Machine Learning 1

Henrik Tscherny

20. Dezember 2021

Inhaltsverzeichnis

1	Supervised learning	1
	1.1 Formal	2
2	Disjunktive Normalformen (DNF'S)	3
	2.1 Formal	4
	2.2 Beweis der NP-hardness von set-cover	

1 Supervised learning

Ziel: Finde in einer Funktionsfamilie, z.B. lineare Funktionen, eine Funktion z.B. f = 5x + 3 welche eine gewichtete Summe über input-output-Paaren minimiert, dabei sollte die Funktion die gegebenen Daten bestmöglich beschreiben ohne dabei zu komplex zu sein

Beispiel:

• $g: \Theta \to Y^X$ -> Ordnet jeder Messung zu ob gesund oder krank $g_{\theta}(x_s) = \begin{cases} 0, & \sum_{j=1}^n \Theta_j x_j > 0 \\ 1, & sonnst \end{cases}$, für ein Sample $x_s \in \mathbb{R}^m$

- $-x \in X = \mathbb{R}^n$: Inputs -> Messung mit m Messpunkten
- $y \in Y = \{0, 1\}$: Labels -> gesund = 1, krank = 0
- $-\theta \in \Theta = \mathbb{R}^n$: Parameter -> z.B. Koeffizienten einer linearen Funktion

Die Qualität einer gelernten Funktion kann u.a. durch folgende Größen beschrieben werden:

- Accuracy (Verhältnis der korrekten Voraussagen zur Gesamtanzahl) $\frac{L(0,0)+L(1,1)}{|S|}$
- Error ratio (Verhältnis der falschen Voraussagen zu Gesamtanzahl) $\frac{L(0,1) + L(0,1)}{|S|}$
- **Precision** (Von den positiv getesteten, wie viele sind tatsächlich positiv) False-Positive-Rate

$$\frac{L(1,1)}{L(1,0)+L(1,1)}$$

• **Recall/Sensitivity** (Von den tatsächlich positiven, wie viele wurden tatsächlich positiv getestet) False-Negative-Rate

$$\frac{L(1,1)}{L(0,1)+L(1,1)}$$

1.1 Formal

Optimieren einer Funktionsfamilie $g: \Theta \to \{0,1\}^X$, damit dies einfacher ist, optimieren einer Relaxation $f: \Theta \to \mathbb{R}^X$. Sei L eine Loss-function $L: \mathbb{R} \times \{0,1\} \to \mathbb{R}^+$ welche g im Bezug zu f definiert.

$$\forall \theta \in \Theta \forall x \in X : g_{\theta}(x) \in \operatorname*{argmin}_{\hat{y} \in \{0,1\}} L(f_{\theta}(x), \hat{y})$$

Bsp. Loss-function:

0-1-Loss:
$$L = \begin{cases} 0, & sample = label \\ 1, & sonnst \end{cases}$$
, der Loss ist 0% wenn das Label stimmt

Definiere des Weiteren:

- S: Samples
- X: Attributspace
- $x: S \to X$: bildet ein konkretes Sample mit seinen Attributen ab
- $y: S \to \{0, 1\}$ gibt einem konkreten Sample ein Label

Das Tupel T = (S, X, x) nennt man **unlabled data** Das Tupel T = (S, X, x, y) nennt man **labeled data**

Damit die Komplexität der zu lernenden Funktion begrenzt wird, führen wir zusätzlich noch einen **Regularizer**. Komplexität kann in diesem Fall z.B. die Anzahl der Koeffizienten oder die Länge einer Formel bemessen werden. Der Einfluss des Regularizers wird durch einen Parameter λ gesteuert

$$R: \Theta \to \mathbb{R}_0^+ \text{ und } \lambda \in \mathbb{R}_0^+$$

Das **supervised learning problem** kann dann wie folgt formuliert werden:

$$\inf_{\theta \in \Theta} \ \lambda R(\theta) + \frac{1}{|S|} \sum_{s \in S} L(f_{\theta}(x_s), y_s)$$

- der Regularizer wird durch λ gewichtet
- es wird die Summe der individuellen Loss-Werte minimiert
- die Loss-Summe wird über die Anzahl der Samples Normalisiert, das macht man, damit man lediglich die Parameter übertragen muss, wenn man das Model weitergibt
- Da der Regularizer zum Gesamtloss addiert wird, wird versucht diesen Term ebenfalls möglichst klein zu halten

