
UZYSKIWANIE OD SYSTEMU INFORMACJI O PROCESACH ZADANIE

JAKUB SZCZYRK
235477

PONIEDZIAŁEK 13:15-14:00

2 GRUDNIA 2018

Spis treści

1	Zadanie 1	2
1.1	A. wyświetlenie komunikatu i zakończenie pracy programu	2
1.2	B. wyświetlenie komunikatu i powrót do wykonywania programu	3
1.3	C. wstrzymywanie odebrania sygnału (np. na 1000 iteracji w pętli), i następnie wznowienie odebrania sygnału	4
1.4	D. całkowite ignorowanie sygnału	5
2	Narzędzie proc	6

1 Zadanie 1

1.1 A. wyświetlenie komunikatu i zakończenie pracy programu

```
#include <time.h>
#include <signal.h>
#include <unistd.h>
#include <ucontext.h>
#include <stdlib.h>

void sighand(int sig, siginfo_t *sip, ucontext_t * uap)
{
    printf("Dostalem _signal _numer %d\n", sig);
    if(sip->si_code <= 0)
        printf("Od _procesu %d\n", sip->si_pid);
    printf("Kod _sygalu %d\n", sip->si_code);
    exit(0);
}

int main()
{
    struct sigaction act;
    act.sa_handler = sighand;
    sigemptyset(&act.sa_mask);
    act.sa_flags = SA_SIGINFO;
    sigaction(SIGALRM, &act, 0);
    sigaction(SIGTERM, &act, 0);
    sigaction(SIGUSR1, &act, 0);
    sigaction(SIGUSR2, &act, 0);

    struct timespec ts;
    ts.tv_sec = (time_t)0;
    ts.tv_nsec = 1000000001;

    for(int i=1; i; i++)
    {
        printf("Hello _World!\n");
        nanosleep(&ts, NULL);
    }
    return 0;}
```

1.2 B. wyświetlenie komunikatu i powrót do wykonywania programu

```
#include <time.h>
#include <signal.h>
#include <unistd.h>
#include <ucontext.h>

void sighand(int sig, siginfo_t *sip, ucontext_t * uap)
{
    printf("Dostalem signal numer %d\n", sig);
    if(sip->si_code <= 0)
        printf("Od procesu %d\n", sip->si_pid);
    printf("Kod sygalu %d\n", sip->si_code);
}

int main()
{
    struct sigaction act;

    act.sa_handler = sighand;
    sigemptyset(&act.sa_mask);
    act.sa_flags = SA_SIGINFO;
    sigaction(SIGALRM, &act, 0);
    sigaction(SIGTERM, &act, 0);
    sigaction(SIGUSR1, &act, 0);
    sigaction(SIGUSR2, &act, 0);

    struct timespec ts;
    ts.tv_sec = (time_t)0;
    ts.tv_nsec = 100000001;

    for(int i=1; i; i++)
    {
        printf("Hello World!\n");
        nanosleep(&ts, NULL);
    }
    return 0;
}
```

1.3 C. wstrzymywanie odebrania sygnału (np. na 1000 iteracji w pętli), i następnie wznowienie odebrania sygnału

```
#include <time.h>
#include <signal.h>
#include <unistd.h>
#include <ucontext.h>
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>

void sighand(int sig, siginfo_t *sip, ucontext_t * uap)
{
    printf("Dostalem _signal _numer_%d\n", sig);
    if(sip->si_code <= 0)
        printf("Od _procesu_%d\n", sip->si_pid);
    printf("Kod _sygalu_%d\n", sip->si_code);
    signal(sig, SIG_IGN);
    for(int i =0; i<1000;i++)
    {
    }
    signal(sig, SIG_DFL);
    kill(fork(), sig);
}

int main()
{
    struct sigaction act;

    act.sa_handler = sighand;
    sigemptyset(&act.sa_mask);
    act.sa_flags = SA_SIGINFO;

    sigaction(SIGALRM, &act, 0);
    sigaction(SIGTERM, &act, 0);
    sigaction(SIGUSR1, &act, 0);
    sigaction(SIGUSR2, &act, 0);

    struct timespec ts;
    ts.tv_sec = (time_t)0;
    ts.tv_nsec = 100000000l;
    for(int i=1; i; i++)
    {
        printf("Hello _World!\n");
        nanosleep(&ts, NULL);
    }
    return 0;
}
```

