# 第4章 寻址方式



寻址方式:寻找操作数存放地址的方法,即根据指令计算操作数地址的方法。

问题: 此何得到某人的侄址?

- >CPU的何知道操作数的地址?
- > C程序中, 有哪些给出地址的方式?



# 第4章 寻址方式



### 程序中和寻址方式相关的部分

```
main proc
            ; (eax)=0,用于存放累加和
  mov eax, 0
  mov ebx, 1 ; (ebx)=1,用于指示当前的加数
1p: cmp ebx, 100 ; 连续两条指令, 等同于
                : if (ebx>100) goto exit
   jg exit
   add eax, ebx; (eax) = (eax) + (ebx)
             ; (ebx) = (ebx) +1
   inc ebx
   jmp lp
                ; goto lp
exit:
  invoke printf, offset 1pFmt, eax
  invoke ExitProcess, 0
main endp
end
```

.所谓寻址方式就是在 指令中表达操作数的 方法。

.实际上决定了常用汇 编指令的语法格式。

# 第4章 寻址方式



### 一、本章的学习内容

立即寻址 寄存器寻址 直接寻址 寄存器间接寻址 变址寻址 基址加变址寻址 寻址方式的综合举例 x86机器指令编码规则



### 4.1 寻址方式概述



- 一条指令,关注的焦点有哪些?
  - ▶ 执行什么操作?
  - > 操作数在哪里?

操作数的存放位置 < 主存 即存放地址

CPU内的寄存器

I/O设备端口

操作数在主存时: 关注段址/段选择符、段内偏移

>操作数的类型 字节/字/双字?

寻址方式关注的要素:位置(内存/寄存器/立即数),类型 对于存储器操作数还要关注:段选择符:偏移地址。

### 4.1 寻址方式概述



双操作数的指令格式

操作符 OPD, OPS

ADD EAX, EBX

/
目的操作数地址 源操作数地址

$$(OPD) + (OPS) \rightarrow OPD$$
  
 $(EAX) + (EBX) \rightarrow EAX$ 

Question: 指令MOV BX, 10 的寻址方式是什么?



### 4.2 立即寻址



- ◆ 操作数直接放在指令中,在指令的操作码后;
- ◆ 操作数是指令的一部分,位于代码段中;
- ◆ 指令中的操作数是8位、16位或32位二进制数。

使用格式: n

操作码及目的操作数寻址方式码

立即操作数 n

立即操作数只能作为源操作数。

例: MOV EAX, 12H

机器码: B8 12 00 00 00



### 4.2 立即寻址



- > 立即操作数只能作为源操作数。
- 立即数值的大小应在另一个操作数的类型限定的取值范围内

MOV AL, 1234H;

error: invalid instruction operands

- ▶ 字符、字符串是立即数MOV AL, '1' MOV AL, 31HMOV AX, '12' MOV AX, 3132H
- ▶ 由常量组成的数值表达式是立即数 MOV EAX, 3\*4+5\*6 MOV EAX, 42

外在的表象(表达式)-》编译-》内部的本质(立即数)



### 4.2 立即寻址



▶ 取一个数据段中偏移地址得到的是立即数.data

x db 10, 20, 30, 40, 50, 60

MOV EAX, OFFSET X + 2

编译器先计算 OFFSET X 得到一个立即数, 再将该立即数与 2 相加,得到的结果 相当于 x 中数30所在单元的地址 立即数的数据类型?



### 4.3 寄存器寻址



使用格式: R

功能: 寄存器R中的内容即为操作数。

说 明: 除个别指令外,R可为任意寄存器。

例1: DEC BL

 $BL \qquad 43 \quad H \qquad \longrightarrow BL \qquad 42 \quad H$ 

执行前: (BL)=43H

执 行: (BL) -1 = 43 H -1 = 42H → BL

执行后: (BL)=42H

Question: 操作数在哪?操作数类型是什么?



