

Intersection entre un rayon et une boîte.

Note: ici on suppose que la boîte n'a pas d'orientation, elle est alignée aux axes.

Si on a une boîte représentée par deux points, le point inférieur gauche et le point supérieur droit, on peut calculer les intersections avec une droite.

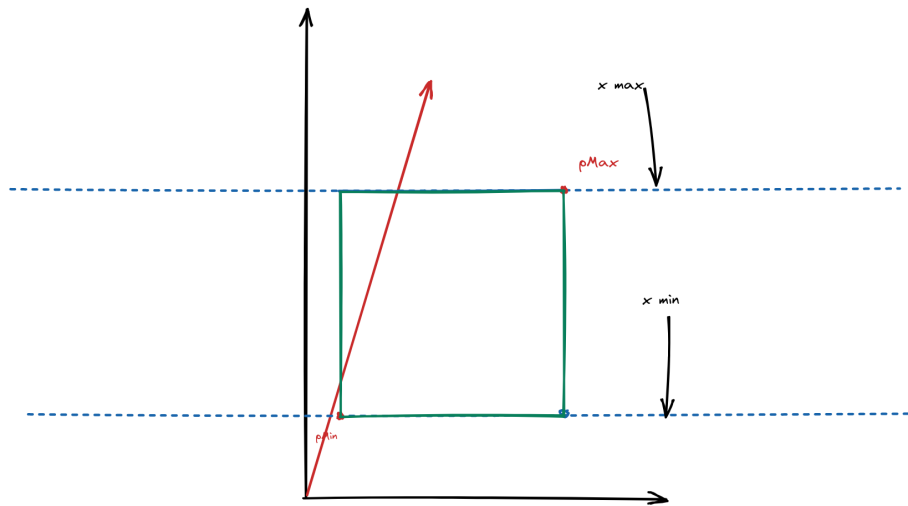
La droite de paramètre t d'origine p' et de direction \vec{v} est donnée par:

$$d = \begin{cases} x &= v_x * t + p'_x \\ y &= v_y * t + p'_y \\ z &= v_z * t + p'_z \end{cases}$$

Le cube est alors formée par les 6 faces, mais on va décomposer par axes.

De plus le cube est formé par deux positions: p_{\min} et p_{\max} .

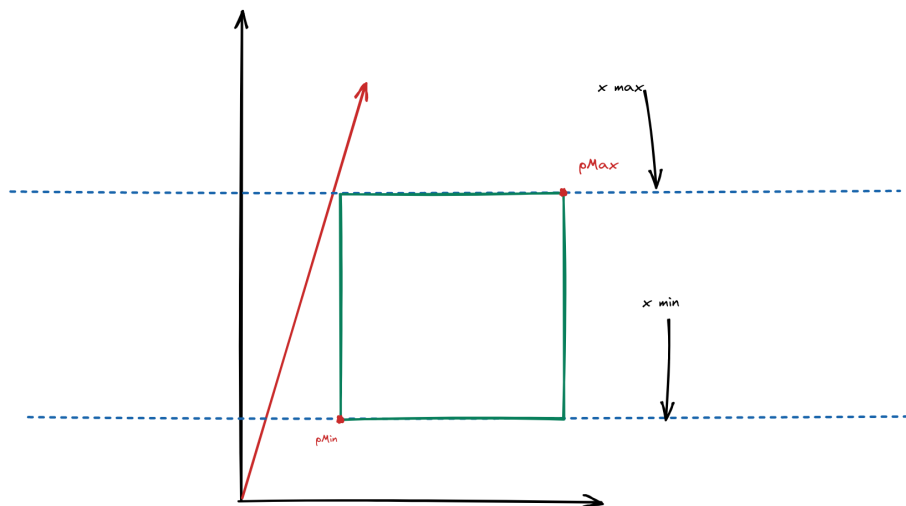
Donc, cela veut dire que pour un axe, ici x , il y a seulement deux valeurs possible: $p_{\min x}$ et $p_{\max x}$.



Ainsi, si on cherche t_x on aura:

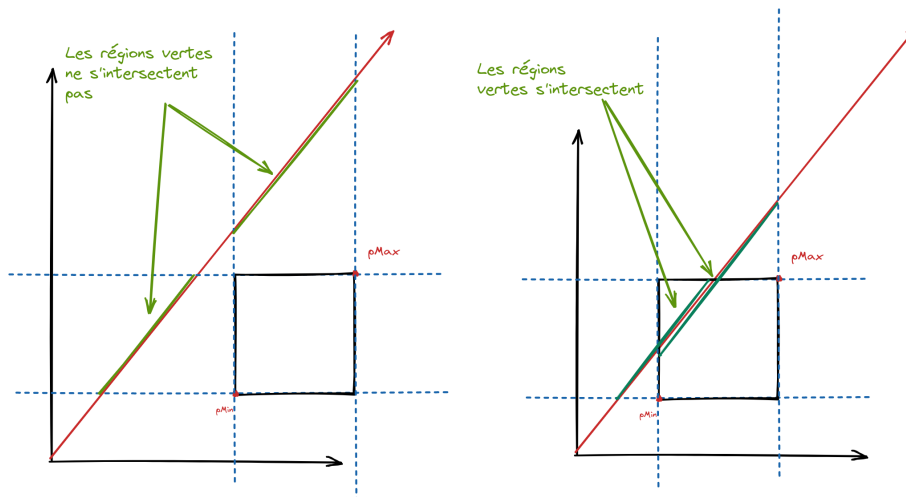
$$\begin{aligned} v_x * t_x + p'_x &= p_{\min, x} \\ v_x * t_x &= p_{\min, x} - p'_x \\ t_x &= \frac{p_{\min, x} - p'_x}{v_x} \end{aligned}$$

