

天津大学 2012 ~ 2013 学年第一 学期研究生课程考试试卷

课程名称: 工程数学基础

课程编号: S131A035

学院名称: \_\_\_\_\_

数学班 \_\_\_\_\_ 学号: \_\_\_\_\_

姓名: \_\_\_\_\_

9. 设  $A \in C^{3 \times 3}$  的 Jordan 标准形  $J = \begin{bmatrix} 2 & & \\ 1 & 2 & \\ & & 2 \end{bmatrix}$ , 则  $(A - 2E)^2 = 0$  (✓)

[2] [1] [1]

3. 设  $A = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix}$ , 则  $Cond_{\infty}(A) = 5$ .  $\Rightarrow \|A^{-1}\|_{\infty} \|A\|_{\infty} \times$

由 Jordan 标准形可知  $A$  的初等因子为  $(\lambda - 2)^2, (\lambda - 2)$ , 可推出最小多项式为  $(\lambda - 2)^2$ . 所以  $(A - 2E)^2 = 0$ . 结论正确.

10. 设  $A, B \in C^{n \times n}$ , 若存在可逆阵  $P \in C^{n \times n}$ , 使得  $P^{-1}AP = B$  则  $A, B$  等价.

(✓)

说  $A, B$  相似或者  $A, B$  等价都是正确的.

二. 填空 (10 分)

1. 设  $A = \begin{bmatrix} 1 & 4 & 5 \\ & 2 & 6 \\ & & -1 \end{bmatrix}$ , 则  $\rho(A^{-1}) = 1$ .

$A$  是三角形矩阵, 其对角线元素即为特征值, 即特征值为  $1, 2, -1$ .  $A$  的逆矩阵  $A^{-1}$  的特征值即为  $A$  的特征值的倒数, 即为  $1, \frac{1}{2}, -1$ . 所以  $\rho(A^{-1}) = 1$ .

2. 已知  $A(t) = \begin{bmatrix} e^t & 3t^2 \\ te^t & 1 \end{bmatrix}$  则  $\int_0^1 A(t) dt =$  (如下).

由定义 5.2, 可知单元函数矩阵的积分为:

$$\int_0^1 A(t) dt = \begin{bmatrix} \int_0^1 e^t dt & \int_0^1 3t^2 dt \\ \int_0^1 te^t dt & \int_0^1 1 dt \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} e^t|_0^1 & t^3|_0^1 \\ (te^t - e^t)|_0^1 & t|_0^1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} e-1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

4. 设插值型求积公式为  $\int_{-1}^1 f(x) dx = f(x_0) + f(x_1)$

确定参数  $x_0 = -\frac{\sqrt{3}}{3}, x_1 = \frac{\sqrt{3}}{3}$  使其代数精度尽量高.

令  $f(x) = 1$ , 等式左边为  $x|_{-1}^1 = 2$ , 右边为  $1+1=2$ . 等式成立.

令  $f(x) = x$ , 等式左边为  $\frac{1}{2}x^2|_{-1}^1 = 0$ , 右边为  $x_0 + x_1$ , 得方程  $x_0 + x_1 = 0$ .

令  $f(x) = x^2$ , 等式左边为  $\frac{1}{3}x^3|_{-1}^1 = \frac{2}{3}$ , 右边为  $x_0^2 + x_1^2$ , 得方程  $x_0^2 + x_1^2 = \frac{2}{3}$ .

联立上面两个方程解得  $x_0 = -\frac{\sqrt{3}}{3}, x_1 = \frac{\sqrt{3}}{3}$ .

5. 已知矩阵  $A \in D^{3 \times 3}$  的 3 个特征值为  $-1, 1, 2$ , 则  $A$  的最小多项式为  $(\lambda + 1)(\lambda - 1)(\lambda - 2)$ .

由特征值可写出  $A$  的特征多项式为  $(\lambda + 1)(\lambda - 1)(\lambda - 2)$ . 因为特征多项式无重零点, 所以最小多项式为  $(\lambda + 1)(\lambda - 1)(\lambda - 2)$ .