### 4.3 寄存器寻址



Question: 指令 MOV AX, BH 正确吗? 为什么?

讨论指令: ADD EAX, BX 是否正确?为什么?

MOV CS, AX

MOV BX, EIP

MOV EAX, EBX+3





◆ 操作数在内存中;

◆ 操作数的偏移地址EA紧跟在指令操作码后面。

格式变量;等同 [变量]

变量 + 常量 ; 等同 变量[常量]

;等同 [变量+常量]

要点:编译器对变量+常量进行编译时,取变量的地址,将该地址与常量运算,得到一个新地址存放在机器码中。

Q: 操作数的类型是什么? 段地址和偏移地址怎样得到?





```
X DD 10, 20, 30, 40
MOV EAX, X ; (EAX)=10
```

MOV EAX, 
$$[X]$$
 ;  $(EAX)=10$ 

MOV EAX, 
$$X+4$$
 ; (EAX) = 20

MOV EAX, 
$$X[4]$$
 ; (EAX)=20

MOV EAX, 
$$[X+8]$$
 ;  $(EAX)=30$ 

MOV EAX, 
$$X+1$$
 ;  $(EAX) = 14000000H$ 

Q: 直接寻址与C语言中一维数组的访问有何异同点?

Q: 如何将 x中第 0 个双字数据 +2-> EAX?





直接寻址另一种写法

格式: 段寄存器名: [ n ]

功能:操作码的下一个字(或双字)单元的内容为操作数的偏移地址EA。

◆ 操作数所在的段: 由段寄存器名指示

◆ 操作数的类型: 未知

变量 或者 变量[常量] 编译后对应的值即为 n.





-(		00000000	02 H	A
	.DATA	0000001	05 H	В
	A DB 2 B DB 5	00000002	1E H	<b>C</b> 1
	C1 DB 30, 40, 50	00000003	28 H	
	D DW 3412H	00000004	32 H	
	C不能作为变量名	00000005	12 H	D
			2411	

- (1) MOV AH, B
- (2) MOV CX, D
- (3) MOV AL, C1+1
- (4) MOV AX, WORD PTR A
- (5) MOV EAX, DWORD PTR A

$$(AH)=5$$

0000006

$$(CX)=3412H$$

$$(AL)=40$$

$$(AX) = 0502H$$

$$(EAX) = 281E0502H$$





格式: [R]

功能: 操作数在内存中,操作数的偏移地址在寄存

器R中。即(R)为操作数的偏移地址.

> R 可以是:

8个32位通用寄存器中的任意一个 EAX, EBX, ECX, EDX, ESI, EDI, ESP, EBP

- 〉操作数的偏移地址在指令指明的寄存器中
- ▶操作数所在的段是? 扁平内存管理模式下, (DS) = (SS)
- ▶操作数的类型:未知,如何确定?





中科技大学

例1:	MOV A	X,	[ESI]	
执行	前 (AX)=	<b>=000</b>	5H	
	(ESI)	=00	000020	H
DS	:(000000)	20H	)=1234F	I

执行后 (AX)= 1234H (ESI) = 00000020H

问: MOV CL, [ESI] (CL) = ?

操作数的类型是如何确定的?

DS 00000000H	
0000001FH	
00000 <del>20H</del>	56H
	34H
00000021H	12H
00000022H	78H
偏移地址	

**ESI** 

0000020H





例2:	MOV	AH,	[EBP]
执行	前 (AX)	)=000	5H
	(EB	P) = 2	1H
	SS:(EB	P) =1	<b>2</b> H

执行后 (AX) =1205H (EBP) =21H

0000H		DS=SS
001EH	78H	ESP
001FH	56H	
0020H	34H	
0021H	12H	← EBP
0022H	45H	
<b>1</b> 9 <b>1</b> 11 <b>1</b> 11		

偏移地址



比较:

MOV EAX, EBX

MOV EAX, [EBX]

EAX 78123456H EBX 00000020H

比较:

MOV AX, EBX
MOV AX, [EBX]

DS H0000 0020H 56H 0021H 34H 12H 0022H 0023H 78H 偏移地址



**BUF** 

例:	设	BUF	DB	10,20,30,40,50	
	即	以BUI	为首	首址的字节区中	存
放有	5个	数据,	求行	它们的和。	

算法分析: .....