Das **separation problem** ist definiert durch:

$$\inf_{\theta \in \Theta} R(\theta)$$

$$\forall s \in S : f_{\theta}(x_s) = y_s$$

- finden des minimalen Regularizers
- alle Daten sind korrekt gelabeled

Das bounded separability problem lautet:

$$R(\theta) \le m$$

 $\forall s \in S : f_{\theta}(x_s) = y_s$

• finden eines Regularizers welcher die Komplexität für jeden Parameter unter einer Schranke m hält

Das **inference problem** (Anwenden des trainierten Modells) kann nun wie folgt formuliert werden:

$$\min_{y' \in \{0,1\}^S} \sum_{s \in S} L(\hat{f}(x_s), y'_s) = \sum_{s \in S} \min_{y' \in \{0,1\}^S} L(\hat{f}(x_s), y'_s)$$

2 Disjunktive Normalformen (DNF'S)

Probleme können ebenfalls als logische Gleichungen interpretiert werden, diese Gleichungen können dann in eine DNF (Mit oder verbundene und-Terme) umgeformt werden.

2.1 Formal

- $\Gamma = \{(V_0, V_1) \in 2^V \times 2^V | V_0 \cap V_1 = \emptyset\}$ Jede Variable kann entweder negiert oder nicht-negiert vorkommen
- $\Theta = 2^{\Gamma}$

$$\bullet \ \forall x \in \{0,1\}^V \ : \ f_{\theta}(x) = \bigwedge_{(V_0,V_1) \in \theta} \prod_{v \in V_0} (1-x_v) \prod_{v \in V_1} x_v$$

Definition einer DNF, veroderte negierte und nicht-negierte Variablen

$$\textbf{Beispiel} \; \{(\emptyset, \{v_1, v_2\}), (\{v_1\}\{v_3\})\} = \theta \in \Theta \; \to f_{\theta}(x) = x_{v_1} x_{v_2} \vee (1 - x_{v_1}) x_{v_3} \vee (1 - x_{v_2})$$

Des Weiteren können Regularizer für DNF's definiert wenn, um deren Komplexität zu bemessen:

 $\bullet \ R_d(\theta) = \max_{(V_0,V_1) \in \theta} (|V_0| + |V_1|)$

Tiefe der Formel, e.g. Anzahl der Variablen des längsten und-Terms

$$\bullet \ \, R_l(\theta) = \sum_{(V_0,V_1) \in \theta} (|V_0| + |V_1|)$$

Länge der Formel, e.g. Gesamtanzahl der Variablen in der Gesamtformel (auch doppelte zählen)

Beispiel
$$\theta = \{(\emptyset, \{0\}), (\{0\}, \{3\}), (\{0,3\}, \{1,2\}))\}\$$

 $\rightarrow f_{\theta}(x) = x_0 \lor (1 - x_0)x_3 \lor (1 - x_0)(1 - x_3)x_1x_2 \rightarrow R_t(\theta) = 7, R_d(\theta) = 4$

Das **Supervised learning problem of DNF's** kann wie folgt formuliert werden:

 $\min_{\theta \in \Theta} R(\theta)$ $\forall s \in S : f_{\theta}(x_s) = y_s$

- Der Unterschied ist lediglich, dass ein min statt eines inf benutzt wird
- min: kleinstes Element einer Menge und muss in der Menge selbst liegen
- inf: größte untere Schranke, muss nicht in der Menge selbst liegen, es müssen nur alle Elemente kleiner sein Des Weiteren erhält man das **bounded depth/length DNF Problem** indem man den Regularizer aus dem bounded sparability problem mit R_d/R_l austauscht

Das bounded length/depth DNF problem ist NP-hard

Beweis durch Reduktion des set cover problems auf das bounded length/depth DNF problem (Haussler):

Was ist ein Set-Cover:

- Sei S eine eine Menge
- Sei $\Sigma \subseteq 2^S$, $\emptyset \not\in \Sigma$ ein Cover, gdw. $\bigcup_{U \in \Sigma} U = S$
- $m \in \mathbb{N}$
- Die Entscheidung ob ein Σ' ⊆ Σ existiert, s.d. |Σ'| ≤ m nennt man das set cover problem (S, Σ, m)

