



# 5.1 通用机器指令概述

- (1) 数据传送指令
- (2) 算术运算指令
- (3) 逻辑运算指令
- (4) 移位指令
- (5) 位操作和字节操作指令
- (6) 标志位控制指令
- (7) I/O 指令
- (8) 控制转移指令
- (9) 串操作指令
- (10) 杂项指令





## 5.1 通用机器指令概述

一般情况下，指令的共同要求：

**(1) 双操作数的操作数类型必须匹配。**

~~MOV AX, BH~~

~~SUB BL, CX~~

~~MOV SI, CL~~

~~ADD BUF, AX ; 其中 BUF DB 1, 2~~

~~MOV ds:[2000], 2~~





# 5.1 通用机器指令概述

一般情况下，指令的共同要求：

(1) 双操作数的操作数类型必须匹配。

(2) 目的操作数一定不能是立即操作数

`CMP AX, 2`

功能是：根据  $(AX) - 2$  的结果设置标志位

~~`CMP 2, AX`~~





## 5.1 通用机器指令概述

一般情况下，指令的共同要求：

- (1) 双操作数的操作数类型必须匹配。
- (2) 目的操作数一定不能是立即操作数。
- (3) **目的操作数和源操作数不能同时为存储器操作数。** 如果一个操作数在数据存储单元中，另一个一定要是立即数和寄存器操作数。

~~MOV BUF1, BUF2~~

~~ADD WORD PTR [ESI], [EDI]~~

~~SUB BUF1, [ESI]~~





## 5.2 数据传送指令

### 1、一般数据传送指令

**MOV**、MOVSB、MOVSD、**XCHG**、**XLAT**

### 2、堆栈操作指令

**PUSH**、**POP**、PUSHA、PUSHAD、POPA、POPAD

### 3、标志寄存器传送指令

PUSHF、POPF、PUSHFD、POPFD、LAHF、SAHF

### 4、地址传送指令

**LEA**、LDS、LES、LSS

除了SAHF、POPF、POPFD外，其他不影响标志位。





## 5.2.1 一般数据传送指令

<b>MOV</b>	<b>OPD, OPS</b>	； 数据传送
<b>MOVSX</b>	<b>R16/R32, OPS</b>	； 符号扩展传送
<b>MOVZX</b>	<b>R16/R32, OPS</b>	； 0（无符号）扩展传送
<b>XCHG</b>	<b>OPD, OPS</b>	； 一般数据交换
<b>XLAT</b>		； 查表转换

