

# 经验似然校准的主动统计推断

Dec.27 2025

## Contents

<b>1 实验代码需修改内容</b>	<b>2</b>
<b>2 初步实验结果</b>	<b>2</b>
2.1 偏离强度0.2	3
2.2 偏离强度0.5	4
2.3 偏离强度1	5
<b>3 初步实验尝试</b>	<b>6</b>
3.1 估计校准权重 $p_i$	6
3.2 估计抽样概率 $\pi_i^{(1)}$	9
<b>4 问题设置</b>	<b>11</b>
4.1 可用数据	11
4.2 估计目标	11
4.3 传统主动推断估计量	11
4.4 新估计量形式	11
<b>5 第一步：估计校准权重 <math>p_i</math></b>	<b>12</b>
5.1 目标	12
5.2 求解方法	12
5.3 算法：Newton-Raphson迭代	12
<b>6 第二步：估计抽样概率 <math>\pi_i^{(1)}</math></b>	<b>14</b>
6.1 问题设置	14
6.2 优化问题	14
6.3 求解	14
6.4 抽样概率公式	15
<b>7 方差估计</b>	<b>15</b>
<b>8 整体示意图</b>	<b>15</b>

## 1 实验代码需修改内容

1. 数据集拆分出训练集（比例?），剩余部分再拆分出一个有偏数据集（拆分方法? 拆分比例?）
2. 确定新的方差估计（包括新估计量的方差估计、有偏数据集下原方差估计也失效）
3. 增加 $p_i$ 估计函数（确定所需距离函数以及所需算法）
4. 改变 $\pi_i^{(1)}$ 的估计方法以及对应新的估计量形式
5. 考虑实验设计的改变，需要对比的内容有哪些  
(数据分割方法？数据集偏离程度（可类似于讨论 $\tau$ 、以及偏向low、high、extreme）？baseline选择？metric选择？budget是不是需要改变？)

## 2 初步实验结果

**数据集：**Friedman(synthetic)

**拆分方法：**0.2比例用于估计模型（视为有标签数据集），

剩余0.8按照**数据集分割**拆分出0.4样本量构建无标签且特征有偏数据集。

**在数据集偏离总体均值较低时，偏向极端值近似于没有无偏的设定，**  
此时的结果基本同traditional\_active方法，也与正常分割数据集的结果相近。

**但朝单向偏离时，很明显traditional\_active方法的方差估计已经失效，**  
同时估计偏离总体标签均值很大，而新提出的方法EL\_active的方差估计依旧有效，估计稳健。

**在数据集偏离总体均值逐渐提高时，面对偏向极端值的子数据集，各其余方法的方差估计也逐渐失效，**  
此时新提出的方法依旧有效，估计稳健，且RMSE较低，估计更稳健。

**而对于单向偏离，很明显EL\_active方法的方差估计也逐渐失效，但RMSE依旧很低**  
同时估计偏离总体标签均值很大，而新提出的方法EL\_active的方差估计依旧有效，估计稳健。

## 2.1 偏离强度0.2

**偏高**

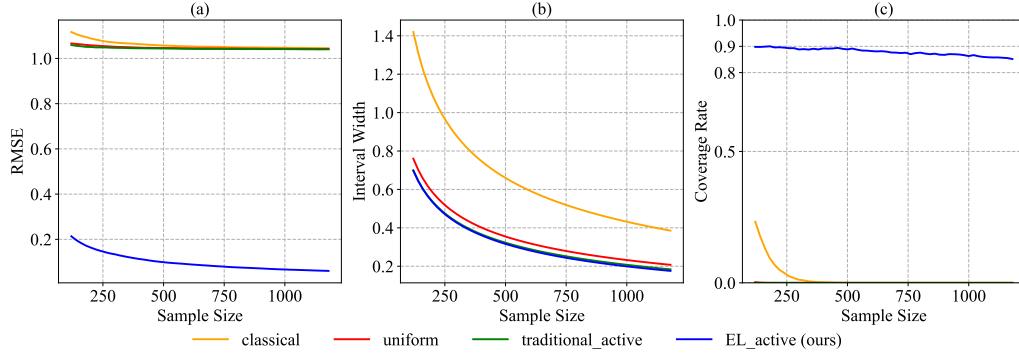


Figure 1: (a) RMSE, (b) 90% confidence interval width, and (c) empirical coverage rate

