Лабораторна робота № 1

ІК-72 Владимиров В. Р.

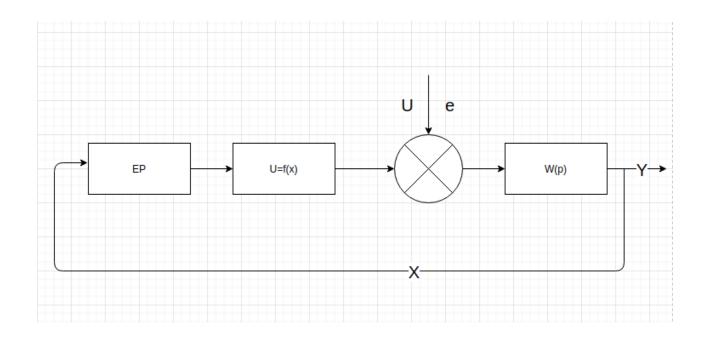
У прикладі була використана функціональна схема автоматичного **керування приводом подачі електрода-інструменту** з екстремальним регулятором потужності.

Для дослідження екстремальної системи приводу подачі електрода - інструменту була розроблена математична модель об'єкта управління.

Система складається з об'єкта управління і екстремального регулятора (EP). Об'єкт управління являє собою послідовне з'єднання нелінійної ланки з екстремальною характеристикою і лінійної інерційної ланки з передавальною функцією W (p).

На малюнку нижче:

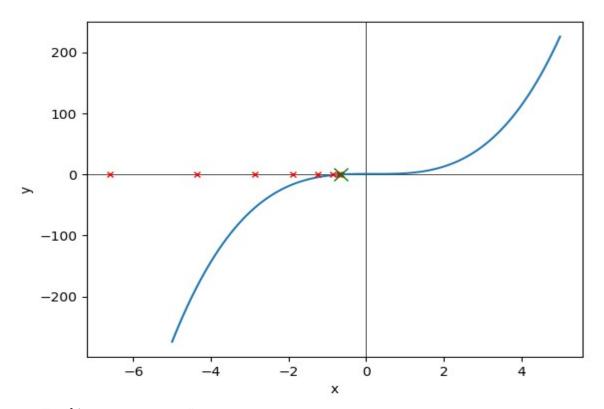
- Х вхідний сигнал (керуючий вплив);
- Ү вихідний сигнал (цільова функція, екстремум якої слід знайти);
- U вихідний сигнал нелінійного елемента;
- е випадкова перешкода, яка є центрованим випадковим процесом типу білого шуму.



Пошук екстремуму тобто нуля k_0 буде здійснений за допомогою метода Ньютона.

Для перевірки запропонованого алгоритму обчислення k0 методом Ньютона за допомогою програми написаної на мові програмування Python та бібліотек matplotlib, numpy ,sympy була розроблена модель об'єкта з екстремальною характеристикою.

$$f(x) = 2x^3 - x^2 + 1$$



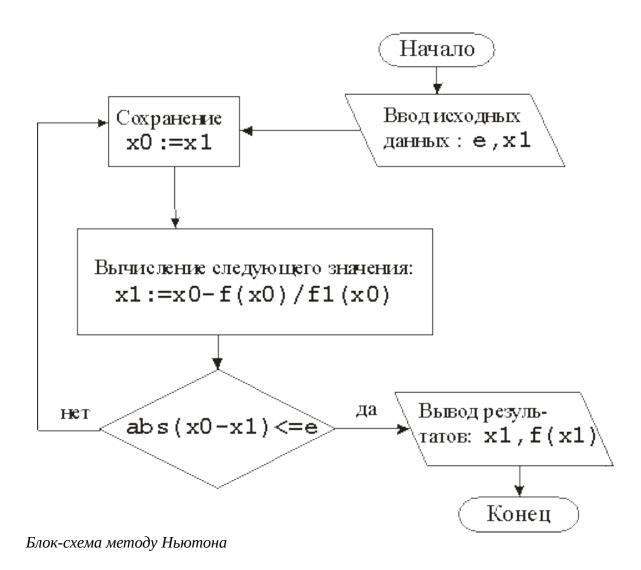
Графік екстремальної характеристики

Знадобилося 10 ітерацій, щоб досягнути шуканого значення :

- -6.614516129032259
- -4.360413828694627
- -2.863475673258277
- -1.8774280472642402
- -1.2445950419878324
- -0.870776375797662
- -0.6992971369854468
- -0.6593792071498085
- -0.6573035670715709
- -0.6572981061761127

```
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
from sympy import *
# Оси на графике
plt.axhline(color='black', lw=0.5)
plt.axvline(color='black', lw=0.5)
plt.xlabel('x')
plt.ylabel('y')
x = Symbol('x')
f_{-} = 2 * x**3 - x**2 + 1
 = lambdify(x, f_)
df = lambdify(x, f_.diff(x))
x_plt = np.linspace(-5, 5, 100)
y_plt = f(x_plt)
plt.plot(x_plt, y_plt)
x = -10
h = float('Inf')
iter_vals = []
while abs(h) >= 10e-5:
  h = f(x) / df(x)
  x -= h
  iter_vals.append(x)
  plt.plot(x, 0, color='red', marker='x', markersize=5)
plt.plot(x, f(x), color='green', marker='x', markersize=10)
 # Вывод графика и значений
plt.show()
print("Итерации: ", *iter_vals, sep='\n')
print(f"Ответ: {x=} {f(x)=}")
```

Лістинг програми



Висновок:

У ході виконання даної лабораторної роботи було обрано екстремальну характеристику та на основі цієї характеристики було знайдено точку екстремуму.

Для вирішення цієї задачі було побудовано блок-схему алгоритму на основі методу Ньютона та виконано його реалізацію за допомогою мови програмування Python та бібліотек matplotlib, numpy, sympy.