#### Санкт-Петербургский политехнический университет имени Петра Великого

## Физико-механический институт Высшая школа прикладной математики и физики

# Отчет по лаборабороной работу №2 по дисциплине "Интервальный анализ"

Выполнил:

Студент: Гвоздев Святослав

Группа: 5030102/00201

Принял:

к. ф.-м. н., доцент

Баженов Александр Николаевич

## Содержание

1	Постановка задачи				
2	Теория				
	2.1 Распознающий функционал	2			
	2.2 Достижение разрешимости ИСЛАУ путём изменения правой части	2			
	2.3 Достижение разрешимости ИСЛАУ путём изменения матрицы	3			
	2.4 Оценки вариабельности решения	3			
3	Результаты 4				
	3.1 Максимум распознающего функционала	4			
	3.2 Достижение разрешимости за счёт коррекции правой части	4			
	3.2.1 Равномерное уширение	4			
	3.3 Достижение разрешимости за счёт коррекции левой части	5			
4	Вывод	5			

### 1 Постановка задачи

Имеем ИСЛАУ:

$$\begin{cases} [2,4] * x_1 + [4,6] * x_2 = [5,9] \\ 3 * x_1 + [-6,-4] * x_2 = [-1,1] \\ [0.5,1.5] * x_1 = [1,3] \\ [0.5,1.5] * x_2 = [0,2] \end{cases}$$

Необходимо найти решения ЛЗД. Для этого нужно

- исследовать разрешимость ЛЗД (найти максимум распознающего функционала)
- коррекция ЛЗД
  - достижение разрешимости ИСЛАУ за счет коррекции правой части (равномерное/неравномерное)
  - достижение разрешимости ИСЛАУ за счет коррекции матрицы

## 2 Теория

### 2.1 Распознающий функционал

Разпознающим функционалом называется функция

$$\operatorname{Tol}(x) = \operatorname{Tol}(x, \mathbf{A}, \mathbf{b}) = \min_{1 \le i \le m} \left\{ \operatorname{rad}(\mathbf{b}_i) - \left| \operatorname{mid}(\mathbf{b}_i) - \sum_{j=1}^n \mathbf{a}_{ij} x_j \right| \right\}$$
(1)

Пусть

$$T = \max_{x \in \mathbb{R}^n} \text{Tol}(x, \mathbf{A}, \mathbf{b})$$
 (2)

и это значение достигается распознающим функционалом в некоторой точке  $au \in \mathbb{R}^n$ . Тогда

- если  $T \ge 0$ , то  $\tau \in \Xi_{\text{tol}}(\mathbf{A}, \mathbf{b}) \ne \emptyset$ , т.е. линейная задача о допусках для интервальной линейной системы  $\mathbf{A}x = \mathbf{b}$  совместна и точка  $\tau$  лежит в допусковом множестве решений.
- если T>0 то  $\tau\in int\ \Xi_{\mathrm{tol}}(\mathbf{A},\mathbf{b})\neq\emptyset$ , и принадлежность  $\tau$  допусковому множеству решений устойчива к малым возмущениям данных матрицы и правой части.
- если T < 0 то  $\Xi_{\text{tol}}(\mathbf{A}, \mathbf{b}) = \emptyset$ , т.е. линейная задача о допусках для интервальной линейной системы  $\mathbf{A}x = \mathbf{b}$  несовместна.

## 2.2 Достижение разрешимости ИСЛАУ путём изменения правой части

#### Равномерное уширение правой части ИСЛАУ

Расширение вектора **b** происходит путем его замены на вектор:

$$\mathbf{b} + K\mathbf{e}, \quad K \ge 0, \quad \mathbf{e} = ([-1, 1], ..., [-1, 1])^T$$
 (3)

Тогда

$$\max_{x \in \mathbb{R}^n} \operatorname{Tol}(x, \mathbf{A}, \mathbf{b} + K\mathbf{e}) = T + K \tag{4}$$

Но Arg max Tol - не изменится (положение точки Т)

