Нарештій дійшов до того що можна змінювати стан моделі з тренуванльного в тестувальний і назад після обробки кожної епохи model.train() model.eval()

Тим сами для 20 епох заранив скрипт для різних функцій активації

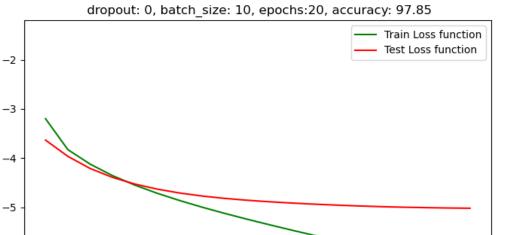
- Сигміоїда
- ELU

Для різник дропаутів

- 0%
- 10%
- 20%
- 3 функцією батч нормалізації

З наведених комбінацій сигміоїда виявилась більш плавною оптимальною. Виявилось покращення результатів при використанні дропаута, найбільше стрибок від 0 до 10%, значно менший між 10 та 20%

Функція батч нормалізації суттєво не результати не покращила.



-6

-7

-8

0.0

2.5

5.0

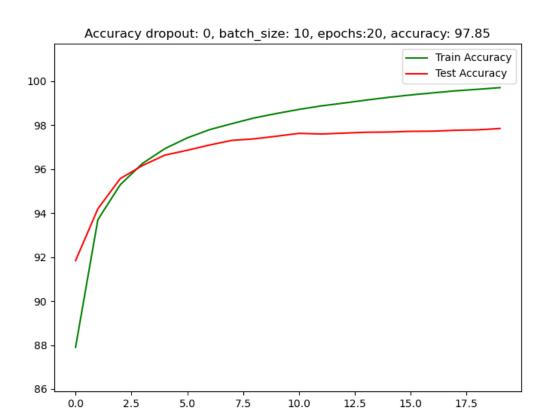
7.5

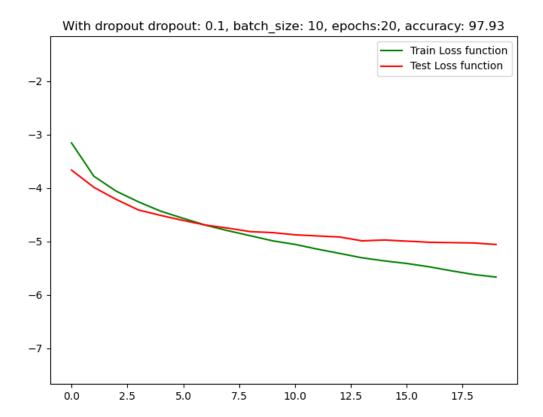
10.0

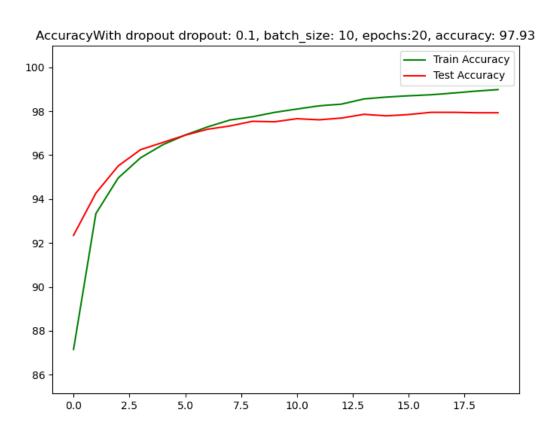
12.5

15.0

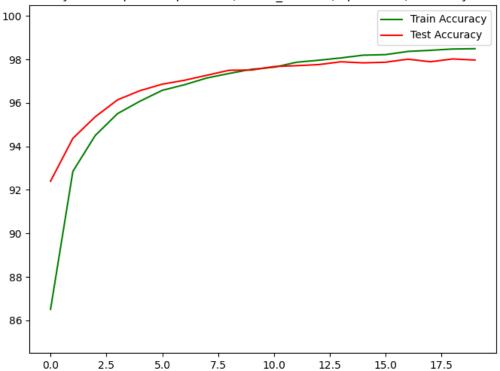
17.5



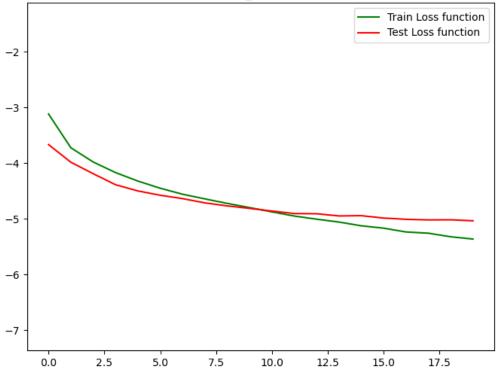




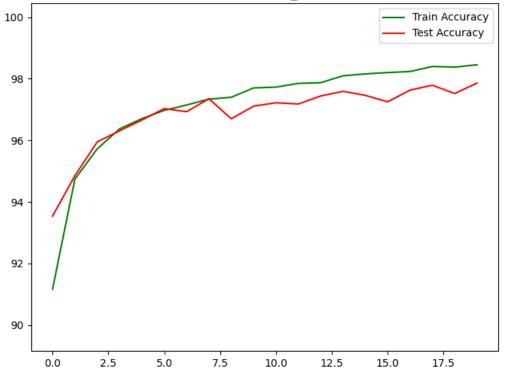
AccuracyWith dropout dropout: 0.2, batch_size: 10, epochs:20, accuracy: 97.97

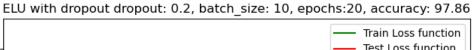


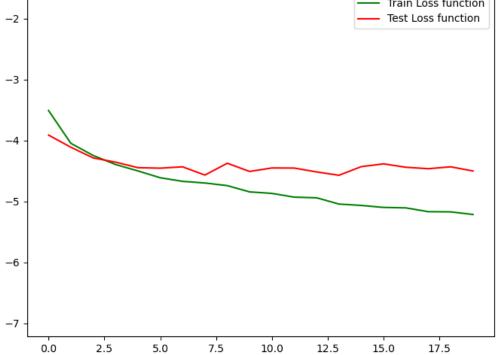


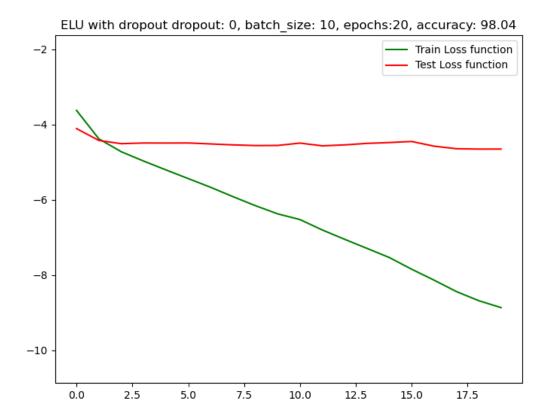


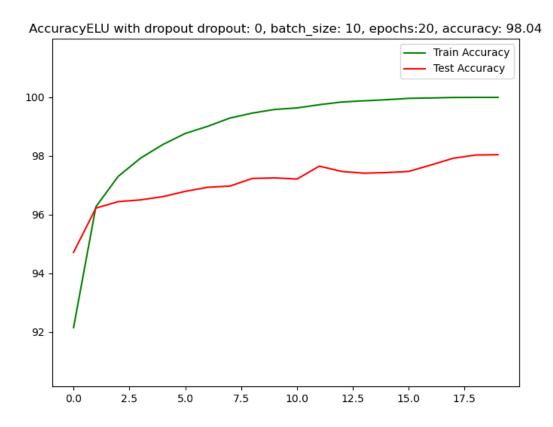
AccuracyELU with dropout dropout: 0.2, batch_size: 10, epochs:20, accuracy: 97.86



