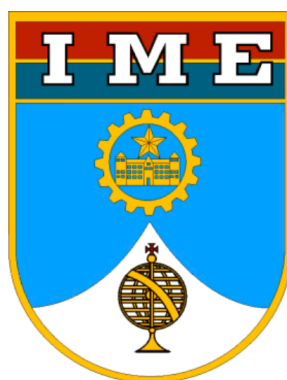


**MINISTÉRIO DA DEFESA  
DEPARTAMENTO DE CIÊNCIA E TECNOLOGIA  
INSTITUTO MILITAR DE ENGENHARIA  
Seção de Engenharia de Defesa (SE/10)**



**EE 600200: Álgebra Linear Computacional**

Lista de Exercícios #2

Cap Suzane GAERTNER Martins

Rio de Janeiro, RJ  
MAIO de 2025

## 1ª Questão

### a. [ELON] Exercício 2.7:

Sejam  $F_1 = S(u_1, v_1)$  e  $F_2 = S(u_2, v_2)$  os subespaços de  $\mathbb{R}^3$  gerados pelos vetores  $u_1 = (0, 1, -2)$ ,  $v_1 = (1, 1, 1)$ ,  $u_2 = (-1, 0, 3)$  e  $v_2 = (2, -1, 0)$ . Ache números  $a_1, b_1, c_1$  e  $a_2, b_2, c_2$  tais que se tenha:

$$F_1 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3; a_1x + b_1y + c_1z = 0\}$$

$$F_2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3; a_2x + b_2y + c_2z = 0\}$$

### Solução

Para encontrar a equação de cada subespaço  $F_i$  como um plano em  $\mathbb{R}^3$  da forma

$$F_i = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3; a_ix + b_iz + c_iz = 0\}$$

basta determinar um vetor normal  $n_i = (a_i, b_i, c_i)$  a esse plano. Esse vetor deve ser ortogonal aos vetores geradores, logo podemos tomar:

$$n_i = u_i \times v_i$$

#### a.1. Subespaço $F_1 = S(u_1, v_1)$

- $u_1 = (0, 1, -2)$ ,  $v_1 = (1, 1, 1)$

Calculemos o produto vetorial

$$n_1 = u_1 \times v_1 = \begin{bmatrix} i & j & k \\ 0 & 1 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = 3i - 2j - k$$

Logo, uma equação válida é  $3x - 2y - z = 0$   
ou seja,  $a_1 = 3, b_1 = -2, c_1 = -1$

#### a.2. Subespaço $F_2 = S(u_2, v_2)$

- $u_2 = (-1, 0, 3)$ ,  $v_2 = (2, -1, 0)$

Calculemos o produto vetorial

$$n_2 = u_2 \times v_2 = \begin{bmatrix} i & j & k \\ -1 & 0 & 3 \\ 2 & -1 & 0 \end{bmatrix} = 3i + 6j + k$$

Logo, uma equação válida é  $3x + 6y + z = 0$

ou seja,  $a_2 = 3, b_2 = 6, c_2 = 1$

Logo, teremos:

$$F_1 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3; 3x - 2y - z = 0\}$$

$$F_2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3; 3x + 6y + z = 0\}$$

### b. [ELON] Exercício 2.11:

Seja  $F$  o subespaço de  $\mathbb{R}^3$  gerado pelos vetores  $u = (1, 1, 1)$  e  $v = (1, -1, -1)$ . Ache números  $a, b, c$  com a seguinte propriedade: um vetor  $w = (x, y, z)$  pertence a  $F$  se, e somente se,  $ax + by + cz = 0$ .

#### Solução

Para encontrar a equação do subespaço  $F$  como um plano em  $\mathbb{R}^3$  da forma

$$F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3; ax + by + cz = 0\}$$

basta determinar um vetor normal  $n = (a, b, c)$  a esse plano. Esse vetor deve ser ortogonal aos vetores geradores, logo podemos tomar:

$$n = u \times v$$

$$\bullet u = (1, 1, 1), v = (1, -1, -1)$$

Calculemos o produto vetorial

$$n = u \times v = \begin{bmatrix} i & j & k \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 \end{bmatrix} = 2j - 2k$$

Logo, uma equação válida é  $2y - 2z = 0 \rightarrow y - z = 0$   
ou seja,  $a = 0, b = 1, c = -1$ .

