

1 思考题

1.1 多级页表的优劣势

多级页表的优势在于：允许页表内存在“空洞”，操作系统可以在虚拟地址被应用进程使用之后再分配和填写相应的页表页，这样当应用进程的虚拟地址空间范围非常大，但是真实使用的虚拟页又非常少的时候，多级页表可以仅仅映射比较少的页数，从而能够大大减少页表本身所占用的物理内存。

多级页表能发挥这样一种优势的前提条件，是应用进程使用的虚拟地址远小于总的虚拟地址空间。如果虚拟地址空间用满，多级页表最末级的页表和单级页表使用的内存大小是一样的，这样多级页表的其他级页表就是多出来的，相比于单级页表占用了更多的内存。

1.2 以 4KB 粒度映射时

总地址范围 4GB，故需要 $\frac{4GB}{4KB} = 1M$ 个物理页。由于单个页表页中每项占据 8B，一个页表页本身的项数为 $\frac{4KB}{8B} = 2^9$ ，即一个最末级页表页可以指向 2^9 个物理页。这样就需要 $\frac{1M}{2^9} = 2^{11}$ 个 L3 页表页。同理就需要 $\frac{2^{11}}{2^9}$ 个，即 4 个 L2 页表页。这时候只需要 1 个 L0、1 个 L1 页表页。所以一共需要 $2048+4+1+1=2054$ 个页表页。

1.3 以 2MB 粒度映射时

此时需要 $\frac{4GB}{2MB} = 2K = 2^{11}$ 个物理页。然而，由于物理内存的映射粒度发生了变化，我们需要重新计算每个页表页中能够容纳的项数。由于单个页表页本身此时也占据 2MB 的空间，一个页表页中含有 $\frac{2MB}{8B} = 2^{18}$ 项。所以只需要一张最末级页表就足够包含这 2^{11} 个物理页。

在此基础上我们需要考虑，此时我们能够容纳多少级页表。由于粒度为 2MB，物理页内偏移为 2^{21} ，由刚才的计算知，单个页表页含有 2^{18} 项，故单个页表页索引长度为 18。由于我们虚拟地址只有 64 位，最多也只能容纳两级页表（即占用 $18+18+21=57$ 位）。这样我们需要 1 个 L0 页表页，1 个 L1 页表页，所以一共是 2 个页表页。

（当然此时我们也可以只用单级页表来进行索引，毕竟一张页表的 2^{18} 项就已经足够覆盖我们需要的 2^{11} 个不同的物理页，这时候我们实际上只需要 1 个页表页。）

2 练习题

```
77  /* first set the virtual address for kernel mode*/
78  vaddr = KERNEL_VADDR + PHYMEM_START;
79  /* Step 1: set L0 and L1 page table entry */
80  boot_ttbr1_l0[GET_L0_INDEX(vaddr)] = ((u64)boot_ttbr1_l1) | IS_TABLE
81                                     | IS_VALID | NG;
82  boot_ttbr1_l1[GET_L1_INDEX(vaddr)] = ((u64)boot_ttbr1_l2) | IS_TABLE
83                                     | IS_VALID | NG;
84
85
86  /* Step 2: map PHYMEM_START ~ PERIPHERAL_BASE with 2MB granularity */
87  vaddr = PHYMEM_START;
88  for (; vaddr < PERIPHERAL_BASE; vaddr += SIZE_2M) {
```

```
89     boot_ttbr1_l2[GET_L2_INDEX(vaddr)] =
90         (vaddr) /* here we have modified vaddr, va = pa */
91         | UXN /* Unprivileged execute never */
92         | ACCESSED /* Set access flag */
93         | NG /* Mark as not global */
94         | INNER_SHARABLE /* Sharebility */
95         | NORMAL_MEMORY /* Normal memory */
96         | IS_VALID;
97     }
98
99     /* Step 2: map PERIPHERAL_BASE ~ PHYSMEM_END with 2MB granularity */
100     for (vaddr = PERIPHERAL_BASE; vaddr < PHYSMEM_END; vaddr += SIZE_2M) {
101         boot_ttbr1_l2[GET_L2_INDEX(vaddr)] =
102             (vaddr) /* here we have modified vaddr, va = pa */
103             | UXN /* Unprivileged execute never */
104             | ACCESSED /* Set access flag */
105             | NG /* Mark as not global */
106             | DEVICE_MEMORY /* Device memory */
107             | IS_VALID;
108     }
```

我们在配置 `ttbr1` 的时候，填入的物理地址是和 `ttbr0` 一样的，不同之处仅仅是虚拟地址的差别。所以我们只需要在第 78 行设定配置 `ttbr1` 虚拟地址的开始，即

```
vaddr = KERNEL_VADDR(0xffffffff000000000)+PHYSMEM_START
```

在本代码定义的每个页表的 `PTP_ENTRIES` 为 512 的情况下，此处我们以 2MB 为粒度映射 1GB 内存恰好需要 512 个页表项，也就是说，一个 L2 页表项就足够了。从而对应的 L0 和 L1 页表项里也暂时仅仅需要填写一项，即下一级页表的首地址。这一部分我们在 `step1` 中填写。

之后，我们还需要在 87 行，填写物理地址前，设定

```
vaddr = PHYSMEM_START
```

然后只需要用循环体将对应的 L2 页表项每项填写上对应的物理地址即可。

3 思考题