**MOV EAX, BX**——错误的指令

**MOVSX EAX, BX**

**MOVZX EAX, BX**





华中科技大学

## 5.2.1 一般数据传送指令

### 1、MOV指令

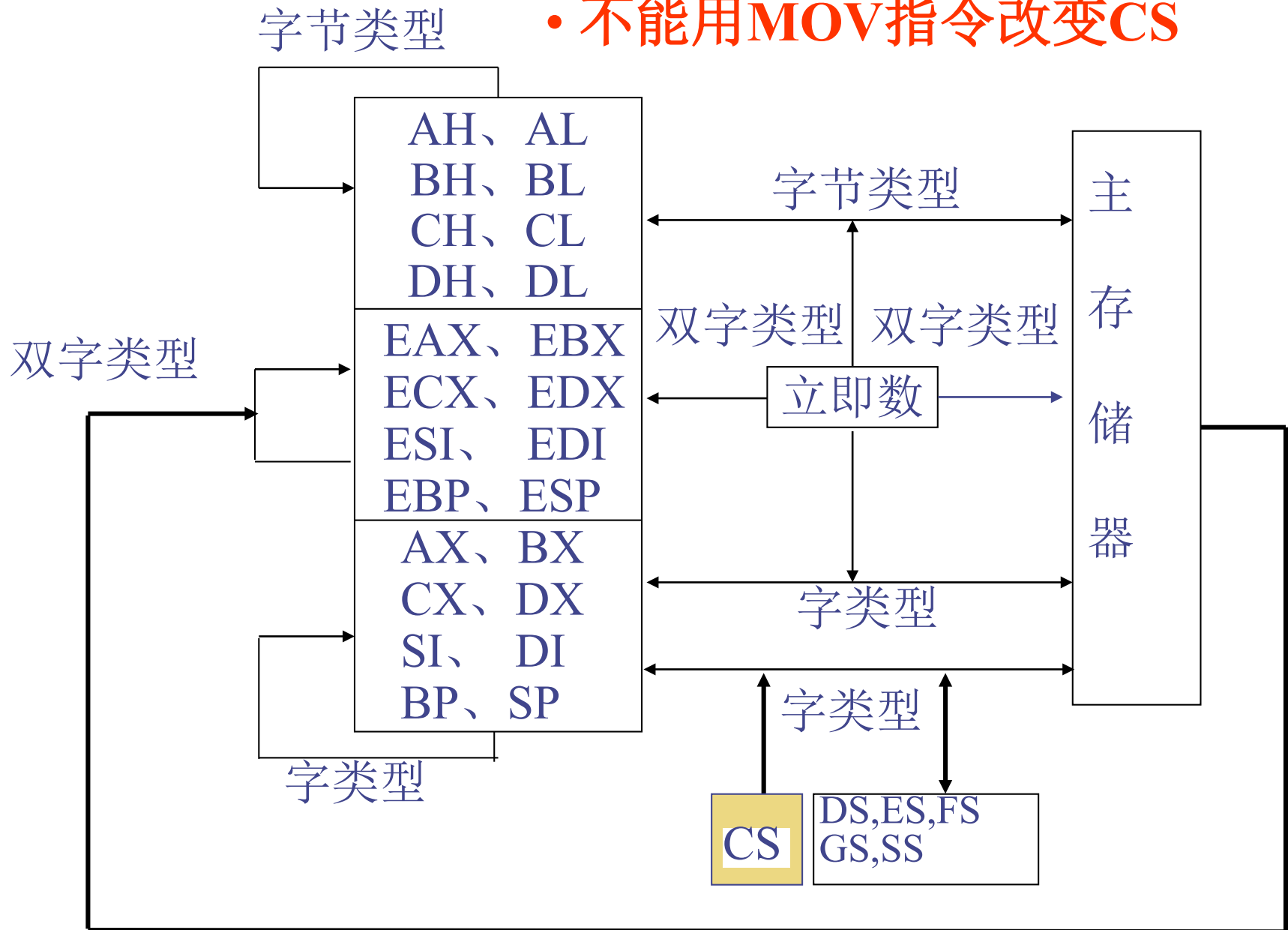
语句格式: MOV OPD, OPS

功 能: (OPS)  $\rightarrow$  OPD

MOV 指令所允许的数据传送路径及类型,见下图。



- 立即数不能直接送段寄存器
- 不能用MOV指令改变CS







## 5.2.1 一般数据传送指令

### 2、一般数据交换指令

语句格式: XCHG OPD, OPS

功 能: (OPD)  $\rightarrow$  OPS (OPS)  $\rightarrow$  OPD

将源、目的地址指明的单元中的内容互换。

例3: XCHG AH, AL

执行前: (AX) = 1234H 执行后: (AX) = 3412H

**Question:** 指令 ~~XCHG BUF1, BUF2~~ 是否正确?





华中科技大学

## 5.2.1 一般数据传送指令

### 3、查表转换指令

语句格式: XLAT

功    能:  $([EBX+AL]) \rightarrow AL$

将 (EBX)为首址, (AL)为位移量的字节存储单元中的数据传送给AL。





## 5.2.1 一般数据传送指令

设有一个16进制数码 (0~9, A~F) 在(AL)中, 现请将该数码转换为对应的ASCII。

一般的算法: 判断(AL)是否小于等于9,  
若是: 则将 $(AL)+30H \rightarrow AL$ ;  
否则: 将 $(AL)+37H \rightarrow AL$ ;

```
MYTAB DB '0123456789ABCDEF'  
MOV    EBX, OFFSET MYTAB  
MOV    AL, 10  
XLAT   ; (AL)='A'
```