Cependant, qu'est ce qu'il arrive lorsque l'on a un rayon qui ne touches pas ?
Par exemple:



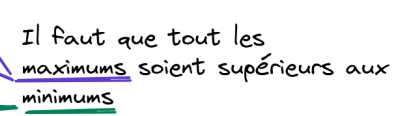
Ici, si on observe dans les deux axes, il faut que les deux axes soient compris entre les deux valeurs.

Par exemple:



Dans le premier cas à gauche, les deux axes ne sont pas compris entre les valeurs, contrairement au deuxième.

Donc, il faut que pour le minimum d'un t sur un axe, qu'il soit inférieur au maximum des autres axes:


$$\begin{aligned} t1_x &= \frac{p_{\min,x} - p'_x}{v_x} \\ t2_x &= \frac{p_{\max,x} - p'_x}{v_x} \\ t1_y &= \frac{p_{\min,y} - p'_y}{v_y} \\ t2_y &= \frac{p_{\max,y} - p'_y}{v_y} \\ t1_z &= \frac{p_{\min,z} - p'_z}{v_z} \\ t2_z &= \frac{p_{\max,z} - p'_z}{v_z} \end{aligned}$$

Ainsi, sur un axe, on aura:

$$\begin{aligned}
t_{\min,x} &= \min(t1_x, t2_x) \\
t_{\max,x} &= \max(t1_x, t2_x) \\
t_{\min,y} &= \min(t1_y, t2_y) \\
t_{\max,y} &= \max(t1_y, t2_y) \\
t_{\min,z} &= \min(t1_z, t2_z) \\
t_{\max,z} &= \max(t1_z, t2_z)
\end{aligned}$$

De plus, on sait que si:

$$\begin{cases} t_{\min,x} \leq q \\ t_{\min,y} \leq q \\ t_{\min,z} \leq q \end{cases}
\quad
\begin{cases} t_{\min,x} \leq \max(t_{\min,x}, t_{\min,y}, t_{\min,z}) \leq q \\ t_{\min,y} \leq \max(t_{\min,x}, t_{\min,y}, t_{\min,z}) \leq q \\ t_{\min,z} \leq \max(t_{\min,x}, t_{\min,y}, t_{\min,z}) \leq q \end{cases}$$

Et:

$$\begin{cases} t_{\max,x} \geq q \\ t_{\max,y} \geq q \\ t_{\max,z} \geq q \end{cases}
\quad
\begin{cases} t_{\max,x} \geq \min(t_{\max,x}, t_{\max,y}, t_{\max,z}) \geq q \\ t_{\max,y} \geq \min(t_{\max,x}, t_{\max,y}, t_{\max,z}) \geq q \\ t_{\max,z} \geq \min(t_{\max,x}, t_{\max,y}, t_{\max,z}) \geq q \end{cases}$$

Ainsi, dire:

“Tous les minimums doivent être supérieurs à tout les maximums” revient à dire:

$$\min(t_{\max,x}, t_{\max,y}, t_{\max,z}) \geq \max(t_{\min,x}, t_{\min,y}, t_{\min,z})$$

Et donc, cette condition est vraie si et seulement si il y a une intersection.

Cette condition est plus simple si elle est exprimée de manière algorithmique:

```

def ray_aabb_intersection(ray, aabb):
    trmin = (0,0,0) # chaque axe aura un minimum
    trmax = (0,0,0) # chaque axe aura un maximum

    # on itère sur tout les axes
    # 1 = x

```

```

# 2 = y
# 3 = z
for axe in range(3):
    t0 = (aabb.min[axe] - ray.origin[axe]) / ray.direction[axe]
    t1 = (aabb.max[axe] - ray.origin[axe]) / ray.direction[axe]

    # on fait que t0 soit toujours le minimum
    if(t0 > t1):
        t0, t1 = t1, t0

    trmin[axe] = t0
    trmax[axe] = t1

# on prend le minimum des maximums
# et le maximum des minimums
tmin = max(trmin)
tmax = min(trmax)

# si tmin est supérieur à tmax, il n'y a pas d'intersection
return tmin <= tmax

```