# Искусственный интеллект для игры "Гомоку"

#### Гомоку

- Гомоку настольная логическая игра для двух игроков. На квадратной доске размером 19×19 (в традиционном варианте) или 15×15 (в современном спортивном варианте) пунктов игроки поочерёдно выставляют камни двух цветов.
- Выигрывает тот, кто первым построит непрерывный ряд из пяти (и более) камней своего цвета по вертикали, горизонтали или диагонали



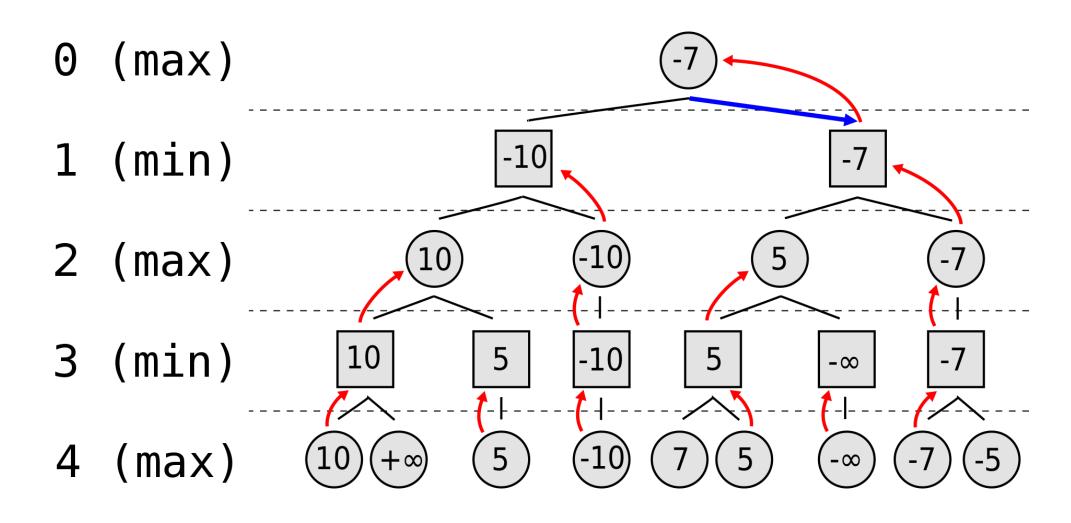
#### Сложности

- Большой коэффициент ветвления ~210
- 5-10 секунд на вычисления
- Невозможность проводить вычисления и поддерживать интерфейс отзывчивым в одном потоке

#### Minimax

- Минимакс правило принятия решений, используемое в теории игр, теории принятия решений, исследовании операций, статистике и философии для минимизации возможных потерь из тех, которые лицу, принимающему решение, нельзя предотвратить при развитии событий по наихудшему для него сценарию
- Критерий минимакса первоначально был сформулирован в теории игр для игры двух лиц с нулевой суммой в случаях последовательных и одновременных ходов, впоследствии получил развитие в более сложных играх и при принятии решений в условиях неопределённости

#### Minimax



#### Evaluation function

• Функция оценки — оценивает текущее положение фигур на доске и возвращает число — на сколько хороша позиция для игрока.

#### Minimax

```
function minimax(node, depth, maximizingPlayer) is
  if depth = 0 or node is a terminal node then
      return the heuristic value of node
  if maximizingPlayer then
     value := -∞
     for each child of node do
         value := max(value, minimax(child, depth - 1, FALSE))
     return value
  else (* minimizing player *)
     value := +∞
     for each child of node do
         value := min(value, minimax(child, depth - 1, TRUE))
     return value
```

```
(* Initial call *)
minimax(origin, depth, TRUE)
```

#### Negamax

```
function negamax(node, depth, color) is
   if depth = 0 or node is a terminal node then
        return color × the heuristic value of node
   value := -∞
   for each child of node do
       value := max(value, -negamax(child, depth - 1, -color))
   return value
```