XLAT 可用于对文本数据进行编码和译码, 从而实现简单的加密和解密。





华中科技大学

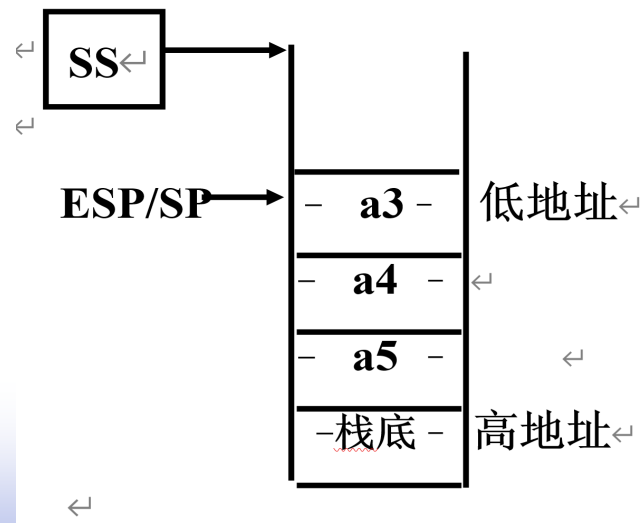
## 5.2.1 堆栈操作指令

堆栈：是在内存中开辟的一片存贮区，一端固定(栈底)，一端活动(栈顶)，只允许在一端插入或删除数据。

数据存取原则：先进后出，以字/双字为单位。

地址变化情况：存入数据时从  
高地址向低地址扩展。

堆栈中的数据也称元素或栈项。  
元素进栈称压入，出栈称弹出。





## 5.2.3 堆栈操作指令

### 1、进栈指令： PUSH

语句格式： PUSH OPS

功能： 将立即数、寄存器、段寄存器、存储器中的一个字/双字数据压入堆栈中。

例： PUSH AX

PUSH EAX

PUSH X

PUSH DWORD PTR [EBX]

PUSH 1234H

~~PUSH AL~~





## 5.2.3 堆栈操作指令

### 1、进栈指令：PUSH OPS

#### ➤ 字数据入栈

①  $(ESP) - 2 \rightarrow ESP$

② 字数据  $\rightarrow [ESP]$

#### ➤ 双字数据入栈：

①  $(ESP) - 4 \rightarrow ESP$

② 双字数据  $\rightarrow [ESP]$

记为：(OPS)  $\rightarrow \downarrow$  (ESP)