**偏低**

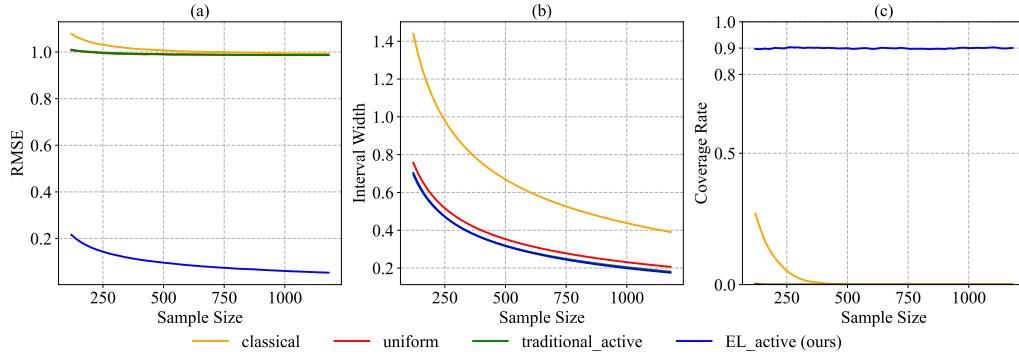


Figure 2: (a) RMSE, (b) 90% confidence interval width, and (c) empirical coverage rate

**偏向极端值**

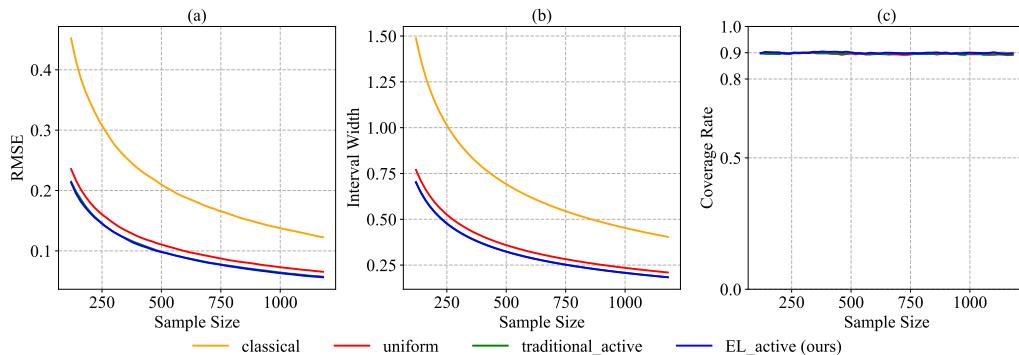


Figure 3: (a) RMSE, (b) 90% confidence interval width, and (c) empirical coverage rate

## 2.2 偏离强度0.5

### 偏高

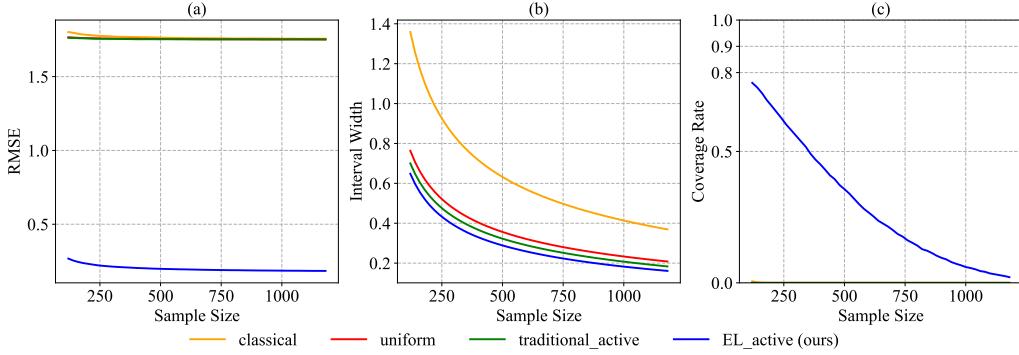


Figure 4: (a) RMSE, (b) 90% confidence interval width, and (c) empirical coverage rate