#### Неравномерное уширение правой части ИСЛАУ

Если линейная задача о допусках с матрицей  ${\bf A}$  и вектором правой части  ${\bf b}$  первоначально не имела решений, то новая задача с той же матрицей  ${\bf A}$  и уширенным вектором

$$(\mathbf{b}_i + K \cdot v_i \cdot [-1, 1])_{i=1}^m \tag{5}$$

в правой части становится разрешимой при  $K \ge |T_v|$ , где

$$T_v = \min_{1 \le i \le m} \left\{ v_i^{-1} \left( \operatorname{rad}(\mathbf{b}_i) - \left| \operatorname{mid}(\mathbf{b}_i) - \sum_{j=1}^n \mathbf{a}_{ij} x_j \right| \right) \right\}$$
 (6)

Значение Arg max Tol - изменится

# 2.3 Достижение разрешимости ИСЛАУ путём изменения матрицы

Общая схема равномерного метода заключается в том, что необходимо модифицировать матрицу **A** засчет ее замены на  $\mathbf{A} \ominus \mathbf{E}$ , где  $\mathbf{E}$  состоит из  $\mathbf{e}_{ij} = [-e_{ij}, e_{ij}]$  Причем значения точечных величин  $\mathbf{e}_{ij}$  удовлетворяют двум условиям:

$$0 \le \mathbf{e}_{ij} \le rad \ \mathbf{a}_{ij} \tag{7}$$

$$\sum_{j=1}^{n} e_{ij}\tau = K, \quad i = 1, 2, ..., m, \quad K > 0$$
(8)

Если  $K \geq |T|$ , то тогда линейная задача о допусках с матрицей  $\mathbf{A} \ominus \mathbf{E} = ([\underline{\mathbf{a}}_{ij} - \underline{\mathbf{e}}_{ij}, \overline{\mathbf{a}}_{ij} + \overline{\mathbf{e}}_{ij}])$  и правой частью  $\mathbf{b}$  становится разрешимой.

### 2.4 Оценки вариабельности решения

Абсолютной вариабельностью оценки называется величина

$$ive(\mathbf{A}, \mathbf{b}) = \min_{A \in \mathbf{A}} \operatorname{cond} A \cdot ||\operatorname{Tol}(x)|| \frac{\max_{x \in \mathbb{R}^n} \operatorname{Tol}(x)}{||\mathbf{b}||}$$
(9)

Относительной вариабельностью оценки называется величина

$$rve(\mathbf{A}, \mathbf{b}) = \min_{A \in \mathbf{A}} \operatorname{cond} A \cdot \max_{x \in \mathbb{R}^n} \operatorname{Tol}(x)$$
(10)

## 3 Результаты

## 3.1 Максимум распознающего функционала

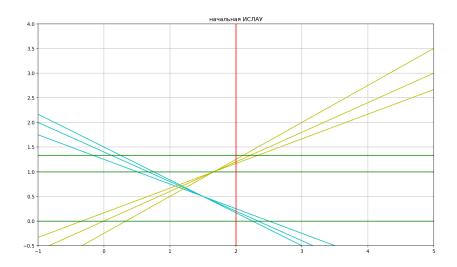


Рис. 1: Расположение максимума распознающего функционала

Максимум со значением T = -0.333 расположен в точке  $\tau = (1.333, 0.6667)$ .

## 3.2 Достижение разрешимости за счёт коррекции правой части

#### 3.2.1 Равномерное уширение

Положим K=1. Получается максимум со значением T=0.6667 расположен в точке  $\tau=(1.333,0.6667)$ . При этом видим, что точка максимума осталась прежней.