1.4 D. całkowite ignorowanie sygnału

```
#include <time.h>
#include <signal.h>
#include <unistd.h>
#include <ucontext.h>
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>

void sighand(int sig, siginfo_t *sip, ucontext_t * uap)
{
    printf("Dostalem_signal_numer_%d\n", sig);
    if(sip->si_code <= 0)
        printf("Od_procesu_%d\n", sip->si_pid);
    printf("Kod_sygalu_%d\n", sip->si_code);
    pause();
    for(int i =0; i<1000;i++)
    {}
}

int main()
{
    struct sigaction act;

    act.sa_handler = sighand;
    sigemptyset(&act.sa_mask);
    act.sa_flags = SA_SIGINFO;
    sigaction(SIGALRM, &act, 0);
    sigaction(SIGTERM, &act, 0);
    sigaction(SIGUSR1, &act, 0);
    sigaction(SIGUSR2, &act, 0);
    signal(SIGALRM, SIG_IGN);
    signal(SIGTERM, SIG_IGN);
    signal(SIGUSR1, SIG_IGN);
    signal(SIGUSR2, SIG_IGN);

    struct timespec ts;
    ts.tv_sec = (time_t)0;
    ts.tv_nsec = 1000000001;
    for(int i=1; i; i++)
    {
        printf("Hello_World!\n");
        nanosleep(&ts, NULL);
    }
    return 0;
}
```

2 Narzędzie proc

Proc jest pseudosystemem plików, który udostępnia interfejs do struktur danych jądra. Jest montowany w katalogu /proc.

Za pomocą niego możemy podejrzeć działające procesy.

Jeżeli wywołamy takie polecenie z trzema ptokami poleceń

```
./zad2.sh | ./zad2b.sh | ./zad2c.sh
```

to wykonującym się procesem będzie "./zad2c.sh".

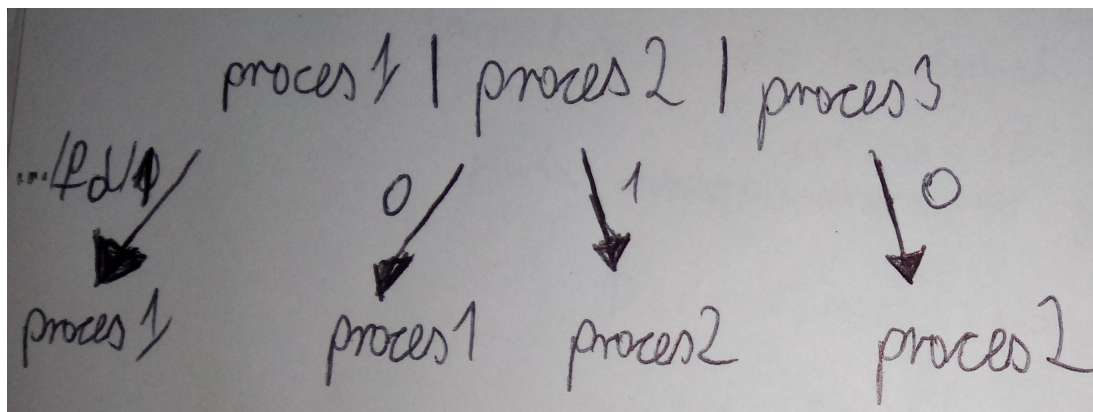
/proc/[pid]/fd/

Jest to podkatalog zawierające pliki:

- 0 jest standardowym wejściem,
- 1 jest standardowym wyjściem,
- 2 jest standardową diagnostyką
- 255 jest zawartością kodu wykonywanego procesu (zmieniając w nim treść, zmieniamy w orginale)

Co ciekawe dla ptoków jeżeli wejdziemy sobie w katalog fd/ to dla procesu "./zad2c.sh" w pliku 0 wyświetli nam się program z "./zad2b.sh".

Ogólnie wygląda to tak jak na schemacie:



Kolejność występowania poleceń w potoku można sprawdzić właśnie powyższym sposobem.