# Operating system

# Lab 2



Author: 吴杭

Date: 2024/10/17

Autumn-Fall 2024-2025 Semester

# Table of Contents

Chapter 1: 实验流程	. 3
1.1) 初始化工程	. 3
1.2) 线程调度功能实现	. 4
1.2.1) 线程初始化	. 4
$1.2.2)$ dummy 与_dummy 的实现	. 5
1.2.3) 实现线程的切换	. 5
Declaration	. 6

## Chapter 1: 实验流程

### 1.1) 初始化工程

从仓库中 clone 相关的代码到本地,由于 lab2 是在 lab1 的基础上开发的,所以我们需要把 lab1 已经完成的代码和 lab2 合并。最后得到结果如下

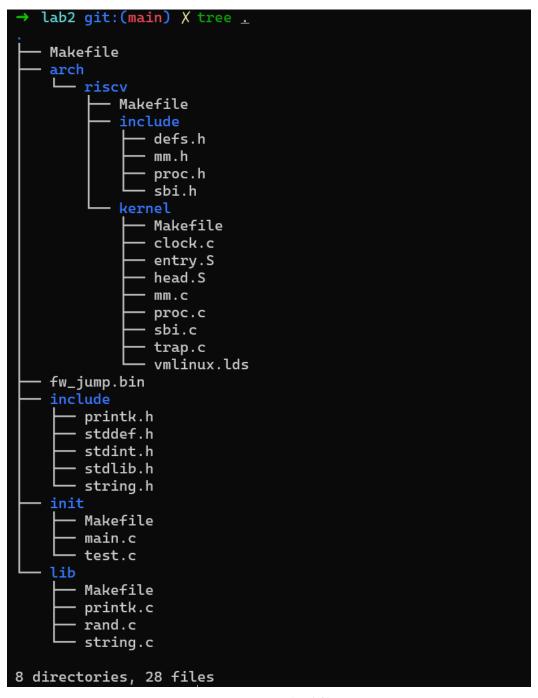


Figure 1: 工程结构

然后根据实验文档,为了让kalloc能正常分配内存,我们需要在defs.h中添加相应的宏。然后需要在\_start的适当位置调用mm\_init,这里我们选择在call task\_init(task init 相关部分会在报告后续内容提及)之前调用mm\_init。

```
# initialize the memory management
call mm_init
# init the tasks before starting the kernel
call task_init
```

#### 1.2) 线程调度功能实现

#### 1.2.1) 线程初始化

线程初始化的时候,需要给每个线程都分配一个 4KiB 的物理页。然后需要初始化一些用于记录线程运行信息的数据结构。而第一个我们需要初始化的特殊线程就是 idle 线程 (也就是我们运行的操作系统本身)。实现的思路和实验框架给出的注释一致,当然下面展示的代码的注释也已经展示了设计的思路。具体的实现代码如下

```
// allocate a physical page for idle
idle = (struct task_struct*)kalloc();

// set the state as TASK_RUNNING
idle->state = TASK_RUNNING;

// set the counter and priority
idle->counter = idle->priority = 0;

// set the pid as 0
idle->pid = 0;

// set the current and task[0]
current = idle;
task[0] = idle;
```

接下来我们需要初始化其他的线程,而相对于 idle 线程不同的是,其他的线程需要参与调度,所以我们需要为他们分配一个随机的优先级。然后由于调度过程中,需要保存 PC 返回的地址,所以我们需要在他们的 thread\_struct 中设置好 ra 寄存器。而对于还没有开始运行过的进程,本实验中我们把他们的 ra 设置为一个特殊的地址\_\_dummy,当他们被调度的时候,就会从\_\_dummy 开始运行,接着进入他们各自的程序。

为了能够分离地管理这些线程的内存分配资源,我们需要为他们独立分配栈空间,所以我们也需要在他们的 thread\_struct 中记录下他们的栈空间的高地址。相应的代码如下:

```
for (int i = 1; i < NR_TASKS; i++) {
    struct task_struct* new_task = (struct task_struct*)kalloc();
    new_task->state = TASK_RUNNING;
    new_task->pid = i;

    // set counter and priority using rand
    new_task->counter = 0;
    new_task->priority = rand() % (PRIORITY_MAX-PRIORITY_MIN+1) + PRIORITY_MIN;

    // set the ra and sp
    new_task->thread.ra = (uint64_t)__dummy;
```

```
new_task->thread.sp = (uint64_t)new_task + PGSIZE; // notice new_task is also an
address of the struct (the bottom of the PAGE)

task[i] = new_task;
}
```

上面的代码中要注意的是, new\_task 是指向这个 task 的指针, 同时也是这个 task 被分配到的内存空间的低地址, 而整个 task 被分配到的空间的大小为 PGSIZE (也就是 4KiB), 所以每个 task 的 sp 的值就是(uint\_64t)new\_task + PGSIZE。

#### **1.2.2**) dummy 与\_\_dummy 的实现

本实验中, 所有的 task (idle 除外) 都运行同一段代码 dummy。

上面我们提到了,现成第一次调度的时候,需要提供一个特殊的地址\_\_dummy,根据实验文档中的设计,我们设计这个函数的代码如下

#### \_\_dummy:

```
la t0, dummy # load the address of dummy into the t0 register
csrw sepc, t0
sret # the program will return to the address of dummy
```

#### 1.2.3) 实现线程的切换

通过一个 switch\_to 函数,来实现线程的切换。这个函数接受一个参数,为指向下一个要切换的线程的指针 next,然后判断 next 和当前的线程的指针 current 是否为同一个线程(通过比较两者的 pid 得到),如果是同一个,那么就不需要调度,如果不是同一个,那么就调用\_\_switch\_to 函数进行调度。

```
void switch_to(struct task_struct *next) {
    // check if the current task is the same as the next one using their unique pid
    if (next->pid != current->pid) {
        // if they are not the same, call __switch_to
        __switch_to(current, next);
    }
}
```

\_\_switch\_to 函数的任务就是储存当前的运行的程序的上下文 ra, sp, s0-s11 到之前用来储存线程信息的数据结构(task\_struct 中的 thread\_struct)中,然后再把下一个要切换的程序的上下文 load 到 ra, sp, s0-s11 这些寄存器中。这里要注意的是我们传给\_\_switch\_to的是指向 task\_struct 的指针,而 thread\_struct 储存在 task\_struct 中的起始位置在第 32个 byte,所以我们 store 和 load 的时候需要在 a0 的第 32个 byte 开始。

#### 代码如下:

```
__switch_to:
    # save states to prev process
    # a0 is the base address of task_struct prev, and the content of thread starts from
32(a0)
    sd ra, 32(a0)
...
```

```
1d ra, 32(a1)
...
# restore state from next process
ret
```

## Declaration

I hereby declare that all the work done in this lab 1 is of my independent effort.