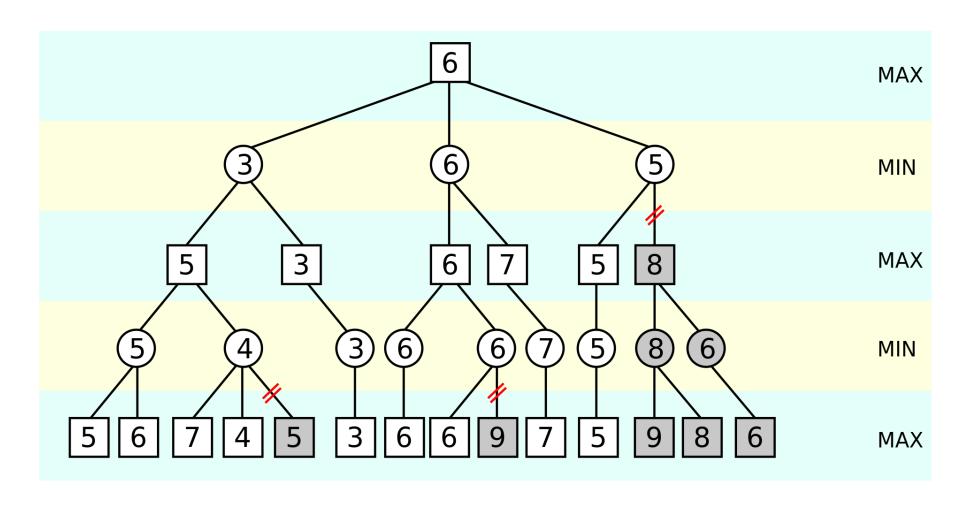
- Алгоритм Negamax идентичен Minimax, но чаще используется на практике ввиду его краткости и отсутствию лишнего if.
- Это возможно благодаря следующему равенству:

$$\max(a,b) = -\min(-a,-b)$$

#### Alpha-beta pruning

- Альфа-бета-отсечение оптимизация минимакса, стремящаяся сократить количество узлов, оцениваемых в дереве поиска.
- В основе алгоритма лежит идея, что оценивание ветви дерева поиска может быть досрочно прекращено (без вычисления всех значений оценивающей функции), если было найдено, что для этой ветви значение оценивающей функции в любом случае хуже, чем вычисленное для предыдущей ветви.
- Альфа-бета-отсечение является оптимизацией, так как результаты работы оптимизируемого алгоритма не изменяются.

#### Alpha-beta pruning



```
function alphabeta(node, depth, \alpha, \beta, maximizingPlayer) is
    if depth = 0 or node is a terminal node then
         return the heuristic value of node
    if maximizingPlayer then
         value := -∞
         for each child of node do
              value := max(value, alphabeta(child, depth - 1, \alpha, \beta, FALSE))
              \alpha := \max(\alpha, \text{ value})
             if \alpha \ge \beta then
                  break (* 8 cut-off *)
         return value
    else
         value := +∞
         for each child of node do
              value := min(value, alphabeta(child, depth - 1, \alpha, \beta, TRUE))
              \beta := min(\beta, value)
              if \alpha \ge \beta then
                  break (* α cut-off *)
         return value
```

```
(* Initial call *)
alphabeta(origin, depth, -\infty, +\infty, TRUE)
```

#### Minimax with alpha beta pruning Negamax with alpha beta pruning

```
function negamax(node, depth, \alpha, \beta, color) is
    if depth = 0 or node is a terminal node then
         return color x the heuristic value of node
    childNodes := generateMoves(node)
    childNodes := orderMoves(childNodes)
    value := -∞
    foreach child in childNodes do
         value := max(value, -negamax(child, depth - 1, -\beta, -\alpha, -color))
         \alpha := \max(\alpha, \text{ value})
        if \alpha \ge \beta then
             break (* cut-off *)
    return value
```

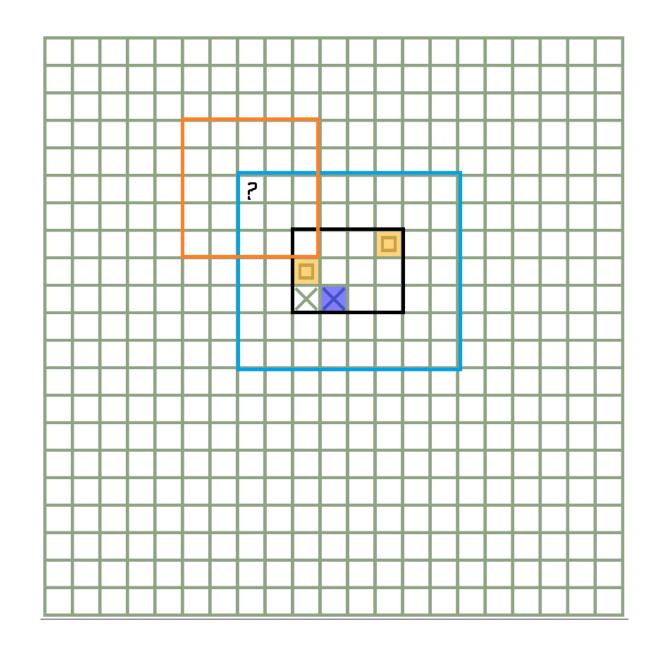
```
(* Initial call for Player A's root node *)
negamax(rootNode, depth, -\infty, +\infty, 1)
```

