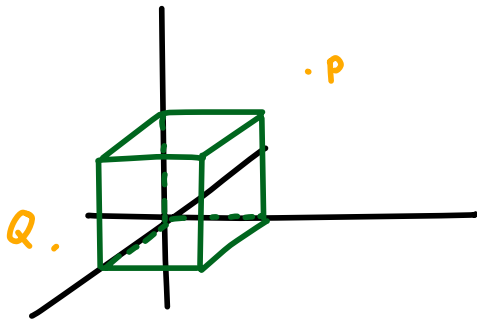


①



$$\rightarrow g: Q + t \cdot \overrightarrow{QP} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \\ -3 \end{pmatrix}$$

Schneidet g die Deckfläche $y=3$?

$$\rightarrow 4 - 2t = 3 \rightarrow 2t = 1 \rightarrow t = \frac{1}{2}$$

$$g\left(\frac{1}{2}\right) = \begin{pmatrix} 2.5 \\ 3 \\ 3.5 \end{pmatrix} \rightarrow \text{nein}$$

Schneidet g die Seitenfläche $x=3$?

$$\rightarrow 1 + 3t = 3 \rightarrow 3t = 2 \rightarrow t = \frac{2}{3} \rightarrow g\left(\frac{2}{3}\right) = \begin{pmatrix} 3 \\ 2.5 \\ 3 \end{pmatrix} \rightarrow \text{ja}$$

Weil $0 \leq t \leq 1$ und $\begin{pmatrix} 3 \\ 2.5 \\ 3 \end{pmatrix}$ auf der Geraden liegt, sieht man P von Q aus nicht (wird durch die Kante $\begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}$ ($0 \leq b \leq 3$) verdeckt.)

② Weil eine Parameterdarstellung einer Geraden nicht eindeutig bestimmt ist.

③ trivial

④ Strecke zwischen den Punkten \vec{P} und $\vec{P} + \vec{r}$.

⑤ z.B. $g_1: \vec{P} + t \cdot \overrightarrow{PQ}$ $g_2: \vec{Q} + t \cdot \overrightarrow{PQ}$ $g_3: \vec{P} + \overrightarrow{QP}$, ...

⑥ etwa $g: \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$

⑦ a) sicher nicht kollinear ... Schnittpunkt? Sicher $y=1$

$$\rightarrow 6 + 4t = 2 + 2s \quad (1) \rightarrow 3 + 2t = 1 + s \rightarrow s = 2 + 2t$$

$$3 + 5t = 9 - 3s \quad (2)$$

$$\rightarrow 3 + 5t = 9 - 3(2 + 2t) \rightarrow 3 + 5t = 3 - 6t \rightarrow 11t = 0 \rightarrow t = 0$$

$$\rightarrow s = 2 \rightarrow g(0) = \begin{pmatrix} 6 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}, h(2) = \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} \rightarrow \text{kein Schnittpunkt}$$

\rightarrow windschief

$$b) 3 + 3t = 3 - 6s \quad (1) \rightarrow 3 + t = 1 - 2s \rightarrow t = -2 - 2s$$

$$3 - t = 5 + 2s \quad (2)$$

$$\rightarrow 3 - (-2 - 2s) = 5 + 2s \rightarrow 5 - 2s = 5 + 2s \rightarrow s = 0 \rightarrow t = -2$$

$$g(-2) = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 5 \end{pmatrix}, \quad h(0) = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 5 \end{pmatrix} \rightarrow \text{Schnittpunkt}$$

Wegen $(-2) \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$ sind sie parallel \rightarrow somit identisch.

c) nicht parallel

$$-5 + 2t = 2 + 3s \quad (1) \quad \rightarrow -5 + 2(7 + 5s) = 2 + 3s \rightarrow$$

$$t = 7 + 5s \quad (2) \quad \rightarrow 9 + 10s = 2 + 3s \rightarrow 7s = -7 \rightarrow s = -1$$

$$\rightarrow t = 2 \rightarrow g(2) = \begin{pmatrix} -1 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad h(-1) = \begin{pmatrix} -1 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix} \rightarrow \text{ein Schnittpunkt}$$

d) nicht parallel

$$2t = 1 - s \quad (1)$$

$$2 + t = 3s \quad (2) \rightarrow t = -2 + 3s \quad \rightarrow 2(-2 + 3s) = 1 - s \rightarrow -4 + 6s = 1 - s$$

$$\rightarrow 7s = 5 \rightarrow s = \frac{5}{7} \rightarrow t = \frac{1}{7}$$

$$\rightarrow g\left(\frac{1}{7}\right) = \begin{pmatrix} 6/7 \\ 2/7 \\ 2\frac{1}{7} \end{pmatrix}, \quad h\left(\frac{5}{7}\right) = \text{fehl } x\text{-Komponente} \rightarrow \text{Windschief}$$

⑧ Länge Richtungsvektor: $\left| \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix} \right| = \sqrt{1^2 + 2^2 + 2^2} = 3 \Rightarrow t = \pm 2$

$$\rightarrow g(2) = \begin{pmatrix} 4 \\ 7 \\ -4 \end{pmatrix}, \quad g(-2) = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 4 \end{pmatrix}$$

⑨ a) Wegen $t^2 \geq 0$ ergibt sich eine Halbgerade.

b) Wegen $\frac{1}{t} \neq 0$ ergibt sich die Gerade g mit Loch in \vec{P} .

c) Sicher $\vec{r} \in g$ und $\vec{u} \in g$. Aus Ähnlichkeitsgründen erhält man die Strecke zwischen \vec{r} und \vec{u} .

d) Wegen $-1 \leq \sin(t) \leq 1$ ergibt sich die Strecke zwischen $\vec{p} - \vec{r}$ und $\vec{p} + \vec{r}$.

⑩ Vektor von \vec{r} zu g : $\begin{pmatrix} t-3 \\ t \\ t \end{pmatrix} \Rightarrow \left| \begin{pmatrix} t-3 \\ t \\ t \end{pmatrix} \right| = \sqrt{(t-3)^2 + t^2 + t^2}$
 $= \sqrt{3t^2 - 6t + 9} = \sqrt{3} \cdot \sqrt{t^2 - 2t + 3}$

Minimiere $\sqrt{t^2 - 2t + 3}$, also minimiere $t^2 - 2t + 3$ (Parabel, oben offen)

Scheitel $\hat{=}$ Minimum: $t_s = \frac{-(-2)}{2 \cdot 1} = 1 \rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ hat minimalen Abstand.

$$\textcircled{11} \quad g: \begin{pmatrix} 5 \\ -4 \\ 7 \end{pmatrix} + s \cdot \begin{pmatrix} -4 \\ 6 \\ -3 \end{pmatrix} \rightarrow \vec{v} = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ -1.5 \end{pmatrix} \text{ pro Sekunde}$$

$$\text{Startort } (t=0) : \begin{pmatrix} 5 \\ -4 \\ 7 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ -1.5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 \\ -7 \\ 8.5 \end{pmatrix}$$

$$t \text{ beliebig : } s(t) = \begin{pmatrix} 7 \\ -7 \\ 8.5 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ -1.5 \end{pmatrix}$$

$$\cap xz\text{-Ebene} \rightarrow y=0 : -7 + 3t = 0 \rightarrow 3t = 7 \rightarrow t = \frac{7}{3}$$

$$\rightarrow s\left(\frac{7}{3}\right) = \begin{pmatrix} 7 \\ -7 \\ 8.5 \end{pmatrix} + \frac{7}{3} \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ -1.5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{7}{3} \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix}$$