### 偏低

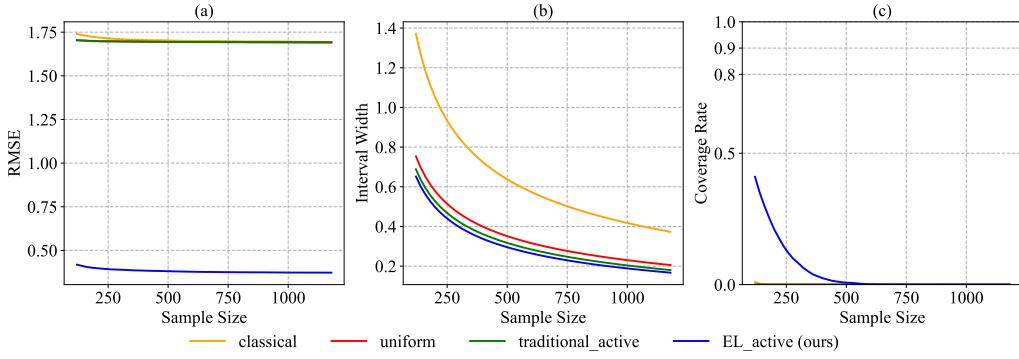


Figure 5: (a) RMSE, (b) 90% confidence interval width, and (c) empirical coverage rate

### 偏向极端值

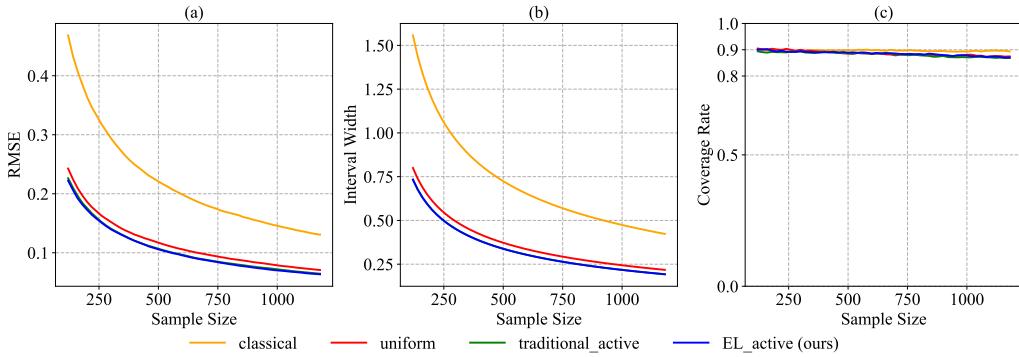


Figure 6: (a) RMSE, (b) 90% confidence interval width, and (c) empirical coverage rate

## 2.3 偏离强度1

### 偏高

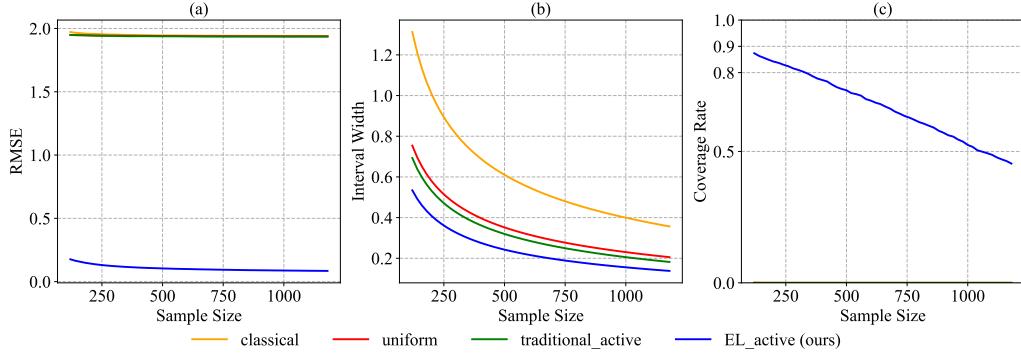


Figure 7: (a) RMSE, (b) 90% confidence interval width, and (c) empirical coverage rate

### 偏低

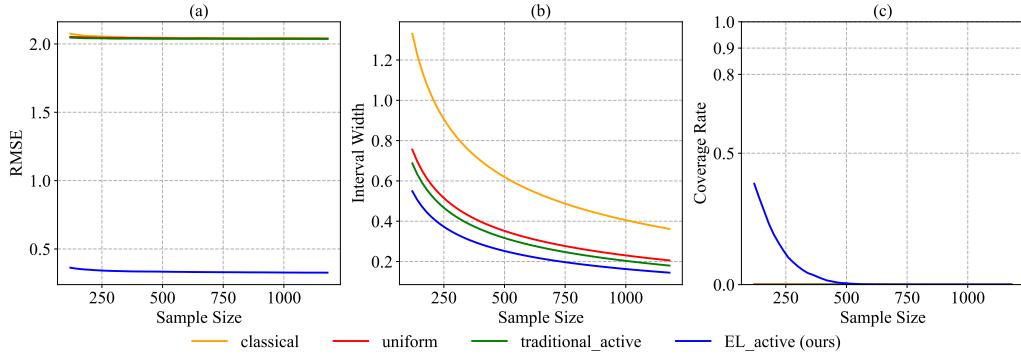


Figure 8: (a) RMSE, (b) 90% confidence interval width, and (c) empirical coverage rate