#### generateMoves

• С помощью функции оценки мы определяем насколько ход перспективен, присваиваем ему score. Затем сортируем ходы по score, так что наиболее перспективные ходы рассматриваются первыми.

```
function BoardGenerator(restrictions, Board, player) {
    let availSpots_score = []; //c is j r is i;
    let min r = restrictions[0];
    let min_c = restrictions[1];
    let max_r = restrictions[2];
    let max_c = restrictions[3];
    let move = {};
    for (var \ i = min \ r - 2; \ i \leftarrow max \ r + 2; \ i++)  {
        for (var \ j = min_c - 2; \ j \leftarrow max_c + 2; \ j++)  {
             if (Board[i][j] === 0 && !remoteCell(Board, i, j)) {
                 move = \{\}
                 move.i = i;
                 move.i = i;
                 move.score = evaluate move(Board, i, j, player)
                 if (move.score === WIN DETECTED) {
                     return [move]
                 availSpots score.push(move)
    availSpots score.sort(compare);
    return availSpots score;
```

- Рассматривать все возможные ходы слишком затратно, чтобы увеличить производительность, нужно отбросить некоторые неперспективные позиции.
- Алгоритм поиска перспективных позиций:
  - 1. Вписываем все фигуры на доске в минимально возможный прямоугольник (черный прямоугольник)
  - 2. Начинаем поиск в радиусе двух клеток от этого прямоугольник (синий прямоугольник)
  - 3. Если рассматриваемая клетка не имеет соседей в радиусе двух клеток, клетка считается неперспективной и отбрасывается (оранжевый квадрат)



#### Transposition table

- Таблица транспозиций- это кэш ранее виденных позиций и связанных с ними оценок в игровом дереве, созданном компьютерной игровой программой.
- Если позиция повторяется через другую последовательность ходов, извлекается полезная информация (a,b).

#### Zobrist hashing

- Для того чтобы получить хэш текущего состояния доски необходимо:
- Заранее сгенерировать таблицу, содержащую N больших случайных чисел,где N=Количество столбцов\*Количество Строк\*Количество игроков
- Применить операцию хог к элементам таблицы, соответствующим определенным позициям на доске
- Полученный хэш имеет свойство аддитивности нет необходимости каждый раз вычислять хэш с нуля, достаточно лишь сложить по модулю два текущий хэш и значение из таблицы которое соответствует новой фигуре на доске

```
function Table_init() {
    for (var i = 0; i < Rows; i++) {
        Table[i] = [];
        for (var j = 0; j < Columns; j++) {
            Table[i][j] = []
            Table[i][j][0] = random32();
            Table[i][j][1] = random32();
        }
    }
}</pre>
```

```
function update_hash(hash, player, row, col) {
    if (player === -1) {
        player = 0
    } else {
        player = 1
    }
    hash = hash ^ Table[row][col][player];
    return hash
}
```

#### Negamax with alpha beta pruning and transposition table

```
function negamax(node, depth, \alpha, \beta, color) is
    alphaOrig := \alpha
    (* Transposition Table Lookup; node is the lookup key for ttEntry *)
    ttEntry := transpositionTableLookup(node)
    if ttEntry is valid and ttEntry.depth ≥ depth then
        if ttEntry.flag = EXACT then
             return ttEntry.value
        else if ttEntry.flag = LOWERBOUND then
             \alpha := \max(\alpha, \text{ ttEntry.value})
        else if ttEntry.flag = UPPERBOUND then
             \beta := min(\beta, ttEntry.value)
        if \alpha \geq \beta then
             return ttEntry.value
    if depth = 0 or node is a terminal node then
        return color x the heuristic value of node
    childNodes := generateMoves(node)
    childNodes := orderMoves(childNodes)
    value := -∞
    for each child in childNodes do
        value := max(value, -negamax(child, depth - 1, -\beta, -\alpha, -color))
        \alpha := \max(\alpha, \text{ value})
        if \alpha \geq \beta then
             break
    (* Transposition Table Store; node is the lookup key for ttEntry *)
    ttEntry.value := value
    if value ≤ alphaOrig then
         ttEntry.flag := UPPERBOUND
    else if value \geq \beta then
         ttEntry.flag := LOWERBOUND
    else
         ttEntry.flag := EXACT
    ttEntry.depth := depth
    transpositionTableStore(node, ttEntry)
    return value
```

