ENGENHARIA DE CONTROLE E AUTOMAÇÃO ACIONAMENTOS DE MÁQUINAS - 2020.1

SYLVIELLY SOUSA

20162045070410

Para as questões seguintes, considere um motor CC de ímã permanente com os seguintes parâmetros: Ra = 0.35 O, La = 1.5 mH, kE = 0.5 V/(rad/s), kT = 0.5 Nm/A e Jm = 0.02kg · m². O torque nominal do motor é 4 Nm.

$$R_a := 0.35\Omega$$

$$L_a := 1.5 \text{mH}$$

$$R_a \coloneqq 0.35\Omega \hspace{1cm} L_a \coloneqq 1.5 \text{mH} \hspace{1cm} k_E \coloneqq 0.5 \frac{V}{\frac{\text{rad}}{s}} \hspace{1cm} k_T \coloneqq 0.5 \frac{N \cdot \text{m}}{A}$$

$$k_{\mathrm{T}} := 0.5 \frac{\mathrm{N} \cdot \mathrm{m}}{\mathrm{A}}$$

$$J_{\mathbf{m}} := 0.02 \text{kg} \cdot \text{m}^2 \qquad T_{\mathbf{N}} := 4 \text{N} \cdot \text{m}$$

$$T_N := 4N \cdot m$$

1) Desenhe a característica torque-velocidade para Va = 100 V, 60 V e 30 V.

RESOLUÇÃO:

$$V_a := 100V$$

$$I_{fnom} := 1A$$

$$R_{m,nom} := 1\Omega$$

$$V_a := 100V$$
 $I_{f.nom} := 1A$ $R_{m.nom} := 1\Omega$ $\omega_{m.nom} := 1 \frac{rad}{s}$

$$I_{a,nom} := 1A$$

$$R_f := 1\Omega$$
 $L_f := 1H$

$$L_f := 1H$$

Para I.a = 0A, ou seja a vazio [sem carga]:

$$\omega_m := \frac{V_a}{k_E}$$

$$\omega_{\rm m} := \frac{V_{\rm a}}{k_{\rm E}} \qquad \qquad \omega_{\rm m} = 200 \frac{1}{\rm s}$$

I.a para torque nominal T.N:

$$I_a := \frac{T_N}{k_T} \qquad \qquad I_a = 8 \text{ A}$$

$$I_a = 8 A$$

$$\omega_{\text{NNA}} := \frac{V_a - R_a \cdot I_a}{k_E} \qquad \omega_m = 200 \; \frac{1}{s}$$

$$\omega_{\rm m} = 200 \; \frac{1}{\rm s}$$

$$V_a = V_a - 40V \qquad V_a = 60 \text{ V}$$

$$V_{a} = 60 \text{ V}$$

$$\omega_{\text{MPA}} := \frac{V_a}{k_E}$$
 $\omega_{\text{m}} = 120 \frac{1}{\text{s}}$

$$\omega_{\rm m} = 120 \; \frac{1}{\rm s}$$

$$\omega_{\text{MMA}} := \frac{V_a - R_a \cdot I_a}{k_E} \qquad \qquad \omega_m = 114.4 \, \frac{1}{s}$$

$$V_a := \frac{V_a}{2} \qquad V_a = 30 \text{ V}$$

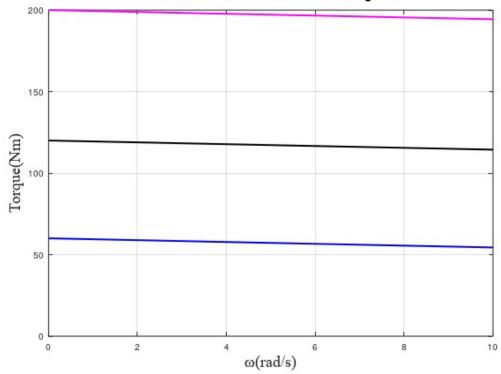
$$\omega_{m} = \frac{V_{a}}{k_{E}}$$

$$\omega_{m} = 60 \frac{1}{s}$$

$$\omega_{m} := \frac{V_a - R_a \cdot I_a}{k_E}$$

$$\omega_m = 54.4 \frac{1}{s}$$

Grafico Velocidade x Torque



2) Supondo que o motor está acionando uma carga com torque constante de 3 Nm e independente da velocidade, calcule a tensão na armadura Va em regime permanente se a carga é acionada a 1500 rpm.