天津大学 2012 - 2013 学年第一学期研究生课程考试试卷

课程名称: 工程数学基础

课程编号: S131A035

学院名称: \_\_\_\_\_

教学班: \_\_\_\_\_

学号: \_\_\_\_\_

姓名: \_\_\_\_\_

$A$  正定  $\Rightarrow Ax=b$  G-S 收敛

说明

1. 非标准答案, 仅供参考。不保证正确, 请帮忙改正。
2. 解题方法不是唯一的, 该答案只是给出一种思路。
3. 虚线框内为判断理由或者计算方法 (考试时不用写)。

一. 判断 (10分)

1. 设  $X$  是数域  $K$  上的线性空间,  $M$  是  $X$  的子空间, 则  $\text{span} M \subset M$ . (✓)

结论是正确的。要注意下面几种说法:

- ①  $M$  是  $X$  的子空间, 则  $\text{span} M \subset M$ . (✓)
- ②  $M$  是  $X$  的子空间, 则  $\text{span} M = M$ . (✓)
- ③  $M$  是  $X$  的非空子集, 则  $\text{span} M \subset M$ . (✗)
- ④  $M$  是  $X$  的非空子集, 则  $\text{span} M = M$ . (✗)

$X \perp M$

$\Rightarrow X \perp \text{span} M$

✗

2. 设  $A \in C^{n \times n}$ ,  $A$  相似于对角阵的充分必要条件是其特征多项式无重零点. (✗)

是充分条件但不是必要条件, 所以结论是错误的。要注意下面几种说法:

- ①  $A$  可对角化的充分必要条件是其特征多项式无重零点. (✗)
- ②  $A$  可对角化的充分必要条件是其特征多项式无重零点. (✗)
- ③  $A$  可对角化的充分必要条件是  $A$  存在一个无重零点的化简多项式. (✓)
- ④  $A$  可对角化的充分必要条件是  $A$  的初等因子都是一次的. (✓)

3. 设  $l_0(x), l_1(x), \dots, l_n(x)$  是  $[a, b]$  上以  $a \leq x_0 < x_1 < \dots < x_n \leq b$  为节点的

Lagrange 插值基函数, 则  $\sum_{k=0}^n l_k(x_k) = 1$ . (✗)

应为  $n+1$ , 所以结论错误。注意下面几个结论:

- ①  $l_k(x_k) = 1$
- ②  $\sum_{k=0}^n l_k(x_k) = n+1$
- ③  $\sum_{k=0}^n l_k(x) = 1$

$l_k(x_k) = 1$

$\sum_{k=0}^n l_k(x_k) = n+1$

$\sum_{k=0}^n l_k(x) = 1$

4. 解线性方程组  $Ax = b$  的 G-S 迭代格式收敛的充分必要条件是  $A$  是正定矩阵. (✗)

是充分条件但非必要条件。只要 G-S 迭代矩阵的谱值小于 1, 则 G-S 迭代格式收敛, 不是非得是正定矩阵, 所以结论错误。

5. 设  $x \in (X, \|\cdot\|)$ , 当  $x \neq 0$  时, 必有  $\|x\| > 0$ . (✓)

根据定义 3.1 范数的正定性 " $\|x\| \geq 0$ , 且  $\|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0$ " 可知结论正确。

6. 设  $\|\cdot\|$  是  $C^{n \times n}$  上任意一种方阵范数, 单位矩阵  $E \in C^{n \times n}$ , 则  $\|E\| = 1$ . (✗)

$F$  范数是方阵范数, 但  $\|E\|_F = \sqrt{n} \neq 1$ , 所以结论错误。  $\|A\|_F = (\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n |a_{ij}|^2)^{\frac{1}{2}}$

注意: 如果  $\|\cdot\|$  是算子范数, 则结论正确。

7. 若求积公式  $\int_a^b f(x) dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$ , 当  $f(x)$  为  $x^m$  时, 求积公式成为等

式, 则此求积公式代数精度为  $m$  次. (✗)

只有当  $f(x) = 1, x, x^2, \dots, x^m$  时等式都成立, 而当  $f(x) = x^{m+1}$  时, 等式不成立, 才能说其代数精度为  $m$  次。

8. 设初值问题  $\begin{cases} y' = f(x, y) & a < x \leq b \\ y(a) = y_0 \end{cases}$  中  $f(x, y)$  在  $D$  上关于  $y$  满足

Lipschitz 条件, 则求解该问题的改进 Euler 格式收敛。

(\*\* 忽略, 第十章不考 \*\*)



天津大学 2012 - 2013 学年第一 学期研究生课程考试试卷

课程名称: 工程数学基础

课程编号: S131A035

学院名称: \_\_\_\_\_

教学班: \_\_\_\_\_

学号: \_\_\_\_\_

姓名: \_\_\_\_\_

三. (10 分) 设  $A = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ -4 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{bmatrix}$ , 求  $A$  的 Jordan 标准形  $J$  和有理标准形  $C$ .