和? AL

循环次数? ECX

数据位置? EBX

**EBX** 

0005

**([EBX])** 

共同特点:单元中的内容无规律,但单元之间的地址有规律。

0005H	0AH
0006Н	14H
0007H	1EH
0008Н	28H
0009H	32H
	/





char buf[5]	={10,20,30,40,50};	0005H	0AH	BUF
	-(10,20,30,10,30)	0006H	14H	
char *p;		0007H	1EH	
0005	EBX	0008H	28H	
p=buf;	MOV EBX, OFFSET	0009H	32H	
p-bai,	MOV LDA, GIIGLI		/	
AL=AL+*	o; ADD AL, [EBX];			
p=p+1;	ADD EBX, 1;			

C 用指针实现存储单元内容的间接访问;

本质: 寄存器间接寻址





;程序功能:求一个数组缓冲区中 5个字节数据的和,输出和 .686 .model flat, stdcall

; ExitProcess 在 kernel32.lib中实现,原型定义如下 ExitProcess PROTO STDCALL:DWORD includelib kernel32.lib

; printf 在 msvcrt.lib中实现,原型定义如下 includelib msvcrt.lib printf PROTO C :ptr sbyte, :VARARG

.DATA lpFmtdb"%d",0ah, 0dh, 0 buf db 10,20,30,40,50





```
. CODE
 main
       proc
                              150
  mov eax, 0
  mov ebx, offset buf
  mov ecx, 0
1p: cmp ecx, 5
   jge exit
  add al, [ebx]
   add ebx, 1
   inc ecx
   jmp lp
exit:
   invoke printf, offset lpFmt, eax
   invoke ExitProcess, 0
main endp
end
```

```
C:\Windows\system32\cmd.exe

150
请按任意键继续...
```

# Question: add al, [ebx] 能否改为: add al, ebx

不能,语法错误 操作数类型不匹配

#### Question:

add al, [ebx] 能否改为: add eax, [ebx]





```
int buf[5]={10,20,25,37,50};
                                                buf
                                          10
                                  0004H
int i;
                                          20
int *p;
                                  H8000
int result=0;
                                          25
                                  000CH
p=buf;
                                          37
for (i=0;i<5;i++)
                                          50
   result+=*p;
   p=p+1;
                                        0004H
                                    p
P与EBX对应: MOV
                EBX,
                      OFFSET buf
                EAX, [EBX]
           ADD
           ADD
                EBX,
```

# 4.5 寄存器间接寻址——16位段程序



8086中分段管理模式——16位段程序:

四个寄存器: BX, BP, SI, DI

386CPU的分段管理模式——16位/32位段程序:

EAX, EBX, ECX, EDX, ESI, EDI, EBP, ESP ——任何一个或者

BX, BP, SI, DI——任何一个





格式: V[R×F] 或[R×F+V] 或 [R×F] +V

功能: R中的内容×F + V 为操作数的偏移地址。

▶R 可以是:

8个32位通用寄存器

EAX, EBX, ECX, EDX, ESI, EDI, ESP, EBP

- F 可为 1, 2, 4, 8
- ►V 可为 常数,变量

操作数:在存储器,段? 偏移地址?数据类型?