ESP -2、-4 取决于是字还是双字入栈





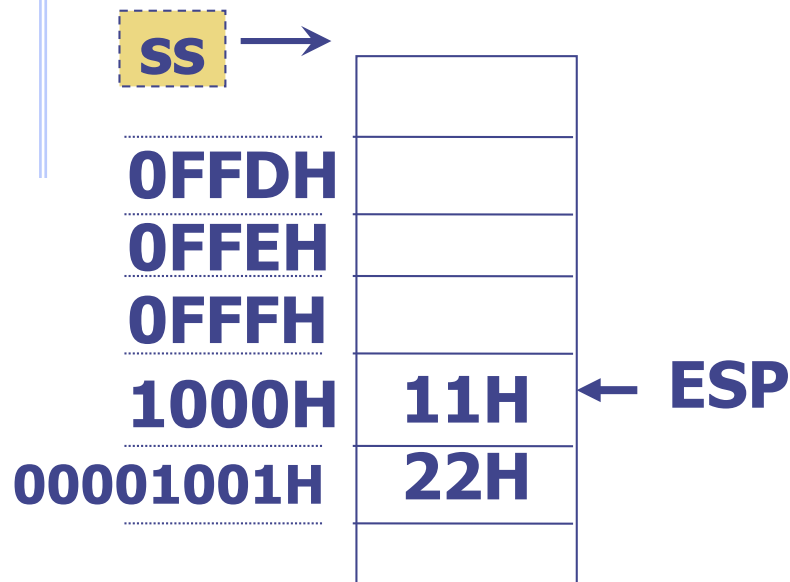
华中科技大学

## 5.2.3 堆栈操作指令

### 堆栈示意图画法中应注意的问题

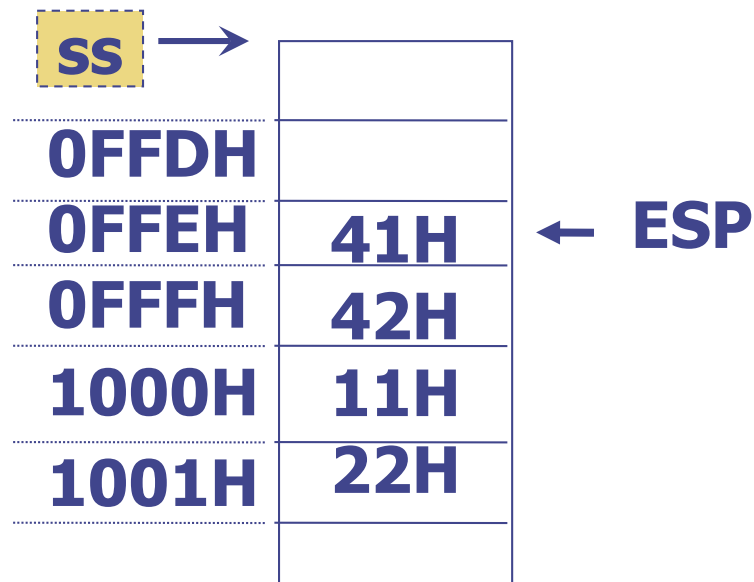
#### PUSH AX

执行前: (AX)=4241H (ESP)=00001000H



指令执行堆栈状态

ESP 00001000H



执行“PUSH AX”后的堆栈状态

ESP 00000FFEH





## 5.2.3 堆栈操作指令

### 2、出栈指令： POP

语句格式： POP    OPD

功    能： 将栈顶元素弹出送至某一寄存器、  
段寄存器（CS除外）、存储器中。

字数据出栈

①  $([ESP]) \rightarrow OPD$

②  $(ESP)+2 \rightarrow ESP$

记为：  $\uparrow (ESP) \rightarrow OPD$

双字数据出栈类似，  $(ESP)+4 \rightarrow ESP$







## 5.2.5 地址传送指令

### 1、传送偏移地址指令

语句格式: LEA R32, OPS

功 能: 将OPS的偏移地址送入OPD中。

说明:

- **R32** 是一个32位的通用寄存器;
- **OPS** 所提供的一定是一个存储器地址;





## 5.2.5 地址传送指令

### 1、传送偏移地址指令

**MOV ESI, OFFSET NUM**

**LEA ESI, NUM**      与上一行语句等效;

**LEA EDI, [ESI+4]**       $(ESI)+4 \rightarrow EDI$

**MOV EDI, [ESI+4]**

**DS: ([ESI]+4)  $\rightarrow$  EDI**

如何用一条指令实现  $(EAX) + (EBX)*8 \rightarrow ECX$  ?

**LEA ECX, [EAX+EBX\*8]**





## 5.3 算术运算指令

一般对标志位都有影响

### 1、加法指令

INC、ADD、ADC

### 2、减法指令

DEC、NEG、SUB、SBB、CMP

### 3、乘法指令

IMUL、MUL

### 4、除法指令

IDIV、DIV

### 5、符号扩展指令

CBW、CWD、CWDE、CDQ





## 5.3.2 减法指令

**DEC OPD**

**NEG OPD**

**SUB OPD, OPS**

**SBB OPD, OPS**

**CMP OPD, OPS**

**DEC**对**OF,SF,ZF**  
其它指令对  
**CF,OF,SF,ZF**有影响;



## 5.3.3 乘法指令

### (1) 有符号乘法

#### ■ 双操作数的有符号乘指令

语句格式: IMUL OPD, OPS

功能:  $(OPD) * (OPS) \rightarrow OPD$

说明: **OPD** 为 16/32位寄存器

**OPS** 为同类型的寄存器、存储器  
操作数或立即数。

例: IMUL AX, BX

IMUL EAX, DWORD PTR[ESI]