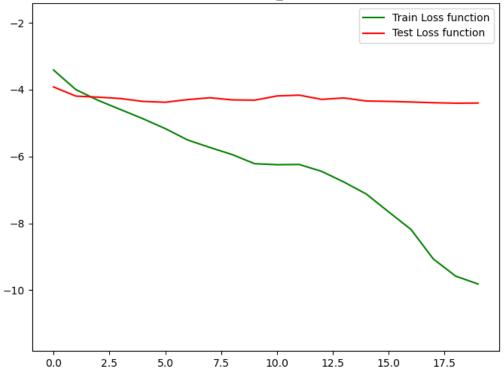




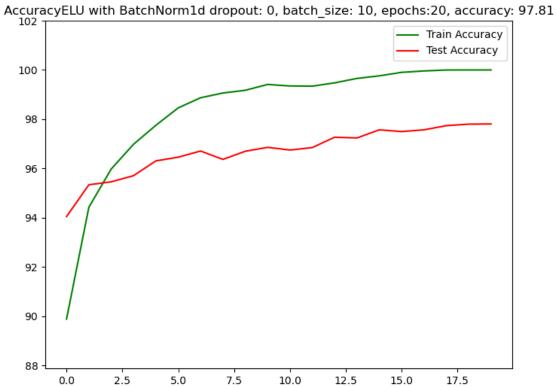




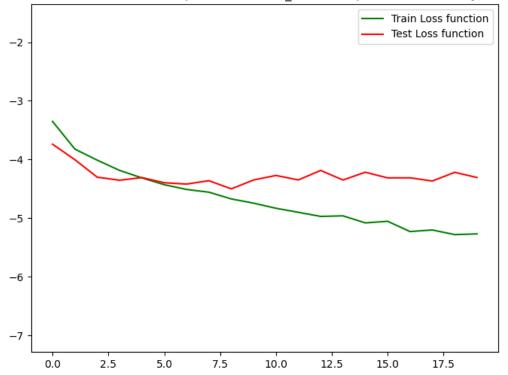




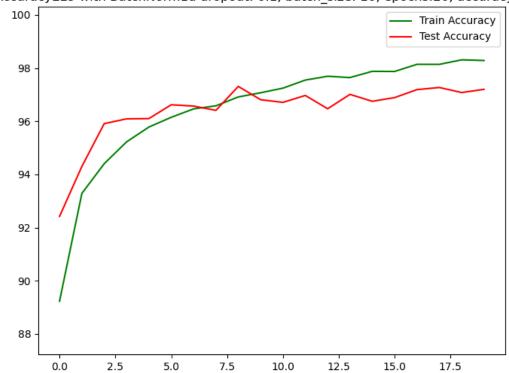




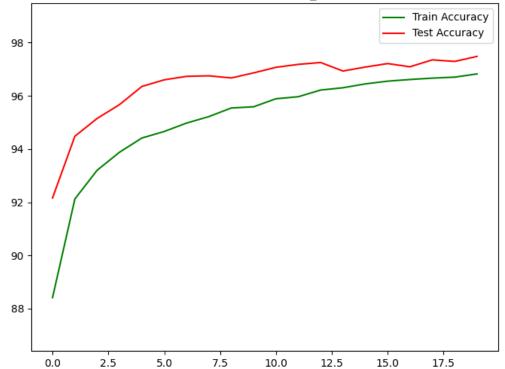
ELU with BatchNorm1d dropout: 0.1, batch_size: 10, epochs:20, accuracy: 97.2



AccuracyELU with BatchNorm1d dropout: 0.1, batch_size: 10, epochs:20, accuracy: 97.2



AccuracyELU with BatchNorm1d dropout: 0.2, batch_size: 10, epochs:20, accuracy: 97.48



ELU with BatchNorm1d dropout: 0.2, batch_size: 10, epochs:20, accuracy: 97.48