- 格式: [R×F+V] 或 [R×F]+V
- ▶V 可为数值常量,也可以为一个变量。
- ▶当V 为变量时,取该变量对应单元的有效地址参与运算。
- ▶操作数所在的段 (DS) = (SS)

例:	BUF DW 2211H, 44331	Н 0004Н	11H	BUF
	MOV AV DIJE [EDV*0]	0005H	22H	_
	MOV AX, BUF [EBX*2]	0006Н	33H	_
		0007H	44H	

#### Question:

若	(EBX) = 0,	(AX) = ?	2211H
若	(EBX) = 1,	(AX) = ?	4433H





>操作数所在的段

在 VS 2109 编程中,

直接在 .DATA, .STACK, .CODE 中定义的变量

是全局变量。

在编译链接后, DS与 SS的值相同。

在 CODE 中的变量,也会变成 DS: [...]

在 子程序中,可以定义局部变量,其空间分配方式完全不同。





### 用变址寻址方式写一段程序,求BUF中双字类型数据的和

```
.model flat, stdcall
ExitProcess PROTO STDCALL:DWORD
includelib kernel32.lib
includelib msvcrt.lib
printf PROTO C:ptr sbyte,:VARARG
```

. STACK 200

. 686

```
. CODE
main proc
    MOV
         EAX, 0
    MOV
         EBX, 0
LP: CMP
         EBX, 5
   JGE
         EXIT
         EAX, buf [EBX*4]
   ADD
         EBX, 1
   ADD
   TMP
         LP
EXIT:
 invoke printf, offset lpFmt, EAX
   invoke ExitProcess, 0
main endp
END
```



```
int buf[5]={10, 20, 25, 37, 50};
int i;
int result=0;
for (i=0;i<5;i++)
    result+=buf[i];</pre>
```

#### 思考:

(EBX) 中的值就是 变量i的值, 为何C语言中的访问方式是 buf[i], 而汇编语言中是 buf[EBX\*4]?





### 变址寻址和寄存器间接寻址有何异同?

MOV EBX, 0

MOV EAX, 0

LP: CMP EBX, 5

JGE EXIT

**ADD EAX,BUF [EBX\*4]** 

INC EBX

JMP LP

MOV ECX, 0

MOV EAX, 0

MOV EBX, OFFSET BUF

LP: CMP ECX,5

JGE EXIT

ADD EAX, [EBX]

ADD EBX,4

INC ECX

JMP LP



## 4.6 变址寻址——16位段程序



8086中分段管理模式——16位段程序: V[R]

四个寄存器: BX, BP, SI, DI

V是变量时,使用的段寄存器取决于该变量定义所在的段和哪一个段 寄存器建立了关联

386CPU的分段管理模式——16位/32位段程序: V[R\*F]

EAX, EBX, ECX, EDX, ESI, EDI, EBP, ESP——任何一个或者

BX, BP, SI, DI(F=1)——任何一个



# 4.7 基址加变址寻址



格式: [BR+IR×F+V]

或 V[BR][IR×F] 或 V [IR×F][BR]

或 V[BR+IR×F]

功能:操作数的偏移地址 = 变址寄存器IR中的内容×比例因子F + 位移量V+基址寄存器BR中的内容。

EA = (IR)\*F + V + (BR)

例如: MOV EAX, -6[EDI\*2][EBP]



### 4.7 基址加变址寻址



- ◆F 可为 1, 2, 4, 8
- ◆当使用32位寄存器时

BR可以是 EAX, EBX, ECX, EDX, ESI, EDI,

ESP, EBP 之一;

IR 可以是除ESP外的任一32位寄存器;

未带比例因子的寄存器是 BR;

当没有比例因子时,写在前面的寄存器是BR.



