

1.Opis

W folderze **Kalibrator** znajdziemy 7 plików:

Marek_Kalibrator.py
peronHSV.txt
zajezdniaHSV.txt
wczytywanie.py
przyklad.py
Kalibrator_Klasa.py
przykladKlasa.py

peronHSV.txt oraz **zajezdniaHSV.txt** zawierają uprzednio zapisane wartości zakresów HSV.

Pierwsze 3 wiersze należą do dolnego zakresu, a następne 3 do górnego.

Przykład jak posługiwać się tymi plikami mamy w **przyklad.py**.

Na samym początku napisałem klasę kalibratora(**Kalibrator_Klasa.py**), którą tutaj również zamieściłem wraz z przykładem użycia. Po przeanalizowaniu kodu wykonanego przez Tomka oraz tego jak będzie wyglądać oraz w jaki sposób ma działać GUI zdecydowałem się stworzyć osobny plik, który może wykonać się niezależnie od pozostałych plików, dzięki czemu może zostać odpalony bezpośrednio z GUI nie ingerując w inne algorytmy(**Marek_Kalibrator.py**)

Plik **wczytywanie.py** ukazuje możliwość odpalenia kalibratora z innego python`owego skryptu, więc można się zastanowić tutaj w jaki sposób to wykorzystać tworząc GUI.

2.Jak używać kalibratora

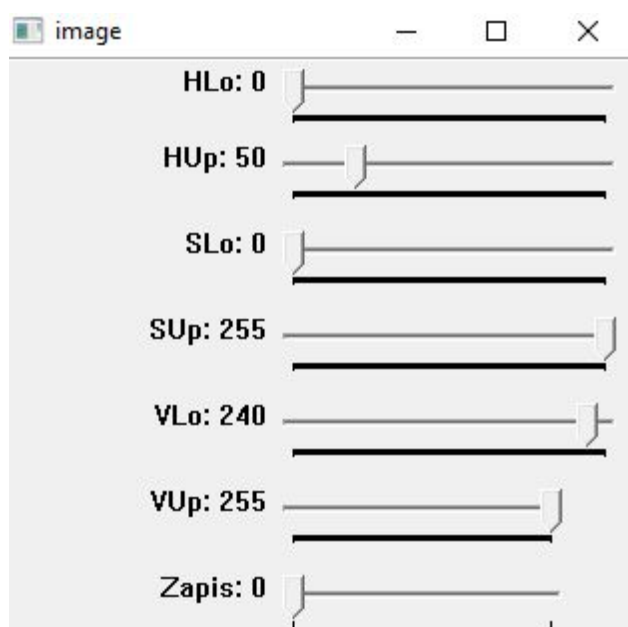
Po uruchomieniu kalibratora, który domyślnie jest ustawiony na algorytm wykrywający zajeżdnię jesteśmy w stanie przełączać się pomiędzy 2 zaimplementowanymi algorytmami(zajezdnia i peron) za pomocą klawisza “**p**”. Akurat wybrany algorytm można sprawdzić patrząc na prawy dolny róg okna “frame”:

P-oznacza, że wybrany został algorytm-peron;

Z-algorytm-zajezdnia



Aby ustawić, a następnie zapisać wartości HSV należy w odpowiedni sposób przesunąć suwaki:



Ostatni z suwaków "Zapis" służy do zapisania aktualnych wartości HSV do pliku. W zależności, który algorytm został wybrany do takiego pliku wartości zostaną zapisane. Aby dokonać zapisu należy przesunąć suwak maksymalnie w prawo.

3.Dodatek

Jest to kompletny kalibrator, który wystarczy zaimplementować. Ponadto w każdym z tych plików umożliwiłem ręczne ustawienie położenia wyskakujących okienek, co może być bardzo przydatne dla zespołu tworzącego GUI.