$$d_3(\lambda) = (\lambda - 2)(\lambda - 1)^2 = \lambda^3 - 4\lambda^2 + 5\lambda - 2 \text{ 的相伴矩阵为 } \begin{bmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & -5 \\ 0 & 1 & 4 \end{bmatrix}.$$

解: 先求不变因子

$$\begin{aligned} \lambda E - A &= \begin{bmatrix} \lambda+1 & -1 & 0 \\ 4 & \lambda-3 & 0 \\ -1 & 0 & \lambda-2 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & -(\lambda-2) \\ 4 & \lambda-3 & 0 \\ \lambda+1 & -1 & 0 \end{bmatrix} \\ &\rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & -(\lambda-2) \\ 0 & \lambda-3 & 4(\lambda-2) \\ 0 & -1 & (\lambda+1)(\lambda-2) \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & -(\lambda-2) \\ 0 & 1 & -(\lambda+1)(\lambda-2) \\ 0 & \lambda-3 & 4(\lambda-2) \end{bmatrix} \\ &\rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & -(\lambda-2) \\ 0 & 1 & -(\lambda+1)(\lambda-2) \\ 0 & 0 & 4(\lambda-2) + (\lambda+1)(\lambda-2)(\lambda-3) \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & (\lambda-2)(\lambda-1)^2 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

不变因子为:  $d_1(\lambda) = d_2(\lambda) = 1, d_3(\lambda) = (\lambda - 2)(\lambda - 1)^2$

初等因子为:  $\lambda - 2, (\lambda - 1)^2$

属于  $\lambda - 2$  的 Jordan 块为  $\begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$ , 属于  $(\lambda - 1)^2$  的 Jordan 块为  $\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$ .

$$\text{所以 } A \text{ 的 Jordan 标准形为 } J = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\text{所以 } A \text{ 的有理标准形为 } C = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & -5 \\ 0 & 1 & 4 \end{bmatrix}$$

四. (10 分) 设  $A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 3 \\ 4 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ , (1) 求  $A$  的最小多项式  $\varphi(\lambda)$ ; (2) 求  $e^{At}$ .

解: 先求  $A$  的特征值及最小多项式. 因

$$\det(\lambda E - A) = \begin{vmatrix} \lambda-2 & 0 & 0 \\ -1 & \lambda-2 & -3 \\ -4 & 0 & \lambda-1 \end{vmatrix} = (\lambda-2)^2(\lambda-1)$$

得特征值为  $\lambda_1 = \lambda_2 = 2, \lambda_3 = 1$ .

$$\text{经检验 } (A - 2E)(A - E) = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \\ 4 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 3 \\ 4 & 0 & 0 \end{bmatrix} = 0.$$

故  $A$  的最小多项式为  $\varphi(\lambda) = (\lambda - 2)^2(\lambda - 1)$ ,  $\deg \varphi(\lambda) = 3$

$$\text{设 } f(At) = e^{At} = a_0(t)E + a_1(t)A + a_2(t)A^2 = T(At).$$

天津大学 2012 ~ 2013 学年第一 学期研究生课程考试试卷

课程名称: 工程数学基础

课程编号: S131A035

学院名称: \_\_\_\_\_

教学班: \_\_\_\_\_

学号: \_\_\_\_\_

姓名: \_\_\_\_\_

由于  $f(\lambda t) = e^{At}$  与  $T(\lambda t) = a_0(t) + a_1(t)\lambda + a_2(t)\lambda^2$  在  $A$  上谱值相等,

$$\text{得方程组} \begin{cases} a_0(t) + 2a_1(t) + 4a_2(t) = e^{2t} \\ a_0(t) + a_1(t) + a_2(t) = e^t \\ a_1(t) + 4a_2(t) = te^{2t} \end{cases} \quad \text{解之得} \begin{cases} a_0(t) = (2t-3)e^{2t} + 4e^t \\ a_1(t) = (4-3t)e^{2t} - 4e^t \\ a_2(t) = (t-1)e^{2t} + e^t \end{cases}$$

$$\text{又因 } A^2 = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 3 \\ 4 & 0 & 1 \end{bmatrix}^2 = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 16 & 4 & 9 \\ 12 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \checkmark$$