#### StateCache

- Для того чтобы увеличить производительность, следует избегать повторного вызова функции оценки.
- Так как одну и ту же конфигурацию доски можно получить разными путями, мы сохраняем значение функции оценки каждый раз при её вычислении и при достижении листьев (depth===0) проверяем наличие данных в кеше, если их нет, вызываем функцию оценки, иначе возвращаем значение из кеша

```
if (depth === 0) {
    if (StateCache[hash] !== undefined) {
        cch_hts++
        return StateCache[hash]
    }
    return evaluate_state(newBoard, player, hash, restrictions)
}
```

#### Поиск с нулевым окном

- Поиск с нулевым окном это вызов алгоритма альфа бета со значениями alpha == beta 1.
- Данная техника позволяет увеличить количество отсечек и соответственно скорость поиска

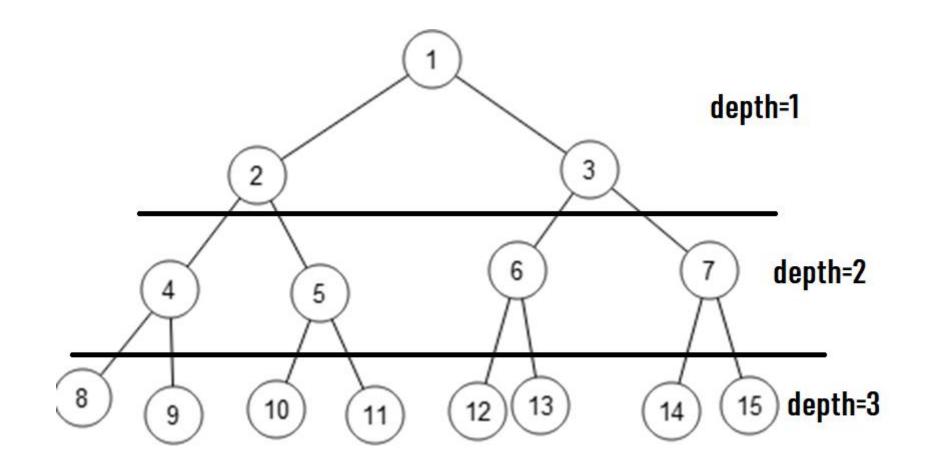
#### NegaScout

• NegaScout – оптимизация альфа-бета-отсечения, использует метод поиска с нулевым окном. Использовался в шахматном компьютере Deep Blue

```
int NegaScout ( position p; int alpha, beta )
                /* compute minimax value of position p */
  int b, t, i;
  if ( d == maxdepth )
     return quiesce(p, alpha, beta); /* leaf node */
  determine successors p_1,...,p_w of p;
  b = beta;
  for (i = 1; i \le w; i++) {
     t = -NegaScout ( p_i, -b, -alpha );
     if ( (t > a) && (t < beta) && (i > 1) )
       t = -NegaScout ( p_i, -beta, -alpha ); /* re-search */
     alpha = max( alpha, t );
     if ( alpha >= beta )
      return alpha;
                                             /* cut-off */
     b = alpha + 1; /* set new null window */
  return alpha;
```

### Iterative deepening depth-first search (IDDFS)

- Поиск с итеративным углублением это оптимизация поиска в глубину и в ширину, которая гарантированно позволяет найти самое близкое к начальному состоянию решение, избегая экспоненциальной сложности.
- Каким образом реализуется этот алгоритм? Мы ищем в глубину с ограничением глубины константой N. Нашли решение хорошо. Не нашли повторяем поиск в глубину с константой N+1 и так далее, пока не отыщется.