### 4.7 基址加变址寻址



### 特别说明:

当V中存在全局变量或标号时,用的段都是 DS。

在 VS2019中, (DS)=(SS)。

CS中的全局变量等同 DS段中的变量。

◆ 操作数的类型:

若V为变量,则操作数类型为变量的类型; 若V为常量,类型未知。



# 4.7 基址加变址寻址——16位段程序

華中科技大學

8086中分段管理模式——16位段程序: V[BR+IR]

基址寄存器: BX, BP 变址寄存器: SI, DI

V是变量时,使用的段寄存器取决于该变量定义所在的段和哪一个段寄存器

建立了关联

386CPU的分段管理模式——16位/32位段程序: V[BR+IR\*F]

基址寄存器: EAX, EBX, ECX, EDX, ESI, EDI, EBP, ESP

变址寄存器:除ESP外的7个32位通用寄存器

基址寄存器: BX, BP 变址寄存器: SI, DI F=1

V是变量时,使用的段寄存器取决于该变量定义所在的段和哪一个段寄存器

建立了关联



寻址方式有6种。 根据操作数的存放位置,寻址方式归为3类:

立即方式 寄存器方式

存储器方式

寄存器间接寻址 变址寻址 基址加变址寻址 直接寻址





### 1. 双操作数寻址方式的规定

一条指令的源操作数和目的操作数不能同时用存储器方式。

MOV AX, BX MOV BUF, 0

MOV BUF, BX MOV BX, 0

MOV BX, BUF

MOV BUF, MSG

MOV BUF, [EBX]

MOV BUF, 5 EBX

MOV BUF, 5 [ EAX + EDI \*4 ]





### 2. 操作数的类型

- ▶寄存器寻址方式中,操作数的类型由谁决定? 寄存器
- ▶ 立即数类型?
  不明确
- ▶不含变量的存储器方式所表示的操作数类型? 未知
- >含变量的寻址方式对应的操作数类型?

变量的类型





### 3. 双操作数的类型规定

- 双操作数中至少应有一个的类型是明确的;
- 若两个操作数的类型都明确,则两个的类型应相同。
  - (1) MOV BX, AX
  - (2) MOV BX, AL

两个操作数的类型不匹配

(3) MOV [EBX], 0

两个操作数的类型不明确

属性定义算符 PTR

MOV BYTE PTR [EBX], 0

MOV WORD PTR [EBX], 0

MOV DWORD PTR[EBX], 0





北瓜	45.16.17	   古 <i>古   </i> 字 方 思 場 <i>佐</i> 粉	 	1441.6429里	<del>一</del> 日日米左
指令 削缀	探作吗	内存/寄存器操作数	系列寻址抽还	地址惼杉里	小品级

- ① 指令前缀(prefix,非必需,0个或多个字节)
- ②操作码(opcode,必须,1字节~3字节)
- ③ 内存/寄存器操作数(ModR/M, 非必需) 指明寻址方式
- ④ 索引寻址描述 (SIB, 非必需) 指明:基址寄存器、变址寄存器、比例因子
- ⑤ 地址偏移量(Displacement, 非必需)
- ⑥ 立即数(Immediate, 非必需)





#### 指令前缀

种类	名称	二进制码	说明
LOCK	LOCK	FOH	让指令在执行时候先禁用数据线的复用特性,用 在多核的处理器上,一般很少需要手动指定
REP	REPNE/REPNZ	F2H	用 CX(16 位下)或 ECX(32 位下)或 RCX(64 位下)作为指令是否重复执行的依据
	REP/REPE/REPZ	F3H	同上
	CS	2EH	段重载(默认数据使用 DS 段)
	SS	36H	同上
Segment	DS	ЗЕН	同上
Override	ES	26H	同上
	FS	64H	同上
	GS	65H	同上
REX	64 位	40H-4FH	x86-64 位的指令前缀,见第 18 中的介绍
Operand size	Operand size	CCII	用该前缀来区分:访问32位或16位操作数;
Override	Override	66H	也用来区分 128 位和 64 位操作数
Address Override	Address Override	67H	64 位下指定用 64 位还是 32 位寄存器作为索引





### 操作码

- > 指明了要进行的操作
- ▶ 指明操作数的类型(一般看最后一个二进制位)0: 字节操作; 1: 字操作(32位指令中为双字操作);