### 偏向极端值

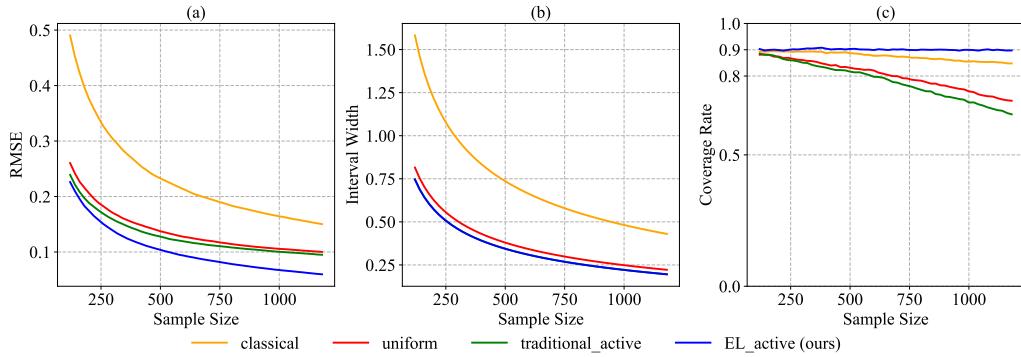


Figure 9: (a) RMSE, (b) 90% confidence interval width, and (c) empirical coverage rate

### 3 初步实验尝试

在此部分我主要添加了下面两个方面的代码用于新方法实验。其余设计基本同traditional\_active（即active statistical inference）。

#### 3.1 估计校准权重 $p_i$

**目标：** 基于经验似然方法，求解满足校准约束的权重  $\{p_i\}_{i=1}^n$ 。

**符号定义：**

- $X_i \in \mathbb{R}^m$ : 第  $i$  个样本的特征向量
- $\mu_X \in \mathbb{R}^m$ : 已知的总体特征均值
- $d_i > 0$ : 初始设计权重（默认取  $d_i = 1$ ）
- $d_i^* = d_i / \sum_{j=1}^n d_j$ : 归一化设计权重

**Step 1: 数据中心化** 定义中心化向量:

$$u_i = X_i - \mu_X, \quad i = 1, \dots, n \quad (1)$$

此变换将原约束  $\sum_{i=1}^n p_i X_i = \mu_X$  转化为  $\sum_{i=1}^n p_i u_i = 0$ 。

**Step 2: 经验似然优化问题** 最大化经验似然函数:

$$\max_{p_1, \dots, p_n} \sum_{i=1}^n d_i^* \ln \left( \frac{p_i}{d_i^*} \right) \quad (2)$$

约束条件:

$$\sum_{i=1}^n p_i = 1, \quad \sum_{i=1}^n p_i u_i = 0, \quad p_i > 0 \quad (3)$$

**Step 3: Lagrangian 构造**

$$\mathcal{L} = \sum_{i=1}^n d_i^* \ln(p_i) + \gamma \left( 1 - \sum_{i=1}^n p_i \right) + \lambda^\top \left( -\sum_{i=1}^n p_i u_i \right) \quad (4)$$

其中  $\lambda \in \mathbb{R}^m$  为拉格朗日乘数向量。

**Step 4: 一阶条件** 对  $p_i$  求导:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial p_i} = \frac{d_i^*}{p_i} - \gamma - \lambda^\top u_i = 0 \quad (5)$$

解得:

$$p_i = \frac{d_i^*}{\gamma + \lambda^\top u_i} \quad (6)$$

由约束  $\sum_{i=1}^n p_i = 1$  可确定  $\gamma = 1$ ，因此:

$$p_i = \frac{d_i^*}{1 + \lambda^\top u_i} \quad (7)$$

**Step 5:** 求解拉格朗日乘数  $\lambda$  将  $p_i$  代入约束  $\sum_{i=1}^n p_i u_i = 0$ , 定义:

$$g(\lambda) = \sum_{i=1}^n \frac{d_i^* u_i}{1 + \lambda^\top u_i} = 0 \quad (8)$$