#### MTD(f)

- MTD(f)-Memory-enhanced Test Driver with node *n* and value *f*, алгоритм использующий *только* поиск с нулевым окном для определения лучшего хода. В среднем он превосходит Negascout и Negamax.
- Чаще всего реализуется как поиск с итеративным углублением

#### MTD(f)

```
function MTDF(root : node_type; f : integer; d : integer) : integer;
    g := f;
    upperbound := +INFINITY;
    lowerbound := -INFINITY;
    repeat
        if g == lowerbound then beta := g + 1 else beta := g;
        g := AlphaBetaWithMemory(root, beta - 1, beta, d);
        if g < beta then upperbound := g else lowerbound := g;
    until lowerbound >= upperbound;
    return g;
```

```
function iterative_deepening(root : node_type) : integer;

firstguess := 0;
for d = 1 to MAX_SEARCH_DEPTH do
        firstguess := MTDF(root, firstguess, d);
        if times_up() then break;
    return firstguess;
```

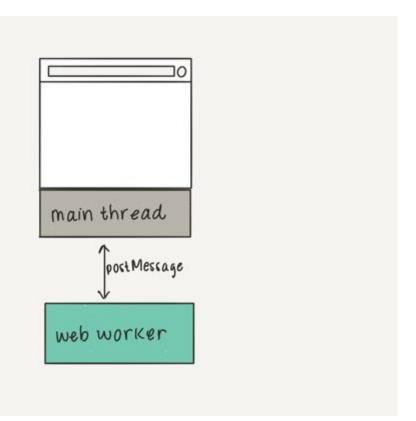
#### MTD(f) 10

- Для того чтобы увеличить производительность еще больше, можно рассматривать не все перспективные ходы, а только 10 самых перспективных из них.
- Коэффициент ветвления становится фиксированным (10) существенно увеличивая производительность алгоритма.
- Данная оптимизация рискованна тем, что опасный ход соперника может оказаться не рассмотренным, но на практике она существенно увеличивает скорость и процент побед.

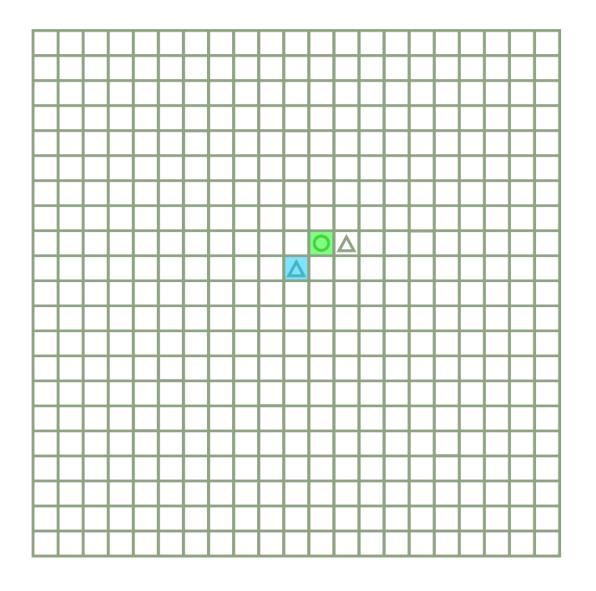
```
function BoardGenerator(restrictions, Board, player) {
    let availSpots_score = []; //c is j r is i;
    let min r = restrictions[0];
    let min c = restrictions[1];
    let max_r = restrictions[2];
    let max c = restrictions[3];
    let move = {};
        (var \ i = min \ r - 2; \ i \leftarrow max \ r + 2; \ i++) 
        for (var \ j = min_c - 2; \ j \leftarrow max_c + 2; \ j++)  {
            if (Board[i][j] === 0 && !remoteCell(Board, i, j)) {
                 move = \{\}
                 move.i = i;
                move.j = j;
                 move.score = evalute move(Board, i, j, player)
                 if (move.score === WIN DETECTED) {
                     return [move]
                 availSpots score.push(move)
    availSpots score.sort(compare);
    return availSpots score.slice(0,10)
```