IMUL AX, 3





## 5.3.3 乘法指令

### (1) 有符号乘法

#### ■ 3个操作数的有符号乘指令

语句格式: **IMUL OPD, OPS, n**

功 能:  **$(OPS) * n \rightarrow OPD$**

说 明: **OPD** 为 16/32位寄存器

**OPS**为同类型的寄存器、存储器  
操作数或立即数。

例: **IMUL AX, BX, -10**

**IMUL EAX, DWORD PTR[ESI], 5**

**IMUL BX, AX, 3**





## 5.3.3 乘法指令

### (1) 有符号乘法

#### ■ 单操作数的有符号乘法

语句格式: **IMUL OPS**

字节乘法:  **$(AL) * (OPS) \rightarrow AX$**

字乘法:  **$(AX) * (OPS) \rightarrow DX, AX$**

双字乘法:  **$(EAX) * (OPS) \rightarrow EDX, EAX$**

说明: **OPS**不能是立即数 **IMUL 100**是错误指令  
如果乘积的高位不是低位的符号扩展, 而是包含有效位, 则**CF=1, OF=1**.





## 5.3.3 乘法指令

### (2) 无符号乘法

语句格式: **MUL OPS**

功 能:

字节乘法:  $(AL) * (OPS) \rightarrow AX$

字乘法:  $(AX) * (OPS) \rightarrow DX, AX$

双字乘法:  $(EAX) * (OPS) \rightarrow EDX, EAX$

说 明: **OPS**不能是立即数

如果乘积的高位不是低位的符号扩展, 而是包含有效位, 则**CF=1, OF=1**.







## 5.3.3 乘法指令

### 无符号乘法与有符号乘法的比较

**.code**

**begin:**

**mov al,10H**

**mov bl,-2 ; (bl)=FE**

**imul bl**

**(ax)=0FFE0H**,结果高字节无有效位, 有**OF=0,CF=0**

**mov al,10H**

**mul bl**

**(ax)=0FE0H**, 结果高字节有有效位, 有**OF=1, CF=1**

**mov al,-10h**

**mov bl,2**

**imul bl**

**(ax) = 0FFE0H**

**mov al,-10h (al)=0F0H**

**mov bl,2**

**mul bl**

**(ax) = 01E0H**

**end begin**





## 5.3.4 除法指令

### (1) 有符号除法

**IDIV OPS**

**字节除法:**  $(AX)/(OPS) \rightarrow AL(\text{商}), AH(\text{余})$

**字除法:**  $(DX,AX)/(OPS) \rightarrow AX(\text{商}), DX(\text{余})$

**双字除法:**  $(EDX,EAX)/(OPS) \rightarrow EAX(\text{商}), EDX$

### (2) 无符号除法

**DIV OPS**

**字节除法:**  $(AX)/(OPS) \rightarrow AL(\text{商}), AH(\text{余})$

**字除法:**  $(DX,AX)/(OPS) \rightarrow AX(\text{商}), DX(\text{余})$

**双字除法:**  $(EDX,EAX)/(OPS) \rightarrow EAX(\text{商}), EDX$





## 5.3.5 符号扩展指令

### (1) 将字节转换成字

**CBW**

将AL中的符号扩展至AH中。

### (2) 将字转换成双字

**CWD**

将AX中的符号扩展至DX中。





## 5.3.5 符号扩展指令

**(3) 将AX中的有符号数扩展为32位送EAX**  
**CWDE**

**(4) 将EAX中的有符号数扩展为64位数**  
**送 EDX, EAX**  
**CDQ**





## 5.4 逻辑运算指令

### 求反

NOT OPD ; (OPD)求反 $\rightarrow$ OPD

### 逻辑乘

AND OPD, OPS ; (OPD) $\wedge$ (OPS)  $\rightarrow$ OPD

### 测试指令

TEST OPD, OPS ; (OPD) $\wedge$ (OPS)

