# 1 SNN 模型描述

本次实验 SNN 网络的实现基于 snnTorch.

### 1.1 神经元

所使用的脉冲神经元是 snnTorch 中的 LIF 神经元,即 Leaky Integrate-and-Fire 神经元。

Leaky 用于模拟离子渗透的过程,由于细胞膜内外的电位是靠不同的离子浓度维持的,细胞膜不断进行膜内外离子的交换,神经元受到的刺激会改变细胞内外离子的分布,而当只有一次输入时,leaky 就能够模拟电荷泄漏,神经元回落到静息状态的过程。Integrate 的概念和实现则类似于传统的 ANN 结构,即每个脉冲神经元都会接受到直接与其相连的其他神经元的脉冲,这也是较为简化而便于实现大规模集成运算的一种方式,同时也贴合人脑的神经元连接方式。Fire 则模拟了神经元的脉冲输出,即当神经元的电位达到阈值时,神经元会发出脉冲,并且电位会回落到静息电位。

### 1.2 拓扑结构

为了便于比较 CNN 和 SNN 的性能,本次实验所实现的两种网络有着一样的宏观拓扑结构,而差别仅仅在于微观上神经元的差异和神经元之间的连接方式、激活方式等。SNN 和 CNN 均内嵌了两层卷积层,两层池化层,一个全连接层。SNN 不同的地方在于,在每个池化层或者全连接层后,SNN 还内嵌了一个 Leaky 层,以实现上述对 LIF 神经元前馈计算和反向传播的模拟。

```
1
        SNN(
 2
      (0): Conv2d(1, 12, kernel\_size=(5, 5), stride=(1, 1))
      (1): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1, ceil_mode=False)
 4
      (2): Leaky()
      (3): Conv2d(12, 64, kernel\_size=(5, 5), stride=(1, 1))
 6
      (4): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1, ceil_mode=False)
7
 8
      (6): Linear(in features=1024, out features=10, bias=True)
      (7): Leaky()
9
10
       ANN(
11
      (conv1): Conv2d(1, 12, kernel\_size=(5, 5), stride=(1, 1))
12
      (pool1): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1, ceil_mode=False)
13
14
      (conv2): Conv2d(12, 64, kernel\_size=(5, 5), stride=(1, 1))
15
      (pool2): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1, ceil_mode=False)
      (fc): Linear(in_features=1024, out_features=10, bias=True)
16
17
```

可以看到, SNN 和 CNN 的各层网络参数是完全相同的, 唯一的区别是 SNN 内嵌了 Leaky 层。

#### 1.3 输入输出

由于 SNN 和 CNN 的入口是 channel, kernel\_size 完全相同的卷积层, 其输入是一致的, 两个网络可以复用一个 dataset, 即 torch 内置的 MNIST 数据集。神经网络每次接受形如 batchsize\*channel\*height\*width

的输入,其中 batchsize 我设定为 128,而 channel、height、width 分别为 1、28、28,是 MNIST 数据 集本身的参数。

SNN 和 CNN 在输出上略有一些差别。CNN 部分我们已经很熟悉,在上面的网络结构中也可以看到,对于 MNIST 这样的分类任务,CNN 的输出接口是 out\_features=10 的全连接层,即一个能够表征各个方向上的概率的 10 维向量。而 SNN 的输出接口是 Leaky 层,故其输出是一个形如 num\_step\*batchsize\*feature的张量,其中 num\_step 是模拟的时间步数,我设定为 50,batchsize 仍为 128,feature 为分类的所有可能类别数,也为 10.

## 1.4 学习方法

两种神经网络使用的优化器均为 torch 内置的 Adam 优化器,参数选择上,我将学习率设定为 0.01, betas 设定为 (0.9, 0.999),其余采用默认设置。

两种网络的学习方法均为前馈计算和反向传播,其中 CNN 的方法我们已经较为熟悉了,SNN 的方法则集成在了 snnTorch.backprop 的 BPTT 函数中。BPTT 函数实现的是依时间反向传播的方法,具体来说,在损失累积的同时,对每个时间步应用前向传播,而仅在每个时间步序列的末尾应用反向传播和参数更新。我们需要为其传入一个损失函数,我按照教程的建议采取了 snnTorch 库中内置的 ce\_rate\_loss 函数,即 CrossEntropySpikeRateLoss.

此外,由于 MNIST 数据集本身是时间无关数据集,在调用 BPTT 函数时,需要将 time\_var 参数设定为 False,以避免在每个时间步都进行数据集的采样。

# 2 实验结果与对比

- 2.1 效率对比
- 2.2 精度对比