Beispiel:

Sei $S = \{1, 2, 3, 4, 5, 6\}$, dann ist ein mögliches Cover $\Sigma = \{\{1, 2, 3\}, \{4, 5, 6\}\}$ (m=2)

2.2 Beweis der NP-hardness von set-cover

Wir zeigen das set-cover NP-hard ist indem wir es auf bounded length/depth DNF reduzieren (Haussler)

- Sei (S', Σ, m) eine Instanz von set-cover
- Definiere nun **Haussler data** (S, X, x, y) s.d.:
 - $-S = S' \cup \{1\}$, wir fügen S ein spezielles distinktes Element 1 hinzu
 - $-X = \{0,1\}^{\Sigma}$
 - wir definieren uns eine Funktion welche angibt ob ein Element in einer Menge vorkommt wie folgt:

$$\forall s \in S' \, \forall \sigma \in \Sigma : \ x_s(\sigma) = \begin{cases} 0, \ s \in \sigma \\ 1, \ \text{otherwise} \end{cases}$$

Beispiel:

- $* S = S' \cup \{1\} = \{2,3\} \cup \{1\} = \{1,2,3\}$
- * $\Sigma = \{\{2\}, ..., \{1, 2\}, ..., \{2, 3\}\}$
- * $x_2(\{2,3\}) = 0$, $x_3(\{2\}) = 1$
- $-x_1 = 1^{\Sigma}$, das spezielle Element kommt nirgends vor
- $y_1 = 1$ und $\forall s \in S'$: $y_s = 0$, wir definieren das label das spezielle Element 1, für alle anderen 0

• z.z. Lemma: $\bigcup_{\sigma \in \Sigma'} = S' \Leftrightarrow \forall s \in S' : \prod_{\sigma \in \Sigma'} x_s(\sigma) = 0$ set-cover kann umgeschrieben werden in ein Produkt mittel der Funktion x_s

(das Produkt verhält sich wie ein logisches UND)

- $-\bigcup_{\sigma\in\Sigma'}=S'$
- $\Leftrightarrow \forall s \in S' \exists \sigma \in \Sigma' : s \in \sigma$, für jedes Sample ex. eine TM mit diesem Sample
- $-\Leftrightarrow$ für dieses Sample gilt somit $x_s(\sigma)=0$, d.h. es ex. ein Sample für die die Funktion 0 ist
- ⇔ Existenz kann mittel des logischen UND's repräsentiert werden $\forall s \in \Sigma' : \prod_{\sigma \in \Sigma'} x_s(\sigma) = 0$

• Beweis NP-hardness:

z.z.: $\exists \Sigma' \subseteq \Sigma \text{ von } S' \text{ mit } |\Sigma'| \le m \Leftrightarrow \exists \theta \in \Theta : R(\theta) \le m \text{ und}$ $\forall s \in S : f_{\theta}(x_s) = y_s$

d.h., es ex. ein Lösung von set-cover mit bound m gdw. es Parameter θ mit Komplexität ≤ m gibt und alle Samples korrekt inferred werden

- (⇒)
 - Sei $\Sigma' \subseteq \Sigma$ ein Cover von S mit $\Sigma' | \leq m$
 - Sei $V_0=\emptyset,\ V_1=\Sigma',$ d.h wir definieren das Cover als Menge der nicht-negierten Variablen einer DNF
 - $\forall x' \in X : f_{\theta}(x') = \prod_{\sigma \in \Sigma'} x'(\sigma)$, (DNF mit nur positiven Variablen)
 - siehe Lemma muss dieses Produkt gleich 0 sein $\forall s \in S'$: $f(x_s) = 0$
 - Laut Definition gilt zudem $f(1^{\Sigma}) = 1$
 - daraus folgt, dass alle Daten richtig gelabelt wurden $\forall s \in S' : f(x_s) = y_s$
 - Da wir $V_1 = \Sigma'$ und $V_0 = \emptyset$ gesetzt haben, ist der Regularizer auch gleich $R(\theta) = |\Sigma'| \le m$
- (⇐)
 - Sei $\theta \in \Theta$ s.d. alle Daten richtig inferred werden und $R(\theta) \leq m$