Модуль подсистемы "Транспорты" <Serial>

Модуль:	Serial
Имя:	Последовательный интерфейс
Tun:	Транспорт
Источник:	tr_Serial.so
Версия:	0.5.0
Автор:	Роман Савоченко
Описание:	Предоставляет последовательный интерфейс. Используется для обмена данными через последовательные интерфейсы типа RS232, RS485, GSM и другое.
Лицензия:	GPL

Оглавление

Модуль подсистемы "Транспорты" <serial></serial>	1
Введение	
1. Входящие транспорты	
2. Исходящие транспорты	

Введение

Модуль транспорта Serial предоставляет в систему поддержку транспортов основанных на последовательных интерфейсах типа RS232, RS485, GSM и другие. Поддерживаются входящие и исходящие транспорты. Добавить новые входящие и исходящие интерфейсы можно посредством конфигурации транспортной подсистемы в любом конфигураторе системы OpenSCADA.

1. Входящие транспорты

Сконфигурированный и запущенный входящий транспорт открывает порт последовательного интерфейса для ожидания запросов клиентов. Каждый входящий интерфейс обязательно связывается с одним из доступных транспортных протоколов и которому передаются входящие сообшения.

Диалог конфигурации входящего последовательного интерфейса изображён на рис.1.

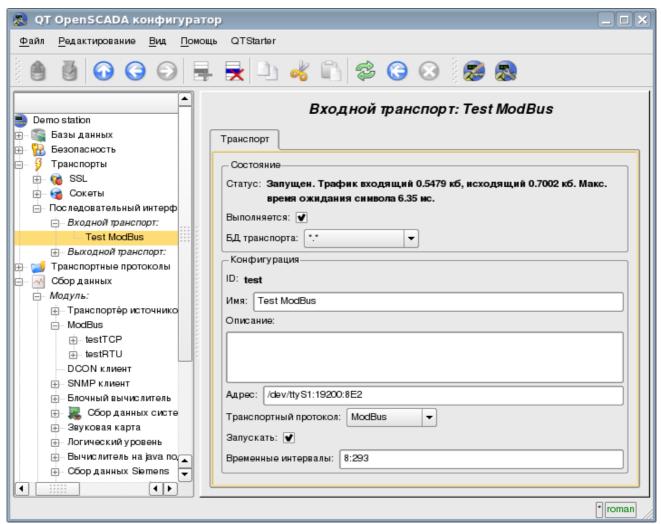


Рис. 1. Диалог конфигурации входящего последовательного интерфейса.

С помощью этого диалога можно установить:

- Состояние транспорта, а именно: «Статус», «Выполняется» и имя БД содержащей конфигурацию.
- Идентификатор, имя и описание транспорта.
- Адрес интерфейса в формате строки: '[dev]:[spd]:[format]'. Где:
 - *dev* адрес последовательного устройства (/dev/ttyS0);
 - spd скорость последовательного устройства из ряда: 300, 600, 1200, 2400, 4800, 9600, 19200, 38400, 57600, 115200, 230400, 460800, 500000, 576000 или 921600;
 - format формат асинхронных данных '<pазмер><чётность><стоп>' (8N1, 7E1, 5O2).
- Выбор транспортного протокола.
- Состояние, в которое переводить контроллер при загрузке: «Запущен».
- Временные интервалы интерфейса в формате строки: '[symbol]:[frm]'. Где:
 - *symbol* время символа, в миллисекундах. Используется для контроля факта окончания фрейма;
 - *frm* максимальное время фрейма, в миллисекундах. Используется для ограничение максимального размера пакета запроса (фрейма).

2. Исходящие транспорты

Сконфигурированный и запущенный исходящий транспорт открывает порт последовательного интерфейса для отправки запросов через него.

Главная вкладка страницы конфигурации исходящего последовательного интерфейса изображёна на рис.2.

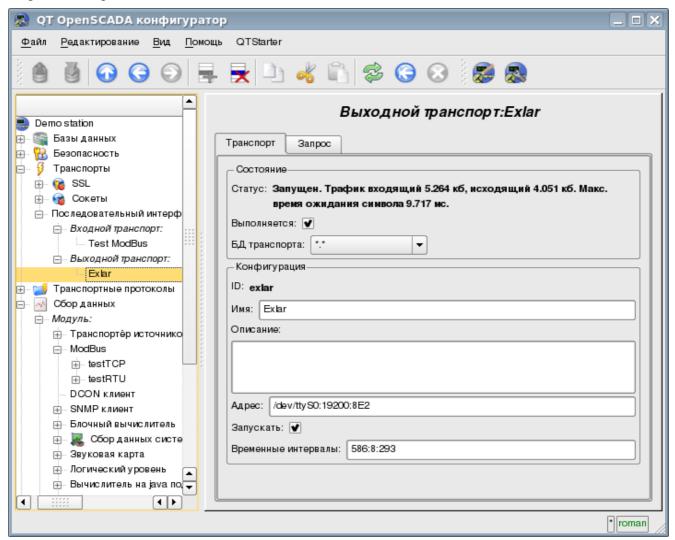


Рис. 2. Главная вкладка страницы конфигурации исходящего последовательного интерфейса.

С помощью этого диалога можно установить:

- Состояние транспорта, а именно: «Статус», «Запущен» и имя БД содержащей конфигурацию.
- Идентификатор, имя и описание транспорта.
- Адрес интерфейса в формате строки: '[dev]:[spd]:[format]'. Где:
 - dev адрес последовательного устройства (/dev/ttyS0);
 - *spd* скорость последовательного устройства из ряда: 300, 600, 1200, 2400, 4800, 9600, 19200, 38400, 57600, 115200, 230400, 460800, 500000, 576000 или 921600;
 - format формат асинхронных данных '<pasмep><чётность><стоп>' (8N1, 7E1, 5O2).
- Состояние, в которое переводить контроллер при загрузке: «Запущен».
- Временные интервалы интерфейса в формате строки: '{conn}:/symbol]:/frm/'. Где:
 - сопп время ожидания соединения т.е. ответа от удалённого устройства.
 - *symbol* время символа, в миллисекундах. Используется для контроля факта окончания фрейма;
 - *frm* максимальное время фрейма, в миллисекундах. Используется для ограничение максимального размера пакета ответа (фрейма).