**Newton-Raphson 迭代 :**

**梯度 (Jacobian) :**

$$\nabla g(\lambda) = - \sum_{i=1}^n \frac{d_i^* u_i u_i^\top}{(1 + \lambda^\top u_i)^2} \quad (9)$$

**Newton 更新:**

$$\lambda^{(t+1)} = \lambda^{(t)} - [\nabla g(\lambda^{(t)})]^{-1} g(\lambda^{(t)}) \quad (10)$$

令  $a_i = 1 + \lambda^\top u_i$ , 则:

$$D_1 = g(\lambda) = \sum_{i=1}^n \frac{d_i^* u_i}{a_i} \quad (11)$$

$$D_D = \nabla g(\lambda) = - \sum_{i=1}^n \frac{d_i^* u_i u_i^\top}{a_i^2} \quad (12)$$

Newton 方向:  $D_2 = D_D^{-1} D_1$

**线搜索 (步长控制) :** 为确保更新后所有权重为正 (即  $1 + (\lambda - D_2)^\top u_i > 0$ ) , 需进行步长回退:

$$\text{若 } \min_i \left( 1 + (\lambda - D_2)^\top u_i \right) \leq 0, \text{ 则 } D_2 \leftarrow D_2 / 2 \quad (13)$$

### 算法：经验似然校准权重（多变量）

**输入：** 特征矩阵  $X \in \mathbb{R}^{n \times m}$ , 总体均值  $\mu_X \in \mathbb{R}^m$ , 设计权重  $\{d_i\}_{i=1}^n$ , 最大迭代次数  $T_{\max}$ , 收敛阈值  $\epsilon$   
**输出：** 校准权重  $\{p_i\}_{i=1}^n$

#### 1. 初始化：

- 归一化设计权重:  $d_i^* \leftarrow d_i / \sum_{j=1}^n d_j$
- 中心化:  $u_i \leftarrow X_i - \mu_X$ ,  $i = 1, \dots, n$
- 初始拉格朗日乘数:  $\lambda^{(0)} \leftarrow 0 \in \mathbb{R}^m$

#### 2. Newton-Raphson 迭代: 对 $t = 0, 1, \dots, T_{\max} - 1$ :

- (a) 计算分母:  $a_i \leftarrow 1 + (\lambda^{(t)})^\top u_i$ ,  $\forall i$
- (b) 检查可行性: 若  $\exists i$  使  $a_i \leq 0$ , 则报错退出
- (c) 计算梯度:  $D_1 \leftarrow \sum_{i=1}^n \frac{d_i^* u_i}{a_i}$
- (d) 计算 Hessian:  $D_D \leftarrow -\sum_{i=1}^n \frac{d_i^* u_i u_i^\top}{a_i^2}$
- (e) 求解 Newton 方向:  $D_2 \leftarrow D_D^{-1} D_1$
- (f) 收敛检查: 若  $\|D_2\|_\infty < \epsilon$ , 则收敛, 跳出循环
- (g) 线搜索:
  - **while**  $\min_i (1 + (\lambda^{(t)} - D_2)^\top u_i) \leq 0$  **do**
  - $D_2 \leftarrow D_2 / 2$
  - **end while**
- (h) 更新:  $\lambda^{(t+1)} \leftarrow \lambda^{(t)} - D_2$

#### 3. 计算权重:

$$p_i \leftarrow \frac{d_i^*}{1 + (\lambda^*)^\top u_i}, \quad i = 1, \dots, n$$

#### 4. 归一化: $p_i \leftarrow p_i / \sum_{j=1}^n p_j$ (数值保护)

### 收敛性与可行性条件:

- **可行性:** 总体均值  $\mu_X$  必须位于样本  $\{X_i\}_{i=1}^n$  的凸包内部, 否则约束无解。
- **收敛判据:**  $\|D_2\|_\infty < \epsilon$ , 即 Newton 更新量的最大分量小于阈值。
- **数值稳定性:** 线搜索步骤确保每次迭代后所有权重保持正定。

