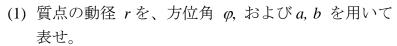
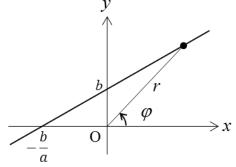
#### 間1

右図のように質点が、x-y 平面上を直線 y=ax+b に沿って運動する (a,b) は正の定数)。質点の位置を極座標 (r, o) で表すとして、以下の問に答えよ。



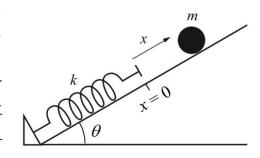


- (2) 質点の角速度  $\dot{\varphi}$  が一定値  $\omega$  である場合に、質点の動径速度  $\dot{r}$  を、 $\varphi$ ,  $\omega$ , a, b を用いて表せ。
- (3) 質点の角速度  $\dot{\varphi}$  が一定値  $\omega$  である場合に、質点の速さ v を、 $r,\omega,a,b$  を用いて表せ。

### 問2

図に示すように、質量mの質点が傾斜角 $\theta$ のなめらかな斜面に沿って運動する。バネ定数kのバネが斜面上にあり、その一端は斜面の下端に固定され、他端は固定されていない。斜面に沿ってx軸を定義し、自然長にある時のバネの先端を座標の原点とし、斜面

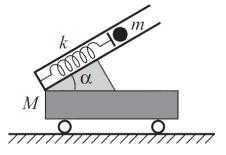
上方を正の向きとする。質点が  $x \le 0$  の領域にあるときには、質点はバネの先端に接触しており、x > 0 のときには接触はなく、バネは自然長にあるものとする。バネの長さが a だけ縮んでいて、質点がバネに接して静止している状態を初期状態とし、時刻 t = 0 で静かに手を放す。重力加速度を g として、以下の問いに答えよ。



- (1) x = 0 を基準としたポテンシャルエネルギーU(x)を、 $x, m, k, \theta, g$  を用いて表せ。  $(x \le 0)$  の領域と x > 0 の領域を分けて考えよ。)
- (2) 初期のバネの縮みa がある値 $a_0$  よりも大きいと、質点はバネから離れることがある。 この $a_0$  を、m, k,  $\theta$ , g を用いて表せ。
- (3) a=0 の場合について、質点の運動 x(t) を、 $t, m, k, \theta, g$  を用いて表せ。

### 間3

右図に示すように、質量 M の台車が水平な床の上に置かれている。台車の上には、仰角 $\alpha$ で筒が固定され、その中にはバネ定数 k のバネと質量 m の質点がある。バネの自然長は筒の長さに等しく、筒とバネの質量は無視できるほど小さい。始めは、バネの長さが a だけ縮んでおり、質点も台車も静止している。



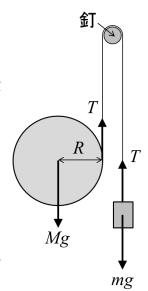
重力加速度をg, また、質点が筒から飛び出した直後における、台車の速さと質点の速度の水平成分と垂直成分をそれぞれV,  $v_x$ ,  $v_y$  として、以下の問いに答えよ。

- (1) 始めの状態と、質点が筒から飛び出した直後の状態について、エネルギー保存則、および運動量保存則を示す式を、M, m, k, a, g, V,  $v_x$ ,  $v_y$ ,  $\alpha$  を用いて表せ。
- (2)  $v_x$  と  $v_y$  の関係を示す式を、 $\alpha$ , V を用いて表せ。

### 問4

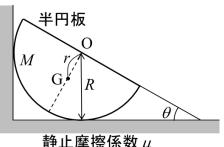
右図に示すように、半径 R, 質量 M の円板に糸が巻きつけられ、その糸の一端に質量 m の物体が取り付けられている。糸を滑らかな 釘に掛け、糸が垂直になるように円板と物体を保ち、静かに手を放した。このとき糸にかかる張力を T とする。重力加速度を g として、以下の問いに答えよ。

- (1) 円板の中心を通る軸周りの慣性モーメント $I_z^0$  を M, R を用いて表せ。計算過程も示すこと。
- (2) 円板の回転角速度を $\omega$  として、円板の回転の運動方程式を、 $I_z^0$ ,  $\dot{\omega}_{,R},T$  を用いて表せ。



- (3) 円板の重心の下降速度をVとして、円板の重心の運動方程式を、M,  $\dot{V}$ , g, T を用いて表せ。
- (4) 物体の下降速度をv として、物体の運動方程式を、M,  $\dot{v}$ , g, T を用いて表せ。
- (5)  $\dot{V}$  および  $\dot{v}$  を、M, m, g を用いて表せ。

右図に示すように、質量M、半径R、厚さtの一様な半 円板が、その円弧面を静止摩擦係数 μ の水平な床面と 鉛直な壁面に接して静止している。半円板の底面と床 面のなす角 $\theta$ を徐々に増していったところ、角度 $\theta$ =30° を超えると釣り合いの状態が保てないことが判った。 重力加速度をgとして、以下の問いに答えよ。



静止摩擦係数 μ

- (1) 半円板の重心Gから円中心軸Oに下した垂線の長さrをRを用いて表せ。
- (2)  $\theta = 30^{\circ}$ の場合の、鉛直および水平方向の力の釣り合いの式を  $\mu$ , M,  $N_1$ ,  $N_2$ , g を用いて 表せ。但し、 $N_1, N_2$ はそれぞれ床面と壁面からの垂直抗力である。
- (3)  $\theta = 30^{\circ}$  の場合の、円中心軸 O の周りの力のモーメント(トルク)の釣り合いの式を  $\mu$ , M,  $N_1$ ,  $N_2$ , g, R を用いて表せ。
- (4) 静止摩擦係数μを有効数字3桁で求めよ。

物理学A 期末試験追課題		令和3年8月	日
学籍番号	氏名		

物理学A 期末試験追課題		令和3年8月	日
学籍番号	氏名		

物理学A 期末試験追課題		令和3年8月	日
学籍番号	氏名		

物理学A 期末試験追課題		令和3年8月	日
学籍番号	氏名		

物理学A 期末試験追課題		令和3年8月	日
学籍番号	氏名		