## 2ª Questão

Considere as duas bases ordenadas de  $\mathbb{R}^3$  dadas por  $E = \{[1 \ 0 \ 0]^\top, [0 \ 1 \ 0]^\top, [0 \ 0 \ 1]^\top\}$  e  $S = \{[1 \ 0 \ 1]^\top, [2 \ 1 \ 2]^\top, [1 \ 2 \ 2]^\top\}$ . Dê o que se pede:

a) Escreva o vetor  $v = [v]_E = [2 \ 6 \ 10]^\top$  como uma combinação linear dos vetores de  $S$ .

b) Responda: qual é a representação de  $v$  na base  $S$ , i.e.,  $[v]_S$ ?

c) Responda: qual é a representação dos vetores de  $E$  na base  $S$ ?

d) Determine a matriz  $P$  tal que  $[v]_S = P[v]_E$ . Essa matriz é chamada de matriz de mudança de base. Há alguma relação entre  $P$  e a representação dos vetores de  $E$  na base  $S$ ?

e) Seja  $A = \begin{bmatrix} 1 & 5 & -2 \\ 2 & -1 & -1 \\ -3 & 1 & 2 \end{bmatrix}$  a matriz correspondente a um operador linear em  $\mathbb{R}^3$ . Determine a matriz que representa esse operador com respeito à base  $S$ .

### Solução

a) Para escrever  $v = [2 \ 6 \ 10]^\top$  como uma combinação linear dos vetores de  $S = \{[1 \ 0 \ 1]^\top, [2 \ 1 \ 2]^\top, [1 \ 2 \ 2]^\top\}$  procuramos escalares  $\alpha, \beta, \gamma$  tais que:

$$S \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 6 \\ 10 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 6 \\ 10 \end{bmatrix}$$

Com isso, temos o sistema linear:

$$\begin{cases} \alpha + 2\beta + \gamma = 2 \\ 0\alpha + \beta + 2\gamma = 6 \\ \alpha + 2\beta + 2\gamma = 10 \end{cases}$$

Resolvendo o sistema acima, obtemos  $(\alpha, \beta, \gamma) = (14, -10, 8)$ , assim:

$$v = 14 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} - 10 \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} + 8 \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix}$$

b) A representação de  $v$  na base  $S$  é:

$$[v]_S = \begin{bmatrix} 14 \\ -10 \\ 8 \end{bmatrix}$$

c) Para a representação dos vetores de  $E = (e_1, e_2, e_3)$  na base  $S$  iremos escrever cada vetor como uma combinação linear dos vetores de  $S = \{[1 \ 0 \ 1]^\top, [2 \ 1 \ 2]^\top, [1 \ 2 \ 2]^\top\}$  procuramos escalares  $\alpha_i, \beta_i, \gamma_i$  tais que:

$$S \begin{bmatrix} \alpha_i \\ \beta_i \\ \gamma_i \end{bmatrix} = [e_i]$$

Com isso, temos o sistema linear:

$$\begin{cases} \alpha + 2\beta + \gamma \\ 0\alpha + \beta + 2\gamma \\ \alpha + 2\beta + 2\gamma \end{cases} = [e_i]$$

Resolvendo as equações para cada  $i$  obtemos:

$$\begin{aligned} [e_1]_S &= [-2 \ 2 \ -1]^\top \\ [e_2]_S &= [-2 \ 1 \ 0]^\top \\ [e_3]_S &= [3 \ -2 \ 1]^\top \end{aligned}$$

d) Como  $E$  é a base canônica,  $[v]_E$  é o próprio vetor em coordenadas-padrão. A matriz  $P$  é exatamente aquela que leva coordenadas de  $E$  para coordenadas de  $S$ , sendo suas colunas  $[e_1]_S, [e_2]_S, [e_3]_S$ . Logo,

$$P = \begin{bmatrix} -2 & -2 & 3 \\ 2 & 1 & -2 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

e) Dada a matriz  $A$ , sabemos que a mudança de base obedece a fórmula  $A_S = PAP^{-1}$  sendo  $P$  a matriz de mudança de base.

• Calculando a matriz inversa de  $P$ , através do método de eliminação de Gauss-Jordan:

$$\left[ \begin{array}{ccc|ccc} -2 & -2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & -2 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \Rightarrow \begin{aligned} L_1 &= L_1 - 3L_3 \\ L_2 &= L_1 + L_2 \end{aligned} \Rightarrow$$

$$\left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -2 & 0 & 1 & 0 & -3 \\ 0 & -1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \Rightarrow L_3 = L_1 + L_3 \Rightarrow$$

$$\left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -2 & 0 & 1 & 0 & -3 \\ 0 & -1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 1 & 1 & 0 & -2 \end{array} \right] \Rightarrow \begin{array}{l} L_2 = L_2 - L_3 \\ L_3 = 2L_2 - L_3 \end{array} \Rightarrow$$