### 权重解释: 最终权重形式为:

$$p_i = \frac{d_i^*}{1 + \lambda^\top (X_i - \mu_X)} \tag{14}$$

当  $d_i = 1$  (均匀初始权重) 时, 简化为:

$$p_i = \frac{1}{n(1 + \lambda^\top (X_i - \mu_X))} \tag{15}$$

此权重通过调整有偏样本的相对贡献, 使加权样本均值与已知总体均值  $\mu_X$  对齐, 从而校正分布偏移。

### 3.2 估计抽样概率 $\pi_i^{(1)}$

**目标：** 基于校准权重  $\{p_i\}_{i=1}^n$  和不确定性估计  $\{\hat{u}(X_i)\}_{i=1}^n$ , 计算抽样概率。

**符号定义：**

- $p_i$ : 第一步得到的校准权重
- $\hat{u}(X_i)$ : 预训练的不确定性预测模型输出
- $n_b$ : 抽样预算 (期望采集标签数量)
- $B = n_b/n$ : 抽样预算率
- $\tau \in [0, 1]$ : 混合参数, 控制主动抽样与均匀抽样的权衡

**Step 1: 计算加权不确定性** 定义加权不确定性:

$$w_i = p_i \cdot |\hat{u}(X_i)|, \quad i = 1, \dots, n \quad (16)$$

**Step 2: 计算抽样概率** 基于方差最小化原则, 抽样概率与加权不确定性成正比:

$$\pi_i^{\text{active}} = \frac{n_b \cdot w_i}{\sum_{j=1}^n w_j} = \frac{n_b \cdot p_i |\hat{u}(X_i)|}{\sum_{j=1}^n p_j |\hat{u}(X_j)|} \quad (17)$$

**Step 3: 定义均匀抽样概率** 均匀抽样作为基准:

$$\pi_i^{\text{uniform}} = B = \frac{n_b}{n}, \quad \forall i \quad (18)$$

**Step 4:  $\tau$ -混合策略** 为提高数值稳定性并避免极端抽样概率, 采用混合策略 (**依旧需要混合策略**) :

$$\pi_i^{(1)} = \tau \cdot \pi_i^{\text{active}} + (1 - \tau) \cdot \pi_i^{\text{uniform}} \quad (19)$$

展开为:

$$\pi_i^{(1)} = \tau \cdot \frac{n_b \cdot p_i |\hat{u}(X_i)|}{\sum_{j=1}^n p_j |\hat{u}(X_j)|} + (1 - \tau) \cdot \frac{n_b}{n} \quad (20)$$

### 算法：校准加权主动抽样概率

**输入：**校准权重  $\{p_i\}_{i=1}^n$ , 不确定性估计  $\{\hat{u}(X_i)\}_{i=1}^n$ , 预算率  $B = n_b/n$ , 混合参数  $\tau \in [0, 1]$ , 截断阈值  $\epsilon > 0$   
**输出：**抽样概率  $\{\pi_i^{(1)}\}_{i=1}^n$

#### 1. 计算加权不确定性:

$$w_i \leftarrow p_i \cdot |\hat{u}(X_i)|, \quad i = 1, \dots, n$$

#### 2. 计算归一化因子:

$$W \leftarrow \sum_{j=1}^n w_j = \sum_{j=1}^n p_j |\hat{u}(X_j)|$$

数值保护: 若  $W < \epsilon$ , 则  $W \leftarrow \epsilon$

#### 3. 计算主动抽样概率:

$$\pi_i^{\text{active}} \leftarrow \frac{n \cdot B \cdot w_i}{W}, \quad i = 1, \dots, n$$

#### 4. 计算均匀抽样概率:

$$\pi_i^{\text{uniform}} \leftarrow B, \quad i = 1, \dots, n$$

#### 5. $\tau$ -混合:

$$\pi_i^{(1)} \leftarrow \tau \cdot \pi_i^{\text{active}} + (1 - \tau) \cdot \pi_i^{\text{uniform}}, \quad i = 1, \dots, n$$

### 混合参数 $\tau$ 的作用:

- $\tau = 1$ : 纯主动抽样, 完全依赖加权不确定性分配抽样概率
- $\tau = 0$ : 纯均匀抽样, 退化为简单随机抽样
- $0 < \tau < 1$ : 混合策略, 在效率与稳定性之间权衡

与传统主动推断的对比: 传统主动推断的抽样概率为:

$$\pi_i^{\text{trad}} \propto |\hat{u}(X_i)| \tag{21}$$

而本方法的抽样概率为:

$$\pi_i^{(1)} \propto p_i \cdot |\hat{u}(X_i)| \tag{22}$$

关键区别在于引入了校准权重  $p_i$  作为加权因子。由于  $p_i$  校正了有偏数据集的分布偏移, 因此:

- 在过度代表区域 ( $p_i < 1/n$ ) : 降低抽样概率
- 在代表不足区域 ( $p_i > 1/n$ ) : 提高抽样概率

这使得抽样策略同时考虑了不确定性和分布校正, 实现了更高效的预算分配。

## 4 问题设置

### 4.1 可用数据

- **有标签小数据集:**  $\mathcal{D}_l = \{(X_j, Y_j)\}_{j=1}^m$ , i.i.d. 来自分布  $P = P_X \times P_{Y|X}$
- **无标签大数据集:**  $\mathcal{D}_u = \{X_i\}_{i=1}^n$  有偏
- **抽样预算:**  $n_b$  (期望采集标签数量)
- **辅助信息:**  $\mu_X$  (已知大数据集的特征总体均值)
- **已训练模型:**
  - $\hat{f}(\cdot)$ : 标签预测模型
  - $\hat{u}(\cdot)$ : 残差/不确定性预测模型, 近似  $|Y - \hat{f}(X)|$

### 4.2 估计目标

$$\theta^* = \mathbb{E}[Y] \quad (23)$$

### 4.3 传统主动推断估计量

$$\hat{\theta}_{\text{active}} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \left[ \hat{f}(X_i) + \frac{\xi_i}{\pi_i} (Y_i - \hat{f}(X_i)) \right] \quad (24)$$

其中  $\pi_i \propto |\hat{u}(X_i)|$ ,  $\xi_i \sim \text{Bern}(\pi_i)$  独立。

### 4.4 新估计量形式

$$\hat{\theta}_{\text{new}} = \sum_{i=1}^n p_i \left[ \hat{f}(X_i) + \frac{\xi_i^{(1)}}{\pi_i^{(1)}} (Y_i - \hat{f}(X_i)) \right] \quad (25)$$

其中:

- $p_i$ : 校准权重, 满足  $\sum p_i = 1$  且  $\sum p_i X_i = \mu_X$
- $\pi_i^{(1)}$ : 优化后的抽样概率
- $\xi_i^{(1)} \sim \text{Bern}(\pi_i^{(1)})$

## 5 第一步：估计校准权重 $p_i$

### 5.1 目标

**目标：** 找到权重  $\{p_i\}_{i=1}^n$  使得： 满足校准约束  $\sum_{i=1}^n p_i X_i = \mu_X$

**经验似然方法：** 最大化经验似然函数

$$\max_{p_1, \dots, p_n} \prod_{i=1}^n p_i = \max \sum_{i=1}^n \ln p_i \quad (26)$$

**约束条件：**

$$\sum_{i=1}^n p_i = 1, \quad \sum_{i=1}^n p_i X_i = \mu_X, \quad p_i > 0 \quad (27)$$

### 5.2 求解方法

**Lagrangian：**

$$\mathcal{L} = \sum_{i=1}^n \ln p_i + \gamma \left( 1 - \sum_{i=1}^n p_i \right) + \lambda' \left( \mu_X - \sum_{i=1}^n p_i X_i \right) \quad (28)$$

**一阶条件：**

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial p_i} = \frac{1}{p_i} - \gamma - \lambda' X_i = 0 \quad (29)$$

**解的形式：**

$$p_i = \frac{1}{\gamma + \lambda' X_i} = \frac{1}{n(1 + \lambda'(X_i - \bar{X}_n))} \quad (30)$$

其中  $\bar{X}_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$ ,  $\lambda$  由校准方程确定。

### 5.3 算法：Newton-Raphson迭代

**Step 1：** 定义

$$\phi(\lambda) = \sum_{i=1}^n p_i(\lambda) X_i - \mu_X = \sum_{i=1}^n \frac{X_i}{n(1 + \lambda'(X_i - \bar{X}_n))} - \mu_X \quad (31)$$

**Step 2：** 计算Jacobian

$$\phi'(\lambda) = - \sum_{i=1}^n \frac{(X_i - \bar{X}_n)(X_i - \bar{X}_n)'}{n(1 + \lambda'(X_i - \bar{X}_n))^2} \quad (32)$$

**Step 3：** Newton迭代

$$\lambda^{(t+1)} = \lambda^{(t)} - [\phi'(\lambda^{(t)})]^{-1} \phi(\lambda^{(t)}) \quad (33)$$