### 逻辑加

OR OPD, OPS ; (OPD) $\vee$ (OPS)  $\rightarrow$ OPD

### 按位加

XOR OPD, OPS ; (OPD)异或(OPS)  $\rightarrow$ OPD





## 5.5 移位指令

- (1) 算术左移 **SAL**      Shift **A**rithmetic **L**eft
- (2) 逻辑左移 **SHL**      **S**Hift Logical **L**eft
- (3) 逻辑右移 **SHR**      **S**Hift Logical **R**ight
- (4) 算术右移 **SAR**      Shift **A**rithmetic **R**ight
- (5) 循环左移 **ROL**      Rotate Left
- (6) 循环右移 **ROR**      Rotate Right
- (7) 带进位的循环左移 **RCL**  
Rotate left through Carry
- (8) 带进位的循环右移 **RCR**





## 5.5 移位指令

语句格式:

**操作符** **OPD, n 或 CL**

功能: 将(OPD)中的所有位按**操作符**规定的方式移动, 结果存在OPD对应的单元中。

说明:

**OPD**可以是寄存器, 也可以是地址表达式。





## 5.5 移位指令

(1) 算术左移 SAL OPD, n

(2) 逻辑左移 SHL OPD, n

(OPD)向左移动n位, 低位补0

CF



SAL AX, 3 等价于

SAL AX, 1

SAL AX, 1

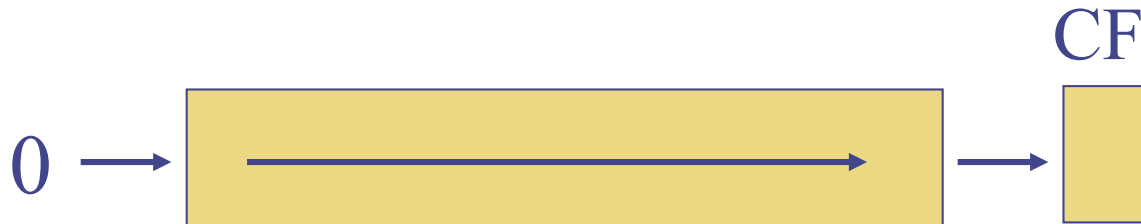
SAL AX, 1 ; CF为执行最后一次移位时送入的值





## 5.5 移位指令

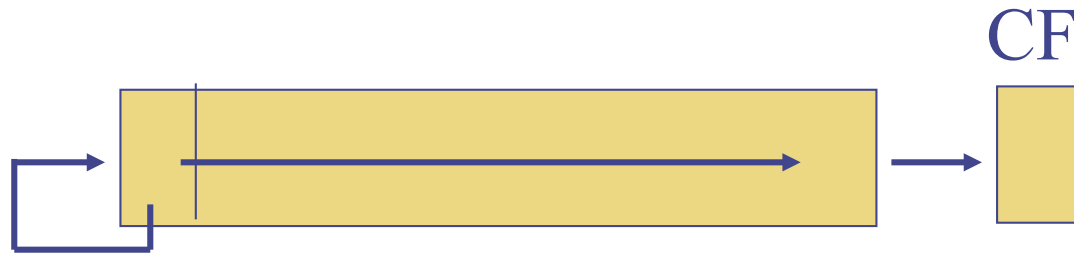
(3) **逻辑右移** SHR OPD, n  
(OPD) 向右移动n位, 高位补0



```
MOV    AH, 5;    5 → 0000 0101
SHR    AH, 1
; (AH)= ?        2
; (CF)= ?        1
```

## 5.5 移位指令

(4) **算术右移** SAR OPD, n  
(OPD)向右移动n位, **最高位不变**。



```
MOV    AH, 0F5H
SHR    AH, 1
; (AH)= ?    7AH
; (CF)= ?    1
```