所以

$$\begin{aligned} e^{At} &= a_0(t)E + a_1(t)A + a_2(t)A^2 \\ &= a_0(t) \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} + a_1(t) \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 3 \\ 4 & 0 & 1 \end{bmatrix} + a_2(t) \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 16 & 4 & 9 \\ 12 & 0 & 1 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} a_0(t) + 2a_1(t) + 4a_2(t) & 0 & 0 \\ a_1(t) + 16a_2(t) & a_0(t) + 2a_1(t) + 4a_2(t) & 3a_1(t) + 9a_2(t) \\ 4a_1(t) + 12a_2(t) & 0 & a_0(t) + a_1(t) + a_2(t) \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} e^{2t} & 0 & 0 \\ (13t-12)e^{2t} + 12e^t & e^{2t} & 3e^{2t} - 3e^t \\ 4e^{2t} - 4e^t & 0 & e^t \end{bmatrix} \end{aligned}$$

$$\text{五. (10 分) 已知线性方程组为 } \begin{bmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & 4 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 \\ -8 \\ 2 \end{bmatrix}$$

(1) 写出 Gauss-Seidel 迭代格式, (2) 判断迭代格式收敛性;

解:

$$\begin{cases} x_1^{(k+1)} = \frac{1}{2}(6 - x_2^{(k)} - 3x_3^{(k)}) \\ x_2^{(k+1)} = \frac{1}{4}(-8 - x_1^{(k+1)}) \\ x_3^{(k+1)} = 2 - 2x_1^{(k+1)} - x_2^{(k+1)} \end{cases}$$

(2) Gauss-Seidel 迭代矩阵为:

$$\begin{aligned} M_2 &= \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 4 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 0 & -1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ -\frac{1}{8} & \frac{1}{4} & 0 \\ -\frac{7}{8} & -\frac{1}{4} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & -1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{3}{2} \\ 0 & \frac{1}{8} & \frac{3}{8} \\ 0 & \frac{7}{8} & \frac{21}{8} \end{bmatrix} \end{aligned}$$

$$\text{由 } \det(\lambda E - M_2) = \begin{vmatrix} \lambda & \frac{1}{2} & \frac{3}{2} \\ 0 & \lambda - \frac{1}{8} & -\frac{3}{8} \\ 0 & -\frac{7}{8} & \lambda - \frac{21}{8} \end{vmatrix} = \lambda(\lambda - \frac{1}{8})(\lambda - \frac{21}{8}) - \frac{21}{64}\lambda = \lambda^2(\lambda - \frac{11}{4})$$

可知  $\lambda_1 = \lambda_2 = 0, \lambda_3 = \frac{11}{4}$ ,  $\rho(M_2) = \frac{11}{4} > 1$ , 故 Gauss-Seidel 迭代格式发散。

天津大学 2012 ~ 2013 学年第一 学期研究生课程考试试卷

课程名称: 工程数学基础

课程编号: S131A035

学院名称: \_\_\_\_\_

教学班: \_\_\_\_\_

学号: \_\_\_\_\_

姓名: \_\_\_\_\_

六. (10 分) 已知下列插值条件

$x$	76	77	78	79	81	82
$f(x)$	2.83267	2.90256	2.97857	3.06173	3.25530	3.36987

(1) 用 3 次 Newton 插值多项式计算  $f(76.40)$  的近似值 (结果保留到小数点后第 5 位)。

解: 取 76.40 周围的四个节点 76, 77, 78, 79, 构造差商表如下:

$k$	$x_k$	$f(x_k)$	$f[x_0, x_k]$	$f[x_0, x_1, x_k]$	$f[x_0, x_1, x_2, x_k]$
0	76	2.83267	-	-	-
1	77	2.90256	0.06989	-	-
2	78	2.97857	0.07295	0.00306	-
3	79	3.06173	0.07635	0.00323	0.00017

所以三次 Newton 插值多项式为:

$$N_3(x) = 2.83267 + 0.06989(x-76) + 0.00306(x-76)(x-77) + 0.00017(x-76)(x-77)(x-78)$$

计算得:

$$\begin{aligned} f(76.40) &= N_3(76.40) = 2.83267 + 0.06989(76.40-76) + \\ &\quad 0.00306(76.40-76)(76.40-77) + \\ &\quad 0.00017(76.40-76)(76.40-77)(76.40-78) \\ &= 2.85996 \end{aligned}$$

注:

题目要求用三次 Newton 插值公式所以选择四个节点做差商表, 节点选择应尽量把要求的值包在中间。

差商计算方法如下

$$f[x_0, x_1] = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} = \frac{2.90256 - 2.83267}{77 - 76} = 0.06989$$

$$f[x_0, x_2] = \frac{f(x_2) - f(x_0)}{x_2 - x_0} = \frac{2.97857 - 2.83267}{78 - 76} = 0.07295$$

$$f[x_0, x_3] = \frac{f(x_3) - f(x_0)}{x_3 - x_0} = \frac{3.06173 - 2.83267}{79 - 76} = 0.07635$$

$$f[x_0, x_1, x_2] = \frac{f[x_0, x_2] - f[x_0, x_1]}{x_2 - x_1} = \frac{0.07295 - 0.06989}{78 - 77} = 0.00306$$

$$f[x_0, x_1, x_3] = \frac{f[x_0, x_3] - f[x_0, x_1]}{x_3 - x_1} = \frac{0.07635 - 0.06989}{79 - 77} = 0.00323$$

$$f[x_0, x_1, x_2, x_3] = \frac{f[x_0, x_1, x_3] - f[x_0, x_1, x_2]}{x_3 - x_2} = \frac{0.00323 - 0.00306}{79 - 78} = 0.00017$$

三次 Newton 插值公式为:

$$\begin{aligned} N_3(x) &= f(x_0) + f[x_0, x_1](x-x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x-x_0)(x-x_1) + \\ &\quad f[x_0, x_1, x_2, x_3](x-x_0)(x-x_1)(x-x_2) \end{aligned}$$



课程名称: 工程数学基础

课程编号: S131A035

学院名称: \_\_\_\_\_

教 师: \_\_\_\_\_

学号: \_\_\_\_\_

姓名: \_\_\_\_\_

七. (10 分) 对积分  $\int_0^1 \frac{1}{1+x^3} dx$  用 Romberg 方法计算积分的近似值, 并将结果填入下表 (结果保留至小数点后第五位).

$k$	$T_{2^k}$	$S_{2^{k+1}}$	$C_{2^{k+2}}$	$R_{2^{k+3}}$
0	0.75000			
1	0.81945	0.84260		
2	0.83171	0.83580	0.83535	
3	0.83468	0.83567	0.83566	0.83566
4	0.83541	0.83565	0.83565	0.83565

注: 计算过程如下

$$f(x) = \frac{1}{1+x^3}$$

$$T_1 = \frac{1}{2} (f(0) + f(1)) = 0.75$$

$$T_2 = \frac{1}{2} T_1 + \frac{1}{2} f\left(\frac{1}{2}\right) = 0.375 + 0.44445 = 0.81945$$

$$T_4 = \frac{1}{2} T_2 + \frac{1}{4} [f\left(\frac{1}{4}\right) + f\left(\frac{3}{4}\right)] = 0.40973 + \frac{1}{4} (0.98462 + 0.7033) = 0.83171$$

$$\begin{aligned} T_8 &= \frac{1}{2} T_4 + \frac{1}{8} [f\left(\frac{1}{8}\right) + f\left(\frac{3}{8}\right) + f\left(\frac{5}{8}\right) + f\left(\frac{7}{8}\right)] = \\ &= 0.41586 + \frac{1}{8} (0.99805 + 0.94991 + 0.80377 + 0.59883) = 0.83468 \end{aligned}$$

$$T_{16} = \frac{1}{2} T_8 + \frac{1}{16} [f\left(\frac{1}{16}\right) + f\left(\frac{3}{16}\right) + f\left(\frac{5}{16}\right) + f\left(\frac{7}{16}\right) + f\left(\frac{9}{16}\right) + f\left(\frac{11}{16}\right) + f\left(\frac{13}{16}\right) + f\left(\frac{15}{16}\right)] =$$