#### Web Workers API

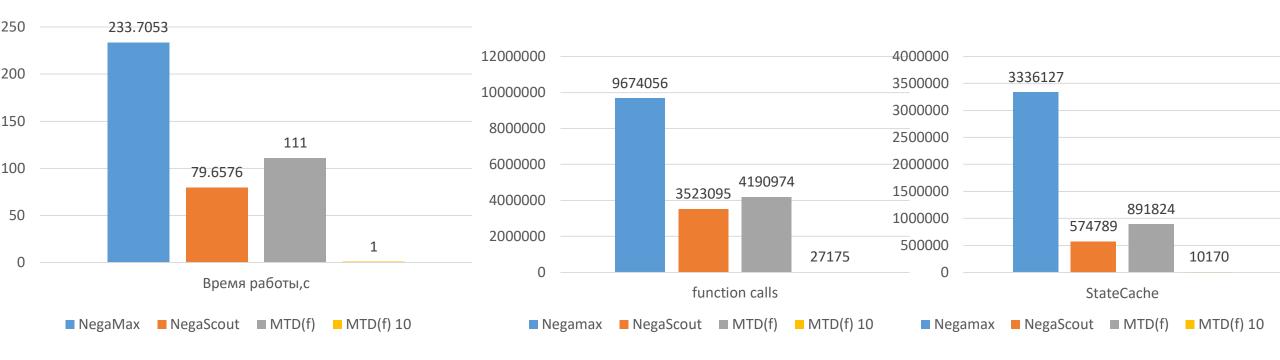
- Для того чтобы поддержать отзывчивой работу интерфейса при выполнении алгоритма, необходимо выполнять его в отдельном потоке.
- Web Workers API позволяет легко создать новый поток и обмениваться с ним данными.



• Сравним производительность алгоритмов на примере поиска на глубину 8 из данной позиции



#### Tесты (depth=8)



#### Tесты (depth=8)

- NegaScout оказался быстрее, чем MTD(f) в данной позиции, но возможно это лишь неудачный пример
- Проведем турнир между всеми алгоритмами до трех побед.
- После каждой игры алгоритмы меняются сторонами
- Все алгоритмы реализованы как IDDFS
- 1 победа, 0.5 ничья

#### Турнир (bo3) (60 s)

	Negamax	NegaScout	MTD(f)	MTD(f) 10
Negamax		0:2	0:2	0:2
NegaScout	2:0		1:2	0:2
MTD(f)	2:0	2:1		0:2
MTD(f) 10	2:0	2:0	2:0	