**初始值** :  $\lambda^{(0)} = 0$

**收敛判据** :  $\|\phi(\lambda^{(t)})\| < \epsilon$

**Step 4:** 得到权重

$$p_i = \frac{1}{n(1 + (\lambda^*)'(X_i - \bar{X}_n))} \quad (34)$$

**其他距离函数:** 选择其他距离函数, 可得到不同形式的权重

Table 1: 不同校准方法对比

方法	距离函数 $G(w, d)$	权重形式 $F(u)$
线性 (GREG)	$(w - d)^2 / 2d$	$1 + u$
指数	$w \ln(w/d) - w + d$	$\exp(u)$
逻辑	有界约束	$\frac{L(U - 1) + U(1 - L)e^{Au}}{(U - 1) + (1 - L)e^{Au}}$

## 6 第二步：估计抽样概率 $\pi_i^{(1)}$

### 6.1 问题设置

给定： 第一阶段得到的校准权重  $\{p_i\}_{i=1}^n$

估计量：

$$\hat{\theta} = \sum_{i=1}^n p_i \left[ \hat{f}(X_i) + \frac{\xi_i^{(1)}}{\pi_i^{(1)}} (Y_i - \hat{f}(X_i)) \right] \quad (35)$$

条件方差： (给定  $\{X_i, Y_i\}$  和  $\{p_i\}$ )

$$\text{Var}(\hat{\theta} | X, Y, p) = \sum_{i=1}^n p_i^2 \cdot \frac{1 - \pi_i^{(1)}}{\pi_i^{(1)}} \cdot (Y_i - \hat{f}(X_i))^2 \quad (36)$$

用  $\hat{u}(X_i)^2$  替代未知的  $(Y_i - \hat{f}(X_i))^2$  :

$$\tilde{V}(\pi^{(1)}) = \sum_{i=1}^n p_i^2 \cdot \frac{1 - \pi_i^{(1)}}{\pi_i^{(1)}} \cdot \hat{u}(X_i)^2 \quad (37)$$

### 6.2 优化问题

$$\min_{\{\pi_i^{(1)}\}} \sum_{i=1}^n \frac{p_i^2 \hat{u}(X_i)^2}{\pi_i^{(1)}} \quad (38)$$

约束条件 :

$$\sum_{i=1}^n \pi_i^{(1)} = n_b, \quad 0 < \pi_i^{(1)} \leq 1, \quad \forall i \quad (39)$$

### 6.3 求解

Lagrangian :

$$\mathcal{L} = \sum_{i=1}^n \frac{p_i^2 \hat{u}(X_i)^2}{\pi_i^{(1)}} + \eta \left( \sum_{i=1}^n \pi_i^{(1)} - n_b \right) \quad (40)$$

一阶条件 :

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \pi_i^{(1)}} = -\frac{p_i^2 \hat{u}(X_i)^2}{(\pi_i^{(1)})^2} + \eta = 0 \quad (41)$$

解 :

$$(\pi_i^{(1)})^2 = \frac{p_i^2 \hat{u}(X_i)^2}{\eta} \Rightarrow \pi_i^{(1)} = \frac{p_i |\hat{u}(X_i)|}{\sqrt{\eta}} \quad (42)$$

由约束确定  $\eta$  :

$$\sum_{i=1}^n \pi_i^{(1)} = n_b \Rightarrow \sqrt{\eta} = \frac{\sum_{i=1}^n p_i |\hat{u}(X_i)|}{n_b} \quad (43)$$

## 6.4 抽样概率公式

抽样概率

$$\pi_i^{(1)} = \frac{p_i |\hat{u}(X_i)|}{\sum_{j=1}^n p_j |\hat{u}(X_j)|} \cdot n_b \quad (44)$$

基于校准权重的加权归一化?

## 7 方差估计

traditional\_active估计方差:

$$\text{Var}(\tilde{\theta}) = \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n \frac{(1 - \pi(X_i)) \xi_i}{\pi^2(X_i)} \cdot [Y_i - f(X_i)]^2.$$

EL\_active估计方差:

$$\text{Var}(\hat{\theta}) = \sum_{i=1}^n p_i^2 \cdot \frac{(1 - \pi_i^{(1)}) \xi_i^{(1)}}{(\pi_i^{(1)})^2} \cdot [Y_i - f(X_i)]^2$$

## 8 整体示意图

