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

4. 初等行(列)变换
$$\begin{cases} (1) r_i \leftrightarrow r_j (c_i \leftrightarrow c_j); \\ (2) r_i \times k (c_i \times k); \\ (3) r_i + kr_j (c_i + kc_j). \end{cases}$$

初等变换的逆变换仍为初等变换, 且变换类型相同

初等矩阵 $E(i, j)$ $E(i(k))$ $E(i, j(k))$

矩阵 A 的左(右)边乘以一个初等矩阵相当于对 A 进行了一次初等行(列)变换

用初等行变换解线性方程组

行阶梯形矩阵 行简化形矩阵

相抵标准形与矩阵的秩

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

练习

1. 已知 $A^3 = E$, 则 $A^{-1} =$ _____

2. 已知 $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 0 & 5 & 0 \\ 8 & 0 & 0 \end{pmatrix}$, 求 $A^{-1} =$ _____

3. 已知 $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 2 & 5 \\ 2 & -1 & 1 & 3 \end{pmatrix}$, 求 $A^{-1} =$ _____

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

4. 若 n 阶方阵 A 满足 $A^2 + 2A + 3E = 0$, 则 $A^{-1} =$ _____

5. $A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$, 求 $A^n =$ _____

6. 若 A, B 均为 n 阶方阵, 且 $B = B^2, A = E + B$, 证明 A 可逆并求其逆。

7. 解下列矩阵方程。

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} X \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -4 & 3 \\ 2 & 0 & -1 \\ 1 & -2 & 0 \end{pmatrix}.$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

8. 求下列矩阵。

(1) $\begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}^n$, (2) $\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 2 \end{pmatrix}$; (3) $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}^n$.

9. 设 $A = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 3 \end{pmatrix}$, $AB = A + 2B$, 求 B .

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

练习题参考答案

1. A^2 ; 2. $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 1/2 \\ 0 & 1/5 & 0 \\ 1/8 & 0 & 0 \end{pmatrix}$;

3. $A^{-1} = \begin{pmatrix} 1/2 & -1/2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1/2 & -5/2 & 1/2 & 0 \\ -1/3 & 4/3 & -1/6 & 1/3 \end{pmatrix}$;

4. $-\frac{1}{3}(A + 2E)$; 5. $\begin{pmatrix} 3^n & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 4^n \end{pmatrix}$.

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

6. $A^{-1} = (B + E)^{-1}$. $B^2 = B \Rightarrow B^2 - B = O$
 $(B + E)(B - 2E) = -2E$

$(B + E)^{-1} = \left(\frac{B - 2E}{-2} \right) = E - \frac{B}{2} = \frac{1}{2}(3E - A)$

7. $X = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 1 & 3 & -4 \\ 1 & 0 & -2 \end{pmatrix}$.

8. 1) $\begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}^n = \begin{cases} E, & (n \text{ 偶}) \\ \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}, & (n \text{ 奇}) \end{cases}$;

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

$$2). \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ -1 & 2 \\ -3 & 6 \end{pmatrix}; \quad 3). \begin{pmatrix} 1 & 0 & n \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$9. B = \begin{pmatrix} 3 & -8 & -6 \\ 2 & -9 & -6 \\ -2 & 12 & 9 \end{pmatrix}.$$

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

小结

$$1. \text{初等行(列)变换} \quad \begin{cases} (1) r_i \leftrightarrow r_j (c_i \leftrightarrow c_j); \\ (2) r_i \times k (c_i \times k); \\ (3) r_i + kr_j (c_i + kc_j). \end{cases}$$

初等变换的逆变换仍为初等变换, 且变换类型相同

2. 初等矩阵

$$E(i, j) \quad E(i(k)) \quad E(i, j(k))$$

矩阵A的左(右)边乘以一个初等矩阵相当于对A进行了一次初等行(列)变换

3. 用初等行变换解线性方程组

行阶梯形矩阵 行简化形矩阵

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组

1. 初等行(列)变换

$$\begin{cases} (1) r_i \leftrightarrow r_j (c_i \leftrightarrow c_j); \\ (2) r_i \times k (c_i \times k); \\ (3) r_i + kr_j (c_i + kc_j). \end{cases}$$

初等变换的逆变换仍为初等变换, 且变换类型相同

2. 初等矩阵

$$E(i, j) \quad E(i(k)) \quad E(i, j(k))$$

矩阵A的左(右)边乘以一个初等矩阵相当于对A进行了一次初等行(列)变换

3. 用初等行变换解线性方程组

行阶梯形矩阵 行简化形矩阵

第四节 矩阵的初等变换和初等方阵

版权归《线性代数》课程组