**F5 → 1111 0101**

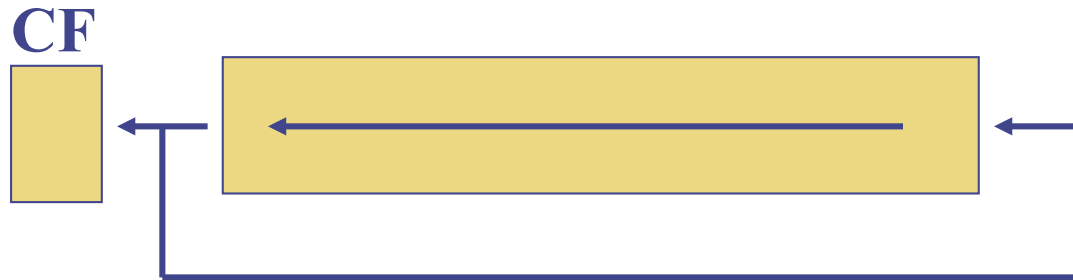
```
MOV    AH, 0F5H
SAR    AH, 1
; (AH)= ?    0FAH
; (CF)= ?    1
```

比较两种指令, 其结果说明什么?

## 5.5 移位指令

### (5) 循环左移 ROL OPD, n

将(OPD)的最高位与最低位连接起来, 组成一个环。将环中的所有位一起向左移动n位, CF的内容为最后移入位的值。



```
MOV DL, 0EAH
```

```
ROL DL, 4
```

(DL) = ?

CF = ?

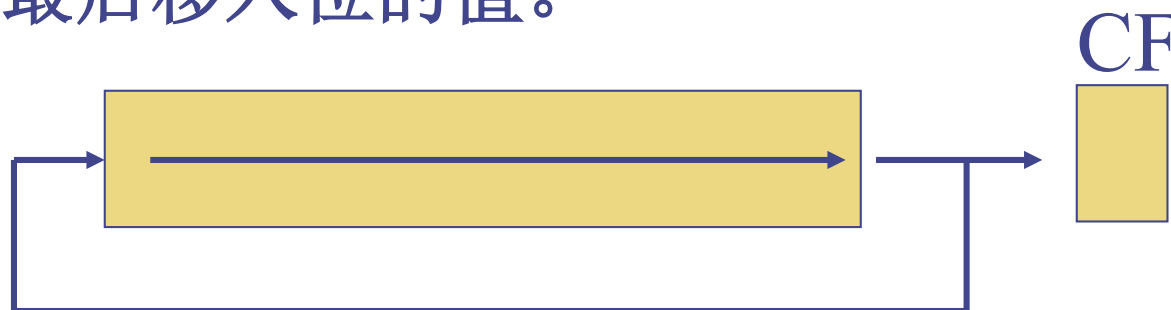
0AEH 0



## 5.5 移位指令

### (6) 循环右移 ROR OPD, n

将(OPD)的最高位与最低位连接起来, 组成一个环。将环中的所有位一起向右移动n位, CF的内容为最后移入位的值。



```
MOV DL, 0EAH
```

```
ROR DL, 4
```