RESOLUÇÃO:

$$T_{torque} := 3N \cdot m$$
 $rpm := 1$ $I_{a} := \frac{T_{torque}}{k_{T}}$ $I_{a} = 6 \text{ A}$

$$n_{rpm} := 1500 rpm \qquad \qquad \omega_{m} := n_{rpm} \cdot \left[\left(\frac{\pi}{30} \right) \frac{rad}{s} \right] \qquad \qquad \omega_{m} = 157.08 \; \frac{1}{s}$$

$$V_a := \omega_m \cdot k_E + R_a \cdot I_a$$
 $V_a = 80.64 \text{ V}$

3) Supondo que o motor está acionando uma carga a uma velocidade de 1500 rpm. Em certo instante o motor entra no modo de frenagem regenerativa. Calcule a tensão na armadura Va nesse instante se a corrente Ia não deve superar 10 A. Suponha que a inércia é muito grande e, em consequência, a velocidade muda lentamente.

RESOLUÇÃO:

$$I_{\text{AMA}} = -10A$$

$$\omega_{motor} := n_{rpm} \cdot \left(\frac{\pi}{30}\right) \frac{rad}{s}$$
 $\omega_{motor} = 157.08 \frac{1}{s}$

$$k_E = 0.5 \text{ Wb}$$
 $V_{a} = \omega_{motor} \cdot k_E + R_a \cdot I_a$ $V_a = 75.04 \text{ V}$

4) Supondo que o motor está acionando uma carga a uma velocidade de 1500 rpm. A carga é totalmente inercial com uma inércia de $0,04~\rm kg\cdot m^2$. Calcule a energia recuperada por desaceleração a 750 rpm enquanto se mantêm a corrente de frenagem regenerativa em $10~\rm A$.

RESOLUÇÃO:

$$\begin{split} n_{motor} &:= 1500.\text{rpm} & J_L := 0.04 \left(kg \cdot m^2 \right) & I_{regenerativa} := -10A \\ J_{eq} &:= J_m + J_L & J_{eq} &= 0.06 \text{ m}^2 \cdot kg \\ n_{desaceleracao} &:= 750\text{rpm} & \omega_{motor} &= 157.08 \, \frac{1}{s} \\ T_{em} &:= k_T \cdot I_{regenerativa} & T_{motor} &= -5N \cdot m \end{split}$$

$$\omega_{m} := \frac{T_{em}}{J_{eq}} \qquad \omega_{m} = -83.333 \frac{1}{s^{2}}$$

$$\omega_{\text{desaceleracao}} := n_{\text{desaceleracao}} \cdot \left(\frac{\pi \cdot \text{rad}}{30 \text{s}} \right)$$

$$\omega_{\text{desaceleração}} = 78.54 \frac{1}{\text{s}}$$

$$V_a := \omega_{motor} \cdot k_E$$
 $V_a = 78.54 \text{ V}$

$$V_a = \omega_{desaceleracao} \cdot k_E$$
 $V_a = 39.27 \text{ V}$

$$\Delta t_1 := \left| \frac{\omega_{\text{motor}}}{\omega_{\text{m}}} \right| \qquad \Delta t_1 = 1.885 \text{ s}$$

$$\Delta t_2 := \left| \frac{\omega_{desaceleracao}}{\omega_{m}} \right| \qquad \Delta t_2 = 0.942 \text{ s}$$

$$P_{motor} := J_{eq} \cdot \left(\omega_{motor}^{2}\right)$$
 $P_{motor} = 1.48 \times 10^{3} J$

$$P_{desaceleracao} := J_{eq} \cdot \left(\omega_{desaceleracao}^{2}\right)$$
 $P_{desaceleracao} = 370.11 J$

$$E_{\text{motor}} := P_{\text{motor}} \cdot \Delta t_1$$
 $E_{\text{motor}} = 2.791 \times 10^3 \frac{\text{m}^2 \cdot \text{kg}}{\text{s}}$

$$E_{desaceleracao} := P_{desaceleracao} \cdot \Delta t_2$$
 $E_{desaceleracao} = 348.821 \frac{m^2 \cdot kg}{s}$

$$\Delta E := E_{\text{motor}} - E_{\text{desaceleracao}}$$

$$\Delta E = 2.442 \times 10^3 \frac{\text{m}^2 \cdot \text{kg}}{\text{s}}$$

5) Supondo que o motor está operando em regime permanente com uma velocidade de 300 rad/s. A carga é totalmente inercial com uma inércia de 0,04 kg × m^2. Em algum instante, sua velocidade decresce linearmente e inverte a 100 rad/s em 4 s. Desconsidere o efeito de La e o atrito. Calcule e desenhe a corrente necessária e a tensão Va que deve ser aplicada nos terminais da armadura dessa máquina. Como um passo intermediário, calcule e desenhe Ea, o torque eletromagnético Tem e acorrente Ia do motor.