有指令前缀 66H时,对字操作。

- 多数双操作数指令,指明源操作数是寄存器寻址,还是目的操作数是寄存器寻址(操作码的倒数第二个二进制位)
  - 1: 目的操作数是寄存器寻址, 0: 源操作数寄存器寻址与[寻址方式字节]配合使用
- ▶ 在有些指令中(如立即数传送给寄存器),操作码含有寄存器的编码。
- > 一般在opcode的编码中体现了源操作数是否为立即数。 HID



### 内存/寄存器操作数(ModR/M)

Mod (6-7 位)	Reg/Opcode (3-5 位)	R/M (0-2 位)	
-------------	--------------------	-------------	--

- ➤ Mod由2个二进制位组成,取值是00、01、10、11。
- ➤ Mod与为R/M配合使用,明确一个操作的获取方法。
- ➤ Reg/Opcode 确定另外一个寄存器寻址的寄存器编码





### 内存/寄存器操作数(ModR/M)

Mod (6-7 位) Reg	/Opcode (3-5 位)	R/M (0-2 位)
-----------------	-----------------	-------------

R/M	Mod
[EAX], [ECX], [EDX], [EBX], [][], disp32, [ESI], [EDI]	00
[EAX]+disp8, [ECX]+disp8, [EDX]+disp8, [EBX]+disp8, [EDI]+disp8, [EDI]+disp8	01
[EAX]+disp32, [ECX]+disp32, [EDX]+disp32, [EBX]+disp32, [EDI]+disp32, [EDI]+disp32	10
EAX/AX/AL/MMO/XMMO, ECX/CX/CL/MM1/XMM1, EDX/DX/DL/MM2/XMM2, EBX/BX/BL/MM3/XMM3, ESP/SP/AH/MM4/XMM4, EBP/BP/CH/MM5/XMM5, ESI/SI/DH/MM6/XMM6, EDI/DI/BH/MM7/XMM7	11

Mod=00, R/M =000,表示用[EAX] 寻址

Mod=00, R/M=100, 表示用[--][--], 无位移量的基址加变址

在 SIB 字节指明基址/变址寄存器的编码





### 内存/寄存器操作数(ModR/M)

Mod (6-7 位) Reg/Opcode (3-5 位)	R/M (0-2 位)
--------------------------------	-------------

000	001	010	011	100	101	110	111
AL	CL	DL	BL	АН	СН	DH	ВН
AX	CX	DX	BX	SP	BP	SI	DI
EAX	ECX	EDX	EBX	ESP	EBP	ESI	EDI
MMO	MM1	MM2	MM3	MM4	MM5	MM6	MM7
XMMO	XMM1	XMM2	XMM3	XMM4	XMM5	XMM6	XMM7

#### Reg/Opcode 的编码

- > 同一编码有多个寄存器
- > 用哪一个寄存器,取决于指令前缀和操作码中的编码





### 索引寻址描述 SIB

Scale (6-7 位) Index (3-5 位)	Base (0-2 位)
-----------------------------	--------------

000	001	010	011	100	101	110	111
AL	CL	DL	BL	AH	СН	DH	ВН
AX	CX	DX	BX	SP	BP	SI	DI
EAX	ECX	EDX	EBX	ESP	EBP	ESI	EDI
MMO	MM1	MM2	MM3	MM4	MM5	MM6	MM7
XMMO	XMM1	XMM2	XMM3	XMM4	XMM5	XMM6	XMM7

- ➤ 与内存/寄存器操作数(ModR/M) 配合使用
- ▶ 在32位指令系统中,基址寄存器与变址寄存器都是 32 位的
- ▶ Base =000,表示基址寄存器为 EAX





### 地址偏移量(Displacement)

- ▶ 由1、2 或 4 个字节组成,分别对应8位、16位或32位的偏移量;
- 数据按照小端顺序存放,即数据的低位存放在小地址 单元中。

#### 立即数(Immediate)

- > 对应立即寻址方式
- ▶ 占1、2或4个字节,按照小端顺序存放。