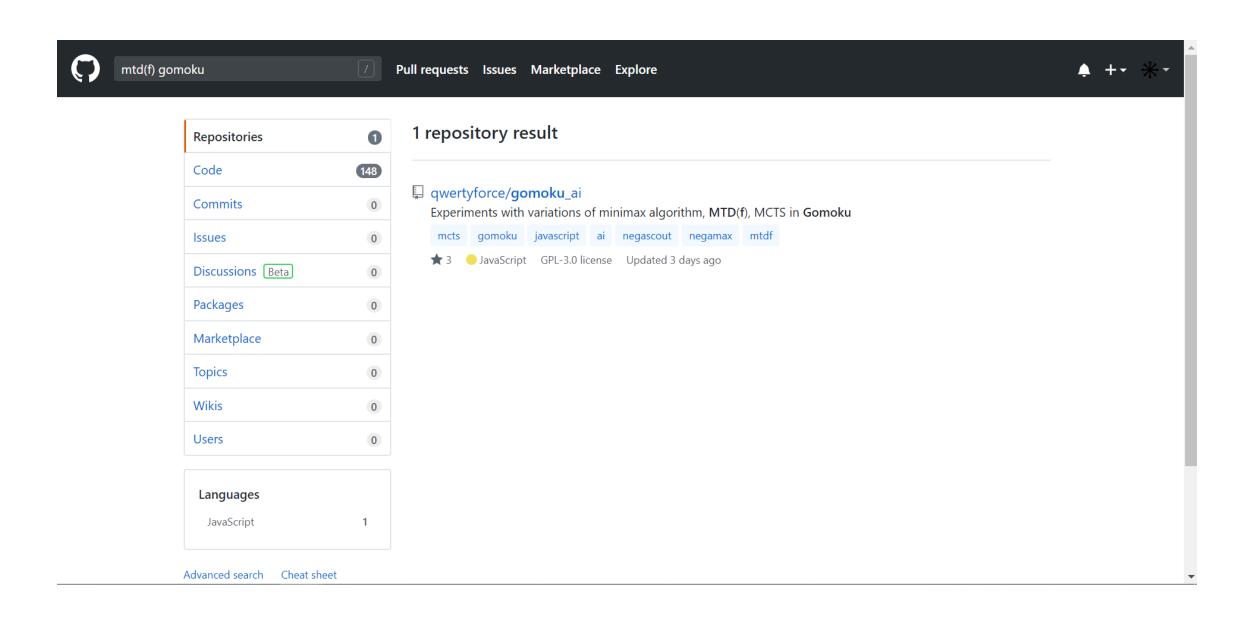
MTD(f) 10 1.5:0.5 NegaScout 10

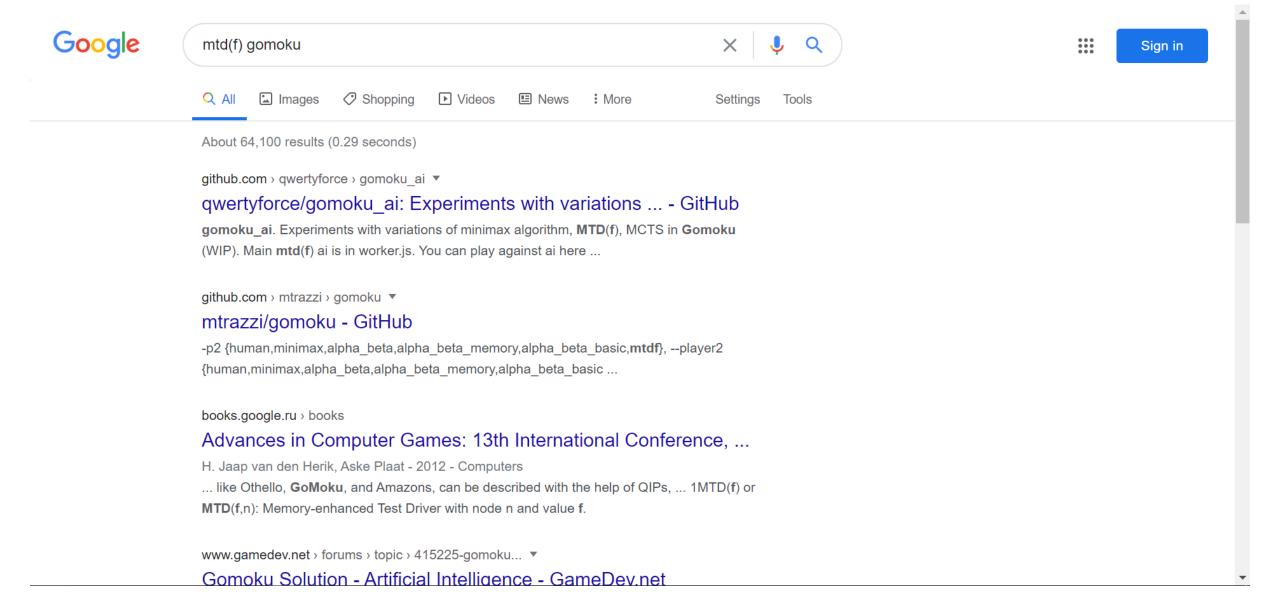
## Сравнение с другими алгоритмами на javascript

Сайт	Результат (MTD(f) 10)
http://gomoku.yjyao.com/	2:0 (10s на ход)
https://github.com/lihongxun945/gobang	2:0 (10s на ход)
https://logic-games.spb.ru/gomoku/	2:0 (10s на ход)
https://ixjamesyoo.github.io/Gomoku/	2:0 (10s на ход)

#### Выводы

- Получившийся алгоритм MTD(f) 10, успешно справился со своими соперниками и благодаря повышенной производительности смог одержать победу во всех сыгранных матчах, не проиграв ни одной игры.
- Можно заметить, что если заменить функцию оценки, алгоритм определения победы и алгоритм генерации возможных ходов, данный алгоритм можно использовать для любой игры с полной информацией и нулевой суммой, где два игрока ходят поочередно.
- Данная работа является единственной реализацией алгоритма mtd(f) для игры гомоку на Github





#### Список использованной литературы

- Aske Plaat: A Minimax Algorithm faster than NegaScout, [Электронный ресурс] <a href="https://arxiv.org/abs/1404.1511">https://arxiv.org/abs/1404.1511</a>
- Russell, Stuart J.; Norvig, Peter (2010). Artificial Intelligence: A Modern Approach (3rd ed.). Upper Saddle River, New Jersey: Pearson Education, Inc. p. 167. ISBN 978-0-13-604259-4.
- [Электронный ресурс] <a href="https://www.chessprogramming.org/">https://www.chessprogramming.org/</a>

#### Код

https://github.com/qwertyforce/gomoku\_ai

#### Сыграть

https://4battle.ru/play\_offline

Спасибо за внимание!