RESOLUÇÃO:

$$\mathbf{J_{L_{N}}} \coloneqq 0.04 \text{kg} \cdot \text{m}^2 \qquad \qquad \mathbf{\Delta t} \coloneqq 300 \frac{\text{rad}}{\frac{1}{s^4}} \qquad \qquad \Delta t \coloneqq 4s$$

$$\label{eq:lambda} \mbox{\it J_{av}} := \mbox{\it J}_m + \mbox{\it J}_L \qquad \qquad \mbox{\it I}_a = 8 \mbox{ A}$$

$$E_a := \omega_m \cdot k_E$$
 $E_a = 150 \text{ V}$

$$V_a := E_a + R_a \cdot I_a$$
 $V_a = 152.8 \text{ V}$

$$\omega_{decrescente} \coloneqq 100 \, \frac{rad}{s} \qquad T_{em.decrescente} \coloneqq \frac{J_{eq} \cdot \omega_{decrescente}}{\Delta t} \qquad \qquad T_{em.decrescente} = 1.5 \, J_{em.decrescente}$$

$$I_{a.decrescente} := \frac{T_{em.decrescente}}{k_T}$$

$$I_{a.decrescente} = 3 A$$

$$E_{a.decrescente} := \omega_{decrescente} \cdot k_E$$
 $E_{a.decrescente} = 50 \text{ V}$

Grafico tempo x tensao para ω_m =100 rad/s

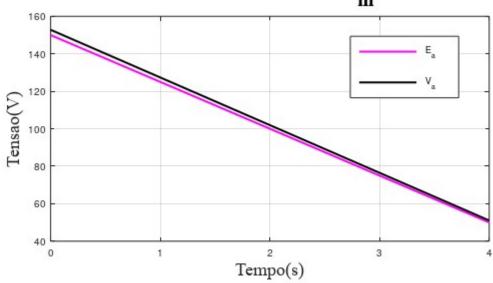
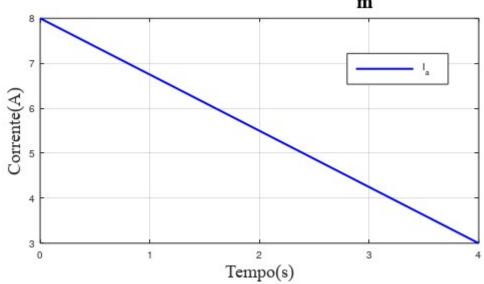


Grafico tempo x corrente para $\omega_m^{}=100 \text{ rad/s}$



PARA CONDICAO INTERMEDIARIA

$$\omega_{interpolação} := 230 \, \frac{rad}{s} \quad T_{em.interpolação} := \frac{J_{eq} \cdot \omega_{interpolação}}{\Delta t} \quad T_{em.interpolação} = 3.45 \, J_{em.interpolação}$$

$$I_{a.interpolação} := \frac{T_{em.interpolação}}{k_T}$$

$$I_{a.interpolação} = 6.9 A$$

$$E_{a.interpolação} := \omega_{interpolação} \cdot k_{E}$$
 $E_{a.interpolação} = 115 \text{ V}$

$$V_{a.interpolação} \coloneqq E_{a.interpolação} + R_{a} \cdot I_{a.interpolação} \qquad \qquad V_{a.interpolação} = 117.415 \ V$$

Grafico tempo x tensao para ω_{m} =230 rad/s (Interpolação)

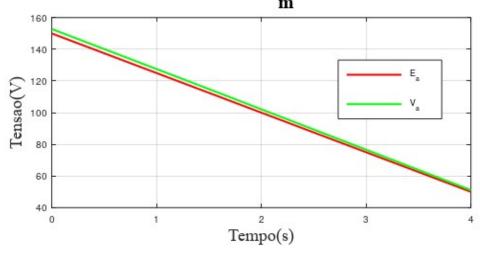


Grafico tempo x corrente para ω_{m} =230 rad/s (Interpolação)

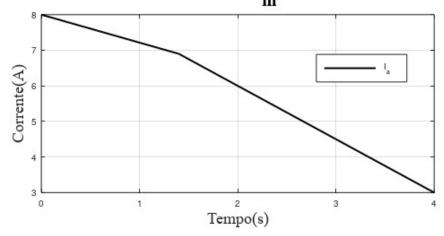


Grafico tempo x torque para ω_{m} =230 rad/s (Interpolação)