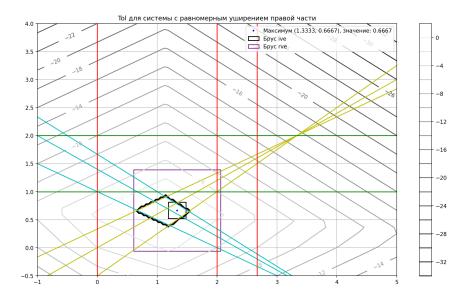


Рис. 2: Допусковое множество решений с равномерным уширением правой части

На данном рисунке черный квадрат имеет сторону  $2 \cdot ive$ , а фиолетовый -  $2 \cdot rve$ . Область обведенная черной линией - допусковое множество

ive: 0.1473502 rve: 0.726363348

#### Достижение разрешимости за счёт коррекции левой части 3.3

Для построения интервальной матрицы Е с уравновещанными интервальными элементами  $\mathbf{e}_{ij} = [-e_{ij}, e_{ij}]$  выбираем такие  $\mathbf{e}_{ij}$ , что:

$$\begin{cases} 0 \le \mathbf{e} \le 1 = \text{rad}(\mathbf{a}_{11}), \text{rad}(\mathbf{a}_{12}), \text{rad}(\mathbf{a}_{22}) \\ 0 \le \mathbf{e} \le 0.5 = \text{rad}(\mathbf{a}_{31}), \text{rad}(\mathbf{a}_{42}) & \Rightarrow 0.1666 \le \mathbf{e} \le 0.5 \\ 1.333 * \mathbf{e} + 0.666 * \mathbf{e} = K \ge |T| = 0.333 \end{cases}$$

сформируем матрицу

$$E = \begin{pmatrix} [-0.5, 0.5] & [-0.4, 0.4] \\ [-0.3, 0.3] & [-0.5, 0.5] \\ [-0.5, 0.5] & 0 \\ 0 & [-0.3, 0.3] \end{pmatrix}$$

$$(11)$$

$$E = \begin{pmatrix} [-0.5, 0.5] & [-0.4, 0.4] \\ [-0.3, 0.3] & [-0.5, 0.5] \\ [-0.5, 0.5] & 0 \\ 0 & [-0.3, 0.3] \end{pmatrix}$$

$$A' = \begin{pmatrix} [2.5, 3.5] & [4.4, 5.6] \\ [2.7, 3.3] & [-5.5, -4.5] \\ [1, 1] & 0 \\ 0 & [0.8, 1.2] \end{pmatrix}$$

$$(11)$$

$$A = \begin{pmatrix} [2,4] & [4,6] \\ [3,3] & [-6,-4] \\ [0.5,1.5] & 0 \\ 0 & [0.5,1.5] \end{pmatrix}$$
(13)

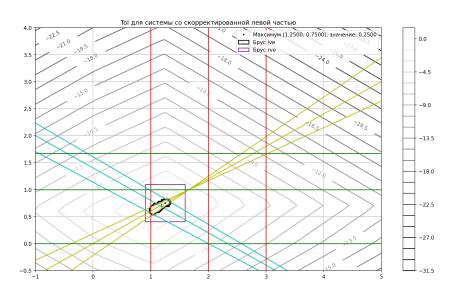


Рис. 3: Допусковое множество решений со скоректированной матрицей

На данном рисунке черный квадрат имеет сторону  $2 \cdot ive$ , а фиолетовый -  $2 \cdot rve$ . Область обведенная черной линией - допусковое множество

ive: 0.068321425 rve: 0.3444088

#### Вывод 4

1. После корекции правой части равномерным уширением вектора **b** безусловный максимум распознающего функционала Tol = 0.667 в точке (1.333, 0.667), а форма поверхности распознающего функционала *Tol* не изменилась.

Таблица 1: Значения параметров					
Тип	$\operatorname{Tol}$	Точка	Комментарий		
Origin	-0.333	(1.333, 0.667)	без расширения		
Right	0.6667	(1.333, 0.667)	расширение на $K=1$		
Left	0.25	(1.25, 0.75)	сужение матрицы на матрицу (11)		

2. Квадрат rve на нашем примере не очень хорошо приближает допусковое множество решений, а вот квадрат ive почти полностью принадлежит  $\Xi_{\rm tol}$ . И это очевидно, ведь мы имеем хорошую обусловленность матрицы (cond(mid  ${\bf A}$ ) = 1.638).