$$= 0.41734 + \frac{1}{16} (0.99976 + 0.99345 + 0.97039 + 0.92273 + 0.84891 +$$

$$0.75474 + 0.65088 + 0.54825) = 0.83541$$

$$S_1 = \frac{4T_2 - T_1}{3} = \frac{3.2778 - 0.75}{3} = 0.8426$$

$$S_2 = \frac{4T_4 - T_2}{3} = \frac{3.32684 - 0.81945}{3} = 0.8358$$

$$S_4 = \frac{4T_8 - T_4}{3} = \frac{3.33872 - 0.83171}{3} = 0.83567$$

$$S_8 = \frac{4T_{16} - T_8}{3} = \frac{3.34164 - 0.83468}{3} = 0.83565$$

$$C_1 = \frac{16S_2 - S_1}{15} = \frac{13.3728 - 0.8426}{15} = 0.83535$$

$$C_2 = \frac{16S_4 - S_2}{15} = \frac{13.37072 - 0.8358}{15} = 0.83566$$

$$C_4 = \frac{16S_8 - S_4}{15} = \frac{13.3704 - 0.83567}{15} = 0.83565$$

$$R_1 = \frac{64C_2 - C_1}{63} = \frac{53.48224 - 0.83535}{63} = 0.83566$$

$$R_2 = \frac{64C_4 - C_2}{63} = \frac{53.4816 - 0.83566}{63} = 0.83565$$

天津大学 2012 ~ 2013 学年第一 学期研究生课程考试试卷

课程名称: 工程数学基础

课程编号: S131A035

学院名称: \_\_\_\_\_ 教学班 \_\_\_\_\_ 学号: \_\_\_\_\_ 姓名: \_\_\_\_\_

八. (10 分) 设函数  $f(x) = e^x$ , 用 Legendre 多项式求  $f(x) = e^x$  在  $P_2[0,1]$  上的二次最佳平方逼近  $S_2^*(x)$ , 并求  $\delta^2 = \|f - S_2^*\|_2^2$  (结果保留到小数点后第 5 位, 取  $e = 2.71828$ )

(\*\*\* 忽略, 老师没有讲这部分内容, 应该不会考吧 \*\*\*)

九. (10 分) 写出用标准 Runge-Kutta 方法解初值问题

$$\begin{cases} y'' = 2y' + y^2 + \cos x, & 0 \leq x \leq 1 \\ y(0) = y'(0) = 1 \end{cases} \quad \text{的计算格式.}$$

(\*\*\* 忽略, 第十章不考 \*\*\*)

十. (10 分) 证明

1. 若 Hermite 矩阵  $A \in C^{n \times n}$  是可逆阵, 则  $A^2$  是正定矩阵.

证:  $A$  是 Hermite 矩阵, 可知  $A^H = A$ . 于是  $(A^2)^H = (A^H)^2 = A^2$ , 所以  $A^2$  是 Hermite 矩阵.

又由  $A$  可逆, 可知  $A$  的特征值  $\lambda_i \neq 0$  ( $i = 1, 2, \dots, n$ ). 于是  $A^2$  的特征值

$\lambda_i^2 > 0$  ( $i = 1, 2, \dots, n$ ), 所以  $A^2$  是正定矩阵.

2. 赋范空间  $l^2$  上的右移算子  $T_n: l^2 \rightarrow l^2$  的定义为: 对  $\forall x = (x_1, x_2, \dots) \in l^2$ ,

$$T_n x = (\underbrace{0, \dots, 0}_n, x_1, x_2, \dots)$$

试证: (1)  $T_n$  是有界线性算子, (2) 计算  $\|T_n\|$ .

证: (1)  $\forall x = (\xi_1, \xi_2, \dots), y = (\eta_1, \eta_2, \dots) \in l^2$ , 及  $\forall \lambda, \mu \in K$ .

$$\begin{aligned} T_n(\lambda x + \mu y) &= T_n(\lambda \xi_1 + \mu \eta_1, \lambda \xi_2 + \mu \eta_2, \dots) \\ &= (\underbrace{0, \dots, 0}_n, \lambda \xi_1 + \mu \eta_1, \lambda \xi_2 + \mu \eta_2, \dots) \\ &= \lambda (\underbrace{0, \dots, 0}_n, \xi_1, \xi_2, \dots) + \mu (\underbrace{0, \dots, 0}_n, \eta_1, \eta_2, \dots) \\ &= \lambda T_n(x) + \mu T_n(y) \end{aligned}$$

故  $T_n: l^2 \rightarrow l^2$  是线性的.

$$\|T_n(x)\| = \left\| (\underbrace{0, \dots, 0}_n, \xi_1, \xi_2, \dots) \right\| = \left( \sum_{k=1}^{\infty} |\xi_k|^2 \right)^{\frac{1}{2}} = \|x\|, \text{ 故 } T_n \text{ 有界, 且 } \|T_n\| = 1.$$

所以  $T_n$  是有界线性算子.

(2) 由上面证明可知,  $\|T_n\| = 1$ .