$$\left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & -2 & 0 & 1 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 2 & 2 \end{array} \right] \Rightarrow L_1 = L_1 + 2L_2 \Rightarrow$$

$$\left[ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 2 & 2 \end{array} \right]$$

$$P^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 2 \end{bmatrix}$$

- Calculando agora a matriz da multiplicação de  $P$  e  $A$ , temos:

$$P \cdot A = \begin{bmatrix} -2 & -2 & 3 \\ 2 & 1 & -2 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 5 & -2 \\ 2 & -1 & -1 \\ -3 & 1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -15 & -5 & 12 \\ 10 & 7 & -9 \\ -4 & -4 & 4 \end{bmatrix}$$

- Calculando agora a multiplicação do resultado de  $P$  e  $A$  com  $P^{-1}$ , temos:

$$[P \cdot A] \cdot P^{-1} = \begin{bmatrix} -15 & -5 & 12 \\ 10 & 7 & -9 \\ -4 & -4 & 4 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -3 & -11 & -1 \\ 1 & 9 & 6 \\ 0 & -4 & -4 \end{bmatrix}$$

- Logo, a matriz de  $A$  na base  $S$  é:

$$A_S = \begin{bmatrix} -3 & -11 & -1 \\ 1 & 9 & 6 \\ 0 & -4 & -4 \end{bmatrix}$$

### 3ª Questão

#### a. [SCHAUM] Exercício 7.57:

Verify that the following is an inner product on  $\mathbb{R}^2$ , where  $u = (x_1, x_2)$  and  $v = (y_1, y_2)$ :

$$f(u, v) = x_1y_1 - 2x_1y_2 - 2x_2y_1 + 5x_2y_2$$

**Solução** Sabemos que uma função é um produto interno em  $\mathbb{R}^n$  se forem verificadas as seguintes propriedades:

1. Bilinearidade
2. Simetria
3. Positividade
4. Nulidade apenas se o vetor for nulo

• Bilinearidade: A função será linear caso obedeça a seguinte propriedade:

$$f(a_1u + a_2u', v) = f(a_1u, v) + f(a_2u', v)$$

Calculando  $f(a_1u + a_2u', v)$ :

$$\begin{aligned} f(a_1u + a_2u', v) &= (a_1x_1 + a_2x'_1)y_1 - 2(a_1x_1 + a_2x'_1)y_2 \\ &\quad - 2(a_1x_2 + a_2x'_2)y_1 + 5(a_1x_2 + a_2x'_2)y_2 \end{aligned}$$

Calculando  $f(a_1u, v)$  e  $f(a_2u', v)$ :

$$\begin{aligned} f(a_1u, v) &= (a_1x_1)y_1 - 2(a_1x_1)y_2 - 2(a_1x_2)y_1 + 5(a_1x_2)y_2 \\ f(a_2u', v) &= (a_2x'_1)y_1 - 2(a_2x'_1)y_2 - 2(a_2x'_2)y_1 + 5(a_2x'_2)y_2 \end{aligned}$$

Assim, unindo as parcelas contendo os fatores semelhantes, é possível confirmar a validade da propriedade.

• Simetria: A função será simétrica se:

$$f(u, v) = f(v, u)$$

Calculando  $f(v, u)$ :

$$f(v, u) = (y_1)(x_1) - 2(y_1)(x_2) - 2(y_2)(x_1) + 5(y_2)(x_2)$$

Reescrevendo a equação, utilizando a comutatividade:

$$f(v, u) = (x_1)(y_1) - 2(x_1)(y_2) - 2(x_2)(y_1) + 5(x_2)(y_2)$$

Logo, podemos verificar que as equações são iguais, confirmando a validade da propriedade.

- Positividade:  $\forall u \in \mathbb{R}^2; f(u, u) > 0, u \neq 0$

Calculando a função  $f(u, u)$ :

$$f(v, u) = (x_1)(x_1) - 2(x_1)(x_2) - 2(x_2)(x_1) + 5(x_2)(x_2)$$

$$f(v, u) = x_1^2 - 4x_1x_2 + 5x_2^2$$

Podemos reescrevê-la como:

$$f(v, u) = (x_1 - 2x_2)^2 + x_2^2$$

Com isso, verificamos que a função é composta por dois fatores sempre positivos. Assim, teremos  $f(u, u) > 0$ .

- Nulidade apenas se o vetor for nulo: Verificamos no item anterior que a função será sempre positiva, visto que seus fatores são  $(x_1 - 2x_2)^2 + x_2^2$ .