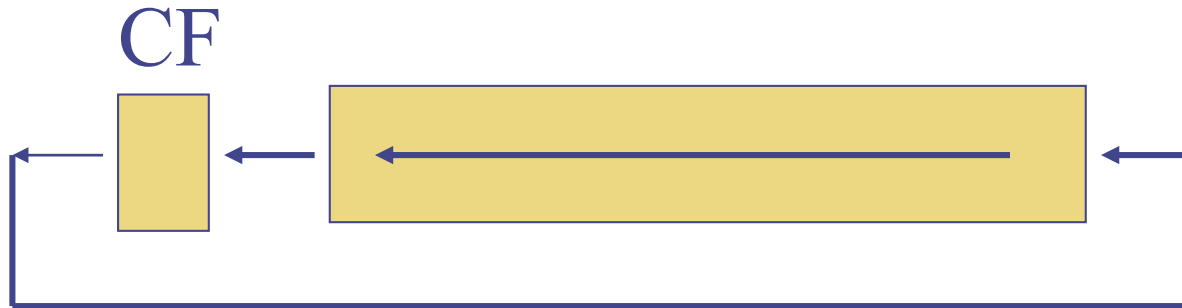
```
(DL) = ?    CF = ?    0AEH    1
```



## 5.5 移位指令

### (7) 带进位的循环左移 RCL OPD, n

将 (OPD) 的最高位、CF、(OPD) 最低位连接起来，组成一个环。将环中的所有位一起向左移动n位，CF的内容为最后移入位的值。

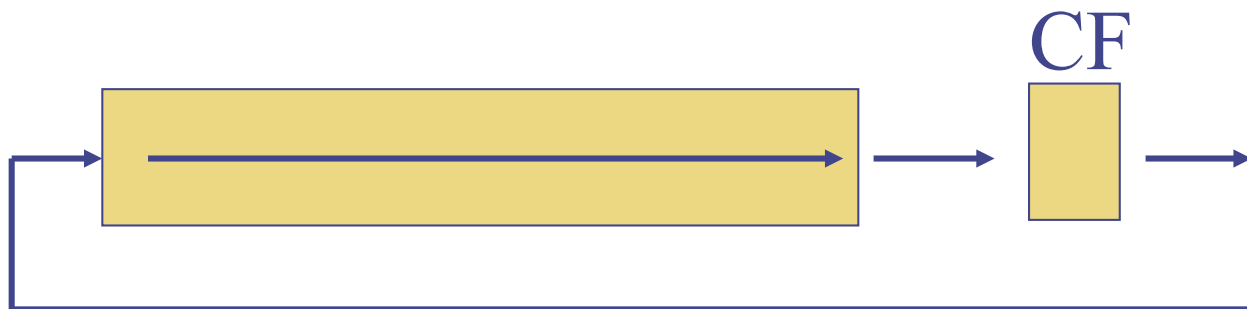




## 5.5 移位指令

### (8) 带进位的循环右移 RCR OPD, n

- (OPD)、CF连接组成一个环；
- 将环中的所有位一起向右移动n位；
- CF的内容为最后移入位的值。





## 5.5 移位指令

SAL、	SHL
SAR、	SHR
ROL、	ROR
RCL、	RCR

移动方向？

CF的摆放位置？

移动规则？





# REVIEW

## 数据传送指令

### 1、一般数据传送指令

**MOV、MOVSX、MOVZX、XCHG、XLAT**

### 2、堆栈操作指令

**PUSH、POP、PUSHA、PUSHAD、POPA、POPAD**

### 3、标志寄存器传送指令

**PUSHF、POPF、PUSHFD、POPFd、LAHF、SAHF**

### 4、地址传送指令

**LEA**

### 5、输入、输出指令

**IN、OUT**





## 算术运算指令

### 1、加法指令

**INC、ADD、ADC**

### 2、减法指令

**DEC、NEG、SUB、SBB、CMP**

### 3、乘法指令

**IMUL (三种形式)、MUL**

### 4、除法指令

**IDIV、DIV**

### 5、符号扩展指令

**CBW、CWD**



华中科技大学

# REVIEW

## 逻辑运算指令

**NOT、AND、TEST、OR、XOR**

## 移位指令

**SAL、**

**SHL**

**SAR、**

**SHR**

**ROL、**

**ROR**

**RCL、**

**RCR**



# 第5章 常用机器指令



华中科技大学

试用不同指令将 (AX)置0。

```
MOV  AX, 0  
SUB  AX, AX  
AND  AX, 0  
XOR  AX, AX  
SHL  AX, 16
```

试用不同的指令，将AX的高、低字节内容互换。

```
XCHG AH, AL  
ROL  AX, 8  
ROR  AX, 8
```