Assim, para que a função possa assumir o valor 0, teremos apenas a possibilidade trivial, ou seja,  $x_1 = 0$  e  $x_2 = 0$

## b. [SCHAUM] Exercício 7.65:

Find a basis of the subspace  $W$  of  $\mathbb{R}^4$  orthogonal to  $u_1 = (1, -2, 3, 4)$  and  $u_2 = (3, -5, 7, 8)$ .

**Solução** Para achar uma base de  $W = \{v = (x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4 : v \cdot u_1 = 0, v \cdot u_2 = 0\}$ , com  $u_1 = (1, -2, 3, 4)$  e  $u_2 = (3, -5, 7, 8)$ , fazemos os produtos internos, obtendo o sistema linear:

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + 3x_3 + 4x_4 = 0 \\ 3x_1 - 5x_2 + 7x_3 + 8x_4 = 0 \end{cases}$$

Como são 2 (duas) equações e 4 (quatro) incógnitas, tomamos  $x_3 = \alpha$  e  $x_4 = \beta$  como parâmetros e resolvemos:

1. Da primeira equação:  $x_1 = 2x_2 - 3\alpha - 4\beta$
2. E substituindo na segunda:  $3(2x_2 - 3\alpha - 4\beta) - 5x_2 + 7\alpha + 8\beta = 0 \rightarrow x_2 = 2\alpha + 4\beta$



3. Logo,  $x_1 = 2(2\alpha + 4\beta) - 3\alpha - 4\beta = \alpha + 4\beta$

Portanto, o vetor de  $W$  é:  $v = (x_1, x_2, x_3, x_4) = (\alpha + 4\beta, 2\alpha + 4\beta, \alpha, \beta)$ .  
Separando os parâmetros, poderemos escrever o vetor como:

$$v = \alpha \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + \beta \begin{bmatrix} 4 \\ 4 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Assim, a base do subespaço  $W$  que queremos é  $V = \{[1 \ 2 \ 1 \ 0]^\top, [4 \ 4 \ 0 \ 1]^\top\}$ .

## 4ª Questão

### [FORD] Exercício 7.32:

The inner product of two  $n \times 1$  vectors  $u, v$  is the real number  $(u, v) = u^T v$ . Now let's investigate the  $n \times n$  matrix  $A = uv^T$ . For  $n = 5, 15, 25$ , generate vectors  $u = \text{rand}(n, 1)$  and  $v = \text{rand}(n, 1)$ . In each case, compute  $\text{rank}(uv^T)$ ,  $\|u\|_2\|v\|_2$ , and  $\|uv^T\|_2$ . What do you conclude from the experiment? Prove each assertion. It will help to recall the  $\text{rank} + \text{nullity} = n$  (Theorem 3.4).

Solução Arquivo “Questao4.py”

---

```
1 import numpy as np
2 import pandas as pd
3 import math
4
5 def compute_norm(vec):
6     """Calcula a norma L2 de um vetor sem usar numpy.linalg."""
7     total = 0.0
8     for val in vec.flatten():
9         total += val * val
10    return math.sqrt(total)
11
12 def main():
13     resultados = []
14     for n in [5, 15, 25]:
15         # Gera u e v em R^n
16         u = np.random.rand(n, 1)
17         v = np.random.rand(n, 1)
18         # Constrói A = u v^T
19         A = u @ v.T
20
21         # Calcula normas de u e v passo a passo
22         norm_u = compute_norm(u)
23         norm_v = compute_norm(v)
24
25         # Determina rank(A): para matriz uv^T, rank = 1 se u e v ≠
26         ↪ 0, senão 0
27         if norm_u == 0.0 or norm_v == 0.0:
28             rank_A = 0
29         else:
30             rank_A = 1
```

```

30     # Produto das normas
31     produto_normas = norm_u * norm_v
32
33     # Norma espectral de A (posto 1) = produto_normas
34     norma_espectral = produto_normas
35
36     resultados.append({
37         'n': n,
38         'rank(uv^T)': rank_A,
39         '||u||2 · ||v||2': produto_normas,
40         '||uvT||2': norma_espectral
41     })
42
43     df = pd.DataFrame(resultados)
44     print(df.to_string(index=False))
45
46 if __name__ == "__main__":
47     main()

```

---

- Conclusões:

1.  $\text{rank}(uv^T) = 1$   
O produto  $A = uv^T$  gera uma matriz de posto 1, pois todas as colunas de  $A$  são múltiplos do vetor  $u$ . Se  $u \neq 0$  e  $v \neq 0$ , a dimensão da imagem de  $A$  é 1; se algum for o vetor zero, então  $A = 0$  e  $\text{rank}(A) = 0$ .
2. Pelo teorema da dimensão ( $\text{rank} + \text{nulidade} = n$ ), a nulidade é  $n - 1$ .
3.  $\|uv^T\|_2 = \|u\|_2 \|v\|_2$   
A norma espectral  $\|A\|_2$  é o maior valor singular de  $A$ . Para uma matriz de posto 1,  $A = uv^T$ , o único valor singular não nulo é  $\|u\|_2 \|v\|_2$ . Assim, experimental e teoricamente,  $\|uv^T\|_2 = \|u\|_2 \|v\|_2$

## 5ª Questão

### a. [FORD] Exercício 6.38:

Show that each matrix is orthogonal in two different ways, using the definition and by directly showing that the columns have unit length and are orthogonal.

$$P_1 = \begin{bmatrix} -0.40825 & 0.43644 & 0.80178 \\ -0.8165 & 0.21822 & -0.53452 \\ -0.40825 & -0.87287 & 0.26726 \end{bmatrix}$$
$$P_2 = \begin{bmatrix} -0.51450 & 0.48507 & 0.70711 \\ -0.68599 & -0.72761 & 0.0000 \\ 0.51450 & -0.48507 & 0.70711 \end{bmatrix}$$

### b. [FORD] Exercício 6.39:

Are any of the two matrices orthogonal?

$$P_1 = \begin{bmatrix} -0.58835 & 0.70206 & 0.40119 \\ -0.78446 & -0.37524 & -0.49377 \\ -0.19612 & -0.60523 & 0.77152 \end{bmatrix}$$
$$P_2 = \begin{bmatrix} -0.47624 & -0.4264 & 0.30151 \\ 0.087932 & 0.86603 & -0.40825 \\ -0.87491 & -0.26112 & 0.86164 \end{bmatrix}$$

Solução Arquivo “Questao5.py”

---

```
1 import numpy as np
2
3 def is_orthogonal_by_definition(M, tol=1e-4):
4     """
5     Verifica se M é ortogonal pelo critério  $M^T M = I$ .
6     Retorna True se  $M^T M$  for aproximadamente a matriz identidade.
7     """
8
9     if M.shape[0] != M.shape[1]:
10         return False
11     I = np.eye(M.shape[0])
12     return np.allclose(M.T @ M, I, atol=tol)
13
```

```

14 def is_orthogonal_by_vectors(M, tol=1e-4):
15     """
16     Verifica se M é ortogonal checando comprimentos unitários e
17     ↪ ortogonalidade entre as colunas.
18     Retorna True se todas as colunas tiverem norma 1 e forem
19     ↪ mutuamente ortogonais.
20     """
21
22     if M.shape[0] != M.shape[1]:
23         return False
24     cols = [M[:, i] for i in range(M.shape[1])]
25     # Checa norma unitária de cada coluna
26     for v in cols:
27         if not np.allclose(np.dot(v, v), 1.0, atol=tol):
28             return False
29     # Checa ortogonalidade mútua
30     for i in range(len(cols)):
31         for j in range(i + 1, len(cols)):
32             if not np.allclose(np.dot(cols[i], cols[j]), 0.0,
33                               ↪ atol=tol):
34                 return False
35     return True
36
37 # Matrizes a testar 6.38
38 P1 = np.array([
39     [-0.40825, 0.43644, 0.80178],
40     [-0.81650, 0.21822, -0.53452],
41     [-0.40825, -0.87287, 0.26726]
42 ])
43
44 P2 = np.array([
45     [-0.51450, 0.48507, 0.70711],
46     [-0.68599, -0.72761, 0.00000],
47     [0.51450, -0.48507, 0.70711]
48 ])
49
50 # Matrizes a testar 6.39
51 P3 = np.array([
52     [-0.58835, 0.70206, 0.40119],
53     [-0.78446, -0.37524, -0.49377],
54     [-0.19612, -0.60523, 0.77152]
55 ])

```

```

54 P4 = np.array([
55     [-0.47624, -0.4264, 0.30151],
56     [0.087932, 0.86603, -0.40825],
57     [-0.87491, -0.26112, 0.86164]
58 ])
59
60 # Teste das funções com tolerância ajustada
61 for name, P in [('P1', P1), ('P2', P2), ('P3', P3), ('P4', P4)]:
62     print(f"Testando {name}:")
63     print(" - Ortogonal por definição? ",
64           ↪ is_orthogonal_by_definition(P))
64     print(" - Ortogonal verificando vetores? ",
65           ↪ is_orthogonal_by_vectors(P))

```

---

- Das 4 (quatro) matrizes, apenas a última não é ortogonal.